TALLER DE PROGRAMACIÓN SOBRE GPUS

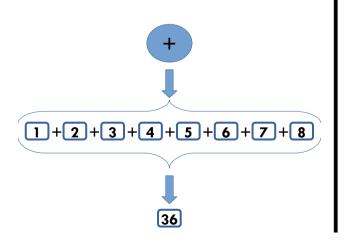
Facultad de Informática — Universidad Nacional de La Plata

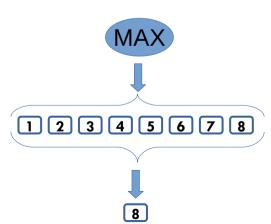


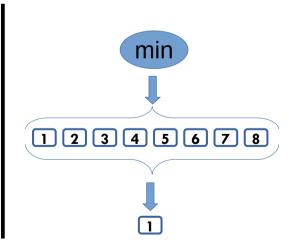
Pousa Ejemplo: Reducción

Reducción

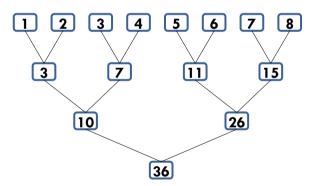
- Reducción: reducir los valores de un vector a un valor simple.
- Es posible hacerlo aplicando un operador asociativo (+, *, MAX, min etc).



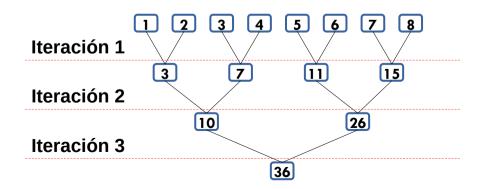




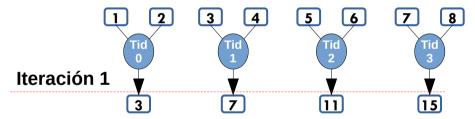
□ En GPU, la solución consiste en una implementación basada en árbol.



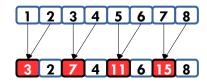
- Suponer que se tiene un vector de N elementos.
- La solución requiere varias iteraciones, en cada iteración se realiza una nueva llamada al kernel y se aprovecha el hecho de que los valores de las variables en memoria global no cambian entre llamados al kernel.



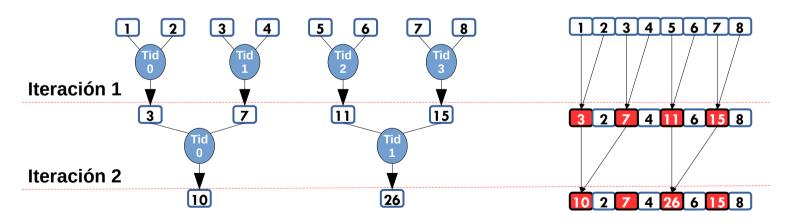
- Para la primera iteración se crean N/2 hilos.
- Cada hilo suma su posición y la siguiente.



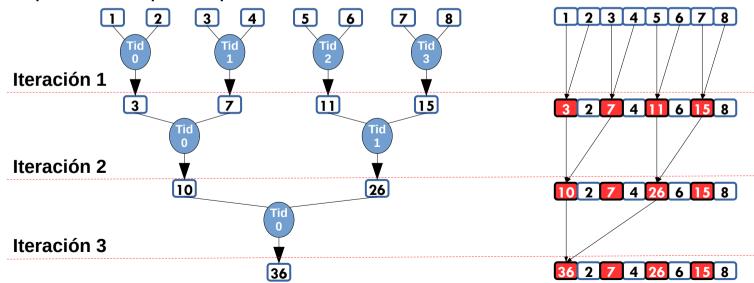
Para minimizar el espacio de almacenamiento, el resultado de cada suma parcial se deja en la posición del primer operando.



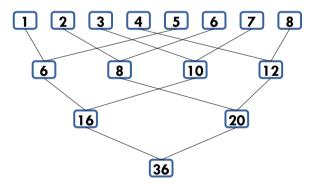
 Para la siguiente iteración se invoca nuevamente al kernel con la mitad de hilos de la iteración anterior y se sigue con la misma estrategia.



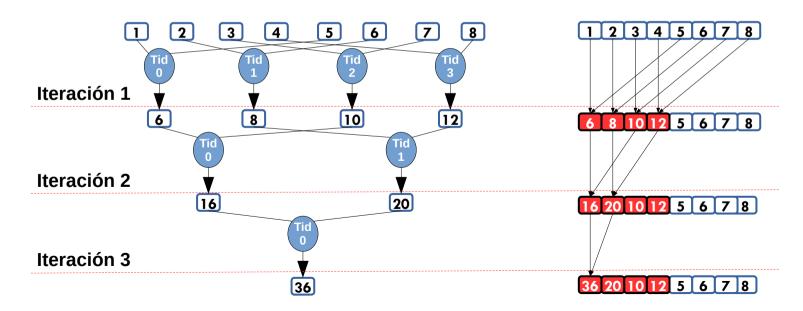
En la última iteración se invoca al kernel con un sólo hilo, el resultado final queda en la primer posición del vector.



 Una alternativa, que mejora el acceso a memoria, es utilizar un patrón de acceso a posiciones contiguas.



La estrategia con el nuevo patrón de acceso:



Pseudocódigo:

```
__global__ kernelReduccion("parámetros"){
  int idx = blockDim.x*blockIdx.x + threadIdx.x;
  If (idx < "límite") {
    vglobal[idx] += vglobal[idx + "distancia"];
  }
}</pre>
```

```
int main(int argc, char* argv[]) {
  int blockSize = 256;
  dim3 dimBlock(blockSize);
...
  for ("nro iteraciones") {
    dim3 dimGrid("en función de N y dimBlock")
    kernelReduccion<<<dimGrid, dimBlock>>>("parámetros");
    cudaDeviceSynchronize();
  }
  ...
}
```

Pseudocódigo:

???

```
__global__ kernelReduccion("parámetros") {
  int idx = blockDim.x*blockIdx.x + threadIdx.x;
  If (idx < "limite") {
    vglobal[idx] += vglobal[idx + "distancia"];
  }
}</pre>
```

```
int main(int argc, char* argv[]) {
  int blockSize = 256;
  dim3 dimBlock(blockSize);
...
  for ("nro iteraciones") {
    dim3 dimGrid("en función de N y dimBlock")
    kernelReduccion<<<dimGrid, dimBlock>>>("parámetros");
    cudaDeviceSynchronize();
  }
  ...
}
```

Pseudocódigo:

El tamaño del problema puede ser menor a la cantidad de hilos por bloque. Un hilo podría leer una posición de memoria más allá de los límites del problema.

```
__global__ kernelReduccion("parámetros") {
  int idx = blockDim.x*blockIdx.x + threadIdx.x;
  If (idx < "limite") {
    vglobal[idx] += vglobal[idx + "distancia"];
  }
}</pre>
```

```
int main(int argc, char* argv[]) {
  int blockSize = 256;
  dim3 dimBlock(blockSize);
...
  for ("nro iteraciones") {
    dim3 dimGrid("en función de N y dimBlock")
    kernelReduccion<<<dimGrid, dimBlock>>>("parámetros");
    cudaDeviceSynchronize();
  }
...
}
```