# Nichtstandard Analysis 1

### Klaus Philipp Theyssen

#### 21.1.2020

### 1 Konstruktion von $*\mathbb{R}$

- **1.1 Definition** R ist der Ring der Folgen  $a=(a^{(n)})_{n\in\mathbb{N}}$  reeller Zahlen
  - (i) Addition, Subtraktion und Multiplikation Komponentenweise, für  $a,b\in R$

$$(a_1 \pm b_1, a_2 \pm b_2, ...)$$
 und  $(a_1 * b_1, a_2 * b_2, ...)$ 

Wir wollen aus R den Körper \*R konstruieren, dafür fehlt uns die Division.

1.3 Definition Sei D ein Ideal in R, für das gilt:

$$a \in D \iff a^{(n)} = 0$$
 für fast alle  $n \in \mathbb{N}$ 

- 1.5 Satz Jedes echte Ideal in einem Ring mit Einselement ist in einem maximalen Ideal enthalten. (Zornsches Lemma).
- **1.6 Definition** Äquivalenzrelation auf R

$$a \equiv b \mod M \iff a - b \in M$$

- **1.7 Satz** I maximal  $\iff R/I$  ist ein Körper
- **1.8 Definition**  $*\mathbb{R} = R/M$
- **1.9 Satz** Jede Funktion  $f: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}$  lässt sich zu einer Funktion  $f: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}$  fortsetzen, sodass sie Eigenschaften im Rahmen der Logik 1. Stufe behält.

#### 1.10 Definition

$$U = U_M = \{Z(a) : a \in M\} \text{ mit } Z(a) = \{n \in \mathbb{N} : a^{(n)} = 0\}$$

U ist ein Filter auf  $\mathbb{N}$ . Ist M maximales Ideal so ist  $U_M$  ein Ultrafilter, es gelten:

- (i) ∅ ∉ *U*
- (ii)  $\mathbb{N} \in U$
- (iii)  $Z_1, Z_2 \in U \Rightarrow Z_1 \cap Z_2 \in U$

- (iv)  $Z \in U$ ,  $Z \subset A \subset \mathbb{N} \Rightarrow A \in U$
- (v)  $A \subset \mathbb{N} \Rightarrow A \in U$  oder  $\mathbb{N} \setminus A \in U$
- (vi)  $A \subset \mathbb{N}, |\mathbb{N} \setminus A| < \infty \Rightarrow A \in U$
- (vii)  $a \equiv b \mod M \iff \{n : a^{(n)} = b^{(n)}\} \in U_M$

## 2 Eigenschaften von \*R

- **2.1 Satz** Die Anordnung  $\leqslant$  der reellen Zahlen lässt sich zu einer Anordnung von \* $\mathbb{R}$  fortsetzen.
- 2.2 Satz \*R besitzt ein Element das größer als alle reellen Zahlen ist.

$$\forall r \in \mathbb{R} : r \leqslant \omega \mod M, \ \omega = (1, 2, 3, ..., n, n + 1, ...)$$

**2.3 Definition**  $\mathfrak{D} = \{ a \in {}^*\mathbb{R} : |a| \leqslant r, \text{ für ein } r \in \mathbb{R} \}$ 

Ist echter konvexer Teilring von \* $\mathbb{R}$ , die Elemente von  $\mathfrak D$  nennt man endliche Größen.

Konvexität meint hier:

$$0 \leqslant b \leqslant a \in \mathfrak{D} \Rightarrow b \in \mathfrak{D}$$

**2.4 Definition**  $\mathfrak{M} = \{ a \in {}^*\mathbb{R} : |a| \leqslant \epsilon, \text{ für alle } \epsilon \in \mathbb{R}^+ \}$ 

M ist konvexes Ideal in D, sodass folgende Eigenschaften erfüllt sind

- (i)  $a, b \in \mathfrak{M} \Rightarrow a + b \in \mathfrak{M}$
- (ii)  $a \in \mathfrak{M}, b \in \mathfrak{D} \Rightarrow a * b \in \mathfrak{M}$
- (iii)  $0 \le b \le a \in \mathfrak{M} \Rightarrow b \in \mathfrak{M}$

Die Elemente von  $\mathfrak{R}$  bezeichnen wir als unendliche kleine oder infinitesimale Größen. Alle anderen Elemente von  $*\mathbb{R}$ , die nicht in  $\mathfrak{R}$  oder  $\mathfrak{D}$  sind bezeichnen wir als unendliche oder infinite Größen.

**2.5 Definition**  $a, b \in {}^*\mathbb{R}$  heißen benachbart wenn gilt:

$$a \approx b \iff a - b \in \mathfrak{M}$$

Das heißt a und b unterscheiden sich nur um eine infinitesimale Größe,  $\approx$  ist eine Äquivalenzrelation auf \* $\mathbb R$ 

- **2.6 Satz** Jede endliche Größe  $a \in {}^*\mathbb{R}$  ist zu genau einer reellen Zahl r benachbart. r wird dann als der Standardteil  $\operatorname{st}(a)$  von a bezeichnet.
- **2.7 Definition** Funktion  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  ist im Punkt  $x \in \mathbb{R}$  stetig wenn für alle  $\epsilon \in \mathbb{R}^+$ , ein  $\delta \in \mathbb{R}^+$  existiert, sodass für alle  $h \in \mathbb{R}$  gilt:

$$|h| \le \delta \Rightarrow |f(x+h) - f(x)| \le \epsilon$$

**2.8 Satz** Die Funktion  $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  ist im Punkt  $x \in \mathbb{R}$  stetig falls für alle  $h \approx 0$  gilt:

$$*f(x+h) \approx f(x)$$