二、电力系统元件数学模型

三相电力线路

电路参数

在集总参数模型中,我们可以用四个量来表示电路,即L,R,C,G。

• 分裂导线:

- 。 分裂导线改变了导线周围的磁场分布,等效地增大了导线半径,减小了电晕放电和单位长度 电抗, 普遍应用于220kV及以上的架空线路
- 。 每相导线的分裂导线的根数: n
- 。 三相导线几何间距: $D_m = \sqrt[3]{D_{12}D_{23}D_{13}}$ (宏观上的三根三相导线的间距)
- 。 分裂导线内部导线等值半径: $r_{eq}=\sqrt[n]{rd_{12}d_{13}\cdots d_{1n}}$ (一根导线内部的各分裂导线间距)
- 电感: $L=2[\ln \frac{D_m}{r}+\frac{1}{4}]\times 10^{-7}(H/m)$

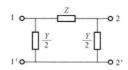
 - 。 架空线路正序电感: $x_1=2\pi fL_1=0.06283 \mathrm{ln} rac{D_m}{r}+0.0157 \left(\Omega/km
 ight)$ 。 分裂导线正序电感: $x_1=2\pi fL_1=0.06283 \mathrm{ln} rac{D_m}{r_{eq}}+rac{0.0157}{n} \left(\Omega/km
 ight)$
- 电纳: $C = \frac{1}{18 \ln \frac{D_m}{2}} imes 10^{-6} (S/km)$

 - 。 架空线路正序电纳: $b_1=2\pi fC_1=rac{17.45}{\lnrac{D_m}{r}} imes 10^{-6}(S/km)$ 。 分裂导线正序电纳: $b_1=2\pi fC_1=rac{17.45}{\lnrac{D_m}{r_{eq}}} imes 10^{-6}(S/km)$
- 电晕临界电压: $U_{cr} \propto r \lg \frac{D_m}{r}$

等值电路

基本知识:

- 单位长度等值阻抗: $Z_1 = r_1 + jx_1$
- 单位长度等值导纳: $Y_1 = g_1 + jb_1$
- 波阻抗(特性阻抗): $Z_c=\sqrt{Z_1/Y_1}\,(\Omega)$;传播系数: $\gamma=\sqrt{Z_1Y_1}=\alpha+j\beta$ 当电路达成**匹配**($Z_c=Z_2$)和**无损耗**($g_1=r_1=0$)时,有: $\begin{bmatrix} U\\I \end{bmatrix}=e^{j\alpha x}\begin{bmatrix} U_2\\I_2 \end{bmatrix}$ (全线电 压电流等幅值等相位)



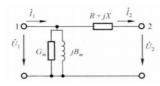
结论:

(中)100-300km的架空线或100km以内的电缆线: $\begin{cases} Z=Z_1l\\ Y=Y_1l \end{cases}$ (长)超300km的架空线或超100km的电缆线: $\begin{cases} Z=K_ZZ_1l\\ Y=K_YY_1l \end{cases}$ $\begin{cases} K_Z=1+\frac{Z_1Y_1}{6}l^2\\ K_Y=1-\frac{Z_1Y_1}{12}l^2 \end{cases}$ (短)小于100km且电压低于35kV的架空线: 将 π 型等效的两导纳删了

变压器

双绕组变压器

根据变压器内部的量值大小关系,简化双绕组变压器的电路图如下图所示:



也就是说,我们需要求出R,X,Gm,Bm四个量。下面给出变压器的基本参数和求解方法。

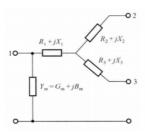
变压器参数: 哪些东西是我们事先知道的

- 变压器四个额定值: 输入 U_{1N},I_{1N} , 输出 U_{2N},I_{2N}
- 变压器额定容量: $S_N = \sqrt{3}U_{1N}I_{1N} = \sqrt{3}U_{2N}I_{2N}$
- 原理:输出有功功率跟电感、电容大小无关,因此通过这个可以知道电阻、电导的大小;已知电阻、电导远小于电抗、电纳,因此电压降基本只和电抗、电纳有关,通过求电压降得到电感、电容大小。

短路实验求R,X	开路实验求G,B
输出端短路 $U_2=0$,使左边达到额定电流 I_{1N} ,记下此时的电压 U_k 和输出功率 P_k	输出端断路 $I_2=0$,使左边达到额定电压 U_{1N} ,记下此时的电流 I_0 和输出功率 P_0
$R = rac{P_k}{3I_{1N}^2} = rac{P_k}{1000} rac{U_{1N}^2}{S_N^2} \left(\Omega ight)$	$G_m = rac{P_0}{U_{1N}^2} imes 10^{-3} (s)$
$X = rac{U_k}{\sqrt{3}I_{1N}} = U_k rac{U_{1N}}{S_N} = (rac{U_k}{U_{1N}}) rac{U_{1N}^2}{S_N} = rac{U_k\%}{100} rac{U_{1N}^2}{S_N}(\Omega)$	$B_m = rac{\sqrt{3}I_0}{U_{1N}} = (rac{I_0}{I_{1N}})rac{S_N}{U_{1N}^2} = rac{I_k\%}{100}rac{S_N}{U_{1N}^2}(s)$ (取负号!这个B _m 只是大小,感纳为负)

三绕组变压器

三绕组变压器的公式与双绕组完全一样,但是多了两步。



P和U的必要归算:

• 因为三绕组每次短路只能选两个端口,因此有三个电压和损耗功率,并且是由两条支路的数据平分。

$$P_{k1} = 0.5(P_{k1-2} + P_{k1-3} - P_{k2-3})$$
•
$$P_{k2} = 0.5(P_{k1-2} + P_{k2-3} - P_{k1-3})$$

$$P_{k3} = 0.5(P_{k1-3} + P_{k2-3} - P_{k1-2})$$

• 电压 (*U_k*) 写法一模一样。

因为额定容量不同导致的归算:

• 以100/50/100为例,仅有1-3侧能达到额定容量,剩下两个都只有一般的额定电压。因此要将U乘上2,P乘上4。

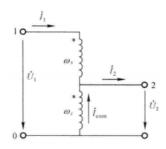
G和B:

• 不需要上面这么麻烦的算,直接整就好。见课本例题。

最大短路损耗:

• 有些厂家只提供了P_{kmax},那么就把这个当成**容量最大的两个支路一起提供的损耗**。然后**电阻按** 照容量大小反向分配,即100/100/50就是两个100的电阻等大平分,50那组的电阻值大小就是 100的两倍。比如: $R_1=R_2=rac{1}{2}rac{P_{kmax}}{1000}rac{U_{1N}^2}{S_{_{M}}^2}\,;\,R_3=2R_1$

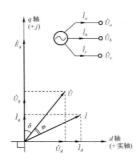
自耦变压器



- 变比: $k_{12}=rac{U_{1N}}{U_{2N}}=1+rac{\omega_s}{\omega_c}$ 效益系数: $k_b=rac{I_{com}}{I_2}=1-rac{1}{k_{12}}$
- 通过磁耦合传递的最大功率(标准容量、设计容量): $S_{st}=K_bS_N$
- 其用铜量、用铁量、短路损耗都是普通变压器的 K_b 倍,其等值电路与普通变压器相同。
- 三相自耦变压器,公共绕组不过载的条件: $S_{com} = \sqrt{(K_b P_1 + P_3)^2 + (K_b Q_1 + Q_3)^2} < K_b S_N$ • 三侧不过载条件: $S_i < \eta S_N \; (\eta = rac{容量}{最大容量})$

同步发电机和调相机

同步发电机(大部分=PV节点)



定子空载相电势	每相绕组电阻	定子纵轴、横轴同步电抗	功率角 (U 和 E_q 的夹角)
E_q 或 jE_q	r	x_d, x_q	δ (注意和功率因数角区分)

参数	隐极发电机 $(x_d=x_q)$	凸极发电机
电压	$U=jE_q-(r+jx_q)I$	$U=jE_q-j(x_d-x_q)I_d-(r+jx_q)I$
有功	$P=rac{E_q U}{x_d}{ m sin}\delta$	爬

无功补偿设备

	调相机	并联电容	并联电抗	静止补偿器
电压 方程	$U=E_q-jx_dI$			
无功 功率	$Q=UI=rac{U(E_q-U)}{x_d}$	$Q = U^2 B_C$	$Q= U^2B_L $	$Q=Q_C+Q_L=U^2(rac{1}{x_C}-rac{1}{x_L})$

多级电力系统

方法:设定基本级——用实际变比归算到基本级——解归算后的网络——解耦至原级

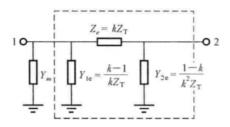
$$U'=kU;I'=rac{I}{k};Z'=k^2Z;Y'=rac{Y}{k^2}$$

标幺值

三相功率	线电压	阻抗	导纳	电流
基准值 S_B	基准值 U_B	$Z_B=rac{U_B^2}{S_B}$	$Y_B=rac{S_B}{U_B^2}$	$I_B=rac{\sqrt{3}S_B}{U_B}$

方法: 将基本级的基准值归算到各级(实际上只用归算U),然后用这个U和S_B来计算各级的阻抗、导纳。

非标准变比



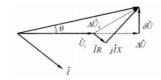
- 用变压器标准变比来归算(从基本级到各级),代价是把变压器的 τ 型等值电路变成了 π 型,要复杂一点
- 书里的图片不好,不应该用k,容易引起误导,应该用 k^* ($\frac{\text{从1到2是1}: k^*}{\text{,}}$,注意顺序)

。
$$rac{k^*}{1} \cdot rac{U_{2B}}{U_{1B}} ($$
标准变比 $) = rac{U_{2T}}{U_{1T}} ($ 实际变比 $) \Rightarrow k^* = rac{U_{2T}/U_{1T}}{U_{2B}/U_{1B}}$

三、电力系统潮流计算

手算公式

电力线路



ΔU	δU	$rac{B}{2}$ 损耗S(等于Q)	Z上损耗S(P+jQ)
$rac{PR+QX}{U_j}$	$\frac{PX - QR}{U_j}$	$-jU_i^2rac{B}{2}$ 和 $-jU_j^2rac{B}{2}$	$rac{P_j^2+Q_j^2}{U_j^2}(R+jX)$

• 一些简化: 一般而言X远大于R, ΔU 对电压的影响远大于 δU

电压降落	电压损耗	电压偏移	电压调整	输电效率
$\Delta U + j\delta U$	$rac{U_1-U_2}{U_N} imes 100\%$	$rac{U_{1/2}-U_N}{U_N} imes 100\%$	$rac{U_{20}-U_{2}}{U_{20}} imes 100\%$	$rac{P_2}{P_1} imes 100\%$

变压器

$$ullet$$
 $\Delta P=rac{P^2+Q^2}{U_j^2}R_T+U_i^2G_T$, $\Delta Q=rac{P^2+Q^2}{U_j^2}X_T+U_i^2B_T$

手算潮流

• 辐射型网络: 功率推算过去, 电压推算回来

• 两端供电网:

$$d\dot{U} = \dot{U}_{1} - \dot{U}_{4} = Z_{12}\dot{I}_{a} + Z_{23}\left(\dot{I}_{a} - \dot{I}_{2}\right) + Z_{34}\left(\dot{I}_{a} - \dot{I}_{2} - \dot{I}_{3}\right)$$
即: $Z_{12}\dot{S}_{a} + Z_{23}\left(\overset{*}{S}_{a} - \overset{*}{S}_{2}\right) + Z_{34}\left(\overset{*}{S}_{a} - \overset{*}{S}_{2} - \overset{*}{S}_{3}\right) = U_{N} \cdot d\dot{U}$

$$\Rightarrow \tilde{S}_{a} = \frac{\left(\overset{*}{Z}_{23} + \overset{*}{Z}_{34}\right)\tilde{S}_{2} + \overset{*}{Z}_{34}\tilde{S}_{3}}{\overset{*}{Z}_{12} + \overset{*}{Z}_{23} + \overset{*}{Z}_{34}} + \frac{U_{N} \cdot d\ddot{U}}{\overset{*}{Z}_{12} + \overset{*}{Z}_{23} + \overset{*}{Z}_{34}}$$
同理: $\tilde{S}_{23} = \tilde{S}_{a} - \tilde{S}_{2}$, $\tilde{S}_{b} = -\tilde{S}_{34} = -(\tilde{S}_{23} - \tilde{S}_{3})$

• 环形供电网:

。 单电压级: 任一点解环, 用两端供电网求解, dU=0 。 多电压级:阻抗端解环, $\mathrm{d} U = U_A(rac{1}{k_1} - rac{1}{k_2})$

电算潮流

数理基础推导

• 节点电压方程(原方程): $\dot{I}_i = \sum_j y_{ij} (\dot{U}_i - \dot{U}_j)$

• 节点导纳矩阵: $Y=[y_{ij}]$,其中 $rac{Y_{ij}=-y_{ij}}{Y_{ii}}$; $Y_{ii}=\sum_{j=0}y_{ij}$ 。 得: $\dot{I}_i = \sum_{j=1} Y_{ij} \dot{U}_j$, $\dot{I} = Y \dot{U}$

• 对地支路导纳只影响 y_{ii} ,变压器节点要注意使用非标准变比的变压器 π 型等值电路等效,注意 $1: k^*$ 的方向

• 功率方程: $\widetilde{S}_i=P_i+jQ_i=\dot{U}_iI^*=\dot{U}_i\sum_{j=1}Y_{ij}^*U_j^*$ (S是注入节点的功率,发电机为正, 负荷为负)

G-S计算法

• 公式推导:

$$egin{aligned} P_i + jQ_i &= \dot{U}_i \sum_{j=1} Y_{ij}^* U_j^* = \dot{U}_i (Y_{ii}^* U_i^* + \sum_{j
eq i} Y_{ij}^* U_j^*) \ &\Rightarrow egin{cases} PQ: & \dot{U}_i &= rac{1}{Y_{ii}} (rac{P-jQ}{U_i^*} - \sum_{j
eq i} Y_{ij} \dot{U}_j) \ &PV: & Q_p &= \mathrm{Im} (\dot{U}_p \sum_k Y_{pj}^* U_j^*) \end{cases} \end{aligned}$$

[注]: PV节点也需要列写上面的电压修正方程,但是最后只修正相角不修正电压幅值。

N-R计算法

• N-R方程: $y = f'(x_0)(x-x_0) + f(x_0) = 0 \Rightarrow x = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$

• 理论依据: $P_i + jQ_i = \dot{U}_i \sum_{j=1} Y_{ij}^* U_j^*$

$$P_i = U_i \sum_j U_j (G_{ij} cos_{ij} + B_{ij} sin_{ij}) \; ; \; Q_i = U_i \sum_j U_j (G_{ij} sin_{ij} - B_{ij} cos_{ij})$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \Delta P_i = \sum_j (\frac{\partial \Delta P}{\partial \theta_j} \Delta \theta_j + \frac{\partial \Delta P}{\partial U_j} \Delta U_j) = \sum_j (H_{ij} \Delta \theta_j + N_{ij} \Delta U_j / U_j) \\ \Delta Q_i = \sum_j (\frac{\partial \Delta Q}{\partial \theta_j} \Delta \theta_j + \frac{\partial \Delta Q}{\partial U_j} \Delta U_j) = \sum_j (J_{ij} \Delta \theta_j + L_{ij} \Delta U_j / U_j) \\ \begin{bmatrix} \Delta P \\ \Delta Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H & N \\ J & L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Delta \theta \\ U^{-1} \Delta U \end{bmatrix} \end{cases}$$

• 直角坐标形式:

$$P_{i} = e_{i} \sum_{j=1}^{n} (G_{ij}e_{j} - B_{ij}f_{j}) + f_{i} \sum_{j=1}^{n} (G_{ij}f_{j} + B_{ij}e_{j})$$

$$Q_{i} = f_{i} \sum_{j=1}^{n} (G_{ij}e_{j} - B_{ij}f_{j}) - e_{i} \sum_{j=1}^{n} (G_{ij}f_{j} + B_{ij}e_{j})$$

要把PV节点的方程换成: $f_{Ui}=U_{is}-e^2-f^2$

P-Q分解法

简化:
$$\begin{cases} cos\theta_{ij} \approx 1 \\ G_{ij}sin\theta_{ij} << B_{ij} \\ Q_i($$
 互导纳 $) << U_i^2B_i($ 自导纳 $) \Rightarrow \begin{cases} H_{ij} = L_{ij} \approx U_iU_jB_{ij} \\ N_{ij} = L_{ij} \approx 0 \end{cases}$
$$\Rightarrow \begin{cases} \Delta P = UB'U\Delta\theta \\ \Delta Q = UB''\Delta U \end{cases}$$

- 好处:用一个n-1和一个n-m-1阶的方程组代替2(n-1)-m阶的方程组
- 其中,B'是去掉平衡节点的节点导纳矩阵(的虚部),B''是去掉平衡节点和PV节点的节点导纳矩阵(的虚部),U是对角矩阵

直流潮流法

继续简化:
$$\begin{cases} g_{ij} = 0, b_{ij} = -\frac{1}{x_{ij}} \\ U_i = 1 \\ sin_{ij} = \theta_i - \theta_j \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \theta = (-B')P \\ P_{ij} = \frac{\theta_i - \theta_j}{x_{ij}} \end{cases}$$

四、有功与频率调整

- 基本方程:

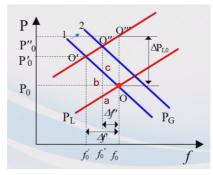
 - $\circ rac{T_j}{\omega} \cdot rac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t} = P_T P_E$ $\circ 发电机发电<math>P_G =$ 线路网损 $P_L +$ 负载损耗 P_D

频率调节效应系数 (单位调节功率)

- 负荷:
 - 。 $P_D=a_0P+a_1P(rac{f}{f_e})+\cdots+a_nP(rac{f}{f_e})^{n-1}$,负载消耗有功与频率同向变化,小范围
 - 。 $K_D=rac{\Delta P_D}{\Delta f}=\sum ia_i$,为曲线斜率, $K_{D*}=rac{\Delta P_D/P_N}{\Delta f/f_N}$
- 发电机:
 - 。 发电机输出有功与频率反向变化, 近似为直线
 - 。 $K_G=-rac{\Delta P_G}{\Delta f}$,为曲线斜率的负数(绝对值), $K_{G*}=rac{\Delta P_G/P_N}{\Delta f/f_N}$
- - 。 $K_S=K_G+K_D$ (三个都是正数,建议使用有名值而非标幺值) $K=K_*rac{P_N}{f_N}$

一次与二次调频

一次调频:调速器。二次调频:调频器。



- 一次调频: $\Delta P_D=(K_G+K_D)\Delta f'=K_S\Delta f'$,即 $f'_0=f_0-rac{\Delta P_D}{K_S}$ (这里的 P_D 就是上图 中的 P_L ,表示负荷而非网损)
- 二次调频: $\Delta P_D \Delta P_G = K_S \Delta f''$, 即 $f_0'' = f_0 \frac{\Delta P_D \Delta P_G}{K_G}$
- 联合调频: 就是相当于变成了一个系统,调节系数和功率消耗都相加—— $\Delta f = rac{\Delta P_a + \Delta P_b}{K_c + K_b}$

$$\circ \Delta P_{ab} = \frac{K_a \Delta P_b - K_b \Delta P_a}{K_a + K_b}$$

有功的经济分配

• 等微增率原则: (目标: *minF*)

不考虑网损:
$$\begin{cases} \sum P_{Gi} = P_D \\ \frac{\partial F_i(P_{Gi})}{\partial P_{Gi}} = \lambda \end{cases} \Rightarrow$$
考虑网损:
$$\begin{cases} \frac{\sum P_{Gi} = P_D + P_L}{\frac{\partial F_i(P_{Gi})}{\partial P_{Gi}}} \frac{1}{1 - \frac{\partial P_L}{\partial P_{Gi}}} = \lambda \end{cases}$$

• 先计算,后验算。若有 $P_{Gi}>P_{Gi\;max}$ 则取其为最大值,对剩下的系统再次用等微增率原则进行 分配。最小值同理。

五、无功与电压调整

- 逆调压:适合于大型网络、供电线路较长、负荷波动较大的场合。
 - 高峰负荷时,将中枢点电压调高到 $1.05U_{N}$;
 - 低谷负荷时,将中枢点电压调低到 U_{N} 。
- 顺调压: 适合于小型网络、供电线路较短、负荷波动不大的场合。
 - 高峰负荷时,要求中枢点电压不低于 $1.025U_N$;
 - 低谷负荷时,要求中枢点电压不高于 $1.075U_N$ 。
- 常(恒)调压: 用于中型网络、负荷变动和线路电压损耗也较小的场合
 - 在任何负荷下,保持中枢点电压基本不变且略大于 $U_{\rm N}$,如 $1.025U_{\rm N}$,或 $1.02\sim1.05~U_{\rm N}$ 。

变压器调压

- 只有当系统无功功率电源容量充足时,改变变压器变比调压才能奏效.
- 双绕组变压器分接头电压的计算:

对无载调压变压器, 按最大和最小负荷时的分接头电压平均值选择分接头

$$U_{t1} = \frac{U_{t1max} + U_{t1min}}{2}$$
, $k = \frac{U_{t1}}{U_{t2}} = \frac{U_2'}{U_2}$

(1)降压变压器:

$$R+jX$$
(忽略变压器励磁支路)
 U_1
 ΔU
 U_2
 $R+jX$
 $P+jQ$
 $P+jQ$

$$\begin{split} U_2 &= \frac{U_2'}{k} = \frac{U_2'}{U_{t1}/U_{t2}} = \frac{U_1 - \Delta U}{U_{t1}/U_{t2}} \Rightarrow U_{t1} = U_2' \frac{U_{t2}}{U_2} = \frac{(U_1 - \Delta U_1)U_{t2}}{U_2} \\ U_{t1max} &= \frac{(U_{1max} - \Delta U_{1max})U_{t2}}{U_{2max}}, \ \ U_{t1min} = \frac{(U_{1min} - \Delta U_{1min})U_{t2}}{U_{2min}} \Rightarrow U_{t1} = \frac{U_{t1max} + U_{t1min}}{2} \\ U_1 &- \frac{PR + QX}{U_2'} = U_2', \ \ P' + jQ' = P + jQ + \frac{P^2 + Q^2}{U_{1N}^2}(R + jX), \ \ U_2' = U_1 - \frac{P'R + Q'X}{U_1} \end{split}$$

(2)升压变压器:

注意:
$$U_{2} = \frac{U_{2}'}{k} = \frac{U_{1} + \Delta U}{k} = \frac{U_{1} + \Delta U}{U_{t1}/U_{t2}}$$

$$U_{t1max} = \frac{(U_{1max} + \Delta U_{1max})U_{t2}}{U_{2max}}, \quad U_{t1min} = \frac{(U_{1min} + \Delta U_{1min})U_{t2}}{U_{2min}} \Rightarrow U_{t1} = \frac{U_{t1max} + U_{t1min}}{2}$$

计算出分接头电压后,选择一个与计算值最接近的分接头(t)电压,之后再校验。要求 $U_{2Rmin} \leq U_2 \leq U_{2Rmax}$

$$U_{2min} = \frac{U'_{2min}}{k_t}, U_{2max} = \frac{U'_{2max}}{k_t}$$

遇到这种问题不要急也不用硬背公式,先画电路图再写电压方程,慢慢转化,把k换成额定变比,记住我们最终要求的量是1侧的额定电压。

(2)对负荷从高压侧流向中低压侧时:

①首先按<mark>低压侧</mark>的调压要求,由<mark>高压和低压</mark>之间确定<mark>高压侧</mark>分接头。

②然后按<mark>中压侧</mark>的调压要求,在<mark>高压和中压</mark>之间确定中压侧分接头。

无功补偿装置调压

由
$$U_1pprox U_2'+rac{PR+QX}{U_2'}=kU_{2R}+rac{PR+(Q-Q_C)X}{kU_{2R}}$$
,得到 $Q_Cpproxrac{kU_{2R}}{X}(kU_{2R}-U_2')$

• 最小补偿容量 Q_C : (与变压器分接头共同调节)

步骤	调相机	并联电容器
Q_{Cmin}	$-K_QQ_{CN}$ (取K=0.5)	0
1	将最大最小Q带入公式联立 $k=rac{U_{2Rmax}U_{2max}^{\prime}+2U_{2Rmin}U_{2min}^{\prime}}{U_{2Rmax}^{2}+2U_{2Rmin}^{2}}$	最小负荷下选分接头 $U_{1t}=rac{U_{1min}-\Delta U}{U_{2Rmin}}U_{2t}$
2	求得变比K后选择最近的分接头,求 Q_{CN} 并验	按上述 Q_C 公式确定补偿容量并验

串联电容调压

上面是改变Q,这个是改变X:
$$U_1 pprox U_2 + rac{PR+QX}{U_2} = U_{2R} + rac{PR+Q(X-X_C)}{U_{2R}}$$
,得到 $X_C pprox rac{U_{2R}}{Q}(U_{2R}-U_2)$

设串联了n组电容,每"组"电容由m个电容器并联而成,则:

•
$$m=I_{Cmax}/I_{CN}$$
, $n=X_C/(rac{X_{CN}}{m})$, $Q=3mnQ_{CN}$

无功的经济分配

• 等微增率原则: (目标: $minP_L$)

考虑无功网损:
$$\left\{ egin{array}{l} \sum\limits_{Q_i}Q_i=Q_L+Q_D \ rac{\partial P_L}{\partial Q_i}rac{1}{1-rac{\partial Q_L}{\partial Q_i}}=\lambda \end{array}
ight.$$