# Московский государственный технический университет им. Н.Э.Баумана

В.С.Бекнев, А.Ф.Куфтов, Р.З.Тумашев

# PACUET W IIPOEKTUPOBAHUE LIEHTPOBEEHHX 1 MIIPECCOPOB ITA

Методические указания к дреовому и дипа мному проектированию

Издательстве МІТУ им. Н.Э.Баумана 1996

### Рецензент Н.Д.Чайнов

Б42 Бекнев В.С., Куфтов А.Ф., Тумашев Р.З. Расчет и проектирование центробежных компрессоров ІТА: Методические указания. — М.: Изд-во МІТУ, 1996. — 44 с., ил.

Дани рекомендации по расчету параметров центробежних компрессоров, транспортных, авиационных и стационарных газотурбинных двигателей.

Для студентов, выполняющих курсовые и пипломние проекты.

Ил. 9. Библиогр. 3 назв.

TEK 31.363

(С) МГТУ им. Н.Э.Баумана, 1996.

#### BBEJEHAE

Центробежние компрессоры (ЦБК) широко применяют в транспортных и авиационных газотуровных двигателях (ГТД), в замкнутых газотурбинных установках (ГТУ) с инертными газами (или их смесліми) в качестве рабочего тела, а также в стационарных установках для перекачки различных газов. Используют как одноступенчатые, так и многоступенчатые конструкции. Обладая нэсколько меньшим КПД и обльшим рациальным габаритом по сравнению с осевним компрессорами. ЦЕК при тех же параметрах имеют меньший осевой габарит, меньшую удельную массу, облышую технологичность. При уменьшении объемного расхода разница между КПП осевнх и центробежных компрессоров уменьшается и при малых расходах исчезает совсем. Криме того, в ряде случаев из-за особенностей протекания характеристик центробежных компрессоров. большей устойчивости при работе на запыленном газе и других условиях работи применение ЧБК является более предпочтительным, чем оселих. Поэтому вы эр типа компрессора является инженерной технико-экономической задачей и зависит от конкретных требований, предъявляемых к компрессору, а также от компоновки ГТЛ или ГТУ в целом. При разработке компрессора необходимо учитивать требования к ступени уже на начальных станиях проектирования: в техническом запании.

Различают две основние задачи, связанные с проектированием компрессоров. Первая заключается в расчете основных геометрических соотношений и размеров проточной части (ПЧ) компрессора, а также формы профиля лопатки в пространотве (обратная задача гидрогазодинамики). Спроектированный компрессор должен обеспечить заданные непор и расход при известном числе оборотов с максимальным КПД в расчетной точке.

Вторан задача (прямая задача гидрогазодинамики) состоит в расчете параметров потока в проточной части при известной геометрии ступени. Эти г эсчети используют при дов тке существующих конструкций, а также при оценке характеристик и других конлустационных показателей.

На практике в рамках первой запачи распространени пва основних полхода к расчетам: І) на основе последовательного расчета и профилирования элементов проточной части и 2) на оонове прямого моделирования с использованием полного или частичного подобия течения газа в проточной части. Моделирование целесообразно в том случае, если имеется прототип с показателями, удовлетворяющими предъявленным требованиям. Методы поэлементного расчета более универсальны и информативны. В данной работе расчет и профилирование ПЧ ЦБК базируется на поэлементном мето-

Проектирование ЦБК включает в себя следующие разделы:

- I) составление технического задания на проектирование ПБК;
- 2) вибор типа и основных параметров ступени;
- 3) предварителлная оценка геометрических размеров элементов проточной часть и КПД ступени;
- 4) поэлементный расчет проточной части по средней линии тока с использованием эмпирических зависилостей, связывающих геометрические параметры проточной части с коеффициентами по-TODL:
- 5) профилирование основных элементов проточной части расочего колеса и виходной системы.

## I. COCTABLEHUE TEXHUYECKOTO SAJAHUR HA IIFOEKTUFOBAHUE IIEK

Техническое задание содержит физические характеристики рабочего тела, газодинамические параметры, которые должен обеспечить компрессор, эксплуатационные требования, зависящие от назначения и условий работи, экономические требования, опредедяемые технологией и стоимостью изготовления, компоновочные требования, обусловленные конструкцией всей установки и сопряженных агрегатов.

К бизическим карактеристикам рабоч эго тела относятся: состав газа (в массовых или объемных долях), показатель изоэнтропн  $k = C_D/C_A$ , газовая постоянная  $R_A$  (или удельная теплоемкость  $C_p$  ), коэффициент динамической вязкости  $\mu_{r0}$  и ксаффициант теплопроводности х каждого компонента состава (приложение).

К газодинамическим параметрам обычно относятся: физический или приведенный массовый расход рабс тего тела  $G_{\rm r}$  с указанием количества и мест отборов рабочего т ла го тракту проточной ча-4 .

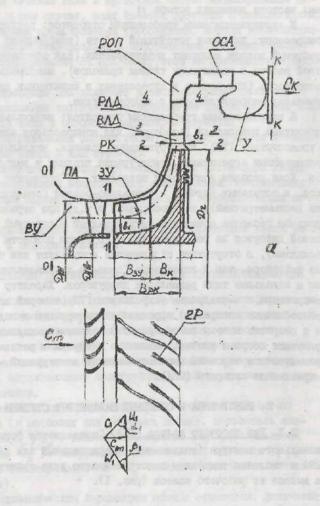
сти; параметры заторможенного потока при входе: давление  $P_0^*$  и температура  $T_0^*$ ; степень повышения давления по заторможенным параметрам  $\mathfrak{n}_{\kappa}^*$ ; ожидаемые адиабатические или политропические КПД ступеней (  $\eta_{\mathrm{ag. K}}^*$  и  $\eta_{\mathrm{n. K}}^*$  ) по заторможенным параметрам; частота вращения ротора m.

К эксплуатационным требованиям относятся: ресурс работи компрессора; диапазон устойчивой работи (коэффициент  $\Delta k_y$ ) и требуемый наклон напорных характеристик (для обеспечения устойчивой работи с различными типами приводов), максимальная износостойкость (при работе в агрессивных и запиленных средах), минимальная виброактивность и виброакустика.

К компоновочным требованиям относятся: минимальные массогабаритные показатели (особенно, для компрессоров авиационных и транспортных ГТД); конструктивные условия, накладываемые сопряженными агрегатами; конфигурация входинх и выходных патрубков. Если условия компоновки позволяют, то применяют осевой вход, в остальных случаях - радиально-осевой (осесиметричный или несиметричный), коленообразный и т.д. При ограниченном рациальном габарите применяют двухкаскадный лопаточный радиальноосевой диффузор за рабочим колесом (с углом поворота 90° между каскадами), в отсутствие от заничений используют как безлопаточнье диффузоры, так и лопаточные (одно- и двухкаскадные), клиновые и канальные типы радиальных диффузоров. Характер соединения компрессора с последующим устройством ГГД (камерой сгорания, теплообменным аппаратом) определяет конструкцию виходной системы и скорость потока за ступенью. В качестве выходных устройств применяют сборные улитки, различные патрубки и ресиверы, а для промежуточных ступеней многоступенчатых конструкций - обратные направляющие аппараты (ОНА).

### 2. BHEOP TUIIA II OCHOBHNX HAPAMETPOB CTYHEHI

2.І. Тип рабочего колеса (РК). Определяется формой меридионального контура (радиальный, осерациальный или диагональный) и числовым значением конструктивного угла лопатки  $\beta_{2\lambda}$  на выходе из рабочего колеса (рис. I).



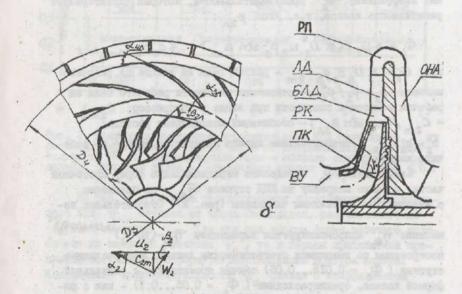


Рис. I. Основние элементи проточной части и резчетние сечения ступени центробежного компрессора осерадиального (а) и раде-ального (б) типов: ВУ — вкодное устройство; ПА — подкручиварщий аппарат; БУ — заборное устройство колеса; РК — рабочее колесо; БП — безлопаточний дифузор; РЛД — радиальный лопаточний дифузор; РОП — радиальный поворот; ОСА — осевой спримляющий аппарат; ОНА — обратный направляющий аппарат; У — сборная улитка; ПК — покрывной диск рабочего колеса; 2Р — решетии второго рада

Вноор той или иной форми меридионального контура рабочего колеса зависит от коэффициента производительности  $\Phi$ , представляющего собой отношение расхода через ступень к условному расходу рабочего тела, протекающего через площадь, ометаемую рабочими попатками колеса, со скоростью  $u_2$  и плотностью  $p_2^*$ :

$$\Phi = 4G_r/(\pi D_2^2 u_2 \rho_2)$$
,

Однако с учетом подобия полей окоростей в межлопаточных каналах високоэффективных ступеней рекомендуется использовать обобщенний коэффициент  $\Phi_0$  производительности, который карактеризует реактивность колеса, т.е. угол  $\beta_{2\Lambda}$ :

$$\Phi_0 = 4 G_r / (\sigma D_2^2 u_2 \rho_0^* \sin \beta_{2\Lambda}) \approx 4 \bar{\rho}_2 \bar{b}_2 \bar{c}_{2m_0}$$

где  $G_{\mathbf{r}} = \pi t D_2 b_2 \rho_2 c_{2m}$ — расход газа на виходе из рабочего колеса;  $\bar{\rho}_2 = \rho_2/\rho_0^*$ — отношение плотности рабочего тела за рабочим колесом к плотности при входе в компрессор;  $C_{2m} t = C_{2m}/(u_2 \sin \beta_{2h})$ — обобщенный коэффициент расхода;  $\bar{b}_2 = b_2/D_2$ — относительная ширина лопаток на выходе из рабочего колеса.

Козфрициент  $\Phi_0$  определяет меридиональную форму проточной части, а также поправку на КПД ступени  $\overline{\eta}_{\Phi_0}$  по оравнению с максимально достижимым значением (рис. 2). Относительное из-

менение  $\overline{\eta}_{\Phi_0}$  аппроксимируется выражением  $\overline{\eta}_{\Phi_0}^{-1}(10\Phi_0)^{(1,11+489\Phi_0)^2}$  построенным по имеющимся статистическим данным. Малораскодные ступени ( $\Phi_0 = 0.015...0.05$ ) обично проектируют с радкальной формой колеса, среднераскодные ( $\Phi_0 = 0.05...0.1$ ) — как с радкальными, так и осерадиальными колесами, высокорасходные ( $\Phi_0 > 0.1$ ) — с осерадиальными колесами, высокорасходные ( $\Phi_0 > 0.1$ ) — с осерадиальной или диагоне выой формой. При  $\Phi_0 < 0.01$  целесообразно или сжатия и подачи рабочего тела потребителю использовать компрессоры объемного типа, а при  $\Phi_0 > 0.2$  — диагональные и осевые компрессоры или переходить к двухпоточным конструкциям центробежных машин.

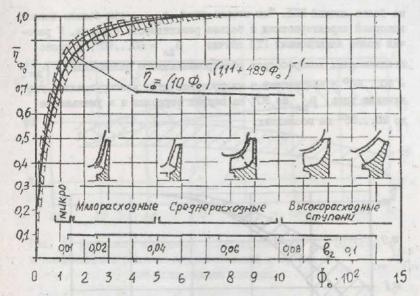


Рис. 2. Диаграмма изменения относительного КПД ступени  $\eta_{\Phi_0}$  и рекомендуемых форм проточгой части от коэффициента производительности  $\Phi$ : заштрихова ная зона — область экспериментальных данных; сплодная линия — осредненная кривая  $\eta_{\Phi_0}$ ;  $00 \leqslant \Phi_0 \leqslant 0,1$ 

На рис. З приведена статистическая зависимость относительного КПД  $\overline{\eta}_{R_0}$  ступени от числа Рейнольдса, рассчитанного по окружной скорости  $u_2$ . Так как при выборе форми рабочего колеса еще не известно значение  $\Phi_0$ , то в первом приближении принимаем осерациальную форму меридионального контура колеса. Коэффициент производительности  $\Phi_0$  овязан с коэффициентом

омотроходности  $k_{s0} = \Phi_0^{0,5} \bar{H}_{30}^{-0,75} \sin \beta_{2n}^{-0,125}$ . (1,0,...,1,2) $\Phi_0^{0,5}$ ,

где  $\widetilde{H}_{\mathfrak{F}_0}$  - коэффициент напора.

Значения угла лопатки  $\beta_{2n}$  можно пригимать в широких пределах: от 20 до  $90^{\circ}$  и очень редко  $\beta_{2n} > 90^{\circ}$ . При выборе угла лопатки следует иметь в виду, что пои одинако ых степенях повышения давления ступени с углом  $\beta_{2n} = 90^{\circ}$  имеют меньший радиальный габарит (за счет больших коэффициентов напора),

но более низкий КПД. Чем меньше угол  $\beta_{2n}$ , тем больше наклон напорной карактеристики и больше реактивность ступени. У рабочих колес авиационных ГТД обычно  $\beta_{2n}=60...90^{\circ}$ , у колес стационарных компрессоров общепромышленного назначения  $\beta_{2n}=30...60^{\circ}$  с тенденцией в многоступенчатых конструкциях к увеличению угла  $\beta_{2n}$  до  $90^{\circ}$  на первых ступенях и к уменьшению до  $20...25^{\circ}$  на последних.

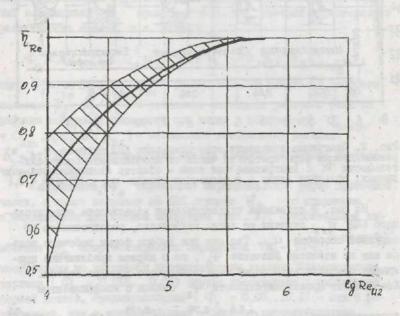


Рис. 3. Диаграмма изменения относительного КЩД ступени  $\widetilde{\eta}_{\mathrm{Re}}$  от числа Рейнольдоа  $\mathrm{Re}_{u_2}(u_2D_2)/\mathring{v}_2$ : заштрихованная зона — область экспериментальных данных; сплошная линия — осредненная кривая

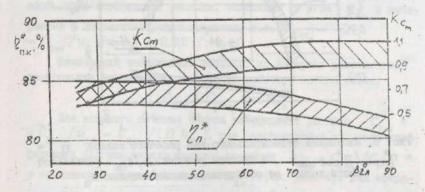


Рис. 4. Диаграмма изменения политропического КПД ступени  $\eta^*_{n.k}$  и коэффициента разгона меридиональной скорости  $k_{c_m} = c_{2m}/c_{1m}$  от угла выхода лопатки

Изменение политропического КПД ступени  $\eta^*$  от угла выхода лопатка  $\beta_{2\pi}$  в первог приближении оценивают по диаграмме (рис. 4), которан построена в соответствии с опытными данными. Адиабатический КПД при этом будет равен:

$$\eta_{\text{AR.K}}^{*} = \frac{\pi_{\text{K}}^{*} \frac{\frac{k-1}{k}}{-1}}{\pi_{\text{K}}^{*} \frac{k-1}{k \eta_{\text{n.K}}^{*}} - 1}$$

2.2. Число лопаток и основные геометриче кие соотношения рабочего колеса. Число лопаток рабочего колеса центробежной ступени можно выбирать в достаточно широких пределах, при этом число лопаток осевой части осерациальных колес равно либо числу лопаток в радиальной части  $\mathcal{Z}_{p_K}$  в случае однорядного лопаточного аппарата рабочего колеса, либо в два раза меньше для двухрядного лопаточного аппарата. Для обоснования выбора числа лопаток  $\mathcal{Z}_{p_K}$  целесообразно использовать обобщенное число лопаток радиальной части колеса  $\mathcal{Z}_0 = \mathcal{Z}_{p_K} / \sin \beta_{2,n}$ .

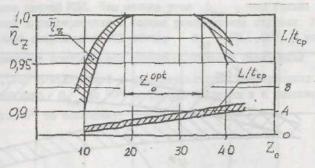


Рис. 5. Изменение относительного КПД рабочего колеса  $\bar{\eta}_{\chi} = \eta_{n,pk}^*/\eta_{n,pk}^*$  и густоти решетки  $L/t_{\rm cp}$  радиальной части колесь от обобщенного числа лопаток  $\mathcal{Z}_0$ 

Как видно из рис. 5, оптимальное число лопаток меняется в широких пределах:  $\mathcal{X}_0^{\text{opt}}=16...32$ . Фактическое число лопаток  $\mathcal{X}_{\text{рк}}=\mathcal{X}_0\cdot\sin\beta_{2n}$ . Достаточно широкий диапазон изменения  $\mathcal{X}_{\text{рк}}^{\text{opt}}$  (при больших значениях угла  $\beta_{2n}$ ) позволяет подбирать рациональные соотношения чисел лопаток колеса и диффузора без уменьшения КПД ступени.

Относительные радиальные размеры колеса выбирают в следующих пределах (см. рис. I); относительный диаметр периферии при входе в рабочее колесо  $\bar{D}=D_{\rm in}/D_2=0.45...0.65$ ; относительный диаметр втулки при входе в рабочее колесо  $\bar{d}=D_{\rm in}/D_{\rm in}=0.35...0.55$ . В ряде случаев (осерациальный компрессор, состоящий из осевого и центробежного компрессоров, высокорасходные ступени и т.д.) можно уголичить  $\bar{d}$  до 0.7...0.8, что, однако, может привести с снижению КПД ступени. Лля радиальных колес  $D_{\rm int}\approx D_{\rm int}$ ,  $\bar{d}=1.0$ .

2.3. Коэййициенти расхода. При газодинамическом расчете компрессора используют два коэййициента расхода. Первый представляет собой отношение расходной (меридиональной) сославляющей скорости потока к окружной скорости колеса в характерных сечениях, т.е.  $\overline{C}_{im} = C_{im} / u_{in}$ .

Для сечения на виходе из рабочего колеса вводят второй обобщенний коэффициент расхода, зависящий от угла  $\beta_{2n}$  и выбираемый в достаточно узких пределах, т.е.  $\overline{C}_{2m_0} = C_{2m}/u_2 \sin \beta_{2n} = 0,22\dots 0,40$ .

Физический коэффициент расхода, по которому рассчитивают треугольнии скоростей на виходе из рабочего колеса. равен:

 $\overline{C}_{2m} = \overline{C}_{2m_0} \sin \beta_{2n} .$ 

Для входного сечения колеса коэффициент расхода  $C_{1m} = \overline{C}_{1m} / u_{1n} = C_{2m} / (D \, k_{C_m})$ , где рекомендуемые значения коэффициента разгона меридиональной скорости  $k_{C_m} = C_{2m} / C_{1m}$  в зависимости от угла лопатки  $\beta_{2n}$  (см. рис. 4). Для осерациальных колес с углом  $\beta_{2n} = 60...90^{\circ}$  обычно принимают  $k_{C_m} \cong 1.0$ .

2.4. Коэффициенты напора. Коэффициент напора представляет собой отношение работи, потведенной к рабочему телу, к квадрату окружной скорости на наружьом диаметре рабочего колеса. При расчете компрессоров чаще всего используют коэффициент адиабатического (изоэнтропического) напора  $\overline{H} = H_{\rm AQ}/u_2^2$  и коэффициенты связаны между собой зависимостью, вытекающей из баланса энергии в ступени:

$$\overline{H}_{K} = \frac{\overline{H}}{\eta_{AH,K}^*} = \frac{\overline{H}_{PK}}{\eta_{AH,PK}^*} = \mu_{\infty} + \alpha_f - \alpha_f$$

$$-\,\mu_{\infty}\;\overline{\mathcal{C}}_{2m}\;\text{ctg}\;\,\beta_{2n}\,-\,\overline{\mathcal{C}}_{2m}\;\overline{\mathcal{D}}\,\overline{\mathcal{A}}_{\text{cp}}\;\text{ctg}\;\alpha_{\text{icp}}\,/\,k_{\mathcal{C}_{m}}\;,$$

где  $\alpha_f = \Delta H_f / u_2^2 = 0.03...0.05$  — коэффициент затраченной работи на тречие диска;  $\mu_\infty = C_{2u} / C_{2u\infty}$  — коэффициент уменьшения мощности;  $C_{2u\infty}$  — окружная составляющая абсолютной скорости на выходе из колеса при бесконечном числе лонгток,  $\vec{d}_{\text{CD}} = D_{\text{CD}} / D_{10}$ .

Для колес с радиальными на выходе лопатками (  $\beta_{2n}=90^{\circ}$ ) в отсутствие закрутки на входе (  $\alpha_{1cp}=0$ ) при слтимальном числе лопаток  $\overline{H}_{K0}=\mu_{\infty}+\alpha_{f}=0.87...0.93$ . Для  $\beta_{2n}<90^{\circ}$ 

в первом приближении  $\overline{H}_{\rm K}=\overline{H}_{\rm KO}\sqrt{\sin\beta_{2n}}$  , в дальнейшем числовое значение  $\overline{H}_{\rm K}$  уточняют в процессе расчета по уравнению баланса мощности.

2.5. Окружная скорость конца лопатки. По выбранному значе-

нию  $\bar{H}_{\rm K}$  и изоэнтропическому напору  $H_{\rm A,R}^*=\mathcal{C}_p\,T_0^*(\mathfrak{A}_{\rm K}^*)-1$ ) оценивают окружную скорость колеса  $u_2=\sqrt{H_{\rm A,R}^*/\bar{H}}$  , где  $\bar{H}=\bar{H}_{\rm K}\cdot\eta_{\rm A,R,K}$  .

Ориентировочные цопустимые значения окружных скоростей рабочих колес с радиальными лопатками составляют:  $u_2 \leqslant 450$  м/с из алюминиевых сплавов марок AK;  $u_2 \leqslant 500$  м/с — из стальных сплавов;  $u_2 \leqslant 550...650$  м/с — из титановых сплавов. При уменьшении  $\beta_{2n}$  до  $50...60^0$  эти злачения должне бить уменьшени на 40...50 м/с. Колеса из композитных материалов позволяют увеличить предельные значения  $u_2$  в 1.5-2 раза по сравнению со стальными колесами.

Если полученные значения  $u_2$  превышают допустимые, оледует увеличить число ступеней с рациональным разбиением  $\pi_k^*$  по ступеням.

# 3. ПРЕЦВАРИТЕЛЬНАЯ ОЦЕНКА ГЕОМЕТРИЧЕСКИХ РАЗМЕРОВ ЭЛЕМЕНТОВ ПРОТОЧНОЙ ЧАСТИ И КПЛ СТУПЕНИ

3.І. Опенка размеров рабочего колеса и КПД ступени. В соответствии с представленными выше рекомендациями (см. гл. 2) выбирают коэффициенты эффективного напоря  $\overline{H}_{\rm KO}$ , расхода  $\overline{C}_{2mo}$ , число лопаток  $\mathcal{X}_0$ , а также угол лопатки колеса на выходе  $\beta_{2n}$ , относительный диаметр колеса  $\overline{D} = D_{in} / D_2$ , угол закрутки потока на входе  $\alpha_{\rm icp}$  и угол наклона средней линии тока на входе в рабочее колесс  $\gamma_{\rm icp}$  (см. рис. I).

По графику (см. рис. 4) оценивают политропический КПД ступени  $\eta_{\text{n.к}}^*$  и коэффициент разгона мер диональной скоросы в колосе  $k_{\text{cm}} = C_{2m} / C_{1m}$  .

Далее вичисляют коэффициенты эффекти ного напора, расхода 14 и число лопаток  $\overline{H}_{\rm K}=\overline{H}_{\rm KO}\sqrt{\sin\beta_{2n}}$ ;  $\overline{C}_{2m}=\overline{C}_{mg}\sin\beta_{2n}$ ;  $\overline{C}_{1m}=\overline{C}_{2m}/(\overline{D}\,k_{cm})$ ;  $\mathcal{Z}_{\rm pK}=\mathcal{Z}_{0}\sin\beta_{2n}$  (значение  $\mathcal{Z}_{\rm pK}$  округляют до бликайшего целого числа).

Адиабатический КПД ступени

$$\eta_{AA,\kappa}^* = \frac{\sigma_k^* \frac{k-1}{k} - 1}{\sigma_k^* \eta_{n,\kappa}^* - 1}$$

Адмабатический и эффективний напоры ступени

$$H_{AB}^* = C_p T_0^* (\sigma_k^* - 1); \quad \bar{H} = \bar{H}_K \cdot \eta_{AB,K}^*; \quad H_K = H_{AB}^* / \eta_{AB,K}^*$$

Окружные скорости на выходе и входе в колесо

$$u_2 = \sqrt{H_{AB}^*/\overline{H}}$$
;  $u_{in} = u_2 \cdot \widetilde{D}$ .

Меридиональные скорост и на выходе и входе в колесо

$$C_{2m} = \overline{C}_{2m} u_2$$
;  $C_{1m} = \overline{C}_{1m} u_{1n} = C_{2m} \cdot k_{cm}$ .

Площадь на входе в ко есо

$$F_{i} \cong G_{r}/C_{im} \rho_{i}^{*} \varepsilon(\lambda, k) \mu_{By}$$

где  $\rho_1^* = P_0^* \sigma_{\rm sy}/(R_{_{\rm f}} T_0^*)$  — плотность рабочего тела на входе в колесо;  $\sigma_{\rm gy} = 0.985...0.995$  — коаффициент сохранения полного давления во входном патрубке с учетом потерь в фильтре;  $s(\lambda,k)$  — газодинамическая функция плотност. по скорости  $C_1$  с учетом принятого угла  $\alpha_{\rm tcp}$ ;  $\mu_{\rm sy} = 0.98...0.99$  — коаффициент загромождения на входе;  $C_1 = C_{\rm im}/\sin\alpha_{\rm icp}$ ;  $\lambda_{\rm icp} = C_1/\alpha_{\rm kp}$ ;  $\alpha_{\rm kp} = \sqrt{\frac{2k}{k+1}} \, R_{_{\rm f}} T_0^*$ .

Диаметр втулки на входе в рабочее колесо

$$D_{\rm isr} = \sqrt{D_{\rm in}^2 - 4\,F_{\rm i}\cos\gamma_{\rm icp}/\pi} \ , \quad \text{rme} \quad D_{\rm in} = D_2\cdot\overline{D} \ , \quad D_2 = 60\,u_2\,/\pi\,\tau . \label{eq:decomposition}$$

Для осерациальных ступеней  $\gamma_{\rm icp} = 0...35^{\rm o}$ , для радмальных  $\gamma_{\rm icp} = 80...90^{\rm o}$ .

Относительный диаметр втулки на входе в рабочее колесо

$$\overline{d} = D_{1BT} / D_{1n}$$
.

Рекомендуемые значения  $\bar{d} = 0.35...0.55.$ 

Для центробежных ступеней в системе осецентробежного компрессора значения  $\overline{d}$  могут достигать 0.7 и выше. Если  $\overline{d}<0.35$ , то следует увеличить  $\overline{C}_{1m}$  (за счет увеличения  $\overline{C}_{2m}$  или  $\overline{D}$  и уменьшить  $\beta_{2m}$ ) и повторить расчет до получения рекомендуемых значений d.

Коэффициент уменьшения подведенной работы за счет конечного числа лопаток и жактивности лопатки

$$\mu_{\infty} = \frac{\sigma_0 - \overline{C}_{2m_0} \cos \beta_{2n}}{1 - \overline{C}_{2m_0} \cos \beta_{2n}} ,$$

где  $\phi_0 = 1 - \sqrt{\sin \beta_{2g}} / \mathcal{Z}_{pk}^{\theta,7} -$  коэффициент скольжения.

Окружнея составляющая абсолютной скорости на выходе из рабочего колеса

$$C_{2u} = \mu_{\infty} (u_2 - C_{2m} \operatorname{ctg} \beta_{2n}).$$

Абсолютная скорость на виходе из рабочего колеса

$$C_2 = \sqrt{C_{2u}^2 + C_{2m}^2}$$

Угол потока в абсолютном движении на виходе из рабочего колеса

$$\alpha_2 = \operatorname{arctg} C_{2m} / c_{2u}$$

Температура рабочего тела и критическая скорость потока на выходе из рабочего колеса

$$T_2^* = T_0^* + H_{\kappa} / C_p$$
;  $\alpha_{\kappa p2} = \sqrt{\frac{2k}{k+1}} R_{\Gamma} T_2^*$ .

Приведенная скорость потока на выходе из рабочего колеса

$$\lambda_2 = C_2 / \alpha_{\kappa \rho 2}$$
.

Число Рейнольдса по окружной скорости на наружном диаметре рабочего колеса и высота лопатки

$$\mathrm{Re}_{u2} = \rho_2 D_2 u_2 / \mu_2 \; ; \qquad b_2 = G_r / (\pi D_2 \rho_2 C_{2m} \mu_{2-2}), \label{eq:Reu2}$$

где  $\rho_2 = \frac{\sigma_k^* P_0^* \, \varepsilon(\lambda_2, k)}{\sigma_{\text{вых}} \, R_{\text{f}} \, T_2^*}$  — плотность рабочего тела за ко-

лесом;  $\mu_{2-2} \cong 0,93...0,95$  — коэффициент загромождения;

 $G_{\mathrm{BMX}}=0,93...0,99$ — коэффициент сохранения полного давления выходной системы (меньшее значение — для околозвуковых окоростей потока на выходе из колеса, большее — для малых значений  $\lambda_2$ , характерных при работе на гелии):  $\mu_2\cong\mu_{r0}\left(T_2^*\cdot \tau(\lambda_2,k)/T_{00}\right)^m$ — коэффициент динамической вязкости газа за колесом; m— коэффициент, зависящий от рода газа (см. приложение).

Обобщенный коэффициент производительности

$$\Phi_0 = 4G_r / \pi \rho_1^* D_2^* u_2 \sin \beta_{2n}$$
).

По графикам (см. рис. 3) определяют поправку на КПД в зависимости от числа Рейнольдса  $\operatorname{Re}_{u\bar{u}}$  и обобщенного коэффициента производительности  $\Phi_0$ , а затем уточняют значения политропического и адиабатического КПД ступени

$$\eta_{n,\kappa}^{*1} = \eta_{n,\kappa}^* \cdot \overline{\eta}_{Re} \overline{\eta}_{\Phi_n} , \qquad \eta_{AB,\kappa}^* = (\pi_k^* \frac{k-1}{k} - 1) / (\pi_k^* \frac{k-1}{k\eta_{n\kappa}} - 1).$$

По коэффициенту  $\Phi_0$  (см. рис. 2) можно уточнить приняту в первом приближении форму проточной части компрессора.

Когда значение коэффициента  $\Phi_0$  попадалт в леную часть графика (см. рис. 2), то рекомендуется, если это допустимо о условиям технического задания, увеличить число обо этов, что приводит к уменьшению величины  $D_2$ , снижению коэффициента расхода, увеличению коэффициента напора за счет г. рехода к большим  $\beta_{2n}$  или увеличению числа ступеней (в многоступен-

чатых конструкциях). Если значение коэффициента  $\Phi_0$  смещается вправо, то следует рассмотреть возможности уменьшения чесла оборотов, увеличения коэффициента расхода, уменьшения коэффициента напора или перехода на многопоточние, диагональные или осевые конструкции.

Далее уточняют вначения коэффициентов напора:

$$\overline{H}_{\rm K} = \mu_{\infty} + \alpha_f - \mu_{\infty} \, \overline{C}_{2m} \, {\rm ctg} \, \, \beta_{2n} - \overline{C}_{2m} \, \overline{D} \, \overline{\alpha}_{\rm cp} \, {\rm ctg} \, \alpha_{\rm icp} / k_{\rm em},$$

и расчет повторяют до сходимости по параметрам  $\bar{H}_{\kappa}$  и  $\eta_{\rm AG,\kappa}^{\star}$  с точностью до I %.

3.2. Вибор типа входного и выходного устройств. Вибор того или иного типа входного и выходного устройств определяется мно-гими факторами, в число которых входит назначение ступени, условия агрегатирования с предыдущим и последующими устройствами, требования к эксплуатационным показателям, технологии и стоимости изготовления и др.

Входные устройства. Назначение входных устройств — подвод потока к лопаткам рабочих колес из окружающей среды или предыдущего устройства. Основным элементом входного устройства является входной патрубок, в котором на входе или чаще на выходе расположен подкручивающий аппарат, создающий по стределенному закону закрутку потока перед колесом для улучшения условий обтекания заборного устройства колеса. Наиболее распространенные типы входных патрубков показаны на рыс. 6.

Выходные устройства. Включают в себя безлопаточный и лопаточный диффузоры, а также выходной патрубок, расположенный между лопаточным диффузором и фланцем компрессора. Основное назначение безлопаточного диффузора (БЛД) — выгавнивание потока, а при больших  $\pi_k^*$  — уменьшение числа Мах і на входе в лопаточный диффузор. В высоконапорных компрессорах радиальную протяженность БАД задают в пределах  $\overline{d}_{\text{БЛД}} = D_5 / D_2 = 1,05...1,20$ ,

ширина БЛД обично постоянна, т.е.  $b_3 = b_2$ . В низконапорных ступенях с углом  $\beta_{2,n} \le 40^\circ$  БЛД может бить основным элементом ступени, преобразующим скоростной напор за колесом в статическое давление. При прочих равных условиях радиальная протяженность безлопаточного ийй зора больше по сравнению с лопаточным дийй зором (ЛД); БЛ, име эт более широкий

диапазон устойчивой работи, но более низкий КПД; стоимость его изготовления ниже, чем для лопаточного. Эти различия увеличиварится с ростом угла  $\beta_{2n}$ .

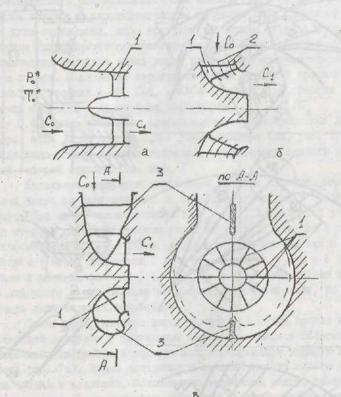
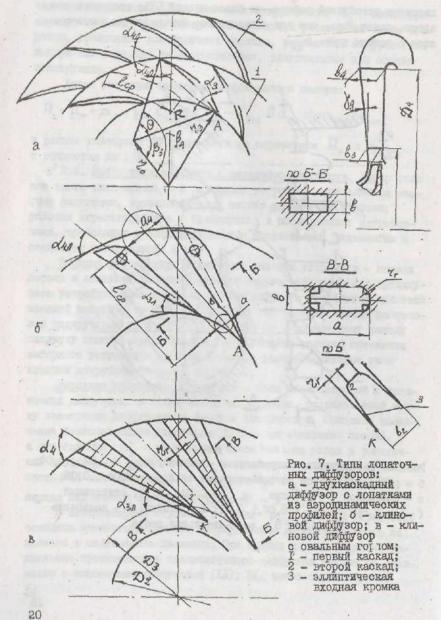


Рис. 6. Типи входных патрубков: а — осевой,  $\xi_{BR} = 0,02...0,04$ ; б — радиально—осевой осесимметричний,  $\xi_{BR} = 0,04...0,06$ ; в — кольцевой ( —— ) при  $\xi_{BR} = 0,10...0,15$ ; спиральний ( —— ) при  $\xi_{BR} = 0,06...0,11$ ; I — стойки; 2 — кольцевые лопатки; 3 — разделительные ребра



Лопаточние диффузори обично выполняются как устройства пибо лопаточного типа с лопатками, образованными аэродинамическими профилями (рис. 7а), либо канального типа, имеющими прямолинейную ось межлопаточного канала (рис. 76,в). Среднюю линию лопаток с аэродинамическим профилем либо принимают в виде дуги окружности, либо получают расчетным путем с использованием гидродинамически целесообразного распределения аэродинамических нагрузок вдоль хорды профиля, обеспечивающего минимум потерь. В качестве аэродинамических значений профилей используют профили A—40, C—4. NACA—65 и др. При степени торможения скорости в лопатсчных диффузорах  $\overline{C}_{ng} = C_4/C_3$  облыших 0,4 обично применяют однокаскальне профилированные диффузоры; если  $\overline{C}_{ng}$  меньше 0,4 — двухкасмадные (см. рис. I; 7а). Радиально-осевой поворот позволяет значительно снизить радиальный габарит ступени (см. рис. I).

Канальные диффузоры образованы прямыми клиновидными лопатками часто со скруглениями со стороны разрежения в области выкода. При малом числе лопаток (  $\mathcal{Z}_{\mathbf{q}} \sim 7...10$ ) входной участок со стороны давления профилируется по криной, олизкой к логарифмической спирали. Канальны диффузоры выполняются как с расширением в одной плоскости (  $b_4 = b_3 = \mathrm{const}$  ), так и с расширеныем в двух плоскостях (  $b_4 > b_3$  ); в последнем случае потери в диффузоре и его радиаль ый габарит несколько ниже, но сложность изготовления возрастает.

Более эффективным с аэродинамической точки зрения является клиновой диффузор с галтелями, пересеканщимися в области безлонаточного диффузора и образующими стреловидную входную кромку (см. рис. 7в). Форма поперечного сечения канала такого диффузора близка к овальной. Максимально возможный радиус галтели равен половине высоты канала, при этом в случае отсутствия прямолинейного участка поперечное сечение канала будет окружностью, а сам канал будет иметь форму правильного конического диффузора (трубчатый диффузор). Наличие стреловидной входной кромки с переменным углом установки  $\alpha_k$  вдоль ее глины позволяет согласовать углы лопатки с полем углов потока по высоте канаг  $\alpha_k$  тем самым уменьшить ударные потери на входной кромге, а также увеличить  $\alpha_k$  при больших числах  $\alpha_k$  на входе в диффузор (например, при  $\alpha_k$  > 4 для воздуха). Наличие га елей большого радиуса существенно снижает вторичные потери в канале. Лопаточ-

ный диффузор с овальным горлом изготавливается фрезерованием из двух половин с плоскостью разъема посередине высоти канала или предизионным литьем.

Наиболее совершенным с аэродинамической точки зрения является лопаточный диффузор с лопатками, спрофилированными с учетом гидродинамически целесообразного распределения скоростей и галтелями, образующими стреловидную входную кромку. Такие диффузоры имеют наименьшие профильные, вторичные и ударные потери, а также высокие виброакустические показатели. Однако эти диффузоры наименее технологичны.

При выборе диффузора для конкретной ступени следует руководствоваться особенностями каждого из рассмотренных выше типов диффузоров.

Клиновне диффутори наиболее прости в изготовления, позволяют использовать конструкции с наи чием стяжных болтов, проходящих через толстие лопатки (что может оказаться решающим при
больших давлениях в системе). Число лопаток клиновых диффузоров  $\mathcal{Z}_{\Lambda}$  может бить небольшим. Однако потери полного давления
за счет увеличения толщини выходной кромки и радиальний габарит
при этом возрастают. Клиновне диффузоры получили наибольшее
распространение в транспортных ІТД.

Клиновие диффузори с овальным горлом аэродинамически более вффективны, но менее технологичны за исключением трубчатых вариантов. Однако рабочий диапазон характеристик трубчатых диффузоров невелик, и их применение оправдано в том случае, когда компрессор работает в узком диапазоне изменения расходов. Радиальный габарит диффузоров с овальным горлом такой же, как в клиновых диффузорах; степень торможения скорости может доходить до 0,25.

Лопаточные диффузоры с профилированными аэродинамическими лопатками по уровню потерь близки к тручатым с кругиым горлом, однако обладают большим диапазоном устойчивой работы, особенно в двухкаскадном исполнении. Виброакустические показатели их также высоки, поскольку позволяют в широком диапазоне варьировать густоту решеток (числом лопаток) и взаимное расположение каскадов. Наибольшее применение двухкаскадные лопаточных диффузоры с РОП нашли в авлационных ЦБК.

При выборе числа лопаток диффу орсь для достижения хороших виброакустических показателей отногение чисел лопаток ЛД и РК 22

должно быть  $0.5>\mathcal{Z}_{\rm pk}/\mathcal{Z}_{\rm g}>2.0$ , где  $\mathcal{Z}_{\rm pk}$  и  $\mathcal{Z}_{\rm g}$  - некратные числа.

Для дифйузорных патрубков типа улитки со степенью тормомения скорости  $\overline{C}_{yx}=0.8...$ I,0 значение  $\xi_{abix}=0.20...$ 0,30, для конфузорной выходной системы ОНА  $\xi_{abix}=0.1...$ 0,3. Абсолютные скорости на выходе из компрессора при подаче воздуха в камеру сторания  $C_{\kappa}=90...$ IIO м/с, в теплообменные випарати —  $C_{\kappa}=40...$ 60 м/с.

Предварительная оценка основних геометрических соотношений рабочего колеса и выбор типа входной и выходной систем позволять сформировать общий вид ступени и получить представление о ее параметрах. Дальнейшее уточнение параметров осуществляют в процессе поэлементного расчета.

# 4. ПОЭЛЕМЕНТНЫЙ РАСЧЕТ ПРОТОЧНОЙ ЧАСТИ ПО СРЕДНЕЙ ЛИНИИ ТОКА

Поэлементный расчет по средним параметрем проволят в контрольных сечениях 0-0,  $k-\kappa$  (см. рис. I). На входе в компрессор (сеч. 0-0) параметры потока предполагаются равномерными по площади входа, на входе в рабочее колосо независимо от наличия или отсутствия ПА поток по радиусу в осерациальных колесах существенно неравномерен. Параметры потока подчиняются уравнению равновесия:

$$\frac{dC_m^2}{dn} = \frac{2}{\rho} \frac{dP_i^*}{dn} - \frac{\overline{d}C_u^2}{dn} - \frac{C_u^2}{c} \cos \gamma + \frac{c_m^2}{R} - (C_u^2 + c_m^2) \frac{d \ln \rho}{dn}$$

При расчетах их обычно задают в соответствии с законом закрутки по нормали к линии тока вдоль входной кромки, используя условие  $C_u = C_{u \in 0} \left(r_{\rm cp}/r\right)^m$ , где  $-1 \le m \le 1$ . Полное давление опре-

деляют с учетом переменных по внооте решетки потерь в ПА. Изменением показателя закрутки m добиваются таких значений приведенных скоростей в относительном движении  $\lambda_{wi}$  и углов потока  $\beta_i$ , которые позволяют обеспечить минимальные потери и другие требования к ступени. Этим переменным локальным параметрам соответствуют осредненные по всему сечению параметры, на основании которых оценивают показатели ступени. Обычно осреднение параметров проводят по расходу, например осредненные по расходу потери в колесе

$$\Delta H_{pk} = (\pi/G_r) \int_{n=0}^{n-b_i} \xi_1 w_i^2 \rho_i C_{im} r \, dn;$$

осредненная по расходу кинетическая энергия в относительном движении и соответствующая ей скорость

$$K_{\omega} = (\sigma r/G_r) \int_{n=0}^{n=b_1} w_i^2 \rho_i C_{im} r dn ; \qquad w_i = \sqrt{2K_{\omega}} .$$

Средним радиусом на входе является радиус, делящий массовий расход газа понолам. Что касается сечений 2-2...к-к, то изменение параметров в них но высоте определяется только вязкостными эффектами, что учитывается в расчетах соответствующим опытными коэффициентами, и осредненные параметры полагаются равными средним.

В данном случае для упрощения ручного счета осредненные параметры перед колесом будем полагать равными параметрам на среднем радиусе, в качестве которого примем средний по площади.

4.І. Входное устройство. При расчете входного устройства дожим быть известны параметри на входе  $P_0^*$ ,  $T_0^*$ , выбран тип устройства, приняти коэффициенты потерь  $\xi_{\rm By}$  (см. гл. 3) и угол закрутки после ПА на среднем рациусе  $\epsilon \epsilon_{\rm LCO}$ .

Будем полагать, что ПА расположен на выходе из патрубка, и параметры потока необходимо рассчитать для сечения I-I после ПА (см. рис. I). В отсутствие ПА потери в нем не учитываются.

Параметри потока на выходе из входного устройства: абсолитная скорость потока

$$C_{i} = \sqrt{C_{im}^2 + C_{iu}^2} ,$$
 The  $C_{iu} = C_{im} / \text{tg} \propto_{icp} ;$ 

$$\lambda_i = C_i / \alpha_{\kappa \rho 0}$$
,

где  $a_{\rm KP\,0} = \sqrt{\frac{2\,k}{k+1}}\,\,R_{\rm F}\,T_0^*$  — критическая скорость во иходном уотройстве;

потери напора в патрубке и ПА

$$\Delta H_{B,n} = 0.5 \, \xi_{B,n} \, C_{im}^2$$
,  $\Delta H_{D,A} = 0.5 \, \xi_{D,A} \, C_i^2$ ,

где 
$$\xi_{\text{пA}} = 0,0\text{I}+0,5 \left(\frac{90-\alpha_{\text{tcp}}^0}{100}\right)^2$$
 — коэфф. мент потерь в решетке ПА;

суммарний коэффициент потерь, приведенний к скорости на выходе из входного устройства,

$$\xi_{B,y} = \xi_{B,R} C_{im}^2 / C_i^2 + \xi_{RA};$$

коэффициент потерь полного давлег ия

$$O_{s,y} = \left[1 - \xi_{s,y} \frac{k}{k+1} \lambda_i^2\right];$$

коэффициент загромождения

$$\mu_{B,y} = 1 - 0.5 \xi_{B,y}$$
;

заторможенная и статическая плотности

$$\rho_{1}^{*} = P_{0}^{*} \circ_{B,y} / R_{r} T_{0}^{*};$$

$$\rho_{1} = \rho_{1}^{*} \varepsilon (\lambda_{1}, k);$$

заторможенное и статическое давления

$$P_{1}^{*} = P_{0}^{*} \sigma_{s,y}$$
;  $P_{1} = P_{1}^{*} \pi (\lambda_{1}, \hbar)$ .

4.2. <u>Рабочее колесо</u>. Параметры РК на входе: площаль входа в колесо

$$F_1 = G_r / \rho_1 C_{1m} \mu_{B,y};$$

$$r_{\rm icp} = \sqrt{r_{\rm in}^2 - F_{\rm i} \cos \gamma_{\rm icp}/2\pi}$$
;  $r_{\rm isr} = \sqrt{r_{\rm in}^2 - F_{\rm i} \cos \gamma_{\rm icp}/\pi}$ ,

где  $r_{\rm in} = 0.5 \, D_{\rm in}$  (  $D_{\rm in}$  определен выше); высота лопатки на входе

$$b_1 = (r_{in} - r_{ist}) / \cos \gamma_{icp}$$

для радиальных колес при  $\gamma_{\rm icp} = 90^{\circ}$   $b_{\rm i} = F_{\rm i}/(2\pi r_{\rm in})$ ; втулочное отношение

$$\vec{\alpha} = r_{\text{isr}}/r_{\text{in}}, \qquad \vec{\alpha}_{\text{cp}} = r_{\text{icp}}/r_{\text{in}}.$$

Параметры потока на входе в относительном движении: окружная скорость

$$u_{100} = st r_{100} n/30$$
;

окружная составляющая относительной скорости

$$w_{1u} = u_{1cp} - C_1$$
;

относительная скорость

$$w_1 = \sqrt{w_{1u}^2 + C_{1m}^2} ;$$

угол входа в колесо

$$\beta_i = \arcsin C_{im} / w_{iu}$$

причем рекомендуемое значение  $\beta_1 > 35^{\circ}$ ;

$$T_{wi}^{*} = T_{0}^{*} + (w_{1}^{2} - C_{1}^{2})/2C_{p},$$

$$\lambda_{wi} = w_{1}/\alpha_{kpw}, \quad T_{i} = T_{wi}^{*} \tau(\lambda_{wi}, k),$$

$$rge \quad \alpha_{kpw} = \sqrt{\frac{2k}{k+1}} R_{r} T_{wi}^{*};$$

причем обично  $\lambda_{w1}$  не должно бить больше 0,85, если  $\lambda_{w1} >$  0,85, следует уменьшить угол  $\alpha_{1cp}$ 

Потери в колесе и КПД колеса: профильные потери в колесе

$$\Delta H_{\rm np} = 0.5 \, \xi_{\rm np} \, \omega_{\rm s}^2 \quad , \quad$$

где для колес с радиальными лопатнами при  $\beta_{2n} = 90^{\circ}$  ,  $\xi_{np,0} = 0.1 + 0.1 (tg (<math>\beta_{2n} - \beta_1$ )<sup>2</sup> ,

для колес с профилированными лопатками

$$\xi_{np0} = 0.08 + 0.55 \left[ \sin \left( \beta_{2,n} - \beta_1 \right) \right]^4$$

если  $\lambda_{\omega_1} > 0,6$  , то  $\xi_{\rm np} = \xi_{\rm np0} [1+4,2(\lambda_{\omega_1}-0,6)^2]$ ; потеры в меридиональном зазоре

$$\Delta H_3 = 0.2 H_K \Delta_2 / b_2,$$

где  $\Delta_2$  — зазор между лопаткой колеса и корпусом на выходе; дисковие потери

$$\Delta H_f = \alpha_s U_0^2 ;$$

теоретическая или затраченная работа

$$H_3 = C_{2\dot{u}} u_2 - C_{1\dot{u}} u_{1cp}$$
;

потери при малых коэффициентах производительности и малых числах Рейнольдса

$$\Delta H_{\Phi_0} = (\Delta H_{np} + \Delta H_3)(1 - \bar{\eta}_{\Phi_0}) / (1 - \eta_{nk}^*);$$
  
$$\Delta H_{Pe} = (\Delta H_{np} + \Delta H_3)(1 - \bar{\eta}_{Pe}) / (1 - \eta_{nk}^*);$$

суммарные потери в колесе

$$\Delta H_{\rm pk} = \Delta H_{\rm np} + \Delta H_{\rm 3} + \Delta H_{\rm \Phi} + \Delta H_{\rm Re} \ ; \label{eq:delta_Hpk}$$

политропическая работа по полны и статическим параметрам

$$H_{n,pk}^* = H_g - \Delta H_{pk}, \quad H_{n,pk} = H_{n,pk}^* - 0.5 (C_2^2 - C_1^2);$$

политропические КПД

$$\eta_{\text{n,pk}}^* = 1 - (\Delta H_{\text{pk}} + \Delta H_f)/H_{\text{K}};$$
 
$$\eta_{\text{n,pk}} = H_{\text{n,pk}}/H_{\text{K}}, \quad \text{rge } H_{\text{K}} = H_2 + \Delta H_f.$$

Параметри РК на виходе: параметри треугольника скоростей за колесом

$$\begin{split} & w_{2u} = u_2 - C_{2u} \; , \qquad w_2 = \sqrt{w_{2u}^2 + C_{2m}^2} \; , \\ & C_2 = \sqrt{C_{2u}^2 + C_{2m}^2} \; , \quad \alpha_2 = \arcsin C_{2m}/C_2 \; ; \end{split}$$

торможение относительной скорости

$$\overline{w}_2 = w_2 / w_1$$
.

Есля тормовение скорости  $\overline{\mathcal{W}}_2 < 0.6$ , следует увеличить  $C_{2m}$  вля уменьшеть  $\beta_{2n}$  ;

статическая и полная температура

$$T_2 = T_0^* + \frac{(w_1^2 - w_2^2 - u_{1\text{cp}}^2 + u_2^2 - C_1^2)}{2C_p} + \frac{(1 - \alpha_Q)\Delta H_f}{C_p} \; ,$$

где  $\alpha_Q = 0,2...0,6$  - коэффициент отвода теплоты через корпус ступена,

$$T_2^* = T_2 + 0.5 C_2^2 / C_p$$
;

приведенная скорость

$$\begin{split} \lambda_2 &= C_2 \, / \, \alpha_{\rm KP2} \ ; \\ \sigma_n^{\rm pk} &= n / (n-1) = H_{\rm n.pk} \, / \left[ R_{\rm r} \left( \, T_2 - T_1 \, \right) \right] \, , \end{split}$$

где n - показатель политропы; давления и плотность за колесом

давления и плотность за колесом 
$$P_2 = P_1 \left( \frac{T_2}{T_1} \right)^{\sigma_n^{\rm pk}};$$
 
$$\rho_2 = \rho_1 \left( \frac{T_2}{T_1} \right)^{\sigma_n^{\rm pk}-1};$$
 
$$P_2^* = P_2 / \pi \left( \lambda_2, k \right);$$
 
$$\rho_2^* = \rho_2 / \epsilon \left( \lambda_2, k \right);$$

степень повышения давления в колесе

$$\pi_{pk}^* = P_2^* / P_1^*$$
;

адиабатическая работа колоса

$$H_{AB,PK}^* = C_p T_0^* (\pi_{PK}^* - 1);$$

адиабатический КПП колеса

$$\eta_{AD,DK}^* = H_{AD2}^* / H_K ;$$

коэффицмент загромождения на выходе из колоса

$$\mu_{2\sim2} = \frac{\sqrt{\eta_{\mathsf{np},\mathsf{K}}^*} \,\tau(\lambda_2,k)}{\tau(\lambda_2\sqrt{\eta_{\mathsf{np},\mathsf{K}}^*},k)}\;;$$

высота лопатки

$$b_2 = G_c / (\pi \rho_2 C_{2m} D_2 \mu_{2-2})$$
;

относительная висота

уточненное значение коэффициента дисковых потерь

$$\alpha_f = \beta_f / (\pi \, \overline{b}_2 \, \overline{c}_{2m})$$
,

где  $b_f = 0.0015...0.002$  — коэффициент трения диска, используемый в последующих приближениях.

4.3. Безлопаточный дибфузор. К параметрам безлопаточного диффузора относятся диаметр выхода  $D_3=\overline{d}_{\rm 5лg}$   $D_2$ ,  $\overline{d}_{\rm 5лy}=1,05...$ 1,3 и более. Задаваясь в начальном приближении отсутствием потерь на трение ( $C_u$   $r={\rm const}$ ,  $\alpha_3=\alpha_2$ ) и очитая постоянными плотность рабочего тела  $\rho_3=\rho_2$  и коэффициент загромождения  $\mu_{3-3}=\mu_{2-2}$ , оп эделим абсолютную скорость на выходе  $C_3=G_r$ /( $\rho_3$  or  $D_3$   $b_3$  sin  $\alpha_3$   $\mu_{3-3}$ ), где для ЦБК авиационного и транспортного назначения  $b_3=b_2$ .

а. Статическая температура

$$T_{\rm a} = T_{\rm a}^* - 0.5 C_{\rm a}^2/C_{\rm p}$$
;

работа трения

$$\Delta H_{\rm SNM} = \lambda_{\rm YP} \frac{\left(\overline{d}_{\rm SNM} - 1\right) D_2}{16 \ b_3} \left( \frac{C_3^2}{\sin \alpha_3} + \frac{C_2^2}{\sin \alpha_2} \right) \,, \label{eq:deltaH_SNM}$$

где 
$$\lambda_{\text{тр}} = 0.5 \, \text{Re}^{-0.2} \left( 1 - \frac{k-1}{k+1} \, \lambda_2^2 \right)^{-0.45}$$
,  $\text{Re} = 2 \rho_2 \, C_2 \, b_2 / \mu_2$ ;

политропический КЩД БИД и коаффициент загромождения

$$\begin{split} \sigma_{\rm n}^{\rm SAR} &= \left(\frac{n}{n-1}\right)_{\rm SAR} = \frac{k}{k-1} - \frac{\Delta H_{\rm SAR}}{R_{\rm r}(T_3 - T_2)} \;; \\ \eta_{\rm nSAR}^* &= 1 - (\Delta H_{\rm pk} + \Delta H_{\rm SAR} + \Delta H_f)/H_k \;; \\ \mu_{3-3} &= \frac{\sqrt{\eta_{\rm n3-3}^*} \; \sigma\left(\lambda_3, k\right)}{\sigma\left(\lambda_3 \sqrt{\eta_{\rm n3-3}^*}, k\right)} \;. \end{split}$$

б. Уточненные значения параметров потока за безлопаточным диффузором:

давление и плотность

$$P_3 = P_2 (T_3/T_2)^{\delta_n^{and}}, \quad \rho_3 = \rho_2 (T_3/T_2)^{\delta_n^{bnd}-1};$$

меридиональная скорость

$$C_{3m} = G_{\Gamma} / \rho_3 b_3 \pi D_3 \mu_{3-3}$$
;

окружная составляющая скорости

$$CC_{3u} = \frac{1}{C_{3u}} \left[ C_{2u}r_2 - \frac{\lambda_{\tau p} (\bar{\alpha}_{5DR} - 1)r_2}{8} \left( \frac{C_3^2 r_3 \cos \alpha_3}{C_{3m} b_3} + \frac{C_2^2 r_2 \cos \alpha_2}{C_{2m} b_2} \right) \right];$$

абсолютная приведенная окорость и угол выхода из БАД

$$C_3 \sqrt{C_{3m}^2 + C_{3u}^2}$$
;  $\lambda_3 = C_3/\alpha_{\text{KP2}}$ ;  $\alpha_3 = \arctan C_{3m}/C_{3u}$ 

Далее расчет повторяем с п. а до сходимости по  $C_3$  о точностью до  $2\dots3$  %. Как правило, двух приближений бывает достаточно.

4.4. Лопаточний диййузоро. Пля оценки газодинамическах параметров лопаточных диййузоров воспользуемся канальным методами расчета, позволяющим при большой густот- решеток с достаточной точностью спределять потери в ЛД независимо от его типа. В основу расчета положено понятие эквивалентног угла, определяемого в данном случае по формуле

$$\Theta_{\rm a} = 2 \operatorname{arctg} \left[ \sqrt{F_{\rm a}/\pi} \left( \sqrt{\bar{F}_{\rm AB}} - 1 \right) / l_{\rm A} \right],$$

где  $F_3=$  яг  $D_5$   $b_5$  sin  $\alpha_5$  /  $\mathcal{Z}_{\rm A}$  — площадь на входе в канал ЛД;  $\overline{F}_{\rm A}$  — степень уширения канала;  $l_{\rm A}$  — длина средней линии канала.

Минимельных потерь можно достить при выборе  $\Theta_2=6...10^{\rm C}$ . Степень уширения лопаточного диффузора  $\overline{F}_{\rm RA}=(\rho_3\,C_5\,\mu_{5-5})/(\rho_4\,C_4\,\mu_{4-4})$ . В первом приближении принимаем  $\overline{F}_{\rm RA}=C_3\,/\,C_4$ , величина  $C_4=C_4\,/\,\overline{C}_{\rm B.C}$  где  $\overline{C}_{\rm B.C}$ — степень торможения скорости в виходной системе, обично  $\overline{C}_{\rm B.C}=0.9...$  I, I.

Коэффициент потеры в лопалочном диффузоре

$$\xi_{AB,c} = (3.5...4.5 k_f (tg \Theta_3/2)^{1.25} (1-1/F_{AB})^m$$

$$\xi_{np} = \xi_{np} [1 + 4,2 (\lambda_5 - 0.8)^2], \text{ mpm } \lambda_5 > 0.8,$$

где для круглого и овального поперечных сечений междопаточного канала (см. рис. 7)  $k_s$  I,0, m=1,92; для прямоугольного сечения с расширением в одной плоскости (см. рис. 7)  $k_s=1,7+0,03\,\Theta_3$ , m=1,65; для прямоугольного сечения с расширением в двух плоскостях  $k_s=0,66+0,111\,\Theta_3$ , m=1,76.

Газодинамические параметри: потери энергии

$$\Delta H_{\Pi\Pi} = 0.5 \, \xi_{\Pi\Pi} \, C_3^2 \, ;$$

статическая температура

$$T_4 = T_3 + 0.5(C_5^2 C_2^2)/C_p$$
;  
 $\sigma_n^{AB} = k/(k-1) - \Delta H_{AB}/[R_r(T_4 - T_3)]$ ,

где k — показатель адиабати; статические и загорможенние параметри газа:

$$\begin{split} P_4 &= P_5 \left( T_4 \, \big/ \, T_3 \right)^{\alpha_n^{n,k}}; \\ \rho_4 &= \rho_5 \left( T_4 \, \big/ \, T_3 \right)^{\alpha_n^{n,k} - 1}; \\ P_4^* &= P_4 \, \big/ \pi \left( \, \lambda_4 \, , \, k \, \right); \\ \rho_4^* &= \rho_4 \, \big/ \varepsilon (\lambda_4 \, , \, k \, ), \quad \text{rme} \quad \lambda_4 = C_4 \, \big/ \alpha_{\text{KP2}}; \end{split}$$

коэффициент сохранения полного давления, политропический КПД и коэффициент загромождения

$$\begin{split} & \sigma_{\text{N}\text{A}} = P_{4}^{*} \ / P_{3}^{*} \ , \quad \text{rge} \quad P_{3}^{*} = P_{3} / \text{st} \left( \lambda_{3}, k \right) \, ; \\ & \gamma_{\text{N}4-4}^{*} = 1 - \left( \Delta H_{\text{pK}} + \Delta H_{\text{5N}\text{R}} + \Delta H_{\text{N}\text{A}} + \Delta H_{f} \right) / H_{\text{K}} \, ; \\ & \mu_{4-4} = \frac{\sqrt{\gamma_{\text{N}4-4}^{*}} \ \tau \left( \lambda_{4} \sqrt{\gamma_{\text{N}4-4}^{*}} \ , k \right)}{\tau \left( \lambda_{4} \sqrt{\gamma_{\text{N}4-4}^{*}} \ , k \right)} \, ; \end{split}$$

степень уширения лопаточного диффузора

$$\overline{F}_{nn} = \rho_5 C_5 \mu_{3-5} / (\rho_4 C_4 \mu_{4-4});$$

при расхождении первоначальной степени умирения дийфузора с вновь внуисленной до 2...3 % расчет следует повторить.

Данная схема расчета справедлява для однокаск иного диффузора. В случае двухкаскадных диффузоров, которые обычно выпол-32 няются с профилированными лопатками, степень уширения диффузора или степень торможения скорости (при  $\overline{F}_{n,p} > 3,5...4,0$ ) распределяется примерно поровну между каскадами, и каждый каскад следует рассчитать по предложенно схеме. При наличия РОП между каскадами степень уширения в нем принимают равной единице, а коэффициент потерь  $\xi_{\text{пон}} = 0, 10...0, 15.$ 

4.5. Виходная система. Потери в виходной системе после вибора ее типа оценивают с помощью коэффициентов потерь  $\xi_{B,C}$ . Для виходной системы в виде улитки или сборного патрубка принимаем степень торможения  $\overline{C}_{B,C}=\mathbb{I},0...\mathbb{I},\mathbb{I}$  и  $\xi_{B,C}=0,\mathbb{I}...0,3.$  Для конфузорных виходных систем с обратным направляющим аппаратом  $\overline{C}_{B,C}=0,9...\mathbb{I},0$ ,  $\xi_{B,C}=0,\mathbb{I}...0,2.$  Сооть тотвенно потери в виходной системе  $\Delta H_{B,C}=0.5$   $\xi_{B,C}$ .

Коэффициент потерь полного давления:

при  $F_{B,C} \ge 1,0$ 

$$d_{B,C} = 1 - \xi_{B,C} \frac{k}{b+1} \lambda_4^2$$
;

 $npm F_{nn} < 1.0$ 

$$G_{B,C} = \left[1 + \xi_{B,C} \frac{k}{k+1} \lambda_k^2\right]^{-1}$$

где  $\lambda_k = C_K / \alpha_{KP2}$ .

Полное и статическое давления за выходной системой

$$P_{\kappa}^{*} = P_{A}^{*} \sigma_{\text{s.c.}}, \qquad P_{\kappa} = P_{\kappa}^{*} \operatorname{st}(\lambda_{\kappa}, k);$$

BEST STOOMTOLLI

$$\rho_{\kappa}^* = P_4^*/(R_r T_2^*), \quad \rho_{\kappa} = \rho_{\kappa}^* \epsilon(\lambda_{\kappa}, k).$$

Политропи вский КПД ступени

 $\eta_{\rm n, K}^* = 1 - (\Delta H_{\rm B, 0} + \Delta H_{\rm nA} + \Delta H_{\rm pk} + \Delta H_{\rm 58A} + \Delta H_{\rm nA} + \Delta H_{\rm B, C} + \Delta H_f)/H_{\rm K}$ . Суммарная площадь виходного патрубка

$$F_{\text{B},n} = G_{\text{r}}/(p_{\kappa}C_{\kappa}\mu_{\kappa-\kappa}),$$

$$F_{\text{B},n} = \sqrt{\eta_{\text{R},\kappa}^*} \tau(\lambda_{\kappa},k)/\tau(\lambda_{\kappa}\sqrt{\eta_{\text{R},\kappa}^*},k).$$

4.6. Расчетные параметры ступени: степень повышения парления

$$\pi_{\kappa}^* = P_{\kappa}^* / P_0^*$$
;

полная температура

$$T_{\kappa}^* = T_3^* = T_2^*$$
;

адиабатическая работа и адиабатический КЛД

$$H_{\rm AB}^{*\prime} = C_{\rm p} T_{\rm 0}^{*} (\pi_{\rm K}^{*\frac{k-1}{k}} - 1); \quad \eta_{\rm AB}^{\prime*} = H_{\rm AB}^{*\prime} / H_{\rm K};$$

эффективный коэффициент напора

$$\overline{H}_{\kappa}' = \mu_{\infty} + \alpha_{f} - \overline{C}_{2m} \left( \mu_{\infty} \operatorname{elg} \beta_{2n} + \overline{D} \overrightarrow{\alpha}_{co} \operatorname{elg} \alpha_{lcp} / k_{cm} \right);$$

коэффициент апиабатического напора

$$\widehat{H}' = \widehat{H}_{K} \eta_{AE}'^{*}$$
 :

окружная скорость

$$u_2 = \sqrt{H_{\rm AH}^{*\prime} \, k_{\scriptscriptstyle H} / \overline{H}}$$
 .

где  $k_{_{H}}=\bar{H}/\bar{H}'$  (в сдучае несовпадения ведичин  $v_{_{A}A}^{**}$  и  $k_{_{H}}$  до I % расчеты повторяются); мощность привода ступени

$$N_{\rm K} = G_{\rm F} H_{\rm K}$$
.

Поэлементный расчет позволяет провести оптимизацию основных геометрических параметров и размеров проточной части, поскольку коэффициенти потерь в элементах свизани с геометрическими соотношениями. Так, проводя серию расчетов для разних значений  $\beta_{2n}$ ,  $\overline{D}$ ,  $\overline{C}_{2m}$ ,  $\alpha_{1cp}$  в рамках рекомендованных значений, можно получить соответствующую зависимость КПД ступени от этих параметров и внорать  $\eta_{\kappa}^* = \eta_{\kappa}^*$  . Если к ступени предъявляются дополнительные требования, например минимальность массогабаритных параметров, то возможно некоторое отступление от  $\eta_{\kappa}^*$  в сторону уменьшения габаритных размеров, при этом кривие  $\eta_{\kappa}^*(D_2)$  поэволяют внорать разумный компромисс между

уменьшением  $\eta_{\kappa}^*$  и уменьшением габаритов. С целью удовлетворения и других требований техзадания расчет дополняется соответствующими зависимостями по их оценке.

### 5. ПРОФИЛИРОВАНИЕ ЭЛЕМЕНТОВ СТУПЕНИ

После уточнения основных геометрических размеров проточной части и нараметров ступени в соответствии с ТЗ выполняют профилирование элементов ступени с целью получения исходных данных для рабочего проектирования. Основная задача профилирования — определение геометрической формы элемента, которая должна обеспечить заложение в расчет коэффициенты поторь. В качестве примера рассмотрим профилирование рабочего колеса по среднему радмусу и лопаточного диффузора.

Существуют два подхода к профилированию: I) на геометрических принципах, когда формя меридионального контура и лопатки от входа к выходу задается по какой-либо геометрической кривой или сочетанием кривых (дуг окружностей, парабол и т д.); 2) на аэродинамических принципах, когу форма лопатки рассчитивается исходя из распределения по ней аэродинамических нагрузок, которому соответствует вполне определенное пространотвенное поле скоростей. В качестве распределения нагрузок принимают аэрогидродинамически целесообразное с точки эрения тех или иных требований, к которым в первую очередь относится КПД. Возможны также сочетания геометрических и аэрогидродинамических принципов пробилирования, обычно применяемых при доводке ступеней.

В данной работе рассмотрены геометрические методы профилырования, поскольку, во-первых, аэрогидродинам ческое профилирование базируется на решении уравнений движения с использованием ЭНМ, что выходит за рамки объема данного пособия, во-вторых, геометрическое профилирование, дополненное обобщенными опытными данными, дает в первом приближении приемлемые для практики результаты. Кроме того, геометрическое профилирование можно рассматривать как первое приближение для уточненных расчетов.

5.1. Рабочее колесо. При профилировании РК выделим радиальную часть — крыльчатку (КР) и заборное устройство (ЗУ) (рис. 8a). Осеную протяженность КР принимаем равной  ${\bf B}_{{\bf k}\rho}==[\,{\bf 0},{\bf i}\,\,({\bf i}-\overline{D}\,)+\overline{b}_2\,]\,D_2$ .

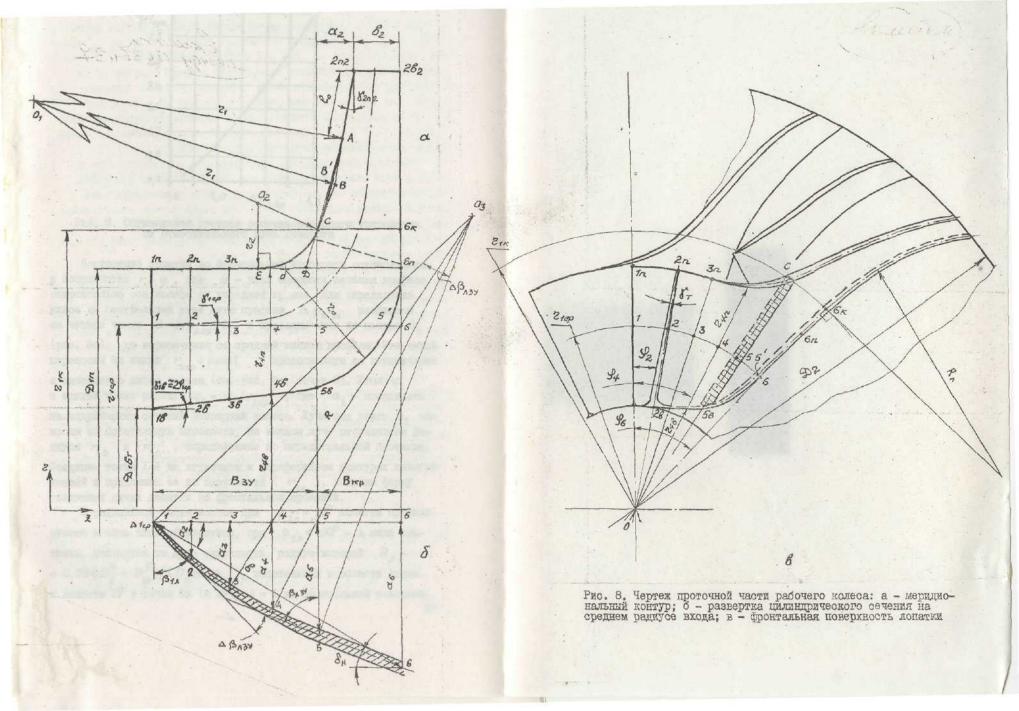
Внутренний контур колеса  $1b-2b_2$  образ ан конической или цилиндрической поверхностью и плоскостью диска колеса со сторони проточной части сопрягающимся в области поворота радмусом  $r_0=(0,45\dots 0,55)\cdot (D_{\rm in}-D_{\rm in})$ . Периферийний контур представляет собой сопряжение двух окружностей с прямыми, ограничивающими периферию ЗУ и КР, его можно построить следующим образом. Из точки  $2\pi_2$  под углом  $p_{2n_2}\cong 10^0$  проведем прямую  $2\pi_2-A$  отложим на ней отрезок  $l_0=[(0,043\dots 0,044)/\bar{D}]D_2$ , который сопряжения окружностей  $r_1$  и  $r_2$  находится на пересечения линий  $r_1=0,58$   $D_{\rm in}={\rm const}$  с линией  $D_{\rm KP}={\rm const}$ , определяющей переднюю плоскость крыльчатки. Остальные построения ясны из рис. 8а.

Осевую протяженность ЗУ определя м с помощью оптимальной густоти эквивалентной осевой решетки, в которой угол лопатки на выходе  $\beta_{n,3y} = 90^{\circ}$  при  $\beta_{2n} = 60...90^{\circ}$  и  $\beta_{n,3y} = 70^{\circ}$  при  $\beta_{2n} = 40...60^{\circ}$ . Угол поворота в ЗУ  $\Delta\beta_{n,3y} = \beta_{n,3y} - \beta_{1n}$ ;  $\beta_{1n} = \beta_1 - i$ ,  $i = 1...2^{\circ}$ . Угол поворота, отнесенный к углу поворота осевой решетки единичной густоти,  $\Delta\beta = \Delta\beta_{n,3y}/(0.38\,\beta_{n,3y})$ . Оптимальную густоту решетки ЗУ определяем по графику (рис. 9) следующим образом:  $(b/t)_{opt}^{3y} = f(\Delta\beta)$ . Отсюда осевая протяженность заборного устройства

$$B_{3y} = (0.9 ... 1, 1) (b/t)_{3y} \frac{2\pi r_{1cp}}{\mathcal{Z}_{3y}} \sin \left[ (\beta_{1n} + \beta_{n,3y})/2 \right].$$

Или осерациальных колес  $B_{3y}$  /  $D_2=0,15...0,35$  в зависимости от  $\overline{D}$  . Число лопаток  $\mathcal{Z}_{3y}$  обычно в два раза меньше  $\mathcal{Z}_{pk}$  .

Развертка цилиндрического сечения 3V на радмусе  $r_{\rm icp}$  = const показана на рис. 86. Средною линию профиля строим по дуге окружности, радмус которой  $R=0.5\,b/\sin{(\Delta\,\beta_{\rm A.3y}/2)}$ , угол установки хорды лопатки  $\vartheta=\beta_{\rm in}+\beta_{\rm A.3y}/2$ , хорда  $b=B_{\rm 3y}/\sin{[(\beta_{\rm in}+\beta_{\rm A.3y})/2]}$ .



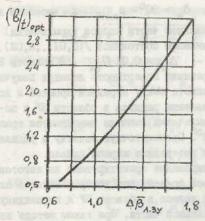


Рис. 9. Оптимальная густота решетки заборного устройства от относительного угла поворота

Построение лопатки во фронтальной плоскости осуществляем в координатах  $r-\varphi$ , где  $\varphi$  — угол поворота сечения профиля относительно оси колеса от передней крамки. Для определения углов  $\varphi$  центральный угол дуги профиля  $\Delta \beta_{A,3y}$  разбиваем на четире части  $\Theta = \Delta \beta_{A,3y}/4$  и проводим лучи из центра  $0_3$  (рис. 86) до пересечения со средней линией профиля. Эти точки переносим на линию  $r_{1cp} = \text{const}$  , продолженную до пересечения с плоскостью диска колеса (см. рис. 8а, точка 6). Угол  $\varphi_i$  в каждой точке равен:  $\varphi_i = \alpha_i/r_{1cp}$  , где  $\alpha_i$  — координати прилиндрических сечений развертки колеса. Лучи под углом  $\varphi_i$  наносим на фронтальную плоскость, на каждом луче откладиваем радиусн  $r_{1b}$  и  $r_{10}$  , определяемие по меридиональной проекции. Соединим точки 1—6 на втулочном и периферийном контурах плавной линией и продолжим ее до окружности (  $r_{1k}$  ), получим форму скелетной линии лопатки во фронтальной проекции.

В радмальной части колеса при  $\beta_{2n} = 90^{\circ}$  лопатка профилируется в виде плоской пластины, при  $\beta_{2n} < 90^{\circ}$  — в виде пластины, изогнутой по дуге окружности, радмус которой  $R_n = 0.25 (D_2^2 - D_{1k}^2)/(D_2 \cos \beta_{2n})$ , касательной в области диска к лопатке ЗУ в точке 6к (к дучу i=6 на фронтальной поверхно—

сти) с углом навала  $\delta_{\rm H} = 90^{\rm O} - \beta_{\rm Л.3y}$  к лоскости диска. Толщину лопатки радиальной части колеса (крильчатки) на периферийном контуре принимаем постоянной /(0,01...0,02)  $D_{\rm Z}$  /, толщину входной кромки —  $\Delta_{\rm K1} = 0,01$   $D_{\rm In}$  . В области ЗУ со стороны давленля и разрежения поверхность лопатки получим путем сопряжения дуг окружности между передней кромкой и лопаткой крыльчатки. По направлению радиуса в области ЗУ и по нормали к диску в области крыльчатки лопатка выполняется трапециевидной с углом  $V_{\rm T} = 1...2^{\rm O}$ . Промежуточную лопатку в радиальной части колеса устанавливаем посередине ширини канала.

Подобное профилирование ориентировано на изготовление лонатки колеса нальцевой фрезой, ось которой лежит в плоскости,
перпендикулярной оси колеса в области ЗУ и перпендикулярной
диску в области редиальной части. При таком методе изготовления
распределение углов лопатки вдоль радиуса в области ЗУ подчиняетоя закону  $\operatorname{tg} \beta_n r = \operatorname{const}$ , а в крильчатье выме линии  $C - \delta_n -$ вдоль цилиндрических сечений  $\beta_n = \operatorname{const}$ .

Современные технологии позволяют изготавливать лопатки при переменном произвольном угле фрезерования вдоль всей образующей. Поверхность лопатки, включая мерадиональный контур, рассчитывают на ЭВМ по распределению аэрогидродинамических натрузок, обеспечивающих максимальный уровень КПД и другие эксплуатационные параметры, которые необходимо получить в данной конструкции.

5.2. Лопаточний диййузор. Рассмотрим, дли определенности, диййузор в виде круговой решетки с лопатками, образованными аэродинамическим профилем (см. рис. 7а). Предварительно выберем отношение диаметров  $\overline{D}_4 = D_4/D_3 = \mathbf{I},3...\mathbf{I},5$  и угол поворота потока в круговой решетке  $\Delta \alpha_{\mathrm{лд}} = \alpha_4 - \alpha_3 = 8...\mathbf{I8}^{\mathrm{O}}$ .

Висота лопатки  $b_{_H}$  обично сохраняется постоянной и  $b_{_A}=b_{_{\bar 3}}$  . Далее рассчитаем следующие параметри: диаметр и угол выхода из диффузора

$$D_4=\overline{D}_4\cdot D_5\;;\qquad \alpha_{4\pi}=\alpha_{5\pi}^{}-\Delta\alpha_{5\pi}^{}\;,$$
 где  $\alpha_{5\pi}=\alpha_{5}^{}+i$  ,  $i=0,...2^{0}$  — угол атаки; радмус кривизны средней линии лопатки

$$R = 0.5(r_4^2 - r_5^2)/(r_4 \cos \alpha_{4n} - r_5 \cos \alpha_{3n});$$

радиус окружности центров кривизны

$$r_0 = \sqrt{r_4^2 + R^2 - 2r_4 R \cos \alpha_{40}}$$

угол изгиба средней линии

PHS

$$\beta_{4n} = \arcsin \left[ (r_4/r_0) \sin \alpha_{4n} \right];$$
  
$$\beta_{3n} = \arcsin \left[ (r_3/r_0) \sin \alpha_{5n} \right];$$

дамня дуги средней линин

числе лопаток диффузора

$$\mathcal{Z}_{BB} = \pi \left( D_4 \sin \alpha_{4.9} - D_3 \sin \alpha_{3.9} \right) / [2l_{cp} \log (\theta_9/2)],$$

где  $\Theta_9 \cong 8...12^\circ$ . Величину  $\mathcal{Z}_{AB}$  округинем до целого числа, не кратного числу лопаток колеса.

Для расширения диапазона устойчивой работи и улучшения виброакустических показателей желательно иметь  $\mathcal{X}_{ng} \leqslant 0.5\,\mathcal{X}_{pk}$  где  $\mathcal{X}_{pk}$  — число лопаток крильчатки колеса.

5.3. Профилирование выходного патрубка. По конструктивному выполнению различают выходные патрубки следующих основных типов: а) осесимметричный канал с разделительной лопслкой или без нее; б) обратный неподвижный направляющий аппарат; в) улитка; г) коленообразный патрубок.

Профилирование улитки обично проводят, используя одномерную теорию, считая при этом, что расход газа в данном сечении улитки пропорционален углу расположения этого сечения относительно начала "языка" улитки [2]:

$$G_{\varphi} = G_r \varphi / (360 k_{yn}) = \rho_4 C_4 \cos \alpha_4 \int_{r_0}^{r_0} \delta(y) dy$$

где  $k_{y,n} = I$ ...6 — число заходов улитки, которое задается с учетом компоновочных соображений.

Форма поперечного сечения канала улитки должна быть несимметричной, что позволяет снизить потеры на трение. Задаваясь формой сечения улитки, будсл накладивать сечения одно на другое [I, 2], определим площадь сечения и затем найдем угол ф расположения данного сечения в улитке.

В коленообразном патрубке обично лопатку устанавливают в месте поворота потока.

### Список литературы

- I. Бекнев В.С., Тумашев Р.З. Расчет центробежных компрессоров ГТД: Методические указания по курсовому и дилломному проектированию. М.: МВТУ, 1986. 36 с.
- 2. Турбомашины и МІД-генераторы газотурбинных и комбинированных установок / Бекнев В.С., Михальцев В.Е., Шабароз А.Б. и др. М.: Машиностроение, 1983. 362 с.
- 3. К.И.Селезнев, Ю.Б.Галеркин. Центробежные компрессори. Л.: Машиностроение, 1982. 271 с.

Основные физические константи рабочих тел при  $B=10^5~{\rm Ha},~T_{00}=273~{\rm K}$ 

ABOT N <sub>2</sub> AMMMER NH APPOH Ar		Mond		Rollman	С <sub>р</sub> , Дж/(кг.К)	провод- ности λ <sub>0</sub> ·10 <sup>4</sup> , Вт/(м·К)	μ <sub>ro</sub> :10 <sup>6</sup> , H·c/м <sup>2</sup>	рость звука а/а <sub>возд</sub>	π	m
Ammuse NH Apron Ar	[ , ]	28,0I	1,40	297,0	1039,5	241,9	I6,67	I,02	0,80	0,68
Apron Ar		17,03	I,3I	488,5	2064,0	212,0	9,7	I,26		-33
		39,95	I,67	208,2	519,0	I65,I	21,08	0,93	0,80	0,72
Водород Н2	[0	2,02	I,4I	_II8,2	14162,0	1721,2	8,36	3,80	0,78	0,68
Воздух -	-	28,95	I,40	287,4	- 1006,0	244,2	17,16	I,00	0,82	0,68
Гелий Не	ie	4,003	I,67	2078,2	5180,0	1425,8	18,64	2,94	0,73	0,68
Кислород 02	1	32,00	I,40	260,0	9,9	245,4	19,42	0,95	0,87	0,69
Криптон Кг		83,80	I,67	99,3	247,4	88,9	23,44	0,64	0,86	0,83
Ксенон Хе	e .	131,3	1,67	63,4	157,9	52,3	21,08	0,51	0,91	0,89
Метан СН	H	16,04	I,3I	518,6	2191,6	-	IO2	I,30	-	-
Неон Не		20,18	I,67	412,2	1027,6	464,0	£9,7I	I,3I	0,71	0,65
Углекио- лый газ СО	02	44,0I	1,30	189,0	815,1	147,0	13,65	0,78	1,23	0,82
	F, Cl	120,90	I,IO	68,9	-					
Этан С		30,07	1,20	276,7	1659,9			0,91	Two III 7	

В техническом задании на проектирование компрессора обязательно указывается рабочее тело и его основные физические карактеристики (см. таблицу).

Для идеальных газов, подчиняющихся уравнению состояния

$$P/\rho = R_r T$$
,

показетель адмибати k , газовая постоянная  $R_{_{\Gamma}}$  и удельная теплоемкость  $C_{_{D}}$  связани с молекулярной массой  $\mu_{_{{\rm HOS}}}$  соотношенияма

$$R_{\Gamma} = 8314 / \mu_{MON}$$
 M  $C_{p} = \frac{k}{k} \frac{1}{1} R_{\Gamma}$ 

Коэффициент теплопроводности  $\lambda'$  возрастает с увеличением температуры и приближенно может быть подсчитан по формуле

$$\lambda' = \lambda'_0 (T/273)^n$$

По аналогичной формуле можно вичислить коэффициент динамической визкости

$$\mu = \mu_{ro} (T/273)^m$$
.

Значения  $\lambda_0'$  ,  $\mu_{f0}$  , n и m для некоторых газов гриведены в таблице.

Физические характеристики смесей различных газов приближенно можно определить по следующим формулам:

молекулярная масса смеси

$$\mu_{\text{MOЛ. CM}} = \sum r_i \mu_{\text{MОЛ}};$$

газовая постоянная смеси и удельная теплоемкость

$$R_{\text{r.cm}} = \sum g_i R_{\text{r}}; \qquad C_{\text{pcm}} = \sum g_i C_{\text{p}};$$

показатель апиабаты смеси

$$k_{\rm cm} = C_{\rm pcm} / (\dot{C}_{\rm pcm} - R_{\rm rcm}),$$

где  $r_i^*$  — объёмная доля компонента смеси;  $g_i^* = r_i^* \; \mu_i^* \; / \mu_{\text{EM}}^*$  — массовая доля компонента смеси.

#### **OTHABIEHUE**

Вредение	3
I. Составление технического задания на проектирование ЦБК	4
2. Выбор типа в основных параметров ступени	5
3. Предварительная оценка геометрическах размеров элементов проточной части и КПД ступени	14
4. Поэлементный расчет проточной части по средней линии	
TORA	23
5. Профилирование элементов ступени	35
Список литературы	40
Приложение	41
	841

However a neura 10.12.55. Separa Statellis, Sparre van. 8 21