

ΥΛΗ

1. Μετατροπή από κανονική σε τυποποιημένη μορφή
2. Γραφική επίλυση ΠΓΠ με 2 μεταβλητές
3. Δυϊκή θεωρία
4. Primal Simplex
5. Μέθοδος δύο φάσεων
6. Dual Simplex
7. Ανάλυση ευαισθησίας

Γ, Π

min/max

Φ, Π

$$Z = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n$$

$$\left. \begin{array}{l} a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n \oplus b_1 \\ a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n \oplus b_2 \\ \dots \\ a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n \oplus b_m \end{array} \right\} \Gamma, \Pi$$

n = αριθμός μεταβλητών, x_1, x_2, \dots, x_n μεταβλητές
 m = αριθμός περιορισμών, Z αντικειμενική συνάρτηση

$\oplus = \{>, \leq\}$

$$b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}, \quad c = [c_1 \ c_2 \ \dots \ c_n], \quad A_{m \times n}$$

Συμπαγής μορφή: \min / \max
p.n

$$\underline{z = c^T x}$$
$$Ax \oplus b$$

$c \in \mathbb{C}, x \in \mathbb{R}^n, b \in \mathbb{R}^m$ και $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$

Πα να επαφροστεί ο αλγοριθμός Simplex πρέπει να γίνει μετασχηματισμός από κανική σε τυποποιημένη μορφή.

Κανόνες μετασχηματισμού:

1. Αν η Ζ είναι min βέβαιη ως έχει. Αν η Ζ είναι max την κάνουμε min και αντιστρέφονται τα πρόσημα.

2. Οι ανισοτικοί περιορισμοί γίνονται ισοτικοί. Κάθε γραμμή που έχει ένα ανισοτικό περιορισμό αντιμετωπίζεται ως μεταβλητή.

$\leq \rightarrow +x_{n+1}$ Ελλειψιακή	} χαλαρές
$\geq \rightarrow -x_{n+1}$ Πλεονασματική	

π.χ1

$$\max Z = 2x_1 + 3x_2 - 4x_3 - x_4$$

β.π

$$2x_1 - x_2 + 3x_3 + x_4 = 5$$

$$x_1 + 3x_2 + 2x_3 - 2x_4 \geq 4$$

$$-x_1 - x_2 + 3x_3 + x_4 \leq 3$$

$$x_j \geq 0, (j=1, \dots, 4)$$

$$\min Z = -2x_1 - 3x_2 + 4x_3 + x_4$$

$$2x_1 - x_2 + 3x_3 + x_4 = 5$$

$$x_1 + 3x_2 + 2x_3 - 2x_4 - x_5 = 4$$

$$-x_1 - x_2 + 3x_3 + x_4 + x_6 = 3$$

$$x_j \geq 0, (j=1, \dots, 6)$$

$$b = \begin{bmatrix} 5 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix}, \quad C^T = \begin{bmatrix} -2 & -3 & 4 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & -2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

17. X2

$$\min z = 2x_1 + x_2 + 4x_3$$

$$\text{f.p.} \quad 2x_1 + 4x_2 + 2x_3 \geq 6 \quad \rightarrow -x_4$$

$$x_1 - 2x_2 + 6x_3 \geq 5 \quad \rightarrow -x_5$$

$$-x_1 + 2x_2 + x_3 \leq 10 \quad \rightarrow +x_6$$

$$x_j \geq 0 \quad (j=1, \dots, 3)$$

$$C^T = [2 \ 1 \ 4 \ 0 \ 0 \ 0]$$

$$b = \begin{bmatrix} 6 \\ 5 \\ 10 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 6 & 0 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Δυϊκή θεωρία

min	\longleftrightarrow	max
Περιοριστός	$= \longleftrightarrow$	μεταβλητή ελεύθερη
	$\geq \longleftrightarrow$	μεταβλητή ≥ 0
	$\leq \longleftrightarrow$	μεταβλητή ≤ 0
μεταβλητή	Free \longleftrightarrow	Περιοριστός =
	$\geq 0 \longleftrightarrow$	Περιοριστός \leq
	$\leq 0 \longleftrightarrow$	Περιοριστός \geq

$\Delta \psi \chi \acute{o} \quad z = b^T w, \quad \frac{A^T w \oplus c}{\text{το Δ.Γ.Π max/min}}$
 Π.Γ.Π min/max

Σε κάθε περφορέο του πρωτεύοντος αντιστοιχεί μια μεταβλητή του δυνάμει.

Σε κάθε μεταβλητή του π.π. αντιστοιχεί ένας περφορέος του δυνάμει.

π.χ.1 max $2x_1 + 3x_2$
 π.π.
 $-3x_1 + 4x_2 - 2x_3 = -2$
 $x_1 - 2x_2 + 3x_3 \geq 3$
 $2x_1 - x_2 - x_3 \leq 5$
 $x_1 \text{ free}, x_2 \geq 0, x_3 \leq 0$

Δ.Γ.Π
 min $Z = -2w_1 + 3w_2 + 5w_3$
 π.π.
 $-3w_1 + w_2 + 2w_3 = 2$
 $4w_1 - 2w_2 - w_3 \geq 3$
 $-2w_1 + 3w_2 - w_3 \leq 0$
 $w_1 \text{ free}, w_2 \leq 0, w_3 \geq 0$

Θέμα 1°:

$$\begin{aligned} \max \quad & 2x_1 + 4x_2 + 10x_3 + 20x_4 + 15x_5 \\ \text{f.p.} \quad & 2x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 + 4x_5 \leq 17 \\ & x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 4x_4 + x_5 \leq 20 \\ & x_j \geq 0 \quad (j=1, \dots, 5) \end{aligned}$$

α) Να γράψετε το δuality; $\min z = 17w_1 + 20w_2$

$$2w_1 + w_2 \geq 2, \quad (1)$$

$$2w_1 + 2w_2 \geq 4, \quad (2)$$

$$w_1 + 2w_2 \geq 10, \quad (3)$$

$$3w_1 + 4w_2 \geq 20, \quad (4)$$

$$4w_1 + w_2 \geq 15, \quad (5)$$

$$w_1, w_2 \geq 0, \quad (6)$$

β) Είναι το σημείο $(w_1, w_2) = (2, 4)$ Σφικτό;

Για να είναι Σφικτή συνάρτηση πρέπει να ισχύουν όλοι οι Περιγραφικοί.

- (1) $2w_1 + w_2 \geq 2 \Rightarrow 2 \cdot 2 + 4 \geq 2$ (✓)
 - (2) $2w_1 + 2w_2 \geq 4 \Rightarrow 2 \cdot 2 + 2 \cdot 4 \geq 4$ (✓)
 - (3) $w_1 + 2w_2 \geq 10 \Rightarrow 2 + 2 \cdot 4 \geq 10$ (✓)
 - (4) $3w_1 + 4w_2 \geq 20 \Rightarrow 3 \cdot 2 + 4 \cdot 4 \geq 20$ (✓)
 - (5) $4w_1 + w_2 \geq 15 \Rightarrow 4 \cdot 2 + 4 \geq 15$ (X)
- το πρώτο σημείο δεν ικανοποιεί τους περιγραφικούς δεν είναι Σφικτό.

$$\begin{array}{l} (7) \quad w_1, z_1, 0 \\ \quad \quad z_1, 0 \\ \quad \quad \text{και} \\ \quad \quad 4 \geq 0 \end{array}$$

Διότητες: $A \cdot B$, $A_{c \times d}$, $B_{p \times q}$

Για να πολλαπλασιάσουμε $A \cdot B$ πρέπει το μήκος των γραμμών του B

να είναι ίσο με το μήκος των στηλών του $A \Rightarrow \boxed{d=p}$

π.χ $\begin{matrix} 1 \times 2 \\ d=2 \end{matrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} 2 \times 4 \\ p=2 \end{matrix} \begin{bmatrix} -1 & 3 & 1 & 0 \\ -1 & 4 & 0 & -1 \end{bmatrix}$ εφόσον $d=p$ μπορούμε να υπολογίσουμε το $A \times B$

$B \times A$ δεν μπορούμε να το υπολογίσουμε.

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix}$$

$$A \times B = \begin{bmatrix} a_{11} \cdot b_{11} + a_{12} \cdot b_{21} & a_{11} \cdot b_{12} + a_{12} \cdot b_{22} \\ a_{21} \cdot b_{11} + a_{22} \cdot b_{21} & a_{21} \cdot b_{12} + a_{22} \cdot b_{22} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 3 & 1 & 0 \\ -1 & 4 & 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 4 & 0 & -1 \end{bmatrix}_{1 \times 4}, \quad \text{Διφωρφέται πίνακας}_{c \times q}$$

Π.Χ3

max
f.p

$$z = 2x_1 + x_2 + 3x_3$$

$$x_1 - 2x_2 + x_3 \geq 4$$

$$2x_1 + x_2 + x_3 \leq 8$$

$$x_1 - x_3 \geq 0$$

$$x_j \geq 0, (j=1, \dots, 3)$$

Π.Χ4

$$\max z = 2x_1 - x_2 + x_3 - 2x_4$$

$$\text{f.p} \quad x_1 - 2x_2 - x_3 + x_4 \leq -8$$

$$-2x_1 - x_2 + x_3 - 3x_4 \leq -12$$

$$-x_1 + 2x_2 + x_3 - x_4 \leq 5$$

$$3x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 \leq 9$$

$$x_j \geq 0, (j=1, \dots, 4)$$

1. Μετατροπή σε τυποποιημένη μορφή

2. Επίλυση C^T, b, A

Primal Simplex

$$\begin{aligned} \min \quad & x_1 + x_2 - 4x_3 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + x_2 + 2x_3 \leq 9 \\ & x_1 + x_2 - x_3 \leq 2 \\ & -x_1 + x_2 + x_3 \leq 4 \\ & x_j \geq 0, (j=1, \dots, 3) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \begin{aligned} \min \quad & x_1 + x_2 - 4x_3 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 = 9 \\ & x_1 + x_2 - x_3 + x_5 = 2 \\ & -x_1 + x_2 + x_3 + x_6 = 4 \end{aligned}$$

$$x_j \geq 0, (j=1, \dots, 6)$$

$$|B| = m = 3, |N| = n - m = 6 - 3 = 3, B = [4 \ 5 \ 6] \quad N = [1 \ 2 \ 3]$$

$$C^T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -4 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} \overset{AN}{1} & \overset{AN}{1} & \overset{AN}{2} & \overset{AB}{1} & \overset{AB}{0} & \overset{AB}{0} \\ \overset{AN}{1} & \overset{AN}{1} & \overset{AN}{-1} & \overset{AB}{0} & \overset{AB}{1} & \overset{AB}{0} \\ \overset{AN}{-1} & \overset{AN}{1} & \overset{AN}{1} & \overset{AB}{0} & \overset{AB}{0} & \overset{AB}{1} \end{bmatrix}$$

$$b = \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$

(Β ή α 0):

$$B^{-1} = AB = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Επανάληψη 1

$$\bullet \underline{X_B} = B^{-1} \cdot b = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} \geq 0$$

η βασική διαφέρων είναι μηικτή. *(Αρα μπορεί να εφαρμοστεί ο primal simplex)*

$$w^T = (c_B)^T \cdot B^{-1} = [0 \ 0 \ 0] \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = [0 \ 0 \ 0]$$

$$S_N = (c_N^T) - w^T A_N = [1 \ 1 \ -4] - [0 \ 0 \ 0] \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 9 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$S_N = [1 \ 1 \ -4]$$

Βήμα 1: (έλεγχος βελτιστότητας)

Αν $S_N \geq 0$, το πρόβλημα είναι βέλτιστο. (σταματάει)

Επειδή $S_N \not\geq 0$ ο αλγόριθμος δεν σταματά

Βήμα 2: α. Επιλογή εισερχόμενης: $1 = N(t) = N(3) = 3 \Rightarrow$ η εισερχόμενη

β. Υπολογισμός στήλης περιστροφής:

$$\underline{h} = B^{-1} \cdot A1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \not\leq 0$$

Εφόσον $h \not\leq 0$ συνεχίζουμε στην επιλογή εξερχόμενης
μεταβλητής με τον έλεγχο ελαχίστου γόγου.

$$C. \quad X_k = X_B / h_1 = \{9/2, x, \underline{4/1}\}$$

$$k = B(r) = B(3) = 6 \Rightarrow X_6 \text{ η εξάρτηση, } \underline{r=3}$$

Βήμα 3: $B = [4 \ 5 \ 3]$, $N = [1 \ 2 \ 6]$

$$AB = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad B^{-1} = E^{-1} \cdot \underline{B^{-1}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2/1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1/1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$h_3 = 1$

$$B^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$X_B = B^{-1}b = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 6 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$W^T = (C_B)^T \cdot B^{-1} = [0 \ 0 \ -4] \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = [0 \ 0 \ -4]$$

$$S_N = (C_N)^T - W^T A_N = [1 \ 1 \ 0] - [0 \ 0 \ -4] \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$S_N = [1 \ 1 \ 0] - [4 \ -4 \ -4]$$

$$S_N = [-3 \ 5 \ 4]$$

Επαναληψη 2

Βήμα 1: Επειδή $SN \neq 0$ ο αλγόριθμος δε σταβατα

Βήμα 2: α. Επιλογή εξερχόμενων: $1 = N(t) = N(1) = 1 \Rightarrow x_1 \sim$

Εισερχόμενα.

β. Υπολογισμός έντασης περιστροφής:

$$h_1 = B^{-1} \cdot A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \neq 0$$

γ. Επιλογή εξερχόμενων:

$$X_k = X_B / h_1 = \{ \underline{1/3}, x, x \}$$

$$K = B(r) = B(1) = 4 \Rightarrow \text{4 εξερχόμενα, } \underline{r=1}$$

Βήμα 3: $B = [1 \ 5 \ 3]$, $N = [4 \ 2 \ 6]$

$$B^{-1} = I^{-1} \cdot B^{-1} = \begin{bmatrix} 1/3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1/3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 & 0 & -2/3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1/3 & 0 & 1/3 \end{bmatrix}$$

$$X_B = B^{-1}b = \begin{bmatrix} 1/3 & 0 & -2/3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1/3 & 0 & 1/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 \\ 5 \\ 13/3 \end{bmatrix}$$

$$w^T = (C_B)^T \cdot B^{-1} = [1 \ 0 \ -4] \begin{bmatrix} 1/3 & 0 & -2/3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1/3 & 0 & 1/3 \end{bmatrix} = [-1 \ 0 \ -2]$$

$$s_N = (C_N)^T - w^T A_N = [0 \ 1 \ 0] - [-1 \ 0 \ -2] \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$s_N = [0 \ 1 \ 0] - [-1 \ -3 \ -2]$$

$$s_N = [1 \ 4 \ 2]$$

Επανόληψη 3

Βήμα 1: Σημειώ $S_N > 0$ • αλγόριθμος στασιμότητας

Η βέλτιστη διαφέρουσα είναι $B = [1 \ 5 \ 3]$, $N = [4 \ 2 \ 6]$

Η βέλτιστη λύση $X^T = (x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6) = (1/3, 0, 13/3, 0, 6, 0)$

Η βέλτιστη τιμή της αντικειμενικής συνάρτησης είναι

$$Z = w^T \cdot b = [-1 \ 0 \ -2] \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} = -9 + 0 - 2 \cdot 4 = \underline{\underline{-17}}$$

Αν είναι εξ αρχής \max στο τέλος $Z = -(w^T \cdot b)$