

INF421 - 5G scheduling

Calot–Plaetevoet Paul

3 Février 2020

1 Introduction

2 Formulation du problème

2.1 Question 1).

Le problème se met sous la forme ILP classique suivante :

Maximiser $R^\top X$ avec : $\begin{cases} R = (r_{k,m,n})_{m \in (1,\dots,M), k \in (1,\dots,K), n \in (1,\dots,N)} \\ X = (x_{k,m,n})_{m \in (1,\dots,M), k \in (1,\dots,K), n \in (1,\dots,N)} \end{cases}$ tels que :

- $AX < (1, \dots, 1)^\top$, de taille KNM et où A est telle que : $\forall i \in (1, \dots, N), \forall j \in (1, \dots, KNM), A_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } (j-1)MK \leq i \leq jMK \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$. Cela pour assurer qu'on aie qu'une seul $x_{k,m,n} = 1$ par canal.
- $X \geq 0$.
- $X \in \mathbf{Z}$ et même : $\forall i, X_i \in \{0, 1\}$.

3 Preprocessing

3.1 Question 2).

Les triplets (k_0, m_0, n_0) n'étant pas pertinents pour la recherche d'une solution sont tels que :

- On a $p_{(k_0, m_0, n_0)} + \sum_{n=1, n \neq n_0}^N \min_{k,m} (p_{(k,m,n)}) > P$ où P est la puissance maximale que peut fournir l'antenne.
- Il existe un autre triplé (k_1, m_1, n_1) tel que : $\begin{cases} p_{k_0, m_0, n_0} = p_{k_1, m_1, n_1} \\ r_{k_0, m_0, n_0} < r_{(k_1, m_1, n_1)} \end{cases}$.
- Il existe un autre triplé (k_1, m_1, n_1) tel que : $\begin{cases} k_0, m_0, n_0 = r_{k_1, m_1, n_1} \\ p_{k_0, m_0, n_0} > p_{(k_1, m_1, n_1)} \end{cases}$.

3.2 Question 3).

Algorithme 1 Éliminer les termes IP-dominés

```
procédure removeIPDominated
  pour  $n = 0$  à  $N$  faire
    tant que il reste des triplets qui sont supprimés (on s'arrête lorsque
      plus aucun triplet n'est supprimé) faire
      Trier les triplets du channel  $n$  pour le comparateur Comparator (tri
        fusion).
      Enlever les triplets sélectionnés.
    fin tant que
  fin pour
fin procédure

procédure COMPARATOR(Triplet  $t_1$ , Triplet  $t_2$ )
  si  $r_1 > r_2$  alors
    si  $p_1 \leq p_2$  alors
       $x_2 = 0$ 
    fin si
    retourne 1
  sinon
    si  $p_2 \leq p_1$  alors
       $x_1 = 0$ 
    fin si
    retourne -1
  fin si
fin procédure
```

On réalise un tri fusion avec ce comparateur qui en plus de ranger les triplets selon l'ordre indiqué les élimine si ils sont IP-dominé. Ce tri est réalisé d'abord sur r , puis sur p .

Du point de vue de la complexité, on réalise N tris fusion sur moins de KM éléments. Si on oublie la boucle *while* de la première procédure, on obtient donc une complexité en $O(NKM \log(KM))$. J'ai remarqué en pratique l'utilité de la boucle *while* qui permettait d'éliminer quelques triplets additionnels.

3.3 Question 4).

Le formule (2) permet de voir qu'on cherche l'enveloppe concave supérieure des triplets représentés dans un repère ayant pour abscisse p et ordonnée r . Calcul de la complexité :

- N tours de boucle.
- Tri des triplets (tri fusion) : $O(KM \log(KM))$. Le parcours des triplets et

Algorithme 2 Éliminer les termes LP-dominés

Input : la liste des triplets de chaque channel.

procédure *removeLPDominated*

pour $n = 0$ à N **faire**

 Tri des triplets du channel n à p croissant.

 initialiser L comme un tableau de triplets de taille le nombre de triplets dans le channel. L contient le triplets constituant l'enveloppe concave supérieure.

 entier k qui correspondent au nombre de triplets pertinents dans L .

tant que il y a des triplets dans le channel **faire**

t : un nouveau triplet

tant que L contient deux points et la séquence constituée des deux derniers points de L et de t ne tourne pas dans le sens trigonométrique. **faire**

 Enlever le dernier point de L

fin tant que

 Ajouter t à L

fin tant que

 Enlever les triplets présents dans L à la liste des triplets du channel n .

fin pour

fin procédure

procédure CROSS(Triplet a , Triplet b , Triplet c)

retourne $(b_p - a_p)(c_r - a_r) - (b_r - a_r)(c_p - a_p)$ // Cela correspond à (2).

fin procédure

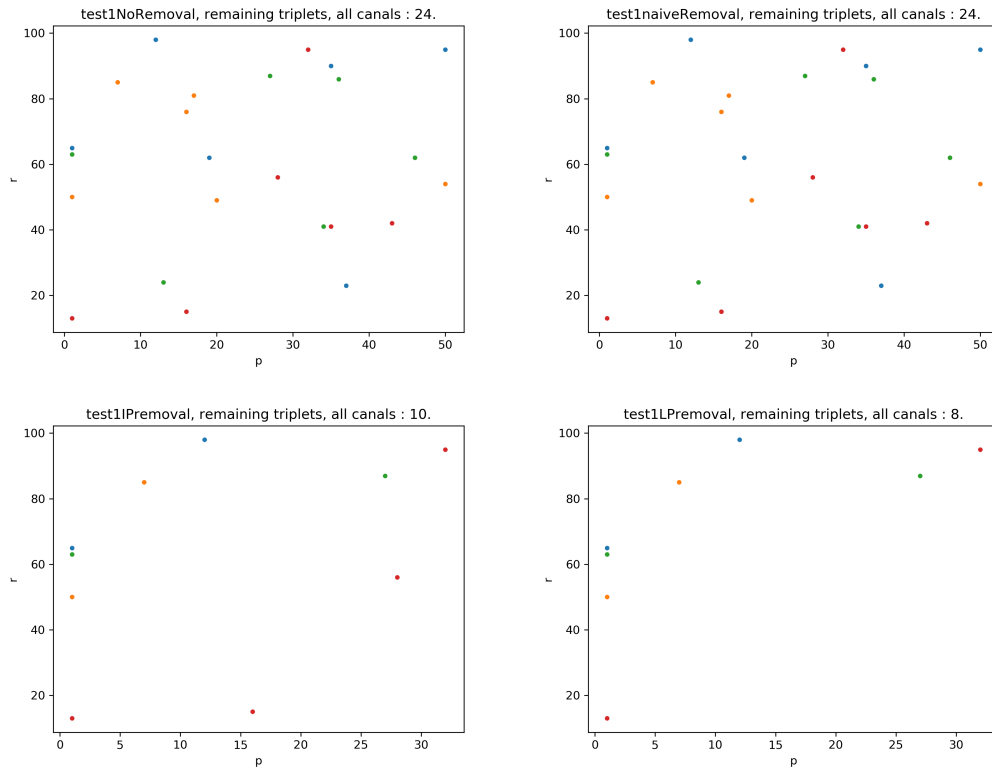
l'application de la fonction *Cross* étant de complexité linéaire $O(KM)$.
 Enlever les triplets prend également un temps linéaire (parcours de liste).

En conclusion, on a atteint une complexité en $O(NKM\log(KM))$.

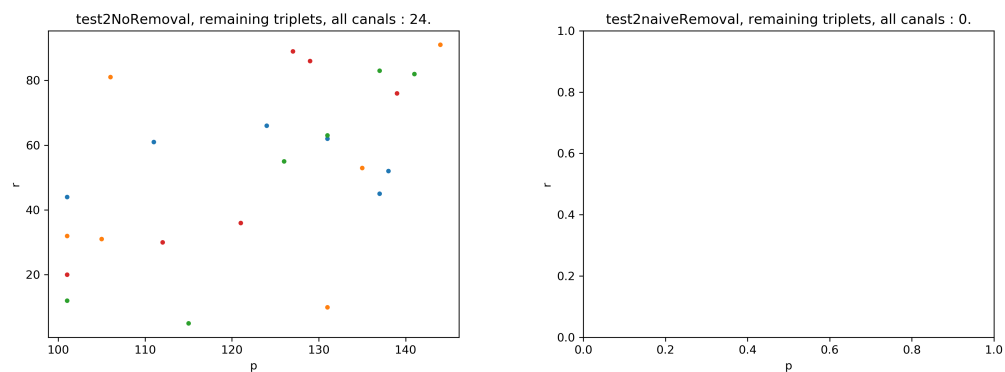
3.4 Question 5).

Les points de même couleurs font partis du même channel.

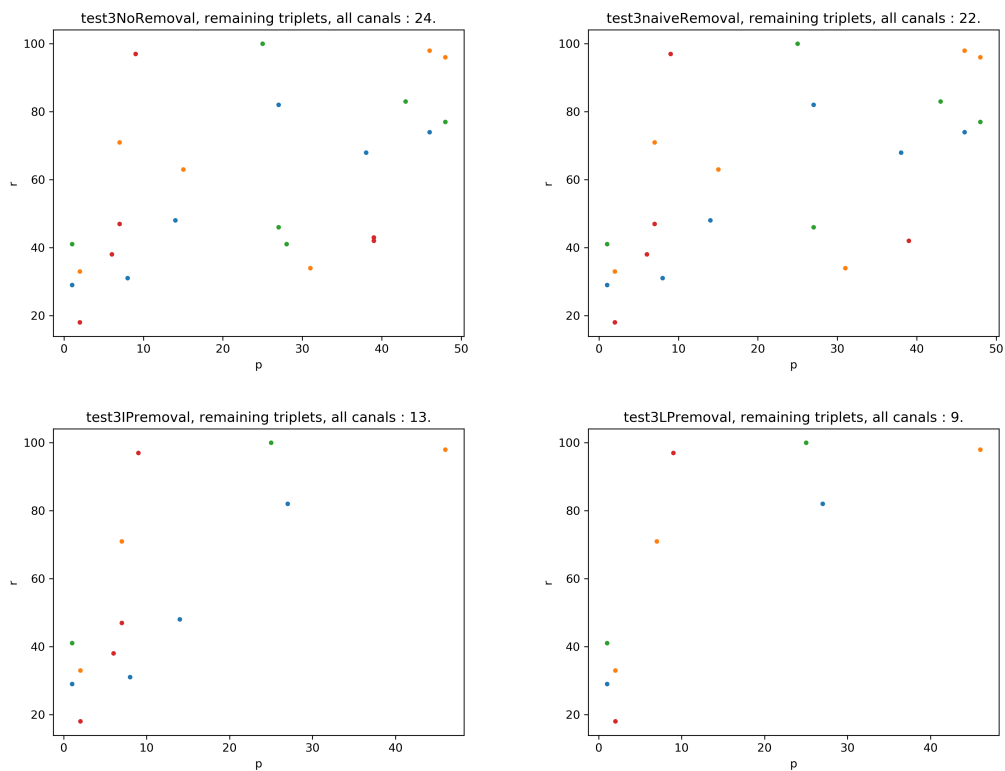
3.4.1 Pour le fichier texte 1, on obtient :



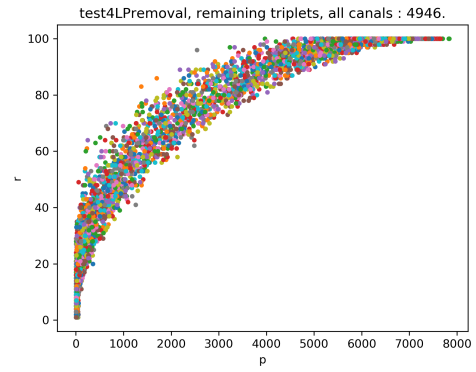
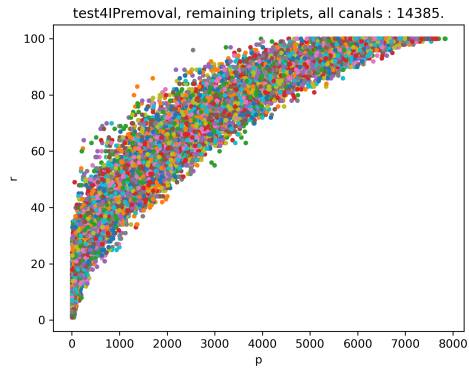
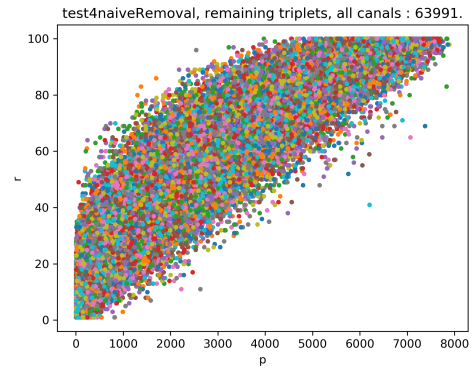
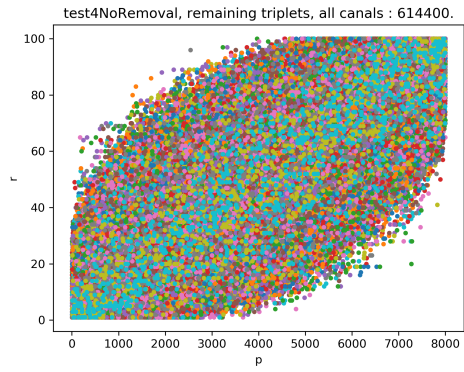
3.4.2 Pour le fichier texte 2, on obtient :



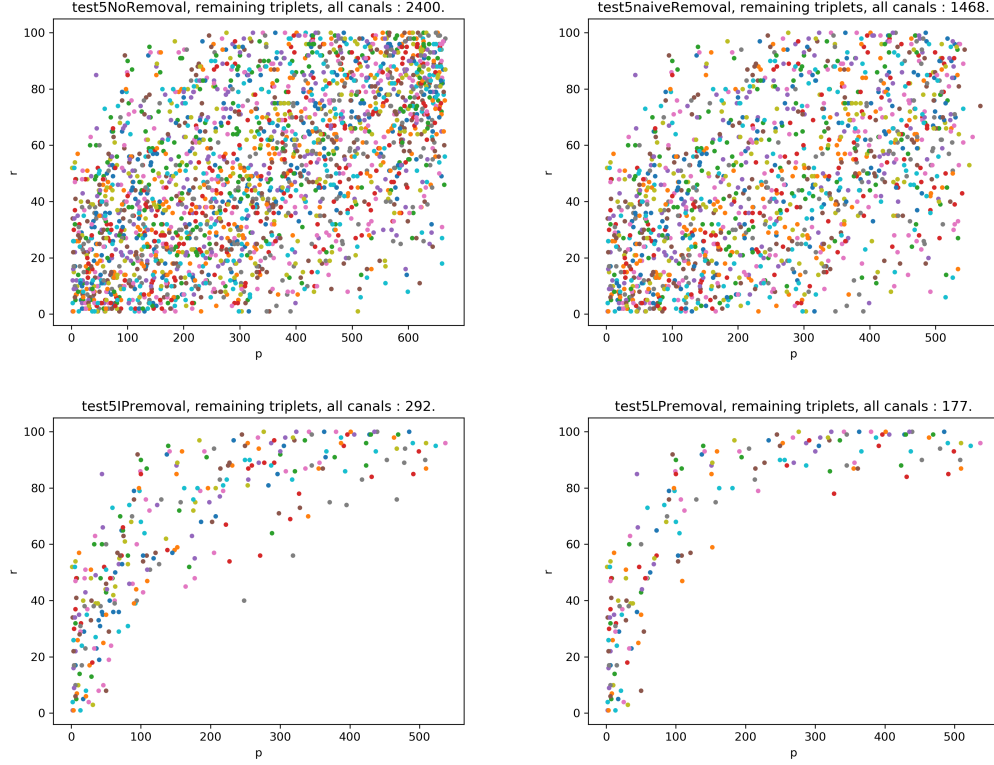
3.4.3 Pour le fichier texte 3, on obtient :



3.4.4 Pour le fichier texte 4, on obtient :



3.4.5 Pour le fichier texte 5, on obtient :



Remarques :

- Pour les fichier aux plus petits nombre de points, on peut voir que, pour un channel donné, il n'existe pas deux triplets verticalement ou horizontalement alignés. On remarque également que tous les triplets du fichier ont été enlevés car la puissance nécessaire pour ceux-ci étaient trop élevés.
- On a bien à la fin de cette deuxième étape de preprocessing, si t_1 et t_2 appartiennent au même channel alors : $p_1 > p_2 \Leftrightarrow r_1 > r_2$.
- Enfin, en comparant les résultats à la fin de l'IP-preprocessing et du LP-preprocessing on remarque bien, que pour un channel donné, on a sélectionné l'enveloppe concave supérieure.

4 Programmation linéaire et algorithme glouton

4.1 Question 6).

Étapes préalables :

- Sélection de tous les triplets dans une liste.
- Tri de ces triplets selon leur puissance.

Algorithme 3 Algorithme glouton

Input : la liste des triplets de chaque channel.

procédure GREEDYSOLVER

Soit L , la liste contenant tous les triplets triés par p croissant.

Soit *solution* un tableau de triplets

$requiredPower \leftarrow 0$ // la puissance nécessaire pour la solution actuelle.

tant que il reste des triplets non visités dans L et $requiredPower < P =$
puissance maximale délivrable **faire**

Triplet t : triplet suivant dans la liste L .

si *solutions* ne contient pas de triplet du channel n **alors**

si $\sum_{i \in solution} p_i + p_t \leq P$ **alors**

$requiredPower \leftarrow requiredPower + p_t$

t est ajouté à *solutions* avec $x_t = 1$

sinon

t est ajouté à *solutions* avec x_t tel que $requiredPower + x_t p_t =$
 P

$requiredPower \leftarrow P$

fin si

sinon

si $\sum_{t_i \in solution} p_i + p_t - p_{n_{t_i}=n_t} \leq P$ **alors**

$requiredPower \leftarrow requiredPower + p_t - p_{n_{t_i}=n_t}$

t est ajouté à *solutions* avec $x_t = 1$ et remplace le précédent
triplet.

sinon

t est ajouté à *solutions* avec x_t tel que $requiredPower + x_t p_t +$
 $(1 - x_t) p_{n_{t_i}=n_t} = P$

$requiredPower \leftarrow P$

fin si

fin si

fin tant que

fin procédure

4.2 Question 7) Résultats de l'algorithme glouton

On obtient les résultats suivants :

<i>Test</i>	1	3	4	5
<i>Power</i>	78	99	15999	999
<i>UserRate</i>	365	371	9307	1523
<i>time(ms)</i>	0.10	0.17	4.17	0.39

Le test 2 ne donnant aucune solution (cf. question 5).

5 Algorithmes pour résoudre l'ILP

5.1 Question 8) Programmation dynamique

On note $R(n, p)$ le meilleur "user rate" pour le sous-problème correspondant à une puissance maximale de p et à l'utilisation des n premiers channels. On a l'équation : $R(n, p) = \max_{t/n_t=n} (R(n-1, p-p_t) + r_t)$ L'algorithme 4 (ci-après) détaille cela.

La complexité temporelle de cet algorithme est $O(NPMK)$:

- Pour chaque channel : $O(N)$
- Pour tout $p \leq P$
- Pour tous les triplets du channel donné : $< KM = O(KM)$

La complexité spatiale de cet algorithme est $O(N^2P)$ pour le stockage des solutions successives.

5.2 Question 9) Programmation dynamique

5.3 Question 10) Branch-and Bound

L'idée de l'algorithme est la suivante :

1. On part du problème pour lequel on possède une liste des triplets pour chaque channel. C'est la racine.
2. On construit ensuite les branches à partir de cette racine. Les i -èmes branches sont créées en ajoutant à la solution temporaire de l'instance actuelle, chaque triplet du i -ème channel. On construit donc autant de nouvelles branches qu'il y a de triplets dans ce channel.
3. On calcule alors la borne supérieure pour chaque nouvelle instance.
4. On regarde alors l'instance qui possède la borne supérieure la plus élevée. Et on revient à l'étape 2, jusqu'à trouver une solution.

Les conditions d'arrêt ou d'obtention d'une solution sont détaillées ci-après.

L'algorithme BB se décompose en 3 principales fonctions :

- Une fonction *branch* créant les nouvelles branches à partir d'une instance du problème. Elle renvoie une pile (LIFO) contenant les nouvelles sous-instances du problème, triées par borne supérieure décroissante.
- Une fonction *bound* qui renvoie la borne supérieure d'une instance.
- Une fonction *solution*, récursive, qui renvoie la solution.

Il est nécessaire de commencer par créer une instance du système. Pour cela, on crée la classe *BBInstance*. Cette classe possède les champs suivants :

Algorithme 4 Algorithme DP

Input : la liste des triplets de chaque channel, trié à p croissant.

procédure DPPROCESSING

optimalSolutions : tableau 3D de triplet tel que : optimalSolutions[n][p]
contient la solution optimale pour le channel n et la puissance max-
imale p .

objectiveFunction : tableau des "user rate" correspondant.

pour $n=1$ à $N-1$ **faire**

pour $p = 0$ à P **faire**

 listTriplets \leftarrow liste des triplets triés (tri déjà réalisé) à p croissant
 pour le channel n .

 optimalSolutions[n][p] \leftarrow Tableau de taille $n + 1$ de triplets nuls.

 objectiveFunction[n][p] $\leftarrow 0$.

tant que il reste des triplets dans listTriplets **faire**

 Triplet $t \leftarrow$ prochain triplet de listTriplets

si $n = 0$ **alors**

 currentObjectiveFunction (entier) $\leftarrow r_t$

si currentObjectiveFunction $>$ objectiveFunction[0][p] **alors**

 objectiveFunction[0][p] \leftarrow currentObjectiveFunction

 optimalSolutions[0][p][0] $\leftarrow t$

fin si

sinon

 currentObjectiveFunction (entier) \leftarrow objectiveFunction[n-
1][p - p_t] + r_t

si currentObjectiveFunction $>$ objectiveFunction[n][p] **alors**

 objectiveFunction[n][p] \leftarrow currentObjectiveFunction

pour chan=0 à $n-1$ **faire**

 optimalSolutions[n][p][chan] \leftarrow optimalSolutions[n-
1][p - p_t][chan]

fin pour

 optimalSolutions[n][p][n] $\leftarrow t$

fin si

fin si

fin tant que

fin pour

fin pour

 retourne optimalSolutions[N][P] // la solution

fin procédure

- Triplet *currentTriplet* : le triplet choisit pour le channel *i*.
- *int userRateSum* : garde en mémoire la somme des "user rate" de la solution partielle.
- *int upperBound*
- *int currentChannel* : le channel actuel *i*
- *int requiredPower* : la puissance nécessaire pour l'instance actuelle.

On ne stocke pas les triplets "parents" de l'instance. On arrive en effet à les récupérer par le mécanisme de récursivité. Cette classe possède un constructeur *BBInstance(Triplett, intcurrentChannel, intrequiredPower, intuserRateSum)*.

On suppose aussi qu'on a une variable globale, un entier *maxUserRate* initialisé à 0, qui stocke le *userrate* de la solution actuelle (complète), 0 si on n'en a pas encore trouvée. On possède également une variable globale pour stocker la solution temporaire : *bbSolution*.

Enfin on stocke les nouvelles instances dans des piles LIFO (Last In First Out). En effet, on étudie en premier les instances placés en haut de la pile qui sont les plus prometteuses car elles sont la plus haute *upperBound*.

Il suffit alors de faire tourner l'algorithme *solution(root)* pour obtenir la solution.

Les algorithmes 5, 6 et 7 détaillent cela.

Pour la complexité temporelle :

•

Algorithme 5 Algorithme BB - branch

Input : la liste des triplets. L'instance initiale *BBInstanceroot*.

procédure *BRANCH*(*BBInstance* *bbInstance*)

currentChannel \leftarrow *currentChannel*_{*ChannelbbInstance*} + 1

bbInstanceList : liste des instances qu'on va créer.

tant que il y a dans triplets restants dans le channel actuel **faire**

Triplet *t*

newBBInstance \leftarrow *BBInstance*(*t*, *currentChannel*, *requiredPower* + *p_t*, *userRateSum* + *r_t*)

Calcul de la nouvelle borne *newBBInstance* avec la fonction *bound(newBBInstance)*.

Ajouter *newBBInstance* à la list *bbInstanceList*.

fin tant que

bbInstanceStack \leftarrow Tri de la liste par la borne supérieure des instances et ajout à la pile (LIFO).

fin procédure

Algorithme 6 Algorithme BB - bound

```
procédure BOUNDS(BBInstance bbInstance)
  Output : couple d'entiers.
  si parentInstance est nul alors // calcul initial des bornes (pour la racine)
     $upperBound \leftarrow \sum_{n=1} Nmax_{k,m}(r_{(k,m,currentChannel)})$ 
  sinon
    Soit A, l' "userrate" de la solution renvoyée par l'algorithme glouton
    à partir de la solution partielle.
     $upperBound \leftarrow userRateSum +$ 
  fin si
  retourne upperBound
fin procédure
```

Algorithme 7 Algorithme BB - Solution

```
procédure SOLUTION(BBInstance bbInstance)
  si  $requiredPower_{bbInstance} > P$  ou  $upperBound_{bbInstance} > maxUserRate$ 
    alors
      retourne false
  sinon
    si  $upperBound > maxUserRate$  et  $currentChannel = N$  alors
       $maxUserRate \leftarrow upperBound$ 
       $bbSolution[currentChannel] \leftarrow currentTriplet$ 
      retourne true
    sinon
      si on est au dernier channel alors
        retourne false // ce n'est pas une solution.
      sinon
         $bbInstanceStack \leftarrow branch(bbInstance)$ 
        Soit solutionFound un boolean. Initialisé à false.
        tant que  $bbInstanceStack$  est non vide faire
           $BBInstancechild \leftarrow l'instancequiestenhautdelapile$ 
          si solution(child) alors
            si  $currentChannel = 0$  alors
              retourne true
            fin si
             $solutionFound \leftarrow true$ 
             $bbSolution[currentChannel] \leftarrow currentTriplet$ 
          fin si
        fin tant que
        retourne solutionFound
      fin si
    fin si
  fin si
fin procédure
```

5.4 Question 11)

On obtient les résultats suivants :

<i>Test</i>	1	3	4	5
<i>Power</i>	78	68	?	?
<i>UserRate</i>	365	350	?	?
<i>time(ms)</i>	9.7	1.21	?	?

L'algorithme, pour les fichiers 4 et 5, prend très longtemps. De plus, pour le fichier 4, des problèmes de mémoire se pose. Je n'ai pas encore réussi à résoudre ces différents problèmes.