

《计算机视觉》（本科，2024）作业 1

1. 将附带的彩色图像（I0）转为灰度图像（记为 I1）。

【代码贴这里】

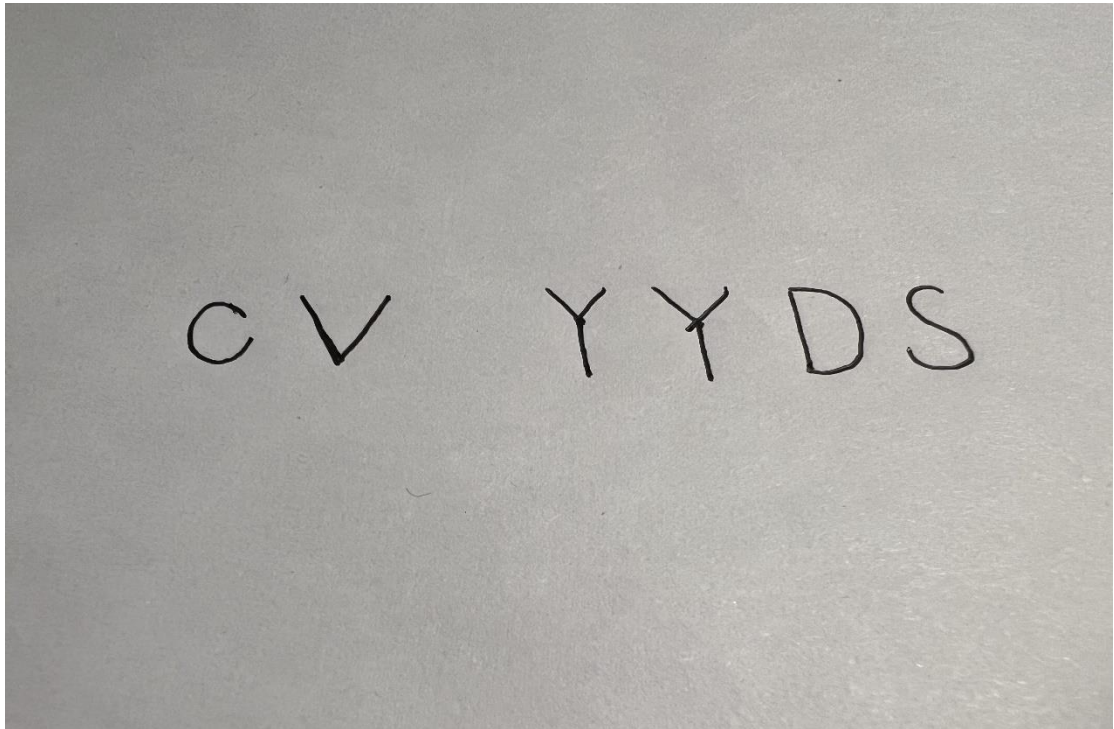
```
1. import cv2
2. import numpy as np
3. import matplotlib.pyplot as plt
4.
5. # 将附带的彩色图像转化为灰度图像
6.
7. image = cv2.imread(r'.\assert\I0.jpg')
8.
9. # 1. 计算公式  $Gray = 0.3R + 0.59G + 0.11B$ 
10. image_gray = image[:, :, 0] * 0.11 + image[:, :, 1] * 0.59
    + image[:, :, 2] * 0.3
11. image_gray = image_gray.astype(np.uint8)
12.
13. # 2. cv 库自动转化为灰度图
14. image_gray_cv2 = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
15.
16. cv2.imshow("pic", image_gray)
17. cv2.waitKey(0)
```

【结果（灰度图像 I1）贴这里】



2. 在白纸上手写“CV YYDS”几个字，手机拍照，转为与 I1 分辨率相同的二值图像（记为 I2）。

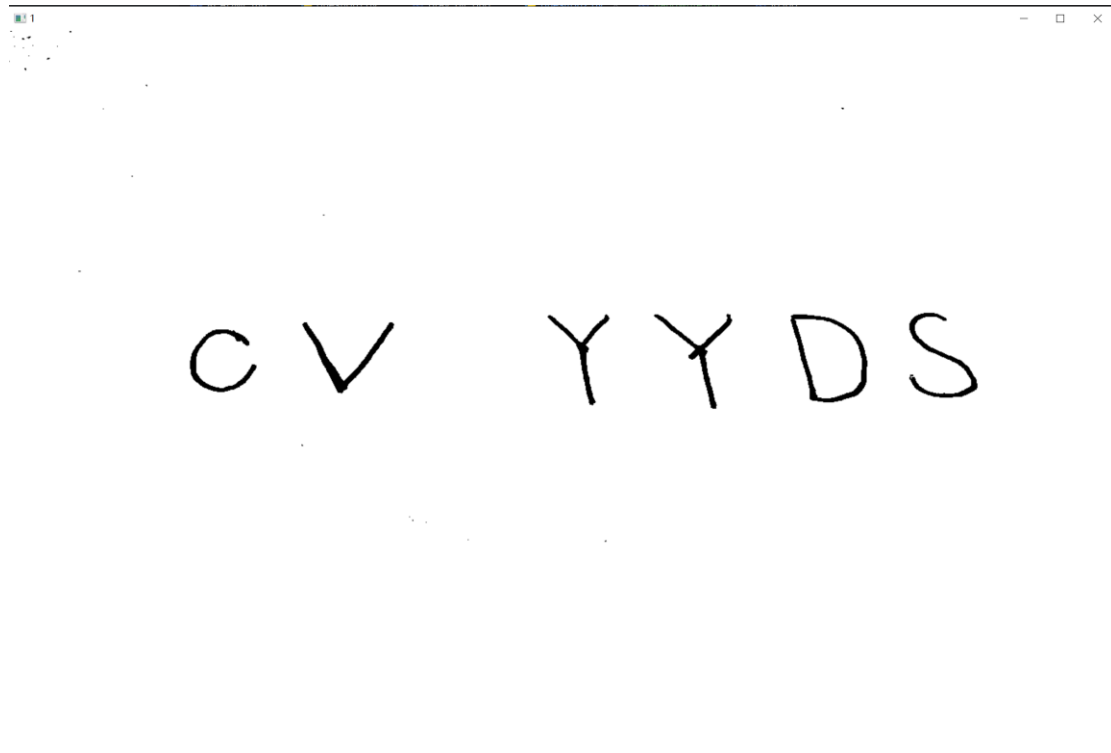
【手机拍的照片贴这里】



【代码贴这里】

```
1. import cv2
2. import numpy as np
3.
4. # 将手写的图片转化为二值图像
5.
6. img = cv2.imread("./assert/handwrite.jpg")
7. img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
8.
9. # 方法1: 将图片转化为灰度图像, 并设置阈值, 如果超过这个阈值就是黑
   色的, 反之是白色的
10. theShot = 127
11. ret, img = cv2.threshold(img, theShot, 255, cv2.THRESH_BINA
   RY)
12.
13. cv2.imshow("1", img)
14. cv2.waitKey(0)
```

【结果（二值图像 I2）贴这里】



3. 灰度图像每个像素的灰度值为 1 个字节（8 位），按照从低到高记为 L1、L2、…、L8。将 I1 中每个像素的 L1、L2、…、L8 分别用 I2 替换。对结果进行分析。

【代码贴这里】

```
1. import cv2
2. import numpy as np
3. from PIL import Image
4.
5.
6. def merge_images(output_path, *image_paths):
7.     images = [Image.open(path) for path in image_paths]
8.     width, height = images[0].size
9.     padding = 20
10.    new_width = width * 2 + padding
11.    new_height = height * 4 + padding * 3
12.    new_image = Image.new('RGB', (new_width, new_height), color='white')
13.    for i, img in enumerate(images):
14.        x = (i % 2) * (width + padding)
15.        y = (i // 2) * (height + padding)
16.        new_image.paste(img, (x, y))
17.    new_image.save(output_path)
18.
19.
20. # 方法：通过将灰度照片进行与操作来提取每一位上的值，再进行替换
21. I1 = cv2.imread('./assert/I1.jpg')
```

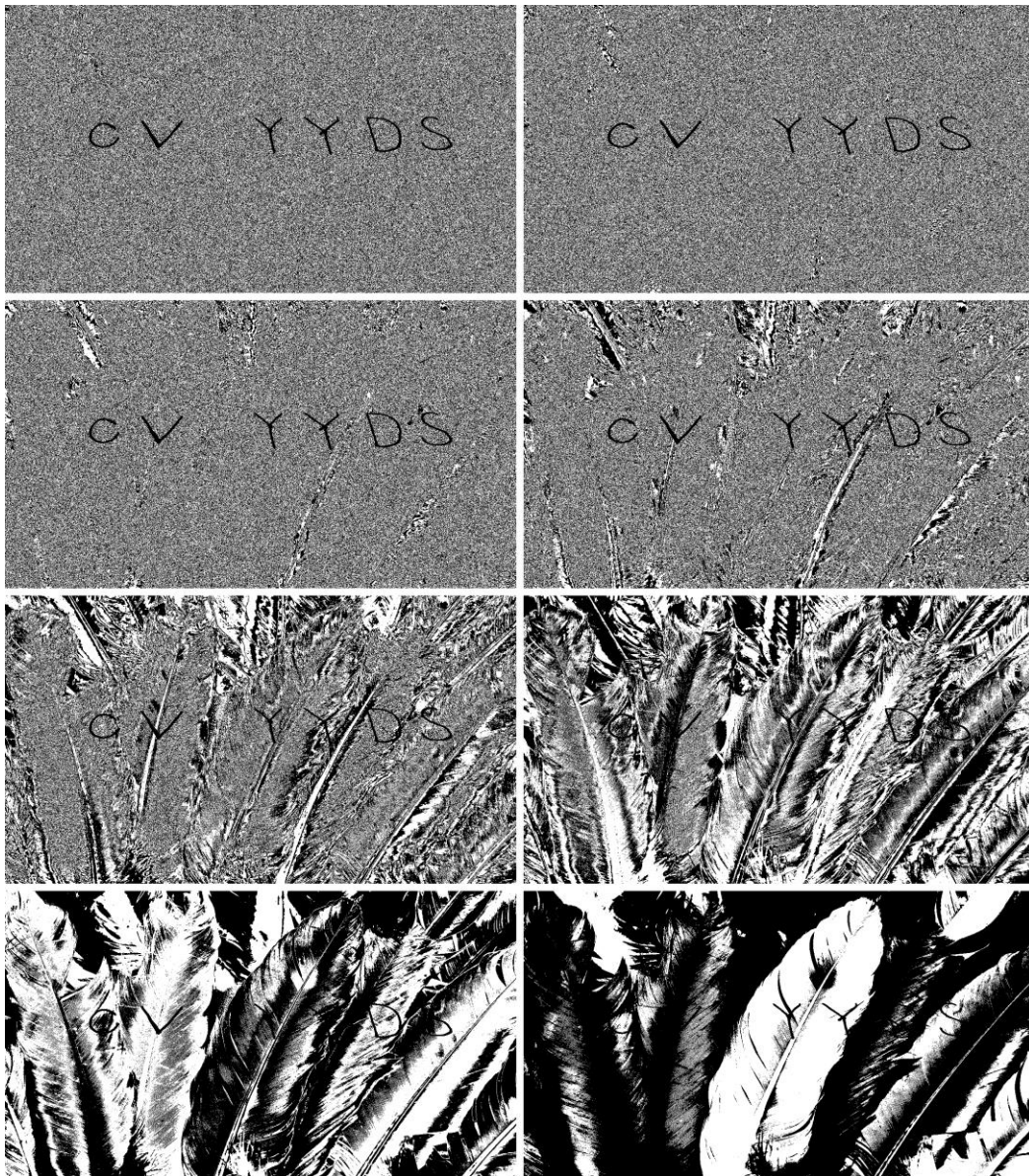


```

22. I2 = cv2.imread('./assert/I2.jpg')
23. binary_images = [np.zeros_like(I1) for _ in range(8)]
24. for i in range(8):
25.     binary_images[i] = I1 & (1 << i)
26.     binary_images[i] = np.uint8(binary_images[i])
27. for i in range(8):
28.     binary_images[i] = np.where(binary_images[i] > 0, I2, b
        inary_images[i])
29.     cv2.imwrite(f"binary_image_{i}.png", binary_images[i])
30.
31. # 合并 8 张图片
32. image_paths = ['binary_image_{i}.png'.format(i) for i in ran
        ge(8)]
33. merge_images('./assert/merge_img.png', *image_paths)

```

【结果（L1、L2、…、L8 分别替换后生成的 8 张图像）贴这里】



【分析贴在这里】

本张图像的排列是由从左到右，从上到下的顺序替换 L1, L2, ..., L8 所得来的。可以看到，随着替换的像素点值变大，图像也会从形似 I1 逐渐转化为形似 I2

4. 将附带彩色图像（I0）的 R、G、B 通道中某个或某几个通道做与问题 3 类似的处理。对结果进行分析。

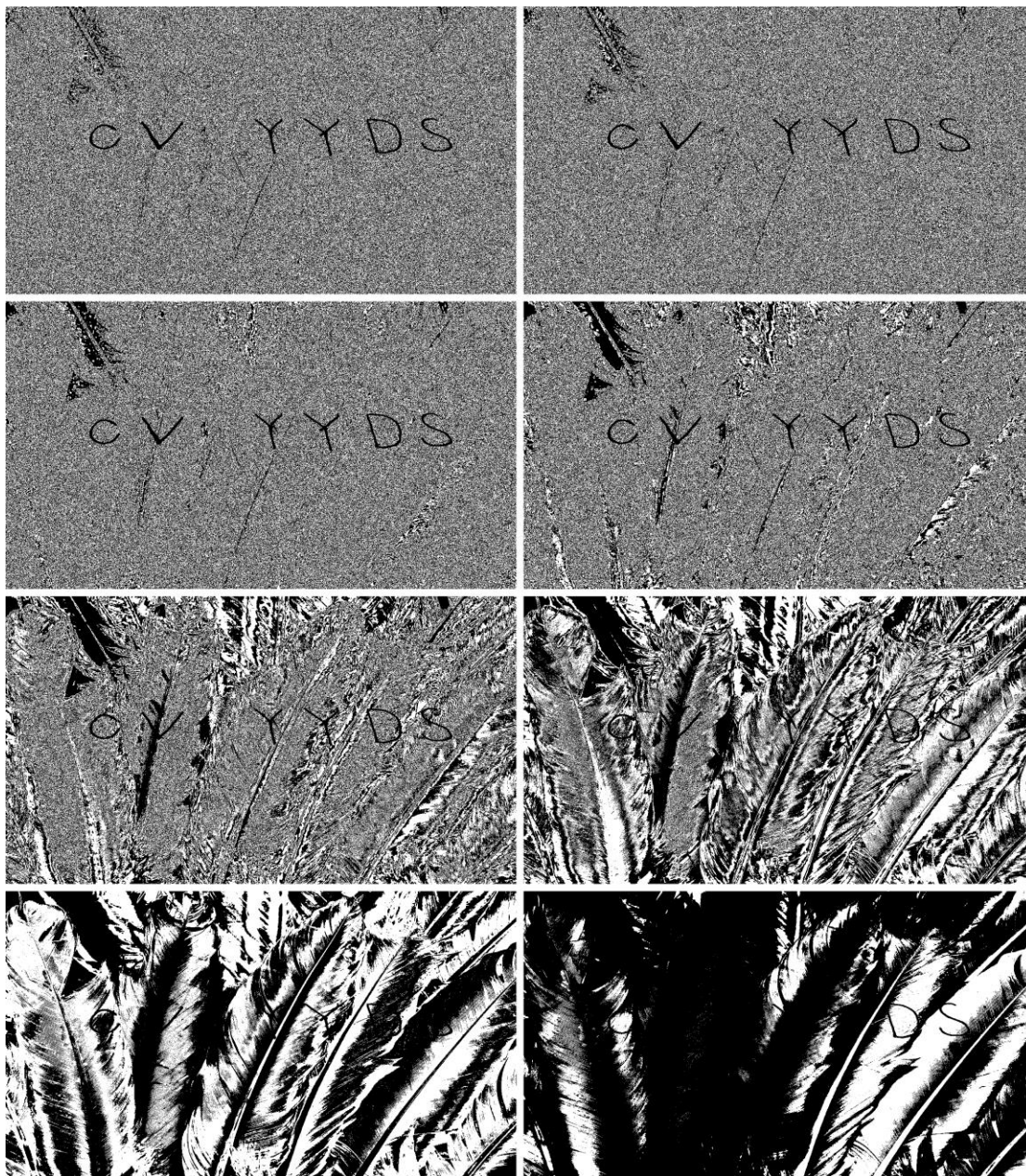
【代码贴这里】

```
1. import cv2
2. import numpy as np
3. from PIL import Image
4.
5.
6. def merge_images(output_path, *image_paths):
7.     images = [Image.open(path) for path in image_paths]
8.     width, height = images[0].size
9.     padding = 20
10.    new_width = width * 2 + padding
11.    new_height = height * 4 + padding * 3
12.    new_image = Image.new('RGB', (new_width, new_height), color='white')
13.    for i, img in enumerate(images):
14.        x = (i % 2) * (width + padding)
15.        y = (i // 2) * (height + padding)
16.        new_image.paste(img, (x, y))
17.    new_image.save(output_path)
18.
19.
20. # 方法：通过将灰度照片进行与操作来提取每一位上的值，再进行替换
21. I0 = cv2.imread('./assert/I0.jpg')
22. I2 = cv2.imread('./assert/I2.jpg')
23. blue_images = [np.zeros_like(I0) for _ in range(8)]
24. for i in range(8):
25.     blue_images[i] = I0[:, :, 0] & (1 << i)
26.     blue_images[i] = np.uint8(blue_images[i])
27. for i in range(8):
28.     blue_images[i] = np.where(blue_images[i] > 0, I2[:, :, 0], blue_images[i])
29.     blue_images[i] = cv2.merge([blue_images[i], blue_images[i], blue_images[i]])
30.     cv2.imwrite(f"blue_image_{i}.png", blue_images[i])
31.
32. # 合并 8 张图片
33. image_paths = ['blue_image_{i}.png'.format(i) for i in range(8)]
```



```
34.merge_images('./assert/blue_img.png', *image_paths)
```

【结果（替换后生成的若干张图像）贴这里】



【分析贴在这里】

这里分析的是蓝色单通道的图像变换，呈现的结果和问题 3 相似，细微之处在于原本图像中蓝色较多的地方在变换中多为白色，而蓝色少的地方多为黑色。

5. 对附带彩色图像（I0）进行亮度变换、对比度变换、饱和度变换（变换程度自行确定）。对结果进行分析。

【代码贴这里】

```
1. import cv2  
2. import numpy as np
```

```

3. from PIL import Image
4.
5.
6. def merge_images(output_path, *image_paths):
7.     images = [Image.open(path) for path in image_paths]
8.     width, height = images[0].size
9.     padding = 20
10.    new_width = width * 2 + padding
11.    new_height = height * 4 + padding * 3
12.    new_image = Image.new('RGB', (new_width, new_height), c
        olor='white')
13.    for i, img in enumerate(images):
14.        x = (i % 2) * (width + padding)
15.        y = (i // 2) * (height + padding)
16.        new_image.paste(img, (x, y))
17.    new_image.save(output_path)
18.
19.
20. image = cv2.imread('./assert/I0.jpg')
21.
22. # 亮度变换
23. for i in range(8):
24.     tmp = cv2.convertScaleAbs(image, beta=(-120 + i * 30))
25.     cv2.imwrite(f"light{i}_img.png", tmp)
26. image_paths = ['light{}_img.png'.format(i) for i in range(8
        )]
27. merge_images('./assert/light_img.png', *image_paths)
28.
29. # 对比度变换
30. for i in range(8):
31.     tmp = cv2.convertScaleAbs(image, alpha=(0 + i * 0.25))
32.     cv2.imwrite(f"contract{i}_img.png", tmp)
33. image_paths = ['contract{}_img.png'.format(i) for i in rang
        e(8)]
34. merge_images('./assert/contract_img.png', *image_paths)
35.
36. # 饱和度变化
37. for i in range(8):
38.     hls = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2HLS)
39.     hls[:, :, 2] = np.clip(30 * i, 0, 255).astype(np.uint8)
40.     tmp = cv2.cvtColor(hls, cv2.COLOR_HLS2BGR)
41.     cv2.imwrite(f"saturation{i}_img.png", tmp)
42. image_paths = ['saturation{}_img.png'.format(i) for i in ra
        nge(8)]

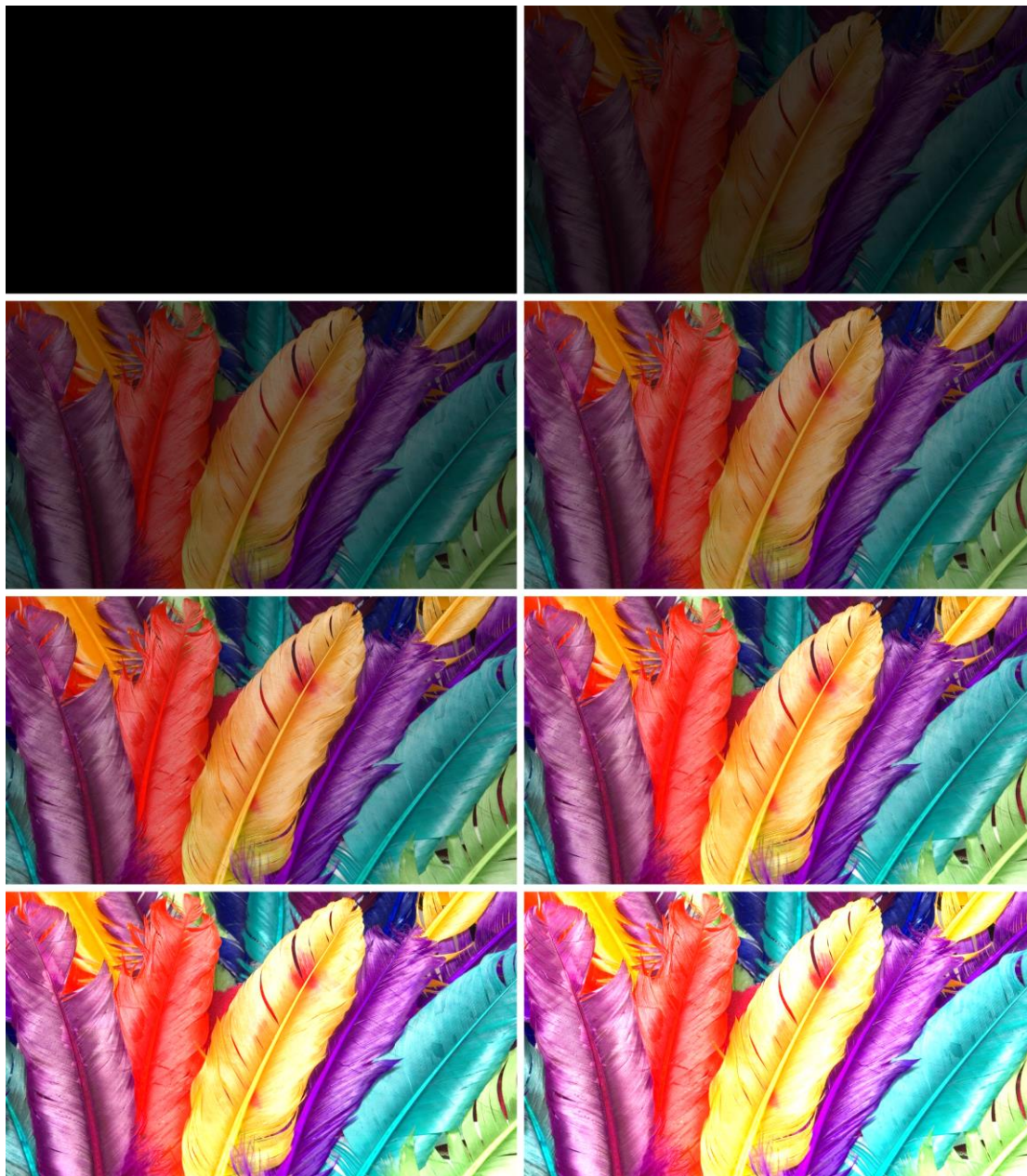
```



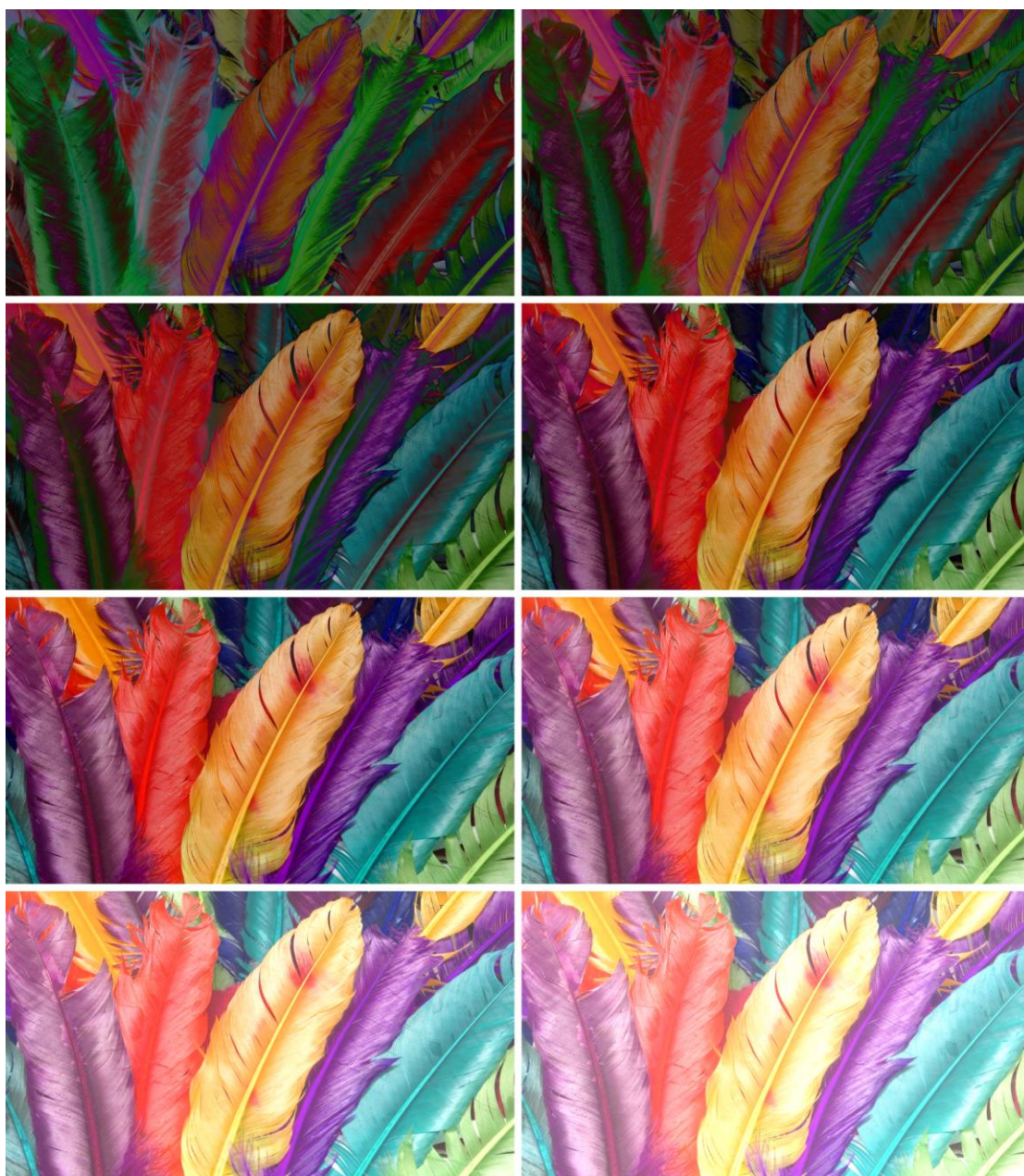
```
43.merge_images('./assert/saturation_img.png', *image_paths)
```

【结果（变换后生成的若干张图像）贴这里】

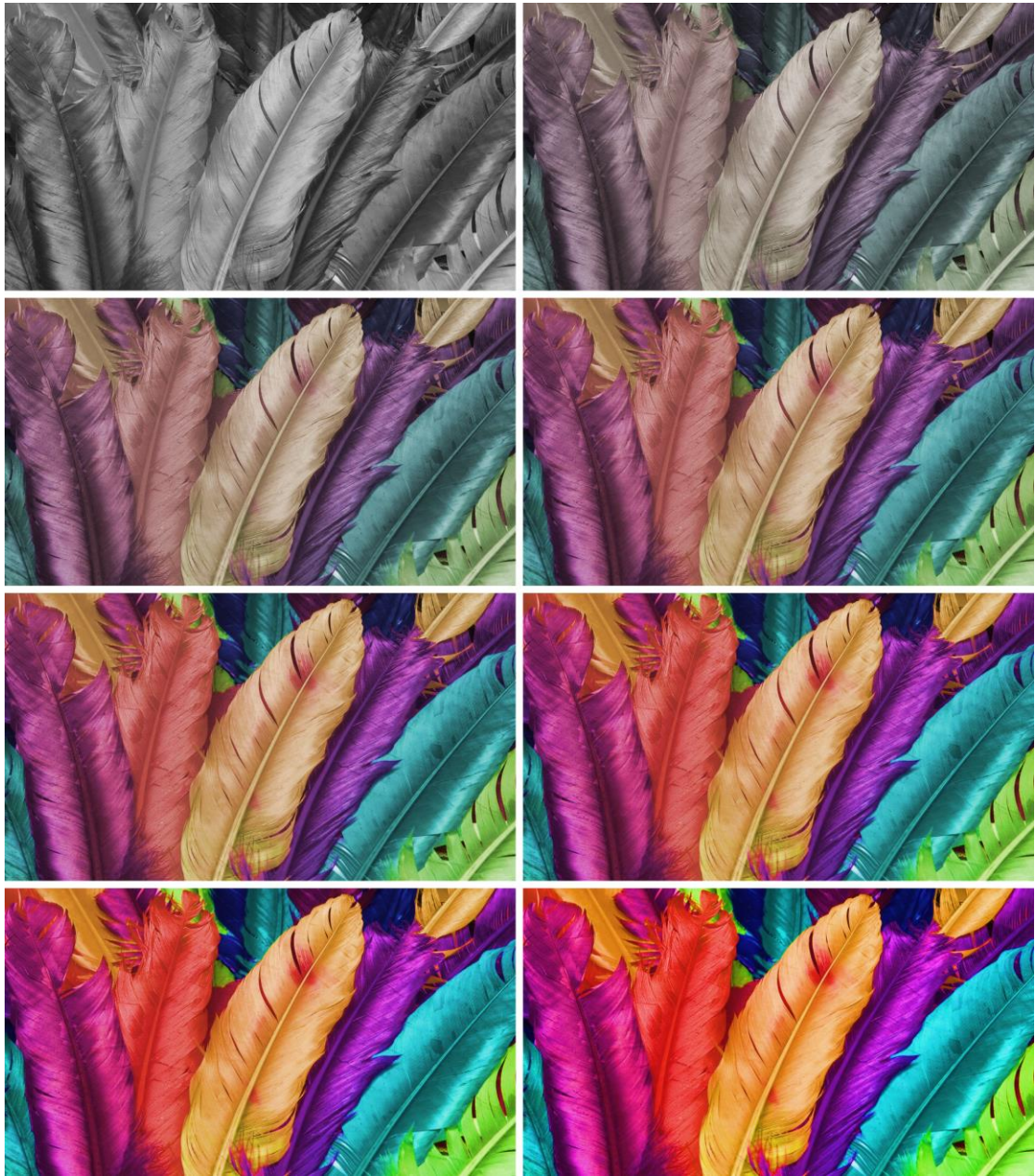
对比度图片



亮度图片



饱和度图片



【分析贴在这里】

饱和度：增加图像的饱和度会使颜色更加鲜艳，减少饱和度会使颜色变得更加灰暗。饱和度的范围通常是 $[0, 1]$ 或 $[0, 100]$ ，其中 0 表示灰度图像，1 或 100 表示最大饱和度。

亮度：增加图像的亮度可以改善图像的视觉效果，使图像更加清晰和易于观察；降低亮度可以增强图像的对比度，使图像的细节更加突出。

对比度：增加对比度会增强图像的细节和清晰度，使图像更加生动；降低对比度会减少图像的细节，使图像看起来更加平坦。调整对比度可以改变图像的视觉效果和外观。