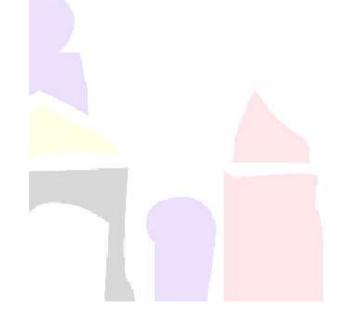
## Recocido Simulado

#### Grado en Ingeniería Informática

Organización y Gestión de Empresas

José Manuel Galán Luis R. Izquierdo





#### Estructura de la presentación

Bibliografía

Recocido

Recocido simulado

Algoritmo básico

Implementación

Ejemplos

Resumen

# Bibliografía

- Pinedo, M.L. (2008) Scheduling: Theory, Algorithms, and Systems.
   Springer. Berlin.
- Hillier, F.S., Lieberman, G.S. (2008) Introducción a la Investigación de Operaciones. McGraw-Hill. México D.F.
- B. Melián, J.A. Moreno Pérez, J.M. Moreno Vega. Metaheurísticas: un visión global. Revista Iberoamericana de Inteligencia Artificial 19 (2003) 7-28
- Talbi, E. G. (2009). Metaheuristics: from design to implementation (Vol. 74). John Wiley & Sons.
- A. Duarte Muñoz et al (2007) Metaheurísticas. Dykinson. Madrid.
- S. Luke (2013) Essentials of Metaheuristics. Lulu. Available for free at <a href="http://cs.gmu.edu/\$\sim\$sean/book/metaheuristics/">http://cs.gmu.edu/\$\sim\$sean/book/metaheuristics/</a>









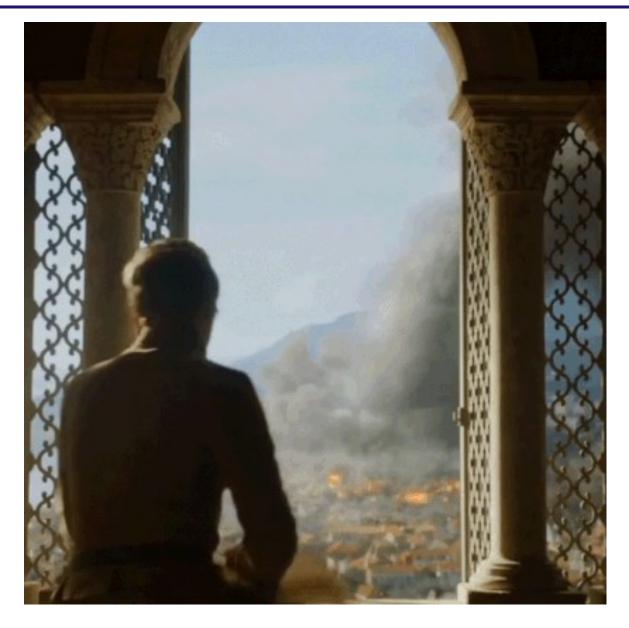












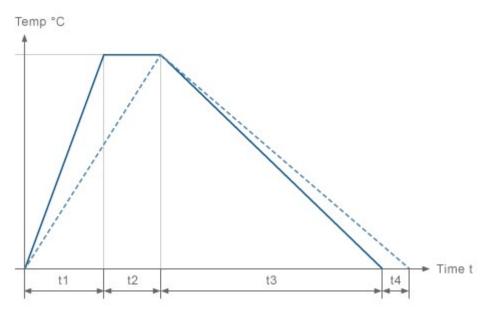


### Recocido

- Recocido, en metalurgia y ciencia de materiales, es un tratamiento térmico que altera las propiedades físicas y en algunos casos las químicas de un material aumentando su ductilidad y reduciendo su dureza, aumentando su trabajabilidad. Consiste en aumentar la temperatura por encima de la temperatura de recristalización, mantener una temperatura apropiada y posteriormente enfriar lentamente.
- Durante el recocido, los átomos migran a través de la retícula cristalina y el número de dislocaciones decrece reduciendo las tensiones del material. Esto conlleva al cambio en ductilidad y el ablandamiento.
- En la mayoría de los casos, el proceso se realiza calentando el material y posteriormente dejándolo enfriar lentamente al aire



## Recocido



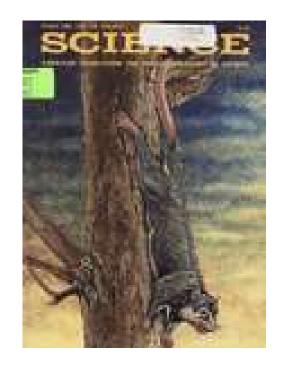
- t1: Warm-up time
- t2: Holding time
- t3: Cooling time
- t4: Additional time

The times are dependent upon the wall thickness and the material used for the semi-finished part or the finished part.



## Recocido simulado

- El Recocido Simulado es un algoritmo basado en trayectorias que utiliza una metáfora termodinámica como mecanismo de decisión en la aceptación de soluciones
- S. Kirkpatrick and C. D. Gelatt and M. P. Vecchi, Optimization by Simulated Annealing. *Science* 220 (4598) pages 671-680. 1983



# Optimización mediante recocido simulado

Science 13 May 1983: Vol. 220. no. 4598, pp. 671 – 680 DOI: 10.1126/science.220.4598.671 S. Kirkpatrick <sup>1</sup>, C. D. Gelatt Jr. <sup>1</sup>, and M. P. Vecchi <sup>2</sup>

• There is a deep and useful connection between **statistical mechanics** (the behavior of systems with many degrees of freedom in thermal equilibrium at a finite temperature) and **multivariate or combinatorial optimization** (finding the minimum of a given function depending on many parameters). A detailed analogy with annealing in solids provides a framework for optimization of the properties of very large and complex systems. This connection to statistical mechanics exposes new information and provides an unfamiliar perspective on traditional optimization problems and methods.



<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Research staff members at IBM Thomas J. Watson Research Center, Yorktown Heights, New York 10598

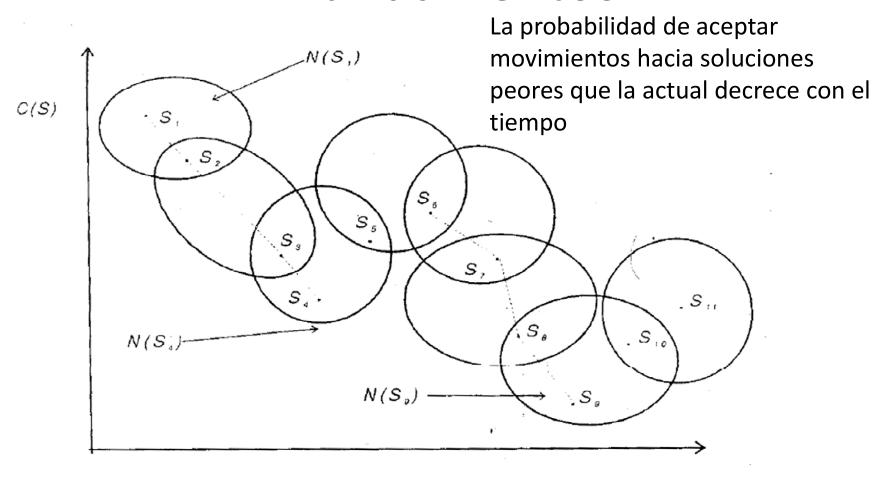
<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Instituto Venezolano de Investigaciones Cientificas, Caracas 1010A, Venezuela

### **Fundamentos**

- Un mecanismo para evitar atascarse en óptimos locales, lo que frecuentemente ocurre en la búsqueda local ingenua, es aceptar soluciones peores
- Este proceso –tratar de escapar de óptimos locales se debe llevar a cabo de forma controlada
- En el caso del algoritmo de recocido simulado, el proceso se controla mediante el parámetro temperatura: el algoritmo interpreta el enfriamiento lento como un lento descenso en la probabilidad de aceptar peores soluciones a medida que se explora el espacio de soluciones
- De esta forma se aplica la filosofía de diversificar y explorar en las etapas iniciales del algoritmo e intensificar la búsqueda al final



## **Fundamentos**



Iterations



# Fundamentos. Metropolis model

En 1953, Metrópolis y otros introdujeron un modelo simple para similar la evolución de un sólido sometido a un baño de calor para el equilibrio térmico

En su modelo la probabilidad a una temperatura dada T de un salto a un estado con una energía diferente viene dada por la distribución de probabilidad de Boltzmann

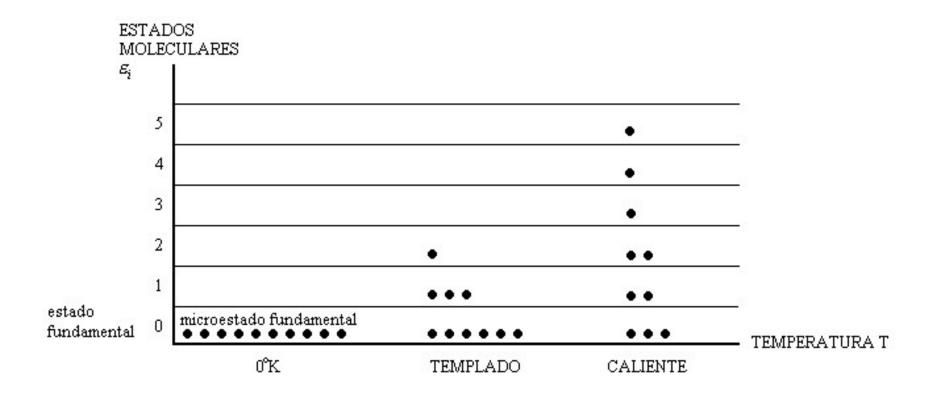
$$P[\delta E] = e^{\left(\frac{-\delta E}{kt}\right)}$$

Donde k es la constante de Boltzmann

Dado un estado actual *i* de un sólido con energía *E*, un posterior estado *j* se obtiene mediante un mecanismo de perturbación que transforma el estado actual en otro estado con una pequeña distorsión, por ejemplo, mediante el desplazamiento de una partícula individual. Si la diferencia de energía es igual o menor que 0, el estado es aceptado y pasa a ser el estado actual. Si la diferencia de energía es mayor que 0 entonces el estado se acepta de acuerdo a la distribución de probabilidad de la ecuación



## **Fundamentos**





# Analogía entre el sistema físico y el problema de optimización

Sistema físico	Problema de optimización
Estado del sistema	Solución
Posición molecular	Variables de decisión
Energía	Función objetivo
Estado fundamental	Solución óptima global
Estado metaestable	Óptimo local
Enfriamiento rapido (templado)	Búsqueda local
Temperatura	Parámetro de control T
Recocido cuidadoso	Recocido simulado



## Metáfora

 Cada configuración de una solución en el espacio de búsqueda representa una energía interna diferente del sistema. Calentar el sistema implica relajar el criterio de aceptación de las muestras obtenidas en la búsqueda por el espacio de soluciones. A medida que el sistema se enfría, el criterio de aceptación se endurece para irse centrando en movimientos de mejora. Una vez que el sistema se ha enfriado, la configuración resultante será idealmente una solución cercana al óptimo global

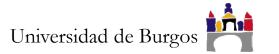


### **Fundamentos**

- Algoritmo estocástico que permite bajo ciertas condiciones la degradación de la solución actual. El objetivo es escapar de óptimos locales y retrasar la convergencia
- Es un algoritmo sin memoria (no utiliza la información recogida a lo largo de la búsqueda)



- Partiendo de una solución inicial el algoritmo se ejecuta en varias iteraciones
- En cada iteración se genera un vecino aleatorio
- Movimientos que mejoran la función objetivo se aceptan siempre



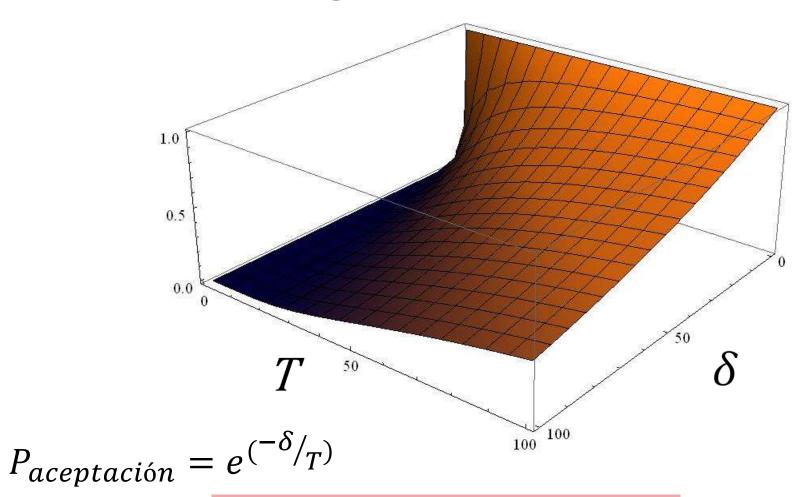
- Si la solución vecina candidata es peor, entonces se selecciona una probabilidad dada que depende de la temperatura actual (T) y de cuanto se degrade la función objetivo  $(\delta)$
- A medida que el algoritmo progresa, la probabilidad de estos movimientos decrece (ya que la temperatura decrece a medida que avanza el algoritmo)
- Normalmente la probabilidad se modela siguiendo la distribución de Boltzmann

$$P_{aceptación} = e^{(-\delta/T)}$$



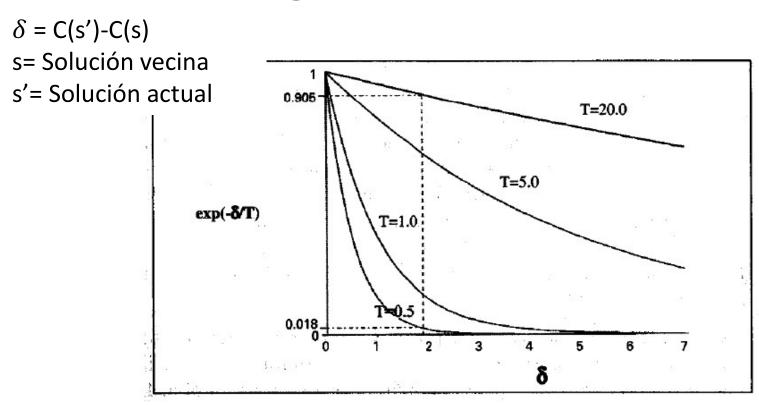
- Se utiliza un parámetro de control, llamado temperatura (T), para determinar la probabilidad de aceptar soluciones peores
- En cada nivel de temperatura, se explora un número grande de intentos L(T)
- Una vez que se alcanza un estado de cierto equilibrio, gradualmente se baja la temperatura





Organización y Gestión de Empresas Based on: Apuntes Algorítmica. Softcomputing and Soft Computing and Intelligent Information Systems. Universidad de Granada Figure developed with Mathematica Software





Para  $\delta$  = 2, resulta 50 veces menos probable un movimiento si T=0.5 que si T=20



# Algoritmo básico. Pseudocódigo

```
INPUT (T_0, \alpha, L, T_f)
T \leftarrow T_0
S_{act} \leftarrow Genera\_Solución\_Inicial
WHILE T \ge T_f DO
       BEGIN
              FOR count \leftarrow1 TO L(T) DO
              BEGIN
              S_{cand} \leftarrow Genera\_Vecino\_Aleatorio(S_{act})
              \delta \leftarrow \text{Cost}(S_{\text{cand}}) - \text{Cost}(S_{\text{act}})
              IF (U(0,1)<e^{(-\delta/T)}) OR (\delta<0)
              THEN S_{act} \leftarrow S_{cand}
              END
       T \leftarrow \alpha(T)
       END
```

{Devuelve el mejor S<sub>act</sub> visitado}



# Algoritmo básico. Pseudocódigo

```
Algorithm 6.5: Simulated Annealing - control flow
```

```
Create initial solution s;
Set initial temperature T_0:
Set number of trials at each temperature level (level-length) \mathcal{L};
Set level count k \leftarrow 0;
while termination criterion not satisfied do
    for i=1 to \mathcal{L} do
         Create new neighbor s' by applying an arbitrary / random move to s;
         Calculate cost difference \Delta C between s' and s: \Delta C = C(s') - C(s);
         if \Delta C < 0 then
              Switch over to solution s' (current solution s is replaced by s');
         else
               Create random number r \in [0, 1];
              if r \leq \exp(-\Delta C/T_k) then
                   Switch over to solution s' (current solution s is replaced by s');
               end
         end
    Update best found solution (if necessary);
     Set k \leftarrow k+1:
     Set / Update temperature value T_k for next level k;
end
return Best found solution;
```



# Algoritmo básico. Procesado de una solución

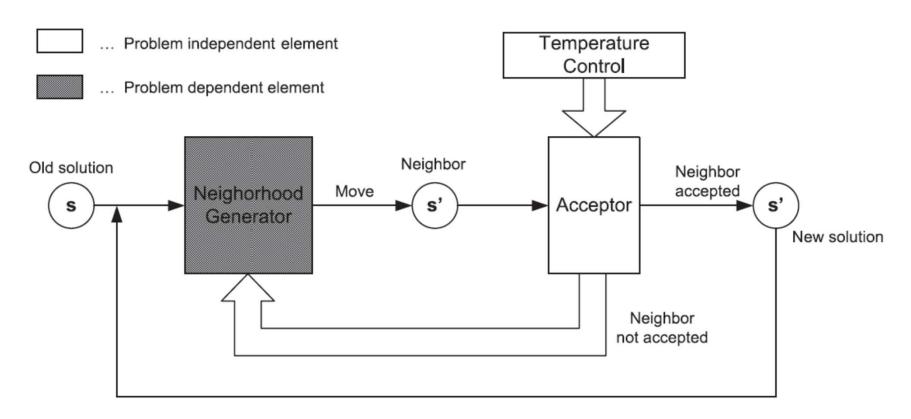


Fig. 6.14: Elements of Simulated Annealing - degree of problem dependency



# Estructura de implementación

- 1. Representación
- 2. Solución inicial
- 3. Mecanismo de transición entre soluciones
- 4. Secuencia de enfriamiento



## Representación

- Codificación permutacional
  - Ejemplo: problema del viajante
  - -(76315428)
- Codificación binaria
  - Ejemplo: problema de la mochila
  - -(01001110)
- Codificación real
  - Ejemplo: problema de optimización con parámetros reales
  - -(2.73.546.27)

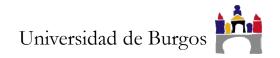


## Solución inicial

Aleatoria

Solución previa

Solución obtenida con otras heurísticas



# Mecanismo de transición entre soluciones

- 1. Generación de una nueva solución
  - i. Definición de vecindad (¿cuál es el conjunto?)
  - ii. Selección de un elemento del conjunto vecindad
- 2. Cálculo de la diferencia en la función objetivo entre la solución actual y la candidata (del vecindario)
- 3. Criterio de aceptación



## Mecanismo de transición

```
INPUT (T_0, \alpha, L, T_f)
T \leftarrow T_0
S_{act} \leftarrow Genera\_Solución\_Inicial
WHILE T \ge T_f DO
                                                                                     Generación de una
      BEGIN
                                                                                        nueva solución
            FOR count \leftarrow1 TO L(T) DO
            BEGIN
            S_{cand} \leftarrow Genera\_Vecino\_Aleatorio(S_{act})
                                                                                          Cálculo de la
            \delta \leftarrow \text{Cost}(S_{\text{cand}}) - \text{Cost}(S_{\text{act}})
            IF (U(0,1)<e^{(-\delta/T)}) OR (\delta<0)
                                                                                        diferencia en la
                                                                                       función objetivo
            THEN S_{act} \leftarrow S_{cand}
            END
      T \leftarrow \alpha(T)
                                                                                      Criterio de
                                                                                     aceptación
      END
```

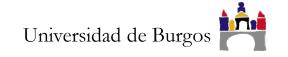
{Devuelve el mejor S<sub>act</sub> visitado}



## Secuencia de enfriamiento

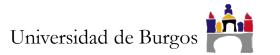
```
Valor inicial del
INPUT (T_0, \alpha, L, T_f)
                                                                     parámetro de control
T \leftarrow T_0
S_{act} \leftarrow Genera\_Solución\_Inicial
                                                                                Criterio de
WHILE T≥ T<sub>f</sub> DO -
                                                                               terminación
      BEGIN
            FOR count \leftarrow 1 TO L(T) DO
            BEGIN
                                                                                       Tiempo en una
            S_{cand} \leftarrow Genera\_Vecino\_Aleatorio(S_{act})
                                                                                     temperatura dada
            \delta \leftarrow \text{Cost}(S_{\text{cand}}) - \text{Cost}(S_{\text{act}})
            IF (U(0,1)<e^{(-\delta/T)}) OR (\delta<0)
            THEN S_{act} \leftarrow S_{cand}
            END
      T \leftarrow \alpha(T)
                                                                         Secuencia de
      END
                                                                          enfriamiento
```

{Devuelve el mejor S<sub>act</sub> visitado}



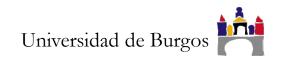
# Temperatura inicial

 Si la temperatura inicial es muy alta, la búsqueda (al comienzo) será similar a una búsqueda local aleatoria. Por otro lado, si la temperatura inicial es demasiado baja, la búsqueda se parecerá una búsqueda local del primer vecino. Por tanto, es necesario equilibrar entre ambos procedimientos extremos



## Temperatura inicial

- Estrategias básicas habituales:
  - Aceptar todas
  - Porcentaje de la solución inicial
  - Técnicas más avanzadas
    - Acceptance deviation
    - Acceptance ratio
    - Ben-Ameur method
    - ...



## Estado de equilibrio

- Para alcanzar un estado de equilibrio a cada temperatura, se debe aplicar un número de transiciones suficiente. La teoría sugiere que el número de iteraciones L(T) a cada temperatura debería ser exponencial al tamaño del problema, lo cual en la práctica dificulta la estrategia. El número de iteraciones debería ser acorde al tamaño del problema y particularmente proporcional al tamaño del vecindario |N(s)|
  - Estático: el número de vecinos generados de una solución s es  $y \cdot |N(s)|$ . Cuanto mayor sea y, mayor será el coste computacional pero mejores los resultados
  - [Tema Avanzado] Adaptativo: el número de vecinos es generado dependiendo de las características de la búsqueda. Por ejemplo, no es necesario alcanzar el equilibrio a cada temperatura



## Estado de equilibrio

- Un método adaptativo simple consiste en reducir la temperatura cuando una de las siguientes situaciones se cumpla:
  - El algoritmo alcanza un número máximo de vecinos (max\_neighbors)
  - El algoritmo acepta un número de soluciones candidatas máximo (max\_successes)
- Típicamente max\_successes =0.1\* max\_neighbors



## Secuencia de enfriamiento

 Existe un compromiso entre la calidad de la solución obtenida y la velocidad de la secuencia de enfriamiento. Si la temperatura se reduce lentamente, las soluciones obtenidas son generalmente mejores pero obtenerlas conlleva un tiempo computacional significativamente mayor



#### Secuencia de enfriamiento

- Secuencia ad hoc determinada por el diseñador
- Lineal (i denota iteración)

$$T = T - \beta_i$$
  $T_i = T_0 - i \times \beta_i$ 

• Geométrica o exponencial. La función más popular de enfriamiento considera un  $\alpha \in [0.8, 0.99]$ 

$$T = \alpha T$$

- Logarítmica o de Boltzmann. Extremadamente lenta pero existe una prueba de convergencia al óptimo global
- Cauchy:  $T_i = T_0 / (1 + i)$

$$T(t) \ge \frac{T_0}{\ln(1+t)}, \qquad t = 1, 2, \dots$$

• Cauchy modificado utilizando balanceo o un número fijo de iteraciones

$$T_{i+1} = \frac{T_i}{1 + \beta T_i}$$

Source: Talbi, E. G. (2009). Metaheuristics: from design to implementation (Vol. 74). John Wiley & Sons.

Apuntes Algorítmica. Softcomputing and Soft Computing and Intelligent Information Systems. Universidad de Granada

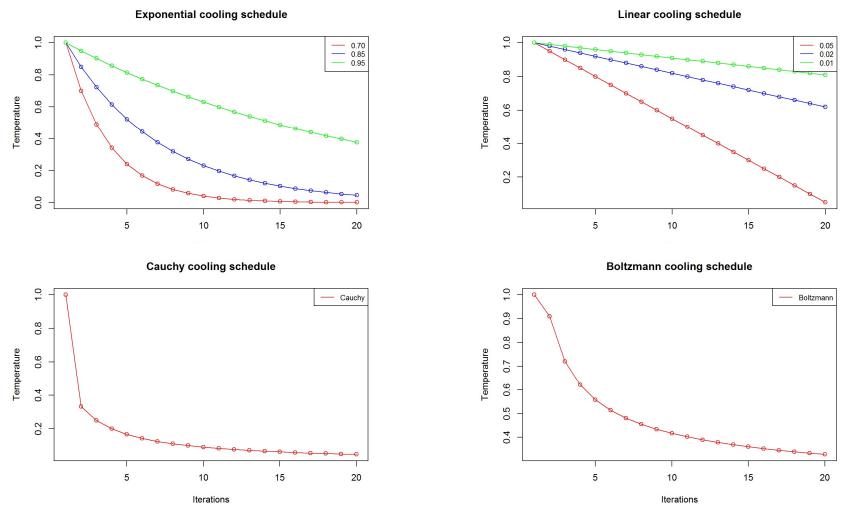
http://sci2s.ugr.es/graduateCourses/Algoritmica

More Secuencia de enfriamientos in: http://www.btluke.com/simanf1.html



 $\beta = T_0 - T_F/(L-1)T_0T_F$ 

#### Secuencia de enfriamiento



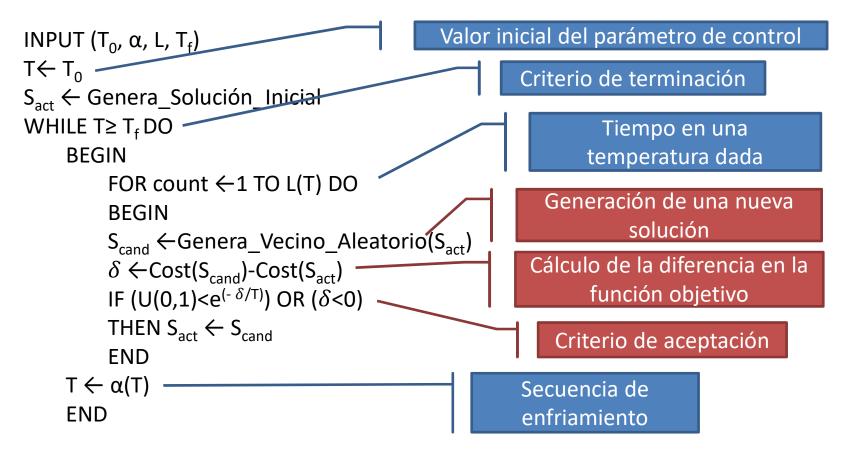
Organización y Gestión de Empresas Universidad de Burgos

#### Criterio de parada

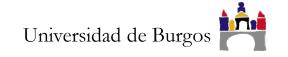
- Respecto al criterio de parada, la teoría sugiere que la temperatura final sea 0. En la práctica, algunas secuencias no alcanzan el 0 pero se debería parar cuando la probabilidad de aceptar un movimiento a una solución peor sea despreciable. Los criterios de parada habituales son:
  - Alcanzar una temperatura final Tf es criterio de parada más habitual. La temperatura debe ser baja (e.g., Tmin = 0.01).
  - Alcanzar un número predeterminado de iteraciones sin que la mejor solución encontrada mejore
  - Alcanzar un número predeterminado de veces un porcentaje de vecinos aceptados a cada temperatura; esto es, un contador incrementa en uno cada vez que la temperatura ha sido completada con menos de un porcentaje dado de movimientos aceptados y se resetea a 0 cuando una nueva solución se ha encontrado. Si el contador llega un límite predeterminado R, el algoritmo se para

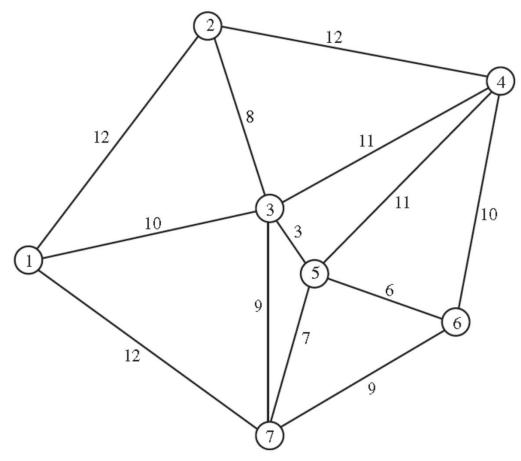


#### Secuencia de enfriamiento



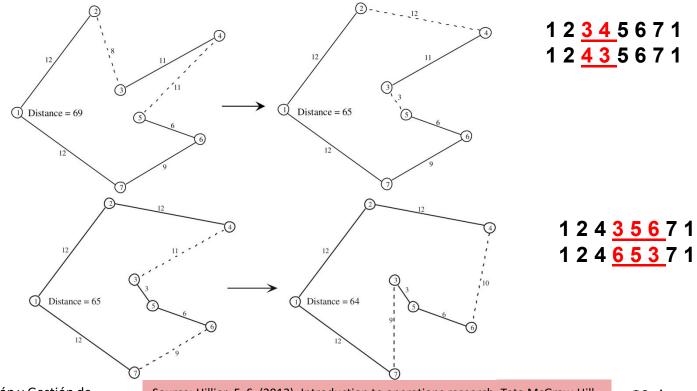
{Devuelve el mejor S<sub>act</sub> visitado}







- Solución inicial aleatoria
- Estructura de vecindad: subinversión 2-opt



Organización y Gestión de Empresas Source: Hillier, F. S. (2012). Introduction to operations research. Tata McGraw-Hill Education.



Selección aleatoria de un vecino

1 2 3 4 5 6 7 1

0.0000–0.1999: Sub-tour begins in slot 2.

0.2000–0.3999: Sub-tour begins in slot 3.

0.4000–0.5999: Sub-tour begins in slot 4.

0.6000–0.7999: Sub-tour begins in slot 5.

0.8000–0.9999: Sub-tour begins in slot 6.

0.0

Sub-tour ends in slot 4.

0.2500–0.4999: Sub-tour ends in slot 5.

0.5000–0.7499: Sub-tour ends in slot 6.

0.7500–0.9999: Sub-tour ends in slot 7.

Suppose that the random number generated happens to be 0.2779.

0.2779: Choose a sub-tour that begins in slot 3.

Suppose that the random number generated for this purpose happens to be 0.0461.

0.0461: Choose to end the sub-tour in slot 4.

1 2 4 3 5 6 7 1



0.0000 - 0.2499:

Secuencia de temperaturas (ad hoc)

T1=	0,2 Zc
T2=	0,5 T1
T3=	0,5 T2
T4=	0,5 T3
T5=	0,5 T4

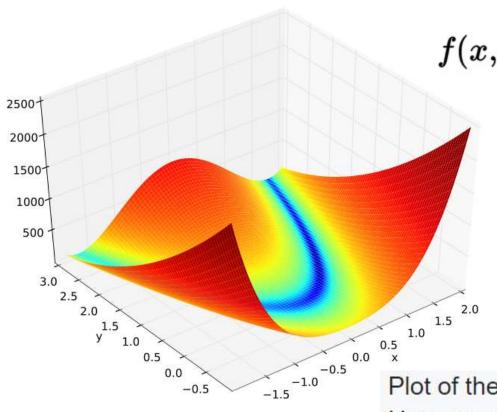
■ TABLE 14.5 One application of the simulated annealing algorithm in IOR Tutorial to the traveling salesman problem example

Iteration	т	Trial Solution Obtained	Distance
0		1-2-3-4-5-6-7-1	69
1	13.8	1-3-2-4-5-6-7-1	68
2	13.8	1-2-3-4-5-6-7-1	69
3	13.8	1-3-2-4-5-6-7-1	68
4	13.8	1-3-2-4-6-5-7-1	65
5	13.8	1-2-3-4-6-5-7-1	66
6	6.9	1-2-3-4-5-6-7-1	69
7	6.9	1-3-2-4-5-6-7-1	68
8	6.9	1-2-3-4-5-6-7-1	69
9	6.9	1-2-3-5-4-6-7-1	65
10	6.9	1-2-3-4-5-6-7-1	69
11	3.45	1-2-3-4-6-5-7-1	66
12	3.45	1-3-2-4-6-5-7-1	65
13	3.45	1-3-7-5-6-4-2-1	66
14	3.45	1-3-5-7-6-4-2-1	63 ← Minimum
15	3.45	1-3-7-5-6-4-2-1	66
16	1.725	1-3-5-7-6-4-2-1	63 ← Minimum
17	1.725	1-3-7-5-6-4-2-1	66
18	1.725	1-3-2-4-6-5-7-1	65
19	1.725	1-2-3-4-6-5-7-1	66
20	1.725	1-3-2-4-6-5-7-1	65
21	0.8625	1-3-7-5-6-4-2-1	66
22	0.8625	1-3-2-4-6-5-7-1	65
23	0.8625	1-2-3-4-6-5-7-1	66
24	0.8625	1-3-2-4-6-5-7-1	65
25	0.8625	1-3-7-5-6-4-2-1	66





#### Rosenbrock function



$$f(x,y) = (a-x)^2 + b(y-x^2)^2$$

% Function evaluations at new locations
ns=guess+rand(1,2)\*randn;
E\_new = f(ns(1),ns(2));

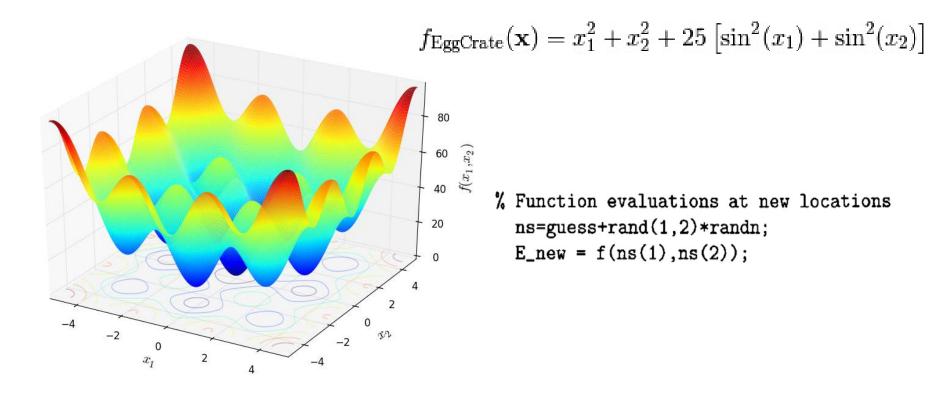
Plot of the Rosenbrock function of two variables. Here a=1,b=100, and the minimum value of zero is at (1,1).

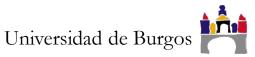
Source: Yang, X. S. (2010). Engineering optimization: an introduction with metaheuristic applications. John Wiley & Sons. Image: https://en.wikipedia.org/wiki/Rosenbrock function

Organización y Gestión de Empresas



### Egg crate function







#### Resumen

- Recocido
  - Metáfora
- Recocido simulado
  - Algoritmo estocástico de búsqueda por trayectorias que bajo ciertas condiciones permite la degradación de la solución
  - Permite escapar de óptimos locales
  - Sin memoria
- Algoritmo básico
- Implementación
  - Representación
  - Solución inicial
  - Mecanismo de transición entre soluciones
  - Secuencia de enfriamiento
- Uno de los mejores y más populares algoritmos de optimización metaheurística en la industria y la academia

