

# Universidad Tecnológica Nacional Facultad Regional Avellaneda

# Departamento de Ingeniería Electrónica

Cátedra: Técnicas Digitales III

Título del Trabajo Práctico:	Trabajo Práctico INTEGRADOR:
Autores:	

## **IMPORTANTE:**

<u>Condición de Aprobación (Nota: 6)</u>: Sujeta a funcionamiento general del equipo con base en su funcionamiento mínimo y exposición oral.

Condición de Promoción (Nota: 7-10): Tener el 100% de la consigna desarrollada con informe y presentación oral. Todos los integrantes del grupo DEBEN estar presentes el día de la entrega del Parcial, de no ser así el parcial se debe recuperar en la instancia de recuperación.

# Sistemas Operativos en Tiempo Real: FREERTOS (Trabajo Práctico INT)

#### Parte Teórica:

Consigna: se deberá adjuntar todas las partes Teóricas; con sus consignas, de cada Trabajo Práctico anterior.

### Parte Práctica:

- A). Realizar el siguiente trabajo práctico en la sección correspondiente al repositorio en GITHub "6.trabajos practicos" realizando un commit denominado "tp\_INT\_03-07-23".
- B). Se solicita realizar un sistema que realice el control de giro y velocidad de un motor de CC. La velocidad será controlada por una señal PWM que podrá variar en forma continua de 0 a 100%. Además, se debe proveer de dos pulsadores tal que permitan el cambio de giro; cuando se gira hacia la derecha se encenderá un Led Verde y cuando se gira a la izquierda se encenderá un Led Rojo. (Para este ítem, será necesario detectar que la velocidad del motor es cero, luego realizar el cambio de giro).
- El sistema debe realizarse con el uC LPC 1769 o BluePill utilizando como Sistema Operativo, FreeRTOS. Como mínimo deben utilizarse dos tareas sincronizadas.
- Se debe llevar a cabo el montaje del sistema en placa experimental donde puedan ensayarse las características del mismo bajo los requerimientos solicitados.
- Se debe entregar el workspace de trabajo el día de entrega del parcial, con el cual se ensayará el funcionamiento del mismo.
- Se debe realizar un informe en formato IEEE con, como mínimo, las siguientes características:
  - a) Índice
  - b) Abstract
  - c) Fundamentación teórica de Hardware y Software
  - d) Alcance logrado
  - e) Diagrama en bloques (Completo y con detalles de interconexión de bloques)
  - f) Sobre el Hardware: se debe incluir las especificaciones técnicas, valores esperados, rangos de medición y precisión obtenida de cada módulo, sensor o dispositivo utilizado.
  - g) Sobre el Software: Se debe incluir una guía de código donde se especifique la relación entre las funciones, tareas y recursos del sistema operativo.

NOMBRE Y APELLIDO	CALIFICACIÓN EXPOSICIÓN ORAL
1	
2	
3	