

Обозначения:

$$u(x,y,z)=\{u,v,w\}$$

$$u_{i,j}=u_{ij}=\frac{\partial u_i}{\partial x_j}$$

$$(x_1,x_2,x_3)=(x,y,z)$$

$$U=\{U\quad V\quad W\}=\mathcal{F}[u]$$

$$Q=\mathcal{F}[q]$$

Формулы:

3.1

3.2.2. Математическая постановка

Установившийся режим колебаний означает, что зависимость всех характеристик задачи (перемещения, напряжения и др.) от времени t описывается множителем $(\)$. В силу линейности задачи данный множитель можно сократить и в дальнейшем работать только с комплексными амплитудами соответствующих величин, не оговаривая этого особо. Например, $\text{Re}[u.(ic,y,2)e^{\sim U,t}]$ – вектор перемещений точек среды. В дальнейшем работаем только с вектором

$u(x,y,z)=\{u,v,w\}$, называя его также вектором перемещений (подробнее эти вопросы см. в КЗ).

Вектор перемещений характеризует отклонение каждой точки тела от начального положения, компоненты его $и,у, вХ$ являются непрерывными функциями координат. Векторные величины здесь и далее обозначаются чертой сверху; предполагается, что векторы являются векторами-столбцами. Наряду с традиционными обозначениями в тех случаях, когда необходима тензорная запись, мы будем пользоваться цифровой индексацией координатных осей и соответствующих компонент векторов и тензоров: $a=\{a_{e0a:a,гe3}\}$, $й.=\{цА,и.г,из\}$ и т. п.

Механическое состояние упругого тела характеризуется компонентами тензоров деформаций и напряжений бу /9/, которые в линейной теории упругости связаны уравнениями движения

$$\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = F_i + \sum_j \vartheta_{ij,j}, i = 1,2, \dots (3.1)$$

соотношениями обобщённого закона Гука

$$\vartheta_{ij} = c_{ij}^{mn} \varepsilon_{mn} (3.2)$$

и геометрическими соотношениями Коши

$$2\varepsilon_{ij} = u_{i,j} + u_{j,i} (3.3)$$

Здесь $F = 1^\wedge, F_j\}$ - вектор объёмных сил, ρ — плотность, c_{ij}^{mn} - коэффициенты упругости материала. Как обычно в тензорной записи предполагается суммирование по одинаковым индексам и используется обозначение для производных по координатам в виде

Вектор напряжений $T=\{*\varepsilon,: ,T\alpha/E“3^\wedge f$ возникающих в упругом теле на некоторой элементарной площадке с нормалью $\eta\cdot=\{.\eta_1,\eta_2,\eta_3\}$ » выражается через компоненты тензора напряжений

$$\tau_i = \sum_j \vartheta_{ij} n_j, i,j = 1,2,3 (3.4)$$

В изотропном случае, когда упругие свойства тела одинаковы во всех направлениях, закон Гука (3.2) выражается только через две независимые константы λ и μ (константы Ляме):

$$\boxed{\vartheta_{ij} = \lambda \theta \delta_{ij} + 2\mu \varepsilon_{ij}} = \lambda (\varepsilon_{11} + \varepsilon_{22} + \varepsilon_{33}) \delta_{ij} + 2\mu \varepsilon_{ij} = \frac{1}{2} \lambda (2u_{11} + 2u_{22} + 2u_{33}) \delta_{ij} + 2\mu \frac{1}{2} (u_{i,j} + u_{j,i}) \boxed{= \lambda \delta_{ij} * div(u) + \mu (u_{i,j} + u_{j,i})} (3.5)$$

Учитывая (3.3)-(3,5), напряжения T можно выразить через перемещения f ZL в виде $\varepsilon \ll T \cdot \ddot{u}$. , где T - линейный дифференциальный оператор. В изотропном случае

$$\boxed{\tau_i = \sum_j \vartheta_{ij} n_j} = \sum_j \left(\lambda \delta_{ij} * \operatorname{div}(u) + \mu (u_{i,j} + u_{j,i}) \right) n_j = \lambda * \operatorname{div}(u) n_i + \mu \sum_j (u_{i,j} + u_{j,i}) n_j$$

Так как $\tau_i - \lambda * \operatorname{div}(u) n_i - 2\mu \frac{\partial u}{\partial n} - \mu * (n \times \operatorname{rot}(u))_i = \lambda * \operatorname{div}(u) n_i + \mu \sum_j (u_{i,j} + u_{j,i}) n_j - \lambda * \operatorname{div}(u) n_i - 2\mu \frac{(\nabla u, n)}{(\nabla w, n)} - \mu \left(n \times \begin{pmatrix} u_{32} - u_{23} \\ u_{13} - u_{31} \\ u_{21} - u_{12} \end{pmatrix}_i \right) = \mu \sum_j (u_{i,j} + u_{j,i}) n_j - 2\mu \begin{pmatrix} u_{11} n_1 + u_{12} n_2 + u_{13} n_3 \\ u_{21} n_1 + u_{22} n_2 + u_{23} n_3 \\ u_{31} n_1 + u_{32} n_2 + u_{33} n_3 \end{pmatrix}_i -$

$$\mu \begin{pmatrix} n_2(u_{21} - u_{12}) - n_3(u_{13} - u_{31}) \\ -n_1(u_{21} - u_{12}) + n_3(u_{32} - u_{23}) \\ n_1(u_{13} - u_{31}) - n_2(u_{32} - u_{23}) \end{pmatrix}_i = \mu \left(\sum_j (u_{i,j} + u_{j,i}) n_j - 2 \begin{pmatrix} u_{11} n_1 + u_{12} n_2 + u_{13} n_3 \\ u_{21} n_1 + u_{22} n_2 + u_{23} n_3 \\ u_{31} n_1 + u_{32} n_2 + u_{33} n_3 \end{pmatrix}_i - \begin{pmatrix} n_2 u_{21} - n_2 u_{12} - n_3 u_{13} + n_3 u_{31} \\ -n_1 u_{21} + n_1 u_{12} + n_3 u_{32} - n_3 u_{23} \\ n_1 u_{13} - n_1 u_{31} - n_2 u_{32} + n_2 u_{23} \end{pmatrix}_i \right) = \mu \begin{pmatrix} u_{12} n_2 + u_{21} n_2 + u_{13} n_3 + u_{31} n_3 + 2u_{11} n_1 \\ u_{12} n_1 + u_{21} n_1 + u_{23} n_3 + u_{32} n_3 + 2u_{22} n_2 \\ u_{13} n_1 + u_{31} n_1 + u_{23} n_2 + u_{32} n_2 + 2u_{33} n_3 \end{pmatrix}_i -$$

$$2\mu \begin{pmatrix} u_{11} n_1 + u_{12} n_2 + u_{13} n_3 \\ u_{21} n_1 + u_{22} n_2 + u_{23} n_3 \\ u_{31} n_1 + u_{32} n_2 + u_{33} n_3 \end{pmatrix}_i - \mu \begin{pmatrix} n_2 u_{21} + n_3 u_{31} \\ n_1 u_{12} + n_3 u_{32} \\ n_1 u_{13} + n_2 u_{23} \end{pmatrix}_i + \mu \begin{pmatrix} n_2 u_{12} + n_3 u_{13} \\ n_1 u_{21} + n_3 u_{23} \\ n_1 u_{31} + n_2 u_{32} \end{pmatrix}_i = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Поэтому

$$\begin{aligned}
\boxed{\tau = Tu \equiv \lambda * \operatorname{div}(u)n + 2\mu \frac{\partial u}{\partial n} + \mu * (n \times \operatorname{rot}(u))} &= \lambda n(u_{11} + u_{22} + u_{33}) + 2\mu \begin{pmatrix} u_{11}n_1 + u_{12}n_2 + u_{13}n_3 \\ u_{21}n_1 + u_{22}n_2 + u_{23}n_3 \\ u_{31}n_1 + u_{32}n_2 + u_{33}n_3 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} n_2u_{21} - n_2u_{12} - n_3u_{13} + n_3u_{31} \\ -n_1u_{21} + n_1u_{12} + n_3u_{32} - n_3u_{23} \\ n_1u_{13} - n_1u_{31} - n_2u_{32} + n_2u_{23} \end{pmatrix} \\
&= \left| e = \operatorname{div}(u) = u_{11} + u_{22} + u_{33} = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right| = \lambda en + \mu \begin{pmatrix} 2u_{11}n_1 + u_{12}n_2 + u_{13}n_3 + n_2u_{21} + n_3u_{31} \\ u_{21}n_1 + 2u_{22}n_2 + u_{23}n_3 + n_1u_{12} + n_3u_{32} \\ u_{31}n_1 + u_{32}n_2 + 2u_{33}n_3 + n_1u_{13} + n_2u_{23} \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} \lambda e + 2\mu \frac{\partial u}{\partial x} & 0 & 0 \\ 0 & \lambda e + 2\mu \frac{\partial v}{\partial y} & 0 \\ 0 & 0 & \lambda e + 2\mu \frac{\partial w}{\partial z} \end{pmatrix} n + \mu \begin{pmatrix} 0 & \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \\ \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} & 0 & \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \\ \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} & 0 \end{pmatrix} n = \left\{ \begin{array}{l} \vartheta_x = \lambda e + 2\mu \frac{\partial u}{\partial x} \\ \vartheta_y = \lambda e + 2\mu \frac{\partial v}{\partial y} \\ \vartheta_z = \lambda e + 2\mu \frac{\partial w}{\partial z} \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} \tau_{xy} = \mu \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \\ \tau_{xz} = \mu \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right) \\ \tau_{zy} = \mu \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right) \end{array} \right\} \\
&= \begin{pmatrix} \vartheta_x & 0 & 0 \\ 0 & \vartheta_y & 0 \\ 0 & 0 & \vartheta_z \end{pmatrix} n + \begin{pmatrix} 0 & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & 0 & \tau_{zy} \\ \tau_{xz} & \tau_{zy} & 0 \end{pmatrix} n = \boxed{\begin{pmatrix} \vartheta_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & \vartheta_y & \tau_{zy} \\ \tau_{xz} & \tau_{zy} & \vartheta_z \end{pmatrix} n}
\end{aligned}$$

Для установившихся гармонических колебаний инерционный член $P \ddot{w}$ в (3.1) принимает вид — рогй. Подстановка соотношений (3.5), (3.3) в уравнения (3.1) приводит к уравнениям относительно вектора перемещений \ddot{u} , называемым уравнениями Ляме /9/

Учитывая, что $\boxed{\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = -\rho \omega^2 u}$, подставим 3.3 и 3.5 в 3.1:

$$\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = F_i + \sum_j \vartheta_{ij,j} \sim -\rho \omega^2 u = F + \sum_j \frac{\partial(\lambda \delta_{ij} * \operatorname{div}(u) + \mu(u_{i,j} + u_{j,i}))}{\partial x_j} = F + \mu \sum_j \frac{\partial(u_{i,j} + u_{j,i})}{\partial x_j} + \lambda \left(\frac{\frac{\partial \operatorname{div}(u)}{\partial x}}{\frac{\partial \operatorname{div}(u)}{\partial y}} \right) = F + \lambda \nabla \operatorname{div}(u) + \mu \left(\begin{matrix} 2 \frac{\partial^2 u_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_1}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u_1}{\partial z^2} \\ \frac{\partial^2 u_2}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u_2}{\partial z^2} \\ \frac{\partial^2 u_3}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_3}{\partial y^2} + 2 \frac{\partial^2 u_3}{\partial z^2} \end{matrix} \right) =$$

$$F + (\mu + \lambda) \nabla \operatorname{div}(u) + \mu \Delta u \sim \boxed{F + (\mu + \lambda) \nabla \operatorname{div}(u) + \mu \Delta u + \rho \omega^2 u = 0} \sim \begin{cases} F_x + (\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial x} & + \mu \Delta u + \rho \omega^2 u = 0 \\ F_y + (\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial y} & + \mu \Delta v + \rho \omega^2 v = 0 \\ F_z + (\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial z} & + \mu \Delta w + \rho \omega^2 w = 0 \end{cases} \sim |F \equiv$$

$$0| \sim \boxed{\begin{cases} (\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial x} & + \mu \Delta u + \rho \omega^2 u = 0 \\ (\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial y} & + \mu \Delta v + \rho \omega^2 v = 0 \\ (\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial z} & + \mu \Delta w + \rho \omega^2 w = 0 \end{cases}} \quad (3.9)$$

+граничные условия 3.10, 3.11:

$$\tau = \{\tau_{xz} \quad \tau_{zy} \quad \vartheta_z\}|_{z=0} = \begin{cases} q(x, y), (x, y) \in \mathbb{C} \\ 0, (x, y) \notin \mathbb{C} \end{cases}$$

$$u \rightarrow 0 \text{ при } R = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \rightarrow \infty$$

Итак, относительно неизвестных перемещений й имеем краевую задачу (3.9)-(3.п).

3.2

Применим преобразование Фурье к 3.9 и 3.10:

$$\begin{cases} \mathcal{F}\left[(\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial x} + \mu \Delta u + \rho \omega^2 u\right] = 0 \\ \mathcal{F}\left[(\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial y} + \mu \Delta v + \rho \omega^2 v\right] = 0 \\ \mathcal{F}\left[(\mu + \lambda) * \frac{\partial e}{\partial z} + \mu \Delta w + \rho \omega^2 w\right] = 0 \end{cases} \sim \begin{cases} (\mu + \lambda) * \mathcal{F}\left[\frac{\partial e}{\partial x}\right] + \mu \mathcal{F}[\Delta u] + \rho \omega^2 \mathcal{F}[u] = 0 \\ (\mu + \lambda) * \mathcal{F}\left[\frac{\partial e}{\partial y}\right] + \mu \mathcal{F}[\Delta v] + \rho \omega^2 \mathcal{F}[v] = 0 \\ (\mu + \lambda) * \frac{\partial \mathcal{F}[e]}{\partial z} + \mu \mathcal{F}[\Delta w] + \rho \omega^2 \mathcal{F}[w] = 0 \end{cases} \\
\begin{cases} (\mu + \lambda) * (-i\alpha_1)\mathcal{F}[e] + \mu(-\alpha_1^2 U - \alpha_2^2 U + U'') + \rho \omega^2 U = 0 \\ (\mu + \lambda) * (-i\alpha_2)\mathcal{F}[e] + \mu(-\alpha_1^2 V - \alpha_2^2 V + V'') + \rho \omega^2 V = 0 \\ (\mu + \lambda) * \frac{\partial \mathcal{F}[e]}{\partial z} + \mu(-\alpha_1^2 W - \alpha_2^2 W + W'') + \rho \omega^2 W = 0 \end{cases} \sim \\
\begin{cases} (\mu + \lambda) * (-i\alpha_1)(-i\alpha_1 U - i\alpha_2 V + W') + \mu(-\alpha_1^2 U - \alpha_2^2 U + U'') + \rho \omega^2 U = 0 \\ (\mu + \lambda) * (-i\alpha_2)(-i\alpha_1 U - i\alpha_2 V + W') + \mu(-\alpha_1^2 V - \alpha_2^2 V + V'') + \rho \omega^2 V = 0 \\ (\mu + \lambda) * (-i\alpha_1 U - i\alpha_2 V + W'') + \mu(-\alpha_1^2 W - \alpha_2^2 W + W'') + \rho \omega^2 W = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} (\mu + \lambda)(-\alpha_1^2 U - \alpha_1 \alpha_2 V - i\alpha_1 W') + \mu(-\alpha_1^2 U - \alpha_2^2 U + U'') + \rho \omega^2 U = 0 \\ (\mu + \lambda)(-\alpha_2^2 V - \alpha_1 \alpha_2 U - i\alpha_2 W') + \mu(-\alpha_1^2 V - \alpha_2^2 V + V'') + \rho \omega^2 V = 0 \\ (\mu + \lambda)(W'' + i\alpha_2 V' - i\alpha_1 U') + \mu(-\alpha_1^2 W - \alpha_2^2 W + W'') + \rho \omega^2 W = 0 \end{cases} \quad (3.12)$$

Из 3.10 с учётом 3.7:

$$\begin{cases} \mathcal{F}[\tau_{xz}] = \mathcal{F}[q_1] \\ \mathcal{F}[\tau_{zy}] = \mathcal{F}[q_2] \\ \mathcal{F}[\vartheta_z] = \mathcal{F}[q_3] \end{cases} \sim \begin{cases} \mu \mathcal{F}\left[\left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y}\right)\right] = \mathcal{F}[q_1] \\ \mu \mathcal{F}\left[\left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y}\right)\right] = \mathcal{F}[q_2] \\ \mathcal{F}\left[\lambda e + 2\mu \frac{\partial w}{\partial z}\right] = \mathcal{F}[q_3] \end{cases}$$

$$\begin{cases} \mu(U' - i\alpha_1 W) = Q_1 \\ \mu(V' - i\alpha_2 W) = Q_2 \\ \lambda(-i\alpha_1 U - i\alpha_2 V) + (2\mu + \lambda)W' = Q_3 \end{cases} \quad (3.13)$$

Возьмём замену

$$\begin{cases} u = \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \\ v = \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \\ w = w \end{cases} (3.14)$$

В трансформантах:

$$\begin{cases} U = -i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi \\ V = -i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi \\ W = W, \Phi = \mathcal{F}[\varphi], \Psi = \mathcal{F}[\psi] \end{cases} (3.15)$$

Подставим 3.15 в 3.12:

$$\begin{cases} (\mu + \lambda)(-\alpha_1^2(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi) - \alpha_1\alpha_2(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi) - i\alpha_1W') + \mu(-\alpha_1^2(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi) - \alpha_2^2(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi) + (-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi)') + \rho\omega^2(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi) = 0 \\ (\mu + \lambda)(-\alpha_2^2(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi) - \alpha_1\alpha_2(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi) - i\alpha_2W') + \mu(-\alpha_1^2(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi) - \alpha_2^2(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi) + (-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi)') + \rho\omega^2(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi) = 0 \\ (\mu + \lambda)(W'' + i\alpha_2(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi)' - i\alpha_1(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi)') + \mu(-\alpha_1^2W - \alpha_2^2W + W'') + \rho\omega^2W = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} -i\alpha_1\mu\Phi'' + i\alpha_2\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_1W' + i\alpha_1((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_2(\mu\alpha^2 - \rho\omega^2)\Psi = 0 \\ -i\alpha_2\mu\Phi'' + i\alpha_1\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_2W' + i\alpha_2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_1(-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi = 0 \\ (2\mu + \lambda)W'' - (\mu + \lambda)\alpha^2\Phi' + (-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)W = 0 \\ \alpha^2 \equiv \alpha_1^2 + \alpha_2^2 \end{cases} (3.16)$$

Далее:

$$\begin{cases} \alpha_1(-i\alpha_1\mu\Phi'' + i\alpha_2\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_1W' + i\alpha_1((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_2(\mu\alpha^2 - \rho\omega^2)\Psi) + \alpha_2(-i\alpha_2\mu\Phi'' + i\alpha_1\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_2W' + i\alpha_2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_1(-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi) = 0 \\ \alpha_2(-i\alpha_1\mu\Phi'' + i\alpha_2\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_1W' + i\alpha_1((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_2(\mu\alpha^2 - \rho\omega^2)\Psi) - \alpha_1(-i\alpha_2\mu\Phi'' + i\alpha_1\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_2W' + i\alpha_2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_1(-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi) = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} (-i\alpha_1^2\mu\Phi'' + i\alpha_1\alpha_2\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_1^2W' + i\alpha_1^2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_1\alpha_2(\mu\alpha^2 - \rho\omega^2)\Psi) + (-i\alpha_2^2\mu\Phi'' + i\alpha_1\alpha_2\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_2^2W' + i\alpha_2^2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_1\alpha_2(-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi) = 0 \\ (-i\alpha_1\alpha_2\mu\Phi'' + i\alpha_2^2\mu\Psi'' - i(\mu + \lambda)\alpha_1\alpha_2W' + i\alpha_1\alpha_2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi + i\alpha_2^2(\mu\alpha^2 - \rho\omega^2)\Psi) + (i\alpha_1\alpha_2\mu\Phi'' - i\alpha_1^2\mu\Psi'' + i(\mu + \lambda)\alpha_1\alpha_2W' - i\alpha_1\alpha_2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\Phi - i\alpha_1^2(-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} (-i\alpha_1^2\mu - i_2\alpha_2^2\mu)\Phi'' + \left(i\alpha_1^2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2) + i\alpha_2^2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\right)\Phi + (i\alpha_1\alpha_2\mu + i\alpha_1\alpha_2\mu)\Psi'' + (i\alpha_1\alpha_2(\mu\alpha^2 - \rho\omega^2) + i\alpha_1\alpha_2(-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2))\Psi + (-i(\mu + \lambda)\alpha_1^2 - i(\mu + \lambda)\alpha_2^2)W' = 0 \\ (-i\alpha_1\alpha_2\mu + i\alpha_1\alpha_2\mu)\Phi'' + \left(i\alpha_1\alpha_2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2) - i\alpha_1\alpha_2((2\mu + \lambda)\alpha^2 - \rho\omega^2)\right)\Phi + (i\alpha_2^2\mu - i\alpha_1^2\mu)\Psi'' + (i\alpha_2^2(\mu\alpha^2 - \rho\omega^2) - i\alpha_1^2(-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2))\Psi + (-i(\mu + \lambda)\alpha_1\alpha_2 + i(\mu + \lambda)\alpha_1\alpha_2)W' = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \mu\Phi'' + (\mu + \lambda)W' + (\rho\omega^2 - (2\mu + \lambda)\alpha^2)\Phi + \mu\Psi'' + (-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi = 0 \\ \mu\Psi'' + (-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \mu\Phi'' + (\mu + \lambda)W' + (\rho\omega^2 - (2\mu + \lambda)\alpha^2)\Phi = 0 \\ (2\mu + \lambda)W'' - (\mu + \lambda)\alpha^2\Phi' + (-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)W = 0 \\ \mu\Psi'' + (-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi = 0 \end{cases} (3.17, 3.18)$$

И для граничных условий:

$$\begin{cases} \mu(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi)' - i\alpha_1W = Q_1 \\ \mu(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi)' - i\alpha_2W = Q_2 \\ \lambda(-i\alpha_1(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi) - i\alpha_2(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi)) + (2\mu + \lambda)W' = Q_3 \end{cases} \sim \begin{cases} \alpha_1\mu(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi)' - i\alpha_1W + \alpha_2\mu(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi)' - i\alpha_2W = \alpha_1Q_1 + \alpha_2Q_2 \\ \alpha_2\mu(-i\alpha_1\Phi - i\alpha_2\Psi)' - i\alpha_1W - \alpha_1\mu(-i\alpha_2\Phi + i\alpha_1\Psi)' - i\alpha_2W = \alpha_2Q_1 - \alpha_1Q_2 \\ -\lambda\alpha^2\Phi + (2\mu + \lambda)W' = Q_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \mu(-i\alpha_1^2\Phi - i\alpha_1\alpha_2\Psi)' - i\alpha_1^2W + \mu(-i\alpha_2^2\Phi + i\alpha_1\alpha_2\Psi)' - i\alpha_2^2W = \alpha_1Q_1 + \alpha_2Q_2 \\ \mu(-i\alpha_1\alpha_2\Phi - i\alpha_2^2\Psi)' - i\alpha_1\alpha_2W - \mu(-i\alpha_1\alpha_2\Phi + i\alpha_1^2\Psi)' - i\alpha_1\alpha_2W = \alpha_2Q_1 - \alpha_1Q_2 \\ -\lambda\alpha^2\Phi + (2\mu + \lambda)W' = Q_3 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} -\lambda\alpha^2\Phi + (2\mu + \lambda)W' = Q_3 \\ -i\mu\alpha^2(\Phi' + W) = \alpha_1Q_1 + \alpha_2Q_2 \\ -i\mu\alpha^2\Psi' = \alpha_2Q_1 - \alpha_1Q_2 \end{cases} (3.19, 3.20)$$

Пусть

$$Y = \begin{pmatrix} \Phi \\ \Phi' \\ W \\ W' \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} \Psi \\ \Psi' \end{pmatrix}$$

Тогда задачи 3.16-3.20 примут вид:

$$\begin{cases} \mu\Phi'' + (\mu + \lambda)W' + (\rho\omega^2 - (2\mu + \lambda)\alpha^2)\Phi = 0 \\ (2\mu + \lambda)W'' - (\mu + \lambda)\alpha^2\Phi' + (-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)W = 0 \\ \mu\Psi'' + (-\mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\Psi = 0 \\ \begin{cases} -\lambda\alpha^2\Phi + (2\mu + \lambda)W' = Q_3 \\ -i\mu\alpha^2(\Phi' + W) = \alpha_1Q_1 + \alpha_2Q_2 \\ -i\mu\alpha^2\Psi' = \alpha_2Q_1 - \alpha_1Q_2 \end{cases} \end{cases} \sim \boxed{\begin{cases} \frac{\partial Y}{\partial z} = A * Y \\ \frac{\partial X}{\partial z} = BX \\ T * Y|_{z=0} = P \\ (lX)|_{z=0} = \alpha_2Q_1 - \alpha_1Q_2 \end{cases}} \quad (3.22)$$

Где

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ a_{21} & 0 & 0 & a_{24} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & a_{42} & a_{43} & 0 \end{pmatrix}, \begin{cases} a_{21} = \frac{\alpha^2(2\mu+\lambda)-\rho\omega^2}{\mu} \\ a_{24} = \frac{-(\mu+\lambda)}{\mu} \\ a_{42} = \frac{\alpha^2(\mu+\lambda)}{(2\mu+\lambda)} \\ a_{43} = \frac{\mu\alpha^2-\rho\omega^2}{(2\mu+\lambda)} \end{cases}, B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ b_1 & 0 \end{pmatrix}, b_1 = \frac{\mu\alpha^2-\rho\omega^2}{\mu}, T = \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2 & 0 & 0 & 2\mu + \lambda \\ 0 & -i\mu\alpha^2 & -i\mu\alpha^2 & 0 \end{pmatrix}, P = \begin{pmatrix} Q_3 \\ \alpha_1Q_1+\alpha_2Q_2 \end{pmatrix}, l = \begin{pmatrix} 0 \\ -i\mu\alpha^2 \end{pmatrix}$$

Проверка:

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial Y}{\partial z} = A * Y \\ \frac{\partial X}{\partial z} = BX \\ T * Y|_{z=0} = P \\ (lX)|_{z=0} = \alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2 \end{array} \right. \sim \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} \Phi' \\ \Phi'' \\ W' \\ W'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{\mu} & 0 & 0 & \frac{-(\mu + \lambda)}{\mu} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & \frac{\alpha^2(\mu + \lambda)}{(2\mu + \lambda)} & \frac{\mu\alpha^2 - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)} & 0 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} \Phi \\ \Phi' \\ W \\ W' \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} \Psi' \\ \Psi'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ \frac{\mu\alpha^2 - \rho\omega^2}{\mu} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Psi \\ \Psi' \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2 & 0 & 0 & 2\mu + \lambda \\ 0 & -i\mu\alpha^2 & -i\mu\alpha^2 & 0 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} \Phi \\ \Phi' \\ W \\ W' \end{pmatrix} \Big|_{z=0} = \begin{pmatrix} Q_3 \\ \alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2 \end{pmatrix} \\ \left(\begin{pmatrix} 0 \\ -i\mu\alpha^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Psi \\ \Psi' \end{pmatrix} \right) \Big|_{z=0} = \alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2 \end{array} \right. \sim \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} \Phi' \\ \Phi'' \\ W' \\ W'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{\mu} \Phi - \frac{(\mu + \lambda)W'}{\mu} \\ W' \\ \frac{\alpha^2(\mu + \lambda)}{(2\mu + \lambda)} \Phi + \frac{\mu\alpha^2 - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)} W \\ \Psi' \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} \Psi' \\ \Psi'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Psi' \\ \frac{\mu\alpha^2 - \rho\omega^2}{\mu} \Psi' \end{pmatrix} \\ -\lambda\alpha^2 \Phi + (2\mu + \lambda)W' = Q_3 \\ -i\mu\alpha^2(\Phi' + W) = \alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2 \\ -i\mu\alpha^2 \Psi' = \alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2 \end{array} \right.$$

3.3

3.3. Построение общего решения полученных систем

Итак, имеем две краевые задачи (3.22) для систем обыкновенных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами. Общее решение таких систем в случае отсутствия кратных собственных значений может быть выписано в виде

$$Y = \sum_{k=1}^N t_k * m_k e^{\gamma_k z} \quad (3.23)$$

здесь N - размерность системы, γ_k - собственные значения, а t_k соответствующие им собственные векторы матрицы системы, m_k - неизвестные константы, определяемые из N граничных условий. Конкретно для первой задачи N=4,

$$\gamma_k: \det(A - \gamma_k E) = 0 \quad (3.24)$$

$$m_k: (A - \gamma_k E)m_k = 0 \quad (3.25)$$

$$X = \sum_{k=1}^2 s_k * n_k e^{\delta_k z} \quad (3.26)$$

$$\delta_k: \det(B - \delta_k E) = 0 (3.27)$$

$$n_k: (B - \delta_k E)m_k = 0 (3.28)$$

Найдём вид собственных значений и векторов из уравнений (3.24), (3.25) И (3.27), (3.28).

I. Раскроем определитель (3.24):

$$\begin{aligned} \det(A - \gamma E) &= \begin{vmatrix} -\gamma & 1 & 0 & 0 \\ a_{21} & -\gamma & 0 & a_{24} \\ 0 & 0 & -\gamma & 1 \\ 0 & a_{42} & a_{43} & -\gamma \end{vmatrix} = -\gamma \begin{vmatrix} -\gamma & 0 & a_{24} \\ 0 & -\gamma & 1 \\ a_{42} & a_{43} & -\gamma \end{vmatrix} - a_{21} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\gamma & 1 \\ a_{42} & a_{43} & -\gamma \end{vmatrix} = (-\gamma)(-\gamma^3 + \gamma a_{24} a_{42} + \gamma a_{43}) - a_{21}(\gamma^2 - a_{43}) \\ &= \gamma^4 - \gamma^2 a_{24} a_{42} - \gamma^2 a_{43} - \gamma^2 a_{21} + a_{21} a_{43} \quad \boxed{= \gamma^4 - (a_{24} a_{42} + a_{21} + a_{43}) \gamma^2 + a_{21} a_{43} = 0} \end{aligned}$$

Причём

$$\begin{aligned} \boxed{a_{24} a_{42} + a_{21} + a_{43}} &= \frac{-(\mu + \lambda) \alpha^2 (\mu + \lambda)}{\mu} + \frac{\alpha^2 (2\mu + \lambda) - \rho \omega^2}{\mu} + \frac{\mu \alpha^2 - \rho \omega^2}{(2\mu + \lambda)} \\ &= \frac{1}{\mu(2\mu + \lambda)} (-\alpha^2 (\mu + \lambda)^2 + (2\mu + \lambda)(\alpha^2 (2\mu + \lambda) - \rho \omega^2) + \mu(\mu \alpha^2 - \rho \omega^2)) \\ &= \frac{1}{\mu(2\mu + \lambda)} (-\alpha^2 \mu^2 - 2\alpha^2 \mu \lambda - \alpha^2 \lambda^2 + 4\alpha^2 \mu^2 + 2\alpha^2 \mu \lambda - 2\mu \rho \omega^2 + 2\alpha^2 \mu \lambda + \alpha^2 \lambda^2 - \lambda \rho \omega^2 + \alpha^2 \mu^2 - \mu \rho \omega^2) \\ &= \frac{1}{\mu(2\mu + \lambda)} (4\alpha^2 \mu^2 + 2\alpha^2 \mu \lambda - 2\mu \rho \omega^2 - \lambda \rho \omega^2 - \mu \rho \omega^2) = \frac{1}{\mu(2\mu + \lambda)} (2\mu \alpha^2 (2\mu + \lambda) - \mu \rho \omega^2 - (2\mu + \lambda) \rho \omega^2) = 2\alpha^2 - \frac{\rho \omega^2}{(2\mu + \lambda)} - \frac{\rho \omega^2}{\mu} \\ &= \left| \chi_1^2 = \frac{\rho \omega^2}{(2\mu + \lambda)}, \chi_2^2 = \frac{\rho \omega^2}{\mu} \right| = 2\alpha^2 - \chi_1^2 - \chi_2^2 = \left| \vartheta_n = \sqrt{\alpha^2 - \chi_n^2} \right| = \vartheta_1^2 + \vartheta_2^2 \end{aligned}$$

$$a_{21}a_{43} = \frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{\mu} \frac{\mu\alpha^2 - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)} = \frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)} \frac{\mu\alpha^2 - \rho\omega^2}{\mu} = (\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)})(\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{\mu}) = (\alpha^2 - \chi_1^2)(\alpha^2 - \chi_2^2) = \vartheta_1^2\vartheta_2^2$$

В новых обозначениях у-е принимает вид:

$$\gamma^4 - (\vartheta_1^2 + \vartheta_2^2)\gamma^2 + \vartheta_1^2\vartheta_2^2 = 0 \Rightarrow \begin{matrix} \gamma_1^2 + \gamma_2^2 = \vartheta_1^2 + \vartheta_2^2 \\ \gamma_1^2\gamma_2^2 = \vartheta_1^2\vartheta_2^2 \end{matrix} \Rightarrow \gamma = \pm\vartheta_1, \pm\vartheta_2 (3.30)$$

Распишем систему 3.25:

$$\overline{m_k} = \{m_1 \quad m_2 \quad m_3 \quad m_4\}$$

$$(A - \gamma_k E)m_k = 0 \sim \begin{pmatrix} -\gamma_k & 1 & 0 & 0 \\ a_{21} & -\gamma_k & 0 & a_{24} \\ 0 & 0 & -\gamma_k & 1 \\ 0 & a_{42} & a_{43} & -\gamma_k \end{pmatrix} m_k =$$

$$0 \sim \begin{cases} -\gamma_k m_1 + m_2 = 0 \\ a_{21}m_1 - \gamma_k m_2 + a_{24}m_4 = 0 \\ -\gamma_k m_3 + m_4 = 0 \\ a_{42}m_2 + a_{43}m_3 - \gamma_k m_4 = 0 \end{cases} \sim \begin{cases} m_2 = \gamma_k m_1 \\ m_4 = \gamma_k m_3 \\ (a_{21} - \gamma_k^2)m_1 + a_{24}\gamma_k m_3 = 0 \\ a_{42}\gamma_k m_1 + (a_{43} - \gamma_k^2)m_3 = 0 \end{cases} \sim \begin{cases} m_2 = \gamma_k m_1 \\ m_4 = \gamma_k m_3 \\ \left(\frac{\alpha^2(2\mu+\lambda)-\rho\omega^2}{\mu} - \gamma_k^2\right)m_1 + \frac{-(\mu+\lambda)}{\mu}\gamma_k m_3 = 0 \\ \frac{\alpha^2(\mu+\lambda)}{(2\mu+\lambda)}\gamma_k m_1 + \left(\frac{\mu\alpha^2-\rho\omega^2}{(2\mu+\lambda)} - \gamma_k^2\right)m_3 = 0 \end{cases} (3.31)$$

Уравнения (3.31) в силу (3.24) линейно зависимы, пользоваться можно только одним из них, зафиксировав одно из неизвестных и выразив остальные через него.

$$\begin{cases} m_2 = \gamma_k m_1 \\ m_4 = \gamma_k m_3 \\ \frac{\alpha^2(\mu+\lambda)}{(2\mu+\lambda)}\gamma_k m_1 + \left(\frac{\mu\alpha^2-\rho\omega^2}{(2\mu+\lambda)} - \gamma_k^2\right)m_3 = 0 \end{cases} \sim \begin{cases} m_2 = \gamma_k m_1 \\ m_4 = \gamma_k m_3 \\ \frac{\alpha^2(\mu+\lambda)}{(2\mu+\lambda)}\gamma_k m_1 = \left(\gamma_k^2 - \frac{\mu\alpha^2-\rho\omega^2}{(2\mu+\lambda)}\right)m_3 \end{cases} \sim \begin{cases} m_2 = \gamma_k m_1 \\ m_4 = \gamma_k m_3 \\ \alpha^2(\mu+\lambda)\gamma_k m_1 = (\gamma_k^2(2\mu+\lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)m_3 \end{cases}$$

Для различных, к имеем

$$\gamma_1 = \vartheta_1, m_1 = 1 \Rightarrow \alpha^2(\mu + \lambda)\vartheta_1 = (\vartheta_1^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)m_3 \Rightarrow m_3 = \frac{\alpha^2(\mu + \lambda)\vartheta_1}{(\vartheta_1^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)} = \frac{\alpha^2(\mu + \lambda) \sqrt{\frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}}}{\left(\frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2\right)}$$

$$= \frac{\alpha^2(\mu + \lambda) \sqrt{\frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}}}{(\alpha^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2)} = \frac{(\mu + \lambda) \sqrt{\frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}}}{(2\mu + \lambda - \mu)} = \sqrt{\frac{\alpha^2(2\mu + \lambda) - \rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}} = \sqrt{\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}} = \vartheta_1 \Rightarrow \overline{m}_1 = \{1 \quad \vartheta_1 \quad \vartheta_1 \quad \vartheta_1^2\}$$

$$\gamma_2 = -\vartheta_1, m_1 = 1 \Rightarrow \alpha^2(\mu + \lambda)(-\vartheta_1) = (\vartheta_1^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)m_3 \Rightarrow m_3 = \frac{\alpha^2(\mu + \lambda)(-\vartheta_1)}{(\vartheta_1^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)} = -\frac{\alpha^2(\mu + \lambda)\vartheta_1}{(\vartheta_1^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)}$$

$$= -\sqrt{\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}} = -\vartheta_1 \Rightarrow \overline{m}_2 = \{1 \quad -\vartheta_1 \quad -\vartheta_1 \quad \vartheta_1^2\}$$

$$\begin{aligned}
\gamma_3 = \vartheta_2, m_3 = \alpha^2 &\Rightarrow \alpha^2(\mu + \lambda)\vartheta_2 m_1 = (\vartheta_2^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\alpha^2 \Rightarrow m_1 = \frac{(\vartheta_2^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\alpha^2}{\alpha^2(\mu + \lambda)\vartheta_2} = \frac{\left(\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{\mu}\right)(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2}{(\mu + \lambda)\sqrt{\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{\mu}}} \\
&= \frac{\left(\frac{\alpha^2\mu - \rho\omega^2}{\mu}\right)(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2}{(\mu + \lambda)\sqrt{\frac{\alpha^2\mu - \rho\omega^2}{\mu}}} = \frac{\left(\frac{\alpha^2\mu - \rho\omega^2}{\mu}\right)(\mu + \lambda)}{(\mu + \lambda)\sqrt{\frac{\alpha^2\mu - \rho\omega^2}{\mu}}} + \frac{\mu\left(\frac{\alpha^2\mu - \rho\omega^2}{\mu}\right) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2}{(\mu + \lambda)\sqrt{\frac{\alpha^2\mu - \rho\omega^2}{\mu}}} = \sqrt{\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{\mu}} = \vartheta_2 \Rightarrow \overline{m}_3 \\
&= \{\vartheta_2 \quad \vartheta_2^2 \quad \alpha^2 \quad \alpha^2\vartheta_2\} \\
\gamma_4 = -\vartheta_2, m_3 = \alpha^2 &\Rightarrow \alpha^2(\mu + \lambda)(-\vartheta_2)m_1 = (\vartheta_2^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\alpha^2 \Rightarrow m_1 = \frac{(\vartheta_2^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\alpha^2}{\alpha^2(\mu + \lambda)(-\vartheta_2)} = -\frac{(\vartheta_2^2(2\mu + \lambda) - \mu\alpha^2 + \rho\omega^2)\alpha^2}{\alpha^2(\mu + \lambda)\vartheta_2} \\
&= -\sqrt{\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{\mu}} = -\vartheta_2 \Rightarrow \overline{m}_4 = \{-\vartheta_2 \quad \vartheta_2^2 \quad \alpha^2 \quad -\alpha^2\vartheta_2\}
\end{aligned}$$

Для матрицы B:

$$\det(B - \delta E) = \begin{vmatrix} -\delta & 1 \\ b_1 & -\delta \end{vmatrix} = \delta^2 - b_1 = 0 \Rightarrow \delta = \pm\sqrt{b_1} = \pm\sqrt{\vartheta_2^2} = \pm\vartheta_2 \quad (3.33)$$

Тогда:

$$(B - \delta E)n = 0 \sim \begin{cases} -\delta_j n_1 + n_2 = 0 \\ \vartheta_2^2 n_1 - \delta_j n_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \overline{n}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_2 \end{pmatrix}, \overline{n}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\vartheta_2 \end{pmatrix}$$

Неизвестные константы $t_{K>6}$ в (3.23), (3.26) определяются из условий $\text{при } _2=0$ и $2'\blacklozenge$ -ов. Последние выполняются, если $Y_6M), X(\text{of.3})\cdot 0$ при $2\rightarrow\infty$.
(3.35)

Проанализируем поведение эволюции в $DC(\langle J, Z \rangle, Y(c, Z))$ при $2 \rightarrow -\infty$. Для каждой из них при Y - вещественных выделяется два случая: '____' (

- 1) $|o| > aek$, $e^{AA} \sim *gk$ -вещественная,
- 2) $MK \sim ek$, dK - чисто мнимая.

$C(k, J, P)$

В первом случае $e \rightarrow 1$, в $\rightarrow \infty$ при 2^* -во и дам выполнения условий (3.35) необходимо положить Три остальные константы однозначно определяются из условий при $2 = 0$.

Во втором случае экспонента становится осциллирующей, не имеющей предела при $g \rightarrow \infty$ (1 при $V \rightarrow 2$), однако анализ их вклада в окончательное решение $U(a, \wedge, g)$ показывает, что он стремится к нулю при $Z \rightarrow \infty$ как для ed, cZ , так и для $/X/$.

Следовательно, для $M \leq ek$ при обеих экспонентах $e \pm S^*Z$ константы M, O, I, T быть ненулевыми, что не противоречит условию (3.П).

Таким образом, число ненулевых констант становится больше трех, и из условий при $2 = 0$ они определяются неоднозначно - решение становится неединственным*.

Для выделения единственного решения формулируются дополнительные условия, которые принято называть условиями или принципами излучения. Формулировка различных принципов и техника их применения подробно описаны в Д7. Так как в случае однородного полупространства все они эквивалентны, воспользуемся наиболее простым и физически наглядным принципом Зоммерфельда, в соответствии с которым требуется, чтобы в решении оставались только те составляющие, которые описывают распространение волн от источника на бесконечность. $\cdot \wedge$

Учитывая опущенный ранее множитель e^g , убеждаемся, что при $|o| < aek$ $e^{\pm \wedge z} \sim U_j t$ списывает плоскую волну, уравнение распространения которой дает условие постоянства фазы

$$\pm T \ddot{e} k - 2 \cot = CO + virt. \quad (3.36)$$

Полж&Бевенпкрав уравнение (3.36) по времени \dot{t} , считая, что

В соответствии о принципом Зоммерфельда фазовая скорость должна быть отрицательной (ось 2 направлена вверх), поэтому, слагаемые, содержащие экспоненты ST^* должны быть отброшены, так как они описывают волны, идущие к источнику из глубины. Следовательно, $t_a=t_{\leq}S_a=D$ и для $| \text{оЦ} < \text{аек} \cdot$

3.4

Итак,

$X(\alpha,z)=s_1n_1e^{\vartheta_2z},Y(\alpha,z)=t_1m_1e^{\vartheta_1z}+t_3m_3e^{\vartheta_2z}$ (3.37)

$$P=\begin{pmatrix} Q_3 \\ \alpha_1Q_1+\alpha_2Q_2 \end{pmatrix}$$

и осталось определить неизвестные t_j , из граничных условий при $z=0$ (см.(3.22)).

$TY_n|_{z=0}=e_n, e_1=\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2=\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ (3.38)

$(l,X_1)=1$ (3.39)

Следующие векторы удовлетворяют уравнениям и граничным условиям 3.22:

$Y=P^1Y_1+P^2Y_2,X=(\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)X_1$ (3.40)

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial Y}{\partial z}=A*Y \\ \frac{\partial X}{\partial z}=BX \\ T*Y|_{z=0}=P \\ (lX)|_{z=0}=\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2 \end{array} \right. \sim \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial (P^1Y_1+P^2Y_2)}{\partial z}=A*(P^1Y_1+P^2Y_2) \\ \frac{\partial (\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)X_1}{\partial z}=B(\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)X_1 \\ T*(P^1Y_1+P^2Y_2)|_{z=0}=P \\ (l(\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)X_1)|_{z=0}=\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2 \end{array} \right. \sim \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial (Q_3Y_1+(\alpha_1Q_1+\alpha_2Q_2)Y_2)}{\partial z}=A*(Q_3Y_1+(\alpha_1Q_1+\alpha_2Q_2)Y_2) \\ \frac{\partial (\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)X_1}{\partial z}=B(\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)X_1 \\ T*(Q_3Y_1+(\alpha_1Q_1+\alpha_2Q_2)Y_2)|_{z=0}=P \\ (\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)(lX_1)|_{z=0}=\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2 \end{array} \right. \sim \left\{ \begin{array}{l} Q_3\frac{\partial (Y_1)}{\partial z}+(\alpha_1Q_1+\alpha_2Q_2)\frac{\partial (Y_2)}{\partial z}=Q_3AY_1+(\alpha_1Q_1+\alpha_2Q_2)AY_2 \\ (\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)\frac{\partial X_1}{\partial z}=(\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2)BX_1 \\ P^1\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}+P^2\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}=P \\ \alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2=\alpha_2Q_1-\alpha_1Q_2 \end{array} \right.$$

$$Y_1 = \begin{pmatrix} P \\ P' \\ R \\ R' \end{pmatrix}, Y_2 = \begin{pmatrix} M \\ M' \\ S \\ S' \end{pmatrix}, X_1 = \binom{N}{N'} (3.41)$$

$$T = \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2 & 0 & 0 & 2\mu + \lambda \\ 0 & -i\mu\alpha^2 & -i\mu\alpha^2 & 0 \end{pmatrix}, P = \binom{Q_3}{\alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2}, l = \binom{0}{-i\mu\alpha^2}, \overline{m_1} = \{1 \quad \vartheta_1 \quad \vartheta_1 \quad \vartheta_1^2\}, \overline{m_3} = \{\vartheta_2 \quad \vartheta_2^2 \quad \alpha^2 \quad \alpha^2 \vartheta_2\}, \chi_1^2 = \frac{\rho\omega^2}{(2\mu+\lambda)}, \chi_2^2 = \frac{\rho\omega^2}{\mu}$$

$$\begin{aligned} TY_n &= t_1(Tm_1) + t_3(Tm_3) = t_1 \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2 & 0 & 0 & 2\mu + \lambda \\ 0 & -i\mu\alpha^2 & -i\mu\alpha^2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1^2 \end{pmatrix} + t_3 \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2 & 0 & 0 & 2\mu + \lambda \\ 0 & -i\mu\alpha^2 & -i\mu\alpha^2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vartheta_2 \\ \vartheta_2^2 \\ \alpha^2 \\ \alpha^2 \vartheta_2 \end{pmatrix} \\ &= t_1 \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 \end{pmatrix} + t_3 \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2\vartheta_2 + (2\mu + \lambda)\alpha^2\vartheta_2 \\ -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} = t_1 \begin{pmatrix} 2\mu\vartheta_1^2 - \lambda\chi_1^2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 \end{pmatrix} + t_3 \begin{pmatrix} 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} = e_n \Leftrightarrow Bt = e_n, t = \begin{pmatrix} t_1 \\ t_3 \end{pmatrix}, B \\ &= \begin{pmatrix} 2\mu(\alpha^2 - (1 + \frac{\lambda}{2\mu})\chi_1^2) & 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 & -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\mu(\alpha^2 - (1 + \frac{\lambda}{2\mu})\frac{\rho\omega^2}{(2\mu + \lambda)}) & 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 & -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\mu(\alpha^2 - \frac{\rho\omega^2}{2\mu}) & 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 & -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2\mu(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2) & 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 & -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} == \begin{pmatrix} 2\mu\left(\alpha^2 - \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu}\right)(-\vartheta_1^2 + \alpha^2)\right) & 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 & -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2\mu\left(-\frac{\lambda}{2\mu}\alpha^2 + \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu}\right)\vartheta_1^2\right) & 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 & -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2 & 2\mu\alpha^2\vartheta_2 \\ -2i\mu\alpha^2\vartheta_1 & -i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

По правилу Крамера

$$t_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}, t_3 = \frac{\Delta_2}{\Delta}, \Delta = \det B, \begin{cases} n = 1 \\ \Delta_1 = b_{22} \\ \Delta_2 = -b_{21} \end{cases}, \begin{cases} n = 2 \\ \Delta_1 = -b_{12} \\ \Delta_2 = b_{11} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \Delta &= -2\mu^2 i \alpha^2 (\alpha^2 + \vartheta_2^2) \left(\alpha^2 - \frac{1}{2} \chi_2^2 \right) + 4\mu^2 i \alpha^2 \vartheta_1 \alpha^2 \vartheta_2 = 2\mu^2 i \alpha^2 \left(-(\alpha^2 + \vartheta_2^2) \left(\alpha^2 - \frac{1}{2} \chi_2^2 \right) + 2\vartheta_1 \alpha^2 \vartheta_2 \right) \\ &= 2\mu^2 i \alpha^2 \left(-(\alpha^2 + \alpha^2 - \chi_2^2) \left(\alpha^2 - \frac{1}{2} \chi_2^2 \right) + 2\vartheta_1 \alpha^2 \vartheta_2 \right) = \boxed{4i\mu^2 \alpha^2 \left(-\left(\alpha^2 - \frac{1}{2} \chi_2^2 \right)^2 + \alpha^2 \vartheta_1 \vartheta_2 \right)} \\ &= 2\mu \left(\alpha^2 - \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 \right) \left(-i\mu \alpha^2 (\alpha^2 + \vartheta_2^2) \right) + 2\mu \alpha^2 \vartheta_2 (2i\mu \alpha^2 \vartheta_1) = 2i\mu^2 \alpha^2 \left(2\vartheta_1 \alpha^2 \vartheta_2 - \left(\alpha^2 - \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 \right) (\alpha^2 + \vartheta_2^2) \right) \\ &= 2i\mu^2 \alpha^2 \left(2\vartheta_1 \vartheta_2 \alpha^2 - \alpha^4 - \alpha^2 \vartheta_2^2 + \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 (\alpha^2 + \vartheta_2^2) \right) = 2i\mu^2 \alpha^2 \left(2\vartheta_1 \vartheta_2 \alpha^2 - \alpha^4 - \alpha^2 (\vartheta_2^2 - \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2) + \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 \vartheta_2^2 \right) \\ &= 2i\mu^2 \alpha^2 \left(2\vartheta_1 \vartheta_2 \alpha^2 - \alpha^4 - \alpha^2 \left(\alpha^2 - \chi_2^2 - \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 \right) + \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 (\alpha^2 - \chi_2^2) \right) \\ &= 2i\mu^2 \alpha^2 \left(2\vartheta_1 \vartheta_2 \alpha^2 - 2\alpha^4 + 2 \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 \alpha^2 + \alpha^2 \chi_2^2 + \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) \chi_1^2 \chi_2^2 \right) \\ &= 2i\mu^2 \alpha^2 \left(2\vartheta_1 \vartheta_2 \alpha^2 - 2\alpha^4 + 2 \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) (-\vartheta_1^2 + \alpha^2) \alpha^2 + \alpha^2 (-\vartheta_2^2 + \alpha^2) + \left(1 + \frac{\lambda}{2\mu} \right) (-\vartheta_1^2 + \alpha^2) (-\vartheta_2^2 + \alpha^2) \right) = \dots \\ &= -i\mu \alpha^2 (\alpha^2 + \vartheta_2^2) (-\lambda \alpha^2 + (2\mu + \lambda) \vartheta_1^2) + 2\mu \alpha^2 \vartheta_2 (2i\mu \alpha^2 \vartheta_1) = i\mu \alpha^2 \left(4\mu \alpha^2 \vartheta_1 \vartheta_2 - (\alpha^2 + \vartheta_2^2) (-\lambda \alpha^2 + (2\mu + \lambda) \vartheta_1^2) \right) \\ &= i\mu \alpha^2 (4\mu \alpha^2 \vartheta_1 \vartheta_2 + \lambda \alpha^4 + \lambda \alpha^2 \vartheta_2^2 - \alpha^2 (2\mu + \lambda) \vartheta_1^2 - (2\mu + \lambda) \vartheta_1^2 \vartheta_2^2) \\ &\quad \xleftrightarrow{\text{через MathWay}} \lambda \alpha^6 i \mu + \lambda \alpha^4 i \mu \vartheta_2^2 - 2\vartheta_1^2 i \mu^2 \alpha^4 - 2\vartheta_1^2 i \mu^2 \alpha^2 \vartheta_2^2 - \lambda \vartheta_1^2 i \mu \alpha^4 - \lambda \vartheta_1^2 i \mu \alpha^2 \vartheta_2^2 + 4i\mu^2 \alpha^4 \vartheta_1 \vartheta_2 = \\ &= i\mu \alpha^2 (\lambda \alpha^4 + \lambda \vartheta_2^2 \alpha^2 - 2\vartheta_1^2 \mu \alpha^2 - 2\vartheta_1^2 \mu \vartheta_2^2 - \lambda \vartheta_1^2 \alpha^2 - \lambda \vartheta_1^2 \vartheta_2^2 + 4\mu \vartheta_1 \vartheta_2 \alpha^2) = i\mu \alpha^2 (\lambda \alpha^4 + \alpha^2 (\lambda \vartheta_2^2 - 2\vartheta_1^2 \mu - \lambda \vartheta_1^2 + 4\mu \vartheta_1 \vartheta_2) - 2\vartheta_1^2 \mu \vartheta_2^2 - \lambda \vartheta_1^2 \vartheta_2^2) \end{aligned}$$

(3.42)

$$\begin{aligned}
Y(\alpha, z) &= t_1 m_1 e^{\vartheta_1 z} + t_3 m_3 e^{\vartheta_2 z} = \frac{\Delta_1}{\Delta} \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1^2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_1 z} + \frac{\Delta_2}{\Delta} \begin{pmatrix} \vartheta_2 \\ \vartheta_2^2 \\ \alpha^2 \\ \alpha^2 \vartheta_2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_2 z} = Q_3 \begin{pmatrix} P \\ P' \\ R \\ R' \end{pmatrix} + (\alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2) \begin{pmatrix} M \\ M' \\ S \\ S' \end{pmatrix} \\
\begin{pmatrix} P \\ P' \\ R \\ R' \end{pmatrix} &= \frac{-i\mu\alpha^2(\alpha^2 + \vartheta_2^2)}{\Delta} \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1^2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_1 z} + \frac{2i\mu\alpha^2\vartheta_1}{\Delta} \begin{pmatrix} \vartheta_2 \\ \vartheta_2^2 \\ \alpha^2 \\ \alpha^2 \vartheta_2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_2 z} = \frac{-i\mu\alpha^2(2\alpha^2 - \chi_2^2)}{\Delta} \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1^2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_1 z} + \frac{2i\mu\alpha^2\vartheta_1}{\Delta} \begin{pmatrix} \vartheta_2 \\ \vartheta_2^2 \\ \alpha^2 \\ \alpha^2 \vartheta_2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_2 z} \\
&= \frac{2i\mu\alpha^2}{\Delta} \left(-\left(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2\right) \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1^2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_1 z} + \vartheta_1 \begin{pmatrix} \vartheta_2 \\ \vartheta_2^2 \\ \alpha^2 \\ \alpha^2 \vartheta_2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_2 z} \right) \Rightarrow \begin{cases} P(\alpha, z) = \frac{2i\mu\alpha^2}{\Delta} \left(-\left(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2\right) e^{\vartheta_1 z} + \vartheta_1 \vartheta_2 e^{\vartheta_2 z} \right) \\ R(\alpha, z) = \frac{2i\mu\alpha^2\vartheta_1}{\Delta} \left(-\left(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2\right) e^{\vartheta_1 z} + \alpha^2 e^{\vartheta_2 z} \right) \end{cases} \\
\begin{pmatrix} M \\ M' \\ S \\ S' \end{pmatrix} &= \frac{-2\mu\alpha^2\vartheta_2}{\Delta} \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1^2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_1 z} + \frac{-\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2}{\Delta} \begin{pmatrix} \vartheta_2 \\ \vartheta_2^2 \\ \alpha^2 \\ \alpha^2 \vartheta_2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_2 z} = \frac{1}{\Delta} \left(-2\mu\alpha^2\vartheta_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1 \\ \vartheta_1^2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_1 z} + (-\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2) \begin{pmatrix} \vartheta_2 \\ \vartheta_2^2 \\ \alpha^2 \\ \alpha^2 \vartheta_2 \end{pmatrix} e^{\vartheta_2 z} \right) \\
&\Rightarrow \begin{cases} M(\alpha, z) = \frac{1}{\Delta} (-2\mu\alpha^2\vartheta_2 e^{\vartheta_1 z} + (-\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2)\vartheta_2 e^{\vartheta_2 z}) \\ S(\alpha, z) = \frac{1}{\Delta} (-2\mu\alpha^2\vartheta_1\vartheta_2 e^{\vartheta_1 z} + (-\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2)\alpha^2 e^{\vartheta_2 z}) \end{cases}
\end{aligned}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} P(\alpha, z) = \frac{2i\mu\alpha^2}{\Delta} \left(-\left(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2\right) e^{\vartheta_1 z} + \vartheta_1 \vartheta_2 e^{\vartheta_2 z} \right) \\ R(\alpha, z) = \frac{2i\mu\alpha^2 \vartheta_1}{\Delta} \left(-\left(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2\right) e^{\vartheta_1 z} + \alpha^2 e^{\vartheta_2 z} \right) \\ M(\alpha, z) = \boxed{\frac{2\mu\vartheta_2}{\Delta} \left(-\alpha^2 e^{\vartheta_1 z} + \left(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2\right) e^{\vartheta_2 z} \right)} = \frac{1}{\Delta} (-2\mu\alpha^2 \vartheta_2 e^{\vartheta_1 z} + (-\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2) \vartheta_2 e^{\vartheta_2 z}) \\ S(\alpha, z) = \boxed{\frac{2\mu\alpha^2}{\Delta} \left(-\vartheta_1 \vartheta_2 e^{\vartheta_1 z} + \left(\alpha^2 - \frac{1}{2}\chi_2^2\right) e^{\vartheta_2 z} \right)} = \frac{1}{\Delta} (-2\mu\alpha^2 \vartheta_1 \vartheta_2 e^{\vartheta_1 z} + (-\lambda\alpha^2 + (2\mu + \lambda)\vartheta_1^2) \alpha^2 e^{\vartheta_2 z}) \end{array} \right. \quad (3.43)$$

Из 3.39 следует для X_1

$$(l, X_1) = 1 \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ -i\mu\alpha^2 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} N \\ N^* \end{pmatrix} = 1 \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ -i\mu\alpha^2 \end{pmatrix} * s_1 \begin{pmatrix} 1 \\ \vartheta_2 \end{pmatrix} \boxed{e^{\vartheta_2 z}} = 1 \Rightarrow$$

$$-i\mu\alpha^2 \vartheta_2 s_1 = 1 \Rightarrow s_1 = \frac{1}{-i\mu\alpha^2 \vartheta_2} \Rightarrow N(\alpha, z) = \frac{i}{\mu\alpha^2 \vartheta_2} e^{\vartheta_2 z} \quad (3.44)$$

Учитывая 3.15 и 3.40:

$$\begin{cases} U = -i\alpha_1 \Phi - i\alpha_2 \Psi \\ V = -i\alpha_2 \Phi + i\alpha_1 \Psi, Y = P^1 Y_1 + P^2 Y_2, X = (\alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2) X_1, Y = \begin{pmatrix} \Phi \\ \Phi^* \\ W \\ W^* \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} \Psi \\ \Psi^* \end{pmatrix} \\ W = W \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} \Phi \\ \Phi^* \\ W \\ W^* \end{pmatrix} = Q_3 \begin{pmatrix} P \\ P^* \\ R \\ R^* \end{pmatrix} + (\alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2) \begin{pmatrix} M \\ M^* \\ S \\ S^* \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \Psi \\ \Psi^* \end{pmatrix} = (\alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2) \begin{pmatrix} N \\ N^* \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} U = -i\alpha_1(P^1 P + P^2 M) - i\alpha_2(\alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2)N \\ V = -i\alpha_2(P^1 P + P^2 M) + i\alpha_1(\alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2)N \\ W = P^1 R + P^2 S \end{cases} \sim \begin{cases} U = -i\alpha_1(Q_3 P + (\alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2)M) - i\alpha_2(\alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2)N \\ V = -i\alpha_2(Q_3 P + (\alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2)M) + i\alpha_1(\alpha_2 Q_1 - \alpha_1 Q_2)N \\ W = Q_3 R + (\alpha_1 Q_1 + \alpha_2 Q_2)S \end{cases}$$

$$U(\alpha_1, \alpha_2) = K(\alpha_1, \alpha_2, z)Q(\alpha_1, \alpha_2), K = \begin{pmatrix} -i(\alpha_1^2 M + \alpha_2^2 N) & -i\alpha_1 \alpha_2 (M - N) & -i\alpha_1 P \\ -i\alpha_1 \alpha_2 (M - N) & -i(\alpha_2^2 M + \alpha_1^2 N) & -i\alpha_2 P \\ \alpha_1 S & \alpha_2 S & R \end{pmatrix} (3.45)$$

$$u(x,y,z)=\frac{1}{(2\pi)^2}\int_{\Gamma_1}\int_{\Gamma_2}K(\alpha_1,\alpha_2,z)Q(\alpha_1,\alpha_2)e^{-i(\alpha_1x+\alpha_2y)}d\alpha_1d\alpha_2=\iint_Ck(x-\zeta,y-\eta,z)q(\zeta,\eta)d\zeta d\eta\;(3.46)$$

$$k(x,y,z)=\frac{1}{(2\pi)^2}\int_{\Gamma_1}\int_{\Gamma_2}K(\alpha_1,\alpha_2,z)e^{-i(\alpha_1x+\alpha_2y)}d\alpha_1d\alpha_2$$

$$\Delta(\alpha)=i\mu\alpha^2(\lambda\alpha^4+\alpha^2(\lambda\vartheta_2^2-2\vartheta_1^2\mu-\lambda\vartheta_1^2+4\mu\vartheta_1\vartheta_2)-2\vartheta_1^2\mu\vartheta_2^2-\lambda\vartheta_1^2\vartheta_2^2)\neq-\Big(\alpha^2-\frac{1}{2}\chi_2^2\Big)^2+\alpha^2\vartheta_1\vartheta_2(3.47)$$

Контуры интегрирования liflz почти всаду совпадают с вещественной осью, отклоняясь от нее в комплексную плоскость только при обходе вещественного полюса £ функций M,P, R,g. Такой выбор контуров диктуется условиями излучения Д/. Полюс ξ является ' единственным вещественным корнем уравнения Релея

$$\mathcal{D}(\mathbf{y})=-(\mathbf{y}\mathbf{I}-0.5\mathbf{x}\mathbf{r}\mathbf{y}+\mathbf{o}12^{\wedge}\mathbf{r},$$

$$(3.47)$$

его вклад в решение (вычет (3.46) в данном полюсе) определяет волну Релея, распространяющуюся вдоль поверхности упругого полупространства от области приложения нагрузки. Матрица \mathbf{G} в (3.46) называется матрицей Грина упругого полупространства по аналогии с функцией Грина для неоднородных дифференциальных уравнений. Известно [ВУ], что функция Грина $ff(x)$ уравнения $\mathbf{L}u = f$ (\mathbf{L} - дифференциальный оператор) определяется как решение уравнения $\mathbf{L}ff = f$ (δ - функция Дирака). Свертка $u(a)$ с правой частью $f(x)$ является частным решением исходного уравнения!

Аналогично столбцами матрицы \mathbf{G}_t являются векторы перемещений, вызванные в полупространстве сосредоточенными поверхностными нагрузками $m=1,2,3$, направленными вдоль координатных осей (координатные орты), а перемещение u , вызванное произвольной нагрузкой q , выражается сверткой $u = \mathbf{G}_t q$, (3.46).

Матрица $\mathbf{K}(s, \theta, z)$ является преобразованием Фурье от \mathbf{G} по θ, y ; в соответствии с терминологией теории псевдодифференциальных операторов ее называют также символом матрицы \mathbf{k} . Переход от \mathbf{K} к \mathbf{G}_t в (3.46) осуществляется путем подстановки $Q = G T^T$ и замены порядка интегрирования.