

Propriétés de masse de HIP_ROLL_RIGHT
Configuration: Défaut
Système de coordonnées: -- par défaut --

Masse (remplacée par l'utilisateur) = 18.00 grammes

Volume = 35794.86 millimètres cubes

Superficie = 12746.21 millimètres carrés

Centre de gravité: (millimètres)

X = 0.00

Y = 0.00

Z = 5.15

Principaux axes et moments d'inertie: (grammes * millimètres carrés)

Pris au centre de gravité.

Ix = (0.00, 1.00, 0.00)

Px = 5929.83

Iy = (-1.00, 0.00, 0.00)

Py = 6257.51

Iz = (0.00, 0.00, 1.00)

Pz = 7870.81

Moments d'inertie: (grammes * millimètres carrés)

Pris au centre de gravité et aligné avec le système de coordonnées de sortie.

Lxx = 6257.51

Lxy = -0.02

Lxz = 0.00

lyx = -0.02

lyy = 5929.83

lyz = 0.00

Lzx = 0.00

Lzy = 0.00

Lzz = 7870.81

Moments d'inertie: (grammes * millimètres carrés)

Pris au système de coordonnées de sortie.

lxx = 6734.49

lxy = -0.02

lxz = 0.00

lyx = -0.02

lyy = 6406.82

lyz = 0.00

lzx = 0.00

lzy = 0.00

lzz = 7870.81