Système de coordonnées: -- par défaut --Masse (remplacée par l'utilisateur) = 82.00 grammes Volume = 44879.71 millimètres cubes Superficie = 12737.17 millimètres carrés Centre de masse (remplacé par l'utilisateur): ( millimètres ) X = 0.41Y = -15.31Z = 2.28Principaux axes et moments d'inertie: ( grammes \* millimètres carrés ) Pris au centre de gravité. Ix = (-0.25, 0.21, 0.94)Px = 12631.21Py = 21585.44 Pz = 23751.46 ly = (0.97, 0.1, 0.23)Iz = (-0.05, 0.97, -0.23)Moments d'inertie (remplacés par l'utilisateur): ( grammes \* millimètres carrés ) Sélectionnés au centre de masse et alignés aux système de coordonnées de sortie. Lxx = 21022.57 Lxy = -365.69 Lxz = -2156.63 Lyx = -365.69 Lyy = 23240.37 Lyz = 2252.33 Lzx = -2156.63 Lzy = 2252.33 Lzz = 13705.17

Moments d'inertie: ( grammes \* millimètres carrés )

Pris au système de coordonnées de sortie.

Propriétés de masse de XM,H-430 idler

Configuration: Défaut

Ixx = 40675.23	lxy = -876.84	1xz = -2080.46
lyx = -876.84	lyy = 23680.87	lyz = -612.58
Izx = -2080.46	Izv = -612.58	1zz = 32944.51