

IT-Technik ITT11

SPS - Speicherprogrammierbare Steuerung



Aufgabe

Als Mitarbeiter*In der FAI.DA.TE AG sollen Sie sich in das Thema SPS einarbeiten und dazu drei automatisierungstechnische Steuerungsaufgaben lösen.

1. Die SPS easyE4 in Betrieb nehmen (2h)

Schritt 1: Das Trainingsboard und seine Komponenten kennenlernen



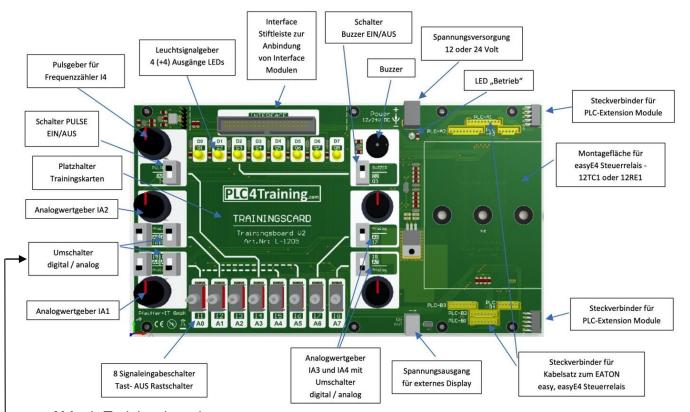


Abb. 1: Trainingsboard

Trainingsboard

Um das Trainingsboard mit dem 24-Volt-Netzteil zu verbinden, befindet sich oben, rechts neben dem *Buzzer*, eine Buchse für die Spannungsversorgung.

Auf dem Trainigsboard befinden sich Elemente zur Ein- und Ausgabe von Informationen. Unten befinden sich 8 Schalter mit optionaler Tastfunktion, die den SPS-Eingangs-Kanälen 11-18 zugeordnet sind. Einige dieser Eingangs-Kanäle lassen sich über die Potentiometer-Drehknöpfe auch mit analogen Werten beliefern.

Als Ausgänge sind 8 LEDs (Leuchtdioden) vorgesehen, wobei die 4 linken LEDs auf den SPS-Ausgangs-Kanälen Q1-Q4 des Grundgeräts liegen und die 4 rechten LEDs von den 4 Ausgängen der Erweiterung angesteuert werden. An Q3 lässt sich ein Piepser (*Buzzer*) zuschalten.

ALLE Umschalter auf dem Board müssen auf digital stehen, NICHT auf analog!



Abb. 2: easyE4 Basisgerät (Controller) mit Anzeige/Tasten und Erweiterungsgerät

Basisgerät

Das easyE4 Basisgerät (Controller) besitzt oben 8 Eingänge (**I1-I8**). Diese sind mit den 8 Schaltern des Trainingsboards verbunden. Unten befinden sich 4 Ausgänge (**Q1-Q4**).

Erweiterungsgerät

Das Erweiterungsgerät fügt weitere 4 Eingänge (I1-I4) und 4 Ausgänge (Q1-Q4) hinzu. Achtung: Diese müssen in der Programmier-Software den entsprechenden logischen Einund Ausgängen zugewiesen werden.

Schritt 2: SPS und Software verbinden

- **1.)** Verbinden Sie das Netzteil mit der Buchse für die Spannungsversorgung auf dem Trainingsboard. Die POW/RUN-LED sollte jetzt permanent grün leuchten oder blinken.
- 2.) Verbinden Sie die SPS über Ethernet mit dem Labornetz Wird keine IP-Adresse zugewiesen, müssen Sie DHCP am Basisgerät aktivieren: [OK]-Taste --> SYSTEM OPTIONS - ETHERNET - ADDRESS MODE - DHCP 2x [ESC]-Taste und dann die SAVE-Abfrage mit YES beantworten!
- **3.)** Notieren Sie die per DHCP zugewiesene IP-Adresse, die im Display angezeigt wird. IP-Adresse der SPS easyE4: **192.168.**
- 4.) Starten Sie VM Ware und prüfen Sie, ob bereits die VM "Windows10-EasySoft" eingebunden ist. Wenn nicht → Download der VM von: http://intranet/files/VMs/Windows10-EasySoft.vm12.exe
- 5.) Testen Sie, ob Sie aus der VM heraus die SPS easyE4 anpingen können.

Α

7.) Richten Sie jetzt in der EasySoft-Software die Geräte ein, die Sie programmieren wollen:

In der EasySoft-Software

- Ziehen Sie Ihren Controller (Basisgerät) vom linken Fensterbereich aus *Basisgeräte* in die obere rechte Arbeitsfläche.

ACHTUNG: Wenn nach der Firmware gefragt wird wählen Sie die Version 1.10 aus!

- Wählen Sie das Erweiterungsgerät aus *Digital-Erweiterung* aus und docken Sie es direkt rechts neben dem Controller an, so dass sich die selbe Anordnung wie auf dem Trainingsboard ergibt.
- Wählen Sie den Controller aus und stellen Sie im rechten unteren Fensterbereich im Reiter *Ethernet* den Modus auf *FESTE IP*. Geben Sie dann die notierte IP-Adresse als feste IP Adresse an. Diese Einstellung ist wichtig, da ansonsten beim ersten Übertragen des Programms an den Controller wieder die Standardeinstellung *Auto-IP* gesetzt wird und sich dadurch der Controller eine APIPA-Adresse zuweist.

Achtung: Dieser Schritt muss für jedes neue Projekt wiederholt werden!

- Wählen Sie links unten die Ansicht *Kommunikation*. Legen Sie über "*IP-Profile*" ein neues IP-Profil mit der IP-Adresse Ihrer SPS an und aktivieren Sie mit der Taste *Online* die Verbindung.
- Schalten Sie nun links unten die Ansicht *Projekt* ein und wählen Sie im rechten unteren Fensterbereich den Reiter "Zugeordnete Operanden" aus.
 - Drücken Sie dort den Knopf mit dem grünen Pfeil und beobachten Sie dabei die Tabelle der Operanden. Nun sollten dort zusätzlich die Biteingänge **I17-I20** sowie die Bitausgänge **Q17-Q20** erscheinen
- Das Gerät ist nun für Ihr erstes Programm vorbereitet!

Schritt 3: Ein erstes Programm in Funktionsbausteinsprache (FUP)

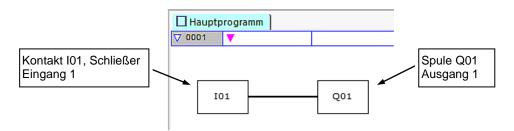
Α

Als erste Aufgabe soll ein Ausgang (LED) in Abhängigkeit eines Eingangs geschaltet werden.

- Zum Programmieren schalten Sie links unten auf die Ansicht Programmierung.
 Dort wählen Sie "Funktionsbausteinplan (FUP)" und ziehen aus der Rubrik Kontakte des linken Fensterbereichs einen "Schließer I" in den Fensterbereich "Hauptprogramm".
 Der "Schließer I01" entspricht jetzt dem Schalter I1/A0 am Trainingsboard.
- Ziehen Sie dann aus dem Bereich *Spulen* ein *Schütz* an den Ausgang des Schalters "Schließer I01".

Das "Schütz Q01" im Programm entspricht jetzt der LED am Ausgang **Q1/D9** des Trainingsboards.

- Ihr Programm sollte jetzt so aussehen:



- Zum Hochladen des Programms auf die easyE4-SPS schalten Sie wieder in die Ansicht Kommunikation und betätigen Sie dann im Bereich "Programm/Kommunikation" den Knopf "PC => Gerät", um das Programm auf den SPS-Controller zu laden. Dabei können Sie ohne Passwortschutz arbeiten
- Sie haben nun zwei Möglichkeiten, das Programm zu starten:
 ENTWEDER starten Sie das Programm in EasySoft mit dem Knopf RUN unter dem Knopf zum Hochladen
 - ODER direkt am Controller durch zweimaliges Drücken der [OK]-Taste
- Nun sollte die LED an **Q1** leuchten, wenn Sie den Schalter **I1** betätigen.

Herzlichen Glückwunsch zu Ihrem ersten eigenen SPS-Programm!

- Sichern Sie Ihr Programm unter dem Namen sps1.e70 auf dem Desktop der VM und übertragen Sie es auf Ihren USB-Stick.
 Sie können das Program auch mit WinSCP in Ihr persönliches WebDAV-Home-Verzeichnis kopieren, indem Sie WinSCP über die Verknüpfung auf der VM starten.
- Löschen Sie jetzt Ihr Programm auf der SPS.
 Wechseln Sie dazu im EasySoft-Programm unten links in die Ansicht Kommunikation, und wählen Sie "Programm / Konfiguration" und löschen Sie das Programm auf der SPS über "Gerät Löschen".

2. Einige Bausteine mit den Trainingskarten kennenlernen (3h)

A

Zum Trainingboard gibt es Trainingskarten, die eine bestimmte Situation oder weitere besondere Einstellungen beschreiben. Bei den auf den Trainingskarten dargestellten Situationen werden die Ein- und Ausgänge der SPS mit Funktionselementen verknüpft.

Diese Funktionselemente können beispielsweise sogenannte Logikgatter sein.

Logikgatter haben in der Regel 2 oder mehr Eingänge (im Bild: A, B) und mindestens einen Ausgang (im Bild: Y). Das Symbol im Gatter steht für seine jeweilige Funktion:

Name	Symbol	Funktion
UND-Gatter	A — & — Y	Der Ausgang ist HIGH, wenn alle Eingänge HIGH sind. Als Symbol steht das kaufmännische Und-Zeichen.
ODER-Gatter	A — ≥1 B — Y	Der Ausgang ist HIGH, wenn mindestens ein Eingang HIGH ist.
XOR-Gatter	A — =1 B — Y	Ergänzen Sie durch Ausprobieren! Siehe Aufgabe unten.
NICHT-Gatter	A — 1 0— Y	Der Ausgang ist HIGH, wenn der Eingang LOW ist und umgekehrt. Der Kreis am Ausgang zeigt die Negation an.

Hinweis: Häufig werden bei Gattern die Ein- und Ausgangssignale mit 0 oder 1 dargestellt: HIGH == 1, LOW == 0

Legen Sie nun die **Trainingskarte TC101** auf das Trainingboard und bauen Sie im EasySoft-Programm die dargestellte Gatter-Schaltung nach.

Speichern Sie am Ende Ihr Programm unter dem Namen tc101.e70 ab.

Hinweis: Um bei FUP mehrere Teilprogramme (Bausteingruppen ohne Verbindung zueinander) anzulegen, benötigen Sie mehrere sogenannte *Netzwerke* (hier: für die 3 Gatter). Ein neues Netzwerk lässt sich entweder wie ein Baustein aus "Werkzeuge/Neues Netzwerk" auf die Programmfläche ziehen oder Sie klicken mit der rechten Maustaste in den aktuellen Programmteil des Fensters und wählen "Netzwerk danach einfügen" (Shortcut: [Strg] [T]).

Das Schaltverhalten eines Logikgatters wird mithilfe einer Wahrheitstabelle beschrieben. Sie beschreibt den Zustand des Ausgangs in Abhängigkeit von den Zuständen der Eingänge. Füllen Sie die folgende **Wahrheitstabelle für das XOR-Gatter** aus:

A - erster Eingang (I6)	B - zweiter Eingang (I7)	Y - Ausgang (Q3)
LOW	LOW	
LOW	HIGH	
HIGH	LOW	
HIGH	HIGH	

Ein-, Aus- und Umschalten mit RS-Flipflop und Stromstoßrelais



In einigen unserer Klassenzimmer kann am Lichtschalter neben der Tür der Schalter oben gedrückt werden um die Beleuchtung einzuschalten (Set) oder unten um sie auszuschalten (Reset). Dies entspricht der Funktion des sogenannten RS-Flipflop bei den Funktionsbausteinen. Eine andere Art von Lichtschaltern funktioniert ebenfalls mit Taster und schaltet beim Drücken abwechselnd das Licht ein und aus. Dies entspricht der Funktion eines Stromstoßrelais.

Legen Sie nun die **Trainingskarte TC102** ein. Lesen Sie die folgenden Hinweise durch und bauen Sie die Schaltung nach.

Hinweise: Es gibt keine Funktionsbausteine für RS-Flipflop oder Stromstoßrelais, aber dazu können Sie aus der Rubrik *Spulen* (d.h. Ausgänge) mit den Namen *Setzen*, *Rücksetzen* und *Stromstoß* verwenden.

Für ein RS-Flipflop benötigen Sie also 2 Netzwerke: eines mit Taste und *Setzen*-Ausgang und eines mit Taste und *Rücksetzen*-Ausgang. Den Tasten werden unterschiedliche SPS-Eingänge (I1, I2) zugewiesen, den Spulen wird derselbe SPS-Ausgang zugewiesen, z.B. Q1.

Um den rechten Teil der Schaltung der Trainingskarte TC102 umzusetzen, benötigen Sie zusätzlich 3 Netzwerke. In jedem Netzwerk benutzen Sie unterschiedliche Eingänge (I4, I5, I6). Die Ausgänge der zusätzlichen Netzwerke weisen Sie jeweils dem selben Ausgang zu (Q2).

Verzögerungs- und Blinkschaltungen mit dem Zeitrelais

Im Treppenhaus einer Wohnanlage wird das Licht immer nur für eine begrenzte Zeit eingeschaltet. Diese Funktion bietet aus der Rubrik "Herstellerbausteine - Zeitbausteine" der Baustein "T - Zeitrelais".

Legen Sie nun die **Trainingskarte TC103** ein und bauen Sie die Schaltung nach. Diese Aufgaben sind zu lösen:

- der Schalter soll I1 einschaltverzögert um 5 Sekunden den Ausgang Q1 ansteuern,
 d.h. wenn I1 für mindestens 5 Sekunden betätigt wurde, wird Q1 aktiv (LED ist an)
- der Schalter I4 soll den Ausgang Q2 ansteuern und um 5 Sekunden ausschaltverzögert zurücksetzen, d.h. Q2 ist länger aktiv als I4 ("Treppenhausautomatik"),
- der Schalter I6 soll um je 5 Sekunden ein- und ausschaltverzögert den Ausgang Q3 ansteuern.

Hinweise: Eine Beschreibung des Zeitrelais finden Sie im easyE4-Handbuch im Kapitel "6.1.1.5 T - Zeitrelais" auf S. 252 (Handbuch auch direkt im EasySoft-Programm über das "?"-Menü). Zur Lösung der Aufgabe benötigen Sie wieder 3 Netzwerke.

Die Verzögerungszeiten können an den jeweiligen Eingängen über einen *Analogkontakt* eingespeist werden.

Beim angeklickten Timerbaustein kann unten im Reiter "Zeitrelais - Parameter" die Betriebsart eingestellt werden

Für die Schnellen: Auf der Trainingskarte TC104 wird ein Blinklicht programmiert, das je eine Sekunde an und eine Sekunde aus sein soll, solange der angegebene Schalter aktiv ist.

Wechselschaltung mit Tastern bzw. Schaltern

In einer Wohnung soll in jedem Raum von 2 Stellen aus die Beleuchtung ein- und ausgeschaltet werden. In der klassischen Elektroinstallation wird dies über Wechselschalter (Umschalter) als sogenannte Wechselschaltung gelöst. Wechselschalter sind auf einer SPS nur aufwändig umzusetzen. Eine Wechselschaltung wird daher sowohl in der Elektroinstallation als auch bei der SPS-Programmierung möglichst vermieden und die Aufgabe wird mit Tastern und Stromstoßrelais gelöst.

Lösen Sie auf der Trainingskarte TC105 den Task 2 (Zimmer 2) mit einem Stromstoßrelais.

Schnelle Gruppen können anschließend Task 1 (Zimmer 1) mit klassischen Wechselschaltern umsetzen. Tipp 1: Passendes Logikgatter wählen!

oder Tipp 2: Ein Wechselschalter kann über einen Schalter simuliert werden, der einmal direkt als "Schließer" und einmal invertiert als "Öffner" in die Schaltungslogik eingepeist wird.

3. Eine Lichtsteuerung in der Funktionsbausteinsprache (FUP) (2h)

Α

Ihre Aufgabe ist es, in der Montagehalle der FAI.DA.TE AG an allen 4 Hallen-Ausgängen jeweils einen Lichttaster (I1-I4) anzubringen, der das Hallenlicht (Q1, Q2, Q4) durch jeweils kurzes Drücken sowohl ein- als auch ausschalten kann.

Zusätzlich soll im Hausmeisterbüro ein Taster (I5) angebracht werden, der am Feierabend die gesamte Beleuchtung löscht. Beim Auschalten des Lichts wird gleichzeitig auch die Notbeleuchtung (Q8) aktiviert.

Solange jedoch der Feueralarm (Q3) mit dem Alarmschalter (I6) aktiviert ist, bleibt automatisch das gesamte Licht eingeschaltet und lässt sich nicht durch Betätigen der anderen Schalter ausschalten.

Ein Bewegungssensor (I7) schaltet das Licht, falls es aus ist, für 30 Sekunden ein.

Wichtig: Die Sirene auf Q3 darf nur jeweils 2 Sekunden zum Testen über den Schalter am Buzzer aktiviert werden. Sonst gibt die LED an Q3 den Status des Alarms an.

Die Aufgabe soll mithilfe der Funktionsbausteinsprache (FUP) gelöst werden, die Sie im vorherigen Abschnitt bereits kennen gelernt haben.

Machen Sie sich daher zunächst anhand des Kapitels "Funktionsbausteine" im EasySoft-Handbuch mit den Funktionsbausteinen bekannt, die Sie für Ihre Aufgabe verwenden können. EasySoft-Handbuch über das "?"-Hilfemenu bzw. von:

webdav-ad-muenchen.musin.de/intk/austausch/schule/ITT11-CPS/easyE4-Handbuch.pdf

Hinweis: Erstellen Sie das Programm Schritt für Schritt und testen Sie die neu hinzugekommene Funktionalität nach jedem Schritt. Benennen Sie Netzwerke, Ein- und Ausgänge gemäß ihrer Funktion.

Führen Sie am Ende einen finalen Abnahmetest durch und erstellen Sie eine kurze aber vollständige Beschreibung der Anlage für die Kollegen, die die Wartung und Erweiterung des Programms übernehmen sollen.

Optional: Schnelle Gruppen können auch die 4 rechten LEDs mit dem Licht schalten. Demonstrieren Sie Ihrer Lehrerin/Ihrem Lehrer die Funktion der Anlage.

Merker

In Merkern (engl. *Marker*) können Zustände gespeichert werden, ohne dass direkt Ausgänge geschaltet werden müssen. Bei Merkern handelt es also um eine Art Variable.

Unsere SPS unterstützt Merker-Bits (M), Merker-Bytes (MB = 8M), Merker-Wort (MW = 16M) und Merker-Doppelwort (DW = 32M). Für uns sind vor allem die Merker-Bits M01 bis M512 interessant, um einzelne Zwischenzustände für die Verarbeitung zu speichern und sie in späteren Netzwerken weiter zu verarbeiten.

Ein Merker wird als Ausgang realisiert, indem ein Schütz auf die Arbeitsfläche gezogen und dieser unten im Reiter *Spule* unter *Operand* als Merker definiert wird.

Von Netzwerken wird auf Merker zugegriffen, indem ein Schließer-Kontakt auf die Arbeitsfläche gezogen wird und dieser unten im Reiter *Kontakt* unter *Operand* als Merker konfiguriert wird und dort die Nummer des entsprechenden Merkers zugeordnet wird. So kann z.B. das erste Netzwerk das Drücken eines der vier Lichtschalter in einem Merker speichern.

Wichtig: Netzwerke werden hintereinander abgearbeitet! Deshalb kann ein gesetzter Merker erst in den nachfolgenden Netzwerken korrekt verwendet werden!

4. Eine Ampelanlage für Fußgänger steuern (2h)

Aufgabenbeschreibung

Die Signalisierung der Verkehrsampel ist ohne Anforderung durch Fußgänger ausgeschaltet. Mit der Anforderung durch einen Fußgänger an einem der beiden Taster (Eingang I3 oder I4) schaltet die Signalisierung der Verkehrsampel auf grün. Nach Ablauf von 2 Sekunden wechselt die Verkehrsampel zuerst auf gelb und nach weiteren 2 Sekunden auf rot. Nach einer Sicherheitszeit von weiteren 2 Sekunden wechselt die Fußgängerampel von rot auf grün. Die Fußgängerampel schaltet nach 10 Sekunden von grün auf rot. Nach einer weiteren Sicherheitszeit von 3 Sekunden, wechselt die Verkehrsampel von rot auf grün zurück. Dabei leuchtet zuerst rot und gelb, danach nur noch grün. Sollte innerhalb von 5 Sekunden keine weitere Anforderung durch einen Fußgänger erfolgen, schaltet sich die Verkehrsampel aus (Signalisierung grün erlischt).

Die oben beschriebene Ampelsteuerung entspricht dem in Deutschland geforderten Ablauf laut Straßenverkehrsordnung.

Hardware

Stecken Sie das Modul "Traffic Light" aus dem SPS-Koffer VORSICHTIG und OHNE Verwendung des beiliegenden Verbindungskabels DIREKT auf die Interface-Stiftleiste des Trainingsboards (siehe Abb. 1), sodass die LEDs des Trainingsboards verdeckt werden.

Zuordnung der Sensoren/Aktoren benennen Sie die Elemente entsprechend im Programm!				
I1 Eingang, Taster simuliert Induktionsschleife Fahrbahn (links)				
I2 Eingang, Taster simuliert Induktionsschleife Fahrbahn (rechts)				
I3 Eingang, Taster Anforderung Fußgänger (hinten)				
I4 Eingang, Taster Anforderung Fußgänger (vorne)				
Q1 Ausgang, Signal Verkehrsampel GRÜN	0 = LED aus	1 = LED ein		
Q2 Ausgang, Signal Verkehrsampel GELB	0 = LED aus	1 = LED ein		
Q3 Ausgang, Signal Verkehrsampel ROT	0 = LED aus	1 = LED ein		
Q4 Ausgang, Signalisierung Fußgängerampel	0 = LED ROT ein 0 = LED GRÜN aus	1 = LED ROT aus 1 = LED GRÜN ein		

Hilfe zur Realisierung finden Sie bei Bedarf unter https://tools.fobizz.com/website/public_pages/ed5cf0a6-84ac-4d9d-a0ed-775af5d9c8e1?token=e5060e8e58085b9abfde57ba29ffbd9d



Α

5. Temperaturalarm im Serverraum mit Kontaktplan (KOP) (1h)

Α

Im Serverraum sollen eine blinkende Alarmleuchte und ein Alarmton signalisieren, dass die zulässige Temperatur in mindestens einem der Serverschränke überschritten wurde oder dass die Klimaanlage einen Fehler meldet.

Eine weitere Möglichkeit Programme für eine SPS zu erstellen ist die Kontaktplansprache. Schauen Sie sich dazu zunächst dieses Video an: "easySoft - Kontaktplan (KOP)" https://www.youtube.com/watch?v=kjlEyKNtzIA, das Video ist ohne Ton, Kopfhörer sind nicht nötig! Bauen Sie zur Vorbereitung die 4 KOP-Netzwerke nach, wie sie im Anhang dargestellt sind. Lösen Sie jetzt die oben beschriebene Aufgabe zum Temperaturalarm im Serverraum.

6. Weitere Aufgaben (je 1h)



- TC207 Display zur Anzeige von Digital-, Analogwerten und Text verwenden
- Zeit einstellen und Licht abhängig von Sonnenstand schalten UND/ODER
- TC310 Marquisensteuerung abhängig von Sonnen- und Windsensor
- TC206 als Zweipunktregler: Pumpen abhängig vom Pegelstand (Analoggeber) schalten ODER
- TC307 Heizung mit Zweipunktregler
- Lüfterregelung in Abhängigkeit von Temperatur und Filter-Verschmutzungsgrad (A1/A2)
- Webserver konfigurieren
- Datenlogging
- Interrupts
- 4-bit (8-bit) Digitalzähler
- TC208 Aussteueranzeige: Analogeingang steuert LED-Bar und TC301: Lauflicht
- TC300 Parkhaussteuerung mit Erfassung der Fahrzeuganzahl über Zähler
- Device-übergreifende Verbindungen
- TC303 Steuerung eines Krans inkl. Lastüberwachung
- easyE4 über JSON-Schnittstelle aus NodeRed steuern
- (PID-)Regler

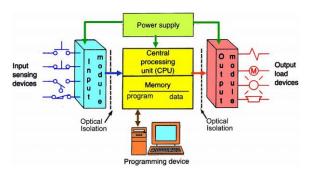
7. Anhang

SPS - Speicherprogrammierbare Steuerung

Eine SPS (englisch: PLC - Programmable Logic Controller) dient vor allem zu Erstellen von Ablaufsteuerungen in der Industrie. SPS übernehmen oft auch die Verarbeitung von Messwerten und die Regelung von Abläufen (z.B. Temperaturregelung, Drehzahlüberwachung).

Die typische Hardware einer SPS besteht ähnlich wie bei einem SBC (Single Board Computer) aus CPU, RAM- und Flash-Speicher, Schnittstellen zur Prozess Ein- und Ausgabe und zur Kommunikation. Die Ein- und Ausgänge können für den Anschluss von Sensoren und Aktoren verwendet werden.

Sind komfortable Anzeige- und Bedienfunktionen gewünscht, dann werden diese meist auf einem PC oder einem HMI (*Human Machine Interface*) wie z.B. einem Touchscreen realisiert.



SPS-Hersteller sind u.a.: Siemens (Logo!/Simatic), Eaton (easyE4), Schneider, Mitsubishi.

VPS

Die SPS ist die Weiterentwicklung der Verbindungsprogrammierten Steuerung (VPS).

Bei VPS wurden die benötigten Logikfunktionen und Timer-Elemente durch Verdrahtung einzelner Komponenten miteinander verknüpft (siehe Abb. 3). Im Beispiel leuchtet die Lampe nur, wenn die Spule des oberen Relais UND die Spule des unteren Relais mit Strom versorgt werden und daher die Schalter gegen die Kraft der Rückholfedern geschlossen sind (UND-Verknüpfung).

Da SPS durch Programmanweisungen programmiert werden, die im nicht-flüchtigen Speicher abgelegt sind, sind sie sehr viel flexibler für neue Aufgaben zu verwenden als VPS.

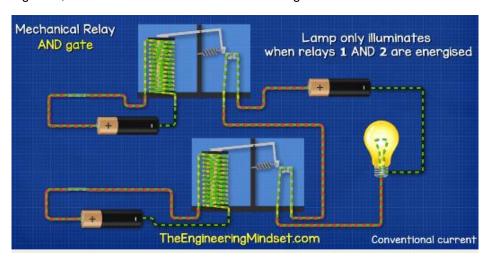


Abb. 3: UND-Verknüpfung mit Relais (Schütz) als Verbindungsprogrammierte Steuerung realisiert

Programmierung

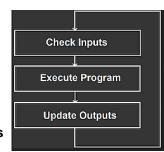
Die SPS-Programme werden auf dem PC mit einer entsprechenden Software entwickelt und übersetzt und dann über eine Kommunikationsschnittstelle in den RAM- oder Flash-Speicher der SPS geladen. Beim SPS-Programm handelt es sich entweder direkt um Maschinencode, der für die SPS-CPU kompiliert wurde oder um interpretierbaren Code (z.B. wie der Byte-Code bei Java), der dann auf der SPS ausgeführt wird.

Für die Abarbeitung des SPS-Programms, das Einlesen und Ausgeben von Signalen auf den Ein- und Ausgängen und für die zyklische Bearbeitung sorgt die vom Hersteller mitgelieferte SPS-Betriebssoftware (SPS-Betriebssystem). Moderne SPS verwenden echtzeitfähige Multitasking-Betriebssysteme.

SPS-Zyklus

Typisch ist der SPS-Zyklus, bei dem das geladene SPS-Programm so schnell wie möglich immer wieder neu durchlaufen wird. Das ist ähnlich der loop()-Methode bei der NodeMCU.

Eine typische SPS-Zykluszeit ist 10 ms, d.h. 100 Zyklen pro Sekunde.



SPS-Zyklus

Interrupt

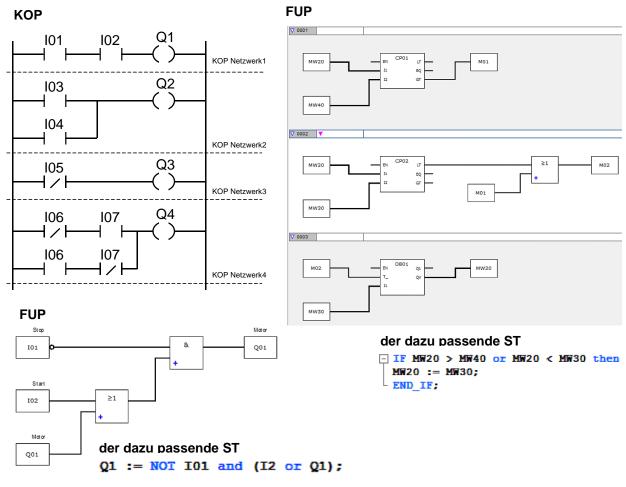
Zusätzlich sind bei SPS auch zeitgesteuerte oder interruptgesteuerte Programmteile sowie einmalig durchlaufene Programmteile zur Initialisierung möglich. Ein Interrupt ist eine direkte Unterbrechung des gerade laufenden Programmes, um auf eine wichtige Eingabe z.B. von Sensoren, Eingabe-Einheiten, Zeitgeber sofort reagieren zu können. Bei einem Interrupt wir also der SPS-Zyklus kurz unterbrochen, um einen kurzen aber zeitlich kritischen Vorgang abzuarbeiten.

SPS-Programmierverfahren

Im Gegensatz zu Mikrocontrollern und SBCs (NodeMCU/RasPi) werden SPS in der Regel nicht mit Quellcode in C++ programmiert, sondern über eine grafische Entwicklungsumgebung durch das Verbinden von logischen Symbolen oder Funktionsbausteinen.

Bei der von uns verwendeten SPS easyE4 sind 4 Sprachen möglich:

KOP	Kontaktplan	Symbole, ähnlich wie in Stromlaufplänen
FUP	Funktionsbausteinsprache	Funktionsblöcke mit Ein- und Ausgängen (auch: Funktionsplan)
ST	Strukturierter Text	Programmiersprache mit Textbefehlen
EDP	easy Device Programming	Programmierung ohne PC direkt am Gerät (herstellerspezifisch)



BS Info BS FiSi

8. Fragen

- die folgenden Fragen stammen aus dem Fragenpool. Sie zeigen den Umfang und die Intensität der Unterrichtsinhalte und dienen zur Vorbereitung auf Leistungskontrollen und Abschlussprüfung
- manchmal haben schwierige Fragen ein Sternchen "*", schwierigere zwei "**"
- es werden KEINE Lösungen bereitgestellt, Ziel ist es, dass SIE die Lösungen selbst erstellen!
- Nachfragen, Anmerkungen, Lob und Kritik können Sie an Ihre Lehrkraft richten
- 1.) Wofür stehen die Abkürzungen SPS und PLC?
- 2.) In welchem Umfeld und für welche Aufgaben werden SPS häufig eingesetzt?
- 3.) Was ist der Vorteil einer SPS gegenüber einer VPS (verbindungs-programmiert)?
- 4.) Bei Industriesteuerungen taucht öfters der Begriff Schütz auf. Was ist ein Schütz?
- 5.) Erläutern Sie den SPS-Zyklus.
- **6.)** Die Zykluszeit einer SPS wird in ihrem Datenblatt mit 8 ms angegeben. Wie oft wird der SPS-Zyklus pro Sekunde durchlaufen?
- **7.)** Bei der SPS-Programmierung sind auch einmalig durchlaufene Programmteile zur Initialisierung möglich. Wie heißt die entsprechende Methode bei der NodeMCU-Programmierung?
- 8.) Was ist ein HMI und wozu wird es eingesetzt?
- 9.) Programmierung: Was ist ein Interrupt?
- 10.) Nennen Sie einen wesentlichen Vorteil einer SPS gegenüber einem Mikrocontroller.
- 11.) Welche Nachteile sehen Sie bei der Verwendung einer SPS gegenüber einem Mikrocontroller?
- 12.) Nennen Sie zwei grafische Programmierverfahren einer SPS.
- 13.) Was sind Logikgatter?
- 14.) Was ist eine Wahrheitstabelle?
- 15.) Geben Sie die Wahrheitstabelle eines XOR-Gatters mit 3 Eingängen an.
- 16.) Beschreiben Sie die Aufgabe von Merkern bei der SPS-Programmierung an einem Beispiel.