Thermodynamik

Prof. Dr. G. Blatter

2007

Achtung: Dieses Dokument basiert auf den Aufzeichnungen von Prof. Blatter, die in den Vorlesungen verteilt werden. Die Übertragung in elektronische Form führt zu einer Anhäufung von Druckfelhern. Wer sich an der Fehlersuche beteiligen möchte, einen typographischen, grammatikalischen, stilistischen oder sonstwie gearteten Fehler als solchen identifiziert und Korrekturen an mitschriften@vmp.ethz.ch meldet, vermeidet Mehraufwand und verdient sich die Achtung aller Leser.

Inhaltsverzeichnis

0	Lite	eratur	1
1	Ein	führung	3
2	Zur	n idealen Gas	13
3	Ers	ter Hauptsatz der Thermodynamik	15
4	Zwe	eiter Hauptsatz der Thermodynamik	21
	4.1	Carnot'scher Kreisprozess	22
	4.2	Bedeutung der Entropie als thermodynamisches Potential	29
	4.3	Gehemmte Gleichgewichte, Gleichgewicht und Stabilität	32
	4.4	Mehrkomponenten- und Mehrphasensysteme	36
5	The	ermodynamische Potentiale	39
	5.1	Freie Energie	40
	5.2	Enthalpie	41
	5.3	Gibbs'sches Potential	42
	5.4	Grosses Potential	42
	5.5	Maxwell-Relationen	43
	5.6	Homogenität und Gibbs-Duhem-Gleichung	43
5	5.7	Zusammenfassung	44
	5.8	Experimentelle Bestimmung der Potentiale	46
6	Dri	tter Hauptsatz der Thermodynamik	47
	6.1	Ausdehnungs- und Spannungskoeffizienten	47

	6.2	Spezifische Wärmen	48
	6.3	Ideales Gas	48
	6.4	Unerreichbarkeit des absoluten Nullpunktes	48
	6.5	Gläser	49
7	Pha	senübergänge und Phasengleichgewichte	51
	7.1	Gibbs'sche Phasenregel und Phasendiagramme	52
	7.2	Van der Waals Gas	59
	7.3	Das Eis-Wasser-Dampf-System	66
	7.4	Nukleation in Phasenübergängen erster Ordnung	69
8	Mis	chungen	7 5
9	The	rmodynamik irreversibler Prozesse / Transport	81
10	Stat	zistische Beschreibungen	87
11	Kin	etische Gastheorie	91
	11.1	Erhaltungssätze und H-Theorem (Boltzmann)	95
	11.2	Fermionen und Bosonen	100
	11.3	Alternative Herleitung von f_{MB}	100
	11.4	Approximationen zur Boltzmanngleichung	103
		11.4.1 Linearisierung	104
		11.4.2 Variationsprinzip	106
		11.4.3 Relaxationszeitapproximation	107
12	Hyd	lrodynamik 1	113
	12.1	Nullte Ordnung, Euler-Gleichung	115
	12.2	Erste Ordnung, Navier-Stokes-Gleichung	117
	12.3	Anwendungen	119
		12.3.1 Hydrostatik	120
		12.3.2 Bernoulli's Gesetz	122
		12.3.3 Nichtrotierende Strömungen	123
		12.3.4 Inkomressible Fluida und Potentialströmung	126
		12.3.5 Schallwellen	127

INHALTSVERZEICHNIS	V
13 Klassische statistische Mechanik	131
14 Quanten-Statistische Mechanik	133
15 Anwendungen	135
16 Fermionen	137
17 Bosonen	139
18 Magnetische Ordnung	141
19 Yang-Lee-Theorem	143
20 Kritische Phänomene	145

Kapitel 0

Literatur

- K. Huang, Statistical Mechanics, (John Wiley & Sons, New York, 1987), generell.
- **A. Sommerfeld,** Thermodynamik und Statistik, (Vorlesungen über theoretische Physik. Band V, Harri Deutsch, 1977), generell.
- **L. E. Reichl,** A Modern Course in Statistical Physics, (E.Arnold (Publishers), 1980, 1987), generell.
- **D. Chandler,** Introduction to Modern Statistical Physics, (Oxford University Press, New York, 1987), generell.
- **H. Smith, H. Jensen,** Transport Phenomena, (Claredon Press, Oxford, 1989), Transportphänomene.
- N. Straumann, *Thermodynamik*, (Lecture Notes in Physics, Springer, Berlin, 1986), Thermodynamik.
- S. K. Ma, Statistical Mechanics, (World Scientific, Singapore, 1985), Statistische Mechanik.
- **R. P. Feynman,** Statistical Mechanics, a set of lectures, (Frontiers in Physics, Benjamin/Cummings, Reading, Massachusetts, 1982), Pfadintegrale.
- N. Goldenfeld, Lectures on Phase Transitions and the Renormalization Group, (Frontiers in Physics, Addison-Wesley, Reading, Massachusetts, 1994), Phasenübergänge.
- M. Plischke, B. Bergersen, Equilibrium Statistical Mechanics, (Prentice-Hall, 1989), Phasenübergänge.
- **S. K. Ma,** Modern Theory of Critical Phenomena, (Frontiers in Physics, Benjamin/Cummings, Reading, Massachusetts, 1976), Phasenübergänge.

- P. Chaikin, T. Lubensky, Principles of Condensed Matter Physics, (Cambridge University Press, 1995), Phasenübergänge.
- **P. W. Anderson,** Basic Notions of Condensed Matter Physics, (Frontiers in Physics, Benjamin/Cummings, Reading, Massachusetts, 1984), Phasenübergänge.
- N. G. van Kampen, Stochastic Processes in Physics and Chemistry, (North-Holland, Amsterdam, 1992), Stochastische Prozesse.
- U. Weiss, Quantum Dissipative Systems, (World Scientific, Singapore, 1993), Dissipative Systeme.

Kapitel 1

Einführung

Die Thermodynamik (TD) befasst sich mit den makroskopischen Eigenschaften eines Vielteilchensystems (typischerweise $\approx 10^{23}$ Teilchen) im thermodynamischen Gleichgewicht. Letzteres können wir operativ definieren, indem wir das interessierende System sich selbst überlassen und (genügend lange) warten. Das thermodynamische Gleichgewicht "stellt sich ein". Die Aufgabe der kinetischen Gastheorie, statistischen Mechanik und stochastischen Prozesse wird es sein, die TD mikroskopisch zu begründen und zu erweitern. Erweiterungen betreffen Phänomene nahe am Gleichgewicht, Fluktuationen und Transport in kleinen Kraftfeldern. Werden die Kräfte gross, so treten Nichtgleichgewichtseffekte auf (z.B. Nichtlinearitäten im Transport) und wir verlassen das Gebiet der traditionellen TD/SM. Werkzeuge der TD sind die thermodynamischen Zustandsgrössen, z.B. einfache, direkt messbare Zustandsgrössen wie

- Druck p
- \bullet Volumen V
- \bullet Temperatur T
- \bullet Magnetfeld H
- \bullet Magnetisierung M
- chemisches Potential μ
- \bullet Teilchenzahl N
- ...

Abgeleitete Zustandsgrössen folgen aus den thermischen Zustandsgrössen:

ullet innere Energie U

• Entropie S

Es gibt auch noch die kalorischen Zustandsgrössen

- \bullet freie Energie F
- \bullet Gibbs'sche freie Energie G
- \bullet Enthalpie H
- thermodynamisches Potential Ω

Die verschiedenen Zustandsgrössen sind natürlich nicht unabhängig. Betrachten wir zum Beispiel ein (ideales) Gas, so kann dessen thermodynamischer Gleichgewichts-Zustand durch zwei der drei Grössen $p,\ V,\ T$ vollständig beschrieben werden. Die restlichen Zustandsgrössen werden durch die thermische Zustandsgleichung (thZG)

$$f(p, V, T, \ldots) = 0 \tag{1.1}$$

und durch die kalorische Zustandsgleichung (kZG)

$$U = U(T, V) \tag{1.2}$$

festgelegt. Natürlich können wir in der kZG ein beliebiges Paar von thermodynamischen Parametern/Variablen wählen, U(p,T) oder U(p,V). Beispiele für die thZG und die kZG sind die wohlbekannten Beziehungen für das ideale Gas,

$$pV = n_{mol}R_{Gas}T$$
 und $U = \frac{3}{2}n_{mol}R_{Gas}T$.

Wir unterscheiden oft zwischen intensiven Variablen wie p, T, μ, H, \ldots und den dazu (kanonisch) konjugierten extensiven Variablen wie V, S, N, M. Erstere sind typische Gleichgewichtsparameter, z.B. charakterisiert T ein bestimmtes Gleichgewicht (GG) dahingehend, dass zwei isolierte Systeme je im Gleichgewicht bei T_1 und T_2 nach thermischem Kontakt einem neuen GG bei $T, T_1 < T < T_2$, zustreben: Ein Gradient in $T, \nabla T \neq 0$, erzeugt Wärmetransport, ein Gradient in $\mu, \nabla \mu$, erzeugt Teilchentransport, ein Gradient in $\mu, \nabla \mu$, erzeugt mechanischen Transport. Wir sehen, dass das Gleichgewicht durch die minimale Information (z.B. $T = const, \mu = const, p = const$) beschrieben wird. Die extensiven Variablen skalieren mit der Systemgrösse und -menge.

Wir sehen damit, dass sich die Thermodynamik technisch mit mehreren Variablen und damit mit Funktionen mehrerer Variabler abgeben muss. Betrachten wir zwei Zustände A und B, z.B. charakterisiert durch $p_{A,B}$ und $T_{A,B}$. Eine Zustandsgrösse Z besitzt die charakterisierende Eigenschaft, dass

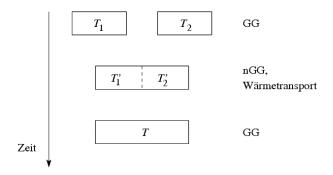


Abb. 1.1: Gleichgewichtsparameter T

sie nur vom Zustand (z.B. A oder B) abhängt, nicht aber von der Art und Weise, wie dieser Zustand erreicht wurde. Es gilt also

$$Z_B=Z_A+\int_{\gamma_1}dZ=Z_A+\int_{\gamma_2}dZ$$
 oder für $\gamma=\gamma_1-\gamma_2$
$$\int_{loop\,\gamma}dZ=0 \eqno(1.3)$$

(offensichtlich ist V eine Zustandsgrösse). Wir können die scheinbar triviale Aussage machen, dass Z eine Zustandsgrösse ist, falls eine Funktion existiert, so dass Z=Z(gewählter Satz unabhängiger Variablen) ist. In der TD werden wir vielen Quantitäten begegnen, welche keine Zustandsgrössen darstellen. Wir begegnen ihnen zumeist in differentieller Form, z.B., die am System geleistete Arbeit $\delta W=-pdV$ oder die dem System zugeführte Arbeit δQ . Es gibt demnach keine Zustandsgrösse, welche die dem System insgesamt zugeführte mechanische Arbeit beschreibt!

Obige Diskussion veranlasst uns, Funktionen mehrerer Variablen und ihre Differentiale etwas genauer zu betrachten. Sei Z(x,y) eine Zustandsgrösse, x und y die gewählten unabhängigen Zustandsvariablen. Dann ist

$$dZ = Xdx + Ydy$$

$$X = \frac{\partial Z}{\partial x}\Big|_{y}, \quad Y = \frac{\partial Z}{\partial y}\Big|_{x}$$

$$\frac{\partial X}{\partial y} = \frac{\partial Y}{\partial x}$$
(1.4)

Letztere Relation ist notwendig und hinreichend für die Integrabilität des vollständigen Differentiales Xdx + Ydy. Zu (1.4) äquivalent ist die integrale Bedingung

$$\oint dZ = 0.$$
(1.5)

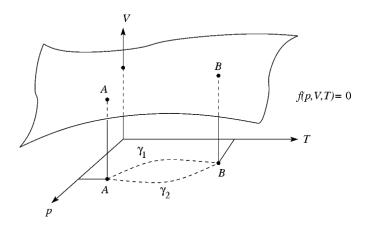


Abb. 1.2: Zwei mögliche Wege des Prozesses $A \to B$.

Bei zwei unabhängigen Variablen x und y kann jedes Differential Xdx+Ydy durch Multiplikation mit einem integrierenden Faktor vollständig gemacht werden. Die Integrabilität einer n-Form $\sum_{k}^{n} X_{k} dx_{k}$ erfordert, dass die n(n-1)/2 Bedingungen $\partial X_{i}/\partial x_{k} = \partial X_{k}/\partial x_{i}$ erfüllt sind. Kurz lassen sich diese Bedingungen als das Verschwinden der n-dimensionalen Rotation des Vektorfeldes $\vec{Z}(\vec{x}) = \vec{X}$ formulieren, $\vec{\nabla} \times \vec{Z} = 0$. Die Integrabilität von $\sum_{k=1}^{3} X_{k} dx_{k}$ mit $\vec{\nabla} \times \vec{Z} \neq 0$ via integrierendem Faktor verlangt, dass die Bedingung

$$\vec{\mathcal{Z}} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{\mathcal{Z}} = 0 \tag{1.6}$$

erfüllt ist, d.h. $\vec{Z} \perp \vec{\nabla} \times \vec{Z}$. Das vollständige Differential $\sum_{k=1}^{n} X_k dx_k$ nennt man auch *Pfaff'sches Differential*.

Nebst obigem Sachverhalt benötigen wir oft folgende Beziehungen zwischen Differentialquotienten: Betrachte die Grössen x, y, z, welche die Restriktion f(x,y,z)=0 erfüllen. Dann gilt für $x(y,z),\,dx=\frac{\partial x}{\partial y}\big|_zdy+\frac{\partial x}{\partial z}\big|_ydz$ und für $dx=0,\,x=const$ findet man die Kettenregel

$$\frac{\partial x}{\partial y}\Big|_{z} \frac{\partial y}{\partial z}\Big|_{x} \frac{\partial z}{\partial x}\Big|_{y} = -1 \tag{1.7}$$

Dabei haben wir zusätzlich benutzt, dass die Inversion gilt,

$$\frac{\partial z}{\partial x}\Big|_{y} = \frac{1}{\frac{\partial x}{\partial z}\Big|_{y}},\tag{1.8}$$

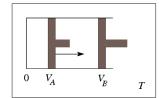
was aus z(x,y=const) via $dz=\frac{\partial z}{\partial x}\big|_y dx,\ 1=\frac{\partial z}{\partial x}\big|_y \frac{\partial x}{\partial z}\big|_y$ folgt. Schliesslich betrachten wir noch zusätzlich die Funktion w(x,y). Wir können dann die Funktionen x(y,w) und y(z,w) konstruieren mit den Differentialen

$$dx = \frac{\partial x}{\partial y}|_w dy + \frac{\partial x}{\partial w}|_y dw, \quad dy = \frac{\partial y}{\partial z}|_w dz + \frac{\partial y}{\partial w}|_z dw.$$

Bei konstantem w erhalten wir durch Einsetzen $dx = \frac{\partial x}{\partial y} \Big|_{w} \frac{\partial y}{\partial z} \Big|_{w} dz$ und damit die Kettenregel für w,

$$\frac{\partial x}{\partial y}\bigg|_{w} \frac{\partial y}{\partial z}\bigg|_{w} = \frac{\partial x}{\partial z}\bigg|_{w}.$$
 (1.9)

Wie bereits früher bemerkt, sind Zustandsänderungen ein wesentliches Element der TD. Man unterscheidet zwischen reversiblen und irreversiblen Prozessen (Zustandsänderungen). In einem reversiblen Prozess werden die Kontrollparameter langsam verändert, dergestalt, dass bei Umkehrung der KP der Prozess umgekehrt werden kann. Während dieses quasi-statischen Prozesses bleibt das System zu jeder Zeit im thermodynamischen Gleichgewicht. Es folgt, dass der Prozess selbst durch Angabe weniger Parameter zu jedem Zeitpunkt vollständig charakterisiert ist (gesteuerter Prozess). Natürlicher sind die irreversiblen Prozesse - das System verlässt die Mannigfaltigkeit tdyn GG-Zustände und erreicht den Endzustand via Relaxation aus einem nGG-Zustand. Entsprechend kann der Prozess nicht durch wenige Parameter beschrieben und daher auch nicht umgedreht werden. Typische Beispiele sind die reversible und freie isotherme Expansion eines Gases. Im reversi-



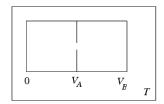


Abb. 1.3: Isotherme Expansion: reversibel (links) und frei (rechts)

blen Prozess wird die Expansion durch die Position des Kolbens kontrolliert - Umdrehung der Kolbenbewegung dreht den Prozessablauf um. Im irreversiblen Prozess strömt das Gas durch das Loch - eine Umdrehung des Prozesses erfordert Umdrehung von $\approx 10^{23}$ Teilchen. Beide Prozesse führen aber für $t \to \infty$ zum selben Endzustand! Wollen wir also berechnen, wie sich der Zustand B vom Zustand A unterscheidet, so müssen wir die Evolution des Systems von A nach B durch einen reversiblen Prozess beschreiben (sonst haben wir keine Chance!). Weiter werden Prozesse oft unter Restriktionen wie T = const, p = const, V = const durchgeführt - man spricht von isothermen, isobaren und isochoren Zustandsänderungen. Isoliert man das System bezüglich Wärmeaustausch mit der Umgebung, so heisst der Prozess adiabatisch. Will man einen Prozess isotherm oder isobar ablaufen lassen, so braucht man Reservoire. Z.B. vermag ein Wärmereservoir der Temperatur T dem betrachteten System beliebig Wärme abzugeben/zu entziehen, ohne dass sich deshalb die Temperatur des Wärmereservoirs ändern würde. Der Kontakt mit einem Wärmereservoir erlaubt daher die Ausführung eines

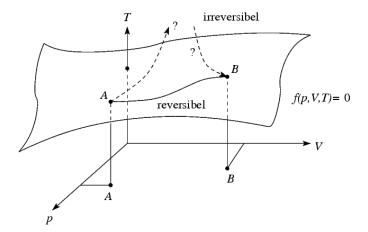


Abb. 1.4: Der irreversible Prozess verlässt die Fläche f(p, V, T) = 0.

isothermen Prozesses. Oft gebraucht wird das Teilchenreservoir. Der T entsprechende GG-Parameter des Teilchensreservoirs ist das chemische Potential μ . Ebenso wird das Druckreservoir durch den GG-Parameter p =Druck charakterisiert.

Von besonderer Wichtigkeit in der TD sind die Begriffe Wärme und Arbeit (TD ist die Theorie der Dampf- und Wärmekraftmaschinen). Der Begriff der Arbeit ist aus der Mechanik bekannt, $\delta W = F dx$. Mit p·Fläche=Kraft erhalten wir daraus

$$\delta W = p\mathcal{F}dx = pdV \tag{1.10}$$

Wir schreiben hier " δ " W um anzudeuten, dass pdV kein vollständiges Differential darstellt; da dV vollständig ist, können wir p als "des"-integrierenden Faktor interpretieren. Der Wärmebegriff ist schwieriger zu definieren. Wiederum ist Wärme keine Zustandsgrösse - es gibt keinen für den jeweiligen Zustand charakteristischen Wärmeinhalt des Systems (Wärme ist kein Stoff - das Phlogiston existiert nicht). Man definiert daher die auf das System übertragene Wärmemenge δQ indirekt via der resultierenden Temperaturerhöhung dT,

$$\delta Q = cdT. \tag{1.11}$$

Der Koeffizient c heisst spezifische Wärme. Dabei soll keine Arbeit am System geleistet werden, d.h. V=const. Als weiteres Charakteristikum bemerken wir, dass Arbeit in Wärme umgewandelt werden kann (der inverse Prozess ist nicht trivial). Das bringt uns auf das Thema Einheiten: Wir messen

die Temperatur T

in ${}^{o}C$ oder ${}^{o}K$,

$$\Delta T|_{Schmelzen}^{Sieden}(H_2O) = 100^{o}C \text{ oder } = 100^{o}K$$

 $T_0 = T|_{Schmelzen}(H_2O) = 273.15^{o}K \text{ oder } = 0^{o}C;$ (1.12)

den Druck p

in Torr, atm, bar, Pa,

$$1atm(\text{Atmosphäre}) = 760 Torr (760 mmHg)$$

 $1at(\text{techn. Atmosphäre}) = 9.81 \cdot 10^4 N/m^2 (\approx 10 mH_2O) = 0.981 bar,$
 $1bar = 10^5 N/m^2 = 10^5 Pa (\text{Pascal});$ (1.13)

die Wärmemenge δQ

in cal (Kalorien), kcal, J, erg, Ws,

$$1kcal = \delta Q \left(\Delta T \Big|_{14.5C}^{15.5C} (H_2 O) \text{ Normaldruck} \right) = 4187 J,$$

 $1J = 1 \frac{m^2 kg}{s^2} = 1Ws = 10^7 erg;$ (1.14)

die Stoffmenge n

in Mol, g,

$$1 mol \ \operatorname{Stoff} \approx \sum_{\text{Atome im Stoff}} \operatorname{Atomgewicht} \cdot (\operatorname{Gramm-Mol:} \, g),$$

Zum Beispiel

$$1Mol H_2O \approx 2 \cdot 1(H) + 1 \cdot 16(O) = 18g$$

 $1Mol = 6.022 \cdot 10^{23} \text{Molek\"ule}/mol$
 $1Mol^{12}C = 6.022 \cdot 10^{23} \cdot 12 \cdot 1.66044 \cdot 10^{-24}g = 12g,$ (1.15)

wo $1.66044\cdot 10^{-24}g$ einem Zwölftel eines ^{12}C -Atoms entspricht. Schliesslich führen wir noch einige oft benutzte Verknüpfungen zwischen $p,\ T$ und V

ein,

den Ausdehnungskoeffizienten
$$\alpha = \frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial T}\Big|_{p},$$
den Spannungskoeffizienten
$$\beta = \frac{1}{p} \frac{\partial p}{\partial T}\Big|_{V},$$
die (isotherme) Kompressibilität
$$\kappa_{T} = -\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial p}\Big|_{T},$$
und die (adiabatische) Kompressibilität
$$\kappa_{S} = -\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial p}\Big|_{S}. \quad (1.16)$$

Diese Quotienten sind experimentell einfach zugänglich und deshalb geeignete Parameter in der Darstellung vieler Ergebnisse.

Die Thermodynamik ist eine axiomatische Theorie. Sie beruht auf drei einfach zu formulierenden Hauptsätzen, welche von weitreichender Bedeutung sind:

- 1.HS: Jedes thermodynamische System besitzt eine für dasselbe charakteristische Zustandsgrösse, die *Energie*. Sie wächst nach Massgabe der zugeführten Wärme δQ und nimmt ab um die vom System nach aussen geleistete Arbeit δW . Für ein abgeschlossenes System gilt der Satz von der Erhaltung der Energie.
- **2.HS:** Jedes thermodynamische System besitzt eine Zustandsgrösse, "Entropie" genannt. Man berechnet sie, indem man das System aus einem willkürlich gewählten Anfangszustand in den jeweiligen Zustand des Systems durch eine Folge von Gleichgewichtszuständen überführt, die hierbei schrittweise zugeführte Wärme δQ bestimmt, letztere durch die erst bei dieser Gelegenheit zu definierende "absolute Temperatur" T dividiert, und sämtliche Quotienten summiert. Bei den wirklichen Vorgängen nimmt die Entropie eines nach aussen abgeschlossenen Systems zu.
- **3.HS:** Beim absoluten Nullpunkt nähert sich die Entropie eines vom Druck, Aggregatszustand, usw. unabhängigen Wert S_0 . Ohne Beschränkung der Allgemeinheit ist $S_0 = 0$.

Im folgenden werden wir die drei Hauptsätze diskutieren, begründen, ... und ihre Konsequenzen aufzeigen. Im Verlauf dieser Betrachtungen entwickeln wir die Thermodynamik als ein Beziehungsgewebe zwischen den Zustandsgrössen. Zur historischen Entwicklung der Thermodynamik und der statistischen Mechanik sei auf die folgenden Tabellen verwiesen.

Galileo Galilei (1564-1642)	um 1600	Thermometer
Robert Boyle (1672-1691) Richard Townley (17.Jahrh.) Edmé Mariotte (1620-1684)	1661-76	Gesetz von Boyle-Mariotte
Gabriel Daniel Fahrenheit (1686-1736)	1714/1715	Temperaturskala
René Antoine Réaumur (1683-1787)	1730	Temperaturskala
Anders Celsius (1701-1744)	1742	Temperaturskala
Daniel Bernoulli (1700-1782)	1738	"Hydrodynamica": Kinetische Gastheorie
Joseph Black (1728-1799)	1760 1762	Kalorimetrie, Entdeckung der latenten Wärme
Benjamin Thomson (Graf von Rumford) (1753-1814)	1798	Kanonenrohrversuche

John Dalton (1766-1844)	1801 1808-1827	Dalton'sches Partialdruckgesetz Entwicklung der chem. Atomtheorie
Joseph Louis Gay-Lussac (1778-1850)	1802	Gesetz von Gay-Lussac
Pierre Louis Dulong (1785-1838) Alexis Thérèse Petit (1791-1820)	um 1819	Dulong-Petit'sches Gesetz
Nicolas Léonard Sadi Carnot (1796-1832)	1824	Theorie der Wärmekraftmaschinen
Benoît Pierre Émile Clapeyron (1799-1864)	1834	Wärmekraftmasch., Verd.wärme
Robert Brown (1773-1858)	1828	Entd. Brown'sche Bewegung
Julius Robert Mayer (1814-1878) James Prescott Joule (1818-1889) Hermann von Helmholtz (1821-1894)	um 1850	Energiesatz
Rudolf Clausius (1822-1888)	um 1850 1865	2.HS, Beitr. kinet. Wärmelehre Einführung des Entropiebegriffs
William Thomson (Lord Kelvin of Largs) (1824-1907)	1850 1852	Def. der abs. Temperatur Zweiter Hauptsatz
Walter Nernst (1864-1941)	1906	Dritter Hauptsatz
James Clerk Maxwell (1831-1879)	1860	Maxwell'sche Geschw.vert.
Ludwig Boltzmann (1844-1906)	1877	$S = k \ln W$
Joseph Stefan (1835-1893)	1879	Stefan-Boltzmann-Gesetz
Wilhelm Karl Werner Wien (1864-1928)	1893/94 1896	Wien'sches Verschiebungsgesetz Wien'sches Strahlungsgesetz
Max Karl Ernst Ludwig Planck (1858-1947)	1900	Planck'sches Strahlungsgesetz
Josiah Willard Gibbs (1893-1903)	1870 1902	Gibbs'sche Phasenregel "El. Principles in Stat. Mechanics"
Albert Einstein (1879-1955)	1905	Erklärung Brown'sche M.bewegung
Peter Josephus Wilhelmus Debye (1884-1966)	1912	Th. spez. Wärme fester Körper

Kapitel 2

Zum idealen Gas

Ein reales Gas approximiert das ideale Gas umso besser, je tiefer sein Siedepunkt ist. Bei 760 Torr findet man

Gas	He	H_2	N_2	O_2	CO_2	H_2O
$T_S[^oC]$	-269	-259	-210	-218	-78.5	100

Nach Boyle-Mariotte gilt

$$pV|_{T} = const. (2.1)$$

und Gay-Lussac findet

$$pV = cT. (2.2)$$

Damit findet man sofort die Koeffizienten aus (1.16) zu

$$\alpha = \beta = \frac{1}{T}, \quad \kappa = \frac{1}{p}.$$
 (2.3)

Die mit (2.2) eingeführte Temperatur ist die *Gastemperatur*. Passt man die Skaleneinteilung von T der Centigradeinteilung an (siehe (1.12)), so ist

$$T = T_0 + t \tag{2.4}$$

mit $T_0=273.15^oC$ und t der Celsiustemperatur. Schliesslich findet Avogadro, dass alle Gase unter gleichen Bedingungen von p und T im gleichen Volumen V die gleiche Anzahl Moleküle enthalten. Daraus findet man das Molvolumen

$$V_{Mol}|_{p=760Torr, t=0^{\circ}C} = 22.4 \cdot 10^{-3} m^{3}.$$
 (2.5)

Mit dieser Information ergibt sich die Gaskonstante zu

$$pV_{Mol} = RT$$

$$R = 8.314 \frac{J}{Grad Mol}$$
(2.6)

Mit der Anzahl der Mole n erhalten wir die Zustandsgleichung des idalen Gases

$$pV = nRT (2.7)$$

Wir erwähnen noch die Gaskonstante pro Teilchen,

$$k_B = \frac{R}{L} = 1.381 \cdot 10^{-23} J/Grad, \text{ mit } L = 6.022 \cdot 10^{23} / Mol.$$
 (2.8)

Kapitel 3

Erster Hauptsatz der Thermodynamik

Sei δQ die dem System in einer beliebigen Zustandsänderung zugefügte Wärme und δW die vom System geleistete Arbeit. Dann ändert sich die im System enthaltene innere Energie U um das vollständige Differential

$$dU = \delta Q - \delta W, \tag{3.1}$$

d.h. dU ist unabhängig vom Weg der Zustandsänderung und es gilt damit

$$\oint dU = 0$$
(3.2)

für jeden Kreisprozess. Auf die Masseneinheit eines homogenen Fluids bezogen können wir mit den spezifischen Grössen u, q und v schreiben

$$du = \delta q - pdv \tag{3.3}$$

Wir betrachten folgende experimentelle Versuchsanordnung (Gay-Lussac, Joule): Sei T_1 die Anfangstemperatur (Gas in V_1) und T_2 die Endtemperatur (Gas in $V_1 + V_2$). Man findet experimentell $T_1 \approx T_2$, für ein ideales Gas $T_1 = T_2$. Damit lässt sich schliessen, dass das Gas während der Expansion der Umgebung keine Wärme entzogen hat, $\delta Q = 0$. Da weiter auch $\delta W = 0$ (es wurde keine Arbeit geleistet) schliessen wir, dass U unabhängig von V ist, somit

$$U_{\text{ideales Gas}} = U(T)$$
 (3.4)

Betrachte dann zwei Zustandsänderungen bei

$$v = const:$$
 $du_v = \delta q = c_v dT$ $\left(c_v = \frac{\partial u}{\partial T}\Big|_v\right),$ (3.5)

$$p = const: du_p = \delta q - \delta w = c_p dT - p dv \left(c_p = \frac{\partial (u + pv)}{\partial T} \Big|_p \right)$$
 (3.6)

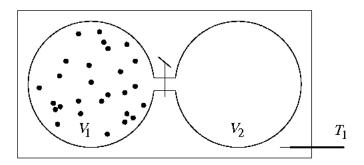


Abb. 3.1: Überströmen des Gases nach Öffnen des Ventils (irreversibler Prozess).

Aus (3.4) und (3.5) erhalten wir sofort die *kalorische Zustandsgleichung* des idealen Gases,

$$u(T) = \int_0^T dT' \, c_v(T'). \tag{3.7}$$

Einsetzen von $pdv = (R/\mu)dT$ in (3.6) ergibt

$$du_P = \left(c_p - \frac{R}{\mu}\right)dT = du_V = c_v dT, \tag{3.8}$$

(beachte, dass p=const., $\mu=$ Molgewicht), wobei das dT in den Prozessen gleich ist. Wir finden damit die Beziehung

$$c_p - c_v = \frac{R}{\mu} > 0 \tag{3.9}$$

zwischen den spezifischen Wärmen bei konstantem Druck und Volumen. $c_p > c_v$ ist eine Konsequenz der Tatsache, dass bei p = const. zusätzlich Arbeit geleistet wird. Innerhalb der kinetischen Gastheorie zeigt man, dass

$$c_v = \frac{1}{2} f \frac{R}{\mu}$$

mit f der Anzahl Freiheitsgrade, f=3 für Edelgase, f=5 für $H_2,\,N_2,\,O_2,\,f=6$ für Moleküle ohne Rotationsachse. Damit erhält man

$$u = \frac{f}{2} \frac{R}{\mu} T, \quad U = \frac{f}{2} nRT. \tag{3.10}$$

Der Gay-Lussac-Versuch lässt sich im Joule-Kelvin (Joule-Thomson) Prozess verfeinern. Der Versuch wird adiabatisch bei $\delta Q=0$ durchgeführt; das Gas expandiert vom Volumen V_{AB} ins Volumen $V_{A'B'}$, wobei ein Wattebausch (eine Drossel) ein Druckgefälle ($\rightarrow \vec{\nabla} p \neq 0 \rightarrow$ irreversibler Prozess) aufrecht erhält. Der Kolben K drückt das Gas mit konstanter Kraft ($\rightarrow p=const$) durch den Wattepfropfen, der Kolben K' weicht mit konstanter Kraft zurück

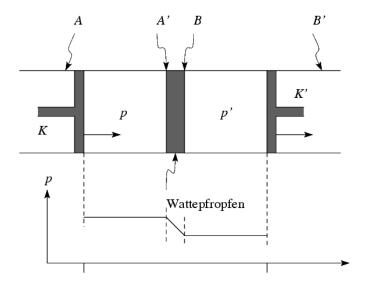


Abb. 3.2: Joule-Kelvin-Prozess. Der Wattepfropfen generiert ein Druckgeflle $\vec{\nabla} p \neq 0$.

 $(\rightarrow p'=const.)$. Im stationären Prozess (stationär aber weg von Gleichgewicht) sind p(x) und T(x) stationär, aber nichttrivial. Als Energiebilanz ergibt sich

$$U - U' = -pV + p'V' (3.11)$$

mit den Bedingungen $\delta Q = 0$, also adiabatischer Prozess, und V und V' in Bezug auf die von K geleistete respektive von K' gewonnene Arbeit.

$$H = U + pV = U' + p'V' = H'$$
(3.12)

Die Grösse H heisst Enthalpie - der JK-Prozess erhält die Enthalpie beim Überströmen des Gases. Die Enthalpie beschreibt den durch den Zylinder strömenden Energiefluss (Übung: Zeige das!). Einsetzen der Zustandsgleichung (2.7) für das ideale Gas in (3.11) liefert

$$U - U' = \frac{M}{\mu} R(T - T') \tag{3.13}$$

mit der Masse M des Gases im Volumen V. Wiederum ergibt sich experimentell, dass T-T'=0 und damit $U_{\rm id.Gas}(T)$ unabhängig von V ist. Nebst obigen adiabatisch-irreversiblen Prozessen (Gay-Lussac, Joule-Kelvin) können wir auch den adiabatisch-reversiblen Prozess der Gasexpansion/-kompression betrachten. "Pour fixer les idées" betrachten wir wieder das Zylinder-Kolben-System, von der Umgebung thermisch isoliert. Der erste Hauptsatz ergibt mit $\delta Q=0, \ \delta w=pdv, \$ und der kalorischen Gleichung 1 für das ideale Gas, $du=v_V dv$ (alles pro Masseneinheit gerechnet)

$$c_v dT = du = \delta q - \delta w = -p dv. (3.14)$$



Abb. 3.3: Geometrie der adiabatisch-reversiblen Expansion.

Einsetzen der Zustandsgleichung (2.7), $dT = (\mu/R)(pdv + vdp)$ (beachte, dass $p \neq const.$ und $n \neq const.$) ergibt

$$\left(c_v + \frac{R}{\mu}\right)pdv + c_v v dp = 0 \tag{3.15}$$

oder (benutze (3.9), $c_v + R/\mu = c_p$)

$$\frac{dp}{p} + \frac{c_p}{c_v} \frac{dv}{v} = 0,$$

$$\ln p + \ln v \frac{c_p}{c_v} = const,$$

$$pv \frac{c_p}{c_v} = const.$$
(3.16)

Umgeschrieben auf die Variablenpaare $p,v;\,p,T;\,v,T$ erhalten wir die Adiabatengleichungen

$$\begin{aligned} p \cdot v\gamma &= const, & pv^{5/3} &= const, \\ p\frac{1-\gamma}{\gamma}T &= const, & p^{-2/3}T &= const, \text{ für ein monoatomares Gas} \\ v^{\gamma-1}T &= const. & v^{2/3}T &= const, \text{ mit } f = 3 \end{aligned} \tag{3.17}$$

Verglichen zur Isorthermen $p \cdot v = const.$ fällt somit die Adiabate steiler ab, siehe Figur. Dieser Sachverhalt wird im Carnotprozess genutzt, siehe später. Beachte, dass die adiabatische reversible Expansion des Gases Arbeit liefert, wobei dem Gas via Abkühlung die innere Energie $c_v dT$ entzogen wird. Diese innere Energie ist dem Gas als Wärme oder als Arbeit irgendwann zugeführt worden; in welcher Form dies geschehen ist, können wir nicht mehr sagen, da u eine Zustandsfunktion ist, deren Wert unabhängig vom Weg ist. Schliesslich wollen wir noch unser Wissen über das ideale Gas nutzen, um etwas über das Konzept "Wärme" zu erfahren. Betrachte die Definition

$$\delta q = du + pdv. \tag{3.18}$$

Mit $du = c_v dT$, $p = (R/\mu)(T/v)$ erhalten wir

$$\delta q = c_v dT + \frac{R}{\mu} \frac{T}{v} dv. \tag{3.19}$$

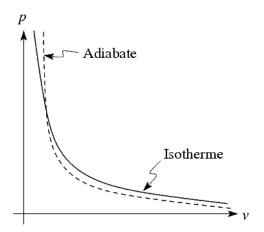


Abb. 3.4: Lage und Form von Adiabete und Isotherme.

Offensichtlich ist δq kein vollständiges Differential. Aber $\delta q/T$ ist eines!

$$ds = \frac{\delta q}{T} = c_v(T)\frac{dT}{T} + \frac{R}{\mu}\frac{dv}{v}$$
 (3.20)

$$s = \int_{T_0, v_0}^{T, v} ds = c_v \ln \frac{T}{T_0} + \frac{R}{\mu} \ln \frac{v}{v_0}.$$
 (3.21)

mit der nicht notwendigen, aber vereinfachenden Annahme $c_v = const.$ Der Faktor 1/T ist der integrierende Faktor des Differentials δq . Die Zustandsgrösse S heisst Entropie, die Wärme lässt sich damit schreiben als $\delta q = Tds$ (vlg. $\delta w = pdv$) und wir finden den Energiesatz in der Form

$$du = Tds - pdv. (3.22)$$

Weiter ist u = u(s, v), $\partial u/\partial v|_v = T$, $\partial u/\partial v|_s = -p$,

$$\frac{\partial^2 u}{\partial v \partial s} = \frac{\partial^2 u}{\partial s \partial v} \tag{3.23}$$

Dies zu überprüfen soll als Übung dem Leser überlassen sein.

Kapitel 4

Zweiter Hauptsatz der Thermodynamik

Der zweite Hauptsatz bildet den Kern der Thermodynamik. Er spezifiziert, welche (energetisch erlaubten) Prozesse in der Natur vorkommen dürfen (z.B.: der Kaffee in der Tasse wird wird nie spontan heiss, indem er der Umgebung Wärme entzieht, auch wenn dies gemäss 1.HS erlaubt wäre). Der zweite HS beruht wiederum auf Erfahrung und wird nicht bewiesen (das ist ein Axiom der TD) - Zurückführung auf einfache, scheinbar selbstverständliche Prinzipien muss genügen. Dies wird durch die Postulate von Clausius und Kelvin erreicht. Deren Kombination mit der Maschine von Carnot ergibt dann die Formulierung des 2.HS nach Seite 10.

Clausius: Wärme kann nicht von selbst aus einem niederen zu einem höheren Temperaturniveau übergehen

Kelvin: Es ist unmöglich, fortlaufend Arbeit zu erzeugen durch blosse Abkühlung eines einzelnen Körpers (sonst könnten wir diese Arbeit bei einer höheren Temperatur zurück in Wärme verwandeln, was im Widerspruch zur Clausius'schen Aussage wäre).

Gemäss Kelvin lässt sich keine 1-Reservoir Wärmemaschine bauen - eine Wärmemaschine (Wärme zu Arbeit Konverter) erzeugt immer Abwärme. Diese Aussage wird mit der Maschine von Carnot präzisiert und quantifiziert.

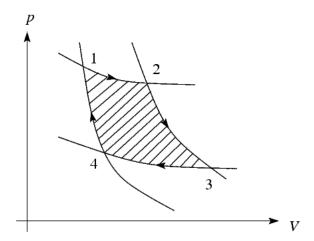


Abb. 4.1: Kreisprozess $1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 4 \rightarrow 1$ im p, V-Diagramm

4.1 Carnot'scher Kreisprozess

Wir benutzen einen beliebigen homogenen Arbeitsstoff, dessen Zustand sich durch die mechanischen Variablen p und V beschreiben lässt. Die thermische Variable ϑ folgt aus der Zustandsgleichung des Mediums. Der Kreisprozess besteht aus den Isothermen I_{12} , I_{34} und den Adiabaten A_{23} , A_{41} . Entlang der Isothermen I_{12} (I_{34}) wird den Wärmereservoiren bei den Temperaturen ϑ_1 (ϑ_2) die Wärmemenge Q_1 (Q_2) entzogen (abgegeben), woraus die Wärmezufuhr pro Zyklus

$$\oint \delta Q = Q_1 - Q_2 \tag{4.1}$$

folgt. Ebenfalls pro Zyklus wird die Arbeit

$$\oint \delta W = \oint dV \, p = W \tag{4.2}$$

geleistet (schraffierte Fläche). Gemäss 1.HS ist

$$W = Q_1 - Q_2. (4.3)$$

Da die Maschine (nach Kelvin) eine Abwärme erzeugen muss, ist der thermische Wirkungsgrad (=Fähigkeit Wärme in Arbeit zu verwandeln)

$$\eta = \frac{W}{Q_1} = 1 - \frac{Q_2}{Q_1} \tag{4.4}$$

immer kleiner als 1. (Zeige, dass für W>0 die Abwärme $Q_2>0$ sein muss). Die Maschine kann auch als Kältmaschine/Wärmepumpe benutzt

werden (umgekehrter Zyklus $1 \to 4 \to 3 \to 2 \to 1$). Der Wirkungsgrad der Wärmepumpe wird dann als

$$\eta = \frac{Q_1}{W} = \frac{1}{1 - Q_2/Q_1}$$

definiert. Man beachte das Vorzeichen der Energien Q_1, Q_2, W ; oft sind folgende Diagramme hilfreich: Wir betrachten dann reversible Carnotma-

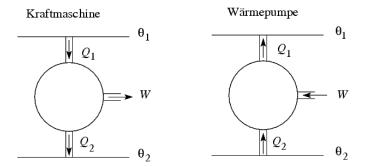


Abb. 4.2: Carnotmaschinen: Die Kraftmaschine erfüllt $Q_1-Q_2-W=0$, für die Wärmepumpe gilt $Q_2+W-Q_1=0$.

schinen, die abgesehen von der thermodynamischen Abwärme keine inneren (Reibungs-)Verluste aufweisen. Dann gilt:

Alle zwischen ϑ_1 und ϑ_2 operierenden (reversiblen) Carnotmaschinen besitzen unabhängig vom Medium denselben Wirkungsgrad. (Betrachte zwei C-Maschinen C und C' zwischen $\vartheta_1=\vartheta_1'$ und $\vartheta_2=\vartheta_2'$ mit W=W'. Nimm an, dass $\eta'>\eta$. Operiere dann C als Wärmepumpe und finde, dass $\Delta Q=Q_1-Q_1'>0$ von ϑ_2 nach ϑ_1 fliesst, was Clausius widerspricht. Ebenso führt die Annahme $\eta>\eta'$ auf einen Widerspruch. Also ist $\eta=\eta'$. Ähnlich wird bewiesen, dass "Kelvin" die Aussage von "Clausius" impliziert: Nimm an, wir können Q_1 von ϑ_2 nach $\vartheta_1>\vartheta_2$ bringen. Die C-Maschine verwandelt dann Wärme in Arbeit, was Kelvin widerspricht.) Damit kann der Wirkungsgrad der reversiblen Carnot-Maschine nur von den Temperaturen ϑ_1 und ϑ_2 abhängen:

$$\eta = 1 - \frac{Q_2}{Q_1}, \quad \frac{Q_1}{Q_2} = f(\vartheta_1, \vartheta_2).$$
(4.5)

Indem wir zwischen ϑ_1 und ϑ_2 ein weiteres Reservoir der Temperatur ϑ_0 einfügen, das die Abwärme aus dem ϑ_1, ϑ_0 -Prozess als zugeführte Wärme

für den $\vartheta_0,\vartheta_2\text{-Prozess}$ nutzt, erhalten wir die Beziehungen

$$\frac{Q_1}{Q_0} = f(\vartheta_1, \vartheta_0),$$

$$\frac{Q_0}{Q_2} = f(\vartheta_0, \vartheta_2),$$

$$\frac{Q_1}{Q_2} = f(\vartheta_1, \vartheta_0)f(\vartheta_0, \vartheta_2)$$

$$= f(\vartheta_1, \vartheta_2),$$
(4.6)

die Compoundmaschine hat universellen Wirkungsgrad. Wählen wir $\vartheta_1 =$

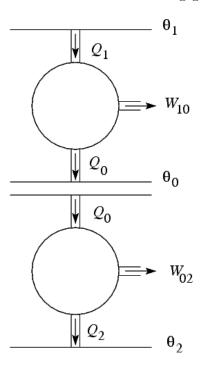


Abb. 4.3: Schema einer Compoundmaschine als hintereinandergehängte Kraftmaschinen.

 ϑ_2 , so erhalten wir mit $f(\vartheta_1,\vartheta_2)=1$ die Beziehung $f(\vartheta_0,\vartheta_2)=1/f(\vartheta_2,\vartheta_0)$ und können damit schreiben

$$f(\vartheta_1, \vartheta_2) = \frac{f(\vartheta_1, \vartheta_0)}{f(\vartheta_2, \vartheta_0)} = \frac{\phi(\vartheta_1)}{\phi(\vartheta_2)}, \tag{4.7}$$

da unabhängig von ϑ_0 . Unsere willkürliche Temperaturskala ϑ lässt sich nun durch die absolute Temperaturskala

$$T = \phi(\vartheta) \tag{4.8}$$

ersetzen, so dass

$$\frac{Q_1}{Q_2} = \frac{T_1}{T_2},
\eta = 1 - \frac{T_2}{T_1}$$
(4.9)

gilt. Berechnen wir den Wirkungsgrad einer Carnot-Maschine mit einem idealen Gas als Medium, so finden wir

$$\eta_{\text{ideales Gas}} = 1 - \frac{T_2^{\text{Gas}}}{T_1^{\text{Gas}}},$$
(4.10)

woraus wir schliessen, dass $T^{\text{Gas}} \propto T = \phi(\vartheta)$. Die entsprechende Eichung (siehe (1.12)) ergibt die bekannte Kelvinskala. Das Resultat (4.9) reicht weit über die Defintion einer absoluten Temperaturskala hinaus. Durch Zerlegen eines beliebigen reversiblen Prozesses in eine Sequenz von (unendlich schmalen) Carnot-Prozessen erhalten wir

$$\frac{\delta Q_1}{T_1} = \frac{\delta Q_2}{T_2} \tag{4.11}$$

und Summation ergibt das Resultat

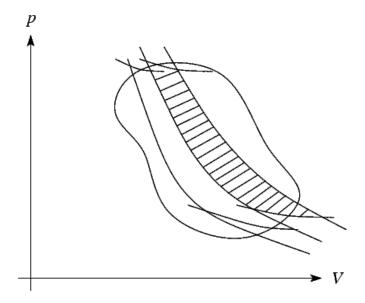


Abb. 4.4: Zerlegung eines beliebigen reversiblen Prozesses in eine Sequenz von infinitesimalen Carnot-Prozessen.

$$\oint \frac{\delta Q_{rev}}{T} = 0.$$
(4.12)

Die Grösse

$$dS = \frac{\delta Q_{rev}}{T} \tag{4.13}$$

definiert damit ein vollständiges Differential und wir können eine neue Zustandsgrösse, die Entropie S, definieren als

$$S_B = S_A + \int_{\gamma} \frac{\delta Q_{rev}}{T},\tag{4.14}$$

wobei A einen beliebigen Referenzzustand definiert und γ die Zustände

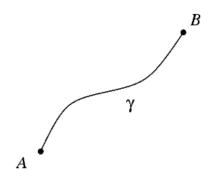


Abb. 4.5: Reversible Verbindung zwischen den Zuständen A und B.

A und B reversibel verbindet (d.h. jeder Punkt $P \in \gamma$ entspricht einem Gleichgewichtszustand). Diese für ein einkomponentiges System abgeleiteten Betrachtungen lassen sich auch auf ein mehrkomponentiges, mehrphasiges System ausdehnen. Dabei benutzt man in der Addition der Teilentropien

$$dS = \sum_{i} dS_{i} = \sum_{i} \frac{\delta Q_{rev,i}}{T_{i}}, \tag{4.15}$$

dass das Gesamtsystem im Gleichgewicht ist und daher alle Komponenten/Phasen dieselbe Temperatur $T_i = T$ aufweisen,

$$dS = \frac{1}{T} \sum_{i} \delta Q_{rev,i} = \frac{\delta Q_{rev}}{T}$$
 (4.16)

(natürlich sind alle inneren Reibungsverluste zu eliminieren \rightarrow reversible Prozesse). Benutzen wir schliesslich noch den 1.HS in der Form $\delta Q = dU + pdV = \delta Q_{rev}$ (\leftarrow garantierte Reversibilität), so erhalten wir

$$dS = \frac{dU + pdV}{T} \tag{4.17}$$

Wie wir daraus mit Hilfe der thermischen und kalorischen Zustandsgleichung via Integration die Entropie erhalten, haben wir im Fall des idealen Gases (auf Seite 18) gezeigt,

$$S_{\text{ideales Gas}} = nC_V \ln \frac{T}{T_0} + nR \ln \frac{V}{V_0} + S_0.$$
 (4.18)

Schliesslich bemerken wir noch, dass im mechanischen/thermischen abgeschlossenen System mit der Energie auch die Entropie konstant ist, das System ist im Gleichgewicht. In einem nächsten Schritt wollen wir die Folgen irreversibler Prozesse betrachten. Dazu hängen wir wiederum zwei Maschinen C und C' zusammen, wobei C reversibel arbeite, nicht aber C'. Wir können dann zeigen, dass $\eta' > \eta$ auf einen Widerspruch führt, nicht aber $\eta > \eta'$. Da auch $\eta \neq \eta'$ sein muss (sonst ist C' reversibel), gilt

$$1 - \frac{T_2}{T_1} = 1 - \frac{Q_2}{Q_1} = \eta > \eta' = 1 - \frac{Q_2'}{Q_1'}$$
(4.19)

$$\to \frac{Q_1'}{Q_2'} < \frac{T_1}{T_2}.\tag{4.20}$$

Für den Zyklus finden wir dann

$$\oint \frac{\delta Q'}{T} < 0.$$
(4.21)

Zerlegen wir den Zyklus in einen reversiblen Anteil $B \to A$ und einen irreversiblen Teil $B \to A$, so finden wir

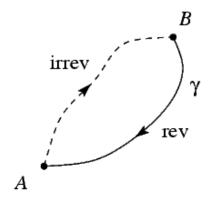


Abb. 4.6: Zerlegung des Weges in einen reversiblen und einen irreversiblen Anteil.

$$\int_{A}^{B} \frac{\delta Q'}{T} + \int_{\gamma} \frac{\delta Q'_{rev}}{T} = \int_{A}^{B} \frac{\delta Q'}{T} + S_A - S_B < 0 \tag{4.22}$$

$$\to S_B > S_A + \int_A^B \frac{\delta Q'}{T}. \tag{4.23}$$

Mit $S_B=S_A+\int_A^B \frac{\delta Q_{rev}}{T}$ ergibt sich, dass der reversible Prozess am meisten Wärme aufnimmt. Isolieren wir das System thermisch, so ist $\delta Q=0$ und

$$S_B > S_A, \tag{4.24}$$

im thermisch isolierten System kann die Entropie nur zunehmen. (4.24) zeichnet eine Zeitrichtung aus! Beachte, dass $\delta Q=0$ (Adiabatizität) nicht

gleichbedeutend mit Isentropie dS=0 ist. Es gilt, dass ein reversibler adiabatischer Prozess isentrop ist.

Mit (4.14) und (4.23) verstehen wir, dass wir zur *Berechnung* von S immer auf reversible Wege zurückgreifen müssen; irreversible Wege liefern nur Schranken. So erhalten wir beispielsweise für den Gay-Lussac- und Joule-Kelvin-Versuch (adiabatische Prozesse)

$$\int \frac{\delta Q}{T} = 0. \tag{4.25}$$

Um die Entropiedifferenz im Gay-Lussac-Versuch mit zwei gleich grossen Kolben zu berechnen $(V \to 2V)$ müssen wir einen reversiblen Prozess finden, der die beiden Zustände $(T_1 = T, V_1 = V)$ und $(T_2 = T, V_2 = 2V)$ verbindet. Dies ist gerade der Prozess der reversiblen isothermen Expansion. Mit TdS = dU + pdV = pdV (wegen $dU = c_v dT|_{T=const}$) erhalten wir

$$\Delta S = \frac{\delta Q_{rev}}{T} = nR \log \frac{V_2}{V_1} = nR \log 2. \tag{4.26}$$

Während der reversiblen Expansion wird dem Reservoir die Wärme $\delta Q = nRT\log 2$ entzogen und in Arbeit $\delta W = \delta Q$ umgewandelt. Nicht so bei der freien Expansion. Dort strömt das Gas über, ohne Arbeit zu leisten und das System nimmt keine Wärme auf (Versuche das mikroskopisch zu verstehen, studiere dabei die Experimente von Gay-Lussac, Joule-Kelvin, isotherme rev. Expansion, adiabatisch rev. Expansion).

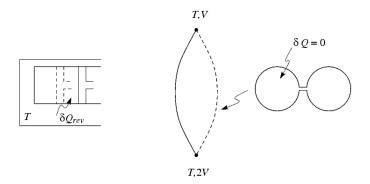


Abb. 4.7: Expansion von Gas: links isotherme reversible Expansion, $\delta W = \delta Q_{rev} = nRT \log 2$, rechts adiabatische reversible Expansion, $\delta W = 0$. Für die Entropieänderung gilt $S_B - S_A = nR \log 2 > \int \delta Q/T = 0$.

4.2 Bedeutung der Entropie als thermodynamisches Potential

Wir gehen aus von (4.17) und verallgemeinern die am System geleistete Arbeit durch den Ausdruck $\delta W = \sum_k a_k dA_k$,

$$dS = \frac{1}{T}dU - \frac{1}{T}\sum_{k=1}^{n} a_k dA_k \tag{4.27}$$

 $(a_i, A_i = -p, V; \sigma = \text{Oberflächenspannung}, A = \text{Fläche}; H = \text{Magnetfeld}, M = \text{Magnetisierung}; \phi = \text{elektrisches Potential}, Q = \text{Ladung}, \sigma_{\alpha\beta} = \text{Spannungstensor}, \varepsilon_{\alpha\beta} = \text{Deformationstensor}, \ldots)$. Dabei fassen wir $S(U, A_1, \ldots, A_n)$ als Funktion der extensiven Zustandsvariablen U, A_1, \ldots, A_n auf, die einen vollständigen Satz bilden sollen. (4.27) heisst Gibbs'sche Fundamentalgleichung; aus ihr folgen durch Ausnützung der Integrabilität die kalorischen und thermischen Zustandsgleichungen. Man bezeichnet deshalb S als thermodynamisches Potential in den Variablen U und A_1, \ldots, A_n (aber nicht in anderen Variablen!).

Die Integrabilität von (4.27) garantiert die Existenz einer Zustandsfunktion

$$S(U, A_1, \dots, A_n) \tag{4.28}$$

in den Variablen U, A_1, \ldots, A_n . Der Vergleich von

$$dS = \frac{\partial S}{\partial U} \Big|_{A_1, \dots, A_n} dU + \sum_{k=1}^{n} \frac{\partial S}{\partial A_k} \Big|_{U, A_1, \dots, A_n \text{ ohne } A_k} dA_k$$
 (4.29)

mit (4.27) liefert die Beziehungen

$$\frac{1}{T} = \frac{\partial S}{\partial U}\Big|_{A_1,\dots,A_n},$$

$$T = T(U, A_1, \dots, A_n),$$

$$U = U(T, A_1, \dots, A_n),$$

$$a_k = -T \frac{\partial S}{\partial A_k}\Big|_{U,A_1,\dots,A_n \text{ ohne } A_k}$$

$$a_k = a_k(T, A_1, \dots, A_n)$$
(4.30)

nämlich kalorische und thermische Zustandsgleichungen. Ist die Entropie eines Systems als Funktion der thermodynamischen Variablen U, A_1, \ldots, A_n einmal bekannt, können wir seine Thermodynamik vollständig beschreiben. Durch die Umkehrung der Gleichung (4.27) können wir sofort ein weiteres Potential gewinnen: mit

$$dU = TdS + \sum_{k=0}^{n} a_k dA_k \tag{4.31}$$

folgt, dass $U(S, A_1, \ldots, A_n)$ ein thermodynamisches Potential in den Variablen S und A_1, \ldots, A_n ist. Die kal. und therm. Zustandsgleichungen haben die Form

$$T = \frac{\partial U}{\partial S} \bigg|_{A_1, \dots, A_n}, \quad a_k = \frac{\partial U}{\partial A_k} \bigg|_{S, A_1, \dots, A_n \text{ ohne } A_k}$$
 (4.32)

Allerdings ist U als Funktion von S für praktische Anwendungen wenig geeignet. In einem zweiten Schritt können wir die Integrabilitätsbedingungen von S ausnützen und eine Beziehung zwischen kal. und therm. Zustandsgleichungen herleiten. Wir beschränken uns auf homogene Flüssigkeiten mit $\sum a_k dA_k \rightarrow -pdV$. Ausgehend von

$$dS = \frac{1}{T}dU + \frac{p}{T}dV$$

$$dU = \frac{\partial U}{\partial T}\Big|_{V} dT + \frac{\partial U}{\partial V}\Big|_{T} dV$$

erhalten wir

$$TdS = \frac{\partial U}{\partial T}\bigg|_{V} dT + \left(\frac{\partial U}{\partial V}\bigg|_{T} + p\right) dV.$$

Der Vergleich mit

$$TdS = T \left. \frac{\partial S}{\partial T} \right|_{V} dT + T \left. \frac{\partial S}{\partial V} \right|_{T} dV$$

liefert

$$\left.\frac{\partial S}{\partial T}\right|_{V} = \frac{1}{T} \left.\frac{\partial U}{\partial T}\right|_{V}, \quad \left.\frac{\partial S}{\partial V}\right|_{T} = \frac{1}{T} \Big(\left.\frac{\partial U}{\partial V}\right|_{T} + p\Big).$$

Gleichsetzen der zweiten Ableitungen

$$\frac{\partial^2 S}{\partial T \partial V} = \frac{\partial^2 S}{\partial V \partial T}$$

ergibt

$$\begin{split} \frac{\partial}{\partial V} \left[\frac{1}{T} \left. \frac{\partial U}{\partial T} \right|_{V} \right] &= \left. \frac{\partial}{\partial T} \left[\frac{1}{T} \left(\frac{\partial U}{\partial V} \right|_{T} + p \right) \right], \\ \frac{1}{T} \frac{\partial^{2} U}{\partial V \partial T} &= \left. -\frac{1}{T^{2}} \left(\frac{\partial U}{\partial V} \right|_{T} + p \right) + \frac{1}{T} \frac{\partial^{2} U}{\partial T \partial V} + \frac{1}{T} \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_{V}, \end{split}$$

und schliesslich

$$\frac{\partial U}{\partial V}\Big|_{T} = T \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_{V} - p$$
 (4.33)

Diese Gleichung ist eine kalorische und therm. Zustandsgleichung (linke resp. rechte Seite der Gleichung). Eine hübsche Anwendung von (4.33) ergibt das

4.2. BEDEUTUNG DER ENTROPIE ALS THERMODYNAMISCHES POTENTIAL31

ideale Gas: Mit pV = nRT ist $T \frac{\partial p}{\partial T}\Big|_{V} = p$ und wir finden

$$\frac{\partial U}{\partial V}\Big|_{T, \text{id.Gas}} = 0,
U_{\text{id.Gas}} = U(T).$$
(4.34)

Wenn die Zustandsgleichung des idealen Gases gegeben ist, so ist die Unabhängigkeit von U vom Gasvolumen eine direkte Konsequenz des 2.HS. In einer zweiten Anwendung drücken wir das Entropiedifferential durch experimentell messbare Grössen c_p , c_v , α , κ aus. Wir setzen (4.33) in den Ausdruck für TdS ein und finden

$$TdS = \frac{\partial U}{\partial T} \bigg|_{V} dT + T \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_{V} dV. \tag{4.35}$$

Indem wir das Variablenpaar T, p benutzen, können wir eine korrespondierende Gleichung herleiten,

$$TdS = \left(\frac{\partial U}{\partial T}\bigg|_{p} + p \left.\frac{\partial V}{\partial T}\bigg|_{p}\right) dT - T \left.\frac{\partial V}{\partial T}\bigg|_{p} dp. \tag{4.36}$$

Wir benutzen (3.5), (3.6) (Definition von c_v , c_p) und formen $\frac{\partial p}{\partial T}\Big|_V$ um gemäss (1.7) (Kettenregel)

$$\frac{\partial p}{\partial T}\Big|_{V} = -\frac{1}{\frac{\partial T}{\partial V}\Big|_{p}} \frac{\partial V}{\partial p}\Big|_{T} = \frac{\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial T}\Big|_{p}}{-\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial p}\Big|_{T}} = \frac{\alpha}{\kappa_{T}},$$

$$\Rightarrow TdS = \begin{cases} c_{v}dT + \frac{\alpha T}{\kappa_{T}}dV, \\ c_{p}dT - \alpha TVdp. \end{cases} \tag{4.37}$$

Schliesslich lassen sich c_p und c_v auch auf die Grössen α , κ_T und κ_S zurückführen: Aus (4.37) folgt

$$c_v dT + T \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_V dV = c_p dT - T \left. \frac{\partial V}{\partial T} \right|_p dp$$

und via Umschreibung auf p und V,

$$dT = \left. \frac{\partial T}{\partial V} \right|_{P} dV + \left. \frac{\partial T}{\partial p} \right|_{V} dp$$

finden wir

$$\left[(c_p - c_v) \left. \frac{\partial T}{\partial V} \right|_p - T \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_V \right] dV + \left[(c_p - c_v) \left. \frac{\partial T}{\partial p} \right|_V - T \left. \frac{\partial V}{\partial T} \right|_p \right] dp = 0$$

Beide Koeffizienten verschwinden. Der dV-Koeffizient liefert dann mit (1.16) die Beziehung

$$c_p - c_v = \frac{T \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_V}{\left. \frac{\partial T}{\partial V} \right|_p} = -T \left(\left. \frac{\partial V}{\partial T} \right|_p \right)^2 \left. \frac{\partial p}{\partial V} \right|_T = \frac{TV \alpha^2}{\kappa_T}$$
(4.38)

Aus (4.35), (4.36) folgt mit dS = 0

$$c_v = -T \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_V \left. \frac{\partial V}{\partial T} \right|_S, \quad c_p = T \left. \frac{\partial V}{\partial T} \right|_p \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_S$$

und Division ergibt (unter Ausnutzung von (1.9) und (1.7))

$$\frac{c_p}{c_v} = -\frac{\frac{\partial V}{\partial T}\Big|_p \frac{\partial p}{\partial T}\Big|_S}{\frac{\partial P}{\partial T}\Big|_S} = -\frac{\frac{\partial V}{\partial T}\Big|_p}{\frac{\partial P}{\partial T}\Big|_V} \frac{\partial P}{\partial V}\Big|_S = \frac{\frac{\partial V}{\partial P}\Big|_T}{\frac{\partial V}{\partial P}\Big|_S} = \frac{\kappa_T}{\kappa_S}$$

$$c_V = TV \frac{\alpha^2 \kappa_S}{(\kappa_T - \kappa_S)\kappa_T},$$

$$c_p = TV \frac{\alpha^2}{\kappa_T - \kappa_S}.$$
(4.39)

Das Resultat (4.38) zeigt, dass für stabile Systeme mit $\kappa_T > 0$, $c_p > c_v$ gilt: Bei konstantem Druck wird bei Erwärmung auch Arbeit geleistet, da $\Delta V \neq 0$ ist.

4.3 Gehemmte Gleichgewichte, Gleichgewicht und Stabilität

Interne Hemmungen sind Vorrichtungen, die an extensive Variablen koppeln, ohne deren totalen Wert zu verändern. Ein beliebtes Beispiel ist das Kolbensystem K, K' im gasgefüllten Zylinder. Dabei definiert K das Gasvolumen $V = V_1 + V_2$ des Systems, das festgehalten werden soll. Der innere Kolben K' erlaubt, die Volumina V_1 und V_2 zu verändern, wobei $\Delta V_1 = -\Delta V_2$ sein muss. Natürlich erfordert die Bewegung von K' im allgemeinen eine Arbeitsleistung, im Beispiel $(p_1 - p_2)\Delta V_1$. Allgemeiner berücksichtigen wir verschiedene Hemmungen im System via den Hemmparametern $\{Y_i\}_1^{\ell}$. Die Gesamtentropie des Systems hängt dann zusätzlich von diesen Hemmparametern ab,

$$S = S(U, V, Y_1, \dots, Y_{\ell})$$

$$TdS = dU + pdV + \sum_{i} y_i dY_i,$$

$$y_i = T \frac{\partial S}{\partial Y_i} \Big|_{U, V, Y_1, \dots, Y_{\ell} \text{ ohne } Y_i}$$

$$(4.40)$$

4.3. GEHEMMTE GLEICHGEWICHTE, GLEICHGEWICHT UND STABILITÄT33

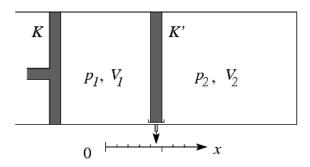


Abb. 4.8: Geometrie des Kolbensystems, als Beispiel für eine interne Hemmung.

Für unser Beispiel ist

$$TdS = dU + p_2 dV + (p_1 - p_2)dV_1 (4.41)$$

(im Gesamtausdruck lassen wir auch Variationen von V zu; dann ist $\delta W=-p_1dV_1-p_2dV_2$ und $dV_2=d(V-V_1)\to (4.41)$). Das Prinzip maximaler Entropie besagt, dass bei festgehaltenen Parametern U und V das System genau dann im Gleichgewicht ist, wenn S maximal ist. Dieses Prinzip folgt direkt aus (4.24): Im (thermisch und mechanisch) abgeschlossenen System (U,V) beide konstant) kann S nur zunehmen. Für ein gehemmtes System gilt demnach

$$S(U, V) > S(U, V, \text{Hemmungen}).$$
 (4.42)

Dieser Sachverhalt wird in folgender Überlegung ausgenützt: Betrachte ein System im Gleichgewicht. Führe Hemmparameter ein, ohne das System zu stören. Erzeuge eine virtuelle Zustandsänderung δ bei fixen Parametern U, V. Dann gilt

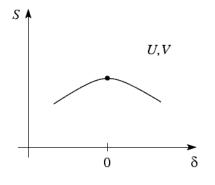


Abb. 4.9: Entropie unter dem Einfluss einer virtuellen Zustandsänderung δ .

$$\delta S|_{U,V} = 0$$
, (Gleichgewicht)
 $\delta^2 S|_{U,V} < 0$. (Stabilität) (4.43)

Als Anwendung betrachten wir unser Kolbensystem: Eine Auslenkung δV_1 ergibt mit (4.41)

$$\delta S|_{U,V} = \frac{1}{T}(p_1 - p_2)\delta V_1.$$

Im Gleichgewicht muss $\delta S = 0$ gelten und damit

$$p_1 = p_2$$
 im Gleichgewicht. (4.44)

Ebenso können wir eine Hemmung in U einführen. Mit $\delta U_1 = -\delta U_2$ erhalten wir

$$\delta S|_{U,V} = \frac{\partial S_1}{\partial U_1}\Big|_{U,V} \delta U_1 + \frac{\partial S_2}{\partial U_2}\Big|_{U,V} \delta U_2 = \left(\frac{1}{T_1} - \frac{1}{T_2}\right) \delta U_1 = 0 \text{ im GG}$$

$$\Rightarrow T_1 = T_2 \text{ im Gleichgewicht.}$$
 (4.45)

Wir können auch weitergehen und ein gehemmtes System proben. Dabei verfolgen wir die Evolution eines gehemmten Systems mit $Y_i \neq 0$ nach Freigabe einer Hemmung. Gemäss (4.42) muss die Entropie bei Lockerung der Hemmung zunehmen, als

$$\delta S|_{U,V} > 0 \tag{4.46}$$

(das System nähert sich unter Ablauf irreversibler Prozesse dem ungehemm-

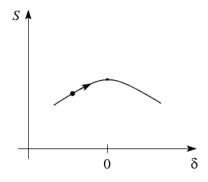


Abb. 4.10: Die Entropie nimmt bei einer Lockerung der Hemmung zu.

ten Gleichgewichtszustand). Für das obige Beispiel (Hemmung in U) finden wir

$$\delta S = \left(\frac{1}{T_1} - \frac{1}{T_2}\right) \delta U_1 > 0.$$

Mit $T_1 > T_2$ muss $\delta U_1 < 0$ und Wärme fliesst vom heisseren zum kälteren Teil des Systems, um das Gleichgewicht zu erreichen. Die Gleichung (4.43), $\delta^2 S|_{U,V} < 0$, garantiert die Stabilit t des Gleichgewichtszustandes. Als Konsequenz findet man, dass die Koeffizienten c_v und κ_T folgende Beziehungen erfüllen müssen:

$$c_v > 0, \quad \kappa_T > 0 \quad \text{(Stabilität)}$$
 (4.47)

4.3. GEHEMMTE GLEICHGEWICHTE, GLEICHGEWICHT UND STABILITÄT35

Die Herleitung involviert die Entwicklung von S bis zweiter Ordnung,

$$\delta^{2}S = \frac{1}{2}[S(U + \delta U, V + \delta V) + S(U - \delta U, V - \delta V)] - S(U, V)$$
$$= \frac{\partial^{2}S}{\partial U^{2}}(\delta U)^{2} + 2\frac{\partial^{2}S}{\partial U \partial V}\delta U \delta V + \frac{\partial^{2}S}{\partial V^{2}}(\delta V)^{2}.$$

Mit $\partial S/\partial U = 1/T$, $\partial S/\partial V = p/T$ erhalten wir

$$\delta\left(\frac{1}{T}\right) = \frac{\partial^{2}S}{\partial U^{2}}\delta U + \frac{\partial^{2}S}{\partial U\partial V}\delta V,$$

$$\delta\left(\frac{p}{T}\right) = \frac{\partial^{2}S}{\partial U\partial V}\delta U + \frac{\partial^{2}S}{\partial V^{2}}\delta V.$$

$$\Rightarrow \delta^{2}S = \delta\left(\frac{1}{T}\right)\delta U + \delta\left(\frac{p}{T}\right)\delta V$$

$$= -\frac{1}{T^{2}}\left(\frac{\partial U}{\partial T}\Big|_{V}\delta T + \frac{\partial U}{\partial V}\Big|_{T}\delta V\right)\delta T - \frac{1}{T^{2}}p\delta V\delta T$$

$$+ \frac{1}{T}\left(\frac{\partial p}{\partial T}\Big|_{V}\delta T + \frac{\partial p}{\partial V}\Big|_{T}\delta V\right)\delta V$$

$$= -\frac{c_{v}}{T^{2}}(\delta T)^{2} - \frac{1}{T^{2}}\left[\frac{\partial U}{\partial V}\Big|_{T} + p - T\frac{\partial p}{\partial T}\Big|_{V}\right]\delta V\delta T$$

$$-\frac{1}{TV\kappa_{T}}(\delta V)^{2} < 0 \rightarrow c_{v}, \kappa_{T} > 0$$

Der zweite Term in der letzten Gleichung verschwindet wegen (4.33). Die Paragraphen 4.2 und 4.3 haben die Bedeutung von S als thermodynamisches Potential illustriert. Ebenso wie S ist auch U ein thermodynamisches Potential, nun in den Variablen S und V (siehe (4.31)). Nebst der Herleitung von kal. und therm. Zustandsgleichungen aus U(S,V) liefert das Studium von U auch ein Extremalprinzip. Wir schreiben (4.14) in differentieller Form für ein an ein Reservoir gekoppeltes System

$$dS + dS_0 \ge \frac{\delta Q}{T} = 0 \tag{4.48}$$

Die Gleichheit im \geq gilt für nur reversible Prozesse im Gesamtsystem, die Gleichheit = 0 gilt, da System und Reservoir abgeschlossen sind. Das Reservoir bei $T=T_0$ erlaube reversiblen Austausch von Wärme mit dem System, $dS_0=\delta Q_0^{rev}/T$. Gemäss 1.HS ist $\delta Q_0^{rev}=-\delta Q_{rev}=-dU-pdV$, und wir finden (wieder mit Gleichheit für reversible Prozesse im Gesamtsystem)

$$dS \ge \frac{1}{T}(dU + pdV) \tag{4.49}$$

Die Beziehung (4.49) nutzt die Beziehung $dS \ge 0$ im abgeschlossenen System (U, V = const.), wenn wir das System an ein Reservoir koppeln, das den

Austausch von Wärme und Arbeit erlaubt $(U, V \neq const., T = T_0, p = p_0)$. Die Relation (4.49) ergibt für S, V = const ein Minimalprinzip für U,

$$\begin{array}{ll} dU & \leq 0, & U \text{ kann bei fixem } S, V \text{ nur abnehmen,} \\ \delta U|_{S,V} & = 0, & \text{Gleichgewicht,} \\ \delta^2 U|_{S,V} & > 0, & \text{Stabilit"at.} \end{array} \tag{4.50}$$

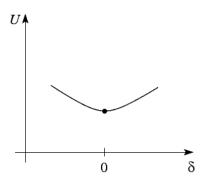


Abb. 4.11: Innere Energie unter dem Einfluss einer virtuellen Zustandsänderung δ .

4.4 Mehrkomponenten- und Mehrphasensysteme

Bis anhin haben wir nur einkomponentige und einphasige Systeme betrachtet. Oft sollen jedoch Systeme mit r Komponenten analysiert werden, die in ν Phasen vorkommen können. Mögliche Phasen sind feste, flüssige und gasförmige; die Komponenten können sich dabei auf diese Phasen aufteilen. Es bezeichne $n_i^{(\alpha)}$ die Anzahle Mole der Komponente i, die in der Phase α vorliegt,

$$n_i = \sum_{\alpha=1}^{\nu} n_i^{\alpha} \tag{4.51}$$

gibt die Stoffmenge der *i*-ten Komponente im System an. Ebenso verteilt sich die Gesamtenergie, die Gesamtentropie und das Gesamtvolumen auf die einzelnen Phasen,

$$U = \sum_{\alpha} U^{(\alpha)}, \quad S = \sum_{\alpha} S^{(\alpha)}, \quad V = \sum_{\alpha} V^{(\alpha)}. \tag{4.52}$$

Wir definieren das chemische Potential der Komponente i in Phase α , $\mu_i^{(\alpha)}$, als die Energieänderung bei einer reversiblen Änderung der Molzahl $n_i^{(\alpha)}$,

$$\mu_i^{(\alpha)} = \left. \frac{\partial U}{\partial n_i^{(\alpha)}} \right|_{S,V,n_i^{(\beta)} \text{ ohne } n_i^{(\alpha)}}$$
(4.53)

Für das Differential der inneren Energie erhalten wir dann

$$dU = TdS - pdV + \sum_{i=1}^{r} \mu_i dn_i.$$
 (4.54)

Dass im Gleichgewicht tatsächlich $T^{(\mu)}=T^{(\nu)}=T,\,p^{(\mu)}=p^{(\nu)}=p,\,\mu_i^{(\mu)}=\mu_i^{(\nu)}=\mu_i$ gilt, ersehen wir leicht aus dem Minimumsprinzip für U: Für eine virtuelle Verschiebung aus dem Gleichgewicht gilt

$$0 \le \delta U|_{S,V,n_i} = \sum_{\alpha=1}^{\nu} \left[T^{(\alpha)} \delta S^{(\alpha)} - p^{(\alpha)} \delta V^{(\alpha)} + \sum_{i=1}^{r} \mu_i^{(\alpha)} \delta n_i^{(\alpha)} \right]$$
(4.55)

mit

$$\sum_{\alpha} \delta S^{(\alpha)} = 0, \quad \sum_{\alpha} \delta V^{(\alpha)} = 0, \quad \sum_{\alpha} \delta n_i^{(\alpha)} = 0.$$

Für ein Zwei-Phasensystem ist demnach $\delta S^{(1)}=-\delta S^{(2)},\ \delta V^{(1)}=-\delta V^{(2)},\ \delta n_i^{(1)}=-\delta n_i^{(2)},$

$$\begin{split} 0 \leq \delta U|_{S,V,n_i} &= [T^{(1)} - T^{(2)}] \delta S^{(1)} - [p^{(1)} - p^{(2)}] \delta V^{(1)} \\ &+ \sum_{i=1}^r [\mu_i^{(1)} - \mu_i^{(2)}] \delta n_i^{(1)}, \\ \forall \delta S^{(1)}, \delta V^{(1)}, \delta n_i^{(1)}, \end{split}$$

$$\Rightarrow T^{(1)} = T^{(2)} = T,$$

$$p^{(1)} = p^{(2)} = p,$$

$$\mu_i^{(1)} = \mu_i^{(2)} = \mu_i.$$
(4.56)

Die Verallgemeinerung auf α Phasen ist trivial. Zum besseren Verständnis des chemischen Potentials betrachte man das einkomponentige Zwei-Phasensystem mit $\mu^{(1)} > \mu^{(2)}$. Entfernen der Hemmung liefert einen Entropiezuwachs

$$0 < \delta S = -\frac{\mu^{(1)}}{T} \delta n^{(1)} - \frac{\mu^{(2)}}{T} \delta n^{(2)} = -\frac{1}{T} (\mu^{(1)} - \mu^{(2)}) \delta n^{(1)}, \tag{4.57}$$

und mit $\delta n^{(1)} < 0$ fliesst Masse vom höheren zum niedrigeren chemischen Potential durch Umwandlung von der (1)-Phase in die (2)-Phase. Die Stabilität des Gleichgewichtes verlangt, dass die Eigenwerte der Matrix

$$\left. \frac{\partial \mu_i}{\partial n_k} \right|_{T,p} \tag{4.58}$$

positiv sind.

Kapitel 5

Thermodynamische Potentiale

Bis anhin kennen wir zwei thermodynamische Potentiale: S(U,V) und U(S,V). Dabei ist die Wahl der Variablen nicht frei, zu S gehören U und V, zu U gehören S und V. Insbesondere gelten die Extremalprinzipien für S bei festem U, V und für U bei festem S, V. Experimentell wird aber oft T und V, noch öfter p und T festgehalten. Entsprechend wünschen wir uns zugehörige Potentiale. Um diese Potentiale zu finden, müssen wir die in S und U enthaltene Information behalten, ein einfaches Ersetzen der Variablen in S oder U funktioniert also nicht. Wir können aber benützen, dass S in U und V konkav ist $[S(tX_1 + (1-t)X_2) \ge tS(X_1) + (1-t)S(X_2); X = U$ oder X = V, respektive, dass U in S und V konvex. Wir können dann benützen, dass die Legendre-Transformation einer konvexen Funktion f(x),

$$\mathcal{L}f(y) = \sup_{x} [xy - f(x)] \tag{5.1}$$

wiederum konvex ist und im strikte konvexen und differenzierbaren Fall involutiv ist,

$$\mathcal{L}(\mathcal{L}f) = f; \tag{5.2}$$

es geht also keine Information verloren. (Ist f nicht strikte konvex mit geraden Stücken, so gehen (Geraden in f) in (Knicke in \mathcal{L}) über. Dies ist bei Phasenübergängen relevant.) Andererseits ist auch bekannt, dass die Legendre-Transformation mit der konjugierten Variablen gerade die Rolle der beiden Variablen vertauscht. Entsprechend erzeugen wir uns im folgenden neue thermodynamische Potentiale via Legendre-Transformation. Ausgangspunkt ist die innere Energie U(S,V).

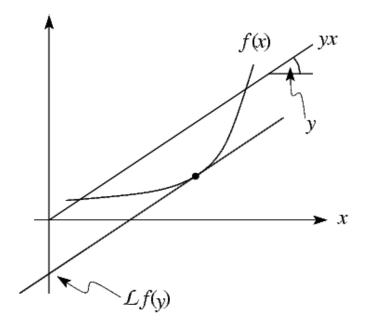


Abb. 5.1: Legendre-Transformation

5.1 Freie Energie

Die Freie Energie wird mit F(T,V,n) bezeichnet. Wir wollen die Variable S in U durch ihre konjugierte Variable $\frac{\partial U}{\partial S}\big|_{V,n}=T$ ersetzen und definieren F als die Legendre-Transformation von U in S,

$$F(T, V, n) = \left[U - \frac{\partial U}{\partial S}\Big|_{V, n}S\right](T, V, n) = [U - TS](T, V, n). \tag{5.3}$$

Tatsächlich tauchen im Differential von F die Variablen T, V und n als die natürlichen Variablen auf:

$$dF = dU - TdS - SdT = TdS - pdV + \mu dn - TdS - SdT$$

$$\Rightarrow dF = -pdV - SdT + \mu dn. \tag{5.4}$$

Die Differentiale ergeben

$$\left. \frac{\partial F}{\partial V} \right|_{T,n} = -p, \quad \left. \frac{\partial F}{\partial T} \right|_{V,n} = -S, \quad \left. \frac{\partial F}{\partial n} \right|_{T,V} = \mu,$$
 (5.5)

die Integrabilität führt (unter anderem) auf

$$\left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_{V} = \left. \frac{\partial S}{\partial V} \right|_{T} \tag{5.6}$$

5.2. ENTHALPIE 41

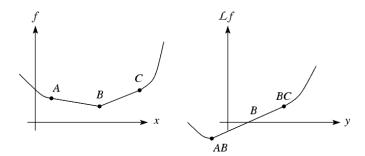


Abb. 5.2: Legendre-Transformation einer nicht streng konvexen Funktion f.

(5.6) ist eine der berühmten Maxwell-Relationen. Ersetzen wir in (5.6) $dS = \delta Q_{rev}/T$, so ergibt sich mit (1.16) die Beziehung

$$p\beta = \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_{V} = \frac{1}{T} \left. \frac{\delta Q}{dV} \right|_{T},\tag{5.7}$$

die sich im Fall von Phasenübergängen als Clapeyron'sche Gleichung wiederfindet $(\delta Q/dV|_T$ ist die isotherme Ausdehnungswärme). Nach Konstruktion ist F konvex in den extensiven Variablen V und n und konkav in der intensiven Variable T. Es gilt ein Minimumsprinip in V und n,

$$dF \leq 0$$
, (F kann bei fixen T, V nur abnehmen)
 $\delta F|_{T,V,n} = 0$, (Gleichgewicht)
 $\delta^2 F|_{T,V,n} > 0$. (Stabilität) (5.8)

Die erste Gleichung folgt aus (4.49):

$$TdS \geq dU + pdV$$

$$-pdV \geq dU - TdS|_{T,V}$$

$$dF = d(U - TS)|_{T,V}$$

$$= dU - TdS - SdT|_{T,V}$$

$$= dU - TdS$$

$$\Rightarrow 0 \geq dF$$

5.2 Enthalpie

Die Enthalpie wird mit H(S,p,n) bezeichnet. Ausgehend von U(S,V,n) ersetzen wir V durch $\frac{\partial U}{\partial V}|_{S,n},$

$$H(S, p, n) = [U + pV](S, p, n).$$

H ist konkav in p und konvex in S und n; H ist im Gleichgewichtszustand minimal bezüglich Hemmungen in S und n. Das Differential hat die Form

$$dH = TdS + Vdp + \mu dn$$

$$\left.\frac{\partial H}{\partial S}\right|_{p,V}=T,\quad \left.\frac{\partial H}{\partial p}\right|_{S,n}=V,\quad \left.\frac{\partial H}{\partial n}\right|_{S,p}=\mu.$$

5.3 Gibbs'sches Potential

Das Gibbs'sche Potential wird mit G(T,p,n) (freie Enthalpie) bezeichnet. Ausgehend von U(S,V,n) ersetzen wir S durch $\frac{\partial U}{\partial S}\big|_{V,n}=T$ und V durch $\frac{\partial U}{\partial V}\big|_{S,n}=-p,$

$$G(T, p, n) = [U - TS + pV](T, p, n)$$
$$= [H - TS](T, p, n)$$
$$= [F + pV](T, p, n).$$

G ist konkav in T und p und proportional zu n (siehe später); das Maximumsprinzip für G ist für das Einkomponentensystem trivial. Das Differential hat die Form

$$dG = -SdT + Vdp + \mu dn,$$

$$\left. \frac{\partial G}{\partial T} \right|_{p,n} = -S, \quad \left. \frac{\partial G}{\partial p} \right|_{T,n} = V, \quad \left. \frac{\partial G}{\partial n} \right|_{T,p} = \mu.$$
 (5.9)

5.4 Grosses Potential

Die Bezeichnung für das grosse Potential ist $\Omega(T,V,\mu)$. Ausgehend von U(S,V,n) ersetzen wir S durch $\frac{\partial U}{\partial S}\big|_{V,n}=T$ und n durch $\frac{\partial U}{\partial n}\big|_{S,V}=\mu$,

$$\Omega(T, V, \mu) = [U - TS - \mu n](T, V, n). \tag{5.10}$$

 Ω ist konkav in T und μ und proportional zu V (siehe später). Das Differential hat die Form

$$d\Omega = -SdT - pdV - nd\mu,$$

$$\left. \frac{\partial \Omega}{\partial T} \right|_{V,\mu} = -S, \quad \left. \frac{\partial \Omega}{\partial V} \right|_{T,\mu}, \quad \left. \frac{\partial \Omega}{\partial \mu} \right|_{T,V} = -n. \tag{5.11}$$

5.5 Maxwell-Relationen

Sei X ein Potential in den Variablen y_1, \ldots, y_n . Die Integrabilitätsbedingungen

$$\frac{\partial^2 X}{\partial y_i \partial y_k} = \frac{\partial^2 X}{\partial y_k \partial y_i} \tag{5.12}$$

liefern die Maxwell-Relationen. Die Beziehungen (4.33) bis (4.39) sind Konsequenzen der Maxwell-Relation

$$\frac{\partial^2 S}{\partial U \partial V} = \frac{\partial^2 S}{\partial V \partial U}.$$

5.6 Homogenität und Gibbs-Duhem-Gleichung

Eine Funktion $f(x_1, \ldots, x_n)$ heisst homogen der Ordnung k, falls

$$f(\lambda x_1, \dots, \lambda x_n) = \lambda^k f(x_1, \dots, x_n). \tag{5.13}$$

Sei k=1; f homogen erster Ordnung. Dann gilt das Euler'sche Theorem mittels Ableitung von (5.13) nach λ :

$$f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \left. \frac{\partial f}{\partial x_i} \right|_{x_j \neq x_i} \cdot x_i$$
 (5.14)

Die Funktion U(S, V, n) ist homogen erster Ordnung. Es folgt, dass

$$U = TS - pV + \mu n,$$

$$F = -pV + \mu n,$$

$$H = TS + \mu n,$$

$$G = \mu n,$$

$$\Omega = -pV.$$

$$(5.15)$$

Das totale Differential der ersten Gleichung aus (5.15) liefert

$$dU = TdS + SdT - pdV + Vdp + \mu dn + nd\mu$$

Andererseits ist gemäss (4.54)

$$dU = TdS - pdV + \mu dn. (5.16)$$

Subtraktion ergibt die Gleichung von Gibbs-Duhem,

$$0 = SdT - Vdp + nd\mu. (5.17)$$

Die Funktion $p(S, V, n_k)$ ist homogen nullter Ordnung. Es gilt demnach, dass

$$p(S, V, n_1, \dots, n_r) = p(\lambda S, \lambda V, \lambda n_1, \dots, \lambda n_r).$$
 (5.18)

Mit $\lambda = 1/(n_1 + n_2 + \ldots + n_r) = 1/n$, n = totale Stoffmenge in Mol, finden wir mit

$$x_i = \frac{n_i}{n}, \quad \sum x_i = 1$$

das Ergebnis

$$p = p(S/n, V/n, x_1, \dots, x_r)$$

= $p(S/n, V/n, x_1, \dots, x_{r-1}, 1 - x_1 - x_2 - \dots - x_{r-1}).$ (5.19)

Es folgt, dass die extensiven Variablen eines r-komponentigen Systems im Gleichgewicht durch 2+r extensive Variablen festgelegt sind, während bereits 1+r intensive Variablen die anderen intensiven Variablen bestimmen (intensive Variablen sind von der Systemgrösse unabhängig). Entsprechend zeigt (5.17), dass die intensiven Variablen eines Systems nicht unabhängig sind.

Bemerkung: Alternative Herleitung von (5.17):

$$U - TS = F$$

$$F + pV = G$$

$$G - \mu n = 0$$

$$\Rightarrow 0 = SdT - Vdp + nd\mu$$

mit T, p, μ als Variablen.

5.7 Zusammenfassung

Es gibt eine Vielzahl von Tricks, um die Resultate des Kapitels 5 zu memorisieren . Hier ist ein hübsches Beispiel: Die zum Potential benachbarten Variablen sind die natürlichen; konjugierte Variablen liegen einander gegenüber. Differentiale: Bsp: H(S,p)

$$dH = TdS - V(-dp)$$

mit und entgegen der Richtung der Diagonalen, wenn wir vom Differential starten.

$$dU = TdS + (-p)dV$$

mit und mit der Diagonalen.

$$dF = -SdT + (-p)dV$$

entgegen und mit der Diagonalen. Differentiale: Bsp: F(V,T)

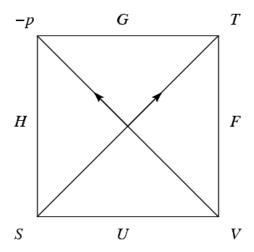


Abb. 5.3: Schema zur Memorisierung der Resultate aus Kapitel 5.

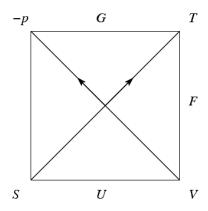


Abb. 5.4: Gedächtnisstütze.

$$F = U - ST$$

$$F = G + (-p)V$$

mit Nachbarn, einmal entgegen und einmal mit der Diagonalen. Maxwell-Relationen: Betrachte zwei aufeinanderfolgende Tripel von Ecken:

$$-\left.\frac{\partial S}{\partial V}\right|_T = +\left.\frac{\partial (-p)}{\partial T}\right|_V$$

$$-\left.\frac{\partial S}{\partial (-p)}\right|_T = -\left.\frac{\partial V}{\partial T}\right|_p$$

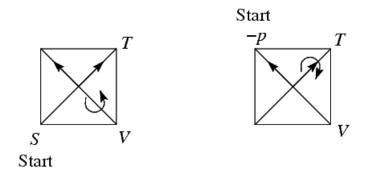


Abb. 5.5:

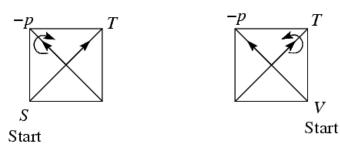


Abb. 5.6:

5.8 Experimentelle Bestimmung der Potentiale

Es sei die therm., p = p(V, T), und die kal., U = U(V, T) Zustandsgleichung eines Systems bekannt. Mit V und T als Variablen ist F ein gutes Potential. Wir finden die Entropie S(T, V) aus

$$TdS = dU + pdV$$

$$TdS = T \frac{\partial S}{\partial T}\Big|_{V} dT + T \frac{\partial S}{\partial V}\Big|_{T} dV = \frac{\partial U}{\partial T}\Big|_{V} dT + \left(p + \frac{\partial U}{\partial V}\Big|_{T}\right) dV$$

$$\Rightarrow \frac{\partial S}{\partial T}\Big|_{V} = \frac{1}{T} \frac{\partial U}{\partial T}\Big|_{V} = \frac{c_{v}(V, T)}{T}, \quad (5.20)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial S}{\partial V}\Big|_{T} = \frac{1}{T} \left(\frac{\partial U}{\partial V}\Big|_{T} + p\right),$$
oder via Maxwell-Beziehung
$$= \frac{\partial p}{\partial T}\Big|_{V}.$$

Damit wird S(V,T) via Integration aus c_v und $\partial_T p|_V$ oder $\partial_V U|_T$ berechnet. Damit ist F(V,T) durch U(V,T) und p(V,T) bis auf einen Term TS_0 (S_0 : Integrationskonstante) bestimmt. Die Integrationskonstante S_0 wird durch den 3.HS festgelegt.

Kapitel 6

Dritter Hauptsatz der Thermodynamik

Der 3.HS führt keine neue Zustandsgrössen ein, macht aber die Zustandsgrössen S, F, G, \ldots nummerisch bestimmt und damit praktisch brauchbar. Die Planck'sche Formulierung des Nernst'schen Wärmetheorems (=3.HS) besagt, dass sich die Entropie beim absoluten Nullpunkt einem vom Druck, Aggregatszustand, usw. unabhängigen Wert S_0 nähert, oBdA kann $S_0 = 0$ gewählt werden. Damit wird es möglich, Entropien verschiedener Phasen (verschiedener Zustandsflächen) und Systeme zu vergleichen. Der 3.HS wird im Rahmen der Quantenstatistik einfach verständlich (bei T=0 ist (fast) jedes System im quantenmechanische Grundzustand). Der 3.HS hat einige interessante Konsequenzen.

6.1 Ausdehnungs- und Spannungskoeffizienten

Die Maxwell-Relation für G besagt, dass

$$\alpha = \frac{1}{V} \left. \frac{\partial V}{\partial T} \right|_{T} = -\frac{1}{V} \left. \frac{\partial S}{\partial p} \right|_{T} \to 0 \quad \text{für } T \to 0$$
 (6.1)

 $(S \text{ wird druckunabhängig für } T \to 0)$, diejenige für F führt auf

$$\beta = \frac{1}{p} \left. \frac{\partial p}{\partial T} \right|_{V} = \frac{1}{p} \left. \frac{\partial S}{\partial V} \right|_{T} \to 0 \quad \text{für } T \to 0.$$
 (6.2)

6.2 Spezifische Wärmen

Die spezifischen Wärmen

$$c_v = T \left. \frac{\partial s}{\partial T} \right|_V, \quad c_p = T \left. \frac{\partial s}{\partial T} \right|_p$$
 (6.3)

verschwinden für $T \to 0$, denn

$$s(v,T) = \int_0^T dT' \, \frac{c_v(v,T')}{T'} + s_v(v), \tag{6.4}$$

$$s(p,T) = \int_0^T dT' \, \frac{c_p(p,T')}{T'} + s_p(p), \tag{6.5}$$

und $s_v(v) = s_{v0}$, $s_p(p) = s_{p0}$, da $s(T \to 0)$ unabhängig von v und p wird (oBdA $s_{v0} = 0$, $s_{p0} = 0$). Damit die Integrale für $T \to 0$ nicht divergieren, müssen $c_p, c_v(T \to 0) \to 0$. Für elastische Körper ist $c_v \propto T^3$, für ein Elektronengas $c_v \propto T$.

6.3 Ideales Gas

Mit $s = s_0 + c_v \ln T/T_0 + (R/\mu) \ln(V/V_0)$ widerspricht das ideale Gas dem 3.HS. Wiederum bringt die Quantenstatistik die Lösung: Bei tiefen Temperaturen tritt bei jedem Gas eine Entartung ein (entartetes Fermi-Gas oder Bose-Einstein-Kondensation), sodass der 3.HS befolgt wird.

6.4 Unerreichbarkeit des absoluten Nullpunktes

Mit (6.1), (6.5) erhalten wir

$$V\alpha = -\left. \frac{\partial S}{\partial p} \right|_T = -\frac{\partial}{\partial p} \int_0^T dT' \, \frac{c_p(p, T')}{T'} = -\int_0^T \left. \frac{\partial c_p}{\partial p} \right|_{T'} \frac{dT'}{T'}.$$

Für c_p schreiben wir $c_p = a(p)T^x + \ldots$,

$$V\alpha = -\int_0^T dT \frac{\partial a}{\partial p} T^{x-1} = -T^x \frac{\partial_p a}{x} \alpha c_p$$

$$\Rightarrow \frac{V\alpha}{c_p} \to \text{const} \neq 0 \quad \text{für } T \to 0.$$
(6.6)

Mit (4.36) in der Form

$$TdS = c_p dT - TV\alpha dp$$

6.5. GLÄSER 49

finden wir, dass die adiabatische Expansion mit Druckabfall dp für $T \to 0$ immer kleiner Temperaturschritte dT < 0 erzeugt,

$$dT = \left(\frac{V\alpha}{c_p}\right)Tdp. \tag{6.7}$$

Ebensowenig hilft die adiabatische Entmagnetisierung: die Adiabate A (S =

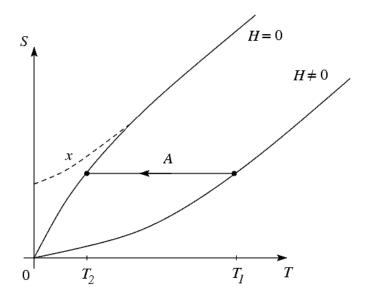


Abb. 6.1: Adiabatische Entmagnetisierung: Die obere Kurve beschreibt den Vorgang, wenn der Spin durch H nicht ausgerichtet wird, die untere, falls sie ausgerichtet werden. Dann ist S klein, T wirkt der Ordnung entgegen.

const) bringt uns beim Abschalten des Feldes von T_1 nach $T_2 < T_1$, aber nicht nach 0. Wäre S(H=0)=X, so würden wir T=0 erreichen, aber die Abhängigkeit X widerspricht dem 3.HS.

6.5 Gläser

Betrachte SiO_x (Siliziumoxyd). Dieses Material kann für $T \to 0$ in hübschen Kristallen auftreten (Quarz), kann aber bei raschem Abkühlen in einer nichtkristallinen Form gefangen werden, \to Glaszustand. Die Unordnung im System schlägt sich in der Verletzung des 3.HS nieder - die Entropie geht nicht auf Null. (Die Entropie verschwindet für eine spezifische Kategorie von Freiheitsgraden, die sich im Gleichgewicht befinden (Schwingungsfreiheitsgrade)). Die Theorie der Gläser ist neu, schwierig, und nicht gelöst. Eine der grundlegenden Ideen ist, dass für $T \to 0$ unendlich viele gleichwertige ungeordnete Zustände existieren, welche durch unendlich hohe Barrieren voneinander getrennt sind - das System wird in einem dieser Zustände gefangen.

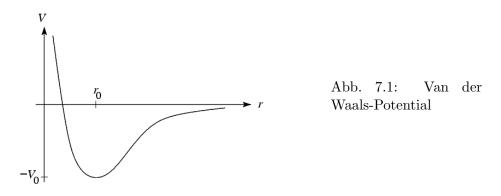
50 KAPITEL 6. DRITTER HAUPTSATZ DER THERMODYNAMIK

Es gibt Spin-Gläser, Orientierungsgläser, Eichgläser, Vortex-Gläser, und \dots Fenstergläser (wahrscheinlich metastabil).

Kapitel 7

Phasenübergänge und Phasengleichgewichte

Betrachte als einfachstes System ein einkomponentiges Gas. Im Idealfall nicht-wechselwirkender Atome (ideales Gas) müssen wir erwarten, dass einzig die Gasphase auftritt. Existiert aber eine Wechselwirkung zwischen den Atomen, so können wir ein interessantes *Phasendiagramm* erwarten. Betrachte zum Beispiel das *Potential* wie in der Figur mit kurzreichweitiger



Repulsion und langreichweitiger Attraktion (z.B. van der Waals-Anziehung zwischen neutralen Atomen, $V \propto -r^{-6}, -r^{-7}$ bei mittleren und grossen Distanzen, Coulomb/Pauli-Repulsion bei kurzen Distanzen). Das Potentialminimum bei r_0 führt eine neue Energie- und Längenskala im Problem ein. Für $T < V_0$ können die Atome dieses Energieminimums nutzen und eine neue Phase mit hoher Dichte $\rho_0 \sim r_0^{-3}$ bilden, die in Konkurrenz mit der Gasphase $\rho_g \ll r_0^{-3}$ steht. Die neue Hochdichtephase kann eine Flüssigkeit (keine Orientierung, keine Fernordnung, kein Schermodul, diffusive Dynamik der Teilchen) oder einen Festkörper bilden (langreichweitige Orientierungs- und Positionsordnung, endlicher Schermodul, harmonische Dynamik der Teilchen (Debye-Waller Faktor)). Tatsächlich sind zumeist alle diese Phasen bei pas-

senden Umständen realisiert. In der Theorie der Phasenübergänge wird studiert, welche thermodynamischen Phasen in einem System auftreten können, wie und wann sie ineinander transformieren, und welche Eigenschaften sie charakterisieren. Das Thema ist immer noch topaktuell und wir werden in zwei grossen Blöcken darauf eingehen, in der TD und später noch einmal in der statistischen Mechanik.

7.1 Gibbs'sche Phasenregel und Phasendiagramme

Wir wollen zuerst untersuchen, welche Strukturen ein Phasendiagramm auszeichnen. Experimentell werden zumeist die intensiven Parameter T, p und die Stoffmengen n_i vorgegeben; deren Verteilung $n_i^{(\alpha)}$ auf die ν Phasen (siehe 4.4) wollen wir hier untersuchen. Die relevanten Gleichgewichtsparameter sind die chemischen Potentiale

$$\mu_i^{(\alpha)}(p, T, x_1^{(\alpha)}, \dots, x_{r-1}^{(\alpha)})$$
 (7.1)

der r Komponenten; $x_i^{(\alpha)} = n_i^{(\alpha)}/n^{(\alpha)}$, $\sum_{i=1}^r x_i^{(\alpha)} = 1$, sind die relativen Molzahlen der i-ten Komponente in der α -Phase. Im Gleichgewicht gilt, dass die chemischen Potentiale gleich sind und wir erhalten $r(\nu-1)$ Gleichungen

$$\mu_i^{(\alpha)}(p, T, x_1^{(\alpha)}, \dots, x_{r-1}^{(\alpha)}) = \mu_i^{(\beta)}(p, T, x_1^{(\beta)}, \dots, x_{r-1}^{(\beta)})$$
(7.2)

für die $2 + \nu r - \nu = 2 + \nu (r - 1)$ intensiven Variablen (2 aus $p, T, \nu r$ aus r Komponenten in ν Phasen, ν Gleichungen $\sum_i x_i^{(\alpha)} = 1$). Dabei verbleiben uns $f = 2 + \nu (r - 1) - r(\nu - 1)$ Freiheitsgrade im System,

Gibbs'sche Phasenregel
$$f = 2 + r - \nu$$
 (7.3)

Zum Beispiel gilt für ein r=1-Komponentensystem, dass eine reine Phase bei "allen" Werten von p und T realisiert werden kann. Bei zwei koexistierenden Phasen bleibt nur ein Freiheitsgrad übrig, d.h. der Phasenübergang mit zwei Phasen präsent definiert eine Linie im p, T-Diagramm,

$$\mu^{(\alpha)}(p,T) = \mu^{(\beta)}(p,T) \to p_{\alpha\beta}(T). \tag{7.4}$$

Schliesslich können noch drei Phasen α, β, γ in einem Punkt des p, T-Phasendiagramms koexistieren,

$$\mu^{(\alpha)}(p,T) = \mu^{(\beta)}(p,T) \to p_{\alpha\beta}(T),$$

$$\mu^{(\beta)}(p,T) = \mu^{(\gamma)}(p,T) \to p_{\beta\gamma}(T),$$

$$\mu^{(\gamma)}(p,T) = \mu^{(\alpha)}(p,T) \to p_{\gamma\alpha}(T),$$
(7.5)

Diese drei Linien schneiden sich in einem Punkt, dem Tripelpunkt $p_{\alpha\beta\gamma}$, $T_{\alpha\beta\gamma}$. Die Koexistenz von vier Phasen kann in einem Einkomponentensystem nicht auftreten. Ein typisches Phasendiagramm hat dann die Form wie in der Figur gezeigt. Den kritischen Endpunkt der α - β -Phasenlinie können wir ver-

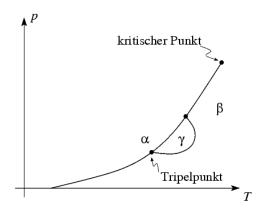


Abb. 7.2: Typisches Phasendiagramm

stehen, wenn wir die Phasenbedingung (7.4) genauer betrachten. Jede Phase α definiert eine Fläche $\mu^{(\alpha)}(p,T)$ (Gibbs'sche Fläche). Im Gleichgewicht ist

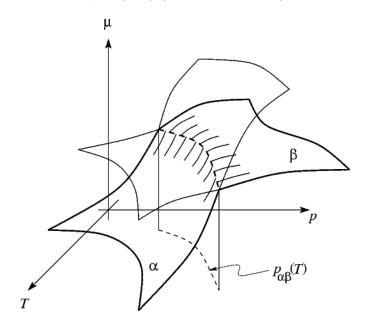


Abb. 7.3: Gibbs'sche Fläche

$$G = n^{(\alpha)}\mu^{(\alpha)}(p,T) + n^{(\beta)}\mu^{(\beta)}(p,T)$$

minimal, d.h. für $p > p_{\alpha\beta}$ ist $n^{(\alpha)} = 0$ und für $p < p_{\alpha\beta}$ ist $n^{(\beta)} = 0$. Im allgemeinen schneiden sich die Gibbs'schen Flächen unter einem endlichen

54KAPITEL 7. PHASENÜBERGÄNGE UND PHASENGLEICHGEWICHTE

Winkel und beide extensiven Variablen V (konjugiert zu p) und S (konjugiert zu T) springen am Phasenübergang,

$$\Delta v(T) = v^{(\alpha)} \left(p_{\alpha\beta}(T), T \right) - v^{(\beta)} \left(p_{\alpha\beta}(T), T \right)$$

$$= \frac{\partial \mu^{(\alpha)}}{\partial p} \bigg|_{T} - \frac{\partial \mu^{(\beta)}}{\partial p} \bigg|_{T} \neq 0, \qquad (7.6)$$

$$\Delta s(T) = s^{(\alpha)} \left(p_{\alpha\beta}(T), T \right) - s^{(\beta)} \left(p_{\alpha\beta}(T), T \right)$$

$$= -\frac{\partial \mu^{(\alpha)}}{\partial T} \bigg|_{p_{\alpha\beta}} + \frac{\partial \mu^{(\beta)}}{\partial T} \bigg|_{p_{\alpha\beta}} \neq 0.$$

Diese Sprünge sind wiederum thermodynamisch abhängig: Mit (7.4) und (7.6) sowie $d\mu = -sdT + vdp$ gilt die Gleichung von Clausius-Clapeyron (vgl. (5.7))

$$-s^{(\alpha)}dT + v^{(\alpha)}dp = -s^{(\beta)}dT + v^{(\beta)}dp$$

$$\Rightarrow \frac{dp_{\alpha\beta}}{dT} = \frac{\Delta s(T)}{\Delta v(T)}$$
(7.7)

Ein Phasenübergang mit Sprüngen in den ersten Ableitungen des Gibbs-Potentials (Sprüngen in den intensiven Variablen) heisst *Phasenübergang* erster Ordnung. Man spricht von einem Phasenübergang n-ter Ordnung, wenn Sprünge erstmalig in der n-ten Ableitungen des Potentials auftreten¹. Einen Phasenübergang zweiter Ordnung erhalten wir, wenn die Schnittlinie der Gibbs'schen Flächen in (Bild 7.8) terminiert: Der Punkt C heisst kritischer Punkt; die Phasenlinie erster Ordnung $p_{\alpha\beta}$ endet in einem Phasenübergang zweiter Ordnung.

Am Phasenübergang transformiert sich bei konstantem p und T eine niedrigentropische², kleinvolumige³ Phase in eine hochentropische, grossvolumige Phase. Während des Umwandlungsprozesses muss die latente $W\ddot{a}rme$

$$\Delta h = \Delta \mu + T \Delta S + s \Delta T = T \Delta s = \ell \tag{7.8}$$

zugeführt werden. Diese latente Wärme ändert gemäss TdS = dU + pdV sowohl die innere Energie als auch das Volumen des Systems (TdS geht nicht allein in dU ein, da sich das System ausdehnt und damit Arbeit leistet). Die CC (Clausius-Clapeyron)-Gleichung lautet dann

$$T\frac{dp}{dT} = \frac{\ell}{\Delta v};\tag{7.9}$$

¹Heute unterscheidet man allerdings zumeist nur zwischen Phasenübergängen erster und zweiter Ordnung.

 $^{^{2}}$ Wir betrachten T zunehmend.

³bei Wasser-Eis grossvolumige, siehe später

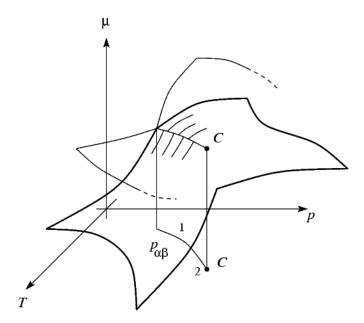


Abb. 7.4: Gibbs'sche Flächen für den Phasenübergang zweiter Ordnung

eine Messung von ℓ und Δv bei festem p und T für verschiedene p erlaubt uns, die Übergangslinie $p_{\alpha\beta}$ durch eine triviale Integration zu finden. Statt des p, T- können wir auch das v, T-Diagramm studieren. Entsprechend unserer Diskussion erwarten wir einen Sprung in v am Phasenübergang erster Ordnung; dasselbe gilt für das p, v-Diagramm, siehe Figur. Die drei Dia-

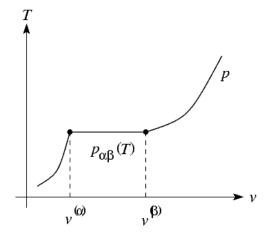


Abb. 7.5: Sprung in v bei einem Phasenübergang erster Ordnung

gramme sind nichts weiter als die Projektion der p,v,T-Zustandsfläche des Einkomponenten-Systems mit zwei erlaubten Phasen; ein typisches Beispiel zeigt folgende Figur: Die Regelfläche K beschreibt die Koexistenuz der beiden Phasen α und β ; ihre Projektion in die p,T-Ebene definiert die Phasenlinie $p_{\alpha\beta}(T)$. Oberhalb des kritischen Punktes C sind die Phasen α und β

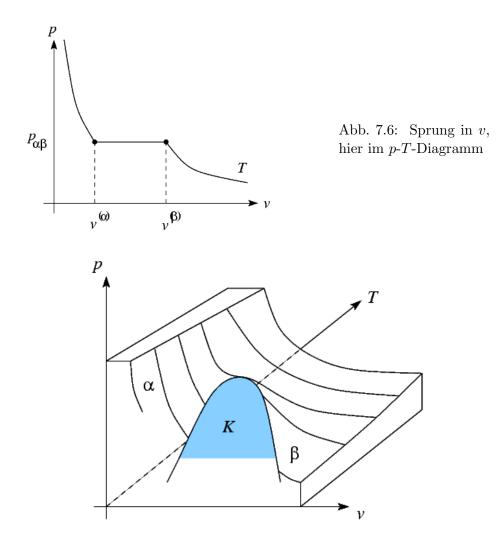


Abb. 7.7: Typische pvT-Zustandsfläche. Die Phasen α und β koexistieren auf der Regelfläche K.

nicht mehr voneinander unterscheidbar.

Zur Projektion v,T gehört das Potential f(v,T) und das Potential in den "extensiven" Variablen u und v ist die Entropiefläche s(u,v). Wie sehen diese Potentiale beim Phasenübergang aus? Betrachte zuerst f(v,T). Die Phasen α und β definieren die freien Energien $f^{(\alpha)}$ und $f^{(\beta)}$. Die Isotherme f(v,T=const.) muss die Form in der nächsten Figur haben: Dass die Tangenten $t^{(\alpha)}=t^{(\beta)}=t$ in $v^{(\alpha)}$ und in $v^{(\beta)}$ gerade eindeutig die Punkte A und B verbinden, folgt aus der Beziehung

$$p = -\left. \frac{\partial f}{\partial v} \right|_T$$

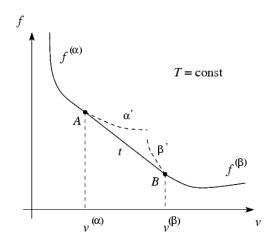


Abb. 7.8: Form der Isothermen f(v,T) =

und der Gleichgewichtsbedingung

$$p_{\alpha\beta}(T) = p^{(\alpha)}(T, v^{(\alpha)}) = p^{(\beta)}(T, v^{(\beta)}).$$
 (7.10)

Die Maxwell-Konstruktion für die gemeinsame Tangente gibt dann

$$\frac{f^{(\alpha)}(T, v^{(\alpha)}) - f^{(\beta)}(T, v^{(\beta)})}{v^{(\alpha)} - v^{(\beta)}} = -p_{\alpha\beta}$$

$$\mu^{(\alpha)} = (f + pv)^{(\alpha)} = (f + pv)^{(\beta)} = \mu^{(\beta)}. \tag{7.11}$$

Auf der Tangenten t erhalten wir für die freie Energie den Ausdruck

$$f^{(t)}(T,v) = f^{(\alpha)}(T,v^{(\alpha)}(t)) \frac{v^{(\beta)}(T) - v}{v^{(\beta)}(T) - v^{(\alpha)}(T)} + f^{(\beta)}(T,v^{(\beta)}(T)) \frac{v - v^{(\alpha)}(T)}{v^{(\beta)}(T) - v^{(\alpha)}(T)},$$
(7.12)

der das Zwei-Phasengemisch α, β beschreibt. Die Äste α' und β' beschreiben metastabile Zustände der Phasen α und β (sie gehören zu höheren Gibbs'schen Flächen in Figur (7.8)) Typisch sind unterkühlte Flüssigkeiten oder überhitzte Festkörper (siehe S.78). In A' und B' ändert die Krümmung

$$\left. \frac{\partial^2 f}{\partial v^2} \right|_T = -\left. \frac{\partial p}{\partial v} \right|_T = -\frac{1}{\kappa_T v},\tag{7.13}$$

Die Kompressibilität wird negativ und die metastabilen Phasen werden instabil. Die Punkt A' und B' definieren die sogenannten Spinodalen im p, v-Diagramm: Auf der Tangente t ist

$$\frac{\partial^2 f}{\partial v^2} = 0 \quad \Rightarrow \quad \kappa_T = \infty$$

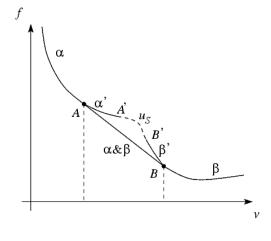


Abb. 7.9: Lage der metastabilen Zustände α' und β'

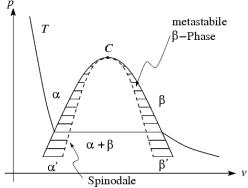


Abb. 7.10: Lage der Spinodalen im p-v-Diagramm

Das Gemisch ist unendlich kompressibel, indem wir die dünne Phase unter virtuellen Druck⁴ in die dichte Phase überführen (hineindrücken) können. Das Entropiepotential s(u,v) ist schliesslich eine Funktion rein extensiver Variablen, die am Phasenübergang erster Ordnung alle springen. Die konkave Funktion s(u,v) setzt sich demnach aus Extremalpunkten⁵ und Simplizes⁶ zusammen. Die Zweiphasengemische α,β definieren eine Regelfläche, die sich aus $\alpha-\beta$ -Simplizes zusammensetzt. Ein Dreiphasengemisch α,β,γ definiert einen dreieckigen Simplex $\alpha-\beta-\gamma$ in der Entropiefläche. Diese Simplices transformieren unter der Legendretransformation

$$s \to u \to f \to \mu$$

(beim Übergang $u \to f$ via $S \to T$ und bei $f \to \mu$ via $V \to p$) in die Phasenlinien $p_{\alpha\beta}, p_{\beta\gamma}, p_{\gamma\alpha}$ und den Tripelpunkt $p_{\alpha\beta\gamma}, T_{\alpha\beta\gamma}$; vgl. dazu die Diskussion auf Seite ... und beachte, dass wir im Übergang $s \to \mu$ zwar Information über

 $^{^4}$ bei p=const

⁵für reine Phasen

 $^{^6}$ für Phasengemische

den Zustand im Gebiet der Phasenumwandlung verlieren⁷, aber wir verlieren *keine* thermodynamische Information.

Als abschliessendes Beispiel betrachten wir einige Diagramme des Fest-Flüssig-Gas-Einkomponentensystems:

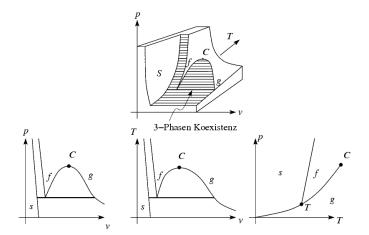


Abb. 7.11: Diagramme des Einkomponentensystems. s: solid (fest), f: flüssig, g: gasförmig, C: kritischer Punkt, T: Tripelpunkt. Auf der schraffierten Fläche im oberen Diagramm (und auf den entsprechenden Flächen in den Projektionen) hat man eine Phasenmischung.

7.2 Van der Waals Gas

In seiner Dissertation über "Die Kontinuität des gasförmigen und flüssigen Zustandes" (Leiden, 1873) ist es van der Waals gelungen, eine Zustandsgleichung für \sim reale Gase aufzustellen, die einen Gas-Flüssig-Übergang zu beschreiben vermag⁸. Der Ansatz ist denn auch genial: vdW berücksichtigt die starke kurzreichweitige Abstossung zwischen den Atomen, indem er dem Gas nur das reduzierte Volumen v-b zur Verfügung stellt⁹. Die langreichweitige Attraktion berücksichtigt er durch eine Verringerung des äusseren Druckes um einen Term $-a/v^2$. Die Idee ist, dass Teilchen im Innern angezogen werden. Dabei machen die Teilchen $\propto n$ = Dichte am Rande mit, die mit einer Kraft $\propto n$ nach innen gezogen werden. Dadurch ergibt sich ein Druck $p \rightarrow p + a/v^2$. Beachte, dass der Korrekturterm $\propto 1/v^2 \propto 1/r^6 \propto$

 $^{^7\}alpha:\beta$ Mischverhältnis folgt aus der Position von P im Simplex; alle P gehen auf einen Punkt $p_{\alpha\beta}(T),T$, und diese Information geht verloren

⁸Boltzmann nannte van der Waals den Newton der realen Gase

 $^{^9}b$ ist das ausgeschlossene Volumen

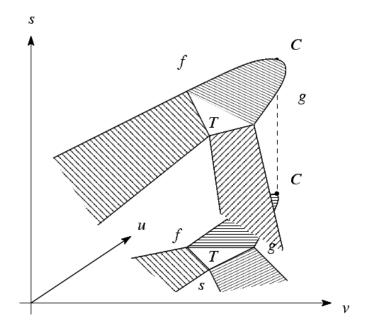


Abb. 7.12: $\partial s/\partial v|_u = p/T$, $\partial s/\partial u|_v = 1/T$

attraktives Potential ist. Die van der Waals Zustandsgleichung lautet dann

$$(v-b)\left(p+\frac{a}{v^2}\right) = RT\tag{7.14}$$

mit Parametern a,b. Das p,v-Diagramm zeigt Isothermen wie in der Figur dargestellt Für $T>T_c$ ist p(v) monoton, unterhalb von T_c ergibt die kubische Gleichung bei fixem $p< p_c$ und $T< T_c$ drei Lösung für v. Die kritischen Werte T_c, p_c, v_c folgen aus den Gleichungen

$$p = p_{vdW}(v,T) \rightarrow \frac{RT}{v-b} = p + \frac{a}{v^2},$$

$$\frac{\partial p}{\partial v} = 0 \rightarrow \frac{RT}{(v-b)^2} = \frac{2a}{v^3},$$

$$\frac{\partial^2 p}{\partial v^2} = 0 \rightarrow \frac{RT}{(v-b)^3} = \frac{3a}{v^4},$$
(7.15)

und wir finden

$$p_c = \frac{1}{27} \frac{a}{b^2},$$

 $v_c = 3b,$ (7.16)
 $T_c = \frac{8}{27} \frac{a}{bR}.$

Indem wir zu normierten Variablen $\pi = p/p_c$, $\nu = v/v_c$ und $t = T/T_c$ übergehen, erhalten wir das van der Waals'sche Gesetz der korrespondierenden

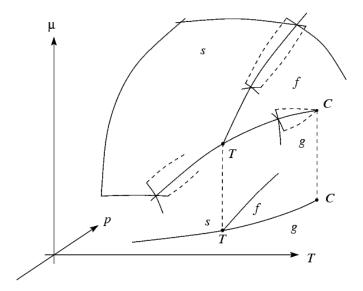


Abb. 7.13: $\partial \mu/\partial T = -s$, $\partial \mu/\partial p|_T = v$

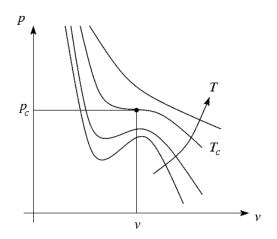


Abb. 7.14: Isothermen des Van der Waals-Gases

 $Zust \ddot{a}nde^{10}$,

$$\left(\pi + \frac{3}{\nu^2}\right)(3\nu - 1) = 8t\tag{7.17}$$

Aus (7.16) erhält man

$$\frac{RT_c}{p_c v_c} = \frac{8}{3}. (7.18)$$

Für $T < T_c$ weisen die Isothermen steigende Stücke mit $\partial p/\partial V|_T > 0$ auf, was die Stabilitätsbedingung $\kappa_T \geq 0$ verletzt. Entsprechend ist die freie Energie mit $\partial f/\partial v|_T = -p$ nicht konvex in v. Wir erwarten demnach einen Phasenübergang im Gebiet $T < T_c$. Entsprechend müssen wir die vdW-Isothermen korrigieren. Dazu betrachten wir eine Isotherme $T < T_c$ und

 $^{^{10}\}mbox{W\"{u}rde}$ heute wohl das universelle Gasgesetz heissen.

62KAPITEL 7. PHASENÜBERGÄNGE UND PHASENGLEICHGEWICHTE

schneiden sie mit einer Isobaren $p < p_c$. Wir suchen p so, dass $\mu_A(p,T) =$

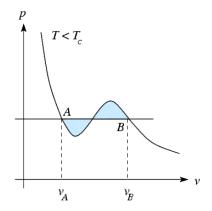


Abb. 7.15: Zur Korrektur der Van der Waals-Isothermen

 $\mu_B(p,T)$ ist, einen Phasenübergang erster Ordnung $A \leftrightarrow B$. Mit $\mu = u - Ts + pv$ müssen wir die Gleichung

$$u_B - u_A - T(s_B - s_A) + p(v_B - v_A) = 0 (7.19)$$

erfüllen. Wir brauchen die Ausdrücke für u und s: Betrachte

$$ds = \frac{1}{T}(du + pdv)$$

$$= \frac{1}{T}\left(\frac{\partial u}{\partial T}dT + \frac{\partial u}{\partial v}dv\right) + pdv.$$
 (7.20)

Aus

$$\frac{\partial^2 s}{\partial v \partial T} = \frac{\partial^2 s}{\partial T \partial v}$$

ergibt sich mit (7.14)

$$\frac{1}{T} \frac{\partial^{2} u}{\partial v \partial T} = \frac{\partial}{\partial T} \left[\frac{1}{T} \frac{\partial u}{\partial v} + \frac{R}{v - b} - \frac{a}{v^{2} T} \right]$$

$$= \frac{\partial}{\partial T} \left[\left(-\frac{1}{T^{2}} \frac{\partial u}{\partial v} + \frac{1}{T} \frac{\partial^{2} u}{\partial T} \partial v \right) + 0 - \frac{a}{v^{2} T^{2}} \right]$$
oder benutze direkt
$$\frac{\partial_{v} u}{\partial v} = T \frac{\partial_{v} p}{\partial v} - p$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u}{\partial v} = \frac{a}{v^{2}} \tag{7.21}$$

u wird damit als Folge der Attraktion zwischen den Atomen (potentielle Energie) abhängig von v. Für u_B-u_A erhalten wir dann

$$u_{B} - u_{A} = \int_{A}^{B} du = \int_{A}^{B} \left[\frac{a}{v^{2}} dv + c_{v}(T) dT \right]$$

$$\stackrel{T_{A} = T_{B}}{=} -\frac{a}{v_{B}} + \frac{a}{v_{A}}.$$
(7.22)

Für die Entropie finden wir mit (7.20), (7.21) und (7.14)

$$ds = \frac{c_v}{T}dT + \frac{R}{v-b}dv$$

$$\Rightarrow s = s_0 + c_v \ln \frac{T}{T_0} + R \ln \frac{v-b}{v_0 - b}.$$
(7.23)

Entsprechend finden wir

$$s_B - s_A \stackrel{T_A = T_B}{=} R \ln \frac{v_B - b}{v_A - b}$$
 (7.24)

und die Bedingung (7.19) reduziert sich auf

$$0 = -\frac{a}{v_B} - RT \ln(v_B - b) + \frac{a}{v_A} + RT \ln(v_A - b) + p(v_A - v_B).$$
 (7.25)

Berechnen wir andererseits die Fläche

$$\int_{A}^{B} dv \, p = RT \int_{A}^{B} \frac{dv}{v - b} - \int_{A}^{B} \frac{dv}{v^{2}}$$

$$= RT \ln(v - b)|_{A}^{B} + \frac{a}{v}|_{A}^{B}$$
(7.26)

so finden wir, dass

$$\int_{A}^{B} dv \, p = p(v_B - v_A),\tag{7.27}$$

d.h. die Gleichgewichtsbedingung $\mu_A = \mu_B$ reduziert sich auf die Gleichheit der schraffierten Flächen in Figur (7.32). $\rightarrow Maxwell$ -Konstruktion zur Korrektur der vdW-Isothermen in thermodynamisch konsistente (stabile) Isothermen. Man zeigt leicht, dass obige Konstruktion der MK für (7.11) entspricht und eine konvexe freie Energie erzeugt. Die Punkte A' und B'

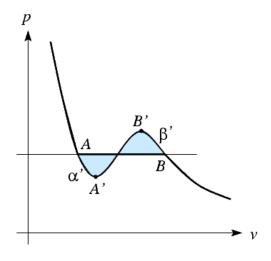


Abb. 7.16: Maxwell-Konstruktion zur Korrektur der Van der Waals-Isothermen

64KAPITEL 7. PHASENÜBERGÄNGE UND PHASENGLEICHGEWICHTE

definieren gerade die Spinodalen, die Segmente α' und β' beschreiben eine überhitzte Flüssigkeit (Siedeverzug) und ein unterkühltes Gas (Übersättigung). Führen wir die MK für jeden Druck $p < p_c$ durch, so erhalten wir das Koexistenzgebiet für die gas- und flüssige Phase, vgl. Figuren (7.17), (7.23), (7.24). An der Nebelgrenze treten zum ersten Mal Flüssigkeitströpfchen im

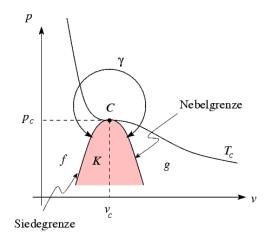


Abb. 7.17: Nebel- und Siedegrenzen im p-v-Diagramm

Gas auf. An der Siedegrenze beobachtet man die ersten Dampfblasen in der Flüssigkeit. Gehen wir entlang γ , können wir stetig von der Gasphase in die flüssige Phase übergehen. Dies führte zum Titel der van der Waals'schen Dissertation. Beachte, dass eine Verflüssigung des Gases durch Druckerhöhung für $T > T_c$ unmöglich ist: Gas=Flüssigkeit $|_{T>T_c}$. Abschliessend betrachten wir noch einige physikalische Eigenschaften realer Gase. So finden wir zum Beispiel, dass üblicherweise der Ausdehnungskoeffizient

$$\alpha = \frac{1}{v} \left. \frac{\partial v}{\partial T} \right|_{p} = \frac{v - b}{vT - \frac{2a}{R} \left(\frac{v - b}{v} \right)^{2}}$$
 (7.28)

grösser ist als der Wert $\alpha_{ig} = 1/T$ für die idealen Gase,

$$\alpha - \frac{1}{T} = \frac{\frac{2a}{RT} \left(\frac{v-b}{v}\right)^2 - b}{vT - \frac{2a}{R} \left(\frac{v-b}{v}\right)^2} \text{ meist } > 0.$$
 (7.29)

Nur Wasserstoff und die Edelgase machen eine Ausnahme (alles im Bereich üblicher Temperaturen).

Weiter findet man, dass die gedrosselte Expansion realer Gase üblicherweise zu deren Abkühlung führt. Im Joule-Kelvin-Prozess ist die Enthalpie erhal-

ten und wir finden mit

$$\Delta h = T\Delta s + v\Delta p$$

$$= \frac{\partial s}{\partial T}\Big|_{p} \Delta T + \frac{\partial s}{\partial p}\Big|_{T} \Delta p$$

$$= \frac{c_{p}}{T} + \left(-\frac{\partial v}{\partial T}\Big|_{p} = -v\alpha\right)$$

$$\Delta h = c_{p}\Delta T + v(1 - T\alpha)\Delta p \tag{7.30}$$

für den isoenthalpischen Prozess $\Delta h=0$ die Charakteristik

$$\frac{\Delta T}{\Delta p} = \frac{vT}{c_p} \left(\alpha - \frac{1}{T} \right). \tag{7.31}$$

Für $\alpha>1/T$ tritt demnach mit der Entspannung auch eine Abkühlung ein. Darauf beruht die Gasverflüssigung durch Expansion. Man beachte dabei die Relevanz der Inversionskurve

$$\alpha(p_I, T) = \frac{1}{T} \quad \to \quad p_I(T).$$
 (7.32)

Für das vdW-Gas findet man

$$p_I(T) = p_c(24\sqrt{3T/T_c} - 12T/T_c - 27);$$
 (7.33)

Abkühlung tritt bei Expansion nur dann auf, wenn $p < p_I(T)$ ist. Die maximale Inversionstemperatur ist für Luft $\sim 600K$, für H_2 aber nur $\sim 202K$. Tritt H_2 aus einer Druckleitung aus, so besteht bei Zimmertemperatur höchste Explosionsgefahr, da sich der Wasserstoff via Erhitzung von selbst entzünden kann. Auch interessant ist, wie man aus der real gemessenen Ga-

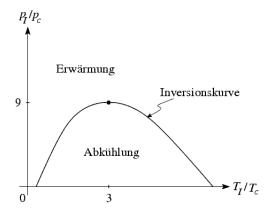


Abb. 7.18: Inversionskurve

stemperatur ϑ (reales Gas) die absolute Temperatur T finden kann. Mit den gemessenen Grössen

$$\tilde{c}_p = \frac{\partial q}{\partial \vartheta} \bigg|_p, \quad \tilde{\alpha} = \frac{1}{v} \frac{\partial v}{\partial \vartheta} \bigg|_T$$

findet man aus (7.31)

$$T = T_0 \exp\left(\int_{\vartheta_0}^{\vartheta} d\vartheta \, \frac{v\tilde{\alpha}}{v + \tilde{c}_p \Delta\vartheta/\Delta p}\right),\tag{7.34}$$

wobei sich T_0 , ϑ_0 aus der Eichung

$$\vartheta = 0, T = T_0,$$

$$\vartheta = 100, T = T_0 + 100,$$

bestimmen lassen, $\vartheta_0 = 0$,

$$\ln\left(1 + \frac{100}{T_0}\right) = \int_0^{100} d\vartheta \, \frac{v\tilde{\alpha}}{v + \tilde{c}_p \Delta\vartheta/\Delta p}.\tag{7.35}$$

Die Charakteristika $\tilde{\alpha}$, \tilde{c}_p , $\Delta \vartheta / \Delta p$, v des Gases müssen dabei empirisch bestimmt werden.

7.3 Das Eis-Wasser-Dampf-System

Ein bekanntes Beispiel eines fest-flüssig-gas Systems sind die Aggregatszustände des Wassers. Allerdings ist das Eis-Wasser(-Dampf) System etwas atypisch. Wir verdanken dieser Besonderheit unser Leben. Wir betrachten zuerst die *Phasenlinie Wasser-Wasserdampf*. Wir benutzen die Clapeyron'sche Gleichung

$$T\partial_T p = \ell/\Delta v$$

und approximieren

$$\Delta v = v_{\rm gas} - v_{\rm flüssig} \approx v_{\rm gas} = \frac{RT}{p}, \quad \ell \approx const.$$

Für die Dampfdruckkurve erhalten wir dann das Resultat

$$p_{gf}(T) \approx p_0 e^{-\ell_{gf}/RT} \tag{7.36}$$

Das Resultat stimmt recht gut mit experimentellen Daten überein¹¹. Es ist $\ell_{gf} \approx 603 {\rm cal/g}$ und man findet die in der Figur gezeigte Dampfdruckkurve für Wasser.

Als nächstes betrachten wir die Eis-Wasser-Grenze. Hier äussert sich die Besonderheit des Wassers: Üblicherweise ist der fest-flüssig-Übergang mit einer Expansion

$$\Delta v_{fs} = v_{\text{flüssig}} - v_{\text{fest}} > 0$$

 $^{^{11}\}mathrm{Dies}$ ist nicht immer der Fall, insbesondere gilt dieser experimentelle Zusammenhang nicht für He.

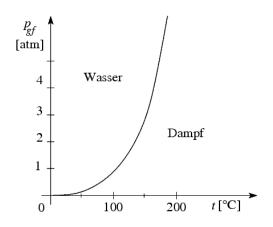


Abb. 7.19: Dampfdruckkurve von Wasser

verbunden, und damit ist

$$\frac{\partial p_{fs}}{\partial T} = \frac{\ell_{fs}}{T\Delta v_{fs}} > 0.$$

Nicht so im Eis-Wasser-System! Hier ist $\Delta v_{fs} \approx -0.091 {\rm cm}^3/{\rm g}$. Mit $\ell_{fs} \approx 80 {\rm cal/g}$ findet man

$$\frac{\partial p_{fs}}{\partial T} \approx -138 \text{at/grad};$$
 (7.37)

wir finden eine steil ansteigende, rückwärts geneigte Phasenlinie $p_{fs}(T)$: Interessant ist die Umgebung des Tripelpunktes: Es gilt

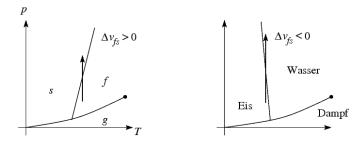


Abb. 7.20: Phasenlinien p_{fs} für normale Medien (links) und für Eis-Wasser (rechts). Wasser ist dichter als Eis.

$$\ell_{sf} + \ell_{fg} + \ell_{gs} = [80 + 603 + (-683)] \text{cal/g} = 0$$

und

$$\Delta v_{sf} + \Delta v_{fg} + \Delta v_{gs} = 0. (7.38)$$

Etwas überraschend verhält sich die spezifische Wärme c_{φ} des Wasserdampfes entlang der Dampfdruckkurve $\varphi(p,T)=\mu_f(p,T)-\mu_g(p,T)=0$: Sie ist negativ, $c_{\varphi}(t=100^{\circ}\mathrm{C})=-1.08\mathrm{cal/grad}\cdot\mathrm{g}$. Gesättigter Wasserdampf gibt

68KAPITEL 7. PHASENÜBERGÄNGE UND PHASENGLEICHGEWICHTE

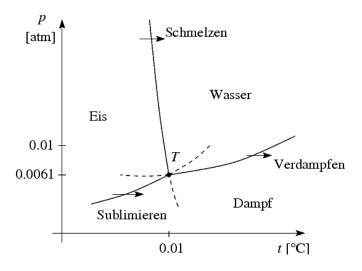


Abb. 7.21: Tripelpunkt von H_2O

demnach Wärme ab, wenn wir entlang der Dampfdruckkurve die Temperatur erhöhen. Wird der Dampf adiabatisch entspannt, tritt er in die flüssige Phasenregion ein und bildet Kondensationströpfchen (Exp: Öffnen einer Mineralwasserflasche). Zum besseren Verständnis berechnen wir c_{φ} : Mit dem

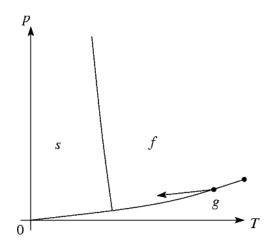


Abb. 7.22: Adiabatische Expansion von Wasserdampf: Es bilden sich Tröpfchen.

ersten Hauptsatz

$$\frac{\delta q}{dT} = \frac{du}{dT} + p\frac{dv}{dT}$$

erhalten wir

$$c_{\varphi} = \frac{\delta q_{\varphi}}{dT} = \frac{du_g}{dT} + p \frac{dv_g}{dT} \quad \text{(Wasserdampf)},$$

$$c_f = \frac{\delta q_{fl}}{dT} = \frac{du_{fl}}{dT} + p \frac{dv_{fl}}{dT} \quad \text{(Wasser mit } c_{fl} = c_p \approx c_v\text{)}.$$

$$c_{\varphi} - c_{fl} = \frac{d\Delta u}{dT} + \frac{d\Delta v}{dT}. \quad (7.39)$$

7.4. NUKLEATION IN PHASENÜBERGÄNGEN ERSTER ORDNUNG69

Entlang der Dampfdruckkurve gilt mit $\ell = \Delta h = \Delta u + p\Delta v$:

$$\frac{d\ell}{dT} = \frac{d\Delta u}{dT} + p \frac{d\Delta v}{dT} + \frac{dp}{dT} \Big|_{\varphi} \Delta v$$

$$\operatorname{mit} \frac{dp}{dT} \Big|_{\varphi} = \frac{\ell}{T\Delta v}$$

$$c_{\varphi} = c_{fl} + \frac{d\ell}{dT} - \frac{\ell}{T}.$$
(7.40)

Mit $c_{fl} \approx 1 \text{cal/grad} \cdot g$, $\ell = 539 \text{cal/g}$ bei T = 373 K und $d\ell/dT = -0.64 \text{cal/grad} \cdot g$ findet man sofort $c_{\varphi} = -1.08 \text{cal/grad} \cdot g < 0$.

7.4 Nukleation in Phasenübergängen erster Ordnung

Wir betrachten ein System am Phasenübergang, typischerweise ein flüssiggas System. Die beiden Phasen unterscheiden sich in ihrer Dichte $1/v_e = \rho$, $v_e = V/N =$ Volumen pro Teilchen. Aus (??) folgt für die freie Energie die Form im Bild. Für $\mu = f + pv$ erhalten wir dann die Form im nächsten

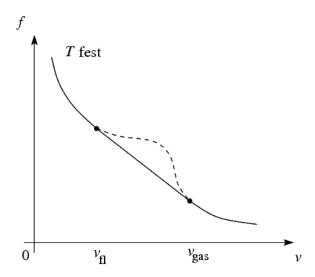


Abb. 7.23: Freie Energie: Am Übergang gilt $\partial f/\partial v = -p_{fg}(T)$.

Bild¹². Aus

$$\frac{\partial f}{\partial v} = -p_{fg}(T)$$

¹²bei T fest, $\mu = \mu(p, T; \text{Hemmparameter } \rho)$].

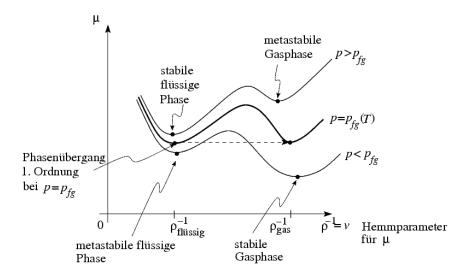


Abb. 7.24: Chemisches Potential in Abhängigkeit vom Hemmparameter ρ .

am Übergang ergibt sich tatsächlich

$$\left. \frac{\partial \mu}{\partial \rho} \right|_{p} = \frac{\partial \mu}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial \rho} = \frac{\partial v}{\partial \rho} \left(\frac{\partial f}{\partial v} + p \right) = 0$$

bei $p = p_{fg}$, d.h. die beiden Minima μ_{gas} und μ_{fl} sind gerade gleich, wenn $p = p_{fq}(T)$ ist \rightarrow Phasenübergang. Wie aber findet dieser Übergang statt? Betrachte zum Beispiel $p < p_{fg}(T)$. Von der stabilen Gasphase aus erhöhen wir p. Wenn $p \gtrsim p_{fg}$ wird zwar das Minimum bei ρ_{fl} günstiger, aber das System ist durch eine Barriere bei ρ_{gas} gefangen (übersättigter Dampf). Das System geht dann von ρ_{gas} via eines Nukleationsprozesses in die neue stabile Phase über. Unsere Aufgabe ist es, den energetisch günstigsten Weg (die kleinste Barriere) für den Prozess zu finden. Eine kurze Überlegung ergibt, dass der beste Prozess im homogenen Medium die Nukleation eines "Tröpfchens der neuen Phase" involviert (droplet model). Kondensiert bei $p > p_{fq}(T)$ die Gasmenge δn_q in einen Flüssigkeitstropfen mit Radius r, so gewinnen wir die Energie $\delta n_g(\mu_{fl} - \mu_{gas})$ mit $\delta n_g = \delta n_{fl} = (4\pi/3L)r^3\rho_{fl}$. Andererseits müssen wir eine Gas-Flüssigkeits-Grenzfläche bilden, welche pro Flächenelement da eine Energie σ_{fq} (=Oberflächenspannung) kostet (in der Grenzfläche ist $\rho_{gas} < \rho_{Grenzfl} < \rho_{fl}$ und $\mu_{Grenzfl}$ ist im Bereich des Ubergangs grösser als $\mu_{qas} \approx \mu_{fl}$). Die Expansion des Tropfens involviert also nebst dem üblichen Volumenterm pdv zusätzlich einen Oberflächenstrom σda , es gilt für die vom Tropfen geleistete Arbeit

$$\delta W = pdv - \sigma da \tag{7.41}$$

Für den Tropfen mit Radius r bezahlen wir insgesamt die Gibbs-Energie

$$G(r) = \frac{4\pi}{3L}r^3\rho_{fl}(\mu_{fl} - \mu_{gas}) + 4\pi r^2\sigma_{fg}$$
 (7.42)

7.4. NUKLEATION IN PHASENÜBERGÄNGEN ERSTER ORDNUNG71

mit der Avogadro-Zahl L, $\rho=N/V$, $\mu={\rm Energie/Mol}$, $\sigma={\rm Energie/Fläche}$. Für verschiedene Kombinationen p,T hat G(r) die Form wie im Bild gezeigt¹³. Der Radius des kritischen Nukleus ergibt sich aus $\delta G=0$:

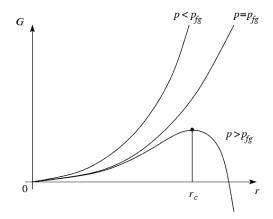


Abb. 7.25: Gibbs-Energie abhängig von der Tröpfchengrösse.

$$\delta G = \delta(n_{fl}\mu_{fl} - n_{gas}\mu_{gas} + 4\pi r^2 \sigma_{fg})$$

$$= \delta n_{fl} \left(\mu_{fl} - \mu_{gas} + \frac{2\sigma_{fg}}{r} \frac{L}{\rho_{fl}}\right) = 0$$
(7.43)

Die Gleichheit oben kommt zustande über

$$\begin{split} \delta n_{gas} &= \delta n_{fl} \\ n_{fl} &= \frac{4\pi}{3} r^3 \frac{\rho_{fl}}{L} \\ \frac{\partial n_{fl}}{\partial r} &= 4\pi r^2 \frac{\rho_{fl}}{L} \\ \Rightarrow r_c &= \frac{2\sigma_{fg}L}{\rho_{fl}} \cdot \frac{1}{\mu_{gas} - \mu_{fl}}. \end{split}$$

Um den kritischen Radius als Funktion des Druckes $p>p_{fg}(T)$ zu finden, leiten wir die Beziehung

$$\mu_{gas} - \mu_{fl} = \frac{2\sigma_{fg}L}{\rho_{fl}r_c}$$

nach p ab und benutzen, dass (siehe S.56)

$$\frac{\partial \mu}{\partial p} = \frac{L}{\rho} = v_{mol}$$

ist; damit folgt

$$\frac{1}{\rho_g} - \frac{1}{\rho_{fl}} = 2\sigma_{fg} \Big(-\frac{1}{\rho_{fl} r_c^2} \frac{\partial r_c}{\partial p} - \frac{1}{r_c \rho_{fl}^2} \frac{\partial \rho_{fl}}{\partial p} \Big).$$

¹³Beachte, dass $\mu_{fl} - \mu_{gas}$ bei $p = p_{fg}$ das Vorzeichen wechselt.

72KAPITEL 7. PHASENÜBERGÄNGE UND PHASENGLEICHGEWICHTE

Mit

$$v_{fl} \ll v_g = \frac{k_B T}{p}, \quad \frac{\partial \rho_{fl}}{\partial p} \approx 0$$

erhalten wir die Differentialgleichung

$$\frac{\partial r_c}{\partial p} = -\frac{kT\rho_{fl}}{2\sigma} \frac{r_c^2}{p},$$

$$\frac{1}{r_c} = \frac{kT\rho_{fl}}{2\sigma} \partial \ln p,$$

$$p = p_0 \exp\left(\frac{2\sigma v_{fl}}{k_B T r_c}\right).$$
(7.44)

Aus der Randbedingung $p(r=\infty)=p_{fg}$ folgt das Schlussresultat

$$p = p_{fg} \exp\left(\frac{2\sigma v_{fl}}{k_B T} \frac{1}{r_c}\right),$$

$$r_c(p, T) = \frac{2\sigma v_{fl}}{k_B T \ln(p/p_{fg})}.$$
(7.45)

Um beim Druck $p>p_{fg}$ den Phasenübergang zu triggern, muss eine thermi-

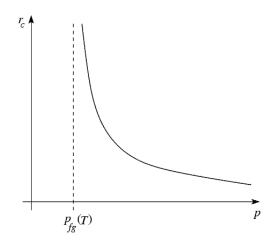


Abb. 7.26: Kritische Tröpchengrösse als Funktion des Umgebungsdruckes

sche Fluktuation einen Nukleus (ein Tröpfchen) mit Radius $r > r_c$ erzeugen - gemäss (??) ist $\partial_r G|_{r>r_c} < 0$ und der Tropfen wächst $(r \to \infty)$, bis alles Gas kondensiert ist. Bei gegebenem p,T wird diese Fluktuation mit einer Rate

$$\Gamma \approx \omega_{\text{mikro}} e^{-G(r_c)/T}$$
 (7.46)

auftreten. Die mikroskopische Versuchsrate $\omega_{\rm mikro}$ ist schwierig abzuschätzen; eine grobe Abschätzung ist $\omega \sim 1/{\rm Kollisionszeit}$.

Die obige Diskussion kann auf viele Systeme verallgemeinert werden, z.B. Bewegung einer elastischen Membran im periodischen oder im ungeordneten Potential (siehe Übungen).

7.4. NUKLEATION IN PHASENÜBERGÄNGEN ERSTER ORDNUNG73

Ebenso kann bei einem T=0 Quantenphasenübergang obiges Nukleationsszenario relevant sein, wobei an Stelle der Gibbs-Energie die Wirkung tritt und die Fluktuation eine quantenmechanische ist, $G \to S_{\text{Euklid}}$, $T \to \hbar$. Ein Beispiel ist die Nukleation der Helium B-Phase in der A-Phase (Lifshitz, Kagan).

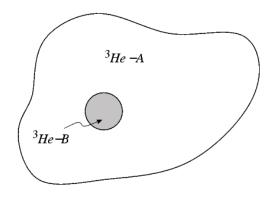


Abb. 7.27: Nukleation von He-B in He-A-Umgebung

74KAPITEL 7. PHASENÜBERGÄNGE UND PHASENGLEICHGEWICHTE

Kapitel 8

Mischungen

Wir betrachten ein Gemisch (Molzahlen n_i) von (idealen) Gasen im Volumen V. Dann gilt nach Dalton

$$p = \sum_{i} p_i \tag{8.1}$$

mit dem Partialdruck p_i des i-ten Gases. Mit $p_i V = n_i RT$ folgt durch Summation

$$pV = nRT, \quad n = \sum_{i} n_{i}. \tag{8.2}$$

Für die Energie findet man¹

$$U = \sum_{i} n_i u_i, \quad u_i = c_{v_i} T. \tag{8.3}$$

Die Entropie ist nichttrivial. Wir entwickeln ein Zweikomponentensystem reversibel, um daraus die Entropie zu berechnen. Dazu benutzen wir zwei Zylinder mit je einer halbdurchlässigen Wand und entmischen, indem wir die Zylinder trennen (halte 1 fest, bewege 2). Auf die halbdurchlässigen Wände wirkt nur der Partialdruck p_1 (Zylinder 1) resp. p_2 (Zylinder 2). Bei der Entmischung wird keine Arbeit geleistet,

$$\delta W = \ell + r := -\text{Fläche } p_2 dx_2 + \text{Fläche } p_2 dx_2,$$

und es wird keine Wärme zugeführt, $\delta Q = 0$. Die reversible Entmischung erfordert demnach keine Wärme oder Arbeit und S bleibt konstant,

$$S(T,V) = S_1(T,V) + S_2(T,V).$$
(8.4)

Umgeschrieben auf die Variablen T und p erhalten wir die Beziehung

$$S(T,p) = S_1(T,p_1) + S_2(T,p_2), (8.5)$$

¹Komprimiere das *i*-te Gas isotherm auf das Volumen $V_i = V p_i/p$ und ziehe die Trennwände hinaus. u_i ist unabhängig von V_i und keine Arbeit wird geleistet, $U = \sum_i n_i u_i$

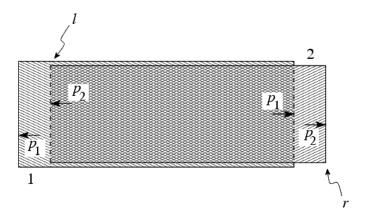


Abb. 8.1: Mischung: Zylinder 1 ist fixiert und hält Gas 1, Zylinder 2 wird bewegt und hält Gas 2

oder auf mehrere Komponenten verallgemeinert

$$S(T, p, n_1, \dots, n_r) = \sum_{i} n_i s_i(T, p_i).$$
 (8.6)

Beachte, dass wir in unserem Prozess das Gesamtvolumen verdoppelt haben. Umgekehrt betrachten wir jetzt den Prozess der Mischung. Wir kompartimentieren die Gase auf die partiellen Volumina $V_i = V p_i/p$. Die Gesamtentropie dieses Ausgangszustandes ist

$$S_0 = \sum_i n_i s_i(T, p)$$

Im zweiten Schritt entfernen wir die Trennwände und erhalten die Gesamtentropie der Mischung

$$S = \sum_{i} n_i s_i(T, p_i).$$

Die Entropieänderung aufgrund der Interdiffusion der Gase ist

$$S - S_0 = \sum_{i} n_i [s_i(T, p_i) - s_i(T, p)],$$

$$\text{mit } [\dots] = R \ln p / p_i = R \ln v / v_i = R \ln n / n_i$$

$$= R \sum_{i} n_i \ln n / n_i = R[n \ln n - \sum_{i} n_i \ln n_i]$$
(8.7)

(der Zwischenschritt nach (3.21)) mit einem Mischungsglied > 0, die Diffusion ist irreversibel.

Die Entropie des Gasgemisches ist somit nicht einfach additiv,

$$S(T,p) = \sum_{i} n_{i} s_{i}(T,p) + R \sum_{i} n_{i} \ln n / n_{i}.$$
 (8.8)

Aus den Resultaten (8.1), (8.3) und (8.8) folgt sofort das Massenwirkungsgesetz für chemische Reaktionen. Sei p und T fixiert, dann reagieren verschiedene Komponenten, bis ein chemisches Gleichgewicht bei minimalem G(p,T) erreicht ist. Betrachte zum Beispiel die Knallgas-Reaktion

$$2H_2O \leftrightarrow 2H_2 + O_2, \tag{8.9}$$

mit $\delta n_1:\delta n_2:\delta n_3=\nu_1:\nu_2:\nu_3$ in der Umwandlung, für

 H_2 : n_1 mit $\nu_1 = 2$, O_2 : n_2 mit $\nu_2 = 1$, H_2O : n_3 mit $\nu_3 = -2$.

Mit

$$U = \sum_{i} n_i u_i,$$

$$H = \sum_{i} (n_i u_i + p_i V) = \sum_{i} n_i (u_i + RT) = \sum_{i} n_i h_i,$$

$$S = \sum_{i} n_i s_i + R \sum_{i} n_i \ln n / n_i,$$

finden wir die Gibbs'sche freie Energie

$$G = \sum_{i} n_{i} [h_{i}(T) - Ts_{i}(T, p) - RT \ln n / n_{i}] = \sum_{i} n_{i} [g_{i}(T, p) - RT \ln n / n_{i}].$$
(8.10)

Variation bezüglich der Molzahlen unter Berücksichtigung von (8.9) und $n = \sum_i n_i$ (aber $\delta n \neq 0$) ergibt²

$$0 = \delta G = \sum_{i} \delta n_{i} [g_{i}(T, p) - RT \ln n/n_{i}]$$

$$= \frac{\delta n_{1}}{\nu_{1}} \sum_{i} \nu_{i} [g_{i}(T, p) - RT \ln n/n_{i}]$$

$$\Rightarrow \prod_{i} \left(\frac{n_{i}}{n}\right)^{\nu_{i}} = e^{-\frac{1}{RT} \sum_{i} \nu_{i} g_{i}(T, p)} =: K(T, p; \nu_{i}), \tag{8.11}$$

das Massenwirkungsgesetz.

Gehen wir zu den Konzentrationen $c_i = n_i/n$ über und berücksichtigen wir die Zusatzbedingung $\sum n_i = n$, $\sum_i c_i = 1$, $\#H/\#O = (2c_1 + 2c_3)/(2c_2 + c_3) = R_{H/O}$ (wird durch die Präparation vorgegeben \rightarrow immer genügend Gleichungen), so können wir die Gleichgewichtskonzentrationen eindeutig

²Mit $\delta = \sum \delta n_k (\partial/\partial n_k)$ ist $\sum_i n_i \delta \ln(\sum_j n_j/n_i)$.

bestimmen,

$$\frac{c_1^2 c_2}{c_3^2} = K(T, p; \nu_i),$$

$$c_1 + c_2 + c_3 = 1,$$

$$\frac{2c_1 + 2c_3}{2c_2 + c_3} = R_{H/O}.$$
(8.12)

Als weitere Anwendung von (8.8) betrachten wir den osmotischen Druck. In der Zelle verschieben wir die Membran nach rechts und gewinnen dabei die

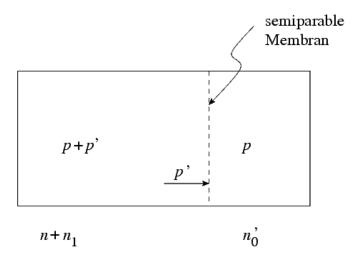


Abb. 8.2: n_0 und n' sind Molzahlen für Wasser, n_1 für Zucker.

Arbeit

$$\delta W = p'dV = p'v_0dn_0,$$

 v_0 =Molvolumen des Wassers, dn_0 =Änderung der Lösungsmittelwerte bei Verschiebung der Membran. Mit T = const entspricht diese Arbeitsleistung gerade der Änderung der freien Energie des Systems, $dF = -p'dV = -\delta W$. Für die freie Energie schreiben wir gemäss (8.1), (8.2), (8.3), (8.8)

$$F = (n_0 + n'_0)f_0 + n_1f_1 + RT[n_0 \ln n_0/n + n_1 \ln n_1/n]$$

wobei der letzte Summand der *Mischentropie* entspricht, die für $n \sim n_0$ als $RTn_1 \ln n_1/n_0$ geschrieben werden kann. Eine Änderung $dn_0 = -dn_0'$ erzeugt via Mischentropie die Energieänderung

$$dF = -RT\frac{n_1}{n_0}dn_0 = -\frac{RTn_1}{n_0v_0}dV = -p'dV$$

und wir erhalten den osmotischen Druck $p' = n_1 RT/V$; dies ist gerade der Gasdruck des im Lösungsmittel (Volumen V, Temperatur T) gelösten Salzes.

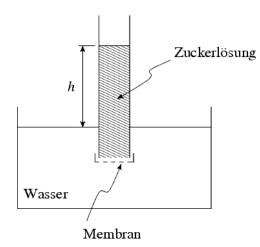


Abb. 8.3: Zuckerlösungssäule

Bekannt ist das Bild der Zuckerlösungssäule, wo $p' = \rho g h$, ρ =Massendichte der Lösung, direkt gemessen wird. Ebenso wohlbekannt ist die *Erniedrigung des Dampfdruckes* einer Lösung gegenüber des Lösungsmittels,

$$\Delta p_{\mathrm{Dampf}} = \frac{\rho_{\mathrm{Dampf}}}{\rho_{\mathrm{L\ddot{o}sung}}} \frac{n_1}{n_0} \frac{RT}{v_0}$$

oder via Clausius-Clapeyron

$$\Delta T = \Delta p_{\mathrm{Dampf}} \cdot \left(\frac{dp}{dT} = \frac{\ell}{T\Delta v}\right)^{-1} \approx \frac{n_1}{n_0} \frac{RT}{\ell} \cdot T$$

die Erhöhung der Siedetemperatur (cf. Huang). Wieviel Salz braucht man, um auf dem Everest ein Ei zu kochen?

Abschliessend verweisen wir auf das Gibbs'sche Paradoxon: Betrachte die Mischungsentropie (8.7) und gehe zum Grenzfall identischer Atome über. $S-S_0$ bleibt unverändert, anstelle dass $S-S_0=0$ wird. Entsprechend existiert kein kleiner (Stör-)Parameter, der die Unterscheidbarkeit der Atome quantifiziert: Der Atomismus der Materie verbietet den Grenzübergang. Beachte, dass ein $^3He-^4He$ Isotopengemisch eine Mischentropie aufweist, obwohl die Elektronenhüllen gleich sind (Entmischung bei $T\to 0$, 3.HS). Es gibt eine Vielzahl von thermodynamischen Modellsystemen, die wir aus Zeitgründen nicht behandeln können. Einige Beispiele werden wir in den Übungen untersuchen, andere tauchen später im Rahmen der statistischen Mechanik und der Phasenübergänge auf. Besonders bekannt sind die

Hohlraumstrahlung: Planck's Interpolation der Entropie um die Wien'schen und Rayleigh-Jeans-Gesetze gleichermassen zu befriedigen, Planck'sches Strahlungsgesetz.

Supraleitung

 ${\bf Phasense parationen} \ ({\rm Entmischung})$

Magnetismus

Galvanische Elemente

Elastische Festkörper

Kapitel 9

Thermodynamik irreversibler Prozesse / Transport

Als letztes Thema in der TD betrachten wir Transportphänomene, was unter dem Titel "Thermodynamik irreversibler Prozesse/Transport" zusammengefasst wird. Wir bemerken, dass die beiden Gebiete der *Phasenumwandlungen* und des *Transportes* zu den aktiven Forschungsgebieten zählen (speziell Transport in kleinen Strukturen, Quanteneffekte, Zustände (weit) weg vom Gleichgewicht).

Wir beginnen mit der Wärmeleitung im homogenen, isotropen Festkörper (wir vernachlässigen thermische Expansionseffekte). Weg vom Gleichgewicht werden die Zustandsgrössen ortsabhängig: Die Meinung ist, dass wir das System als lokal im Gleichgewicht betrachten können, so dass sich lokale Gleichgewichtsparameter wie $T(\vec{r},t),\ p(\vec{r},t),\ \mu(\vec{r},t),\$ und lokale Zustandsgrössen $u(\vec{r},t),\ s(\vec{r},t),\ \dots$ definieren lassen. Eine ortsabhängige Temperatur $T(\vec{r},t)$ impliziert auch eine Ortsabhängigkeit der inneren Energie $u(\vec{r},t)$ (pro Masseneinheit). Weiter induziert der Gradient ∇T einen Wärmefluss,

$$\vec{w}(\vec{r},t) = -\kappa \vec{\nabla} T. \tag{9.1}$$

(Fourier'scher Ansatz) In (9.1) nehmen wir an, dass $\vec{\nabla}T$ genügend klein ist (System nahe am Gleichgewicht), so dass die "Antwort \vec{w} " auf die "Kraft $\vec{\nabla}T$ " linear ist. Die Wärmeleitfähigkeit κ müssen wir durch eine mikroskopische Betrachtung finden¹.

Die Erhaltung der Energie verlangt die Kontinuitätsgleichung (ρ =Massendichte)

$$\rho \frac{\partial u}{\partial t} + \operatorname{div} \vec{w} = 0, \tag{9.2}$$

 $^{^1}$ z.B. über die Streulänge ℓ ändert sich der Wärmeinhalt um $c_v\ell\vec{\nabla}T$. Diese Wärme wird mit der Geschwindigkeit v der Teilchen transportiert. $w \sim c_v\ell v\vec{\nabla}T = c_v\tau v^2\vec{\nabla}T$, τ =Streuzeit. Mittelung über v^2 ergibt noch einen Faktor 1/3, also ist $\kappa \approx (1/3)v^2\tau c_v$.

 $[u]=E/g,\,[\rho]=g/Vol.$ Mit der zweiten konstitutiven Gleichung

$$\rho du = c_v dT \to \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{c_v}{\rho} \frac{\partial T}{\partial t}$$
 (9.3)

 $[c_v] = E/Vol\ grad$, erhalten wir die Wärmeleitungsgleichung

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\kappa}{c_v} \Delta T = \mathcal{D} \Delta T, \tag{9.4}$$

mit der Diffusionskonstanten $\mathcal{D} = v^2 \tau/3$. Wir wissen, dass die Diffusion (von Teilchen in Mischungen) ein irreversibler Prozess ist und interessieren uns deshalb für die Entropiebilanz. Mit du = Tds und (9.2) finden wir

$$\rho \frac{\partial s}{\partial t} = -\frac{1}{T} div \, \vec{w} = - div \, \frac{\vec{w}}{T} - \frac{1}{T^2} \vec{w} \cdot \vec{\nabla} T.$$

Indem wir $\vec{w}/T \equiv \vec{j}$ als Entropiefluss auffassen, finden wir mit der Entropiequelle $\vartheta = -T^{-2}\vec{w}\cdot\vec{\nabla}T \stackrel{(9.1)}{=} (\kappa/T^2)(\vec{\nabla}T)^2 > 0$ die Kontinuitätsgleichung für die Entropie,

$$\rho \frac{\partial s}{\partial t} + div \, \vec{j} = \vartheta \tag{9.5}$$

Im abgeschlossenen System ergibt (9.4) für $t \to \infty$, T = const, $\nabla T = 0$, Entropiequelle $\to 0$, Entropiefluss $\to 0$ und $\partial_t s = 0$, s = const. Mit $\vartheta > 0$ kann die lokale Entropieerzeugung nie negativ sein, in Übereinstimmung mit dem 2.HS (Beachte auch, dass gemäss (9.1) mit $\kappa > 0$ Wärme immer vom heisseren zum kälteren Ort fliesst.)

Als nächstes wollen wir thermoelektrische Effekte etwas genauer untersuchen: Die Teilchen, welche die Wärme transportieren, seien jetzt zusätzlich auch noch geladen, z.B. Elektronen mit Ladung $-e\ (e>0)$. Bei der Formulierung der Energieerhaltung müssen wir jetzt zusätzlich die potentielle Energie

$$\Phi \frac{\partial q}{\partial t} = -\Phi div \, \vec{j}$$

 $(q=\rho nL(-e)=$ Ladungsdichte, $\vec{j}=$ Stromdichte) und die dissipierte Energie $\vec{j}\cdot\vec{E},\,\vec{E}=-\vec{\nabla}\Phi=$ elektrisches Feld, berücksichtigen,

$$\rho \frac{\partial u}{\partial t} = -div \, \vec{w} + \vec{j} \cdot \vec{E} - \Phi div \, \vec{j}. \tag{9.6}$$

Als konstitutive Gleichungen haben wir $\vec{w} = -\kappa \vec{\nabla} T$ und $\vec{j} = \sigma \vec{E} = -\sigma \vec{\nabla} \Phi$, Φ spielt im Ladungstransport die gleiche Rolle wie T im Wärmetransport. Die Leitfähigkeit σ erhalten wir aus der Überlegung, dass anstelle von Wärme Ladung transportiert werden soll:

$$\kappa \sim v^2 c_v \tau \sim v^2 n k_B \tau \sim m v^2 n k_B \tau / m \sim (n \tau / m) k_B^2 T \rightarrow (n \tau / m) e^2$$

 $\sigma = e^2 n \tau / m$ (Drude; $\kappa / \sigma T = (3/2)(k_B/e)^2$ =Gesetz von Wiedemann und Franz, n = N/V).

Die Kontinuitätsgleichung für die Entropie erhalten wir aus (9.6) und

$$Tds = du - (\mu - Le\Phi)dn, \tag{9.7}$$

mit dem negativen elektrochemischen Potential zusammengesetzt aus chemischem und elektrischem Potential. Die Ladungserhaltung

$$-\frac{\partial q}{\partial t} = \rho L e \frac{\partial n}{\partial t} = \operatorname{div} \vec{j}$$

führt zu

$$T\rho \frac{\partial s}{\partial t} = \rho \frac{\partial u}{\partial t} - \rho(\mu - Le\Phi) \frac{\partial n}{\partial t}$$
$$= \rho \frac{\partial u}{\partial t} + \left(\Phi - \frac{\mu}{Le}\right) div \vec{j}. \tag{9.8}$$

Einsetzen von (9.6) und Einführung des chemischen Potentials pro Teilchen $\xi = \mu/L$ ergibt die Kontinuitätsgleichung für die spezifische Entropie s,

$$\rho \frac{\partial s}{\partial t} + div \, \frac{\vec{w} + \xi \vec{j}/e}{T} = -\frac{\vec{w}}{T} \frac{\vec{\nabla}T}{T} + \frac{\vec{j}}{T} \left(\vec{E} + \vec{\nabla} \frac{\xi}{e} \right) = \vartheta \tag{9.9}$$

 $(\vec{\mathbf{s}}:=\vec{\mathbf{w}}/T=(\vec{w}+\xi\vec{j}/e)/T$ und $\vec{\varepsilon}=\vec{E}+\vec{\nabla}\xi/e)$. Die Entropiequelle ϑ fassen wir wiederum als (Summe über) Produkte von Strömen $(\vec{\mathbf{w}},\vec{j})$ und verallgemeinerten Kräften $(-(\vec{\nabla}T)/T,\vec{\varepsilon})$ auf. Für den Wärme- und Ladungstransport stellen wir den folgenden linearen Ansatz auf:

$$\vec{\mathbf{w}} = -\alpha \frac{\vec{\nabla}T}{T} + \beta \vec{\varepsilon},$$

$$\vec{j} = -\gamma \frac{\vec{\nabla}T}{T} + \delta \vec{\varepsilon}.$$
(9.10)

Auflösen nach \vec{w} und $\vec{\varepsilon}$ ergibt die Standardform

$$\vec{\mathbf{w}} = \vec{w} + \frac{\xi}{e} \vec{j} = -\kappa \vec{\nabla} T - \Pi \vec{j},$$

$$\vec{\varepsilon} = \vec{E} + \vec{\nabla} \frac{\xi}{e} = \frac{1}{\sigma} \vec{j} - \varepsilon \vec{\nabla} T,$$
(9.11)

 mit

$$\begin{array}{lll} \alpha & = & \kappa T + \sigma \Pi \varepsilon T, \\ \beta & = & -\sigma \Pi, \\ \gamma & = & -\varepsilon \sigma T, \\ \kappa & = & \text{Wärmeleitungskoeffizient}, \\ \sigma & = & \text{Leitfähigkeit}, \\ \Pi & = & \text{Peltierkoeffizient}, \\ \varepsilon & = & \text{Thermokraft}. \end{array} \tag{9.12}$$

Aus der Onsager-Relation $\gamma = \beta$ (siehe später) folgt $\varepsilon = \Pi/T$. Der Peltier-koeffizient ist nicht einfach abzuschätzen.

Aus der ersten Gleichung von (9.11) folgt für $\vec{j}=0$ die Wärmeleitungsgleichung. In diesem Fall muss gemäss der zweiten Gleichung von (9.11) der T-Gradient durch ein \vec{E} -Feld kompensiert werden, $\vec{E}=-\varepsilon\vec{\nabla}T(-\vec{\nabla}\xi/e)$ mit $\varepsilon=$ Thermokraft. Für T,ξ homogen folgt das Ohm'sche Gesetz $\vec{j}=\sigma\vec{E}$. Allgemeiner gilt $\vec{j}=\sigma(\vec{E}+\vec{E}_e)$ mit der eingeprägten elektrischen Feldstärke $\vec{E}_e=\varepsilon\vec{\nabla}T(+\vec{\nabla}\xi/e)$. Beachte, dass für $\vec{j}\neq 0$ auch bei $\vec{\nabla}T=0$ ein Wärmetransport stattfindet, $\vec{w}=-\Pi\vec{j}$. Der Term $\vec{\nabla}\xi/e$ kommt in Metallkontakten zum Tragen: Betrachte zwei verschiedene, kontaktierende Metalle im Gleichgewicht. Mit $\vec{j}=\vec{w}=\vec{\nabla}T=0$ gilt

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\frac{\xi}{e} \to \Delta\Phi = \frac{\Delta\xi}{e} = \text{Kontaktspannung.}$$
 (9.13)

Unter den thermoelektrischen Effekten erwähnen wir den Thomson-Effekt: Für einen stationären Transport mit $\vec{j} \neq 0$, $\vec{\nabla}T \neq 0$, $\vec{\nabla}\vec{j} = 0$ findet man durch Einsetzen von (9.11) in (9.6) und $\vec{\nabla}\Pi = (\partial\Pi/\partial T)\vec{\nabla}T$

$$\rho \partial_t u = \vec{\nabla} (\kappa \vec{\nabla} T) + \left(\frac{\partial \Pi}{\partial T} - \varepsilon \right) \vec{j} \cdot \vec{\nabla} T + \frac{1}{\sigma^2} \vec{j} \cdot \vec{j}; \tag{9.14}$$

(mit den Termen der Wärmeleitung, der Thomson-Wärme und der Joule'schen Wärme) und den *Peltier-Effekt*, die Wärmestauung $\Delta\Pi \cdot j$ an der Kontaktstelle zweier verschiedener Metalle. Schliesslich erwähnen wir die *Elektromotorische Kraft* in einem Stromkreis mit verschiedenen Metallen bei $\nabla T \neq 0$:

$$V_{EMK} = \Delta \varepsilon (T_2 - T_1), \tag{9.15}$$

 T_i =Temperaturen der beiden Lötstellen, $\Delta \varepsilon = \varepsilon_{II} - \varepsilon_{I}$.

Eine wichtige Gesetzmässigkeit in all diesen Transportphänomenen sind die Onsager-Casimir-Reziprozitätsbeziehungen für die Transportkoeffizienten. Hier geben wir nur deren Formulierung; ihre Herleitung erfordert mikroskopische Betrachtungen. Wir gehen aus von der Kontinuitätsgleichung für die Entropie,

$$\rho \frac{ds}{dt} + div \,\vec{\mathbf{s}} = \vartheta \tag{9.16}$$

(ohne Korrekturen, d.h. (9.16) gilt im mitströmenden System). Die lokale Entropieerzeugung ϑ lässt sich immer als Summe von Produkten von Flüssen X_i und thermodynamischen Kräften K_i schreiben,

$$\vartheta = \frac{1}{T} \sum_{i} X_i K_i. \tag{9.17}$$

Nahe beim Gleichgewicht ergeben sich die Flüsse aus den Kräften durch den linearen Zusammenhang

$$X_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} K_j. (9.18)$$

Dann erfüllen die $Transportkoeffizienten\ a_{ij}$ die folgenden Onsager-Casimir-Reziprozitätsbeziehungen:

$$a_{ij} = \varepsilon_i \varepsilon_j a_{ji},$$

$$\varepsilon_i = \begin{cases} 1, & K_i(t) = K_i(-t) \\ -1, & K_i(t) = -K_i(-t). \end{cases}$$

$$(9.19)$$

Die Richtigkeit dieser Beziehungen basiert auf der miskroskopischen Zeitumkehr-Invarianz.

Betrachte als Beispiel die Wärmeleitung im anisotropen Medium. Es gilt

$$w_{i} = -\sum_{j} \kappa_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_{j}}, \qquad (9.20)$$

$$\kappa_{ij} = \kappa_{ji}.$$

Im Magnetfeld verallgemeinert sich der zweite Teil von (9.20) zu

$$\kappa_{ij}(B) = \kappa_{ji}(-B)$$

 $(e^- \text{ im Magnetfeld}, \, m \dot{\vec{v}} = -e(\vec{v} \times \vec{B}\,)/c \text{ ist invariant unter } t, B \to -t, -B).$

86 KAPITEL~9.~THERMODYNAMIK~IRREVERSIBLER~PROZESSE~/~TRANSPORT

Kapitel 10

Statistische Beschreibungen

Wir beginnen nun damit, die Resultate der Thermodynamik mikroskopisch herzuleiten und in verschiedene Richtungen zu erweitern. Entsprechend wollen wir ein Vielteilchensystem betrachten, das wir durch einen Satz von Koordinaten beschreiben können, die gegeben sind durch

$$(p,q) \equiv \{p_1, \dots, p_{3N}, q_1, \dots, q_{3N}\} \in \Gamma$$
 (10.1)

mit dem Zustand (p,q) und dem Zustandsraum Γ , dim $\Gamma=6N$, Teilchenzahl N. Mit der Hamiltonfunktion $\mathcal{H}(p,q)$ wird die Dynamik des Systems festgelegt,

$$\dot{q}_{i} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_{i}},$$

$$\dot{p}_{i} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_{i}}.$$
(10.2)

Im Experiment wird das System untersucht, indem eine Messgrösse $\mathcal{M}(p,q)$ über einen Zeitraum T betrachtet wird - man ist am Wert des Zeitmittels interessiert,

$$\overline{\mathcal{M}}^T = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_0^T dt \, \mathcal{M}[p(t), q(t)]$$
 (10.3)

wobei [p(t),q(t)] eine Trajektorie in Γ beschreiben. Für ein System im thermodynamischen Gleichgewicht ergibt (10.3) ein endliches Resultat. Für den Theoretiker ist der Zeitmittelwert $\overline{\mathcal{M}}^T$ praktisch nicht zugänglich. Mit modernen Computern können $\sim 10^4$ Teilchen über einen Zeitraum von 10^{-9} sin molekulardynamischen Simulationen beschrieben werden - nicht nur ist diese Möglichkeit weit weg von den 10^{23} Teilchen, die über Zeiträume ms bis Tage oder mehr experimentell untersucht werden, auch sind wir meist am resultierenden Datenhaufen wenig interessiert und extrahieren nur spezifische Kenngrössen des Systems. Im statistisch mechanischen Zugang wird

der Zeitmittelwert (10.3) als Zielgrösse durch den Ensemble-Mittelwert

$$\langle M \rangle = \frac{\int d^{3N} p \, d^{3N} q \, \mathcal{M}(p,q) \rho(p,q)}{\int d^{3N} p \, d^{3N} q \, \rho(p,q)}$$
(10.4)

ersetzt. Dabei besagt die Dichtefunktion

$$\rho(p,q)d^{3N}pd^{3N}q\tag{10.5}$$

mit welcher Wahrscheinlichkeit das System im Volumen $d^{3N}p\,d^{3N}q$ um den Punkt (p,q) des Phasenraumes Γ anzutreffen ist. Im allgemeinen ist $\rho(p,q,t)$ zeitabhängig: Die Dichteänderung $\partial \rho/\partial t$ im Volumen $\omega \subset \Gamma$ kann nur durch Abfluss/Zufluss von Dichte durch den Rand $\partial \omega$ erfolgen,

$$\int_{\omega \subset \Gamma} d\omega \, \frac{\partial \rho}{\partial t} = \int_{\partial \omega} d\vec{\sigma} \cdot (\dot{p}, \dot{q}) \rho$$

$$\stackrel{\text{Gauss}}{=} - \int_{\omega} d\omega \, (\nabla_{p}, \nabla_{q}) [(\dot{p}, \dot{q}) \rho], \quad \forall \omega$$

$$\rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} = -(\nabla_{p}, \nabla_{q}) [(\dot{p}, \dot{q}) \rho]$$

$$= \sum_{i=1}^{3N} -\frac{\partial (\dot{p}_{i}\rho)}{\partial p_{i}} -\frac{\partial (\dot{q}_{i}\rho)}{\partial q_{i}}$$

$$= \sum_{i=1}^{3N} \frac{\partial \rho}{\partial p_{i}} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_{i}} -\frac{\partial \rho}{\partial q_{i}} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_{i}}$$
(10.6)

 mit

$$\frac{\partial \dot{p}_{i}}{\partial p_{i}} + \frac{\partial \dot{q}_{i}}{\partial q_{i}} = 0,$$

$$\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_{i}} = -\dot{p}_{i},$$

$$\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_{i}} = \dot{q}_{i}.$$

Offensichtlich verschwindet die massive Ableitung von ρ ,

$$[\partial_t + (\dot{p}, \dot{q})(\nabla_p, \nabla_q)]\rho = \frac{d\rho}{dt} = 0, \tag{10.7}$$

das Liouville'sche Theorem, aber die Ableitung $\partial_t \rho \neq 0$, im allgemeinen¹. In der statistischen Mechanik interessiert uns aber nicht ein allgemeiner Zustand des System, sondern spezifisch der thermodynamische Gleichgewichtszustand. Für ein isoliertes System (Volumen V, Teilchenzahl N, Energie E)

 $^{^{1}}$ ρ: Dichte einer *inkompressiblen* Flüssigkeit im Γ-Raum.

wird die Dichtefunktion $\rho(p,q)$ durch das Postulat gleicher a priori Wahrscheinlichkeit

$$\rho(p,q) = \begin{cases} \text{const}, & E < \mathcal{H}(p,q) < E + \Delta, \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$
 (10.8)

für jeden mit den Nebenbedingungen verträglichen Zustand (p,q) festgelegt. Da $\rho(p,q) = \rho(\mathcal{H}(p,q))$, gilt mit (10.6) sofort $\partial_t \rho = 0$, ρ ist im thermodynamischen Gleichgewichtszustand zeitunabhängig.

Man nennt einen Satz von Systemen präpariert unter identischen makroskopischen Bedingungen (z.B. V, N, E fixiert) ein Ensemble. Zum Ensemble gehört die Dichtefunktion $\rho(p,q)$; das Ensemble charakterisiert durch V, N, E und $\rho(p,q)$ gemäss (10.8) heisst mikrokanonisch.

Die Grundidee ist dann, dass

$$\overline{\mathcal{M}}^T = \langle \mathcal{M} \rangle,$$
 (10.9)
Zeitmittel = Ensemblemittel.

Man überzeugt sich leicht, dass (10.9) richtig ist, falls das im Labor präparierte individuelle System im Zeitraum T der Messung alle mit den Nebenbedingungen N, V, E verträglichen Zustände in Γ gleich oft besucht, d.h. die Trajektorie [p(t), q(t)] überstreicht $\Gamma_{N,V,E}$ homogen. Diese Ergodenhypothese ist nichttrivial. Welche dynamischen Systeme sie (nicht) erfüllen, ist Gegenstand aktueller Forschung. Die Ergodenhypothese wird im Rahmen der Physik der Gläser relevant verletzt². Im Zusammenhang mit (10.9) steht auch die Idee der Selbstmittelung: Wir könnten (10.9) glaubhaft realisieren, indem wir statt eines Systems eine grosse Anzahl derselben ausmessen:

$$\langle \mathcal{M} \rangle = \sum_{\text{viele Systeme}} \frac{\overline{\mathcal{M}}^T}{\text{Anzahl Systeme}}.$$
 (10.10)

Die Idee der Selbstmittelung besagt dann, dass wir ein System von 10^{23} Teilchen in V als Korrelation von statistisch unabhängigen Systemen in den Teilvolumina $\delta V_i, \ V = \sum_i \delta V_i$ auffassen können. Ebenso können wir das Zeitintervall T in Subintervalle $\delta T_i, \ T = \sum_i \delta T_i$ teilen und derart zu einer Kollektion statistisch unabhängiger Experimente gelangen. Wichtig ist dabei, dass die Volumina δV und Intervalle δT grösser sind als die im System auftauchenden Korrelationen in Ort und Zeit, $\delta V \gg \xi^3, \ \delta T \gg \tau, \ \xi = Korrelationslänge, <math>\tau = Korrelationszeit.$

Ausgehend von obigen Konzepten entwickeln wir die statistische Physik in drei Richtungen:

Wenn das System in den Glaszustand einfriert, entstehen für $T_{emp} \to 0$ unendlich hohe Barrieren, die den Phasenraum Γ in Subräume unterteilen, aus denen das System nur in hierarchisch längeren unendlichen Zeiträumen entfliehen kann; d.h. das System wird in engen Teilgebieten von Γ eingefangen.

- 1. Wir entwickeln die TD aus ρ_{mikro} und gehen via Ankopplung des Systems an Reservoire (T-Reservoir, E fluktuiert; μ -Reservoir, N fluktuiert) zu neuen Ensembles³ über.
- 2. Wir verallgemeinern diese klassischen Ideen auf quantenmechanische Systeme,

$$\rho(p,q) \to \text{Dichteoperator } \rho = \sum_{i} w_i |\Psi_i\rangle\langle\Psi_i|$$
(10.11)

mit w_i = Wahrscheinlichkeit, das System im Zustand $|\Psi_i\rangle$ zu finden.

3. Wir vereinfachen die statistische Beschreibung und stossen in Richtung *Transportphysik* vor (Transport nahe beim Gleichgewicht).

Die Verallgemeinerung von 3. auf Quantensysteme sprengt den Rahmen dieser Vorlesung.

Um mehr Ubung mit der statistischen Beschreibung zu bekommen, starten wir mit 3. und kommen erst später auf den Weg 1., 2. zurück.

Im Rahmen der klassischen kinetischen Theorie wird anstelle der ad hoc Annahme (10.8) das Konzept des molekularen Chaos eingeführt. Hierbei geht man durch Integration über die Koordinaten $(\vec{p}_2, \ldots, \vec{p}_N; \vec{q}_2, \ldots, \vec{q}_N)$ zu einer Einteilchen-Verteilungsfunktion $f(\vec{p}, \vec{q}, t)$ über,

$$f(\vec{p}, \vec{q}, t) = N \int d^3 p_2 \dots d^3 p_N d^3 q_2 \dots d^3 q_N \, \rho(\vec{p}, \vec{p}_2, \dots; \vec{q}, \vec{q}_2, \dots; \vec{q}_N),$$
(10.12)

wobei der Faktor N aus der Normierung

$$\int_{\Gamma} d\omega \, \rho = 1 \tag{10.13}$$

und der Symmetrie von ρ in den Argumenten $(\vec{p_i}, \vec{q_i})$ folgt (kann jedes der N Teilchen als Repräsentant wählen). Eine Beschreibung des Systems via der Einteilchenverteilungsfunktion f macht nur Sinn, wenn die Korrelationen im System klein sind, was typischerweise in einem Gas der Fall ist. Mit

$$f_2(\vec{p}_1, \vec{q}_1; \vec{p}_2, \vec{q}_2; t) = \frac{N(N-1)}{2} \int d^3\vec{p}_3 \dots d^3q_N \, \rho(\vec{p}_1, \vec{p}_2, \vec{p}_3, \dots \vec{q}_1, \vec{q}_2, \dots \vec{q}_N)$$
(10.14)

entspricht dies der Forderung

$$f_2(\vec{p}_1, \vec{q}_1; \vec{p}_2, \vec{q}_2; t) \approx f(\vec{p}_1, \vec{q}_1, t) f(\vec{p}_2, \vec{q}_2, t),$$
 (10.15)

der Forderung des molekularen Chaos. Üblicherweise verlangt man (10.15) bei $\vec{q}_1 = \vec{q}_2 = \vec{q}$. Für die Einteilchenverteilungsfunktion $f(\vec{p}, \vec{q}, t)$ können wir dann eine kinetische Gleichung, die Boltzmann-Transport-Gleichung, aufstellen und zu lösen versuchen.

³kanonisch, $\rho_{kan} \sim e^{-\mathcal{H}(p,q)/T}$, grosskanonisch, $\rho_{gkan} \sim e^{-(\mathcal{H}-\mu N)/T}$

Kapitel 11

Kinetische Gastheorie

Wir betrachten ein Gas¹ von Teilchen und beschreiben seine statistischen Eigenschaften durch die Einteilchenverteilungsfunktion

$$f(\vec{p}, \vec{q}, t)d^3p\,d^3q$$
 = Anzahl Teilchen im Volumen $d^3p\,d^3q$ um den Punkt $(\vec{p}, \vec{q}) \in \mu$ des Einteilchen-Phasenraumes μ zur Zeit t .

Es gilt die Normierung

$$\int d^3p \, d^3q \, f(\vec{p}, \vec{q}, t) = N; \tag{11.2}$$

Uniformität in \vec{q} ergibt (n = Teilchendichte)

$$\int d^3p \, f(\vec{p}, \vec{q}, t) = \frac{N}{V} = n. \tag{11.3}$$

Die Kontinuitätsgleichung im μ -Raum besagt, dass keine Teilchen verschwinden,

$$\partial_t f + \partial_{x_\mu} (v_\mu f) = 0$$

$$x_\mu = (\vec{p}, \vec{q})$$

$$v_\mu = \dot{x}_\mu$$

Mit $\dot{\vec{p}} = -\partial_{\vec{q}}\mathcal{H}$, $\dot{\vec{q}} = \partial_{\vec{p}}\mathcal{H}$ erhalten wir daraus

$$\partial_t f + \dot{\vec{q}} \, \vec{\nabla}_{\vec{q}} f + \dot{\vec{p}} \, \vec{\nabla}_{\vec{p}} f = 0. \tag{11.4}$$

¹schwach wechselwirkend, nur Stösse sind relevant

(11.4) gilt im reinen Strömungsfall. Treten Stösse zwischen den Teilchen auf, so müssen wir deren Effekte auf die Verteilungsfunktion via eines Stosstermes

$$\left. \frac{\partial f}{\partial t} \right|_{\text{Stösse}}$$

berücksichtigen,

$$\partial_t f + \dot{\vec{q}} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{q}} f + \dot{\vec{p}} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{p}} f = \partial_t f|_{\text{Stösse}}.$$
 (11.5)

Beachte, dass \vec{p} in (11.5) der kanonische Impuls ist, man muss also eventuell

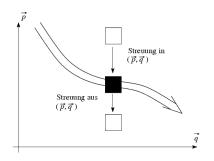


Abb. 11.1: Beiträge der Streuung aus und nach (\vec{p}, \vec{q}) .

auf den kinetischen Impuls transformieren. Für ein Gas im Kraftfeld \vec{F} ist $\dot{\vec{q}} = \vec{p}/m, \, \dot{\vec{p}} = \vec{F}$. Der Stossterm ist üblicherweise sehr komplex. Als einfachstes Beispiel können wir den Fall betrachten, wo die Gasteilchen an Verunreinigungen stossen, z.B. Elektronen im dotierten Halbleiter. Die Streurate

$$w_{\vec{p}',\vec{p}} \approx \frac{2\pi}{\hbar} N_{\rm imp} |\langle \vec{p}' | V_{\rm imp} | \vec{p} \rangle|^2 \delta(\varepsilon_{p'} - \varepsilon_p) \rho(p') = w_{\vec{p},\vec{p}'}$$
(11.6)

wird als mikroskopischer Prozess im Rahmen der Quantenmechanik berechnet. Die Deltafunktion mit den Energien ε_p , $\varepsilon_{p'}$ rührt von der *Energieerhaltung* her. Für das Stossintegral erhalten wir den Ausdruck

$$\partial_t f|_{\text{St\"{o}sse}} = -\int d^3 p' \, \vec{w}_{\vec{p}',\vec{p}}[f(\vec{p}) - f(\vec{p}')] \tag{11.7}$$

(beachte die Dimensionen, $d^3p \, w \sim s^{-1}$, Vol = 1)

Komplizierter wird die Sache, wenn wir die Teilchen-Teilchen-Streuung berücksichtigen wollen². Anstelle von (11.7) tritt der Ausdruck

$$\partial_t f|_{\text{St\"osse}} = -\int d^3 p' \, d^3 p_1 \, d^3 p'_1 \qquad [w_{\vec{p}', \vec{p}_1 \, '; \vec{p}, \vec{p}_1} f(\vec{p}) f(\vec{p}_1) \\ -w_{\vec{p}, \vec{p}_1; \vec{p}', \vec{p}_1 \, '} f(\vec{p}') f(\vec{p}_1 \, ')] \quad (11.8)$$

mit den zwei Termen der Streuung aus d^3p und der Streuung in d^3p . Die

²Im Gas ist dies der einzige Streuprozess, der das Gleichgewicht herstellen kann.

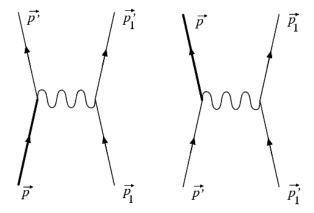


Abb. 11.2: Diagramme der Streuung aus d^3p und Streuung in d^3p .

Matrixelemente (Streuraten) folgen wiederum aus quantenmechanischen Betrachtungen und weisen folgende Symmetrieeigenschaften auf:

$$\begin{array}{rclcrcl} w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}} & = & w_{R\vec{p}',R\vec{p}_{1}';R\vec{p},R\vec{p}_{1}} & \text{Rotation } R, \\ w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}} & = & w_{-\vec{p},-\vec{p}_{1};-\vec{p}',-\vec{p}_{1}'} & \text{Zeitumkehr } T, \\ w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}} & = & w_{-\vec{p}',-\vec{p}_{1}';-\vec{p},-\vec{p}_{1}} & \text{Parität } P, \\ TP \rightarrow w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}} & = & w_{\vec{p},\vec{p}_{1};\vec{p}',\vec{p}_{1}'} & \text{mikroskopisches Glgw.} \end{array}$$

Aus der Kombination von (11.8) und den Symmetrien (11.9) erhalten wir

$$\partial_t f|_{\text{St\"osse}} = -\int d^3 p' \, d^3 p_1 \, d^3 p'_1 \, w_{\vec{p}', \vec{p}_1'; \vec{p}, \vec{p}_1} [f(\vec{p}) f(\vec{p}_1) - f(\vec{p}') f(\vec{p}_1')] \quad (11.10)$$

Das Resultat (11.10) ist zentral für die Betrachtungen in diesem Kapitel. Versteckt haben wir die Annahme des molekularen Chaos gebraucht: In (11.10) sollten wir anstelle der Produkte jeweils die Zweiteilchen Verteilungsfunktion $f_2(\vec{p}, \vec{q}; \vec{p}_1, \vec{q}; t)$ und $f_2(\vec{p}', \vec{q}; \vec{p}_1', \vec{q}; t)$ benutzen. Dann müssten wir eine kinetische Gleichung für f_2 aufstellen, die dann via Teilchen-Teilchen-Streuung an f_3 koppelt, usf. Es resultiert die Bogoliubov-Born-Green-Kirkenwood-Yvon Hierarchie für die n-Teilchen Verteilungsfunktionen f_n . Indem wir die BBGKY-Hierarchie mit dem Ansatz $f_2(\vec{p}, \vec{q}; \vec{p}_1, \vec{q}; t) = f(\vec{p}, \vec{q}, t) \cdot f(\vec{p}_1, \vec{q}, t)$ des molekularen Chaos abbrechen, vernachlässigen wir Vielteilchen-Korrelationen im Gas.

Der Vollständigkeit halber erwähnen wir noch einige weitere Punkte im Zusammenhang mit dem Stosszahlansatz $\partial_t f|_{\text{St\"osse}} \rightarrow \text{vielseitige Anwendbarkeit der Boltzmann-Transportgleichung.}$

Oft stossen die Teilchen mit anderen Anregungen des Systems zusammen. Ein typisches Beispiel ist die Elektron-Phonon-Wechselwirkung im Festkörper, die durch Elektron-Phonon-Streuprozesse im Stosszahlansatz beschrieben wird $(N_{\vec{q}} = Verteilungsfunktion der Phononen)$

$$\partial_t f|_{\text{Stösse}} = -\int d^3 p' w_{\vec{p}, -\vec{q}}^{(+)} \qquad [f(\vec{p})(1 - f(\vec{p} + \vec{q}))(1 + N_{-\vec{q}}) \\ -f(\vec{p} + \vec{q})(1 - f(\vec{p}))N_{-\vec{q}}] \\ +w_{\vec{p}, \vec{q}}^{(-)} \qquad [f(\vec{p})(1 - f(\vec{p} + \vec{q}))N_{\vec{q}} \\ -f(\vec{p} + \vec{q})(1 - f(\vec{p}))(1 + N_{\vec{q}})].(11.11)$$

Der erste Term beschreibt die Streuprozesse in Abb. 11.3 während der zweite Term die Prozesse in 11.4 berücksichtigt. Entsprechend treten in

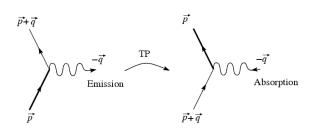


Abb. 11.3: Streuprozesse, die vom ersten Term in (11.11) berücksichtigt werden.

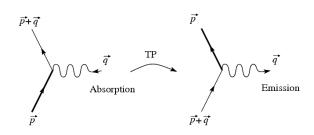


Abb. 11.4: Streuprozesse, die vom zweiten Term in (11.11) berücksichtigt werden.

$$w_{\vec{p},-\vec{q}}^{(+)} \propto \delta(\varepsilon_{\vec{p}+\vec{q}} - \varepsilon_{\vec{p}} + \hbar\omega_{-\vec{q}})$$

$$w_{\vec{p},\vec{q}}^{(-)} \propto \delta(\varepsilon_{\vec{p}+\vec{q}} - \varepsilon_{\vec{p}} - \hbar\omega_{\vec{q}})$$
(11.12)

die nötigen δ -Funktionen auf. Für die Teilchen-Teilchen-Streuung in (11.10) gilt die Erhaltung von Energie und Impuls, weshalb

$$w_{\vec{p}',\vec{p}_1';\vec{p},\vec{p}_1} \propto \delta^3(\vec{p} + \vec{p}_1 - \vec{p}' - \vec{p}_1')\delta(\varepsilon_p + \varepsilon_{p_1} - \varepsilon_{p'} - \varepsilon_{p'_1}). \tag{11.13}$$

Weiter sehen wir, dass wir in (11.11) das Pauli-Prinzip und die spontane Emission von Phononen berücksichtigt haben, indem wir die Besetzungsfaktoren $[1-f(\vec{p})]$ und $[N_{\vec{q}}+1]$ inkorporiert haben. Entsprechend müssen

wir in (11.7) und in (11.10) das Pauliprinzip berücksichtigen, wenn wir ein entartetes Fermigas beschreiben wollen,

$$(11.7): w[] \rightarrow w_{\vec{p}',\vec{p}}f(\vec{p})(1-f(\vec{p}')) - w_{\vec{p}.\vec{p}'}f(\vec{p}')(1-f(\vec{p}))$$

$$= w_{\vec{p}',\vec{p}}[f(\vec{p}) - f(\vec{p}')], \qquad (11.14)$$

unter Ausnutzung von $w_{\vec{p},\vec{p}'} = w_{\vec{p}',\vec{p}}$.

(11.10):
$$[] \rightarrow f(\vec{p})f(\vec{p}_1)(1-f(\vec{p}'))(1-f(\vec{p}_1'))$$
$$-f(\vec{p}')f(\vec{p}_1')(1-f(\vec{p}))(1-f(\vec{p}_1)).$$
(11.15)

Schliesslich müssen wir noch beachten, dass die Lösung von (11.11) im allgemeinen simultan mit der Lösung einer BTG für die Phononen erfolgen muss. Das Phononengas enthält dann bosonische Besetzungszahlfaktoren

$$N_{\vec{q}}N_{\vec{q}_1}(1+N_{\vec{q}'})(1+N_{\vec{q}_1}) - N_{\vec{q}'}N_{\vec{q}_1}(1+N_{\vec{q}})(1+N_{\vec{q}_1}). \tag{11.16}$$

Von besonderer Wichtigkeit sind die in $\delta_t f|_{\text{St\"osse}}$ auftretenden Erhaltungssätze: Gemäss (11.6), (11.13) und (11.12) finden wir für die Teilchen-Defekt (T-D), die Teilchen-Teilchen (T-T) und die Teilchen-Moden (T-M) Streuung die Erhaltungssätze in der Tabelle. Wir sehen, dass die T-M Streuung erlaubt,

	Prozess		
Erhalen	T-D	T-T	T-M
Teilchenzahl	+	+	+
Energie	+	+	-
Impuls	-	+	-

Energie und Impuls aus dem Teilchensystem zu entfernen. Im Gas mit T-T Streuung allein bleiben Energie und Impuls dagegen immer erhalten. Im allgemeinen stellt die Lösung der BTG ein schwieriges Problem dar: Zu lösen ist eine nichtlineare, partielle Integrodifferentialgleichung. Überlassen wir aber das System sich selber, so stellt sich nach einiger Zeit das thermodynamische Gleichgewicht ein. Als Nächstes wollen wir die entsprechende Gleichgewichts-Verteilungsfunktion f_0 finden.

11.1 Erhaltungssätze und H-Theorem (Boltzmann)

Wir betrachten ein Gas, beschrieben durch die Verteilungsfunktion $f(\vec{p}, \vec{q}, t)$, welche die Lösung der BTG sein muss,

$$\partial_t f + \frac{\vec{p}}{m} \vec{\nabla}_{\vec{q}} f + \vec{F} \vec{\nabla}_{\vec{p}} f = \partial_t f|_{\text{St\"osse}},$$
 (11.17)

$$\partial_t f|_{\text{St\"osse}} = -\int d^3 p' \, d^3 p_1 \, d^3 p'_1 \, w_{\vec{p}', \vec{p}_1 '; \vec{p}, \vec{p}_1} [f(\vec{p}) f(\vec{p}_1) - f(\vec{p}') f(\vec{p}_1')]. \tag{11.18}$$

Im ungetriebenen Fall $(\vec{F}=0)$ stellt sich mit der Zeit Homogenität $(\nabla_{\vec{q}}f=0)$ und Zeitunabhängigkeit $(\partial_t f=0)$ ein. Entsprechend muss $\partial_t f|_{\text{St\"osse}}$ im thermodynamischen Gleichgewicht verschwinden und wir suchen die GG-Lösung f_0 von (11.17) mit $\partial_t f_0|_{\text{St\"osse}}=0$. Unsere Leitidee ist, dass sich für $t\to\infty$ alles ändert, ausser den durch $\partial_t f|_{\text{St\"osse}}$ erhaltenen Grössen. Betrachte dann irgend eine Grösse

$$\Phi(\vec{p}, f(\vec{p}, \vec{q}, t))$$

und ihre assoziierte Dichte

$$\rho_{\Phi}(\vec{q},t) = \int d^3 p \,\Phi(\vec{p},f) f(\vec{p},\vec{q},t). \tag{11.19}$$

Unter Stössen ändert sich ρ_{Φ} gemäss

$$\partial_{t}\rho_{\Phi}|_{\text{St\"{o}sse}} = \int d^{3}p \,\partial_{f}(\Phi \cdot f)\partial_{t}f|_{\text{St\"{o}sse}}$$

$$= \int d^{3}p \,d^{3}p' \,d^{3}p_{1} \,d^{3}p'_{1} \,[\Phi + f\partial_{f}\Phi]w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}}(f'f'_{1} - ff_{1})$$

$$(11.20)$$

Wir vertauschen die Variablen \vec{p} , \vec{p}' , \vec{p}_1 , \vec{p}_1' und nutzen dabei die Symmetrien in $w_{\vec{p}',\vec{p}_1';\vec{p},\vec{p}_1}$:

$$w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}} = w_{\vec{p}_{1}',\vec{p}';\vec{p}_{1},\vec{p}}$$

$$PT \to = w_{\vec{p}_{1},\vec{p};\vec{p}_{1}',\vec{p}'}$$

$$= w_{\vec{p},\vec{p}_{1};\vec{p}',\vec{p}_{1}'}$$
(11.21)

Indem wir diese Vertauschungen in (11.20) ausführen, erhalten wir die vier Versionen (Def. $\bar{\Phi} = \Phi + f \partial_f \Phi$)

$$\partial_{t}\rho_{\Phi}|_{\text{Stösse}} = \int d^{3}p \, d^{3}p' \, d^{3}p_{1} \, d^{3}p'_{1} \, w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}}$$

$$\begin{cases} \bar{\Phi}(\vec{p})(f'f'_{1} - ff_{1}) \\ \bar{\Phi}(\vec{p}_{1})(f'_{1}f' - f_{1}f) \\ \bar{\Phi}(\vec{p}_{1}')(f_{1}f - f'_{1}f') \end{cases}$$

$$(11.22)$$

Wir rekonstruieren (11.20), indem wir je einen Viertel der vier Varianten von (11.22) nehmen und addieren,

$$\partial_{t}\rho_{\Phi}|_{\text{Stösse}} = -\int d^{3}p \, d^{3}p' \, d^{3}p_{1} \, d^{3}p'_{1} \, w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}} (ff_{1} - f'f'_{1})$$

$$\cdot \frac{1}{4} [\bar{\Phi} + \bar{\Phi}_{1} - \bar{\Phi}' - \bar{\Phi}'_{1}]. \qquad (11.23)$$

Das Resultat (11.23) ist äusserst zweckmässig. Indem wir $\Phi = \ln f$ setzen, erhalten wir das Boltzmann'sche H-Theorem³

$$\Phi = \ln f
\rho_{\ln f} = \int d^3 p \, f \ln f \equiv H(t)
\rightarrow \partial_t H|_{\text{Stösse}} = -\frac{1}{4} \int d^3 p \, d^3 p' \, d^3 p_1 \, d^3 p'_1 \, w_{\vec{p}', \vec{p}_1'; \vec{p}, \vec{p}_1} \qquad (11.24)
\underbrace{(f f_1 - f' f'_1) \ln \frac{f f_1}{f' f'_1}}_{(x-y) \ln x/y \ge 0}$$

Die durch Stösse erzeugte H-Produktion ist immer negativ,

$$\partial_t H|_{\text{St\"osse}} \le 0.$$
 (11.25)

Mit der Definition der Entropiedichte

$$s(\vec{q},t) = -k_B \int d^3p \, f \ln f$$

 $(k_B: Boltzmann-Konstante)$ findet man entsprechend, dass Stösse zu einer Zunahme der Entropie(dichte) führen (siehe auch (11.40), (11.41))

$$\partial_t s|_{\text{St\"osse}} \ge 0.$$
 (11.26)

Im Gleichgewicht muss $\partial_t H|_{\text{St\"osse}} = 0 \text{ sein } (\to \partial_t s|_{\text{St\"osse}} = 0 \text{ und } s \text{ maximal}).$ Aus (11.24) folgt, dass

$$\partial_t H|_{\text{St\"osse}} = 0 \leftrightarrow f_0(\vec{p}) f_0(\vec{p_1}) = f_0(\vec{p}') f_0(\vec{p_1}')$$
 (11.27)

gelten muss, im Gleichgewicht ist $\log f_0$ unter Stössen erhalten:

$$\log f_0(\vec{p}) + \log f_0(\vec{p}) = \log f_0(\vec{p}') + \log f_0(\vec{p}_1'). \tag{11.28}$$

Andererseits ersehen wissen wir, dass für T-T-Streuung die Grössen $\Phi = 1, \vec{p}, p^2$ (Teilchenzahl, Impuls und Energie) erhalten sind. Entsprechend folgt aus (11.23), dass $\partial_t \rho_1|_{\text{Stösse}} = 0$, $\partial_t \rho_{\vec{p}}|_{\text{Stösse}} = 0$, $\partial_t \rho_{p^2}|_{\text{Stösse}} = 0$. Wir ziehen den Schluss, dass $\log f_0$ eine Linearkombination der erhaltenen Grössen 1, $\vec{p}, p^2 = 2m\varepsilon$ ist,

$$\log f_{0} = A \cdot 1 + \vec{B} \cdot \vec{p} - C\varepsilon$$

$$= \log a - \frac{C}{2m} (\vec{p} - \vec{p}_{0})^{2}, \quad \vec{B} = \frac{C}{m} \vec{p}_{0}.$$

$$f_{0} = ae^{-\frac{C}{2m} (\vec{p} - \vec{p}_{0})^{2}}.$$
(11.29)

 $^{^3 {\}rm Mit} \ \vec F = 0$ nehmen wir üblicherweise Homogenität an.

Der Faktor a ergibt sich aus der Normierung

$$n = a \int d^{3}p \, e^{-\frac{C}{2m}(\vec{p} - \vec{p}_{0})^{2}} = a \int d^{3}p \, e^{-\frac{C}{2m}p^{2}}$$

$$= a \left(\frac{2\pi m}{C}\right)^{3/2}$$

$$\to a = n \left(\frac{C}{2\pi m}\right)^{3/2}.$$
(11.31)

Der $Vektor \vec{p_0}$ beschreibt gerade die konvektive Strömung des Gases (Galilei-Invarianz)

$$\langle \vec{p} \rangle = \frac{\int d^3 p \, \vec{p} f_0}{\int d^3 p \, f_0} = \vec{p}_0.$$
 (11.32)

Schliesslich erhalten wir die Konstante C aus der Berechnung des Druckes auf eine Wand bei x = const,

$$p = \int_{V_x>0} d^3p \, 2p_x v_x f_0 = \frac{a}{m} \int d^3p \, p_x^2 e^{-\frac{C}{2m}p^2}$$
$$= \frac{n}{m} \left(\frac{C}{2\pi m}\right)^{3/2} \frac{4\pi}{3} \int_0^\infty dp \, p^4 e^{-\frac{C}{2m}p^2} = \frac{n}{C}$$
(11.33)

mit $2p_x$ der Impulsübertrag auf die Wand und der einfallenden Stromdichte $v_x f_0$,

$$\frac{\partial p_x}{\partial t} = \frac{F_x}{A} = p$$

und

$$\int_0^\infty dp\, p^4 e^{-\frac{C}{2m}p^2} = \partial_\alpha^2 \frac{1}{2} \left. \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}} \right|_{\alpha = C/2m} = \frac{3}{8} \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}} \left. \frac{1}{\alpha^2} \right|_{\alpha = C/2m}.$$

Durch Vergleich mit der Zustandsfunktion des Gases $pV = Nk_BT$, $p = nk_BT$, folgt

$$C = \frac{1}{k_B T} \tag{11.34}$$

Für die Einteilchen-Verteilungsfunktion im thermodynamischen Gleichgewicht erhalten wir damit den Ausdruck (Maxwell-Boltzmann)

$$f_0 = f_{MB}(\vec{p}) = n \underbrace{\left(\frac{1}{2\pi k_B T m}\right)^{3/2}}_{(\lambda/h)^3} e^{-\frac{(\vec{p} - \vec{p}_0)^2}{2m k_B T}}, \tag{11.35}$$

wobei

$$\lambda^2 = \frac{2\pi\hbar^2}{mk_BT}.$$

Die mittlere Energie $\langle \varepsilon \rangle$ ergibt sich zu $(\vec{p}_0 = 0)$

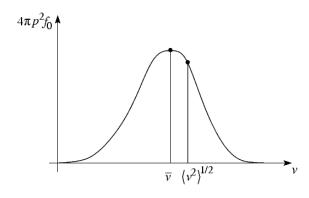
$$\langle \varepsilon \rangle = \frac{\int d^3 p \, \frac{p^2}{2m} f_0}{\int d^3 p \, f_0} = \frac{3}{2} k_B T \tag{11.36}$$

und die wahrscheinlichste und mittlere Geschwindigkeit sind (wieder für $\vec{p_0}=0$) gegeben durch

$$\bar{v} = \sqrt{\frac{2k_BT}{m}}, \quad \left[\partial_p (4\pi p^2 f_0(p))|_{\bar{p}} = 0\right]$$

$$\langle v^2 \rangle^{1/2} = \sqrt{\frac{3k_BT}{m}} > \bar{v}.$$
(11.37)

Typische Geschwindigkeiten in Gasen bei Zimmertemperatur sind $v \sim 10^5$ cm/s (O₂). Bei einem Wirkungsquerschnitt von $\sigma \sim \pi r^2 \sim 3 \cdot 10^{-15}$ cm² ergibt sich die freie Weglänge $\ell \sim 1/n\sigma \sim 1000\,\mathrm{A}$, wobei man $n=L/V_{mol}\simeq 2.7\cdot 10^{19}\,\mathrm{cm}^{-3}$ aus der Loschmidt'schen Zahl und dem Molvolumen bei Zimmertemperatur und Normaldruck findet. Daraus resultiert eine typische Stoszeit $\tau \sim 10^{-10}\,\mathrm{s}$. Beachte, dass der mittlere Abstand $a=1/n^{1/3}\sim 30\,\mathrm{A} \ll \ell \sim 1000\,\mathrm{A}$ ist, man hat ein verdünntes Gas mit wenig Wechselwirkung zwischen den Molekülen. Um die Thermodynamik des idealen Gases vollständig



zu bestimmen, berechnen wir noch die innere Energie aus (11.36).

$$U = N\varepsilon = \frac{3}{2}Nk_BT = \frac{3}{2}n_{mol}RT, \qquad (11.38)$$

$$\rightarrow C_v = \frac{3}{2}Nk_B, \tag{11.39}$$

sowie die Boltzmann'sche H-Funktion,

$$H_0 = \int d^3 p \, f_0 \log f_0 = n \log \frac{n}{(2\pi m k_B T)^{3/2}} - \frac{3}{2}n.$$

Aus H_0 erhalten wir durch Multiplikation mit $-k_BV$ die Entropie

$$S = Nk_B \log \frac{T^{3/2}V}{N} + \text{const.}$$
 (11.40)

Der Vergleich mit (3.21),

$$S = n_{mol}(c_v \ln T + R \ln V)$$

= $Nk_B \ln T^{3/2}V$ (11.41)

erbringt die Verbesserung $V \to V/N$, wodurch S jetzt wirklich extensiv ist. Solange wir uns nur um Entropieänderungen im abgeschlossenen System mit N= const beschäftigen, ist diese Korrektur irrelevant. Wir werden später darauf zurückkommen.

11.2 Fermionen und Bosonen

Wir haben in (11.15), (11.16) erwähnt, dass wir beim Übergang von klassischen Teilchen zu Fermionen und Bosonen den quantenstatistischen Aspekt dieser Quantengase in die BTG inkorporieren können, indem wir im Stosszahlansatz den Faktor $ff_1 - f'f'_1$ durch die entsprechenden Ausdrücke ersetzen⁴. Die Kombination von (11.15), (11.16) mit (11.28), (11.29) ergibt sofort die Gleichgewichtsverteilungen in den Quantengasen:

Fermionen: Aus (11.15) folgt

$$\frac{f_0(\vec{p})}{1 - f_0(\vec{p})} \frac{f_0(\vec{p}_1)}{1 - f_0(\vec{p}_1)} = \frac{f_0(\vec{p}')}{1 - f_0(\vec{p}')} \frac{f_0(\vec{p}_1')}{1 - f_0(\vec{p}_1')}$$

$$\stackrel{(11.29)}{\to} \log \frac{f_0}{1 - f_0} = \frac{\mu}{k_B T} + \frac{\vec{p}_0}{k_B T} - \frac{\varepsilon_{\vec{p}}}{k_B T}$$

$$\stackrel{\vec{p}_0 = 0}{\to} f_0 = f_{FD} = \frac{1}{e^{\frac{\varepsilon_{\vec{p}} - v}{k_B T}} + 1}.$$
(11.42)

Bosonen: Aus (11.16) folgt

$$\frac{N_0(\vec{q})}{1 + N_0(\vec{q})} \frac{N_0(\vec{q}_1)}{1 + N_0(\vec{q}_1)} = \frac{N_0(\vec{q}')}{1 + N_0(\vec{q}')} \frac{N_0(\vec{q}_1')}{1 + N_0(\vec{q}_1')}$$

$$\stackrel{(11.29)}{\to} \log \frac{N_0(\vec{q})}{1 + N_0(\vec{q})} = \frac{\mu}{k_B T} + \frac{p_0}{k_B T} - \frac{\varepsilon_{\vec{q}}}{k_B T}$$

$$\stackrel{\vec{p}_0 = 0}{\to} N_0 = N_{BE} = \frac{1}{e^{\frac{\varepsilon_{\vec{q}} - \mu}{k_B T}} - 1}.$$
(11.43)

Bei $\vec{p}_0 \neq 0$ geht $\varepsilon_{\vec{p}}$ über in $\varepsilon_{\vec{p}} - \vec{p} \cdot \vec{p}_0$ (Galilei-Transformation).

11.3 Alternative Herleitung von f_{MB}

Eine bemerkenswerte Eigenschaft der MB-Verteilung ist ihre Unabhängigkeit von jeglichen Details des Stossprozesses. Diese Universalität von f_{MB}

⁴Beachte, dass die resultierende BTG keine Quantenbeschreibung der Gase gibt. Indem wir $f(\vec{p}, \vec{q}, t)$ schreiben, sind wir bei einer klassischen Beschreibung mit $\vec{p}.\vec{q}$ gleichzeitig scharf verblieben.

lässt vermuten, dass sich f_{MB} auch ohne Rückführung auf eine kinetische Gleichung finden lässt. Tatsächlich lässt sich f_{MB} aus einem statistischen Konzept herleiten.

Wir teilen den Ein-Teilchen-Phasenraum μ in K Boxen $\omega = \Delta^3 p \Delta^3 q$ um $(\vec{p_i}, \vec{q_i})$. Die diskrete Einteilchenverteilungsfunktion f_i ergibt sich aus der Angabe der Teilchenzahl N_i in der i-ten Box,

$$f_i = \frac{N_i}{\omega}. (11.44)$$

Indem wir (11.44) über das *mikrokanonische Ensemble* (10.8) mitteln, erhalten wir die Verteilungsfunktion im Gleichgewicht (vgl. (10.12))

$$f_{0i} = \frac{\langle N_i \rangle}{\omega},\tag{11.45}$$

wobei die Nebenbedingungen

$$\sum_{i=1}^{K} N_i = N, \quad \sum_{i=1}^{K} N_i \frac{p_i^2}{2m} = E$$
 (11.46)

zu erfüllen sind. Es ist klar, dass viele Punkte $(p,q) \in \Gamma_{E,V,N}$ dieselbe Verteilungsfunktion f_i definieren. Wir suchen diejenige Verteilung von N_i , die das grösste Volumen in $\Gamma_{E,V,N}$ einnimmt, indem wir annehmen, dass die wahrscheinlichste Verteilung gerade die Verteilung des Gleichgewichtes ist. Sei $\Omega\{N_i\}$ das zu $\{N_i\}_1^K$ gehörige Volumen in $\Gamma_{E,V,N}$. Mit $\rho_{mikro} = \text{const}$ ist

$$\Omega\{N_i\} \propto \frac{N!}{N_1! N_2! \dots N_k!} g_1^{N_1} \dots g_K^{N_K}$$
 (11.47)

mit $N!/N_1!N_2!\dots N_k!$ der Anzahl Möglichkeiten, N unterscheidbare Teilchen auf K Boxen zu verteilen mit N_i Teilchen in der i-ten Box. $g_i=1$ am Schluss.

$$\log \Omega\{N_i\} = \log N! - \sum_{i=1}^K \log N_i! + \sum_{i=1}^K N_i \log g_i + C$$

$$\approx N \log N - \sum_{i=1}^K N_i \log N_i + \sum_{i=1}^K N_i \log g_i + C \quad (11.48)$$

nach der Formel von Stirling, $\log N! \approx N \log N - N$. Wir variieren die N_i , um $\log \Omega$ maximal zu haben unter den Nebenbedingungen (11.46),

$$\delta \left[\log \Omega - \alpha \sum_{i} N_{i} - \beta \sum_{i} N_{i} \varepsilon_{i} \right] = 0$$

$$\rightarrow -(1 + \log N_{0i}) + \log g_{i} - \alpha - \beta \varepsilon_{i} = 0$$

$$\rightarrow N_{0i} = g_{i} e^{-\alpha - \beta \varepsilon_{i} - 1}$$

$$\rightarrow f_{0i} = C e^{-\beta p_{i}^{2}/2m}. \quad (11.49)$$

Mit den üblichen Bedingungen ($\int f = n$, $p = nk_BT$) ergibt sich aus (11.49) die MB-Verteilung als die wahrscheinlichste aller Verteilungen, die mit den Nebenbedingungen (11.46) verträglich ist.

Wir können uns noch fragen, wie wahrscheinlich diese wahrscheinlichste Verteilung ist. Dazu betrachten wir die Varianz

$$\langle N_k^2 \rangle - \langle N_k \rangle^2 = \frac{\sum_{\{N_i\}} N_k^2 \Omega\{N_i\}}{\sum_{\{N_i\}} \Omega\{N_i\}} - \left(\frac{\sum_{\{N_i\}} N_k \Omega\{N_i\}}{\sum_{\{N_i\}} \Omega\{N_i\}}\right)^2$$
$$= g_k \frac{\partial}{\partial g_k} \langle N_k \rangle \stackrel{(11.49)}{=} N_{0k}$$
(11.50)

$$\left[\left\langle \left(\frac{N_k}{N} \right)^2 \right\rangle - \left\langle \frac{N_k}{N} \right\rangle^2 \right]^{1/2} = \frac{1}{\sqrt{N}} \left(\frac{N_{0k}}{N} \right)^{1/2} \tag{11.51}$$

Die Verteilung $\mathcal{P}(N_k)$ ist also eng um den MB-Wert N_0k herum verteilt. Für

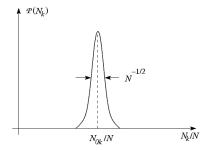


Abb. 11.6: Verteilung $\mathcal{P}(N_k)$ um N_{0k}/N .

ein grosses System ist die Verteilungsfunktion f_i praktisch immer beliebig nahe an der MB-Verteilung, $f_i \approx f_{0i}$, fast immer.

Wir nennen Verteilungsfunktionen im Peak von $\mathcal{P}(N_k)$ "essentiell MB". Einige Bemerkungen zum H-Theorem, molekularem Chaos, MB-Verteilung und BTG. Das H-Theorem besagt, dass, falls das Gas im Zustand molekularen Chaos ist, dann gilt

$$\frac{dH}{dt}\Big|_{0+} \le 0 \quad \text{und} \quad \frac{dH}{dt}\Big|_{0+} = 0 \Leftrightarrow f = f_{MB}.$$
 (11.52)

Aus der mikroskopischen Zeitumkehrinvarianz folgt, dass dann auch

$$\left. \frac{dH}{dt} \right|_{0-} \ge 0. \tag{11.53}$$

Eine Trajektorie von H zeigt damit auf der mikroskopischen Skala die Eigenschaften wie im Bild 11.7 dargestellt. Beachte, dass das H-Theorem nur in ausgewählten Zuständen molekularen Chaos gilt. Entsprechend ist H keine mikroskopisch stetige Funktion. Ursache der Unstetigkeiten sind die Stösse.

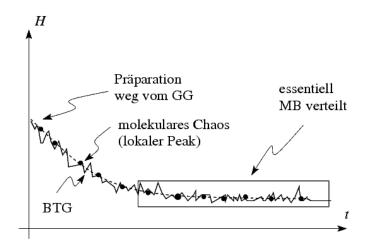


Abb. 11.7: Trajektorie von H.

11.4 Approximationen zur Boltzmanngleichung

Ausser in Spezialfällen ist die Lösung der BTG illusorisch. In diesem Kapitel betrachten wir Approximationen zur BTG, die eine systematische Lösung erzeugen. Dabei wollen wir uns zumeist nicht allzu weit vom Gleichgewicht entfernen.

Wichtig ist in diesem Zusammenhang das Konzept der lokalen Maxwell-Boltzmann Verteilungsfunktion $f_{\ell 0}$,

$$f_{\ell 0} = n(\vec{r}) \frac{1}{(2\pi k_B T(\vec{r})m)^{3/2}} e^{-\frac{(\vec{p} - \vec{p}_0(\vec{r}))^2}{2m k_B T(\vec{r})}}.$$
 (11.54)

 $f_{\ell 0}$ kann lokal definiert werden, falls das System lokal im Gleichgewicht ist, so dass sich lokal Dichte (\leftrightarrow chemisches Potential), Temperatur und konvektive Strömung definieren lassen (entsprechend den Invarianten $1 \leftrightarrow n, \mu; \vec{p} \leftrightarrow \vec{p}_0; \vec{p}^2 \leftrightarrow T$). $f_{\ell 0}$ ist keine Lösung der BTG, denn

$$\mathcal{D}f_{\ell 0} \equiv \left[\partial_t + \vec{v} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}} + \frac{\vec{F}}{m} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{p}} \right] f_{\ell 0} \neq 0, \text{ aber}$$

$$\partial_t f_{\ell 0}|_{\text{Stösse}} = 0. \tag{11.55}$$

Typischerweise suchen wir Lösungen zu Problemen vom Typ

- i) Relaxation: Gegeben $f(\vec{p}, \vec{r}, t = 0)$; wie relaxiert f gegen f_0 (keine Treiber) oder gegen f_s (zeitunabhängige Treiber, f_s beschreibt die stationäre Lösung).
- ii) Stationärer Transport: Gegeben ein Satz zeitunabhängiger Treiber, z.B. $\vec{F} \neq 0, \ \vec{\nabla}T \neq 0, \ \vec{\nabla}\mu \neq 0 \ \text{oder} \ \vec{\nabla}n \neq 0$: Wie sieht die stationäre Lösung f_s aus?

Ein fruchtbares Konzept ist die

11.4.1 Linearisierung

Linearisiert wird zumeist an zwei Orten, in $\mathcal{D}f$ und in $\partial_t f|_{\text{St\"osse}}$. Wir konzentrieren uns zunächst auf den Stossterm (11.10) und machen den Ansatz

$$f = f_{\ell 0}(1 + \Psi). \tag{11.56}$$

Hier fassen wir Ψ als kleine Störung auf⁵. Mit $\partial_t f_{\ell 0}|_{\text{Stösse}} = 0$ finden wir ausgehend von (11.10) sofort

$$\partial_{t} f|_{\text{Stösse}} = -f_{\ell 0}(\vec{p}) \int d^{3}p' \, d^{3}p_{1} \, d^{3}p'_{1} \, w_{\vec{p}',\vec{p}_{1}';\vec{p},\vec{p}_{1}} f_{\ell 0}(\vec{p}_{1})$$

$$\cdot [\Psi(\vec{p}) + \Psi(\vec{p}_{1}) - \Psi(\vec{p}') - \Psi(\vec{p}_{1}')]$$

$$\equiv f_{\ell 0}(\vec{p}) L \Psi,$$
(11.57)

mit L einem linearen Operator. Als nächstes wenden wir uns dem Flussterm $\mathcal{D}f$ zu. Mit (11.56) finden wir

$$\mathcal{D}f = \mathcal{D}f_{\ell 0}(1+\Psi) + f_{\ell 0}\mathcal{D}\Psi. \tag{11.58}$$

Betrachte zuerst die Aufgabe in i); der Einfachheit halber sei $\vec{\mathcal{F}} = 0$, $\vec{\nabla}_{\vec{r}} = 0$ (Homogenität). Dann ist $f_{\ell 0} = f_0$, $\mathcal{D}f_0 = 0$, und zu lösen bleibt das lineare Problem

$$\partial_t \Psi = L \Psi. \tag{11.59}$$

Bei ii) ist $\partial_t = 0$ (Stationarität) und mit \mathcal{F} klein können wir $\mathcal{D}f$ linearisieren,

$$\mathcal{D}f \approx \mathcal{D}f_{\ell 0} \propto \vec{\mathcal{F}},$$

$$\Psi \propto \vec{\mathcal{F}}.$$
(11.60)

Das zu lösende zweifach (in $\vec{\mathcal{F}}$ und in Ψ) linearisierte Problem lautet dann

$$\mathcal{D}f_{\ell 0} = f_{\ell 0}L\Psi. \tag{11.61}$$

Wir wenden uns erst i) zu. Mit dem Separationsansatz

(11.62)

erhalten wir das Eigenwertproblem

$$Lg_{\lambda}(\vec{p}) = -\lambda g_{\lambda}(\vec{p}), \tag{11.63}$$

⁵D.h., f(t=0) nahe an f_s in i), $\vec{\mathcal{F}} = \vec{F}$, $\vec{\nabla}T$, $\Delta\mu$, ... klein in ii); beachte auch, dass (11.7) bereits linear ist.

wobei der Eigenwert λ den Zerfall der Komponente $\Psi_{\lambda}(\vec{p},t)=e^{-\lambda t}g_{\lambda}(\vec{p})$ beschreibt. Dass die Lösungen Ψ_{λ} wirklich zerfallen (d.h. $\lambda>0$), folgt aus der Negativität des Operators L bezüglich des Skalarproduktes

$$(g_1, g_2) \equiv \int d^3 p \, f_0(\vec{p}) g_1(\vec{p}) g_2(\vec{p}),$$

 $(g, Lg) \leq 0.$ (11.64)

Die Negativität (11.64) folgt aus w>0 und den Symmetrieeigenschaften (11.21). Beachte auch, dass L bezüglich (11.64) hermitesch ist, $(g_1, Lg_2)=(g_2, Lg_1)$. Eine Ausnahme bilden die Erhaltungsgrössen $g_0^1 \sim 1$, $(g_0^x, g_0^y, g_0^z) \sim \vec{p}$, $g_0^{p^2} \sim p^2$, die alle zum Eigenwert $\lambda=0$ gehören und daher nicht zerfallen. Mit der vollständigen $Basis\ g_{\lambda}(\vec{p})$ können wir die Lösung zu (11.59) entwickeln,

$$\Psi = \sum_{\lambda \neq 0} A_{\lambda} g_{\lambda}(p) e^{-\lambda t}, \qquad (11.65)$$

wobei die Gewichte A_{λ} durch die Anfangsbedingung $\Psi(0)$ gegeben sind,

$$A_{\lambda} = \int d^{3}p \, f_{0}(\vec{p}) g_{\lambda}(\vec{p}) \Psi(\vec{p}, t = 0)$$

= $(g_{\lambda}, \Psi(t = 0)).$ (11.66)

Obwohl substantiell vereinfacht, stellt die Lösung des EW-Problems (11.63) immer noch ein aufwendiges Problem dar, das nur in Ausnahmefällen einfach lösbar ist. Ein bekanntes Beispiel sind die Maxwell-Moleküle mit $V_{rep}(r) \propto r^{-4}$, siehe Übungen.

Zu~ii). Das generische Beispiel für Transport im klassischen Gas ist der Wärmetransport im Temperaturgradienten. Mit

$$f_{\ell 0} = e^{-\frac{\varepsilon_p - \mu(\vec{r})}{k_B T(\vec{r})}} \tag{11.67}$$

finden wir

$$\mathcal{D}f_{\ell 0} = \vec{v} \cdot \vec{\nabla}_{\vec{r}} f_{\ell 0} = -\frac{\partial f_{\ell 0}}{\partial \varepsilon_p} \vec{v} \cdot \left[\frac{\varepsilon_p - \mu}{T} \vec{\nabla} T + \vec{\nabla} \mu \right].$$

Wir schreiben $\vec{\nabla}\mu$ um auf $\vec{\nabla}T$: Im strömungsfreien Fall mit $\vec{p}_0=0$ ist der Druck p= const und mit $\mu=\mu(T)$ erhalten wir

$$\vec{\nabla}\mu = \left. \frac{\partial \mu}{\partial T} \right|_{n} \vec{\nabla}T.$$

Mit $\mu = G/N$ und $\partial G/\partial T = -S$ ist

$$\mu - T\frac{\partial \mu}{\partial T} = \frac{1}{N}(G + TS) = \frac{H}{N} = h \tag{11.68}$$

und wir finden

$$\mathcal{D}f_{\ell 0} = -\frac{\partial f_{\ell 0}}{\partial \varepsilon_p} (\vec{v} \cdot \vec{\nabla} T) \frac{\varepsilon_p - h}{T}.$$
 (11.69)

Für ein klassisches Gas ist $\partial_{\varepsilon_p} f_{\ell 0} = -f_{\ell 0}/k_B T$ und (11.61) reduziert sich mit (11.69) zu

$$-X = \frac{\varepsilon_p - h}{k_B T^2} \vec{v} \cdot \vec{\nabla} T = L \Psi. \tag{11.70}$$

Auf die Lösung von (11.70) kommen wir im übernächsten Abschnitt zurück. Für den Moment bemerken wir nur, dass $\Psi = -L^{-1}X \propto \vec{\nabla}T$ ist. Für die Wärmestromdichte \vec{w} (vgl. 9.1) finden wir

$$\vec{w} = \int d^3p \, f \vec{v} \varepsilon_p = \int d^3p \, f_{\ell 0} (1 + \Psi) \vec{v} \varepsilon_p$$

$$= \underbrace{(\vec{v} \varepsilon_p, 1)}_{=0} + (\vec{v} \varepsilon_p, \Psi) - \underbrace{\vec{v} h, \Psi}_{=h(\vec{v}, \Psi) = 0}$$

$$= (\vec{v} (\varepsilon_p - h), \Psi)$$

$$= -\left[k_b \frac{T^2}{(\vec{\nabla} T)^2} (X, \Psi)\right] \vec{\nabla} T, \qquad (11.71)$$

$$\rightarrow \kappa = \text{W\"{armeleitf\"{a}higkeit}} = -k_B \left(\frac{T}{\vec{\nabla} T}\right)^2 (X, \Psi).$$

 $(h(\vec{v}, \Psi) = 0$, da $\Psi \perp Eig_{\lambda=0}^H$, vgl. nächster Abschnitt, sonst wäre $\vec{v} \neq 0$ nach Abschalten von $\vec{\nabla}T$.). Mit $\Psi = \sum_{\lambda \neq 0} A_{\lambda}g_{\lambda}$ und

$$(X, g_{\mu}) = -(L \sum_{\lambda \neq 0} A_{\lambda} g_{\lambda}, g_{\mu}) = \lambda_{\mu} A_{\mu} \rightarrow A_{\mu} = (X, g_{\mu})/\lambda \mu$$

erhalten wir das elegante Resultat

$$\kappa = k_B \left(\frac{T}{\vec{\nabla}T}\right)^2 \sum_{\lambda \neq 0} \frac{(X, g_\lambda)^2}{\lambda}.$$
 (11.72)

Das obige Schema lässt sich in gleicher Weise zur Bestimmung anderer Transportkoeffizienten nutzen. Methoden zur "Lösung" der inhomogenen Integralgleichung (11.70) besprechen wir in den nächsten beiden Abschnitten.

11.4.2 Variationsprinzip

Mit der Definition

$$H = -L \tag{11.73}$$

lautet unsere Aufgabe, eine Lösung des inhomogenen Problems

$$H\Psi = X \tag{11.74}$$

zu finden. Dabei muss $X \perp Eig_{\lambda=0}^H = \{g_0^1, \vec{g}_0, g_0^{p^2}\}$ sein $(\rightarrow (11.74)$ ist lösbar) und $\Psi \perp Eig_{\lambda=0}^H$ damit sich für $t \to \infty$, $\vec{\mathcal{F}} \to 0$ das Gleichgewicht einstellt. Gemäss Def. (11.73) und (11.64) ist H positiv (semi-)definit. Unser Anliegen ist die Bestimmung von Transportkoeffizienten vom Typ (siehe (11.71))

$$(X, \Psi) \tag{11.75}$$

Nützlich dabei ist das folgende Variationsprinzip: Sei $U(\vec{p})$ eine beliebige Funktion von \vec{p} . Dann ist

$$(X, \Psi) \ge \frac{(X, U)^2}{(U, HU)}$$

und wir erhalten eine *untere Schranke* für den entsprechenden Transportkoeffizienten. Oft ergibt U=X eine gute erste Abschätzung⁶.

11.4.3 Relaxationszeitapproximation

Mit (11.61), (11.69), (11.70), (11.73) besteht unsere Aufgabe in der Lösung von

$$\mathcal{D}f_{\ell 0} = -f_{\ell 0}X = -f_{\ell 0}H\Psi,\tag{11.76}$$

wobei $f_{\ell 0}$ lokal MB-sch ist und X als bekannt betrachtet wird, z.B.

$$X = -\frac{\varepsilon_p - h}{k_B T^2} \vec{v} \cdot \vec{\nabla} T$$

im Problem der Wärmeleitung. Die Invertierung $\Psi=H^{-1}X$ ist im allgemeinen schwierig. Eine drastische Vereinfachung bringt die Relaxationszeitapproximation. Dabei geht man von der Annahme aus, dass Stösse die Verteilungsfunktion f innerhalb einer charakteristischen Stosszeit τ_r zu f_r relaxieren. Der Stossterm $f_{\ell 0}H\Psi$ reduziert sich dann zu

$$f_{\ell 0}H\Psi \to \frac{f - f_r}{\tau_r}.\tag{11.77}$$

Es ergeben sich zwei wichtige Fragen: Was sind physikalisch vernünftige Ansätze für f_r und τ_r ? Wir werden später genauer darauf eingehen und konzentrieren uns vorerst auf die Konsequenzen von (11.77). Dabei betrachten wir τ_r als Parameter der Grösse \sim Stosszeit und brauchen für f_r den Ansatz $f_r \sim f_{\ell 0}$. Damit reduziert sich (11.77) zu

$$H\Psi \to \frac{\Psi}{\tau}.$$
 (11.78)

⁶Zum Beweis minimiert man den Ausdruck ((Ψ − λU), H(Ψ − λU)) ≥ 0 bezgl. λ: λ = (U, HΨ)/(U, HU). Einsetzen ergibt die Schwarz'sche Ungleichung (Ψ, HΨ)(U, HU) ≥ $(U, HΨ)^2$.

Gemäss (11.78) ersetzen wir das Spektrum von $H \ge 0$ durch einen einzigen Wert $1/\tau$. Mit (11.76) finden wir die Lösung

$$\Psi = \tau X = -\frac{\tau}{k_B T^2} (\varepsilon_p - h) \vec{v} \cdot \vec{\nabla} T \qquad (11.79)$$

für die Wärmeleitung⁷. Die Definition der Wärmestromdichte und der Fourieransatz

$$\vec{w} = \int d^3p \, f_{\ell 0} \vec{v} \varepsilon_p \Psi = -\kappa \vec{\nabla} T [= -\kappa (\partial_x T, 0, 0)]$$

ergeben für den Wärmeleitungskoeffizienten den Ausdruck

$$\kappa = \frac{\tau}{k_B T^2} \int d^3 p \, f_{\ell 0} \varepsilon_p v_x^2 (\varepsilon_p - h)$$
$$= \frac{2\tau n}{3m k_B T^2} \langle (\varepsilon_p - h) \varepsilon_p^2 \rangle$$

mit $v_x^2 = v^2/3 = 2\varepsilon_p/3m$ und der Definition

$$\langle A \rangle = \frac{\int d^3 p \, f_{\ell 0} A}{\int d^3 p \, f_{\ell 0}}.$$
 (11.80)

Wir benutzen, dass

$$\langle \varepsilon_p^n \rangle = (k_B T)^n \frac{\Gamma(n+3/2)}{\Gamma(3/2)},$$

 $h = c_p T = \frac{5}{2} k_B T$ (11.81)

und finden das Schlussresultat⁸

$$\kappa = nc_p \tau \frac{k_B T}{m}. (11.82)$$

Im nächsten Schritt wollen wir τ_r besser verstehen. Dazu betrachten wir die Teilchen-Defekt-Streuung als einfachstes Beispiel. Das T-D Eigenwertproblem ist exakt lösbar und zeigt deshalb die Funktionsweise der RZA klar auf. Ausgehend von (11.6) mit $\rho(p') = 1/(2\pi\hbar)^3$, Vol = 1 und dem Ansatz

$$N_{imp}|\langle \vec{p}'|V_{imp}|\vec{p}\rangle|^2 = \sum_{\ell} W_{\ell} P_{\ell}(\cos \vartheta), \quad \cos \vartheta = \hat{p}' \cdot \hat{p}$$
 (11.83)

schreiben wir das Stossintegral um auf

$$\partial_t f|_{\text{St\"osse}} = -\frac{2\pi}{\hbar} \int d\Omega_{\hat{p}'} \frac{dp'p'^2}{(2\pi\hbar)^3} \sum_{\ell} W_{\ell} P_{\ell}(\cos\vartheta) \delta(\varepsilon_p - \varepsilon_{p'}) [f(\vec{p}) - f(\vec{p}')]. \tag{11.84}$$

⁷Zeige, dass (11.79) tatsächlich $(\vec{v}, \Psi) = 0$ erfüllt.

 $^{^{8}\}Gamma(x+1) = x\Gamma(x)$

Wir zerlegen $f(\vec{p})$ in seine Winkelanteile

$$f(\vec{p}) = \sum_{\ell',m'} f_{\ell',m'}(\varepsilon_p) Y_{\ell',m'}(\theta,\phi)$$
(11.85)

und benutzen das Additionstheorem

$$P_{\ell}(\cos \vartheta) = \frac{4\pi}{2\ell + 1} \sum_{m = -\ell}^{\ell} Y_{\ell m}(\theta, \phi) Y_{\ell m}^{*}(\theta', \phi'), \tag{11.86}$$

$$\partial_{t} f|_{\text{Stösse}} = -\frac{2\pi}{\hbar} \int d\Omega_{\hat{p}'} \frac{dp'p'^{2}}{(2\pi\hbar)^{3}} \sum_{\ell,m,\ell',m'} \frac{4\pi}{2\ell+1} W_{\ell} \delta(\varepsilon_{p} - \varepsilon_{p'}) Y_{\ell m}(\theta,\phi) Y_{\ell m}(\theta',\phi')$$

$$f_{\ell'm'} [Y_{\ell'm'}(\theta,\phi) - Y_{\ell'm'}(\theta',\phi')]$$

$$= -\sum_{\ell,m} Y_{\ell m}(\theta,\phi) \frac{2\pi}{\hbar} \int \frac{\sqrt{2m\varepsilon_{p'}}m}{(2\pi\hbar)^{3}} d\varepsilon_{p'} \delta(\varepsilon_{p} - \varepsilon_{p'}) \Big[W_{0} - \frac{W_{\ell}}{2\ell+1} \Big] f_{\ell m}(\varepsilon_{p'})$$

$$(11.87)$$

nach Vertauschung von Summe und Integral sowie $Y_{\ell'm'}(\theta,\phi) \to \delta_{\ell 0}\delta_{m 0}Y_{\ell'm'}(\theta,\phi)$ und $Y_{\ell'm'}(\theta',\phi') \to \delta_{\ell \ell'}\delta_{mm'}Y_{\ell m}(\theta,\phi)$ nach Integration. Offensichtlich sind die Funktionen $f_{\ell m}(\varepsilon_p)$ gerade Eigenfunktionen zum Operator $\partial_t f|_{\text{St\"osse}}$,

$$\partial_{t} f_{\ell m}(\varepsilon_{p})|_{\text{Stösse}} = -\frac{1}{\tau_{\ell}(\varepsilon_{p})} f_{\ell m}(\varepsilon_{p})$$

$$\frac{1}{\tau_{\ell}(\varepsilon_{p})} = \frac{2\pi}{\hbar} \frac{m\sqrt{2m\varepsilon_{p}}}{(2\pi\hbar)^{3}} \left[W_{0}(\varepsilon_{p}) - \frac{W_{\ell}(\varepsilon_{p})}{2\ell + 1} \right].$$
(11.88)

Für Fermionen spielt sich alles an der Fermifläche ab und wir können $\varepsilon_p = \varepsilon_F$ setzen. (11.88) zeigt uns, dass jede Deformation $f_{\ell m}$ der Verteilungsfunktion mit ihrer eigenen Zeitskala $\tau_\ell(\varepsilon_p)$ zerfällt. Beachte, dass alles Gewicht beim jeweiligen ε_p bleibt, eine Folge der Energieerhaltung $\delta(\varepsilon_p - \varepsilon_{p'})$ im Streuprozess. Auch beinhalten die Komponenten $f_{\ell>0,m}$ keine netto Teilchenzahl, da $\int d\Omega \, Y_{\ell\geq 0,m} = 0$. Entsprechend ist der Eigenwert $\tau_0^{-1} \propto [W_0 - W_\ell/(2\ell+1)|_{\ell=0}] = 0$, die TZ ist eine Invariante. Besonders relavant ist die "Dipol"-Relaxationszeit τ_1 : Die meisten Treiber erzeugen eine Dipolquelle $\mathcal{D}f_{\ell 0} \propto \vec{v} \cdot \vec{\mathcal{F}} \to Y_{1m}$ und die entsprechende Relaxationszeit lässt sich schreiben als

$$\frac{1}{\tau_1} = \int d^3 p' \, w_{\vec{p}', \vec{p}} (1 - \hat{p}' \cdot \hat{p}) \equiv \frac{1}{\tau_{\text{Transport}}}.$$
 (11.89)

Wir sehen, dass Vorwärtsstreuung mit $\hat{p}' \cdot \hat{p} = 1$ den Dipol nicht relaxiert, während die Umkehrstreuung mit $\hat{p}' \cdot \hat{p} = -1$ doppelt effizient ist. Aus unserem Beispiel lernen wir zwei wichtige Dinge:

- 1. In der RZA $-(f-f_r)/\tau_r$ soll die Relaxationszeit der Symmetrie der Quelle X angepasst werden. Für $X \sim$ dipolar ist $\tau_r = \tau_{\text{Transport}}$ eine gute Wahl. Beachte, dass $\tau_{\text{Streu}} = \text{Streuzeit} = \int d^3p' \, w_{\vec{p}',\vec{p}} \neq \tau_{tr}$ ist.
- 2. Die Verteilung f_r , zu der f relaxiert, soll den Erhaltungssätzen angepasst werden. Im Beispiel der T-D Streuung haben wir gesehen, dass jede Inhomogenität $f_{\ell>0}$ in der Winkelstreuung relaxiert und nur $f_{\ell=0}=\langle f \rangle_{\Omega}$

$$\langle f \rangle_{\Omega} = \int \frac{d\Omega}{4\pi} f(\varepsilon_p, \Omega)$$

überlebt. Ein guter Ansatz für f_r im Problem der T-D Streuung ist deshalb $f_r = \langle f \rangle_{\Omega}$ -

Aus 1. und 2. ergibt sich für die RZA bei T-D Streuung der Ansatz

$$\left. \frac{\partial f}{\partial t} \right|_{T-D} \approx -\frac{f - \langle f \rangle_{\Omega}}{\tau_{\text{Transport}}}.$$
 (11.90)

Entsprechend findet man schlaue RZAen für die Probleme der T-T und T-M Streuung:

T-T Streuung: T-T Streuung vermag den Dipol nicht zu relaxieren (\vec{p} ist erhalten). Das erste relaxierte Moment ist der Quadrupol, $\tau_r = \tau_2$ ist relevant. Trotzdem benutzt man oft $\tau_r = \tau_{\text{Streu}}$ als einfachsten Ansatz,

$$\tau_{\text{Streu}} = \int d^3 p' \, d^3 p_1 \, d^3 p'_1 \, w_{\vec{p}', \vec{p}_1 \, '; \vec{p}, \vec{p}_1}.$$

Für f_r wählt man die lokale MB-Verteilung $f_{\ell 0}$, wobei die Erhaltungssätze berücksichtigt werden, indem $n, T, \vec{p_0}$ für f und $f_{\ell 0}$ die gleichen Erwartungswerte liefern. Die lokalen Werte von $n, T, \vec{p_0}$ ergeben sich aus der Hydrodynamik, siehe Kapitel 12.

$$\left. \frac{\partial f}{\partial t} \right|_{T-T} \approx -\frac{f - f_{\ell 0}}{\tau_{\text{Streu}}}.$$
 (11.91)

T-M Streuung: T-M Streuung relaxiert die Verteilung ins Gleichgewicht f_0 , wobei T durch die Temperatur des Modenbades (z.B. Phononentemperatur = Temperatur des Kristalles) gegeben ist. Für τ_r benutzt man meist die Teilchen-Moden-Streuzeit τ_{TM} ,

$$\left. \frac{\partial f}{\partial t} \right|_{T-M} \approx -\frac{f - f_0}{\tau_{TM}}.$$
 (11.92)

Ein beliebter Ansatz, der Invarianten berücksichtigt, ist die Substitution (vgl. (11.78))

$$H\Psi \to \frac{1}{\tau} \left[\Psi - \sum_{i} (g_0^{(i)}, \Psi) g_0^{(i)} \right]$$
 (11.93)

mit $Hg_0^{(i)}=0$, den Invarianten von H. (11.93) ersetzt das Spektrum von H durch die zwei Eigenwerte 0 und $1/\tau$. Für die T-T sind die gemäss (11.64) normierten Funktionen gegeben durch

$$g_0^1 = \frac{1}{\sqrt{n}},$$

$$g_0^i = \frac{p_i}{m} \sqrt{\frac{nk_B T}{m}}, \quad i = x, y, z,$$

$$g_0^{p^2} = \sqrt{\frac{2}{3n}} \left[\frac{p^2}{2mk_B T} - \frac{3}{2} \right]. \tag{11.94}$$

Hydrodynamik

Die Grundidee der Hydrodynamik ist die Reduktion der kinetischen Gleichung (11.17) für ein Gas/Fluidum auf ein System von Transportgleichungen für die ersten drei Momente der Verteilungsfunktion f. Entsprechend wird angenommen, dass f durch diese Momente charakterisiert wird und man macht den Ansatz

$$f = f_{\ell 0} + g \tag{12.1}$$

mit der lokalen MB-Verteilung

$$f_{\ell 0} = n(\vec{r}, t) \left(\frac{m}{2\pi k_B T(\vec{r}, t)}\right)^{3/2} e^{-\frac{m(\vec{v} - \vec{u}(\vec{r}, t))^2}{2k_B T(\vec{r}, t)}}.$$
 (12.2)

Der Ansatz (12.2) beinhaltet die fünf Parameter

$$n(\vec{r},t)$$
, Dichte,
 $\vec{u}(\vec{r},t)$, konvektive Strömung,
 $T(\vec{r},t)$, Temperatur. (12.3)

Die Bedingung, dass (12.1) die BTG erfüllen soll, erlaubt es, die Korrektur g durch $f_{\ell 0}$ auszudrücken:

$$\mathcal{D}f = \frac{\partial f}{\partial t}\Big|_{\text{St\"{o}sse}},$$

$$\mathcal{D}f_{\ell 0} + \underbrace{\mathcal{D}g}_{=0} = -\frac{f - f_{\ell 0}}{\tau} = -\frac{g}{\tau}.$$
(12.4)

in erster Ordnung. In $nullter\ Ordnung$ vernachlässigen wir g und verlangen, dass

$$\mathcal{D}f_{\ell 0} = 0 \tag{12.5}$$

(0. Ordnung, \rightarrow Euler-Gleichungen). In erster Ordnung lösen wir die BTG in Relaxationszeitapproximation und bestimmen g aus $f_{\ell 0}$,

$$g = -\tau \mathcal{D}f_{\ell 0} \tag{12.6}$$

(1. Ordnung, \rightarrow Navier-Stokes-Gleichung). Die Momente von $f_{\ell 0}$ erhalten wir aus den fünf Erhaltungssätzen der BTG: Sei $\phi = 1, \vec{p}, p^2$ eine Erhaltungsgrösse, dann gilt

$$\int d^3 p \, \mathcal{D} f \cdot \phi = \int d^3 p \, \frac{\partial f}{\partial t} \Big|_{\text{St\"{o}sse}} \phi = 0$$

$$\parallel$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int d^3 p \, f \cdot \phi + \vec{\nabla}_r \int d^3 p \, \vec{v} f \phi - \vec{F} \int d^3 p \, (\vec{\nabla}_{\vec{p}} \phi) f \qquad (12.7)$$

Den letzten Term erhält man nach partieller Integration und $f \to 0$ für $p \to \infty$. Die resultierenden Gleichungen haben die Form

$$\phi = 1 : \partial_t n + \partial_i j_i = 0,$$

$$\phi = \vec{p} : \partial_t j_k + \frac{1}{m} \partial_i \Pi_{ik} = \frac{n}{m} F_k,$$

$$\phi = p^2 : \partial_t e + \partial_i \varepsilon_i = j_i F_i.$$
(12.8)

Dabei haben wir die Grössen

Dichte:
$$n = \int d^3p \, f$$
,
Stromdichte: $j_k = \int d^3p \, v_k f$,
Energie: $e = \int d^3p \, \frac{p^2}{2m} f$,
Geschw.stromdichte: $\Pi_{ik} = \int d^3p \, v_i v_k f$,
Energiestromdichte: $\varepsilon_k = \int d^3p \, \frac{p^2}{2m} v_k f$ (12.9)

eingeführt. Beachte, dass gemäss Definition die Momente n, j_k, e bezgl. f und $f_{\ell 0}$ identisch sind (Erhaltungssätze). Andererseits sind Π_{ik} und ε_k für f und $f_{\ell 0}$ verschieden. Entsprechend differieren diese Grössen in nullter $(f \approx f_{\ell 0})$ und erster Ordnung $(f \approx f_{\ell 0} - \tau \mathcal{D} f_{\ell 0})$. Indem wir für f in (12.9) einsetzen, können wir alle Grössen in (12.8) durch n, \vec{u} und T ausdrücken und erhalten einen Satz von fünf Transportgleichungen für die fünf Unbekannten n, \vec{u} und T.

Die Hydrodynamik beschreibt erfolgreich die Tranportphänomene in Gasen und in Flüssigkeiten, die sich durch lokales Gleichgewicht beschreiben lassen (f nahe am Gleichgewicht). Die Zeitskalen $(\partial_t \sim \omega)$ und Längenskalen $(\vec{\nabla} \sim \vec{k})$, auf denen sich n, \vec{u} und T ändern, müssen dabei gross gegenüber den mikroskopischen Skalen τ = Streuzeit und $\ell = v\tau$ = freie Weglänge sein

 $(X = n, \vec{u}, T),$

$$\frac{|\partial_t X|}{X} \ll \frac{1}{\tau},$$

$$\frac{|\vec{\nabla} X|}{X} \ll \frac{1}{\ell},$$

$$\omega \tau \ll 1,$$

$$k\ell \ll 1.$$
(12.10)

Typische Anwendungsgebiete sind Fluiddynamik, Verbrennung, Aerodynamik, Atmosphärenphysik, Wärme- und Ladungstransport in Festkörpern, Flüssigkeiten, Gasen, Akustik, ...

Im Folgenden skizzieren und diskutieren wir die Herleitung und die Struktur/Eigenschaften der Eulergleichungen und der Navier-Stokes-Gleichung. Wir verzichten auf detaillierte Rechnungen, die aufwendig, aber trivial sind. In 12.3 diskutieren wir einige Anwendungen.

12.1 Nullte Ordnung, Euler-Gleichung

Wir separieren die Ausdrücke in (12.9) in konvektive Anteile (\vec{u}) und thermische Anteile ($\vec{\nu}$),

$$\vec{v} = \vec{u} + \vec{\nu},$$

$$\int d^3p \, \vec{v} f = n\vec{u},$$

$$\int d^3p \, \vec{\nu} f = 0.$$
(12.11)

$$j_{k} = nu_{k},$$

$$e = \frac{mn}{2}u^{2} + q,$$

$$q = \frac{m}{2}\int d^{3}p \,\nu^{2}f,$$

$$\Pi_{ik} = mnu_{i}u_{k} + p_{ik},$$

$$p_{ik} = m\int d^{3}p \,\nu_{i}\nu_{k}f,$$

$$\varepsilon_{k} = \frac{mn}{2}u^{2}u_{k} + qu_{k} + u_{i}p_{ik} + w_{k},$$

$$w_{k} = \frac{m}{2}\int d^{3}p \,\nu^{2}\nu_{k}f.$$

$$(12.12)$$

In nullter Ordnung ist $f = f_{\ell 0}$ und wir finden

$$q = \frac{3}{2}nk_BT \quad \left(=\frac{U}{V}, U = \text{innere Energie}\right),$$
 $p_{ik} = \delta_{ik}p, p = nk_BT \quad (= \text{isotr. Druck}),$
 $w_k = 0, \quad \text{(kein Wärmestrom)}.$ (12.13)

Einsetzen in (12.8) ergibt die Eulergleichungen (zweite Zeile)

$$\partial_t n + \partial_i (nu_i) = 0, \quad \text{(Kontinuitätsgleichung)},
m \partial_t (nu_k) + \partial_i (mnu_i u_k + \delta_{ik} nk_B T) = nF_k,
\partial_t \left(\frac{mn}{2} u^2 + \frac{3}{2} nk_B T\right) + \partial_i \left[\left(\frac{mn}{2} u^2 + \frac{5}{2} nk_B T\right) u_i\right] = nF_i u_i.$$
(12.14)

Eine elegantere Form findet man mit Hilfe der substantiellen Ableitung

$$D_t \equiv \partial_t + u_i \partial_i. \tag{12.15}$$

Sei $X(\vec{r},t) = X(\vec{r}' + \vec{u}t,t)$ die interessierende Grösse. Dann ist

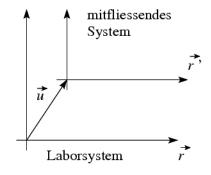


Abb. 12.1: Zur Definition der substantiellen Ableitung. $X(\vec{r},t) = X(\vec{r}' + \vec{u}t,t)$

$$\frac{dX}{dt} = \partial_t X + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} X = D_t X.$$

X enthält damit zwei Zeitabhängigkeiten, eine "echte" (∂_t) und eine triviale, von der Konvektion herrührende $(\vec{v} \cdot \vec{\nabla})$. Die Gleichungen (12.14) vereinfachen sich zu

$$D_t n + n \vec{\nabla} \vec{u} = 0,$$

$$mnD_t \vec{u} + \vec{\nabla}(nk_B T) = n\vec{F},$$

$$\frac{3}{2} D_t T + T \vec{\nabla} \vec{u} = 0.$$
 (12.16)

Diese 0. Ordnung Gleichungen sind speziell: Es tritt keine Dissipation auf; die durch die Kraft \vec{F} ins System hineingepumpte Energie geht in konvekti-

ven Fluss über (idealer Leiter). Wärme wird nur via Konvektion transportiert. Entlang einer Stromlinie herrscht Adiabatizität:

$$D_{t}n = -n\vec{\nabla}\vec{u} -\frac{3}{2}\frac{n}{T}D_{t}T = n\vec{\nabla}\vec{u} \sum \to D_{t}n - \frac{3}{2}\frac{n}{T}D_{t}T = D_{t}(nT^{-3/2}) = 0$$
 (12.17)

und mit $nT^{-3/2} \propto (n^{-5/3}p)^{-3/2} = \text{const}$ entlang einer Stromlinie finden wir die Adiabatengleichung (3.17),

$$pv^{5/3} = \text{const} \tag{12.18}$$

entlang der Stromlinie.

12.2 Erste Ordnung, Navier-Stokes-Gleichung

Wir evaluieren die Ausdrücke (12.12) mit (siehe (12.6))

$$f \approx f_{\ell 0} - \tau \mathcal{D} f_{\ell 0} \tag{12.19}$$

und benutzen die 0. Ordn. Gln. (12.16), um den Ausdruck für $\mathcal{D}f_{\ell 0}$ zu vereinfachen ($\mathcal{D}f_{\ell 0}$ ist bereits die Korrektur 1. Ordnung). Man findet nach einigen Rechnungen

$$\frac{1}{f_{\ell 0}} \mathcal{D} f_{\ell 0} = \frac{m}{k_B T} N_{ik} U_{ik} + \left(\frac{m}{2k_B T} \nu^2 - \frac{5}{2}\right) \nu_i \frac{\partial_i T}{T},$$

$$N_{ik} = \nu_i \nu_k - \frac{1}{3} \delta_{ik} \nu^2,$$

$$U_{ik} = \frac{1}{2} [\partial_i u_k + \partial_k u_i].$$
(12.20)

Einsetzen von (12.19) und (12.20) in (12.12) ergibt die neuen Ausdrücke für p_{ik} und w_k :

$$p_{ik} = \left(nk_BT + \frac{2}{3}\eta\vec{\nabla}\vec{u}\right)\delta_{ik} - \eta(\partial_i u_k + \partial_k u_i),$$

$$w_k = -\kappa\partial_k T. \tag{12.21}$$

Dabei findet man den Viskositätskoeffizienten

$$\eta = nk_BT\tau = p\tau$$

und den Wärmekoeffizienten (vgl. (11.82))

$$\kappa = \frac{1}{m}c_p k_B T \tau, \quad c_p = \frac{5}{2}nk_B. \tag{12.22}$$

Beachte, dass

$$\kappa = \frac{c_p}{nm}$$

Wärmetransport κ mit Impulstransport η via einer Konversion von Wärme zu Impuls in Beziehung setzt. Einsetzen dieser Resultate in (12.8) ergibt die Navier-Stokes-Gleichung für den Transport des Impulses: Mit

$$\hat{p} = \hat{p}_{ik} = -\eta(\partial_i u_k + \partial_k u_i) + \frac{2}{3}\eta(\vec{\nabla}\vec{u})\delta_{ik}$$

ist

$$D_{t}n + n\vec{\nabla}\vec{u} = 0,$$

$$mnD_{t}\vec{u} + \vec{\nabla}(nk_{B}T) = n\vec{F} - \vec{\nabla}\hat{p},$$

$$nk_{B}\left[\frac{3}{2}D_{t}T + T\vec{\nabla}\vec{u}\right] = \vec{\nabla}(\kappa\vec{\nabla}T) - (\hat{p}\vec{\nabla})\vec{u},$$
(12.23)

die Kontinuitätsgleichung, Navier-Stokes-Gleichung und Entropie-Gleichung in erster Ordnung. Beachte, dass κ und η von n und T abhängen.

(12.23) beschreibt die Dynamik eines realen Fluidums und berücksichtigt dissipative Prozesse wie viskosen Fluss und Wärmeleitung. Beachte aber, dass wiederum alle ins System via \vec{F} eingespiesene Energie im System verbleibt. Allerdings kann jetzt konvektive Strömungsenergie in Wärme transformiert werden, was zu einer Erhöhung von T führt. Oft vernachlässigt man die Terme $\propto u^2$ auf der rechten Seite der Entropie-Gleichung. Für $\vec{u}=0$ findet man die Diffusionsgleichung für T (vgl.(9.4)):

$$\partial_t T = \frac{\kappa}{c_v} \nabla^2 T, \quad c_v = \frac{3}{2} n k_B.$$
 (12.24)

Die letzte Gleichung von (12.23) wird oft als Energie¹- oder als Entropie²- Transportgleichung geschrieben,

$$\partial_t \left(\frac{mn}{2} u^2 + q \right) + \vec{\nabla} \left[\left(\frac{mn}{2} u^2 + h \right) \vec{u} \right] = n \vec{F} \cdot \vec{u} - \vec{\nabla} (\hat{p} \vec{u} + \vec{w}),$$

$$T[\partial_t s + \vec{\nabla} (s \vec{u})] = -\vec{\nabla} \vec{w} - (\hat{p} \vec{\nabla}) \vec{u}. \quad (12.25)$$

Beachte, dass dU = TdS - pdV, U = uV, S = sV, dV/V = -dn/n, g = u - Ts + p; zusammen ergibt dies du = Tds + g(dn/n), wobei wir hier u durch q ersetzt haben, um Verwechslungen mit der Konvektion vorzubeugen. Im Vergleich von (12.25) mit (9.5) beachte man, dass wir im Kapitel 9 das Volumen und damit die Dichte n fixiert haben. Auch ist mit $\kappa \propto T$ die Divergenz des Wärmestromes gegeben durch

$$-\frac{\vec{\nabla}\vec{w}}{T} = \kappa \left(\frac{\vec{\nabla}T}{T}\right)^2 + \kappa \frac{\nabla^2T}{T}.$$

 $^{{}^{1}}q = (3/2)nk_{B}T = h - p$ ${}^{2}Tds = dq - q(dn/n)$

12.3 Anwendungen

Hier beschränken wir uns auf *ideale Fuida*. Die hydrodynamischen Gleichungen können in verschiedene Formen gebracht werden.

Zur Eulergleichung $mn(\partial_t \vec{u} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u}) = n\vec{F} - \vec{\nabla}p$: Aus (12.25), $\partial_t s + \vec{\nabla}(s\vec{u}) = 0$ ($\kappa = 0$, $\eta = 0$ im idealen Fluidum) folgt sofort $D_t(s/n) = 0$, d.h. die Entropie pro Teilchen ist konstant, die Entropie entlang der Strömungslinie ist adiabatisch (vgl. (12.18)). Ist s/n = const im Fluidum zur Zeit t = 0, so gilt s/n = const zu jedem späteren Zeitpunkt. Mit

$$d\left(\frac{h}{n}\right) = Td\left(\frac{s}{n}\right) + \frac{dp}{n} = \frac{dp}{n}$$

für die adiabatische Strömung finden wir

$$\vec{\nabla} \left(\frac{h}{n} \right) = \frac{\vec{\nabla}p}{n}$$

und damit

$$m(\partial_t \vec{u} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u}) = \vec{F} - \vec{\nabla} \left(\frac{h}{n}\right). \tag{12.26}$$

Beachte, dass d(s/n) = 0 nicht ds = 0 fordert; die Entropie pro Teilchen, nicht pro Volumen, ist erhalten. Mit der Vektoridentität

$$\vec{\nabla}(\vec{a}\cdot\vec{b}\,) = (\vec{a}\cdot\vec{\nabla}\,)\vec{b} + (\vec{b}\cdot\vec{\nabla}\,)\vec{a} + \vec{a}\wedge(\vec{\nabla}\wedge\vec{b}\,) + \vec{b}\wedge(\vec{\nabla}\wedge\vec{a}\,)$$

findet man sofort

$$\frac{1}{2}\vec{\nabla}u^2 = (\vec{u}\cdot\vec{\nabla})\vec{u} + \vec{u}\wedge(\vec{\nabla}\wedge\vec{u}),$$

$$m(\partial_t \vec{u} - \vec{u}\wedge(\vec{\nabla}\wedge\vec{u})) = \vec{F} - \vec{\nabla}\Big(\frac{mu^2}{2} + \frac{h}{n}\Big),$$
(12.27)

und deren Rotation ergibt $(\vec{\nabla} \wedge \vec{F} = -\vec{\nabla} \wedge \vec{\nabla} \Phi = 0)$

$$\partial_t(\vec{\nabla} \wedge \vec{u}) = \vec{\nabla} \wedge (\vec{u} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{u})). \tag{12.28}$$

Die Formen (12.26), (12.27) und (12.28) der Eulergleichung sind sehr nützlich. Zusammenfassend gilt für ideale Fluida:

$$D_{t}n + n\vec{\nabla}\vec{u} = \partial_{t}n + \vec{\nabla}(n\vec{u}) = 0,$$

$$mD_{t}\vec{u} = \vec{F} - \frac{\vec{\nabla}p}{n} = \vec{F} - \left(\frac{h}{n}\right),$$

$$m(\partial_{t}\vec{u} - \vec{u} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{u})) = \vec{F}\left(\frac{mu^{2}}{2} + \frac{h}{n}\right),$$

$$\partial_{t}(\vec{\nabla} \wedge \vec{u}) = \vec{\nabla} \wedge (\vec{u} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{u})), \quad (12.29)$$

$$nD_{t}\left(\frac{s}{n}\right) = \partial_{t}s + \vec{\nabla}(s\vec{u}) = 0,$$

$$\partial_{t}\left(\frac{mn}{2}u^{2} + q\right) + \vec{\nabla}\left(\frac{mn}{2}u^{2} + h\right) = n\vec{F} \cdot \vec{u}.$$

(Kontinuitätsgleichung, drei Formen der Eulergleichung, zwei Adiabatengleichungen).

Wir haben mehrmals den Begriff der *Strömungslinie* benutzt. Sie werden als Lösung der Differentialgleichungen

$$\frac{dx}{u_x} = \frac{dy}{u_y} = \frac{dz}{u_z} \quad (d\vec{r} \parallel \vec{u})$$
 (12.30)

gefunden. Für eine stationäre Strömung geben die Strömungslinien gerade die Teilchentrajektorien; im zeitabhängigen Fall geben die Tangenten der Strömungslinien gerade die momentane Strömungsrichtung an. Beachte, dass die SL beliebig parametrisierbar sind (Tangente \neq Geschwindigkeit im allgemeinen). Oft wird vom auf 1 normierten Tangentialfeld \vec{t} Gebrauch gemacht, $|\vec{t}| = 1$, $\vec{t} \cdot u = \vec{u}$, $\vec{t} \cdot (\vec{\nabla} X) = \partial X/\partial \ell$ = Ableitung entlang der Strömungsrichtung (= Ableitung entlang der Strömung für $\partial_t = 0$.) Schliesslich führen wir noch einige Begriffe ein: Eine Strömung heisst

adiabatisch, falls
$$D_t\left(\frac{s}{n}\right) = 0$$
,
stationär, falls $\partial_t \vec{u} = 0$,
rotierend, falls $\vec{\nabla} \wedge \vec{u} \neq 0$, (12.31)
nicht-rotierend, falls $\vec{\nabla} \wedge \vec{u} = 0$,
oder potential $\vec{u} = \vec{\nabla} \Phi$.

Eine Flüssigkeit heisst

inkompressibel, falls
$$n = \text{const}$$
,
$$\overset{\text{Kont.Gl.}}{\rightarrow} \vec{\nabla} \vec{u} = 0,$$
 ideal, falls $\kappa = 0, \ \eta = 0.$ (12.32)

12.3.1 Hydrostatik

Es ist $\partial_t = 0$, $\vec{u} = 0 \rightarrow \vec{\nabla} p = n\vec{F}$.

inkompressibles Fluidum im Gravitationsfeld mit der Massendichte $\rho = mn$:

$$\vec{F} = -mG\hat{z},$$

 $p(z) = p_0 + \rho G(z_0 - z).$ (12.33)

Gas im Gravitationsfeld, im thermodynamischen Gleichgewicht, $\rightarrow T =$ const, aus

$$d\left(\frac{g}{n}\right) = -\frac{s}{n}dT + \frac{dp}{n}$$

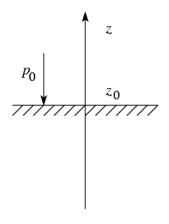


Abb. 12.2: Inkomressibles Fluidum im Gravitationsfeld.

folgt

$$\frac{\vec{\nabla}p}{n} = \vec{\nabla}\left(\frac{g}{h}\right)$$

$$\text{mit } \vec{F} = -\vec{\nabla}\Phi, \ \Phi = Gz,$$

$$\vec{\nabla}\left(\frac{g}{n} + Gz\right) = 0,$$

$$\frac{g}{n} + Gz = \text{const.}$$
(12.34)

(12.34) ist die thermodynamische Gleichgewichtsbedingung im Gravitationsfeld. Mit

$$\frac{g}{n} = g_0(T) + k_B T \ln \frac{p}{p_0}$$

erhalten wir die barometrische Höhenformel,

$$p(z) = p(0)e^{-\frac{Gz}{k_BT}}. (12.35)$$

für einen gravitational stabilen Stern ist

$$\vec{F} = -m\vec{\nabla}\Phi,$$

$$\Delta\Phi = 4\pi G_0\rho,$$

$$\vec{\nabla}p = -\rho\vec{\nabla}\Phi,$$

$$\vec{\nabla}\left(\frac{\vec{\nabla}p}{\rho}\right) = -4\pi G_0\rho.$$
(12.36)

Mit der Zustandsgleichung $p(\rho, T)$ erhalten wir aus (12.36) die Massenverteilung des Sterns³. In diesem Zusammenhang ist es interessant, die Stabilität des Systems gegenüber konvektiver Strömung zu untersuchen⁴. Betrachte ein Massenelement des Fluidums auf der Höhe z,

 $[\]overline{}$ I.a. ist $T \neq \text{const}$, man muss auch eine Gleichung für T lösen; $T \neq \text{const}$ bedeutet auch Konvektion, also kommt noch eine Gleichung für \vec{u} dazu. (12.36) ist stark idealisiert.

4System thermisch nicht im Gleichgewicht.

mit Volumen v_m , Entropie s_m und bei Druck p; wir wählen s_m , p als Variablen, $v_m = v_m(p, s_m)$. Wir lassen das Fluidum um dz nach oben (z' = z + dz) driften, das Volumen ändert sich zu $v_m(p', s_m)$ aufgrund des neuen Druckes p' bei z'. Im Gleichgewicht muss dieser Prozess eine rücktreibende Kraft erfahren: diese entspricht dem Massenunterschied zwischen dem neuen Volumen $v_m(p', s_m)$ und dem verdrängten Volumen $v_m(p', s'_m)$, welches durch die Entropie s'_m bei z' determiniert wird,

$$\vec{F}_{\text{rück}} \propto (v_m(p', s'_m) - v_m(p', s_m)) > 0$$

$$\frac{\partial v_m}{\partial s_m} \Big|_p \frac{\partial s_m}{\partial z} > 0$$

$$\frac{\partial v_m}{\partial s_m} \Big|_p \stackrel{(4.36)}{=} \frac{T}{c_p} \frac{\partial V}{\partial T} \Big|_p > 0$$

$$\frac{\partial s_m}{\partial z} > 0. \qquad (12.37)$$

Mit

$$ds = \frac{c_p}{T}dT - \frac{\partial V}{\partial T}dp$$

und

$$\frac{dp}{dz} \stackrel{\text{(12.33)}}{=} -G\rho$$

findet man als Stabilitätskriterium

$$-\frac{dT}{dz} < G\beta \frac{T}{c_p}. (12.38)$$

Für ein ideales Gas ist $\beta=1/T,\, c_p=(5/2)k_B/m,$

$$\frac{dT}{dz} > -\frac{2}{5} \frac{Gm}{k_B}. (12.39)$$

Ist das Fluidum/Gas in der Höhe zu kalt, so fällt es runter und es entsteht eine konvektive Strömung⁵.

12.3.2 Bernoulli's Gesetz

Wir betrachten eine stationäre Strömung mit

$$\partial_t \vec{u} = 0. \tag{12.40}$$

Dann folgt aus (12.29) die Eulergleichung

$$\vec{u} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{u}) = \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} u^2 + \frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m} \right). \tag{12.41}$$

 $^{^5{\}rm Beachte},$ dass (12.39) ein System genügend weit weg vom thermodynamischen Gleichgewicht charakterisiert.

Multiplikation mit dem Strömungsvektor \vec{t} ergibt mit $\vec{u} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{u}) \perp \vec{t}$ das Gesetz von Bernoulli:

$$\frac{\partial}{\partial \ell} \left(\frac{1}{2} u^2 + \frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m} \right) = 0,$$

$$\frac{1}{2} u^2 + \frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m} = \text{const}$$
(12.42)

entlang der Strömung. Für ein Gas ist $h=(5/2)nk_BT=(5/2)p$ und wir finden für $\vec{F}=0$

$$\frac{1}{2}\rho u^2 + \frac{5}{2}p = \text{const.}$$
 (12.43)

Für ein inkompressibles Fluidum ist $\vec{\nabla}(h/\rho) = \vec{\nabla}(p/\rho)$ und damit

$$\frac{1}{2}\rho u^2 + p = \text{const},$$
 (12.44)

der Druck ist dort am grössten, wo die Strömungsgeschwindigkeit am kleinsten ist.

12.3.3 Nichtrotierende Strömungen

Wir definieren die Rotation des Geschwindigkeitsfeldes entlang der Schleife γ als

$$\Gamma = \oint_{\gamma} d\vec{\ell} \cdot \vec{u}. \tag{12.45}$$

Man zeigt leicht, dass

$$\frac{d\Gamma}{dt} = D_t \Gamma = 0, \tag{12.46}$$

d.h. im idealen Fluidum ist die Rotation erhalten (Helmholtz-Kelvin-Theorem). Im Beweis ist zu beachten, dass sich nicht nur das Geschwindigkeitsfeld \vec{u} , sondern auch die Position der Schleife γ verändert. Mit $d\vec{\ell} = \delta \vec{r}$ ist

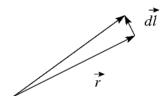


Abb. 12.3: $d\vec{\ell} = \delta \vec{r}$

$$D_{t}\Gamma = \oint D_{t}\vec{u}\delta\vec{r} + \oint \vec{u}D_{t}\delta\vec{r}$$

$$\oint D_{t}\vec{u}\delta\vec{r} = -\oint \vec{\nabla}\left(\frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m}\right)\delta\vec{r} = 0$$

$$\vec{u}\delta\vec{u} = \delta\frac{u^{2}}{2}$$

$$\partial_{t}\delta\vec{r} + \vec{u}\vec{\nabla}\delta\vec{r} = \delta\vec{u}$$

$$\oint \delta\frac{u^{2}}{2} = 0$$

$$\Rightarrow D_{t}\Gamma = 0$$

(Beachte, dass (12.46) nur für isentrope Strömungen gilt!).

Aus (12.46) folgt für eine stationäre Strömung, dass die Rotation entlang einer Strömungslinie erhalten ist⁶. Man möchte schliessen, dass für eine stationäre Strömung um einen Körper herum die Strömung nicht rotiert, wenn sie asymptotisch im Eingangskanal nicht rotiert. Dieser Schluss ist falsch. Der

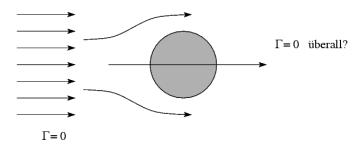


Abb. 12.4: Im Eingangskanal nicht rotierende Strömung.

Grund liegt darin, dass Strömungslinien, die dem Körper folgen, von diesem separieren können, es entsteht eine *Unstetigkeitsfläche* mit einem *Sprung* in der Strömungsgeschwindigkeit. Die hydrodynamischen Gleichungen lassen

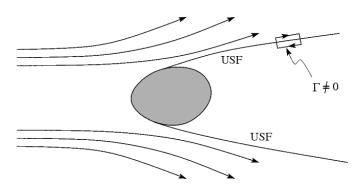


Abb. 12.5: Unstetigkeitsfläche in der Strömungsgeschwindigkeit.

⁶Für $\partial_t \vec{u} \neq 0$ gilt die Erhaltung der Rotation entlang der Teilchentrajektorien.

eine Vielzahl von Lösungen mit USFn zu. Die zugehörigen tangentialen Unstetigkeiten sind instabil, die Strömung wird turbulent. In diesem Bereich bricht die Approximation eines idealen Fluidums zusammen und die endliche Viskosität der Flüssigkeit muss berücksichtigt werden.

Trotzdem gibt es Beispiele, wo die Annahme einer nichtrotierenden Strömung um einen Körper Sinn macht:

1. Ein *stromlinienförmiger Körper* triggert Turbulenz nur in einem engen Schattenkanal.

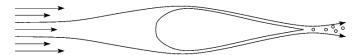


Abb. 12.6: Schattenkanal mit Turbulenz hinter einem stromlinienförmigen Krper.

2. Ein oszillierender Körper erzeugt bei genügend kleiner Amplitude $a \ll \ell = \text{Dimension des Körpers keine Wirbel. Dazu schätzen wir die Grösse der verschiedenen Terme in (12.29) ab,$

$$\partial_t \vec{u} + \vec{u}(\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) = -\vec{\nabla} \left(\frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m}\right).$$

Mit $v = \omega a$ der Geschwindigkeit des Körpers ist

$$\vec{u}(\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) \sim \frac{v^2}{\ell},$$

$$\partial_t \vec{u} \sim \omega v \sim \frac{v^2}{a} \gg \frac{v^2}{\ell},$$

$$\rightarrow \partial_t \vec{u} \approx -\vec{\nabla} \left(\frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m}\right)$$

$$\partial_t (\vec{\nabla} \wedge \vec{u}) \approx 0, \qquad \vec{\nabla} \wedge \vec{u} \approx 0. \tag{12.47}$$

Wir nennen eine nichtrotierende Strömung eine Potentialströmung,

$$\vec{u} = \vec{\nabla}\Phi. \tag{12.48}$$

Mit (12.29) folgt sofort

$$\frac{\partial \Phi}{\partial t} + \frac{1}{2}u^2 + \frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m} = f(t). \tag{12.49}$$

OBdA können wir f = 0 setzen (Umeichung von Φ durch f(t)). Ist die Strömung stationär, so folgt das Gesetz von Bernoulli,

$$\frac{1}{2}u^2 + \frac{h}{\rho} + \frac{\Phi}{m} = \text{const} \tag{12.50}$$

in verstärkter Form: In (12.42) hängt die Konstante von der SL ab, in (12.50) ist die Konstante dieselbe im ganzen Fluidum.

12.3.4 Inkomressible Fluida und Potentialströmung

Aus der Kontinuitätsgleichung folgt

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{u} = 0 \tag{12.51}$$

und mit (12.29) gilt

$$\partial_t(\vec{\nabla} \wedge \vec{u}) = \vec{\nabla} \wedge (\vec{u} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{u})). \tag{12.52}$$

Gemäss (12.44) lautet die Bernoulli-Gleichung

$$\frac{1}{2}\rho u^2 + p + \frac{\rho\Phi}{m} = \text{Const}$$
 (12.53)

Ist die Strömung potenial, so ist Const universell im Fluidum und mit $\vec{\nabla} \wedge \vec{u} = 0, \ \vec{u} = -\vec{\nabla} \Phi$ gilt

$$\Delta \Phi = 0. \tag{12.54}$$

Besonders hübsch lassen sich rotationssymmetrische Strömungen um einen entsprechenden Körper herum lösen. Das 2D-Problem kann mit Hilfe der

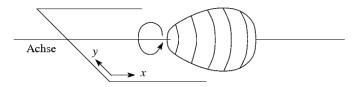


Abb. 12.7: Rotationssymmetrische Strömung um einen rotationssymmetrischen Körper.

Methoden der Funktionentheorie gelöst werden. Aus $\vec{\nabla} \vec{u} = 0$ folgt

$$u_x = \partial_u \Psi, \quad u_y = -\partial_x \Psi,$$
 (12.55)

und $\vec{\nabla} \wedge \vec{u} = 0$ ergibt

$$u_x = \partial_x \Phi, \quad u_y = \partial_y \Phi,$$
 (12.56)

$$u_x = \partial_x \Phi = \partial_y \Psi, \quad u_y = \partial_y \Phi = -\partial_x \Psi.$$
 (12.57)

(Cauchy-Riemann). Damit ist $w = \Phi + i\Psi$ eine analytische Funktion von z = x + iy,

$$\partial_{z} = \frac{1}{2}(\partial_{x} - i\partial_{y})$$

$$\partial_{\bar{z}} = \frac{1}{2}(\partial_{x} + i\partial_{y})$$

$$\frac{dw}{dz} = u_{x} - iu_{y},$$

$$\frac{dw}{dz^{*}} = 0.$$
(12.58)

Die Randbedingung $\vec{u}_{\vec{n}} = 0$ (\vec{n} = Oberflächennormale, Körper in Ruhe) bedeutet, dass das Körperprofil eine Strömungslinie ist \rightarrow finde $w \in \mathcal{A}$ mit w reell auf dem Körperprofil. Ein beliebtes Beispiel ist der Potentialfluss um die Kugel

$$\Delta \Phi = 0,
\vec{u} = \vec{\nabla} \Phi \stackrel{r \to \infty}{\to} \vec{u}_0,
\vec{u}_n = 0.$$
(12.59)

Transformieren auf das Fluidsystem ergibt die Strömung um die bewegte Kugel,

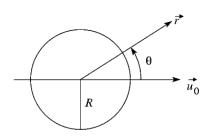


Abb. 12.8: Geometrie der Strömung um die bewegte Kugel.

$$\Delta \Phi = 0,$$

$$\frac{\partial \Phi}{\partial r}\Big|_{r=R} = u_0 \cos \vartheta,$$

$$\Phi \stackrel{r \to \infty}{\to} 0.$$
(12.60)

Man findet leicht das Dipolfeld

$$\Phi(\vec{r}) = -\frac{u_0}{2} R^3 \frac{\cos \vartheta}{r^2}, \quad r > R,
\vec{u}(\vec{r}) = -\frac{u_0}{2} R^3 \vec{\nabla} \frac{\cos \vartheta}{r^2}, \quad r > R, \tag{12.61}$$

als Lösung. Mit m_0 der Masse der Kugel wird die effektive Masse im Fluidum und die kinetische Energie des Fluidums

$$m_{eff} = m_0 + \frac{1}{2} \frac{4\pi}{3} R^3 \rho = m_0 + m',$$

 $E = \frac{1}{2} (m_0 + m') u_0^2.$ (12.62)

12.3.5 Schallwellen

Wir starten mit den Gleichungen (12.29) in der Form

$$\partial_t \rho + \vec{\nabla}(\rho \vec{u}) = 0,$$

$$\partial_t \vec{u} + \vec{u} \vec{\nabla} \vec{u} = -\frac{\vec{\nabla}p}{\rho},$$
(12.63)

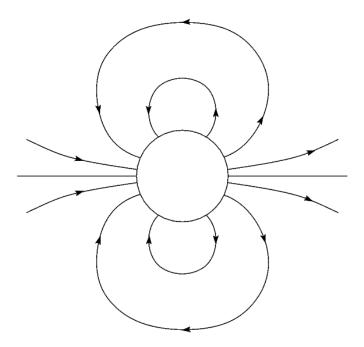


Abb. 12.9: Dipolfeld der bewegten Kugel.

und suchen eine Lösung der Form $\rho, p, T, \vec{u} \sim \text{const} + \#e^{i(\vec{q}\vec{r}-\omega t)}$. Die Amplituden ρ', p', T', \vec{u} sollen klein sein, so dass wir (12.63) entwickeln können. Dann ist in erster Ordnung

$$\partial_t \rho' + \rho_0 \vec{\nabla} \vec{u} = 0,$$

$$\partial_t \vec{u} + \frac{1}{\rho_0} \vec{\nabla} p' = 0.$$
 (12.64)

In (12.64) eliminieren wir ρ' zugunsten von p' und benützen dabei die Adiabatizität $D_t(s/n) = 0$,

$$p' = \left. \frac{\partial p_0}{\partial \rho_0} \right|_{s/n} \rho'. \tag{12.65}$$

Einsetzen in (12.64) ergibt in erster Ordnung

$$\partial_{t}\rho' = \partial_{t}\frac{\partial p_{0}}{\partial \rho_{0}}\rho' + \partial_{t}\rho' \cdot \frac{\partial p_{0}}{\partial \rho_{0}},$$

$$\partial_{t}\left(\frac{\partial p_{0}}{\partial \rho_{0}}\right) = 1.\text{Ordnung},$$

$$\partial_{t}p' + \rho_{0}(\partial_{\rho_{0}}p_{0})_{s/n}\vec{\nabla}\vec{u} = 0,$$

$$\partial_{t}\vec{u} + \frac{1}{\rho_{0}}\vec{\nabla}p' = 0.$$
(12.66)

Wir schauen uns zwei klassische Lösungswege an:

1. Fourier:

$$-i\omega p' + \rho_0(\partial_{\rho_0} p_0)_{s/n} i \vec{q} \vec{u} = 0,$$

$$-i\omega \vec{u} + \frac{1}{\rho_0} i \vec{q} p' = 0,$$

$$-i\omega \vec{q} \vec{u} + i \frac{q^2}{\rho_0} p' = 0.$$
(12.67)

Säkulargleichung:

$$\begin{pmatrix}
-\omega & \rho_0(\partial_{\rho_0} p_0)_{s/n} \\
q^2/\rho_0 & -\omega
\end{pmatrix} \begin{pmatrix} p' \\
\vec{q}\vec{u} \end{pmatrix} = 0,$$

$$\rightarrow \omega^2 - \left(\frac{\partial p_0}{\partial \rho_0}\right) q^2 = 0,$$
Dispersion $\rightarrow \omega = \sqrt{\frac{\partial p_0}{\partial \rho_0}}\Big|_{s/n} = cq.$
(12.68)

Beachte: Schall ist eine kollektive Mode. Sie beruht auf der Kompressibilität

$$\frac{\partial p_0}{\partial \rho_0} = \frac{1}{m n_0 \kappa_s}$$

und involviert Oszillationen in Dichte versus Druck. Der Schall im Gas ist longitudinal, für $\vec{q} \cdot \vec{u} = 0$ (transversaler Schall) ergibt sich keine propagierende Lösung. Der Grund ist, dass eine Dichteschwankung an den Druck koppelt \rightarrow rücktreibende Kraft. Für eine transversale Mode ist $\nabla \vec{u} = 0 \rightarrow$ keine Dichteschwankung, keine rücktreibende Kraft.

2. Wir setzen $\vec{u} = \vec{\nabla}\Phi$, $p' = -\rho_0\partial_t\Phi$ (aus (12.66.b)) und finden die Wellengleichung aus (12.66.a)

$$\partial_t^2 \Phi - c^2 \Delta \Phi = 0, \quad c = \sqrt{\frac{\partial p_0}{\partial \rho_0}\Big|_{s/n}}.$$
 (12.69)

Die Lösung von (12.69) hat die Form

$$\Phi = f(x - ct)$$

(Schall $\parallel x$ -Achse)

$$\rightarrow u = \partial_r f = f'.$$

Der Vergleich mit

$$p' = -\rho_0 \partial_t f = \rho_0 c f'$$

ergibt

$$u = \frac{1}{\rho_0 c} p'$$
.

Ersetzen wir mit (12.65)

$$p' = c^2 \rho'$$

finden wir

$$u = \frac{c}{\rho_0} \rho'.$$

Mit

$$T' = \frac{\partial T}{\partial p} \Big|_{s/n} p' \stackrel{(4.36)}{=} \frac{T}{c_p} \frac{\partial V}{\partial T} \Big|_p p'$$

finden wir die Temperaturschwankungen

$$T' = \frac{c\beta T}{c_p} u \tag{12.70}$$

Für ein ideales Gas ist $\kappa_T=1/p,~\kappa_s=(c_v/c_p)\kappa_T=(3/5)\kappa_T,~c^2=(5/3)k_BT/m,$ unabhängig vom Druck. Für die Amplituden gilt

$$\frac{T'}{T} = \frac{2}{3} \frac{\rho'}{\rho} = \frac{2}{5} \frac{p'}{p} = \sqrt{\frac{4m}{15k_B T}} u,$$

$$c^2 \approx 10^4 \frac{T}{\text{#Nukleonen}} \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2}.$$
(12.71)

Klassische statistische Mechanik

Quanten-Statistische Mechanik

Anwendungen

Fermionen

Bosonen

Magnetische Ordnung

Yang-Lee-Theorem

Kritische Phänomene