



**POLITECHNIKA WROCŁAWSKA**  
**Instytut Informatyki, Automatyki i Robotyki**  
**Zakład Systemów Komputerowych**

**Wprowadzenie do grafiki komputerowej**

**Kurs: INE4234L**

**Sprawozdanie z ćwiczenia nr 3**

**Open GL - modelowanie obiektów 3-D**

<b>Wykonał:</b>	Wojciech Wójcik, 235621
<b>Termin:</b>	PT/TP 8:00-11:00
<b>Data wykonania ćwiczenia:</b>	16.11.2018
<b>Data oddania sprawozdania:</b>	2.01.2019
<b>Ocena:</b>	

Uwagi prowadzącego:

## 1. Cel ćwiczenia

Ćwiczenie miało za zadanie pokazać jak można zrealizować prostą interakcję polegającą na sterowaniu ruchem obiektu lub obserwatora przy pomocy OpenGL oraz GLUT. Zostały wyjaśnione różnice między rzutem ortogonalnym i perspektywnym.

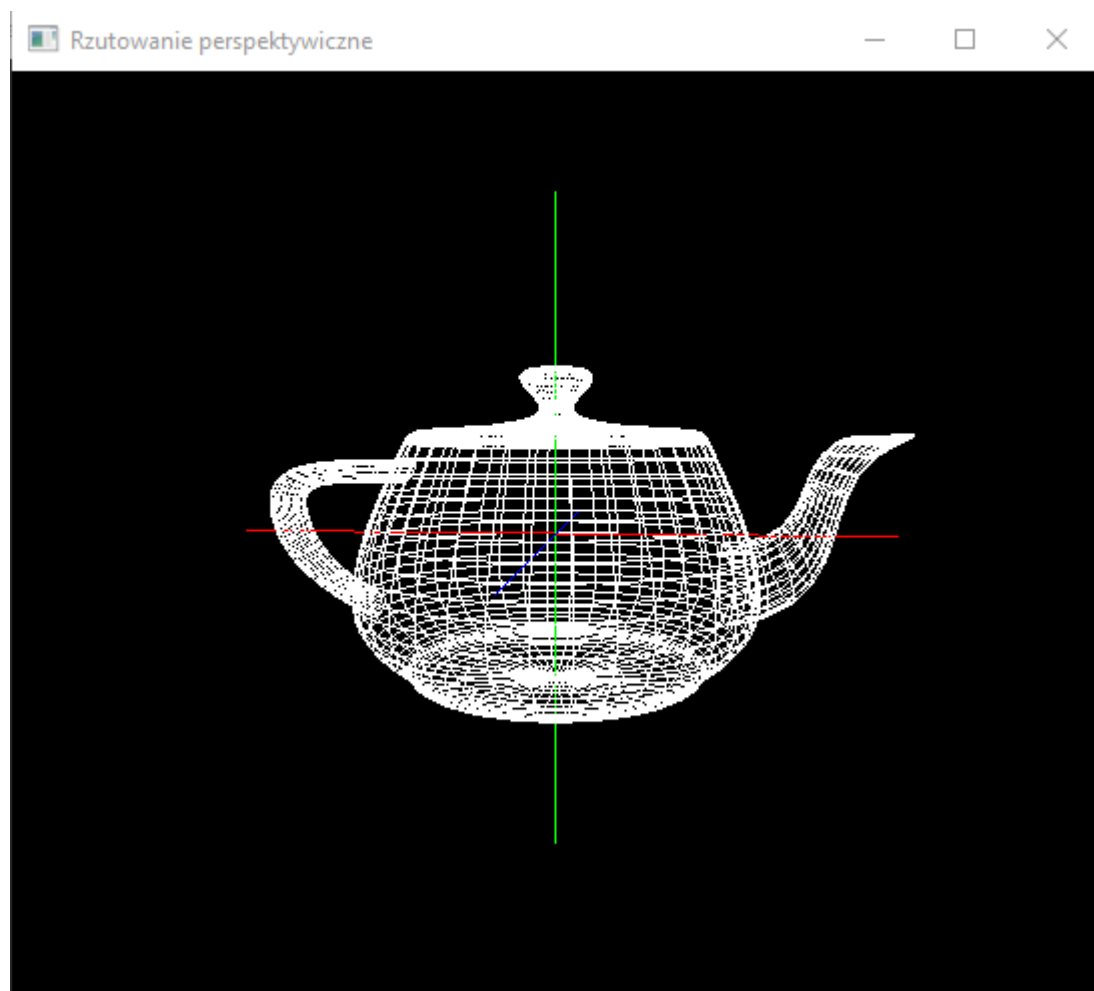
## 2. Zadanie do wykonania

Należało stworzyć program w którym można modyfikować położenie czajnika w osiach  $y$  i  $x$  oraz wykonywać zbliżanie i oddalanie

W kolejnym zadaniu interakcje i ruch należało realizować przez obrót kamery obserwatora wokół obiektu.

## 3. Realizacja zadania

### 3.1. Obrót czajnika



Pierwszą częścią zadania było wykrywanie naciśniętego klawisza myszy. Została użyta do tego funkcja *Mouse*. W niej jest porównywana zmienna *btn* do `GLUT_RIGHT_BUTTON` oraz `GLUT_LEFT_BUTTON`. Aby zapamiętać który przycisk został wciśnięty została użyta zmienna *status*, która jest wykorzystywana w funkcji renderowania sceny. Funkcja wygląda następująco:

```
void Mouse(int btn, int state, int x, int y)
{
    if (btn == GLUT_LEFT_BUTTON && state == GLUT_DOWN)
    {
        x_pos_old = x;
        status = 1;
        y_pos_old = y;
    }
    else if (btn == GLUT_RIGHT_BUTTON && state == GLUT_DOWN)
    {
        x_pos_old = x;
        y_pos_old = y;
        status = 2;
    }
    else
        status = 0;           // nie został wciśnięty żaden klawisz
}
```

Dodatkowo, aby wykonać zadanie należało dodać do funkcji *Motion* zadeklarowaną wcześniej zmienną *delta\_y* w której zapamiętywana jest zmiana współrzędnych osi Y.

```
void Motion(GLsizei x, GLsizei y)
{
    delta_x = x - x_pos_old;    // obliczenie różnicy położenia kursora myszy
    x_pos_old = x;              // podstawienie bieżącego położenia jako poprzednie

    delta_y = y - y_pos_old;
    y_pos_old = y;

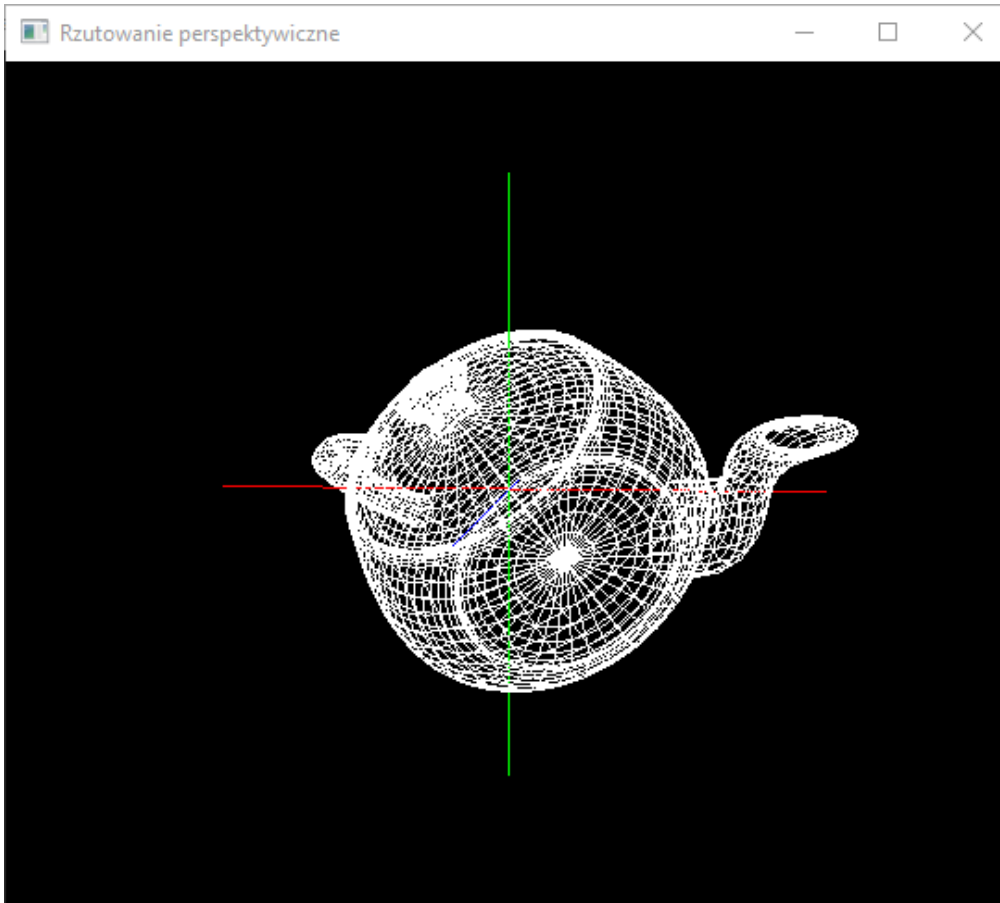
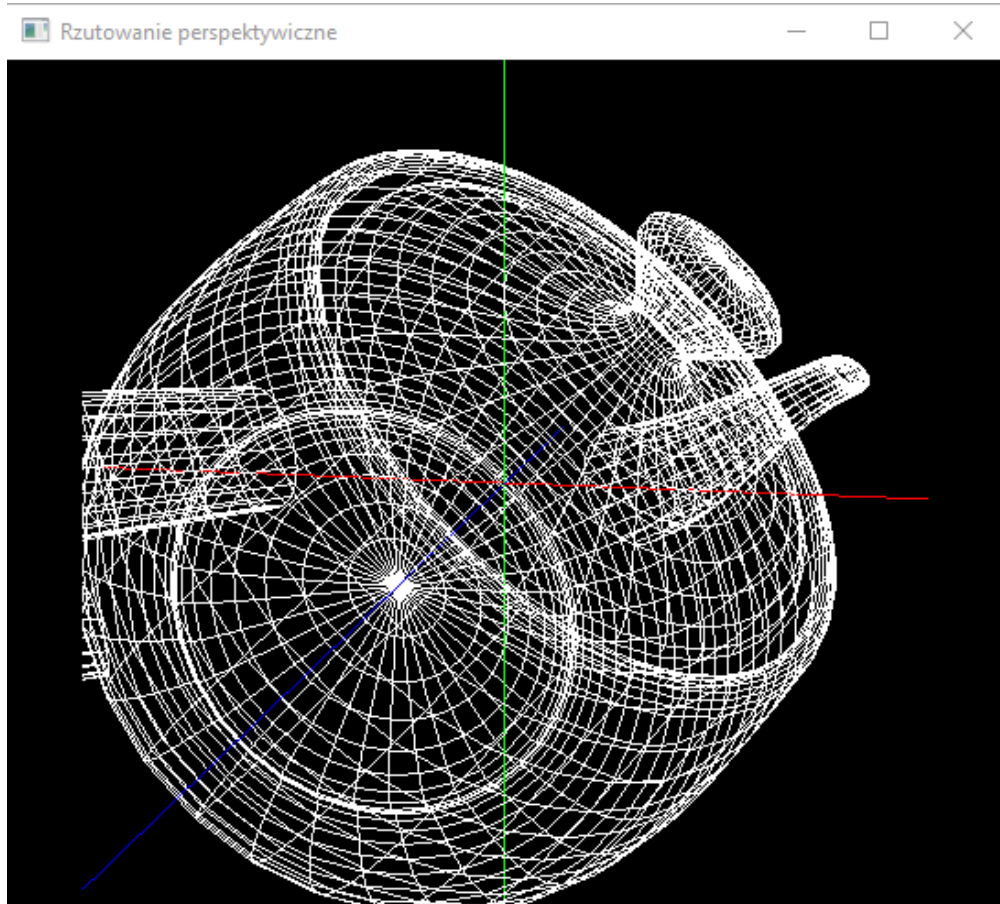
    glutPostRedisplay();       // przerysowanie obrazu sceny
}
```

Kończącą częścią zadania była modyfikacja kodu funkcji *RenderScene*. Wymagane było sprawdzanie czy lewy lub prawy klawisz został wciśnięty i odpowiednia modyfikacja parametrów.

```
if (status == 1)                // jeśli lewy klawisz myszy wciśnięty
{
    theta += delta_x * pix2angle;
    thetaY += delta_y * pix2angle;
}
if (status == 2)                // jeśli prawy klawisz myszy wciśnięty
{
    viewer[2] += delta_x * pix2angle;

    if (viewer[2] > 100)
        viewer[2] = 100;
    else if (viewer[2] < 5)
        viewer[2] = 5;
}
```

Efekt dokonanych modyfikacji:



### 3.2. Obracanie obserwatora na przykładzie jajka

Kolejnym zadaniem było napisanie programu zmieniającego położenie obserwatora, do tego wykorzystano zmienne  $\theta[0]$  i  $\theta Y$ . Współrzędne obserwatora obliczane są zgodnie ze wzorami podanymi w instrukcji.

```
viewer[0] = R * cos(theta[0])*cos(thetaY);
viewer[1] = R * sin(thetaY);
viewer[2] = R * sin(theta[0])*cos(thetaY);
```

Poniżej fragment funkcji *RenderScene()* odpowiedzialny za ustawienie obserwatora:

```
if (cos(thetaY)>0)
{
    gluLookAt(viewer[0], viewer[1], viewer[2], 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 1.0, 0.0);
    //pierwsze 3 argumenty określają współrzędne obserwatora
}
else
{
    gluLookAt(viewer[0], viewer[1], viewer[2], 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, -1.0,
0.0);
    //pierwsze 3 argumenty określają współrzędne obserwatora
}

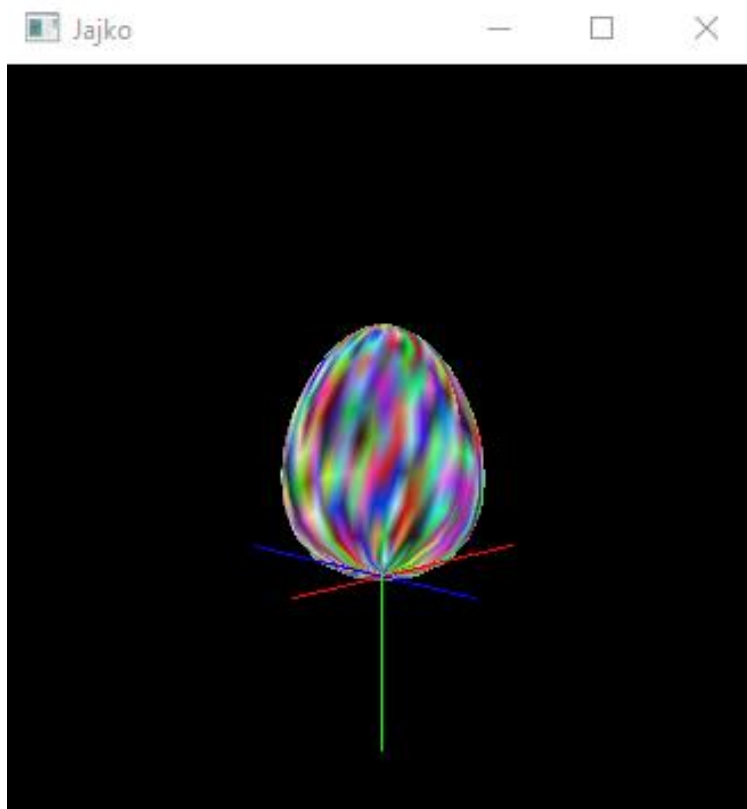
if (status == 1) // jeśli lewy klawisz myszy wciśnięty
{
    theta[0] += delta_x * pix2angle * 0.05; // modyfikacja kąta obrotu o
kat proporcjonalny do różnicy położeń kursora myszy
    thetaY += delta_y * pix2angle* 0.05;
}
if (status == 2) // jeśli prawy klawisz myszy wciśnięty
{
    R += delta_y/2;

    if (R > 32)
        R = 32;
    else if (R < 1)
        R = 8;
}

viewer[0] = R * cos(theta[0])*cos(thetaY);
viewer[1] = R * sin(thetaY);
viewer[2] = R * sin(theta[0])*cos(thetaY);

if (thetaY == MOJE_PI)
{
    thetaY = MOJE_PI + MOJE_PI / 2;
}
```

Działający program z funkcją zmiany pozycji obserwatora.



#### 4. Wnioski

Podczas pracy nad zadaniami napotkano problem związany z wartościami jakie przyjmują funkcje sinusoidalne, przez co niemożliwe było obrócenie kamery „do góry nogami”. Problem został rozwiązany poprzez prosty warunek `if (cos(thetaY) > 0)` który odpowiednio ustawiał parametry funkcji `gluLookAt()`.

Te dwa ćwiczenia pozwoliły również nabyć podstawową wiedzę pozwalającą na interakcję z użytkownikiem w przestrzeni trójwymiarowej i pozwoliły na zapoznanie się z różnicami między rzutem perspektywicznym i ortogonalnym.