## OTUS: Basic ML

Модуль 4. Теоретический минимум для ML: линейная алгебра, начала мат.анализа и оптимизации.

## 1 Линейная алгебра

1. Даны матрицы:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 3 & 5 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 7 \\ -3 & -4 & 0 \\ 5 & 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 6 & -3 & 9 \\ 4 & -5 & 2 \\ 8 & 1 & 5 \end{pmatrix}.$$

Посчитайте матрицу  $D = A^{\top}C - 2A^{\top}B^{\top}$ . Приведите полную последовательность вычислений.

2. Дано выражение:

$$3 \cdot \begin{pmatrix} x & 2 & 3 \\ -1 & y & 4 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & -5 \\ 2 & -6 & z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & v & -1 \\ 1 & 6 & 4 \end{pmatrix}.$$

Найдите значения x, y, z и v, при которых выражение верно.

- 3. Относительно канонического (стандартного) базиса в  $\mathbb{R}^2$  даны три вектора  $a_1 = (2, -5)^\top$ ,  $a_2 = (-1, 3)^\top$ , и  $x = (1, -4)^\top$ . Примите векторы  $a_1$ ,  $a_2$  за новый базис B, предварительно проверив, что они линейно независимы.
  - (a) Найдите координаты  $[x]_B$  вектора x в новом базисе.
  - (b) Предположим, что координаты вектора y в базисе B заданы  $[y]_B = (1,1)^T$ . Найдите координаты вектора y в стандартном базисе.
- 4. Исследовательское задание: малоранговая аппроксимация матрицы. Сгенерируйте случайную квадратную матрицу  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \ n \geq 100$ . Выполните сингулярное разложение этой матрицы, и получите три матрицы:  $U, S, V^{\top}$ . Выполняйте аппроксимацию матрицы A с рангом r, меняя его значение, например, от 2 до n:

$$\tilde{A} = U[:, \, :r]S[:r, \, :r]V^{\top}[:r, \, :],$$

и каждый раз считайте ошибку апроксимации (как восстановленная матрица отличается от исходной):

$$E(r) = ||A - \tilde{A}||_F = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (a_{ij} - \tilde{a}_{ij})^2}.$$

Используя библиотеку matplotlib, постройте график зависимости ошибки аппроксимации матрицы от ранга r.

## 2 Начала мат.анализа и оптимизации

1. Посчитайте градиент следующей функции:

$$f(x) = x_1^3 - 2x_1x_2 + x_2^2 - 3x_1 - 2x_2, \quad x \in \mathbb{R}^2.$$

Найдите критические точки  $x_c$ , такие что  $\nabla f(x_c) = 0$ .

2. Проверьте, что функция  $f = \ln(\sqrt{x_1} + \sqrt{x_2})$  удовлетворяет уравнению:

$$x_1 \frac{\partial f}{\partial x_1} + x_2 \frac{\partial f}{\partial x_2} = \frac{1}{2}.$$

3. Предположим, задана функция  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$ :

$$f(x, y, z) = x + y + z + (xyz)^{2}$$
.

Найдите вектор градиента функции f, и его численное значение в точке  $v = (1, 2, 3)^{\top}$ .

4. (Куб Евклидовой нормы). Найти первый дифференциал df(x), а также градиент  $\nabla f(x)$  функции:

$$f(x) = \frac{1}{3}||x||_2^3, \quad x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}.$$

5. (Квадрат Евклидовой нормы). Найдите первый дифференциал df(x), и градиент  $\nabla f(x)$  функции:

$$f(x) = ||Ax||_2^2, \quad x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}, \quad A \in \mathbb{R}^{m \times n}.$$