Système de coordonnées: -- par défaut --Masse (remplacée par l'utilisateur) = 65.00 grammes Volume = 44142.53 millimètres cubes Superficie = 22717.44 millimètres carrés Centre de masse (remplacé par l'utilisateur): ( millimètres ) X = -0.22Y = -14.75Z = 2.20Principaux axes et moments d'inertie: ( grammes \* millimètres carrés ) Pris au centre de gravité. Ix = (0.99, -0.06, 0.14)Px = 9496.46ly = (0.07, 1.00, -0.06)Py = 17421.73Iz = (-0.14, 0.07, 0.99)Pz = 18686.**1** Moments d'inertie (remplacés par l'utilisateur): ( grammes \* millimètres carrés ) Sélectionnés au centre de masse et alignés aux système de coordonnées de sortie. Lxy = -425.81Lxx = 9712.86Lxz = 1310.80Lyx = -425.81Lyy = 17402.72Lyz = -148.63Lzx = 1310.80Lzy = -148.63Lzz = 18488.72

Moments d'inertie: ( grammes \* millimètres carrés )

Pris au système de coordonnées de sortie.

Propriétés de masse de XC-430 idle

Configuration: Défaut

Ixx = 24172.43	lxy = -214.87	Ixz = 1279.28
lyx = -214.87	lyy = 17721.58	lyz = -2261.80
Izx = 1279.28	Izy = -2261.80	Izz = 32635.71