ОТЧЕТ ПО ПЕДАГОГИЧЕСКОЙ ПРАКТИКЕ

Содержание

1	. Постановка	задачи	Потораспределения	И	представление
трубоп	роводной сети в 1	виде графа	ı		2
2	. Метод Ньютона	l			7
3	. Метод глобальн	ого гради	ента	•••••	14
4	. Валидация расч	ета		•••••	20
3	аключение				24

1. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ ПОТОРАСПРЕДЕЛЕНИЯ И ПРЕДСТАВЛЕНИЕ ТРУБОПРОВОДНОЙ СЕТИ В ВИДЕ ГРАФА

Задачу потокорапределения в гидравлических сетях можно сформулировать следующим образом: определить распределение потоков жидкости (или газа) по сети трубопроводов, а также в расчете давления или притоков/оттоков в различных точках сети с учетом заданных краевых условий.

В настоящем курсе будет рассмотрен стационарный изотермический расчет произвольной газотранспортной сети методом глобального градиента (МГГ).

Для проведения расчетов гидравлическую систему разумно представить в виде ориентированного графа, в котором направление ребер определяется направлением течения жидкости в трубопроводе. Направленные ребра также именуются дугами.

Расчетный граф состоит из двух типов объектов:

- 1. Узлы, которые хранят в себе состояние гидравлической системы в конкретной точке и информацию о входящих и выходящих дугах;
- 2. Дуги, которые содержат в себе конкретную реализацию гидравлических и термодинамических законов для объектов системы, например, трубопровод, кран-регулятор или компрессор. Если обобщить, то дуга это объект, который описывает связь между двумя узлами.

Так как расчеты выполняются на компьютере, то направленный граф удобно представить в виде матрицы инциденций A, где столбцы характеризуют дуги, строки — вершины. Значения матрицы описывают направление дуг графа:

- 1. Если узел является начальной вершиной дуги, то значение равно 1;
- 2. Если узел является конечной вершиной дуги -1;
- 3. Если узел не относится κ дуге 0.

Ход урока 1

Найдем матрицу инцидентности для графа на рисунке 1.

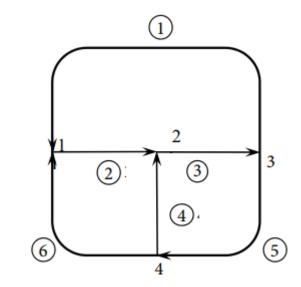


Рисунок 1 – Направленный граф

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Дальше студентам демонстрируется шаблонный код на языке Python, который им предстоит заполнить.

Доступ к коду можно получить через GitHub по адресу: https://github.com/Paralamg/gga-solver/tree/student

Данной шаблон уже содержит классы объектов графа: узлы и дуги. Данный код можно запустить через main.py и увидеть информацию по созданному графу. Однако, решать задачу потокораспределения данный модуль пока не может. Этот функционал необходимо реализовать студентам.

На первом занятии необходимо заполнить пропуски (pass) в классе Graph:

```
class Graph:
    def __init__(self):
        self.nodes = []
        self.arcs = []
```

```
self.is_normal_result = False
def add_node(self, node: Node):
   Добавляет узел в граф
    :param node: узел
    self.nodes.append(node)
def add_arc(self, start: Node, end: Node, model):
   Добавляет дугу в граф
    :param start: узел начала дуги
    :param end: узел конца дуги
    :param model: расчетная модель узла
    arc = Arc(start, end, model)
    self.arcs.append(arc)
def get_incidence_matrix(self) -> np.array:
    Создает матрицу инцидентности
    :return: матрица инцидентности
    pass
def get_m(self) -> int:
    Возвращает количество узлов в графе
    :return: количество узлов в графе
    pass
def get_n(self) -> int:
    Возвращает количество дуг в графе
    :return: количество дуг в графе
    pass
def get_k(self) -> int:
    Возвращает количество узлов с заданным притоком/оттоком
    :return:количество узлов с заданным притоком/оттоком
    pass
```

```
def get_sorted_nodes(self) -> list[Node]:
    """
    Bозвращает список узлов отсортированных по следующему правилу:
    yзлы с известным притоком/оттоком находятся вначале списка,
    yзлы с известным давлением
    :return: отсортированный список узлов
    """
    pass
```

Пример заполненного класса:

```
class Graph:
   def __init__(self):
       self.nodes = []
        self.arcs = []
        self.is_normal_result = False
   def add_node(self, node: Node):
       Добавляет узел в граф
        :param node: узел
        self.nodes.append(node)
   def add_arc(self, start: Node, end: Node, model):
       Добавляет дугу в граф
        :param start: узел начала дуги
        :param end: узел конца дуги
        :param model: расчетная модель узла
        arc = Arc(start, end, model)
        self.arcs.append(arc)
   def get_incidence_matrix(self) -> np.array:
       Создает матрицу инцидентности
        :return: матрица инцидентности
        m = self.get_m()
        n = self.get_n()
        A = np.zeros((m, n))
        sorted_nodes = self.get_sorted_nodes()
        sorted_nodes[0].pressure = 1
        for num, arc in enumerate(self.arcs):
            A[sorted_nodes.index(arc.start_node), num] = 1
```

```
A[sorted_nodes.index(arc.end_node), num] = -1
       return A
   def get_m(self) -> int:
       Возвращает количество узлов в графе
       :return: количество узлов в графе
       return len(self.nodes)
   def get_n(self) -> int:
       Возвращает количество дуг в графе
       :return: количество дуг в графе
       return len(self.arcs)
   def get_k(self) -> int:
       Возвращает количество узлов с заданным притоком/оттоком
       :return:количество узлов с заданным притоком/оттоком
       node_with_sign_flow = [node for node in self.nodes if node.sign ==
'flow']
       return len(node_with_sign_flow)
   def get_sorted_nodes(self) -> list[Node]:
       Возвращает список узлов отсортированных по следующему правилу:
       узлы с известным притоком/оттоком находятся вначале списка,
       узлы с известным давлением
       :return: отсортированный список узлов
       node with sign flow = [node for node in self.nodes if node.sign ==
flow'l
       node_with_sign_pressure = [node for node in self.nodes if node.sign ==
pressure']
       return node_with_sign_flow + node_with_sign_pressure
```

2. МЕТОД НЬЮТОНА

Метод Ньютона (или метод Ньютона-Рафсона) — это итерационный численный метод для решения нелинейных уравнений вида

$$f(x) = 0$$

Для того, чтобы найти корень уравнения методом Ньютона необходимо выполнить следующий итерационный алгоритм (рис. 1):

- 1. Задать начальное приближение $x^{(0)}$;
- 2. В точке О с координатами $(x^{(0)}, f(x^{(0)}))$ проводится касательная к кривой y = f(x);
- 3. Пересечении касательной с осью абсцисс дает первое приближение $x^{(1)}$;
- 4. Алгоритм повторяется с первого шага, где начальное приближение равно $x^{(1)}$.

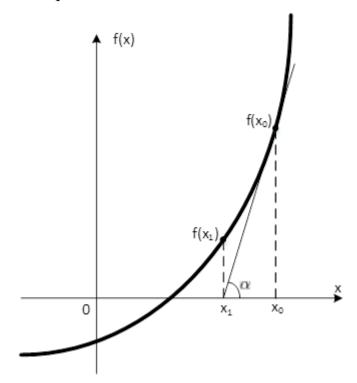


Рисунок 1 – Метод Ньютона

Введем следующее обозначение:

$$\Delta x^{(N)} = x^{(N+1)} - x^{(N)}$$

тогда с точностью до малых первого порядка относительно $\Delta x^{(N)}$ получим:

$$f(x^{(N)} + \Delta x^{(N)}) \approx f(x^{(N)}) + f(x^{(N)})' \Delta x^{(N)}.$$

Приравняв правую часть к нулю, получим уравнение касательной к графику функции y = f(x):

$$f(x^{(N)}) + f'(x^{(N)})\Delta x^{(N)} = 0$$

Откуда,

$$\Delta x^{(N)} = -\frac{f(x^{(N)})}{f'(x^{(N)})}$$

Основное преимущество метода Ньютона быстрая сходимость (обычно квадратичная), если начальное приближение близко к корню. Однако, если начального приближения выбрано неудачно, метод может не сойтись или сходится медленно. Вместе с тем требуется вычисление производной $f'(x^{(N)})$, что может быть затратно для сложных функций.

Метод Ньютона можно обобщить для решения систем нелинейных уравнений вида:

$$f(x)=0,$$

где
$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$
 – вектор переменных;

$$f(x) = egin{bmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \\ \vdots \\ f_n(x) \end{bmatrix}$$
 – вектор функций.

Принцип решения совпадает с приведенным ранее для нелинейного уравнения. На (N+1)-м шаге ищется вектор

$$x^{(N+1)} = x^{(N)} + \Delta x^{(N)}$$

где $\Delta x^{(N)}$ является решением линейной системы уравнений:

$$f(x^{(N)}) + f'(x^{(N)})\Delta x^{(N)} = \mathbf{0},$$

где $f'(x^{(N)})$ – матрица Якоби, состоящая из первых частных производных функций

$$\mathbf{f}'(\mathbf{x}^{(N)}) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(x_1)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_1(x_n)}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n(x_1)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_n(x_n)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

Ход урока 2

Пример решения нелинейного уравнения методом Ньютона проходился на курсе "Компьютерное моделирование технологических процессов трубопроводного транспорта углеводородов", поэтому в данной лабораторной работе его подробно разбирать не будем.

Вместо этого на втором уроке студентам предлагается ознакомиться с классом Arc и Pipe. Внутри последнего необходимо реализовать два метода get_pressure_losses и get_pressure_derivatives, которые соответствуют функции f(x) и производной этой функции $f'(x^{(N)})$. Для этого формулу движения газа

$$q = 3.32 \cdot 10^{-6} \cdot d^{2.5} \sqrt{\frac{p_{\rm H}^2 - p_{\rm K}^2}{\lambda \Delta Z_{\rm cp} T_{\rm cp} L}}$$

нужно представить в следующем виде

$$p_{\rm H}^2 - p_{\rm K}^2 = \Lambda |q|q,$$

$$\Lambda = \frac{\lambda \Delta Z_{cp} T_{cp} L}{(3,32 \cdot 10^{-6})^2 \cdot d^5}$$
$$f(q) = \Lambda |q| q$$

Соответственно производная от этой функции по расходу равняется:

$$f'(q) = 2\Lambda |q|$$

В качестве облегчения задачи базовые методы для расчета газопровода были реализованы заранее.

Метод get_idem() постоянную часть для расчёта потенциала Λ .

Метод set_pressure() находит среднее значение давления на участке трубопровода и считает $p_{\rm KD}$

Метод get_z_sto() возвращает значение коэффициента сжатия по формуле приведённой в СТО Газпром 202-3.5-051-2006

Теперь необходимо реализовать в класс Pipe методы get_pressure_losses и get pressure derivatives, которые соответствуют функциям выше:

```
class Pipe:
   def __init__(self, id: int, length: float, diameter: float, roughness:
float):
        # Получить исходные данные для расчёта
        self.l = length
        self.d = diameter
        self.k = roughness
        self.id = id
        self.mu = 17.5
        self.t = 290
       self.p_sto = 101325
        self.t_crit = 200
        self.p crit = 4.75 * 10 ** 6
       # Рассчитать постоянные значения
        self.gas const = 8314 / self.mu
        self.t_pr = self.t / self.t_crit
        self.p_pr = self.p_sto / self.p_crit
        self.lamb = 0.067 * (2 * self.k / self.d) ** 0.2
   def get_pressure_losses(self, flow_rate: float, inlet_pressure: float,
outlet pressure: float):
       Находит значение функции F(x) для конкретной модели
```

```
:param flow rate: расход
        :param inlet_pressure: давление на входе
        :param outlet_pressure: давление на выходе
        :return: значение функции F(x)
        pass
    def get_pressure_derivatives(self, flow_rate: float, inlet_pressure: float,
outlet_pressure: float):
        Находит значение производной функции F'(x) для конкретной модели
        :param flow rate: расход
        :param inlet_pressure: давление на входе
        :param outlet_pressure: давление на выходе
        :return:
        pass
    def get_idem(self):
        Возвращает постоянную часть для расчёта потенциала
        return 16 * self.lamb * self.get_z_sto() * self.gas_const * self.t *
self.1 / (math.pi ** 2 * self.d ** 5)
    def set_pressure(self, inlet_pressure: float, outlet_pressure: float):
        Находит среднее значение давления на участке трубопровода по формуле
приведённой в СТО Газпром 202-3.5-051-2006
        inlet_pressure - давление на входе
        outlet pressure - давление на выходе
        self.p_sto = 2 / 3 * (inlet_pressure + outlet_pressure ** 2 /
(inlet_pressure + outlet_pressure))
        self.p_pr = self.p_sto / self.p_crit
    def get_z_sto(self):
        Возвращает значение коэффициента сжатия по формуле приведённой в СТО
Газпром 202-3.5-051-2006
        self.z A1 = -0.39 + 2.03 / self.t pr - 3.16 / self.t pr ** 2 + 1.09 /
self.t pr ** 3
        self.z_A2 = 0.0423 - 0.1812 / self.t_pr + 0.2124 / self.t_pr ** 2
        self.z_sto = 1 + self.z_A1 * self.p_pr + self.z_A2 * self.p_pr ** 2
        return self.z sto
```

Пример заполненных классов Arc и Pipe

```
class Arc:
   def __init__(self, start, end, model):
        self.start node = start
        self.end node = end
        self.model = model
        self.id = model.id
        self.flow rate calculated = 0
    def str (self):
        return f'{self.id:3}\t{self.start_node.id:>5} ->
{self.end node.id:<3}\t{self.flow rate calculated:10.2f}</pre>
m3/s\t\t{self.start_node.pressure_calculated / 1e6:10.4f} MPa ->
{self.end node.pressure calculated / 1e6:10.4f} MPa'
    def get_pressure_losses(self, flow_rate: float):
        Находит значение функции F(х) для дуги
        :param flow_rate: расход на дуге
        :return: значение функции F(x)
        return self.model.get_pressure_losses(flow_rate,
self.start_node.pressure_calculated, self.end_node.pressure_calculated)
    def get_pressure_derivatives(self, flow_rate: float):
        Находит значение производной функции F'(х) для дуги
        :param flow rate: расход на дуге
        :return: значение производной функции F'(x)
        return self.model.get pressure derivatives(flow rate,
self.start node.pressure calculated, self.end node.pressure calculated)
class Pipe:
    def __init__(self, id: int, length: float, diameter: float, roughness:
float):
        # Получить исходные данные для расчёта
        self.l = length
        self.d = diameter
        self.k = roughness
        self.id = id
        self.mu = 17.5
        self.t = 290
        self.p sto = 101325
        self.t crit = 200
        self.p crit = 4.75 * 10 ** 6
        # Рассчитать постоянные значения
        self.gas_const = 8314 / self.mu
        self.t_pr = self.t / self.t_crit
```

```
self.p_pr = self.p_sto / self.p_crit
        self.lamb = 0.067 * (2 * self.k / self.d) ** 0.2
    def get_pressure_losses(self, flow_rate: float, inlet_pressure: float,
outlet_pressure: float):
        Находит значение функции F(x) для конкретной модели
        :param flow_rate: расход
        :param inlet pressure: давление на входе
        :param outlet_pressure: давление на выходе
        :return: значение функции F(x)
        self.set_pressure(inlet_pressure, outlet_pressure)
        idem = self.get_idem()
        return idem * flow_rate * abs(flow_rate)
    def get_pressure_derivatives(self, flow_rate: float, inlet_pressure: float,
outlet_pressure: float):
        Находит значение производной функции F'(х) для конкретной модели
        :param flow rate: расход
        :param inlet_pressure: давление на входе
        :param outlet_pressure: давление на выходе
        :return:
        self.set_pressure(inlet_pressure, outlet_pressure)
        idem = self.get_idem()
        return 2 * idem * abs(flow_rate)
    def get_idem(self):
        Возвращает постоянную часть для расчёта потенциала
        return 16 * self.lamb * self.get_z_sto() * self.gas_const * self.t *
self.l / (math.pi ** 2 * self.d ** 5)
    def set_pressure(self, inlet_pressure: float, outlet_pressure: float):
        Находит среднее значение давления на участке трубопровода по формуле
приведённой в СТО Газпром 202-3.5-051-2006
        inlet pressure - давление на входе
        outlet_pressure - давление на выходе
        self.p sto = 2 / 3 * (inlet pressure + outlet pressure ** 2 /
(inlet_pressure + outlet_pressure))
        self.p_pr = self.p_sto / self.p_crit
```

```
def get_z_sto(self):
    """
Возвращает значение коэффициента сжатия по формуле приведённой в СТО
Газпром 202-3.5-051-2006
    """
    self.z_A1 = -0.39 + 2.03 / self.t_pr - 3.16 / self.t_pr ** 2 + 1.09 /
self.t_pr ** 3
    self.z_A2 = 0.0423 - 0.1812 / self.t_pr + 0.2124 / self.t_pr ** 2
    self.z_sto = 1 + self.z_A1 * self.p_pr + self.z_A2 * self.p_pr ** 2
    return self.z_sto
```

3. МЕТОД ГЛОБАЛЬНОГО ГРАДИЕНТА

Метод глобального градиента основывается на законах Кирхгофа.

Первый закон Кирхгофа для гидравлической цепи утверждает: в любом узле гидравлической цепи сумма потоков, входящих в узел, равна сумме потоков, выходящих из узла.

Векторно-матричная форма записи первого закона Кирхгофа имеет вид:

$$Ax = Q$$

Второй закон Кирхгофа утверждает, что для любого замкнутого контура в гидравлической цепи сумма изменений давления на всех элементах контура равна нулю:

$$By = 0$$
,

где B — цикломатическая матрица, или матрица контуров.

Однако последнее уравнение заменяется на другое, таким образом рассматривается система:

$$A^T P = F(x)$$
$$Ax = Q$$

Матрицу \boldsymbol{A} и векторы $\boldsymbol{P}, \boldsymbol{Q}$ необходимо записать в блочном виде, так чтобы узлы с известными из условия притоками и оттоками оказались в

верхнем блоке, а в нижнем – с известными потенциалами. Таким образом, получим:

$$A = \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix}; P = \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \end{pmatrix}; A = \begin{pmatrix} Q_1 \\ Q_2 \end{pmatrix}$$

где A_1, P_1, Q_1 – это матрица инцидентности и векторы давления и притоков соответственно, которые отвечают вершина с заданными внешними притоками-отборами.

 A_2, P_2, Q_2 - отвечают вершинам с известным значением потенциала.

Размер матрицы A_1 равен $k \times n$, а матрицы $A_2 - (m-k) \times n$, где k – это количество вершин с известным притоком-отбором. Соответственно для размер векторов P_1 , Q_1 равен k, а P_2 , $Q_2 - (m-k)$.

Приведем систему уравнений к следующему виду:

$$A_1^T P_1 = F(x) - A_2^T P_2$$
$$A_1 x = Q_1$$

Данная система уравнений решается методом Ньютона непосредственно. Для этого произведем линеаризацию вектор-функции F(x)

$$F(x^{(N)} + \Delta x^{(N)}) \approx F(x^{(N)}) + F'(x^{(N)})\Delta x^{(N)},$$

где $F'(x^{(N)})$ – диагональная матрица Якоби.

Учитываю формулу () на N шаге решается линейная система уравнений:

$$A_1^T P_1^{(N+1)} = F(x^{(N)}) + F'(x^{(N)}) \Delta x^{(N)} - A_2^T P_2$$
$$A_1 x^{(N)} + A_1 \Delta x^{(N)} = Q_1$$

Из первого уравнения можно без труда выразить $\Delta x^{(N)}$:

$$\Delta x^{(N)} = F'(x^{(N)})^{-1} \left(A_1^T P_1^{(N+1)} - F(x^{(N)}) + A_2^T P_2 \right)$$

Стоит отметить, что обратная матрицы $F'(x^{(N)})^{-1}$ вычисляется просто, так как $F'(x^{(N)})$ является диагональной.

Затем подставляем уравнение () в ()

$$A_1 x^{(n)} + A_1 F'(x^{(N)})^{-1} (A_1^T P_1^{(N+1)} - F(x^{(N)}) + A_2^T P_2) = Q_1$$

После преобразования получим:

$$M(x^{(N)})P_1^{(N+1)} = Q_1 - A_1x^{(n)} + A_1F'(x^{(N)})^{-1}(F(x^{(N)}) - A_2^TP_2),$$

где $M(x^{(N)}) = A_1 F'(x^{(N)})^{-1} A_1^T$ – матрица Максвелла.

Преобразовав получим:

$$P_1^{(N+1)} = M(x^{(N)})^{-1}(Q_1 - A_1x^{(n)} + A_1F'(x^{(N)})^{-1}(F(x^{(N)}) - A_2^TP_2)),$$

Следующее приближение по расходу можно определить по формулы

$$x^{(N+1)} = x^{(N)} + \Delta x^{(N)} = x^{(N)} + F'(x^{(N)})^{-1} \left(A_1^T P_1^{(N+1)} - F(x^{(N)}) + A_2^T P_2 \right)$$

или

$$x^{(N+1)} = x^{(N)} + F'(x^{(N)})^{-1} \left(A^T P^{(N+!)} - F(x^{(N)}) \right)$$

Ход занятия 3

Студентам необходимо реализовать в классе GgaSolver основной расчет ГТС. Рекомендуется заполнять существующий шаблон:

```
class GgaSolver:
    def __init__(self):
        self.graph = None
        self.ACCURACY = 1000
```

```
def solve(self, graph: Graph):
    Производит расчет ГТС методом глобального градиента
    :param graph: расчетный граф
    self.graph = graph
    self.__initialize()
    self.__main_loop()
def __initialize(self):
    Инициализирует метод глобального градиента:
    1. Задает постоянные величины
    2. Задает начальное приближение по расходу и давлению
    pass
def __main_loop(self):
    Выполняет итерационный алгоритм:
    1. Определяет значение вектор-функции F(x) и обратную матрицу F'(x)^{-1}
    2. Выполняет шаг по давлению
    3. Выполняет шаг по расходу
    4. Обновляет значение давления и притока/оттока в узле
    5. После цикла обновляет расход на дугах
    step = 0
    mistake = math.inf
    while mistake > self.ACCURACY and step < 100:</pre>
        break
    else:
        pass
def __get_f_vector(self, x_vector: np.array) -> np.array:
    pass
def __get_f_diff_inv(self, x_vector: np.array) -> np.array:
    pass
def __update_node(self, p_vector: np.array, q_vector: np.array):
def __update_arc(self, x_vector: np.array):
```

Пример заполненного шаблона:

```
class GgaSolver:
    def __init__(self):
       self.graph = None
        self.ACCURACY = 1000
    def solve(self, graph: Graph):
        Производит расчет ГТС методом глобального градиента
        :param graph: расчетный граф
        self.graph = graph
        self. initialize()
        self.__main_loop()
    def __initialize(self):
        Инициализирует метод глобального градиента:
        1. Задает постоянные величины
        2. Задает начальное приближение по расходу и давлению
        self.m = self.graph.get m()
        self.n = self.graph.get n()
        self.k = self.graph.get_k()
        self.A = self.graph.get incidence matrix()
        self.A1 = self.A[:self.k]
        self.A2 = self.A[self.k:]
        self.X_vector = np.random.rand(self.n)
        self.sorted_nodes = self.graph.get_sorted_nodes()
        self.P_vector = np.array([node.pressure* node.pressure for node in
self.sorted nodes])
        self.Q_vector = np.array([node.flow_rate for node in self.sorted_nodes])
    def __main_loop(self):
        Выполняет итерационный алгоритм:
        1. Определяет значение вектор-функции F(x) и обратную матрицу F'(x)^{-1}
        2. Выполняет шаг по давлению
        3. Выполняет шаг по расходу
        4. Обновляет значение давления и притока/оттока в узле
        5. После цикла обновляет расход на дугах
        step = 0
        mistake = math.inf
        while mistake > self.ACCURACY and step < 100:
            # Найти F(x), F`(x) и матрицу Максвела в соответсвии с формулами
            f_vector = self.__get_f_vector(self.X_vector)
            f_diff_inv = self.__get_f_diff_inv(self.X_vector)
            maxwell = self.A1 @ f diff inv @ self.A1.T # (m-k)x(m-k)
```

```
# Сделать шаг итераци в соответсвии с выведенными формулами. Получить
вектор давлений и расходов по ребрам
            self.P_vector[:self.k] = (np.linalg.inv(maxwell) @
                                      (self.Q_vector[:self.k] - self.A1 @
self.X_vector - self.A1 @ f_diff_inv @
                                       (self.A2.T @ self.P_vector[self.k:] -
f_vector)))
            self.X_vector = self.X_vector + f_diff_inv @ (self.A.T @
self.P vector - f vector)
            self.Q vector[self.k:] = self.A2 @ self.X vector
            self.__update_node(self.P_vector, self.Q_vector)
            # Опеределить ошибку
            mistake = np.abs(self.A.T @ self.P_vector - f_vector).max()
            step += 1
        else:
            self.__update_arc(self.X_vector)
            if mistake < self.ACCURACY:</pre>
                self.graph.is_normal_result = True
            else:
                print("Error")
    def get f vector(self, x vector: np.array) -> np.array:
        return np.array([arc.get_pressure_losses(flow_rate) for arc, flow_rate in
zip(self.graph.arcs, x_vector)])
    def __get_f_diff_inv(self, x_vector: np.array) -> np.array:
        f_diff_inv = np.zeros((self.n, self.n))
        for i in range(self.n):
            f_diff_inv[i, i] = 1 /
self.graph.arcs[i].get pressure derivatives(x vector[i])
        return f_diff_inv
    def __update_node(self, p_vector: np.array, q_vector: np.array):
        p_vector = np.sqrt(p_vector[:self.k])
        q_vector = q_vector[self.k:]
        for node, pressure in zip(self.sorted nodes[:self.k], p vector):
            node.pressure_calculated = pressure
        for node, flow rate in zip(self.sorted nodes[self.k:], q vector):
            node.flow_rate_calculated = flow_rate
    def update arc(self, x vector: np.array):
        for arc, flow_rate in zip(self.graph.arcs, x_vector):
            arc.flow_rate_calculated = flow_rate
```

4. ВАЛИДАЦИЯ РАСЧЕТА

Ход занятия 4

Для проверки расчета студентам необходимо рассчитать 2 схемы ГТС. Первая схема (рисунок 2) выполняется всеми студентами по одному варианту задания. Данный граф уже реализован. Чтобы его создать необходимо вызвать метод factories.graph factory.create graph with three pipes()

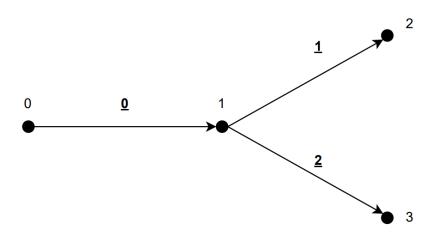


Рисунок 2 – Схема ГТС

Исходные данные приведены в таблице 1.

Таблица 1 – Исходные данные для узлов

Id	Sign	Pressure, M∏a	Flow rate, $\frac{M^3}{c}$
0	"pressure"	5	-
1	"flow"	-	0
2	"pressure"	2	-
3	"pressure"	2.2	-

Все трубы имеют длину 40 км, внутренний диаметр 1196 мм и эквивалентная шероховатость труб 0,003 м.

Определить давление в точке 1 и расход в узлах 0, 2, 3. На рисунке 3 показан результат работы программы:

Nodes:			
Id	Sign	Flow_rate	Pressure
0	pressure	487.61 m3/s	5.0000 MPa
1	flow	0.00 m3/s	2.9448 MPa
2	pressure	-255.74 m3/s	2.0000 MPa
3	pressure	-231.88 m3/s	2.2000 MPa
Id	Start -> End	Flow_rate	<pre>Inlet_pressure -> Outlet_pressure</pre>
0	0 -> 1	487.61 m3/s	5.0000 MPa -> 2.9448 MPa
1	2 -> 1	-255.74 m3/s	2.0000 MPa -> 2.9448 MPa
2	1 -> 3	231.88 m3/s	2.9448 MPa -> 2.2000 MPa

Вторая схема ГТС (рисунок 4) решается студентами по вариантам.

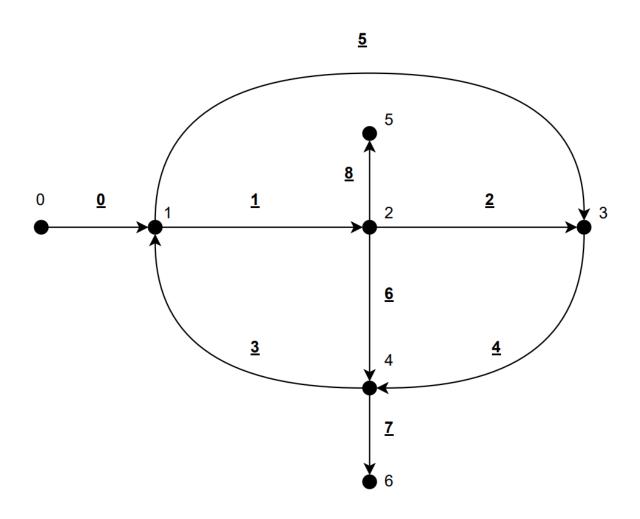


Рисунок 4 – Схема ГТС

Так как данная схема еще не построена, студентам необходимо создать метод, который будет формировать расчетный граф. Например:

```
def create_graph_contest() -> Graph:
    graph = Graph()
    nodes = [Node(0, 'pressure', pressure=5e6)]
    for i in range(1, 5):
        nodes.append(Node(i))
    nodes.append(Node(5, 'pressure', pressure=2e6))
    nodes.append(Node(6, 'pressure', pressure=2.2e6))
    for node in nodes:
        graph.add_node(node)
    pipeline = [
        Pipe(0, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(1, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(2, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(3, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(4, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(5, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(6, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(7, 40e3, 1.22, 0.003),
        Pipe(8, 40e3, 1.22, 0.003)]
    graph.add_arc(nodes[0], nodes[1], pipeline[0])
    graph.add_arc(nodes[1], nodes[2], pipeline[1])
    graph.add_arc(nodes[2], nodes[3], pipeline[2])
    graph.add_arc(nodes[4], nodes[1], pipeline[3])
    graph.add_arc(nodes[3], nodes[4], pipeline[4])
    graph.add_arc(nodes[1], nodes[3], pipeline[5])
    graph.add_arc(nodes[2], nodes[4], pipeline[6])
    graph.add_arc(nodes[4], nodes[6], pipeline[7])
    graph.add_arc(nodes[2], nodes[5], pipeline[8])
    return graph
```

На рисунке 5 показан результат работы программы

Nodos				
Nodes:	c:	rlan aska	D	
Id	Sign	Flow_rate	Pressure	
0	pressure	465.86 m3/s		
1	flow	0.00 m3/s	3.1830 MPa	
2	flow	0.00 m3/s	2.8812 MPa	
3	flow	0.00 m3/s	2.9449 MPa	
4	flow	0.00 m3/s	2.8829 MPa	
5	pressure	-245.27 m3/s	2.0000 MPa	
6	pressure	-220.59 m3/s	2.2000 MPa	
Arcs:				
Id	Start -> End	Flow_rate	Inlet_pressure -> Outle	t_pressure
0	0 -> 1	465.86 m3/s	5.0000 MPa -> 3	.1830 MPa
1	1 -> 2	161.16 m3/s	3.1830 MPa -> 2	.8812 MPa
2	2 -> 3	-72.45 m3/s	2.8812 MPa -> 2	.9449 MPa
3	4 -> 1	-160.74 m3/s	2.8829 MPa -> 3	.1830 MPa
4	3 -> 4	71.51 m3/s	2.9449 MPa -> 2	.8829 MPa
5	1 -> 3	143.96 m3/s	3.1830 MPa -> 2	.9449 MPa
6	2 -> 4	-11.66 m3/s	2.8812 MPa -> 2	.8829 MPa
7	4 -> 6	220.59 m3/s	2.8829 MPa -> 2	.2000 MPa
8	2 -> 5	245.27 m3/s	_ 2.8812 MPa -> 2	.0000 MPa

Рисунок 5 – Результат работы программы

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Таким образом студенты освоят основы работы с графами, метод Ньютона и МГГ. Данные методы и их модификации регулярно применяются на практике при моделировании и оптимизации.

Прохождение данной дисциплины позволит студентам разработать применить свои знания в области гидравлики на реальной задаче, которая соответствует профилю магистерской дисциплины «21.04.01.64 Управление системами транспорта углеводородов в условиях цифровой трансформации»