Comment simuler numériquement les alpes ? Sujet de TPE

Gros Alexis, Manceau Thibaut, Porteries Tristan

October 13, 2015



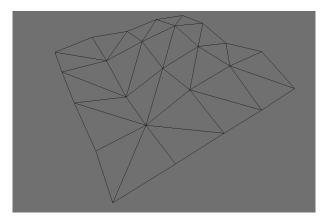
Sommaire

Pourquoi simuler un terrain numériquement en 3D ?

- Afin de mieux représenter les reliefs par rapport à la 2D. Les ombrages aident à l'effet de relief;
- Utilisation dans les jeux vidéo.

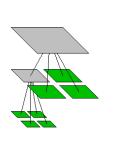
Les chunks

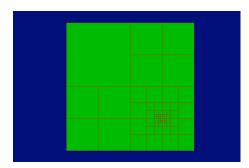
Définition : Ce sont des morceaux de terrain carrés composés du même nombre de vertices formant une grille déformée en profondeur (Z). Tous ces vertices forment des triangles.



Les arbres binaires à 2 dimensions (QuadTree)

C'est un arbre à 2 dimensions qui pour chaque noeud (carré 2D) contient 4 sous noeuds 2 fois plus petit. Chaque fonction d'un noeud peut être appliquée à ses sous noeuds.

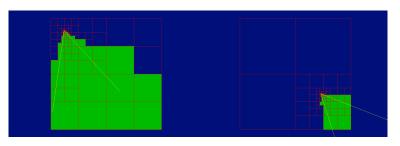




La Visibilité des noeuds dans le champ de vue (Frustum Culling)

Pour savoir si un noeud est visible on teste si sa boîte englobante alignée (AABB) est dans le champ de la caméra.





1:
$$c_0 = 0$$

2: **Pour** p de 0 jusqu'à 6 **Faire**

3: $c_1 = 0$

4: **Pour** v de 0 jusqu'à 8 **Faire**

5: $\mathbf{Si} \overrightarrow{P_p}.\overrightarrow{B_v} < 0$ **Alors**

6: $c_1 = c_1 + 1$

7: **Fin Si**

8: **Fin Pour**

9: $\mathbf{Si} c_1 = 8$ **Alors**

10: **Retourner** Dehors

11: **else**

12: $c_0 = c_0 + 1$

13: **Fin Si**

14: **Fin Pour**

15: $\mathbf{Si} c_1 > 0$ **Alors**

16: **Retourner** Intersection

17: **else**

18: **Retourner** Interieur

19: **Fin Si**

 P_n : matrice 4 × 4 du plan n de la caméra, B_n : la position du coin n de la boîte de visibilité.



La subdivision des noeuds

Chaque noeud est subdivisé en fonction de la distance du bord le plus proche d'un noeud vers la caméra.

1:
$$d = \max(\left\|\overrightarrow{CN}\right\| - r, 0)$$

2: **Pour** n de n_{max} jusqu'à 1 **Faire**

3: Si
$$d_{max} \times \frac{n}{n_{max}} > d >= d_{max} \times \frac{n-1}{n_{max}}$$
 Alors

- 4: **Retourner** *n*
- 5: **Fin Si**
- 6: Fin Pour

 n_{max} : niveau de subdivisions maximale, C: position de la caméra, N: centre du noeud, d_{max} : distance maximale pour subdiviser un noeud, r: rayon du noeud.

