



```
#define LEDCarroverde 10
#define LEDCarroamarelo 9
#define LEDCarrovermelho 8
#define LEDPedestreverde 2
#define LEDPedestrevermelho 1
```

```
void setup()
{
  pinMode (LEDCarrovermelho, OUTPUT);
  pinMode (LEDCarroamarelo, OUTPUT);
  pinMode (LEDCarroverde, OUTPUT);
  pinMode (LEDPedestreverde, OUTPUT);
  pinMode (LEDPedestrevermelho, OUTPUT);
}
```

```
void loop()
{
  //ativação do LED Carro verde
  digitalWrite (LEDCarrovermelho, LOW);
  digitalWrite(LEDCarroverde, HIGH);
  delay(2000);
  digitalWrite(LEDCarroverde, LOW);
  delay(500);

  //ativação do LED Carro amarelo (oscilante)
  for (int i = 0; i < 3; i++){
    digitalWrite(LEDCarroamarelo, HIGH);
    delay(500);
    digitalWrite(LEDCarroamarelo, LOW);
    delay(500);
  }
}
```

```
//ativação do LED Carro vermelho
digitalWrite(LEDCarrovermelho, HIGH);
delay(2000);
digitalWrite(LEDCarrovermelho, LOW);
delay(500);

//ativação do LED Pedestre verde
digitalWrite (LEDPedestrevermelho, LOW);
digitalWrite(LEDPedestreverde, HIGH);
delay(2000);
digitalWrite(LEDPedestreverde, LOW);
delay(500);
//ativação do LED Pedestre vermelho (oscilante)
for (int i = 0; i < 3; i++){
    digitalWrite(LEDPedestrevermelho, HIGH);
    delay(500);
    digitalWrite(LEDPedestrevermelho, LOW);
    delay(500);
}
//ativação do LED Pedestre vermelho
digitalWrite(LEDPedestrevermelho, HIGH);
delay(2000);
digitalWrite(LEDPedestrevermelho, LOW);
delay(500);

}
```