알고리즘

10장 그래프(graph)

학습내용

- 1. 그래프
- 2. 그래프의 표현
- 3. 너비 우선 탐색(BFS)과 깊이 우선 탐색(DFS)
- 4. 최소 신장 트리
- 5. 위상 정렬
- 6. 최단 경로
- 7. 강연결 요소

학습목표

- 그래프의 표현법을 익힌다.
- 너비우선탐색과 깊이우선탐색의 원리를 충분히 이해한다.
- 신장트리의 의미와 최소신장트리를 구하는 두 가지 알고 리즘을 이해한다.
- 그래프의 특성에 따라 가장 적합한 최단경로 알고리즘을 선택할 수 있도록 한다.
- 위상정렬을 이해하고 DAG의 경우에 위상정렬을 이용해 최단경로를 구하는 방법을 이해한다.
- 강연결 요소를 구하는 알고리즘을 이해한다.
- 각 알고리즘의 수행시간을 분석할 수 있도록 한다.

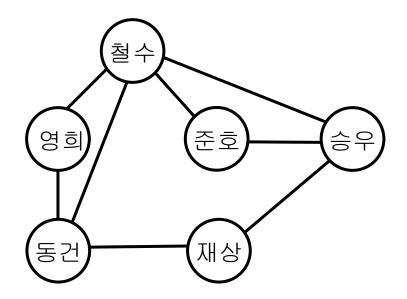
학습내용

1. 그래프

- 2. 그래프의 표현
- 3. 너비 우선 탐색(BFS)과 깊이 우선 탐색(DFS)
- 4. 최소 신장 트리
- 5. 위상 정렬
- 6. 최단 경로
- 7. 강연결 요소

그래프(graph)

- 그래프란?
 - 현상이나 사물을 정점(vertex)과 간선(edge)으로 표현한 것
 - 정점은 대상을 나타내고, 간선은 대상들 간의 관계를 나타냄
- 예) 사람들 간의 친분관계를 나타낸 그래프



그래프의 정의

- 그래프 *G* = (*V*, *E*)
 - V: 정점 집합
 - *E*: 간선 집합
- 앞의 그래프 예를 다시 살펴보자.

$$G = (V, E)$$

 $V = \{ \Delta + , \beta = , \Xi + , \Xi +$

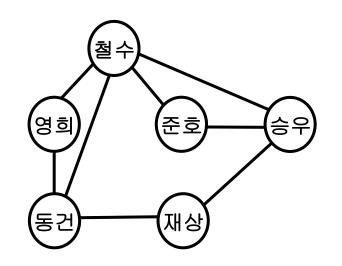
E = {(철수, 영희), (철수, 동건), (철수, 준호), (철수, 승우), (영희, 동건), (동건, 재상), (준호, 승우), (재상, 승우)}

|V| = 6 // 집합 V의 원소 수, 즉 정점 수

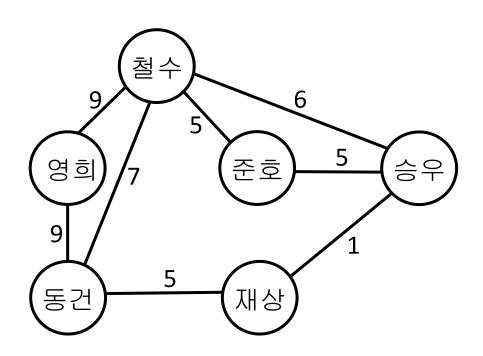
|E| = 8 // 집합 E의 원소 수, 즉 간선 수

V(G): 그래프 G의 vertex 집합

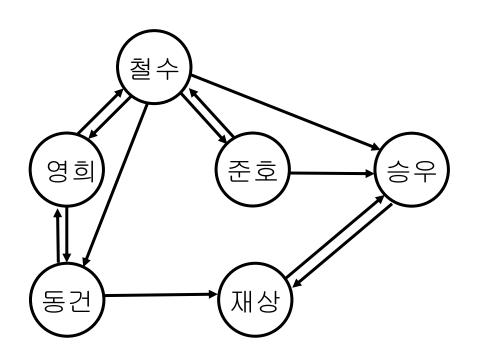
E(G): 그래프 G의 edge 집합



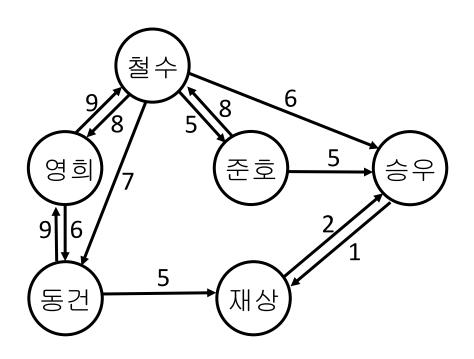
친분관계 그래프 – 친밀도를 가중치(weight)로 나타낸 경우



친분관계 그래프 - 방향을 고려한 경우

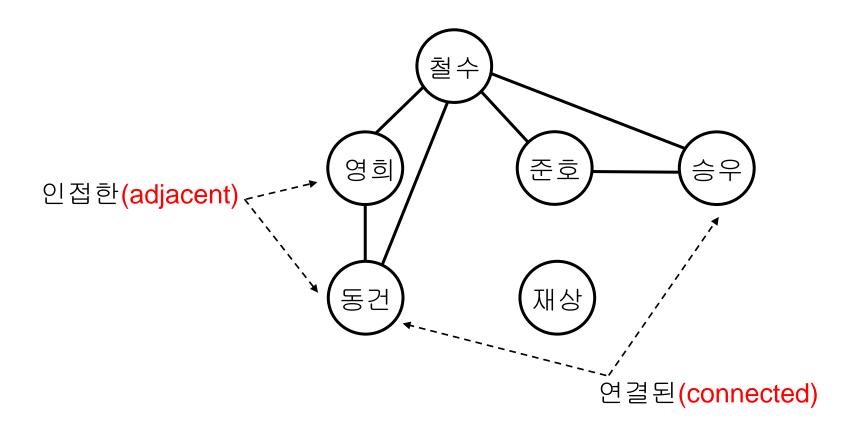


친분관계 그래프 - 방향과 가중치를 고려한 경우



그래프 용어

• 두 정점 사이에 간선이 존재하면 "인접하다"고 하며, 두 정 점 사이에 경로가 존재하면 "연결되었다"고 함



그래프 용어

- 그래프의 종류
 - 무향 그래프(undirected graph): 간선에 방향이 없음
 - 유향 그래프(directed graph; digraph) : 간선에 방향이 있음
 - 가중치 그래프(weighted graph): 간선에 가중치가 있음
 - 연결 그래프(connected graph): 모든 정점 간에 경로가 존재

학습내용

1. 그래프

2. 그래프의 표현

- 3. 너비 우선 탐색(BFS)과 깊이 우선 탐색(DFS)
- 4. 최소 신장 트리
- 5. 위상 정렬
- 6. 최단 경로
- 7. 강연결 요소

그래프의 표현

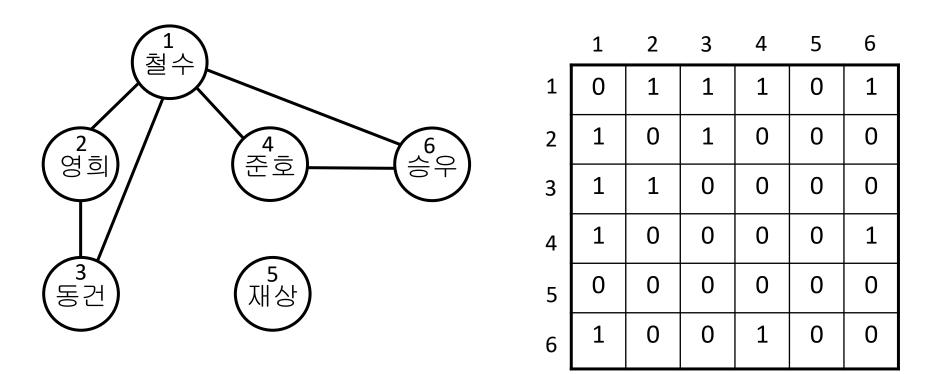
- 인접 행렬 방식
- 인접 리스트 방식
- 인접 배열 방식
- 인접 해시테이블 방식

Graph의 표현 - 인접 행렬

- Adjacency matrix
 - Nx N 행렬로 표현

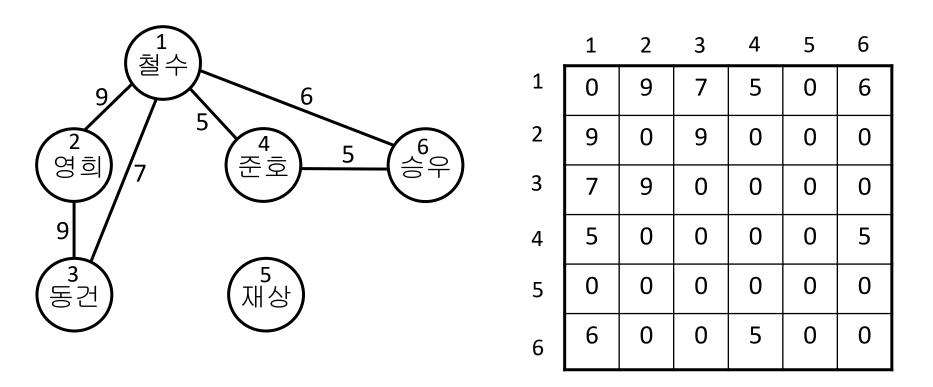
- N: 정점 수
- 원소 (i,j) = 1: 정점 i 와 j 사이에 간선이 있음
- 원소 (i,j) = 0: 정점 i 와 j 사이에 간선이 없음
- directed graph의 경우
 - 원소 (i,j)는 정점 i 에서 정점 j 로 향하는 간선이 있는지를 나타냄
- undirected graph의 경우
 - 원소 (i, j) =원소 (j, i)
- 가중치를 가진 그래프의 경우
 - 간선이 있으면 원소 (i,j)에 1 대신 가중치를 저장
 - 간선이 없으면 원소 (i, j)에 0을 저장(∞를 저장하는 경우도 있음)

무향 그래프의 예



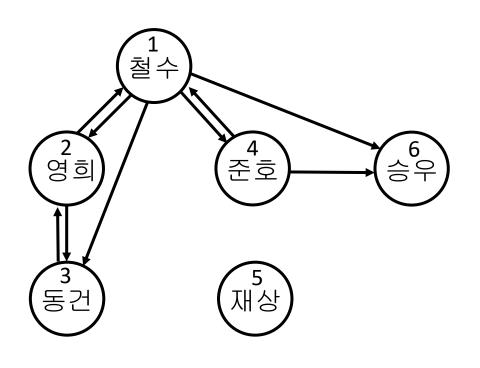
1의 개수 = 간선 수 x 2

가중치 있는 무향 그래프의 예



0이 아닌 원소수 = 간선 수 x 2 간선이 없으면 가중치에 0을 저장

유향 그래프의 예



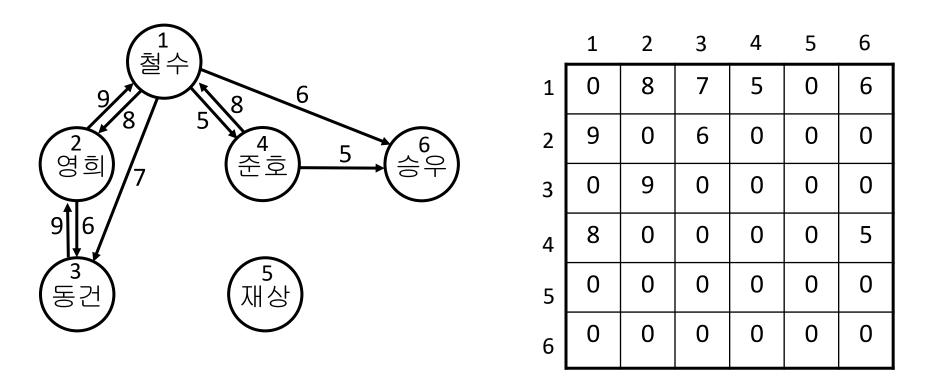
정점 1의 진출간선 수 : 정점 1의 out-degree =

정점 1의 진입간선 수 : 정점 1의 in-degree =

	1	2	3	4	5	6
1	0	1	1	1	0	1
2	1	0	1	0	0	0
3	0	1	0	0	0	0
4	1	0	0	0	0	1
5	0	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	0	0

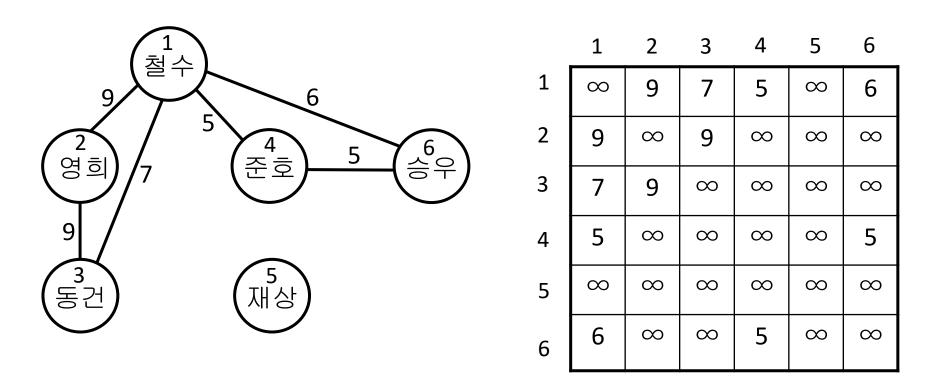
1의 개수 = 간선 수

가중치 있는 유향 그래프의 예



0이 아닌 원소수 = 간선 수 간선이 없으면 가중치에 0을 저장

가중치 있는 그래프 표현의 다른 예



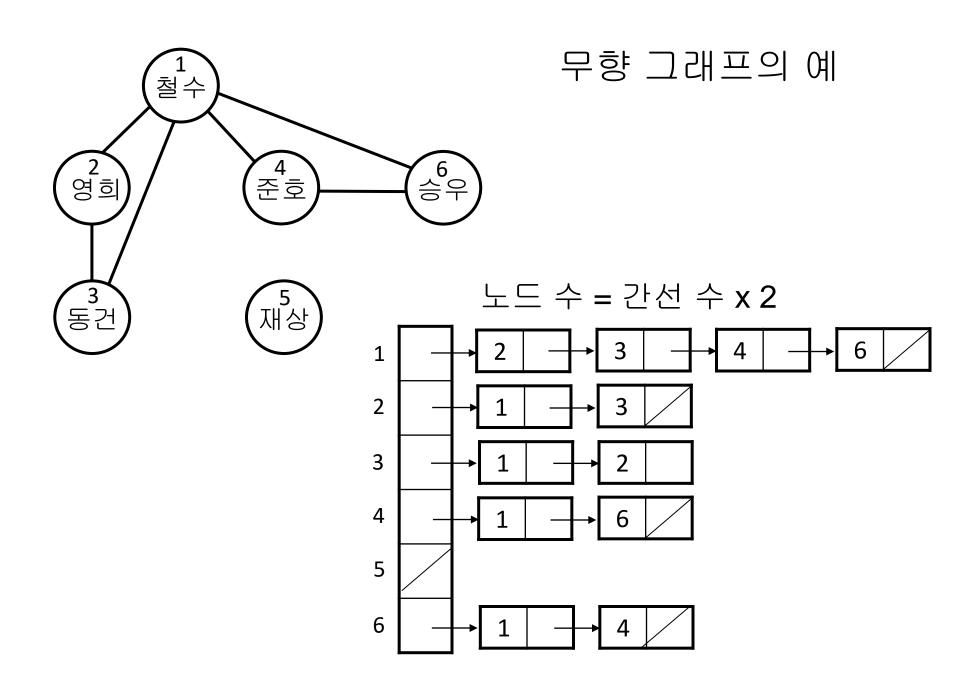
간선이 존재하면 가중치를 저장 간선이 없으면 가중치에 무한대 값을 저장 (앞의 예에서는 간선이 없으면 0을 저장했음)

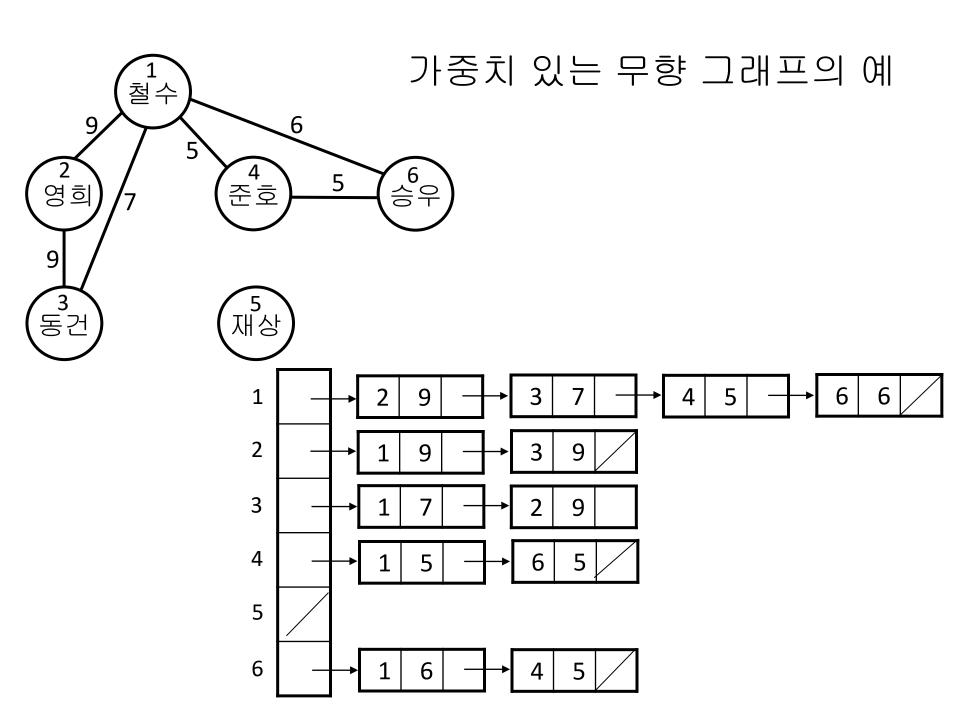
Graph의 표현 - 인접 리스트

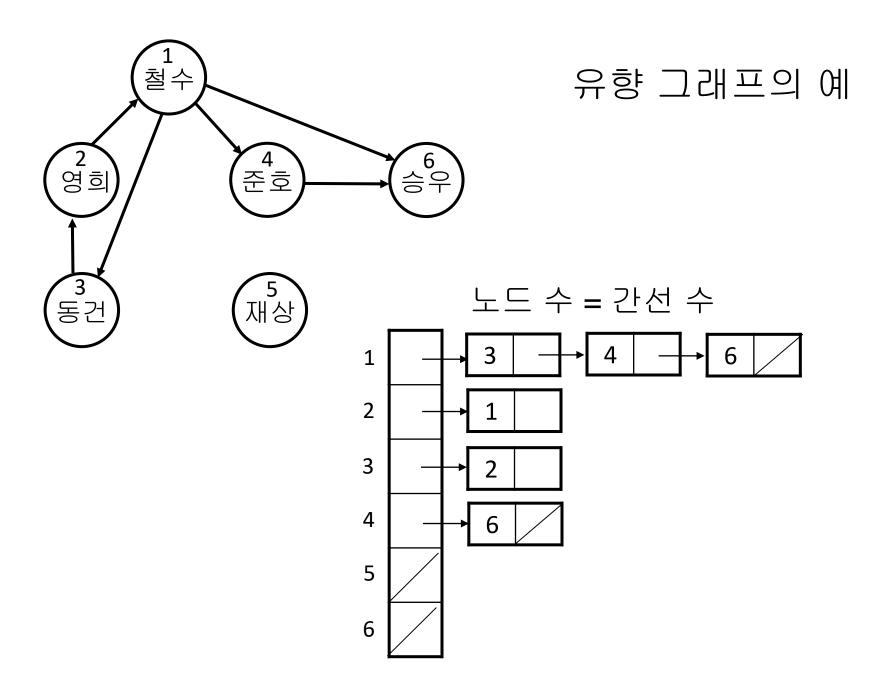
Adjacency list

N: 정점 수

- N개의 연결 리스트로 표현
- -i 번째 리스트는 정점 i에 인접한 정점들을 모아 놓은 연결 리스트
- 가중치 있는 그래프의 경우
 - 리스트에 정점 번호와 함께 가중치도 저장







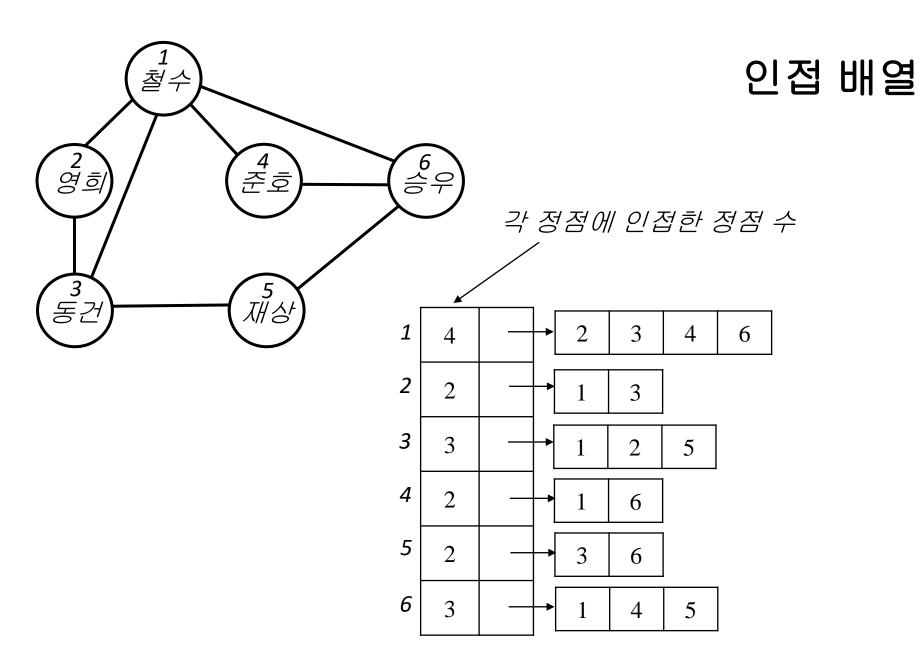
Graph의 표현 - 인접 배열

- 인접 행렬과 인접 리스트의 단점 중 하나
 - 인접 행렬 : 간선 수와 상관 없는 공간 차지
 - 인접 리스트 : 간선 (i, j) 존재 여부 검사 등의 연산은 시간이 오래 걸림
 - → 인접 배열: 간선 수에 비례한 공간을 차지하면서 간 선 존재 여부를 훨씬 빨리 검사할 수 있는 방법

인접 배열

- 인접 배열을 이용한 그래프 표현
 - 정점이 N 개이면, N 개의 인접 배열로 표현
 - 각 정점에 인접한 정점들을 연결 리스트에 저장하는 대신, 배열에 저장. 즉, i 번째 배열은 정점 i 에 인접한 정점들의 집합
 - 각 배열을 정렬된 형태로 만들면 이진 탐색 가능
 - 정점 i의 인접 정점이 k 개인 경우, 이진 탐색을 이용하여 간선 (I, j) 존재 여부 검사하는 시간은 O(log k)

철수 인접 배열 영희 준호 승우 재상

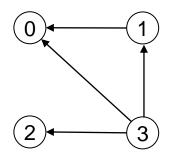


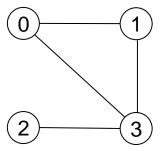
철수 인접 배열 영희 승우 배열에서 각 정점에 인접한 정점 목록의 끝자리 **ボ**

Graph의 표현 - 인접 해시테이블

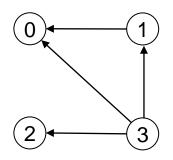
- 인접 해시테이블을 이용한 그래프 표현
 - 각 정점마다 하나의 인접 배열을 두는 대신에 하나의 해시 테이블을 사용
 - 정점이 N 개이면, N 개의 인접 해시 테이블로 표현
 - 각 정점마다 인접 배열의 2배 정도 공간을 할당 받아 해시 테이블의 적재율을 0.5 정도로 유지
 - 간선 (i, i) 존재 여부를 알아내는 연산은 효율적임
 - 정점 i에 인접한 정점들을 차례로 보면서 작업을 해야 할 경우는 적합하지 않음

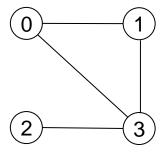
문제:다음 그래프를 인접 행렬로 표현하세요.



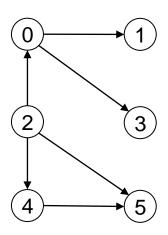


문제: 다음 그래프를 인접 리스트로 표현하세요.

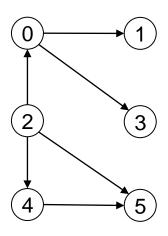




문제:다음 그래프를 인접 배열로 표현하세요.



문제:다음 그래프를 인접 해시 테이블로 표현하세요.



학습내용

- 1. 그래프
- 2. 그래프의 표현

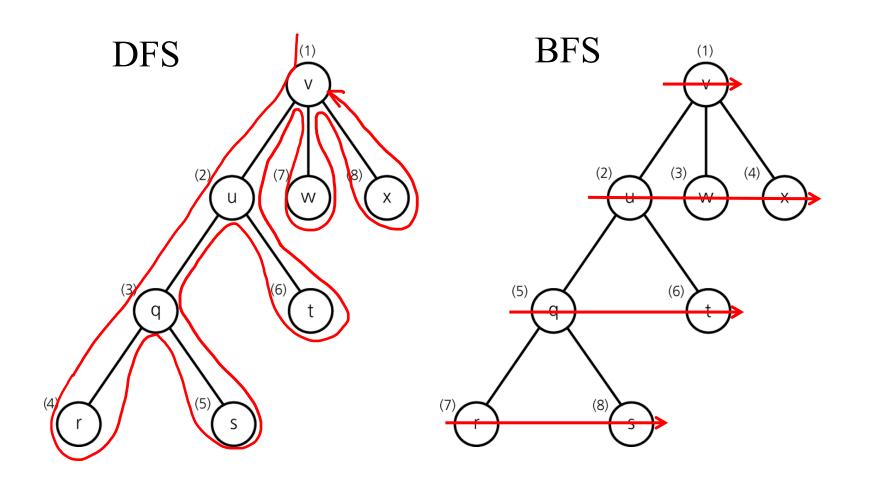
3. 너비 우선 탐색(BFS)과 깊이 우선 탐색(DFS)

- 4. 최소 신장 트리
- 5. 위상 정렬
- 6. 최단 경로
- 7. 강연결 요소

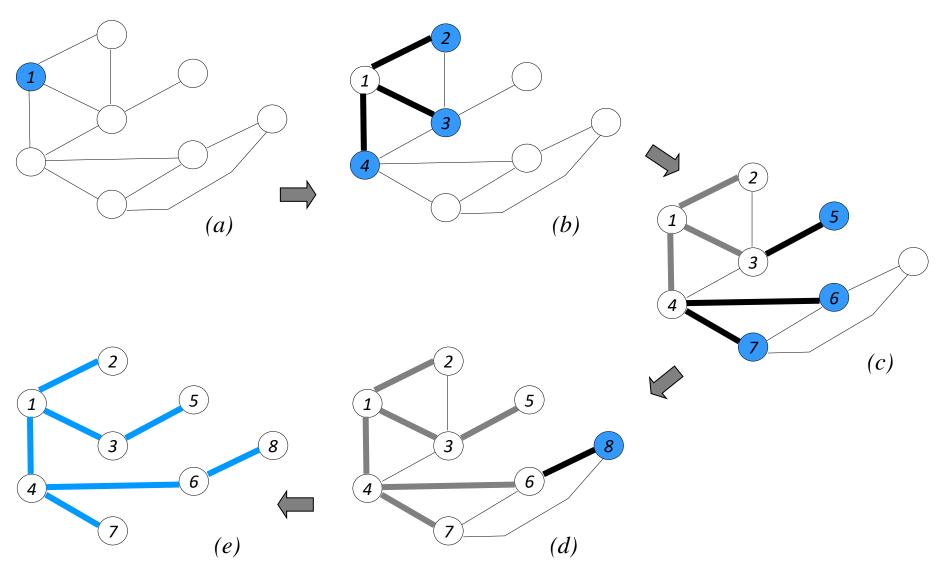
Graph Traversal

- 그래프의 모든 정점을 한번씩 방문
- 대표적 두 가지 방법
 - BFS (Breadth-First Search) : 너비 우선 탐색
 - 큐 이용하여 구현
 - DFS (Depth-First Search) : 깊이 우선 탐색
 - 스택 이용 또는 재귀 알고리즘으로 구현
- BFS와 DFS는 매우 중요한 알고리즘임
 - 그래프 알고리즘의 핵심
 - BFS와 DFS에 대해 매우 깊은 직관을 갖고 있어야 좋은 그래프 알고리즘을 만들 수 있음

동일한 그래프를 DFS/BFS로 탐색



BFS의 작동 예

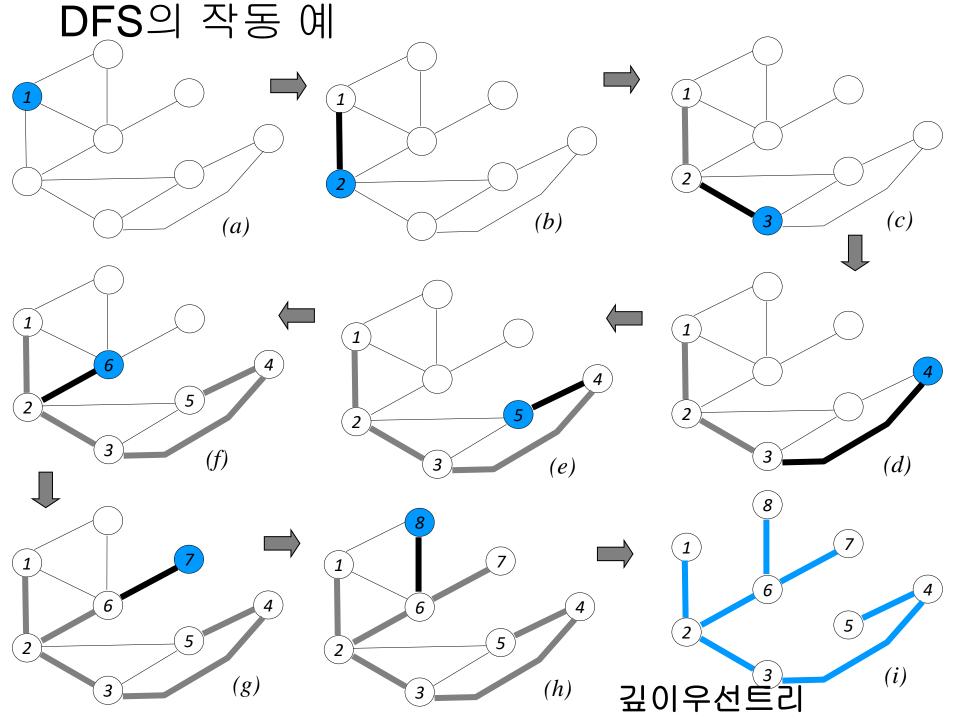


너비우선트리

너비 우선 탐색 (BFS)

s에 연결된 정점만 방문

```
BFS(G, s) \triangleright s를 시작 정점으로 하여 그래프 G=(V, E)를 너비우선탐색
           ▷ 큐 Q를 이용
   for each v \in V(G)
        visited[v] \leftarrow NO;
   visited[s] \leftarrow YES;
                                 ▷ s: 시작 정점
                                 ▷ Q: 큐
   enqueue(Q, s);
   while (Q \neq \Phi) {
        v \leftarrow \text{dequeue}(Q);
        for each x \in L(v)
                                \triangleright L(v): 정점 v의 인접 정점 집합
                if (visited[x] = NO) then {
                        visited[x] \leftarrow YES;
                        enqueue(Q, x);
                                                         G가 연결 그래프
                                                         라고 가정
                   ✔수행시간: Θ(|V|+|E|)
                   ✓혼동의 염려가 없으면 Θ(V+E)로 표기해도 됨
```



깊이 우선 탐색 (DFS)

v에 연결된 정점만 방문

```
DFS(v) ▷ v를 시작 정점으로 하여 그래프를 깊이우선탐색 { visited[v] \leftarrow YES; for each x \in L(v) ▷ L(v): 정점 v의 인접 정점 집합 if (visited[x] = NO) then DFS(x); }
```

G가 연결 그래프 라고 가정

✔수행시간: Θ(|V|+|E|)

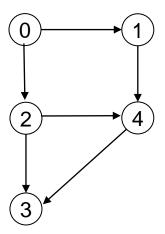
깊이 우선 탐색 (DFS)

v에 연결된 정점만 방문

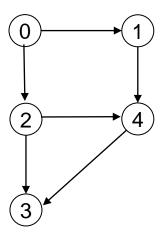
```
DFS(v) \triangleright v를 시작 정점으로 하여 그래프를 깊이우선탐색
   visited[v] \leftarrow YES;
  for each x \in L(v) \triangleright L(v): 정점 v의 인접 정점 집합
        if (visited[x] = NO) then DFS(x);
                                                       G가 연결그래프가
                                                       아니어도 모든
                                                       정점을 방문
GraphTraversal(G) \supset 그래프 G=(V, E)를 깊이우선탐색
  for each v \in V(G)
        visited[v] \leftarrow NO;
  for each v \in V(G)
        if (visited[v] = NO) then DFS(v);
```

✓수행시간: Θ(|V|+|E|)

문제: 정점 0을 시작정점으로 한 BFS 순서를 적으세요.



문제: 정점 0을 시작정점으로 한 DFS 순서를 적으세요.



요약

- 그래프는 현상이나 사물을 정점(vertex)과 간선 (edge)으로 표현하는 것으로서, 정점은 대상이나 개체를 나타내고 간선은 이들 간의 관계를 나타낸다.
- 그래프를 표현하는 방법은 인접행렬 방식, 인접 리 스트 방식, 인접 배열 방식, 인접 해시테이블 방식 등이 있다.
- 대표적인 그래프 순회 방법은 너비 우선 탐색 (BFS)과 깊이 우선 탐색(DFS)이다.

학습내용

- 1. 그래프
- 2. 그래프의 표현
- 3. 너비 우선 탐색(BFS)와 깊이 우선 탐색(DFS)

4. 최소 신장 트리

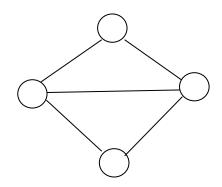
- 5. 위상 정렬
- 6. 최단 경로
- 7. 강연결 요소

최소 신장 트리

- 신장 트리와 최소 신장 트리
- Prim 알고리즘
- Kruskal 알고리즘

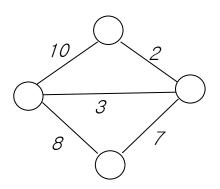
신장 트리(spanning tree)

- 조건
 - 무향 연결 그래프(undirected connected graph)
- 트리
 - 사이클(cycle)이 없는 연결 그래프
 - -n 개의 정점을 가진 트리는 항상 n-1 개의 간선을 갖는다.
- 그래프 **G**의 신장 트리
 - G의 정점들과 간선들로만 구성된 트리(정점은 전부 포함)

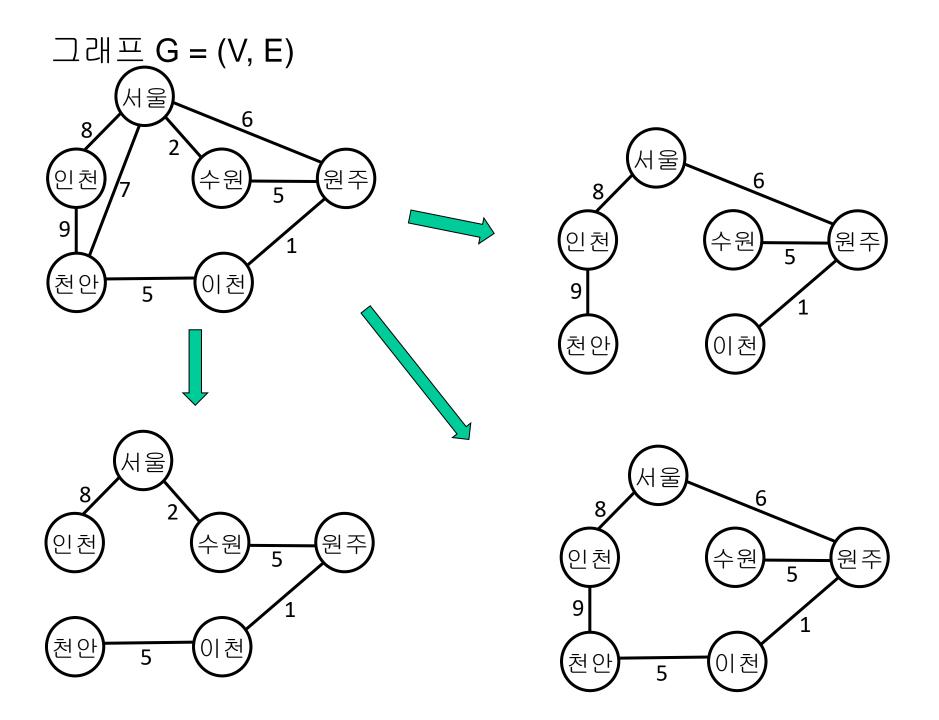


최소 신장 트리(minimum spanning tree)

- 그래프 **G**의 최소 신장 트리
 - 최소 비용 신장 트리
 - 무향 가중 연결 그래프 G의 신장 트리들 중 간선의 가중치 합이 최 소인 것



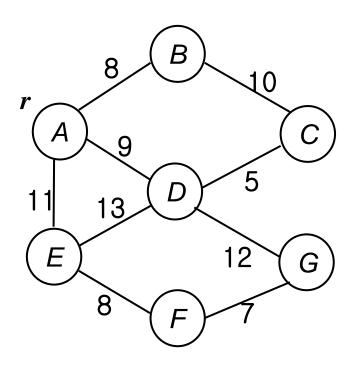
- 그래프의 최소 신장 트리를 구하는 알고리즘을 알아보자.
 - Prim 알고리즘
 - Kruskal 알고리즘



Prim 알고리즘

- 그래프 G=(V, E)의 최소 신장 트리를 이루는 정점 집합 S를 공집합에서 시작하여 그래프의 모든 정점을 포함할 때까지(S=V) 키워 나간다.
- 개념 설명

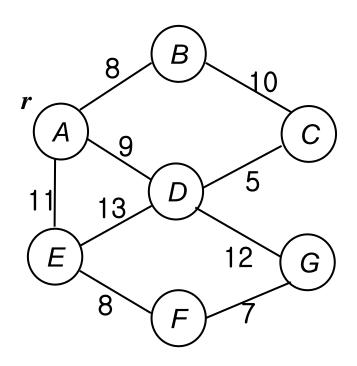
Prim 알고리즘 작동 예 – 개념 설명



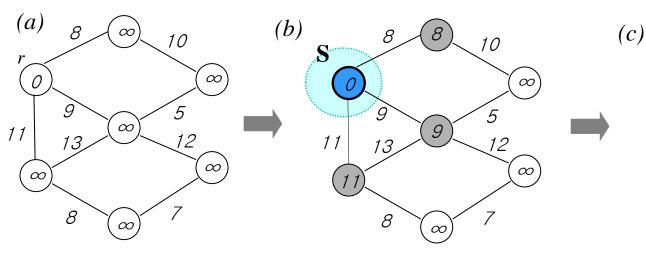
Prim 알고리즘

```
Prim(G, r) \triangleright 정점 r로부터 시작하여 G=(V, E) 의 최소신장트리를 구함
  \mathbf{Q} \leftarrow V; \triangleright \mathbf{Q}: 트리 정점 집합 \mathbf{S}에 속하지 않은 정점들의 집합
   for each u = Q
                                                   d[u] = 정점 u가 트리 정점에
                                                       인접하기 위한 간선 중 최소값.
      d[u] \leftarrow \infty;
                                                       즉, 신장 트리에 연결하는
  d[r] \leftarrow 0;
                                                       현재까지 알려진 최소 비용
                            ▷ |V| 번 반복
   while (Q \neq \Phi) {
                                                   w(u, v) = 간선 (u, v)의 가중치
      u \leftarrow \text{deleteMin}(Q, d);
      for each v \in L(u) \triangleright L(u): 정점 y의 인접 정점 집합
          if (v \subseteq Q \text{ and } d[v] > w(u, v)) then {
              d[v] \leftarrow w(u, v);
              tree[v] \leftarrow u; \quad \triangleright u = v 의 부모로 등록(임시로)
deleteMin(Q, d[])
   집합 Q에서 d 값이 가장 작은 정점 u를 리턴하고 u를 집합 Q에서 제거;
                         ✔수행시간: O(/E/log/V/) ← 최소 힙 이용시
```

Prim 알고리즘 작동 예 – 구현 설명



Prim 알고리즘의 작동 예

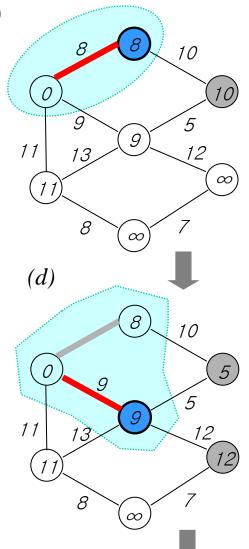


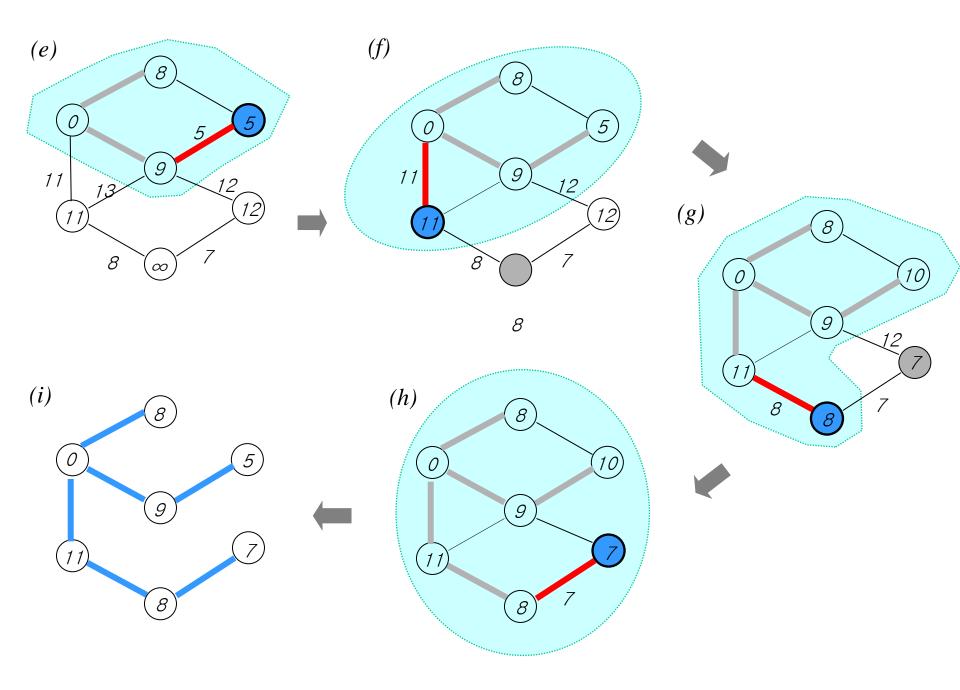
: 트리 정점 집합 S

 $ig(\mathbf{d} ig)$: \mathbf{S} 와 이 정점을 잇는 간선 중 최소 길이가 \mathbf{d}

◯: 방금 S에 포함된 정점 y

◯ : 방금 이완(relaxation: d 값이 바뀜)이 일어난 정점





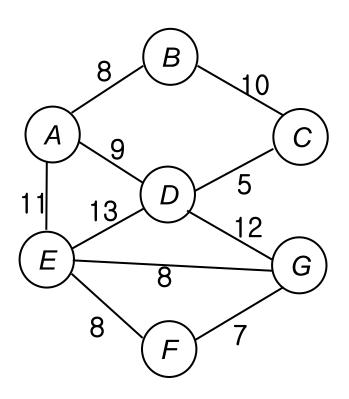
Kruskal 알고리즘

- 그래프 G=(V, E)의 최소 신장 트리를 이루는 간선 집합 T를 다음과 같은 방법으로 구함
 - T에 간선이 하나도 없는 상태에서 시작한다.
 - cycle을 만들지 않는 범위에서 최소 비용 간선을 하나씩 T에 추가해 나간다.
 - T에 간선이 VI-1개 포함되면 완료한다.

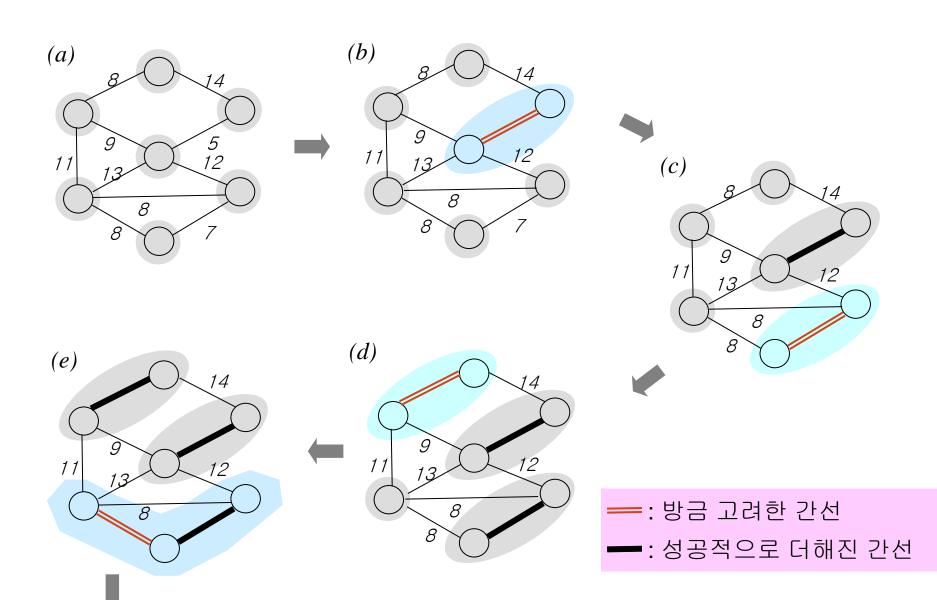
Kruskal 알고리즘

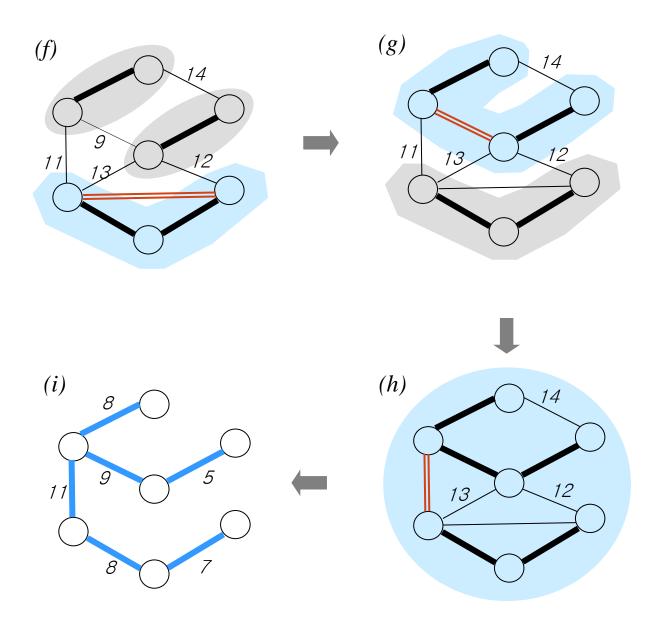
```
O((V+E)\log^*V)
Kruskal(G) \triangleright G=(V, E) 의 최소신장트리 T를 구함
   T \leftarrow \Phi; \triangleright T: 신장트리
`----->각각 하나의 정점만으로 이루어진 /V/개의 집합을 구성함;
   모든 간선을 가중치 크기 오름차순으로 정렬하여 배열 A에 저장;<~~~~
                                             O(E \log E) = O(E \log V)
~----> while (|T| < |V| - 1) {
       A에서 최소비용 간선 (u, v)를 제거;
       if (정점 u와 정점 v가 서로 다른 집합에 속함) then {
            T \leftarrow T \cup \{(u, v)\};
            u와 v가 속한 두 집합을 하나로 합침;
                                        트리를 이용하여 집합 구현 -
                                        랭크를 이용한 Union과
                                        경로압축을 이용한 Find-Set
 ✔ Kruskal 알고리즘의 수행시간: O(|E|log|V|)
```

Kruskal 알고리즘의 작동 예

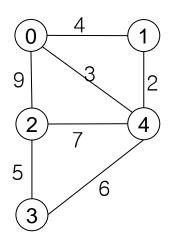


Kruskal 알고리즘의 작동 예

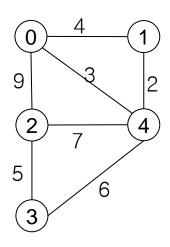




문제: Prim 알고리즘을 이용하여 최소 신장 트리를 구하세요.



문제: Kruskal 알고리즘을 이용하여 최소 신장 트리를 구하세요.



요약

- 최소 신장 트리(minimum spanning tree)는 주어진 무향 가중 연결 그래프 G=(V, E)에서 간선을 |V|-1 개만 남겨 만들어지는 트리 중 가중치 합이 최소인 트리이다.
- Prim 알고리즘, Kruskal 알고리즘을 이용하여 최 소 신장 트리를 구할 수 있다.

학습내용

- 1. 그래프
- 2. 그래프의 표현
- 3. 너비 우선 탐색(BFS)와 깊이 우선 탐색(DFS)
- 4. 최소 신장 트리

5. 위상 정렬

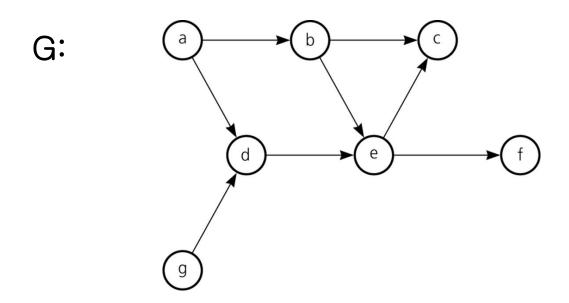
- 6. 최단 경로
- 7. 강연결 요소

위상 정렬(Topological Sort)

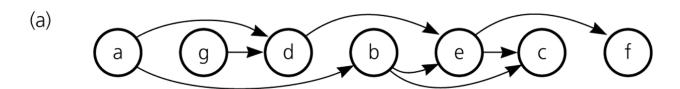
- DAG의 위상 정렬
- 위상 정렬 알고리즘 1
- 위상 정렬 알고리즘 2
 - 알고리즘 1보다 많이 사용되는 방법
 - DFS를 거의 그대로 이용하므로 구현이 간단

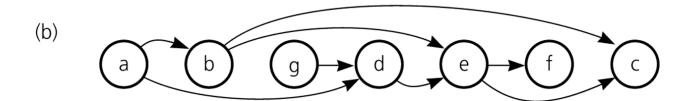
DAG의 위상 정렬

- 조건
 - cycle이 없는 유향 그래프 (DAG: Directed Acyclic Graph)
- 위상 정렬(topological sort)
 - 모든 정점을 일렬로 나열하되
 - 정점 x에서 정점 y로 가는 간선이 있으면 x를 y보다 앞에 놓이도록 한다.
- 하나의 DAG에 하나 이상의 위상 순서가 존재
 - 즉, 위상 정렬 결과는 여러 가지일 수 있다.



그래프 G의 위상정렬 예 2가지



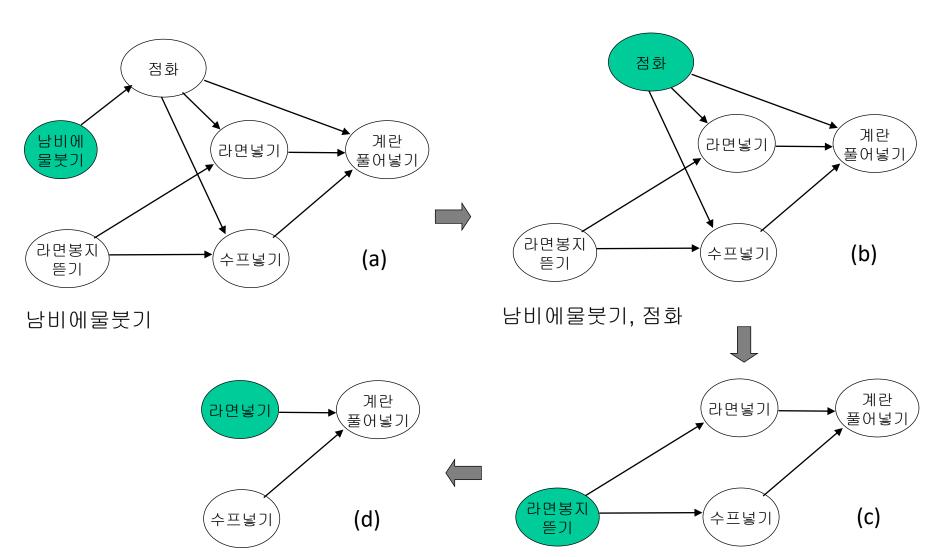


위상정렬 알고리즘 1

```
topologicalSort1(G) ▷ 그래프 G=(V, E)를 위상 정렬
    for i ← 1 to n { ▷ n : 정점 수
       진입간선이 없는 정점 u를 선택한다;
        A[i] \leftarrow u;
       정점 u와, u의 모든 진출간선을 제거한다;
✔ 알고리즘 수행이 끝나고 나면 배열 A[1...n]에 정점들이
  위상정렬 되어 있다.
                          ✓수행시간: Θ(/V/+/E|)
                 진입간선이 없는 정점 u를 선택하는 작업을
```

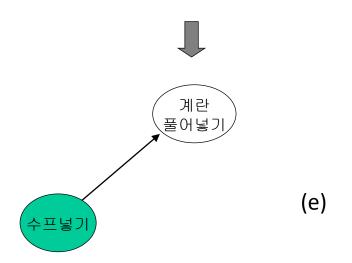
상수 시간에 수행할 수 있도록 구현한다고 가정

위상정렬 알고리즘 1의 작동 예

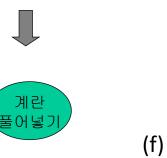


남비에물붓기, 점화, 라면봉지뜯기, 라면넣기

남비에물붓기, 점화, 라면봉지뜯기



남비에물붓기, 점화, 라면봉지뜯기, 라면넣기, 수프넣기



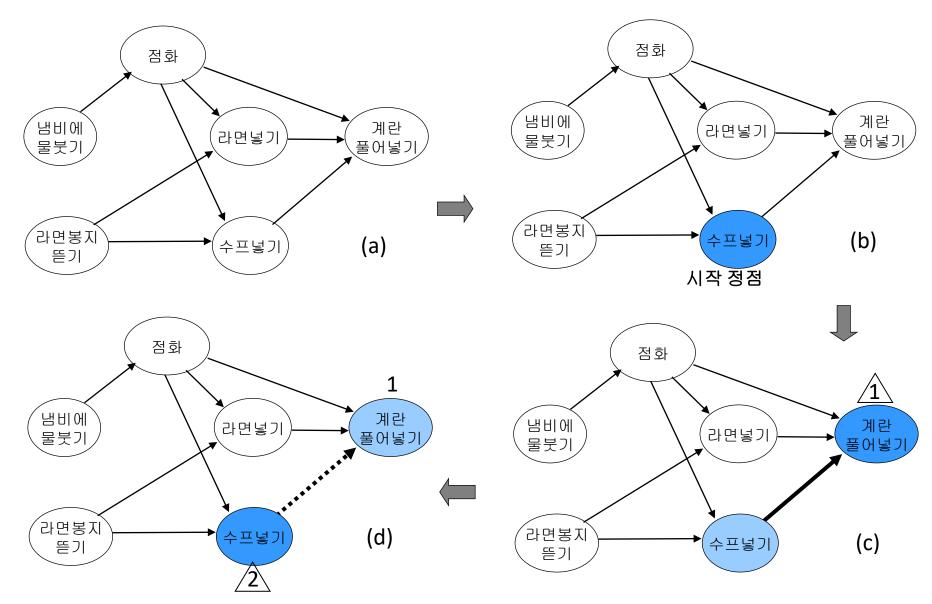
남비에물붓기, 점화, 라면봉지뜯기, 라면넣기, 수프넣기, 계란풀어넣기

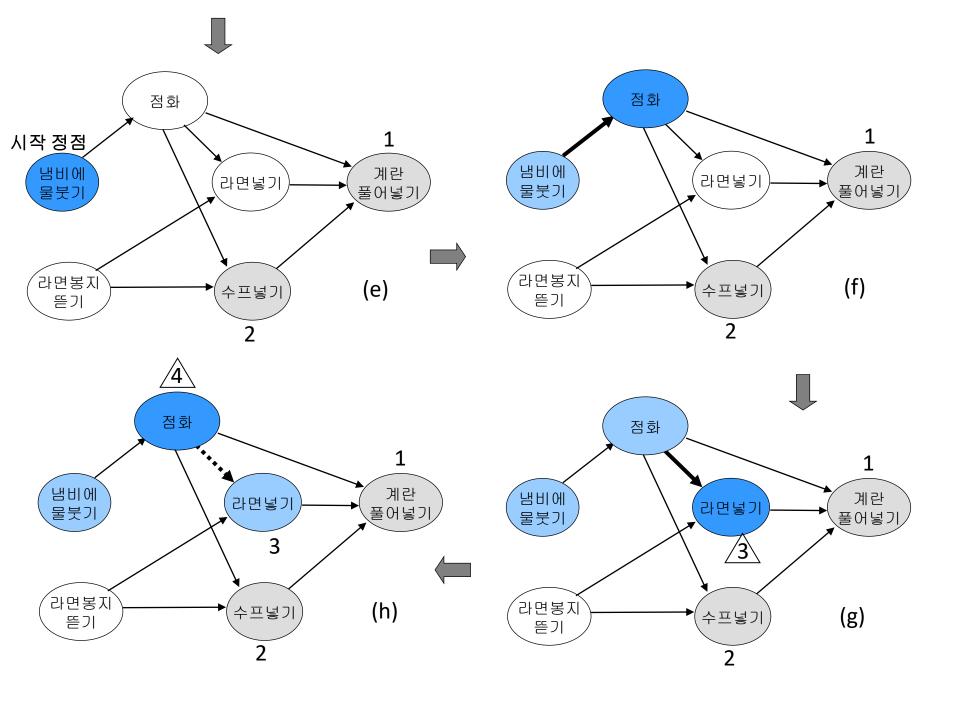


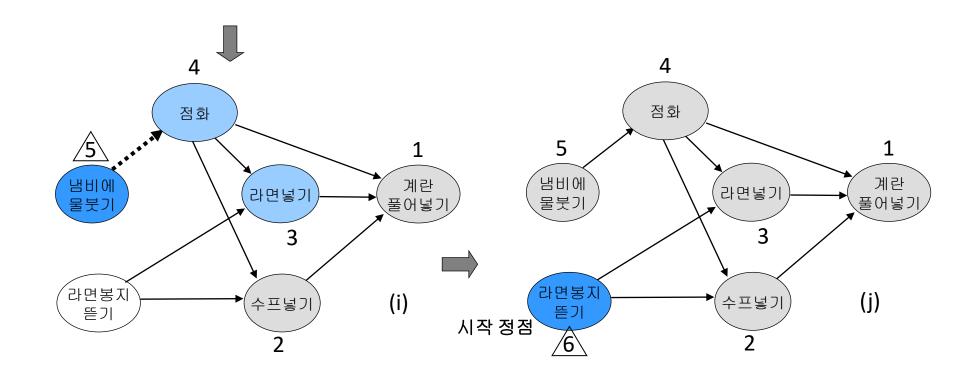
위상정렬 알고리즘 2

```
topologicalSort2(G) ▷ 그래프 G=(V, E)를 위상 정렬
    for each v \in V
         visited[v] \leftarrow NO;
    for each v \in V \triangleright 정점의 순서는 무관
        if (visited[v] = NO) then DFS-TS(v);
DFS-TS(v) \triangleright v를 시작 정점으로 하여 그래프를 깊이우선탐색
    visited[v] \leftarrow YES;
    for each x \in L(v) \triangleright L(v): v의 인접 리스트
        if (visited[x] = NO) then DFS-TS(x);
   연결 리스트 R의 맨 앞에 정점 \nu를 삽입; \triangleright DFS에 이 부분만 추가
✔알고리즘 수행이 끝나고 나면 연결 리스트 R에는 정점들이
  위상정렬된 순서로 매달려 있다.
                                        ✓ 수행시간: Θ(/V/+/E|)
```

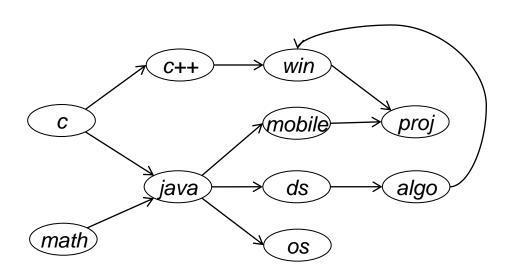
위상정렬 알고리즘 2의 작동 예







문제: 다음은 과목의 선수 관계를 나타낸 그래프이다. 이 그래 프를 topological sort 하여 수강 가능한 순서대로 과목명을 일 렬로 나열하세요.



요약

- 위상 정렬(topological sort)을 이용하면 DAG로 표현한 작업의 선후 관계에 따라 작업들을 일렬로 나열할 수 있다.
- 위상 정렬 알고리즘에 깊이 우선 탐색(DFS)을 이 용할 수 있다.

학습내용

- 1. 그래프
- 2. 그래프의 표현
- 3. 너비 우선 탐색(BFS)와 깊이 우선 탐색(DFS)
- 4. 최소 신장 트리
- 5. 위상 정렬
- 6. 최단 경로
- 7. 강연결 요소

최단 경로(Shortest Paths)

• 조건

- 간선 가중치가 있는 유향 그래프(directed weighted graph)
- 그래프가 무향 그래프라면, 양쪽으로 유향 간선이 있는 유향 그래프로 생각할 수 있다.
 - 즉, 무향 간선 (*i*, *j*)를 유향 간선 <*i*, *j*>와 <*j*, *i*>로 간주
- 두 정점 사이의 최단 경로
 - 두 정점 사이의 경로 중 간선의 가중치 합이 최소인 경로
 - 간선의 가중치 합이 음인 cycle이 있으면 문제가 정의되지 않는다.

여러 가지 최단 경로 알고리즘

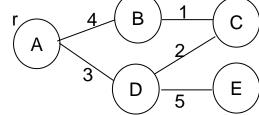
- 단일 시작점 최단 경로
 - 하나의 시작 정점으로부터 각 정점에 이르는 최단 경로 를 구한다.
 - ▶ 다익스트라 알고리즘
 - 음의 가중치를 허용하지 않는 최단 경로
 - ▶ 벨만-포드 알고리즘
 - 음의 가중치를 허용하는 최단 경로
 - ➤ 사이클이 없는 그래프(DAG)의 최단 경로
- 모든 쌍 최단 경로
 - 모든 정점 쌍 사이의 최단 경로를 모두 구한다.
 - ▶ 플로이드-워샬 알고리즘

최단 경로 알고리즘

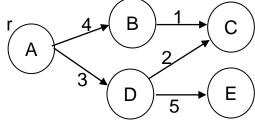
- 다익스트라 알고리즘
- 벨만-포드 알고리즘
- 플로이드-워샬 알고리즘
- DAG의 최단 경로

Dijkstra 알고리즘

- 단일 시작점 최단 경로 알고리즘
- 모든 간선 가중치는 음이 아니어야 함
- 최단 경로 구하는 방법
 - 최소 신장 트리를 위한 Prim 알고리즘과 원리가 비슷함
 - Prim 알고리즘에서는 d[v]가 정점 v를 신장 트리에 연결하는 최소 비용



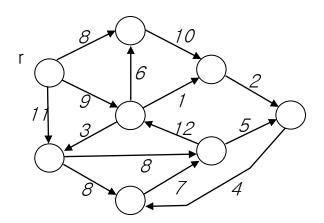
Dijkstra 알고리즘에서는 d[v]가 시작 정점 r에서 정점 v에 이르는 최
 단 거리



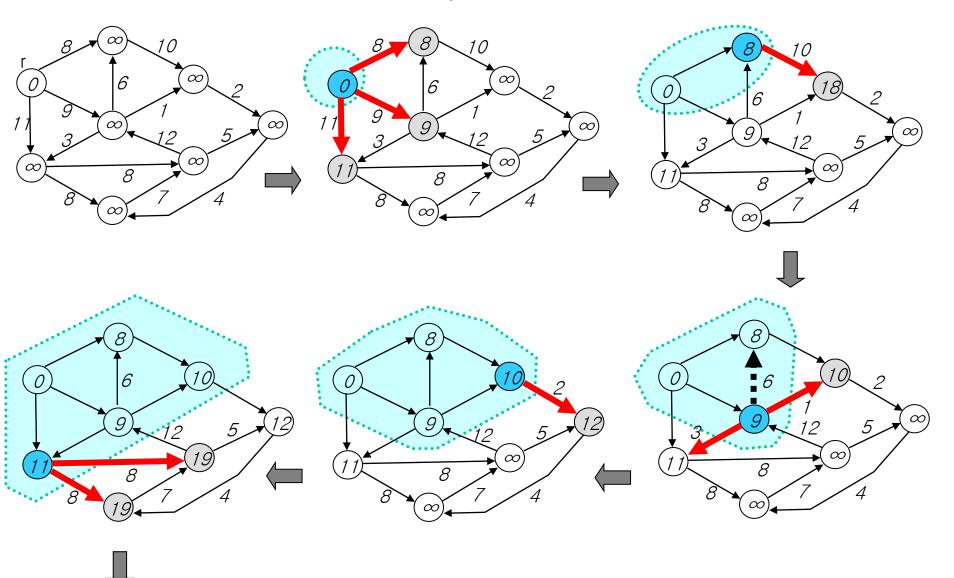
Dijkstra 알고리즘

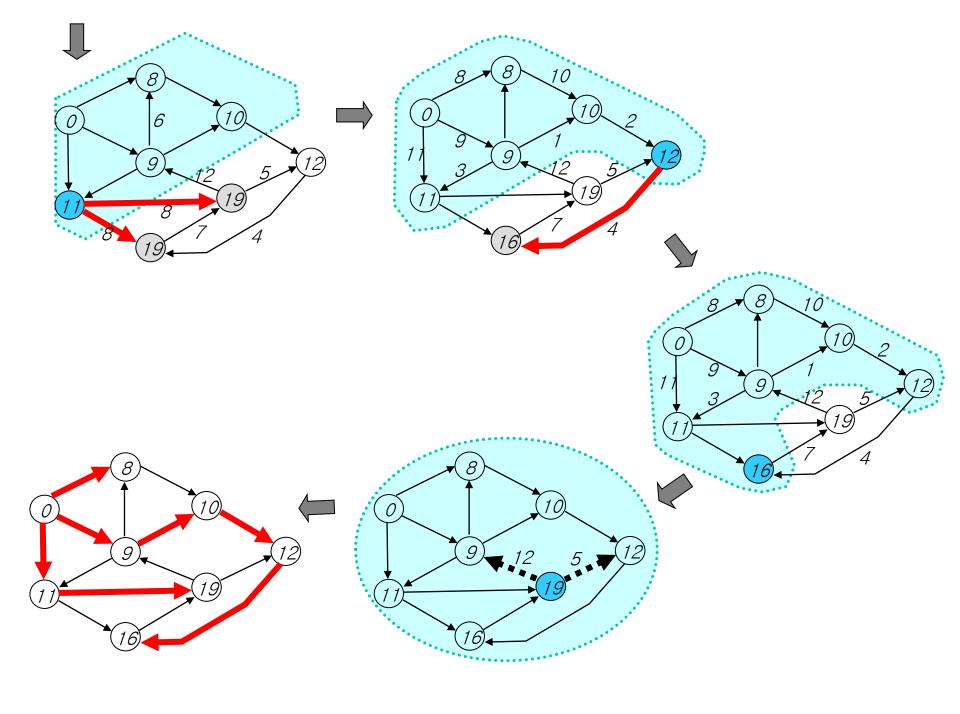
```
Dijkstra(G, r) \triangleright G=(V, E): 주어진 그래프, r: 시작 정점
                  \triangleright d[u]: 정점 r에서 정점 u에 이르는 최단 거리
                           \triangleright S: r로부터의 최단 거리가 확정된 정점 집합
     S \leftarrow \Phi;
     for each u \in V
           d[u] \leftarrow \infty;
     d[r] \leftarrow 0;
     while (S \neq V) {  > |V| 번 반복
          u \leftarrow \operatorname{extractMin}(V-S, d); \triangleright V-S: r로부터의 최단 거리가 미확정
          S \leftarrow S \cup \{u\};
          for each v \in L(u) \triangleright L(u) : u의 인접 정점 집합
               if (v \subseteq V - S \text{ and } d[v] > d[u] + w(u, v)) then {
                   d[v] ← d[u] + w(u, v) ; O/2 (relaxation)
                                                    ✔수행시간: O(|E|log|V|)
extractMin(Q, d[])
                                                                           힘 이용
     집합 Q에서 d값이 가장 작은 정점 u를 리턴;
```

Dijkstra 알고리즘의 작동 예



Dijkstra 알고리즘의 작동 예





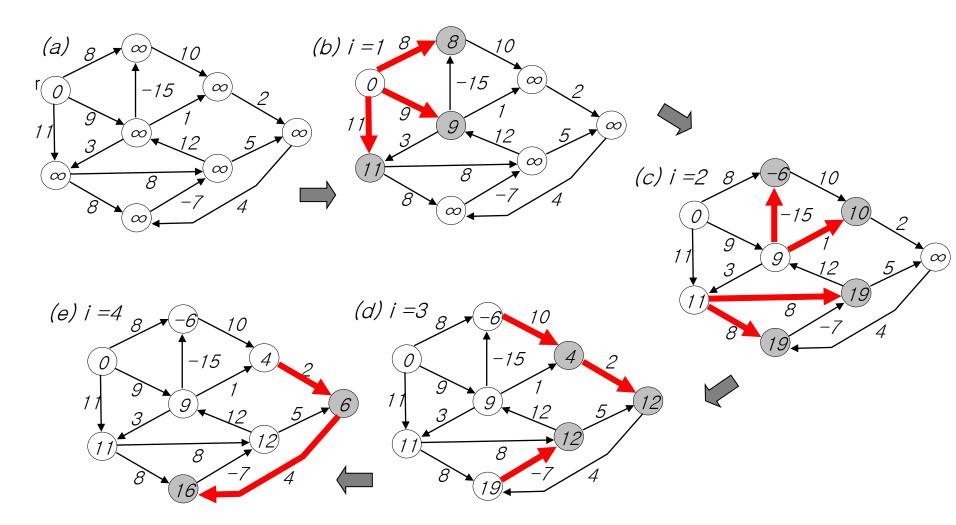
Bellman-Ford 알고리즘

- 단일 시작점 최단 경로 알고리즘
- 간선 가중치가 임의의 실수인 경우(음의 가중치 허용)
- 최단 경로 구하는 방법
 - 시작점으로부터 간선 최대 1개를 사용하는 최단 경로를 구함
 - 간선 최대 2개를 사용하는 최단 경로를 구함
 - 간선 최대 3개를 사용하는 최단 경로를 구함
 - **–** ...
 - 간선 최대 |V|-1개를 사용하는 최단 경로를 구함 → 음의 사이클이 존재하지 않으면 이것이 최종 해답임

Bellman-Ford 알고리즘

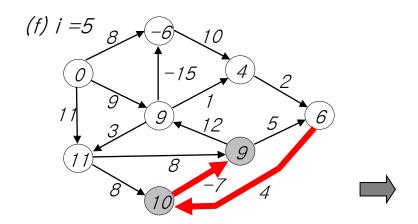
```
BellmanFord(G, r) \triangleright G=(V, E): 주어진 그래프, r: 시작 정점
    for each u \subseteq V
          d[u] \leftarrow \infty;
    d[r] \leftarrow 0;
    for i \leftarrow 1 to /V/-1
         for each (u, v) \subseteq E
               if (d[v] > d[u] + w(u, v)) then {
                    d[v] \leftarrow d[u] + w(u, v); \qquad 0/2 (relaxation)
                    \operatorname{prev}[v] \leftarrow u;
   ▷음의 사이클 존재 여부 확인
    for each (u, v) \subseteq E
          if (d[v] > d[u] + w(u, v)) then output "해 없음"
                                                         ✔수행시간: O(/E//V/)
```

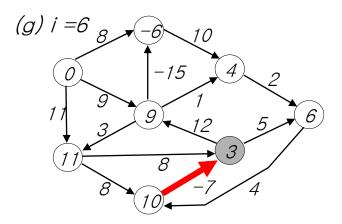
Bellman-Ford 알고리즘의 작동 예



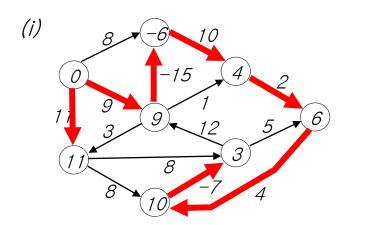


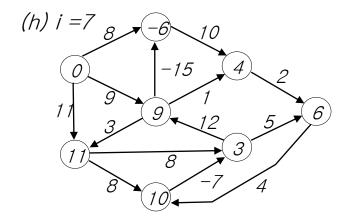










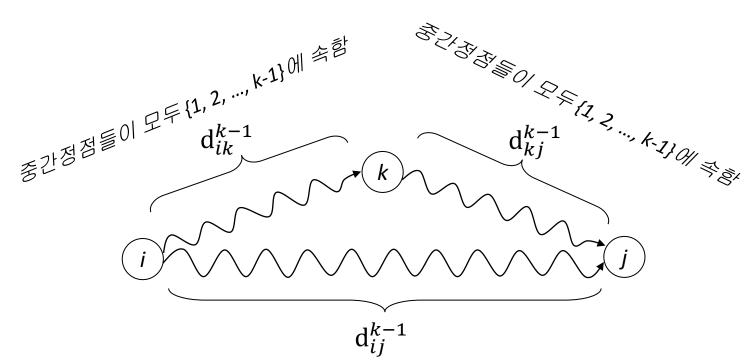


Floyd-Warshall 알고리즘

- 모든 정점들간의 상호 최단경로 구하기
 - 구해야 할 최단 경로가 모두 n²개 (n은 정점 수)
 - 동적 프로그래밍을 이용한 해결책인 플로이드-워샬 알 고리즘은 $\Theta(n^3)$ 시간이 걸림

 \mathbf{d}^{k}_{ij} : 정점 집합 $\{v_{I}, v_{2}, ..., v_{k}\}$ 에 속하는 것들만 거쳐 v_{i} 에서 v_{j} 에 이르는 최단경로 길이

$$d^{k}_{ij} = \begin{cases} w_{ij}, & k = 0 \\ \min \{d^{k-1}_{ij}, d^{k-1}_{ik} + d^{k-1}_{kj}\}, & k \ge 1 \end{cases}$$



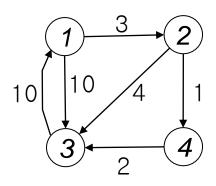
중간정점들이 모두 {1, 2, ..., k-1}에 속함

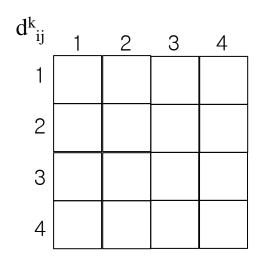
Floyd-Warshall 알고리즘

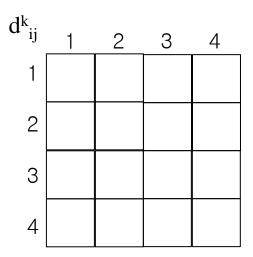
```
FloydWarshall(G) ▷ 그래프 G=(V, E)의 모든 정점들 간의 최단거리
     for i \leftarrow 1 to n
           for i \leftarrow 1 to n
                 d^0_{ii} \leftarrow w_{ii};
                                                    ▷ 중간정점 집합 {1, 2, ..., k}
     for k \leftarrow 1 to n
                                                    ▷ i : 시작 정점
           for i \leftarrow 1 to n
                                                    ▷ j : 마지막 정점
                 for j \leftarrow 1 to n
                       d_{ij}^{k} \leftarrow \min \{d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{ki}^{k-1}\};
d^{k}_{ij}: 정점 집합 \{v_{1}, v_{2}, ..., v_{k}\}에 속하는 것들만 거쳐
     v_i에서 v_i에 이르는 최단경로 길이
```

✓수행시간: Θ(/V/³)

Floyd-Warshall 알고리즘 작동 예





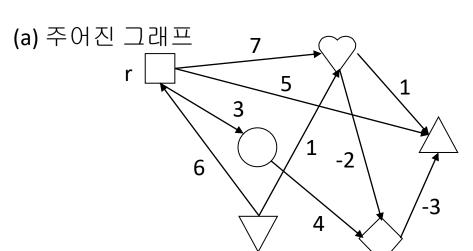


DAG의 Shortest Path

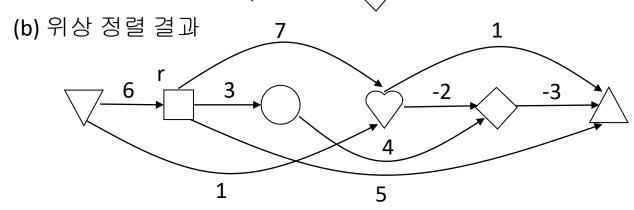
- 사이클이 없는 유향 그래프를 DAG라고 한다.
 - DAG: Directed Acyclic Graph
- DAG의 단일 시작점 최단 경로
 - DAG에서의 최단경로는 선형시간에 간단히 구할 수 있다.

DAG의 최단경로 알고리즘

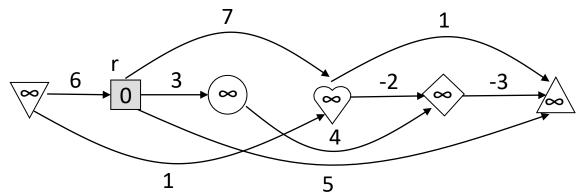
```
\triangleright G=(V,E): 주어진 그래프, r: 시작 정점
DAG-ShortestPath(G, r)
                              \triangleright d[u]: r로부터 u까지의 최단경로 길이
    for each u \subseteq V
       d[u] \leftarrow \infty;
    d[r] \leftarrow 0;
    G의 정점들을 위상정렬한다;
                                                \triangleright \Theta(|V|+|E|)
    for each u \in V (위상정렬 순서로)
                                                \triangleright L(u): u의 인접 정점 집합
        for each v \in L(u)
                                                ▷중첩루프 통틀어 |E|번 수행
           if (d[v] > d[u] + w(u, v)) then {
                   d[v] \leftarrow d[u] + w(u, v);
                   \operatorname{prev}[v] \leftarrow u;
                                                 ✓수행시간: Θ(/V/+/E/)
```



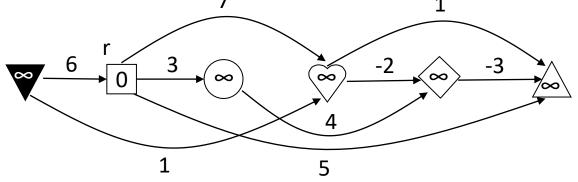
DAG-ShortestPath 작동 예



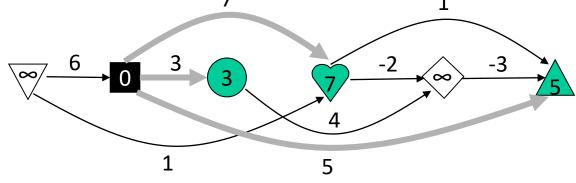
(c) r로부터의 최단경로 길이를 초기화

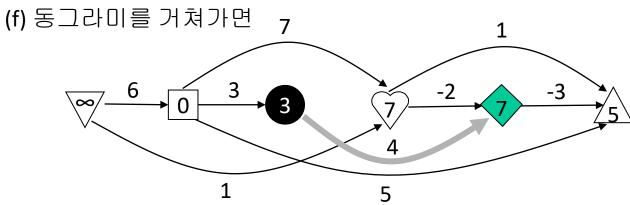


(d) 위상정렬 순서로 하나씩 검사 - 역삼각형 정점을 거쳐서 가도 경로 단축되지 않음

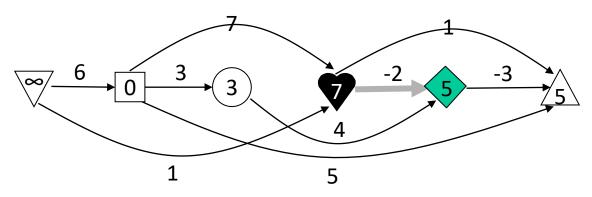


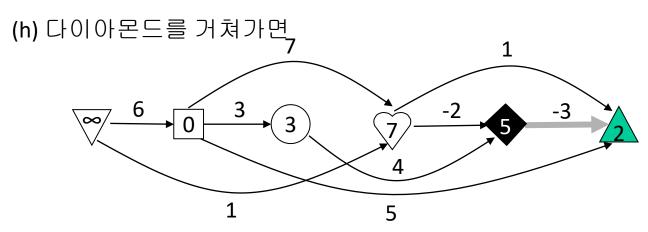
(e) 네모를 거쳐가면 경로가 단축되는 정점이 세 개 있음

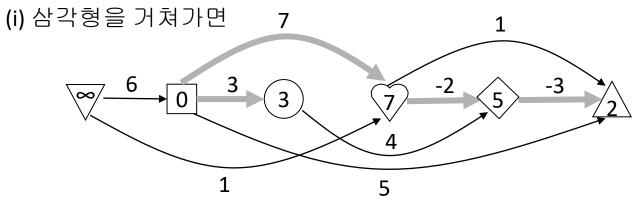




(g) 하트를 거쳐가면







요약

- 최단 경로 알고리즘에는 하나의 시작점부터 모든 정점에 이르는 최단 경로를 구하는 유형과 모든 정 점쌍 간의 최단 경로를 구하는 유형이 있다.
- 다익스트라 알고리즘
- 벨만-포드 알고리즘
- 플로이드-워샬 알고리즘
- DAG의 최단 경로는 선형 시간에 구할 수 있음

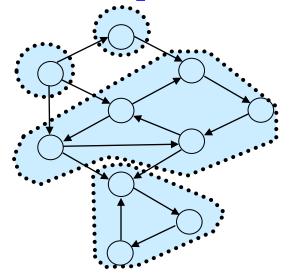
학습내용

- 1. 그래프
- 2. 그래프의 표현
- 3. 너비 우선 탐색(BFS)와 깊이 우선 탐색(DFS)
- 4. 최소 신장 트리
- 5. 위상 정렬
- 6. 최단 경로

7. 강연결 요소

강연결 요소

- "강하게 연결됨(strongly connected)"이란?
 - 유향 그래프 G의 모든 정점쌍에 대해서 양방향으로 경로가 존재 하면 G는 강하게 연결되었다고 한다.
- 강하게 연결된 부분 그래프(subgraph)를
 강연결 요소(Strongly Connected Component)라고 한다.
 - 예) 오른쪽 그래프는 4개의 강연결요소를 갖는다.



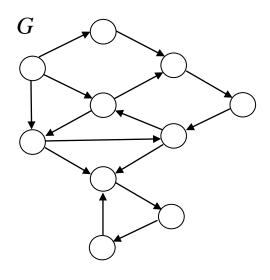
- 그래프의 강연결요소들을 찾는 알고리즘을 알아보자.
 - 깊이우선탐색(DFS)을 이용

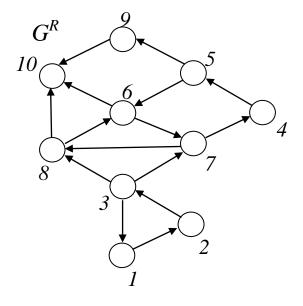
강연결 요소 구하기 알고리즘

stronglyConnectedComponent(G)

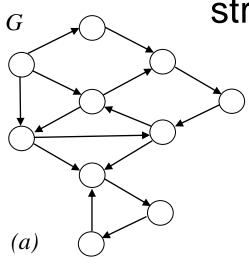
- {
- 1) 그래프 G에 대해 DFS를 수행하여 각 정점 v의 완료시간 f[v]를 계산한다;
- 2) G의 모든 간선들의 방향을 뒤집어 G^R 을 만든다;
- 3) G^R 에 대해 DFS를 수행하되 시작점은 단계 1에서 구한 f[v]가 가장 큰 정점으로 잡는다;
- 4) 단계 3에서 만들어진 분리된 트리 각각을 강연결요소로 리턴한다;

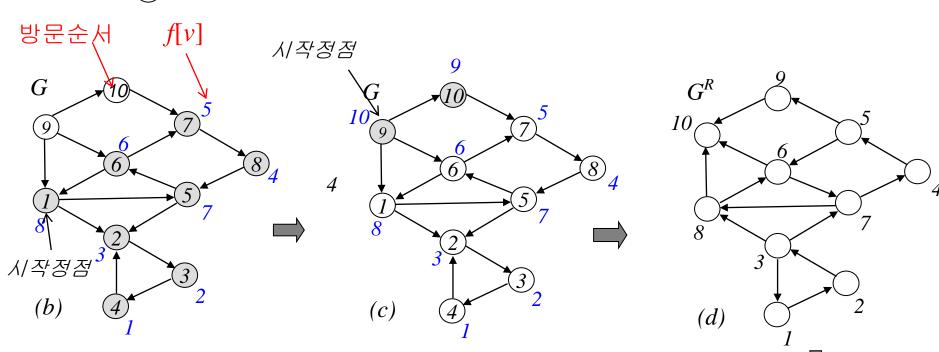
✔수행시간: $\Theta(/V/+/E|)$

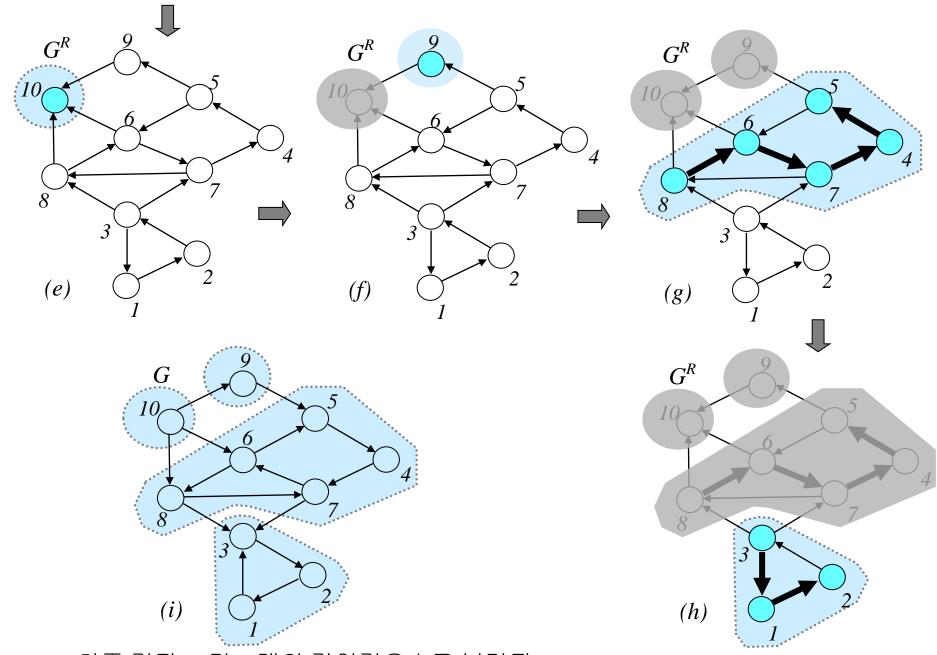




stronglyConnectedComponent 작동 예







최종 결과: G가 4개의 강연결요소로 분리됨

요약

- 유향 그래프에서 모든 정점 쌍에 대해 양방향 경로 가 존재하면 그래프가 강하게 연결되었다고 한다.
- 그래프에서 강하게 연결된 부분 그래프를 강연결 요소(Strongly Connected Component)라고 한다.
- 임의의 그래프에서 강연결 요소들을 찾는 문제는 깊이 우선 탐색(DFS)을 이용하는 대표적인 응용 중 하나이다.