TALLER DE PROGRAMACIÓN SOBRE GPUS

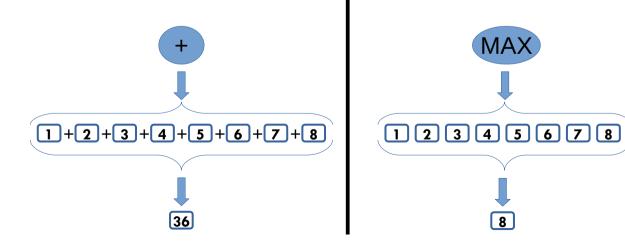
Facultad de Informática — Universidad Nacional de La Plata

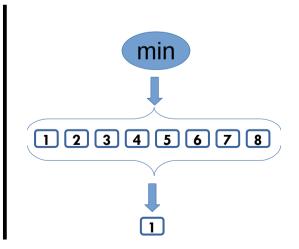


Ejemplo: Optimización de reducción

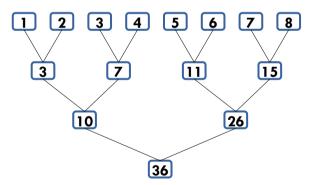
Reducción

- Reducción: reducir los valores de un vector a un valor simple.
- \Box Es posible hacerlo aplicando un **operador asociativo** (+, *, MAX, min etc).

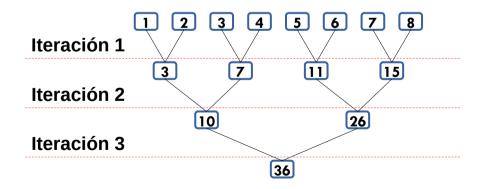




En GPU, la solución consiste en una implementación basada en árbol.

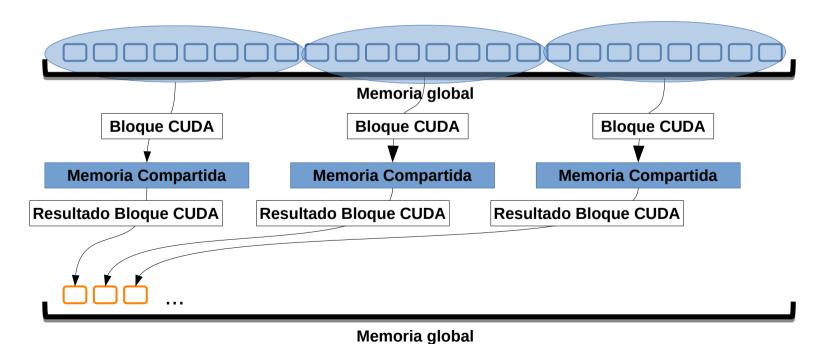


- Suponer que se tiene un vector de 8 elementos.
- La solución requiere varias iteraciones, en cada iteración se realiza una nueva reducción.

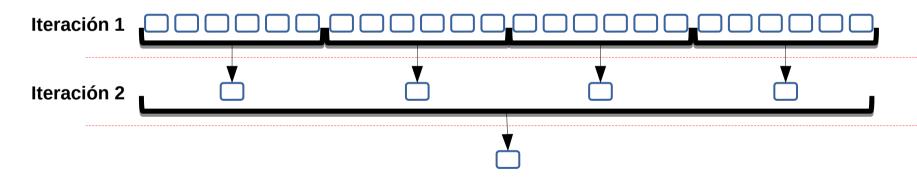


- Trabajar sobre memoria global resulta costoso.
- Podemos mejorar el tiempo de ejecución utilizando una memoria más rápida como la memoria compartida.
- La estrategia es la siguiente:
 - Cada bloque trae una porción de los datos, de forma coalescente desde memoria global a la memoria compartida.
 - 2) Cada bloque realiza la reducción en memoria compartida.
 - 3) Cada bloque almacena el resultado que reside en memoria compartida en la memoria global.
- Cada bloque dejará un valor. Luego, los resultados de todos los bloques deben reducirse nuevamente.

Una iteración consiste:

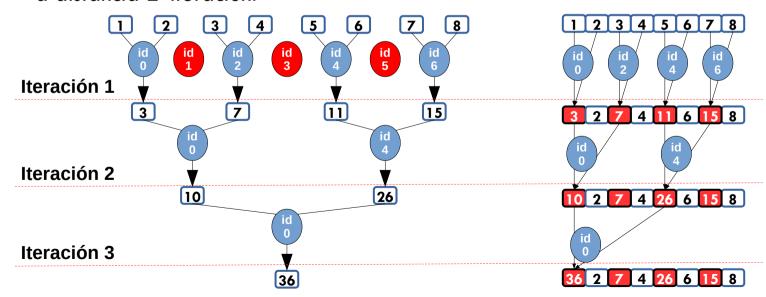


 Las siguientes iteraciones reducen los resultados de los bloques de la iteración anterior.



A continuación analizaremos distintas soluciones dentro de cada bloque CUDA.

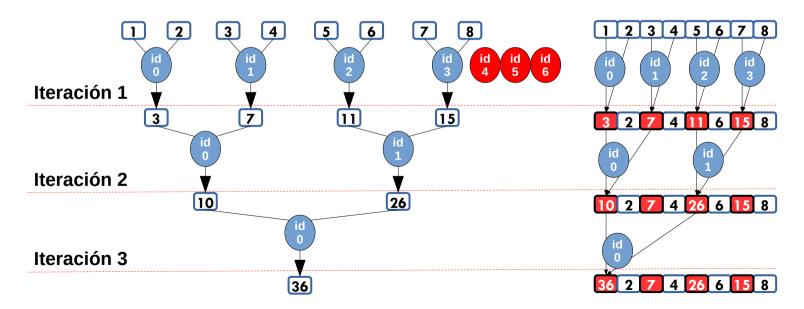
Solución 1: dentro de cada bloque CUDA los hilos trabajan sobre memoria compartida realizando varia iteraciones. Sólo trabajarán hilos con threadldx.x a distancia 2*iteración.



```
global void reduce(int *g idata, int *g odata) {
extern shared int sdata[];
unsigned int tid = blockIdx.x*blockDim.x + threadIdx.x;
     sdata[threadIdx.x] = g_idata[tid]; Lectura coalescente desde memoria global a memoria compartida
                                                   Cada hilo trae un dato.
      syncthreads();
     for (unsigned int s=1; s < blockDim.x; s \star= 2) {
            if (threadIdx.x % (2*s) == 0)
                   hreadIdx.x % (2*s) == 0)
sdata[threadIdx.x ] += sdata[threadIdx.x + s];
                                                                                 Realiza la reducción en memoria compartida
             syncthreads();
     if (threadIdx.x == 0)
    g_odata[blockIdx.x] = sdata[0];
                                                       Escritura coalescente del resultado de este bloque desde memoria compartida a memoria global.
```

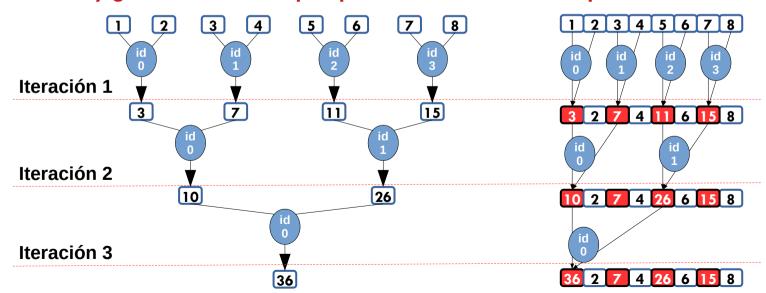
```
global void reduce(int *g idata, int *g odata) {
extern shared int sdata[];
unsigned int tid = blockIdx.x*blockDim.x + threadIdx.x;
                                                        Problema: Divergencia que resulta en un bajo rendimiento.
    sdata[threadIdx.x] = g idata[tid];
                                                        Hilos de un mismo warp no trabajan.
     syncthreads();
    for (unsigned int s=1; s < blockDim.x; s *= 2) {
          if (threadIdx.x % (2*s) == 0)
                sdata[threadIdx.x ] += sdata[threadIdx.x + s];
          syncthreads();
    if (threadIdx.x == 0)
           g odata[blockIdx.x] = sdata[0];
```

□ **Solución 2:** la misma estrategia reemplazando el if por otro con menor grado de divergencia.

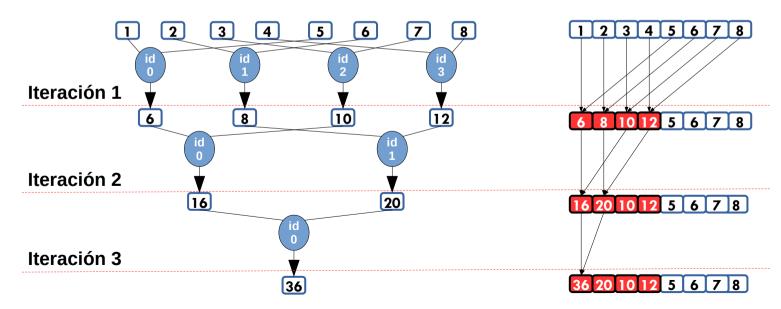


```
global void reduce(int *g idata, int *g odata) {
extern shared int sdata[];
unsigned int tid = blockIdx.x*blockDim.x + threadIdx.x;
    sdata[threadIdx.x] = g idata[tid];
     syncthreads();
                                                           Nuevo if con menor grado de divergencia
    for (unsigned int s=1; s < blockDim.x; s *= 2)
          int index = 2 * s * threadIdx.x;
          if (index < blockDim.x)</pre>
                sdata[index] += sdata[index + s];
          syncthreads();
    if (threadIdx.x == 0)
           g odata[blockIdx.x] = sdata[0];
```

□ Solución 2: tiene conflicto de bancos en memoria compartida!!! si el vector es muy grande a medida que que se itera se accede alejadamente.



- Solución 3: estrategia con un nuevo patrón de acceso.
- El direccionamiento secuencial está libre de conflictos.



```
global void reduce(int *g idata, int *g odata) {
extern shared int sdata[];
 unsigned int tid = blockIdx.x*blockDim.x + threadIdx.x;
    sdata[threadIdx.x] = g idata[tid];
     syncthreads();
                                                                      Nuevo patrón de acceso
    for (unsigned int s=blockDim.x/2; s >0; s >>= 1)
          if (threadIdx.x < s)</pre>
               sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + s];
          syncthreads();
    if (threadIdx.x == 0)
           g odata[blockIdx.x] = sdata[0];
```

```
global void reduce(int *g idata, int *g odata) {
extern shared int sdata[];
unsigned int tid = blockIdx.x*blockDim.x + threadIdx.x;
     sdata[threadIdx.x] = g idata[tid];
                                                                      Problema: la mitad de los hilos están
     syncthreads();
                                                                      inactivos/ociosos en la primera iteración.
     for(unsigned int s=blockDim.x/2; s >0; s >>= 1) {
          if (threadIdx.x < s)</pre>
                sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + s];
          syncthreads();
     if (threadIdx.x == 0)
           g odata[blockIdx.x] = sdata[0];
```

Solución 4:

```
global void reduce(int *g idata, int *g odata) {
extern shared int sdata[];
unsigned int tid = blockIdx.x*(blockDim.x*2) + threadIdx.x;
    sdata[threadIdx.x] = g idata[tid] + g idata[tid + blockDim.x];
    syncthreads();
                                                             Reducir a la mitad el número de bloques y reemplazar
                                                             la carga simple con dos cargas de memoria global y la
    for (unsigned int s=blockDim.x/2; s > 0; s >>= 1) {
                                                             primera suma de la reducción.
          if (threadIdx.x < s)
                sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + s];
          syncthreads();
    if (threadIdx.x == 0)
           q odata[blockIdx.x] = sdata[0];
```

- Solución 5:
- La reducción posee una baja intensidad aritmética.
- Un posible cuello de botella es el overhead de instrucciones:
 - Instrucciones auxiliares que no son Loads, Stores o Cómputo sino aritmética de direcciones y overhead del bucle.
- Estrategia: desenrollar bucles

- A medida que avanza la reducción el número de hilos activos disminuye.
- □ Cuando s <= 32, nos queda sólo un warp.
- Las instrucciones son SIMD sincrónicas dentro de un warp.
- □ Eso significa que cuando s <= 32:
 - No necesitamos __syncthreads ()
 - No necesitamos "if (tid <s)" porque no se guarda ningún trabajo
- Estrategia: Desenrollar las últimas 6 iteraciones del for más interno.

```
. . .
     for (unsigned int s=blockDim.x/2; s >32; s >>= 1) {
          if (threadIdx.x < s)</pre>
                sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + s];
           syncthreads();
     if(threadIdx.x < 32)
          sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 32];
          sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 16];
          sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 8];
          sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 4];
          sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 2];
          sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 1];
     if (threadIdx.x == 0)
           q odata[blockIdx.x] = sdata[0];
```

Cambio en los límites del for y Desenrrollado del último bucle

Esto ahorra trabajo inútil en todos los warps, ¡no solo en el último! Sin desenrollar, todos los warps ejecutan

cada iteración del bucle for v la instrucción if

- Solución 6:
- Si supiéramos el número de iteraciones en tiempo de compilación, podríamos desenrollar por completo la reducción:
 - El número de hilos por bloque generalmente lo conocemos
 - Además, limitamos el número de hilos por bloque a potencias de 2
- Entonces, podemos desenrollar por completo un bucle fácilmente para un bloque de tamaño fijo, pero tenemos que ser genéricos:
 - ¿Cómo desenrollamos el bloque para tamaños desconocidos en tiempo de compilación?

- Podemos hacer uso de CUDA Templates (sólo C++)
- En el encabezado del kernel se debe indicar el parámetro genérico a recibir como template:

```
template <unsigned int blockSize>
__global__ void reduce(int *g_idata, int *g_odata){
...
}
```

En la llamada al kernel se especifica el tamaño de bloque como un parámetro de template:

```
int main(int argc, char* argv[] ){
...
  reduce<512><<<dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d_idata, d_odata);
...
}
```

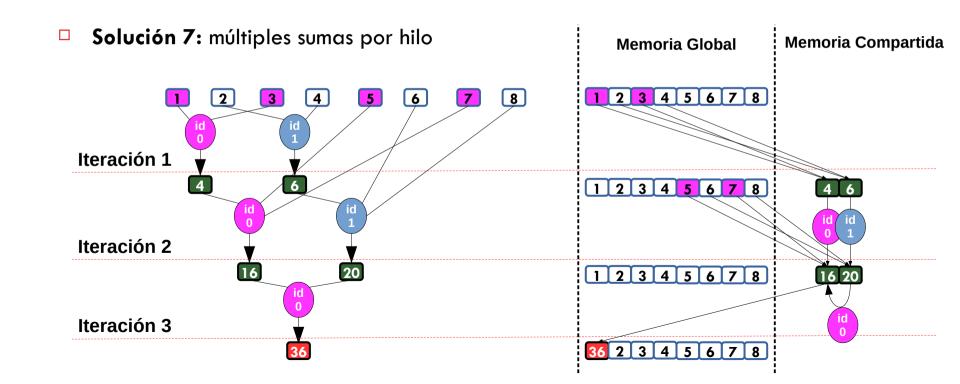
```
template <unsigned int blockSize>
global void reduce(int *g idata, int *g odata) {
if (blockSize >= 512) {
                           if (tid < 256) { sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 256]; }
syncthreads();
if (blockSize >= 256) {
                           if (tid < 128) { sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 128]; }</pre>
syncthreads();
if (blockSize >= 128) {
                           if (tid < 64) { sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 64]; }</pre>
syncthreads();
if (tid < 32) {</pre>
     if (blockSize >= 64) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 32];
     if (blockSize >= 32) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 16];
     if (blockSize >= 16) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 8];
     if (blockSize >= 8) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 4];
     if (blockSize >= 4) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 2];
     if (blockSize >= 2) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 1];
```

El código relacionado a blockSize se evalúa en tiempo de compilación

La llamada al kernel debe especificarse para cada opción, los templates no aceptan variables:

```
int main(int argc, char* argv[]){
. . .
switch (threads) {
case 512: reduce<512><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
case 256: reduce<256><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
case 128: reduce<128><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
 case 64: reduce<64><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
 case 32: reduce<32><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
 case 16: reduce<16><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
case 8: reduce< 8><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
 case 4: reduce<4><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
case 2: reduce<2><< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d idata, d odata); break;
 case 1: reduce<1><<< dimGrid, dimBlock, smemSize >>>(d_idata, d_odata); break;
. . .
```

- Solución 7:
- La idea es combinar una ejecución secuencial con una paralela donde cada hilo carga y suma múltiples elementos en memoria compartida.
- Cada hilo realiza una iteración que ejecuta tantas sumas como sea necesario.
- Cada hilo suma secuencialmente una porción de la memoria compartida.



```
__global___ void reduce(int *g_idata, int *g_odata, unsigned int n) {
  extern __shared__ int sdata[];
  unsigned int tid = blockIdx.x*(blockSize*2) + threadIdx.x;
  unsigned int gridSize = blockSize*2*gridDim.x;
  sdata[threadIdx.x] =0;

    while(tid<n) {
        sdata[threadIdx.x] += g_idata[tid] + g_idata[tid+blockSize];
        i += gridSize;
    }
    __syncthreads();
...</pre>
```

El loop while se mueve de a gridSize manteniendo la coalescencia.

```
template <unsigned int blockSize>
global void reduce(int *g idata, int *g odata, unsigned int n) {
                                                                                 Algoritmo Final
extern shared int sdata[];
unsigned int i = blockIdx.x*(blockSize*2) + threadIdx.x;
unsigned int gridSize = blockSize*2*gridDim.x;
  sdata[threadIdx.x] = 0;
  while (i < n) { sdata[threadIdx.x] += g idata[i] + g idata[i+blockSize]; i += gridSize; }</pre>
   syncthreads();
  if (blockSize >= 512) { if (threadIdx.x<256) { sdata[threadIdx.x]+=sdata[threadIdx.x + 256]; } syncthreads(); }
  if (blockSize >= 256) { if (threadIdx.x<128) { sdata[threadIdx.x]+=sdata[threadIdx.x + 128]; } syncthreads(); }
  if (blockSize >= 128) { if (threadIdx.x<64) { sdata[threadIdx.x]+=sdata[threadIdx.x + 64]; } syncthreads(); }
  if (threadIdx.x < 32) {
     if (blockSize >= 64) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 32];
     if (blockSize >= 32) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 16];
     if (blockSize >= 16) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 8];
     if (blockSize >= 8) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 4];
     if (blockSize >= 4) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 2];
     if (blockSize >= 2) sdata[threadIdx.x] += sdata[threadIdx.x + 1];
  if (threadIdx.x == 0) g odata[blockIdx.x] = sdata[0];
```