

LKS32MC08X Datasheet

© 2020, 版权归凌鸥创芯所有 机密文件, 未经许可不得扩散

1 概述

1.1 功能简述

LKS32MC08X 系列 MCU 是 32 位内核的面向电机控制应用的专用处理器,集成了常用电机控制系统所需要的所有模块。

● 性能

- ➤ 96MHz 32 位 Cortex-M0 内核
- ▶ 集成自主指令集电机控制专用 DSP
- ▶ 超低功耗休眠模式, MCU 低功耗休眠电流 10uA
- ▶ 工业级工作温度范围
- ▶ 超强抗静电和群脉冲能力

● 工作范围

- ▶ 2.2V~5.5V 电源供电(B 版本芯片 3.0V~5.5V 电源供电),内部集成 1 个 LDO,为数字部分电路供电
- ➤ 工作温度: -40~105°C

● 时钟

- ▶ 内置 4MHz 高精度 RC 时钟, -40~105°C范围内精度在±1%之内
- ▶ 内置低速 32KHz 低速时钟,供低功耗模式使用
- ▶ 可外挂 4MHz 外部晶振
- ▶ 内部 PLL 可提供最高 96MHz 时钟

● 外设模块

- ▶ 两路 UART
- ▶ 一路 SPI, 支持主从模式
- ▶ 一路 IIC, 支持主从模式
- ▶ 一路 CAN(部分型号不带 CAN),建议使用外部晶振作为参考时钟
- ▶ 2个通用 16 位 Timer, 支持捕捉和边沿对齐 PWM 功能
- ▶ 2 个通用 32 位 Timer,支持捕捉和边沿对齐 PWM 功能;支持正交编码输入,CW/CCW 输入,脉冲+符号输入
- ▶ 电机控制专用 PWM 模块,支持 8 路 PWM 输出,独立死区控制



- ▶ Hall 信号专用接口,支持测速、去抖功能
- ▶ 硬件看门狗
- ▶ 最多 4 组 16bit GPIO。P0.0/P0.1/P1.0/P1.1 4 个 GPIO 可以作为系统的唤醒源。P0.15 ~ P0.0 共 16 个 GPIO 可以用作外部中断源输入。

● 模拟模块

- ▶ 集成 1 路 12bit SAR ADC, 同步双采样, 3Msps 采样及转换速率, 最多支持 13 通道
- ▶ 集成 4 路运算放大器,可设置为差分 PGA 模式
- ▶ 集成两路比较器,可设置滞回模式
- ▶ 集成 12bit DAC 数模转换器
- ▶ 内置±2°C温度传感器
- ▶ 内置 1.2V 0.8%精度电压基准源
- ▶ 内置 1 路低功耗 LDO 和电源监测电路
- ▶ 集成高精度、低温飘高频 RC 时钟
- ▶ 集成晶体起振电路

1.2 性能优势

- ▶ 高可靠性、高集成度、最终产品体积小、节约 BOM 成本;
- ▶ 内部集成 4 路高速运放和两路比较器,可满足单电阻/双电阻/三电阻电流采样拓扑架构的不同需求;
- ➤ 内部高速运放集成高压保护电路,可以允许高电压共模信号直接输入芯片,可以用最简单的电路拓扑实现 MOSFET 电阻直接电流采样模式;
- ➤ 应用专利技术使 ADC 和高速运放达到最佳配合,可处理更宽的电流动态范围,同时兼顾高速小电流和低速大电流的采样精度;
- ▶ 整体控制电路简洁高效, 抗干扰能力强, 稳定可靠;
- ▶ 单电源供电,确保了系统供电的通用性;
- ▶ 支持 IEC/UL60730 功能安全认证;

适用于有感 BLDC/无感 BLDC/有感 FOC/无感 FOC 及步进电机、永磁同步、异步电机等控制系统。



1.3 命名规则

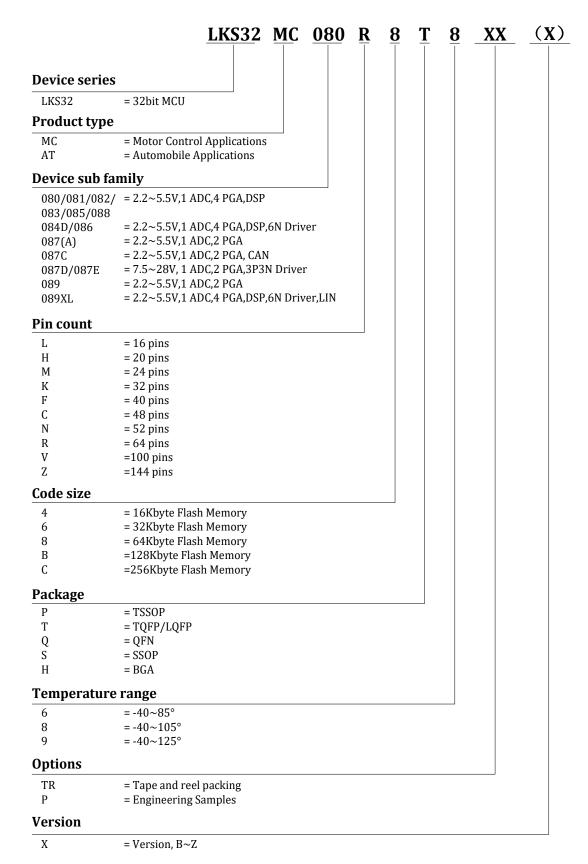


图 1-1 凌鸥创芯器件命名规则



1.4 系统资源框图

此处以LKS32MC080R8T8为例,其他型号硬件资源细节,请参考选型表。

PO_15 000 P 3_ 14 Global Analog Bus 8kB SRAM 64kB flash MCU SWD 1 Bus 12bit ADC Dual-Sample MCPWM HALL Timer (x4) DSP Encoder(x2) Temp sensor **Analog Resources Digital Resources** SPI Master/Slave UART Tx/Rx (x2) I/O Multiplexer IIC Master/Slave Peripheral Resources CAN Power down Detector 4MHz Oscillator 96MHz PLL LDO15 External RST Power & Reset System **Clock Resources**

LKS32MC080R8T8 Resource Diagram

图 1-2 LKS32MC080R8T8 系统资源框图

1.5 矢量正弦控制系统

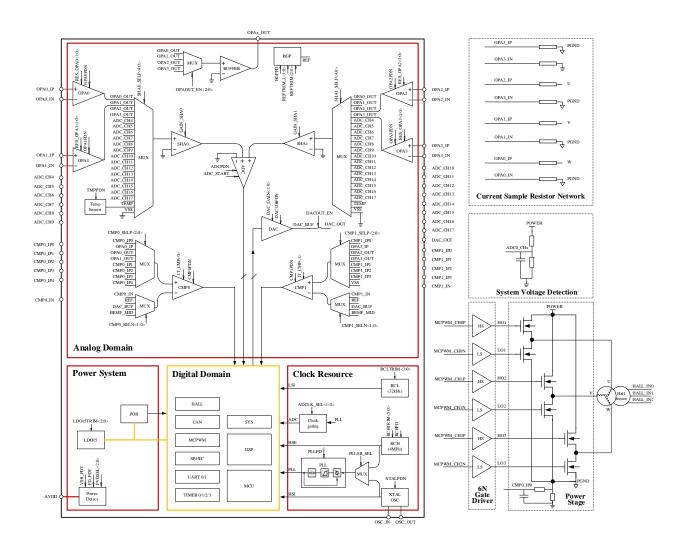


图 1-3 LKS32MC08X 矢量正弦控制系统简化原理图

2 器件选型表

表 2-1 LKS08x 系列器件选型表

													шиооо	,, ,,, , ,	阻口炬	工-1人						
	主频 (MHz)	Flash (kB)	RAM (kB)	ADC 通道数	DAC	比较器	比较器通道数	OPA	HALL	SPI)II	UART	CAN	Temp. Sensor	HLL	dЭΌ	Gate driver	预驱电流 (A)	预驱电源(V)	栅浮耐压 (V)	其色	Package
LKS32MC080R8T8(B)	96	64	8	13	12BITx1	2	9	4	3路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes						LQFP64
LKS32MC081C8T8(B)	96	64	8	12	12BITx1	2	9	4	3 路	1	1	2		Yes	Yes							TQFP48
LKS32MC082K8Q8(B)	96	64	8	8	12BITx1	2	6	3	3 路	1	1	2		Yes	Yes							QFN5*5 32L-0.75
LKS32MC083C8T8(B)	96	64	8	12	12BITx1	2	9	4	3路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes						TQFP48
LKS32MC084DF6Q8	96	32	8	11	12BITx1	2	7	3	3路	1	1	2		Yes	Yes		6N	+1.2/-1.5	4.5~20*1	200		QFN5*5 40L-0.75
LKS32AT085C8Q9	96	64	8	12	12BITx1	2	9	4	3路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes						QFN6*6 48L-0.55
LKS32AT086N8Q9	96	64	8	11	12BITx1	2	9	4	3路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes	6N	+1.2/-1.5	4.5~20	200		QFN6*6 52L-0.55
LKS32MC086N8Q8	96	64	8	11	12BITx1	2	9	4	3路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes	6N	+1.2/-1.5	4.5~20	200		QFN6*6 52L-0.55
LKS32MC087M6S8(B)	96	32	8	5	12BITx1	2	6	2	3 路			1		Yes	Yes							SSOP24L
LKS32MC087AM6S8(B)	96	32	8	5	12BITx1	2	6	2	3路			1		Yes	Yes							SSOP24L
LKS32MC087CM8S8(B)	96	64	8	5	12BITx1	2	6	2	3路			1	Yes	Yes	Yes							SSOP24L
LKS32MC087DM6S8	96	32	8	5	12BITx1	2	6	2	3 路			1		Yes	Yes		3P3N	+0.05/-0.3	7~28		5V LDO*2	SSOP24L
LKS32MC087EM6S8	96	32	8	5	12BITx1	2	7	2	3 路			1		Yes	Yes		3P3N	+0.05/-0.3	7~28		5V LDO	SSOP24L
LKS32MC088C6T8(B)	96	32	8	12	12BITx1	2	9	4	3路	1	1	2		Yes	Yes							TQFP48
LKS32MC088KU8Q8	96	64	8	8	12BITx1	2	7	3	3 路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes	6N	+0.45/-1	4.5~20	600	5V LDO	QFN43L
LKS32MC088K2U8Q8	96	64	8	8	12BITx1	2	7	3	3 路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes	6N	+0.45/-1	4.5~20	600	5V LDO	QFN43L
LKS32AT089XLN8Q9	96	64	8	11	12BITx1	2	9	4	3 路	1	1	2	Yes	Yes	Yes	Yes	6N	+1.2/-1.5	4.5~20	200	5V LDO	QFN6*6 52L-0.55

^{*1:} 部分型号由于集成多种预驱,分为多种版本,预驱供电电压范围不同,具体参考电气性能参数。

^{*2:} 部分型号集成 5V LDO, 当芯片使用 7.5~28V VCC 供电时,内部 LDO 可产生 5V 电源给 MCU 供电,或供电至片外,具体以管脚说明为准。





3 管脚分布

3.1 管脚分布图及管脚说明

3.1.1 特别说明

下列引脚图中红色 PIN 脚内置上拉至 AVDD 的电阻: RSTN 引脚内置 100kΩ 上拉电阻,固定开启上拉 SWDIO/SWCLK 内置 10kΩ 上拉电阻,固定开启上拉 其余红色 PIN 脚内置 10kΩ 上拉电阻,可软件控制开启关闭上拉

UARTx_TX(RX): UART 的 TX 和 RX 支持互换。当 GPIO 第二功能选择为 UART, 且 GPIO_PIE 即输入使能时,可以作为 UART_RX 使用;当 GPIO_POE 使能时,可以作为 UART_TX 使用。一般同一 GPIO 不同时使能输入和输出,否则输入 PDI 会接收到 PDO 发出的数据。

SPI_DI(DO): SPI 的 DI 和 DO 支持互换, 当 GPIO 第二功能选择为 SPI, 且 GPIO_PIE 即输入使能时,可以作为 SPI_DI 使用; 当 GPIO_POE 即输出使能时,可以作为 SPI_DO 使用。一般同一 GPIO 不同时使能输入和输出,否则输入 PDI 会接收到 PDO 发出的数据。



3.1.2 LKS32MC080R8T8(B)



图 3-1 LKS32MC080R8T8(B)管脚分布图

表 3-1 LKS32MC080R8T8(B)管脚说明

编号	名称	类型	功能说明
1	ADC CHA/DAC OUT/DO O	t会 λ /t会山	ADC 通道 4/DAC 输出/P0.0,内置可软件开启的 10k
1	ADC_CH4/DAC_OUT/P0.0	输入/输出	上拉电阻
2	ADC_CH6/ P0.1	输入/输出	ADC 通道 6 /P0.1
			RSTN/P0.2, 默认作为 RSTN 使用,外部接一个
	RSTN/P0.2		10nF~100nF 的电容到地即可,内部已有 100k 上拉
3		输入/输出	电阻。建议 PCB 上在 RSTN 和 AVDD 之间放一个
			10k~20k的上拉电阻,外部有上拉电阻的情况,RSTN
			的电容固定为 100nF。
4	AVSS	地	系统地
5	AVDD	电源	芯片电源输入,片外去耦电容建议≥1uF,并尽量靠

	编号		类型	功能说明
7 P3.4 総入輸出 P3.4 総入輸出 P3.4 8 SCI/TIMZ_CHI/ADC_CH8/P0.4 総入輸出 IIC 財勢/Timer2 連近 0/ADC 適近 7/P0.3 総入輸出 IIC 財勢/Timer2 運近 1/ADC 適近 7/P0.4 9 SDA/TIMZ_CH1/ADC_CH8/P0.5 総入輸出 IIC 財勢/Timer2 運近 1/ADC 通近 8/P0.5 10 ADC_CH9/P0.5 総入輸出 IIC 財勢/Timer2 運近 1/ADC 通近 8/P0.5 11 UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/CAN_RX/P0.6 総入輸出 可較作 7点的 10k 上 技中国				近 AVDD 引脚
SCL/TIM2_CIIO/ADC_CII7/P0.3 縮入/輸出 IIC 財物/Timer2 連直 0/ADC 連首 7/P0.3 10 ADC_CH1/ADC_CH8/P0.4 縮入/輸出 IIC 数数/Timer2 連直 1/ADC 連首 8/P0.4 和ADC_ETE 3/P0.5 加ATT_TX(RX)/Timer1 適直 0/CAN RX/P0.6, 內質 可於件/开启的 10k 上校中間	6	P3.2	输入/输出	P3.2
SDA/TIM2_CH1/ADC_CH8/P0.4 輸入輸出 IIC 整稿/Timer2 通道 1/ADC 通道 8/P0.4 ADC_CH9/P0.5 輸入輸出 MART1_TX(RX)/TIM1_CH0/CAN_RX/P0.6 輸入輸出 可軟件开启的 10k 上拉电阻 UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/CAN_TX/P0.7 内質 可軟件开启的 10k 上拉电阻 UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/CAN_TX/P0.7 内容	7	P3.4	输入/输出	P3.4
10 ADC_CH9/P0.5 輸入/輸出 ADC 通道 9/P0.5 日本 Mart1_TX(RX)/Timer1 通道 0/CAN RX/P0.6 内容 可軟件 7元的 10k 上述 电阻	8	SCL/TIM2_CH0/ADC_CH7/P0.3	输入/输出	IIC 时钟/Timer2 通道 0/ADC 通道 7/P0.3
UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/CAN_RX/P0.6 縮入/輸出	9	SDA/TIM2_CH1/ADC_CH8/P0.4	输入/输出	IIC 数据/Timer2 通道 1/ADC 通道 8/P0.4
UART1_TX(RX)/TIM1_CHI/CAN_RX/P0.6 縮入/輸出 可称件开启的 10k 上 担电用	10	ADC_CH9/P0.5	输入/输出	ADC 通道 9/P0.5
13	11	HADDA TOURNO (TIMA CHO (CAN DV /DO (tA) /tAili	UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/CAN RX/P0.6,内置
12	11	UARTI_TX(RX)/TIMI_CHU/CAN_RX/P0.6	制八/制出	可软件开启的 10k 上拉电阻
13 SPLCS/P1.1	12	HADT1 TV(DV) /TIM1 CH1 /CAN TV /D0 7	<i>t</i> 会 λ / <i>t</i> 会山	UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/CAN TX/P0.7,内置
MCPWM_CHIP/TIM2_CH0/P2.11 輸入/輸出 地札 PWM 通道 1 高边/Timer2 通道 0/P2.11 15 MCPWM_CHIN/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12 輸入/輸出 地札 PWM 通道 1 低边/Timer2 通道 1/ADC 触发信号 2/P2.12 16 P0.8 輸入/輸出 P0.8 17 SCL/TIM2_CH0/P0.9 輸入/輸出 IIC 對析/Timer2 通道 0/P0.9 18 SDA/TIM2_CH1/P0.10 輸入/輸出 IIC 對析/Timer2 通道 1/P0.10, 19 HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 輸入/輸出 Hall 传感器 A 相輸入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/ 世級學 0 同相端輸入通道 2/P0.12 輸入/輸出 Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/CAN RX/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 21 HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 輸入/輸出 比較器 0 積相輸入通道 3/P0.13 22 CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPL_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIG0/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 輸入/輸出 10/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 比较器 0 商油口相DC 融发信号 0/一线通/ADC 融道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 地札 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 融发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 中机 PWM 通道 0 低边/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/P1.0 中机 PWM 通道 1 (MD 上 拉电阻 1 1/MD C 通道 5/P1.3 , 內型可软件开启的 10k 上 拉电阻 1 1/MD C 通道 5/P1.3 , 內型可软件开启的 10k 上 拉电阻 1 1/MD C 通道 5/P1.3 , 內型可软件开启的 10k 上 拉电阻 1 1/MD C 通道 5/P1.3 , 內型可软件开启的 10k 上 拉电阻 1 1/MD C 通道 5/P1.3 , 內型可软件开启的 10k 上 拉电阻 1 1/MD C M	12	UARTI_IX(KX)/IIMI_CHI/CAN_IX/FU./	棚八/棚山	可软件开启的 10k 上拉电阻
MCPWM_CH1N/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12 輸入/輸出 电机 PWM 通道 1 低退/Timer2 通道 1/ADC 触安信号 2/P2.12 第入/輸出 P0.8 第入/輸出 P0.8 P0.10 P0.10 P0.10 P0.12 P0.13	13	SPI_CS/P1.1	输入/输出	SPI CS 片选信号 /P1.1
MCPWM_CHIN/TIM2_CHI/ADC_TRIG2/P2.12 縮入縮出 号 2/P2.12 16 P0.8 縮入縮出 P0.8 旧に 时呼/Timer2 通道 0/P0.9 17 SCL/TIM2_CH0/P0.9 縮入縮出 IIC 时呼/Timer2 通道 0/P0.9 18 SDA/TIM2_CH1/P0.10 縮入縮出 IIC 較据/Timer2 通道 1/P0.10 19 HALL_IN1/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 缩入縮出 比较器 同相端输入通道 1/P0.11 20 HALL_IN1/TIM3_CH1/CAN_RX/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 縮入縮出 地交器 B 相称入/Timer3 通道 1/CAN_RX/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 相相 使感器 B 相称入/Timer3 通道 1/CAN_RX/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 セ较器 0 标由/电加 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 ADC_TRIG0/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP3/P0.13 縮入/輸出 比较器 0 前由/电加 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 / Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一致通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 セ机 PWM 通道 0 病边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Time 0 通道 1/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入通道 4/P0.14 电机 PWM 通道 0 病边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 底边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 短机 PWM 通道 0 底边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 短机 PWM 通道 0 底边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 短机 PWM 通道 0 底边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 中机 PWM 通道 0 底边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 短机 PWM 通道 0 底边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 短	14	MCPWM_CH1P/TIM2_CH0/P2.11	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/Timer2 通道 0/P2.11
16 P0.8 输入/输出 P0.8 输入/输出 P0.8 11C 时钟/Timer2 通道 0/P0.9 输入/输出 IIC 时钟/Timer2 通道 0/P0.9 输入/输出 IIC 數層/Timer2 通道 1/P0.10 输入/输出 IIC 数層/Timer2 通道 1/P0.10 Mml 使越器 A 用输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/ 出校器 0 同相端输入通道 1/P0.11 Mml 使越器 B 相隔人/Timer3 通道 1/P0.11 Mml 使越器 B 相隔人/Timer3 通道 1/P0.11 Mml 使越器 B 相隔人/Timer3 通道 1/CAN RX/ADC 通道 15/ 出校器 0 同相端输入通道 2/P0.12 Mml Mml	15	MCDWM CH1N/TIM2 CH1/ADC TDIC2/D2 12	输 λ / 输虫	电机 PWM 通道 1 低边/Timer2 通道 1/ADC 触发信
17 SCL/TIM2_CHO/P0.9 输入/输出 IIC 財骨/ Timer2 通道 0/P0.9 18 SDA/TIM2_CH1/P0.10 输入/输出 IIC 数据/ Timer2 通道 1/P0.10 19 HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11 20 HALL_IN1/TIM3_CH1/CAN_RX/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 输入/输出 Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/CAN RX/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 21 HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall 传感器 C 相输入/CAN TX/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 22 CMP0_0UT/MCPWM_BKIN1/SPL_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 him / Timer0 通道 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 / Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 电机 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/ SPL_DI(D0)/ Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 低边/UART0_TX(RX)/ SPL_DI(D0)/ P1.0 him / P1.0 内置可数件开启的 10k 上拉电阻 P3.6 24 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/P1.0 输入/输出 P3.6 Timer3 通道 0/P1.2 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3 内置可数件开启的 10k 上拉电阻 Imer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3 内置可数件开启的 10k 上拉电阻 Imer3 通道 1/ADC 通道 1/OPAx 输出/P3.7 输入/输出 Imer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3 内置可数件开启的 10k 上拉电阻 Imer3 通道 1/ADC 通道 11/OPAx 输出/P3.7 Mac/min Imer3 III 11/OPAx 输出/P3.7 Imer3 II	13	MCI WM_CITTY/TIM2_CIT/ADC_TRIG2/12.12	1111/ 1/ 1111 [1]	号 2/P2.12
B SDA/TIM2_CH1/P0.10 输入/输出 IIC 数据/ Timer2 通道 1/P0.10 HALL_INO/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 按器 A 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 15/比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11 HALL_IN1/TIM3_CH1/CAN_RX/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 输入/输出 抽l 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/CAN RX/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall 传感器 C 相输入/CAN TX/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 1/ADC 微发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 电机 PWM 通道 0 病边/UART0_TX(RX)/SPLDI(DO)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/SPLDI(DO)/ Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电力 PMM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电力 PMM 通道 0 (ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 IT imer3 通道 0/P1.2 IT imer3 通道 0/P1.2 IT imer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3 , 内置可软件开启的 10k 上拉电阻	16	P0.8	输入/输出	P0.8
19 HALL_INO/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11 20 HALL_IN1/TIM3_CH1/CAN_RX/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 输入/输出 Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/CAN RX/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 21 HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall 传感器 C 相输入/CAN TX/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 22 CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPL_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIG0/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 输入/输出 比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 1/D/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 23 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/TIM0_CH0 /ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 输入/输出 电机 PWM 通道 0 商边/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 24 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/P1.0 输入/输出 电机 PWM 通道 0 低边/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/P1.0 25 P3.6 输入/输出 P3.6 26 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 0/P1.2 27 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_0UT/LD015/P2.7 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.0 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出	17	SCL/TIM2_CH0/P0.9	输入/输出	IIC 时钟/ Timer2 通道 0/P0.9
HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11 HALL_IN1/TIM3_CH1/CAN_RX/ADC_CH16/CMP0_IP2/ 输入/输出 Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/CAN RX/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall 传感器 C 相输入/CAN TX/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 Lt较器 0 标出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 / Timer0 通道 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 / Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 Lt较器 0 标出/电机 PWM 经止信号 1/SPI 时钟 / Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 电机 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0	18	SDA/TIM2_CH1/P0.10	输入/输出	IIC 数据/ Timer2 通道 1/P0.10,
比較器 同相端輪入通道 1/P0.11	19	HALL INO/TIM3 CH0/ADC CH15/CMP0 IP1/P0.11	输入/输出	Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/
P0.12			1037 47 103 124	比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11
P0.12 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall_cwar C 和输入/CAN TX/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 L较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 Hall_cwar C 和mcPwM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/TIM0_CH0 //ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 输入/输出 Hall_cwar C 和mcPwM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/TIM0_CH0 //ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 输入/输出 Hall_cwar C 和mcPwM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入/P0.14 Hall_cwar C 和mcPwM_Suid 1 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 Hall_cwar C 和mcPwM_Suid 1 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/SPI 时间 0/P0.15 Hall_cwar C 和mcPwM_Suid 1 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/SPI 时间 0/P0.15 Hall_cwar C 和mcPwM_Suid 1 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 1/ADC 施道 0/P1.2 Hall_cwar C 和mcAmcPwM_Suid 1 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/SPI 时神 //Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/SPI 时间 0/P1.2 Hall_cwar C 和mcAmcPwM Suid 1 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 1/ADC 通道 0/P1.2 Hall_cwar C 和mcAmcPwM Suid 1 1/ADC 触发信号 1/SPI 时钟 //Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/SPI 时间 0/P1.2 Hall_cwar C 和mcAmcPwM Suid 1 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 0/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/ADC 通道 1/P0.14 Hall_cwar C 和能分 PwM Suid 1	20	HALL_IN1/TIM3_CH1/CAN_RX/ADC_CH16/CMP0_IP2/	输入/输出	
21 HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 同相端输入通道3/P0.13 22 CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 /Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道4/P0.14 23 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0 /ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 输入/输出		P0.12		
同相端输入通道 3/P0.13	21	HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13	输入/输出	
22 CMPO_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIMO_CH1/ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 输入/输出 /Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 23 MCPWM_CHOP/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/TIMO_CHO /ADC_TRIGI/CMP0_IN/P0.15 输入/输出 电机 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/ SPI_DI(DO)/ Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 24 MCPWM_CHON/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0 输入/输出 电机 PWM 通道 0 低边/UART0_TX(RX)/ SPI_DI(DO)/ P1.0, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 25 P3.6 输入/输出 P3.6 26 TIM3_CH0/P1.2 输入/输出 Timer3 通道 0/P1.2 27 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1				
ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 电机 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/ SPI_DI(DO)/ Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/ SPI_DI(DO)/ Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电机 PWM 通道 0 低边/UART0_TX(RX)/ SPI_DI(DO)/ P1.0 输入/输出		CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/	输入/输出	
23 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0 /ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 編入/輸出 电机 PWM 通道 0 高边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 24 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 输入/输出 电机 PWM 通道 0 低边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 kiner0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 25 P3.6 输入/输出 P3.6 26 TIM3_CH0/P1.2 输入/输出 Timer3 通道 0/P1.2 27 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.0 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	22	ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14		
MCPWM_CHOP/UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/TIMO_CHO				
/ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 人/P0.15 24 MCPWM_CHON/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0 输入/输出 电机 PWM 通道 0 低边/UART0_TX(RX)/ SPI_DI(DO)/P1.0 p1.0, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 25 P3.6 输入/输出 P3.6 26 TIM3_CH0/P1.2 输入/输出 Timer3 通道 0/P1.2 27 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7 输入/输出 ADC 通道 11/OPAx 输出/LDO15 输出/P2.7,内置可软件开启的 10k 上拉电阻 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	22	MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0	输入/输出	
24 MCPWM_CHON/UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0 输入/输出 电机 PWM 通道 0 低边/UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 25 P3.6 输入/输出 P3.6 26 TIM3_CH0/P1.2 输入/输出 Timer3 通道 0/P1.2 27 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7 输入/输出 ADC 通道 11/OPAx 输出/LDO15 输出/P2.7, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	23	/ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15		, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
24 MCPWM_CHON/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0 输入/输出 P1.0,内置可软件开启的 10k 上拉电阻 25 P3.6 输入/输出 P3.6 26 TIM3_CH0/P1.2 输入/输出 Timer3 通道 0/P1.2 27 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5,内置可软件开启的 10k 上拉电阻 28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7 输入/输出 ADC 通道 11/OPAx 输出/LDO15 输出/P2.7,内置可软件开启的 10k 上拉电阻 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1				<u> </u>
25P3.6输入/输出P3.626TIM3_CH0/ P1.2输入/输出Timer3 通道 0/P1.227TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3输入/输出Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻28OPA0_IP/P3.5输入/输出运放 0 同相端输入/P3.529OPA0_IN/P3.7输入/输出运放 0 反相端输入/P3.730ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7输入/输出ADC 通道 11/OPAx 输出/LDO15 输出/P2.7, 内置可 软件开启的 10k 上拉电阻31OPA1_IP/P3.0输入/输出运放 1 同相端输入/P3.032OPA1_IN/P3.1输入/输出运放 1 反相端输入/P3.1	24	MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0	输入/输出	
26TIM3_CH0/ P1.2输入/输出Timer3 通道 0/P1.227TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3输入/输出Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻28OPA0_IP/P3.5输入/输出运放 0 同相端输入/P3.529OPA0_IN/P3.7输入/输出运放 0 反相端输入/P3.730ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7输入/输出ADC 通道 11/OPAx 输出/LD015 输出/P2.7, 内置可 软件开启的 10k 上拉电阻31OPA1_IP/P3.0输入/输出运放 1 同相端输入/P3.032OPA1_IN/P3.1输入/输出运放 1 反相端输入/P3.1	25	P3 6	输λ/输出	
27TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3输入/输出Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻28OPA0_IP/P3.5输入/输出运放 0 同相端输入/P3.529OPA0_IN/P3.7输入/输出运放 0 反相端输入/P3.730ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7输入/输出ADC 通道 11/OPAx 输出/LD015 输出/P2.7, 内置可 软件开启的 10k 上拉电阻31OPA1_IP/P3.0输入/输出运放 1 同相端输入/P3.032OPA1_IN/P3.1输入/输出运放 1 反相端输入/P3.1				
27 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 10k 上拉电阻 28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7 输入/输出 ADC 通道 11/OPAx 输出/LD015 输出/P2.7,内置可软件开启的 10k 上拉电阻 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	20		1017 V 1011 III	,
28 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 29 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7 30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7 输入/输出 ADC 通道 11/OPAx 输出/LD015 输出/P2.7,内置可软件开启的 10k 上拉电阻 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	27	TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3	输入/输出	
29OPA0_IN/P3.7输入/输出运放 0 反相端输入/P3.730ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7输入/输出ADC 通道 11/OPAx 输出/LD015 输出/P2.7,内置可软件开启的 10k 上拉电阻31OPA1_IP/P3.0输入/输出运放 1 同相端输入/P3.032OPA1_IN/P3.1输入/输出运放 1 反相端输入/P3.1	28	OPA0 IP/P3.5	输入/输出	
30ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7输入/输出ADC 通道 11/OPAx 输出/LD015 输出/P2.7,内置可软件开启的 10k 上拉电阻31OPA1_IP/P3.0输入/输出运放 1 同相端输入/P3.032OPA1_IN/P3.1输入/输出运放 1 反相端输入/P3.1				
30 ADC_CH11/OPAx_OUT/LD015/P2.7 输入/输出 软件开启的 10k 上拉电阻 31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	-	- ,		· ·
31 OPA1_IP/P3.0 输入/输出 运放 1 同相端输入/P3.0 32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	30	ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7	输入/输出	
32 OPA1_IN/P3.1 输入/输出 运放 1 反相端输入/P3.1	31	OPA1_IP/P3.0	输入/输出	
		- ,		·
	33	UART1_TX(RX)/TIM3_CH0/OSC_IN/P2.8		



编号	名称	类型	功能说明
			可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
			一个 15pf 电容到地。
			UART1_TX(RX)/Timer3 通道 1/晶振输出/P3.9,内置
34	UART1_TX(RX)/TIM3_CH1/OSC_OUT/P3.9	输入/输出	可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
			一个 15pf 电容到地。
35	MCPWM_CH1N/P1.12	输入	电机 PWM 通道 1 低边/P1.12
36	SPI_CLK/TIM0_CH0/P1.13	输入/输出	SPI 时钟/ Timer0 通道 0/P1.13
37	SPI_DI(DO)/TIMO_CH1/P1.14	输入/输出	SPI DO/ Timer0 通道 1/P1.14
38	MCPWM_CH2N/P1.15	输入	电机 PWM 通道 2 低边/P1.15
39	SPI_CS/TIM2_CH1/P2.0	输入/输出	SPI CS/ Timer2 通道 1/P2.0
40	LRC/MCPWM_CH0P/P1.4	输入/输出	32kHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 高边/P1.4
41	HRC/MCPWM_CH0N/P1.5	输入/输出	4MHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 低边/P1.5
42	MCPWM_CH1P/P1.6	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/P1.6
43	MCPWM_CH1N/P1.7	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/P1.7
44	MCPWM_CH2P/P1.8	输入/输出	电机 PWM 通道 2 高边/P1.8
45	MCPWM_CH2N/P1.9	输入/输出	电机 PWM 通道 2 低边/P1.9
			电机 PWM 通道 3 高边/UARTO_TX(RX)/IIC 时钟
46	ADC_CH13/MCPWM_CH3P/UART0_TX(RX)/SCL/TIM0_	输入/输出	/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 2/P1.10, 内置可软件
	CH0/ADC_TRIG2/P1.10		开启的 10k 上拉电阻
			电机 PWM 通道 3 低边/UARTO_TX(RX)/IIC 数据
47	MCPWM_CH3N/UART0_TX(RX)/SDA/TIM0_CH1/	输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 3/P1.11, 内置可软件
	ADC_TRIG3/SIF/P1.11		开启的 10k 上拉电阻
48	OPA2_IP/P3.10	输入/输出	运放 2 同相端输入/P3.10
49	OPA2_IN/P3.11	输入/输出	运放 2 反相端输入/P3.11
		**	SPI_DI(DO)/IIC 时钟/ADC 通道 12/比较器 0 同相端
50	SPI_DI(D0)/SCL/ADC_CH12/CMP0_IP0/P2.9	输入/输出	输入通道 0/P2.9
		to 1 (to 1)	SPI_DI(DO)/IIC 数据/P2.10,内置可软件开启的 10k
51	SPI_DI(D0)/SDA/P2.10	输入/输出	上拉电阻
52	OPA3_IN/P3.14	输入/输出	运放 3 反相端输入/P3.14
53	OPA3_IP/P3.15	输入/输出	运放 3 同相端输入/P3.15
		to 1 (to 1)	SPI 时钟/ADC 通道 14/比较器 1 同相端输入通道
54	SPI_CLK/ADC_CH14/CMP1_IP0/P2.1	输入/输出	0/P2.1,内置可软件开启的 10k 上拉电阻
55	CMP1_IN/P2.2	输入/输出	比较器 1 反相端输入/P2.2
F.	CMD4 OUT MCDMM DUMA (CD) CC (DD) (CC	±△ 1 /±△ 11	比较器 1 输出/电机 PWM 终止信号 0/SPI 片选信号/
56	CMP1_OUT/MCPWM_BKINO/SPI_CS/REF/P2.3	输入/输出	电压参考信号/P2.3
			Hall 传感器 A 相输入/电机 PWM 通道 2 高边
F-7	HALL_INO/MCPWM_CH2P/UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/	t≙) /t△ılı	/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/ADC 触发信号
57	ADC_TRIG3/CAN_RX/CMP1_IP1/P2.4	输入/输出	3/CAN RX/比较器 1 同相端输入通道 1/P2.4,内置可
			软件开启的 10k 上拉电阻
	HALL IN A /MCDWM CHON /HADDA 750/DVD /751M4 CU4 /		Hall 传感器 B 相输入/电机 PWM 通道 2 低边
58	HALL_IN1/MCPWM_CH2N/UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/	输入/输出	/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/ADC 触发信号
	ADC_TRIGO/CAN_TX/CMP1_IP2/P2.5		0/CAN TX/比较器 1 同相端输入通道 2/P2.5, 内置可



编号	名称	类型	功能说明
			软件开启的 10k 上拉电阻
	HALL IN 2 (MCDAIM CH2D /TIM2 CH0 /		Hall 传感器 C 相输入/电机 PWM 通道 3 高边
59	HALL_IN2/MCPWM_CH3P/TIM3_CH0/	输入/输出	/Timer3 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 1 同相端输
	ADC_TRIG1/CMP1_IP3/P2.6		入通道 3/P2.6,内置可软件开启的 10k 上拉电阻
60	MCPWM_CH3N/TIM3_CH1/P2.13	输入/输出	电机 PWM 通道 3 低边 /Timer3 通道 1/ P2.13
61	SWCLK	输入	SWD 时钟,内置固定上拉的 10k 电阻
62	SWDIO	输入/输出	SWD 数据,内置固定上拉的 10k 电阻
63	SCL/P2.14	输入/输出	IIC 时钟/P2.14
64	SDA/P2.15	输入/输出	IIC 数据/P2.15

3.1.3 LKS32MC081C8T8(B)/LKS32MC088C6T8(B)



图 3-2 LKS32MC081C8T8(B)/LKS32MC088C6T8(B)管脚分布图

LKS32MC081C8T8(B)/LKS32MC088C6T8(B)引脚完全兼容



表 3-2 LKS32MC081C8T8(B)/LKS32AT085C8Q9(B)/LKS32MC088C6T8(B)管脚说明

ADC_CH4/DAC_OUT/P0.0 統人/輸出 ADC_Eii 4/DAC 輸出/P0.0 內質可執件开発的 10k 上校电阻	编号	名称	类型	功能说明
2	1	ADC_CH4/DAC_OUT/P0.0	输入/输出	
2	2	RSTN/P0.2	输入/输出	10nF~100nF 的电容到地即可,内部已有 100k 上拉电阻。建议 PCB 上在 RSTN 和 AVDD 之间放一个 10k~20k 的上拉电阻,外部有上拉电阻的情况,RSTN
4	3	AVSS	地	系统地
6	4	AVDD	电源	
To SDA/TIM2_CH1/ADC_CH8/P0.4 输入/輸出 IIC 数据/Timer2 適道 1/ADC 適道 8/P0.4 ADC_CH9/P0.5 输入/輸出 ADC 通道 9/P0.5 WART1_TX(RX)/Tim1_CH0/P0.6 输入/输出 WART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/P0.6 內置可软件开启的 10k 上 左电阻	5	P3.2	输入/输出	P3.2
8 ADC,CH9/P0.5 输入/输出 ADC 通道 9/P0.5 9 UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/P0.6 输入/输出 UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/P0.6, 內置可软件开启的 10k 上拉电阻 10 UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/P0.7 输入/输出 UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/P0.7, 內置可软件开启的 10k 上拉电阻 11 MCPWM_CH1P/TIM2_CH0/P2.11 输入/输出 电机 PWM 通道 1 高边/Timer2 通道 0/P2.11 12 MCPWM_CH1N/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12 输入/输出 Hall 校超器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 颁查 15/ 上较器 0 同相端输入通道 1/P0.11 14 HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 Hall 校超器 A 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 16/ 上较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 15 HALL_IN2/ADC_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 输入/输出 Hall 校超器 0 相输入/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 16 CMP0_0UT/MCPWM_BKIN1/SPLCLK/TIM0_CH1/ADC_CH1/ADC_TRIGES/P3/P0.13 输入/输出 比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时外/Timer0 通道 1/ADC 继按信号 1/SPI 时外/Timer0 通道 1/ADC 继接信号 1/SPI 可能力/Timer0 通道 1/ADC 进程输入/输出 16 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Tim0_CH0/ADC	6	SCL/TIM2_CH0/ADC_CH7/P0.3	输入/输出	IIC 时钟/Timer2 通道 0/ADC 通道 7/P0.3
9 UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/ P0.6 縮入/輸出 UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/P0.6、內質可軟件开启的 10k 上 包电阻 10 UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/ P0.7 縮入/輸出 UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/P0.7、內置可軟件开启的 10k 上 包电阻 11 MCPWM_CH1P/TIM2_CH0/P2.11 输入/输出 电机 PWM 通道 1 高边/Timer2 通道 0/P2.11 12 MCPWM_CH1N/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12 输入/输出 电机 PWM 通道 1 低边/Timer2 通道 0/ADC 触发信号 2/P2.12 13 HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 1/ADC 融道 15/比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11 14 HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 输入/输出 Hall 传感器 C 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 15 HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 16 CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPL_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIG2/SPL_DICMO_IP4/P0.14 协入/输出 比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 7/Imer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通线ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 17 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/TIM0_CH0/ADC_TX(RX)/SPL_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入通道 4/P0.15 电 机 PWM 通道 道 0 商 边 仅从ART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触 分/输出 18 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/P1.0 输入/输出 地 N PWM 通道 道 0 低 边 0/UART0_TX(RX)/SPL_DI(D0)/P1.0 19 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 运 机 PWM 通道 1/ADC 通道 5/P1.3,内置可软件开启的 10k上拉电阻 20 OPA0_IP/	7	SDA/TIM2_CH1/ADC_CH8/P0.4	输入/输出	IIC 数据/Timer2 通道 1/ADC 通道 8/P0.4
9 UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/ P0.6 輸入/輸出	8	ADC_CH9/P0.5	输入/输出	ADC 通道 9/P0.5
10 UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/P0.7 输入/输出 启的 10k 上拉电阻	9	UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/ P0.6	输入/输出	
MCPWM_CH1N/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12 输入/输出 电机 PWM 通道 1 低边/Timer2 通道 1/ADC 触发信号 2/P2.12 HALL_INO/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11 HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 输入/输出 Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 Hall_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall 传感器 C 相输介/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 Hall_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall 传感器 C 相输介/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIG0/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 地交器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/—线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 电 机 PWM 通道 0 高 边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0/ADC_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 电 机 PWM 通道 0 高 边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 输入/输出 地 机 PWM 通道 0 低 边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 输入/输出 地 机 PWM 通道 0 低 边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3 , 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3 , 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 CM OPA0_IN/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5	10	UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/ P0.7	输入/输出	
12 MCPWM_CH1N/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12 第人/輸出 号 2/P2.12 13 HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 第人/輸出 比較器 0 同相端輸入通道 1/P0.11 14 HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 第人/输出 Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 15 HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 第个/输出 新人/输出 Hall 传感器 C 相输入/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 16 CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIG0/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 17 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0/ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 电 机 PWM 通 道 0 高 边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 18 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 第个/输出	11	MCPWM_CH1P/TIM2_CH0/P2.11	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/Timer2 通道 0/P2.11
HALL_INO/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11 输入/输出 比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11	12	MCPWM_CH1N/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12	输入/输出	·
14 HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12 输入/输出 比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12 15 HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13 输入/输出 Hall 传感器 C 相输入/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13 16 CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 抽制 大/输出 比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 17 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0/ADC_TRIGI/CMP0_IN/P0.15 输入/输出 中 机 PWM 通 道 0 高 边/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 18 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 输入/输出 /UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 19 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 20 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 21 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7	13	HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11	输入/输出	
15	14	HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12	输入/输出	
16 CMPO_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIMO_CH1/ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14 输入/输出 /Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14 17 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0/ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 输入/输出 电 机 PWM 通 道 0 高 边 /UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 18 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0 输入/输出 /UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 19 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 20 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 21 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7	15	HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13	输入/输出	
17 MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/TIM0_CH0/ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15 输入/输出 /UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/Timer0 通道 0/ADC 触 发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15 18 MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0 输入/输出 PWM 通 道 0 低 边 /UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0, 内置可软件开启 的 10k 上拉电阻 19 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 20 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 21 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7	16		输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道
18 MCPWM_CHON/UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0 输入/输出 /UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0, 内置可软件开启的的 10k 上拉电阻 19 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻 20 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 21 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7	17		输入/输出	/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/Timer0 通道 0/ADC 触
19 TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3 输入/输出 10k 上拉电阻 20 OPA0_IP/P3.5 输入/输出 运放 0 同相端输入/P3.5 21 OPA0_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7	18	MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0	输入/输出	/UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0,内置可软件开启
21 OPAO_IN/P3.7 输入/输出 运放 0 反相端输入/P3.7	19	TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3	输入/输出	·
	20	OPAO_IP/P3.5	输入/输出	运放 0 同相端输入/P3.5
22 ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7 输入/输出 ADC 通道 11/OPAx 输出/LDO15 输出/P2.7,内置可	21	OPA0_IN/P3.7	输入/输出	运放 0 反相端输入/P3.7
	22	ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7	输入/输出	ADC 通道 11/OPAx 输出/LDO15 输出/P2.7,内置可



编号	名称	类型	功能说明
			软件开启的 10k 上拉电阻
23	OPA1_IP/P3.0	输入/输出	运放 1 同相端输入/P3.0
24	OPA1_IN/P3.1	输入/输出	运放 1 反相端输入/P3.1
			UART1_TX(RX)/Timer3 通道 0/晶振输入/P2.8,内置
25	UART1_TX(RX)/TIM3_CH0/OSC_IN/P2.8	输入/输出	可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
			一个 15pf 电容到地。
			UART1_TX(RX)/Timer3 通道 1/晶振输出/P3.9,内置
26	UART1_TX(RX)/TIM3_CH1/OSC_OUT/P3.9	输入/输出	可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
			一个 15pf 电容到地。
27	LRC/MCPWM_CH0P/P1.4	输入/输出	32kHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 高边/P1.4
28	HRC/MCPWM_CH0N/P1.5	输入/输出	4MHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 低边/P1.5
29	MCPWM_CH1P/P1.6	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/P1.6
30	MCPWM_CH1N/P1.7	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/P1.7
31	MCPWM_CH2P/P1.8	输入/输出	电机 PWM 通道 2 高边/P1.8
32	MCPWM_CH2N/P1.9	输入/输出	电机 PWM 通道 2 低边/P1.9
	ADC CH12 /MCDWM CH2D /HADTO TV/DV\/CCI /TIMO		电机 PWM 通道 3 高边/UARTO_TX(RX)/IIC 时钟
33	ADC_CH13/MCPWM_CH3P/UART0_TX(RX)/SCL/TIM0_ CH0/ADC_TRIG2/P1.10	输入/输出	/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 2/P1.10,内置可软件
	CHU/ADC_1RIGZ/F1.10		开启的 10k 上拉电阻
	MCDWM CU2N/HADTO TY(DY)/CDA/TIMO CU1/		电机 PWM 通道 3 低边/UARTO_TX(RX)/IIC 数据
34	MCPWM_CH3N/UARTO_TX(RX)/SDA/TIMO_CH1/ ADC_TRIG3/SIF/P1.11	输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 3/P1.11, 内置可软件
	ADC_I RIG5/SIF/F1.11		开启的 10k 上拉电阻
35	OPA2_IP/P3.10	输入/输出	运放 2 同相端输入/P3.10
36	OPA2_IN/P3.11	输入/输出	运放 2 反相端输入/P3.11
37	SPI_DI(DO)/SCL/ADC_CH12/CMP0_IP0/P2.9	输入/输出	SPI_DI(DO)/IIC 时钟/ADC 通道 12/比较器 0 同相端
37	31 I_DI(DO)/3CL/ADC_CITI2/CMI 0_II 0/1 2.9	1807 (7 180 144	输入通道 0/P2.9
38	SPI_DI(DO)/SDA/P2.10	输入/输出	SPI_DI(DO)/IIC 数据/P2.10,内置可软件开启的 10k
30	31 I_DI(DO)/3DA/1 2.10	1007 (7 10010)	上拉电阻
39	OPA3_IN/P3.14	输入/输出	运放 3 反相端输入/P3.14
40	OPA3_IP/P3.15	输入/输出	运放 3 同相端输入/P3.15
41	SPI_CLK/ADC_CH14/CMP1_IP0/P2.1	输入/输出	SPI 时钟/ADC 通道 14/比较器 1 同相端输入通道
	51 _GEN/100_GIT1 I/ GIM 1_II 0/1 2.1	ייין נינור 🗸 עינור	0/P2.1,内置可软件开启的 10k 上拉电阻
42	CMP1_IN/P2.2	输入/输出	比较器 1 反相端输入/P2.2
43	CMP1_OUT/MCPWM_BKINO/SPI_CS/REF/P2.3	输入/输出	比较器 1 输出/电机 PWM 终止信号 0/SPI 片选信号/
		1037 47 103 224	电压参考信号/P2.3
			Hall 传感器 A 相输入/电机 PWM 通道 2 高边
44	HALL_INO/MCPWM_CH2P/UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/	输入/输出	/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/ADC 触发信号 3/比
	ADC_TRIG3/CMP1_IP1/P2.4	1897~/ 1811山	较器 1 同相端输入通道 1/P2.4, 内置可软件开启的
			10k 上拉电阻。
			Hall 传感器 B 相输入/电机 PWM 通道 2 低边
45	HALL_IN1/MCPWM_CH2N/UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/	输入/输出	/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/ADC 触发信号 0/比
	ADC_TRIGO/CMP1_IP2/P2.5		较器 1 同相端输入通道 2/P2.5, 内置可软件开启的
			10k 上拉电阻



编号	名称	类型	功能说明
46	HALL_IN2/MCPWM_CH3P/TIM3_CH0/	te) Iteli	Hall 传感器 C 相输入/电机 PWM 通道 3 高边
46	ADC_TRIG1/CMP1_IP3/P2.6	输入/输出	/Timer3 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 1 同相端输入通道 3/P2.6,内置可软件开启的 10k 上拉电阻
47	SWCLK	输入	SWD 时钟,内置固定上拉的 10k 电阻
48	SWDIO	输入/输出	SWD 数据,内置固定上拉的 10k 电阻

3.1.4 LKS32MC082K8Q8(B)

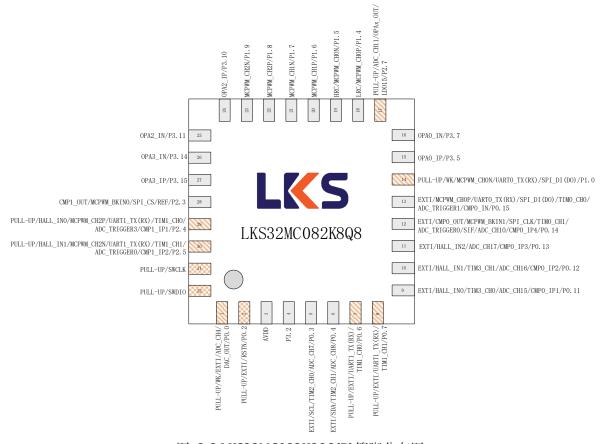


图 3-3 LKS32MC082K8Q8(B)管脚分布图

表 3-3 LKS32MC082K8Q8(B)管脚说明

编号	名称	类型	功能说明
0	AVSS	地	系统地,0脚位于芯片底下的焊盘
1	ADC CHA/DAC OUT /DO O	输入/输出	ADC 通道 4/DAC 输出/P0.0,内置可软件开启的 10k
1	ADC_CH4/DAC_OUT/P0.0	制八/制凸	上拉电阻
	RSTN/P0.2	输入/输出	RSTN/P0.2, 默认作为 RSTN 使用,外部接一个
			10nF~100nF 的电容到地即可,内部已有 100k 上拉
2			电阻。建议 PCB 上在 RSTN 和 AVDD 之间放一个
			10k~20k的上拉电阻,外部有上拉电阻的情况,RSTN
			的电容固定为 100nF。

编号	名称	类型	功能说明
		电源	芯片电源输入。片外去耦电容建议≥1uF, 并尽量靠
3	AVDD		近 AVDD 引脚
4	P3.2	输入/输出	P3.2
5	SCL/TIM2_CH0/ADC_CH7/P0.3	输入/输出	IIC 时钟/Timer2 通道 0/ADC 通道 7/P0.3
6	SDA/TIM2_CH1/ADC_CH8/P0.4	输入/输出	IIC 数据/Timer2 通道 1/ADC 通道 8/P0.4
7	UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/P0.6	输入/输出	UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/P0.6,内置可软件开
,	OAKTI_TA(KA)/TIMI_GII0/T0.0		启的 10k 上拉电阻
8	UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/P0.7	输入/输出	UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/P0.7,内置可软件开
	O.M. 1_1.M. (M.X.) 11141_0111/1 0.7		启的 10k 上拉电阻
9	HALL_INO/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11	输入/输出	Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/
		1037 (7 103 123	比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11
10	HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12	输入/输出	Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 16/
		1027 97 103 103	比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12
11	HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13	输入/输出	Hall 传感器 C 相输入/ADC 通道 17/比较器 0 同相端
	_ , ,,	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	输入通道 3/P0.13
	CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/		比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟
12	ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14	输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道
	_ , , _ , _ ,		10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14
	MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0		电 机 PWM 通 道 0 高 边
13	/ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15	输入/输出	/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触
			发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15
			电 机 PWM 通 道 0 低 边
14	MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0	输入/输出	/UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0,内置可软件开启
	004.0 10 00.5	to 1 (to 1)	的 10k 上拉电阻
15	OPAO_IP/P3.5	输入/输出	运放 0 同相端输入/P3.5
16	OPAO_IN/P3.7	输入/输出	运放 0 反相端输入/P3.7
17	ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7	输入/输出	ADC 通道 11/0PAx 输出/LD015 输出/P2.7,内置可
10	A DC (MCDWIN CHOP (D4.4	to 1 (to 1)	软件开启的 10k 上拉电阻
18	LRC/MCPWM_CH0P/P1.4	输入/输出	32kHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 高边/P1.4
19	HRC/MCPWM_CH0N/P1.5	输入/输出	4MHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 低边/P1.5
20	MCPWM_CH1P/P1.6	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/P1.6
21	MCPWM_CH1N/P1.7	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/P1.7
22	MCPWM_CH2P/P1.8	输入/输出	电机 PWM 通道 2 高边/P1.8
23	MCPWM_CH2N/P1.9	输入/输出	电机 PWM 通道 2 低边/P1.9
24	OPA2_IP/P3.10	输入/输出	运放 2 同相端输入/P3.10
25	OPA2_IN/P3.11	输入/输出	运放 2 反相端输入/P3.11
26	OPA3_IN/P3.14	输入/输出	运放 3 反相端输入/P3.14
27	OPA3_IP/P3.15	输入/输出	运放3同相端输入/P3.15
28	CMP1_OUT/MCPWM_BKINO/SPI_CS/REF/P2.3	输入/输出	比较器 1 输出/电机 PWM 终止信号 0/SPI 片选信号/
	HALL ING MCDUM CHOD //A DWG WCDVD //WWG CVG /		电压参考信号/P2.3
29	HALL_INO/MCPWM_CH2P/UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/	输入/输出	Hall 传感器 A 相输入/电机 PWM 通道 2 高边
	ADC_TRIG3/CMP1_IP1/P2.4		/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/ADC 触发信号 3/比



编号	名称	类型	功能说明
			较器 1 同相端输入通道 1/P2.4, 内置可软件开启的
			10k 上拉电阻
			Hall 传感器 B 相输入/电机 PWM 通道 2 低边
20	HALL_IN1/MCPWM_CH2N/UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/	tA) ItAili	/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/ADC 触发信号 0/比
30	ADC_TRIGO/CMP1_IP2/P2.5	输入/输出	较器 1 同相端输入通道 2/P2.5, 内置可软件开启的
			10k 上拉电阻
31	SWCLK	输入	SWD 时钟,内置固定上拉的 10k 电阻
32	SWDIO	输入/输出	SWD 数据,内置固定上拉的 10k 电阻

3.1.5 LKS32MC083C8T8(B)



图 3-4 LKS32MC083C8T8(B)管脚分布图

只有 LKS32MC083 有 CAN 功能, LKS32MC081/088 无 CAN 功能, 其余管脚功能完全相同



表 3-4 LKS32MC083C8T8(B)管脚说明

编号	名称	类型	功能说明
1	ADC_CH4/DAC_OUT/P0.0	输入/输出	ADC 通道 4/DAC 输出/P0.0,内置可软件开启的 10k 上拉电阻
2	RSTN/P0.2	输入/输出	RSTN/P0.2,默认作为 RSTN 使用,外部接一个 10nF~100nF 的电容到地即可,内部已有 100k 上拉 电阻。建议 PCB 上在 RSTN 和 AVDD 之间放一个 10k~20k 的上拉电阻,外部有上拉电阻的情况,RSTN 的电容固定为 100nF。
3	AVSS	地	系统地
4	AVDD	电源	芯片电源输入。片外去耦电容建议≥1uF,并尽量靠 近 AVDD 引脚
5	P3.2	输入/输出	P3.2
6	SCL/TIM2_CH0/ADC_CH7/P0.3	输入/输出	IIC 时钟/Timer2 通道 0/ADC 通道 7/P0.3
7	SDA/TIM2_CH1/ADC_CH8/P0.4	输入/输出	IIC 数据/Timer2 通道 1/ADC 通道 8/P0.4
8	ADC_CH9/P0.5	输入/输出	ADC 通道 9/P0.5
9	UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/CAN_RX/P0.6	输入/输出	UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/CAN 接收/P0.6, 内 置可软件开启的 10k 上拉电阻
10	UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/CAN_TX /P0.7	输入/输出	UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/CAN 发送/P0.7,内 置可软件开启的 10k 上拉电阻
11	MCPWM_CH1P/TIM2_CH0/P2.11	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/Timer2 通道 0/P2.11
12	MCPWM_CH1N/TIM2_CH1/ADC_TRIG2/P2.12	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/Timer2 通道 1/ADC 触发信号 2/P2.12
13	HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11	输入/输出	Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/ 比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11
14	HALL_IN1/TIM3_CH1/CAN_RX/ADC_CH16 /CMP0_IP2/P0.12	输入/输出	Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/CAN 接收/ADC 通道 16/比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12
15	HALL_IN2/CAN_TX/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13	输入/输出	Hall 传感器 C 相输入/CAN 发送/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13
16	CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/ ADC_TRIG0/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14	输入/输出	比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 /Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14
17	MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0 /ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15	输入/输出	电 机 PWM 通 道 0 高 边 /UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/Timer0 通道 0/ADC 触 发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15
18	MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0	输入/输出	电 机 PWM 通 道 0 低 边 /UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/P1.0,内置可软件开启的 10k 上拉电阻
19	TIM3_CH1/ADC_CH5/P1.3	输入/输出	Timer3 通道 1/ADC 通道 5/P1.3, 内置可软件开启的 10k 上拉电阻
20	OPA0_IP/P3.5	输入/输出	运放 0 同相端输入/P3.5
21	OPA0_IN/P3.7	输入/输出	运放 0 反相端输入/P3.7
22	ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7	输入/输出	ADC 通道 11/OPAx 输出/LDO15 输出/P2.7,内置可



编号	名称	类型	功能说明
			软件开启的 10k 上拉电阻
23	OPA1_IP/P3.0	输入/输出	运放 1 同相端输入/P3.0
24	OPA1_IN/P3.1	输入/输出	运放 1 反相端输入/P3.1
	3.5.5_5.7,5.3.5	1037 47 103 113	UART1_TX(RX)/Timer3 通道 0/晶振输入/P2.8,内置
25	UART1_TX(RX)/TIM3_CH0/OSC_IN/P2.8	输入/输出	可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
	- ()/ - / - /	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	一个 15pf 电容到地。
			UART1_TX(RX)/Timer3 通道 1/晶振输出/P3.9,内置
26	UART1_TX(RX)/TIM3_CH1/OSC_OUT/P3.9	输入/输出	可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
	- (), - , - ,		一个 15pf 电容到地。
27	LRC/MCPWM_CH0P/P1.4	输入/输出	32kHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 高边/P1.4
28	HRC/MCPWM_CH0N/P1.5	输入/输出	4MHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 低边/P1.5
29	MCPWM_CH1P/P1.6	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/P1.6
30	MCPWM_CH1N/P1.7	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/P1.7
31	MCPWM_CH2P/P1.8	输入/输出	电机 PWM 通道 2 高边/P1.8
32	MCPWM_CH2N/P1.9	输入/输出	电机 PWM 通道 2 低边/P1.9
			电机 PWM 通道 3 高边/UARTO_TX(RX)/IIC 时钟
33	ADC_CH13/MCPWM_CH3P/UART0_TX(RX)/SCL/TIM0_	输入/输出	/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 2/P1.10, 内置可软件
	CH0/ADC_TRIG2/P1.10		开启的 10k 上拉电阻
	MCPWM_CH3N/UART0_TX(RX)/SDA/TIM0_CH1/		电机 PWM 通道 3 低边/UARTO_TX(RX)/IIC 数据
34	ADC_TRIG3/SIF/P1.11	输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 3/P1.11, 内置可软件
	ADC_IRIGS/SIF/F1.11		开启的 10k 上拉电阻
35	OPA2_IP/P3.10	输入/输出	运放 2 同相端输入/P3.10
36	OPA2_IN/P3.11	输入/输出	运放 2 反相端输入/P3.11
37	SPI_DI(DO)/SCL/ADC_CH12/CMP0_IP0/P2.9	输入/输出	SPI_DI(DO)/IIC 时钟/ADC 通道 12/比较器 0 同相端
37	SPI_DI(DO)/SCL/ADC_CH12/CMP0_IP0/P2.9	棚八/棚山	输入通道 0/P2.9
38	SPI_DI(DO)/SDA/P2.10	输入/输出	SPI_DI(DO)/IIC 数据/P2.10,内置可软件开启的 10k
30	31 1_D1(D0)/3DA/1 2.10	1111/ 1/ 1111 [1]	上拉电阻
39	OPA3_IN/P3.14	输入/输出	运放 3 反相端输入/P3.14
40	OPA3_IP/P3.15	输入/输出	运放 3 同相端输入/P3.15
41	SPI_CLK/ADC_CH14/CMP1_IP0/P2.1	输入/输出	SPI 时钟/ADC 通道 14/比较器 1 同相端输入通道
	51 _GBN/105_G111 I/ GMT 1_11	נוור 🗸 לנוור	0/P2.1,内置可软件开启的 10k 上拉电阻
42	CMP1_IN/P2.2	输入/输出	比较器 1 反相端输入/P2.2
43	CMP1_OUT/MCPWM_BKINO/SPI_CS/REF/P2.3	输入/输出	比较器 1 输出/电机 PWM 终止信号 0/SPI 片选信号/
13	GHI I_OOT/FIGHWEI_DKINO/SHI_GS/KEI/1 2.5	1007 (7 100 111	电压参考信号/P2.3
	HALL_IN0/CAN_RX/MCPWM_CH2P/UART1_TX(RX)/TI		Hall 传感器 A 相输入/CAN 接收/电机 PWM 通道 2
44	M1_CH0/	输入/输出	高边/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/ADC 触发信号
	ADC_TRIG3/CMP1_IP1/CAN_RX/P2.4	1037 (7 103 113	3/比较器 1 同相端输入通道 1/CAN 接收/P2.4, 内置
			可软件开启的 10k 上拉电阻。
	HALL_IN1/CAN_TX/MCPWM_CH2N/UART1_TX(RX)/TI	输入/输出	Hall 传感器 B 相输入/CAN 发送/电机 PWM 通道 2
45	M1_CH1/		低边/UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/ADC 触发信号
	ADC_TRIGO/CMP1_IP2/CAN_TX/P2.5	, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	0/比较器 1 同相端输入通道 2/CAN 发送/P2.5, 内置
	_ ,		可软件开启的 10k 上拉电阻



编号	名称	类型	功能说明			
	HALL_IN2/MCPWM_CH3P/TIM3_CH0/	40) (40)	Hall 传感器 C 相输入/电机 PWM 通道 3 高边			
46	ADC_TRIG1/CMP1_IP3/P2.6	输入/输出	/Timer3 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 1 同相端输			
			入通道 3/P2.6,内置可软件开启的 10k 上拉电阻			
47	SWCLK	输入	SWD 时钟,内置固定上拉的 10k 电阻			
48	SWDI0	输入/输出	SWD 数据,内置固定上拉的 10k 电阻			

LKS32MC081C8T8(B) / LKS32MC088C6T8(B)与 LKS32MC083C8T8(B)除了 CAN 功能之外 PIN TO PIN, 具体差别请参考选型表。其中 LKS32MC081C8T8(B)/ LKS32MC088C6T8(B)没有 CAN 模块。

3.1.6 LKS32MC087M6S8(B)

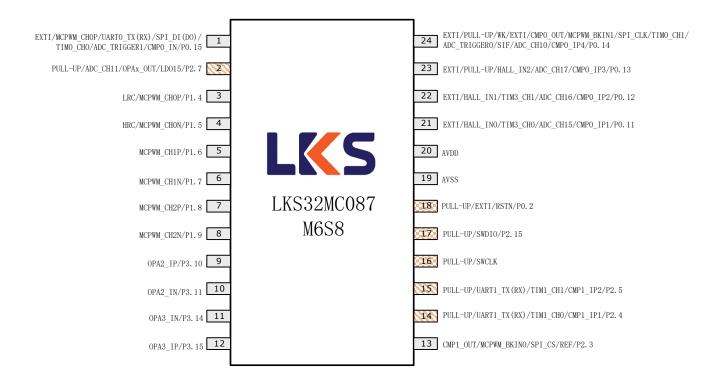


图 3-5 LKS32MC087M6S8(B)管脚分布图

表 3-5 LKS32MC087M6S8(B)管脚说明

编号	名称	类型	功能说明							
1	MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0 /ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15	输入/输出	电 机 PWM 通 道 0 高 边 /UART0_TX(RX)/SPI_DI(DO)/Timer0 通道 0/ADC 触 发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15							
2	ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7	输入/输出	ADC 通道 11/0PAx 输出/LDO15 输出/P2.7,内置可 软件开启的 10k 上拉电阻							
3	LRC/MCPWM_CH0P/P1.4 输入/输出 32kHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 高边/									
4	HRC/MCPWM_CH0N/P1.5	输入/输出	4MHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 低边/P1.5							



编号	名称	类型	功能说明			
5	MCPWM_CH1P/P1.6	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/P1.6			
6	MCPWM_CH1N/P1.7	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/P1.7			
7	MCPWM_CH2P/P1.8	输入/输出	电机 PWM 通道 2 高边/P1.8			
8	MCPWM_CH2N/P1.9	输入/输出	电机 PWM 通道 2 低边/P1.9			
9	OPA2_IP/P3.10	输入/输出	运放 2 同相端输入/P3.10			
10	OPA2_IN/P3.11	输入/输出	运放 2 反相端输入/P3.11			
11	OPA3_IN/P3.14	输入/输出	运放 3 反相端输入/P3.14			
12	OPA3_IP/P3.15	输入/输出	运放 3 同相端输入/P3.15			
13	CMP1_OUT/MCPWM_BKINO/SPI_CS/REF/P2.3	输入/输出	比较器 1 输出/电机 PWM 终止信号 0/SPI 片选信号/电压参考信号/P2.3			
14	UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/ADC_TRIG3/ CMP1_IP1/P2.4	输入/输出	UART1_TX(RX)/Timer1通道 0/ADC 触发信号 3/比较器 1 同相端输入通道 1/P2.4,内置可软件开启的 10k上拉电阻			
15	UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/ADC_TRIG0/ CMP1_IP2/P2.5	输入/输出	UART1_TX(RX)/Timer1通道1/ADC触发信号0/比较器1同相端输入通道2/P2.5,内置可软件开启的10k上拉电阻			
16	SWCLK	输入	SWD 时钟,内置固定上拉的 10k 电阻			
17	SWDIO/P2.15	输入/输出	SWD 数据/P2.15, 内置固定上拉的 10k 电阻 其中 SWD 数据 IO 与 P2.15 是通过封装直接连接到芯片同一个引脚,在使用中需要注意 P2.15 的输入输出使能开启时间,以免上电即开启 P2.15 导致芯片无法进行 SWD 访问,从而影响调试下载。			
18	RSTN/P0.2	输入/输出	RSTN/P0.2,默认作为 RSTN 使用,外部接一个 10nF~100nF 的电容到地即可,内部已有 100k 上拉 电阻。建议 PCB 上在 RSTN 和 AVDD 之间放一个 10k~20k 的上拉电阻,外部有上拉电阻的情况,RSTN 的电容固定为 100nF。			
19	AVSS	地	系统地			
20	AVDD	电源	芯片电源输入。片外去耦电容建议≥1uF,并尽量靠 近 AVDD 引脚			
21	HALL_IN0/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11	输入/输出	Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/ 比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11			
22	HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12	输入/输出	Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 16/ 比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12			
23	HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13	输入/输出	Hall 传感器 C 相输入/ADC 通道 17/比较器 0 同相端输入通道 3/P0.13			
24	CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/ADC_TRIG0/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14	输入/输出	比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟 /Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道 10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14			



3.1.7 LKS32MC087AM6S8(B)

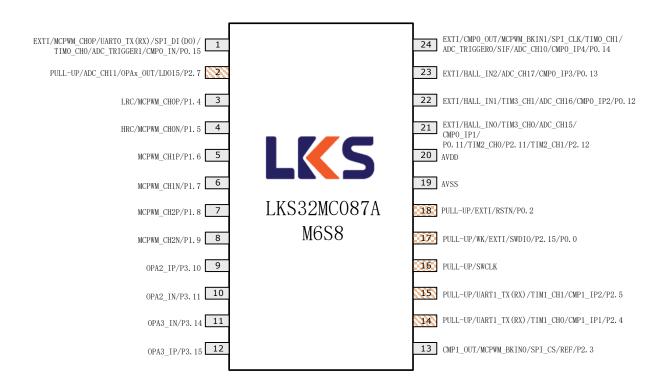


图 3-6 LKS32MC087AM6S8(B)管脚分布图

与 LKS32MC087M6S8(B)区别:

17 脚多了 P0.0 口相关的功能,可用于 ADC 输入,或休眠唤醒口。

21 脚多了 TIM2_CH0/CH1 功能

其余引脚功能完全相同。

表 3-6 LKS32MC087AM6S8(B)管脚说明

编号	名称	类型	功能说明								
1	MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0 /ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15	输入/输出	电 机 PWM 通 道 0 高 边 /UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/Timer0 通道 0/ADC 触 发信号 1/比较器 0 反相端输入/P0.15								
2	ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7	输入/输出	ADC 通道 11/0PAx 输出/LD015 输出/P2.7,内置可 软件开启的 10k 上拉电阻								
3	LRC/MCPWM_CH0P/P1.4	输入/输出	32kHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 高边/P1.4								
4	HRC/MCPWM_CH0N/P1.5	输入/输出	4MHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 低边/P1.5								
5	MCPWM_CH1P/P1.6	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/P1.6								
6	MCPWM_CH1N/P1.7	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/P1.7								
7	MCPWM_CH2P/P1.8	输入/输出	电机 PWM 通道 2 高边/P1.8								
8	MCPWM_CH2N/P1.9	输入/输出	电机 PWM 通道 2 低边/P1.9								
9	OPA2_IP/P3.10	输入/输出	运放 2 同相端输入/P3.10								
10	OPA2_IN/P3.11	输入/输出	运放 2 反相端输入/P3.11								
11	OPA3_IN/P3.14	输入/输出	运放 3 反相端输入/P3.14								

编号	名称	类型	功能说明
12	OPA3_IP/P3.15	输入/输出	运放 3 同相端输入/P3.15
4.2	CMP4 ONE (MCDMM DWM) (CDV CC (DDD (D2 2	tA) (tA)	比较器 1 输出/电机 PWM 终止信号 0/SPI 片选信号/
13	CMP1_OUT/MCPWM_BKIN0/SPI_CS/REF/P2.3	输入/输出	电压参考信号/P2.3
	HADTA TV(DV) /TIMA CHO /ADC TDIC2 /		UART1_TX(RX)/Timer1 通道 0/ADC 触发信号 3/比较
14	UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/ADC_TRIG3/ CMP1_IP1/P2.4	输入/输出	器 1 同相端输入通道 1/P2.4,内置可软件开启的 10k
	CMF1_IF1/F2.4		上拉电阻
	UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/ADC_TRIG0/		UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/ADC 触发信号 0/比较
15	CMP1_IP2/P2.5	输入/输出	器 1 同相端输入通道 2/P2.5,内置可软件开启的 10k
	GHI 1_H 2/1 2.5		上拉电阻
16	SWCLK	输入	SWD 时钟,内置固定上拉的 10k 电阻
			SWD 数据/P2.15/P0.0,内置固定上拉的 10k 电阻
			其中 SWD 数据 IO 与 P2.15/P0.0 是通过封装直接连
			接到芯片同一个引脚,在使用中需要注意 P2.15/P0.0
17	SWDIO/P2.15 /P0.0	输入/输出	的输入输出使能开启时间,以免上电即开启
			P2.15/P0.0 导致芯片无法进行 SWD 访问,从而影响
			调试下载。此外,P2.15/P0.0 两个 GPIO 不可同时配
			置为输出
		输入/输出	RSTN/P0.2, 默认作为 RSTN 使用, 外部接一个
			10nF~100nF 的电容到地即可,内部已有 100k 上拉
18	RSTN/P0.2		电阻。建议 PCB 上在 RSTN 和 AVDD 之间放一个
			10k~20k的上拉电阻,外部有上拉电阻的情况,RSTN
			的电容固定为 100nF。
19	AVSS	地	系统地
20	AVDD	电源	芯片电源输入。片外去耦电容建议≥1uF,并尽量靠
			近 AVDD 引脚
			Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/
	HALL_INO/TIM3_CHO/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11/		比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11/Timer2 通道
21	TIM2_CH0/P2.11/TIM2_CH1/P2.12	输入/输出	0/P2.11/ Timer2 通道 1/P2.12
			P0.11/P2.11/P2.12 这 3 个 GPIO 不可同时有 2 个以
			上配置为输出
22	HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12	输入/输出	Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 16/
	-		比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12
23	HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13	输入/输出	Hall 传感器 C 相输入/ADC 通道 17/比较器 0 同相端
			输入通道 3/P0.13
	CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/	1. 44. 1 44.	比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟
24	ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14	输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道
			10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14



3.1.8 LKS32MC087CM8S8(B)

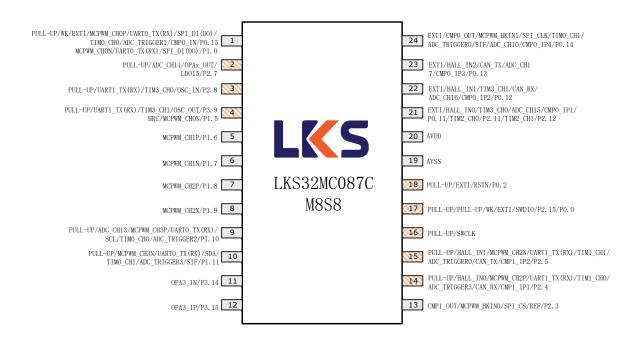


图 3-7 LKS32MC087CM8S8(B)管脚分布图

表 3-7 LKS32MC087CM8S8(B)管脚说明

编号	名称	类型	功能说明
			电机 PWM 通道 0 高边/UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/
	MCPWM_CH0P/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/TIM0_CH0		Timer0 通道 0/ADC 触发信号 1/比较器 0 反相端输
1	/ADC_TRIG1/CMP0_IN/P0.15	输入/输出	入/P0.15
	MCPWM_CH0N/UART0_TX(RX)/SPI_DI(D0)/P1.0		电机 PWM 通道 0 低边/UARTO_TX(RX)/SPI_DI(DO)/
			P1.0
2	ADC_CH11/OPAx_OUT/LDO15/P2.7	输入/输出	ADC 通道 11/0PAx 输出/LDO15 输出/P2.7,内置可
	ADC_CITT/OTAX_OUT/EDOTS/T2./	1111/ 1/ 1111 [1]	软件开启的 10k 上拉电阻
			UART1_TX(RX)/Timer3 通道 0/晶振输入/P2.8,内置
3	UART1_TX(RX)/TIM3_CH0/OSC_IN/P2.8	输入/输出	可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
			一个 15pf 电容到地。
	UART1_TX(RX)/TIM3_CH1/OSC_OUT/P3.9		UART1_TX(RX)/Timer3 通道 1/晶振输出/P3.9,內置
4	HRC/MCPWM_CH0N/P1.5	输入/输出	可软件开启的 10k 上拉电阻,如接晶体,该引脚接
4			一个 15pf 电容到地。
			4MHz RC 时钟输出/电机 PWM 通道 0 低边/P1.5
5	MCPWM_CH1P/P1.6	输入/输出	电机 PWM 通道 1 高边/P1.6
6	MCPWM_CH1N/P1.7	输入/输出	电机 PWM 通道 1 低边/P1.7
7	MCPWM_CH2P/P1.8	输入/输出	电机 PWM 通道 2 高边/P1.8
8	MCPWM_CH2N/P1.9	输入/输出	电机 PWM 通道 2 低边/P1.9
	ADC_CH13MCPWM_CH3P/UART0_TX(RX)/SCL/TIM0_C		电机 PWM 通道 3 高边/UARTO_TX(RX)/IIC 时钟
9	H0/	输入/输出	/Timer0 通道 0/ADC 触发信号 2/P1.10, 内置可软件
	ADC_TRIG2/P1.10		开启的 10k 上拉电阻



编号	名称	类型	功能说明
10	MCPWM_CH3N/UARTO_TX(RX)/SDA/TIMO_CH1/	t	电机 PWM 通道 3 低边/UARTO_TX(RX)/IIC 数据
10	ADC_TRIG3/SIF/P1.11	输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 3/P1.11, 内置可软件
11	OPA3_IN/P3.14	输入/输出	运放 3 反相端输入/P3.14
12	OPA3_IP/P3.15	输入/输出	运放 3 同相端输入/P3.15
			比较器 1 输出/电机 PWM 终止信号 0/SPI 片选信号/
13	CMP1_OUT/MCPWM_BKIN0/SPI_CS/REF/P2.3	输入/输出	电压参考信号/P2.3
	UART1_TX(RX)/TIM1_CH0/ADC_TRIG3/		UART1_TX(RX)/Timer1通道0/ADC触发信号3/比较
14	CMP1_IP1/P2.4	输入/输出	器 1 同相端输入通道 1/P2.4,内置可软件开启的 10k
	GMI 1_II 1/1 2.4		上拉电阻
	UART1_TX(RX)/TIM1_CH1/ADC_TRIG0/		UART1_TX(RX)/Timer1 通道 1/ADC 触发信号 0/比较
15	CMP1_IP2/P2.5	输入/输出	器 1 同相端输入通道 2/P2.5,内置可软件开启的 10k
			上拉电阻
16	SWCLK	输入	SWD 时钟,内置固定上拉的 10k 电阻
			SWD 数据/P2.15/P0.0,内置固定上拉的 10k 电阻
			其中 SWD 数据 IO 与 P2.15/P0.0 是通过封装直接连
			接到芯片同一个引脚,在使用中需要注意 P2.15/P0.0
17	SWDIO/P2.15/P0.0	输入/输出	的输入输出使能开启时间,以免上电即开启
			P2.15/P0.0 导致芯片无法进行 SWD 访问,从而影响
			调试下载。此外, P2.15/P0.0 两个 GPIO 不可同时配
			置为输出
		输入/输出	RSTN/P0.2,默认作为 RSTN 使用,外部接一个
			10nF~100nF 的电容到地即可,内部已有 100k 上拉
18	RSTN/P0.2		电阻。建议 PCB 上在 RSTN 和 AVDD 之间放一个
			10k~20k的上拉电阻,外部有上拉电阻的情况,RSTN
10	AVICO	l i la	的电容固定为 100nF。
19	AVSS	地	系统地
20	AVDD	电源	芯片电源输入。片外去耦电容建议≥1uF,并尽量靠 近 AVDD 引脚
			Hall 传感器 A 相输入/Timer3 通道 0/ADC 通道 15/
			Rail 传感器 A 相關人/Illiers 通道 U/ADC 通道 15/ 比较器 0 同相端输入通道 1/P0.11/Timer2 通道
21	HALL_INO/TIM3_CH0/ADC_CH15/CMP0_IP1/P0.11/	输入/输出	0/P2.11/Timer2 通道 1/P2.12
21	TIM2_CH0/P2.11/TIM2_CH1/P2.12	棚八八棚山	P0.11/P2.11/P2.12 这 3 个 GPIO 不可同时有 2 个以
			上配置为输出
			Hall 传感器 B 相输入/Timer3 通道 1/ADC 通道 16/
22	HALL_IN1/TIM3_CH1/ADC_CH16/CMP0_IP2/P0.12	输入/输出	比较器 0 同相端输入通道 2/P0.12
			Hall 传感器 C 相输入/ADC 通道 17/比较器 0 同相端
23	HALL_IN2/ADC_CH17/CMP0_IP3/P0.13	输入/输出	输入通道 3/P0.13
			比较器 0 输出/电机 PWM 终止信号 1/SPI 时钟
24	CMP0_OUT/MCPWM_BKIN1/SPI_CLK/TIM0_CH1/	输入/输出	/Timer0 通道 1/ADC 触发信号 0/一线通/ADC 通道
	ADC_TRIGO/SIF/ADC_CH10/CMP0_IP4/P0.14		10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14
24		输入/输出	·
			10/比较器 0 同相端输入通道 4/P0.14



3.2 管脚复用功能说明

表 3-8 LKS32MC08X 引脚复用功能选择

Port	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7	AF8	AF9	AF10	AF11	AF0	
P0.0												ADC_CH4, DAC_OUT	
P0.1												ADC_CH6	
P0.2													
P0.3						SCL		TIM2_CH0				ADC_CH7	
P0.4						SDA		TIM2_CH1				ADC_CH8	
P0.5												ADC_CH9	
P0.6				UART1_TX(RX)			TIM1_CH0			CAN_RX			
P0.7				UART1_TX(RX)			TIM1_CH1			CAN_TX			
P0.8													
P0.9						SCL		TIM2_CH0					
P0.10						SDA		TIM2_CH1					
P0.11		HALL_IN0						TIM3_CH0				ADC_CH15/CMP0_IP1	
P0.12		HALL_IN1						TIM3_CH1		CAN_RX		ADC_CH16/CMP0_IP2	
P0.13		HALL_IN2								CAN_TX		ADC_CH17/CMP0_IP3	
P0.14	CMP0_OUT		MCPWM_BKIN1		SPI_CLK		TIM0_CH1		ADC_TRIG0		SIF	ADC_CH10/CMP0_IP4	
P0.15			MCPWM_CH0P	UARTO_TX(RX)	SPI_DI(DO)		TIM0_CH0		ADC_TRIG1			CMP0_IN	

Port	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7	AF8	AF9	AF10	AF11	AF0
P1.0			MCPWM_CH0N	UARTO_TX(RX)	SPI_DI(DO)							
P1.1					SPI_CS							
P1.2								TIM3_CH0				
P1.3								TIM3_CH1				ADC_CH5
P1.4	LRC		MCPWM_CH0P									
P1.5	HRC		MCPWM_CH0N									
P1.6			MCPWM_CH1P									
P1.7			MCPWM_CH1N									
P1.8			MCPWM_CH2P									
P1.9			MCPWM_CH2N									
P1.10			MCPWM_CH3P	UARTO_TX(RX)		SCL	TIM0_CH0		ADC_TRIG2			ADC_CH13
P1.11			MCPWM_CH3N	UARTO_TX(RX)		SDA	TIM0_CH1		ADC_TRIG3		SIF	
P1.12			MCPWM_CH1N									
P1.13					SPI_CLK		TIM0_CH0					
P1.14					SPI_DI(DO)		TIM0_CH1					
P1.15			MCPWM_CH2N									

Port	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7	AF8	AF9	AF10	AF11	AF0
P2.0					SPI_CS			TIM2_CH1				
P2.1					SPI_CLK							ADC_CH14/ CMP1_IP0
P2.2												CMP1_IN
P2.3	CMP1_OUT		MCPWM_BKIN0		SPI_CS							REF
P2.4		HALL_IN0	MCPWM_CH2P	UART1_TX(RX)			TIM1_CH0		ADC_TRIG3	CAN_RX		CMP1_IP1
P2.5		HALL_IN1	MCPWM_CH2N	UART1_TX(RX)			TIM1_CH1		ADC_TRIG0	CAN_TX		CMP1_IP2
P2.6		HALL_IN2	MCPWM_CH3P					TIM3_CH0	ADC_TRIG1		SIF	CMP1_IP3
P2.7												ADC_CH11/ OPAx_OUT/ LDO15
P2.8				UART1_TX(RX)				TIM3_CH0				OSC_IN
P2.9					SPI_DI(DO)	SCL						ADC_CH12/ CMP0_IP0
P2.10					SPI_DI(DO)	SDA						
P2.11			MCPWM_CH1P					TIM2_CH0				
P2.12			MCPWM_CH1N					TIM2_CH1	ADC_TRIG2			
P2.13			MCPWM_CH3N					TIM3_CH1				
P2.14						SCL						
P2.15						SDA						

Port	AF1	AF2	AF3	AF4	AF5	AF6	AF7	AF8	AF9	AF10	AF11	AF0
P3.0												OPA1_IP
P3.1												OPA1_IN
P3.2												
P3.3												
P3.4												
P3.5												OPA0_IP
P3.6												
P3.7												OPA0_IN
P3.8												
P3.9				UART1_TX(RX)				TIM3_CH1				OSC_OUT
P3.10												OPA2_IP
P3.11												OPA2_IN
P3.12												
P3.13	HRC		MCPWM_CH0N									
P3.14												OPA3_IN
P3.15												OPA3_IP

4 封装尺寸

4.1 LKS32MC080R8T8(B)

LQFP64 Profile Quad Flat Package:

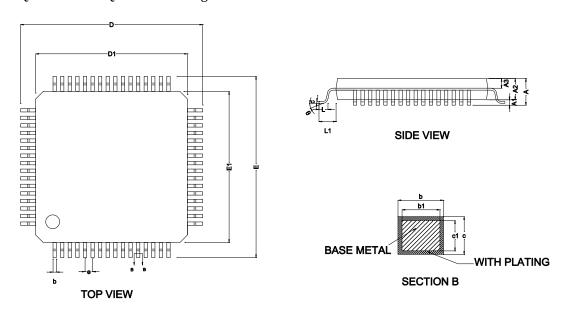


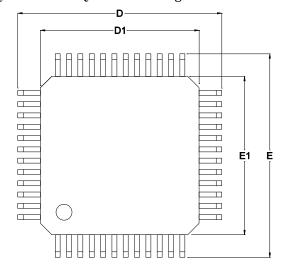
图 4-1 LKS32MC080R8T8(B)封装图示

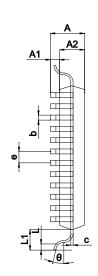
表 4-1 LKS32MC080R8T8(B)封装尺寸

SYMBOL		MILLIMETER			
SIMBUL	MIN	NOM	MAX		
A	-	-	1.60		
A1	0.05	-	0.15		
A2	1.35	1.40	1.45		
A3	0.59	0.64	0.69		
b	0.18	-	0.26		
b1	0.17	0.20	0.23		
С	0.13	-	0.17		
c1	0.12	0.13	0.14		
D	11.80	12.00	12.20		
D1	9.90	10.00	10.10		
Е	11.80	12.00	12.20		
E1	9.90	10.00	10.10		
e	0.50BSC				
L	0.45	-	0.75		
L1	1.00REF				
θ	0	-	7°		

4.2 LKS32MC081C8T8(B)/LKS32MC083C8T8(B)/LKS32MC088C6T8(B)

TQFP48 Profile Quad Flat Package:





TOP VIEW

SIDE VIEW

图 4-2 LKS32MC081C8T8(B)/LKS32MC083C8T8(B)/LKS32MC088C6T8(B)封装图示

表 4-2 LKS32MC081C8T8(B)/LKS32MC083C8T8(B)/LKS32MC088C6T8(B)封装尺寸

1 Z EROSZI-IGOOTEG	318(D)/LK332MC00	996010(B)/ E169211	60006010(五)到表》		
CVMDOI	MILLIMETER				
SYMBOL	MIN	NOM	MAX		
A	-	-	1.20		
A1	0.05	-	0.15		
A2	0.95	1.00	1.05		
b	0.18	0.22	0.26		
С	0.13	-	0.17		
D	8.80	9.00	9.20		
D1	6.90	7.00	7.10		
Е	8.80	9.00	9.20		
E1	6.90	7.00	7.10		
e	-	0.50	-		
θ	0°	3.5°	7°		
L	0.45	0.60	0.75		
L1	-	1.00	-		

LKS32MC083C8T8(B), LKS32MC088C8T8(B)封装也是 TQFP48, 后面就不做赘述。



4.3 LKS32MC082K8Q8(B)

QFN32 Profile Quad Flat Package:

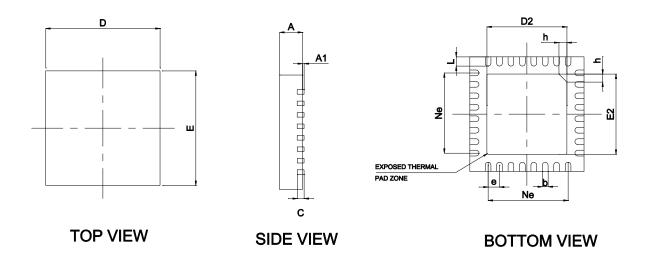


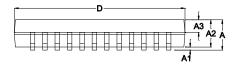
图 4-3 LKS32MC082K8Q8(B)封装图示

表 4-3 LKS32MC082K8Q8(B)封装尺寸

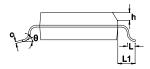
SYMBOL		MILLIMETER	
SIMBUL	MIN	NOM	MAX
A	0.70	0.75	0.80
A1	-	0.02	0.05
b	0.18	0.25	0.30
С	0.18	0.20	0.24
D	4.90	5.00	5.10
D2	3.40	3.50	3.60
e		0.50BSC	
Ne		3.50BSC	
Е	4.90	5.00	5.10
E2	3.40	3.50	3.60
L	0.35	0.40	0.45
h	0.30	0.35	0.40

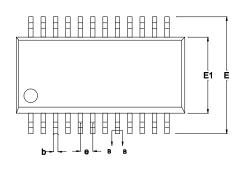
4.4 LKS32MC087M6S8(B)/LKS32MC087AM6S8(B)/LKS32MC087CM8S8(B)

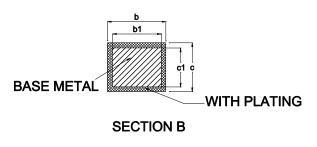
SSOP24 Profile Quad Flat Package:



SIDE VIEW







TOP VIEW

图 4-4 LKS32MC087M6S8(B)封装图示

表 4-4 LKS32MC087M6S8(B)封装尺寸

CVMDOI		MILLIMETER			
SYMBOL	MIN	NOM	MAX		
A	-	-	1.75		
A1	0.10	0.15	0.25		
A2	1.30	1.40	1.50		
A3	0.60	0.65	0.70		
b	0.23	-	0.31		
b1	0.22	0.25	0.28		
С	0.20	-	0.24		
c1	0.19	0.20	0.21		
D	8.55	8.65	8.75		
Е	5.80	6.00	6.20		
E1	3.80	3.90	4.00		
e		0.635BSC			
h	0.30	-	0.50		
L	0.50	-	0.80		
L1	1.05REF				
θ	0	-	8°		

5 电气性能参数

LKS32MC080/081/082/083/087/088 等型号为单 MCU 芯片, 电气参数如下列表格所示。 表 5-1 LKS32MC08x 电气极限参数

参数	最小	最大	单位	说明
电源电压	-0.3	+6.0	V	
工作温度	-40	+105	°C	
存储温度	-40	+150	°C	
结温	-	150	°C	
引脚温度(焊接 10 秒)	-	260	°C	

表 5-2 LKS32MC08x 建议工况参数

参数	最小	典型	最大	单位	说明
中海中区(AVDD)	2.2			W	A 版本 AVDD 复位电平 2.2V±0.2V
电源电压(AVDD)	3.0	5	5.5	V	B 版本 AVDD 复位电平 2.7V±0.2V
档划工作由压(AVDD.)	3.3	5	5.5	V	ADC 选择 2.4V 内部基准源
模拟工作电压(AVDD _A)	2.8	5	5.5	V	ADC 选择 1.2V 内部基准源

运算放大器可以在 2.2V 下工作, 但输出幅度受限。

表 5-3 LKS32MC08x ESD 性能参数

项目	最小	最大	单位
ESD测试 (HBM)	-6000	6000	V

根据《MIL-STD-883J Method 3015.9》,在 25° 0、55%相对湿度环境下,在被测芯片的所有 IO 引脚施加进行静电放电 3 次,每次间隔 1s0。测试结果显示芯片抗静电放电等级达到 Class $3A \geq 4000V$,<8000V。

表 5-4 LKS32MC08x Latch-up 性能参数

项目	最小	最大	单位
Latch-up电流 (85°C)	-200	200	mA

根据《JEDEC STANDARD NO.78E NOVEMBER 2016》,对所有电源 IO 施加过压 8V,在每个信号 IO 上注入 200mA 电流。测试结果显示芯片抗拴锁等级为 200mA。

表 5-5 LKS32MC08x IO 极限参数

参数	描述	最小	最大	单位
V_{IN}	GPIO信号输入电压范围	-0.3	6.0	V
I _{INJ_PAD}	单个GPIO最大注入电流	-11.2	11.2	mA
I _{INJ_SUM}	所有GPIO最大注入电流	-50	50	mA

表 5-6 LKS32MC08x IO DC 参数

参数	描述	AVDD	条件	最小	典型	最大	单位
y 粉字10於) 宣由区	5V		0.7*AVDD			V	
VIH	V _{IH} 数字IO输入高电压	3.3V	-	2.0			V



17	※☆10:	松)加由尼	5V				0.3*AVDD	17
V_{IL}	数子10:	输入低电压	3.3V	-			0.8	V
17	旅家相	5.1日、烘·志 国	5V		0.1*AVDD			V
V_{HYS}	地名不		3.3V	-	U.1 AVDD			V
I	数字IO输入	高电压,电流消	5V				1	11.Λ
I_{IH}		耗	3.3V	-			1	uA
Ī	数字IO输入	低电压,电流消	5V		-1			uA
IIL	I _{IL} 耗		3.3V	-	- -1			uA
V _{OH}	V _{OH} 数字IO输出高电压			最大驱动电	AVDD-0.8			V
VOH	<u></u> 级于10.	彻山问七匹		流11.2mA	AV DD-0.0			V
V_{OL}	数字IO	输出低电压		最大驱动电			0.5	V
- OL	2/(1	流11.2mA				0.0	·	
R _{pup}	上拉电阻	复位引脚			100	200	400	$\mathrm{k}\Omega$
Турир	大小*	普通IO			8	10	12	N32
R _{io-ana}	IO与内部模	模拟电路间连接			100		200	Ω
1\10-ana		电阻			100		200	22
C_{IN}	数字IC) 输入电容	5V	_			10	pF
CIN			3.3V	_			10	hı.

表 5-7 LKS32MC08x 电路模块电流消耗 IDD

模块	Min	Тур	Max	单位
模拟比较器CMP(1个)		0.005		mA
运算放大器OPA(1个)		0.450		mA
模数转换器ADC		3.710		mA
数模转换器DAC		0.710		mA
温度传感器Temp Sensor		0.150		mA
带隙基准BGP		0.154		mA
4MHz RC时钟		0.105		mA
锁相环PLL		0.080		mA
CPU+flash+SRAM (96MHz)		8.667		mA
CPU+flash+SRAM (12MHz)		1.600		mA
CRC		0.070		mA
DSP		3.421		mA
UART		0.107		mA
DMA		1.340		mA
MCPWM		0.053		mA
TIMER		0.269		mA
SPI		0.500		mA



IIC		0.500		mA
CAN		2.200		mA
休眠	10	30	50	uA

以上测试如无特别标注,均为室温 25°5V 供电,使用 96MHz 时钟工作情况下的测试,由于制 造工艺存在器件模型偏差,不同芯片的电流消耗会存在个体差异。

6 模拟性能参数

表 6-1 LKS32MC08x 模拟性能参数

表 6-1 LKS32MC08x 模拟性能参数						
参数	最小	典型	最大	单位	说明	
模数转换器(ADC)						
工作电源	3.3	5	5.5	V	ADC 选择 2.4V 内部基准源	
工作电你	2.8	5	5.5	V	ADC 选择 1.2V 内部基准源	
输出码率		3		MHz	f _{adc} /16	
差分输入信号范围	-2.352		+2.352	V	Gain=1 时; REF=2.4V	
左刀棚八佰与祀国	-3.528		+3.528	V	Gain=2/3 时; REF=2.4V	
	-0.3		+2.352	V	REF2VDD=0, Gain=1; REF=2.4V	
	-0.3		+3.528	V	REF2VDD=0, Gain=2/3; REF=3.6V	
单端输入信号范围	-0.3		AVDD*0.9	V	REF2VDD=1, Gain=1; REF=AVDD	
	-0.3		AVDD+0.3	V	REF2VDD=1, Gain=2/3, REF=AVDD,	
					受限于 IO 钳位	
					通常为外部通过 IO 输入的被采样信号;	
				超过满量	量程的±98%,特别地,当使用外部基	
准时,建议采样信号	一不超过量和	星的 90%	0	T		
直流失调(offset)		5	10	mV	可校正	
有效位数(ENOB)	10.5	11		bit		
INL		2	3	LSB		
DNL		1	2	LSB		
SNR	63	66		dB		
输入电阻	100k			Ohm		
输入电容		10pF		F		
			基准电压(F	REF)		
工作电源	2.2	5	5.5	V		
输出偏差	-9		9	mV		
电源抑制比		70		dB		
温度系数		20		ppm		
1110人小奴		20		/°C		
输出电压		1.2		V		
数模转换器(DAC)						
工作电源	2.2	5	5.5	V		
负载电阻	5k			Ohm		
负载电容			50p	F	输出 BUFFER 开启	
输出电压范围	0.05		AVDD-0.1	V		
转换速度			1M	Hz		
DNL		1	2	LSB		
INL		2	4	LSB		
OFFSET		5	10	mV		
SNR	57	60	66	dB		

参数	最小	典型	最大	单位	说明	
运算放大器(OPA)						
工作电源	2.2	5	5.5	V		
带宽		10M	20M	Hz		
负载电阻	20k			Ohm		
负载电容			5p	F		
输入共模范围	0		AVDD	V		
输出信号范围	0		2*Vcm	V	最小负载电阻下	
OFFSET		10	15	mV	OPA 输入短接时输出端由于工艺偏差输出不为 0,反推回 OPA 输入端的信号幅值此 OFFSET为 OPA 差分输入短接时,测量 OPA_OUT偏离 0 电平,得到的等效差分输入端偏差。OPA 输出端偏差为 OPA 放大倍数xOFFSET	
共模电平(Vcm)	1.65	1.9	2.2	V	测量条件:常温。 运放摆幅=2×min(AVDD-Vcm, Vcm)。建议使用 OPA 单端输出的应 用上电后进行 Vcm 测量并进行软件 减除校正。更多分析请参考官网应用 笔记《ANN009-运放差分和单端工作 模式区别》	
共模抑制(CMRR)		80		dB		
电源抑制(PSRR)		80		dB		
负载电流			500	uA		
摆率(Slew rate)		5		V/us		
相位裕度		60		度		
比较器(CMP)						
工作电源	2.2	5	5.5	V		
输入信号范围	0		AVDD	V		
OFFSET		5	10	mV		
传输延时		0.15u		S	默认功耗	
1440天产17		0.6u		S	低功耗	
同差(Hyptomosis)		20		mV	HYS='0'	
回差(Hysteresis)		0		mV	HYS='1'	

模拟寄存器表说明:

地址 0x40000040~0x40000050 是各个模块的校正寄存器,这些寄存器在出厂之前都会填上各 自的校正值。一般情况下用户不要去配置或改变这些值。如果需要对模拟参数进行微调,需要读取 原校正值, 并以此为基础进行微调。



地址 0x40000020~0x4000003c 是开放给用户的寄存器, 其中空白部分的寄存器必须全部配置 为0(芯片上电后会被复位为0)。其他寄存器根据应用场合需要进行配置。



7 电源管理系统

电源管理系统由LDO15模块、电源检测模块(PVD)、上电/掉电复位模块(POR)组成。

该芯片由 2.2V~5.5V 单电源供电(B 版本芯片 3.0V~5.5V 电源供电), 以节省芯片外的电源成本。 芯片内部集成一路 LD015 给内部所有数字电路、PLL 模块供电。

LDO 上电后自动开启,无需软件配置。

LD015 在芯片出厂前已经过校正。

POR 模块监测 LD015 的电压,在 LD015 电压低于 1.1V 时(例如上电之初,或者掉电之时),为 数字电路提供复位信号以避免数字电路工作产生异常。

PVD 模块对 5V 输入电源进行检测,如低于某一设定阈值,则产生报警(中断)信号以提醒 MCU。 中断提醒阈值可通过寄存器 PVDSEL<1:0>设置为不同的电压。PVD 模块可通过设置 PD_PDT='1'关 闭。具体寄存器所对应值见模拟寄存器表说明。

8 时钟系统

时钟系统包括内部 32KHz RC 时钟、内部 4MHz RC 时钟、外部 4MHz 晶体起振电路、PLL 电路组成。

32K RC 时钟作为 MCU 系统慢时钟使用,作为诸如滤波模块或者低功耗状态下的 MCU 时钟使用。4MHz RC 时钟作为 MCU 主时钟使用,配合 PLL 可提供最高到 96MHz 的时钟。外部 4MHz 晶体起振电路作为备份时钟使用。

32k 和 4M RC 时钟均带有出厂校正,32K RC 时钟在-40~105℃范围内的精度为±50%,4M RC 时钟在该温度范围的精度为±1%。

4M RC 时钟通过设置 RCHPD ='0'打开(默认打开,设'1'关闭), RC 时钟需要 Bandgap 电压基准源模块提供基准电压和电流,因此开启 RC 时钟需要先开启 BGP 模块。芯片上电的默认状态下,4M RC 时钟和 BGP 模块都是开启的。32K RC 时钟是始终开启的,不能关闭。

PLL 对 4M RC 时钟进行倍频,以提供给 MCU、ADC 等模块更高速的时钟。MCU 和 PWM 模块的最高时钟为 96MHz, ADC 模块典型工作时钟为 48MHz,通过寄存器 ADCLKSEL<1:0>可设置为不同的 ADC 工作频率。

PLL 通过设置 PLLPDN='1'打开(默认关闭,设 1 打开),开启 PLL 模块之前,同样也需要开启 BGP(Bandgap)模块。开启 PLL 之后,PLL 需要 6us 的稳定时间来输出稳定时钟。芯片上电的默认状态下,RCH 时钟和 BGP 模块都是开启的,但 PLL 默认是关闭的,需要软件来开启。

晶体起振电路内置放大器,需在 IO OSC_IN/OSC_OUT 之间接入一个晶体,且 OSC_IN/OSC_OUT 上各放一个 15pF 的电容到地,并设置 XTALPDN='1'即可起振。

9 基准电压源

该基准源为 ADC、DAC、RC 时钟、PLL、温度传感器、运算放大器、比较器和 FLASH 提供基准 电压和电流,使用上述任何一个模块之前,都需要开启 BGP 基准电压源。

芯片上电的默认状态下,BGP模块是开启的。基准源通过设置BGPPD='0'打开,从关闭到开启, BGP 需要约 2us 达到稳定。BGP 输出电压约 1.2V, 精度为±0.8%



10 ADC 模块

芯片内部集成 1 路同步双采样的 SAR 结构 ADC,芯片上电的默认状态下,ADC 模块是关闭的。ADC 开启前,需要先开启 BGP 和 4M RC 时钟和 PLL 模块,并选择 ADC 工作频率。默认配置下 ADC 工作时钟是 48M,对应 3MHz 的转换数据率。

同步双采样电路可在同一时刻对两路输入信号进行采样,采样完成之后 ADC 按先后顺序将这两路信号进行转换,并写入相应的数据寄存器中。

ADC 完成一次转换需要 16 个 ADC 时钟周期,其中 13 个为转换周期,3 个为采样周期。即 $f_{conv} = f_{adc}/16$ 。在 ADC 时钟设为 48M 时,转换速率是 3MHz。

ADC 在降频应用时,可通过寄存器 CURRIT<1:0>降低 ADC 的功耗水平。

ADC 可工作在如下模式:单次单通道触发、连续单通道、单次 1~20 通道扫描、连续 1~20 通道扫描。每路 ADC 都有 20 组独立寄存器对应每一个通道。

ADC 触发事件可以来自外部的定时器信号 T0、T1、T2、T3 发生到预设次数,或者为软件触发。 20 个通道里最后一个通道用来测量 ADC 自身的 offset,将其保存在通道寄存器中,其他通道的 ADC 值都已自动减去该 offset。在芯片上电之初,应由 MCU 发起 offset 校正信号,校正控制模块将

ADC 通道设置为通道 1,并将值储存在通道寄存器中。如果客户对 offset 要求较高,可定期(例如一

小时/一天)在 ADC 空闲时将 offset 校正一次。

在 GAIN_REF=0 时,基准电压源为 2.4V。ADC 带有两种增益模式,通过 GAIN_SHAx 进行设置,对应 1 倍和 2/3 倍增益。1 倍增益对应±2.4V 的输入信号, 2/3 倍增益对应±3.6V 的输入信号幅度。在测量运放的输出信号时,根据运放可能输出的最大信号来选择具体的 ADC 增益。

在 GAIN_REF=1 时,基准电压源为 1.2V,在 3.3V 供电系统中,需要将 GAIN_REF 设置为'1',详细信息请参考 User manual。ADC 带有两种增益模式,通过 GAIN_SHAx 进行设置,对应 1 倍和 1/3 倍增益。1 倍增益对应±1.2V 的输入信号,1/3 倍增益对应±3.6V 的输入信号幅度。在测量运放的输出信号时,根据运放可能输出的最大信号来选择具体的 ADC 增益。

11 运算放大器

4 路输入输出 rail-to-rail 运算放大器(部分型号为 2/3 路),内置反馈电阻 R2/R1,外部引脚需 串联一个电阻 R0。反馈电阻 R2:R1 的阻值可通过寄存器 RES_OPA0<1:0>设置,以实现不同的放大倍数。具体寄存器所对应值见模拟寄存器表说明。

最终的放大倍数为 R2/(R1+R0), 其中 R0 是外部电阻的阻值,

对于 MOS 管电阻直接采样的应用,建议接>20kΩ 的外部电阻,以减小 MOS 管关断时,往芯片引脚里流入的电流。

对于小电阻采样的应用,建议接 100Ω 的外部电阻。

放大器可通过设置 OPAOUT_EN<2:0>选择将 4 路放大器中的某一路输出信号通过 BUFFER 送至 P2.7 IO 口进行测量和应用(对应关系见 datasheet 芯片管脚说明)。因为有 BUFFER 存在,在运放正常工作模式下也可以选择送一路运放输出信号出来。

芯片上电的默认状态下,放大器模块是关闭的。放大器可通过设置 OPAxPDN ='1'打开,开启放大器之前,需要先开启 BGP 模块。

运放输入同相和反相端内置钳位二极管,电机相线通过一匹配电阻后直接接入输入端,从而简化了 MOSFET 电流采样的外置电路。

12 比较器

内置 2 路输入 rail-to-rail 比较器,比较器比较速度可编程、迟滞电压可编程、信号源可编程。 比较器的比较延时可通过寄存器 IT_CMP 设置为 0.15uS/0.6uS。 迟滞电压通过 CMP_HYS 设置为 $20 \text{mV}/0 \text{mV}_{\circ}$

比较器同相和反相两个输入端的信号来源都可通过寄存器 CMP_SELP<2:0>和 CMP_SELN<1:0> 编程,详见寄存器模拟说明。

芯片上电的默认状态下,比较器模块是关闭的。比较器通过设置 CMPxPDN ='1'打开, 开启比较 器之前,需要先开启 BGP 模块。



13 温度传感器

芯片内置温度传感器,在-40~85℃范围内典型精度为2℃。85~105℃范围内典型精度为3℃。 芯片出厂前会经温度校正、校正值保存在 flash info 区。

芯片上电的默认状态下,温度传感器模块是关闭的。开启传感器之前,需要先开启 BGP 模块。 温度传感器通过设置 TMPPDN='1'打开,开启到稳定需要约 2us,因此需在 ADC 测量传感器之 前 2us 打开。



14 DAC 模块

芯片内置一路 12bit DAC,输出信号的最大量程可通过寄存器 DAC_GAIN<1:0>设置为 1.2V/3V/4.85V。

12bit DAC 可通过配置寄存器 DACOUT_EN=1,将 DAC 输出送至 IO 口 P0.0,可驱动>5kΩ的负 载电阻和 50pF 的负载电容。

DAC 最大输出码率为 1MHz。

芯片上电的默认状态下, DAC 模块是关闭的。DAC 可通过设置 DAC12BPDN =1 打开, 开启 DAC 模块之前,需要先开启 BGP 模块。

15 处理器核心

- ▶ 集成 32 位 Cortex-M0+DSP 双核处理器(部分型号不带 DSP)
- ▶ 2线 SWD 调试管脚
- ▶ 最高工作频率 96MHz



16 存储资源

16.1 Flash

- ▶ 内置 flash 包括 32kB/64kB 主存储区, 1kB NVR 信息存储区
- ▶ 可反复擦除写入不低于2万次
- ▶ 室温 25℃数据保持长达 100 年
- ▶ 单字节编程时间最长 7.5us, Sector 擦除时间最长 5ms
- ➤ Sector 大小 512 字节,可按 Sector 擦除写入,支持运行时编程,擦写一个 Sector 的同时 读取访问另一个 Sector
- ▶ Flash 数据防窃取(最后一个 word 须写入非 0xFFFFFFF 的任意值)

16.2 **SRAM**

➤ 内置 8kB SRAM



17 电机驱动专用 MCPWM

- ▶ MCPWM 最高工作时钟频率 96MHz
- ▶ 支持最大 4 通道相位可调的互补 PWM 输出
- ▶ 每个通道死区宽度可独立配置
- 支持边沿对齐 PWM 模式
- ▶ 支持软件控制 IO 模式
- ▶ 支持 IO 极性控制功能
- ▶ 内部短路保护,避免因为配置错误导致短路
- ▶ 外部短路保护,根据对外部信号的监控快速关断
- ▶ 内部产生 ADC 采样中断
- 采用加载寄存器预存定时器配置参数
- ▶ 可配置加载寄存器加载时刻和周期



18 Timer

- ▶ 4路通用定时器,2路16bit 位宽计时器,2路32bit 位宽计时器。
- ▶ 4路支持捕获模式,用于测量外部信号宽度
- ▶ 4 路支持比较模式,用于产生边沿对齐 PWM/定时中断

特别地, LKS32MC080/LKS32MC083/LKS32MC085 有 2 路支持编码信号输入,支持脉冲指令 计数。

19 Hall 传感器接口

- ▶ 内置最大 1024 级滤波
- ➤ 三路 Hall 信号输入
- ▶ 24位计数器,提供溢出和捕获中断



20 DMA

- ▶ 一路 DMA 引擎
- ▶ 最多支持6个通道
- ▶ 支持 byte/halfword/word 等不同尺寸的传输
- > 支持不同的地址递增方式
- ▶ 支持 ram/外设之间的数据传输
- > 支持循环模式

21 CRC

- ▶ 支持 7/8/16/32 等不同位宽的多项式
- > 支持多项式系数配置
- > 支持输入输出数据翻转



22 DSP

- 电机控制算法专用 DSP, 自主指令集, 三级流水
- ▶ 最高工作频率 96MHz
- > 32/16 位除法器 10 周期计算完成
- ▶ 32 位硬件开方 8 周期计算完成
- ▶ Q15 格式 Cordic 三角函数模块, sin/cos/artanc 8 周期计算完成
- ▶ DSP 配备独立的程序区和数据区,可自主执行 DSP 程序,亦可由 MCU 调用进行某项计算
- ▶ 支持中断暂停,与 MCU 进行数据交互

23 通用外设

- ▶ 两路 UART,全双工工作,支持 7/8 位数据位、1/2 停止位、奇/偶/无校验模式,带 1 字 节发送缓存、1 字节接收缓存,支持 Multi-drop Slave/Master 模式,波特率支持 300~115200
- ▶ 一路 SPI, 支持主从模式
- ▶ 一路 IIC,支持主从模式
- ▶ 一路 CAN(部分型号不带 CAN)
- ▶ 硬件看门狗,使用 RC 时钟驱动,独立于系统高速时钟,写入保护, 2/4/8/64 秒复位间隔

24 特殊 IO 复用

LKS08x 特殊 IO 复用注意事项

SWD 协议包含两根信号线: SWDCLK 和 SWDIO。SWDCLK 是时钟信号,在 SWD 模式下一直为输入。SWDIO 是数据信号,在 SWD 模式下为双向 IO,默认是输入状态。

LKS08x 部分型号 SWD 引脚同时有 GPIO 功能。通常为 P0.0、P2.15。注意事项如下:

- ➤ 默认状态不开启 SWD 引脚的 GPIO 功能,需要软件开启。即芯片硬复位结束后,初始状态是 SWD 用途,SWD 引脚在芯片内部有上拉(芯片内部上拉电阻约为 10K),应用对初始电平有要求的,需注意。
- ▶ 如开启 GPIO 功能后,如果 GPIO 功能与 SWD 功能冲突,比如设置 GPIO 为输出,则可能导致 KEIL 等工具无法通过 SWD 协议访问芯片,此时 Debug 和擦除下载功能均失效。因此建议:
- 其一,软件开启 GPIO 复用前留有一定延时,建议 1s 以上,保证凌鸥离线下载器能在芯片上电后软件延时期间完成芯片擦除动作。延时越大,一次性擦除成功的概率越大。
- 其二,软件设置有 GPIO 复用退出机制,例如某个其它 IO 电平发生变化(一般为输入)或串行通讯,表明需要用 SWD,软件接收到指令后关闭 SWD 引脚的 GPIO 功能。此时,可以恢复 KEIL的功能。

在 SSOP24 封装和 QFN40 封装中, SWDIO 同 P0.0、P2.15 直接 bonding 在一起,可以直接使能对应 GPIO。建议复用 SWDIO 时 SWDCLK 需保持不变(恒为 1 或者恒为 0)。

在 LKS087E 封装中, SWDCLK 同 P2.6 直接 bonding 在一起,可以直接使能对应 GPIO。若同时复用 SWDIO 和 SWDCLK, SWDCLK 复用的注意事项如下:

- ➤ 默认状态不开启 SWD 引脚的 GPIO 功能,需要软件开启。即芯片硬复位结束后,初始状态是 SWD 用途,SWD 引脚在芯片内部有上拉(芯片内部上拉电阻约为 10K),应用对初始电平有要求的,需注意。
- ▶ 如开启 GPIO 功能后,如果 GPIO 功能与 SWD 功能冲突,比如设置 GPIO 为输出,则可能导致 KEIL 等工具无法通过 SWD 协议访问芯片,此时 Debug 和擦除下载功能均失效。因此建议:
- 其一,软件开启 GPIO 复用前留有一定延时,建议 1s 以上,保证凌鸥离线下载器能在芯片上电后软件延时期间完成芯片擦除动作。延时越大,一次性擦除成功的概率越大。
- 其二,软件设置有 GPIO 复用退出机制,例如某个其它 IO 电平发生变化(一般为输入)或串行通讯,表明需要用 SWD,软件接收到指令后关闭 SWD 引脚的 GPIO 功能。此时,可以恢复 KEIL的功能。
- ➤ SWDCLK 和 SWDIO 引脚都作为 GPIO 使用时不应同时动作。即 SWDCLK 复用开启,且变化的时候,SWDIO 能保持为 0 电平(类似时分复用)。

若此时,仅复用了 SWDCLK,没有复用 SWDIO,注意事项同上。

RSTN 信号,默认是用于 LKS08x 芯片的外部复位脚。

LKS08x 可实现 RSTN 复用为其它 IO 的功能, 复用的 IO 是 P0.2。注意事项如下:

▶ 默认状态是不开启复用,需要软件开启复用。即芯片初始状态是 RSTN 用途, RSTN 在芯片内部



有上拉(芯片内部上拉电阻约为 100K),应用对初始电平有要求的,需注意。

- ▶ 默认状态是 RSTN, 只有 RSTN 正常释放后才能开始程序的执行, 应用需要保证 RSTN 有足够保 护,例如外围电路带上拉,若能加电容更佳。
- ▶ 开启复用后,RSTN用途失效,若需产生芯片硬复位,源头只能是掉电/看门狗。
- ▶ RSTN 的复用,不影响 KEIL 的使用。

SYS_RST_CFG 寄存器的 BIT[5], 为 RSTN 和 P0.2 的复用控制开关。



25 订购包装信息

包装类型分为 Tray 包装和 Reel 包装两种,具体包装中的芯片个数由封装形式与包装类型确定,不再以芯片型号区分。

Tray 包装信息如下表

-7 D/KIA/D/// 1-7K			
封装形式	每盘/管数量	内盒数量	外箱数量
SOP16/ESOP16L	3000/盘	6000PCS	48000PCS
SSOP24	4000/盘	8000PCS	64000PCS
SS0P24	50/管	10000PCS	4000/100000PCS
QFN 8*8	260/盘	2600PCS	15600PCS
QFN 4*4/5*5/6*6	490/盘	4900PCS	29400PCS
QFN 3*3	5000/盘	5000PCS	40000PCS
LQFP48/TQFP48 0707	250/盘	2500PCS	15000PCS
LQFP64 1010	160/盘	1600PCS	9600PCS
LQFP100 1414	90/盘	900PCS	5400PCS
TSSOP20/28	4000/盘	8000PCS	64000PCS

Reel 包装信息如下表

包装类别		每盘/管数量	每盒数量	每箱盒数	外箱数量
编带-13 寸	SOP/ESOP8	4000	8000	8	64000
编带-13 寸	SOP/ESOP16	3000	6000	8	48000
编带-13 寸	SSOP24	4000	8000	8	64000
编带-13 寸	TSSOP20	4000	8000	8	64000
编带-13 寸	D/QFN3*3	5000	10000	8	80000
编带-13 寸	D/QFN4*4	5000	10000	8	80000
编带-13 寸	D/QFN5*5	5000	10000	8	80000
管装	SOP16	50	10000	10	100000
管装	SOP14/SSOP24	50	10000	10	100000
管装	TSSOP24	54	6480	6	38880

26 版本历史

表 26-1 文档版本历史

时间	版本号	说明
2024.12.12	1.85	增加 ADC 饱和范围的说明
2024.08.06	1.84	订购包装信息更新,以包装类型与封装形式来确认包装信息
2023.01.26	1.83	修改器件选型表
2023.12.12	1.82	增加关于上拉电阻值的说明
2023.11.20	1.81	修改 LKS32MC080R8T8 P1.12、P1.15 引脚说明
2023.11.09	1.80	OPA OFFSET 增加说明,更新储存温度
2023.06.04	1.79	修改 P3.13、P1.12 和 P1.15 的管脚复用功能
2023.04.28	1.78	增加 B 版本芯片, 其 AVDD 供电范围 3.0~5.5V
2023.04.20	1.70	修改封装名称
2023.03.23	1.77	修订 AVDD 工作范围,最低电压从 2.2V 提高到 3.0V
2023.03.18	1.76	修改时钟精度的描述
2023.01.13	1.75	增加订购包装信息
2022.11.15	1.74	修改特殊 IO 复用注意事项
2022.11.07	1.73	增加 IO 与内部模拟电路间连接电阻阻值
2022.10.28	1.72	增加共模电压特性
2022.09.21	1.71	修正 083 CAN 引脚说明
2021.05.17	1.7	增加 LKS32AT085C8Q9
2021.04.13	1.6	增加全系列选型表
2021.02.03	1.5	更新关于 081/083/088 CAN 功能引脚的说明
2020.12.09	1.4	修改 LKS32MC087C 引脚说明
2020.10.21	1.3	增加 LKS32MC087C 说明
2020.05.20	1.2	增加 LKS32MC087A 说明
2020.05.09	1.1	合并 MCU 型号数据手册
2020.03.10	1.0	初始版本



免责声明

LKS 和 LKO 为凌鸥创芯注册商标。

南京凌鸥创芯电子有限公司(以下简称: "Linko") 尽力确保本文档内容的准确和可靠,但是保留随 时更改、更正、增强、修改产品和/或 文档的权利, 恕不另行通知。用户可在下单前获取最新相关 信息。

客户应针对应用需求选择合适的 Linko 产品,详细设计、验证和测试您的应用,以确保满足相应标 准以及任何安全、安保或其它要求。客户应对此独自承担全部责任。

Linko 在此确认未以明示或暗示方式授予 Linko 或第三方的任何知识产权许可。

Linko 产品的转售,若其条款与此处规定不同,Linko 对此类产品的任何保修承诺无效。

禁止用于军事用途或生命监护、维持系统。

如有更早期版本文档,一切信息以此文档为准。