Proposal Project

Smart Car Parking

รายชื่อสมาชิก

- 1. 64010035 กัญญาภัค บุญยะภาส (sec 18)
- 2. 64010605 พิมลณัฐ ศรีเผด็จกุลชา (sec 19)
- 3. 64010670 ภาพพิชญ์ พงศ์พัฒนาวุฒิ (sec 19)
- 4. 64010876 สรวิชญ์ เลยวานิชย์เจริญ (sec 20)

<u>ที่มาและความสำคัญของโครงงาน</u>

ในปัจจุบันปัญหาของการจราจรที่ติดขัดโดยเฉพาะบริเวณของสถานที่จอดรถซึ่งพบได้ค่อนข้างมาก ทำให้เรา สูญเสียเวลากับการหาที่จอดรถไปโดยเปล่าประโยชน์อีกทั้งยังนับได้ว่าปัญหาการจราจรที่แออัดนี้เป็นตัวการส่วนหนึ่งของ การก่อให้เกิดปัญหามลพิษทางอากาศ เนื่องจากควันพิษที่เกิดจากการเผาผลาญเชื้อเพลิงน้ำมัน และยังทำให้เป็นการ สูญเสียน้ำมันหรือเชื้อเพลิงไปโดยสูญเปล่าจากการที่รถหยุดนิ่งเป็นเวลานาน ทำให้ทางเราได้เล็งเห็นถึงปัญหาการจราจรที่ ติดขัดในระหว่างการเข้าจอดรถในสถานที่ต่างๆ ซึ่งทำให้เป็นแหล่งสะสมของมลพิษเป็นอย่างมาก ทางเราจึงได้ทำการ คิดค้นวิธีที่จะสามารถช่วยประหยัดเวลาในการเลือกที่จอดรถที่มีปัญหาใช้เวลานานให้รวดเร็วมากยิ่งขึ้น ทำให้ระยะเวลา ในการวนหาที่จอดรถน้อยลงส่งผลให้เป็นการลดโอกาสการเกิดปัณหามลพิษอีกด้วย

<u>วัตถุประสงค์</u>

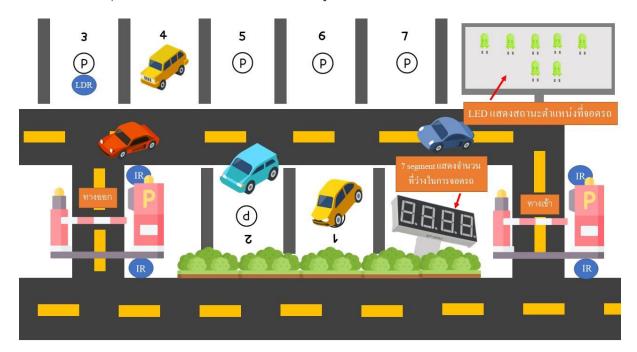
- 1. เพื่อจำลองการทำงานของพื้นที่ลานจอดรถ
- 2. เพื่อใช้เลือกตำแหน่งและแสดงผลของที่จอดรถที่ยังว่างอยู่
- 3. เพื่อลดอัตราการวนรถในพื้นที่จอดรถ

ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1. ลดระยะเวลาที่ใช้ในการจอดรถทำให้รวดเร็วขึ้น
- 2. ทำให้สะดวกสบายต่อการเข้าจอดรถ
- 3. ช่วยผู้ขับขี่ในการตัดสินใจเลือกที่จอดรถ
- 4. ลดความแออัดของจำนวนรถที่ต้องการหาที่จอดในสถานที่จอดรถ
- 5. ช่วยประหยัดน้ำมันและลดค่าใช้จ่ายในการเติมน้ำมัน

ขอบเขตของโครงงาน

ทำโครงงานเกี่ยวกับการจำลองโมเดลสถานที่จอดรถ โดยหน้าทางเข้าที่จอดรถตรงประตูจะมี 7 Segment บอก จำนวนที่จอดรถที่ว่างอยู่ และให้รถที่ต้องการเข้าจอดเลี้ยวไปหยุดอยู่หน้าไม้กั้นเป็นเวลาครู่หนึ่งให้คานไม้กั้นรถเปิดออก เพื่อให้รถสามารถเข้าไปจอดยังที่จอดรถได้ เมื่อเข้ามาแล้วจะมีไฟ LED บอกตำแหน่งจุดจอดรถตามหมายเลขต่างๆ ซึ่ง หากไฟ LED ติดอยู่หมายถึงจุดจอดรถตรงนั้นยังว่างอยู่สามารถนำรถเข้าไปจอดได้ หากไฟ LED ดับก็จะหมายถึงตรงจุด จอดนั้นไม่ว่างมีรถจอดอยู่แล้ว ในกรณีที่สถานที่จอดรถเต็มแล้วหากมีรถเลี้ยวเข้ามาหยุดอยู่ตรงหน้าไม้กั้นประตูฝั่งทางเข้า ก็จะส่งเสียงร้องเพื่อเตือนให้ผู้ขับขี่รู้ว่าไม่เหลือพื้นที่จอดรถแล้ว และเมื่อถึงเวลาที่จะเอารถออกก็สามารถขับไปยังฝั่ง ทางออก เมื่อผ่านจุดเซ็นเซอร์ของทางออกแล้วคานไม้กั้นประตูฝั่งทางออกก็จะเปิดออกแล้วนำรถออกตามปกติได้เลย



ภาพแบบจำลองชิ้นงาน

หลักการทำงาน

1. ใช้ LDR (Light Dependent Resistor)

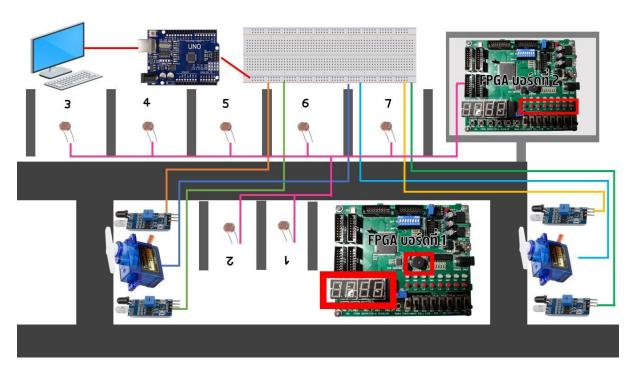
1.1 นำ LDR (Light Dependent Resistor) ต่อกับ LED ในการแสดงผล ใช้ในการตรวจสอบ ว่ามีรถมาจอดยังที่จอดรถหรือไม่ หากมีรถเข้ามาจอดยังที่จอดรถจะทำให้ค่าแสงสว่างน้อยลงส่งผลให้ ค่าความต้านทานมากขึ้น ทำให้เมื่อค่าความต้านทานมากขึ้น LED ที่เชื่อมต่อยังวงจรจะดับ ทำให้ ทราบว่าตำแหน่งนั้นมีรถเข้ามาจอด

- 1.2 น้ำ IR sensor (Light Dependent Resistor) มาต่อกับวงจรเพื่อทำการตรวจสอบว่ามีรถ มาถึงไม้กั้นประตูหรือไม่ หากมีที่ว่างสำหรับการจอดรถจะทำให้ไม้กั้นยกขึ้นและรถสามารถที่จะผ่านไป ได้ แต่ถ้าที่จอดรถเต็มไม้กั้นจะไม่ยกขึ้นทำให้รถไม่สามารถเข้าไปจอดได้
- 2. ใช้ 7-segment ในการแสดงผลจำนวนของที่จอดรถที่ว่างสามารถเข้าจอดได้

3. ใช้บอร์ด FPGA

3.1 นำบอร์ด FPGA บอร์ดที่ 1 มาแสดงผลบริเวณประตูทางเข้าในการส่งเสียงจาก Buzzer กรณีหากที่จอดรถเต็ม แล้วรถพยายามที่จะเข้าไปจอด(หยุดรถอยู่หน้าไม้กั้นทางเข้า) และแสดงผล 7 segment ในการแสดงผลจำนวนของที่จอดรถที่ว่างที่สามารถนำรถเข้าจอดได้ หากมีรถจอดครบจุด จอดทั้งหมดแล้วให้แสดงผลขึ้นว่า FULL

3.2 นำบอร์ด FPGA บอร์ดที่ 2 มาแสดงผลจำนวนที่จอดรถผ่าน LED ของบอร์ด หากมีรถ จอดไฟจะดับ และ หากมีที่ว่างไฟจะติด โดยที่จำนวนของ LED จะเท่ากับจำนวนของที่จอดรถ



ภาพแบบจำลองการเชื่อมต่อของชิ้นงาน

ขั้นตอนในการดำเนินงาน และแผนการดำเนินโครงการ

ระยะเวลาดำเนินการ

4 ตุลาคม 2565 - 14 ธันวาคม 2565

ลำดับที่	แผนการดำเนินโครงงาน		ระยะเวลาในการดำเนินโครงงาน						ผู้รับผิดชอบ
		W	พฤศจิกายน 2565			ธันวาคม 2565			
		1	2	3	4	1	2	3	
1.	ปรึกษาและเลือกหัวข้อในการทำโครงงาน	✓	√						สมาชิกกลุ่ม
2.	ทำ Proposal โครงงาน		√	√	√				สมาชิกกลุ่ม
3.	ทำ Brochure					√			สมาชิกกลุ่ม
4.	ทำ Design Document					√			สมาชิกกลุ่ม
5.	ทำชิ้นงาน						√		สมาชิกกลุ่ม
6.	อัดวีดีทัศน์แนะนำชิ้นงาน						√		สมาชิกกลุ่ม
7.	ตรวจตัวชิ้นงาน							√	สมาชิกกลุ่ม

อุปกรณ์ที่ใช้ในการทำโครงงาน

ลำดับ	อุปกรณ์	จำนวน	หมายเหตุ		
1	Board FPGA	2	ควบคุมการทำงานและแสดงผล		
2	LDR (Light Dependent Resistor)	7	แสดงสถานะการจอดรถ		
3	Arduino Uno R3 + สาย USB	1	ควบคุมการทำงานจากคำสั่งของโปรแกรม		
4	Servo	2	ใช้ในการควบคุมไม้กั้น		
5	Breadboard	1			
6	สายจัมป์	~14 เส้น			
7	โมเดลรถของเล่น	7	ใช้ในการจำลองเป็นรถ		
8	IR Sensor	4	ใช้ในการควบคุมไม้กั้นประตูเข้า-ออก		