

基础物理实验

——测量介质中的声速实验报告

赵雅鹏 2100011762

化学与分子工程学院

2022 年 10 月 14 日

1 共振频率的测量结果

$$f_0 = 40.000\text{kHz}$$

2 极值法

测量序数	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
正向测量距离/mm	44.062	48.432	52.942	57.462	62.732	66.091	70.419	74.739	79.088	83.349
正向测量峰-峰值电压/V	7.76	7.12	6.32	5.28	4.88	4.16	3.70	3.88	3.84	3.84
反向测量距离/mm	96.125	91.808	87.700	82.979	79.513	74.141	69.958	66.461	61.310	56.940
反向测量峰-峰值电压/V	3.20	3.44	3.52	3.76	3.84	3.84	4.00	3.92	4.72	5.04

逐差法计算(由于没有告知示波器允差, 故在此忽略示波器允差, 实际上使用的示波器精度非常高, 估计测量距离的仪器和螺旋测微器允差类似, 实际上也足够小可以忽略, 故次估算合理)

$$\text{正向测量: } \frac{\lambda}{2} = \frac{(x_{10} + x_9 + x_8 + x_7 + x_6) - (x_5 + x_4 + x_3 + x_2 + x_1)}{5^2} = 4.322\text{mm}; \quad v = \frac{\lambda}{2} \times 2f_0 = 345.8\text{m/s}$$

$$\text{随机误差: } \sigma_\lambda = \frac{s}{\sqrt{n}} = \sqrt{\frac{1}{n(n-1)}[\sum_{i=0}^5(\delta_i - \bar{\delta})^2]} = 0.041\text{mm} (\text{PS: } \delta_i = x_{i+5} - x_i, \bar{\delta} = \sum_{i=0}^5 \delta_i)$$

$$\text{系统误差: } e_1 = 0.004\text{mm}$$

$$\therefore \sigma_\lambda = \sqrt{(\sigma_\lambda)^2 + e_1^2} = 0.041\text{mm} \Rightarrow \lambda = 4.32\text{mm} \quad \text{相对不确定度} = \frac{0.041}{4.32} = 0.9\%$$

$$\therefore \sigma_v = v \frac{\sigma_\lambda}{\lambda} = 3.3\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$$

$$v = \lambda \cdot f = 346\text{m/s}$$

$$\text{反向测量: } \frac{\lambda}{2} = \frac{(x_5 + x_4 + x_3 + x_2 + x_1) - (x_{10} + x_9 + x_8 + x_7 + x_6)}{5^2} = 4.373\text{mm}; \quad v = \frac{\lambda}{2} \times 2f_0 = 349.8\text{m/s}$$

$$\text{随机误差: } \sigma_\lambda = \frac{s}{\sqrt{n}} = \sqrt{\frac{1}{n(n-1)}[\sum_{i=0}^5(\delta_i - \bar{\delta})^2]} = 0.034\text{mm} (\text{PS: } \delta_i = x_{i+5} - x_i, \bar{\delta} = \sum_{i=0}^5 \delta_i)$$

$$\text{系统误差: } e_1 = 0.004\text{mm}$$

$$\therefore \sigma_\lambda = \sqrt{(\sigma_\lambda)^2 + e_1^2} = 0.034\text{mm} \Rightarrow \lambda = 4.37\text{mm} \quad \text{相对不确定度} = \frac{0.037}{4.37} = 0.8\%$$

$$\therefore \sigma_v = v \frac{\sigma_\lambda}{\lambda} = 2.7\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$$

$$v = \lambda \cdot f = 350\text{m/s}$$

$$\therefore v = \frac{345.8 + 349.8}{2} = 348(\text{m/s})$$

3 相位法

测量序数 x	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
正向测量距离 y /mm	26.019	30.632	35.141	39.480	43.929	48.292	52.620	57.022	61.361	65.773
反向测量距离 y /mm	74.100	69.668	65.348	61.220	56.790	52.531	48.128	43.710	39.308	34.913

最小二乘法计算(由于没有告知示波器允差, 故在计算不确定度时忽略示波器允差, 实际上使用的示波器精度非常高, 估计测量距离的仪器和螺旋测微器允差类似, 实际上也足够小可以忽略, 故次估算合理)

$$\text{正向测量: } \bar{y} = \frac{\sum_{i=0}^{10} y_i}{10} = 46.0269(\text{mm}); \quad \bar{x} = \frac{\sum_{i=0}^{10} x_i}{10} = 5.5$$

$$\overline{xy} = \frac{1}{10} \sum_{i=0}^{10} x_i y_i = 289.4518 \quad \bar{x}^2 = \frac{1}{10} \sum_{i=0}^{10} x_i^2 = 38.5$$

$$\lambda = \frac{\overline{xy} - \bar{x}\bar{y}}{\bar{x}^2 - (\bar{x})^2} = \frac{289.4518 - 46.0269 \times 5.5}{38.5 - 5.5^2} = 4.400 (\text{mm})$$

$$v = \lambda f_0 = 352.0\text{m/s}$$

$$r = \frac{\sum_{i=1}^{10} (x_i - \bar{x}) \cdot (y_i - \bar{y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^{10} (x_i - \bar{x})^2 \cdot \sum_{i=1}^{10} (y_i - \bar{y})^2}} = 0.9999746$$

$$\text{随机误差: } \sigma_{\lambda} = \lambda \sqrt{\frac{\frac{1}{x^2} - 1}{n - 2}} = 0.011\text{mm}$$

$$\text{系统误差: } e_1 = 0.004\text{mm}$$

$$\therefore \sigma_{\lambda} = \sqrt{(\sigma_{\lambda})^2 + e_1^2} = 0.011\text{mm} \Rightarrow \lambda = 4.40\text{mm} \quad \text{相对不确定度} = \frac{0.011}{4.400} = 0.3\%$$

$$\therefore \sigma_v = v \frac{\sigma_{\lambda}}{\lambda} = 1.1\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$$

$$v = \lambda \cdot f = 352\text{m/s}$$

$$\text{反向测量: } \bar{y} = \frac{\sum_{i=0}^{10} y_i}{10} = 54.5716(\text{mm}); \quad \bar{x} = \frac{\sum_{i=0}^{10} x_i}{10} = 5.5$$

$$\begin{aligned} \overline{xy} &= \frac{1}{10} \sum_{i=0}^{10} x_i y_i = 264.52974 & \bar{x}^2 &= \frac{1}{10} \sum_{i=0}^{10} x_i^2 = 38.5 \\ -\lambda &= \frac{\overline{xy} - \bar{x}\bar{y}}{\bar{x}^2 - (\bar{x})^2} = \frac{264.52974 - 55.5716 \times 5.5}{38.5 - 5.5^2} = -4.344 \text{ (mm)} \end{aligned}$$

$$v = \lambda \cdot f_0 = 348\text{m/s}$$

$$r = \frac{\sum_{i=1}^{10} (x_i - \bar{x}) \cdot (y_i - \bar{y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^{10} (x_i - \bar{x})^2 \cdot \sum_{i=1}^{10} (y_i - \bar{y})^2}} = 0.999976$$

$$\text{随机误差: } \sigma_{\lambda} = \lambda \sqrt{\frac{\frac{1}{x^2} - 1}{n - 2}} = 0.011\text{mm}$$

$$\text{系统误差: } e_1 = 0.004\text{mm}$$

$$\therefore \sigma_{\lambda} = \sqrt{(\sigma_{\lambda})^2 + e_1^2} = 0.011\text{mm} \Rightarrow \lambda = 4.34\text{mm}; \quad \text{相对不确定度: } \frac{0.011}{4.34} = 0.3\%$$

$$\therefore \sigma_v = v \frac{\sigma_{\lambda}}{\lambda} = 1.1\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$$

$$v = \lambda \cdot f = 352\text{m/s}$$

$$\therefore v = \frac{352.0 + 347.6}{2} = 350\text{m/s}$$

4 气体参量法

温度 θ	相对湿度	水的饱和蒸汽压 p_s	水的分压 p_w	大气压 p
23.0°C	45	2809.1Pa	62.424	766.0mmHg

声速($T_0 = 273.15^\circ\text{C}$):

$$v = 331.45 \times \sqrt{\left(1 + \frac{\theta}{T_0}\right) \left(1 + \frac{0.3192 p_w}{p}\right)} = 345\text{m/s}$$

5 水中声速的测量（频率1.8000MHz）

测量序数	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
正向测量距离/cm	1.7842	1.8682	1.9517	2.0350	2.1172	2.1978	2.2856	2.3690	2.4520	2.5348
反向测量距离/cm	3.0262	2.9421	2.8591	2.7767	2.6955	2.6144	2.5315	2.4468	2.3638	2.2812

逐差法计算

$$\text{正向测量: } \frac{\lambda}{2} = \frac{(x_{10} + x_9 + x_8 + x_7 + x_6) - (x_5 + x_4 + x_3 + x_2 + x_1)}{5^2} = 0.08332\text{cm}$$

$$v = \frac{\lambda}{2} \times 2f_0 = 1.500 \times 10^3\text{m/s}$$

$$\text{反向测量: } \frac{\lambda}{2} = \frac{(x_5 + x_4 + x_3 + x_2 + x_1) - (x_{10} + x_9 + x_8 + x_7 + x_6)}{5^2} = 0.08248\text{cm}$$

$$v = \frac{\lambda}{2} \times 2f_0 = 1.485 \times 10^3\text{m/s}$$

$$\therefore v = \frac{1.500 \times 10^3 + 1.485 \times 10^3}{2} = 1.492 \times 10^3\text{m/s}$$

同理进行不确定度的计算后可知 $v = 1.49 \times 10^3\text{m/s}$

6 分析与讨论

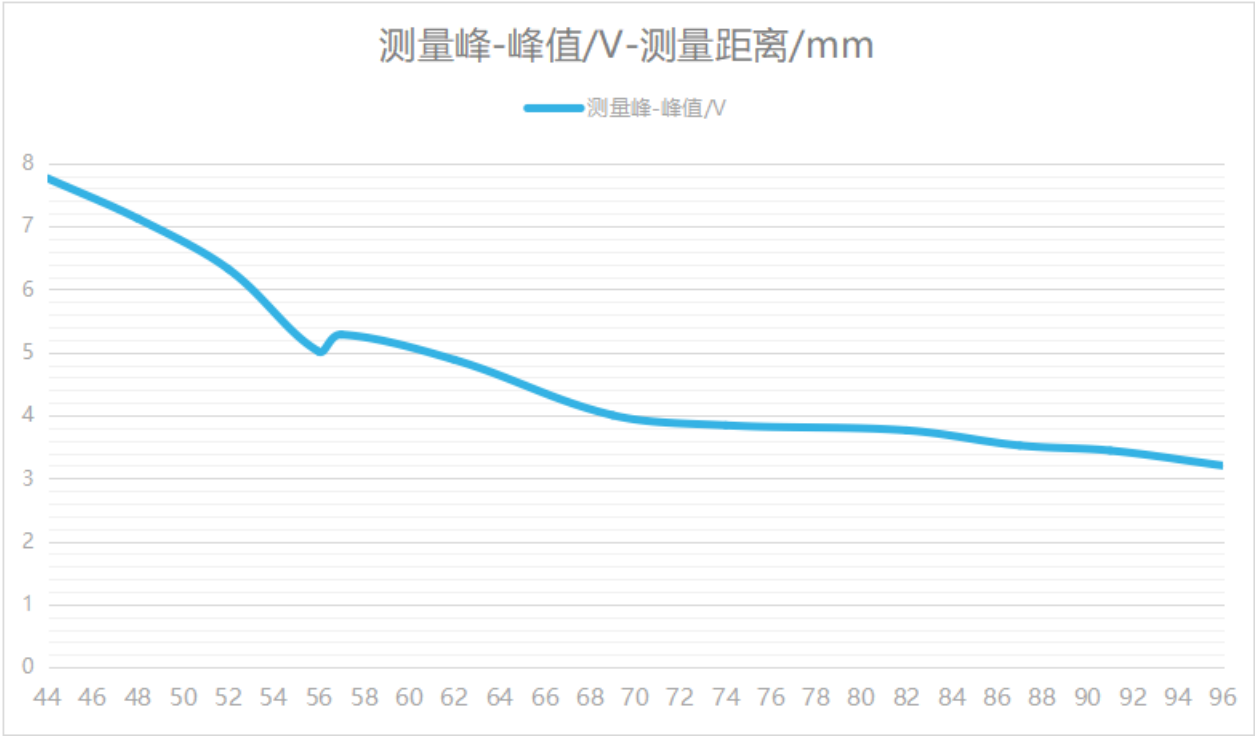


图 1: 峰-峰值电压随距离衰减图

由图知，声波能量随传播距离衰减规律：峰-峰值电压随距离增大而衰减，且距离越大，衰减得越慢。

7 收获与感想

本次实验最大的感想就是，做物理实验除了做实验外，分析数据也很不容易，分析计算数据和计算不确定度，都是一项需要认真细致，有耐心的耗时工程。

本次实验发现，连接示波器、信号源以及测量仪器的数据线如果摆放很乱，会影响信号，导致示波器上面显示的信号不稳定，故需要摆放整齐。

以及使用 $\text{L}^{\text{T}}\text{E}^{\text{X}}$ 制作实验报告，可以将电脑带入实验室记录数据提升效率，既在实验记录本上记录数据，同时也计入 $\text{L}^{\text{T}}\text{E}^{\text{X}}$ 可以提升学习效率。

示波器上的正弦波和李萨如图形周期性变化，李萨如图形可以找到成为线形的情况，相比正弦波达到极值进行观察更容易，故相位法测量更为方便，精度更高。