



GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA

PROGRAMACIÓN CONCURRENTES Y TIEMPO REAL

DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA INFORMÁTICA

## Práctica 9

**Autor:**

Pablo Velicias Barquín

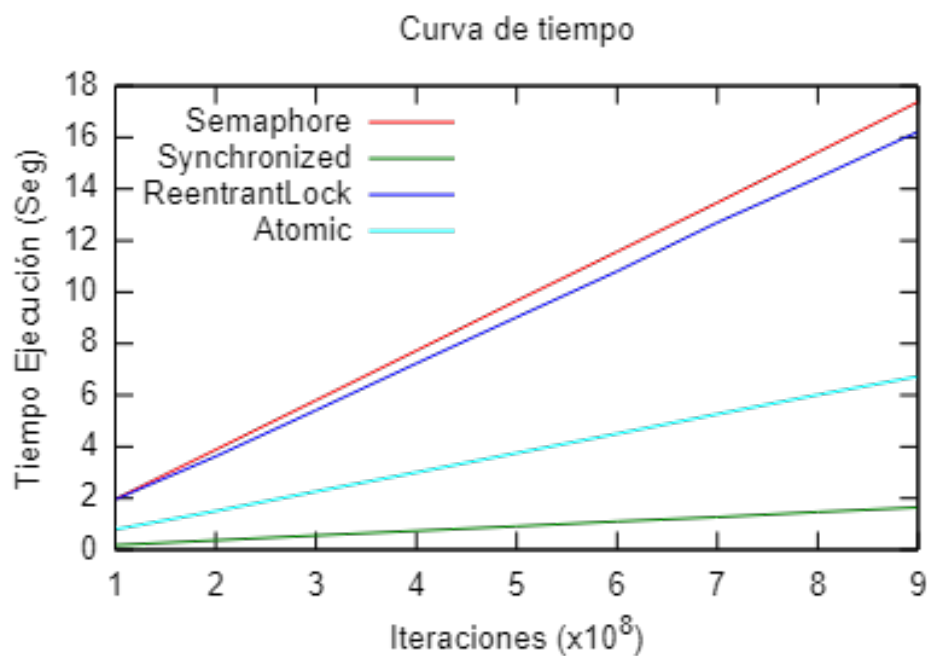
*Fecha:*

17 de Diciembre de 2021

## 1. Curva de tiempos para técnicas de control.

A continuación, muestro las curvas de tiempo obtenidas para las siguientes técnicas de control de exclusión mutua en java: cerrojos **synchronized**, semáforos de clase **Semaphore**, cerrojos de clase **ReentrantLock**, y objetos **atomic**.

Para obtener los tiempos, he utilizado el modelo dado en la asignación de Prácticas 9.



En nuestro sistema, podemos ver como los cerrojos Synchronized son lo más rápidos, seguido de los objetos Atomic. Posteriormente, los cerrojos de clase ReentrantLock y los semáforos de clase Semaphore, obtienen tiempos similares.