#### Programação Dinâmica

## Programação Dinâmica: Conceitos Básicos

- Tipicamente o paradigma de programação dinâmica aplica-se a problemas de otimização.
- Podemos utilizar programação dinâmica em problemas onde há:
  - Subestrutura Ótima: As soluções ótimas do problema incluem soluções ótimas de subproblemas.
  - Sobreposição de Subproblemas: O cálculo da solução através de recursão implica no recálculo de subproblemas.

## Programação Dinâmica: Conceitos Básicos (Cont.)

- A técnica de programação dinâmica visa evitar o recálculo desnecessário das soluções dos subproblemas.
- Para isso, soluções de subproblemas são armazenadas em tabelas.
- Logo, para que o algoritmo de programação dinâmica seja eficiente, é preciso que o número total de subproblemas que devem ser resolvidos seja pequeno (polinomial no tamanho da entrada).

#### Multiplicação de Cadeias de Matrizes

#### Problema: Multiplicação de Matrizes

Calcular o número mínimo de operações de multiplicação (escalar) necessários para computar a matriz M dada por:

$$M = M_1 \times M_2 \times \ldots M_i \ldots \times M_n$$

onde  $M_i$  é uma matriz de  $b_{i-1}$  linhas e  $b_i$  colunas, para todo  $i \in \{1, ..., n\}$ .

- Matrizes são multiplicadas aos pares sempre. Então, é preciso encontrar uma parentização (agrupamento) ótimo para a cadeia de matrizes.
- Para calcular a matriz M' dada por M<sub>i</sub> × M<sub>i+1</sub> são necessárias b<sub>i-1</sub> \* b<sub>i</sub> \* b<sub>i+1</sub> multiplicações entre os elementos de M<sub>i</sub> e M<sub>i+1</sub>.

- **Exemplo:** Qual é o mínimo de multiplicações escalares necessárias para computar  $M = M_1 \times M_2 \times M_3 \times M_4$  com  $b = \{200, 2, 30, 20, 5\}$ ?
- As possibilidades de parentização são:

$$M = (M_1 \times (M_2 \times (M_3 \times M_4))) \rightarrow 5.300$$
 multiplicações  $M = (M_1 \times ((M_2 \times M_3) \times M_4)) \rightarrow 3.400$  multiplicações  $M = ((M_1 \times M_2) \times (M_3 \times M_4)) \rightarrow 4.500$  multiplicações  $M = ((M_1 \times (M_2 \times M_3)) \times M_4) \rightarrow 29.200$  multiplicações  $M = (((M_1 \times M_2) \times M_3) \times M_4) \rightarrow 152.000$  multiplicações

A ordem das multiplicações faz muita diferença!

- Poderíamos calcular o número de multiplicações para todas as possíveis parentizações.
- O número de possíveis parentizações é dado pela recorrência:

$$P(n) = \begin{cases} 1, & n = 1 \\ \sum_{k=1}^{n-1} P(k) \cdot P(n-k) & n > 1, \end{cases}$$

• Mas  $P(n) \in \Omega(4^n/n^{\frac{3}{2}})$ , a estratégia de força bruta é impraticável ! Sequência de números de Catalan.

• Inicialmente, para todo (i,j) tal que  $1 \le i \le j \le n$ , vamos definir as seguintes matrizes:

$$M_{i,j} = M_i \times M_{i+1} \times \ldots \times M_j$$
.

- Agora, dada uma parentização ótima, existem dois pares de parênteses que identificam o último par de matrizes que serão multiplicadas.
  - Ou seja, existe k tal que  $M = M_{1,k} \times M_{k+1,n}$ .
- Como a parentização de M é ótima, as parentizações no cálculo de  $M_{i,k}$  e  $M_{k+1,n}$  devem ser ótimas também, caso contrário, seria possível obter uma parentização de M ainda melhor !
- Eis a subestrututra ótima do problema: a parentização ótima de M inclui a parentização ótima de M<sub>i,k</sub> e M<sub>k+1,n</sub>.

 De forma geral, se m[i, j] é número mínimo de multiplicações que deve ser efetuado para computar M<sub>i</sub> × M<sub>i+1</sub> × ... × M<sub>j</sub>, então m[i, j] é dado por:

$$m[i,j] := \min_{i \le k < j} \{ m[i,k] + m[k+1,j] + b_{i-1} * b_k * b_j \}.$$

 Podemos então projetar um algoritmo recursivo (indutivo) para resolver o problema.

#### Multiplicação de Matrizes - Algoritmo Recursivo

#### MinimoMultiplicacoesRecursivo(b, i, j)

- ▶ **Entrada:** Vetor *b* com as dimensões das matrizes e os índices *i* e *j* que delimitam o início e término da subcadeia.
- $\triangleright$  **Saída:** O número mínimo de multiplicações escalares necessário para computar a multiplicação da subcadeia. Esse valor é registrado em uma tabela (m[i,j]), bem como o índice da divisão em subcadeias ótimas (s[i,j]).

# Efetuando a Multiplicação Ótima

 É muito fácil efetuar a multiplicação da cadeia de matrizes com o número mínimo de multiplicações escalares usando a tabela s, que registra os índices ótimos de divisão em subcadeias.

#### MultiplicaMatrizes(M, s, i, j)

- $\triangleright$  **Entrada:** Cadeia de matrizes M, a tabela s e os índices i e j que delimitam a subcadeia a ser multiplicada.
- ightharpoonup Saída: A matriz resultante da multiplicação da subcadeia entre i e j, efetuando o mínimo de multiplicações escalares.
- 1. se i < j então
- 2. X := MultiplicaMatrizes(M, s, i, s[i, j])
- 3. Y := MultiplicaMatrizes(M, s, s[i, j] + 1, j)
- 4. **devolva** Multiplica(X, Y, b[i-1], b[s[i,j]], b[j])
- 5. senão devolva  $M_i$ ;

## Algoritmo Recursivo - Complexidade

 O número mínimo de operações feita pelo algoritmo recursivo é dada pela recorrência:

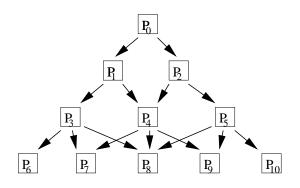
$$T(n) \geq \left\{ \begin{array}{ll} 1, & n = 1 \\ 1 + \sum_{k=1}^{n-1} [T(k) + T(n-k) + 1] & n > 1, \end{array} \right.$$

- Portanto,  $T(n) \ge 2 \sum_{k=1}^{n-1} T(i) + n$ , para n > 1.
- É possível provar (por substituição) que  $T(n) \ge 2^{n-1}$ , ou seja, o algoritmo recursivo tem complexidade  $\Omega(2^n)$ , ainda impraticável !

## Algoritmo Recursivo - Complexidade

- A ineficiência do algoritmo recursivo deve-se à sobreposição de subproblemas: o cálculo do mesmo m[i, j] pode ser requerido em vários subproblemas.
- Por exemplo, para n = 4, m[1,2], m[2,3] e m[3,4] são computados duas vezes.
- O número total de m[i,j]'s calculados é  $O(n^2)$  apenas!
- Portanto, podemos obter um algoritmo mais eficiente se evitarmos recálculos de subproblemas.

## Um subproblema pode aparecer várias vezes



```
Divisão e Conquista com Recursão simples: P_4 resolvido 2 vezes (uma por P_1 e uma por P_2); P_7 resolvido 3 vezes (uma por P_3 e duas por P_4); P_8 resolvido 4 vezes (uma por P_3, duas por P_4 e uma por P_5); P_9 resolvido 3 vezes (uma por P_3 e duas por P_4);
```

# Memorização x Programação Dinâmica

- Existem duas técnicas para evitar o recálculo de subproblemas:
  - Memorização: Consiste em manter a estrutura recursiva do algoritmo, registrando em uma tabela o valor ótimo para subproblemas já computados e verificando, antes de cada chamada recursiva, se o subproblema a ser resolvido já foi computado.
  - Programação Dinâmica: Consiste em preencher uma tabela que registra o valor ótimo para cada subproblema de forma apropriada, isto é, a computação do valor ótimo de cada subproblema depende somente de subproblemas já previamente computados. Elimina completamente a recursão.

## Algoritmo de Memorização

#### MinimoMultiplicacoesMemorizado(b, n)

- 1. para i := 1 até n faça 2. para j := 1 até n faça 3.  $m[i,j] := \infty$
- 4. devolva Memorizacao(b, 1, n)

#### Memorizacao(b, i, j)

```
1. se m[i,j] < \infty então devolva m[i,j]

2. se i = j então m[i,j] := 0

3. senão

4. para k := i até j - 1 faça

5. q := Memorizacao(b, i, k) + Memorizacao(b, k + 1, j) + b[i - 1] * b[k] * b[j];

6. se m[i,j] > q então m[i,j] := q; s[i,j] := k

7. devolva m[i,j]
```

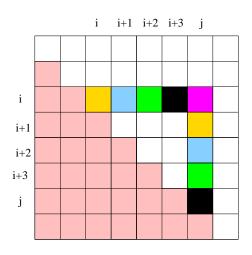
## Algoritmo de Programação Dinâmica

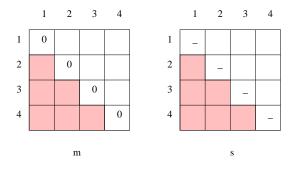
- O uso de programação dinâmica é preferível pois elimina completamente o uso de recursão.
- O algoritmo de programação dinâmica para o problema da multiplicação de matrizes torna-se trivial se computarmos, para valores crescentes de u, o valor ótimo de todas as subcadeias de tamanho u.

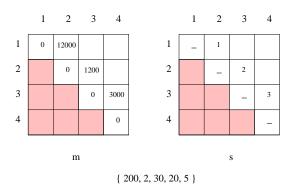
# Algoritmo de Programação Dinâmica

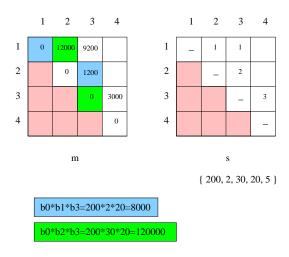
#### MinimoMultiplicacoes(b)

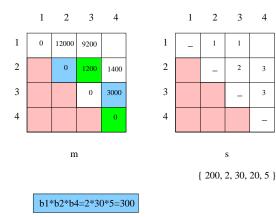
```
> Entrada: Vetor b com as dimensões das matrizes.
  Saída: As tabelas m e s preenchidas.
    para i = 1 até n faça m[i, i] := 0
   \triangleright calcula o mínimo de todas sub-cadeias de tamanho \mu + 1
    para u = 1 até n - 1 faça
3.
        para i = 1 até n - u faca
4.
           j := i + u; m[i,j] := \infty
5.
           para k = i até i - 1 faça
6.
              q := m[i, k] + m[k + 1, j] + b[i - 1] * b[k] * b[j]
7.
              se q < m[i, j] então
8.
                 m[i,j] := q; s[i,j] := k
9.
    devolva (m,s)
```







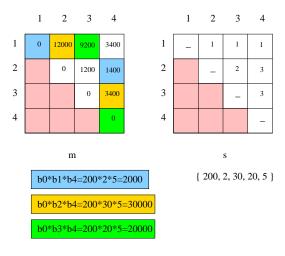


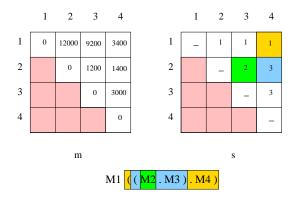


b1\*b3\*b4=2\*20\*5=200

3

3





# Algoritmo de Programação Dinâmica - Complexidade

• A complexidade de tempo do algoritmo é dada por:

$$T(n) = \sum_{u=1}^{n-1} \sum_{i=1}^{n-u} \sum_{k=i}^{n+u-1} \Theta(1)$$

$$= \sum_{u=1}^{n-1} \sum_{i=1}^{n-u} u \Theta(1)$$

$$= \sum_{u=1}^{n-1} u(n-u) \Theta(1)$$

$$= \sum_{u=1}^{n-1} (nu - u^2) \Theta(1).$$

# Algoritmo de Programação Dinâmica - Complexidade

Como

$$\sum_{u=1}^{n-1} nu = n^3/2 - n^2/2$$

е

$$\sum_{u=1}^{n-1} u^2 = n^3/3 - n^2/2 + n/6.$$

Então,

$$T(n) = (n^3/6 - n/6) \Theta(1).$$

- A complexidade de tempo do algoritmo é  $\Theta(n^3)$ .
- A complexidade de espaço é Θ(n²), já que é necessário armazenar a matriz com os valores ótimos dos subproblemas.

#### O Problema da Mochila

Dada uma mochila de capacidade W (inteiro) e um conjunto de n itens com tamanho  $w_i$  (inteiro) e valor  $c_i$  associado a cada item i, queremos determinar quais itens devem ser colocados na mochila de modo a **maximizar** o valor total transportado, respeitando sua capacidade.

- Podemos fazer as seguintes suposições:
  - $\sum_{i=1}^{n} w_i > W$ ;
  - $0 < w_i \le W$ , para todo i = 1, ..., n.

- Podemos formular o problema da mochila com Programação Linear Inteira:
  - Criamos uma variável  $x_i$  para cada item:  $x_i = 1$  se o item i estiver na solução ótima e  $x_i = 0$  caso contrário.
  - A modelagem do problema é simples:

$$\max \sum_{i=1}^{n} c_i x_i \tag{1}$$

$$\sum_{i=1}^{n} w_i x_i \le W \tag{2}$$

$$x_i \in \{0,1\} \tag{3}$$

• (1) é a função objetivo e (2-3) o conjunto de restrições.

- Como podemos projetar um algoritmo para resolver o problema?
- Existem 2<sup>n</sup> possíveis subconjuntos de itens: um algoritmo de força bruta é impraticável!
- É um problema de otimização. Será que tem subestrutura ótima?
- Se o item n estiver na solução ótima, o valor desta solução será c<sub>n</sub> mais o valor da melhor solução do problema da mochila com capacidade W - w<sub>n</sub> considerando-se só os n - 1 primeiros itens.
- Se o item n não estiver na solução ótima, o valor ótimo será dado pelo valor da melhor solução do problema da mochila com capacidade W considerando-se só os n – 1 primeiros itens.

- Seja z[k, d] o valor ótimo do problema da mochila considerando-se uma capacidade d para a mochila que contém um subconjunto dos k primeiros itens da instância original.
- A fórmula de recorrência para computar z[k, d] para todo valor de d e k é:

$$\begin{split} z[0,d] &= 0 \\ z[k,0] &= 0 \\ z[k,d] &= \left\{ \begin{array}{ll} z[k-1,d], & \text{se } w_k > d \\ \max\{z[k-1,d],z[k-1,d-w_k] + c_k\}, & \text{se } w_k \leq d \end{array} \right. \end{split}$$

# O Problema Binário da Mochila - Complexidade Recursão

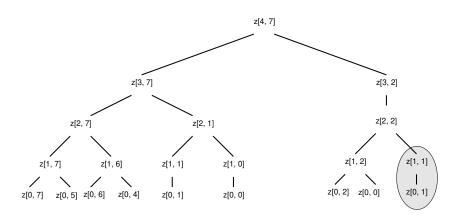
 A complexidade do algoritmo recursivo para este problema no pior caso é dada pela recorrência:

$$T(k,d) = \begin{cases} 1, & k = 0 \text{ ou } d = 0 \\ T(k-1,d) + T(k-1,d-w_k) + 1 & k > 0 \text{ e } d > 0. \end{cases}$$

- Portanto, no pior caso, o algoritmo recursivo tem complexidade  $\Omega(2^n)$ . É impraticável!
- Mas há sobreposição de subproblemas: o recálculo de subproblemas pode ser evitado!

## Mochila - Sobreposição de Subproblemas

• Considere vetor de tamanhos  $w = \{2, 1, 6, 5\}$  e capacidade da mochila W = 7. A árvore de recursão seria:

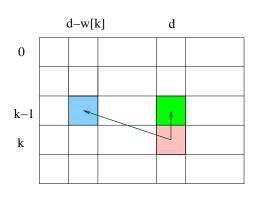


• O subproblema z[1,1] é computado duas vezes.

# Mochila - Programação Dinâmica

- O número total máximo de subproblemas a serem computados é nW.
- Isso porque tanto o tamanho dos itens quanto a capacidade da mochila são inteiros!
- Podemos então usar programação dinâmica para evitar o recálculo de subproblemas.
- Como o cálculo de z[k, d] depende de z[k-1, d] e  $z[k-1, d-w_k]$ , preenchemos a tabela linha a linha.

#### Mochila



$$z[k,d] = \max \left\{ z[k-1,d], z[k-1,d-w[k]] + c[k] \right\}$$

## O Problema Binário da Mochila - Algoritmo

#### Mochila(c, w, W, n)

- ▶ Entrada: Vetores c e w com valor e tamanho de cada item, capacidade W da mochila e número de itens n.
- ➤ Saída: O valor máximo do total de itens colocados na mochila.
- 1. para d := 0 até W faça z[0, d] := 0
- 2. **para** k := 1 **até** n **faça** z[k, 0] := 0
- 3. para k := 1 até n faça
- 4. para d := 1 até W faça
- 5. z[k,d] := z[k-1,d]
- 6. se  $w_k \le d$  e  $c_k + z[k-1, d-w_k] > z[k, d]$  então
- 7.  $z[k,d] := c_k + z[k-1,d-w_k]$
- 8. devolva (z[n, W])

#### Mochila - Exemplo

• Exemplo:  $c = \{10, 7, 25, 24\}, w = \{2, 1, 6, 5\} \in W = 7.$ 

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0							
2	0							
3	0							
4	0							

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0							
3	0							
4	0							

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0							
4	0							

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0							

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0	7	10	17	17	24	31	34

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0	7	10	17	17	24	31	34

# Mochila - Complexidade

- Claramente, a complexidade do algoritmo de programação dinâmica para o problema da mochila é O(nW).
- É um algoritmo pseudo-polinomial: sua complexidade depende do valor de W, parte da entrada do problema.
- O algoritmo n\u00e3o devolve o subconjunto de valor total m\u00e1ximo, apenas o valor m\u00e1ximo.
- É fácil recuperar o subconjunto a partir da tabela z preenchida.

# Mochila - Recuperação da Solução

# MochilaSolucao(z, n, W)

- $\triangleright$  **Entrada:** Tabela z preenchida, capacidade W da mochila e número de itens n.
- Saída: O vetor x que indica os itens colocados na mochila.

```
para i := 1 até n faça x[i] := 0

MochilaSolucaoAux(x, z, n, W)

devolva (x)
```

# MochilaSolucaoAux(x, z, k, d)

```
se k \neq 0 então

se z[k, d] = z[k-1, d] então

x[k] := 0; MochilaSolucaoAux(x, z, k-1, d)

senão

x[k] := 1; MochilaSolucaoAux(x, z, k-1, d-w_k)
```

k d	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0	7	10	17	17	24	31	34

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0	7	10	17	17	24	31	34

k d	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0	7	10	17	17	24	31	34

k d	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0	7	10	17	17	24	31	34

d k	0	1	2	3	4	5	6	7
0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	10	10	10	10	10	10
2	0	7	10	17	17	17	17	17
3	0	7	10	17	17	17	25	32
4	0	7	10	17	17	24	31	34

$$x[1] = x[4] = 1$$
,  $x[2] = x[3] = 0$ 

# Mochila - Complexidade

- O algoritmo de recuperação da solução tem complexidade O(n).
- Portanto, a complexidade de tempo e de espaço do algoritmo de programação dinâmica para o problema da mochila é O(nW).
- É possível economizar memória, registrando duas linhas: a que está sendo preenchida e a anterior. Mas isso inviabiliza a recuperação da solução.

# Subcadeia comum máxima

# Definição: Subcadeia

Dada uma cadeia  $S = a_1 \dots a_n$ , dizemos que  $S' = b_1 \dots b_p$  é uma subcadeia de S se existem p índices i(j) satisfazendo:

- (a)  $i(j) \in \{1, ..., n\}$  para todo  $j \in \{1, ..., p\}$ ;
- **(b)** i(j) < i(j+1) para todo  $j \in \{1, \dots, p-1\};$
- (c)  $b_j = a_{i(j)}$  para todo  $j \in \{1, ..., p\}$ .
  - **Exemplo:** S = ABCDEFG e S' = ADFG.

### Problema da Subcadeia Comum Máxima

Dadas duas cadeias de caracteres X e Y de um alfabeto  $\Sigma$ , determinar a maior subcadeia comum de X e Y

- É um problema de otimização. Será que tem subestrutura ótima?
- Notação: Seja S uma cadeia de tamanho n. Para todo i = 1,...,n, o prefixo de tamanho i de S será denotado por S<sub>i</sub>.
- **Exemplo:** Para S = ABCDEFG,  $S_2 = AB \in S_4 = ABCD$ .
- **Definição:** c[i,j] é o tamanho da subcadeia comum máxima dos prefixos  $X_i$  e  $Y_j$ . Logo, se |X| = m e |Y| = n, c[m,n] é o valor ótimo.

- Teorema (subestrutura ótima): Seja  $Z = z_1 \dots z_k$  a subcadeia comum máxima de  $X = x_1 \dots x_m$  e  $Y = y_1 \dots y_n$ , denotado por Z = SCM(X, Y).
  - ① Se  $x_m = y_n$  então  $z_k = x_m = y_n$  e  $Z_{k-1} = SCM(X_{m-1}, Y_{n-1})$ .
  - 2 Se  $x_m \neq y_n$  então  $z_k \neq x_m$  implica que  $Z = SCM(X_{m-1}, Y)$ .
  - Se  $x_m \neq y_n$  então  $z_k \neq y_n$  implica que  $Z = SCM(X, Y_{n-1})$ .

### Fórmula de Recorrência:

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{se } i = 0 \text{ ou } j = 0 \\ c[i-1,j-1] + 1 & \text{se } i,j > 0 \text{ e } x_i = y_j \\ \max\{c[i-1,j],c[i,j-1]\} & \text{se } i,j > 0 \text{ e } x_i \neq y_j \end{cases}$$

# SCM(X, m, Y, n, c, b)

```
para i = 0 até m faça c[i, 0] := 0
01.
02.
      para j = 1 até n faça c[0, j] := 0
03.
      para i = 1 até m faça
04.
          para i = 1 até n faça
             se x_i = y_i então
05.
                c[i, i] := c[i-1, j-1] + 1; b[i, j] := "\\"
06.
07.
             senão
08.
                se c[i, i-1] > c[i-1, i] então
09.
                    c[i, j] := c[i, j-1] : b[i, j] := "\leftarrow"
10.
                senão
11.
                    c[i, j] := c[i - 1, j]; b[i, j] := "\uparrow";
12.
      devolva (c[m, n], b).
```

# Subcadeia comum máxima - Exemplo

• Exemplo: X = abcb e Y = bdcab, m = 4 e n = 5.

	Y		b	d	c	a	b
X		0	1	2	3	4	5
	0	0	0	0	0	0	0
a	1	0	0	0	0	1	1
b	2	0	1	1	1	1	2
c	3	0	1	1	2	2	2
b	4	0	1	1	2	2	3

	Y		Ь	d	©	a	<b>b</b>
X		0	1	2	3	4	5
	0						
a	1		t	1	t	*	-
b	2		1	<b>-</b>	-	1	1
<b>©</b>	3		1	t	1	-	1
b	4		1	1	1	1	1

# Subcadeia comum máxima - Complexidade

- Claramente, a complexidade do algoritmo é O(mn).
- O algoritmo n\u00e3o encontra a subcadeia comum de tamanho m\u00e1ximo, apenas seu tamanho.
- Com a tabela b preenchida, é fácil encontrar a subcadeia comum máxima.

 Para recuperar a solução, basta chamar Recupera\_MSC(b, X, m, n).

# Recupera\_SCM(b, X, i, j)

```
1. se i = 0 e j = 0 então devolva

2. se b[i,j] = \text{``\capaca} então

3. Recupera\_MSC(b,X,i-1,j-1); imprima x_i

4. senão

5. se b[i,j] = \text{``\capaca} então

6. Recupera\_MSC(b,X,i-1,j)

7. senão

8. Recupera\_MSC(b,X,i,j-1)
```

# Subcadeia comum máxima - Complexidade

- A determinação da subcadeia comum máxima é feita em tempo O(m+n) no pior caso.
- Portanto, a complexidade de tempo e de espaço do algoritmo de programação dinâmica para o problema da subcadeia comum máxima é O(mn).
- Note que a tabela b é dispensável, podemos economizar memória recuperando a solução a partir da tabela c.
   Ainda assim, o gasto de memória seria O(mn).
- Caso não haja interesse em determinar a subcadeia comum máxima, mas apenas seu tamanho, é possível reduzir o gasto de memória para O(min{n, m}): basta registrar apenas a linha da tabela sendo preenchida e a anterior.

# Problema da Árvore de Busca Ótima

**Problema** ÁRVORE DE BUSCA: Dados elementos  $(e_1 < e_2 < \ldots < e_n)$ , onde cada item  $e_i$  é consultado  $f(e_i)$  vezes, construir uma árvore de busca binária, tal que o total de nós consultados é mínimo.

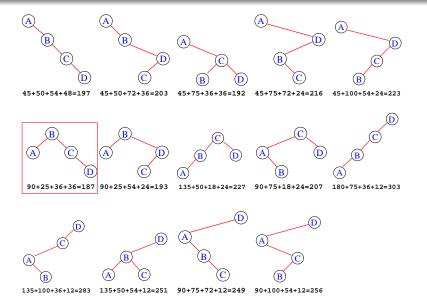
Aplicações: Construção de dicionários estáticos, processadores de texto, verificadores de ortografia. Exemplo: Considere quatro chaves:  $A \le B \le C \le D$  e freqüências f(A) = 45, f(B) = 25, f(C) = 18 e f(D) = 12.



90+75+18+24=207

Total de nós acessados nesta árvore = 207 Podemos construir todas as árvores de busca e escolher a melhor ?

Não! Número de árvores de busca pode ser muito grande!!



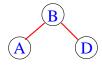
Exercício: Calcule o número de árvores distintas com n nós.

# Propriedades da árvore de busca ótima

Definicao Se T é uma árvore binária de busca e v é um vértice, denotamos por T(v) a subárvore enraizada em v contendo todos os vértices abaixo de v.

No exemplo anterior temos  $A \le B \le C \le D$ .

**Pergunta:** Em uma árvore de busca T, podemos ter T(B) nesta forma ?

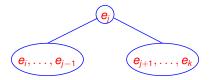


**Não:** Pois C deveria estar em T(B).

**Conclusão:** Se T é uma árvore de busca, e v é um vértice de T, então T(v) contém apenas elementos consecutivos.

# Seja T uma árvore de busca, $e_j$ um vértice de T e $T(e_j) = \{e_i, \dots, e_{j-1}, e_j, e_{j+1}, \dots, e_k\}$ . Então

- no ramo esquerdo devem haver os elementos  $e_i, \ldots, e_{i-1}$ .
- no ramo direito devem haver os elementos  $e_{j+1}, \ldots, e_k$ .
- Sub-árvores de  $\{e_i, \dots, e_{j-1}\}$  e  $\{e_{j+1}, \dots, e_k\}$  devem ser ótimas.



- Freqüência de acessos à raiz em uma árvore de busca é a soma das freqüências dos elementos na árvore
- Qualquer elemento de  $\{e_i, \dots, e_k\}$  é candidato a ser raiz

# Definição recursiva da solução ótima

**Idéia:** Gerar árvores de busca a partir de árvores de busca de tamanhos menores

Estratégia: Bottom-Up

# Seja

 $A(e_i, ..., e_k)$ :=número de nós acessados em árvore ótima contendo  $\{e_i, ..., e_k\}$ .

### Então

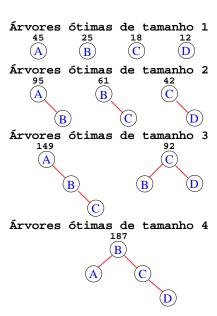
$$\bullet$$
  $A(\emptyset) = 0$ 

$$\bullet$$
  $A(e_i,\ldots,e_k) =$ 

$$\min_{i \le j \le k} \left\{ A(e_i, \dots, e_{j-1}) + A(e_{j+1}, \dots, e_k) + \sum_{t=i}^k f(e_t) \right\}$$

Item Tam.Seq.	0	1	 t	 n
<i>e</i> <sub>1</sub>	0	$f(e_1)$		 M(1,n)
<i>e</i> <sub>2</sub>	0	$f(e_2)$		
:	:	:		
e <sub>i</sub>	0	$f(e_i)$	 $M(i,t) := A(e_i,\ldots,e_k)$	
:	0	:		
$(k=i+t-1)$ $e_k$	0	$f(e_k)$		
:	0			
e <sub>n</sub>	0	$f(e_n)$		

$$A(\emptyset) = 0$$
  
 $A(e_i) = f(e_i)$   
 $A(e_i, \dots, e_k) = \min_{1 \le j \le k} \left\{ A(e_i, \dots, e_{j-1}) + A(e_{j+1}, \dots, e_k) + \sum_{t=i}^{k} f(e_t) \right\}$ 



# ALGORITMO ÁRVORE-BUSCA $(e_1, \dots, e_n, f)$ 1 para $i \leftarrow 0$ até n + 1 faça $M(i, 0) \leftarrow 0$ 2 para $t \leftarrow 1$ até n faça 3 para $i \leftarrow 1$ até n - t + 1 faça 5 $S \leftarrow f(e_i) + f(e_{i+1}) + \dots + f(e_{i+t-1})$ 7 $M(i, t) \leftarrow \min_{0 < t' < t-1} \left\{ M(i, t') + M(i + t' + 1, t - t' - 1) + S \right\}$

Solução em: A(1, n)

### Teorema

O algoritmo ÁRVORE-BUSCA encontra o valor da árvore de busca ótima em tempo  $O(n^3)$ .

### Exercícios:

 O algoritmo apresentado para resolver o problema da árvore ótima apenas apresenta o valor esperado de consultas de nós para todos os itens. Faça uma implementação do algoritmo de maneira que ele apresente a árvore de busca ótima.