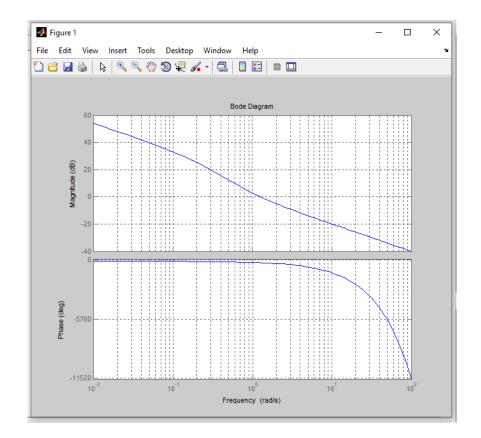
۳) تابع تبدیل سیستم را بعد از تعریف S مشخص کرده و با دستور bode نمودار بودی را رسم می کنیم. مشاهده می شود نمودار بدست آمده با نمودار دستی در حالی که تقریب پاده مرتبه بالا را در نظر بگیریم مشابه است.

```
📝 Editor - C:\Users\paria\Desktop\syscontrol_HW4\q3.m
 q4.m × q3.m ×
1 -
       clear all
2 -
       close all
3 -
       clc
4 -
       clf
5 -
       s = zpk('s');
6 -
       g = (5/(5*s+1))*(exp(-2*s))*((s+1)/s);
       bode (g), grid
8 -
       set(findall(figure(1),'type','line'),'linewith',2)
```



۴) همانند سوال قبل تابع تبدیل را تعریف کرده و نمودار نایکویسست آن را رسم می کنیم. با مقایسه نمودار دستی و نمودار خروجی متلب مشاهده می کنیم بجز دایره کوچکی که قطب های در مبدا را دور میزند و نگاشت آن یک دایره با شعاع بینهایت می شود، مابقی شکل یکسان است.

