

数字信号处理

作者: Pannenets.F

时间: September 11, 2020

分类: 笔记

特别声明

北航电子信息工程学院在 2020 年秋季学期开设的数字信号处理课程, 课程教师为孙国良老师。

Pannenets F September 11, 2020

目录

| 1 | 绪论 | | 1 |
|---|-----|------------|-----|
| | 1.1 | 数字信号理论背景 | . 1 |
| | 1.2 | 课程内容与脉络 | . 1 |
| 2 | 离散 | 时间信号与系统 | 2 |
| | 2.1 | 离散时间信号 | . 2 |
| | | 2.1.1 定义 | . 2 |
| | | 2.1.2 基本序列 | . 2 |
| | | 2.1.3 基本运算 | . 3 |
| | 2.2 | 离散时间系统 | . 4 |
| | 2.3 | 线性时不变系统 | . 4 |
| | 2.4 | 线性常系数差分方程 | . 4 |

第一章 绪论

本课程采用的主要教材为奧本海默《离散时间信号处理》,程佩清《数字信号处理教程》。第一本是经典教材,深入浅出,繁杂的内容对于初学者不友好,题目也很经典,翻译较差(考试基本就是换参数)。第二本脉络比较清楚,便于理解。

本门课程通过将数学抽象转换为物理概念,从工程角度思考理论问题。

平时考核占 20% - 30%, 其他是期末考试。教辅是李铮, 王 8 艳萍, 在新主楼 F518。

1.1 数字信号理论背景

什么是数字信号? 作用是什么? 如何分类? 信号处理的核心是什么?

信号的作用是探测、揭示与控制。可以分为随机信号以及确定性信号。由于位宽支持的变大,对精度支持变高了。表示运算与变换,对应工程中的滤波压缩、特征提取。核心运算是傅里叶变换。

已经开过信号与系统之后,为什么学习数字信号处理?

- 精度极高
- 灵活性好
- 可靠性强
- 容易集成
- 时分复用
- 多维处理

在理论分析的基础上,需要有工程实现的能力。库里·图基以及桑德·图基,将 $O(N^2)$ 的算法降低到了 $O(N\log_2 N/2)$ 。

1.2 课程内容与脉络

信号通过前置滤波器以及 A/D 处理进行 DSP 处理, 之后进行 D/A 转换最后通过低通滤波器即可。

本课程分为五章,前三部分是基础理论,之后是工程设计:

- 离散信号与系统
- 离散系统变换域分析
- 连续信号的离散处理
- 离散傅里叶变换以及快速算法
- 数字滤波器设计

第二章 离散时间信号与系统

内容提要

□ 六大信号

□ 五类系统

□ 九种运算

2.1 离散时间信号

2.1.1 定义

定义 2.1 仅仅在离散时刻点有定义的信号或不连续的时刻给出函数值的函数,通常用集合表示,记作

$$x = x(n) \leftarrow x_a n T, n \in \mathbb{Z}$$

需要注意第一项这里 n 没有时间的单位,但是没有物理的单位。第二项是采样产生,则代表时间的单位。

2.1.2 基本序列

1. 单位冲激序列

$$\delta(n = n_0) = \begin{cases} 0, n \neq n_0 \\ 1, n = n_0 \end{cases}$$

2. 单位阶跃序列

$$u(n - n_0) = \begin{cases} 0, n < n_0 \\ 1, n \le 0 \end{cases}$$

对单位冲激存在累加差分关系:

$$\delta(n) = u(n) - u(n-1)$$
 and $u(n) = \sum_{k=-\infty}^{n} \delta(k)$

3. 窗口序列

$$R_N(n) = G_N(n) =$$

$$\begin{cases} 1.0 \le n \le N - 1 \\ 0.\text{else} \end{cases}$$

和单位阶跃存在减法关系

$$R_N(n) = u(n) - u(n - N)$$

4. 正余弦序列

$$x(n) = A\cos(\omega_0 \cdot n + \theta_0)$$

注意序列可能不为周期序列,但是仍然称 ω₀ 为序列的频率。

5. 指数序列

$$x(n) = A\alpha^n$$

6. 周期序列

$$x(n) = x(n+N)$$

一般来说,线性的系统还有对应的圆周系统、圆周移位、圆周相关等。

2.1.3 基本运算

1. 移位

$$y(n) = x(n-m)$$

2. 反褶

$$y(n) = x(-n)$$

3. 和差

$$y(n) = x_1(n) \pm x_2(n)$$

4. 积商

$$y(n) = x_1(n) \times / \div x_2(n)$$

5. 累加

$$S(n) = \sum_{k=-\infty}^{n} x(k)$$

6. 差分

• 前向差分

$$\Delta x(n) = x(n+1) - x(n)$$

• 后向差分

$$\nabla x(n) = x(n) - x(n-1)$$

7. 卷积

$$y(n) = x(n) \otimes h(n) = \sum_{m = -\infty}^{+\infty} x(m) \cdot h(n - m) = \sum_{m = -\infty}^{+\infty} x(n - m) \cdot h(m)$$

8. 相关

$$R_{xy}(\tau) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n) \cdot y(n-\tau) = x(n) \otimes y(-n)$$

可以用来检索原有信号的识别与锁定。

9. 能量

$$E = \sum_{-\infty}^{+\infty} x(n)x^*(n) = \sum_{-\infty}^{+\infty} |x(n)|^2$$

10. 功率

$$P = \lim_{N \to \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{-N}^{N} |x(n)|^2$$

1

- 2.2 离散时间系统
- 2.3 线性时不变系统
- 2.4 线性常系数差分方程