



Politechnika Wrocławska

Algorytmy wyznaczania najkrótszych ścieżek w rzeczywistych sieciach drogowych

Autor: Tomasz Strzałka

Promotor: dr hab. Paweł Zieliński, prof. PWr
Wydział Podstawowych Problemów Techniki

24 grudnia 2014

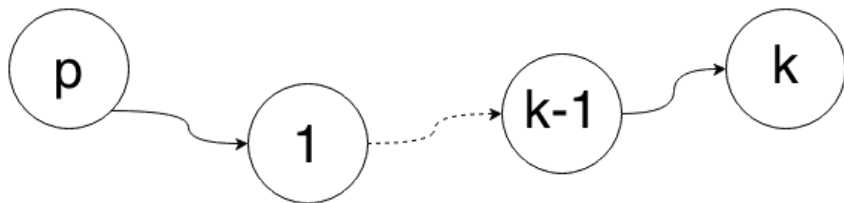


Problem najkrótszych ścieżek

Ścieżka

$$P = \langle v_p, v_1, \dots, v_k \rangle \quad (1)$$

$$v_s \overset{k}{\rightsquigarrow} v_i \quad (2)$$

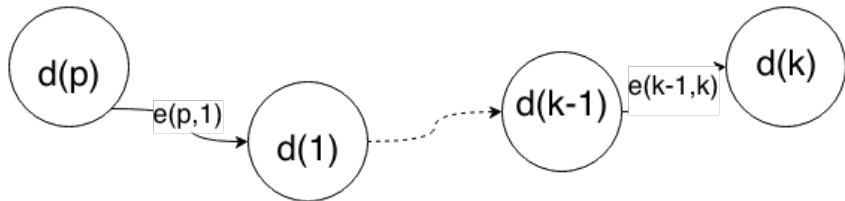




Problem najkrótszych ścieżek

Najkrótsza ścieżka

$$\sum_{e_{ij} \in P'} c_{ij} = \text{minimum} : e_{ij} \in P' \Leftrightarrow v_i, v_j \in P \wedge v_i \rightsquigarrow v_j = e_{ij} \ni E. \quad (3)$$





Problem najkrótszych ścieżek

Najkrótsza ścieżka

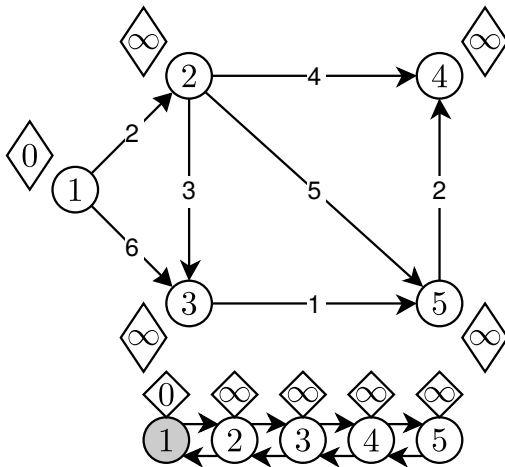
$$d(i) = \begin{cases} \min \left\{ c(s, i) : v_s \overset{*}{\rightsquigarrow} v_i \right\} & \text{jeśli } \exists v_s \overset{*}{\rightsquigarrow} v_i \\ \infty & \text{w przeciwnym przypadku} \end{cases} \quad (4)$$

gdzie:

$$c(p, k) = \sum_{e_{ij} \in P} c_{ij} : P = \langle v_p, v_1, \dots, v_k \rangle \quad (5)$$



Algorytm Dijkstry



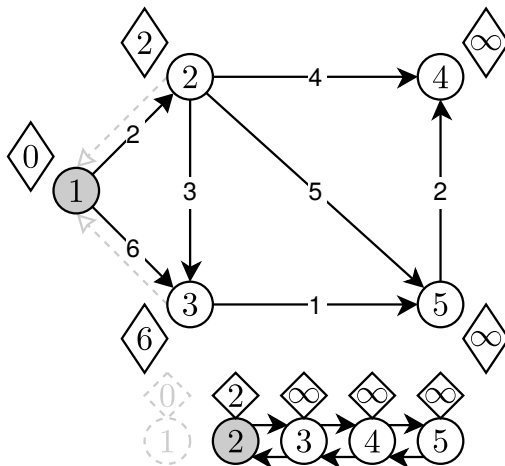


Algorytm Dijkstry

- ▶ 21:46:48 | INFO | [DKQD] PreExecution summary:
Running algorithm : Dijkstra's Naive
Implementation with double-linked lists
Selected mode : Single Source
Source node's ID : 1
- ▶ 21:46:48 | TRACE | [DKQD] Initialize double-linked list
with source node with ID: 1 (distance: 0).
- ▶ 21:46:48 | TRACE | [DKQD] Query for next element from
queue.



Algorytm Dijkstry



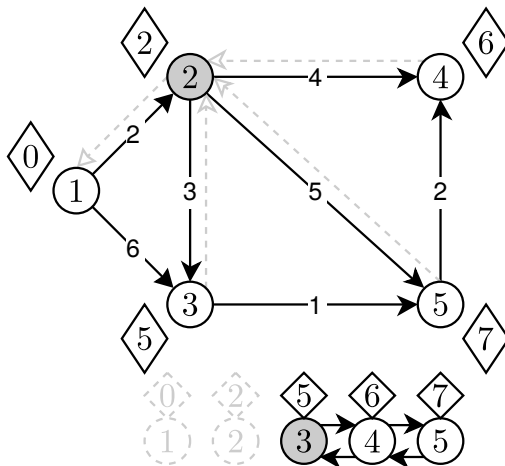


Algorytm Dijkstry

- ▶ 21:46:48 | TRACE | [DKQD] Queried node details:
Node ID : 1
Distance : 0
Parent's ID: : no parent
- ▶ 21:46:48 | TRACE | [DKQD] Executing relaxation.
Changing nodes' linkage from:
No parents found for node with ID: 3 (4294967295) to:
1 (0) —(6)—> 3 (6)
- ▶ 21:46:48 | TRACE | [DKQD] Executing relaxation.
Changing nodes' linkage from:
No parents found for node with ID: 2 (4294967295) to:
1 (0) —(2)—> 2 (2)
- 21:46:48 | TRACE | [DKQD] Query for next element

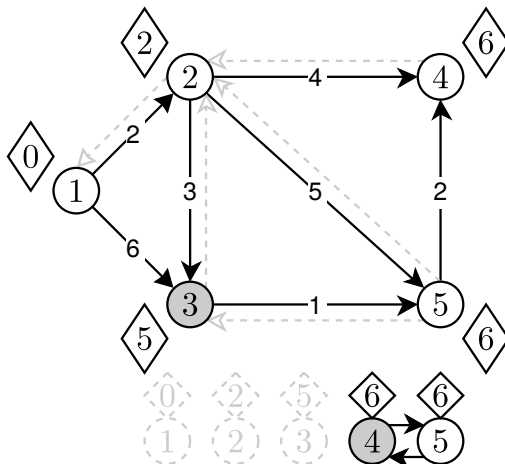


Algorytm Dijkstry



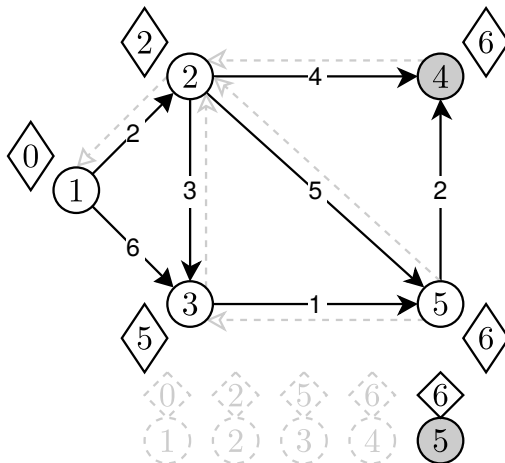


Algorytm Dijkstry



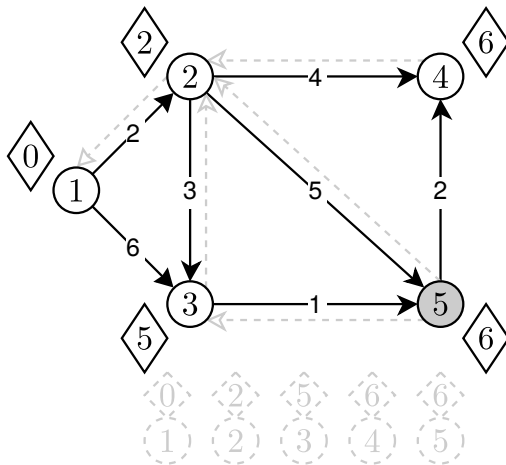


Algorytm Dijkstry





Algorytm Dijkstry





Algorytm Dijkstry

Algorithm 1: *DIJKSTRA*(G, w, s)

begin

$G =$ ustaw $d(i) = \infty$ oraz $Pred(i) = NULL$ dla każdego wężła o $id = i$. Dodatkowo dla źródła $d(i) = 0$.

$S = \emptyset$

$Q = G.V$

 while $Q \neq \emptyset$ do

 usuń z Q element o najniższym $d(i)$ i dodaj go do S

 for każdy wierzchołek $v \in A(i)$ do

 wykonaj relaksację



Wpływ struktury

na efektywność algorytmu

Złożoność (generyczny algorytm Dijkstry)

- ▶ inicjalizujemy $|V|$ wierzchołków,
- ▶ usuwamy łącznie $|V|$ wierzchołków,
- ▶ wykonujemy relaksację dla $|E|$ krawędzi (każdy wierzchołek odwiedzamy tylko raz),

Zatem:

- ▶ $|V| \cdot O(INIT(?))$,
- + $|V| \cdot O(EXTRACT_MIN(Q))$,
- + $|E| \cdot O(UPDATE(?))$



Wpływ struktury

na efektywność algorytmu

Złożoność (generyczny algorytm Dijkstry)

- ▶ inicjalizujemy $|V|$ wierzchołków,
- ▶ usuwamy łącznie $|V|$ wierzchołków,
- ▶ wykonujemy relaksację dla $|E|$ krawędzi (każdy wierzchołek odwiedzamy tylko raz),

Zatem:

- ▶ $|V| \cdot O(INIT(?))$,
- + $|V| \cdot O(EXTRACT_MIN(Q))$,
- + $|E| \cdot O(UPDATE(?))$



Wpływ struktury

na efektywność algorytmu

Złożoność (generyczny algorytm Dijkstry)

- ▶ inicjalizujemy $|V|$ wierzchołków,
- ▶ usuwamy łącznie $|V|$ wierzchołków,
- ▶ wykonujemy relaksację dla $|E|$ krawędzi (każdy wierzchołek odwiedzamy tylko raz),

Zatem:

- ▶ $|V| \cdot O(INIT(?))$,
- + $|V| \cdot O(EXTRACT_MIN(Q))$,
- + $|E| \cdot O(UPDATE(?))$



Wpływ struktury

na efektywność algorytmu

Złożoność (generyczny algorytm Dijkstry)

- ▶ inicjalizujemy $|V|$ wierzchołków,
- ▶ usuwamy łącznie $|V|$ wierzchołków,
- ▶ wykonujemy relaksację dla $|E|$ krawędzi (każdy wierzchołek odwiedzamy tylko raz),

Zatem:

- ▶ $|V| \cdot O(INIT(?))$,
- + $|V| \cdot O(EXTRACT_MIN(Q))$,
- + $|E| \cdot O(UPDATE(?))$



INIT, UPDATE, EXTRACT

Implementacje Q

- ▶ Drzewa
- ▶ Kopce
- ▶ Listy
- ▶ Tablice
- ▶ Kubетки
- ▶ Stosy
- ▶ Łączenie struktur



INIT, UPDATE, EXTRACT

Implementacje Q

- ▶ Drzewa
- ▶ Kopce
- ▶ Listy
- ▶ Tablice
- ▶ Kubетки
- ▶ Stosy
- ▶ Łączenie struktur



INIT, UPDATE, EXTRACT

Implementacje Q

- ▶ Drzewa
- ▶ Kopce
- ▶ Listy
- ▶ Tablice
- ▶ Kubетки
- ▶ Stosy
- ▶ Łączenie struktur



INIT, UPDATE, EXTRACT

Implementacje Q

- ▶ Drzewa
- ▶ Kopce
- ▶ Listy
- ▶ Tablice
- ▶ Kubетки
- ▶ Stosy
- ▶ Łączenie struktur



INIT, UPDATE, EXTRACT

Implementacje Q

- ▶ Drzewa
- ▶ Kopce
- ▶ Listy
- ▶ Tablice
- ▶ Kubетки
- ▶ Stosy
- ▶ Łączenie struktur



INIT, UPDATE, EXTRACT

Implementacje Q

- ▶ Drzewa
- ▶ Kopce
- ▶ Listy
- ▶ Tablice
- ▶ Kubетки
- ▶ Stosy
- ▶ Łączenie struktur



INIT, UPDATE, EXTRACT

Implementacje Q

- ▶ Drzewa
- ▶ Kopce
- ▶ Listy
- ▶ Tablice
- ▶ Kubетки
- ▶ Stosy
- ▶ Łączenie struktur



Tablice, listy, stosy, kolejki, kubeczki...

sposoby podejścia do problemu SSSP

Złożoność (generyczny algorytm Dijkstry)

$$|V| \cdot [O(\text{INSERT}(\text{Struct}, \text{Node})) + O(\text{EXTRACT_MIN}(\text{Struct}))] + |E| \cdot O(\text{UPDATE_STRUCT}(\text{Struct}, \text{Node}))$$

	Tablica	Lista	Stos	k. R-arny	k. Fibonacciego
I	$O(n)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(\log_R(n))$	$O(1)$
E	$O(n)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(R \cdot \log_R(n))$	$O(\log(n))$
U	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$	$O(\log_R(n))$	$O(1)$



Iluzja matematyczna

Złożoność algorytmu Dijkstry - kopce R-arne

$$|V| \cdot [\log_R(n) + R \cdot \log_R(n)] + |E| \cdot \log_R(n)$$

	Tablica	Lista	Stos	k. R-arne	k. Fibonacciego
I	$O(n)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(\log_R(n))$	$O(1)$
E	$O(n)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(R \cdot \log_R(n))$	$O(\log(n))$
U	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$	$O(\log_R(n))$	$O(1)$



Iluzja matematyczna

Złożoność algorytmu Dijkstry - kopce R-arne

$$|V| \cdot [\log_R(n) + R \cdot \log_R(n)] + |E| \cdot \log_R(n)$$

Bardzo gęsty graf

$$|E| = \Omega(|V|^{1+\epsilon}) \quad (6)$$

$$R = |E| / |V| > 1 \quad (7)$$

$$|E| \cdot \log_R(n) = |E| \cdot \log(|V|) / \log(R) = |E| \cdot \log(|V|) / \log(|E| / |V|) \quad (8)$$



Iluzja matematyczna

Złożoność algorytmu Dijkstry - kopce R-arne

$$|V| \cdot [\log_R(n) + R \cdot \log_R(n)] + |E| \cdot \log_R(n)$$

Bardzo gęsty graf

$$|E| = \Omega(|V|^{1+\epsilon}) \quad (9)$$

$$|E| \cdot \log(|V|) / \log(|E| / |V|) = |E| \cdot \log(|V|) / \log\left(\left(|V|^{1+\epsilon}\right) / |V|\right) \quad (10)$$

$$= |E| \cdot \log(|V|) / \log(|V|^\epsilon) = |E| \cdot \log(|V|) / (\epsilon \log(|V|)) \quad (11)$$

$$= |E| / (\epsilon) = |E| = m \quad (12)$$



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ **Macierz incydencji**
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ **Star Representation**
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Struktura sieci

Reprezentacje

- ▶ Macierz incydencji
 - ▶ węzeł-węzeł
 - ▶ węzeł-krawędź
- ▶ listy sąsiedztwa
 - ▶ pośrednie
 - ▶ bezpośrednie
- ▶ Star Representation
 - ▶ forward
 - ▶ reverse



Reprezentacje grafu

	Macierze	
	Incydencji	Sąsiedztwa
Potrzebna pamięć	$O(V \cdot E)$	$O(V ^2)$
Przegląd $v \in A(i)$	$O(E + A(i) \cdot V)$	$O(V)$
Dodawanie krawędzi	$O(1)$	$O(1)$
Dodawanie nowej krawędzi	$O(V \cdot E)$	$O(1)$
Usuwanie krawędzi	$O(V)$	$O(V)$
Trwałe usuwanie krawędzi	$O(V \cdot E)$	$O(V \cdot E)$
Stopień wierzchołka	$O(E)$	$O(V)$

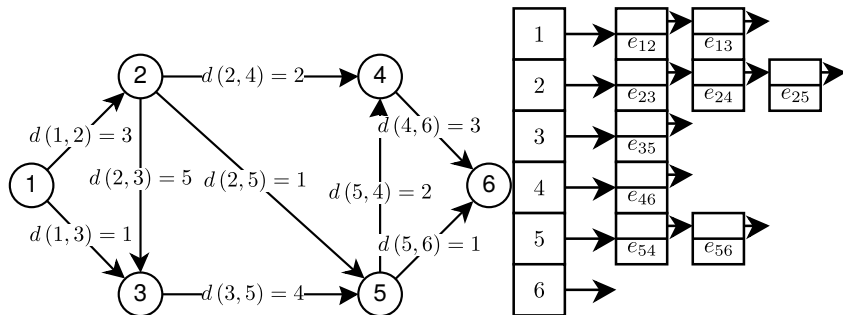


Reprezentacje grafu

	Listy Sąsiedztwa	Pęki Wejścia-wyjścia
Potrzebna pamięć	$O(V + E)$	$O(V + E)$
Przegląd $v \in A(i)$	$O(A(i))$	$O(A(i))$
Dodawanie krawędzi	$O(1)$	$O(V + E)$
Dodawanie nowej krawędzi	$O(1)$	$O(V + E)$
Usuwanie krawędzi	$O(E)$	$O(V + E)$
Trwałe usuwanie krawędzi	$O(E)$	$O(V + E)$
Stopień wierzchołka	$O(A(i))$	$O(1)$

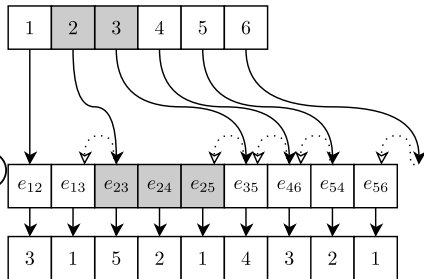
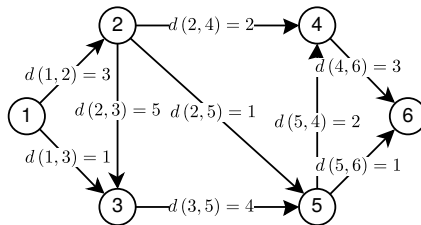


Listy sąsiedztwa



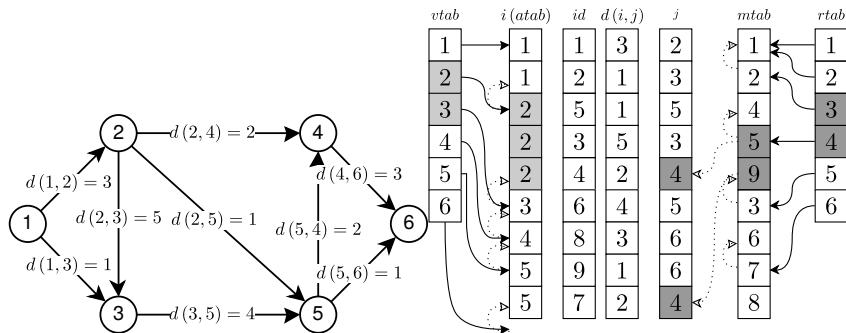


FSR



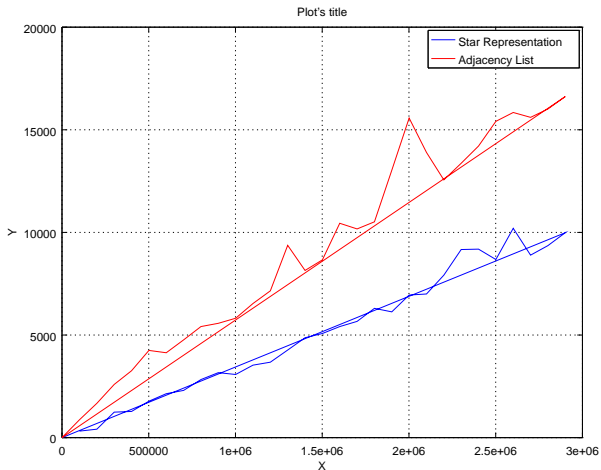


FRSR





Szybkość





graphviz





Biblioteka Take Me Home

API

Wymagania:

- ▶ pliki z danymi zgodne z formatem narzuconym podczas 9th DIMACS Implementation Challenge
- ▶ wierzchołki numerowane od 1

Podstawowe API

- ▶ logi oparte na idei biblioteki Log4j
- ▶ podstawowe struktury:
 - ▶ TMHConfig - konfiguracja algorytmów
 - ▶ TMH - konfiguracja biblioteki
- ▶ pseudo-obiektowość



Biblioteka Take Me Home

API

TMHConfig

- ▶ `createTMHConfig(ścieżka do pliku z poleceniami)`
 - ▶ `createTMHConfig(USA-road-d.USA.ss);`
- ▶ `setAllowInterrupt(config,false);`
- ▶ `setCheckConfig(config,false);`
- ▶ `setGraphOrder(config,NONE);`
 - ▶ NONE - z typu wyliczeniowego `GraphOrder`
- ▶ `setGraphStruct(config,ADJACENCY_LIST);`
 - ▶ `ADJACENCY_LIST` - z typu wyliczeniowego `GraphStructAbbreviation`



Biblioteka Take Me Home

API

TMHConfig

- ▶ `setAlgorithm(config, BFM);`
 - ▶ BFM - z typu wyliczeniowego `AlgorithmAbbreviation`

TMH_API

- ▶ `ins = createTMHAlgorithmInstance(config, "*.gr");`
- ▶ `runTMHAlgorithm(config->algorithm, ins);`
- ▶ `destroyTMHAlgorithmInstancje(alg, ins, false);`
 - ▶ `false` - czy zresetować konfigurację



Ups

The screenshot shows a macOS Finder window titled "TakeMeHome". The address bar indicates the current location is "Katalog domowy" (Home) > "git" > "TakeMeHome". The sidebar on the left lists various locations under "Miejsca" (Locations), "Urządzenia" (Devices), and "Sieć" (Network). The main pane displays a table of files and folders.

Nazwa	Rozmiar	Typ	Zmodyfikowano
Presentations	2 elementy	Katalog	14 lis
scripts	5 elementów	Katalog	15 lis
Thesis	14 elementów	Katalog	14 lis
TMH_Examples	3 elementy	Katalog	15 lis
TMH_Library	4 elementy	Katalog	26 wrz
clear.bash	399 bajtów	Program	14 lis
README.md	225 bajtów	Tekst	26 wrz
templog	53,3 GB	Tekst	18:23



Bibliografia



James B. Orlin

Network Flows: Theory, Algorithms, and Applications.

4. SHORTEST PATHS: LABEL-SETTING ALG.



Thomas H. Cormen

Wprowadzenie do algorytmów.

24. Najkrótsze ścieżki z jednym źródłem



F. Benjamin Zhan

Three Fastest Shortest Path Algorithms on Real Road Networks: Data Structures and Procedures.

Journal of Geographic Information and Decision Analysis, vol.1,
no.1, pp. 70-82, 1997



Bibliografia



Warren B. Powell

A Generalized Threshold Algorithm for the SPP.

Department of Civil Engineering and Operations Research



Nishtha Kesswani

*Design and Impl. of Multi-Parameter Dijkstra's Algorithm:
A Shortest Path Alg. for Real-Road Networks.*

International Journal of Advances in Engineering Research