

# การออกแบบและพัฒนาระบบการจัดการโรงงานขยะรีไซเคิลด้วย internet of things

นายภูพาน ผลแก้ว

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ มหาวิทยาลัยนครพนม พุทธศักราช 2563



# Design and Development of Internet of Things Based Systems for Garbage Recycle Plant Management

Mr. Pupan Poulkaew

A THESIS SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT OF THE REQUIREMENTS

FOR THE DEGREE OF BACHELOR OF ENGINEERING

IN COMPUTER ENGINEERING

NAKHON PHANOM UNIVERSITY 2020

ภูพาน ผลแก้ว 2563: การออกแบบและพัฒนาระบบการจัดการโรงงานขยะรีไซเคิลด้วย internet of things ปริญญาวิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต (วิศวกรรมคอมพิวเตอร์) สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ มหาวิทยาลัย นครพนม

อาจารย์ที่ปรึกษาหลัก: ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. คมกฤษณ์ ชูเรื่อง

อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม: อาจารย์กฤชณัท รวมบุญ

#### บทคัดย่อ

งานวิจัยนี้นำเสนอ การออกแบบและพัฒนาระบบการจัดการโรงงานขยะรีไซเคิลด้วย internet of things ซึ่งเป็นการนำอุปกรณ์เก่าที่มีในโรงงานมาทำการออกแบบและพัฒนาขึ้นใหม่และควบคุมระบบใหม่ การทำงานประกอบด้วย4 ส่วนหลักคือส่วนของตราชั่งมีการปรับปรุงและออกแบบให้มีความเหมาะสมและ ทันสมัยมากขึ้นโดยจะปรับเปลี่ยนตราชั่งเดิมให้มีการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตโดยจะนำค่าน้ำหนักที่ได้มาเก็บไว้ ที่ เว็บเชิร์ฟเวอร์ หลังจากนั้นก็จะให้ เว็บแอพพลิเคชัน มาทำการดึงข้อมูลขึ้นไปแสดงข้อมูลเพื่อที่จะใช้ในการ ตรวจจับน้ำหนักและสามารถดู่ได้ว่าวันนี้มีลูกค้ามาขายของกี่ประเภท ส่วนของตราชั่งใหญ่ก็จะพัฒนาของเดิม ของโรงงานให้สามารถเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตได้โดยจะใช้ RS232 ในการรับข้อมูลและในส่วนของ Finger Print ออกแบบมาเพื่อที่จะเป็นตัวเรียกข้อมูลผู้ขายและใช้เป็นฟังก์ชันสมัครสมาชิกโดยจะพัฒนาจากของเดิมที่จะต้อง กรอกชื่อทะเบียนรถเลขบัตรประจำตัวประชาชนดังนั้นฟังก์ชัน Finger Print จะใช้แค่ลายนิ้วมือก็จะสามารถ ดึงข้อมูลมาโชว์บน เว็บแอพพลิเคชัน ได้และส่วนส่วนสุดท้ายคือส่วนบันทึกภาพผู้มาติดต่อขายขยะรีไซเคิลจาก ที่เมื่อก่อนต้องมีพนักงานอีกคนคอยที่จะกดถ่ายรูปหลังจากติดต่อขายขยะเสร็จดังนั้นจึงได้ออกแบบให้ฟังก์ชัน ถ่ายภาพได้ทำการบันทึกภาพหลังจากที่สแกนลายนิ้วมือเสร็จทันทีโดยใช้ Raspberry pi และ USB-cam ในส่วนของการทำงานนิ้นจะใช้ Python ในการเขียนเพื่อที่จะใช้สั่งให้อุปกรณ์รอคำสั่งการทำงานจาก เว็บแอพพลิเคชัน โดย เว็บแอพพลิเคชัน นั้นได้ถูกออกแบบและพัฒนาให้สามารถทำงานร่วมกับอุปกรณ์ ที่พัฒนาขึ้นทั้งหมด

Pupan Poulkaew 2020: Design and Development of Internet of Things Based Systems for Garbage Recycle Plant Management,

Bachelor of Engineering (Computer Engineering), Department of Computer Engineering Nakhon Phanom University,

Advisors: Assistant Professor Dr. Komkrit Chooruang

Advisors: Kritchanat Ruamboon

#### **ABSTRACT**

This research proposed the design and development of recycling waste management system using Internet of things (IoT). The existing instruments and devices had been modified and upgraded with new controller. The developed system comprises of 4 main parts: weight scales in which it had been modified to be able to connect to the Internet and can upload weight scales data onto webserver. The web application can display data of product's weight and customer transactions in real-time. The vehicle weight scales were also upgraded for Internet connectivity via RS232. Customer registration and inquire processes, such as new member enrolls, inquire data, these processes was implemented using fingerprint reader and then display data on web application. The last part is an automatic image capture, this part uses the Raspberry pi, USB Camera and Python script to automatically capture customer images. The web application is the main center for communicating and controlling of the developed devices and used for interaction with users.

#### กิตติกรรมประกาศ

งานวิจัยฉบับนี้สำเร็จลุล่วงได้ด้วยดีเนื่องจากได้รับความกรุณาอย่างสูงจากอาจารย์ ผศ.ดร.คมกิต ชูเรื่อง อาจารย์กฤษชณัท ร่วมบุญ และอาจารย์สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ ที่กรุณาให้คำแนะนำปรึกษา ตลอดจนปรับปรุงแก้ไขข้อบกพร่องต่าง ๆ ด้วยความเอาใจใส่อย่างดียิ่ง ผู้วิจัยตระหนักถึงความจริงใจ ความทุ่มเทของอาจารย์ และขอกราบขอบพระคุณเป็นอย่างสูง พร้อมกับขอขอบพระคุณ บริษัท จึงจิ๊บเซียง รีไซเคิลจำกัด จังหวัดอุดรธานี ที่ได้ให้โอกาสได้ออกแบบและพัฒนาโรงงานขยะรีไซเคิล อนึ่งผู้วิจัยหวังว่างานวิจัยฉบับนี้จะมีประโยชน์อยู่ไม่น้อยจึงขอมอบส่วนที่ดีทั้งหมดนี้ให้แก่เหล่าคณาจารย์ ที่ได้ประสาทวิชาจนทำให้ผลงานวิจัยเป็นประโยชน์ต่อผู้ที่เกี่ยวข้องและขอมอบความกตัญญูกตเวทิตาคุณ แต่บิดา มารดา และผู้มีพระคุณทุกท่าน สำหรับข้อบกพร่องต่าง ๆ ที่อาจจะเกิดขึ้นนั้น ผู้วิจัยขอน้อมรับไว้

ผู้วิจัย ภูพาน ผลแก้ว

# สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย	ก
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	ข
กิตติกรรมประกาศ	ମ
สารบัญ	٩
สารบัญต่อ	จ
สารบัญตาราง	ର
สารบัญรูปภาพ	ช
สารบัญรูปภาพต่อ	গু
ใบรับรองวิทยานิพนธ์	្ស
บทที่	
1 บทนำ	1
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงงาน	1
1.3 ขอบเขตของโครงงาน	2
1.4 สถานที่ทำโครงงาน	2
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	2
1.6 แผนการดำเนินงาน	2
2 ทฤษฎีและผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	3
2.1 Embedded system	3
2.2 RS232	4
2.3 การตรวจสอบลายนิ้วมือ	5
2.4 Python	8
2.5 OpenCV (Open source Computer Vision)	8
2.6 Numpy	9
2.7 JavaScript	9
2.8 PHP	9
2.9 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	10

# สารบัญ (ต่อ)

บทที่	หน้า
3 วิธีดำเนินงานโครงงาน	11
3.1 ภาพรวมของระบบการจัดการโรงขยะรีไซเคิล	11
3.2 ออกแบบลายวงจรอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์	12
3.3 ขั้นตอนการออกแบบและการเชื่อมต่ออุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์	12
3.4 ขั้นตอนการบันทึกโปรแกรมเพื่อใช้แสดงเว็บไซต์สำหรับอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือ	17
3.5 ขั้นตอนการติดต่อสื่อสารเครื่องชั่งน้ำหนักแบบออนไลน์	18
3.6 ขั้นตอนการออกแบบและการเชื่อมต่อของเครื่องบันทึกภาพแบบออนไลน์	20
3.7 ขั้นตอนการประกอบเครื่องบันทึกภาพแบบออนไลน์และการเชื่อมต่อ	20
3.8 ขั้นตอนการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบฐานข้อมูล	25
3.9 ขั้นตอนขั้นตอนการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบ	25
4 ออกแบบการทดสอบ	32
4.1 ออกแบบการทดลอง	32
4.2 ผลทดสอบความพึงพอใจในการใช้งานเว็บไซต์	32
4.3 อุปกรณ์ที่ทำการทดสอบ	32
4.4 การหาค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือ และความเร็วในการรับส่งข้อมูล	34
4.5 การหาค่าความแม่นยำของเครื่องชั่งน้ำหนัก และความเร็วในการรับส่งข้อมูล	34
4.6 การทดลองการทำงานของเว็บแอพพลิเคชัน	38
5 สรุปผลและข้อเสนอแนะ	43
5.1 สรุปผล	43
5.2 ข้อเสนอแนะ	43
5.3 อุปสรรคการทำงาน	43
ภาคผนวก	44
บรรณานุกรม	99
ประวัติผู้เขียน	100

# สารบัญตาราง

ตาราง	หน้า
ตารางที่ 1.1 แผนดำเนินงาน	2
ตารางที่ 4.1 ผลการทดลองค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 1	35
ตารางที่ 4.2 ผลการทดลองค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 2	35
ตารางที่ 4.3 ผลการทดลองค่าความแม่นยำและการส่งข้องมูลของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 3	36
ตารางที่ 4.4 ผลการทดลองค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแก <sup>้</sup> นลายนิ้วมือที่ 4	36
ตารางที่ 4.5 ผลการทดลองค่าความแม่นยำและการส่งข้องมูลของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 5	37
ตารางที่ 4.6 ผลการทดลองค่าความแม่นยำ 1kg	38
ตารางที่ 4.7 ผลการทดลองค่าความแม่นยำ 10kg	39
ตารางที่ 4.8 ผลการทดลองค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 20kg	39
ตารางที่ 4.9 ผลการทดลองบันทึกภาพแบบออนไลน์ร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันทสี่ร้างขึ้น	40
ตารางที่ 4.10 ผลการทดลองเครื่องสแกนลายนิ้วมือทำงานร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันที่สร้างขึ้น	41
ตารางที่ 4.11 ผลการทดลองเครื่องสแกนลายนิ้วมือทำงานร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันที่สร้างขึ้น	42

# สารบัญรูปภาพ

รูปที่	หน้า
รูปที่ 2.1 บล็อกไดอะแกรมส่วนประกอบของระบบสมองกลฝังตัว	3
รูปที่ 2.2 การทำงานระหว่าง RS-232 กับ Node MCU	4
รูปที่ 2.3 ลักษณะเส้นนูนและเส้นร่องของนิ้วมือ	5
รูปที่ 2.4 ลักษณะลายนิ้วมือแบบรูปก้นหอย	6
รูปที่ 2.5 มัดหวายปัดซ้ายลักษณะลายนิ้วมือมัดหวายปัดขวา	6
รูปที่ 2.6 ลักษณะลายนิ้วมือเส้นโค้งราบ	6
รูปที่ 2.7 ลักษณะลายนิ้วมือเส้นโค้งกระโจม	7
รูปที่ 2.8 เส้นโค้งกระโจม	7
รูปที่ 3.1 รูปที่ 3.1 ภาพรวมที่ทำการออกแบบทั้งหมด	11
รูปที่ 3.2 ลายวงจรที่ใช้สำหรับการออกแบบเครื่องสแกนลายนิ้วมือ	12
รูปที่ 3.3 ติดตั้ง Platformio จาก Visual Studio Code	13
รูปที่ 3.4 ติดตั้ง ไลบารีลงในโฟลเดอร์	14
รูปที่ 3.5 อัพโหลดโปรแกรมเพื่อใช้งาน	14
รูปที่ 3.6 อุปกรณ์พร้อมสำหรับการใช้งาน	15
รูปที่ 3.7 การทำงานของ Fingerprint	16
รูปที่ 3.8 ออกแบบลายวงจรที่ใช้สำหรับอุปกรณ์รับค่าจากซั่งน้ำหนักแบบออนไลน์	17
รูปที่ 3.9 อัพโหลดโปรแกรมเพื่อใช้งาน	18
รูปที่ 3.10 อุปกรณ์ที่ออกแบบกับเครื่องชั่ง	19
รูปที่ 3.11 การทำงานของเครื่องชั่ง	19
รูปที่ 3.12 อุปกรณ์ที่ใช้สำหรับบันทึกภาพแบบออนไลน์	20
รูปที่ 3.13 ติดตั้ง ส่วนขยาย OpenCVที่จำเป็นต่อการใช้งาน	21
รูปที่ 3.14 ติดตั้ง ส่วนขยาย NumPyที่จำเป็นต่อการใช้งาน	21
รูปที่ 3.15 ขั้นตอนการใช้งาน	22
รูปที่ 3.16 ขั้นตอนการใช้งานอุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์	23

	สารบัญรูปภาพ (ต่อ)	หน้า
รูปที่		
รูปที่	3.17 Flow Chart การทำงาน	24
รูปที่	3.18 โปรแกรมที่ใช้ในการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบฐานข้อมูล	25
รูปที่	3.19 ภาพรวมของเว็บแอพพลิเคชั่น	26
รูปที่	3.20 การทำ Normalization	27
รูปที่	3.21 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้เก็บข้อมูลการลงชื่อเข้าใช้	27
รูปที่	3.22 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อจะใช้บ่งบอกระดับการใช้งาน	28
รูปที่	3.23 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้เก็บข้อมูลสมาชิกที่ทำการลงทะเบียน	28
υ	3.24 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้เก็บข้อมูลสินค้าและราคาสินค้า	29
รูปที่	3.25 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้เก็บข้อมูลการรับซื้อขยะรีไซเคิล	29
รูปที่	3.26 ออกแบบหน้าเว็บให้รองรับระบบล็อคอิน	30
รูปที่	3.27 แสดงค่าน้ำหนักลงในแอพพลิเคชันบนเว็บที่พัฒนาขึ้น	30
รูปที่	3.28 ทดสอบสั่งการทำงานอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์	31
รูปที่	3.29 ทดสอบสั่งการทำงานอุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์จากแอพพลิเคชันบนเว็บ	31
รูปที่	4.1 ความพึงพอใจในการใช้งานเว็บไซต์ด้านการออกแบบและจัดการรูปแบบเว็บไซต์	31
รูปที่	4.2 ความพึงพอใจในการใช้งานเว็บไซต์ด้านการติดต่อกับอุปกรณ์	33
รูปที่	4.3 ความพึงพอใจในการใช้งานเว็บไซต์ด้านเนื้อหา	33
รูปที่	4.4 สรุปแบบสอบถามความพึงพอใจ	34



# ใบรับรองวิทยานิพนธ์ มหาวิทยาลัยนครพนม หลักสูตร วิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์

ชื่อวิทยานิพนร์: การออกแบบและพัฒนาระบบการจัดการโรงงานขยะรีไซเคิลด้วย internet of things

**ชื่อผู้ทำวิทยานิพนธ์:** นายภูพาน ผลแก้ว

**คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์** อาจารย์ชาญวิช สุวรรณพงศ์ ผู้รับผิดชอบวิชา

อาจารย์อภิวัติ แก้วส่อง กรรมการ อาจารย์อภิวัตร บุญกอง กรรมการ อาจารย์ทรงฤทธิ์ กิติศรีวรพันธุ์ กรรมการ

อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์:

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. คมกฤษณ์ ชูเรื่อง)
อาจารย์ที่ปรึกษา
(อาจารย์กฤชณัท รวมบุญ)
อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม
(อาจารย์อภิวัตร บุญกอง)
(0 14 1900919M)
ง ข งหัวขุด เกลาดูเก

ลิขสิทธิ์ของมหาวิทยาลัยนครพนม

#### บทที่ 1 บทนำ

#### 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

ปัจจุบัน บริษัท จึงจิบเชียง รีไซเคิล 2008 จำกัด คือผู้ดำเนินการธุรกิจรีไซเคิล โดยมีกิจกรรมของ บริษัทประกอบไปด้วย กระบวนการรับซื้อขยะ โดยการจัดทำประวัติและจัดลำดับคิวของผู้ขายแต่ละราย รวมไปถึงขั้นการออกบิลเพื่อแจ้งข้อมูลและค่าใช้จ่ายที่ผู้ขายแต่ละรายจะได้รับ จากนั้นจึงดำเนินการชั่ง น้ำหนักโดยใช้ตราชั่งใหญ่ที่ได้รับมาตรฐานจากสำนักงานกลางชั่งตวงวัด กรมการค้าภายใน เก็บขยะเข้าคลัง เพื่อรอการคัดแยก กระบวนการคัดแยกขยะแต่ละประเภท อาทิเช่น ขยะประเภทพลาสติก แก้ว กระดาษ เพื่อเตรียมเข้าสู่กระบวนการถัดไป เป็นต้น กระบวนการทำความสะอาดและคัดแยกสิ่งสกปรกรวมถึง ชิ้นส่วนที่ไม่ต้องการออกจากขยะแต่ละประเภท กระบวนการย่อยขนาด หรือบดอัด เพื่อเตรียมจัดส่งให้กับ ลูกค้า

บริษัทมีปริมาณการรับซื้อเศษขยะหรือวัสดุต่าง ๆเฉลี่ยอยู่ที่ระมาณ 20 ตันต่อวัน ซึ่งเป็นการรับซื้อ จากผู้ประกอบการรายย่อย ทั้งในรูปสมาชิกและแบบขาจร นอกจากนี้ทางบริษัทยังมีสำนักงานสาขาซึ่งทำ หน้าที่เป็นจุดรับซื้ออีกจำนวน 3 สาขา และมีพนักงานรวมกันมากกว่า 30 คน โดยทางบริษัทแบ่งส่วนงาน หลักๆออกเป็น 2 ส่วน ประกอบด้วยฝ่ายธุรการและฝ่ายการผลิต แต่การบริหารงานหรือกิจกรรมที่เกิดขึ้น ทั้งหมดจะเป็นไปในลักษณะของผู้บริหารคนเดียวเป็นผู้มีอำนาจในการดูแลและตัดสินใจ ส่งผลให้การบริหาร และจัดการกิจกรรมต่าง ๆที่เกิดจากทั้ง 3 สาขา มีความยากลำบากและขาดการดูแลอย่างทั่วถึง นอกจากนี้ เครื่องชั่งน้ำหนักที่ในจุดรับซื้อของแต่ละสาขายังเป็นลักษณะแบบ offline

ซึ่งหากผู้บริหารต้องการทราบปริมาณขยะรีไซเคิลที่แต่ละสาขารับซื้อในแต่ละวัน ทางผู้บริหาร จำเป็นต้องนำข้อมูลการซื้อขายในรอบสัปดาห์จากทั้ง 3 สาขา มาทำการรวมด้วยโปรแกรมไมโครซอฟท์ Excel ด้วยตนเอง เพื่อจัดทำรายงานสรุปต่าง ๆ ส่งผลให้ผู้บริหารไม่ทราบสถานนะในการซื้อขาย และข้อมูล ต่าง ๆของแต่ละสาขาได้อย่างทันถ่วงที

#### 1.2 วัตถุประสงค์ของโครงงาน

- 1.2.1 เพื่อออกแบบและพัฒนาอุปกรณ์ที่ใช้วัดน้ำหนักของขยะรีไซเคิลผ่านเครือข่ายอินเตอร์เน็ต
- 1.2.2 เพื่อออกแบบและพัฒนาระบบพิสูจน์ตัวตนลูกค้าผ่านระบบสแกนลายนิ้วมือ
- 1.2.3 เพื่อออกแบบและพัฒนาเว็บแอพพลิเคชันเบื้องต้นเพื่อใช้งานร่วมกับอุปกรณ์ที่สร้างขึ้น
- 1.2.4 เพื่อออกแบบและพัฒนาระบบบันทึกภาพแบบออนไลน์เพื่อใช้ร่วมกับโปรแกรมที่พัฒนาขึ้น

#### 1.3. ขอบเขตของโครงงาน

- 1.3.1 ได้ตราชั่งที่สามารถเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตได้
- 1.3.2 ได้อุปกรณ์ที่ใช้สื่อสารระหว่างตราชั่งใหญ่ ผ่านเครือข่ายอินเตอร์เน็ตจำนวน 1 อุปกรณ์
- 1.3.3 ได้อุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์ที่ทำงานร่วมกับโปรแกรม

#### 1.4. สถานที่ทำโครงงาน

คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนครพนม

#### 1.5. ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.5.1 ได้ตราชั่งที่สามารถทำงานแบบออนไลน์ในราคาที่ถูกลง
- 1.5.2 เข้าใจหลักการทำงานของเว็บแอพพลิเคชัน
- 1.5.3 ได้ระบบพิสูจน์ตัวตนที่ทันสมัยขึ้น

#### 1.6. แผนการดำเนินงาน

ลำดับ	กิจกรรม	ระยะเวลา ( เดือน )
1	เก็บรวมรวมข้อมูล	สิงหาคม
2	ออกแบบอุปกรณ์ที่ใช้สื่อสารระหว่างตราชั่งใหญ่กับโปรแกรมที่สร้างขึ้น	กันยายน
3	ออกแบบและพัฒนาตราชั่งเล็กที่สื่อสารระหว่างตราชั่งกับโปรแกรมผ่าน เครือข่ายอินเทอร์เน็ต	กันยายน
4	ออกแบบและสร้างระบบสแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์	กันยายน
5	ออกแบบและพัฒนาระบบอุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์ร่วมกับ โปรแกรมที่พัฒนาขึ้นบนเว็บ	ตุลาคม
6	ออกแบบระบบฐานข้อมูล	ธันวาคม
7	ออกแบบและพัฒนาระบบเว็บแอพพลิเคชันสำหรับติดต่อกับอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่สร้างขึ้น	ชั้นวาคม
8	ทำการทดลองอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่พัฒนาขึ้น	มกราคม
9	สรุปผล	กุมภาพันธ์

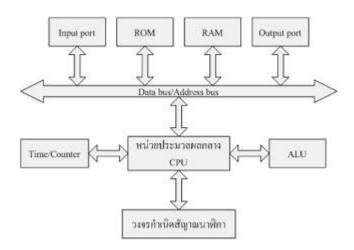
ตารางที่ 1.1 แผนการดำเนินงาน

## บทที่ 2 ทฤษฎีและผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในบทนี้จะกล่าวถึงทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้องกับโครงงานวิจัยเรื่องการออกแบบและพัฒนาระบบ การจัดโรงงานขยะรีไซเคิลด้วย internet of things ผู้จัดทำโครงงานได้ศึกษาสืบค้นข้อมูลและผลงานวิจัย ที่เกี่ยวข้อง มีเนื้อหาตามลำดับดังต่อไปนี้

#### 2.1 Embedded system

Embedded System คือระบบประมวลผลขนาดเล็ก ซึ่งเปรียบเทียบเหมือนคอมพิวเตอร์ส่วนบุคล ขนาดเล็กที่ถูกย่อขนาดมาเหลือเพียงแผงวงจรอิเล็กทรอนิกส์แนวคิดและหลักการเกี่ยวกับระบบฝังตัวหรือ สมองกลฝังตัว (Embedded system) นั้นเป็นที่นิยมมากขึ้นในปัจจุบัน มีการใช้งานกันอย่างแพร่หลายเช่น ในงานอิเล็กทรอนิกส์กำลัง ระบบการวัดและควบคุม ระบบการแปลงผันพลังงาน และในระบบการ ขับเคลื่อนไฟฟ้า เป็นต้น เนื่องจากมีราคาถูก การใช้งานง่ายสามารถแยกทำงานได้อย่างอิสระไม่จำเป็นต้อง เชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ ระบบฝังตัวหรือสมองกลฝังตัวนั้นเป็นระบบประมวลผลขนาดเล็กที่ฝังไว้ในอุปกรณ์ เพื่อเพิ่มความฉลาดและความสามารถให้กับอุปกรณ์เหล่านั้นผ่านซอร์ฟแวร์ ซึ่งจะแตกต่างจากระบบ ประมวลผลที่ใช้เครื่องคอมพิวเตอร์ทั่วไป ภายในระบบสมองกลฝังตัวจะมีไมโครคอนโทรลเลอร์หรือไมโคร โพรเซสเซอร์เป็นตัวประมวลผลและสั่งงาน หลักการทำงานและส่วนประกอบพื้นฐานของระบบสมองกล ฝังตัวนั้นจะเหมือนกับคอมพิวเตอร์ ซึ่งมีส่วนประกอบดังแสดงเป็นบล็อกไดอะแกรมในรูปที่ 2.1



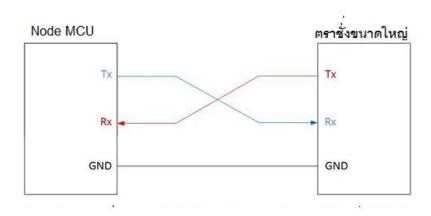
รูปที่ 2.1 บล็อกไดอะแกรมส่วนประกอบของระบบสมองกลฝังตัว

จากรูประบบสมองกลนั้นจะประกอบด้วย หน่วยประมวลผลกลาง (CPU), หน่วยประมวลผลทาง วงจรกำเนิดสัญญาณนาฬิกา (Oscillator), อินพุต (Input), เอาต์พุต (Output), หน่วยความจำ โปรแกรม (ROM), หน่วยความจำข้อมูล (RAM) และบัส (Bus) ทำหน้าที่เหมือนกับคอมพิวเตอร์ขนาดเล็ก ระบบสมองกลผังตัวนั้นมีประโยชน์มากช่วยให้วิศวกรหรือผู้ออกแบบสามารถสร้างวงจรการทำงานได้เล็กลง และมีความซับซ้อนน้อยลงเป็นอย่างมาก อีกทั้งยังมีการพัฒนาอย่างต่อเนื่องไม่ว่าจะเป็นในส่วนของ ฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์ ทำให้การใช้งานและการพัฒนาโปรแกรมทำได้ง่าย นอกจากจะมีส่วนประกอบ ดังรูปที่ 1.1 แล้วในปัจจุบันยังมีการเพิ่มส่วนการทำงานด้านการประมวลผลสัญญาณดิจิทัล (DSP) เพื่อใช้ในการคำนวณทางคณิตศาสตร์ การแปลงสัญญาณแอนาลอกเป็นดิจิทัล (ADC) การสร้างสัญญาณ พัลส์วิดธ์มอดูเลชัน (PWM) จากคุณสมบัติที่เพิ่มเข้ามาทั้งหมดนั้น ทำให้ระบบสมองกลฝังตัวสามารถ ตอบสนองการใช้งานได้อย่างกว้างขวาง

วัตถุประสงค์เพื่อสามารถสั่งการทำงานอุปกรณ์ที่ต้องการให้สามารถทำงานได้เองโดยอัติโนมัติ ดังนั้น โครงงานวิจัยนี้จึงได้นำระบบฝังตัวมาพัฒนาใช้ในระบบรับส่งข้อมูลต่าง ๆ ในเครื่องชั่งและเครื่องตรวจสอบ ลายนิ้วมือ

#### 2.2. RS232

คือมาตรฐานการสื่อสารข้อมูลดิจิทัลแบบอนุกรมโดยถูกกำหนดมาจาก EIA (Electronic Industries Association) หรือ สมาคมอุตสาหกรรมอิเล็กทรอนิกส์ของอเมริกา ซึ่งในยุคแรก RS232 เป็นที่นิยมมาก ขนาดที่คอมพิวเตอร์ทุกเครื่องจะต้องมี Serial port สำหรับการสื่อสารมาตรฐานนี้และเชื่อว่าคอมพิวเตอร์ ของผู้ใช้หลายๆท่านก็ยังมี Port เชื่อมต่อนี้อยู่ แต่ในปัจจุบันได้มี USB ซึ่งเป็นมาตรฐานสื่อสารที่รับ/ส่ง ข้อมูลได้เร็วกว่าเข้ามาแทนที่ ทำให้มาตรฐานการสื่อสารอย่าง RS232 ก็ค่อยๆมีอุปกรณ์ที่รองรับน้อยลง เรื่อย ๆตามการเวลาโดยกระบวนการจะเป็นไปตามดังรูปที่ที่ 2.2



รูปที่ 2.2 การทำงานระหว่าง RS-232 กับ Node MCU

จากรูปที่ 2.2 เป็นตัวอย่างการเชื่อมต่อแบบ RS232 ของตราชั่งขนาดใหญ่กับ Node MCU เพื่อรับค่าน้ำหนักของตราชั่งขนาดใหญ่ผ่าน Software

Tx (เครื่องวัด) จะถูกต่อเข้าที่ Rx (NODE MCU) เพื่อส่งข้อมูลจากเครื่องวัดไปยังตัวรับของคอมพิวเตอร์ Rx (เครื่องวัด) จะถูกต่อเข้าที่ Tx (NODE MCU) เพื่อรับข้อมูลที่ถูกส่งมาจากคอมพิวเตอร์ GND (เครื่องวัด) จะถูกต่อเข้าที่ GND (NODE MCU) เพื่อเทียบสัญญาณแรงดัน 0V

#### 2.3 การตรวจสอบลายนิ้วมือ

ในปัจจุบันการตรวจสอบลายนิ้วมือเพื่อระบุตัวบุคคลนั้นกำลังได้รับความนิยมอย่างแพร่หลาย เนื่องจากว่ามีความแม่นยำและมีความรวดเร็วในการระบุตัวบุคคล อีกทั้งลักษณะลายนิ้วมือนั้นยังมีความ ซับซ้อนยากต่อการปลอมแปลงและซ้ำซ้อนกับบุคคลอื่น โดยได้มีการศึกษาพบว่าโอกาสที่คนสองคนจะมี ลายนิ้วมือเหมือนกันนั้นมีความน่าจะเป็น 1/64,000,000,000 (เสาวณี ธาตุอินจันทร์, 2553) ซึ่งเป็นการ ประเมินค่าโดยใช้การแบ่งรายละเอียดรูปแบบของลายนิ้วมือออกเป็นส่วนๆและหาความน่าจะเป็น ของการซ้ำ กันของแต่ละส่วนนั้น นอกจากนี้แล้วแม้แต่คนภายในครอบครัวเดียวกันหรือคู่แฝดแท้ก็ยังมี ลักษณะลายนิ้วมือ ที่แตกต่างกัน ลักษณะของลายนิ้วมือจะประกอบด้วยลายเส้นนูน (Ridge) ที่เกิดจากรอย นูนที่อยู่สูงขึ้นมาจากผิวส่วน นอกและอีกชนิดหนึ่งเรียกว่ารอยร่องหรือเส้นร่อง (Valley) ที่มีลักษณะของ รอยลึกอยู่ต่ำกว่าระดับของเส้นนูน (เอกรินทร์ ซื่อธนุวงศ์, 2548) ดังรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.3 ลักษณะเส้นนูนและเส้นร่องของนิ้วมือ

ลักษณะลายนิ้วมือสามารถแบ่งเป็นลักษณะรูปแบบได้ 3 รูปแบบ (สมปอง ศรีลักษณ์, 2549) คือแบบ ลายก้นหอย (Whorl), แบบลายมัดหวาย(Loop) และแบบลายโค้ง (Arch) โดยแต่ละแบบมีรายละเอียดดังนี้

2.3.1 แบบลายก้นหอย (Whorl) เป็นลายลายนิ้วมือที่มีลักษณะเป็นรูปเส้นเวียนรอบตรง กลางหรือ มีลักษณะคล้ายลายก้นหอยดังรูปที่ 2.3 ซึ่งบุคคลที่มีลายนิ้วมือชนิดนี้อยู่ประมาณ 30-35 เปอร์เซ็นต์ โดยสามารถแบ่งออกได้เป็น 2 ประเภทคือ

- 2.3.1.1 ก้นหอยธรรมดา (Plain Whorl) เป็นลายนิ้วมือที่มีลักษณะลายเส้นเวียน เป็นรูปไข่ หรือวงกลม ก้นหอยจะมีสันดอนสองสันดอนถ้าลากเส้นจากสันดอนหนึ่งไปยังอีกสันดอนหนึ่งเส้นที่ ลากจะ ตัดหรือแตะวงกลมในก้อนหอยอย่างน้อย 1 วง
- 2.3.1.2 กันหอยกระเป๋ากลาง (Central Pocket) มีลักษณะคล้ายกันหอยธรรมดา แต่ลากเส้น จากสันดอนหนึ่งไปยังอีกสันดอนหนึ่ง เส้นจะไม่ตัดกับวงกลมในกันหอย

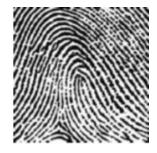


รูปที่ 2.4 ลักษณะลายนิ้วมือแบบรูปก้นหอย

- 2.3.2 แบบลายมัดหวาย (Loop) เป็นลายนิ้วมือที่พบได้เป็นส่วนใหญ่ ซึ่งบุคคลที่มีลายนิ้วมือ ชนิดนี้ มีอยู่ประมาณ 60-65 เปอร์เซ็นต์ โดยลักษณะลายนิ้วมือแบบลายมัดหวายสามารถแบ่งออกได้เป็น 2 ประเภทคือ
- 2.3.2.1 มัดหวายปัดซ้าย (Left Loop) เป็นเส้นลายนิ้วมือที่ลายเส้นวิ่งจากด้าน ซ้ายมือไปยัง กึ่งกลางและวกกลับมายังด้านเดิมอย่างน้อย 1 เส้นมีสันดอนเพียงจุดเดียวดังรูปที่ 2.4
- 2.3.2.2 มัดหวายปัดขวา (Right Loop) เป็นเส้นลายนิ้วมือที่ล<sup>้</sup>ายเส้นวิ่งจากด้าน ขวามือไปยัง กึ่งกลางและวกกลับมายังด้านเดิมอย่างน้อย 1 เส้นดังรูปที่ 2.5



รูปที่ 2.5 มัดหวายปัดซ้าย

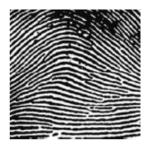


รูปที่ 2.6 มัดหวายปัดขวา

- 2.3.3 แบบลายโค้ง (Arch) เป็นลายนิ้วมือที่มีลักษณะพิเศษและมีอยู่น้อยมากจากลายนิ้วมือ ที่มีอยู่ ซึ่งลายนิ้วมือชนิดนี้มีประมาณ 5 เปอร์เซ็นต์ โดยลักษณะลายนิ้วมือแบบลายโค้งสามารถแบ่งออกได้ เป็น 2 ประเภทคือ
- 2.3.3.1 เส้นโค้งราบ (Plain Arch) เป็นลักษณะลายนิ้วมือที่วิ่งจากขอบด้านหนึ่งไป ยังขอบอีก ด้านหนึ่งแล้ววิ่งหรือไหลออกไปอีกด้านหนึ่ง ลายนิ้วมือแบบโค้งจัดเป็นลักษณะลายนิ้วมือที่มีลายเส้น ชนิดที่

ดูได้ง่ายที่สุดกว่าลายนิ้วมือทุกชนิด ไม่มีเส้นเกือกม้าและไม่เกิดมุมแหลมคมที่เห็นได้ชัดตรงกลางหรือ ไม่มี เส้นพุ่งสูงขึ้นตรงกลาง ดังรูปที่ 2.6

2.3.3.2 เส้นโค้งกระโจม (Tented Arch) เป็นลักษณะลายนิ้วมือชนิดโค้งราบแต่มี ลักษณะ แตกต่างกับชนิดโค้งราบคือ มีลายเส้นหนึ่งเส้นหรือมากกว่าที่อยู่ตรงกลางของลายนิ้วมือพุ่งขึ้นจาก แนวนอน เป็นมุมแหลมคมหรือมุมฉาก ดังรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.7 เส้นโค้งราบ



รูปที่ 2.8 เส้นโค้งกระโจม

จากรูปร่างลักษณะของลายนิ้วมือดังกล่าวนั้นสามารถนำมาวิเคราะห์ลายนิ้วมือเพื่อทำการตรวจสอบ ลายนิ้วมือของแต่ละบุคคลได้ โดยกระบวนการตรวจสอบลายนิ้วมือจะแบ่งออกเป็น 2 กระบวนการ (สมปอง ศรีลักษณ์, 2549) คือกระบวนการลงทะเบียนลายนิ้วมือ (Enrollment Procedure) และกระบวนการ ตรวจสอบลายนิ้วมือ (Verification Procedure) ดังรูปที่ 2.7

กระบวนการลงทะเบียน (Enrollment Procedure) ขั้นตอนจะเป็นการรับลายนิ้วมือของ แต่ละ บุคคลซึ่งจะถูกเก็บไว้เป็นภาพผ่านตัวตรวจสอบลายนิ้วมือ จากนั้นจะทำการประมวลผลวิเคราะห์และ ผ่านขั้นตอนการดึงลักษณะเด่น (Feature Extraction) ที่เป็นเอกลักษณ์ของภาพลายนิ้วมือในแต่ละบุคคล มา แปลงเป็นโครงสร้างข้อมูลที่เหมาะสม จากนั้นจะเก็บข้อมูลที่ได้ลงในระบบฐานข้อมูลพร้อมรหัสชื่อของ แต่ละ บุคคลที่ลงทะเบียนเพื่อเป็นแม่แบบ (Template) สำหรับนำไปเปรียบเทียบพิสูจน์ตัวตนต่อไป กระบวนการตรวจสอบลายนิ้วมือ (Verification Procedure) เป็นกระบวนการที่ระบบ ตรวจสอบลายนิ้วมือในฐานข้อมูลเดียวกันหรือไม่ โดยจะทำการประมวลผลภาพวิเคราะห์และ แยกลักษณะเด่นออกมาแปลงเป็นโครงสร้างข้อมูลที่เหมาะสม แล้วทำการเปรียบเทียบคู่ลักษณะเด่น (Feature Matcher) ที่ได้กับข้อมูลที่มีอยู่ในฐานข้อมูลเพื่อพิสูจน์ตัวบุคคลนั้น ๆ ซึ่งถ้าข้อมูลทั้งคู่ตรงกันจึง จะสามารถเข้าไปยังระบบได้

#### 2.4 Python

Python คือชื่อภาษาที่ใช้ในการเขียนโปรแกรมภาษาหนึ่ง ซึ่งถูกพัฒนาขึ้นมาโดยไม่ยึดติดกับ แพลตฟอร์ม กล่าวคือสามารถรันภาษา Python ได้ทั้งบนระบบ Unix, Linux , Windows NT, Windows 2000, Windows XP หรือแม้แต่ระบบ FreeBSD อีกอย่างหนึ่งภาษาตัว นี้เป็น Opensource เหมือนอย่าง PHP ทำให้ทุกคนสามารถที่จะนำ Python มาพัฒนาโปรแกรมของเราได้ฟรีๆโดยไม่ต้องเสียค่าใช้จ่าย และ ความเป็น Open Source ทำให้มีคนเข้ามาช่วยกันพัฒนาให้ Python มีความสามารถสูงขึ้น และใช้งานได้ ครบคุมกับทุกลักษณะงานไวยากรณ์ของภาษา Python ภาษา Python นั้นถูกพัฒนาขึ้นมาโดยมีความตั้งใจ ว่าจะให้เป็นภาษาที่อ่านง่าย มันถูกออกแบบมาให้มีโครงสร้างที่มองเห็นได้โดยไม่ซับซ้อน โดยมักจะใช้คำใน ภาษาอังกฤษในขณะที่ภาษาอื่นใช้เครื่องหมายวรรคตอน นอกจากนี้ Python มีข้อยกเว้นของโครงสร้างทาง ภาษาน้อยกว่าภาษา C และ Pascal Python Interpreter Python interpreter นั้นเป็นตัวแปรภาษาของ ภาษา Python เพื่อให้สามารถรันโค้ด Python ได้ ซึ่งได้มากับโลบรารี่มาตรฐานที่สามารถใช้งานได้ฟรี ซึ่งดาวน์โหลดได้ที่ https://www.python.org/ เป็นโปรแกรมแบบ source และ binary สำหรับ แพลตฟอร์มที่ได้รับความนิยม นอกจากนี้ Interpreter ยังสนับสนุนการเขียนโปรแกรมกับ Interactive shell ซึ่งเป็นการเขียนโค้ดของภาษา Python ลงไปและเห็นผลลัพธ์การทำงานของคำสั่งได้ในทันทีPython Interpreter นั้นยังสามารถนำเพิ่มความสามารถกับฟังก์ชันใหม่ที่ถูกพัฒนามาจากภาษา C และ C++ Python นั้นเหมาะสำหรับเป็นภาษาในการสร้าง Extension และแอพพลิเคชันที่ปรับแต่งได้

#### 2.5 OpenCV (Open source Computer Vision)

เป็นไลบรารีฟังก์ชันการเขียนโปรแกรม (Library of Programming Functions) โดยส่วนใหญ่จะมุ่ง เป้าไปที่การแสดงผลด้วยคอมพิวเตอร์แบบเรียลไทม์ (Real-Time Computer Vision) เดิมทีแล้วถูกพัฒนา โดย Intel แต่ภายหลังได้รับการสนับสนุนโดย Willow Garage ตามมาด้วย Itseez (ซึ่งต่อมาถูกเข้าซื้อโดย Intel) OpenCV เป็นไลบรารีแบบข้ามแพลตฟอร์ม (Cross-Platform) และใช้งานได้ฟรีภายใต้ลิขสิทธิ์ของ BSD แบบโอเพ่นซอร์ส (Open-Source BSD License)

#### 2.6 Numpy

เป็นส่วนขยายของภาษาไพทอนเพื่อจัดการเมทริกซ์หรืออาร์เรย์หลายมิติรวมถึงฟังก์ชันทาง คณิตศาสตร์ที่ทำงานบนอาร์เรย์เหล่านี้นอกจากนั้นคลังซอฟต์แวร์โอเพนซอร์สและเสรีนี้มีฟังก์ชันหลายอย่าง ที่ทำให้ทำได้โดยเฉพาะอย่างยิ่งในการสร้างอาร์เรย์โดยตรงจากไฟล์หรือเพื่อบันทึกอาร์เรย์ในไฟล์ เพื่อจัดการเวกเตอร์เมทริกซ์และพหุนามNumpyเป็นฐานเพิ่มเติมของSciPyซึ่งเป็นคอลเลกชันของห้องสมุด Python เกี่ยวกับการคำนวณทางวิทยาศาสตร์

#### 2.7 JavaScript

JavaScript ถูกพัฒนาขึ้นโดย เน็ตสเคปคมมิวนิเคชันส์(Netscape Communications Corporation) โดยใช้ชื่อว่า Live Script ออกมาพร้อมกับ Netscape Navigator2.0 เพื่อใช้สร้างเว็บเพจ โดยติดต่อกับเชิร์ฟเวอร์แบบ Live Wire ต่อมาเน็ต สเคปจึงได้ร่วมมือกับ บริษัทชันไมโครชิสเต็มส์ปรับปรุง ระบบของบราวเซอร์เพื่อให้สามารถติดต่อใช้งานกับภาษาจาวาได้ และได้ปรับปรุง LiveScript ใหม่เมื่อ ปี 2538 แล้วตั้งชื่อใหม่ว่า JavaScript JavaScript สามารถทำให้ การสร้างเว็บเพจ มีลูกเล่น ต่าง ๆ และยัง สามารถโต้ตอบกับผู้ใช้ได้อย่างทันที เช่น การใช้เมาส์คลิก หรือ การกรอกข้อความในฟอร์มJavaScript คือ ภาษาคอมพิวเตอร์สำหรับการเขียนโปรแกรมบนระบบอินเทอร์เน็ต ที่กำลังได้รับความนิยมอย่างสูง Java JavaScript เป็น ภาษาสคริปต์เชิงวัตถุ (ที่เรียกกันว่า "สคริปต์" (script) ซึ่งในการสร้างและ พัฒนาเว็บไซต์ (ใช่ร่วมกับ HTML) เพื่อให้เว็บไซต์ของเราดูมีการเคลื่อนไหว สามารถตอบสนองผู้ใช้งาน ได้มากขึ้น ซึ่งมีวิธีการทำงานในลักษณะ "แปลความและดำเนินงานไปทีละคำสั่ง" (interpret) หรือเรียกว่า อ็อบเจ็กโอเรียลเต็ด (Object Oriented Programming) ที่มีเป้าหมายในการ ออกแบบและพัฒนา โปรแกรมในระบบอินเทอร์เน็ต สำหรับผู้เขียนด้วยภาษา HTML สามารถทำงานข้ามแพลตฟอร์มได้ โดยทำงานร่วมกับ ภาษา HTML และภาษา Java ได้ทั้งทางฝั่งไคลเอนต์ (Client) และ ทางฝั่งเชิร์ฟเวอร์

#### 2.8 PHP

PHP ย่อมาจากคำว่า "Personal Home Page Tool" (ปัจจุบันได้เพิ่มเติมคำย่อใหม่โดยรวมกับตัว ย่อเป็น PHP: PHP Hypertext Preprocessor) ซึ่งเป็นภาษาประเภท Script Language ที่ทำงานแบบ Server Side Script กระบวนการทำงานจะทำงานแบบโปรแกรมแปลคำสั่ง interpreter คือแปลภาษา ทุกครั้งที่มีคนเรียกสคริปต์ ข้อดีคือ ไม่ต้องนำไปประมวลผลใหม่ (Compiler) เมื่อจะนำโปรแกรมไปใช้งาน หรือจะอัพเดตเวอร์ชั่นของโปรแกรม สามารถอัพโหลดขึ้นไปทับไฟล์เดิมแล้วใช้งานได้ทันที ขอเสียที่ต่างกัน อย่างชัดเจนก็คือ กรณี Syntax ผิดจะรู้ก็ต่อเมื่อมีผู้ใช้งานเจอบั๊ก

ภาษา PHP จัดอยู่ในประเภท การเขียนโปรแกรมบนเว็บ (Web-based Programming) เพราะเรา จะเก็บโค้ดคำสั่ง หรือสคริปต์ทั้งหมดที่เขียนขึ้นมาไว้บนเครื่องเซิร์ฟเวอร์ที่เดียว (Web Server) และ ให้ผู้ใช้งาน (Client) เรียกใช้งานโปรแกรมผ่านเว็บเบราเซอร์ต่างๆ เช่น Internet Explorer, Mozilla Firefox, Google Chrome, Opera, Safari ฯลฯ เพื่อนำข้อมูลมาแสดงผลที่หน้าจอของผู้ใช้แต่ละคนนั่นเอง

#### 2.9 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

กัลยาณี บรรจงจิตรและคณะ (2551) ได้วิจัย ระบบเช็คชื่อนิสิตด้วยลายนิ้วมือ โดยงานวิจัยนี้ได้ พัฒนาขึ้นด้วยซอฟแวร์ Microsoft Visual Studio.Net 2005และMicrosoft SQL Server 2005 เพื่อใช้ รวบรวมรายละเอียดเกี่ยวกับการเข้าเรียนและคะแนนสอบของนักศึกษาไว้ในฐานข้อมูล โปรแกรมที่ได้ พัฒนาขึ้นมาสามารถบันทึกการเข้าเรียนนักศึกษาด้วยการสแกนลายนิ้วมือซึ่งสามารถตรวจสอบตัวตน ของนักศึกษาได้ จากผลการทดสอบการใช้งานพบว่าอาจารย์สามารถประมวลผลการเรียนจากฐานข้อมูลที่ สร้างขึ้น และนักศึกษาหรือผู้ปกครองสามารถตรวจสอบการเข้าเรียนของนักศึกษาผ่านทางเว็บไซต์ได้

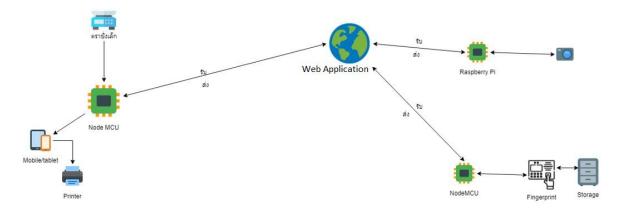
เสาวณี ธาตุอินจันทร์ (2553) ได้วิจัย ระบบบันทึกการลงเวลาและบริหารงานบุคคลโดยใช้ การ ตรวจสอบลายนิ้วมือ โดยระบบที่พัฒนาขึ้นใช้โปรแกรมเดลไฟล์ในการพัฒนาส่วนติดต่อกับผู้ใช้งาน ใช้ ระบบ ฐานข้อมูลไฟเบิร์ด (Firebird database) และใช้โปรแกรมไมโครซอฟต์แอกเซส (Microsoft Access) ในการ จัดเก็บลายนิ้วมือ อีกทั้งได้พัฒนาให้เป็นมาตรฐานกระบวนการผลิตซอฟต์แวร์ไอเอสโอ 29110 ผลการทดลอง ใช้พบว่าสามารถบันทึกเวลาการเรียนและการมาปฏิบัติงานของนักเรียนและบุคลากรที่ได้ จากการสแกน ลายนิ้วมือ ระบบจะส่งรายงานการมาเรียนและการมาปฏิบัติงานให้กับอาจารย์ ผู้บริหาร สถานศึกษาผ่านทาง อีเมล์โดยอัตโนมัติ

#### บทที่ 3 วิธีดำเนินงานโครงงาน

ในการทำโครงงานนี้ได้แบ่งการออกแบบเป็นแ 4 ส่วน คือ การออกแบบอุปกรณ์ที่ใช้ติดต่อสื่อสาร กับเครื่องชั่ง, การออกแบบอุปกรณ์พิสูจน์ตัวตนผ่านอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือ,การออกแบบอุปกรณ์ บันทึกภาพแบบออนไลน์,การออกเว็บแอพพลิเคชันเพื่อใช้สำหรับติดต่อสื่อสารกับอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้นดังนี้

#### 3.1 ภาพรวมของระบบการจัดการโรงขยะรีไซเคิล

กล่าวถึงขั้นตอนสั่งการทำงานของอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่พัฒนาขึ้นโดยใช้ เว็บแอพพลิเคชันที่ออกแบบขึ้น โดยสั่งทำงานอยู่ 3 อุปกรณ์โดยเครื่องชั่งนั้นจะส่งข้อมูลน้ำหนักมายังNode-MCU โดยใช้ RS232 เป็น Interface ที่ใช้ในการสื่อสาร,อุปกรณ์พิสูจน์ตัวตนผ่านอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือจะใช้ R307 Module Fingerprint กับ Node-MCU โดยเขียนโปรแกรมให้ทำงานอยู่ 2 คำสั่งคำสั่งแรกคือลงทะเบียนลายนิ้วมือ คำสั่งที่ 2 คือ อ่านลายนิ้วมือ, อุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์จะใช้ USB-Cam กับ Raspberry-Pi โดยจะใช้ภาษา Python ในการเขียนโปรแกรมควบคุมให้อุปกรณ์สามารถทำงาน ,เว็บแอพพลิเคชัน ใช้สำหรับสั่งให้อุปกรณ์ต่าง ๆ ทำงานโดยเฟรมเวิกที่ใช้คือ Bootstarp4 และ PHP โดยจะทำการออกแบบ หน้าเว็บและฟังก์ชันต่าง ๆ ให้สามารถใช้งานได้ขึ้น

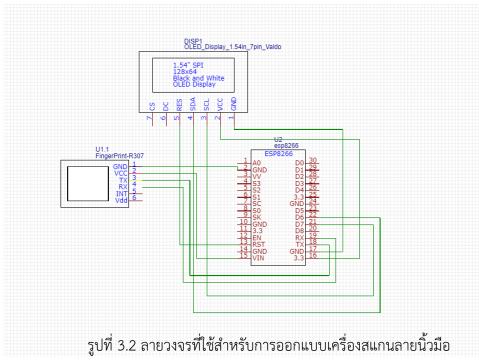


รูปที่ 3.1 ภาพรวมที่ทำการออกแบบทั้งหมด

# 3.2 ออกแบบลายวงจรอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์

กล่าวถึงขั้นตอนการต่อแผงวงจรของอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับสแกนลายนิ้วมือ โดยมีอุปกรณ์ 3 ชิ้น

- 3.2.1 ESP8266
- 3.2.2 FingerPrint-R307
- 3.2.3 OLED Display Model SSD1309



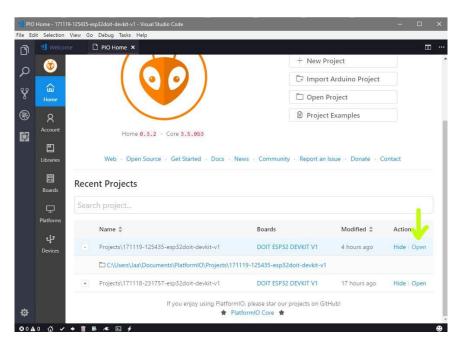
# 3.3 ขั้นตอนการออกแบบและการเชื่อมต่ออุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์

กล่าวถึงขั้นตอนการประกอบในส่วนของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์ทำหน้าที่ตรวจสอบ และลงทะเบียนข้อมูลผู้มาติดต่อขายขยะรีไซเคิล โดยมีขั้นตอนดังนี้

#### 3.3.1 อัพโหลดโปรแกรม

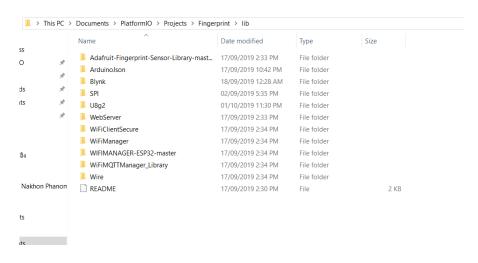
ขั้นตอนการบันทึกโปรแกรมเพื่อใช้แสดงเว็บไซต์สำหรับอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือ กล่าวถึงขั้นตอนการอัพโหลดโปรแกรมเพื่อใช้สั่งให้อุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือทำงานแล้วส่งค่าไปยัง เว็บเซิร์ฟเวอร์

## 3.3.1.1 ทำการติดตั้ง Platformio



รูปที่ 3.3 ติดตั้ง platformio จากVisual StudioCode

#### 3.3.1.2 ทำการโหลดไลบารีจาก Could มาไว้โฟลเดอร์ lib



รูปที่ 3.4 ติดตั้ง ไลบารีลงในโฟลเดอร์

#### 3.3.1.3 ทำการอัพโหลดโค้ดในภาคผนวก

รูปที่ 3.5 อัพโหลดโปรแกรมเพื่อใช้งาน



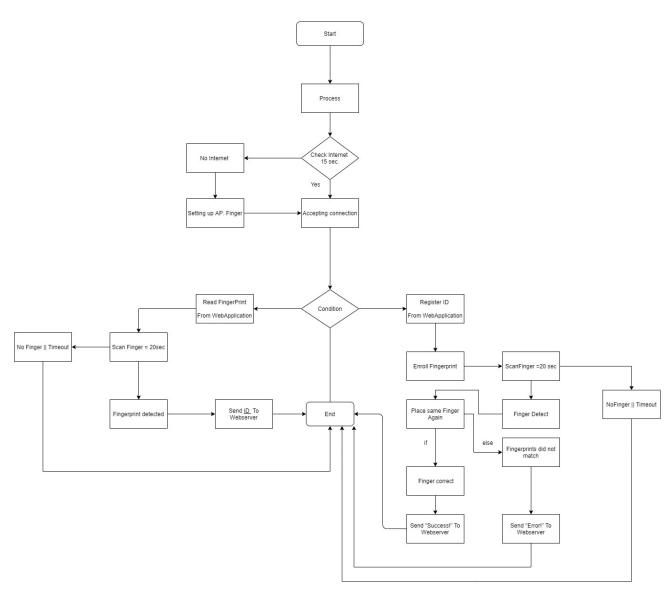
รูปที่ 3.6 อุปกรณ์พร้อมสำหรับการใช้งาน

#### 3.3.2 Flow Chart การทำงาน

#Design and development factory of recycling management through with internet of thing

#ComputerEngineering Faculty OF Engineering NakhonPhanomUniversity

#Pupan Phonkaew 593030710044



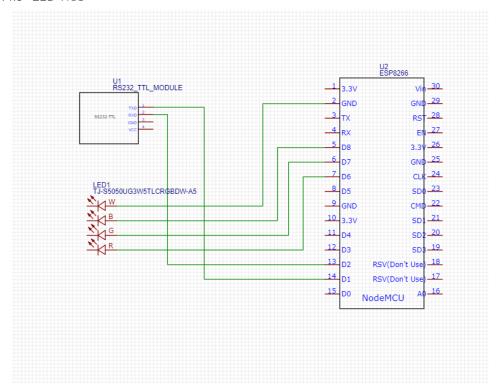
รูปที่ 3.7 การทำงานของ Fingerprint

โดยจะทำงานอยู่สองฟังก์ชันคือฟังก์ชันอ่านลายนิ้วมือกับลงทะเบียนลายนิ้วมือส่วนอ่านจะถูกเขียน ให้รอคำสั่งเมื่อมีคำสั่งให้สแกนก็จะทำงานเป็นเวลา 20 วินาที โดยจะรอลายนิ้วมือเมื่อมีลายนิ้วมือก็จะทำการตรวจสอบลายนิ้วมือว่าตรงตามข้อมูลที่ลงทะเบียนหรือไม่เมื่อตรงก็จะส่งข้อมูลไปเก็บไว้ที่ เว็บเซิร์ฟเวอร์ เพื่อที่จะให้แอพลิเคชันบนเว็บนำข้อมูลไปใช้งานแต่ถ้าไม่มีลายนิ้วมือในเวลาที่กำหนดก็จะทำส่งการแจ้ง เตือนไปยัง เว็บเซิร์ฟเวอร์ว่า Time Out ส่วนของลงทะเบียนนั้นจะแตกต่างตรงที่ ต้องทำการลงทะเบียน ลายนิ้วมือเป็นจำนวน2ครั้งเพื่อเป็นการตรวจสอบความถูกต้องโดยจะทำการเขียนให้รอนิ้วมาสแกนเป็นเวลา 20 วินาทีเมื่อมีนิ้วเข้ามาสแกนถ้าข้อมูลตรงกันลายนิ้วมือจะถูกเก็บไว้ใน Database เพื่อที่จะใช้เรียกข้อมูล แต่ถ้าลายนิ้วมือไม่ตรงกันหรือไม่มีลายนิ้วมือสแกนบนเครื่องในเวลาที่กำหนด ก็จะส่ง Error หรือ Time out ไปยัง เว็บเซิร์ฟเวอร์ที่สร้างขึ้น

#### 3.4 ขั้นตอนการออกแบบการเชื่อมต่อของเครื่องชั่งน้ำหนักแบบออนไลน์

กล่าวถึงขั้นตอนการต่อแผงวงจรของอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับสแกนลายนิ้วมือ โดยมีอุปกรณ์ 3 ชิ้น

- 3.4.1 ESP8266
- 3.4.2 Rs232
- 3.4.3 LED RGB



รูปที่ 3.8 ออกแบบลายวงจรที่ใช้สำหรับอุปกรณ์รับค่าจากชั่งน้ำหนักแบบออนไลน์

#### 3.5 ขั้นตอนการติดต่อสื่อสารเครื่องชั่งน้ำหนักแบบออนไลน์

เพื่อที่จะใช้สำหรับส่งข้อมูลน้ำหนักจากเครื่องชั่งไปยังแอพพลิเคชันบนเว็บที่พัฒนาขึ้นโดยมีขั้นตอน ดังนี้

#### 3.5.1 อัพโหลดโปรแกรม

ขั้นตอนการบันทึกภาษาโปรแกรมเพื่อใช้แสดงในเว็บไซต์ กล่าวถึงขั้นตอนการบันทึกภาษา โปรแกรมเพื่อใช้สั่งให้อุปกรณ์ชั่งน้ำหนักแบบออนไลน์ ดึงค่าจากเครื่องชั่งแล้วส่งค่าไปยัง เว็บเซิร์ฟเวอร์

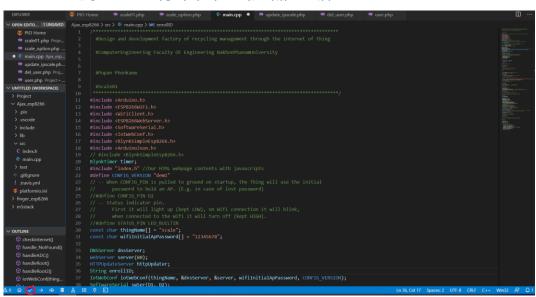
3.5.1.1 ใลบารี่ที่ใช้สำหรับอุปกรณ์ชั่งน้ำหนักแบบออนไลน์ โดยทำการโหลดมาติดตั้งไว้ในFolder ที่สร้างProject Platform IO C:\Users\d\_do7\Documents\PlatformIO\Projects\Scale\_esp8266\lib

https://github.com/bblanchon/ArduinoJson

https://github.com/plerup/espsoftwareserial

https://github.com/prampec/lotWebConf

#### 3.5.1.2 ทำการอัพโหลดโค้ด แสดงในภาคผนวก



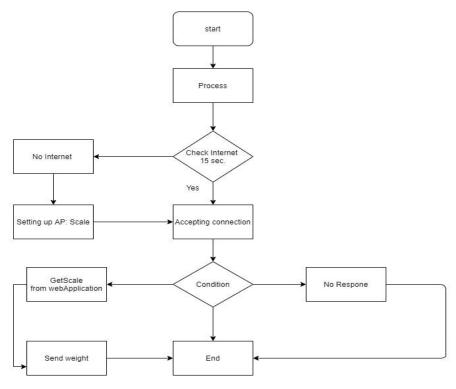
รูปที่ 3.9 อัพโหลดโปรแกรมเพื่อใช้งาน

# 3.5.1.3 อุปกรณ์พร้อมใช้งาน



รูปที่ 3.10 อุปกรณ์ที่ออกแบบกับเครื่องชั่ง

# 3.5.2 Flow Chart การทำงานของ เครื่องชั่งน้ำหนักแบบออนไลน์



รูปที่ 3.11 การทำงานของเครื่องชั่ง

หลักการทำงานเริ่มต้นใช้งานจะทำการเช็คว่ามีการเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตหรือไม่ถ้ามีก็จะทำการ เช็คว่าอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้นสามารถเชื่อมต่อกับเครื่องชั่งได้หรือไม่ถ้าติดต่อได้ก็จะทำการนำข้อมูลที่ได้มาเก็บ ไว้เว็บเซิร์ฟเวอร์เพื่อที่จะให้ เว็บแอพพลิเคชัน นำข้อมูลน้ำหนักที่ได้ไปโชว์

- 3.6 ขั้นตอนการออกแบบและการเชื่อมต่อของเครื่องบันทึกภาพแบบออนไลน์
  กล่าวถึงขั้นตอนการประกอบเครื่องบันทึกภาพแบบออนไลน์และการใช้งาน โดยมีอุปกรณ์ 2 ชิ้น
  - Raspberry pi



รูปที่ 3.12 อุปกรณ์ที่ใช้สำหรับบันทึกภาพแบบออนไลน์

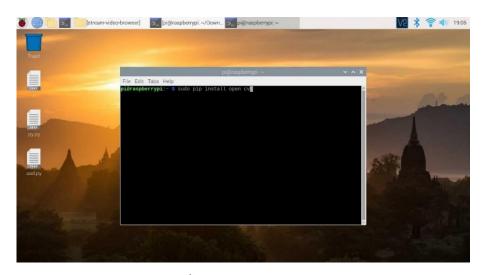
3.7 ขั้นตอนการประกอบเครื่องบันทึกภาพแบบออนไลน์และการเชื่อมต่อ กล่าวถึงขั้นตอนการประกอบเครื่องบันทึกภาพแบบออนไลน์และการใช้งาน

3.7.1 ติดตั้ง ส่วนขยายที่จำเป็นต่อการใช้งาน

#### 3.7.1.1 ติดตั้ง OPEN CV

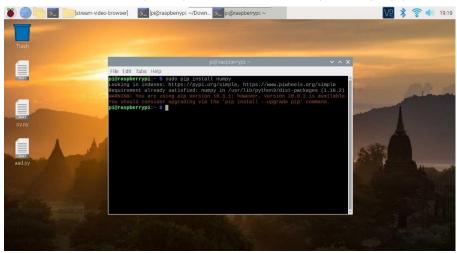
#### https://github.com/opencv/opencv

pip install opency-python



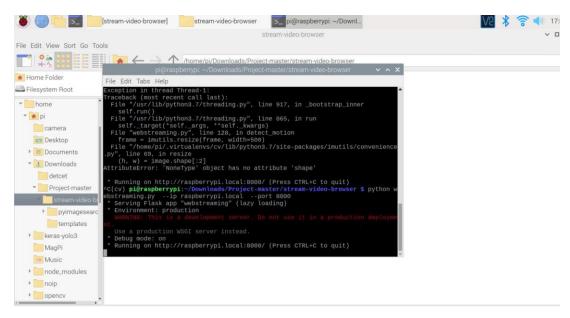
รูปที่ 3.13 ติดตั้ง ส่วนขยายที่จำเป็นต่อการใช้งาน

3.7.1.2 ติดตั้ง Numpy https://github.com/numpy/numpy pip install numpy



รูปที่ 3.14 ติดตั้ง ส่วนขยายที่จำเป็นต่อการใช้งาน

# 3.7.2 อัพโหลดโปรแกรมเพื่อเรียกใช้งานแสดงในภาคผนวก 3.7.2.1 เรียกใช้อุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์



รูปที่ 3.15 ขั้นตอนการใช้งาน

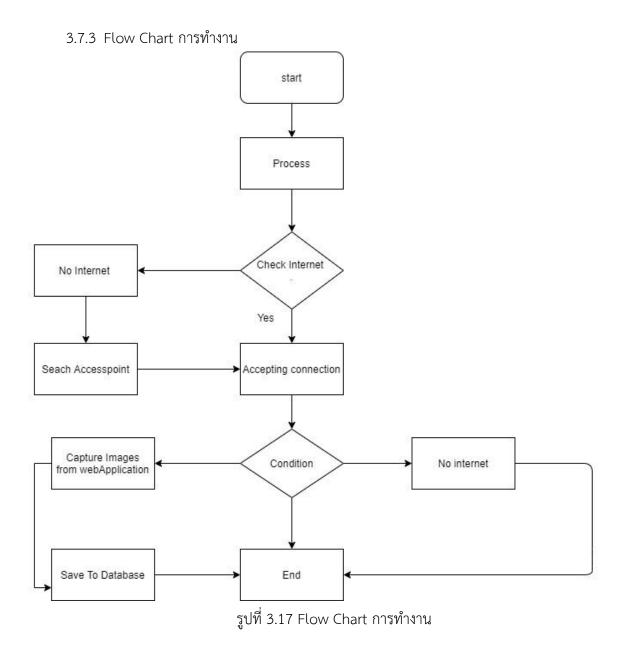
# 3.7.2.2 เรียกใช้อุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์

 $\leftarrow$   $\rightarrow$  C  $\odot$  Not secure | raspberrypi.local:8000/camera

# camera live



รูปที่ 3.16 ขั้นตอนการใช้งานอุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์



หลักการทำงานโดยจะรอคำสั่งจากแอพลิเคชันบนเว็บเมื่อมีคำสั่งให้กดถ่ายภาพอุปกรณ์ก็จะ ทำการถ่ายภาพหลังจากนั้นรูปถ่ายนั้นจะถูกส่งมาเก็บไว้ใน Database

### 3.8 ขั้นตอนการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบฐานข้อมูล

กล่าวถึงโปรแกรมในการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้กับอุปกรณ์ที่ พัฒนาขึ้น

- Visual Studio
- Mysql





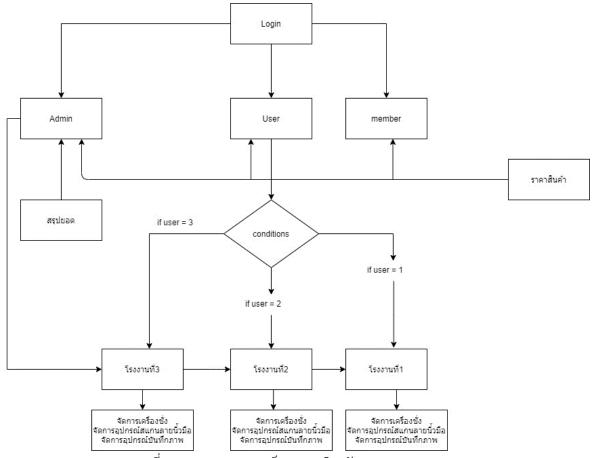
รูปที่ 3.18 โปรแกรมที่ใช้ในการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบฐานข้อมูล

# 3.9 ขั้นตอนขั้นตอนการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบฐานข้อมูล

กล่าวถึงขั้นตอนการออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บและระบบฐานข้อมู<sup>ล</sup>เพื่อที่จะใช้รองรับอุปกรณ์ที่ พัฒนาขึ้น

#### 3.9.1 ภาพรวมของเว็บแอพพลิเคชัน

โดยได้ทำการออกแบบให้สามารถรองรับการใช้งานฟังก์ชันต่าง ๆ ตามระดับผู้ใช้งานโดAdmin จะสามารถใช้งานฟังก์ชันได้ทุกฟังก์ชันส่วนของ user จะแบ่งการใช้งานโดย user1 จะใช้งานได้ โรงงานที่ 1 user2 จะใช้งานได้ โรงงานที่ 2 user3 จะใช้งานได้ โรงงานที่ 3 ส่วนสุดท้ายคือ memberจะสามารถดูได้แค่ ราคาสินค้าเท่านั้น



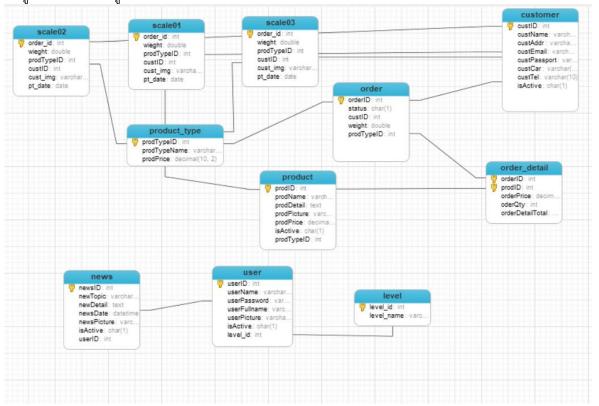
รูปที่ 3.19 ภาพรวมของเว็บแอพพลิเคชัน

3.9.2 ออกแบบระบบฐานข้อมูลที่ใช้สำหรับเก็บข้อมูลต่าง ๆของอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้น

โดยได้ทำการออกแบบฐานข้อมูลสำหรับใช้เก็บข้อมูลสำคัญต่าง ๆส่วนหนึ่งก็คือลด ความซ้ำซ้อนข้อมูลแถมด้วยลดพื้นที่เก็บไปได้ normalize การนอร์มัลไลเซซัน (Normalization) เป็น ทฤษฎีหรือกระบวนการที่ใช้ในการทำให้เอนทิตี้และแอททริบิวต์ที่ได้ออกแบบไว้มาจัดกลุ่มตารางให้ ความสัมพันธ์กัน ให้อยู่ในรูปแบบที่เรียกว่า รูปแบบบรรทัดฐาน หรือ Normal Form เพื่อให้ความสัมพันธ์ ที่ได้อยู่ในรูปแบบบรรทัดฐานที่เหมาะสม โดยจุดมุ่งหมายของการนอร์มัลไลเซซัน คือ

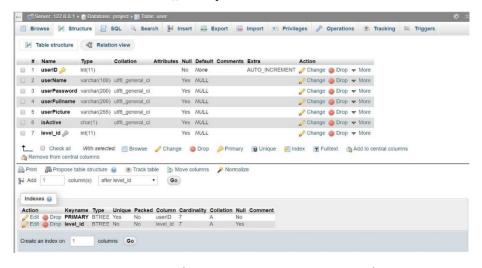
- 3.9.2.1 ลดความซ้ำซ้อน (Redundancy)ของข้อมูลในตาราง ทำให้ไม่ต้องแก้ไขข้อมูลหลาย ๆ ที่ รวมทั้ง ทำให้ลดเนื้อที่ในการจัดเก็บข้อมูล
  - 3.9.2.2 ทำให้การเปลี่ยนแปลงแก้ไขโครงสร้างของตารางได้ง่ายในภายหลัง

## 3.9.2.3 ลดปัญหาความไม่ถูกต้องของข้อมูลโดยการปรับปรุงข้อมูลสามารถทำการปรับปรุง ข้อมูล จากแหล่งข้อมูลเพียงแหล่งเดียว



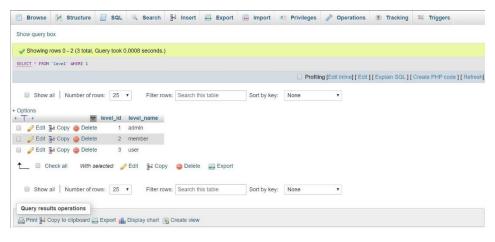
รูปที่ 3.20 การทำ Normalization

3.9.2.4 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้สำหรับฟังก์ชันล็อกอิน



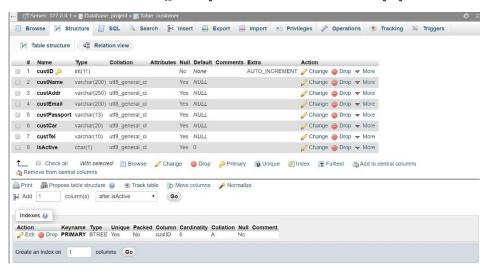
รปภาพที่ 3.21 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อ

## 3.9.2.5 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้สำหรับแบ่งระดับการใช้งาน

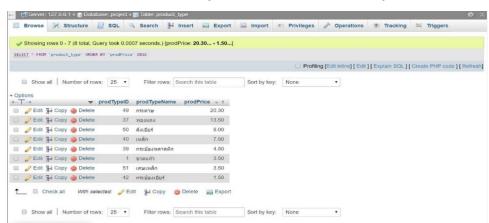


รูปที่ 3.22 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อจะใช้บ่งบอกระดับการใช้งาน

# 3.9.2.6 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้สำหรับฟังก์ชันข้อมูลลูกค้า

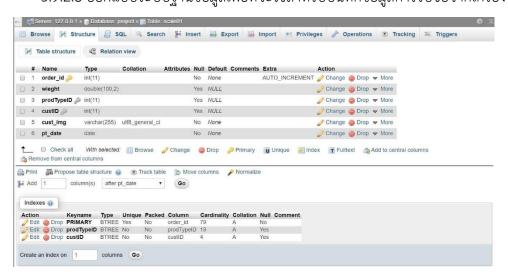


รูปที่ 3.23 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้เก็บข้อมูลสมาชิกที่ทำการลงทะเบียน



# 3.9.2.7 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้สำหรับฟังก์ชันข้อมูลสินค้า

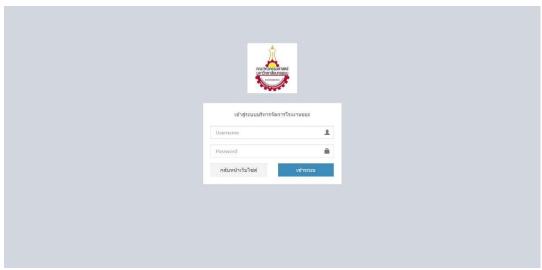
รูปที่ 3.24 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้เก็บข้อมูลสินค้าและราคาสินค้า 3.9.2.8 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้สำหรับบันทึกข้อมูลการรับซื้อจากเครื่องชั่ง



รูปที่ 3.25 ออกแบบระบบฐานข้อมูลเพื่อที่จะใช้เก็บข้อมูลการรับซื้อขยะรีไซเคิล

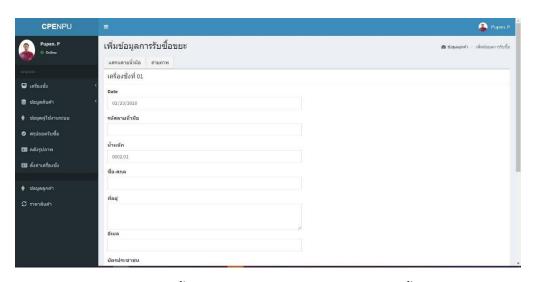
3.9.3 ออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บให้รองรับอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้น 3.9.3.1 ออกแบบหน้าเว็บให้รองรับระบบล็อคอิน

Print & Copy to clipboard Export Losplay chart Create view



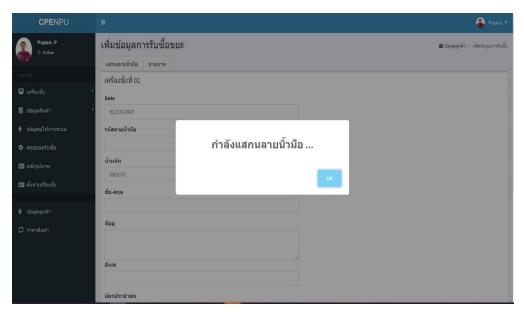
รูปที่ 3.26 ออกแบบหน้าเว็บให้รองรับระบบล็อคอิน

3.9.3.2 ออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บให้สามารถทำงานร่วมกับอุปกรณ์ชั่งน้ำหนักที่พัฒนาขึ้น



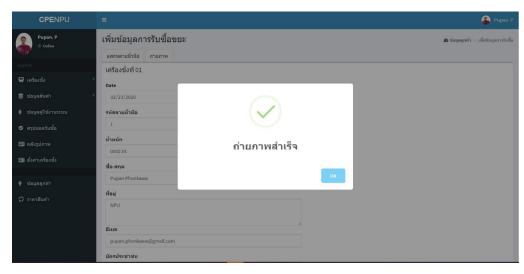
รูปที่ 3.27 แสดงค่าน้ำหนักลงในแอพพลิเคชันบนเว็บที่พัฒนาขึ้น

3.9.3.3 ออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บให้สามารถทำงานร่วมกับอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบ ออนไลน์ที่พัฒนาขึ้น



รูปที่ 3.28 ทดสอบสั่งการทำงานอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์

3.9.3.4 ออกแบบแอพพลิเคชันบนเว็บให้สามารถทำงานร่วมกับอุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์ที่ พัฒนาขึ้น



รูปที่ 3.29 ทดสอบสั่งการทำงานอุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์จากแอพพลิเคชันบนเว็บที่พัฒนาขึ้น

### บทที่ 4 ออกแบบการทดสอบ

บทความนี้จะกล่าวถึงแบบสอบถามความพึงพอใจของผู้บริหารและพนักงานจำนวณ10คนในการใช้ งานเว็บไซต์และการหาค่าเฉลี่ยความเร็วในการรับส่งข้อมูลไปยัง เว็บแอพพลิเคชัน จากอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้น เพื่อค้นหาค่าความผิดพลาด เวลาที่ใช้ในการทดสอบ และค่าความแม่นยำของอุปกรณ์

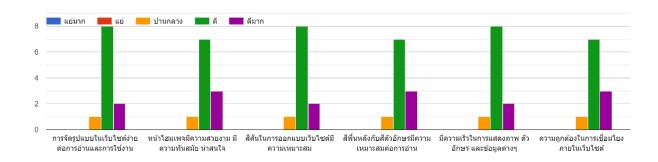
# 4.1 ออกแบบการทดลองสองแบบดังนี้

แบบที่1 โดยจะทำแบบสอบถามความพึงพอใจให้ผู้บริหารและพนักงานโรงงานหลังจากใช้งานว่าก่อน ใช้อุปกรณ์ที่ออกแบบและพัฒนาขึ้นเป็นอย่างไรหลังจากใช้เป็นอย่างไร

แบบที่ 2 เป็นการทดสอบเชิงเทคนิคโดยจะทำการทดสอบ Response Time และ Request Time โดยจะนำอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้นทั้งหมดมาหาค่าเฉลี่ยอัตรารับส่งข้อมูลและอัตราตอบสนองของเวลา

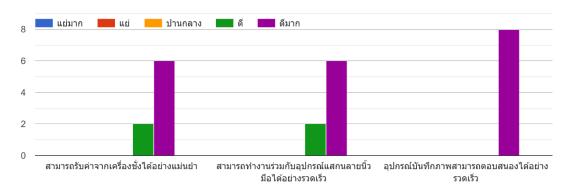
#### 4.2 ผลการทดสอบความพึงพอใจ

ด้านการออกแบบและการจัดรูปแบบเว็บไซต์



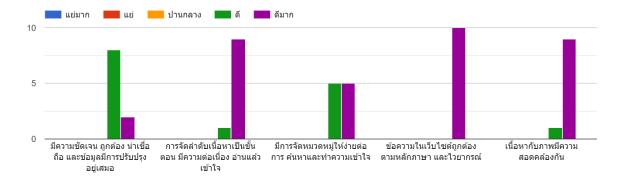
รูปที่ 4.1 ความพึงพอใจในการใช้งานเว็บไซต์ด้านการออกแบบและจัดการรูปแบบเว็บไซต์

#### ด้านการติดต่อกับอุปกรณ์



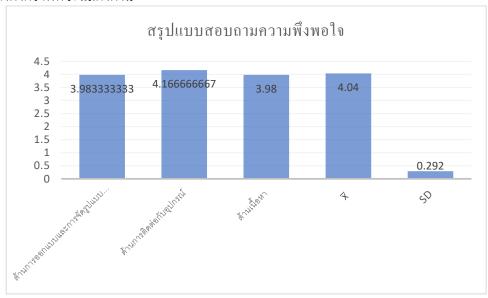
รูปที่ 4.2 ความพึงพอใจในการใช้งานเว็บไซต์ด้านการติดต่อกับอุปกรณ์

#### ด้านเนื้อหา



รูปที่ 4.3 ความพึงพอใจในการใช้งานเว็บไซต์ด้านเนื้อหา

สรุปแบบสอบถามความพึงพอใจ โดยได้ทำการสำรวจจากผู้บริหารและพนักงานจำนวน 10 คน ผลที่ ออกมานั้นค่าเฉลี่ยความพึงพอใจจะอยู่ที่ 4.04 ซึ่งอยู่ในเกณฑ์ ดี โดยค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานจะอยู่ที่ 0.292 **o** โดยอ้างถึงดังกราฟที่จะแสดงดังนี้



รูปที่ 4.4 สรุปแบบสอบถามความพึงพอใจ

## 4.3 อุปกรณ์การทดสอบ

- เครื่องชั่ง
- อุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือ
- อุปกรณ์บันทึกภาพ
- การทำงานของเว็บแอพพลิเคชันร่วมกับอุปกรณ์ต่าง ๆ

## 4.4 การหาค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือ และความเร็วในการรับส่งข้อมูล

ในส่วนนี้จะเป็นการทดลองเพื่อหาค่าความแม่นยำและเวลาที่ใช้ในการรับส่งข้อมูลของอุปกรณ์ สแกนลายนิ้วมือจำนวณ 5 ลายนิ้วมือโดยจะเปรียบเทียบค่าความแม่นยำจากตัวโปรแกรมที่ออกแบบขึ้นโดย จะทำการทดลองลายนิ้วมือละ 10 ครั้ง

ผลการทดลองครั้งที่	ค่าที่ได้(%)	ผิดพลาด (%)	เวลาที่ใช้(sec)
1	71	29	3.69
2	69	31	2.31
3	71	29	4.43
4	82	18	5.76
5	67	33	2.37
7	88	12	6.59
8	76	24	7.39
9	67	33	2.97
10	86	14	3.03
เฉลี่ย	75.222	24.777	4.282

ตารางที่ 4.1 ผลการทดลองค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 1

ผลการทดลองครั้งที่	ค่าที่ได้(%)	ผิดพลาด (%)	เวลาที่ใช้(sec)
1	85	15	2.28
2	90	10	2.72
3	83	17	2.53
4	84	16	3.09
5	76	24	3.34
7	84	16	2.68
8	90	10	2.57
9	88	12	2.48
10	78	22	2.67
เฉลี่ย	84.222	15.777	2.706

ตารางที่ 4.2 ผลการทดลองค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 2

ผลการทดลองครั้งที่	ค่าที่ได้(%)	ผิดพลาด (%)	เวลาที่ใช้(sec)
1	80	20	2.95
2	86	14	3.32
3	90	10	2.61
4	75	25	3.09
5	84	16	2.95
7	60	40	5.85
8	87	13	3.18
9	64	36	4.81
10	95	5	2.90
เฉลี่ย	80.111	19.888	3.517

ตารางที่ 4.3 ผลการทดลองค่าความแม่นยำและการส่งข้องมูลของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 3

ผลการทดลองครั้งที่	ค่าที่ได้(%)	ผิดพลาด (%)	เวลาที่ใช้(sec)
1	66	34	6.15
2	81	19	3.36
3	57	43	2.92
4	56	44	3.23
5	86	14	3.58
7	62	38	3.26
8	74	26	2.92
9	60	40	2.92
10	52	48	5.15
เฉลี่ย	66	34	3.417

ตารางที่ 4.4 ผลการทดลองค่าความแม่นยำของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 4

ผลการทดลองครั้งที่	ค่าที่ได้(%)	ผิดพลาด (%)	เวลาที่ใช้(sec)
1	63	37	6.00
2	62		
3	80	20	5.11
4	85	15	2.71
5	77	23	2.77
7	93	7	5.68
8	58	42	2.71
9	83	17	12.98
10	76	24	3.56
เฉลี่ย	75.222	24.777	5.228

ตารางที่ 4.5 ผลการทดลองค่าความแม่นยำและการส่งข้องมูลของอุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือที่ 5

สรุปผลการทดลอง 4.4 เครื่องสแกนลายนิ้วมือเมื่อเปลี่ยนวิธีสแกนโดยวางตำแหน่งของนิ้วไม่ตรงตาม ตำแหน่งที่ลงทะเบียนไว้ค่าแม่นยำที่ได้จะลดลงแต่ถ้าวางตำแหน่งนิ้วให้ตรงตามตำแหน่งที่ลงทะเบียนค่า แม่นยำที่ได้จะสูงโดยค่าผิดพลาดที่ได้ค่อนข้างต่ำถือว่าทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ ในส่วนเวลาที่ใช้รับส่งข้อมูลไปยังเซิร์ฟเวอร์นั้นคือว่าค่อนข้างเร็ว

# 4.5 การหาค่าความแม่นยำของเครื่องชั่งน้ำหนัก และความเร็วในการรับส่งข้อมูล

ในส่วนนี้จะเป็นการทดลองเพื่อหาค่าความแม่นยำของเครื่องชั่งและเวลาที่ใช้ในการรับส่งข้อมูล โดยจะเปรียบเทียบค่าความแม่นยำจากเครื่องชั่งโดยจะทำการทดลองโดยใช้น้ำหนักที่ 1 kg 10 kg 20 kg

ผลการทดลองครั้งที่	น้ำหนักที่ชั่ง(Kg)	ค่าที่ได้ (kg)	เวลาที่ใช้(ms)
1	1.00	1.00	97
2	1.00	1.00	123
3	1.00	1.00	134
4	1.00	1.00	122
5	1.00	1.00	113
7	1.00	1.00	117
8	1.00	1.00	101
9	1.00	1.00	105
10	1.00	1.00	85
เฉลี่ย	1	1	110.778

ตารางที่ 4.6 ผลการทดลองค่าความแม่นยำ 1kg

ผลการทดลองครั้งที่	น้ำหนักที่ชั่ง(Kg)	ค่าที่ได้ (kg)	เวลาที่ใช้(ms)
1	10.00	10.00	91
2	10.00		
3	10.00	10.00	122
4	10.00	10.00	91
5	10.00	10.00	86
7	10.00	10.00	141
8	10.00	10.00	144
9	10.00	10.00	152
10	10.00	10.00	123
เฉลี่ย	10	10	115

ตารางที่ 4.7 ผลการทดลองค่าความแม่นยำ 10kg

ผลการทดลองครั้งที่	น้ำหนักที่ชั่ง(Kg)	ค่าที่ได้ (kg)	เวลาที่ใช้(ms)
1	20.00	20.00	64
2	20.00	20.00	64
3	20.00	20.00	65
4	20.00	20.00	63
5	20.00	20.00	63
7	20.00	20.00	63
8	20.00	20.00	64
9	20.00	20.00	63
10	20.00	20.00	63
เฉลี่ย	20	20	63.625

สรุปผลการทดลอง 4.5 จากการทดลองเครื่องชั่งน้ำหนักนั้นไม่มีค่าผิดพลาดที่ชั่งเลยโดยแสดงค่า น้ำหนักได้อย่างแม่นยำจากวัตถุที่ทำการชั่งในส่วนของเวลาที่ทำการรับส่งไปยังเซิร์ฟเวอร์สามารถรับส่งได้ อย่างรวดเร็วสามารถรับค่าน้ำหนักที่ได้มาโชว์ที่เว็บแอพพลิเคชันแบบเรียลไทม์

#### 4.6 การทดลองการทำงานของเว็บแอพพลิเคชัน

ในส่วนนี้จะเป็นการทดลองเพื่อหาเวลาที่ใช้ในการรับส่งข้อมูลเวลาที่ใช้ในการตอบสนองระหว่าง เว็บแอพพลิเคชันกับ อุปกรณ์ต่าง ๆที่พัฒนาขึ้น ว่ามีเวลาในการรับส่งข้อมูลและตอบสนองมากน้อยแค่ไหน โดยจะสั่งทำงานทั้ง3ระบบพร้อมกัน ได้แก่ เครื่องชั่ง อุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือ กล้องบันทึกภาพแบบ ออนไลน์ เครื่องชั่งน้ำหนัก

4.6.1 ผลการทดลองการบันทึกภาพแบบออนไลน์และการตอบสนอง

ผลการทดสอบครั้งที่	เวลาที่ส่ง (ms)	เวลาที่ใช้ตอบกลับ (ms)	เวลารวม (ms)
1	0.22	137.50	137.72
2	0.078	219.41	219.488
3	0.14	107.32	107.46
4	0.13	109.82	109.95
5	0.18	125.99	126.17
6	0.1	371.72	371.82
7	0.11	66.33	66.44
8	0.096	111.07	111.166
9	0.16	99.57	99.73
10	0.13	110.74	110.87
เฉลี่ย	0.134	149.858	146.081

ตารางที่ 4.9 ผลการทดลองบันทึกภาพแบบออนไลน์ร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันที่สร้างขึ้น

4.6.1.2 ผลการทดลองเครื่องสแกนลายนิ้วมือและเวลาที่ใช้ในการตอบสนอง

ผลการทดสอบครั้งที่	เวลาที่ส่ง	เวลาที่ใช้ในการรอ	เวลาที่ใช้ในการ	เวลารวม
พยุบ เริ่มเผยกูกผรงม	(sec)	ข้อมูล (sec)	โหลดข้อมูล (sec)	(sec)
1	0.00019	1.34	0.06626	1.406
2	0.00025	1.56	0.18238	1.742
3	0.00017	2.06	0.05757	2.117
4	0.0002	2.07	0.05059	2.120
5	0.00011	1.77	0.05006	1.820
6	0.00014	2.37	0.05582	2.425
7	0.00022	1.35	0.0489	1.399
8	0.00026	2.07	0.05565	2.125
9	0.00012	2.03	0.05945	2.089
10	0.00016	1.25	0.06963	1.319
เฉลี่ย	0.000184	1.846667	0.069631	1.916

ตารางที่ 4.10 ผลการทดลองเครื่องสแกนลายนิ้วมือทำงานร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันที่สร้างขึ้น

4.6.1.3 ผลการทดลองเครื่องสแกนลายนิ้วมือและเวลาที่ใช้ในการตอบสนอง

ผลการทดสอบครั้งที่	เวลาที่ส่ง	เวลาที่ใช้ในการรอ	เวลาที่ใช้ในการ	
ผลการทดสอบครุงท	(ms)	ข้อมูล (ms)	โหลดข้อมูล (ms)	เวลารวม (ms)
1	0.21	16.16	52.27	68.64
2	0.18	20.28	55.83	76.29
3	0.21	26.19	60.66	87.06
4	0.16	21.15	49.12	70.43
5	0.21	31.65	70.66	102.52
6	0.089	18.55	44.82	63.459
7	0.22	25.72	64.21	90.15
8	0.18	37.10	67.52	104.8
9	0.23	43.92	56.13	100.28
10	0.27	35.25	54.98	90.5
เฉลี่ย	0.1876	26.746	57.913	84.847

ตารางที่ 4.11 ผลการทดลองเครื่องสแกนลายนิ้วมือทำงานร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันที่สร้างขึ้น

สรุปผลการทดลอง4.6 เมื่อทำการทดลองอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่พัฒนาขึ้นให้ทำงานร่วมกับเว็บแอพพลิเคชัน ใช้เวลาตอบสนองค่อนข้างเร็วและไม่มีข้อผิดพลาดเวลาที่ใช้ในการรับส่งข้อมูลค่อนข้างเร็วมากสามารถรู้ได้ ว่าอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่สร้างขึ้นสามารถทำงานร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันได้อย่างรวดเร็วไม่มีปัญหาเหมาะที่จะ บันทึกข้อมูลแบบเรียลไทม์

## บทที่ 5 สรุปผลและข้อเสนอแนะ

สำหรับการพัฒนาการทำโครงงานครั้งนี้ซึ่งเกี่ยวกับการออกแบบและพัฒนาระบบการจัดการโรงงาน ขยะรีไซเคิล มีข้อเสนอแนะตามลำดับ ดังนี้

#### 5.1 สรุปผล

จากผลการทดสอบสามารถสรุปได้ดังนี้

- 5.1.1 อุปกรณ์ที่ใช้ที่ใช้สื่อสารระหว่างเครื่องชั่งกับอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้นนั้นสามารถทำงานร่วมกัน ได้อย่างมีประสิทธิภาพอัตราการรับส่งข้อมูลเฉลี่ยอยู่ที่ 110 ms.
- 5.1.2 อุปกรณ์ที่ใช้พิสูจน์ตัวตนด้วยลายนิ้วมือนั้นสามารถทำงานได้แม่นยำไม่มีข้อผิดพลาดโดย อัตราในการรับส่งข้อมูลนั้นเร็วสุดอยู่ที่ 1.5 sec. ช้าสุดที่ 2.5 sec.
- 5.1.3 อุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์อัตราในการตอบสนองถือว่าค่อนข้างเร็วมากเฉลี่ย 84.847ms. โดยสามารถทำงานร่วมกับเว็บแอพพลิเคชันที่พัฒนาขึ้นได้อย่างมีประสิทธิภาพและไม่มี ข้อผิดพลาด
- 5.1.4 เว็บแอพพลิเคชันที่ออกแบบและพัฒนาขึ้นนั้นสามารถทำงานร่วมกับอุปกรณ์ที่พัฒนาขึ้น ได้ทุกส่วนที่ออกแบบโดยจะทำหน้าที่สั่งงานและรับข้อมูลจากอุปกรณ์ต่าง ๆ ที่ออกแบบและพัฒนาขึ้น

#### 5.2 ข้อเสนอแนะ

ควรสร้างแอพพลิเคชันสำหรับใช้บนมือถือ

### 5.3 อุปสรรคการทำงาน

การสั่งอุปกรณ์ที่ใช้ในการทำโครงงานมีการจัดส่งที่ล่าช้าเนื่องจากการทำโครงงานมีการใช้ Hardware ค่อนข้างมากทำให้ค่าใช้จ่ายสูงเมื่อสั่งของในประเทศควรเลือกซื้ออุปกรณ์สำหรับพัฒนาในต่างประเทศ ภาคผนวก

โค้ดที่ใช้ในการทำงาน

# 1. อุปกรณ์สแกนลายนิ้วมือแบบออนไลน์

```
/****************
This is my project FingerPrint
Pupan Phonkaew | 593030710044
Computer Engineering | Faculty of Engingeering NakhonPhanom University
#include <Arduino.h>
#include < lotWebConf.h>
#include <U8g2lib.h>
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <Adafruit_Fingerprint.h>
#include <ArduinoJson.h>
#include <SPI.h>
#include <BlynkSimpleEsp8266.h>
BlynkTimer timer;
U8G2_SSD1309_128X64_NONAME0_F_4W_SW_SPI u8g2(U8G2_R0, /* clock=*/D5, /* data=*/D7,
/* cs=*/D6, /* dc=*/D8, /* reset=*/D1);
const char thingName[] = "Finger01";
int FingerID;
int cnt1;
IPAddress ip;
String send, wifiip;
String timeout, timeout1;
// -- Initial password to connect to the Things, when it creates an own Access Point.
```

```
const char wifilnitialApPassword[] = "12345678";
// -- Configuration specific key. The value should be modified if config structure was changed.
#define CONFIG_VERSION "dem1"
// -- When CONFIG_PIN is pulled to ground on startup, the Things will use the initial
     password to buld an AP. (E.g. in case of lost password)
#define CONFIG_PIN D2
// -- Status indicator pin.
     First it will light up (kept LOW), on Wifi connection it will blink,
//
     when connected to the Wifi it will turn off (kept HIGH).
#define STATUS_PIN LED_BUILTIN
String JsonDatascale;
String Website, data, XML, Javascript;
String status2, status;
DNSServer dnsServer;
WebServer server(80);
HTTPUpdateServer httpUpdater;
String enrollID;
IotWebConf iotWebConf(thingName, &dnsServer, &server, wifiInitialApPassword, CONFIG_VERSI
ON);
// On Leonardo/Micro or others with hardware serial, use those! #0 is green wire, #1 is white
// uncomment this line:
// #define mySerial Serial1
```

```
// For UNO and others without hardware serial, we must use software serial...
// pin #2 is IN from sensor (GREEN wire)
// pin #3 is OUT from arduino (WHITE wire)
// comment these two lines if using hardware serial
SoftwareSerial mySerial(D3, D4);
Adafruit_Fingerprint finger = Adafruit_Fingerprint(&mySerial);
uint16_t id;
int cnt = 0;
String sendID;
// uint16_t readnumber(void)
//{
// uint16_t num = 0;
// while (num == 0)
// {
   while (!Serial.available())
//
// num = Serial.parseInt();
// }
// return num;
//}
void checkinternet()
{
```

```
if (WiFi.status() != WL_CONNECTED)
 {
                                   // clear the internal memory
  u8g2.clearBuffer();
  u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr);
                                             // choose a suitable font
  u8g2.drawStr(0, 30, "Waiting for Internet."); // write something to the internal memory
  u8g2.sendBuffer();
  u8g2.clearBuffer();
                                    // clear the internal memory
  u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr);
                                              // choose a suitable font
  u8g2.drawStr(0, 30, "Waiting for Internet..."); // write something to the internal memory
  u8g2.sendBuffer();
 }
 else
  String myip = WiFi.localIP().toString();
                             // clear the internal memory
  u8g2.clearBuffer();
  u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
  u8g2.drawStr(40, 30, "Ready!");
  u8g2.setFont(u8g2_font_5x7_tr);
  u8g2.drawStr(30, 50, "IP:");
  u8g2.drawStr(30, 50, myip.c_str());
  // write something to the internal memory // write something to the internal memory
  u8g2.sendBuffer();
 }
}
void ipshow()
{
```

```
}
//-----enroll -----
uint16_t getFingerprintEnroll()
{
 cnt1 = 0;
 int p = -1;
 Serial.print("Waiting for valid finger to enroll as #");
 Serial.println(id);
 while (p != FINGERPRINT_OK)
 {
  p = finger.getImage();
  switch (p)
  {
  case FINGERPRINT_OK:
   Serial.println("Image taken");
   break;
  case FINGERPRINT_NOFINGER:
   cnt1++;
   Serial.println(".");
   Serial.println(cnt1);
   Serial.println("Scan now #1");
   u8g2.clearBuffer();
                              // clear the internal memory
   u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
   u8g2.drawStr(30, 30, "Scan Now #1"); // write something to the internal memory
```

```
u8g2.sendBuffer();
 if (cnt1 == 30)
  Serial.println("Time out");
  status2 = "Time Out";
  u8g2.clearBuffer();
                             // clear the internal memory
  u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
  u8g2.drawStr(30, 30, "Time Out"); // write something to the internal memory
  u8g2.sendBuffer();
  delay(1500);
  u8g2.clearBuffer();
                             // clear the internal memory
  u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
  u8g2.drawStr(30, 30, "");
                              // write something to the internal memory
  u8g2.sendBuffer();
  return p;
 }
 break;
case FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR:
 Serial.println("Communication error");
 break;
case FINGERPRINT_IMAGEFAIL:
 Serial.println("Imaging error");
 break;
```

```
default:
  Serial.println("Unknown error");
  break;
}
}
// OK success!
p = finger.image2Tz(1);
switch (p)
{
case FINGERPRINT_OK:
Serial.println("Image converted");
 break;
case FINGERPRINT_IMAGEMESS:
Serial.println("Image too messy");
 return p;
case FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR:
Serial.println("Communication error");
 return p;
case FINGERPRINT_FEATUREFAIL:
 Serial.println("Could not find fingerprint features");
 return p;
case FINGERPRINT_INVALIDIMAGE:
Serial.println("Could not find fingerprint features");
 return p;
default:
```

```
Serial.println("Unknown error");
 return p;
}
Serial.println("Remove finger");
delay(2000);
p = 0;
while (p != FINGERPRINT_NOFINGER)
{
 p = finger.getImage();
}
Serial.print("ID ");
Serial.println(id);
p = -1;
Serial.println("Place same finger again");
while (p != FINGERPRINT_OK)
{
 p = finger.getImage();
 switch (p)
 case FINGERPRINT_OK:
  Serial.println("Image taken");
  break;
 case FINGERPRINT_NOFINGER:
  Serial.print(".");
  Serial.println("Scan now #2");
                              // clear the internal memory
  u8g2.clearBuffer();
```

```
u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
  u8g2.drawStr(30, 30, "Scan Now #2"); // write something to the internal memory
  u8g2.sendBuffer();
  break;
 case FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR:
  Serial.println("Communication error");
  break;
 case FINGERPRINT_IMAGEFAIL:
  Serial.println("Imaging error");
  break;
 default:
  Serial.println("Unknown error");
  break;
}
}
// OK success!
p = finger.image2Tz(2);
switch (p)
{
case FINGERPRINT_OK:
 Serial.println("Image converted");
 break;
case FINGERPRINT_IMAGEMESS:
 Serial.println("Image too messy");
```

```
return p;
case FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR:
 Serial.println("Communication error");
 return p;
case FINGERPRINT_FEATUREFAIL:
 Serial.println("Could not find fingerprint features");
 return p;
case FINGERPRINT_INVALIDIMAGE:
Serial.println("Could not find fingerprint features");
 return p;
default:
 Serial.println("Unknown error");
return p;
}
// OK converted!
Serial.print("Creating model for #");
Serial.println(id);
p = finger.createModel();
if (p == FINGERPRINT_OK)
Serial.println("Prints matched!");
}
else if (p == FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR)
{
 Serial.println("Communication error");
```

```
return p;
}
else if (p == FINGERPRINT_ENROLLMISMATCH)
Serial.println("Fingerprints did not match");
status2 = "Fingerprints did not match";
u8g2.clearBuffer();
                            // clear the internal memory
u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
u8g2.drawStr(30, 30, "Error"); // write something to the internal memory
u8g2.sendBuffer();
delay(1500);
                            // clear the internal memory
u8g2.clearBuffer();
u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
 u8g2.drawStr(30, 30, "");
                              // write something to the internal memory
u8g2.sendBuffer();
cnt1 = 0;
return p;
}
else
Serial.println("Unknown error");
return p;
}
Serial.print("ID ");
Serial.println(id);
```

```
p = finger.storeModel(id);
if (p == FINGERPRINT_OK)
{
Serial.println("Stored!");
status2 = "Success!";
                           // clear the internal memory
u8g2.clearBuffer();
u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
u8g2.drawStr(30, 30, "Success!"); // write something to the internal memory
u8g2.sendBuffer();
delay(1500);
u8g2.clearBuffer();
                            // clear the internal memory
 u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
u8g2.drawStr(30, 30, "");
                              // write something to the internal memory
 u8g2.sendBuffer();
cnt1 = 0;
}
else if (p == FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR)
Serial.println("Communication error");
return p;
}
else if (p == FINGERPRINT_BADLOCATION)
{
Serial.println("Could not store in that location");
return p;
}
```

```
else if (p == FINGERPRINT_FLASHERR)
 {
  Serial.println("Error writing to flash");
  return p;
 }
 else
  Serial.println("Unknown error");
  return p;
}
}
//-----
// void printHex(int num, int precision)
// {
// char tmp[16];
// char format[128];
// sprintf(format, "%%.%dX", precision);
// sprintf(tmp, format, num);
// Serial.print(tmp);
//}
// uint8_t downloadFingerprintTemplate(uint16_t id)
// {
// Serial.println("-----");
```

```
// Serial.print("Attempting to load #");
// Serial.println(id);
// uint8_t p = finger.loadModel(id);
// switch (p)
// {
// case FINGERPRINT_OK:
// Serial.print("Template ");
// Serial.print(id);
// Serial.println(" loaded");
    break;
// case FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR:
    Serial.println("Communication error");
//
    return p;
// default:
    Serial.print("Unknown error ");
    Serial.println(p);
   return p;
// }
// // OK success!
// Serial.print("Attempting to get #");
// Serial.println(id);
// p = finger.getModel();
// switch (p)
// {
```

```
// case FINGERPRINT_OK:
    Serial.print("Template ");
    Serial.print(id);
    Serial.println(" transferring:");
    break;
// default:
    Serial.print("Unknown error");
// Serial.println(p);
// return p;
// }
// // one data packet is 267 bytes. in one data packet, 11 bytes are 'usesless' :D
// uint8_t bytesReceived[534]; // 2 data packets
// memset(bytesReceived, 0xff, 534);
// uint32_t starttime = millis();
// int i = 0;
// while (i < 534 && (millis() - starttime) < 20000)
// {
// if (mySerial.available())
// {
//
      bytesReceived[i++] = mySerial.read();
// }
// }
// Serial.print(i);
// Serial.println(" bytes read.");
// Serial.println("Decoding packet...");
```

```
// uint8_t fingerTemplate[512]; // the real template
// memset(fingerTemplate, 0xff, 512);
// // filtering only the data packets
// int uindx = 9, index = 0;
// while (index < 534)
// {
// while (index < uindx)
//
     ++index;
// uindx += 256;
// while (index < uindx)
// {
     fingerTemplate[index++] = bytesReceived[index];
// }
// uindx += 2;
    while (index < uindx)
     ++index;
// uindx = index + 9;
// }
// for (int i = 0; i < 512; ++i)
// {
// //Serial.print("0x");
// printHex(fingerTemplate[i], 2);
// //Serial.print(", ");
// }
// Serial.println("\ndone.");
```

```
// /*
// uint8_t templateBuffer[256];
// memset(templateBuffer, 0xff, 256); //zero out template buffer
// int index=0;
// uint32_t starttime = millis();
// while ((index < 256) && ((millis() - starttime) < 1000))
// {
// if (mySerial.available())
// {
//
      templateBuffer[index] = mySerial.read();
//
      index++;
// }
// }
// Serial.print(index); Serial.println(" bytes read");
// //dump entire templateBuffer. This prints out 16 lines of 16 bytes
// for (int count= 0; count < 16; count++)</pre>
// {
// for (int i = 0; i < 16; i++)
// {
      Serial.print("0x");
//
//
      Serial.print(templateBuffer[count*16+i], HEX);
//
      Serial.print(", ");
// }
    Serial.println();
```

```
// }*/
//}
//Read fingerprints-----
uint8_t getFingerprintID()
 uint8_t p = finger.getImage();
 switch (p)
 {
 case FINGERPRINT_OK:
  Serial.println("Image taken");
  break;
 case FINGERPRINT_NOFINGER:
  Serial.println("No finger detected");
  return p;
 case FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR:
  Serial.println("Communication error");
  return p;
 case FINGERPRINT_IMAGEFAIL:
  Serial.println("Imaging error");
  return p;
 default:
  Serial.println("Unknown error");
  return p;
 }
```

```
// OK success!
p = finger.image2Tz();
switch (p)
case FINGERPRINT_OK:
Serial.println("Image converted");
 break;
case FINGERPRINT_IMAGEMESS:
 Serial.println("Image too messy");
 return p;
case FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR:
 Serial.println("Communication error");
 return p;
case FINGERPRINT_FEATUREFAIL:
Serial.println("Could not find fingerprint features");
 return p;
case FINGERPRINT_INVALIDIMAGE:
Serial.println("Could not find fingerprint features");
 return p;
default:
 Serial.println("Unknown error");
return p;
}
// OK converted!
p = finger.fingerFastSearch();
```

```
if (p == FINGERPRINT_OK)
{
 Serial.println("Found a print match!");
else if (p == FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR)
 Serial.println("Communication error");
 return p;
}
else if (p == FINGERPRINT_NOTFOUND)
{
 Serial.println("Did not find a match");
 return p;
}
else
 Serial.println("Unknown error");
 return p;
}
// found a match!
Serial.print("Found ID #");
Serial.print(finger.fingerID);
Serial.print(" with confidence of ");
Serial.println(finger.confidence);
return finger.fingerID;
```

```
}
// returns -1 if failed, otherwise returns ID #
int getFingerprintIDez()
 uint16_t p = finger.getImage();
 if (p != FINGERPRINT_OK)
  return -1;
 p = finger.image2Tz();
 if (p != FINGERPRINT_OK)
  return -1;
 p = finger.fingerFastSearch();
 if (p != FINGERPRINT_OK)
  return -1;
 // found a match!
 Serial.print("Found ID #");
 Serial.print(finger.fingerID);
 Serial.print(" with confidence of ");
 Serial.println(finger.confidence);
 return finger.fingerID;
}
uint8_t deleteFingerprint(uint8_t id)
{
```

```
uint16_t p = -1;
p = finger.deleteModel(id);
if (p == FINGERPRINT_OK)
 Serial.println("Deleted!");
}
else if (p == FINGERPRINT_PACKETRECIEVEERR)
{
 Serial.println("Communication error");
 return p;
}
else if (p == FINGERPRINT_BADLOCATION)
{
 Serial.println("Could not delete in that location");
 return p;
}
else if (p == FINGERPRINT_FLASHERR)
 Serial.println("Error writing to flash");
 return p;
}
else
{
 Serial.print("Unknown error: 0x");
 Serial.println(p, HEX);
```

```
return p;
}
}
void del1()
{
 Serial.println("Please type in the ID # (from 1 to 127) you want to delete...");
 uint8_t id;
 if (id == 0) {// ID #0 not allowed, try again!
   return;
 }
 Serial.print("Deleting ID #");
 Serial.println(id);
 deleteFingerprint(id);
 status2 = "Delete Success";
}
void read1()
{
 Serial.println("Ready to read a fingerprint!");
 FingerID = -1;
 //id =-1;
```

```
// do
// {
// cnt++;
// id = getFingerprintIDez();
// Serial.println("Scan NOW");
// Serial.println(cnt);
// } while (cnt == 80);
//break;
// while (id == )
//{
// FingerID=getFingerprintIDez();
// cnt++;
// Serial.println(cnt);
//}
while (FingerID == -1)
{
 cnt++;
 FingerID = getFingerprintIDez();
 Serial.println("Scan Now");
```

Serial.println(cnt);

```
u8g2.clearBuffer();
                            // clear the internal memory
 u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
 u8g2.drawStr(30, 30, "Scan Now"); // write something to the internal memory
 u8g2.sendBuffer();
 u8g2.clearBuffer();
                            // clear the internal memory
 u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
 u8g2.drawStr(30, 30, "Scan Now."); // write something to the internal memory
 u8g2.sendBuffer();
                             // clear the internal memory
 u8g2.clearBuffer();
 u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
 u8g2.drawStr(30, 30, "Scan Now..."); // write something to the internal memory
 u8g2.sendBuffer();
                             // transfer internal memory to the display
 if (cnt == 30)
 {
  break;
 }
} //----ใช้ได้
// DynamicJsonDocument root(100);
// root["Scale"] = String(FingerID);
// serializeJson(root, JsonDatascale);
// Serial.println(JsonDatascale);
```

```
// } while (cnt == 65535);
// if (id == 65535)
// {
// cnt = 0;
// Serial.println("Time out");
//}
cnt = 0;
sendID = "";
DynamicJsonDocument root(100);
root["id"] = String(FingerID);
serializeJson(root, sendID);
Serial.println(sendID);
if (FingerID == -1)
{
 timeout1 = "";
 timeout = "Time Out";
 DynamicJsonDocument root(100);
 root["id"] = String(timeout);
 serializeJson(root, timeout1);
 server.sendHeader("access-control-allow-origin", "*");
 server.send(200, "text/html", String(timeout1));
 Serial.print("Read ID => Time OUT");
 u8g2.clearBuffer();
                             // clear the internal memory
 u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
 u8g2.drawStr(30, 30, "Time Out"); // write something to the internal memory
```

```
u8g2.sendBuffer();
delay(1000);
                            // clear the internal memory
 u8g2.clearBuffer();
 u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
                              // write something to the internal memory
 u8g2.drawStr(30, 30, "");
u8g2.sendBuffer();
}
else
{
server.sendHeader("access-control-allow-origin", "*");
server.send(200, "text/html", String(sendID));
                            // clear the internal memory
 u8g2.clearBuffer();
 u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
 u8g2.drawStr(50, 30, "OK !"); // write something to the internal memory
//u8g2.drawStr(60, 30, String(FingerID).c_str());
                                                   // write something to the internal memory
 u8g2.sendBuffer();
 delay(2000);
 u8g2.clearBuffer();
                            // clear the internal memory
u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
 u8g2.drawStr(30, 30, "");
                              // write something to the internal memory
u8g2.sendBuffer();
}
//++;
```

```
//Serial.println("Ready to Read a fingerprint!");
 // id = getFingerprintlDez(); // check the sensors // wait for sensors to stabilize
 // getFingerprintIDez();
 // getFingerprintIDez();
 //}
 // id = finger.fingerID;
 // do
 //{
 // cnt++;
 // getFingerprintIDez();
 // Serial.println(id);
 // Serial.println(cnt);
 // if (cnt == 80)
 // {
 // cnt = 0;
 // break;
 // }
 // } while (id == 65535);
// Serial.println("okpass");
}
void wirte1()
{
```

```
Serial.println("StartRegister");
 getFingerprintEnroll();
}
void javascriptContent()
 Javascript = "<SCRIPT>\n";
 Javascript += "var xmlHttp=createXmlHttpObject();\n";
 Javascript += "function createXmlHttpObject(){\n";
 Javascript += "if(window.XMLHttpRequest){\n";
 Javascript += "xmlHttp=new XMLHttpRequest();\n";
 Javascript += "}else{\n";
 Javascript += "xmlHttp=new ActiveXObject('Microsoft.XMLHTTP');\n";
 Javascript += "}\n";
 Javascript += "return xmlHttp;\n";
 Javascript += "}\n";
 Javascript += "\n";
 Javascript += "function response(){\n";
 Javascript += "xmlResponse=xmlHttp.responseXML;\n";
 Javascript += "xmldoc = xmlResponse.getElementsByTagName('data');\n";
 Javascript += "message = xmldoc[0].firstChild.nodeValue;\n";
 Javascript += "document.getElementById('div1').innerHTML=message;\n";
 Javascript += "}\n";
 Javascript += "function process(){\n";
 Javascript += "xmlHttp.open('PUT','xml',true);\n";
```

```
Javascript += "xmlHttp.onreadystatechange=response;\n";
 Javascript += "xmlHttp.send(null);\n";
 Javascript += "setTimeout('process()',200);\n";
 Javascript += "}\n";
 //server.send(200, "text/html", JsonData);
 Javascript += "</SCRIPT>\n";
void WebsiteContent()
{
 // javascriptContent();
 // Website = "Access-Control-Allow-Origin: *";
 // Website +="Access-Control-Allow-Methods: POST";
 // Website += JsonDatascale;
 // Website += "<style>\n";
 // Website += "#div1{\n";
 // Website += "width:500px;\n";
 // Website += "margin:0 auto;\n";
 // Website += "margin-top:130px;\n";
 // Website += "font-size:100%;\n";
 // Website += "color:#000100;\n";
 // Website += "}\n";
 // Website += "</style>\n";
 // Website += "<body onload='process()'>";
 // Website += "<div id='div1'>" + JsonDatascale + "</div></body></html>";
 // Website += Javascript;
 server.sendHeader("access-control-allow-origin", "*");
```

```
server.send(200, "text/plain", "example");
}
void XMLcontent()
{
 XML = "<?xml version='1.0'?>";
 XML += "<data>";
 XML += "JsonDatascale";
 XML += "</data>";
 server.sendHeader("access-control-allow-origin", "*");
 server.send(200, "text/xml", XML);
}
void handleRoot2()
{
 // -- Let IotWebConf test and handle captive portal requests.
 if (iotWebConf.handleCaptivePortal())
  // -- Captive portal request were already served.
  return;
 }
 String s = "<!DOCTYPE html><html lang=\"en\"><head><meta name=\"viewport\" content=\"wid
th=device-width, initial-scale=1, user-scalable=no\"/>";
 s += "<title>lotWebConf 04 Update Server</title></head><body>Hello world!";
 s += "Go to <a href='config'>configure page</a> to change values.";
 s += "</body></html>\n";
```

```
server.sendHeader("access-control-allow-origin", "*");
 server.send(200, "text/html", s);
}
void handle_NotFound()
 server.send(404, "text/plain", "-----Not found-----");
}
void handleRoot()
{
 status = "";
 String message;
 if (server.arg("del").toInt())
 {
  id = server.arg("id").toInt();
  Serial.println(server.arg("del").toInt());
  del1();
 }
 if (server.arg("id").toInt())
  id = server.arg("id").toInt();
  wirte1();
 }
```

DynamicJsonDocument root(100);

```
root["id"] = String(status2);
 serializeJson(root, status);
 server.sendHeader("access-control-allow-origin", "*");
 server.send(200, "text/html", status);
void setup()
 Serial.begin(115200);
 finger.begin(57600);
 u8g2.begin();
 timer.setInterval(300L, checkinternet);
 iotWebConf.setStatusPin(STATUS_PIN);
 iotWebConf.setConfigPin(CONFIG_PIN);
 iotWebConf.setupUpdateServer(&httpUpdater);
 iotWebConf.getApTimeoutParameter()->visible = true;
 // iotWebConf.setWifiConnectionTimeoutMs(&httpUpdater);
 // -- Initializing the configuration.
 iotWebConf.init();
 // u8g2.drawStr(60, 30, String(ip).c_str()); // write something to the internal memory
 // u8g2.sendBuffer();
 // delay(2000);
 // Serial.println(ip);
 // -- Set up required URL handlers on the web server.
 server.on("/iotweb", handleRoot2);
 server.on("/config", [] { iotWebConf.handleConfig(); });
```

```
server.onNotFound([]() { iotWebConf.handleNotFound(); });
server.on("/readID", read1);
server.on("/", handleRoot);
server.onNotFound(handle_NotFound);
Serial.println("Ready.");
                           // clear the internal memory
u8g2.clearBuffer();
u8g2.setFont(u8g2_font_ncenB08_tr); // choose a suitable font
u8g2.drawStr(30, 30, "WelCome!"); // write something to the internal memory
u8g2.sendBuffer();
                            // transfer internal memory to the display
delay(1000);
// set the data rate for the sensor serial port
// if (finger.verifyPassword())
//{
// Serial.println("Found fingerprint sensor!");
//}
// else
//{
// Serial.println("Did not find fingerprint sensor :(");
// while (1)
// {
// delay(1);
// }
//}
```

2. อุปกรณ์ที่ใช้ติดต่อสื่อสารระหว่างเครื่องชั่ง #Design and development factory of recycling management through the internet of thing # Scale #ComputerEngineering Faculty OF Engineering NakhonPhanomUniversity #Pupan Phonkaew 593030710044 \* #include <Arduino.h> #include <ESP8266WiFi.h> #include <WiFiClient.h> #include <ESP8266WebServer.h> #include <SoftwareSerial.h> #include <lotWebConf.h> #include <BlynkSimpleEsp8266.h> #include <ArduinoJson.h> // #include <BlynkSimpleEsp8266.h> BlynkTimer timer; #include "index.h" //Our HTML webpage contents with javascripts #define CONFIG\_VERSION "dem1" // -- When CONFIG\_PIN is pulled to ground on startup, the Thing will use the initial password to buld an AP. (E.g. in case of lost password) //#define CONFIG\_PIN D2 // -- Status indicator pin. First it will light up (kept LOW), on Wifi connection it will blink, //

```
when connected to the Wifi it will turn off (kept HIGH).
//#define STATUS_PIN LED_BUILTIN
const char thingName[] = "scale";
const char wifiInitialApPassword[] = "12345678";
DNSServer dnsServer;
WebServer server(80);
HTTPUpdateServer httpUpdater;
String enrollID;
IotWebConf iotWebConf(thingName, &dnsServer, &server, wifilnitialApPassword, CONFIG_VERSI
ON);
SoftwareSerial swSer(D1, D2);
String rs232input1;
String Website, data, Javascript, XML;
// BlynkTimer timer;
#define LED 2 //On board LED
int RGBPin[] = { D5, D6, D7 };
//-----
// This routine is executed when you open its IP in browser
//-----
void SetRGB(int r, int g, int b) {
 analogWrite(RGBPin[2], r);
 analogWrite(RGBPin[1], g);
 analogWrite(RGBPin[0], b);
void checkinternet()
```

```
{
 if (WiFi.status() != WL_CONNECTED)
  SetRGB(255, 0, 0); // Red
 }
 else
  SetRGB(0, 0, 255); // Green
}
}
void WebsiteContent()
{
 if (data == "")
 {
  Serial.println("Unable to contact the scale");
  data = "Unable to contact the scale";
 }
 else
 {
 }
 server.sendHeader("access-control-allow-origin", "*");
 server.send(200, "text/html", data);
}
void handleRoot2()
```

```
{
 // -- Let IotWebConf test and handle captive portal requests.
 if (iotWebConf.handleCaptivePortal())
  // -- Captive portal request were already served.
  return;
 }
 String s = "<!DOCTYPE html><html lang=\"en\"><head><meta name=\"viewport\" content=\"wid
th=device-width, initial-scale=1, user-scalable=no\"/>";
 s += "<title>lotWebConf 04 Update Server</title></head><body>Hello world!";
 s += "Go to <a href='config'>configure page</a> to change values.";
 s += "</body></html>\n";
 server.send(200, "text/html", s);
}
void handleRoot()
{
 String s = MAIN_page;
                             //Read HTML contents
 server.send(200, "text/html", s); //Send web page
}
void handleADC()
 String a = rs232input1;
 String adcValue = a;
 digitalWrite(LED, !digitalRead(LED)); //Toggle LED on data request ajax
```

```
server.send(200, "text/plane", adcValue); //Send ADC value only to client ajax request
}
void handle_NotFound()
 server.send(404, "text/plain", "404 Not found.");
}
//
          SETUP
void setup()
{
 Serial.begin(115200);
 swSer.begin(9600);
 //Connect to your WiFi router
 Serial.println("");
pinMode(RGBPin[0], OUTPUT);
 pinMode(RGBPin[1], OUTPUT);
 pinMode(RGBPin[2], OUTPUT);
 //Onboard LED port Direction output
 pinMode(LED, OUTPUT);
 timer.setInterval(300L, checkinternet);
 iotWebConf.setupUpdateServer(&httpUpdater);
 iotWebConf.getApTimeoutParameter()->visible = true;
 // iotWebConf.setWifiConnectionTimeoutMs(&httpUpdater);
 // -- Initializing the configuration.
 iotWebConf.init();
```

```
//timer.setInterval(300L, WebsiteContent);
 Serial.println("\nSoftware serial test started");
 server.on("/getscale", WebsiteContent);
 // server.on("/", );
 server.on("/config", [] { iotWebConf.handleConfig(); });
 server.onNotFound(handle_NotFound);
 Serial.println("HTTP server started");
 server.on("/", handleRoot); //Which routine to handle at root location. This is display page
 server.on("/readADC", handleADC); //This page is called by java Script AJAX
 server.begin(); //Start server
 Serial.println("HTTP server started");
 for (char ch = ' '; ch <= 'z'; ch++)
 { //send serially a to z on so ftware serial
 swSer.write(ch);
 swSer.println("");
//
           LOOP
void loop()
```

}

{

```
timer.run();
 iotWebConf.doLoop();
 server.handleClient();
 data = "";
 if (swSer.available() > 0)
 {
  rs232input1 = swSer.readStringUntil('\n');
  //Serial.println(rs232input1);
  int strindex = rs232input1.indexOf('=');
  int endindex = rs232input1.indexOf('(');
  rs232input1 = rs232input1.substring(strindex + 1, endindex);
  DynamicJsonDocument root(100);
  root["scale"] = String(rs232input1);
  serializeJson(root, data);
  // Serial.println(data);
}
```

3. อุปกรณ์บันทึกภาพแบบออนไลน์
#**************************************
******
#Design and development factory of recycling management through the internet
of thing
# Scale
#ComputerEngineering Faculty OF Engineering NakhonPhanomUniversity
#Pupan Phonkaew 593030710044
#**************************************
******

from pyimagesearch.motion\_detection import SingleMotionDetector
from imutils.video import VideoStream
from flask import Response

```
from flask import Flask
from flask import render_template
import threading
import argparse
import datetime
import imutils
import time
import cv2
import os
import datetime
from pathlib import Path
import arrow
# filesPath = r"/home/pupan/Documents/Savecamera"
# criticalTime = arrow.now().shift(hours=+7).shift(days=-1)
# for item in Path(filesPath).glob('*'):
    if item.is_file():
#
#
       print (str(item.absolute()))
```

```
itemTime = arrow.get(item.stat().st_mtime)
#
                     # if itemTime < criticalTime:
#
#
                     #
                            #remove it
#
                     # pass
# for filename in os.listdir(path):
     print(filen ame)
#
#
    # if os.stat(os.path.join(path, filename)).st_mtime < now - 7 * 86400:
    if os.path.getmtime(os.path.join(path, filename)) < now - 7 * 86400:
#
       if os.path.isfile(os.path.join(path, filename)):
#
#
          #print(filename)
          os.remove(os.path.join(path, filename))
#
# initialize the output frame and a lock used to ensure thread-safe
# exchanges of the output frames (useful for multiple browsers/tabs
# are viewing tthe stream)
```

```
outputFrame = None
lock = threading.Lock()
# initialize a flask object
app = Flask(__name__)
# initialize the video stream and allow the camera sensor to
# warmup
#vs = VideoStream(usePiCamera=1).start()
vs = VideoStream(src=0).start()
time.sleep(2.0)
def delete1():
             path = r"/home/pupan/Documents/Savecamera"
             now = time.time()
             items = os.listdir("/home/pupan/Documents/Savecamera/")
```

```
newlist = []
             for names in items:
                    if names.endswith(".png"):
                                 os.remove(path+'/'+names)
@app.route("/del")
def delete():
      # return the response generated along with the specific media
      # type (mime type)
      return Response(delete1(),
             mimetype = "multipart/x-mixed-replace; boundary=frame")
@app.route("/camera")
def index():
      # return the rendered template
      return render_template("index.html")
def generate1():
```

```
cv2.imwrite('/home/pupan/Documents/Savecamera/'+str(datetime.datetime.n
ow())+'.png', outputFrame)
@app.route("/cap")
def capture():
      # return the response generated along with the specific media
      # type (mime type)
      return Response(generate1(),
             mimetype = "multipart/x-mixed-replace; boundary=frame")
def detect_motion(frameCount):
      # grab global references to the video stream, output frame, and
      # lock variables
      global vs, outputFrame, lock
      # initialize the motion detector and the total number of frames
      # read thus far
      md = SingleMotionDetector(accumWeight=0.1)
      total = 0
      # loop over frames from the video stream
```

## while True:

```
# read the next frame from the video stream, resize it,
# convert the frame to grayscale, and blur it
frame = vs.read()
frame = imutils.resize(frame, width=1000)
gray = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
gray = cv2.GaussianBlur(gray, (7, 7), 0)
```

#cv2.imwrite('/home/pupan/Documents/'+str(datetime.datetime.now())+'.png', outputFrame)

# if the total number of frames has reached a sufficient

```
# number to construct a reasonable background model, then
# continue to process the frame
```

if total > frameCount:

total += 1

# detect motion in the image
motion = md.detect(gray)

# cehck to see if motion was found in the frame if motion is not None:

# update the background model and increment the total number

# of frames read thus far

md.update(gray)

```
# acquire the lock, set the output frame, and release the
              # lock
             with lock:
                    outputFrame = frame.copy()
def generate():
      # grab global references to the output frame and lock variables
       global outputFrame, lock
       # loop over frames from the output stream
       while True:
              # wait until the lock is acquired
             with lock:
                    # check if the output frame is available, otherwise skip
                    # the iteration of the loop
                    if outputFrame is None:
                           continue
```

# encode the frame in JPEG format

```
(flag, encodedImage) = cv2.imencode(".jpg", outputFrame)
                    # ensure the frame was successfully encoded
                    if not flag:
                           continue
             # yield the output frame in the byte format
             yield(b'-frame\r\n' b'Content-Type: image/jpeg\r\n\r\n' +
                    bytearray(encodedImage) + b'\r\n')
@app.route("/video_feed")
def video_feed():
      # return the response generated along with the specific media
      # type (mime type)
      return Response(generate(),
             mimetype = "multipart/x-mixed-replace; boundary=frame")
# check to see if this is the main thread of execution
if __name__ == '__main__':
```

```
# construct the argument parser and parse command line arguments
ap = argparse.ArgumentParser()
ap.add_argument("-i", "--ip", type=str, required=True,
      help="ip address of the device")
ap.add_argument("-o", "--port", type=int, required=True,
      help="ephemeral port number of the server (1024 to 65535)")
ap.add argument("-f", "--frame-count", type=int, default=32,
      help="# of frames used to construct the background model")
args = vars(ap.parse args())
# start a thread that will perform motion detection
t = threading.Thread(target=detect motion, args=(
      args["frame count"],))
t.daemon = True
t.start()
# start the flask app
app.run(host=args["ip"], port=args["port"], debug=True,
      threaded=True, use reloader=False)
```

# release the video stream pointer

vs.stop()

## บรรณานุกรม

- Fingerscan (2019). Fingerprint Recognition สืบค้นเมื่อ 3 สิงหาคม 2562,
  - จาก:http://fingerscan.in.th/fingerprint-scanner/83-fingerprint-recognition
- Digitalscalesblog (2019). Install the driver for the USB to RS-232 สืบค้นเมื่อ 3 สิงหาคม 2562,
  - จาก: https://www.digitalscalesblog.com/tag/rs-232/
- Pimylifeup (2019). Build a Raspberry Pi Webcam Server สืบค้นเมื่อ 5 สิงหาคม 2562,
  - จาก: https://pimylifeup.com/raspberry-pi-webcam-server/
  - AB (2019). การเก็บข้อมูลจาก Nodemcu ESP8266 ลงใน ฐานข้อมูล
  - Database Mysql (Arduino todatabase) สืบค้นเมื่อ 5 สิงหาคม 2562,
  - จาก: bit.ly/2TjjAsS
- Pyimagesearch (2019), Install OpenCV 4 on your Raspberry Pi, สืบค้นเมื่อ 7 กันยายน 2562.
  - จาก: https://www.pyimagesearch.com/2018/09/26/install-opencv-4-on-your-raspberry-pi/
- Goragod (2018). Ajax และ WebSocket เลือกใช้อะไรดี ความแตกต่างที่สำคัญระหว่าง Ajax และ WebSocket มีอะไรบ้าง เมื่อทำการเชื่อมต่อกับ Sever มีวิธีการอย่างไร.สืบค้นเมื่อ 9 พฤจิกายน 2562, จาก: https://www.goragod.com/knowledge/ajax\_และ\_websocket\_เลือกใช้อะไรดี. html

## ประวัติผู้เขียน



ชื่อ นายภูพาน ผลแก้ว เกิดเมื่อวันเสาร์ที่ 22 มีนาคม พ.ศ. 2540 วันเกิด 17 หมู่ 11 ต.เรณูใต้ อ.เรณูนคร จ.นครพนม 48170 สถานที่อยู่ปัจจุบัน ประวัติการศึกษา สำเร็จการศึกษาประถมศึกษาปีที่ 6 โรงเรียนบ้านบ่อสะอาด 2551 สำเร็จการศึกษามัธยมศึกษาตอนต้น โรงเรียนเรณูนครวิทยานุกูล 2554 สำเร็จการศึกษาประกาศนียบัตรวิชาชีพ วิทยาลัยธาตุพนม มหาวิทยาลัย 2559 นครพนม เข้าศึกษาคณะวิศวกรรมศาสตร์สาขาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ 2559 มหาวิทยาลัยนครพนม