

گزارش کار پروژه میان‌ترم نظریه زبان ها و ماشین ها

پارسا اسدی - ۴۰۲۳۱۰۷۲

مرحله اول ساختار کلی و کلاس‌های ساخته شده:

ابتدای کلاس‌های Rule و Transition را تعریف و می‌کنیم:

```
class Rule
{
public:
    // Attributes
    char from;
    string to;

    // Constructor
    Rule(char a, string b)
    {
        from = a;
        to = b;
    }
};

class Transition
{
public:
    // Attributes
    string from;
    string by;
    string to;

    // Constructor
    Transition(string a, string b, string c)
    {
        from = a;
        by = b;
        to = c;
    }
};
```

حالا کلاس‌های Grammar و NFA را با توجه به کلاس‌های فوق تعریف می‌کنیم:

```
class Grammar
{
public:
    // Attributes
    const vector<Rule> rules;
    const vector<char> alphabets;
    const vector<char> variables;
    char start;
    // Constructor
    Grammar(char s, vector<char> a, vector<char> v, vector<Rule> r) :
alphabets(a), variables(v), rules(r)
    {
        start = s;
    }
};

class NFA
{
public:
    vector<string> states;
    vector<Transition> transitions;
    vector<char> alphabets;
    string start;
    vector<string> finalStates;

    NFA() = default;
    NFA(vector<char> a, vector<string> s, vector<Transition> t, string start,
vector<string> f)
        : alphabets(a), states(s), transitions(t), start(start), finalStates(f)
    {
    }
};
```

نکته: با توجه به اینکه NFA فوق تمامی خواص DFA ها را نیز در بر می‌گیرد نیازی به تعریف کلاس DFA نیست.

هدف ما این است که ابتدا هنگام ورودی گرفتن یک شی از کلاس Grammar ساخته سپس با استفاده از تابع RGtoNFA گرامر فوق را به NFA با حرکات لاندا تبدیل کنیم. NFA فوق را با استفاده از تابع noLanda به یک NFA بدون حرکات لاندا تبدیل می‌کنیم و سپس با

استفاده از تابع `NFAtoDFA` این `NFA` را به `DFA` تبدیل کنیم و بعد هر یک از این `DFA` ها را در `vector<NFA> DFAs` ذخیره کرده و روی آن ها عملیات انجام دهیم.

نکته: در هنگام ورودی گرفتن با کاراکتر `ε` به مشکلاتی برخورد می‌کنیم که از همان ابتدای کار برای کار کردن راحت‌تر با حرکات لاندا این کاراکتر را تبدیل به رشته "`epsilon`" می‌کنیم.

پیاده سازی تابع‌ها:

تابع `isLeftLinear` بررسی می‌کند که گرامر موجود خطی از سمت چپ هست یا خیر. اگر نبود با توجه به فرض پروژه که ورودی ما یک گرامر منظم است نتیجه می‌گیریم که خطی از سمت راست است.

تابع `RGtoNFA`:

ابتدا به ازای هر `variable` در گرامر یک `state` به `state` های `NFA` اضافه می‌کنیم. همچنین `F` را به `state` های `NFA` اضافه می‌کنیم و هرگاه در سمت چپ `Rule` هیچ متغیری وجود نداشت سمت راست `Rule` به ازای رشته سمت چپ `Rule` به `state` نهایی یا همان `F` می‌رود. اگر سمت راست `Rule` حاوی متغیر بود سمت چپ `Rule` با الفبای سمت راست `Rule` به `state` متناظر با متغیر فوق می‌رود. نکته: اگر تعداد الفبای موجود در سمت راست قاعده بیش از یکی بود `state` های میانی را اضافه می‌کنیم.

تابع `getLandaClosure`:

همان طور که از اسم آن مشخص است بستار لاندا ی هر `state` مد نظر را به ما می‌دهد.

تابع `noLanda`:

این تابع با استفاده از تابع `getLandaClosure` تبدیل‌های لاندا را حذف کرده و `NFA` مورد نظر را به `NFA` بدون حرکات لاندا تبدیل می‌کند.

تابع `NFAtoDFA`:

`NFA` بدون حرکات لاندا را دریافت کرده و به `DFA` تبدیل می‌کند. (هر استیت در این ماشین یکی از اعضای مجموعه توانی استیت‌های `NFA` ورودی است و در انتهای تابع استیت‌های غیر قابل دسترس از استیت ابتدایی حذف می‌شوند.)

تابع `operationHandling`:

مجموعه از DFA ها را گرفته و با توجه به عملیات درخواست شده تابع مورد نظر را صدا می‌کند. تابع‌های `complementOP` و `unionOP` و `intersectionOP` با توجه به تئوری‌های درس پیاده سازی شده اند.

نکته: در نهایت در DFA به دست آمده از `operationHandling` با استفاده از تابع `minimize` استیت‌هایی که به استیت‌های نهایی دسترسی ندارند یا به اصطلاح `dead states` با استفاده از الگوریتم BFS حذف شده اند.

و در نهایت تابع `renameStates` برای اسم گذاری بهتر استیت‌ها استفاده می‌شود.