IIC2026 Visualización de Información

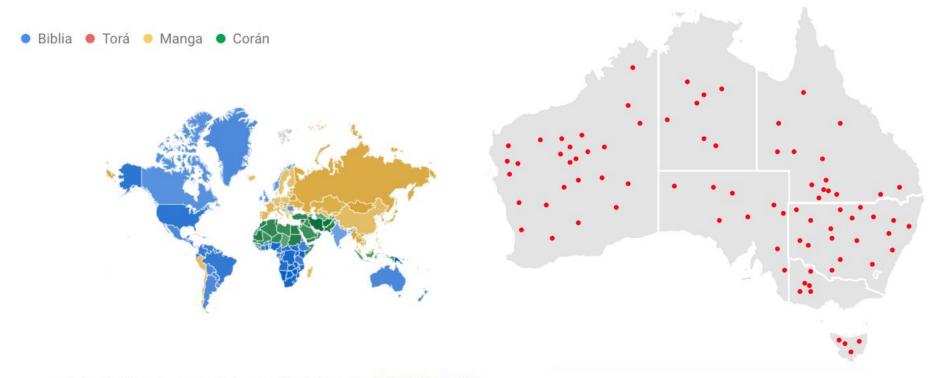
Hernán F. Valdivieso López (2023 - 2 / Clase 21)

Temas de la clase - Visualización de Datos Espaciales

- 1. Dataset geométrico.
- 2. Proyección cartográfica.
- 3. Visualización de datos geoespaciales.
- 4. Visualización de datos geoespaciales con D3.

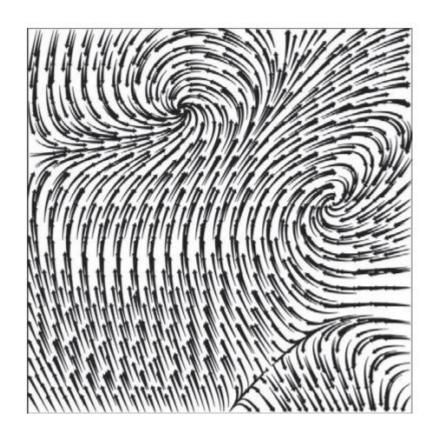
Datos que vienen intrínsecamente con información geométrica (posiciones/figuras en un plano).

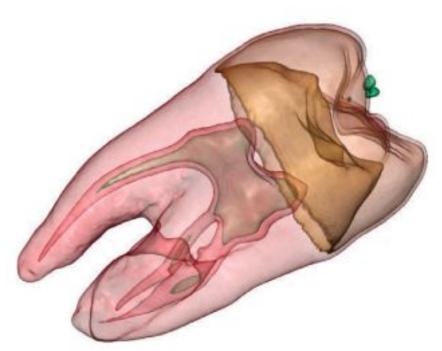
- Ubicaciones en el mundo.
- Zonas de un país.
- Información de fluidos de una cañería.
- Radiografía.



La intensidad del color representa el porcentaje de búsquedas MÁS INFORMACIÓN

Fuente: Tendencia de búsqueda - Google y Mapa de Puntos





Fuente: Visualization Analysis & Design, Tamara Munzner

Dataset geométrico - GeoJSON

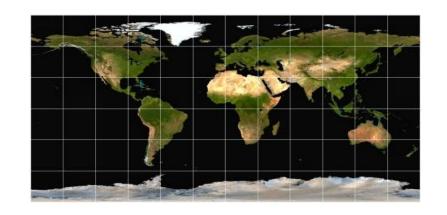
¿Cómo se guarda esta información?

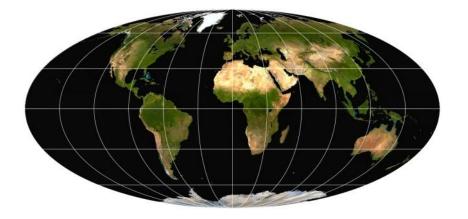
Una forma popular de guardar esta información es con GeoJSON. Extensión de JSON y formato estándar para guardar y codificar datos georreferenciados en la web.

Página de utilidad: geojson.io

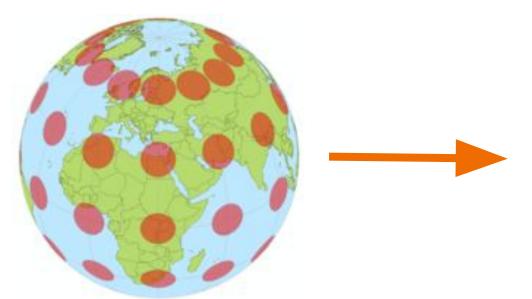
```
"type": "FeatureCollection",
"features": [
    "type": "Feature",
    "properties": {},
    "geometry": {
      "type": "LineString",
      "coordinates": [
          [-32.6953125, 42.293564192170095],
          [-20.7421875, 54.16243396806779]
```

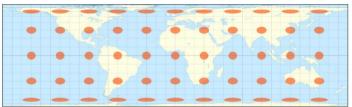
- Mapeo de posiciones en el globo (esfera) a posiciones en la pantalla (superficie plana).
- Software gratuito G Projector de la NASA. Explora una gran variedad de estas proyecciones.

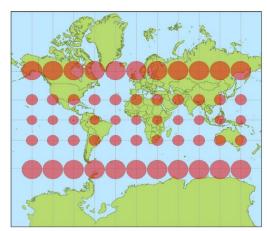




- ¿Por qué ver proyecciones?
 - Pasar de 3D a 2D no se logra perfectamente.
 - Se debe ceder en algún punto.



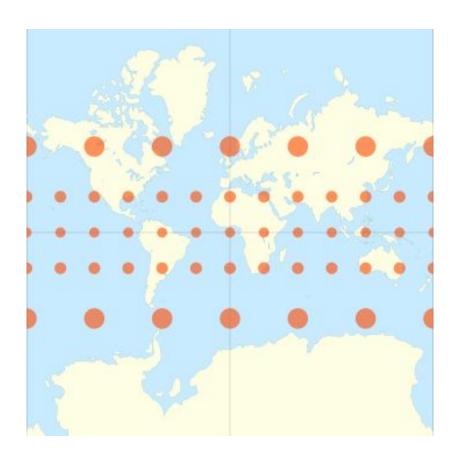




Fuente: Indicatriz de Tissot - Wikipedia, la enciclopedia libre y Le elipse indicatriz de Tissot. Teoría de deformaciones ~ De Topografía

Proyección de Mercator (1569)

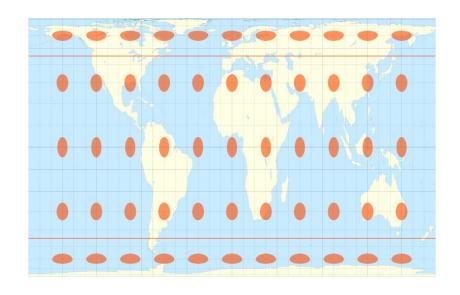
- Diseñada para facilitar el trazado de rutas en la superficie terrestre dado que mantiene ángulos.
- Este tipo de deformación se llama conforme.
- Las superficies se deforman según se aproximan a latitudes polares.
- Link de interés: <u>The True Size Of ...</u>



Fuente: Proyección de Mercator - Wikipedia, la enciclopedia libre

Proyección de Peters (1855)

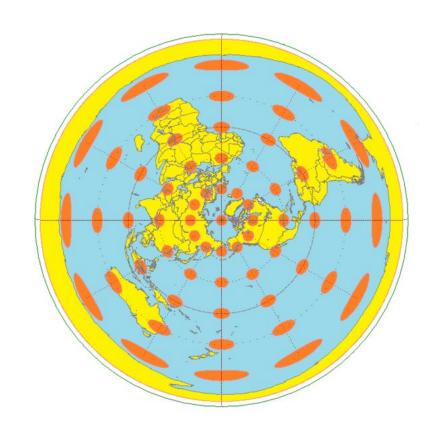
- Al contrario de la proyección de Mercator, esta proyección se asegura de mantener las áreas.
- Este tipo de deformación se llama equivalente.
- A costa de mantener la proporción de áreas, se distorsiona la forma real de los países.



Fuente: Gall-Peters projection - Wikipedia

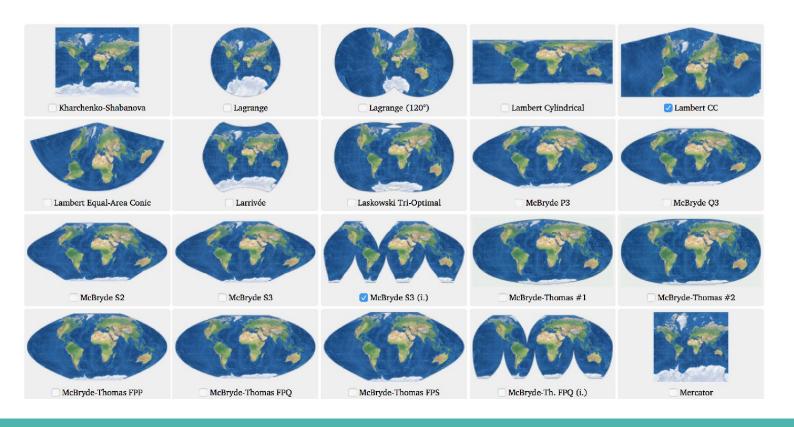
Proyección azimutal (1571)

- Sirve para mantener la escala de las distancias entre los lugares de la región representada respecto al centro del mapa.
- Este tipo de deformación se llama equidistante.
- Las deformaciones son mínimas cerca del punto de tangencia del plano de proyección, y se acentúan al alejarse de él.

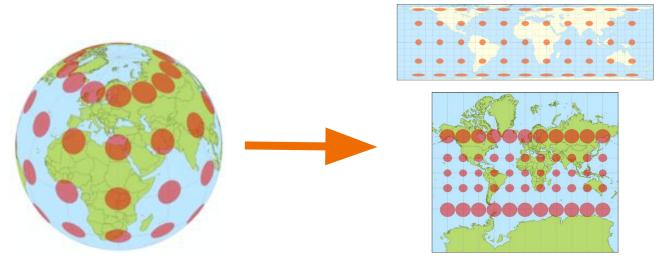


Fuente: Azimuthal equidistant projection - Wikipedia

Hay muchos tipos de proyecciones: List of map projections - Wikipedia

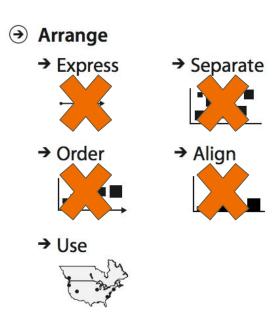


- ¿Por qué ver proyecciones?
 - Pasar de 3D a 2D no se logra perfectamente.
 - Se debe ceder en algún punto.
 - Es una decisión de diseño que podemos evaluar.



Fuente: Indicatriz de Tissot - Wikipedia, la enciclopedia libre y Le elipse indicatriz de Tissot. Teoría de deformaciones ~ De Topografía

- En general, la visualización de datos espaciales tiene como característica inherente el describir objetos y fenómenos con una ubicación específica en el mundo. Para lograr esto, se apoya de
 - Mapas y sus proyecciones.
 - Tipos de datos a representar.
 - Gráficos específicos de acuerdo a la información a presentar.
- Tenemos que tomar ciertas decisiones para visualizar datos espaciales.
- El canal de "posición" no puede ser directamente codificado con otros atributos.



Mapa de puntos

- Visualizan fenómenos puntuales colocando un símbolo o píxel donde se produce el fenómeno.
- Se usan círculos, barras, cuadrados, etc.
 El valor está codificado por tamaño o color.



Fuente: kepler.gl

Mapa de puntos

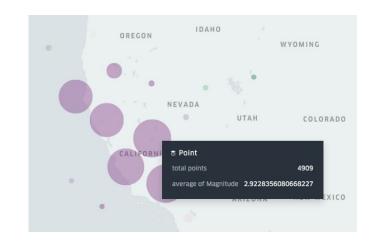
- Ventaja: gran facilidad de comprensión e ilustran la variación de una cierta densidad espacial.
- Desventaja: la superposición de puntos dificulta comparar zonas con alta densidad de eventos.



Fuente: kepler.gl

Cluster map

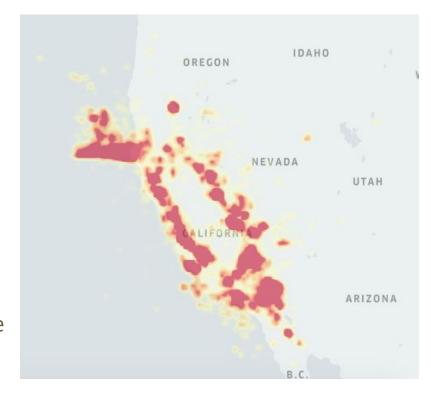
- Agrupa todos los puntos que estén a cierta distancia entre ellos. El tamaño del círculo puede ser en función de la cantidad de puntos o de algún otro atributo
- Ventaja: Permite identificar zonas de altas concentraciones donde los puntos se podrían superponer.
- Desventaja: Requiere realizar zoom si deseamos ver alguna ubicación puntual de los datos.





Heatmaps

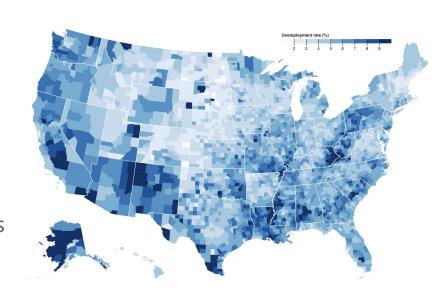
- Superpone un mapa de calor sobre el mapa geográfico. El color puede representar la densidad de puntos en dicha zona o algún otro atributo.
- Ventaja: Permite identificar zonas de altas concentraciones de puntos de un atributo. El uso de color destaca más que el uso de área.
- Desventaja: Comparar la información entre
 2 zonas se vuelve más difícil.



Fuente: kepler.gl

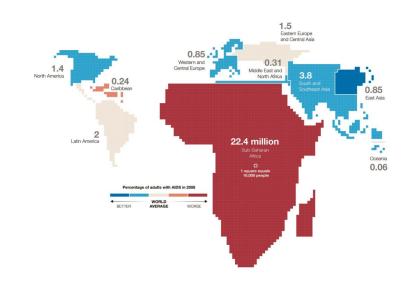
Choropleth map

- Muestra áreas geográficas divididas o regiones coloreadas en relación con una variable numérica. Se requiere disponer de las divisiones.
- Ventaja: Permite estudiar cómo evoluciona una variable a lo largo de un territorio.
- Desventaja: Las regiones con tamaños más grandes tienden a tener un mayor peso en la interpretación del mapa, que incluye un sesgo.



Cartograma

- Tipo específico de transformación de mapa, donde las regiones se redimensionan de acuerdo con una variable relacionada geográficamente.
- Las regiones se colorean de acuerdo con otro atributo numérico o categórico.
- Ventaja: Evitan el problema de los mapas coropléticos a través de la distorsión.
- Desventaja: Distorsiona los límites reales y, por lo tanto, hace que el mapa sea más difícil de identificar



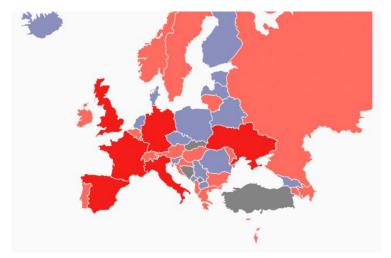
Fuente: Cartogram | Data Viz Project

GridMap

- Se asigna una celda de igual tamaño para cada región.
- Ya no hay distorsionar en el mapa como lo haría un cartograma o áreas de diferentes tamaños como el mapa de coropletas.



*gif

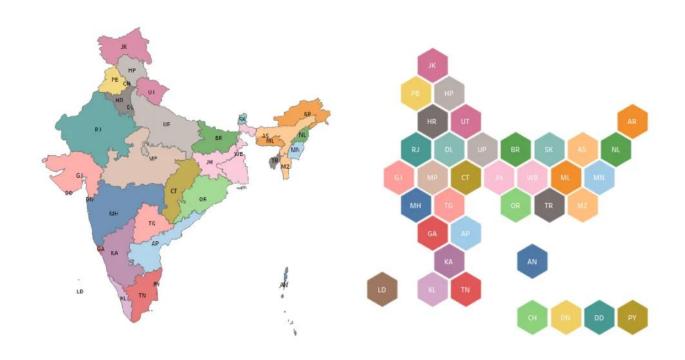




Fuente: European Tile Grid Map - PolicyViz

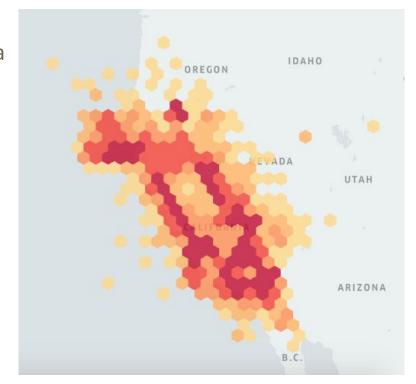
Mapa Hexagonal

Igual que un mapa de grilla, pero usando otra forma (hexágonos en este caso).



Hexbins

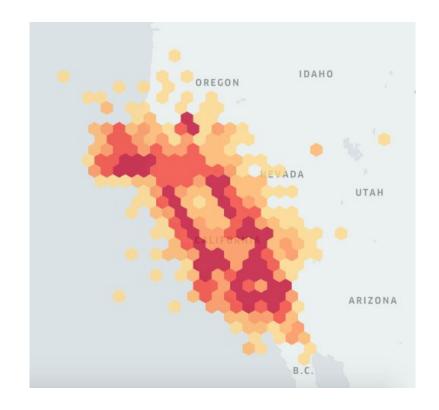
- En vez de transformar cada zona en un hexágono, se superpone una grilla de forma hexagonal. El color de la celda codifica la densidad de puntos en dicha zona o en función de algún atributo.
- Se puede ver como una forma discreta del heatmap.



Fuente: kepler.gl

Hexbins

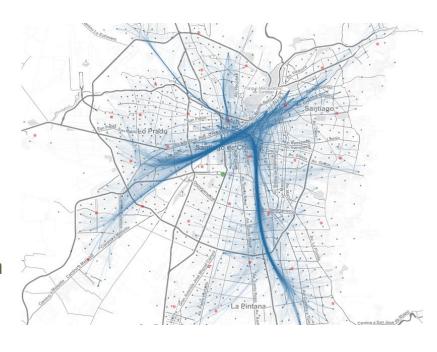




Fuente: kepler.gl

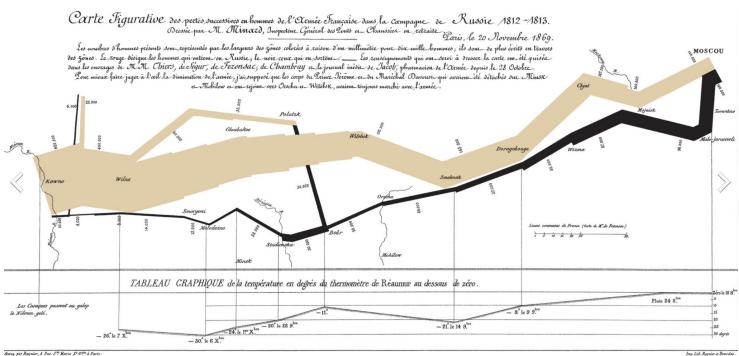
Mapa de flujo

- Muestran movimientos lineales. Se usan líneas en forma de flecha indicando dirección y sentido del flujo.
- El uso de línea permite representar el tipo de movimiento que se da y la cantidad de movimiento que se está dando.
- El ancho de las líneas generalmente codifica la cantidad de movimiento.



Mapa de flujo - Caso Histórico

Minard's graphic of Napoleon in Russia



Fuente: The Visual Display of Quantitative Information, Edward Tufte

Para generar visualizaciones de datos geoespaciales con D3 se debe tener en cuenta 3 conceptos:

- Formato GeoJSON
- Proyecciones para convertir latitudes y longitudes en coordenadas x, y
- Generador de path geográficos para convertir formas de GeoJSON en path de SVG.

Para profundizar este contenido en D3, recomiendo revisar Making maps with D3.

Proyección en código

```
function projection([lon, Lat]) { // Ojo que es una lista de 2 elementos
 let x = \dots // alguna formula para calcular x
 let y = \dots // alguna formula para calcular y
 return [x, y];
projection([-3.0026, 16.7666])
// returns [474.7594743879618, 220.7367625635119]
```

Proyección en código en D3

```
let projection = d3.geoEquirectangular();
projection( [-3.0026, 16.7666] ) // Ojo que es una lista de 2 elementos
// returns [474.7594743879618, 220.7367625635119]
```

<u>Extended geographic projections for d3-geo</u> → listado proyecciones

d3.geoPath → Generador de path geográficos en D3

```
let projection = d3.geoEquirectangular();
let geoGenerator = d3.geoPath().projection(projection);
let geoJson = {
  "type": "Feature",
  "properties": {
    "name": "Africa"
  "geometry": {
   "type": "Polygon",
    "coordinates": [[[-6, 36], [33, 30], ..., [-6, 36]]]
geoGenerator(geoJson); // returns "M464.0166237760863,154.09974265651798L491....
```

```
Todo junto
                                    { "type": "Feature",
                                      "properties": {"name": "Africa"},
let geoJson = {
                                      "geometry": {
  "type": "FeatureCollection",
                                        "type": "Polygon",
  "features": [...] _____
                                        "coordinates": [[[-6, 36], ..., [-6, 36]]]}
                                    },
let projection = d3.geoEquirectangular();
let geoGenerator = d3.geoPath().projection(projection);
let paths = d3.select('svg')
  .selectAll('path')
  .data(geojson.features)
  .join('path')
  .attr('d', geoGenerator);
```

Vamos al código 🌉 🧖

Antes de salir... Revisión de contenidos (RC)

Se acaba de publicar un mini control de alternativas en Canvas sobre lo que **vimos en la clase de hoy**.

- **Duración**: 2 semanas para realizarlo a partir de hoy.
- Intentos para responder: ilimitados.
- **Extensión**: 4 preguntas de 1 punto c/u.
- Condición para obtener el punto RC: Al menos 3 puntos de 4.
- Cada vez que respondan, verán el puntaje total logrado, pero no cuáles preguntas están correctas e incorrectas.

Próximos eventos

Próxima clase

Visualización de redes. Clase teórica.

Ayudantía del viernes

• Aplicar brush para crear una visualización de más alto nivel.

Tarea 4 (última tarea)

Se entrega este viernes.

IIC2026 Visualización de Información

Hernán F. Valdivieso López (2023 - 2 / Clase 21)