

쌍곡 기하와 Lorentz 공간 간의 관계와 그 활용

2018160005

임운상

2020160027

박예영

2022160012

박세준

2022160025

김상준

새로운 기하

유클리드가 주장한 5가지 공준은 다음과 같다.

- 서로 다른 두 점이 주어졌을 때, 그 두 점을 잇는 직선을 그을 수 있다.
- 임의의 선분은 더 연장할 수 있다.
- 서로 다른 두 점 A, B 에 대해, 점 A 를 중심으로 하고 \overline{AB} 를 한 반지름으로 하는 원을 그릴 수 있다.
- 모든 직각은 서로 같다.
- 두 직선이 한 직선과 만날 때, 같은 쪽에 있는 내각의 합이 2직각(180°)보다 작으면 이 두 직선을 연장할 때 2직각보다 작은 내각을 이루는 쪽에서 반드시 만난다.

이는 “평행선 공준”이라 불리며 나머지 공준과 독립임이 밝혀졌다. 이로부터 비롯된 기하 중 하나인 쌍곡기하(hyperbolic geometry)의 성질들을 살펴보고 더 나아가 Lorentz 평면,공간과 그 관계, 그리고 그 활용으로 특수 상대성 이론에 대해 알아보려고 한다.

쌍곡 평면의 여러가지 성질들

다음은 만족하는 평면의 성질을 살펴보자.

$$\mathcal{U} = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 : v > 0\}, \quad E = \frac{1}{v^2}, \quad F = 0, \quad G = \frac{1}{v^2}$$

쌍곡평면의 geodesic

geodesic을 만족하기 위한 두 조건으로부터 다음을 알 수 있다.

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(E\dot{u} + F\dot{v}) &= \frac{1}{2}(E_u\dot{u}^2 + 2F_u\dot{u}\dot{v} + G_u\dot{v}^2) \\ \rightarrow \frac{d}{dt}(E\dot{u}) &= \frac{2}{v^3}\dot{u}\dot{v} + \frac{1}{v^2}\ddot{u} = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(F\dot{u} + G\dot{v}) &= \frac{1}{2}(E_v\dot{u}^2 + 2F_v\dot{u}\dot{v} + G_v\dot{v}^2) \\ \rightarrow \frac{d}{dt}(G\dot{v}) &= \frac{2}{v^3}\dot{v}^2 + \frac{1}{v^2}\ddot{v} = -\frac{2}{2v^3}(\dot{u}^2 + \dot{v}^2) \\ \rightarrow \frac{1}{v^3}(\dot{u}^2 - \dot{v}^2) + \frac{1}{v^2}\ddot{v} &= 0 \end{aligned}$$

이후 식 정리를 통해 y 축과 평행한 반직선과 중심이 x 축에 있는 반원이 geodesic임을 알 수 있다.

쌍곡평면의 거리 및 각도

geodesic 위의 두 점에 대한 거리를 알아보자.

1. u 좌표가 동일할 때: $\gamma(u(t), v(t)) = (u_0, t)$

$$s(t) = \int_{t_0}^{t_1} \sqrt{\frac{\dot{u}^2 + \dot{v}^2}{v^2}} dt = \int_{t_0}^{t_1} \frac{1}{t} dt = \ln t_1 - \ln t_0$$

2. 아닐 때: $\gamma(u(t), v(t_0 + r \tanh t, r \operatorname{sech} t))$

$$\begin{aligned} s(t) &= \int_{t_0}^{t_1} \sqrt{\frac{\dot{u}^2 + \dot{v}^2}{v^2}} dt \\ &= \int_{t_0}^{t_1} \sqrt{\frac{r^2 \operatorname{sech}^2 t (\operatorname{sech}^2 t + \tanh^2 t)}{r^2 \operatorname{sech}^2 t}} dt \\ &= \int_{t_0}^{t_1} 1 dt = t_1 - t_0 \\ &= \cosh^{-1}(\cosh(t_1 - t_0)) \\ &= \cosh^{-1}\left(1 + \frac{(u(t_1) - u(t_0))^2 + (v(t_1) - v(t_0))^2}{2v(t_0)v(t_1)}\right) \end{aligned}$$

두 벡터 w_1, w_2 가 이루는 각은 다음과 같이 구할 수 있다.

$$\theta = \cos^{-1}\left(\frac{w_{1u}w_{2u} + w_{1v}w_{2v}}{\sqrt{w_{1u}^2 + w_{1v}^2} \sqrt{w_{2u}^2 + w_{2v}^2}}\right)$$

따라서 유클리드 평면에서의 각과 완전히 일치함을 알 수 있다.

Lorentz 평면의 성질

Lorentz 평면에서의 metric은 $ds^2 = dx^2 - dt^2$ 을 만족하며, PSD가 아니지만 두 점 사이의 거리를 $d = \sqrt{x^2 - t^2}$ 의 형태로 간주할 수 있다. ($d \in \mathbb{C}$)

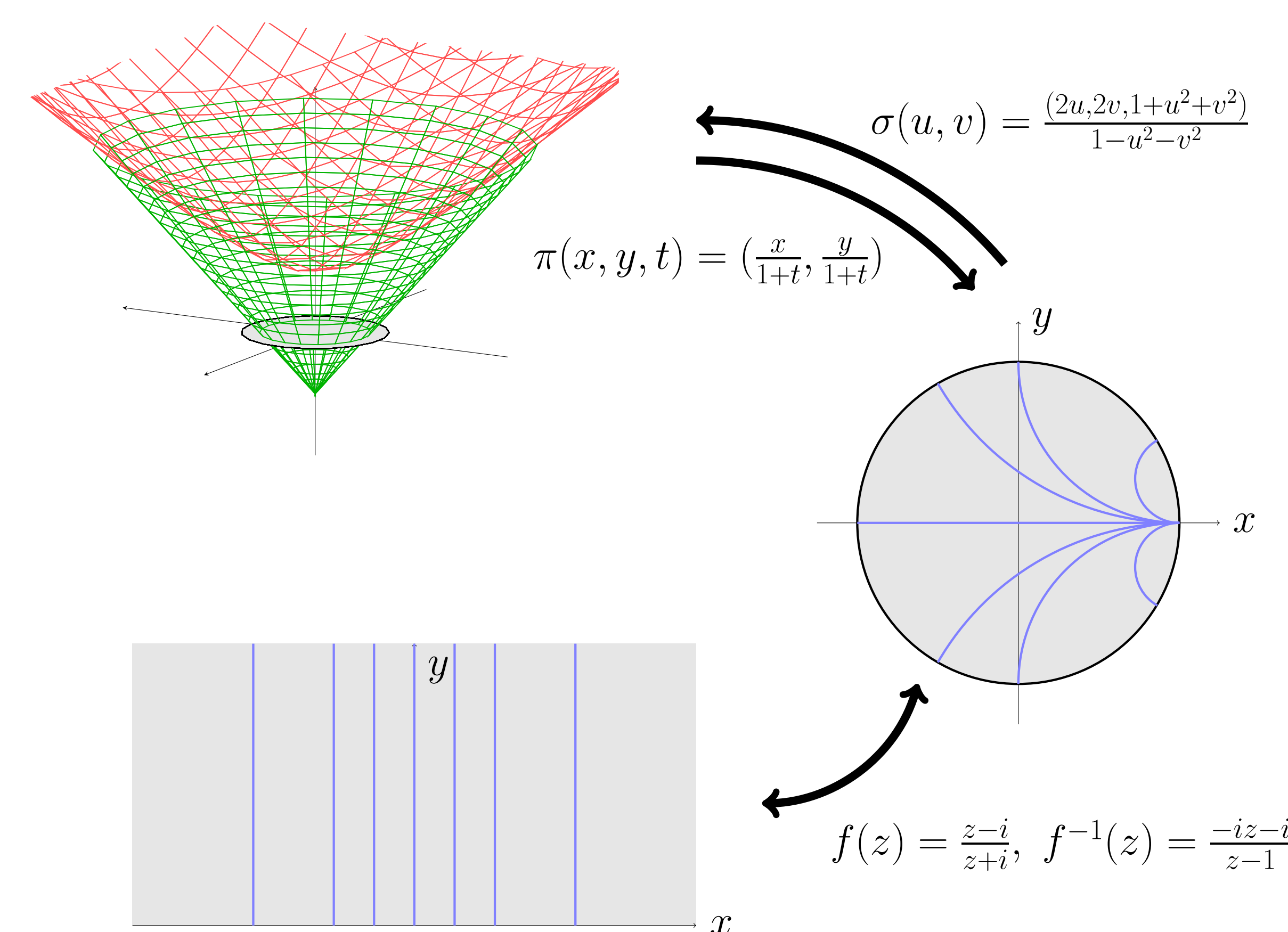
Lorentz 평면의 geodesic

E, F, G 가 상수이므로 이에 대한 편미분값은 모두 0이다. 따라서

$$\begin{aligned} \frac{d}{dp}(E\dot{x} + F\dot{t}) &= \frac{1}{2}(E_x\dot{x}^2 + 2F_x\dot{x}\dot{t} + G_x\dot{t}^2) \\ \frac{d}{dp}(F\dot{u} + G\dot{t}) &= \frac{1}{2}(E_t\dot{x}^2 + 2F_t\dot{x}\dot{t} + G_t\dot{t}^2) \end{aligned}$$

으로부터 $\ddot{x} = 0, \ddot{t} = 0$ 을 얻을 수 있고 geodesic은 $\gamma(p) = ax(p)t(p) + bx(p) + ct(p) + d$ (a, b, c, d 는 상수)가 된다.

3차원 Lorentz 공간과 쌍곡 평면의 isometry



쌍곡 평면과 3차원 Lorentz 공간의 관계

3차원 Lorentz 공간 \mathbb{L}^3 는 다음과 같이 정의된다:

$$\mathbb{L}^3 = \{(x, y, t) \in \mathbb{R}^3 : ds^2 = dx^2 + dy^2 - dt^2\}.$$

여기에서 원점과의 거리가 i 이면서 $t > 0$ 인 \mathbf{H} 는 위의 붉은 쌍곡면이다. 이를 $(0, 0, -1)$ 을 기준으로 xy -plane에 사영을 하면 이는 $B_1(0, 0)$ 에 들어가게 되고 이를 (u, v) 로 두었을 때 다음과 같이 σ 가 정의된다.


$$(x, y, t) = \sigma(u, v) = \left(\frac{2u}{1 - u^2 - v^2}, \frac{2v}{1 - u^2 - v^2}, \frac{1 + u^2 + v^2}{1 - u^2 - v^2}\right)$$

이를 통해 u 와 v 로 미분을 하면 다음과 같은 식이 나온다:

$$\begin{aligned} \sigma_u &= \frac{2}{(1 - u^2 - v^2)^2}(1 + u^2 - v^2, 2uv, 2u), \\ \sigma_v &= \frac{2}{(1 - u^2 - v^2)^2}(2uv, 1 - u^2 + v^2, 2v). \end{aligned}$$

이를 통해 E, F, G 를 구하면 다음과 같이 나온다:

$$E = \frac{4}{(1 - u^2 - v^2)^2}, \quad F = 0, \quad G = \frac{4}{(1 - u^2 - v^2)^2}$$

E, F, G 를 구할 때 로렌츠 공간의 metric을 적용하여 구함에 유의하자. 이 model은 Poincaré disk model이라고 불리우며, 앞에서 언급했던 Poincaré half-plane model과 자연스러운 isomorphism이 있다. 자세한 내용은 을 보면 알 수 있다.

Lorentz 평면(공간)을 통한 시공간의 표현

특수 상대성 이론에서 시공간을 Lorentz 평면(공간)의 형태로 표현하며, 벡터(\vec{v})들을 원점으로부터의 거리로 다음과 같이 구분한다.

- light-like vector ($d(0, \vec{v}) = 0$)
- space-like vector ($d(0, \vec{v}) > 0$)
- time-like vector ($d(0, \vec{v}) < 0$)

등속 운동에서의 상대적 속도

관찰자 O 와 O 에서 등속도로 멀어지고 있는 관찰자 \bar{O} 를 설정하면 O 의 시각에서 O, \bar{O} 가 관찰한 사건 p 의 위치와 시간은 각각 $x(p), t(p)$ and $\bar{x}(p), \bar{t}(p)$ 로 표현될 수 있다..

특수 상대성 이론에서의 가정

- 모든 관성계는 동등하다.
- 빛의 속도는 일정하다.

첫번째 가정에 의해서 두 관성계 사이에는 metric을 보존하는 변환이 존재하는데, 따라서 우리는 이 변환을 Poincaré 변환으로 생각할 수 있다..

O 가 보는 \bar{O} 의 속력

$\alpha = \beta = 1$ 인 특수 Lorentz 변환은 다음과 같다:

$$\begin{bmatrix} \bar{x}(p) \\ \bar{t}(p) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cosh \phi & -\sinh \phi \\ -\sinh \phi & \cosh \phi \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x(p) \\ t(p) \end{bmatrix}, \quad \phi \in \mathbb{R}$$

\bar{O} 의 궤적을 매개변수 s 로 나타내면, $\bar{x}(s) = 0, \bar{t}(s) = s$ 이다.

$$\begin{bmatrix} x(p) \\ t(p) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cosh \phi & \sinh \phi \\ \sinh \phi & \cosh \phi \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ s \end{bmatrix}$$

$x(s) = \sinh \phi \cdot s, t(s) = \cosh \phi \cdot s$ 이므로, O 가 보는 \bar{O} 의 속력은 $v = \tanh \phi$ 이다.

특수 상대성 이론의 주요 사실

- 모든 입자의 속력은 1보다 작다. ($\|\tanh(\phi)\| < 1$)
- 빛의 속력은 모든 관성계에서 1이다. ($dx^2 - dt^2 = 0$)
- 한 관찰자의 입장에서 동시에 일어난 다른 위치에서의 사건이 다른 관찰자의 입장에서는 동시에 일어나지 않을 수 있다.
- 한 관찰자의 입장에서 같은 장소에서 시차를 두고 발생한 두 사건이 다른 관찰자 입장에서 더 긴 시차를 두고 다른 장소에서 발생한 사건으로 인식된다.
- 한 관찰자 입장에서 같은 시간에 발생한 서로 다른 위치에서의 사건 사이의 거리가 다른 관찰자 입장에서는 $\sqrt{1 - v^2}$ 배로 감소되어 보인다.

참조

De Risi, V. The development of Euclidean axiomatics. Arch. Hist. Exact Sci. 70, 618p (2016). <https://doi.org/10.1007/s00407-015-0173-9>
<http://newton.kias.re.kr/~kuessner/buch/HypGeom.pdf>

Virginie Charette, Todd A. Drumm, Dieter Brill, Closed time-like curves in flat Lorentz space-times, Journal of Geometry and Physics, Volume 46, Issues 3-4, 2003, Pages 394-408, ISSN 0393-0440, [https://doi.org/10.1016/S0393-0440\(02\)00153-5](https://doi.org/10.1016/S0393-0440(02)00153-5)

양성덕의 미분 기하 강의 1편