# Beispiel: Kragarm mit 2 Punktmassen

```
from sympycalcs.helpers import Equation as Eqn
from sympycalcs import render, convert
import sympy as sp

import sympy.physics.units as unit
from sympy.abc import *
sp.init_printing(use_latex='mathjax', latex_mode='equation')
```

# Aufgabenstellung

Das in Figure 1 dargestellte System stellt einen Kragarm mit verteilter Masse und 2 Punktmassen dar. Eine mögliche Formfunktion ist rechts daneben gezeigt.

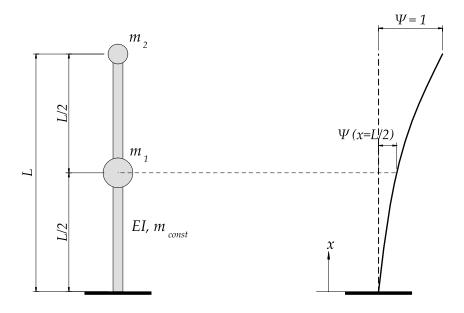


Figure 1: Kragarm mit verteilter Masse und zwei Punktmassen

## Gesucht:

• Grundfrequenz (1. Eigenfrequenz  $\omega_n$ ) des Systems, berechnet mit dem Rayleigh-Quotienten.

#### Gegeben:

- Randbedingungen für den Spezialfall:  $m_{const}=0$  und  $m_1=m_2=m$
- Formfunktion:

$$\Psi(x) = 1 - \cos(\frac{\pi x}{2L})$$

```
L = sp.symbols('L', positive=True)
m_1, m_2, m_star, k_star, omega_1 = sp.symbols('m_1, m_2, m_star, k_star omega_1')
Psi_x = sp.Function('Psi')(x)
f = sp.Function('f')(x,t)
```

```
params={
    m:0,
    m_1:m,
    m_2:m
}
```

## Musterlösung

#### **Formfunktion**

$$\Psi(x) = 1 - \cos\left(\frac{\pi x}{2L}\right) \tag{1}$$

#### Allgemeine Bewegungsgleichung

Mithilfe der in der Vorlesung hergeleiteten Bewegungsgleichung kann anhand der Formfunktion  $\Psi$  die erste Eigenkreisfrequenz ermittelt werden. Der Rayleigh-Quotient ist eine Energiebetrachtung. Er setzt die potentielle, maximale Energie  $E_{pot,max}$  zur kinetischen, maximalen Energie  $E_{kin,max}$  ins Verhältnis. Daraus lässt sich die Kreisfrequenz  $\omega_n$  herauslösen.

```
eq_m_star = Eqn(m_star,sp.Integral(m*Psi_x**2,(x, 0,L))+m_1 * Psi_x.subs(x,L)**2 + m_2 *Ps
eq_k_star = Eqn(k_star,sp.Integral(E*I*sp.Derivative(Psi_x,x,2)**2, (x,0,L)))
display(eq_m_star, eq_k_star)
```

$$m_{star} = m_1 \Psi^2(L) + m_2 \Psi^2\left(\frac{L}{2}\right) + \int_0^L m \Psi^2(x) dx$$
 (2)

$$k_{star} = \int_{0}^{L} EI\left(\frac{d^2}{dx^2}\Psi(x)\right)^2 dx \tag{3}$$

eq\_bewegung\_allg = Eqn(f, sp.Derivative(u,x,2)\*m\_star+u\*k\_star)
eq\_bewegung\_allg

$$f(x,t) = k_{star}u + m_{star}\frac{d^2}{dx^2}u\tag{4}$$

eq\_bewegung\_allg.subs(eq\_m\_star, eq\_k\_star)

$$f(x,t) = u \int_{0}^{L} EI\left(\frac{d^{2}}{dx^{2}}\Psi(x)\right)^{2} dx + \left(m_{1}\Psi^{2}(L) + m_{2}\Psi^{2}\left(\frac{L}{2}\right) + \int_{0}^{L} m\Psi^{2}(x) dx\right) \frac{d^{2}}{dx^{2}}u$$
 (5)

Substituiert mit Massen- und Steifigkeitsvariable:

## Eigenkreisfrequenz

Aus der Bewegungsgleichung kann die Eigenkreisfrequenz ermittelt werden:

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{k_{star}}{m_{star}}} \tag{6}$$

#### Bestimmung der Masse

Die Masse kann mittels der Lösung des Integrals bestimmt werden. Dabei sind die Punktmassen mittels der entsprechenden Deformation an den Stellen L und  $\frac{L}{2}$  zu berücksichtigen, sowie die verteilte Masse über die gesamte Länge.

$$\Psi(L) = 1 \tag{7}$$

 $eq_Psi_x.subs(x,L/2)$ 

$$\Psi\left(\frac{L}{2}\right) = 1 - \frac{\sqrt{2}}{2} \tag{8}$$

eq\_Psi\_x\*\*2

$$\Psi^{2}(x) = \left(1 - \cos\left(\frac{\pi x}{2L}\right)\right)^{2} \tag{9}$$

eq\_m\_star.subs(eq\_Psi\_x, eq\_Psi\_x.subs(x,L), eq\_Psi\_x.subs(x,L/2))

$$m_{star} = m_1 + m_2 \left(1 - \frac{\sqrt{2}}{2}\right)^2 + \int_0^L m \left(1 - \cos\left(\frac{\pi x}{2L}\right)\right)^2 dx$$
 (10)

$$m_{star} = m\left(-\frac{4L}{\pi} + \frac{3L}{2}\right) + m_1 + m_2\left(1 - \frac{\sqrt{2}}{2}\right)^2$$
 (11)

## Bestimmung der Steifigkeit

Die Steifigkeit in kann mittels der Lösung des Integrals in bestimmt werden. Zur Ermittlung der Steifigkeit  $k^*$  muss zuerst der Ansatz zweimal nach x abgeleitet werden.

display(eq\_Psi\_x,sp.diff(eq\_Psi\_x,x,1),sp.diff(eq\_Psi\_x,x,2))

$$\Psi(x) = 1 - \cos\left(\frac{\pi x}{2L}\right) \tag{12}$$

$$\frac{d}{dx}\Psi(x) = \frac{\pi \sin\left(\frac{\pi x}{2L}\right)}{2L} \tag{13}$$

$$\frac{d^2}{dx^2}\Psi(x) = \frac{\pi^2 \cos\left(\frac{\pi x}{2L}\right)}{4L^2} \tag{14}$$

Danach bedingt es lediglich das einsetzen:

$$k_{star} = \int_{0}^{L} EI\left(\frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} \left(1 - \cos\left(\frac{\pi x}{2L}\right)\right)\right)^{2} dx \tag{15}$$

$$k_{star} = \frac{\pi^4 EI}{32L^3} \tag{16}$$

## Grundfrequenz

Letztlich kann die Grundfrequenz bestimmt werden:

omega\_1\_sub = eq\_eigenkreisfreq.subs(eq\_k\_star, eq\_m\_star).subs(eq\_Psi\_x, eq\_Psi\_x.subs(x,
omega\_1\_sub

$$\omega_1 = \frac{\sqrt{2}\pi^2 \sqrt{\frac{EI}{4m\left(-\frac{4L}{\pi} + \frac{3L}{2}\right) + 4m_1 + m_2\left(-2 + \sqrt{2}\right)^2}}}{4L^{\frac{3}{2}}}$$
(17)

# Auswertung des Spezialfalls

Mit Hilfe der Randbedingungen für den Spezialfall aus der Aufgabenstellung resultiert die Grundfrequenz zu:

omega\_1\_sub.subs(params).simplify().evalf(3)

$$\omega_1 = \frac{1.67 \left(\frac{EI}{m}\right)^{0.5}}{L^{1.5}} \tag{18}$$