Aula 1 - Introdução e Revisão

Curso: Introdução à Robótica Móvel

PatoBots - UTFPR

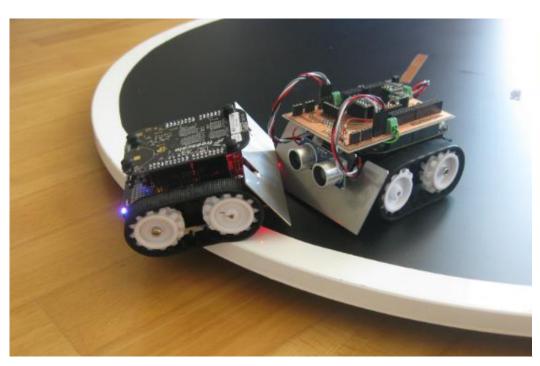


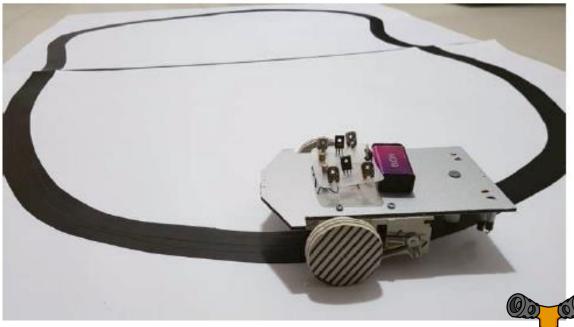
CRONOGRAMA

- Modalidades
- Revisão

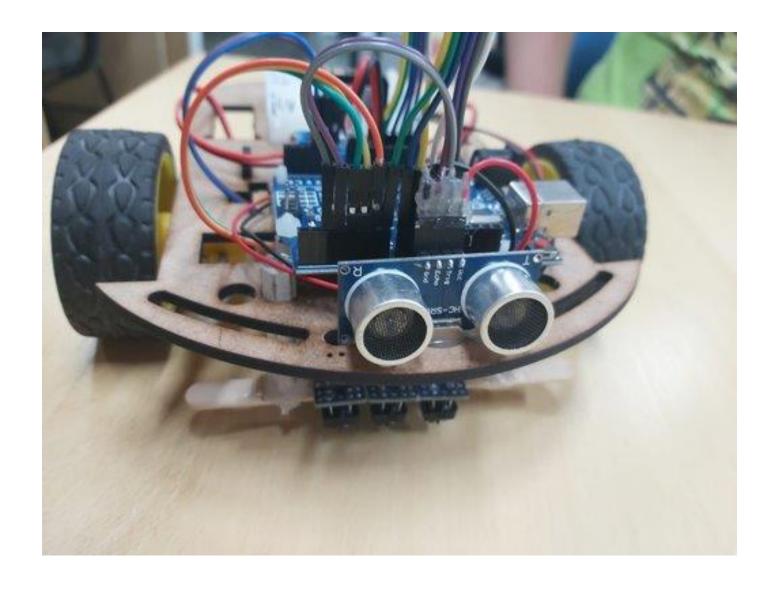


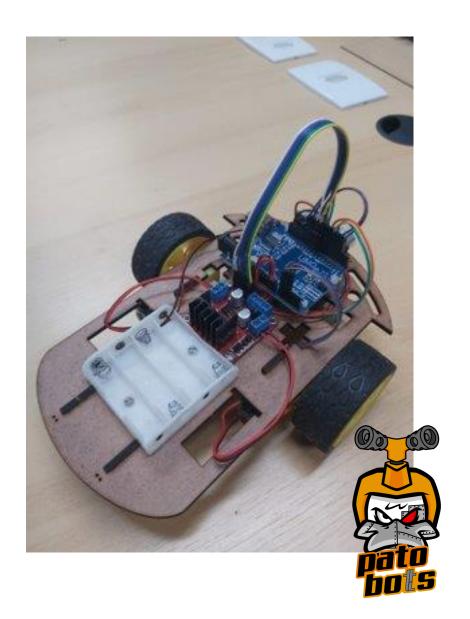
MODALIDADES





• Carrinho a ser Montado nas aulas



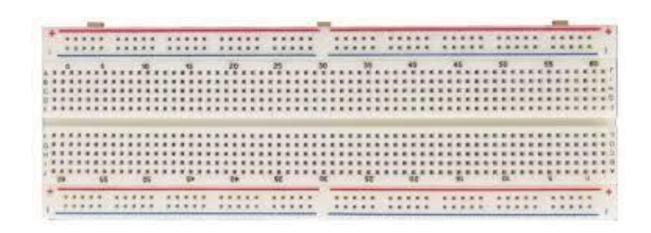


REVISÃO

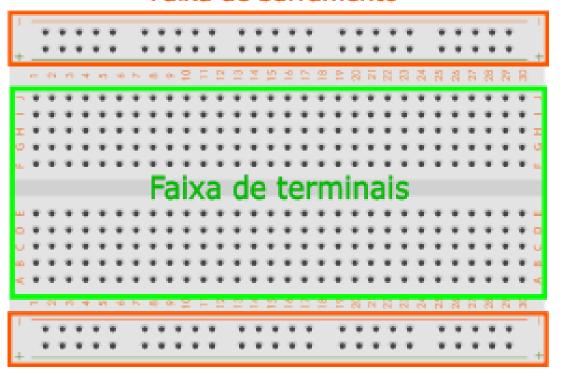




PROTOBOARD

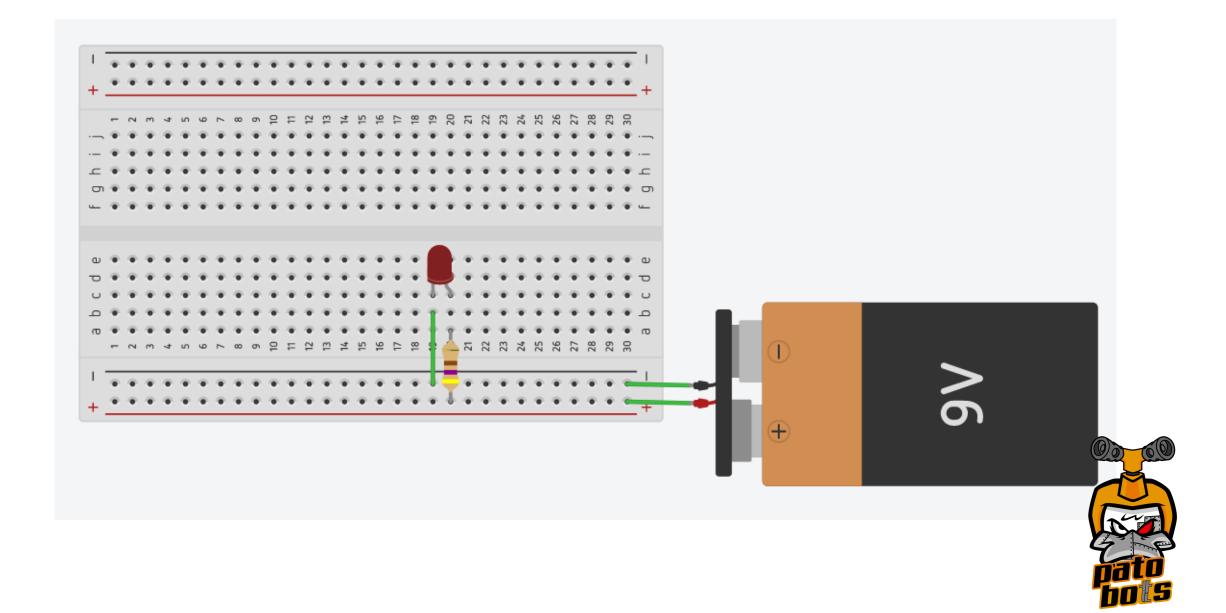


Faixa de barramento



PROTOBOARD

- Uma placa que possui furos e conexões internas para montagem de circuitos;
- A protoboard é dividida em linhas e colunas de conexões que facilitam o uso dos componentes;
- Ela serve para fazer protótipo de circuitos, sem a necessidade de usar a solda;
- A propoboard também possui trilhas de energia que fornecem uma coexão comum para a alimentação dos componentes.



PINOS DE ENTRADA E SAÍDA

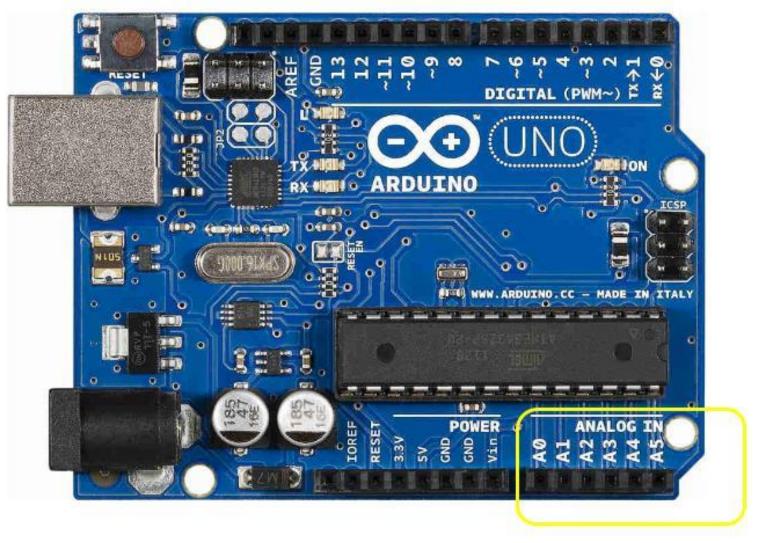
- São componentes que permitem a comunicação entre o dispositivo e o com componentes ou outros dispositivos;
- Pode receber ou enviar dados, como sinais analógicos ou digitais;
- Eles podem ser configurados para fazer diferentes coisas, acionar e ler leds, botões, etc.
- No caso do Arduino, possuem pinos integrados na sua placa.



PINOS DE ENTRADA E SAÍDA

- De forma geral, eles podem ser classificados em 2 tipos, digitais e analógicos.
- Os pinos digitais trabalham apenas com dois niveis de tensão(alto e baixo);
- Já os pinos analógicos podem variam continuamente entre um intervalo de valores.

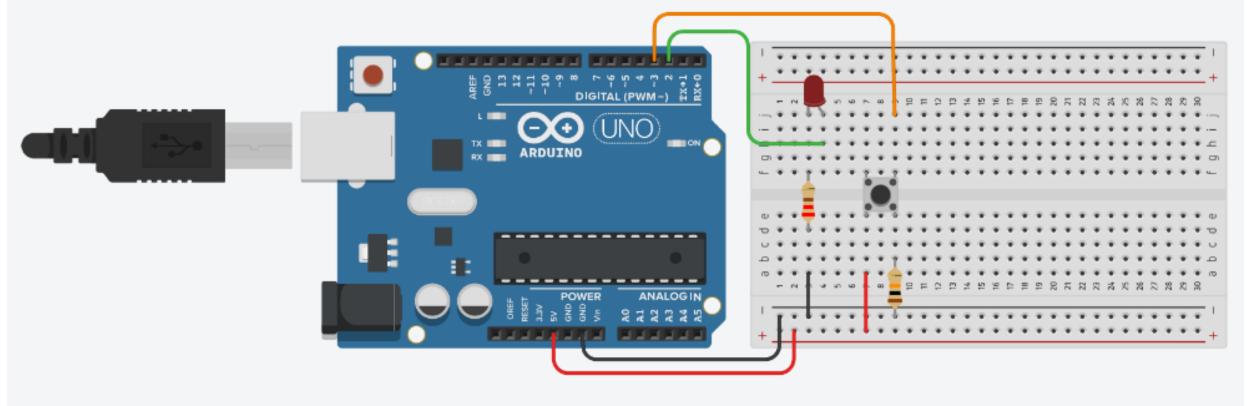




Entradas Analógicas

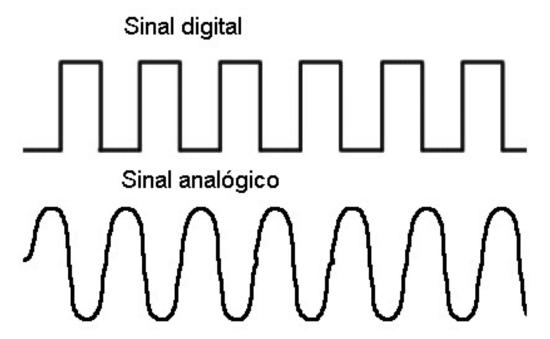






SINAL DIGITAL X ANALÓGICO

- Sinal Analógico: representa informações de forma continua;
- Sinal digital: representa informações discreta.





SINAL DIGITAL X ANALÓGICO

- Os sinais analógicos são usados para representar medições físicas;
- Eles são mais fiéis a realidade, mas também mais sensíveis;

- Os sinais digitais são utilizados para representar dados binários;
- São mais fáceis de processar, armzenar e transmitir, mas são mais fáceis de se perder informação.

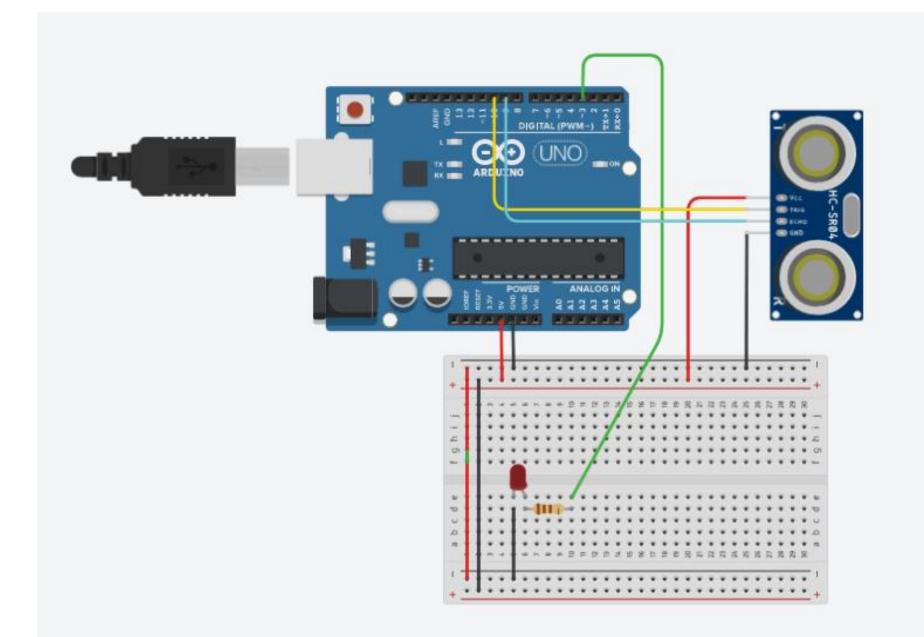




CONVERSÃO DE SINAL

- Para converter um sinal analógico em digital, é preciso utilizar um ADC;
- O ADC faz operações de amostragem, quantificação e codificação do sinal analógico;

- Já para fazer a conversão de sinal digital para analógico, é preciso utilizar um DAC;
- O DAC realiza as operações de decodificação, reconstrução e filtragem do sinal digital.





```
1 int LED = 2; //LED conectado ao pino 13
 2 int BOTAO = 3; //Botão conectado ao pino 8
 3 int ESTADO_BOTAO = 0; //Variável para leitura do estado do Botão
 4 int VAR = 0;
   int VAR2 = 0;
   void setup()
 8
 9
10 pinMode (LED, OUTPUT); //Pino 10 do arduino como saída
11 pinMode (BOTAO, INPUT); //Pino com botão será entrada
12 }
13
14 void loop()
15
16
17 VAR = digitalRead(BOTAO); //Armazena o Estado do botão.
18 //Se sim grava LOW (0) na variável
19 //Se não grava HIGH (1) na variável
    if (VAR == 1 && VAR2 == 0) //Se botão estiver pressionado (HIGH)
21
    ESTADO_BOTAO = 1 - ESTADO_BOTAO;
23
      delay (20);
24
    VAR2=VAR;
26
     if (ESTADO_BOTAO == 1) {
27
    digitalWrite(LED, 1);//Acende o led conectado ao pino 13
29
31
    else //se não estiver pressionado
32
33
    digitalWrite(LED, 0); //Apaga o led conectado ao pino 13
34
35
```



```
1 /*Siganme en IG sebaspaleta
 2 Asigancion de puertos del arduino*/
 3 int TRIG =10;
   int ECO=9;
   int LED =3;
   int DURACION; // Valores para la lectura almacenamineto y conversion
   int DISTANCIA;
 9 void setup() {
10
   pinMode(TRIG, OUTPUT);
11 pinMode(ECO, INPUT);
12 pinMode(LED, OUTPUT);
   Serial.begin(9600);
14
15
16 void loop() {
17 digitalWrite(TRIG, HIGH);
18 delay(1);
19 digitalWrite(TRIG, LOW);
20 DURACION=pulseIn(ECO, HIGH);
21 DISTANCIA=DURACION/58.2;
22 Serial.println(DISTANCIA);
23 delay(200);
24
25 //distancia de 20cm o menos señalada con un led
26 if (DISTANCIA <=20 && DISTANCIA >=0) {
   digitalWrite(LED, HIGH);
28 delay(DISTANCIA*10);
   digitalWrite(LED, LOW);
30
31
32
33
```



Exercícios para Casa: Tinkercad









+ Criar coleção







Seus projetos



