```
import matplotlib.cm as cm
        from scipy.io import loadmat
        import warnings
        warnings.filterwarnings('ignore')
        %matplotlib inline
        1. Загрузите данные ex4data1.mat из файла.
 In [2]: mat = loadmat('ex4data1.mat')
        X train, y train = mat['X'], mat['y']
        y_train = y_train.reshape(y train.shape[0])
        y_train = np.where(y_train != 10, y_train, 0)
        2. Загрузите веса нейронной сети из файла ex4weights.mat,
        который содержит две матрицы Θ(1) (25, 401) и Θ(2) (10, 26). Какова структура полученной нейронной сети?
        Нейронная сеть состоит из трёх слоёв: входной слой содержит 400 нейронов, выходной - 10 нейронов, один
        промежуточный слой - 25 нейронов.
 In [3]: mat weights = loadmat('ex4weights.mat')
        theta1 = mat weights['Theta1']
        theta2 = mat weights['Theta2']
        s L = [400, 25, 10]
        3. Реализуйте функцию прямого распространения с
        сигмоидом в качестве функции активации
 In [4]: def sigmoid(z):
          return 1 / (1 + np.e ** (-z))
        def insert ones(x):
          if len(x.shape) == 1:
             return np.insert(x, 0, 1)
           return np.column_stack((np.ones(x.shape[0]), x))
        def unroll(weights):
          result = np.array([])
            for theta in weights:
               result = np.concatenate((result, theta.flatten()))
            return result
        def roll(weights):
           weights = np.array(weights)
            thetas = []
            left = 0
            for i in range(len(s L) - 1):
               x, y = s_L[i + 1], s_L[i] + 1
               right = x*y
               thetas.append(weights[left:left + right].reshape(x, y))
               left = right
            return thetas
 In [5]: def forward_prop(x, thetas, cache=False):
            cur_activation = x.copy()
            activations = [cur_activation]
            for theta_i in thetas:
              temp a = insert ones(cur activation)
               z_i = theta_i.dot(temp_a.T).T
               cur_activation = sigmoid(z_i)
               if cache:
                   activations.append(cur_activation)
            return activations if cache else cur_activation
        4. Вычислите процент правильных классификаций на
        обучающей выборке. Сравните полученный результат с
        логистической регрессией.
 In [6]: def accuracy(hyp, y):
            return 1 - ((np.count_nonzero(hyp.argmax(axis=1) - y) / y.shape[0]))
 In [7]: weights = [theta1, theta2]
        hypotesis = forward_prop(X_train, weights)
        acc = accuracy(hypotesis, y_train)
        print(f"Accuracy on training set: {acc}")
        Accuracy on training set: 0.0011999999999999999
        Как видим, точность вычислений очень низкая. Это связно с тем, что исходные веса не позволяют добиться хорошего
        результата. А значит нейронную сеть стоит обучить для вычисления наиболее оптимальных весов.
        Заметим, что логистическая регресия давала нам точность 0.9588.
        5. Перекодируйте исходные метки классов по схеме one-
        hot.
 In [8]: def to_one_spot(y, num_classes=10):
            y_one_spot = np.zeros((y.shape[0], num_classes))
            for i, y i in enumerate(y):
               y 	ext{ one spot[i]}[y 	ext{ i]} = 1
            return y_one_spot
In [10]: y_one_spot = to_one_spot(y_train)
        y_train.shape, y_one_spot.shape
Out[10]: ((5000,), (5000, 10))
        6. Реализуйте функцию стоимости для данной нейронной
        сети.
In [11]: ONE = 1.0 + 1e-15
        def cost_func(X, y, weights):
          total cost = 0
           K = y.shape[1]
           hyp = forward_prop(X, weights)
           for k in range(K):
              y_k, hyp_k = y[:, k], hyp[:, k]
              cost_trues = y_k * np.log(hyp_k)
              cost falses = (1 - y k) * np.log(ONE - hyp k)
              cost = cost_trues + cost_falses
              total_cost += cost
            return -total_cost.sum() / y.shape[0]
        7. Добавьте L2-регуляризацию в функцию стоимости.
In [12]: def cost_func_regularized(X, y, weights, reg_L=1):
           weights = roll(weights)
           reg = 0
           cost = cost_func(X, y, weights)
           for theta in weights:
             theta_R = theta[:, 1:]
              reg += (theta_R ** 2).sum()
            return cost + (reg_L / 2 / y.shape[0]) * reg
        8. Реализуйте функцию вычисления производной для
        функции активации.
In [13]: def activation der(act):
            return act * (1 - act)
        9. Инициализируйте веса небольшими случайными
        числами.
        Зададим значения случайных весов в диапазоне [-0.01, 0.01]
In [14]: INIT EPS = 1e-2
        def initialize_weights():
           weights = []
            for i in range(len(s_L) - 1):
               theta = np.random.random((s_L[i + 1], s_L[i] + 1)) * 2 * INIT_EPS - INIT_EPS
               weights.append(theta)
            return unroll (weights)
In [15]: init_weights = initialize_weights()
        init_weights
Out[15]: array([-0.00223469, -0.00677362, -0.00900332, ..., 0.00248924,
               0.00782102, -0.00829766])
        10. Реализуйте алгоритм обратного распространения ошибки
        для данной конфигурации сети.
In [16]: def back_prop(X, y, weights, reg_L=0):
           M = v.shape[0]
            L = len(weights)
            act = forward_prop(X, weights, cache=True)
            Deltas = [np.zeros(theta.shape) for theta in weights]
            for i in range(M):
               delta_L = y[i] - act[-1][i]
               deltas = [delta_L]
               for 1 in reversed(range(1, L)):
                   d = np.dot(weights[1].T, deltas[-1]) * activation_der(insert_ones(act[1][i]))
                   deltas.append(d[1:])
               deltas = list(reversed(deltas))
               for 1 in range(L):
                   Deltas[1] = Deltas[1] + np.dot(deltas[1].reshape((-1,1)), insert_ones(act[1][i]).reshape
         ((1, -1))
            D = []
            for 1, Delta_l in enumerate(Deltas):
               D l = Delta l / M
               D_l[:, 1:] += reg_L * weights[l][:, 1:]
               D.append(D_1)
            return D
In [17]: Deltas = back_prop(X_train, y_one_spot, weights)
        11. Для того, чтобы удостоверится в правильности
        вычисленных значений градиентов используйте метод
        проверки градиента с параметром ε = 10-4.
In [18]: GRAD_{EPS} = 1e-4
        def check_gradient(X, y, thetas, D_vec, edge=500):
            def J(theta):
               return cost func regularized(X, y, theta)
           N = min(len(thetas), edge)
            grad_approx = np.zeros(N)
            for i in range(N):
               theta plus, theta minus = thetas.copy(), thetas.copy()
               theta_plus[i] += GRAD_EPS
               theta_minus[i] -= GRAD_EPS
               grad approx[i] = (J(theta plus) - J(theta minus)) / (2 * GRAD EPS)
            return np.allclose(grad approx, D vec[:N], atol=1)
        12. Добавьте L2-регуляризацию в процесс вычисления
        градиентов.
        Регуляризация добавлена в метод back prop.
        13. Проверьте полученные значения градиента.
In [19]: check_gradient(X_train, y_one_spot, unroll(weights), unroll(Deltas))
Out[19]: True
        14. Обучите нейронную сеть с использованием градиентного
        спуска или других более эффективных методов
        оптимизации.
In [20]: def train(X, y, reg_L, l_rate=0.5, max_steps=1e+3, with_history=False):
            cur_weights = initialize weights()
            cur_loss = cost_func_regularized(X, y, cur_weights, reg_L)
            while cur step < max steps:</pre>
               cur step += 1
               new_weights = update weights(X, y, cur_weights, l_rate, reg_L)
               new_loss = cost_func_regularized(X, y, new_weights, reg_L)
               if np.isnan(new loss):
                   break
               history.append((new_weights, new_loss))
               cur weights = new weights
               cur loss = new loss
            if with history:
               return history
            return cur weights
        def update_weights(X, y, weights, l_rate, reg_L):
            gradient = unroll(back_prop(X, y, roll(weights), reg_L))
            gradient *= l rate
            return weights + gradient
In [23]: grad_weights = train(X_train, y_one_spot, reg_L=0.003, 1_rate=0.5)
        15. Вычислите процент правильных классификаций на
        обучающей выборке.
In [24]: hypotesis = forward prop(X train, roll(grad weights))
        acc = accuracy(hypotesis, y_train)
        print(f"Accuracy on training set: {acc}")
        Accuracy on training set: 0.9416
        16. Визуализируйте скрытый слой обученной сети.
In [25]: def plot_hidden_layer(X, w):
            hyp = forward prop(X, roll(w), cache=True)
            print(f"Accuracy on training set: {accuracy(hyp[-1], y_train)}")
           hidden layer = hyp[1]
           nums = list(range(150, 5000, 250))
            size = int(np.sqrt(hidden layer.shape[1]))
            pictures = [hidden_layer[i].reshape((size, size)) for i in nums]
            fig, axs = plt.subplots(1, 20, figsize=(20, 0.85))
            for i, ax in enumerate(axs.flatten()):
              ax.pcolor(pictures[i], cmap=cm.gray)
               ax.axis('off')
            plt.show()
In [26]: plot_hidden_layer(X_train, grad_weights)
        Accuracy on training set: 0.9416
```

Отчёт по лабораторной работе №4 "Нейронные сети"

In [1]: import numpy as np

import matplotlib.pyplot as plt

Accuracy on training set: 0.9412

81

На изображениях представлено по два примера для каждого класса.

параметра?

In [27]: reg_L_list = [1, 0.3, 0.1, 0.03, 0.01, 0.003]
steps = [20, 50, 75, 400, 600, 1000]

Accuracy on training set: 0.1008

Accuracy on training set: 0.4052

Accuracy on training set: 0.8568

for i, reg l in enumerate(reg L list):

plot_hidden_layer(X_train, weights_l)

Accuracy on training set: 0.10019999999999996

17. Подберите параметр регуляризации. Как меняются

изображения на скрытом слое в зависимости от данного

weights_l = train(X_train, y_one_spot, reg_L=reg_l, l_rate=0.5, max_steps=steps[i])

О хорошо подобранном параметре регуляризации свидетельствуют изображения на скрытом слое: чем более разряженны изображения, тем лучше подобран параметр. Разряженные изображения несут мало информации о своём визуальном контенте изображения, но они дают нейронной сети больше информации о том, к какому классу они принадлежат. Также высокая точность нейронной сети свидетельствует о хорошо подобранном параметре регуляризации.