

Problema 1.

Considera dos espines $\frac{1}{2}$, los cuales denotaremos con los subíndices L y R en presencia de un campo magnético a lo largo del eje z, $\vec{B} = (0, 0, B)$. Además, al interactuar con el campo, los momentos magnéticos de los espines están acoplados.

Es decir, el Hamiltoniano que describe a los dos espines es:

$$\hat{H} = g\mu_B \vec{B} \cdot (\hat{\vec{S}}_L + \hat{\vec{S}}_R) + J \hat{\vec{S}}_L \cdot \hat{\vec{S}}_R \dots (1)$$

g : cte. gáromagnética, μ_B : magnetón de Bohr.

(a) Escribe el Hamiltoniano en la base $\{|11\rangle, |1\downarrow\rangle, |1\downarrow\rangle, |1\uparrow\rangle\}$.

Sol.

Recordemos que ① $|1\rangle$ y $|1\downarrow\rangle$ son eigenestados de \hat{S}_z con eigenvalores $\pm \frac{1}{2}$, respectivamente.

$$\text{V también que } ② \quad \hat{S}_L^i = S_i \otimes \mathbb{1}$$

$$\hat{S}_R^i = \mathbb{1} \otimes \hat{S}_i$$

$$\hat{S}_z = \hat{S}_L^z + \hat{S}_R^z.$$

Entonces, el primer sumando en (1) es:

$$g\mu_B \vec{B} \cdot (\hat{\vec{S}}_L + \hat{\vec{S}}_R) = g\mu_B B \hat{S}_z = g\mu_B B \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \dots (2)$$

Para el segundo sumando de (1), recordemos que

$\hat{S}_L \cdot \hat{S}_R = \sum_i^3 \hat{S}_L^i \hat{S}_R^i$ y apartir de las matrices de spin $\frac{1}{2}$ en un sistema de dos partículas, obtenemos

$$J \hat{S}_L \cdot \hat{S}_R = \frac{\hbar J}{4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \dots (3)$$

Sumando (2) y (3) para obtener la representación de (1):

$$\hat{H} = \begin{pmatrix} \alpha_1 + \alpha_2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\alpha_1 & 2\alpha_1 & 0 \\ 0 & 2\alpha_1 & -\alpha_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \alpha_1 - \alpha_2 \end{pmatrix} \dots (3)$$

$$\alpha_1 = \frac{\hbar^2 J}{a} \quad \text{y} \quad \alpha_2 = g \mu_B B t$$

(b) Encuentra los eigenvectores y energías de (3).

$E_1 = \alpha_1 + \alpha_2$, mientras que los eigenvectores (ortonormados) son:

$$E_2 = \alpha_1 \quad |E_2\rangle = |\uparrow\uparrow\rangle$$

$$E_3 = -3\alpha_1 \quad |E_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|\uparrow\downarrow\rangle + |\downarrow\uparrow\rangle)$$

$$E_4 = \alpha_1 - \alpha_2 \quad |E_4\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|\uparrow\downarrow\rangle - |\downarrow\uparrow\rangle)$$

$$|E_4\rangle = |\downarrow\downarrow\rangle$$

(c) Encuentra ρ , como función de la temperatura. Supón que existe equilibrio termodinámico entre los espines.

Solución

$$\rho = \frac{e^{-\beta H}}{Z} \quad \cdot \text{Density matrix}$$

theory. Karl Blum.

$$Z = \text{Tr}(e^{-\beta H}) \quad \cdot \text{Springer.}$$

Escogemos como base a la base propia de H y obtenemos como entradas de ρ :

$$\rho_{nm} = \frac{1}{Z} \langle n | e^{-\beta H} | m \rangle = \frac{1}{Z} e^{\beta E_m} \delta_{nm} =$$

$$= \frac{1}{\text{Tr}(e^{-\beta H})} e^{\beta E_m} \delta_{nm}.$$

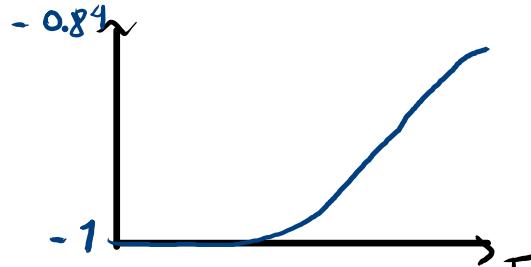
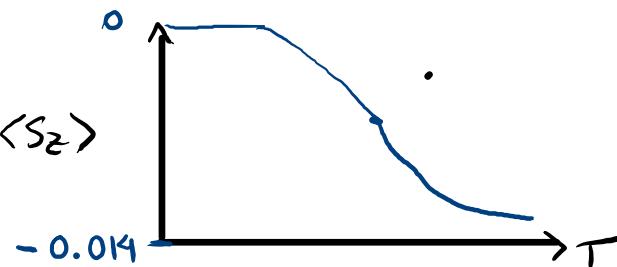
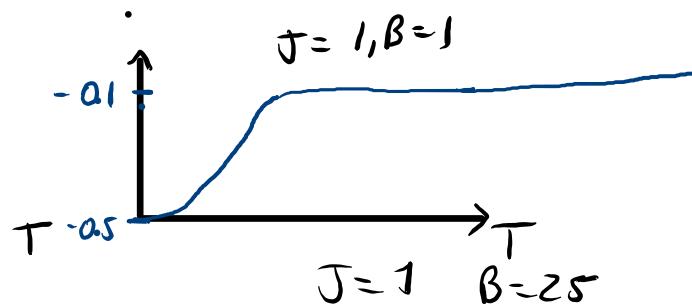
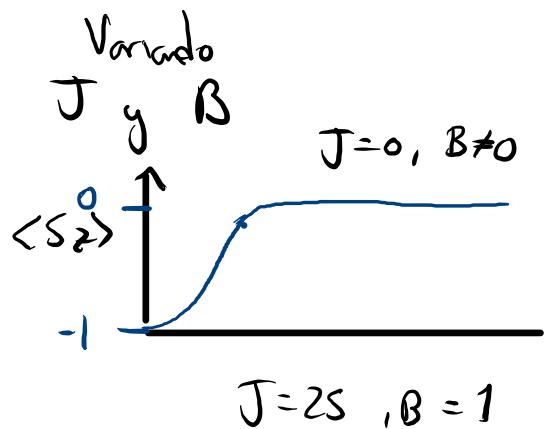
$$Z(t) = \sum_n e^{\frac{E_n}{kT}}$$

$$\rho_{nm}(t) = \frac{e^{-\beta E_m} \delta_{nm}}{\sum_n e^{-\beta E_n / kT}}$$

(d) Determina $\langle \hat{S}_z^2 \rangle$ como función de T .

Y obtén los límites $T \rightarrow \infty$ y $T \rightarrow 0$

$$\begin{aligned}\langle \hat{S}_z^2 \rangle &= \text{tr} \langle \hat{S}_z^2 \rho \rangle = \frac{t}{\sum e^{-\frac{E_i}{kT}}} \left(e^{-\frac{\alpha_1 + \alpha_2}{kT}} - e^{-\frac{\alpha_1 - \alpha_2}{kT}} \right) \\ &\approx -2 \ln \sinh \left(\frac{\alpha_2}{kT} \right) \\ &= \frac{-2 \ln \sinh \left(\frac{\alpha_2}{kT} \right)}{1 + 2 \cosh \left(\frac{\alpha_2}{kT} \right) + e^{\frac{2\alpha_1}{kT}}}\end{aligned}$$



Problema 2.

Considera un spin en presencia de un campo magnético en la dirección z. $\hat{A} = B_z \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = B_z \hat{\sigma}_z$.

(a) $\rho(T) = \frac{1}{2 \cosh(\frac{B_z T}{kT})} \begin{pmatrix} e^{-\frac{B_z T}{kT}} & 0 & 0 & e^{\frac{B_z T}{kT}} \\ 0 & e^{\frac{B_z T}{kT}} & 0 & e^{-\frac{B_z T}{kT}} \end{pmatrix} \dots (1)$

(b) A $t=0$ la dirección del campo magnético cambia a x. Para $t>0$, el nuevo \hat{A} del sistema es:

$$\hat{A} = B_x \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Para $t>0$, el sistema está dentro en la nueva base

$$|1s\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|1s\rangle + |1p\rangle) \quad |1p\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |1d\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$|1s\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|1s\rangle - |1p\rangle)$$

Expresar (1) en esta base. $|1s\rangle + |1p\rangle + |1d\rangle = 1$

$$\rho^* = M^{-1} \rho M, \quad M = \begin{pmatrix} 1 & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\rho^* = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x+\eta & \alpha-\eta & \alpha-\eta \\ x-\eta & x-\eta & \alpha+\eta \\ \alpha+\eta & \alpha-\eta & x-\eta \end{pmatrix} \dots (2)$$

$$\alpha \equiv \frac{e^{-\beta x \beta}}{2 \cosh(\frac{B_z T}{kT})} \quad y \eta \equiv \frac{e^{\beta x \beta}}{2 \cosh(\frac{B_z T}{kT})}$$

(c) $\frac{d\rho}{dt} = -\frac{i}{\hbar} [\hat{A}, \rho] \quad \rho(0) = \rho^*$ como en (2)

$$\hat{A}' = B_x \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}. \quad \rho(t) = \begin{pmatrix} \rho_{11}(t) & \rho_{12}(t) \\ \rho_{21}(t) & \rho_{22}(t) \end{pmatrix}$$

$$\frac{d\rho_{11}(t)}{dt} = -\frac{i}{\hbar} [\hat{A}', \rho]$$

$$\frac{\partial \rho_{11}}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial \rho_{12}}{\partial t} = -\frac{i}{\hbar} 2\alpha \eta \rho_{12}$$

$$\frac{\partial \rho_{21}}{\partial t} = \frac{i}{\hbar} 2\alpha \eta \rho_{21}, \quad \frac{\partial \rho_{22}}{\partial t} = 0.$$

Las soluciones son:

$$\rho_{11}(t) = \frac{1}{2} (x+\eta)$$

$$\rho_{12}(t) = \frac{1}{2} (x-\eta) e^{-\frac{2i\alpha\eta t}{\hbar}}$$

$$\rho_{21}(t) = \frac{1}{2} (x-\eta) e^{\frac{2i\alpha\eta t}{\hbar}}$$

$$\rho_{22}(t) = \frac{1}{2} (x+\eta)$$

(d) Determina $\langle \hat{s}_x \rangle$, $\langle \hat{s}_y \rangle$ y $\langle \hat{s}_z \rangle$ en función de T , para $t>0$

$$S_z = \pm \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \hat{s}_y = \frac{1}{i\hbar} (\hat{s}_+ - \hat{s}_-) = \frac{i}{2} \begin{pmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{pmatrix}$$

$$\hat{s}_x = \frac{i}{\hbar} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

$$\langle \hat{s}_x \rangle = \frac{x+\eta}{2} - \frac{x-\eta}{2} = 0.$$

$$\langle \hat{s}_y \rangle = i(x-1)(e^{\frac{2i\alpha\eta t}{\hbar}} - e^{-\frac{2i\alpha\eta t}{\hbar}}) = 2(i\eta\omega) \sin\left(\frac{2\alpha\eta t}{\hbar}\right)$$

$$\langle \hat{s}_z \rangle = (x-\eta) \left(e^{\frac{2i\alpha\eta t}{\hbar}} + e^{-\frac{2i\alpha\eta t}{\hbar}} \right) = 2(x-\eta) \cos\left(\frac{2\alpha\eta t}{\hbar}\right)$$