第一章 噪声

为什么噪声很重要? 是模拟电路中第一梯队的参数, 需要借此衡量系统的精度以及 稳定性。定义信噪比(Signal-to-Noise Ratio)为

$$SNR = \frac{P_{sig}}{P_{noise}}$$
, where $P_{sig} \propto V_{DD}^2$, $P_{noise} \propto kT/V$

工艺的进化使得 SNR 不断下降,为了维持 SNR 那么电容也会增加,功耗就会提 升。低功耗设计需要对噪声的深入理解。

1.1 噪声的类型

- 人为的干扰
- 信号耦合,如电容、电感、基底以及键合线 (wire bounding, 电感纳享级)
- 电源噪声
- 以上可以通过差分电路以及版图技巧来解决。
- 器件噪声: 电荷的不连续性造成, 是根本性的噪声

1.2 噪声的表现形式

时域上随机出现,通过概率表征,一般均值为0,可以时域功率进行分析。在频域 上在低频区出现闪烁噪声(Flicker Noise),高频区出现白噪声,使用功率谱密度分析 (V^2/Hz) 。通过积分获得一定带宽内总的噪声。

噪声因子¹, 定义系统的内噪声为 N_a , 增益为 G, 源的噪声为 N_i :

$$F = \frac{P_{noise,out}}{P_{noise,source}} = \frac{N_o}{N_i G} = \frac{N_i G + N_a}{N_i G}$$

由于表现形式带有增益项,一般使用输入参考噪声进行度量。

$$F = \frac{\overline{i_s}^2 + |\overline{e_n}^2 + \overline{i_n}^2|}{\overline{i_s}^2} = \frac{SNR_{out}}{SNR_{in}}$$

实质上就是输出端和输入端的信噪比之比。

$$F_n = F_1 + \frac{F_2 - 1}{G_1} + \dots + \frac{F_n - 1}{G_1 G_2 \dots G_n}$$

1.3 电阻热噪声

功率谱

¹Noise Figure : $NF = 10 \log F$

$$d\overline{v_n^2} = 4kTR, \overline{di_n^2} = 4kT/R$$

对常温下 1 k 电阻, $40nV/\sqrt{Hz}$

1.4 晶体管噪声

饱和区的沟道电阻是和其他电阻一样的热噪声,一般 $\gamma\approx 2/3, 1, 4/3$ 分别对应 0.35, 0.18, 0.13 nm 。

$$d\overline{i_n^2} = 4kT/R = 4kT\gamma g_m$$

栅级的多晶硅也存在一个电阻 R_G 。 闪烁噪声

$$\mathrm{d}\overline{v_{i,eq,f}^2} = \frac{KF_F}{WLC_{ox}^2}\frac{\mathrm{d}f}{f}$$

- 1.5
- 1.6