

Controlar movimiento del brazo

- ✚ **Como** Usuario
- ✚ **Puedo** Controlar los movimientos del brazo
- ✚ **Para** Realizar las tareas que especifique por medio del uso de la interfaz

Criterios de aceptación:

- ✚ **Dado** que el brazo robótico esta listo para operar
- ✚ **Cuando** el usuario selecciona una tarea o dirige manualmente el brazo
- ✚ **Entonces** el brazo generara los movimientos específicos con respecto a los requerimientos del usuario

Detalles

- ✚ El brazo robótico podrá ser capaz de, por medio de una interfaz generada exclusivamente para este, moverse por medio de servomotores los cuales incorporan a la parte física del brazo.
- ✚ El usuario tendrá total control del movimiento como es el detener el movimiento del brazo en cualquier momento.
- ✚ El usuario podrá mover de manera remota por medio de la pagina web generada, el brazo con total facilidad, por medio de sliders que estarán presentes en la pagina

Monitoreo de sensores y cámara

- ✚ **Como** Usuario
- ✚ **Puedo** Visualizar a través de la interfaz el uso de la cámara y los sensores
- ✚ **Para** la detección del entorno por medio de la cámara y la fuerza de agarre del brazo por medio de los sensores

Criterios de aceptación:

- ✚ **Dado** que la cámara y los sensores están incorporados al brazo activo.
- ✚ **Cuando** el usuario haga uso de la interfaz de monitoreo.
- ✚ **Entonces** podrá visualizar los datos de la cámara y el sensor plasmado en la interfaz.

Detalles

- ✚ Los datos arrojados del sensor por medio de la interfaz se mostrarán de manera clara y comprensiva.
- ✚ La captura de imagen de la cámara por medio de la interfaz visualizar el entorno a tiempo real donde se encuentra el brazo
- ✚ Tanto los sensores de fuerza como la cámara incorporada son dispositivos que nos ayudaran para tener una mejor experiencia con el uso del brazo con respecto a su funcionalidad en tiempo real por medio de la captura de imagen y la fuerza de agarre y el peso del objeto por medio de los sensores.

Creación y gestión de la pagina

- ✚ **Como** programador
- ✚ **Puedo** conocer el tipo de interfaz a desarrollar para el manejo del brazo robótico, caracterizándose por su sencillez y fácil entendimiento
- ✚ **Para** que el usuario tenga una buena experiencia en el tiempo de uso

Criterios de aceptación:

- ✚ **Dado** que se quiere proveer una experiencia agradable al usuario
- ✚ **Cuando** el usuario haga uso de esta web
- ✚ **Entonces** se requiere generar una web de fácil de comprensión y entendimiento.

Detalles:

- ✚ La creación de esta pagina web ayudara a manejar el brazo robótico teniendo en cuenta los principios de la sostenibilidad
- ✚ El usuario será capaz de entender con gran facilidad como operar el brazo robótico gracias a que la interfaz es sencilla
- ✚ La interfaz estará comunicada gracias a la red Wifi, esta comunicación es bidireccional permitiendo una comunicación constante entre interfaz y brazo