

UNIVERSIDADE FEDERAL DE VIÇOSA CAMPUS FLORESTAL

Trabalho Prático 1 Projeto e Análise de Algoritmos

Artur Papa - 3886 Guilherme Fernandes - 3398

Trabalho Prático apresentado à disciplina de CCF 330 - Projeto e Análise de Algoritmos do curso de Ciência da Computação da Universidade Federal de Viçosa.

Florestal Novembro de 2022

CCF 330 - Projeto e Análise de Algoritmos

Trabalho Prático 1

Artur Papa - 3886 Guilherme Fernandes - 3398

3 de Novembro de 2022

Contents

1	Introdução	2
	Desenvolvimento	2
	2.1 Lógica do programa	4
	2.2 Estrutura do projeto	
	2.3 Execução	4
	2.4 Casos de teste e resultados	4
3	Conclusão	Ę

1 Introdução

A força bruta pode ser eficiente na resolução de problemas simples na área da computação devido ao alto poder computacional, que permite a execução de bilhões de operações por segundo. Entretanto, existem casos em que a complexidade da situação exige técnicas sofisticadas, sendo uma delas o *backtracking*.

Assim, sabe-se que o **backtracking** é um método para percorrer todas as possíveis configurações em um espaço qualquer. É um algoritmo geral que poderá ser personalizado para cada tipo de aplicação. De modo geral, a solução será um vetor a = (a1, a2, ..., a-n), sendo cada elemento a-i selecionado de um conjunto Si. [1]

Desta forma, temos que o *backtracking* assegura o acerto por enumerar todas as possibilidades sem nunca visitar o mesmo estado, sendo também eficiente. Outrossim, tem-se como exemplos aplicavéis do *backtracking* problemas como o das Oito rainhas e o Passeio do cavalo.

2 Desenvolvimento

Dessa maneira, temos que foi proposto um problema para aplicação do **backtracking**, neste problema, teríamos que completar um caminho ótimo em uma fazenda seguindo uma sequência de sequências de **Fibonacci** e, após ter sido feito esse percurso, imprimir as posições pelas quais o fazendeiro passou.

2.1 Lógica do programa

A principal função do programa é a *movement*, que pode ser vista na Figura 1. Inicialmente a função recebe a matriz da fazenda, uma matriz do caminho correto que está sendo percorrido, a posição atual que está sendo avaliada na matriz da fazenda, um índice que irá mostrar em qual valor da sequência de sequências de fibonacci que estamos e por fim a sequência de sequências de fibonacci.

A condicional principal da função irá verificar se o valor da posição atual presente na matriz da fazenda é igual o valor da sequência de sequências de fibonnaci apontado pelo índice. Se sim, ele irá adicionar a posição atual ao caminho correto e irá fazer o índice apontar para a próxima posição da sequência desejada, chamando a função **movement** agora para a posição acima na matriz, caso dê errado, a função é chamada para a posição abaixo, à esquerda ou então à direita.

Antes de chamar a função movement, ele verifica se a posição já está presente no caminho, caso esteja ele irá pular esta chamada. Caso ele chegue na última linha, irá exibir o caminho correto e retornar TRUE encerrando as chamadas recursivas.

Caso nenhuma chamada da função **movement**, em todos os valores da primeira linha retorne *TRUE*, irá ser mostrado na tela que não há nenhum caminho possível.

```
int movement(Map *map, Data *data, int **track, int *actualPosition, int* index, int *sequence) {
    int result;
    int nextPosition[2];
    data→number_of_recursions++;
    if (map \rightarrow map[actualPosition[0]][actualPosition[1]] = sequence[(*index)]) \{
        track[(*index)][0] = actualPosition[0];
        track[(*index)][1] = actualPosition[1];
        if (actualPosition[0] = ((map \rightarrow height)-1)) {
            printf("\n\nPosicoes: \n");
        if (actualPosition[0] > 0) //movement para cima
            nextPosition[0] = actualPosition[0]-1;
            nextPosition[1] = actualPosition[1];
            if (!inTracking(track, nextPosition, index)) {
                result = movement(map, data, track, nextPosition, index, sequence);
                if (result) return TRUE;
        if (actualPosition[0] < map \rightarrow width-1) //movement para baixo
            nextPosition[0] = actualPosition[0]+1;
            nextPosition[1] = actualPosition[1];
            if (!inTracking(track, nextPosition, index)) {
                result = movement(map, data, track, nextPosition, index, sequence);
                if (result) return TRUE;
        if (actualPosition[1] > 0) //movement para esquerda
            nextPosition[0] = actualPosition[0];
            nextPosition[1] = actualPosition[1]-1;
            if (!inTracking(track, nextPosition, index)) {
                result = movement(map, data, track, nextPosition, index, sequence);
                if (result) return TRUE;
        if (actualPosition[0] < map→height-1) //movement para direita
            nextPosition[0] = actualPosition[0];
            nextPosition[1] = actualPosition[1]+1;
            if (!inTracking(track, nextPosition, index)) {
                result = movement(map, data, track, nextPosition, index, sequence);
                if (result) return TRUE;
```

Figura 1: Função movement

2.2 Estrutura do projeto

Para a estrutura do projeto, foram criadas sete pastas, assim temos a seguinte arquitetura:

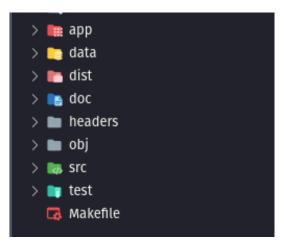


Figura 2: Arquitetura das pastas

Dessa maneira, vale citar que a pasta **data** possui os arquivos de texto que serão utilizados no programa principal, caso queira adicionar mais um teste é necessário colocar nesta pasta, na pasta **dist** é onde se encontra as saídas dos programas principais, como por exemplo a main, após o programa ser compilado, na pasta **doc** encontra-se os documentos do projeto, no diretório **headers** e **obj** ficam localizados os cabeçalhos e os objetos gerados pelos arquivos .c dos headers respectivamente, para a pasta **test** temos arquivos que foram usados apenas para testar determinadas funções, na pasta **src** é aonde se localiza os códigos fonte do projeto e os demais arquivos com suas funções e, por fim, na pasta **app** fica localizado os programas principais do projeto.

2.3 Execução

Para a execução do projeto foi feita a escolha de adicionar um arquivo **Makefile**. Assim, para compilar e executar o programa basta realizar no terminal o comando **make**. Caso seja executado o programa várias vezes, é recomendável que seja executado o comando **make clean**, para limpar as compilações, e depois executar **make** novamente.

2.4 Casos de teste e resultados

Para os casos de teste, foram utilizados quatro casos, contando com o caminho principal a ser resolvido. Vale ressaltar que temos dois casos com um resultado válido e dois casos em que não é possível encontrar uma solução ótima.

```
Digite o nome do arquivo: field2.txt
./data/field2.txt
Arquivo carregado com sucesso!

Matriz: 5 x 5
1 2 3 4 5
1 2 3 4 5
1 2 3 4 5
1 1 3 5 4

Posicoes:
(1, 1)
(2, 1)
(3, 1)
(4, 1)
(5, 1)

Total de chamadas recursivas: 4
```

Figura 3: Resultado modo análise com caminho existente

```
MENU
                                               Selecione o modo de execução:
                                  (1)Normal
                                                        (2)Análise
                                                                               (3)Sair
Digite o nome do arquivo: field3.txt
./data/field3.txt
Arquivo carregado com sucesso!
Matriz: 5 x 5
1 2 3 4 5
    3 4 5
 2 3 4 5
1 1 2 3 4
 1 3 5 4
IMPOSSÍVEL!
Total de chamadas recursivas: 20
```

Figura 4: Resultado modo análise sem caminho existente

3 Conclusão

Posto isso, conclui-se que o trabalho em questão foi desenvolvido conforme o esperado, atingindo as especificações requeridas na descrição do mesmo em implementar um programa que utiliza **backtracking** para resolucionar um problema de caminho.

Por conseguinte pode-se ressaltar que o material apresentado na disciplina foi de suma importância para o desenvolvimento do projeto, haja vista que as explicações dadas pelo professor ajudou bastante a entender as etapas a serem executadas e na construção dos códigos, assim como as monitorias dadas pelo monitor da disciplina.

Em adição, é válido dizer que apesar das dificuldades na implementação do código, a dupla em questão foi capaz de superar e corrigir quaisquer erros no desenvolvimento do algoritmo. Por fim, verificou-se a assertiva para o objetivo do projeto implementar um programa que utiliza backtracking para resolucionar um problema de caminho.

References

[1] Backtracking. https://sites.google.com/site/tecprojalgoritmos/tecnicas-deprojetos/backtracking. (Accessed on 06/11/2022).