

**Доп. Дисциплины**  
**Магистры весна 2021**  
**Занятие 7**  
**МАТЕМАТИЧЕСКИЙ АНАЛИЗ ШИФРА AES**  
**22.04.2021**

**ВТОРОЕ РАУНДОВОЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ**

Это линейное преобразование, точнее аффинное – поворот и сдвиг.

В этом случае элементы  $s_{ij}$  открытого текста

$$\begin{pmatrix} s_{00} & s_{01} & s_{02} & s_{03} \\ s_{10} & s_{11} & s_{12} & s_{13} \\ s_{20} & s_{21} & s_{22} & s_{23} \\ s_{30} & s_{31} & s_{32} & s_{33} \end{pmatrix}$$

представляют из себя 8-мерные вектора над полем GF(2).

Само преобразование имеет вид  $s \mapsto As + b$ , где

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Матрица A – циркулянт, каждая строка является сдвигом предыдущей.

Нам нужно найти жорданову форму матрицы A. А для этого вычислить ее характеристический многочлен, найти его корни. После этого найти собственные вектора, корневые векторы высоты 2 и 3 и т.д.

Сделаем мы это средствами языка Julia и ее пакетов Nemo, LinearAlgebra, SymPy – математический пакет языка Python.

```
using Nemo
using SymPy
using LinearAlgebra
```

**Характеристический многочлен**

Вначале создадим пространство матриц размера 8 на 8 над полем GF(2) и пространство вектор столбцов над этим же полем

```
S = MatrixSpace(GF(2),8,8)
T = MatrixSpace(GF(2),8,1)
```

Теперь зададим матрицу  $A$ . Зададим построчно, так меньше писать знаков препинания, и столбец вектора сдвига  $b$

```
A=[1 0 0 0 1 1 1 1;1 1 0 0 0 1 1 1;1 1 1 0 0 0 1 1;1 1 1 1 0 0 0 1;1 1 1
1 1 0 0 0;0 1 1 1 1 1 0 0;0 0 1 1 1 1 1 0;0 0 0 1 1 1 1 1]
b = [1,1,0,0,0,1,1,0]
```

По умолчанию - это целые числа  $\text{Int64}$ , а нам нужны остатки по модулю 2. Поэтому укажем какому пространству матриц они принадлежат

```
A = S(A)  b = T(b).
```

Теперь создадим единичную матрицу, чтобы не набивать ее руками

```
E=Matrix{Int64}(I,8,8)
```

И переформатируем ее в матрицу над полем  $\text{GF}(2)$ :  $E = S(E)$ .

После этого можно вычислить характеристический многочлен, задав, предварительно переменную “ $x$ ”

```
@vars x
p(x)=det(x*E-A)
p(x)
```

Однако, к сожалению, SymPy в Julia не вычисляет характеристические многочлены над полем Галуа (пока не вычисляет)

```
julia> p(x)
ERROR: MethodError: no method matching *(::Sym, ::gfp_mat)
Closest candidates are:
  *(::Any, ::Any, ::Any, ::Any...) at operators.jl:529
  *(::fmpz, ::T) where T<:Union{gfp_mat, nmod_mat} at
C:\Users\rosav\julia\packages\Nemo\PC5ui\src\flint\nmod_mat.jl:308
  *(::fmpz, ::MatElem) at
C:\Users\rosav\julia\packages\Nemo\PC5ui\src\flint\ad hoc.jl:422
Stacktrace:
 [1] p(::Sym) at .\REPL[16]:1
 [2] top-level scope at REPL[17]:1
```

Но наши старания не совсем напрасны. Вычислять преобразование  $s \mapsto As + b$  мы можем сразу над полем  $\text{GF}(2)$ .

**Пример.** Преобразований вида  $s \mapsto As + b$ .

Положим  $s=[1,0,1,0,1,0,1,0]$ . Переформатируем  $s=T(s)$  и выполним операцию  $A*s+b$ .

**Ответ** запишем в виде вектор-строки ( $[0], [1], [1], [0], [1], [1], [0], [0]$ ).

Нули и единицы в квадратных скобках означают, что это не числа, а остатки по модулю 2.

Поэтому вычислим характеристический многочлен по умолчанию в формате  $\text{Int64}$ .

Имеем

```
julia> @vars x
(x,)
julia> p(x)=det(x*E-A)
p (generic function with 1 method)
julia> p(x)
      8      7      6      5      4      3      2
x  - 8?x  + 24?x  - 64?x  + 114?x  - 104?x  + 48?x  - 16?x + 5
```

Над полем рациональных чисел получился характеристический многочлен

$$x^8 - 8x^7 + 24x^6 - 64x^5 + 114x^4 - 104x^3 + 48x^2 - 16x + 5 \equiv x^8 + 1 \pmod{2} \equiv (x+1)^8.$$

Над полем GF(2) характеристический многочлен имеет единственный корень 1 кратности 8.

### Нахождение жордановой формы

Вычислим значение характеристической матрицы при  $x = 1$ . Снова выполним все вычисления

```
using Nemo
using SymPy
using LinearAlgebra
S = MatrixSpace(GF(2),8,8)
A=[1 0 0 0 1 1 1 1;1 1 0 0 0 1 1 1;1 1 1 0 0 0 1 1;1 1 1 1 0 0 0 1;1 1 1
1 1 0 0 0;0 1 1 1 1 1 0 0;0 0 1 1 1 1 1 0;0 0 0 1 1 1 1 1]
E=Matrix{Int64}(I,8,8)
A = S(A); E = S(E); B=A+E
julia> A = S(A); E = S(E); B=A+E
[0 0 0 0 1 1 1 1]
[1 0 0 0 0 1 1 1]
[1 1 0 0 0 0 1 1]
[1 1 1 0 0 0 0 1]
[1 1 1 1 0 0 0 0]
[0 1 1 1 1 0 0 0]
[0 0 1 1 1 1 0 0]
[0 0 0 1 1 1 1 0]
```

Итак, матрица B задает систему линейных уравнений, фундаментальная система решений которой дает нам базис собственных векторов. Систему решаем методом Гаусса

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Следовательно, система имеет три свободных переменных, и мы получаем 3 линейно независимых собственных вектора.

$$e_1 = (1, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 0), e_2 = (1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0), e_3 = (1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 1).$$

**Пример.** Применение собственных векторов к анализу шифра.

Пусть  $V_1 = \langle e_1, e_2, e_3 \rangle$ . подпространство, порожденное собственными векторами. Так как собственное значение, которому отвечают эти собственные вектора, равно 1, то под действием линейного отображения, задаваемого матрицей A, все вектора из V не изменяются. Следовательно,

$$\forall x \in V, f(x) = Ax + b = x + b.$$

Теперь выясним – существуют ли элементы векторного пространства, которые остаются неподвижными под действием преобразования  $f(x)$ .

То есть, решим уравнение

$$f(x) = Ax + b = x, \text{ следовательно } (A - E)x = -b.$$

Поскольку характеристика равна 2, то получаем следующую расширенную матрицу исследуемой системы, которую решаем методом Гаусса

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Из-за последнего уравнения система несовместна. Что не удивительно, если бы такие решения были, то это было бы слабостью шифра. Пример закончен.

Вернемся к поиску жордановой формы матрицы A. Поскольку собственных векторов 3, то и жордановых клеток будет 3. Чтобы найти их размер

```
julia> B^2
[1  0  1  0  1  0  1  0]
[0  1  0  1  0  1  0  1]
[1  0  1  0  1  0  1  0]
[0  1  0  1  0  1  0  1]
[1  0  1  0  1  0  1  0]
[0  1  0  1  0  1  0  1]
[1  0  1  0  1  0  1  0]
[0  1  0  1  0  1  0  1]
```

Получаем систему

$$B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Следовательно, пространство решений имеет размерность 6. Поэтому, раз собственных векторов 3, то корневых векторов высоты 2 тоже 3. Значит жордановы клетки имеют размерности или  $4 + 2 + 2$  или  $3 + 3 + 2$ .

Первый случай имеет место только тогда, когда  $B^3 \neq 0$ . Однако, это не так `julia> B^3` - нулевая матрица, мы для экономии места ее не приводим.

Следовательно, жорданова форма матрицы  $A$  над полем  $GF(2)$  имеет вид

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Продолжая вычисления в Julia получаем

```
julia> A^3
[0  0  1  0  0  1  0  1]
[1  0  0  1  0  0  1  0]
[0  1  0  0  1  0  0  1]
[1  0  1  0  0  1  0  0]
[0  1  0  1  0  0  1  0]
[0  0  1  0  1  0  0  1]
[1  0  0  1  0  1  0  0]
[0  1  0  0  1  0  1  0]
```

`julia>`  $A^4$  - единичная матрица

Следовательно, обратной матрицей к  $A$  будет  $A^3$ , поэтому процедура расшифрования будет выглядеть так  $s' = As + b \Rightarrow A^3(s' - b) = A^3 s' - A^3 b$ .

**Упражнение.** Вычислить произведение  $A^3 b$ .

## ЛИТЕРАТУРА

1. Рябко Б.Я, Фионов А.Н. Криптографические методы защиты информации, 2-е изд. [Электронный ресурс]. – М.: Горячая линия-Телеком, 2017. - URL: <https://e.lanbook.com/reader/book/111097/>
2. Глухов М.М., Круглов И.А., Пичкур А.Б., Черемушкин А.В. Введение в теоретико-числовые методы криптографии. [Электронный ресурс]. - СПб.: Лань, 2011. - URL: <https://e.lanbook.com/reader/book/68466>