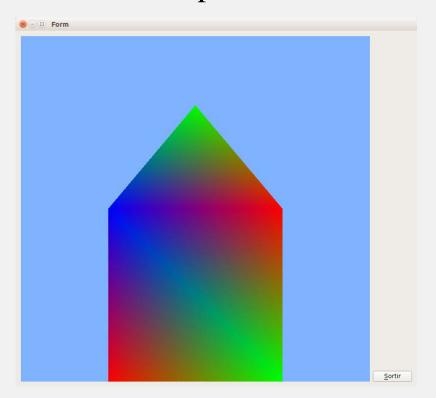
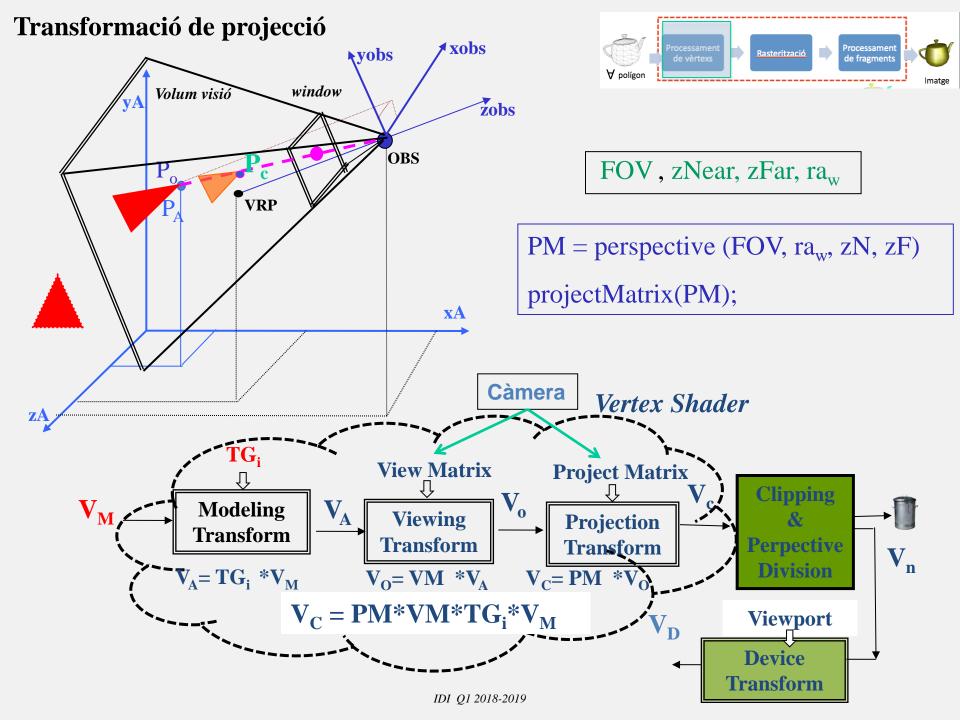
Laboratori OpenGL – Sessió 2.1 Bloc 2

- Nou exemple de base
- Transformacions de càmera amb glm (view i projection)
- Classe Model càrrega d'objectes OBJ
- Z-buffer

Nou exemple de base

- Pinta un objecte
- Inclou transformació de model
- Vertex i Fragment Shaders pinten amb color per vèrtex





Transformació de projecció

(exercici 1)

- Al codi cpp de MyGLWidget:
 - Demanem un uniform location per al uniform de la matriu

```
projLoc = glGetUniformLocation (program->programId(), "proj")
```

 Definim un mètode que ens calculi la transformació de projecció i enviï el uniform amb la matriu cap al vertex shader (cal que els paràmetres siguin floats)

```
void MyGLWidget::projectTransform () {
    // glm::perspective (FOV en radians, ra window, znear, zfar)
    glm::mat4 Proj = glm::perspective (float(M_PI)/2.0f, 1.0f, 0.4f, 3.0f);
    glUniformMatrix4fv (projLoc, 1, GL_FALSE, &Proj[0][0]);
}
```

Transformació de projecció

(exercici 1)

• Al vertex shader (afegir):

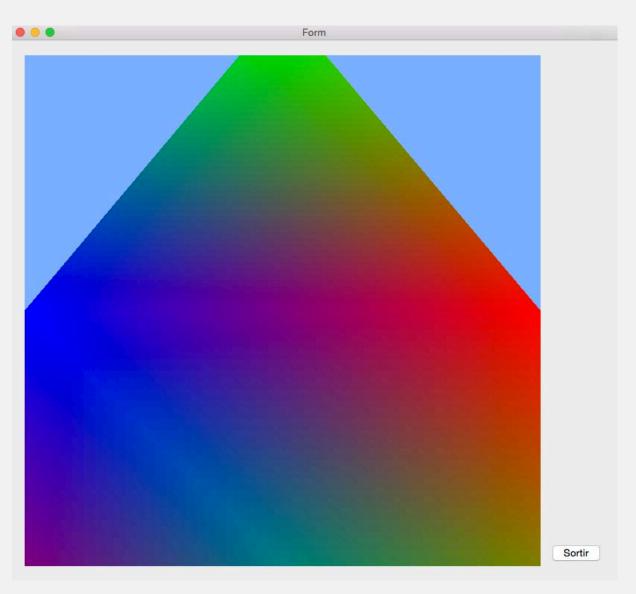
```
uniform mat4 proj;
...

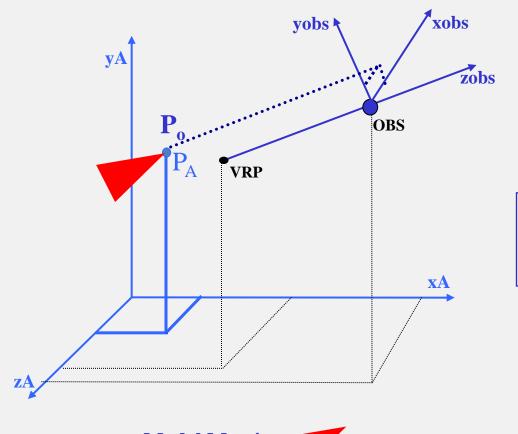
void main () {
...

gl_Position = proj * ... * vec4 (vertex, 1.0);
}
```

Transformació de projecció

(exercici 1)

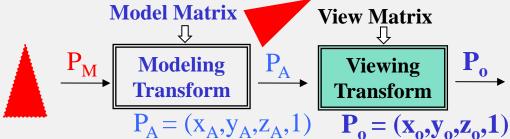






OBS, VRP, up

VM = lookAt (OBS, VRP, up);
viewMatrix (VM);



(exercici 2)

- Al codi cpp de MyGLWidget:
 - Demanem un uniform location per al uniform de la matriu
 viewLoc = glGetUniformLocation (program->programId(), "view")

 Definim un mètode que ens calculi la transformació de punt de vista (view) i enviï el uniform amb la matriu cap al vertex shader

(exercici 2)

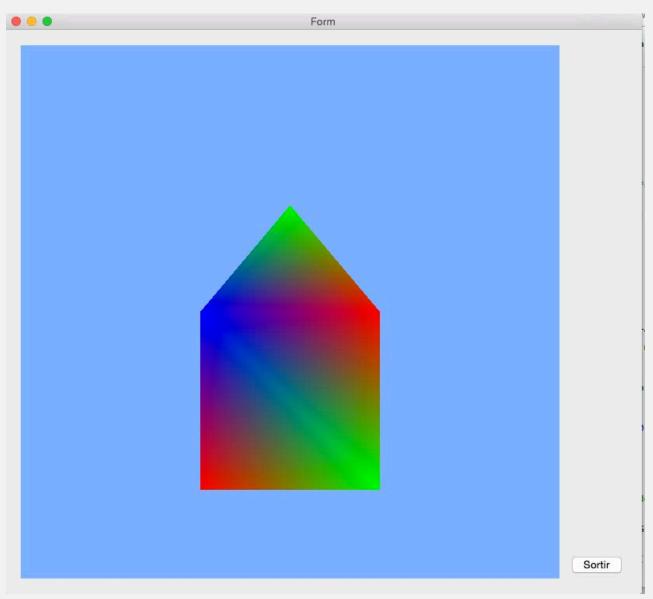
• Al vertex shader (afegir):

```
uniform mat4 view;
...

void main () {
...

gl_Position = proj * view * ... * vec4 (vertex, 1.0);
}
```

(exercici 2)



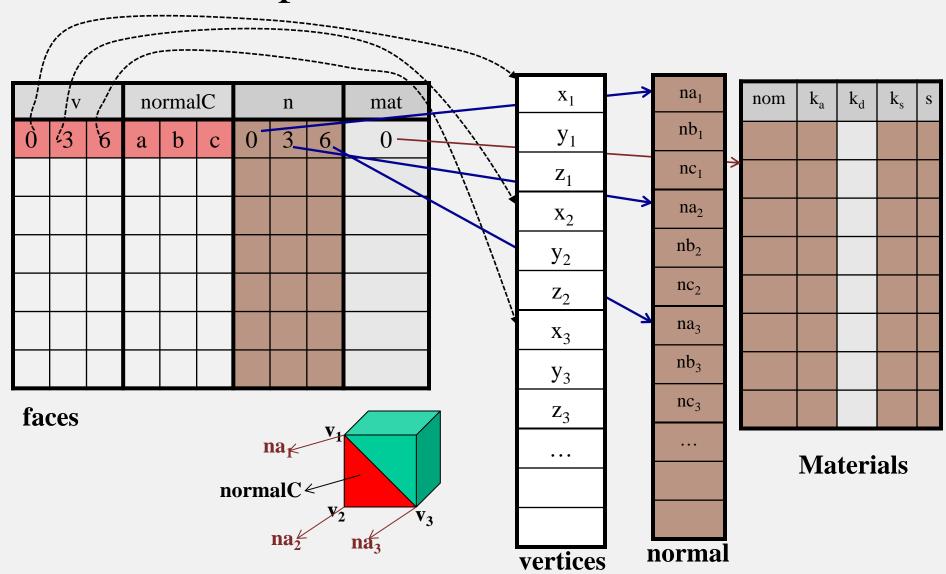
Càrrega de models OBJ (exercici 4)

- Classe Model: permet carregar objecte.obj
 - /assig/idi/Model (copieu-vos la carpeta en un directori vostre)
 - Analitzeu el model.h (classe Model)
 - Mètode Model::load(std::string filename)
 Inicialitza les estructures de dades a partir d'un model en format OBJ-Wavefront en disc
- Modifiqueu el fitxer .pro afegint

```
INCLUDEPATH += <el-vostre-directori>/Model
SOURCES += <el-vostre-directori>/Model /model.cpp
```

- En /assig/idi/models trobareu models d'objectes.
 - Si els copieu a un directori local, per cada .obj copieu també (si existeix) el .mtl → definició dels materials corresponents.
 - Fins la propera sessió usarem el HomerProves
- Més models els podeu trobar a la xarxa.

Representació classe Model



Analitzeu l'arxiu model.h

Compte!! amb el nom dels camps de Material que en l'esquema són simbòlics; p.e. k_d és float diffuse[4]

Representació auxiliar de la classe Model

| | | | | 1 | | | 7 | |
|-------------------------------|---------------------------------|-----|-------------------------------|---|-------------------------------|-------------------------------|---|-----------------|
| \mathbf{x}_1 | nx_1 | | \mathbf{r}_1 | | \mathbf{r}_1 | r_1 | | sh_1 |
| y_1 | ny_1 | | g_1 | | g_1 | g_1 | | sh_2 |
| \mathbf{z}_1 | nz_1 | | b_1 | | b_1 | b_1 | | sh ₃ |
| \mathbf{x}_2 | nx_2 | | \mathbf{r}_2 | | r_2 | r_2 | | • • • |
| y_2 | ny ₂ | | g_2 | | g_2 | g_2 | | |
| \mathbf{z}_2 | nz_2 | | b_2 | | b_2 | b_2 | | |
| | | 7 [| | | | | | |
| \mathbf{x}_3 | nx_3 | | r_3 | | r_3 | r_3 | V | BO_matshin |
| y_3 | nx_3 ny_3 | | r ₃ | | $\frac{r_3}{g_3}$ | g ₃ | V | BO_matshin |
| | | | | | | | V | BO_matshin |
| y ₃ | ny ₃ | | g_3 | | g_3 | g ₃ | V | BO_matshin |
| y ₃ z ₃ | ny ₃ nz ₃ | | g ₃ b ₃ | | g ₃ b ₃ | g ₃ b ₃ | V | BO_matshin |
| y ₃ z ₃ | ny ₃ nz ₃ | | g ₃ b ₃ | | g ₃ b ₃ | g ₃ b ₃ | V | BO_matshin |

VBO_matspec

VBO_normals VBO_matamb VBO_matdiff

VBO_vertices

Ús de la classe Model (exercici 4)

Construcció d'un objecte de tipus Model (declaració)

```
Model m; // un únic model

Model vectorModels[3]; // array de 3 models

vector<Model> models; // vector stl de models
```

Càrrega d'un arxiu (model) .obj

```
m.load ("../models/HomerProves.obj");
```

Accés als seus VBOs (els genera la propia classe Model)

```
glBufferData (..., m.VBO_vertices (), GL_STATIC_DRAW); // posició glBufferData (..., m.VBO_matdiff (), GL_STATIC_DRAW); // color
```

• Per a saber el nombre de cares (totes les cares són triangles)

```
m.faces().size()
sizeof(GLfloat) * m.faces ().size () * 3 * 3 // nombre de bytes dels buffers
```

Exemples

Pas de dades del buffer de posicions cap a la GPU

```
glBufferData (GL_ARRAY_BUFFER,
sizeof(GLfloat) * m.faces ().size () * 3 * 3,
m.VBO_vertices (), GL_STATIC_DRAW);
```

• Pintar l'objecte

```
glDrawArrays (GL_TRIANGLES, 0, m.faces ().size () * 3);
```

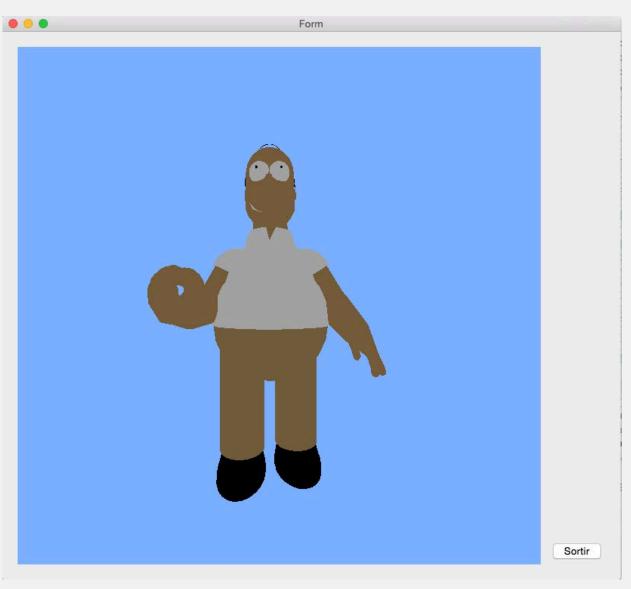
Recorregut de la taula de vèrtexs

Z-buffer (exercici 4)

- Algorisme de Z-buffer:
 - Activar el z-buffer (només cal fer-ho un cop!)
 glEnable (GL_DEPTH_TEST);
 - Esborrar el buffer de profunditats a la vegada que el frame buffer
 glClear (GL_COLOR_BUFFER_BIT | GL_DEPTH_BUFFER_BIT);

Càrrega i pintat del HomerProves

(exercici 4)



Exercicis sessió 2.1

El que cal que feu en aquesta sessió és:

- 1) Mirar codi exemple bloc 2 (/assig/idi/blocs/bloc-2) i entendre tot el que està programat.
- 2) Feu TOTS els exercicis que teniu al guió per a aquesta sessió. És important que els feu en l'ordre que es presenten.
 - Feu ús del que necessiteu del codi que s'ha presentat en aquestes transparències, però vigileu si feu *copy&paste* perquè copiar de pdf us pot portar problemes.