UNIVERSIDADE FEDERAL DO PAMPA

PATRICK ROGGER GARCIA

DESENVOLVIMENTO DE SOFTWARE LIVRE PARA PROCESSAMENTOS DE DADOS MAGNETOTELÚRICOS

PATRICK ROGGER GARCIA

DESENVOLVIMENTO DE SOFTWARE LIVRE PARA PROCESSAMENTOS DE DADOS MAGNETOTELÚRICOS

Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação) apresentado ao curso de Bacharelado em geofísica da Universidade Federal do Pampa como requisito parcial para obtenção do grau de Bacharel em geofísica.

Orientador: Vinicius Abreu de Oliveira

Co-orientadora: Andréa Cristina Lima dos Santos Matos

Caçapava do Sul 2018

G216d Garcia, Patrick Rogger

Desenvolvimento de Software livre para processamentos de dados magnetotelúricos / Patrick Rogger Garcia. – 2018.

31p.: il.

Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação) – Universidade Federal do Pampa, GEOFÍSICA, 2018.

"Orientação: Vinicius Abreu de Oliveira; Coorientação: Andréa Cristina Lima dos Santos Matos".

1. Magnetotelúrico. 2. Python3. 3. Software Livre. 4. Processamento Robusto. I. Título.

PATRICK ROGGER GARCIA

DESENVOLVIMENTO DE SOFTWARE LIVRE PARA PROCESSAMENTOS DE DADOS MAGNETOTELÚRICOS

Trabalho de Conclusão de Curso (Graduação) apresentado ao curso de Bacharelado em geofísica da Universidade Federal do Pampa como requisito parcial para obtenção do grau de Bacharel em geofísica.

Área de concentração: Geofísica Espacial, Geofísica de *Software*

Trabalho de Conclusão de Curso defendido e aprovado em: XX de novembro de 2018. Banca Examinadora:

> Prof. Post. Vinicius Abreu de Oliveira Orientador UNIPAMPA

> > Prof. Dr. Éverton Frigo UNIPAMPA

> > > Titulo NOME INSTITUIÇÃO

RESUMO

aqui fica o resumo

Palavras-chave: Magnetotelúrico. Python3. Software Livre. Processamento Robusto.

ABSTRACT

This abstract

Keywords: Magnetotelluric. Python3. Free Software. Robust Processing.

LISTA DE FIGURAS

Figura 1 –	Campo magnético natural e as contribuições das fontes do sinal MT	16
Figura 2 –	Gráfico do $skin$ - $depth$ em função da frequência $[Hz]$	19

LISTA DE ABREVIATURAS E SIGLAS

GUI – Graphical User Interface¹

MT – Magnetotelúrico

¹ Interface Gráfica do Utilizador

LISTA DE SÍMBOLOS

Condutividade Elétrica σ Resistividade Elétrica ρ Resistividade Elétrica Aparente ρ_a Diferença de Potencial VCorrente Elétrica iResistência Elétrica RAÁrea Comprimento Labla imesRotacional $\nabla \cdot$ Divergente $\vec{\mathsf{E}}$ Campo Elétrico \vec{H} Campo Magnetizante $\vec{\mathbf{B}}$ Campo Magnético $\vec{\mathbf{J}}$ Densidade de Corrente Campo de Deslocamento Elétrico $\vec{\mathbf{D}}$ Densidade de Carga ϱ Tempo tPermeabilidade Magnética μ

Permissividade Elétrica

Unidade Imaginária

ε

 \imath

SUMÁRIO

1	INTRODUÇÃO
2	OBJETIVOS
2.1	Objetivo Geral
2.2	Objetivos Específicos
3	FUNDAMENTOS DO MÉTODO MAGNETOTELÚRICO15
3.1	Resistividade Elétrica dos Materiais
3.2	Origem das Correntes Telúricas
3.2.1	Ressonâncias de Schumann
3.2.2	Micropulsações
3.2.3	Variações Diurnas
3.3	Resposta do Método Magnetotelúrico
3.4	Impedância Eletromagnética
4	AQUISIÇÃO DE DADOS E DEPENDÊNCIAS
4.1	Dependências e Processamento MT
4.1.1	Aquisição de Dados MT
4.1.2	Formatos de Arquivos de Dados MT
4.1.3	Processamento Robusto – EMTF
4.1.3.1	Mudança Tempo/Frequência Ângular
4.1.3.2	Função de Transferências
4.1.4	Pacotes de Processamento do Grupo Geoma – INPE
5	DESENVOLVIMENTO E ARQUITETURA DO PAMPAMT25
6	RESULTADOS E APLICAÇÃO DO PAMPAMT
6.1	Aplicação do PampaMT
6.1.1	Área de Estudo
6.1.2	Contexto Geológico
6.1.3	Processamento dos Dados
6.1.4	Resultados e Interpretação Geofísica
7	CONSIDERAÇÕES FINAIS
	REFERÊNCIAS

1 INTRODUÇÃO

A interação do vento solar com a magnetosfera terrestre, gera correntes elétricas na alta atmosfera. Essas correntes são chamadas de correntes telúricas, onde essas penetram e propagam-se por todo o interior da Terra. A indução gerada pela propagação das correntes telúricas forma o sinal analítico do método geofísico magnetotelúrico (MT) (PARKINSON, 1983). As aplicações do MT giram em torno da prospecção de petróleo e estudos crustais. A aplicação justifica-se pela profundidade de investigação do método, que varia de 100 metros a 200 quilômetros.

No entanto, devido a complexidade do método tem-se um desestimulo ao desenvolvimento de *softwares*, o que produz um ambiente onde programas proprietários agregam um alto valor comercial, muitas vezes inviabilizando o uso acadêmico. E ainda, os programas de uso livre não são amigáveis com o usuário. De fato, o seu uso se dá, unicamente, por linhas de comando que não é familiar para a maioria dos potencias usuários do MT.

A comunidade MTnet (MTNET, 2018), mantém laços com diversos pesquisados na área do MT, e reúne as aplicações destinadas aos processamentos, tais como: *softwares* de pré-processamento, inversão, tratamento estatísticos, dentre outros. Os programas alocados no MTnet são de uso livre e destinados a comunidade acadêmica.

A proposta deste trabalho visa unir os programas livres em uma única plataforma. Essa será construída para ser amigável, fazendo uso de uma GUI (*Graphical User Interface*¹) simples, agindo como intermediaria entre o usuário e os programas disponíveis no MTnet.

Interface Gráfica do Utilizador

2 OBJETIVOS

2.1 Objetivo Geral

Este trabalho se destina ao desenvolvimento de um *software* livre, com o objetivo de integrar e facilitar o processamento de dados MT.

2.2 Objetivos Específicos

Os objetivos específicos compreendem os seguintes itens:

- Criar novos algoritmos escritos em *Python*, tanto para a GUI quanto para otimizar o tempo de processamento dos dados;
- Atualizar os algoritmos já existentes usando as novas tecnologias;
- Obter um perfil lito-geofísico utilizando apenas as ferramentas aqui desenvolvidas;
- Comparar os resultados obtidos com trabalhos já consolidados¹.

¹ procurar alguns trabalhos na area

3 FUNDAMENTOS DO MÉTODO MAGNETOTELÚRICO

Proposto com (TIKHONOV, 1950) e (CAGNIARD, 1953) o método magnetotelúrico usa as fontes passivas¹ eletromagnéticas do planeta Terra para estudar e mapear a subsuperfície.

Nesta secção será mostrado sucintamente a origem do sinal MT. Antes de demonstrar as bases teóricas do método, será mostrado brevemente sobre a resistividade elétrica, sendo esse o elemento fundamental para as interpretações lito-geofísicas com base no magnetotelúrico.

3.1 Resistividade Elétrica dos Materiais

O método MT usa a resistividade elétrica (ρ [Ωm]) ou o seu inverso, a condutividade elétrica (σ [S]), para distinguir e estudar a distribuição dos elementos geológicos em subsuperfície.

A resistividade elétrica é um parâmetro físico intrínseco a cada material. Ela relaciona a dificuldade da passagem de corrente (independente do modelo nas dimenções do material estudado.) a cada material, sendo sempre contante².

Georg Ohm em 1827 verificou de forma empírica que ao aplicar uma diferença de potencial (ΔU [V]) em um material, esse exerce uma resistência a passagem e corrente (i [A]). Materiais que obedecem a seguinte Lei de Ohm (equação 3.1) são chamados de materiais ômicos.

$$\Delta U = Ri \tag{3.1}$$

Escrever de novo, ta muito ruim kkkkkk

3.2 Origem das Correntes Telúricas

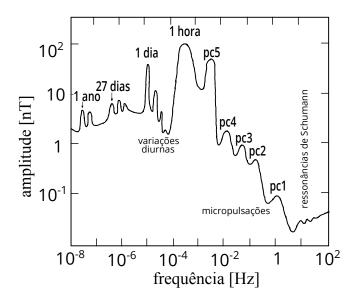
O método MT utiliza-se de um amplo espectro de campo natural terrestre (10^{-4} a 10^4 Hz) para as sondagens geofísicas. Essa característica permite que a sondagem magnetotelúrica alcance centenas de quilômetros.

O sinal MT tem sua origem nas ressonâncias de Schumann, nas micropulsações e nas variações diurnas (PÁDUA, 2004). A figura 1 mostra a contribuição de cada mecânismo no espectro MT.

Fontes passivas – São fontes de sinal que não dependem de instrumentos artificiais para gerá-la.

Para os materiais geológicos a resistividade é representada por um intervalo de valores, devido as complexidades químicas e físicas das diferentes litologias.

Figura 1 – Campo magnético natural e as contribuições das fontes do sinal MT.



Fonte: (PÁDUA, 2004).

3.2.1 Ressonâncias de Schumann

escrever sobre as ressanancias brevemente

3.2.2 Micropulsações

3.2.3 Variações Diurnas

3.3 Resposta do Método Magnetotelúrico

O magnetotelúrico assim como os outros método geofísicos eletromagnéticos, fundamentamse nas Leis de Maxwell [3.2 - 3.5].

$$\nabla \times \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} \tag{3.2}$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{H}} = \vec{\mathbf{J}} + \frac{\partial \vec{\mathbf{D}}}{\partial t} \tag{3.3}$$

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}} = 0 \tag{3.4}$$

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{D}} = \varrho \tag{3.5}$$

Onde,

 $\vec{E} \rightarrow \text{Campo Elétrico } [V/m]$

 $\vec{\mathrm{B}} \rightarrow \mathrm{Campo}\,\mathrm{Magn\acute{e}tico}\,[T]$

 $\vec{\mathrm{H}} \rightarrow \mathrm{Campo}\ \mathrm{Magnetizante}\ [A/m]$

 $\vec{J} \rightarrow \text{Densidade de Corrente } [A/m^2]$

 $\vec{D} \rightarrow \text{Campo de Deslocamento Elétrico } [C/m^2]$

 $\varrho \rightarrow \text{Densidade de Carga } [C/m^3]$

 $t \to \text{Tempo}[s]$

Para os estudos magnetotelúricos são feitas as seguintes afirmações, que auxiliam e simplificam o desenvolvimento:

A Terra comportasse como um condutor ôhmico e um semi-espaço isotrópico.

Podemos utilizar, partindo dessas característica e atrelado a um campo eletromagnético pouco intenso as seguintes relações constitutivas:

$$\vec{\mathbf{B}} = \mu \vec{\mathbf{H}} \tag{3.6}$$

$$\vec{\mathbf{D}} = \varepsilon \vec{\mathbf{E}} \tag{3.7}$$

$$\vec{J} = \sigma \vec{E} \tag{3.8}$$

 $\mu \rightarrow \text{Permeabilidade Magnética } [H/m]$

 $\varepsilon \ \to \ {
m Permissividade} \ {
m Elétrica} \ [F/m]$

 $\sigma \to \text{Condutividade Elétrica } [S/m]$

Cada coeficiente das relações constitutivas funcionam como tensores, variantes no tempo, para meios anisotrópicos. Para o estudo abordado e seguindo a afirmação, onde a Terra tornasse um meio isotrópico, isso implica que os tensores, μ e ε são estáticos e assumem os seguintes valores:

$$\mu = 1.2566 \times 10^{-6} H/m$$

$$\varepsilon = 8.85 \times 10^{-12} F/m$$

Utilizando as equações constitutivas podemos reescrever as equações 3.2 e 3.3:

$$\nabla \times \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}; \qquad \vec{\mathbf{B}} = \mu \vec{\mathbf{H}}$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{E}} = -\mu \frac{\partial \vec{\mathbf{H}}}{\partial t}$$
(3.9)

$$\nabla \times \vec{\mathbf{H}} = \vec{\mathbf{J}} + \frac{\partial \vec{\mathbf{D}}}{\partial t}; \qquad \vec{\mathbf{J}} = \sigma \vec{\mathbf{E}} \quad \mathbf{e} \quad \vec{\mathbf{D}} = \varepsilon \vec{\mathbf{E}}$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{H}} = \sigma \vec{\mathbf{E}} + \varepsilon \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t}$$
(3.10)

Na faixa da sondagem MT a Terra comporta-se como um condutor ôhmico, isso implica que o meio não possue cargas livres, logo $\rho \simeq 0$.

Para os campos pode ser assumida uma dependência temporal harmônica dada por $e^{-i\omega t}$, que pode ser decomposta em vários harmônicos pela transformada de Fourier.

Portando as equações: 3.9, 3.10, 3.4 e 3.5, podem ser reescritas como:

$$\nabla \times \vec{\mathbf{E}} = \imath \omega \mu \vec{\mathbf{H}} \tag{3.11}$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{H}} = (\imath \omega \varepsilon + \sigma) \vec{\mathbf{E}} \tag{3.12}$$

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{H}} = 0 \tag{3.13}$$

$$\nabla \cdot \vec{\mathbf{E}} = 0 \tag{3.14}$$

Aplicando o rotacional na equação 3.12, obtemos:

$$\nabla \times \nabla \times \vec{\mathbf{H}} = (\imath \omega \varepsilon + \sigma) \nabla \times \vec{\mathbf{E}}$$
 (3.15)

Comparando a equação 3.15 com a equação 3.11, pode-se reescreve-la como:

$$\nabla \times \nabla \times \vec{\mathbf{H}} = (\imath \omega \varepsilon + \sigma) \nabla \times \vec{\mathbf{E}}; \qquad \nabla \times \vec{\mathbf{E}} = \imath \omega \mu \vec{\mathbf{H}}$$
$$\nabla \times \nabla \times \vec{\mathbf{H}} = \imath \omega \mu (\imath \omega \varepsilon + \sigma) \vec{\mathbf{H}}$$
(3.16)

Pode-se expressar a equação 3.16 usando a seguinte identidade vetorial:

$$\nabla \times \nabla \times \vec{A} = \nabla \nabla \cdot \vec{A} - \nabla^2 \vec{A}$$
 (3.17)

Portanto:

$$\nabla \nabla \cdot \vec{\mathbf{H}} - \nabla^{2} \vec{\mathbf{H}} = \imath \omega \mu (\imath \omega \varepsilon + \sigma) \vec{\mathbf{H}}$$

$$\nabla (\nabla \cdot \vec{\mathbf{H}}) - \nabla^{2} \vec{\mathbf{H}} = \vec{\mathbf{H}} [\imath \omega \mu (\imath \omega \varepsilon + \sigma)]^{\kappa^{2}}$$

$$\nabla (\nabla \cdot \vec{\mathbf{H}}) - \nabla^{2} \vec{\mathbf{H}} = \kappa^{2} \vec{\mathbf{H}}$$

$$\nabla^{2} \vec{\mathbf{H}} + \kappa^{2} \vec{\mathbf{H}} = 0; \qquad \kappa^{2} = \imath \omega \mu (\imath \omega \varepsilon + \sigma)$$
(3.18)

Considerando um condutor ôhmico ($\sigma \gg \omega \varepsilon$), assim:

$$\kappa^2 = \imath \omega \mu \sigma \tag{3.19}$$

A equação 3.19 pode ser expressa seguindo a definição, como:

$$\kappa = \sqrt{\imath \omega \mu \sigma}; \quad \imath = e^{\imath \frac{\pi}{2}}$$

$$\kappa = \sqrt{\omega \mu \sigma} \sqrt{e^{\imath \frac{\pi}{2}}}$$

$$\kappa = \sqrt{\omega \mu \sigma} e^{\imath \frac{\pi}{4}}; \quad e^{\imath \frac{\pi}{4}} = \sqrt{1/2}(1+\imath)$$

$$\kappa = \sqrt{\frac{\omega \mu \sigma}{2}}(1+\imath)$$

$$\kappa = \frac{(1+\imath)}{\delta}$$
(3.20)

Onde,

$$\delta_{\omega} = \sqrt{\frac{2\rho}{\omega\mu}} \longrightarrow \delta_f \approx 500\sqrt{\frac{\rho_a}{f}}$$
 (3.21)

Figura 2 – Gráfico do *skin-depth* em função da frequência [Hz]

fig/grafico_skin_depth.png

Fonte: O autor, 2018.

Breve descrição d grafico

A equação 3.21 é chamada de *skin-depth*³, ela representa a profundidade de penetração da onda eletromagnética em um meio condutor. A partir da equação são mapeadas as litologias relacionando-as com a ρ_a .

3.4 Impedância Eletromagnética

Baseado na fundamentação teórica apresentada a seção anterior, o MT busca obter a resistividade aparente em função da profundidade.

A solução da equação 3.18 e da sua análoga para o campo \vec{E} são dadas por:

$$\vec{\mathbf{H}}_{(\vec{\mathbf{r}})} = \vec{\mathbf{H}}e^{-\vec{\mathbf{k}}\cdot\vec{\mathbf{r}}} \tag{3.22}$$

$$\vec{\mathbf{E}}_{(\vec{\mathbf{r}})} = \vec{\mathbf{E}}e^{-\vec{\mathbf{k}}\cdot\vec{\mathbf{r}}} \tag{3.23}$$

Onde \vec{k} é o vetor de onda cujo o módulo é definido na equação 3.19

Substituindo a equação 3.22 e 3.23 em 3.12, temos:

$$\nabla \times \vec{\mathbf{H}} e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}} = (\imath \omega \varepsilon + \sigma) \vec{\mathbf{E}} e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}}; \quad \sigma \gg \imath \omega \varepsilon$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{H}} e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}} = \sigma \vec{\mathbf{E}} e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}}; \quad \sigma = \frac{\kappa^2}{\imath \omega \mu}$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{H}} e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}} = \frac{\kappa^2}{\imath \omega \mu} \vec{\mathbf{E}} e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}}$$
(3.24)

Usando as identidades:

$$\nabla(e^{-\vec{\mathbf{k}}\cdot\vec{\mathbf{r}}}) = -e^{-\vec{\mathbf{k}}\cdot\vec{\mathbf{r}}}\vec{\mathbf{k}} \tag{3.25}$$

$$\nabla \times \vec{\mathbf{C}}(f_{(\vec{\mathbf{r}})}) = -\vec{\mathbf{C}} \times \nabla f_{(\vec{\mathbf{r}})}$$
(3.26)

Pode-se reescreve a equação 3.24:

$$-\vec{\mathbf{H}} \times (-e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}} \vec{\mathbf{k}}) = \frac{\kappa^2}{\imath \omega \mu} \vec{\mathbf{E}} e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}}$$

$$e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{f}}} (\vec{\mathbf{H}} \times \vec{\mathbf{k}}) = e^{-\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{f}}} \frac{\kappa^2}{\imath \omega \mu} \vec{\mathbf{E}}$$

$$\vec{\mathbf{E}} = \frac{\imath \omega \mu}{\kappa^2} \vec{\mathbf{H}} \times \vec{\mathbf{k}}$$

$$\vec{\mathbf{E}} = \frac{\imath \omega \mu}{\kappa} \vec{\mathbf{H}} \times \frac{\vec{\mathbf{k}}}{\kappa}$$
(3.27)

³ Espessura pelicular

A relação \vec{k}/κ é o versor de \vec{k} ou \hat{k} , representando a ortogonalidade entre \vec{H} e \vec{E} .

A partir da equação anterior pode ser definido que $Z=\imath\omega\mu/\kappa$, esta definição é conhecida como impedância intrínseca do meio ou impedância eletromagnética, também pode ser representada da seguinte forma:

$$Z = \frac{|\vec{\mathbf{E}}|}{|\vec{\mathbf{H}}|} = \frac{\imath \omega \mu}{\kappa} = \sqrt{\omega \mu \rho} e^{\imath \frac{\pi}{4}}$$
 (3.28)

A impedância eletromagnética (Z) pode ser decomposta em função das componentes de $\vec{\rm E}$ e $\vec{\rm H}$, representada na forma matricial:

$$\begin{pmatrix} E_x \\ E_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Z_{xx} & Z_{xy} \\ Z_{yx} & Z_{yy} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} H_x \\ H_y \end{pmatrix}$$
(3.29)

O método MT então obtém a resistividade aparente a partir da impedância eletromagnética, e atribui a ela uma profundidade onde pode ser definida pela função de *skin-depth*.

4 AQUISIÇÃO DE DADOS E DEPENDÊNCIAS

- 4.1 Dependências e Processamento MT
- 4.1.1 Aquisição de Dados MT
- 4.1.2 Formatos de Arquivos de Dados MT
- 4.1.3 Processamento Robusto EMTF
- 4.1.3.1 Mudança Tempo/Frequência Ângular
- 4.1.3.2 Função de Transferências
- 4.1.4 Pacotes de Processamento do Grupo Geoma INPE

5 DESENVOLVIMENTO E ARQUITETURA DO PAMPAMT

6 RESULTADOS E APLICAÇÃO DO PAMPAMT

contaração do tempo de processamnto aprendizagem dados mt

- 6.1 Aplicação do PampaMT
- 6.1.1 Área de Estudo
- 6.1.2 Contexto Geológico
- **6.1.3** Processamento dos Dados
- 6.1.4 Resultados e Interpretação Geofísica

7 CONSIDERAÇÕES FINAIS

REFERÊNCIAS

CAGNIARD, L. Basic theory of the magneto-telluric method of geophysical prospecting. **Geophysics**, Society of Exploration Geophysicists, v. 18, n. 3, p. 605–635, 1953.

MEHRABIAN, A. Differences in the forms of verbal communication as a function of positive and negative addective experience. Tese (Doutorado), 1965.

MTNET. 2018. MTNet. Disponível em: (http://mtnet.info/main/index.html). Acesso em: 19 nov. 2018.

PÁDUA, M. B. d. Estudos de indução eletromagnética na caracterização de estruturas profundas sob a borda sul do cráton de São Francisco. Tese (Doutorado) — Brasil. Ministério da Ciência e Tecnologia. Instituto Nacional de Pesquisas Espaciais (INPE), 2004.

PARKINSON, W. D. **Introduction to Geomagnetism**. Edinburgh: Scotish Academic Press, 1983.

TIKHONOV, A. On determining electric characteristics of the deep layers of the earth's crust. **Dolk. Acad. Nauk. SSSR**, v. 73, p. 295–297, 1950.