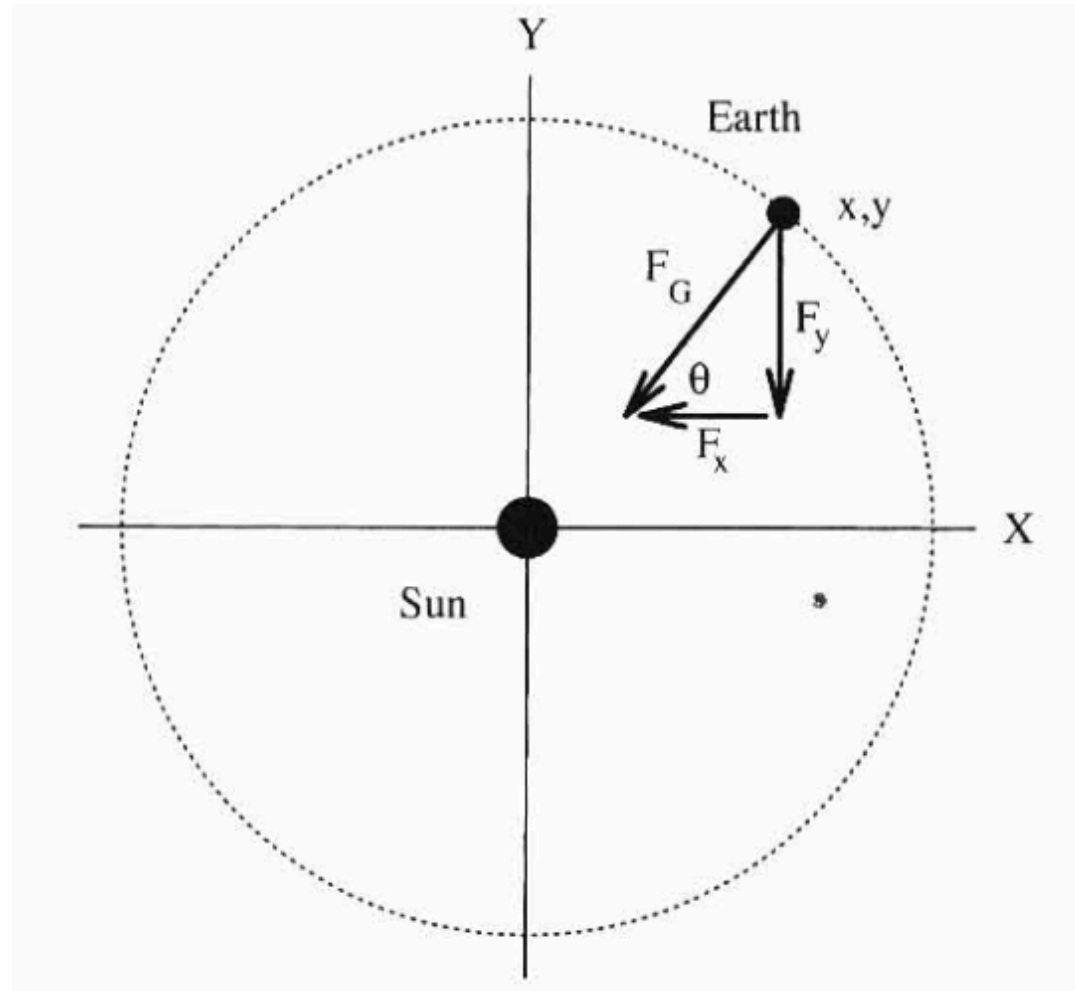


Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

$$F_G = \frac{GM_S M_T}{r^2} \begin{cases} F_{G,x} = -\frac{GM_S M_T}{r^2} \cos \vartheta = -\frac{GM_S M_T x}{r^3} \\ F_{G,y} = -\frac{GM_S M_T y}{r^3} \end{cases}$$

Ecuaciones del movimiento:

$$\frac{dx}{dt} = v_x$$

$$\frac{dy}{dt} = v_y$$

$$\frac{dv_x}{dt} = -\frac{GM_S x}{r^3}$$

$$\frac{dv_y}{dt} = -\frac{GM_S y}{r^3}$$

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

$$1 \text{ UA} \approx 1.5 \cdot 10^{11} \text{ m}; \quad 1 \text{ año} \approx 3.2 \cdot 10^7 \text{ s}$$

Órbita circular:

$$F_g = \frac{GM_s M_T}{r^2} = \frac{M_T v^2}{r} \quad \Rightarrow \quad GM_s = v^2 r$$

$$v = \frac{2\pi r}{1 \text{ año}} = \frac{2\pi(1 \text{ UA})}{1 \text{ a.}} = 2\pi$$

$$GM_s = 4\pi^2 \cdot (1 \text{ UA}) = 4\pi^2 \quad (\text{en UA y años})$$

Ecuaciones del movimiento:

$$\frac{dx}{dt} = v_x$$

$$\frac{dy}{dt} = v_y$$

$$\frac{dv_x}{dt} = -\frac{4\pi^2 x}{r^3}$$

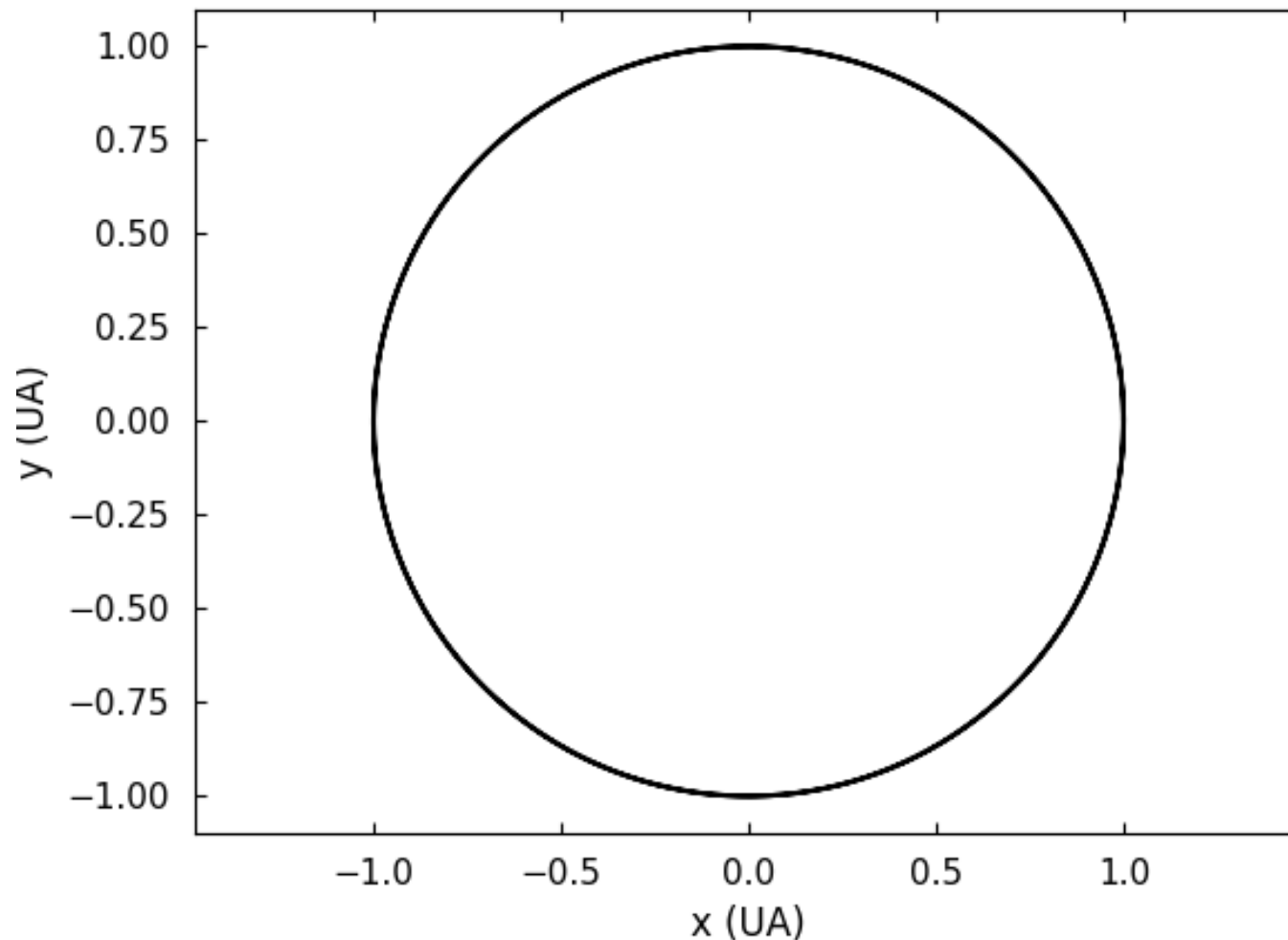
$$\frac{dv_y}{dt} = -\frac{4\pi^2 y}{r^3}$$

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

$$x_0 = 1; y_0 = 0, v_{x0} = 0, v_{y0} = 2\pi \quad (2\pi r/t = 2\pi \cdot 1/1 = 2\pi)$$

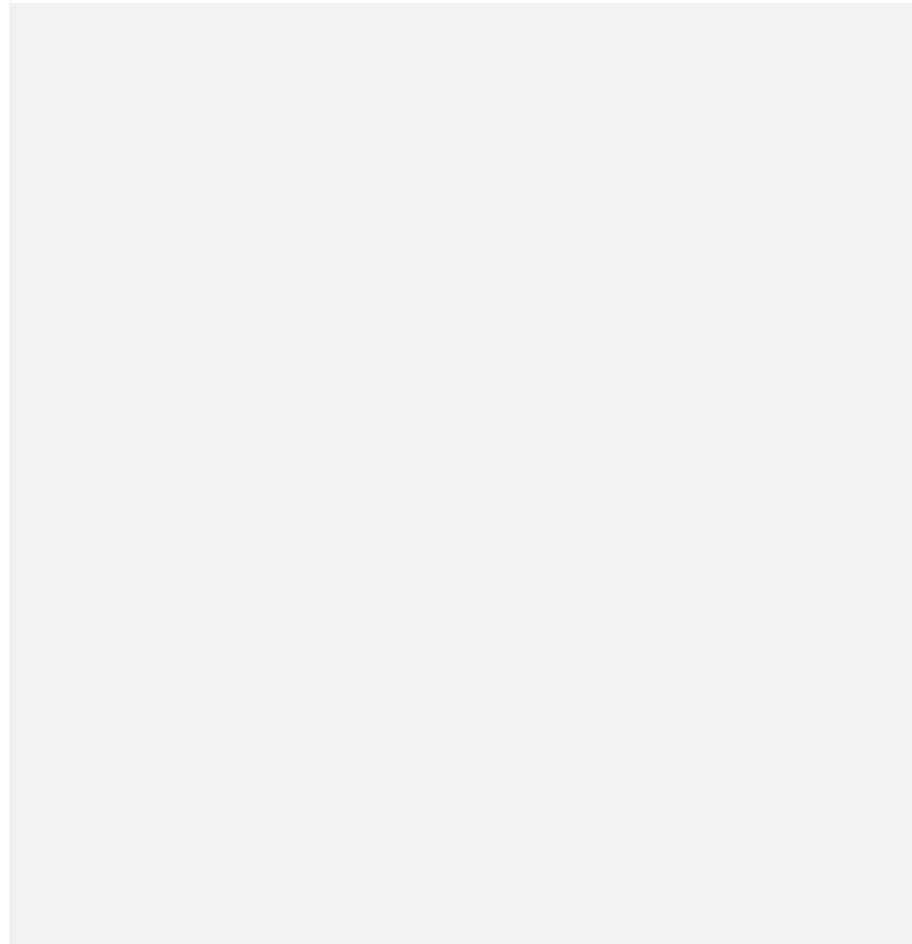
Órbita circular, $v_0=2\pi$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

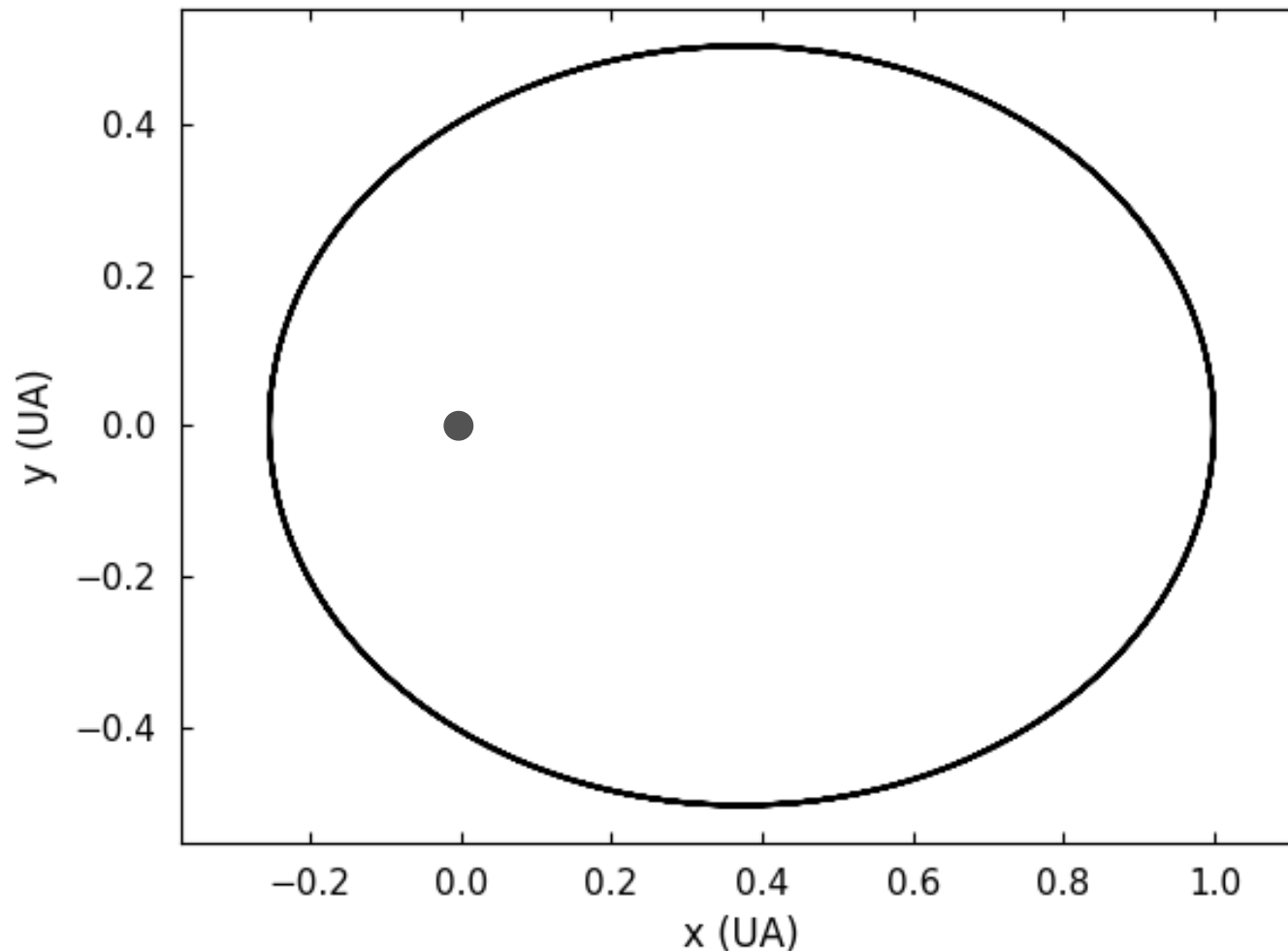
Órbita circular, $v_0=2\pi$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

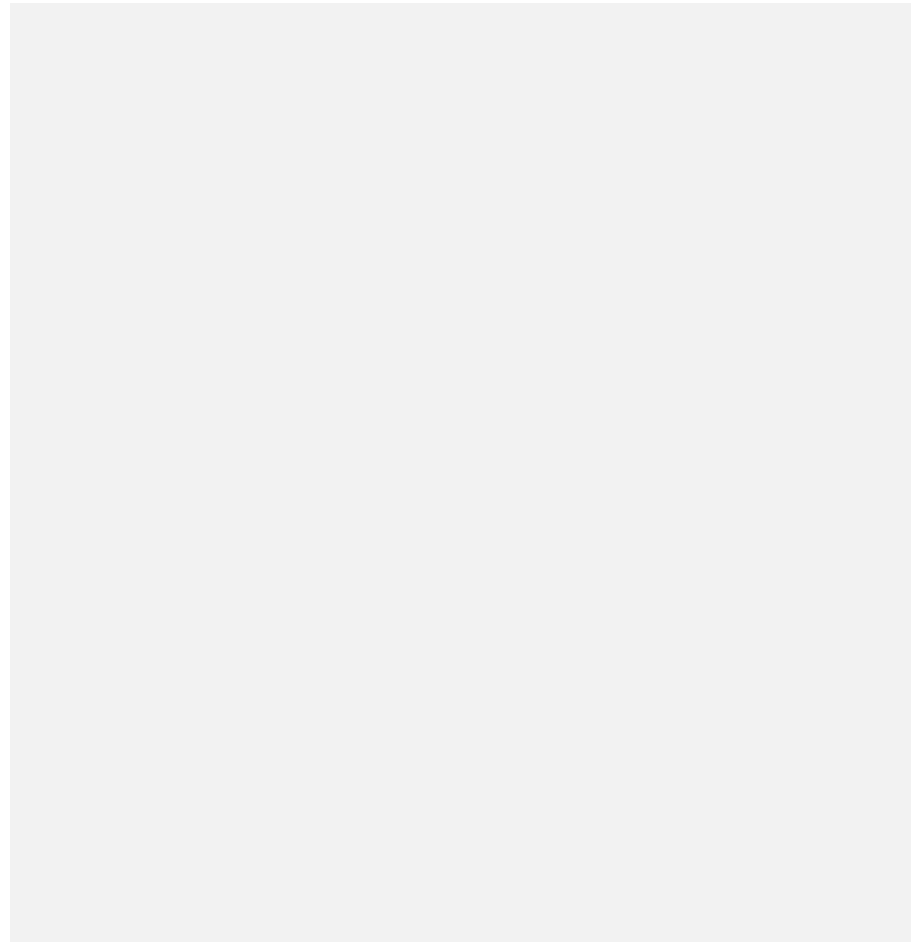
Órbita elíptica, $v_0=4$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Órbita elíptica, $v_0=4$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Utilización de vpython para crear imagen en movimiento

```
import vpython as vp
[...]
```

Inicializo parámetros para los gráficos 3D y pinto la posición inicial del Sol
y la Tierra.

```
vp.scene.height=640                                # Para hacer la pantalla cuadrada
Sol = vp.sphere(pos=vp.vector(0,0,0), radius=0.1, color=vp.color.yellow)
Tierra = vp.sphere(pos=vp.vector(1,0,0), radius=0.02, color=vp.color.cyan)
# La siguiente línea crea una curva por donde pasa la Tierra.
Tierra.orbita = vp.curve(color=vp.vector(0.3,0.3,0.3))
[...]
```

Comienzo el bucle. Dentro del mismo:

```
        vp.rate(300)                                # Retrasa la ejecución 1/300 de segundo.
        Tierra.pos=vp.vector(x[i],y[i],0)
        Tierra.orbita.append(pos=Tierra.pos)
```

[...]

Al hacer la figura con matplotlib, antes del comando show():

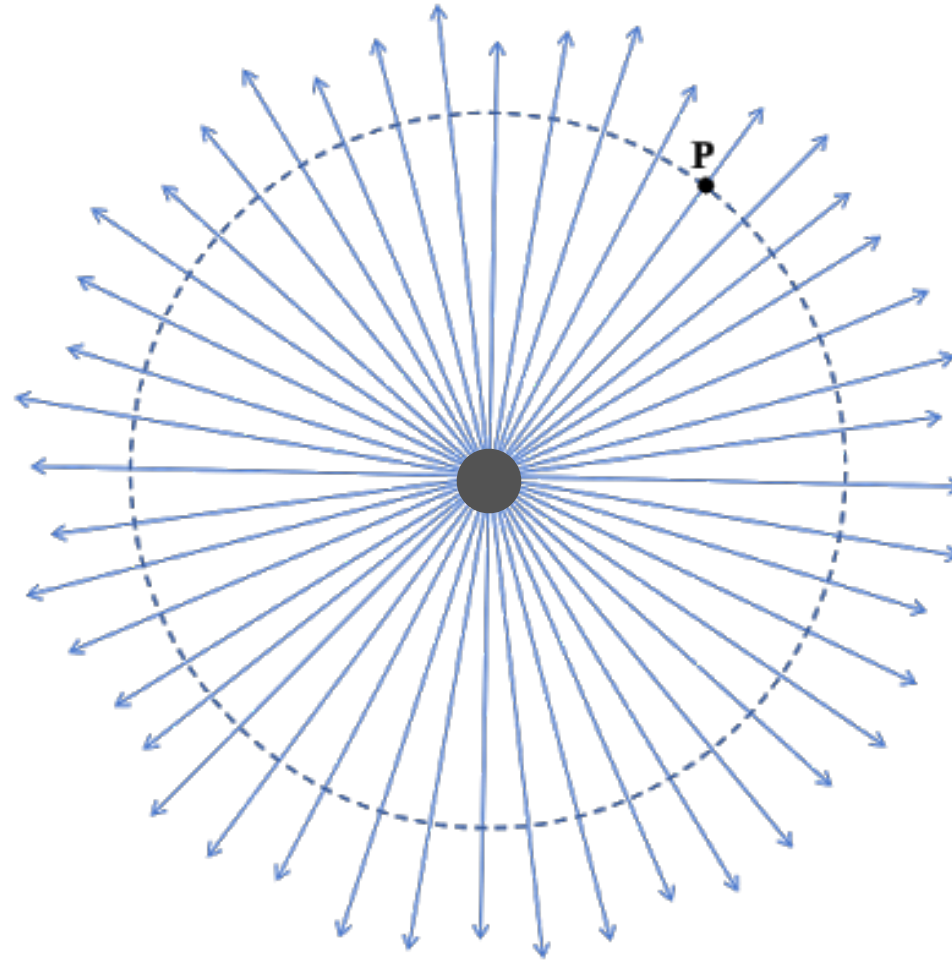
Para que las escalas en x y en y sean las mismas:

```
ax = gca()                                           # Otra opción es sustituir estas dos líneas por
ax.axis("equal")                                     # una: gca().set_aspect("equal"): gráfico cuadrado
```


Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

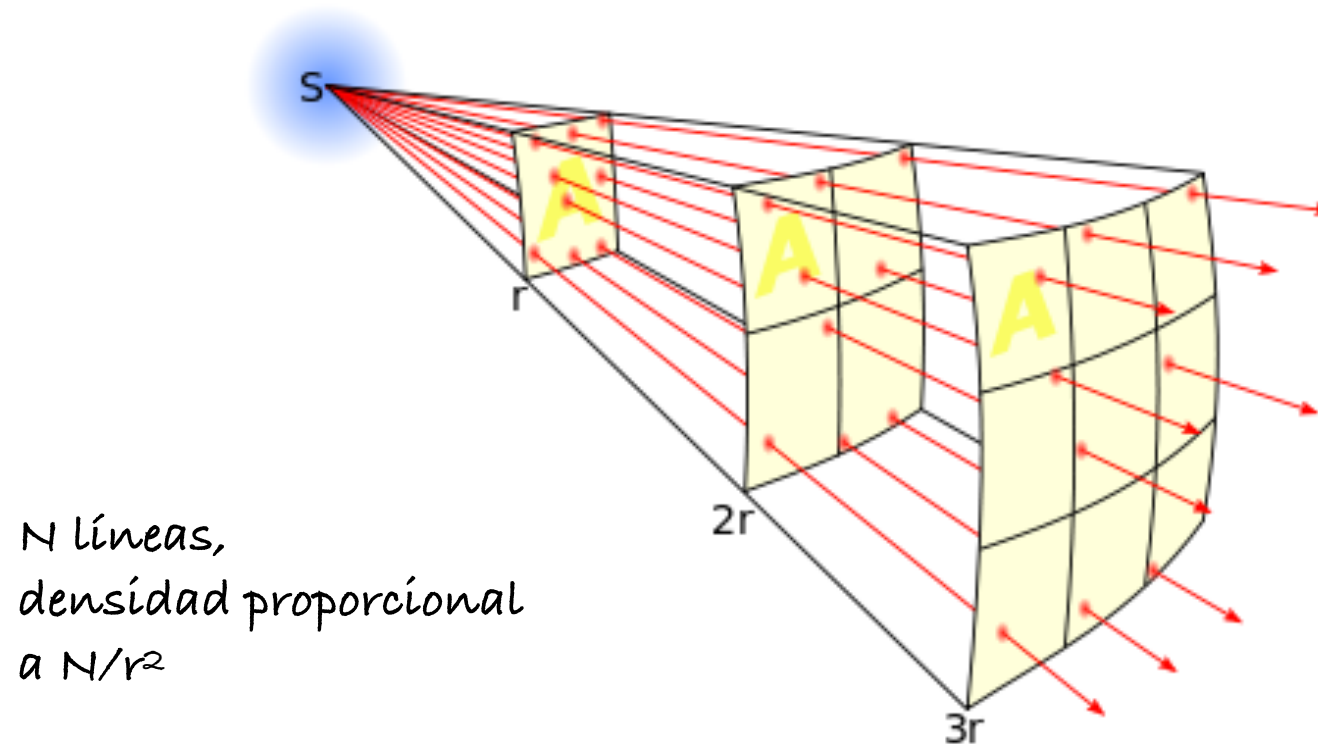
Líneas de campo



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Líneas de campo



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

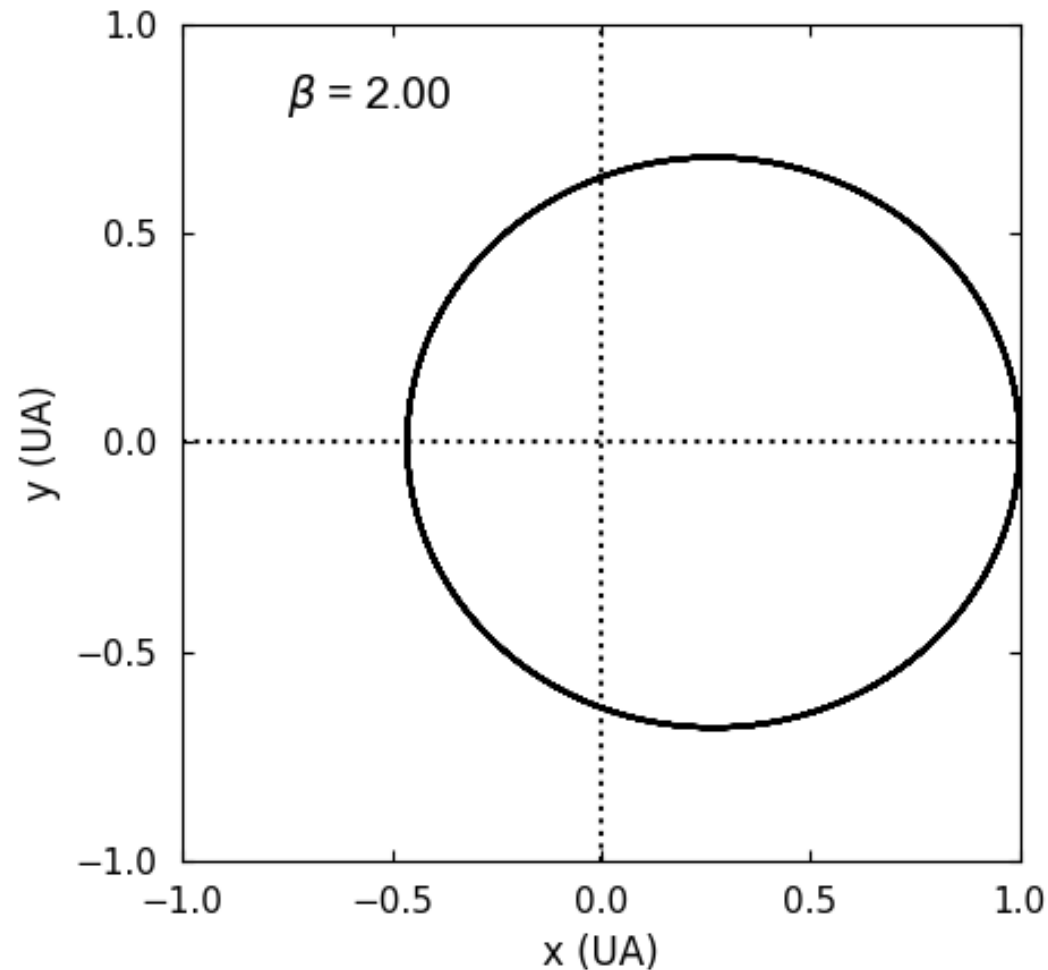
variación del exponente de r en la fuerza gravitatoria

$$F_g = \frac{GM_s M_T}{r^\beta}$$

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

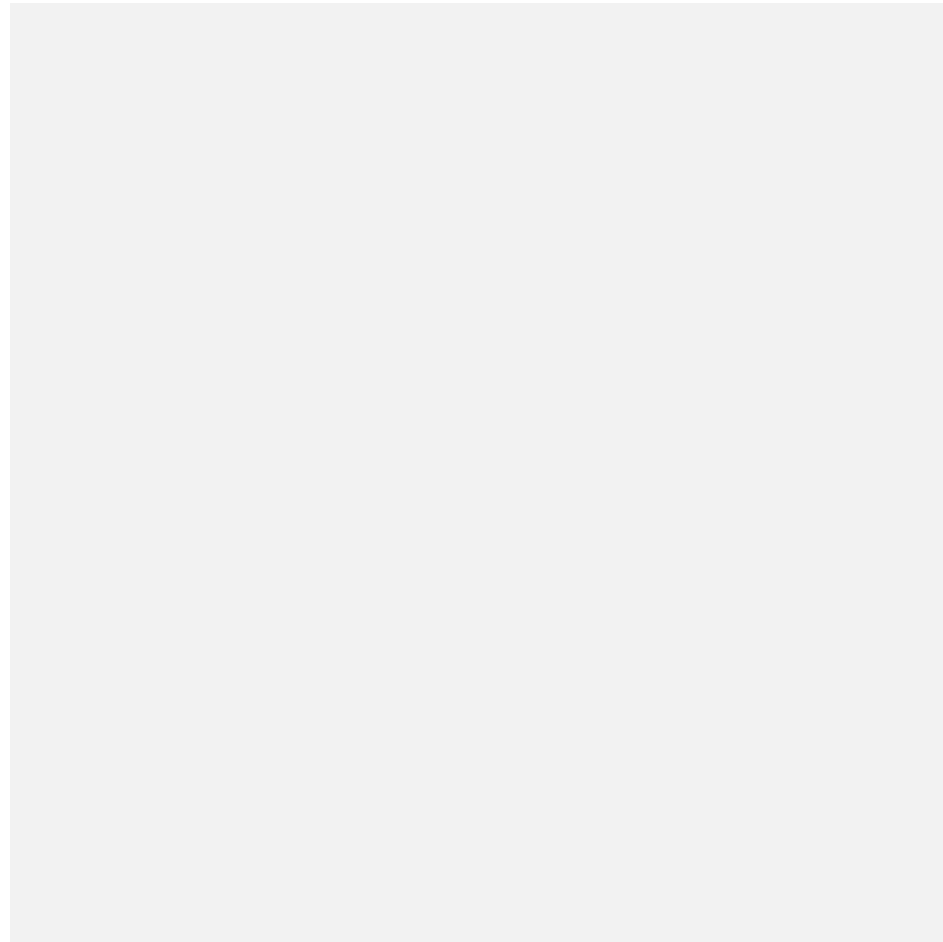
$t_f = 2$ años, $dt = 0.001$ años, $x_0 = 1$ UA, $y_0 = 0$, $v_{x0} = 0$, $v_{y0} = 5$ UA/año, `vp.rate(300)`



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

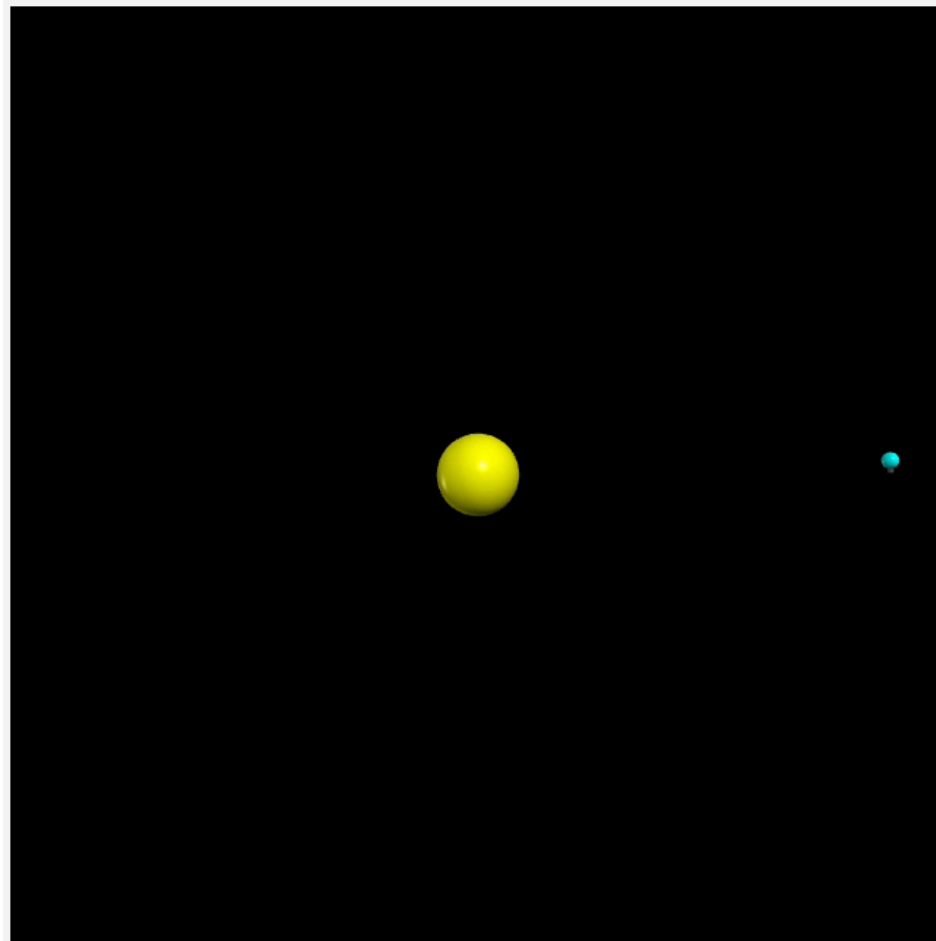
$t_f = 2$ años, $dt = 0.001$ años, $x_0 = 1$ UA, $y_0 = 0$, $v_{x0} = 0$, $v_{y0} = 5$ UA/año, `vpython.rate(300)`



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

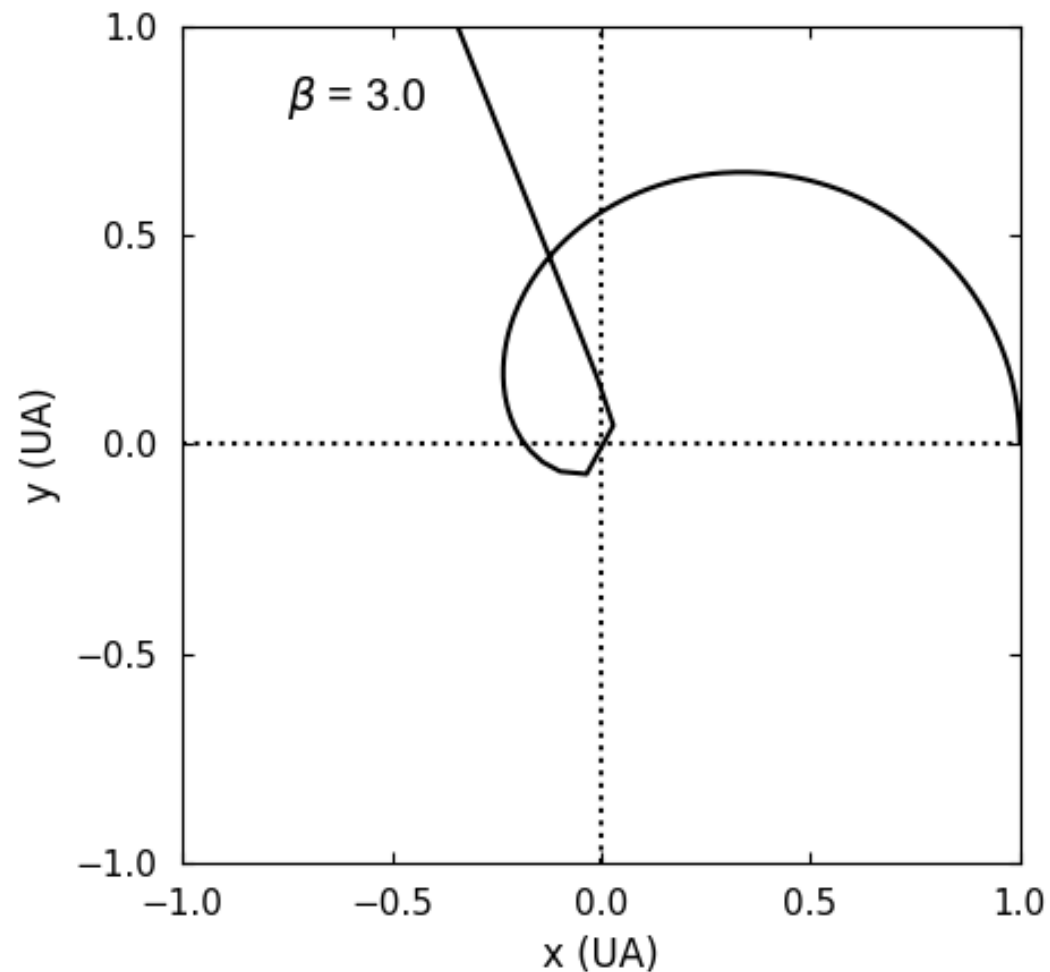
$\beta = 3.0$, vp.rate(100)



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

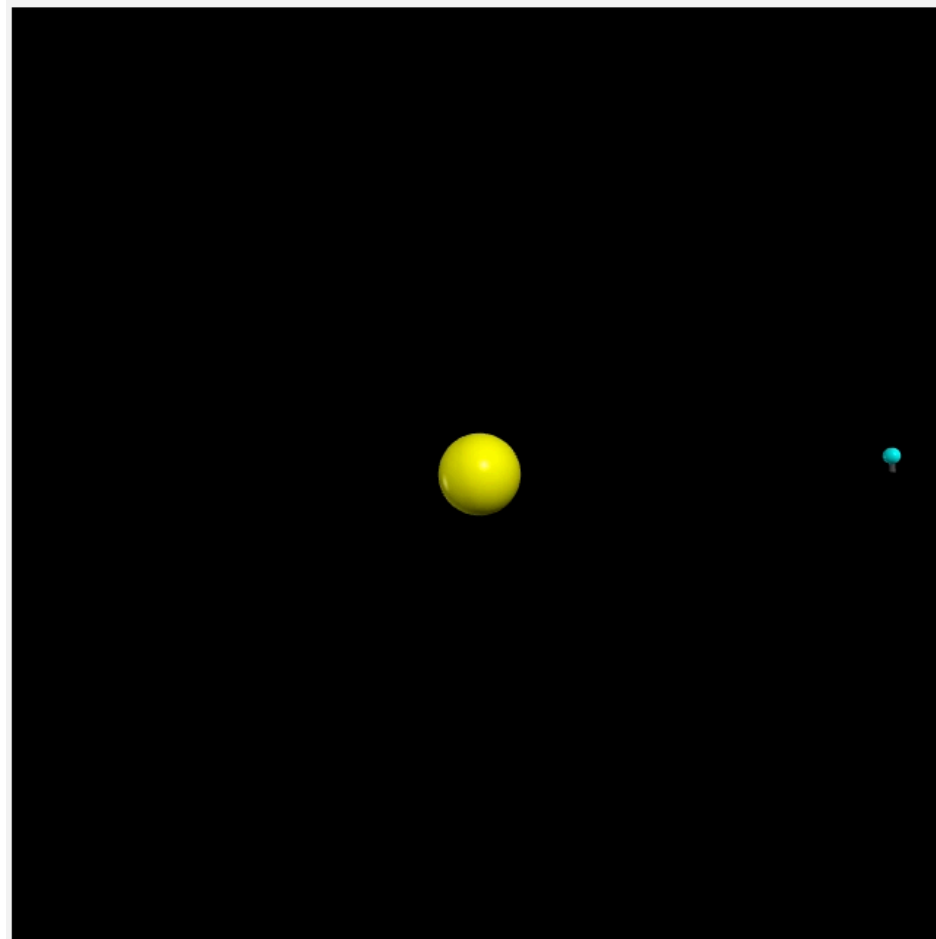
$$\beta = 3.0, \text{vp.rate}(100)$$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

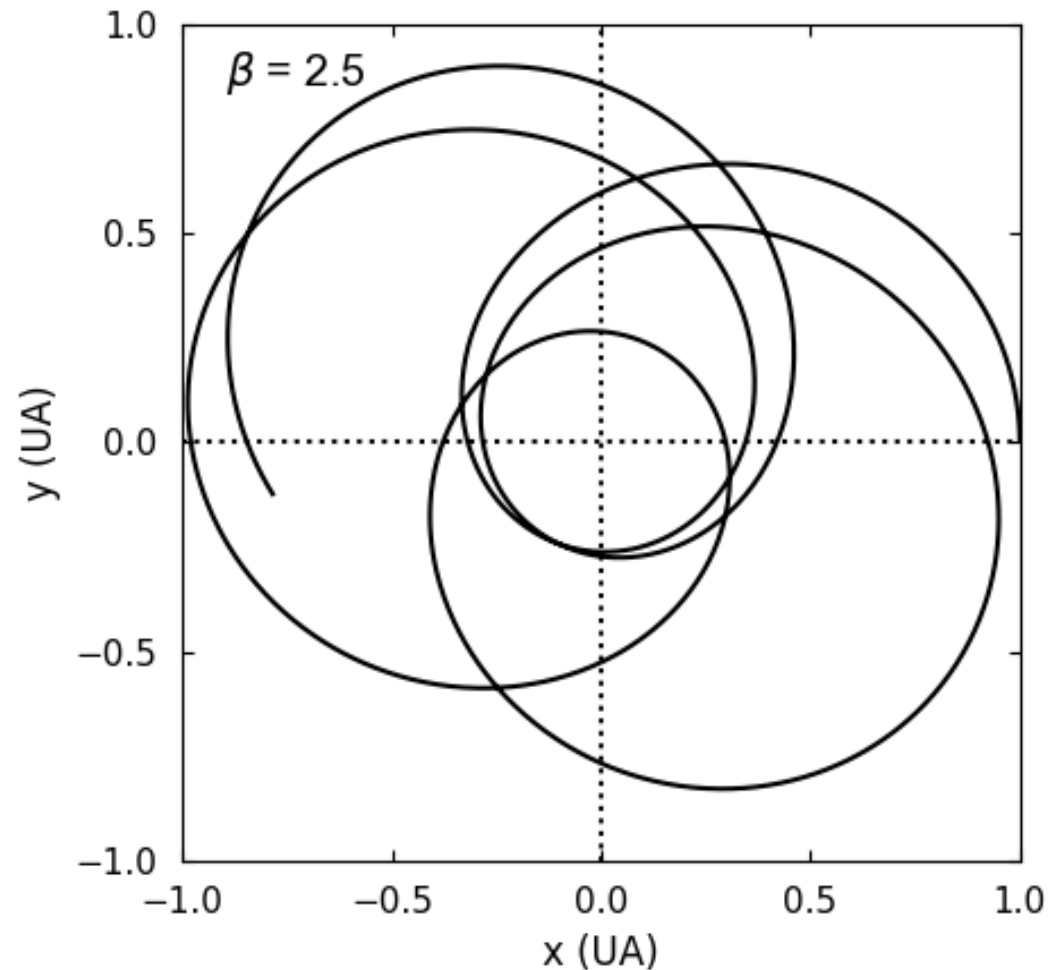
$$\beta = 2.5$$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

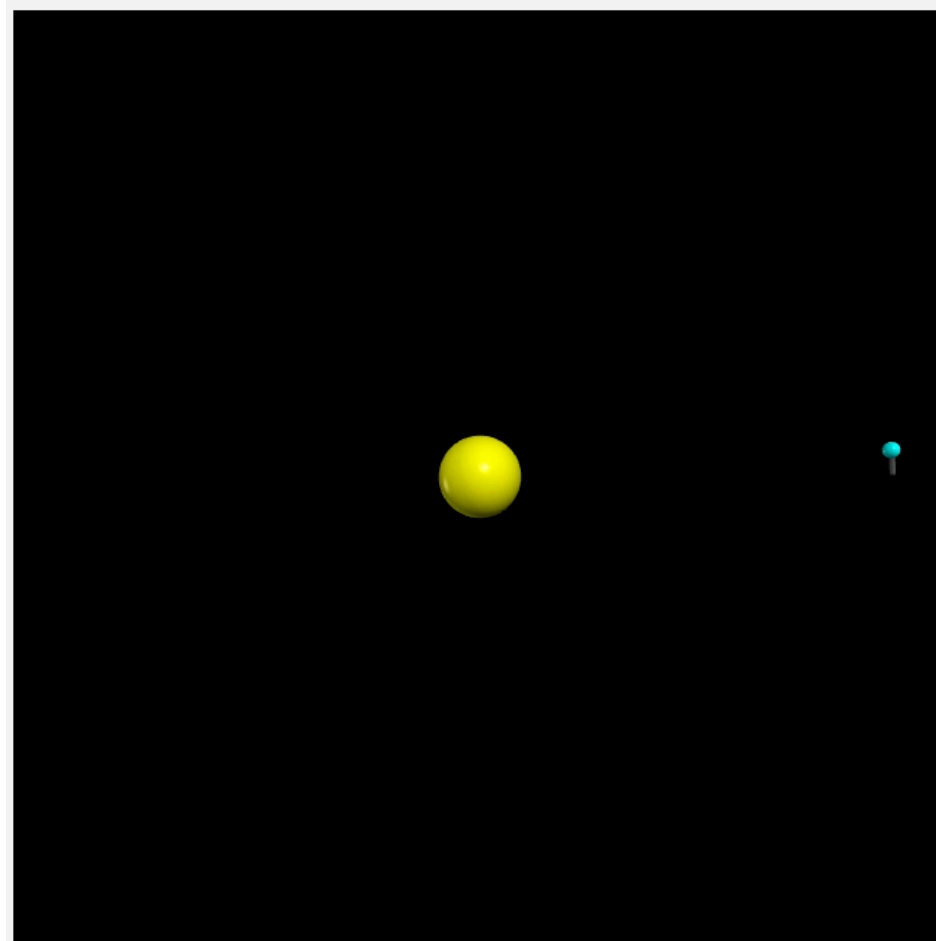
$$\beta = 2.5$$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

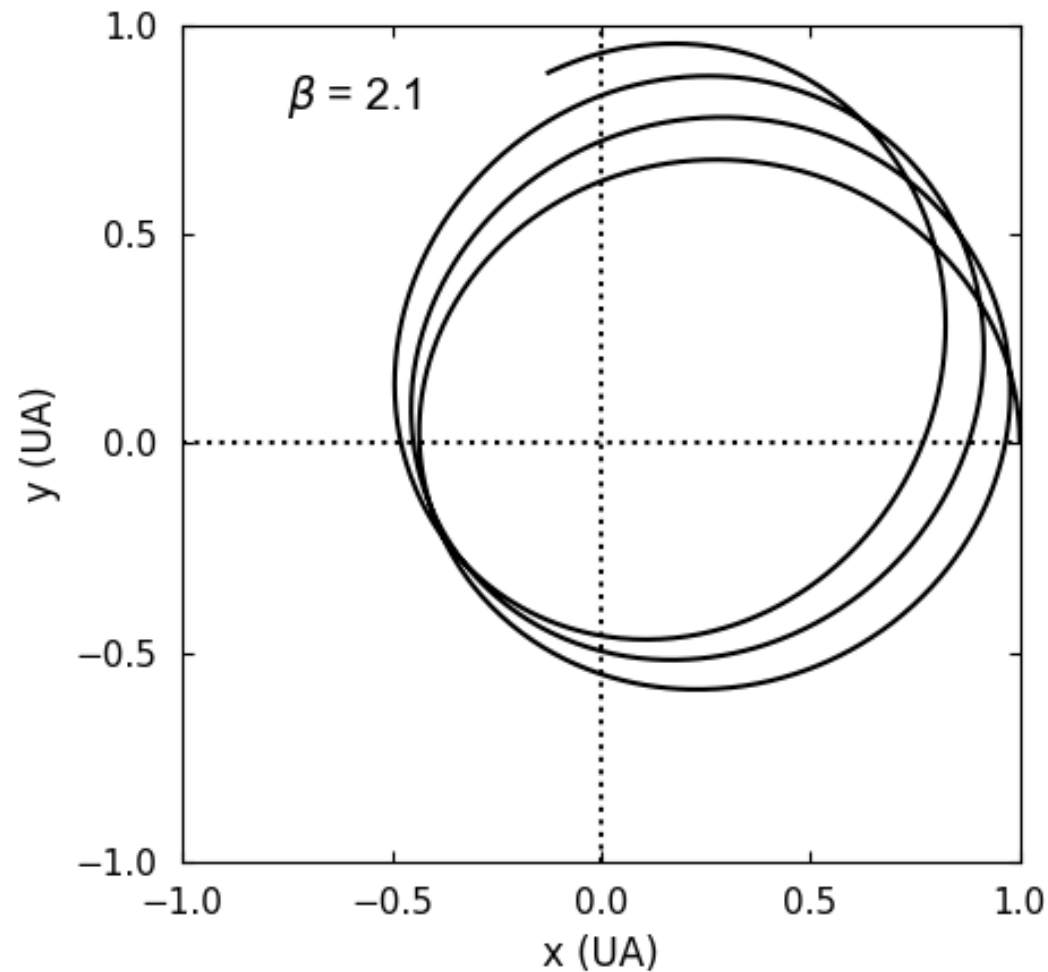
$$\beta = 2.1$$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

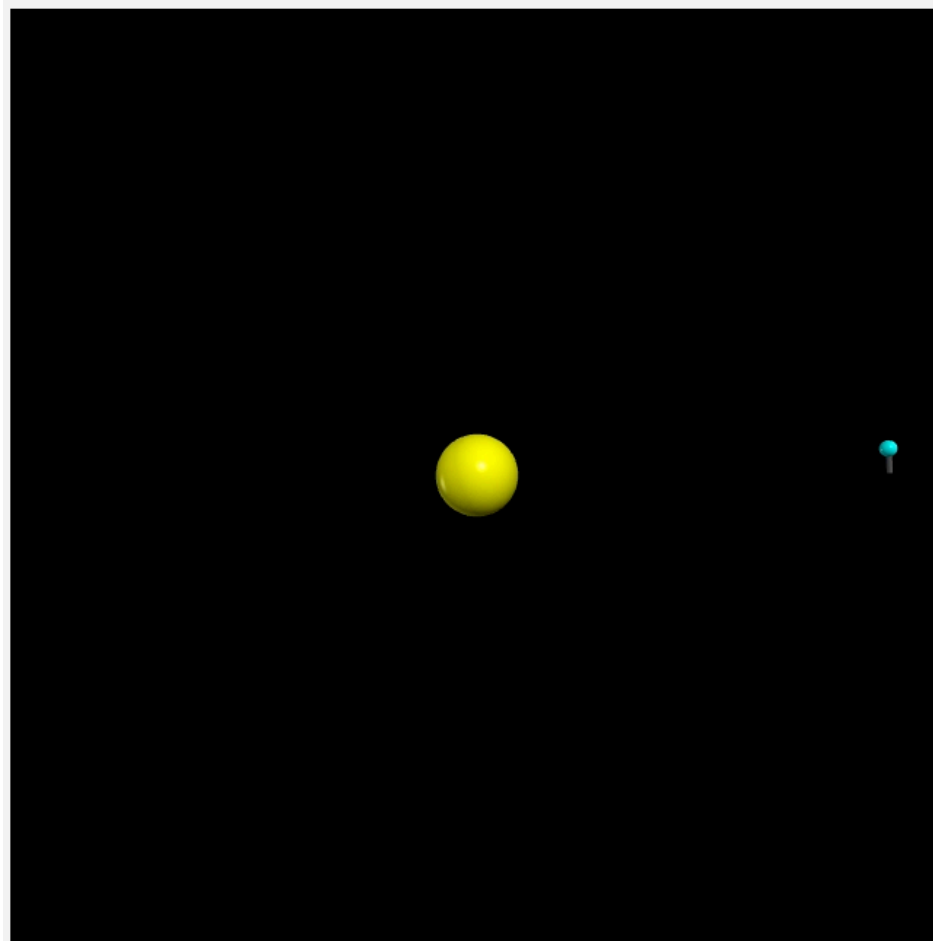
$$\beta = 2.1$$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

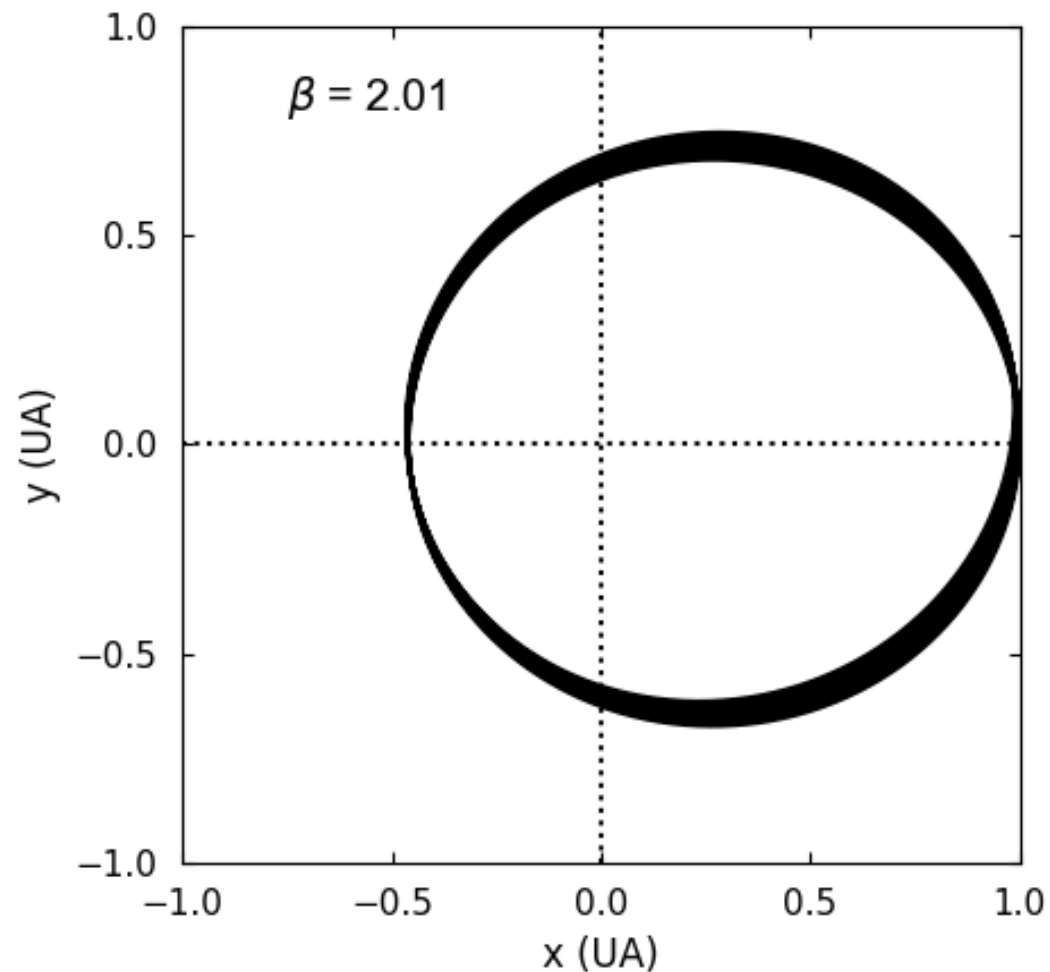
$\beta = 2.01$, $t_f = 5$, `vp.rate(300)`



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

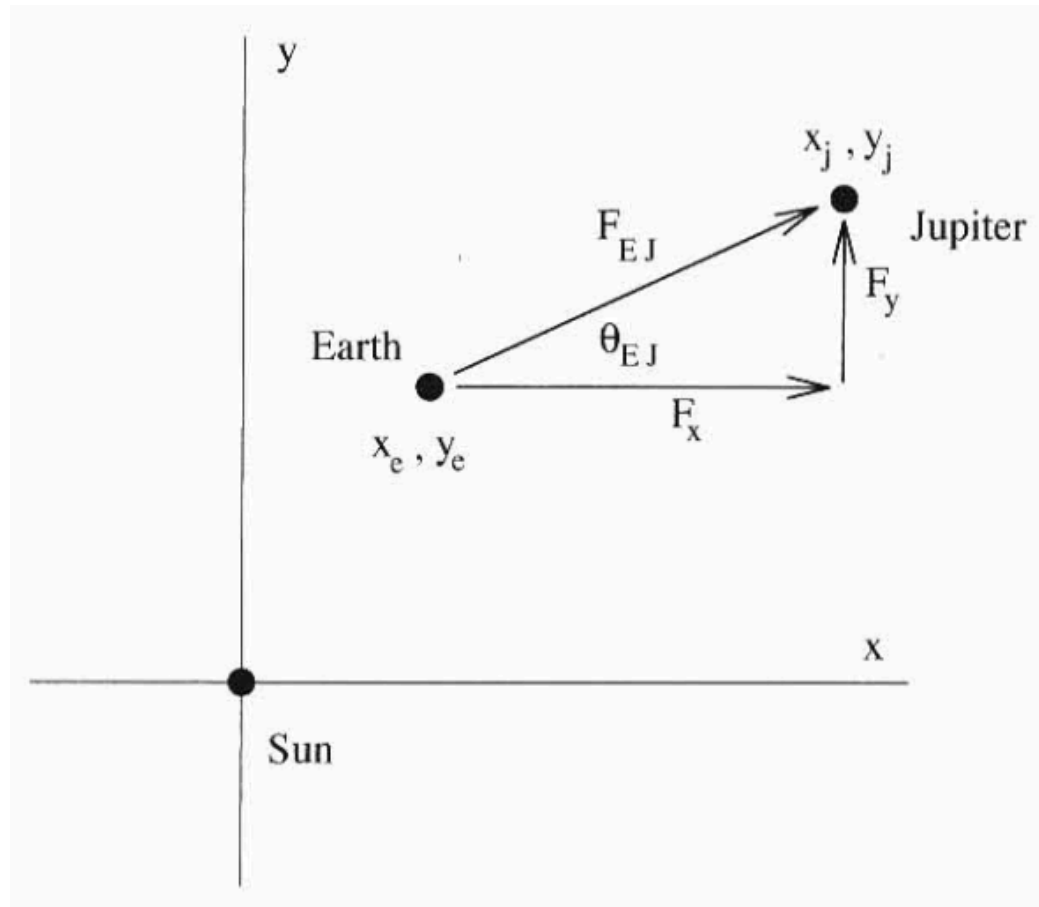
$$\beta = 2.01, t_f = 5, \text{vp.rate}(300)$$



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Problema de tres cuerpos

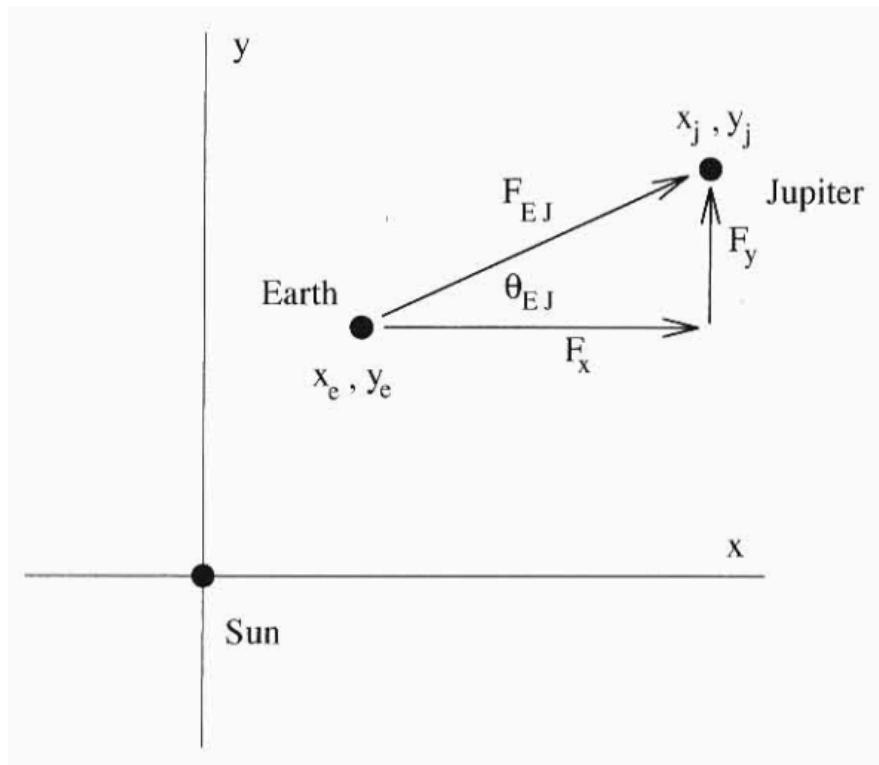


Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Fuerza ejercida por Júpiter sobre la Tierra:

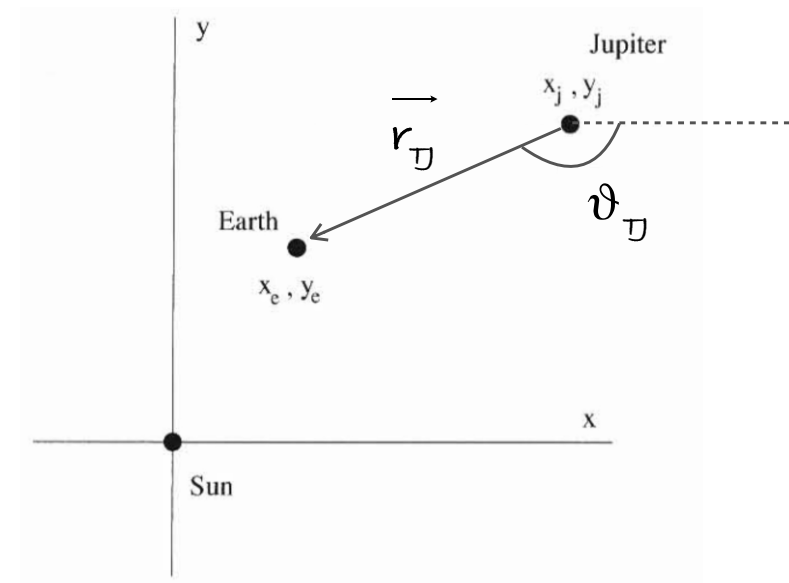
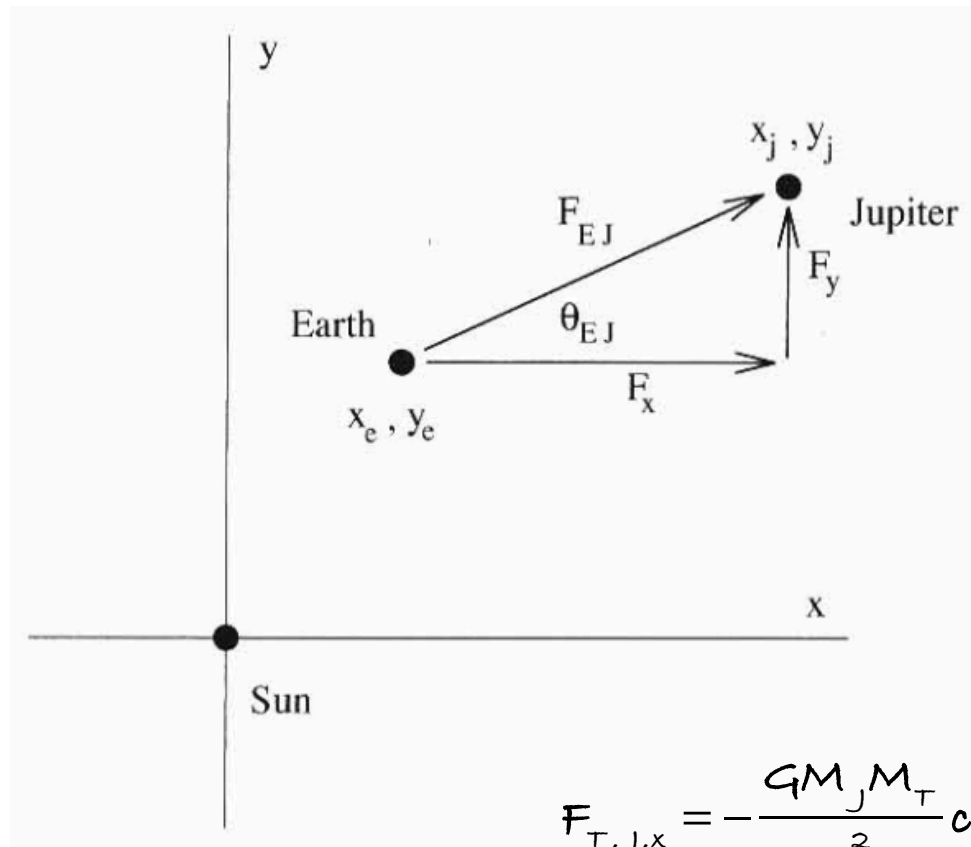
$$F_{T,J} = \frac{GM_J M_T}{r_J^2}$$



$$F_{T,J,x} = -\frac{GM_J M_T}{r_J^2} \cos \vartheta_J = -\frac{GM_J M_T (x_T - x_J)}{r_J^3}$$

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias



$$F_{T,J,x} = -\frac{GM_J M_T}{r_J^2} \cos \vartheta_J = -\frac{GM_J M_T (x_T - x_J)}{r_J^3}$$

$$F_{T,J,y} = -\frac{GM_J M_T}{r_J^2} \sin \vartheta_J = -\frac{GM_J M_T (y_T - y_J)}{r_J^3}$$

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

$$F_{T,J,x} = -\frac{GM_J M_T}{r_{JT}^2} \cos \vartheta_{JT} = -\frac{GM_J M_T (x_T - x_J)}{r_{JT}^3}$$

$$F_{T,J,y} = -\frac{GM_J M_T}{r_{JT}^2} \sen \vartheta_{JT} = -\frac{GM_J M_T (y_T - y_J)}{r_{JT}^3}$$

$$GM_J = GM_S \cdot \left(\frac{M_J}{M_S} \right) = 4\pi^2 \left(\frac{M_J}{M_S} \right)$$

$$M_S = 2.0 \cdot 10^{30} \text{ kg}; \quad M_J = 1.9 \cdot 10^{27}$$

$$GM_J = 3.8 \cdot \pi^2 \cdot 10^{-3}$$

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

$$\frac{dx_J}{dt} = v_{J,x} ; \quad \frac{dv_{J,x}}{dt} = \frac{-4\pi^2 x_J}{r_J^3} - \frac{3.8 \cdot \pi^2 \cdot 10^{-3} (x_J - x_T)}{r_{T,J}^3}$$

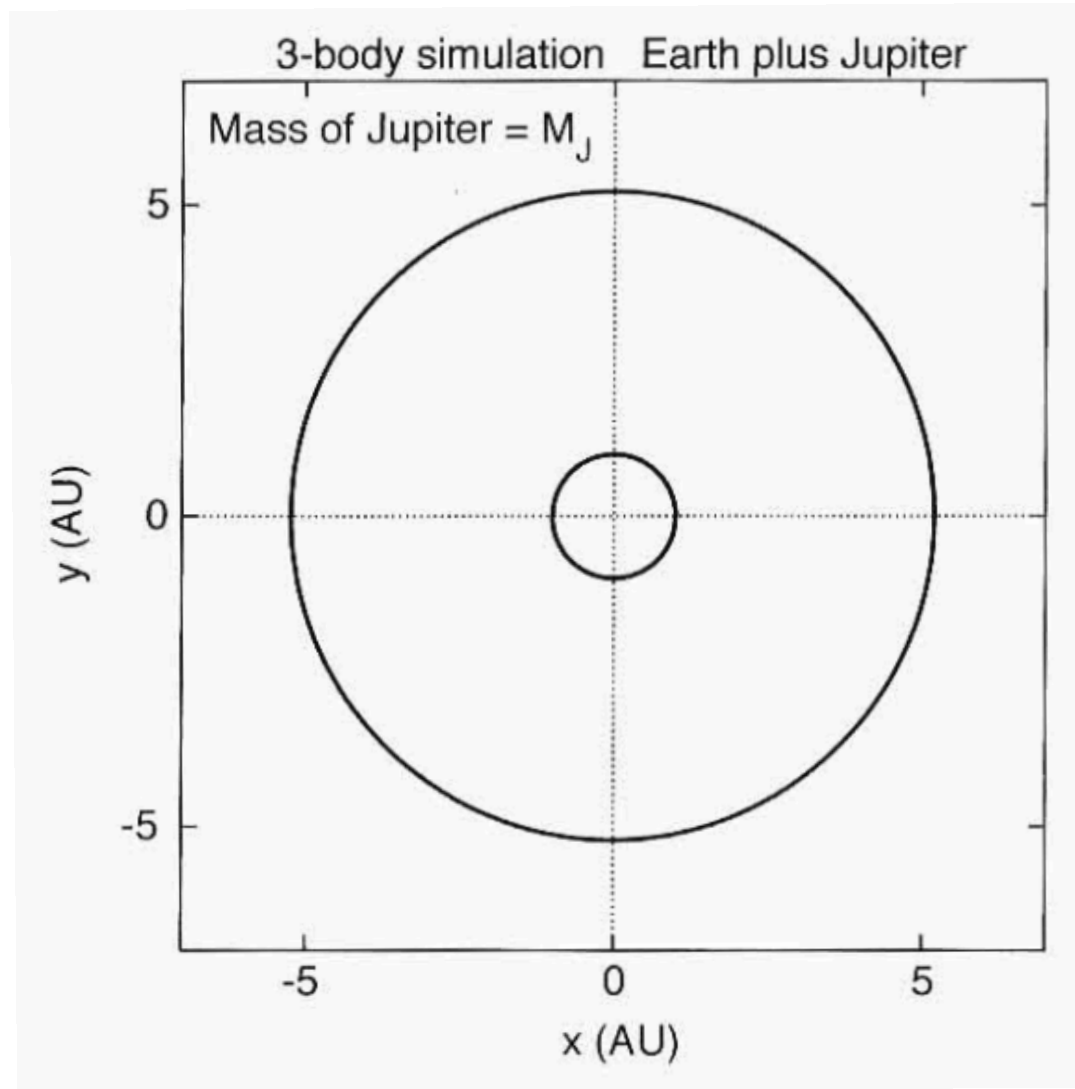
$$\frac{dy_J}{dt} = v_{J,y} ; \quad \frac{dv_{J,y}}{dt} = \frac{-4\pi^2 y_J}{r_J^3} - \frac{3.8 \cdot \pi^2 \cdot 10^{-3} (y_J - y_T)}{r_{T,J}^3}$$

$$\frac{dx_T}{dt} = v_{T,x} ; \quad \frac{dv_{T,x}}{dt} = \frac{-4\pi^2 x_T}{r_T^3} - \frac{3.8 \cdot \pi^2 \cdot 10^{-3} (x_T - x_J)}{r_{T,J}^3}$$

$$\frac{dy_T}{dt} = v_{T,y} ; \quad \frac{dv_{T,y}}{dt} = \frac{-4\pi^2 y_T}{r_T^3} - \frac{3.8 \cdot \pi^2 \cdot 10^{-3} (y_T - y_J)}{r_{T,J}^3}$$

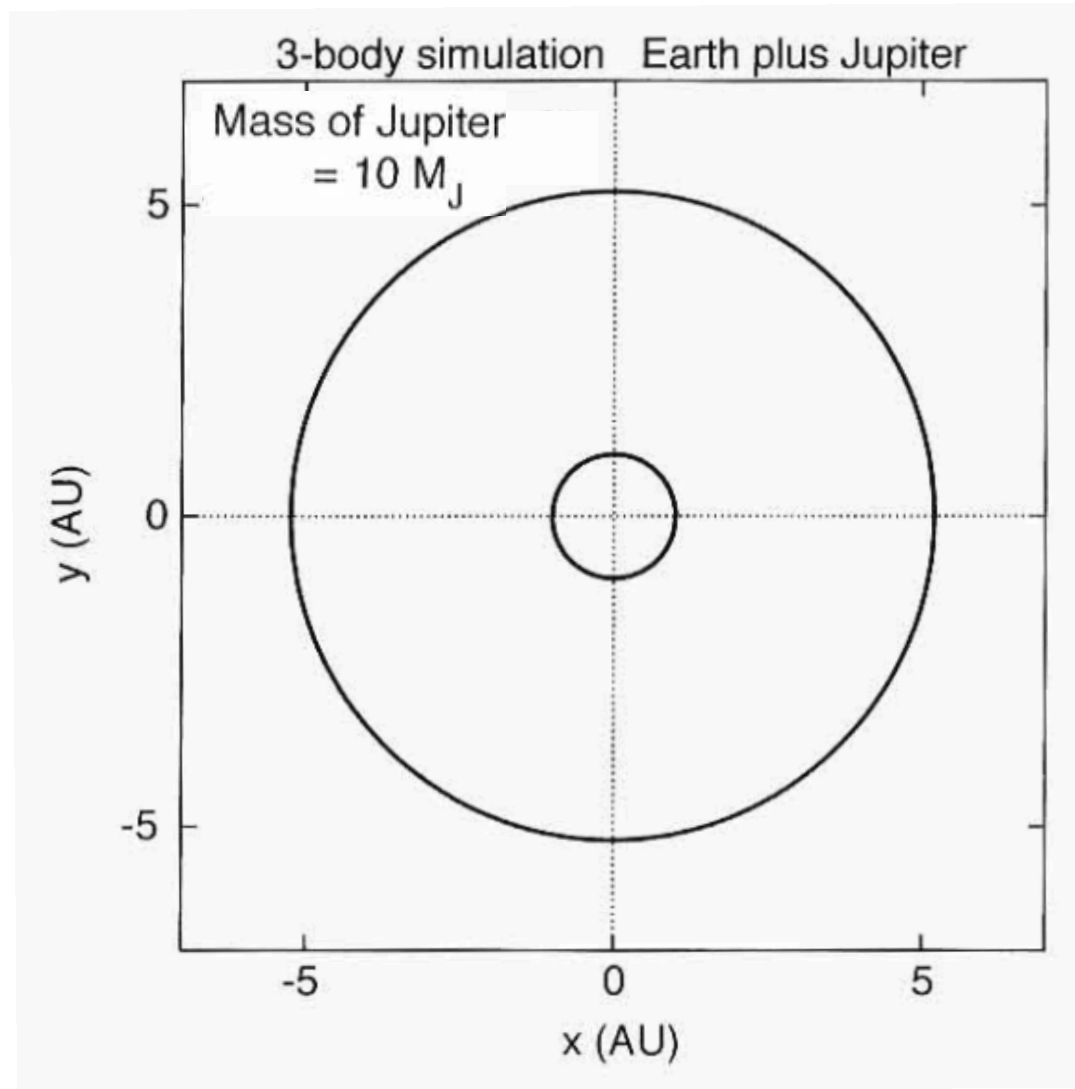
Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias



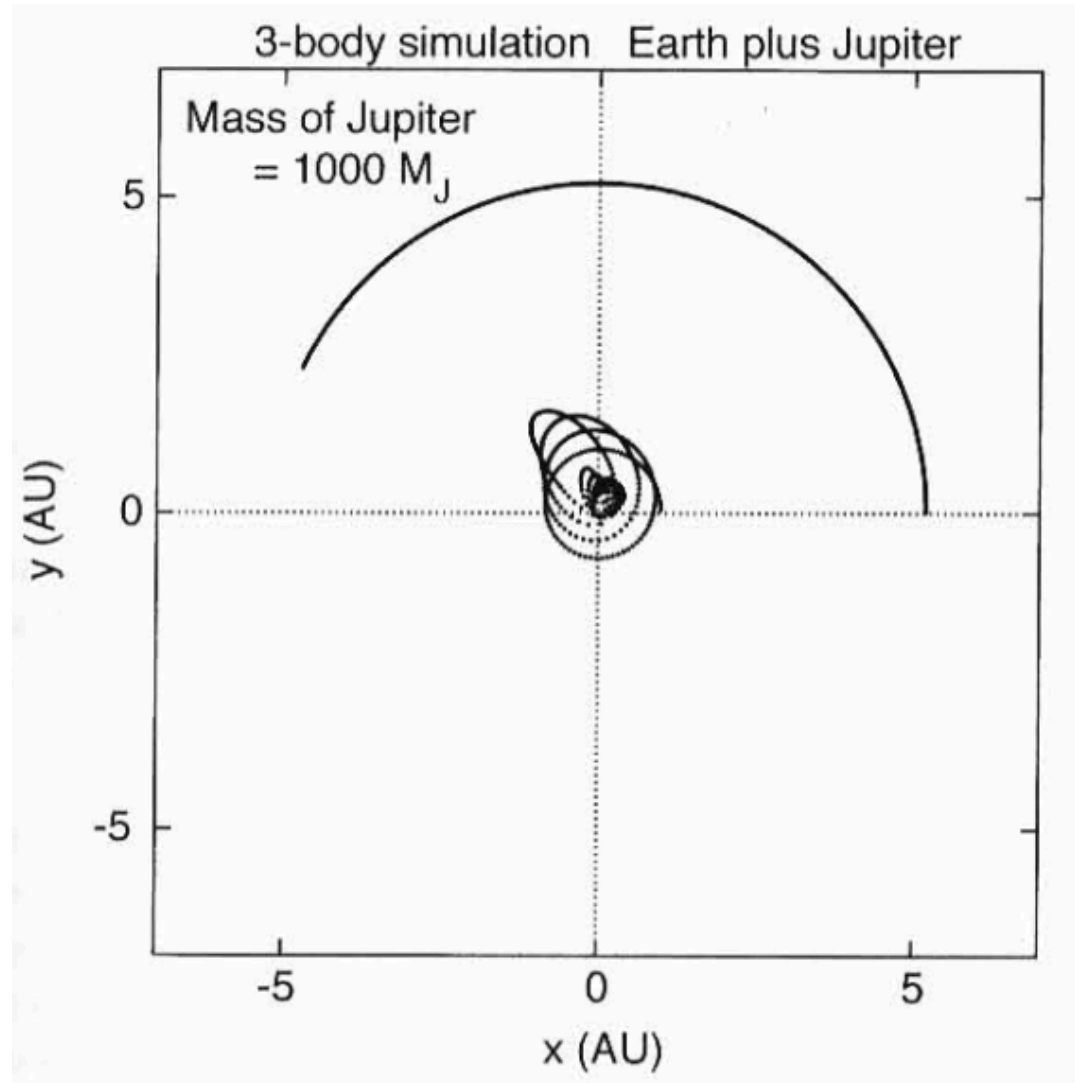
Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias



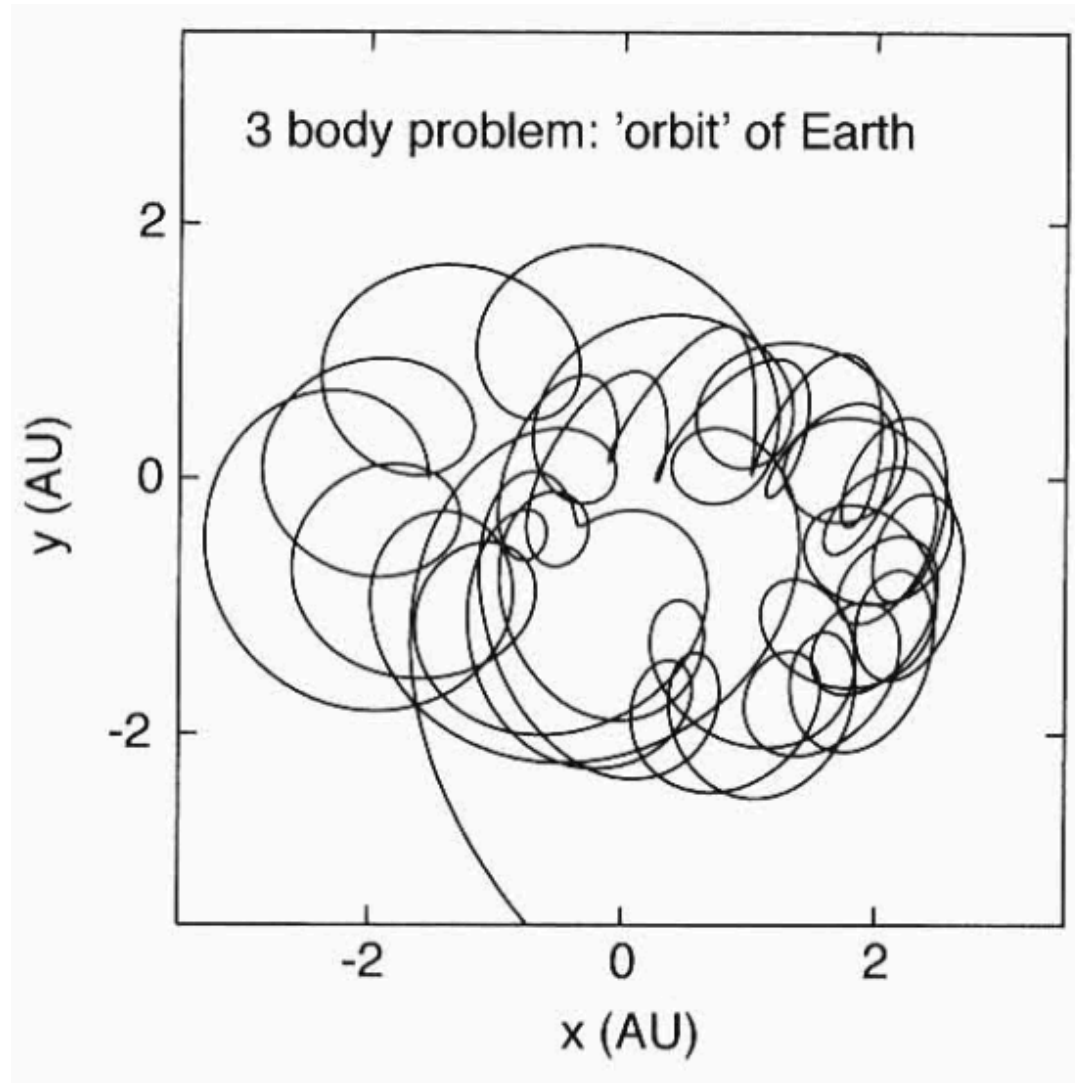
Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias



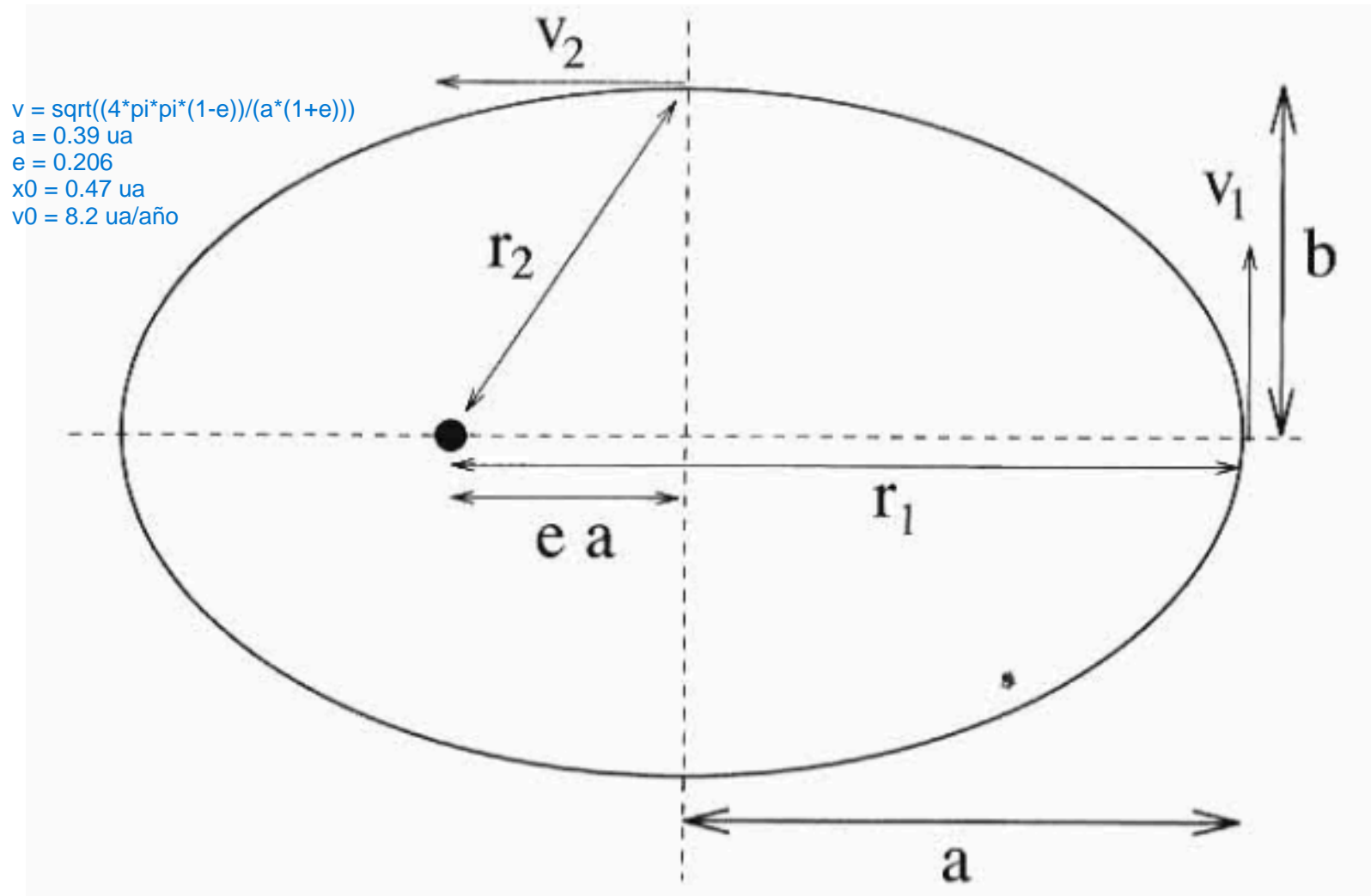
Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

planet	mass (kg)	radius (AU)	eccentricity
Mercury	2.4×10^{23}	0.39	0.206
Venus	4.9×10^{24}	0.72	0.007
Earth	6.0×10^{24}	1.00	0.017
Mars	6.6×10^{23}	1.52	0.093
Jupiter	1.9×10^{27}	5.20	0.048
Saturn	5.7×10^{26}	9.54	0.056
Uranus	8.8×10^{25}	19.19	0.046
Neptune	1.03×10^{26}	30.06	0.010
Pluto	$\sim 6.0 \times 10^{24}$	39.53	0.248

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

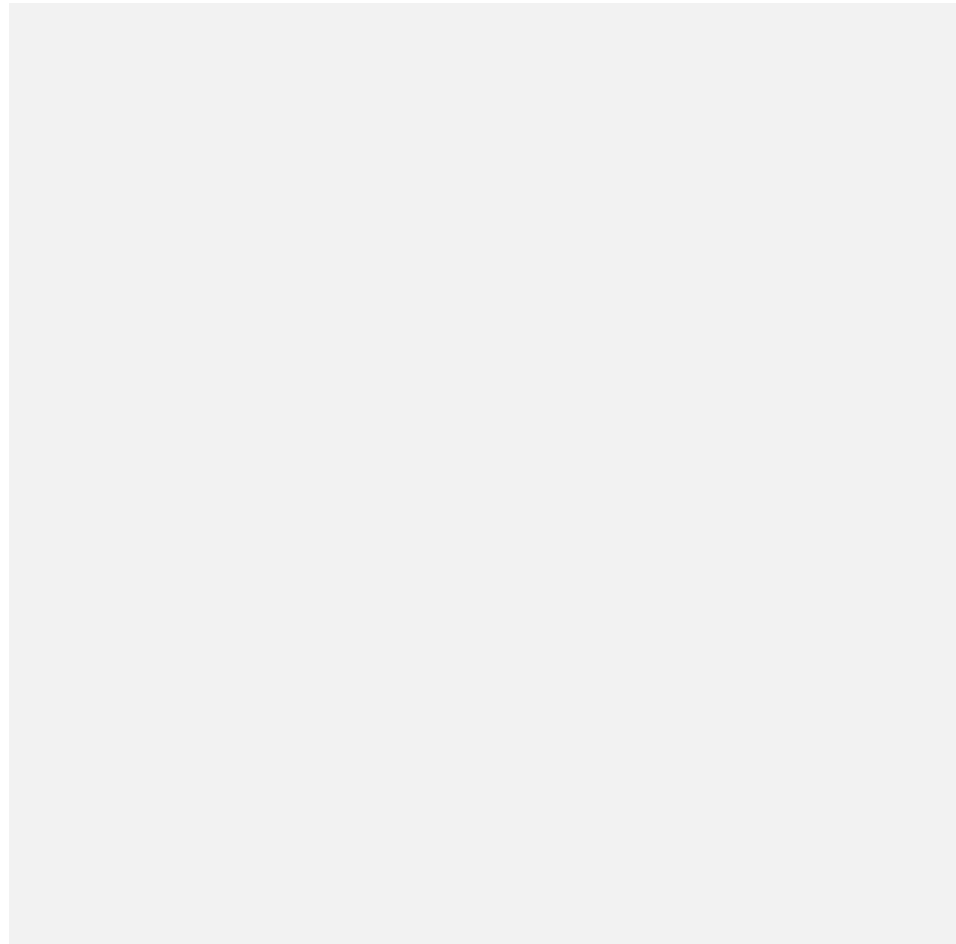
4.3 Cálculo de órbitas planetarias



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

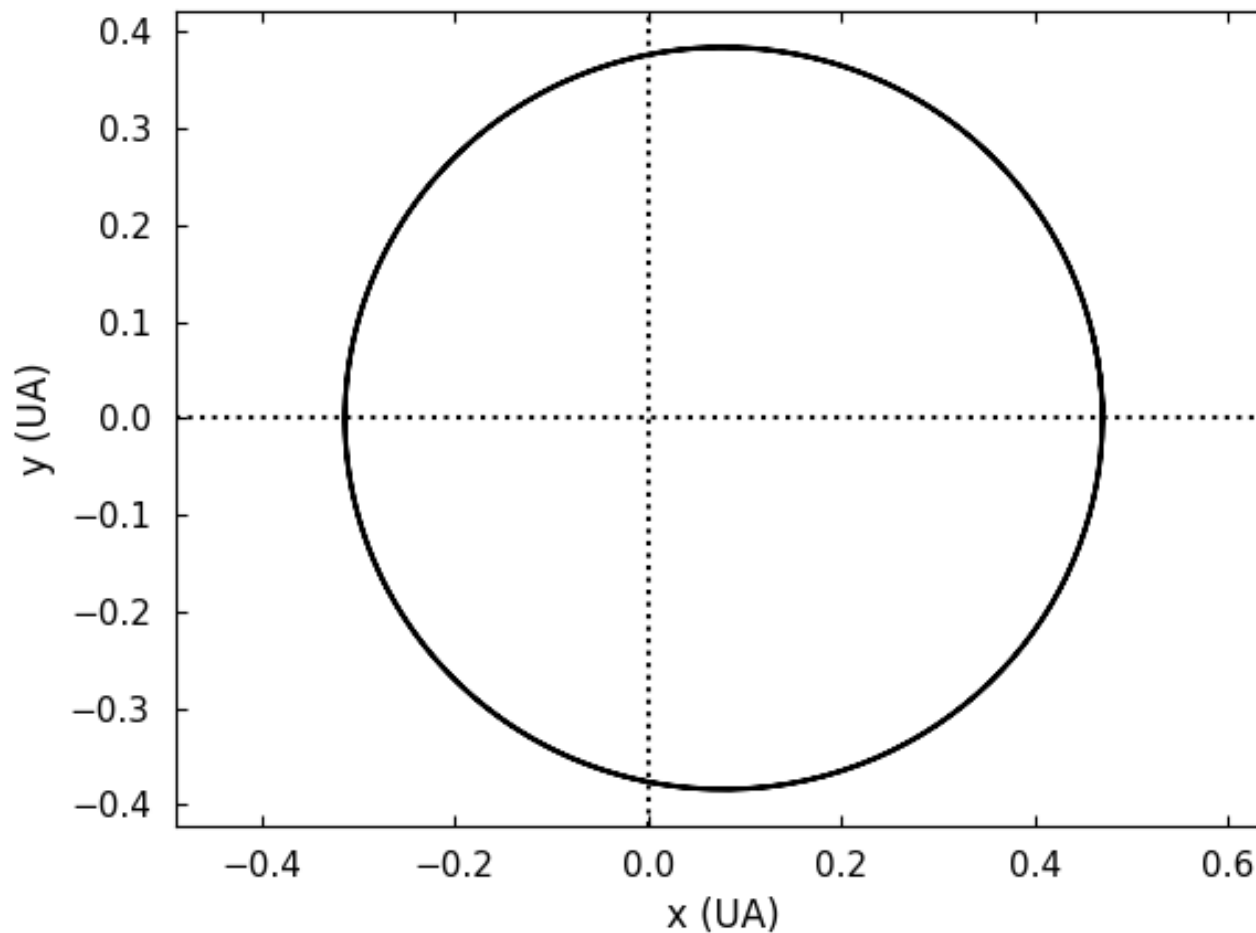
Órbita de Mercurio



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Órbita de Mercurio



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

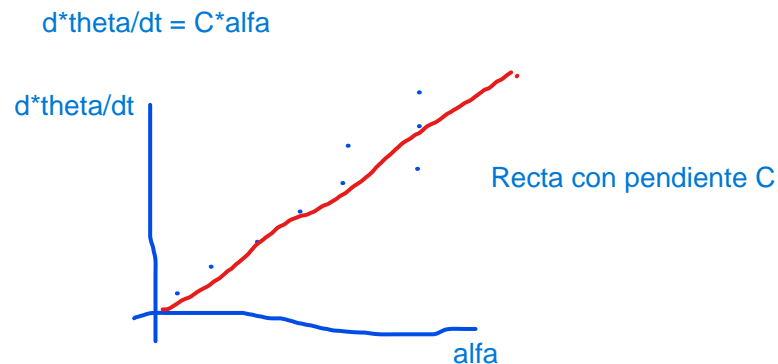
4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Procedimiento para calcular la precesión del perihelio de Mercurio debida a efectos relativistas:

- 1) Modificar el código que calcula la órbita planetaria para introducir la ecuación con los efectos relativistas.

$$F_G \approx \frac{GM_S M_M}{r^2} \left(1 + \frac{\alpha}{r^2} \right) \quad \text{alfa} = 1.1 \cdot 10^{-8} \text{ ua}^2$$

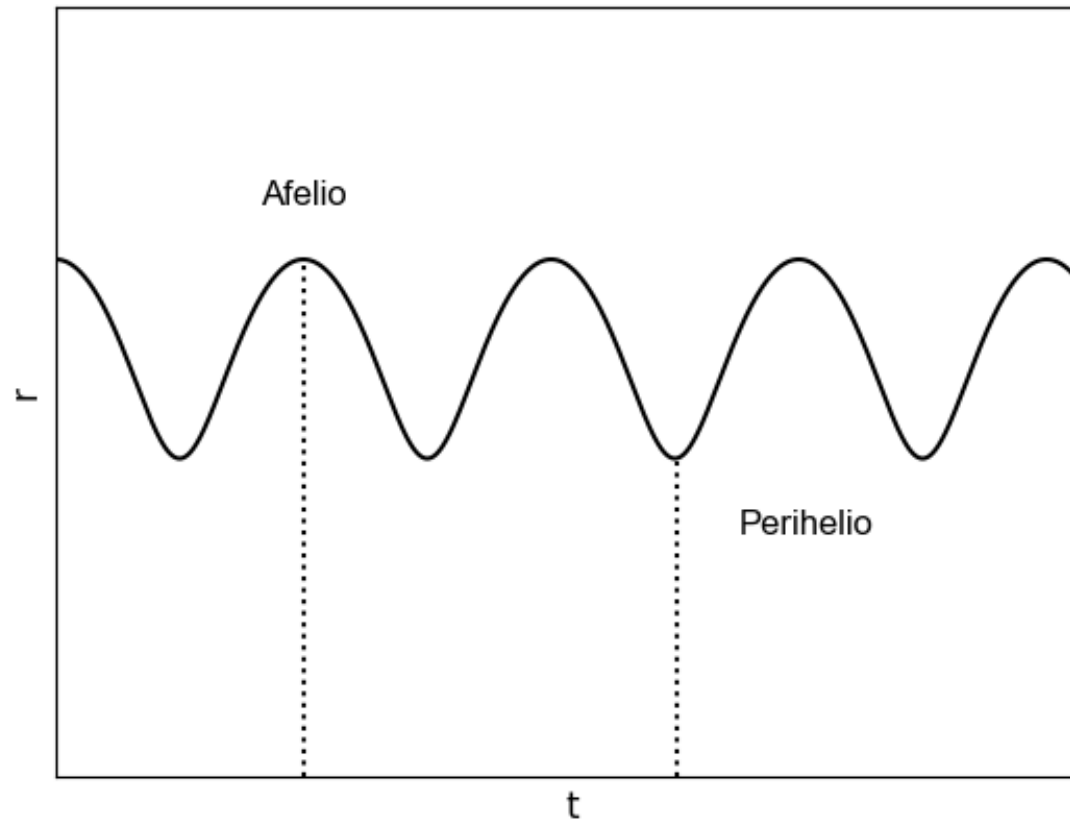
- 2) Para cada valor de α ejecutar el programa de forma que el planeta describa varias veces la órbita
- 3) Detectar para cada giro el momento en que el planeta pasa por el afelio (punto más alejado del Sol) y guardar el ángulo que forma este eje con el eje x. Para ello, detectar el momento en que $dr/dt=0$ pasando de valores positivos a negativos.



Nosotros vamos a dar valores a α grandes para ver los resultados, estos valores no son reales pero nos permiten seguir esta estrategia. Idealmente el afelio irá cambiando. Guardamos el ángulo del afelio con el eje x. Para calcular el afelio $dr/dt = 0$.

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Procedimiento para calcular la precesión del perihelio de Mercurio debida a efectos relativistas:

- 1) Modificar el código que calcula la órbita planetaria para introducir la ecuación con los efectos relativistas.

$$F_G \approx \frac{GM_S M_M}{r^2} \left(1 + \frac{\alpha}{r^2} \right)$$

- 2) Para cada valor de α ejecutar el programa de forma que el planeta describa varias veces la órbita
- 3) Detectar para cada giro el momento en que el planeta pasa por el afelio (punto más alejado del Sol) y guardar el ángulo que forma este eje con el eje x. Para ello, detectar el momento en que $dr/dt=0$ pasando de valores positivos a negativos.
- 4) Representa θ frente a t . Se obtendrá una recta cuya pendiente da el ritmo de giro para el valor de α que estamos usando. Para obtener la pendiente se puede usar las herramientas de ajustes por mínimos cuadrados de numpy.

Una vez tenemos como varía el afelio respecto al tiempo. Representamos y obtenemos puntos que se orientan entorno a una recta. Para obtener la pendiente usamos mínimos cuadrados. Una forma es la función `polyfit` de numpy. Y otra es la `linalg.lstsq`.

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Ajustes lineales con numpy

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# Creación de datos con cierta dispersión:

npoints = 20
slope = 2
offset = 3
x = np.arange(npoints)
y = slope * x + offset + np.random.normal(size=npoints) Recta más cierta dispersión aleatoria.

# Método 1, mediante la función polyfit

p = np.polyfit(x,y,1) # El último argumento es el grado del polinomio
print(p)
f = p[0]*x + p[1]
plt.plot(x, y, 'bo', label="Data")
plt.plot(x, f, 'b-', label="Polyfit")
plt.show()
```

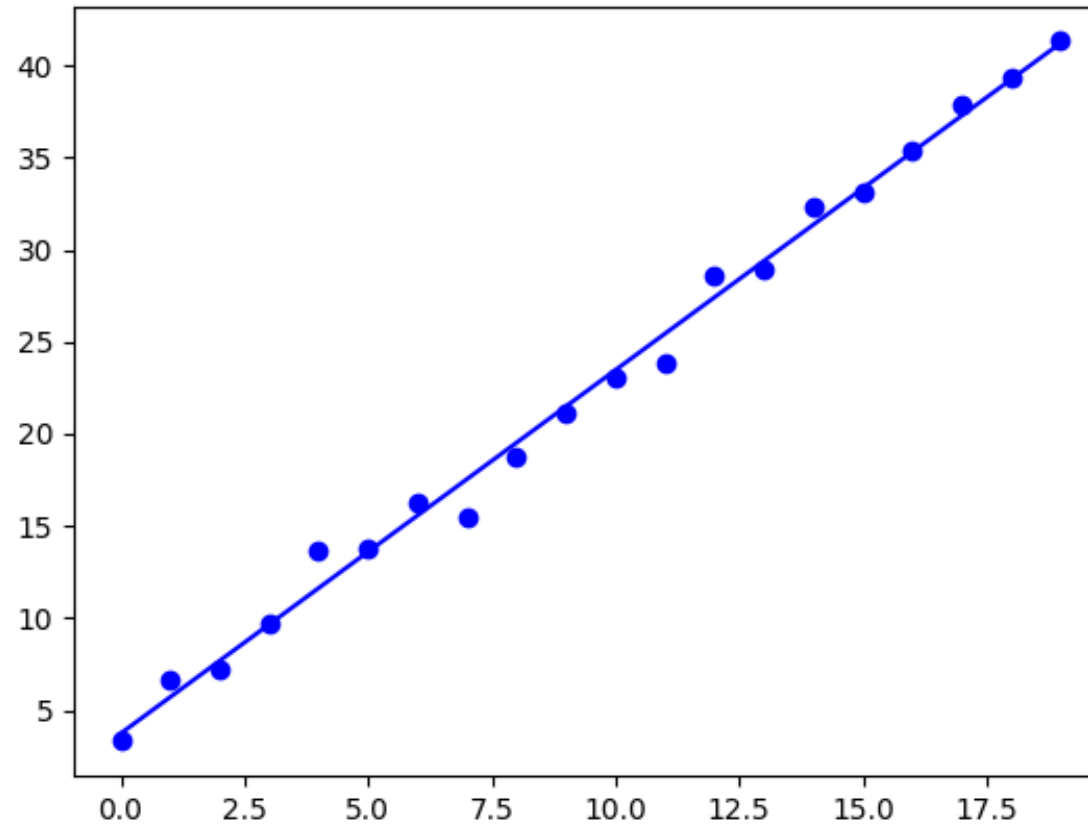
Salida:

```
>>> [1.97347829  3.72691205] pendiente y ordenada en el origen.
```

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Ajustes lineales con numpy



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Ajustes lineales con numpy

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# Creación de datos con cierta dispersión:

npoints = 20
slope = 2
offset = 3
x = np.arange(npoints)
y = slope * x + offset + np.random.normal(size=npoints)

# Método 2, mediante la función lstsq

A=np.vstack([x, np.ones(len(x))]).T # Crea una matriz de dos columnas [[x],[1]]
m, c = np.linalg.lstsq(A, y, rcond=None)[0]
print(m, c)
f = m*x + c
plt.plot(x, y, 'bo', label="Data")
plt.plot(x, f, 'b-', label="Polyfit")
plt.show()
```

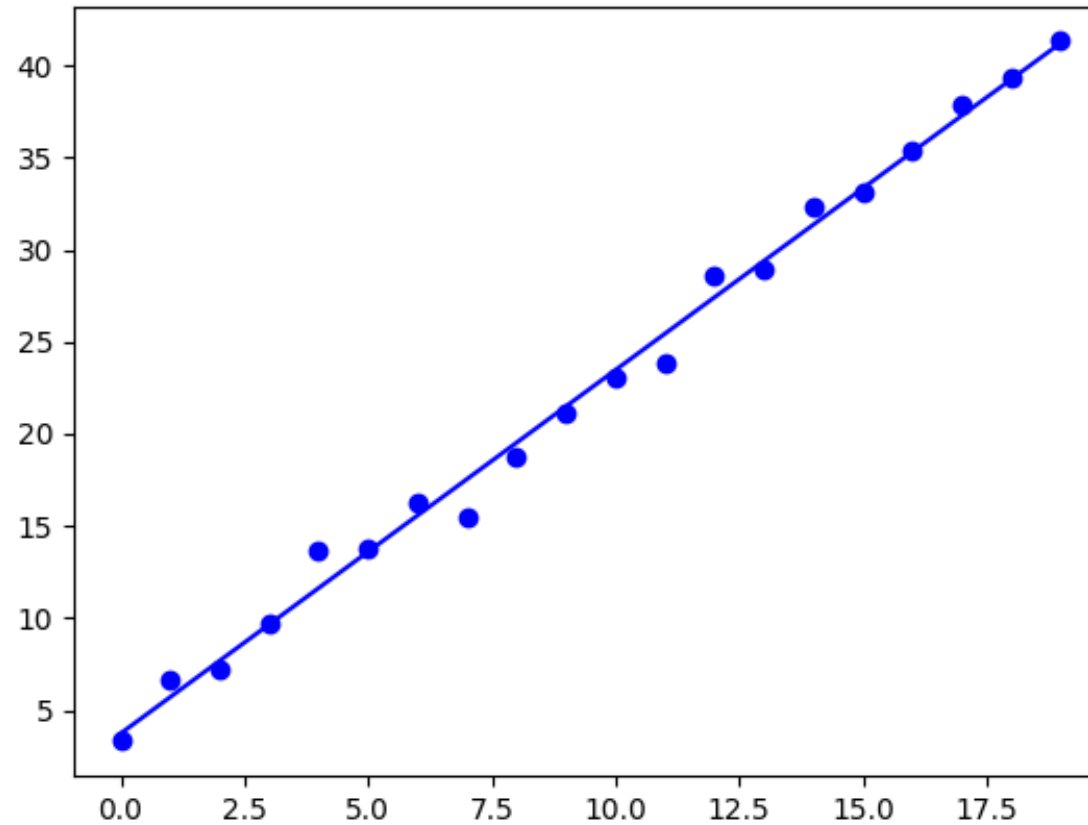
Salida:

```
>>> 1.9734782865967457 3.7269120544997665
```


Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Ajustes lineales con numpy



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Ajustes lineales con numpy

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# Creación de datos con cierta dispersión:

npoints = 20
slope = 2
offset = 3
x = np.arange(npoints)
y = slope * x + offset + np.random.normal(size=npoints)

# Método 3, mediante la función lstsq, forzando el paso por el origen:

m = np.linalg.lstsq(x.reshape(-1,1), y, rcond=None)[0][0]
print(m)
f = m*x
plt.plot(x, y, 'bo', label="Data")
plt.plot(x, f, 'b-', label="Polyfit")
plt.show()
```

Utilizamos este método forzando el paso por el origen para nuestro ejercicio.
Más preciso con lstsq.

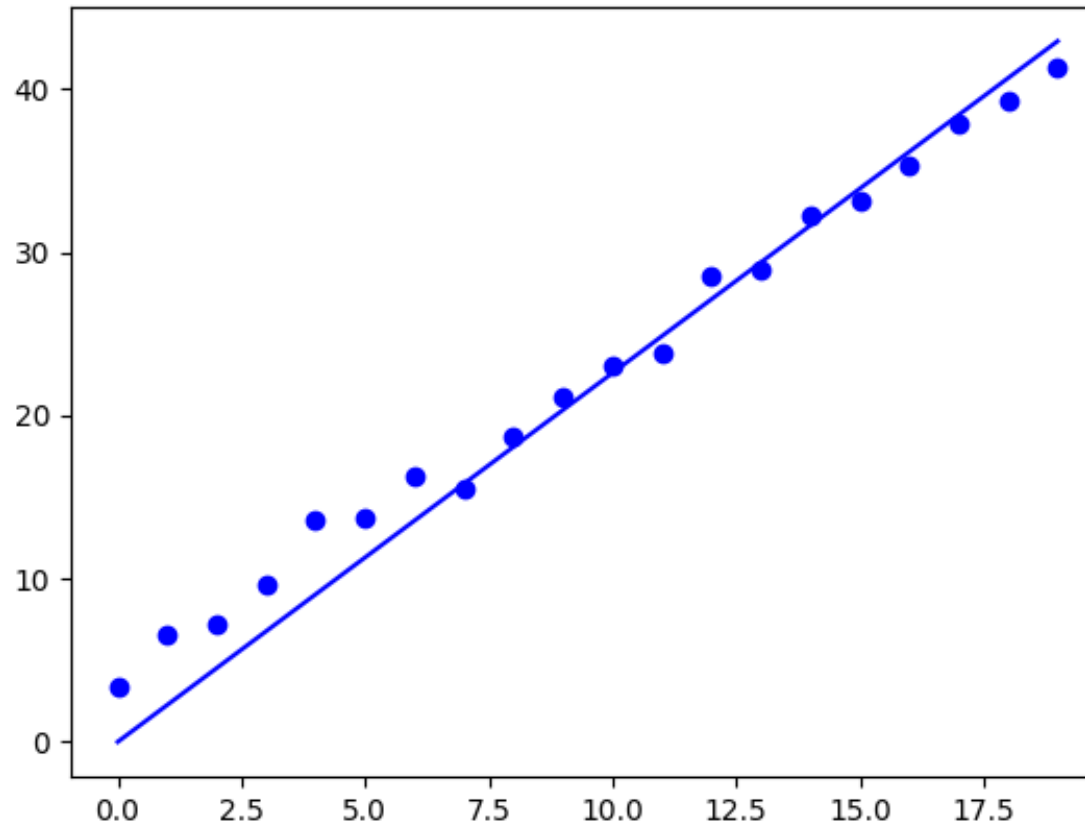
Salida:

```
>>> 2.260163829250574
```

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Ajustes lineales con numpy



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Procedimiento para calcular la precesión del perihelio de Mercurio debida a efectos relativistas:

- 1) Modificar el código que calcula la órbita planetaria para introducir la ecuación con los efectos relativistas.

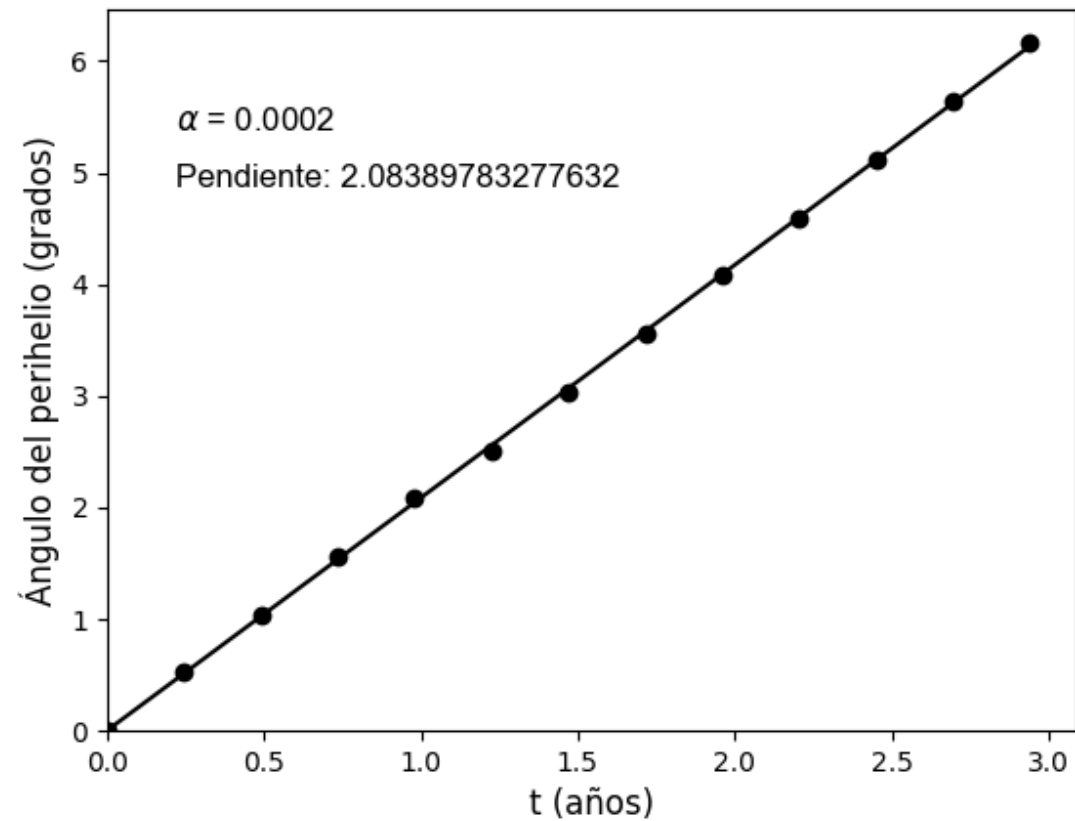
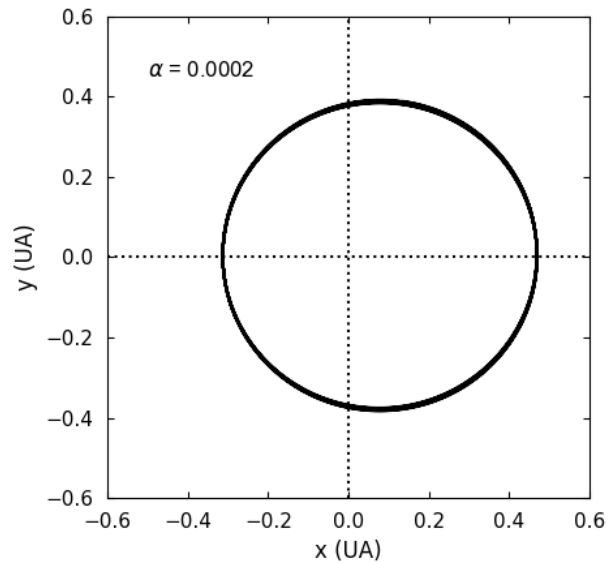
$$F_G \approx \frac{GM_S M_M}{r^2} \left(1 + \frac{\alpha}{r^2} \right)$$

- 2) Para cada valor de α ejecutar el programa de forma que el planeta describa varias veces la órbita
- 3) Detectar para cada giro el momento en que el planeta pasa por el afelio (punto más alejado del Sol) y guardar el ángulo que forma este eje con el eje x. Para ello, detectar el momento en que $dr/dt=0$ pasando de valores positivos a negativos.
- 4) Representa θ frente a t . Se obtendrá una recta cuya pendiente da el ritmo de giro para el valor de α que estamos usando. Para obtener la pendiente se puede usar las herramientas de ajustes por mínimos cuadrados de numpy.
- 5) Tras hacer lo anterior para varios valores de α , representar $d\theta/dt$ frente a α . Debería obtenerse una recta que pase por el origen, $d\theta/dt = C \cdot \alpha$.
- 6) Hacer un ajuste lineal para obtener C . Sustituir el valor real de α ($\alpha=1.1 \times 10^{-8}$) y obtener de esta manera el valor de $d\theta/dt$ obtenido (valor real: 0.43 arcseg/siglo.)

Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

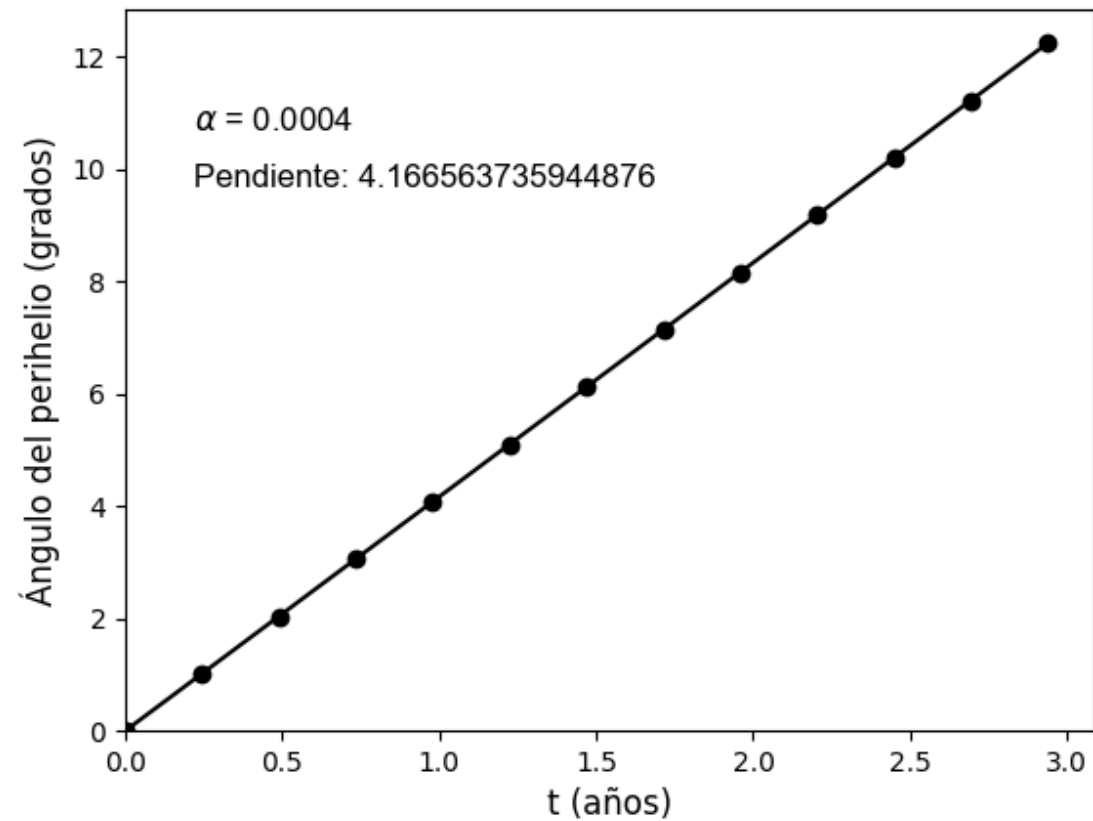
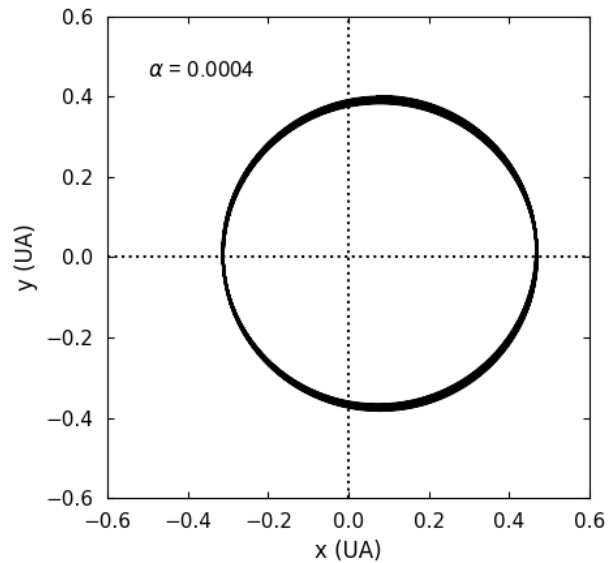
Resultados



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

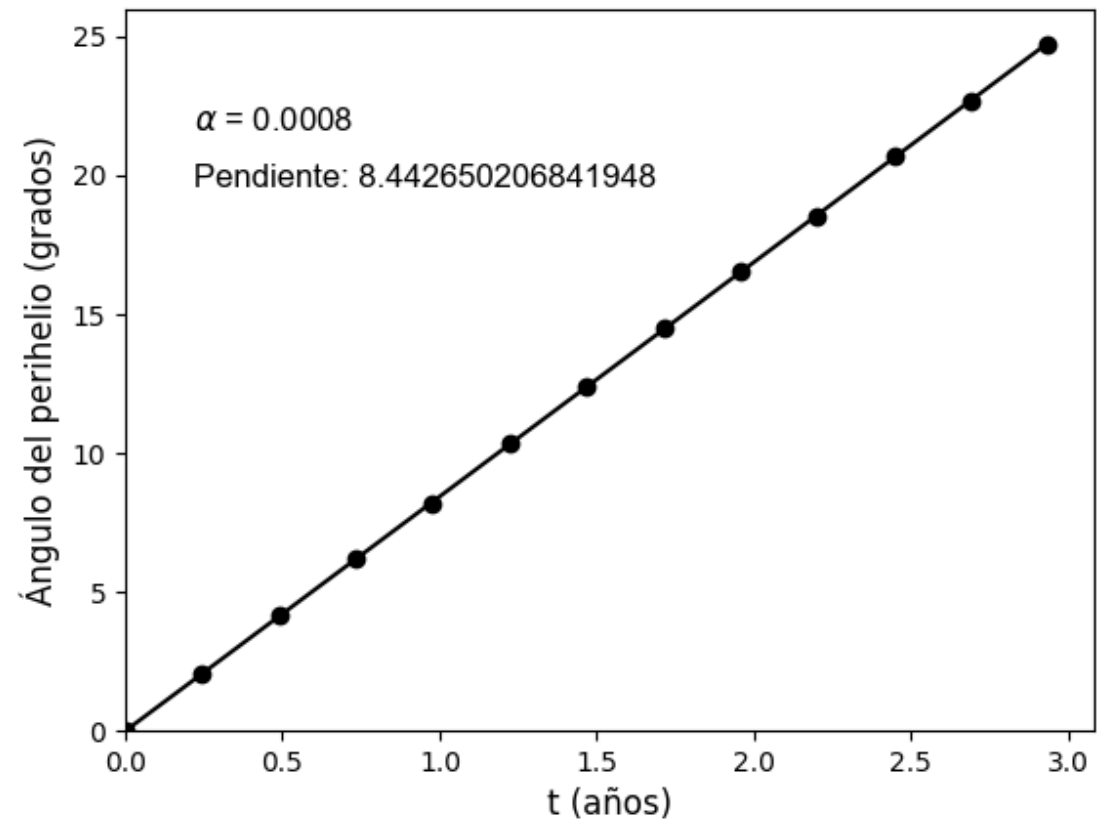
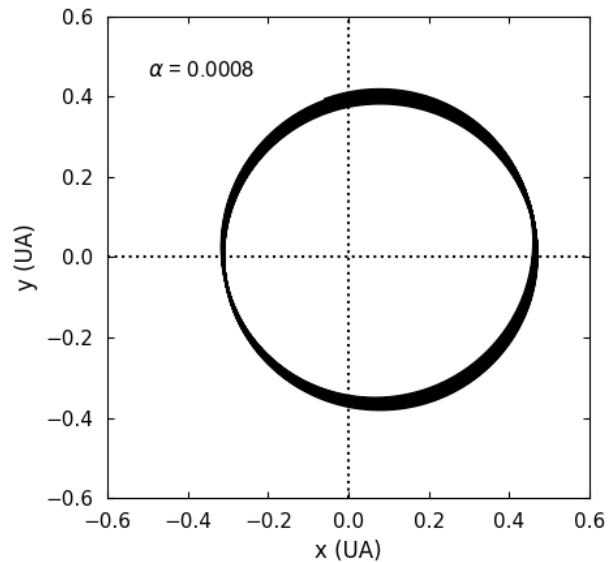
Resultados



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

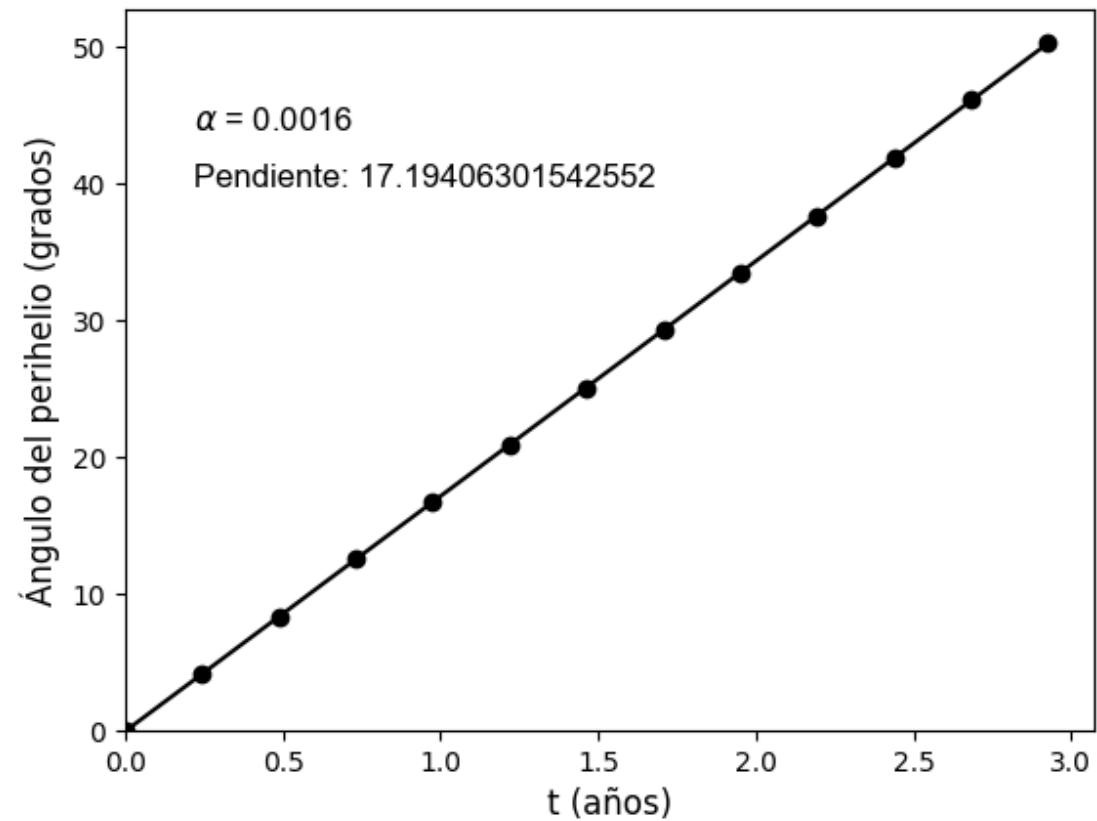
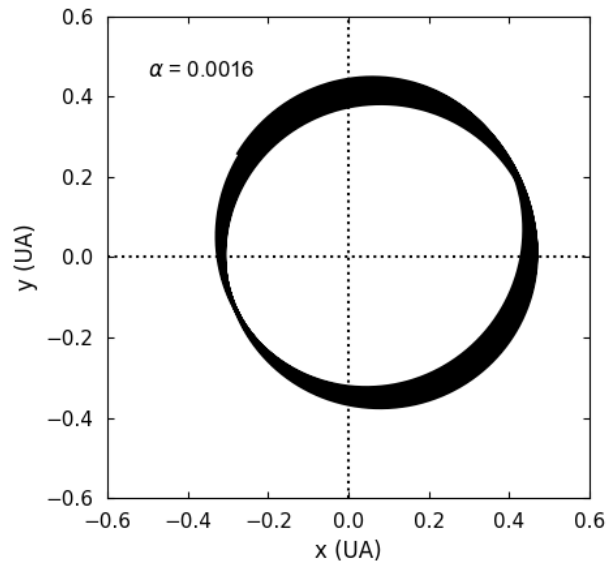
Resultados



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

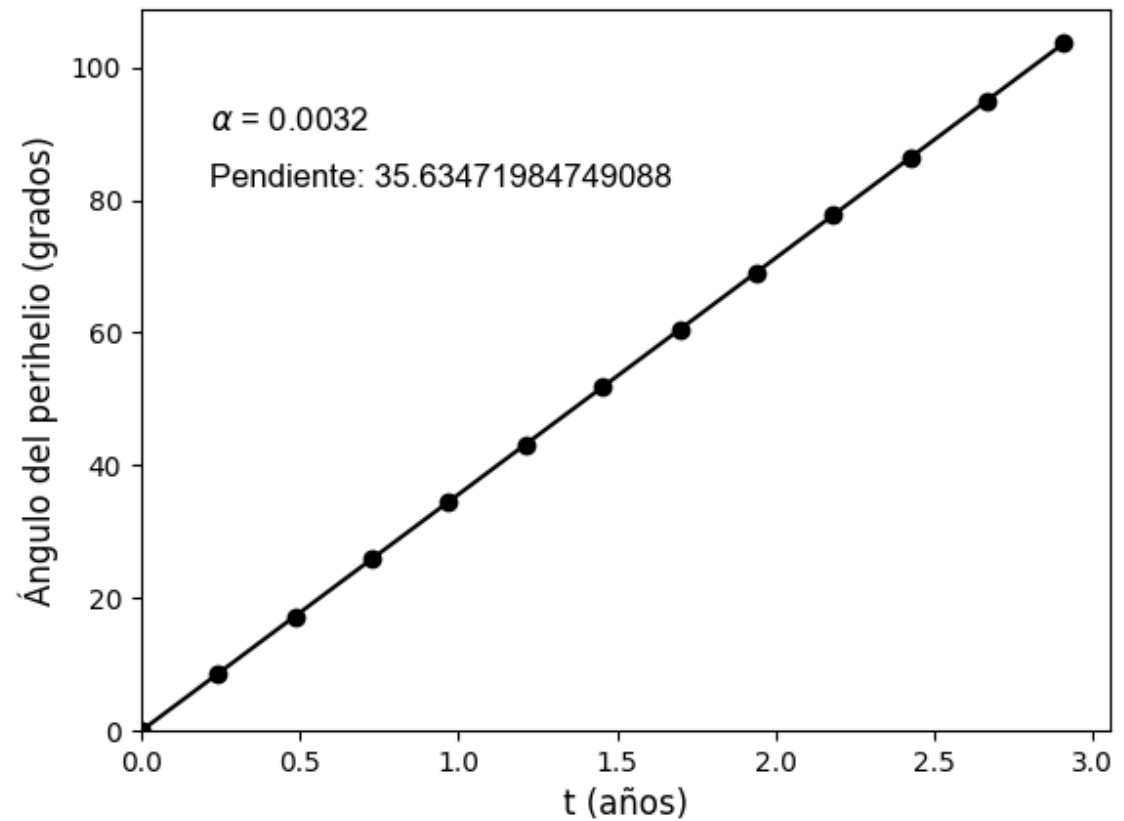
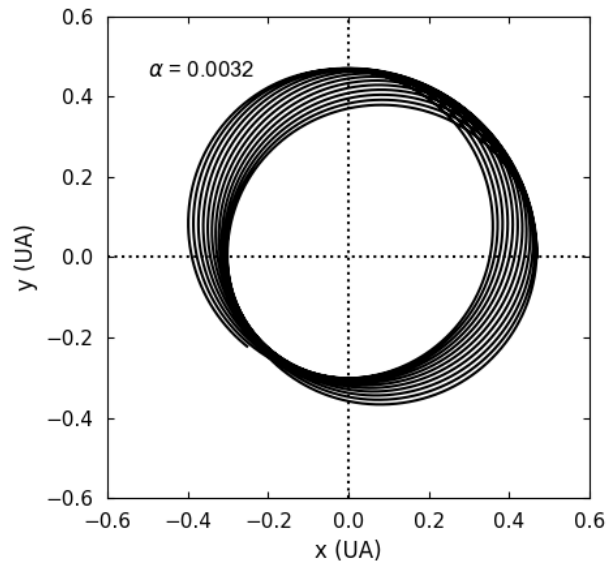
Resultados



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

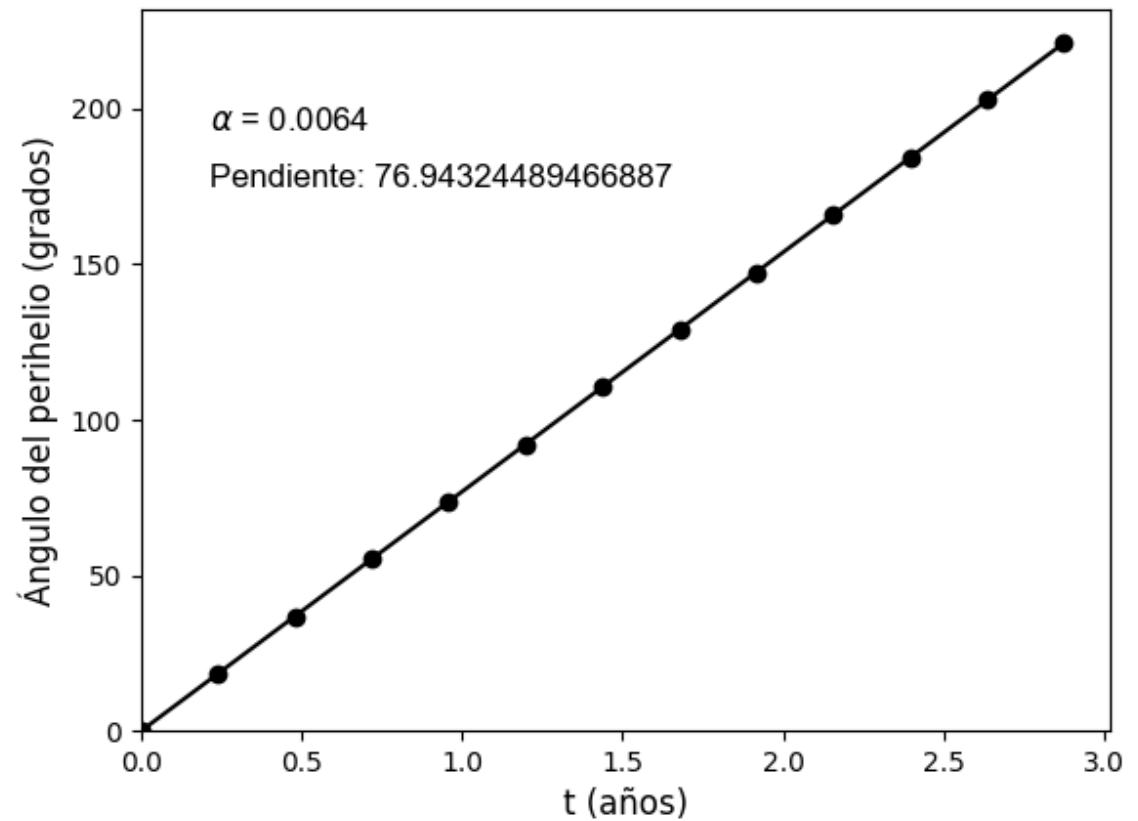
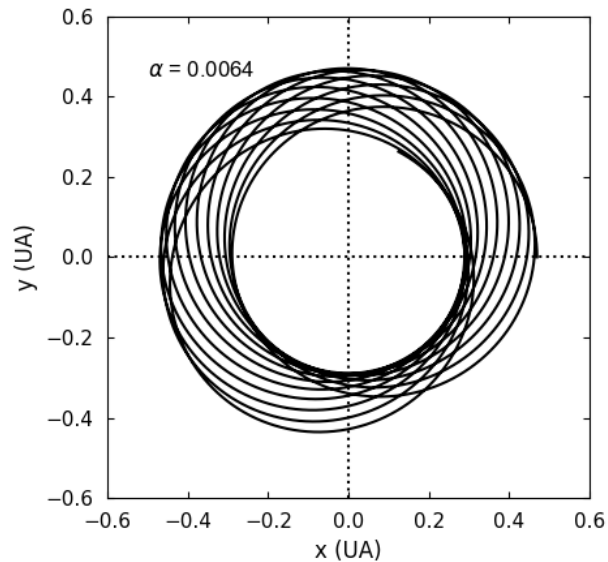
Resultados



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

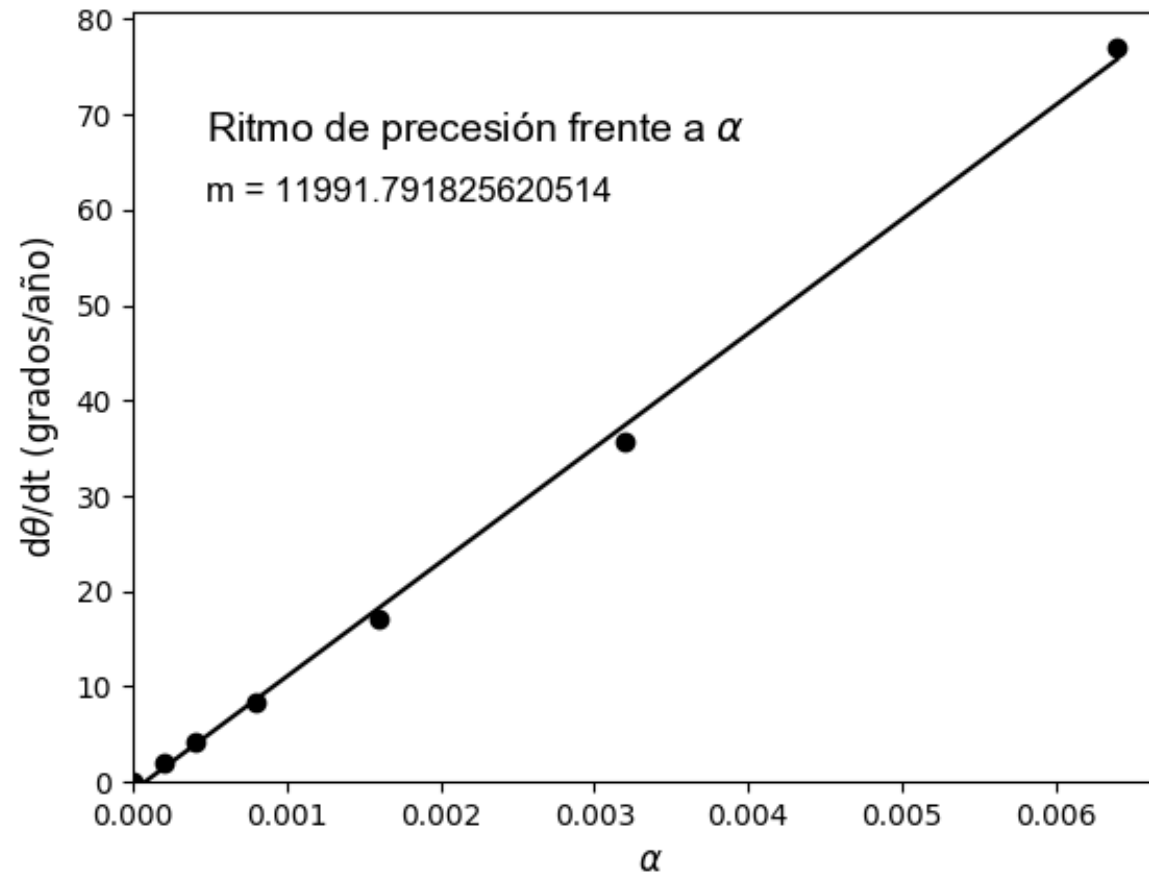
Resultados



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Resultados

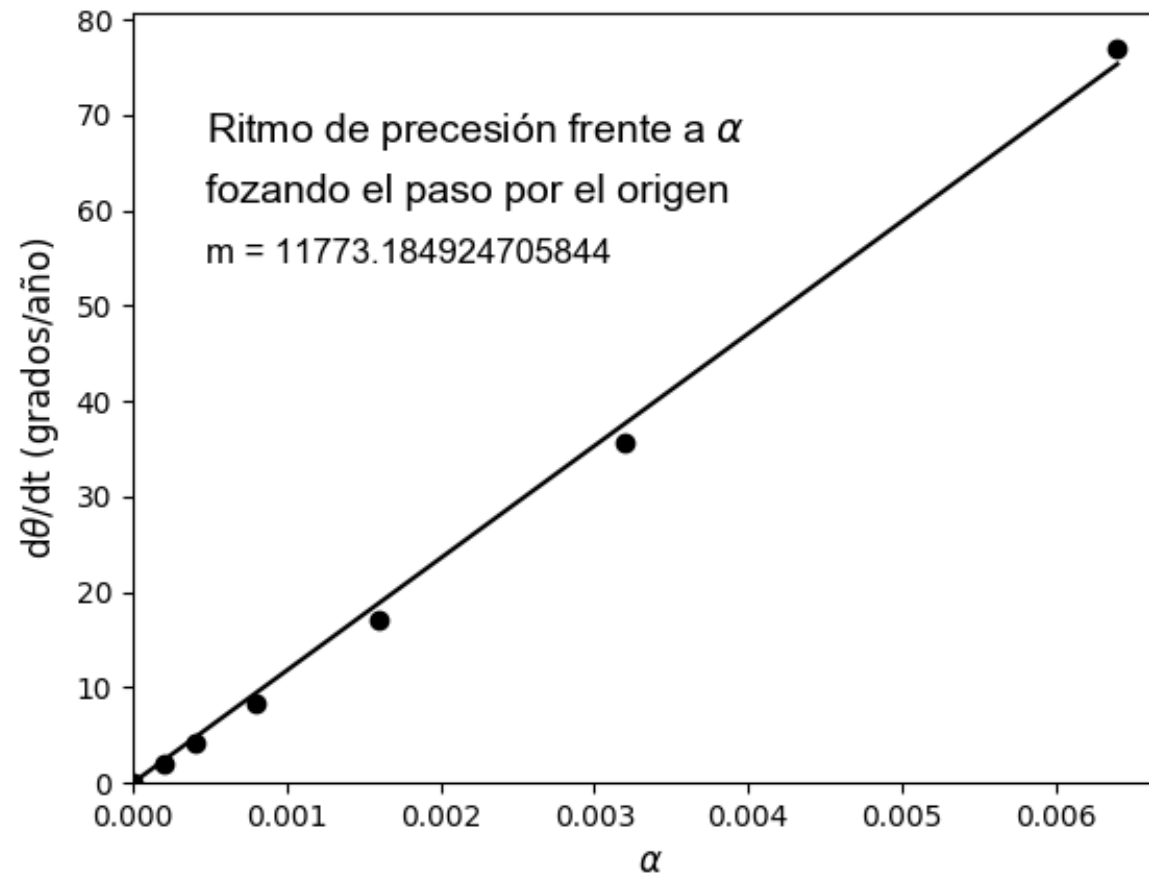


Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Resultados

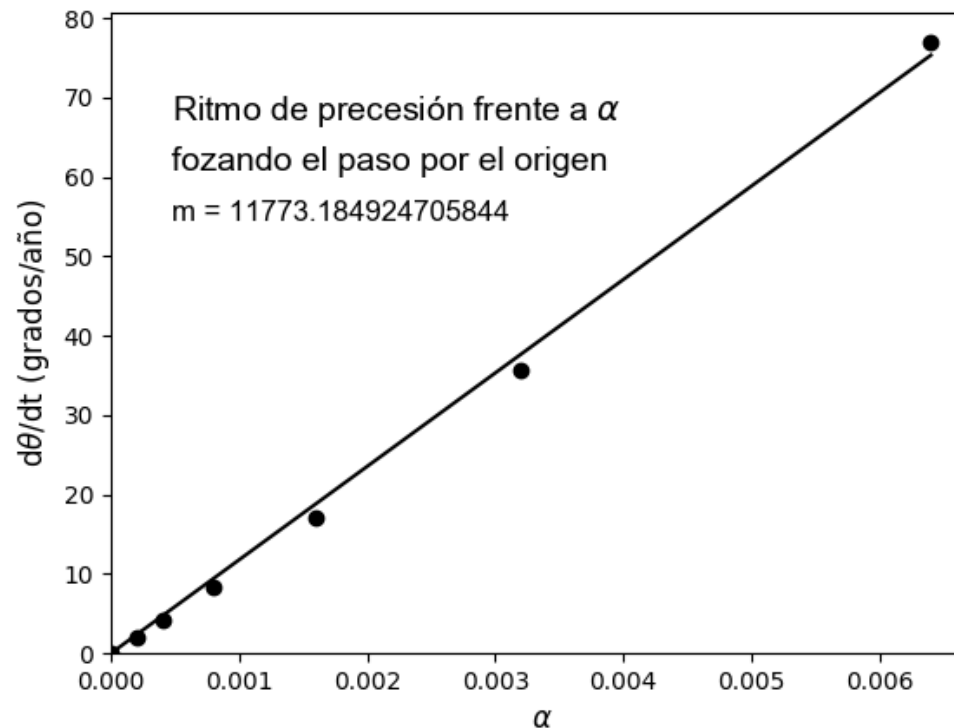
pongo todos los resultados de alfa obtenidos como pares de valores y hago un nuevo ajuste pasando por cero para obtener $m = C$. Cuando tengo C , meto el valor real de alfa y obtengo $d\theta/dt$. El valor real es 43.



Tema 4: Ecuaciones diferenciales en 2 y 3 dimensiones

4.3 Cálculo de órbitas planetarias

Resultados



Ritmo de precesión para $\alpha = 1.1 \cdot 10^{-8} \text{ UA}^2$: 0.0001295 grados/año

Ritmo de precesión en arcosegundos/siglo: 46.62