گزارش پروژه اول آزمایشگاه درس سیستم عامل

يربا ياسەورز 810101393

كوثر شيرى جعفرزاده 810101456

پریسا یحییپور پورفتیده 810101551

لینک repository گیتهاب پروژه:

https://github.com/parisa-yahyapour/Operating-System-Lab-01-F03/tree/main/Lab01

هش آخرين commit:

ab572f65af8e29c06dce14c0490eb57d37232135

مقدمهای درباره سیستم عامل و xv6

- 1. سه وظیفه اصلی سیستم عامل را نام ببرید.
- memory ابشد مثل physical یا logical باشد مثل این مدیریت منابع (این مدیریت می تواند شامل منابع) management, filesystem management and process management
- 2- ایجاد نوعی واسطه بودن/مصالحه بین لایه بالایی (user application and programs) و لایه ی پایینی (سخت افزار دستگاه)
 - 3- مدیریت کاربران و برنامه های کاربردی

به نحوی دیگر می توان گفت:

- 1- Recourse management (the hardware and the software resources of the program, it insures that resources are allocated efficiently and fair among users and processes)
- 2- User interface (such as command line or GUI)
- 3- System security and Access control
- 2. فایل های اصلی سیستم عامل 6xv:

1. Basic Headers

-دیتا تایپ هایی که در kernel استفاده می شود.

- -پارامتر و constant ها نظیر محدودیت های زمانی برای یک process و همچینین constant که در kernel مورد استفاده قرار می گیرد
 - -شرح ساختار مموری برای kernel و همچنین فضای مورد نیاز کاربر
 - -ساختاری برای هندل کردن executable and linkable format binary files
 - -در برداشتن ساختارهای زمانی و همچنین توضیح سخت افزاری 6xv

2. System Calls

- این بخش یک رابط بین user program و kernel می باشد.
- نحوه ی پیاده سازی system call ها (که شامل پردازش درخواست ورودی و هدایت آن ها به بخشی که به طور مناسب به درخواست رسیدگی کند)

3. Processes

- -این بخش به مدیریت process ها می پردازد که شامل نحوه ایجاد آن ها، زمانبندی (scheduling) و نحوه پایان آن ها می شود.
 - -این بخش توابع وساختار هایی را در اختیار دارد که برای multitasking ضروری هستند.

4. File System

- این بخش مسئول مدیریت فایل ها و directories می باشد
- -هسته ی اصلی عملیات های file system نظیر نوشتن، خواندن، ساماندهی اطلاعات برروی فضاهای ذخیره سازی در این بخش است.

5. User-Level Programs

-این بخش شامل برنامه های کاربر می شود که در لایه ی بالایی سیستم عامل اجرا می شود همانند shell این بخش مسئول فراهم اوردن user interface برای تعامل کاربر با kernel می باشد

6. Entering xv6

-این بخش برای initial setup and bootstrapping در سیستم عامل می باشد که مطمئن می شود همه چیز برای اجرای برنامه کاربر آماده است

7. Bootloader

-این بخش شامل فایل هایی می شود که وظیفه دارند در هنگام boot شدن، فایل kernel OS را در مموری لود کنند و شرایط اولیه برای اجرای سیستم عامل را فراهم کنند.

8. Linker

-این بخش شامل فایلی می شود که پارت های مختلف kernel را باهم ادغام کرده و آن را به یک فایل باینری قابل اجرا تبدیل می کند.

9. Locks:

-این بخش برای مدیریت دسترسی process ها به منابع مشترک است، اگر سیستم به صورت multiprocessing عمل کند دسترسی هر یک از آن ها به منابع و حفظ یکپارچگی داده ها اهمیت پیدا می کند.

10.Pipes:

این بخش برای ارتباط بین process ها و اجازه دادن به آن ها برای فرستادن و دریافت دیتا می باشد.

11.Low-Level Hardware:

-این بخش مدیریت تعاملات با HW نظیر ورودی و خروجی ها و ایجاد توابع برای تعامل با drivers -رسیدگی به hardware interrupt

12. String Operations:

-این بخش شامل اعمالی می شود که تغییراتی را برروی string پیاده سازی می کند.

موارد ذکر شده از قبیل file system, kernel core, header files همگی در Linux kernel source موارد ذکر شده از قبیل tree قابل دسترس هستند که در ادرس زبر قرار دارد:

/usr/src/linux

محتویات این فایل عبارت است از:

1. Core of the OS (Kernel)

Directory: kernel/

این بخش شامل اعمالی از جمله process management, scheduling, system calls, and این بخش شامل اعمالی از جمله memory management

2. Header Files

Directory: include/

مشخصات ساختارهای داده، constants و function prototypes برای توسعه kernel می شود. می تواند شامل معماری های خاص برای معماری های متفاوت cpu نیز باشد.

3. File System

Directory: fs/

توابعی که نحوه ی دسترسی و تغییر فایل ها از جمله باز کردن، خواندن، نوشتن و بستن آن ها را تعریف می کند.

داده ساختارهای ضروری برای file management را نیز تهیه می کند.

کامپایل سیستم عامل xv6

3. دستور make -n را اجرا کنید کدام دستور فایل نهایی هسته را می سازد؟

دستوری که هسته را می سازد برابر دستور زیر است:

ld -m elf_i386 -T kernel.ld -o kernel entry.o bio.o console.o exec.o file.o
fs.o ide.o ioapic.o kalloc.o kbd.o lapic.o log.o main.o mp.o picirq.o pipe.o pr
oc.o sleeplock.o spinlock.o string.o swtch.o syscall.o sysfile.o sysproc.o trap
asm.o trap.o uart.o vectors.o vm.o -b binary initcode entryother

این دستور تمامی object ها را به یکدیگر لینک می کند تا فایل هسته ی سیستم عامل به نام kernel را ایجاد کند.

4. در Makefile متغییر هایی به نام UPROGS و ULIB تعریف شده است. کاربرد آن ها چیست؟

1- UPROGS: User Programs

این متغیر شامل لیستی از برنامه های کاربر است که همراه با کامپایل 6xv ، برنامه های ذکر شده در این لیست نیز کامپایل شده و در دسته فایل های قابل اجرا توسط سیستم عامل قرار می گیرند.

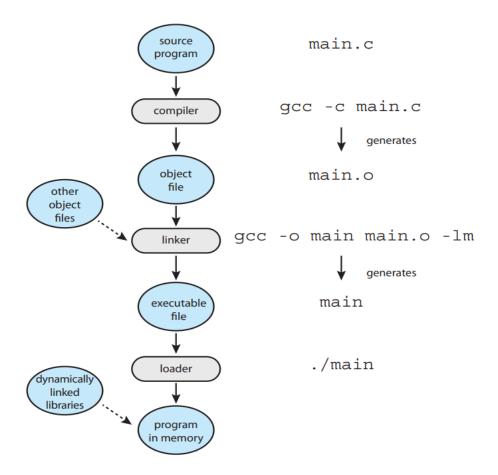
از نمونه برنامه هایی که در این بخش قرار می گیرند می توان به (_ls, _rm, _init, _cat) اشاره کرد که همگی به فرم _filename هستند.

2-ULIB: User Libraries

در کدهای 6xv از اعدادی از کتابخانه های c استفاده شده است بنابراین نیاز داریم تا برای اجرای آن برنامه ها این کتابخانه ها را نیز کامپایل کنیم.

لازم است ذکر کنیم که برنامه های سطح کاربر نیازمند فایل ULIB هستند که اجرا شود.

این کتابخانه ها در ادامه توسط دستور Id به فایل های قابل اجرا اضافه می شوند.



اجرا بر روى شبيهساز QEMU

5. دستور make qemu -n را اجرا نمایید. دو دیسک به عنوان ورودی به شبیه ساز داده شده است محتوای آن ها چیست :

qemu-system-i386 -serial mon:stdio -drive file=fs.img,index=1,media=disk,format =raw -drive file=xv6.img,index=0,media=disk,format=raw -smp 2 -m 512

دو دیسک به شبیه ساز داده می شود که به نام های :

1-fs.img

این دیسک در حقیقت file system مربوط به سیستم عامل 6xv را دارد که شامل and necessary files می شود.

2-xv6.img

این دیسک شامل core operating system kernel به همراه bootloader برای بوت کردن سیستم عامل است.

مراحل boot سيستم عامل xv6

8. علت استفاده از دستور objcopy در حین عملیات make چیست؟

این دستور محتویات یک فایل object ورودی را در یک فایلobject خروجی کپی می کند لازم به ذکر است که با توجه به استفاده این دستور از کتابخانه BFD برای ترجمه فایل مبدا به مقصد، نیازی نیست که هردو فرمت یکسانی داشته باشند چرا که این کتبخانه تمامی فرمت ها را پشتیبانی می کند.

این دستور به منظور انجام عملیات کپی از فایل های temporary کمک می گیرد و در نهایت با به اتمام رسیدن کار ترجمه انتقال آن هارا یاک می کند.

علت استفاده در makeمربوط به 6xv

1- محتویات بخش txt فایل bootblock.o را در یک فایل raw binary به نام bootblock کپی می کند.

objcopy -S -O binary -j .text bootblock.o bootblock ./sign.pl bootblock

2- در این بخش محتویات txt فایل bootblockother.o را در یک فایل txt فایل entryother کی می کند

objcopy -S -O binary -j .text bootblockother.o entryother

3- در اخر نیز محتویات initcode.out داخل یک فایل raw binary به نام initcode ذخیره می شود.

objcopy -S -O binary initcode.out initcode

این فایل های باینری قبل تر در هنگام لینک کردن kernel استفاده شده بودند.

ld -m elf_i386 -T kernel.ld -o kernel entry.o bio.o console.o exec.o file.o f
s.o ide.o ioapic.o kalloc.o kbd.o lapic.o log.o main.o mp.o picirq.o pipe.o proc
.o sleeplock.o spinlock.o string.o swtch.o syscall.o sysfile.o sysproc.o trapasm
.o trap.o uart.o vectors.o vm.o -b binary initcode entryother
objdump -S kernel > kernel.asm

13. کد bootmain.c هسته را با شروع از سکتور بعد از سکتور بوت خوانده و در آدرس 0x100000 قرار میدهد. علت انتخاب این آدرس چیست؟

قرار دادن هسته در آدرس 0x100000 قرار دادن هسته در آدرس 100000x یعنی 1 مگابایت زیر این حافظه قرار دارد. می دانیم وجه اشتراک تمام سیستم ها حافظه پایین است. یعنی حد بالای حافظه در سیستم ها متفاوت است اما خانه های پایینی حافظه به طور قراردادی برای اجزای سیستم در نظر گرفته می شود به عنوان مثال برای BIOS یا bootloader.

بنابراین برای جلوگیری از overwrite شدن این بخش مهم از سیستم، هسته 6xv در آدرس 100000ox قرار می گیرد.

اجرای هسته xv6

18. علاوه بر صفحهبندی در حد ابتدایی از قطعهبندی به منظور حفاظت از هسته استفاده خواهد شد. این عملیات توسط ()seginit انجام می گیرد. همانطور که ذکر شد، ت قرار می گیرد. رجمه قطعا تاثیری بر ترجمه آدرس منطقی نمی گذارد. زیرا تمامی قطعهها اعم از کد و داده روی هم میافتند. با این حال برای کد و دادههای سطح کاربر پرچم SEG_USER تنظیم شدهاست. چرا؟

1. Privilege level enforcement & CPU Protection Mechanism

دقت داشتهباشید که ترجمه تاثیری روی ترجمه آدرس منطقی نمیگذارد، ولی همچنان CPU باید از privilege level هنگام دسترسی به حافظه مطلع باشد. با استفاده از پرچم SEG_USER میتوانیم privilege level در حالت 3 ring قرار دهیم که در واقع همان سطح دسترسی کاربران است.

بدون استفاده از این پرچم، Process هایی که در user mode اجرا می شوند به خوبی از Process ایزوله نمی شوند و می توانند به نقاطی از حافظه دسترسی داشته باشند که مشکلات security در پی خواهد داشت.

2. System Call Transitions

وقتی یک user process یک system call یجاد می کند، به تبع آن احتیاج است که از user mode به ring 1(kernel mode) برویم. پس CPU نیز می بایستی از kernel mode برویم. پس SEG_USER نیز می بایستی از SEG_USER به CPU کمک می کند این جابه جایی را انجام دهد و مطمئن باشیم که processهای مربوط user mode اجرا نمی شوند.

در حقیقت وظیفه paging مشخص کردن این است که چه pageهایی در دسترس هستند، در حالی که پرچم SEG_USER مشخص می کند چه کسی به آن دسترسی دارد.

معادل proc filesystem در لینوکس، proc struct است.

اجراى نخستين برنامه سطح كاربر

19. جهت نگهداری اطلاعات مدیریتی برنامههای سطح کاربر ساختاری تخت عنوان struct proc ارائه شده است. اجزای آن را توضیح داده و ساختار معادل آن را در سیستم عامل لینوکس بیابید.

معماری xv6 اجزای هر process را در ساختاری تحت عنوان struct proc گرد هم می آورد. مهمترین اجزای یک process و run state می شوند.

Kernel stack

هر process یک thread of execution دارد که دستورات آن process را اجرا می کند. یک thread (kernel می کند. یک thread (kernel می مختلف) thread به یک process می تواند غیرفعال و مجددا فعال شود. برای جابه جایی بین process دیگری را فعال می کند. بیشتر وضعیت به یک process را غیرفعال کرده و thread مروط به function call و آدرس بازگشت می شود در kernel stack یک thread که شامل متغییرهای محلی، function call و آدرس بازگشت می شود در خیره می شود.

وقتی یک process دستورات مربوط به user را اجرا می کند، فقط user stack استفاده می شود و kernel mode فا interrupt یا system call وارد stack خالی است. از طرفی وقتی سیستم بخاطر یک system call وارد stack می شود، stack استفاده می شود ولی user stack اطلاعات موجود در خودش را حفظ می کند، ولی به طور فعال مورد استفاده نیست.

یک process مرتبا بین استفاده از kernel stack و user stack جابجا می شود. البته kernel stack از Kernel در user stack را دچار اشکال کند، Kernel می تواند اجرا شود. می تواند اجرا شود.

یک thread میتواند kernel را متوقف کند و برای انجام عملیات ۱۵ صبر کند و پس از اتمام کار ۱۵ کارش را از جایی که متوقف شدهبود از سر بگیرد.

2. Run state

این جزء نشان میدهد که یک process در حال حاضر:

- i. حافظهای برای آن اختصاص یافته است.
 - ii. آماده برای اجراست.
 - iii. در حال اجراست.
 - iv. منتظر عملیات IO است.
 - v. در حال اتمام است(exiting).

3. Page table

در این بخش page table مربوط به process به شکلی که مورد انتظار معماری xv6 است ذخیره می شود. Page table در هنگام اجرای یک Process از Page table استفاده می کند. همچنین از آن می وان برای نگهداری آدرسهای فیزیکی ای استفاده کرد که برای حفظ حافظه process اختصاص یافته شده اند.

23. کدام بخش از آماده سازی سیستم بین تمام هسته های پردازنده مشترک و کدام بخش اختصاصی است؟ زمان بند روی کدام هسته اجرا می شود؟

در معماری xv6، تعداد coreها به تنظیمات سیستمی که روی آن شبیهسازی یا اجرا میشود، بستگی دارد. اما وقتی روی سیستمهای شبیهسازی مثل qemu اجرا شود، از دو هسته پشتیبانی می کند.

مسئولیتهای مشترک هستههای پردازنده عبارتند از:

1. Process scheduling

همه هستهها میتوانند اجرای process را با کمک صف مشترک بین خودشان زمانبندی کنند. برای ایجاد تعادل بین حجم کار درون سیستم، هر هسته به محض بیکار شدن انجام یک process را برعهده می گیرد.

2. Inter-core communication:

هستهها با استفاده از یک حافظه مشترک یا مکانیزمهای خاصی مثل IPI با یکدیگردر ارتباط هستند تا کارها را مدیریت کنند.

3. Memory Management

معماری xv6 یک حافظه مشترک دارد که تمام هستهها به آن دسترسی دارند. آنها باید مسائلی نظیر Load ،page fault کردن صفحهها داخل حافظه و ترجمه آدرس به کمک page table را انجام دهند.

4. Kernel Mode and System Calls

هر هسته میتواند به kernel mode تغییر وضعیت دهد تا system call ای که از طرف یک kernel mode سطح کاربر ایجاد شده را مدیریت کند. توانایی هندل کردن این system callها بین هستهها مشترک است.

5. Locking and Synchronization

از آنجایی که هر هسته میتواند به منابع مشترک اعم از حافظه، process table و deviceها دسترسی داشته باشد، معماری xv6 از قفلها استفاده می کند تا مطمئن باشد که چندین operation به طور همزمان صورت نمی گیرد. همه هسته ها باید locking mechanism را رعایت کنند.

مسئولیتهای خاص هستههای پردازنده عبارتند از:

1. Local Interrupt handling

هر هسته باید interruptهای سختافزاریاش را به تنهایی مدیریت کند.

2. Context Switching

هر هسته اطلاعات مربوط به processای که اجرا میکند، اعم از registerها و stack pointerها را درون خودش نگه میدارد. پس context switching هم باید توسط هر هسته به تنهایی انجام شود، چون فقط او از اطلاعات processها آگاه است.

3. Core initialization

وقتی سیستم boot می شود، bootstrap processor اولین هستهای است که شروع به کار می کند. این هسته application processor شروع به کار می کنند هسته environment شروع به کار می کنند (بقیه هسته ها).

همانطور که توضیح داده شد، زمانبندی یک فعالیت مشترک بین هستههای سیستم است و به هسته خاصی محدود نمی شود.

اشكالزدابي

1. برای مشاهده breakpoints از چه دستوری استفاده می شود؟

برای این منظور از دستور info breakpoints استفاده می شود که تمامی break point هارا نمایش می دهد:

```
(gdb) break cat.c:15
Breakpoint 1 at 0xeb: file cat.c, line 15.
(gdb) break cat.c:27
Breakpoint 2 at 0x4: file catic, line 27.
(gdb) break cat.c:34
Breakpoint 3 at 0x5c: file cat.c, line 34.
(gdb) info breakpoints
Num
                       Disp Enb Address
                                           What
        Type
                                0x000000eb in cat at cat.c:15
        breakpoint
                       keep v
                                0x00000004 in main at cat.c:27
2
        breakpoint
                       keep y
        breakpoint
                                0x0000005c in main at cat.c:34
                       keep y
(gdb)
```

همانطور که مشخص است هر break point 3 قرار گرفته را نشان می دهد.

2. برای حذف breakpoints از چه دستوری استفاده می کنیم؟

برای حذف آن ها از دستور del "breakpoint number" استفاده می کنیم که به شکل زیر عمل می کند. ابتدا breakpoint های مد نظر را اضافه می کنیم:

```
(gdb) break cat.c:15
Breakpoint 1 at 0xeb: file cat.c, line 15.
(gdb) break cat.c:35
Breakpoint 2 at 0x30: file cat.c, line 35.
(gdb) break cat.c:10
Breakpoint 3 at 0x97: file cat.c, line 10.
(gdb) info breakpoints
                       Disp Enb Address
Num
                                           What
        Type
                                0x0000000eb in cat at cat.c:15
        breakpoint
                       keep y
2
                                0x00000030 in main at cat.c:35
        breakpoint
                       keep y
                       keep y 0x000000097 in cat at cat.c:10
        breakpoint
```

در قدم بعدی breakpoint دوم را حذف می زنیم. لازم به ذکر است برای انجام این عمل نیاز است که شماره آن را برای دستور وارد کنیم.

```
(gdb) del 2
(gdb) info breakpoints

Num Type Disp Enb Address What

1 breakpoint keep y 0x000000eb in cat at cat.c:15

3 breakpoint keep y 0x00000097 in cat at cat.c:10
(gdb)
```

همانطور که مشاهده می شود breakpoint خط 35 ام حذف گردیده است.

کنترل روند اجرا و دسترسی به حالت سیستم

3. دستور bt را اجرا کنید خروجی چه چیزی را نشان می دهد؟

این دستور در هنگام توقف برنامه می تواند call stack را نشان دهد. همانطور که در تصویر مشخص است به صورت FILO نمایش داده شده است.

این دستور مخفف backtrace می باشد که هر تابع با صدا زده شدن بخشی از آن را به خود اختصاص داده است، در این بخش آدرس، متغیر های محلی و ... دیده می شود.

```
(gdb) break cat.c:12
Breakpoint 1 at 0x97: file cat.c, line 12.
(gdb) break cat.c:34
Breakpoint 2 at 0x5c: file cat.c, line 34.
(gdb) continue
Continuing.
[Switching to Thread 1.2]
Thread 2 hit Breakpoint 1, cat (fd=0) at cat.c:12
          while((n = read(fd, buf, sizeof(buf))) > 0) {
(gdb) bt
#0 cat (fd=0) at cat.c:12
#1 0xffffffff in ?? ()
(gdb) continue
Continuing.
Thread 2 hit Breakpoint 1, cat (fd=3) at cat.c:12
          while((n = read(fd, buf, sizeof(buf))) > 0) {
(gdb) bt
#0 cat (fd=3) at cat.c:12
    0x00000054 in main (argc=<optimised out>, argv=<optimised out>) at cat.c:39
(gdb)
```

همانطور که مشخص است با رسیدن خط 39 دو عنصر در این call stack قرار دارند پارامترها و همچنین نقطه ی مد نظر نیز دیده می شود.

4. تفاوت دو دستور x و print را توضیح دهید. چگونه میتوان محتوای یک ثبات خاص را مشاهده کرد؟

دستور x مخفف examine می باشد. هدف هر دو دستور بررسی مقدار داده در بخشی از حافظه می باشد اما تعدادی تفاوت هم دارند.

ابتدا دستور x را بررسی می کنیم:

هدف استفاده از این دستور، بررسی حافظه در آدرسی خاص است. در واقع این دستور این امکان را فراهم می کند که به طور مستقیم بتوان مقادیر مکان های مختلف حافظه را مشاهده کرد بدون توجه به اینکه آن خانه از حافظه به یک متغیر اختصاص داده شده یا خیر. از قابلیت های دیگر این دستور این است که می توان فرمت خروجی که می گیریم را تعیین کرد. برای مثال می توان محتوای حافظه را به شکل هگز، دسیمال یا کاراکتر مشاهده کرد. همچنین امکان تعیین واحد داده هم وجود دارد. برای مثال: بایت، کلمه و...

سینتکس این دستور به شکل زیر می باشد:

x/<n><f><u> <address>

:Xدستور

:<n>تعداد واحد هایی که می خواهیم ببینیم

:<f>فرمت خروجي

:<u>واحد

:<address>آدرس حافظه

مقادیر ممکن برای پارامتر ها:

يارامتر f:

<f></f>	توضيح
х	نمایش هگز
d	نمایش دسیمال
С	نمایش به صورت کار اکتر

پارامتر u:

<f></f>	توضیح
b	بایت
h	نصف کلمه
w	کلمه

حال دستور print را بررسی می کنیم. هدف این دستور نشان دادن مقدار یک عبارت، متغیر، یا شیء می باشد. در واقع می توان در نظر گرفت این دستور برای دیباگ سطح بالاتری نسبت به x به کار می رود چرا که مقادیر abstract تری را به ما نشان می دهد درحالی که دستور x در پایین ترین سطح قرار دارد و با گرفتن آدرس حافظه مقدار آن را نشان می دهد فارغ از اینکه از آن حافظه به چه چیزی اختصاص دارد. سینتکس این دستور به شکل زیر است:

Print <expression/variable>

به طور کلی می توان در نظر گرفت زمانی می توانیم از x استفاده کنیم که ساختار حافظه را بدانیم و آدرس هر چیزی که می خواهیم در حافظه مشخص باشد. اما دستور print سطح بالاتر بوده و مقادیر حافظه خام را به ما نشان نمی دهد بلکه مقادیر اختصاص داده شده به متغیر ها یا عبارات را نشان می دهد.

در صورتی که در gdb از دستور help استفاده کنیم توضیحات مربوط را می توان به کمک gdb مشاهده کرد.

```
(gdb) help x
Examine memory: x/FMT ADDRESS.
ADDRESS is an expression for the memory address to examine.
FMT is a repeat count followed by a format letter and a size letter.
Format letters are o(octal), x(hex), d(decimal), u(unsigned decimal), t(binary), f(float), a(address), i(instruction), c(char), s(string) and z(hex, zero padded on the left).
Size letters are b(byte), h(halfword), w(word), g(giant, 8 bytes).
The specified number of objects of the specified size are printed according to the format. If a negative number is specified, memory is examined backward from the address.

Defaults for format and size letters are those previously used.
Default count is 1. Default address is following last thing printed with this command or "print".
(gdb)
```

```
Print value of expression EXP.
Usage: print [[OPTION]... --] [/FMT] [EXP]
Options:
  -address [on|off]
    Set printing of addresses.
  -array [on|off]
   Set pretty formatting of arrays.
  -array-indexes [on|off]
   Set printing of array indexes.
  -elements NUMBER|unlimited
    Set limit on string chars or array elements to print.
    "unlimited" causes there to be no limit.
  -max-depth NUMBER|unlimited
    Set maximum print depth for nested structures, unions and arrays.
   When structures, unions, or arrays are nested beyond this depth then they
   will be replaced with either \{...\} or \{...\} depending on the language.
   Use "unlimited" to print the complete structure.
--Type <RET> for more, q to quit, c to continue without paging--
```

Note: because this command accepts arbitrary expressions, if you specify any command option, you must use a double dash ("--") to mark the end of option processing. E.g.: "print -o -- myobj".

Variables accessible are those of the lexical environment of the selected stack frame, plus all those whose scope is global or an entire file.

\$NUM gets previous value number NUM. \$ and \$\$ are the last two values. \$\$NUM refers to NUM'th value back from the last one. Names starting with \$ refer to registers (with the values they would have if the program were to return to the stack frame now selected, restoring all registers saved by frames farther in) or else to debugger "convenience" variables (any such name not a known register). Use assignment expressions to give values to convenience variables.

{TYPE}ADREXP refers to a datum of data type TYPE, located at address ADREXP. @ is a binary operator for treating consecutive data objects anywhere in memory as an array. F00@NUM gives an array whose first element is F00, whose second element is stored in the space following where F00 is stored, etc. F00 must be an expression whose value resides in memory.

EXP may be preceded with /FMT, where FMT is a format letter but no count or size letter (see "x" command).

برای مشاهده مقادیر ثبات های خاص که برای آنها اسم تعریف شده برای مثال eax هم می توان از print قرار print استفاده کرد. برنامه _cat را به کمک gdb اجرا می کنیم و در تابع main یک break point قرار می دهیم. سپس به کمک دستور زیر مقدار ثبات eax را چاپ می کنیم:

Print Seax

```
(gdb) break cat.c:main
Breakpoint 1 at 0x0: file cat.c, line 26.
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, main (argc=2, argv=0x2fec) at cat.c:26
26      {
(gdb) print $eax
$1 = 0
```

اما برای این کار نمی توان از دستور x استفاده کرد چرا که آدرس ثبات eax را در حافظه نمی دانیم. اما اگر دستور x \$eax را اجرا کنیم، چه اتفاقی می افتد؟ دستور با مقدار درون ثبات eax مانند یک آدرس عمل کرده و محتوای آن را نشان می دهد:

```
(gdb) x $eax
0x0 <main>: 0xfb1e0ff3
(gdb)
```

5. برای نمایش وضعیت ثباتها از چه دستوری استفاده می شود؟ متغییرهای محلی چطور؟

برای مشاهده تمام رجیستر ها از دستور info registers می توان استفاده کرد که اطلاعات تمام رجیستر ها را به ما نشان می دهد:

```
0x0
eax
ecx
                 0x1940
                                       6464
edx
                 0xbfac
                                       49068
ebx
                 0xbfa8
                                       49064
                 0x2fe0
                                       0x2fe0
esp
                                       0x3fb8
ebp
                 0x3fb8
esi
                 0x0
edi
                 0x0
eip
                                       0x0 <main>
                 0x0
                                       [ IOPL=0 IF ]
eflags
                 0x202
                 0x1b
SS
                 0x23
                                       35
ds
                 0x23
                                       35
es
                 0x23
                                       35
fs
                 0x0
                                       0
gs
                 0x0
                                       0
fs base
                                       0
                 0x0
                                       0
gs base
                 0x0
k gs base
                 0x0
                                         PG WP ET PE 1
cr0
                 0x80010011
cr2
cr3
                                        [ PDBR=0 PCID=0 ]
                 0xdfc6000
                 0x10
                                        [ PSE ]
cr4
--Type <RET> for more, q to quit, c to continue without paging--c
```

همچنین در صورتی که مقدار رجیستر خاصی را بخواهیم اگر آدرس آن را بدانیم از دستور x در غیر این صورت مطابق سوال 4 از دستور print استفاده می کنیم.

برای دیدن مقادیری متغیر های محلی از دستور info locals می توان استفاده کرد که در محل رسیدن به break point مقادیر تمام متغیر های محلی را نشان می دهد.

```
(gdb) info locals
fd = <optimized out>
i = <optimized out>
```

مقدار omptimized out در حالتی رخ می دهد که کامپایلر کد را به گونه ای کامپایل کرده که نیاز به ذخیره این دو مقدار در حافظه نبوده یا مکان آن قابل شناسایی نیست. دلیل این حالت این است که کد با aflagهای optimization کامپایل شده است.

رجیستر های esi و edi از رجیستر های general purpose هستند که معمولاً برای عملیات های روی رشته کاربرد دارند. برای مثال برای مقایسه دو رشته ما یک آدرس داریم که رشته مبدا را نشان می دهد و یک آدرس داریم که رشته مقصد را نشان می دهد. رجیستر esi مخفف extended source index است که به آدرس مبدا اشاره می کند.

رجیستر extended destination index است که به آدرس مقصد اشاره می کند. همچنین این دو رجیستر برای جابه جایی داده در حافظه هم کاربرد دارند.

- 6. به کمک استفاده از ساختار GDB، درباره ساختار struct input موارد زبر را توضیح دهید:
 - توضیح کلی این ساختار و متغییرهای درونی و نقش آنها

به طور کلی از این struct برای مدیریت ورودی از سمت کنسول مورد استفاده قرار می گیرد. ساختار کلی struct مشابه روبهرو است:

```
struct {
   char buf[INPUT_BUF];
   uint r; // Read index
   uint w; // Write index
   uint e; // Edit index
} input;
```

buf آرایهای است که کاراکترهای ورودی را نگه میدارد.

r ایندکسی را نشان میدهد که دفعه بعد باید از آن بخوانیم.

w ایندکسی را نشان میدهد که دفعه بعد باید در آن بنویسیم، زمانی که آماده process باشد. e ایندکسی را نشان میدهد که باید تغییر کند.

• نحوه و زمان تغییر متغییرهای درونی

یکی از بخشهایی که از این struct استفاده میبریم تابع consoleintr است:

```
consoleintr(int (*getc)(void))
 int c, doprocdump = \theta;
 acquire(&cons.lock);
 while((c = getc()) >= 0){
   switch(c){
     doprocdump = 1;
   case C('U'): // Kill line.
     while(input.e != input.w &&
           input.buf[(input.e-1) % INPUT BUF] != '\n'){
        input.e--;
        consputc(BACKSPACE);
     if(input.e != input.w){
       input.e--;
        consputc(BACKSPACE);
      if(c != 0 && input.e-input.r < INPUT_BUF){
       c = (c == '\r') ? '\n' : c;
input.buf[input.e++ % INPUT_BUF] = c;
       consputc(c);
        if(c == '\n' || c == C('D') || input.e == input.r+INPUT_BUF){
         input.w = input.e;
         wakeup(&input.r);
 release(&cons.lock);
 if(doprocdump) {
   procdump(); // now call procdump() wo. cons.lock held
```

✓ اولین حالت زمانی است که ترکیب Ctrl + U فشار داده شود:

این ترکیب منجر به پاک شدن خط کنونی کد می شود. برای مشخص کردن شروع خط دو حالت وجود دارد:

1. اول چک می شود که buffer خالی نباشد. همانطور که گفتیم، input.w جایی که کاراکتر بعدی باید نوشته شود را نشان می دهد و input.e جایی که قرار است تغییر کند. اگر این دو مخالف یکدیگر باشند، یعنی buffer خالی است و چیزی برای پاک کردن نداریم.

در این بخش چک میکنیم که کاراکتر اخر در buffer یک خط جدید نباشد. برای این کار موقعیت آخرین کاراکتر وارد شده را در نظر میگیریم(1- input.e)، سپس باقیماندهاش به حجم buffer را محاسبه میکنیم تا ایندکس آخرین خانه پر buffer پیدا شود. حال با کمک ایندکس، مقدار موجود در آن خانه buffer را پیدا میکنیم.

حال مادامی که هر یک از این شرایط که مهیا بود، در یک حلقه while مرتبا index.e را یکی عقب می بریم و جای آن backspace می گذاریم تا زمانی که خط تمام شود.

✓ دومین حالت زمانی است که ترکیب Ctrl + H فشار داده شود:

از این ترکیب برای پاک کردن کاراکتر آخر استفاده می شود، درست قبل از جایی که cursor قرار دارد. مجددا برای چک کردن اینکه buffer خالی نباشد، چک می کنیم که Input.e و input.w مخالف یکدیگر باشند.

سپس Input.e را یکی عقب می بریم و به جایش backspace می گذاریم.

✓ برای هندل کردن حالت نرمال ورودی نیز از Input استفاده می کنیم.

با كمك عبارت input.e – input.r < INPUT_BUF، چک می شود که buffer خالی نباشد.

هر کاراکتر جدید باید در input.buf ذخیره شود. Index آن توسط Input.e مشخص می شود که یکی به جلو رفته است. چون 128 buffer تایی است، باید باقی مانده به 128 محاسبه شود.

اگر ورودی یکی از حالات خاص مثل خط جدید، پایان فایل بود یا اینکه بافر پر شده بود، باید Input.w را با ایندکس نقطهای که در آن مینوشتیم آپدیت کنیم و process ای که روی بافر ورودی منتظر شروع به کار است را آغاز کنیم.

یکی دیگر از بخشهایی که از struct input استفاده میکنیم در تابع consoleread است:

```
consoleread(struct inode *ip, char *dst, int n)
  uint target;
  iunlock(ip);
  target = n;
  acquire(&cons.lock);
 while (n > 0) {
   while(input.r == input.w){
      if(myproc()->killed){
        release(&cons.lock);
        ilock(ip);
        return -1;
      sleep(&input.r, &cons.lock);
   c = input.buf[input.r++ % INPUT_BUF];
      if(n < target){
        input.r--;
     break;
    *dst++ = C;
     break;
  release(&cons.lock);
  ilock(ip);
  return target - n;
```

از این تابع برای خواندن ورودی از کنسول استفاده می شود:

- در حلقه تودرتو، شرط برقراری حلقه دوم با کمک struct input مشخص می شود. Input.e==input.r مشخص می کند که ورودی تمام شده است یا خیر.
- ✓ همچنین خواندن کاراکتر جدید نیز مشابه آنچه در تابع قبل توضیح داده شد، با کمک input.buf
 انجام می شود.
- \checkmark Ctrl + D سیگنالی است که نشان دهنده پایان فایل است. در صورت دریافت آن، اول باید چک کنیم که حداقل یک ورودی تاکنون از فایل خوانده باشیم(n < target)، اگر این طور بود کنیم که عملیات EOF موقتا به تاخیر بیفتد و دفعه بعد که تابع صدا زده شد، انجام شود. در غیر این صورت به انتهای فایل رسیدهایم و باید از تابع خارج شویم.

حال تغییرات input را در حالات مختلف با کمک gdb بررسی می کنیم:

✓ تغییرات input.e:

ابتدا متغییر input.e را watch می کنیم:

```
(gdb) watch input.e
Hardware watchpoint 1: input.e
```

اگر یک کاراکتر داخل ترمینال qemu وارد کنیم، وارد حالت دیفالت شده و مقدار Input.e در آنجا آپدیت می شود و به یک تبدیل می شود:

اگر control + u را وارد کنیم، برنامه در بخش مربوطه و خط 207 متوقف شده و مقدار Input.e مطابق کد یکی کم می شود:

سپس یک کاراکتر وارد کردیم تا مقدار Input.e یک شود و بتوانیم دستور ctrl + h را آزمایش کنیم:

✓ تغییرات input.buf:

این بار watch را روی input.buf میگذاریم. با هر بار نوشتن یک کاراکتر جدید، میتوانیم آپدیت شدن مقدار input.buf را مشاهده کنیم:

✓ تغييرات input.w:

در این مرحله watch روی Input.w قرار دارد. حالتی را در نظر بگیرید که اول یک کاراکتر وارد کردیم و مقدار Input.e بحددا آپدیت شده و مقدار Input.e مجددا آپدیت شده و مقدار Input.e قبل مشاهده است:

```
Old value = <unreadable>
New value = "d", '\000' <repeats 126 times>
consoleintr (getc=0x801026f0 <kbdgetc>) at console.c:220
220 consputc(c);
(gdb) c
Continuing.

Thread 1 hit Hardware watchpoint 1: input.buf

Old value = "d", '\000' <repeats 126 times>
New value = "q", '\000' <repeats 126 times>
consoleintr (getc=0x801026f0 <kbdgetc>) at console.c:220
220 consputc(c);
```

✓ تغییرات input.r:

در این مرحله watch روی Input.r قرار دارد. هر تعداد کاراکتر که داخل ترمینال بزنیم، به محض زدن new line از روی کنسول خوانده می شود و مقدار input.r اپدیت می شود:

```
Old value = <unreadable>
New value = 1
0 \times 80100321 in consoleread (ip=0 \times 80106a24 <icache+196>, dst=<optimized out>, n=<o
ptimized out>) at console.c:253
           c = input.buf[input.r++ % INPUT BUF];
(gdb) c
Continuing.
Thread 1 hit Hardware watchpoint 1: input.r
0ld\ value = 1
New value = 2
0x80100321 in consoleread (ip=0x8010fa24 <icache+196>, dst=<optimized out>, n=<o
ptimized out>) at console.c:253
253
            c = input.buf[input.r++ % INPUT BUF];
(gdb) c
Continuing.
Thread 1 hit Hardware watchpoint 1: input.r
0ld\ value = 2
New value = 3
0x80100321 in consoleread (ip=0x8010fa24 <icache+196>, dst=<optimized out>, n=<o
ptimized out>) at console.c:253
           c = input.buf[input.r++ % INPUT BUF];
(gdb) c
Continuing.
Thread 1 hit Hardware watchpoint 1: input.r
Old\ value = 3
New value = 4
 \times 80100321 in consoleread (ip=0x8010fa24 <icache+196>, dst=<optimized out>, n=<o
ptimized out>) at console.c:253
           c = input.buf[input.r++ % INPUT_BUF];
253
```

اشکالزدایی در سطح کد Assembly

7. خروجی دستورهای layout src و layout asm در TUI چیست؟

برای بررسی ساختار این دستورها، اول باید یک breakpoint قرار دهیم:

```
(gdb) break main

Breakpoint 1 at 0x80103060: file main.c, line 20.
```

حال دستو ر layout src را اجرا می کنیم:

```
paria@paria-VirtualBox: ~/Documents/... ×
                                            paria@paria-VirtualBox: ~/Documents/... ×
 -main.c
B+>
               kinit1(end, P2V(4*1024*1024)); // phys page allocator
        20
               kvmalloc()
                                  // kernel page table
        21
               mpinit(
        22
        23
               lapicinit();
               seginit(
                                 // segment descriptors
        24
               picinit
               ioapicinit()
        26
               consoleinit(
        27
        28
               uartinit()
        29
               pinit(
               tvinit
        30
               binit(
        31
                                  // file table
// disk
        32
               fileinit
               ideinit(
remote Thread 1.1 In: main
                                                                 L20
                                                                        PC: 0x80103060
(gdb)
```

این دستور source code بخشی را نشان می دهد که در حال debug آن هستیم.

حال دستور layout asm را اجرا مي كنيم:

```
paria@paria-VirtualBox: ~/Documents/...
                                          paria@paria-VirtualBox: ~/Documents/...
                                     0x4(%esp),%ecx
B+> 0x80103060 <main>
    0x80103064 <main+4>
    0x80103067 <main+7>
    0x8010306a <main+10>
    0x8010306b <main+11>
    0x8010306d <main+13>
    0x8010306e <main+14>
    0x8010306f <main+15>
    0x80103072 <main+18>
    0x80103077 <main+23>
    0x8010307c <main+28>
                              call
    0x80103081 <main+33>
                              call
    0x80103086 <main+38>
                              call
    0x8010308b <main+43>
                              call
emote Thread 1.1 In: main
                                                              L20
                                                                    PC: 0x80103060
(gdb) <u>l</u>ayout asm
gdb)
```

این دستور source code را در فرمت کد Assembly نمایش می دهد.

8. برای جابهجایی میان توابع زنجیره فراخوانی جاری (نقطه توقف) از چه دستوراتی استفاده می شود؟

از دستورات up و down برای جابه جایی میان توابع موجود در stack frame برنامه استفاده می شود. وقتی برنامه به یک break point برخورد می کند، با این دو دستور می توان بین توابع جابه جا شد.

به عنوان مثال در دستور پایین مشاهده می کنید که یک Breakpoint روی sys_read system call عنوان مثال در دستور پایین مشاهده می کنید که یک breakpoint برخورد کنیم:

```
(gdb) break sys_read
Breakpoint 1 at 0x80104cf0: file sysfile.c, line 27.
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, sys_read () at sysfile.c:27
27      if(argint(n, &fd) < 0)</pre>
```

با كمك دستور backtrace مى توانيم call stack مربوطه را مشاهده كنيم:

```
(gdb) backtrace
#0 sys_read () at sysfile.c:27
#1 0x80104a89 in syscall () at syscall.c:139
#2 0x80105aad in trap (tf=0x8dffefb4) at trap.c:43
#3 0x8010584f in alltraps () at trapasm.S:20
#4 0x8dffefb4 in ?? ()
Backtrace stopped: previous frame inner to this frame (corrupt stack?)
```

حال به کمک دو دستور up و down میتوان بین توابع جابهجا شد: