$$\textbf{1.4} \quad (0;2) - \text{седло}, \ \lambda_1 = 4, \ h_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \ \lambda_2 = -2, \ h_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}; \\ (0;-2) - \text{устойчивый фокус}, \ \lambda_{1,2} = -1 \pm i \sqrt{7}.$$

**2.**(3) 
$$y = C_1 e^{\sqrt{x}} + C_2 e^{-\sqrt{x}} - x$$
.

**3.**(5) 
$$y = \sqrt{2x+1}$$
.

$$\mathbf{4.(5)} \ \ y = C_1 e^x + C_2 e^{-x} + C_3 \sin 2x + C_4 \cos 2x + y_0, \ \text{где} \ y_0 = \begin{cases} \frac{1}{20} x \cos x, & a = 2, \\ -\frac{1}{20} x \cos x, & a = -2, \\ \frac{1}{(a^2+1)(a^2-4)} \sin ax, & a \neq \pm 2 \end{cases}.$$

**5.** (4) 
$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = e^{2t} (C_1 + \frac{1}{2}(\cos 2t + \ln|\operatorname{tg} t|)) \begin{pmatrix} \cos 2t \\ \sin 2t \end{pmatrix} + e^{2t} (C_2 + \frac{1}{2}\sin 2t) \begin{pmatrix} \sin 2t \\ -\cos 2t \end{pmatrix}.$$

**6.** (5) 
$$y = \ln x - 1$$
 – особое решение,  $y = \ln C - \frac{C}{x}$ ,  $C > 0$ .

**7. 5** Допустимая экстремаль  $y = \frac{9}{4}x$ . Не дает экстремум.

**8.** (5) 
$$u = F\left(\frac{(z+y)^3}{z-y}, e^{-x}(y+z)\right), \quad u_0 = \frac{e^{3x}}{z-y}.$$

- **9.** ④ 1) Так как  $e^{tA}$  фундаментальная матрица системы, то  $W(t) = C \det e^{tA} = C e^{-2t}$ . Константу C находим из начальных условий. Ответ:  $W(t) = e^{-2t}$ .
- 2) Пусть  $u=u(x_1,x_2)$  первый интеграл системы. Через каждую точку плоскости проходит фазовая траектория  $(x_1(t),x_2(t))$  и по определению  $u(x_1(t),x_2(t))=C$ . Так как  $(x_1(t),x_2(t))\to (0,0)$  при  $t\to -\infty(+\infty)$ , то C=u(0,0). Следовательно,  $u(x_1,x_2)=u(0,0)$ . Ответ: только константы.

$$\textbf{1.} \textcircled{4} \ \, (0;-4) - \text{седло}, \ \, \lambda_1 = 2, \ \, h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \, \lambda_2 = -6, \ \, h_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix};$$
 
$$(3;0) - \text{устойчивый узел}, \ \, \lambda_1 = -4, \ \, h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \, \lambda_2 = -3, \ \, h_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

**2.** (3) 
$$y = C_1 \frac{\sin x}{x} + C_2 \frac{\cos x}{x} + 1$$
.

3. (5) 
$$y = e^{\sqrt{2\sin x} - 1}$$
.

3. ⑤ 
$$y = e^{x}$$
 .   
4. ⑤  $y = C_1 e^{2x} + C_2 e^{-2x} + C_3 \sin 3x + C_4 \cos 3x + y_0$ , где  $y_0 = \begin{cases} \frac{1}{52} x e^{2x}, & a = 2, \\ -\frac{1}{52} x e^{-2x}, & a = -2, \\ \frac{1}{(a^2+9)(a^2-4)} e^{ax}, & a \neq \pm 2 \end{cases}$  .

$$\mathbf{5.4} \quad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = e^{-2t} (C_1 + t) \begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \end{pmatrix} + e^{-2t} (C_2 + \ln|\cos t|) \begin{pmatrix} -\sin t \\ \cos t \end{pmatrix}.$$

**6. 5**) 
$$y = \pm e^x$$
 – особые решения,  $y = \frac{1}{2} \left( Ce^{2x} + \frac{1}{C} \right), C \neq 0.$ 

**7.**  $\bigcirc$  Допустимая экстремаль  $y = e^{2x}$ . Не дает экстремум.

**8.** (5) 
$$u = F\left(\frac{z}{x}, \frac{y^2 - x^2}{xy^2}\right), \quad u_0 = \frac{3zy^2}{x^2 - y^2}.$$

**9.** ④ 1) По свойству 
$$\frac{d}{dt}e^{tA} = Ae^{tA}$$
 имеем  $A = \frac{d}{dt}e^{tA}|_{t=0} = \begin{pmatrix} 1 & -4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

2) Заменой  $\tau=\frac{t^3}{3}$  сводим к линейной системе с постоянными коэффициентами  $\dot{\overline{y}}=A\overline{y}, \overline{y}=\overline{y}(\tau),$  ее решения  $\overline{y}=e^{\tau A}\overline{C}$ . Ответ:  $\overline{x}(t)=e^{\frac{t^3}{3}A}\overline{C}$ .

$$\textbf{1.4} \quad (-1;-2) - \text{седло}, \ \lambda_1 = 1, \ h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \ \lambda_2 = -2, \ h_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix};$$
 
$$(1;2) - \text{устойчивый фокус}, \ \lambda_{1,2} = \frac{-1 \pm i \sqrt{7}}{2}.$$

**2.** (3) 
$$y = C_1 \frac{e^x}{x} + C_2 \frac{e^{-x}}{x} - x$$
.

3. ⑤ 
$$y = \frac{1}{2}e^{-2x}$$
.

**4. ⑤** 
$$y = C_1 e^{4x} + C_2 e^{-4x} + C_3 \sin x + C_4 \cos x + y_0$$
, где  $y_0 = \begin{cases} -\frac{1}{34} x \sin x, & a = \pm 1, \\ \frac{1}{(a^2-1)(a^2+16)} \cos ax, & a \neq \pm 1 \end{cases}$ 

5. 4 
$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = e^t \left( C_1 + \sin t + \ln \frac{|\cos t|}{1 + \sin t} \right) \begin{pmatrix} \cos t \\ -\sin t \end{pmatrix} + e^t (C_2 - \cos t) \begin{pmatrix} \sin t \\ \cos t \end{pmatrix}.$$

**6. 5** 
$$y = ex$$
 – особое решения,  $y = \frac{1}{C}e^{Cx}$ ,  $C \neq 0$ .

**7.**(5) Допустимая экстремаль y = 8. Не дает экстремум.

**8.**(5) 
$$u = F\left(\frac{(3y-2x)^2}{y-x}, (y-x)e^{2z}\right), \quad u_0 = (3y-2x)^2e^{2z}.$$

- **9.** (4) 1) Так как  $e^{tA}$  фундаментальная матрица системы, то  $W(t) = C \det e^{tA} = Ce^{2t}$ . Константу C находим из начальных условий. Ответ:  $W(t) = 3e^{2t}$ .
- 2) Пусть  $u=u(x_1,x_2)$  первый интеграл системы. Через каждую точку плоскости проходит фазовая траектория  $(x_1(t),x_2(t))$  и по определению  $u(x_1(t),x_2(t))=C$ . Так как  $(x_1(t),x_2(t))\to (0,0)$ при  $t\to -\infty(+\infty)$ , то C=u(0,0). Следовательно,  $u(x_1,x_2)=u(0,0)$ . Ответ: только константы.

$$\textbf{1.4} \quad (0;8) - \text{седло}, \ \lambda_1 = 4, \ h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \ \lambda_2 = -2, \ h_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix};$$
 
$$(4;0) - \text{неустойчивый узел}, \ \lambda_1 = 2, \ h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \ \lambda_2 = 4, \ h_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

**2.** (3) 
$$y = C_1 \sin(x^2) + C_2 \cos(x^2) + 1$$
.

**3. 5** 
$$y = e^{-\frac{2}{\sqrt{x}}}$$
.

4. ⑤ 
$$y = C_1 e^{3x} + C_2 e^{-3x} + C_3 \sin 2x + C_4 \cos 2x + y_0$$
, где  $y_0 = \begin{cases} \frac{1}{78} x e^{3x}, & a = 3, \\ -\frac{1}{78} x e^{-3x}, & a = -3, \\ \frac{1}{(a^2+4)(a^2-9)} e^{ax}, & a \neq \pm 3 \end{cases}$ .

**5.** (a) 
$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = e^{-t}(C_1 + t) \begin{pmatrix} \cos 2t \\ \sin 2t \end{pmatrix} + e^{-t}(C_2 + \frac{1}{2}\ln|\sin 2t|) \begin{pmatrix} -\sin 2t \\ \cos 2t \end{pmatrix}.$$

**6. 5**) 
$$y = \pm x^2$$
 – особые решения,  $y = \frac{C}{4}x^4 + \frac{1}{C}$ ,  $C \neq 0$ .

7. 
$$\mathfrak{J}$$
 Допустимая экстремаль  $y = \frac{1}{8} \cos x$ . Не дает экстремум.

**8.** (5) 
$$u = F\left(xy, \frac{3z-2x}{zx^2}\right), \quad u_0 = \frac{y(3z-2x)}{xz}.$$

**9.** ⓐ 1) По свойству 
$$\frac{d}{dt}e^{tA} = Ae^{tA}$$
 имеем  $A = \frac{d}{dt}e^{tA}|_{t=0} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$ .

2) Заменой  $\tau=\ln t$  сводим к линейной системе с постоянными коэффициентами  $\overline{y}=A\overline{y},$   $\overline{y}=\overline{y}(\tau),$  ее решения  $\overline{y}=e^{\tau A}\overline{C}.$  Ответ:  $\overline{x}(t)=e^{\ln t A}\overline{C}$