Progetto di Reti Logiche



Giulio Occhipinti Professor Fabio Salice

A.A. 2020-2021

Contents

1	Inti	roduzione	2								
	1.1	Specifica	2								
	1.2	Interfaccia del componente	3								
	1.3		4								
	1.4	Algoritmo implementato	4								
2	Architettura 5										
	2.1	Diagramma degli stati	5								
			6								
	2.2	Registri utilizzati	7								
	2.3	Scelte progettuali	8								
	2.4	Schema di sintesi	9								
3	Ris	ultati sperimentali	10								
	3.1	Report di sintesi	10								
4	Simulazioni 11										
	4.1	Testbench Zero Pixel	11								
	4.2		11								
	4.3		12								

1 Introduzione

1.1 Specifica

La specifica del progetto consiste nella realizzazione di un circuito sequenziale che applichi una semplificazione di un algoritmo di equalizzazione dell'istogramma di un'immagine fornita in input. Ogni pixel dell'immagine dovrà essere trasformato secondo la formula NEW_PIXEL = min(255, TEMP_PIXEL)

Dove

```
\label{eq:temp_pixel} \begin{split} \text{TEMP\_PIXEL} &= \text{left\_shift}((\text{OLD\_PIXEL} - \text{MIN\_PIXEL}) & \ll \text{SHIFT\_LEVEL} \\ \text{SHIFT\_LEVEL} &= \left[\log_2(\text{DELTA} + 1)\right] \\ \\ \text{DELTA} &= \text{MAX\_PIXEL} - \text{MIN\_PIXEL} \end{split}
```

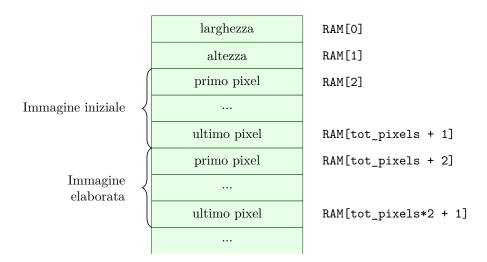
MAX_PIXEL e MIN_PIXEL sono rispettivamente il valore massimo e minimo dei pixel dell'immagine. Le immagini sono in scala di grigi a 256 livelli, quindi i

valori dei pixel sono a 8 bit.

1.2 Interfaccia del componente

```
entity project_reti_logiche is
    port (
        i_clk:
                    in std_logic;
        i rst:
                    in std_logic;
        i_start:
                    in std_logic;
        i data:
                    in std_logic_vector(7 downto 0);
        o_address: out std_logic_vector(15 downto 0);
        o_done:
                    out std_logic;
        o_en:
                    out std_logic;
                    out std_logic;
        o_we:
        o_data:
                    out std_logic_vector(7 downto 0)
    );
end project_reti_logiche;
i_clk Segnale di clock
i_rst Segnale di reset
i_start Segnale di start, determina l'inizio dell'esecuzione della FSM
i_data Segnale a 8 bit corrispondente al valore contenuto nella cella di memo-
ria all'indirizzo o_address
o_address L'indirizzo della memoria al quale si vuole accedere per leggere o
scrivere dati
o_done Segnale portato a 1 quando l'esecuzione è terminata
o_en Segnale "enable", deve essere 1 per poter accedere alla memoria (R/W)
o_we "write enable", deve essere 1 per poter scrivere nella memoria
o_data Il valore che si vuole scrivere nella memoria all'indirizzo in o_address
```

1.3 Struttura della memoria



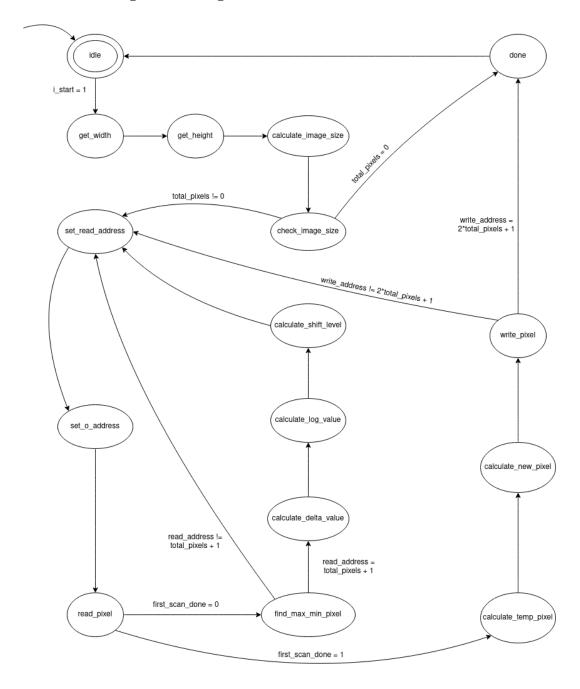
Inizialmente la memoria contiene i valori di larghezza, altezza, e i pixel iniziali. Al termine dell'esecuzione ci saranno anche i pixel elaborati a partire dall'indirizzo tot_pixels + 2, a patto che i valori di larghezza e altezza sono entrambi diversi da 0.

1.4 Algoritmo implementato

- 1. Salva i valori di larghezza e altezza
- 2. Calcola il numero totale dei pixel dell'immagine
- 3. Itera tutti i pixel dell'immagine. Per ogni pixel:
 - 3.1 Confronta il suo valore con quelli correnti di massimo e minimo, e se necessario li aggiorna
- 4. Calcola la costante ${\tt SHIFT_LEVEL}$ utilizzando i valori trovati allo step3
- 5. Itera di nuovo l'immagine in input. Per ogni pixel:
 - 5.1 Calcola il valore del nuovo pixel utilizzando le apposite formule
 - $5.2~{
 m Scrive\:il\:nuovo\:pixel\:all'indirizzo\:old_pixel_address\:+\:tot_pixels}$
- 6. Fine

2 Architettura

2.1 Diagramma degli stati



2.1.1 Descrizione degli stati

idle Lo stato iniziale e finale, viene raggiunto alla fine dell'elaborazione dell'immagine

get_width Prende dall'indirizzo 0 della memoria il valore della larghezza dell'immagine

get_height Analogamente a get_width, prende il valore dell'altezza dall'indirizzo
1 della memoria

calculate_image_size Calcola il numero totale di pixel dell'immagine con la formula $base \times altezza$

check_image_size Controlla che il numero di pixel calcolato allo stato precedente sia diverso da zero. Se è zero il prossimo stato è **done** e l'esecuzione termina

set_read_address Incrementa il valore di read_address di 1, per poter leggere il pixel successivo

set_o_address Assegna a o_address il valore di read_address

read__pixel Legge dalla memoria il pixel contenuto in o_address. Se il
flag first_scan_done è 1, ovvero se sono stati trovati i valori MAX_PIXEL e
MIN_PIXEL, passa allo stato calculate_temp_pixel.
Altrimenti va in find_max_min_pixel

find_max_min_pixel Confronta il valore del pixel corrente con i valori attuali max_pixel e min_pixel, e se necessario li aggiorna. Quando viene letto l'ultimo pixel passa allo stato in cui calcola il DELTA, altrimenti torna a set_read_address

calculate_delta_value Calcola il DELTA facendo MAX_PIXEL - MIN_PIXEL

calculate_log_value Calcola $\log_2(\texttt{DELTA} + 1)$ tramite dei controlli a soglia. Per esempio se <code>DELTA</code> è compreso fra 127 e 254, ovvero <code>DELTA</code> + 1 è compreso tra 128 e 255, allora il logaritmo è 7

calculate_shift_level Utilizzando il LOG_VALUE trovato in precedenza, calcola lo SHIFT_LEVEL facendo 8 - LOG_VALUE. Poi resetta il read_address all'indirizzo
del primo pixel e dopo aver settato il flag first_scan_done a 1 ritorna allo stato
set_read_address

calculate_temp_pixel Calcola il temp_pixel con la formula TEMP_PIXEL =
(CURRENT_PIXEL - MIN_PIXEL) « SHIFT_LEVEL

done Setta o_done a 1 e torna allo stato di idle

2.2 Registri utilizzati

next_state Il valore dello stato successivo. È di tipo state_type, ovvero un'enumerazione con i valori di tutti gli stati

read_address, write_address Contengono rispettivamente l'indirizzo dal quale leggere dati dalla memoria e al quale scrivere i nuovi pixel calcolati

width, height Contengono rispettivamente la larghezza e l'altezza dell'immagine

total_pixels Il numero totale di pixel dell'immagine, usato per capire quando l'ultimo pixel è stato letto/scritto

current_pixel Il valore del pixel attualmente in esame

max_pixel, min_pixel I valori rispettivamente di massimo e minimo dei pixel dell'immagine fornita in input

log_value, delta_value, shift_level Contengono i valori delle costanti
omonime utilizzate per calcolare i valori dei pixel elaborati

temp pixel Il valore temporaneo utilizzato per calcolare il nuovo pixel

 ${f new_pixel}$ Il valore del nuovo pixel che verrà scritto nella memoria all'indirizzo in ${f write_address}$

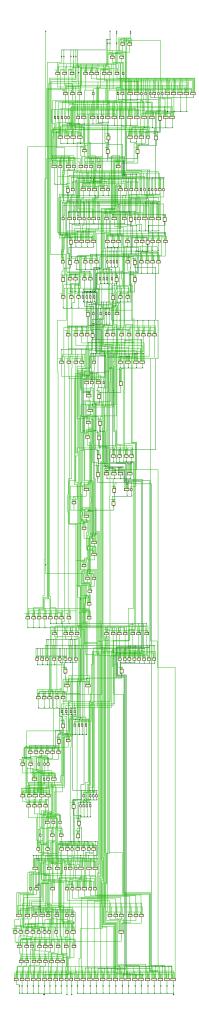
first_scan_done Flag che viene posto a 1 dopo che sono stati trovati i valori di massimo e minimo

2.3 Scelte progettuali

Ho implementato la macchina a stati tramite un modulo monoprocesso in cui un process chiamato lambda_delta assegna valori ai segnali di output, ai registri interni e determina lo stato successivo al quale passare al prossimo ciclo di clock. Un altro process chiamato state_reg, sensibile ai soli segnali di clock e reset, è responsabile all'assegnamento dei registri per far sì che le informazioni vengano preservate durante l'esecuzione. Per esempio, la larghezza dell'immagine è contenuta in due registri, width e next_width. Nel process lambda_delta il dato viene assegnato al segnale next_width. In seguito, sul fronte di salita del clock (ovvero nel process state_reg), viene assegnato next_width al registro width. In questo modo si sono neutralizzati tutti i warning relativi agli inferring latch e le testbench passano anche in post-synthesis.

Un'altra scelta che ritengo degna di nota è stata quella di porre il valore di default di read_address a 1 invece che a 0. Ho fatto così perché nello stato set_read_address il registro read_address viene incrementato di 1. Poiché i pixel da leggere cominciano all'indirizzo 2, se il valore iniziale fosse 0 sarebbe stato necessario introdurre uno stato aggiuntivo in cui viene incrementato di 2 solo all'inizio dell'esecuzione. Essendo invece 1, quando viene raggiunto lo stato set_read_address viene subito assegnato il valore corretto. I valori width e height vengono presi settando o_address "manualmente" senza passare da set_read_address, perché la fase iniziale dell'esecuzione è sempre la stessa e non fare così porterebbe a un inutile aumento della complessità del circuito.

Per determinare se i valori di massimo e minimo dei pixel dell'immagine sono stati trovati, e quindi è possibile procedere al calcolo dei nuovi pixel, ho utilizzato un registro chiamato first_scan_done. Durante la prima iterazione dell'immagine, nello stato find_max_min_value avviene un controllo dell'indirizzo di lettura, e se risulta che si sta analizzando l'ultimo pixel, significa che MAX_PIXEL e MIN_PIXEL sono stati trovati. Nello stato calculate_shift_value, dopo aver calcolato lo SHIFT_VALUE viene posto il flag first_scan_done a 1 e read_address viene riportato a 1 per poter cominciare la seconda iterazione, nella quale per ogni pixel in ingresso verrà calcolato il nuovo valore utilizzando le costanti calcolate in precedenza.



3 Risultati sperimentali

3.1 Report di sintesi

```
Start RTL Hierarchical Component Statistics
Hierarchical RTL Component report
Module project_reti_logiche
Detailed RTL Component Info :
+---Adders :
                     16 Bit
       2 Input
                                 Adders := 3
                 16 Bit Adders := 2
8 Bit Adders := 1
5 Bit Adders := 1
       3 Input
       3 Input
       2 Input
+---Registers :
                     16 Bit Registers := 3
8 Bit Registers := 6
                      5 Bit Registers := 1
                      4 Bit Registers := 2
                      1 Bit Registers := 1
+---Muxes :
                               Muxes := 2
Muxes := 3
Muxes := 1
Muxes := 6
Muxes := 1
      16 Input
                     16 Bit
                                    Muxes := 2
      16 Input
                     8 Bit
       2 Input
                      8 Bit
       2 Input
                     4 Bit
       5 Input
                      4 Bit
                    1 Bit Muxes := 17
1 Bit Muxes := 1
1 Rit Muxes := 2
      16 Input
       8 Input
                                    Muxes := 2
       2 Input
                      1 Bit
```

Finished RTL Hierarchical Component Statistics

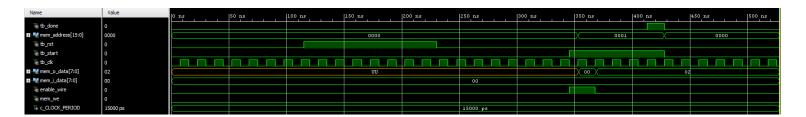
+	-+-		+-		+		+-	+
Site Type	ļ	Used				Available		•
Slice LUTs*	i	213	i	0	i	10400	i	2.05
LUT as Logic	1	213	1	0	1	10400	1	2.05
LUT as Memory	1	0	1	0	1	9600	1	0.00
Slice Registers	1	134	Ī	0	Ī	20800	1	0.64
Register as Flip Flop	1	134	1	0	1	20800	1	0.64
Register as Latch	1	0	Ī	0	1	20800	1	0.00
F7 Muxes	1	0	Ī	0	1	16300	1	0.00
F8 Muxes	1	0	Ī	0	1	8150	1	0.00
+	+-		+-		+		+-	+

In seguito al processo di sintesi, Vivado non ha mostrato alcun errore o warning.

4 Simulazioni

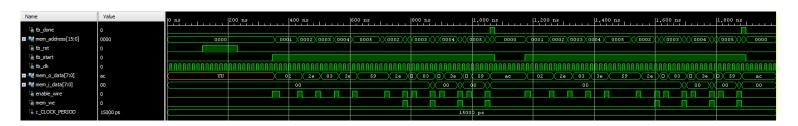
Per verificare il corretto funzionamento del modulo sono state eseguite diverse testbench che sottopongono il circuito a diversi casi limite. Il modulo passa tutte le testbench fornite dal professor Salice, sia in modalità Behavioral che in Post-Synthesis. In seguito riporterò le testbench che si sono rivelate utili a correggere il funzionamento del circuito, in quanto mi hanno permesso di trovare certi bug nella mia implementazione del processo di equalizzazione dell'immagine.

4.1 Testbench Zero Pixel



Questa testbench simula l'esecuzione della macchina nel caso in cui l'altezza ha dimensione zero, ma nella memoria è comunque presente il valore di un pixel. Inizialmente il test falliva perché la macchina procedeva lo stesso alla lettura del pixel e al calcolo del nuovo valore. Dopo aver introdotto lo stato check_image_size il test passa.

4.2 Testbench a doppia esecuzione



Questa testbench ripete l'esecuzione sulla stessa immagine di input rialzando il segnale i_start dopo che rileva i_done a 1. Inizialmente il test falliva perché durante la prima esecuzione i pixel iniziali venivano sovrascritti da 0, e quindi alla seconda esecuzione current_pixel era sempre 0. Questo accadeva perché lo stato che precedente a write_pixel, calculate_new_pixel, metteva o_we a 1, ed essendo il valore di default di o_data 0 veniva scritto 0 nel read address corrente, cioè quello del current_pixel da elaborare.

4.3 Altre testbench

Ci sono altre testbench tra quelle fornite che non passavano, ma non reputo necessario riportarle in dettaglio perché i problemi di base sono gli stessi delle testbench descritte in precedenza. Fra le altre testbench che sono state eseguite, fortunatamente la stragrande maggioranza è passata fin da subito senza particolari problemi. Per completezza, elencherò i restanti casi limite testati più importanti:

- Tutti i pixel a 255
- Tutti i pixel a 0
- Maggior numero di pixel possibile (immagine 128x128)
- Nessun pixel (immagine 0x0)
- Reset asincrono
- Elaborazione di molteplici immagini

