

## Project Description (v0.2)

### Εφαρμογή RoboConnect

Θα είναι μια εφαρμογή κατασκευασμένη για φορητές συσκευές όπου μια εταιρεία παραγωγής για παράδειγμα θα μπορεί να την δίνει στους εργαζόμενους της στο εργοστάσιο έτσι ώστε να μπορούν να ελέγχουν πολλών ειδών industrial ρομπότ ανάλογα με την περίσταση και την χρήση. Η εφαρμογή θα είναι modular και η εταιρία θα έχει την δυνατότητα να μας ζητήσει version εφαρμογής για διαφορετικούς τύπους ρομπότ από αυτός που ήδη υποστηρίζονται. Επιπλέον θα δίνεται τρόπος στους χρήστες να προγραμματίζουν τα ρομπότ σε μια απλή και κοινή μεταξύ των ρομπότ γλώσσα σχεδιασμένη από εμάς. Θα υπάρχει η επιλογή οποιαδήποτε στιγμή για διαγνωστικό έλεγχο και εμφάνιση προτεινόμενων λύσεων όπως και η συνεχής 3D αναπαράσταση του εκάστοτε ρομπότ. Η εφαρμογή θα παρέχει customizable accounts ανάλογα με τον εργαζόμενο και θα υπάρχει η δυνατότητα άμεσης επίλυσης προβλημάτων της εφαρμογής μέσω εσωτερικού “forum” για υποστήριξη.

Παρακάτω εμφανίζονται ενδεικτικά κάποιες οθόνες από την εφαρμογή:



Welcome to RoboConnect

Please sign in to continue

Sign in



Welcome to RoboConnect

Sign in



RoboConnect

Basic Robots:

UR 3

UR 5

UR 10

Kuka KR3

Kuka KR5

Kuka KR16

Kuka KR 120

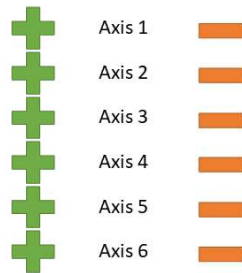
Comau NM45

Using Kuka KR 120

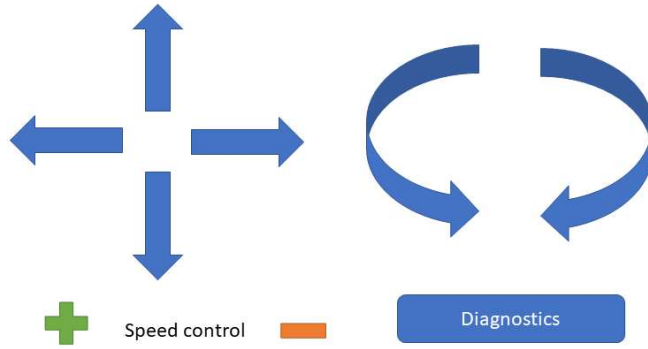


RoboConnect

Joint Movement:



End-effector Movement:



RoboConnect

```
MOVE 3.4 1.1 2.1 0.002 0.122 0.111  
SET PIN1 ON  
MOVE 1.2 1.1 2.2 0.802 0.522 0.1  
MOVE 4.2 1.5 2.1 0.970 0.220 0.678  
SET PIN2 ON  
MOVE 1.2 0.1 0.2 0.022 0.165 0.107  
SET PIN1 OFF  
SET PIN1 ON  
MOVE 0.2 1.1 2.2 0.102 0.177 0.567
```

Start

Stop

Test Program



Next



Previous

Kuka KR 120



RoboConnect

## Robot Diagnostics

[INFO] MOVED TO 3.4 1.1 2.1 0.002 0.122 0.111  
[INFO] PIN1 ON  
[INFO] MOVED TO 1.2 1.1 2.2 0.802 0.522 0.1  
[INFO] MOVED TO 4.2 1.5 2.1 0.970 0.220 0.678  
[INFO] PIN2 ON  
[INFO] MOVED TO 1.2 0.1 0.2 0.022 0.165 0.107  
[INFO] PIN1 OFF  
[INFO] PIN1 ON  
[INFO] MOVED TO 0.2 1.1 2.2 0.102 0.177 0.567  
[ERROR] AXIS 1 UNABLE TO MOVE

ROBOT AXIS 1 UNABLE TO MOVE

Request full  
diagnostics profile