



# Projet communautaire OpenOpcUa- Les VPIs



Virtual Protocol Interface  
Add-In - pour la communication

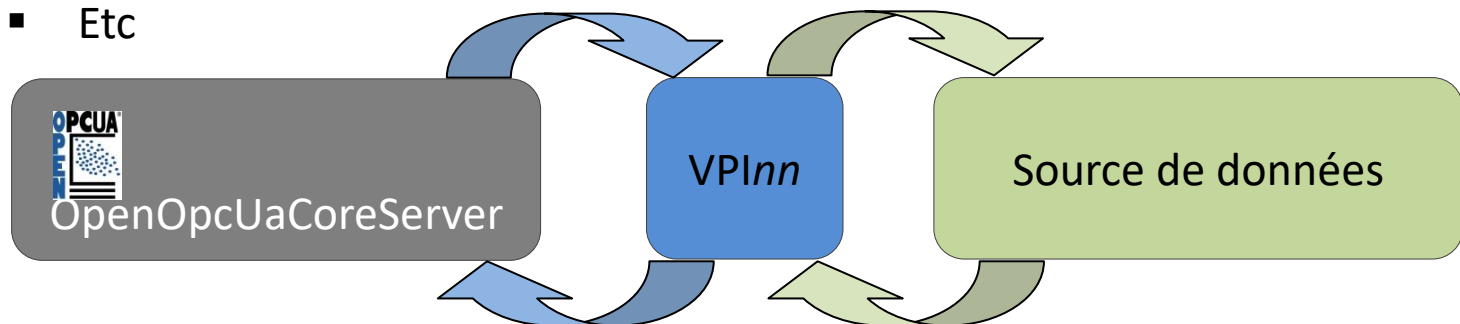
## Michel Condemine

- OPC Foundation France (Technique)
- Directeur de **4CE Industry**
- Leader du projet OpenOpcUa
- MichelC@4CE-Industry.com

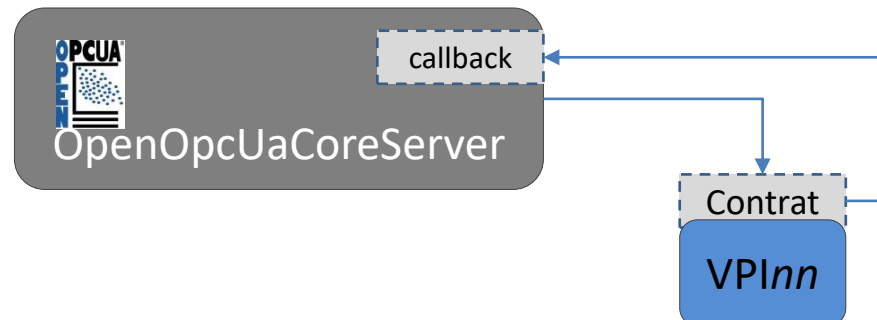
## A quoi sert un Vpi ?

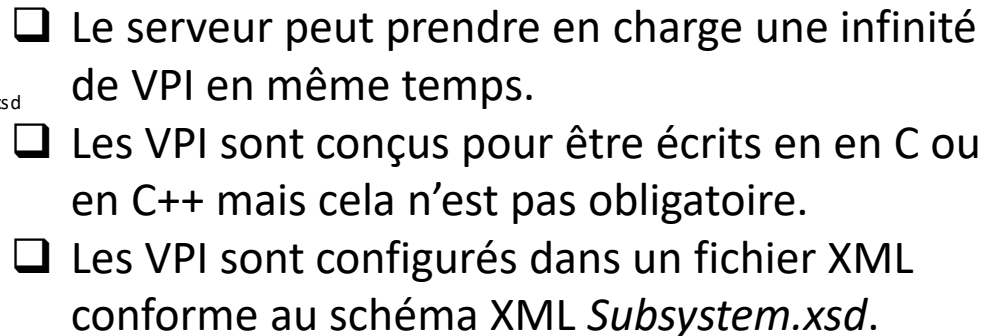
Vous utiliserez un VPI pour échanger de l'information entre l'OpenOpcUaCoreServer et une source donnée externe. Cette source de donnée peut être :

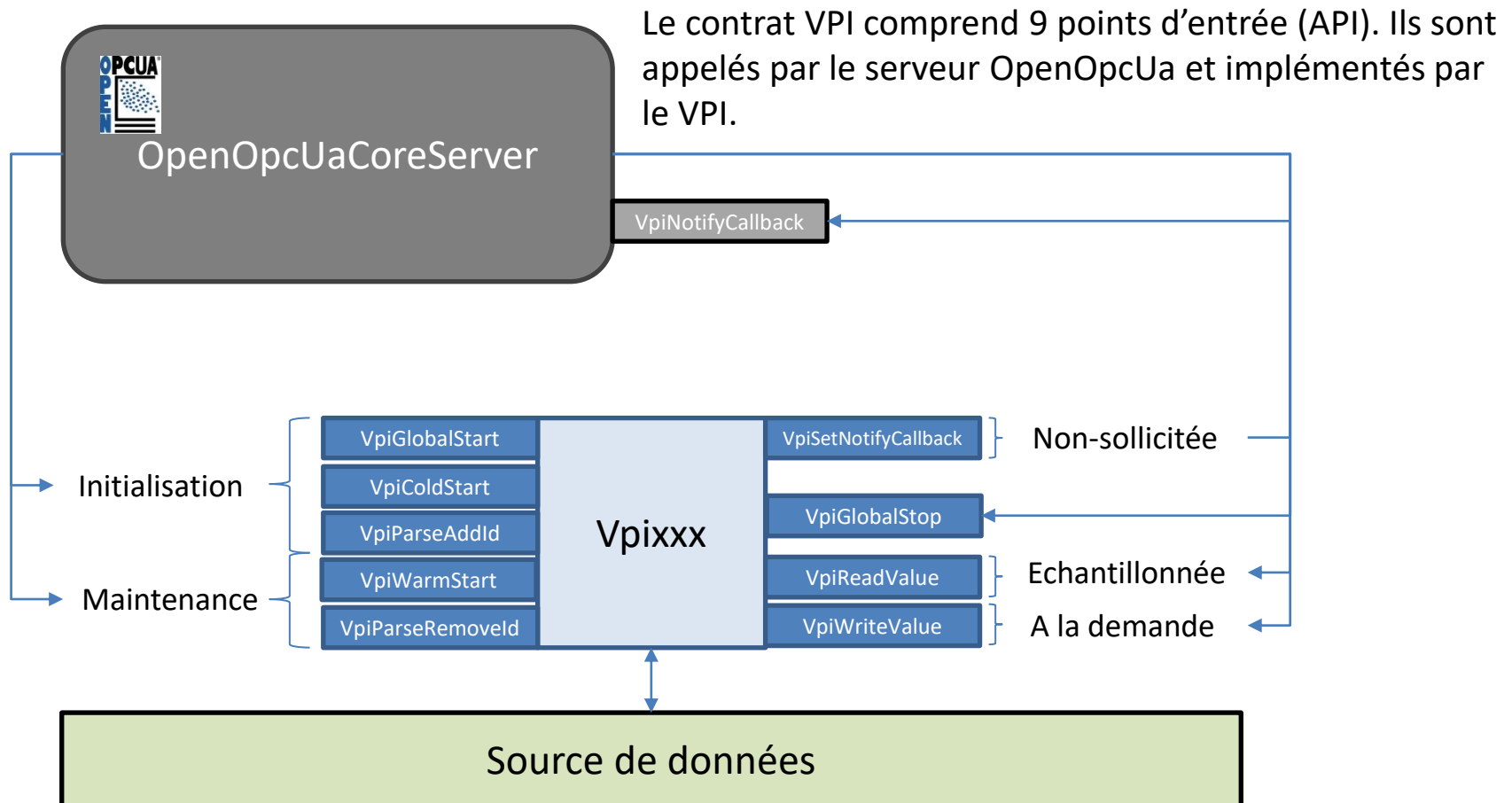
- ☐ Un équipement communiquant, PLC, RTU exposant des données au travers d'un
  - socket TCP
  - port série
  - Etc.
- ☐ Une application externe qui expose
  - Une interface de programmation (API)
  - Une zone de mémoire partagé
  - Etc

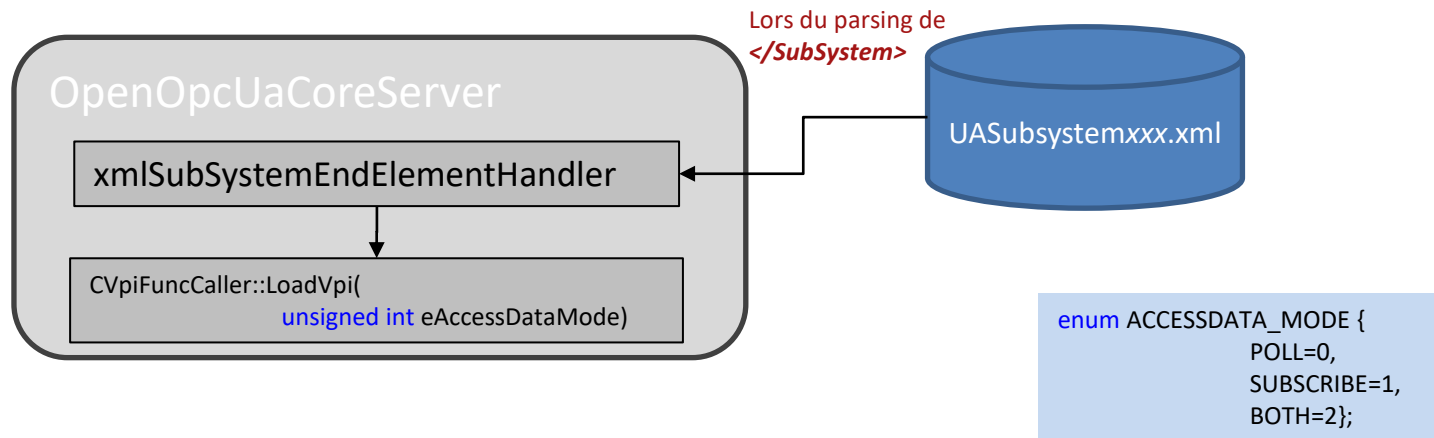


- ❑ Les VPI sont des extensions (Add-In) pour le serveur OpenOpcUa. Ils permettent d'implémenter des protocoles de communications.
- ❑ Les VPI peuvent être implémentés sous Windows, Linux, MacOS.
- ❑ Les VPI permettent d'implémenter une communication de type :
  - Client/Serveur
  - Peer to Peer (Non-sollicité)
  - Hybride
- ❑ Un contrat d'interface, qu'implémente tous les VPIs, est défini entre le serveur OpenOpcUa et les VPIs.









**OpcUa\_StatusCode CVpiFuncCaller::LoadVpi(unsigned int eAccessDataMode)**

First we load the VPI based on the name read in the configuration file

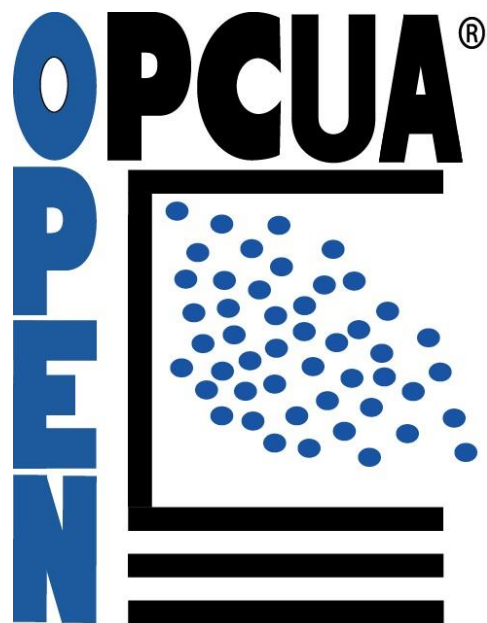
```
uStatus=OpcUa_LoadLibrary(m_pLibraryName,(void*)&m_phInst);
```

If it succeed with load the entry point

```
GlobalStop = (PFUNCGLOBALSTOP)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiGlobalStop");
GlobalStart = (PFUNCGLOBALSTART)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiGlobalStart");
ColdStart = (PFUNCCOLDSTART)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiColdStart");
WarmStart = (PFUNCWARMSTART)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiWarmStart");
ReadValue = (PFUNCREADVALUE)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiReadValue");
WriteValue = (PFUNCWRITEVALUE)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiWriteValue");
ParseAddId = (PFUNCPARSEADDID)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiParseAddId");
ParseRemoveId = (PFUNCPARSEREMOVEID)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiParseRemoveId");
SetNotifyCallback= (PFUNCSETNOTIFYCALLBACK)OpcUa_GetProcAddress(m_phInst,"VpiSetNotifyCallback");
```

# Les Vpis

La signature des fonctions exposées par un Vpi



```
Vpi_StatusCode VpiGlobalStart(Vpi_String szSubSystemName,  
                               Vpi_NodeId SubsystemId,  
                               Vpi_String szProjectFolder,  
                               Vpi_String szLogFolder,  
                               Vpi_Handle* hVpi)
```

```
Vpi_StatusCode VpiGlobalStop(Vpi_Handle hVpi)
```

```
Vpi_StatusCode VpiColdStart(Vpi_Handle hVpi)
```

```
Vpi_StatusCode VpiWarmStart(Vpi_Handle hVpi)
```

```
Vpi_StatusCode VpiSetNotifyCallback(Vpi_Handle hVpi,  
                                     PFUNCNOTIFYCALLBACK lpCallbackNotify)
```

```
typedef Vpi_StatusCode(__stdcall *PFUNCNOTIFYCALLBACK)
```

```
(Vpi_UInt32 uiNoOfNotifiedObject, Vpi_NodeId* Id, Vpi_DataValue* pValue);
```



```
OpcUa_Vpi_StatusCode VpiReadValue(Vpi_Handle hVpi,
                                     Vpi_UInt32 uiNbOfValueRead,
                                     Vpi_NodeId* Ids,
                                     Vpi_DataValue** ppValue)
```

```
OpcUa_Vpi_StatusCode VpiWriteValue(Vpi_Handle hVpi,
                                     Vpi_UInt32 UiNbOfValueWrite,
                                     Vpi_NodeId* Ids,
                                     Vpi_DataValue** ppValue)
```

```
typedef struct _Vpi_NodeId
{
    Vpi_UInt16 IdentifierType;
    Vpi_UInt16 NamespaceIndex;
    union
    {
        Vpi_UInt32    Numeric;
        Vpi_String    String;
        Vpi_Guid*     Guid;
        Vpi_ByteString ByteString;
    } Identifier;
} Vpi_NodeId;
```

```
typedef struct _Vpi_DataValue
{
    Vpi_Variant    Value;
    Vpi_StatusCode StatusCode;
    Vpi_DateTime   SourceTimestamp;
    Vpi_DateTime   ServerTimestamp;
    Vpi_UInt16     SourcePicoSeconds;
    Vpi_UInt16     ServerPicoSeconds;
} Vpi_DataValue;
```

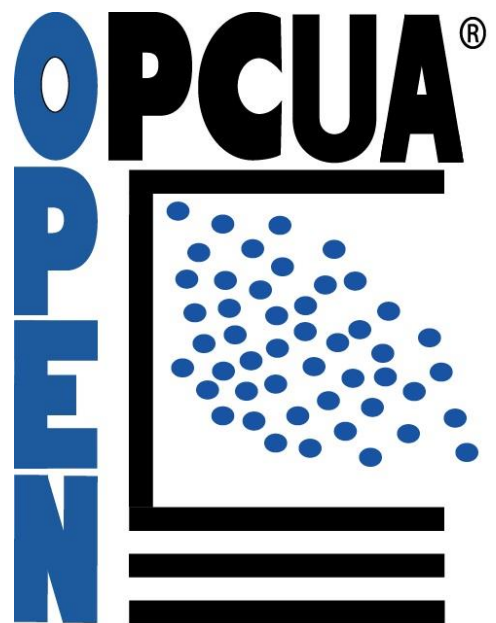
Vpi\_NodeId\_Initialize

Vpi\_XXXXX\_Initialize avec XXXX = String, DataValue, Semaphore, Mutex, Thread, etc.

Vpi\_XXXXX\_fYYYYYYY avec fYYYYYYY = Initialize, Clear, CopyTo, AttachCopy, Compare,

```
Vpi_StatusCode VpiParseAddId(Vpi_Handle hVpi,  
                             Vpi_NodeId Id, OpcUa_Byte Datatype,  
                             Vpi_UInt32 iNbElt,  
                             Vpi_Byte AccessRight,  
                             Vpi_String ParsedAddress );
```

```
Vpi_StatusCode VpiParseRemoveId(Vpi_Handle hVpi,  
                                 Vpi_NodeId Id);
```



```
Vpi_StatusCode VpiGlobalStart(Vpi_String szSubSystemName,  
                             Vpi_NodeId SubsystemId,  
                             Vpi_String szProjectFolder,  
                             Vpi_String szLogFolder,  
                             Vpi_Handle* hVpi)
```

Cette fonction est appelée une seule fois au chargement du VPI par le serveur OpenOpcUa. C'est dans cette fonction que le VPI réalise sa séquence d'initialisation interne.

```
Vpi_StatusCode VpiGlobalStart(Vpi_String szSubSystemName, Vpi_NodeId SubsystemId, Vpi_String szProjectFolder, Vpi_String szLogFolder, Vpi_Handle* hVpi)  
{  
    (void)szSubSystemName;  
    (void)SubsystemId;  
    Vpi_StatusCode uStatus;  
    CVpiInternalData* phVpiInternalData=NULL;  
    phVpiInternalData=new CVpiInternalData();  
    if (phVpiInternalData)  
    {  
        // Save SubsystemName andSubSystemId  
        phVpiInternalData->SetSubSystemName(szSubSystemName);  
        phVpiInternalData->SetSubsystemId(SubsystemId);  
        // Load extra configuration parameter if needed  
        phVpiInternalData->LoadConfigurationFile();  
        // SetVpiData to the internalData instance  
        phVpiInternalData->SetVpiHandle((Vpi_Handle)phVpiInternalData);  
        gVpiInternalData.push_back(phVpiInternalData);  
        *hVpi = (Vpi_Handle)phVpiInternalData;  
        uStatus = Vpi_Good;  
    }  
    else  
        uStatus=Vpi_BadInternalError;  
    return uStatus;  
}
```

## OpcUa\_Vpi\_StatusCode **VpiGlobalStop**(OpcUa\_Vpi\_Handle hVpi)

Cette fonction est appelée une seule fois au moment de l'arrêt du serveur OpenOpcUa. C'est dans cette fonction que le VPI la libération de ses ressources.

### Exemple

```
Vpi_StatusCode VpiGlobalStop(OpcUa_Handle* hVpi)
{
    OpcUa_Vpi_StatusCode uStatus=OpcUa_Vpi_Good;
    if (!hVpi)
        uStatus=OpcUa_Vpi_Bad;
    else
    {
        CVpiInternalData* pVpiInternal=(CVpiInternalData*)hVpi;
        // Do something
    }
    return uStatus;}
```

## OpcUa\_Vpi\_StatusCode **VpiColdStart**(Vpi\_Handle hVpi)

Cette fonction est utilisée pour réaliser les traitements de configuration qui ne seront réalisés qu'une seule fois. Le serveur OpenOpcUa appelle cette fonction lors de l'activation de la relation entre le serveur et l'équipement sous-jacent.

### Exemple

```
Vpi_StatusCode VpiColdStart(Vpi_Handle hVpi)
{
    OpcUa_Vpi_StatusCode uStatus=OpcUa_Vpi_Good;
    if (!hVpi)
        uStatus=OpcUa_Vpi_Bad;
    else
    {
        CVpiInternalData* pVpi=(CVpiInternalData*)hVpi;
        ... something to do
    }
    return uStatus;
}
```

## OpcUa\_Vpi\_StatusCode **VpiWarmStart**(Vpi\_Handle hVpi)

Cette fonction est utilisée pour réaliser les traitements de configuration qui seront réalisés chaque fois que la relation entre le Vpi et l'équipement sous-jacent sera interrompue. Le Vpi informe le serveur que la fonction **VpiWarmStart** doit être appelée en lui transmettant le code d'erreur **Vpi\_WarmStartNeed**.

### Exemple

```
Vpi_StatusCode VpiWarmStart(Vpi_Handle hVpi)
{
    OpcUa_Vpi_StatusCode uStatus=OpcUa_Vpi_Good;
    if (!hVpi)
        uStatus=OpcUa_Vpi_Bad;
    else
    {
        CVpiInternalData* pVpi=(CVpiInternalData*)hVpi;
        ... something to do
    }
    return uStatus;
}
```

Vpi\_StatusCode **VpiParseAddId**(  
    Vpi\_Handle hVpi,  
    Vpi\_NodeId Id,  
    Vpi\_Byte Datatype,  
    Vpi\_UInt32 iNbElt,  
    Vpi\_Byte AccessRight,  
    Vpi\_String ParsedAddress )

Cette fonction est appelée par le serveur pour chaque balise **<Tag>** du fichier de configuration du sous-système. Tous les paramètres de la fonction sont des paramètres d'entrée. Le Vpi devra vérifier que la **ParsedAddress** est syntaxiquement cohérente pour ce Vpi et stocker ces informations afin de répondre aux demandes d'écriture et/ou de lecture qui seront faites ultérieurement par le serveur.

Codes renvoyés :

- Vpi\_Good si l'analyse syntaxique est correcte et que le Tag est accepté.
- Vpi\_ParseError en cas d'erreur de d'analyse syntaxique



```
Vpi_StatusCode VpiReadValue(  
    Vpi_Handle hVpi,  
    Vpi_UInt32 uiNbOfValueRead,  
    Vpi_NodeId* Ids,  
    Vpi_DataValue** pValue)
```

Cette fonction réalise la lecture de *uiNbOfValueRead* *NodeId* dans la source de données. Le résultat est renvoyé dans *uiNbOfValueRead* *OpcUa\_DataValue*. Il est recommandé de lire les données à partir de la cache du Vpi.

Codes renvoyés :

- **Vpi\_Good** si la lecture s'est bien passée
- **Vpi\_Bad** en cas de réception d'un *OpcUa\_Vpi\_Handle* incorrect.
- **Vpi\_BadNotFound** si le *nodeId* n'existe pas

## Exemple

```
OpcUa_Vpi_StatusCode VpiReadValue(OpcUa_Vpi_Handle hVpi, OpcUa_UInt32 uiNbOfValueRead, OpcUa_NodeId* Ids, OpcUa_DataValue** pValue)  
{  
    OpcUa_Vpi_StatusCode uStatus = OpcUa_Vpi_Good;  
    if (!hVpi)  
        uStatus = OpcUa_Vpi_Bad;  
    else  
    {  
        if (uiNbOfValueRead > 0)  
        {  
            for (OpcUa_Int32 i = 0; i < uiNbOfValueRead; i++)  
            {  
                CVpiInternalData* pVpi = (CVpiInternalData*)hVpi;  
                CSourceObject* pObject = pVpi->GetSourceObject(Ids[i]);  
                if (pObject)  
                {  
                    CVpiDataValue* apValue = pObject->GetValue();  
                    apValue->SetStatusCode(OpcUa_Vpi_UncertainInitialValue);  
                }  
                else  
                    uStatus = OpcUa_Vpi_BadNotFound;  
            }  
        }  
    }  
    return uStatus;  
}
```

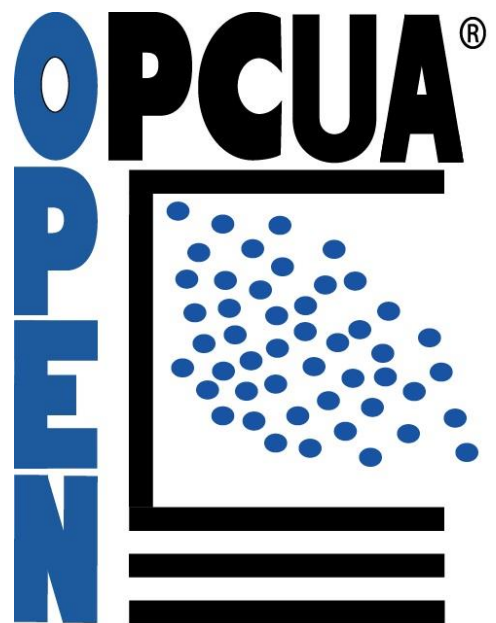
```
Vpi_StatusCode VpiWriteValue(Vpi_Handle hVpi,  
                             Vpi_UInt32  UiNbOfValueWrite,  
                             Vpi_NodeId* Ids,  
                             Vpi_DataValue** ppValue)
```

Cette fonction réalise l'écriture de *UiNbOfValueWrite* *OpcUa\_DataValue* dans la source de données pour les *OpcUa\_NodeIds* passés en paramètre. **ppValue** et **Ids** sont des pointeurs de **UiNbOfValueWrite** élément.

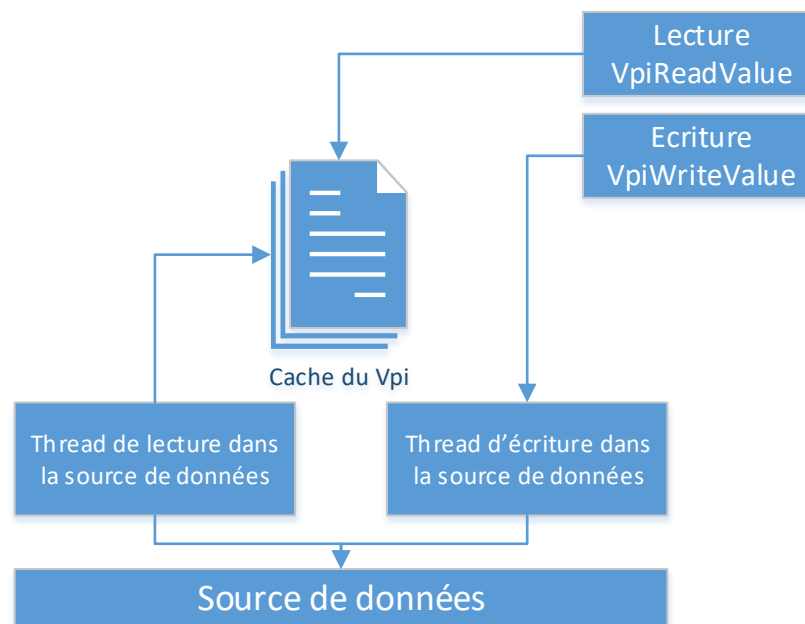
Codes renvoyés :

- Vpi\_Good si l'écriture s'est bien passée
- Vpi\_Bad en cas de réception d'un mauvais OpcUa\_Vpi\_Handle
- Vpi\_BadNotFound si le nodeId n'existe pas

```
OpcUa_Vpi_StatusCode VpiWriteValue(OpcUa_Vpi_Handle hVpi,  
                                   OpcUa_UInt32 UiNbOfValueWrite,  
                                   OpcUa_NodeId* Ids,  
                                   OpcUa_DataValue** ppValue)  
{  
    OpcUa_Vpi_StatusCode uStatus=OpcUa_Vpi_Good;  
    if (!hVpi)  
        uStatus=OpcUa_Vpi_Bad;  
    else  
    {  
        CVpiInternalData* pVpi=(CVpiInternalData*)hVpi;  
    }  
    return uStatus;  
}
```

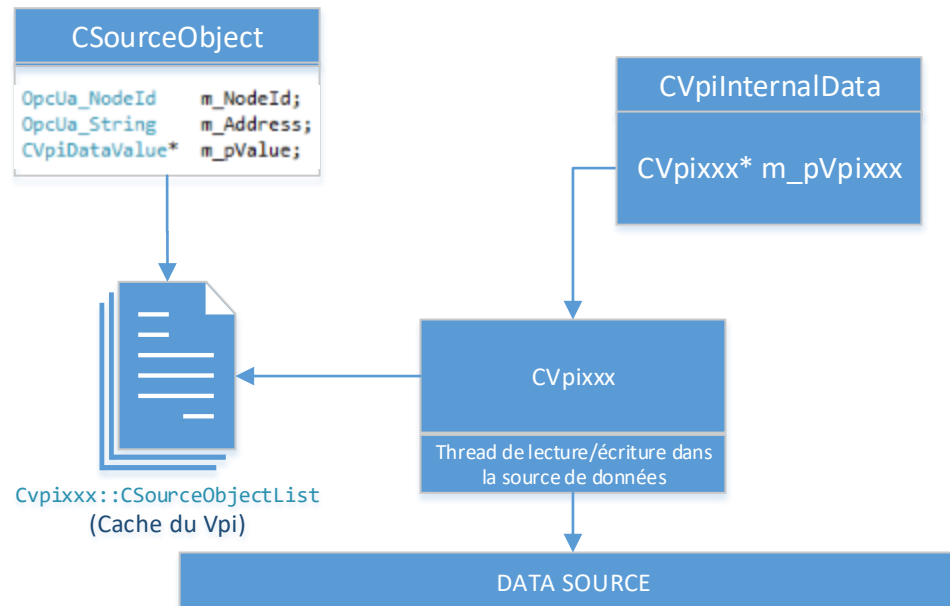


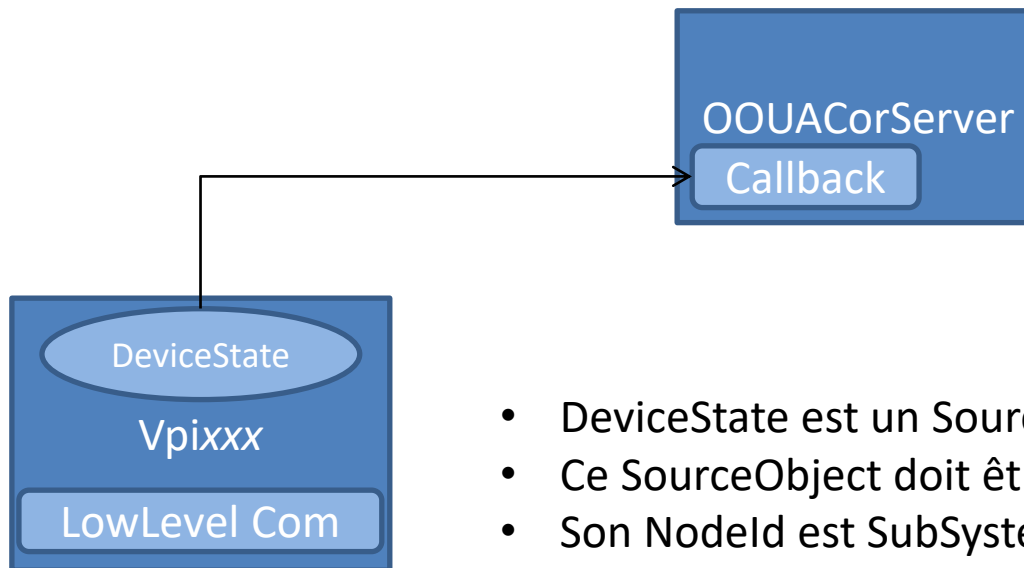
Le schéma ci-dessous présente l'architecture recommandée pour un Vpi. Un Vpi doit dans la mesure du possible et sauf exception s'articuler autour de deux threads. Ces thread seront en charge des interactions avec la source de données.



Les classes et les namespaces qui sont utilisées dans les modèles de Vpis sont les suivantes :

Namespace	Description
<b>UASubSystem</b>	Ce namespace contient les classes chargées de gérer la cache du Vpi
<b>UABuiltInType</b>	Ce namespace contient les types natifs utilisé par le Vpi, OpcUa_Boolean, OpcUa_Double, OpcUa_Variant, etc.
<b>Vpixxx.</b>	Ce namespace contient la partie en charge du protocole et des interactions avec les équipements



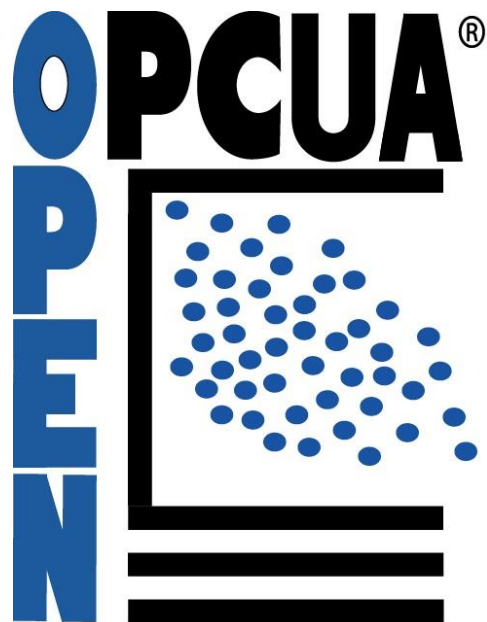


- DeviceState est un SourceObject de type StatusCode.
- Ce SourceObject doit être créé par le Vpixmap
- Son NodeId est SubSystemId+4

# Recommandations pour l'écriture d'un Vpi

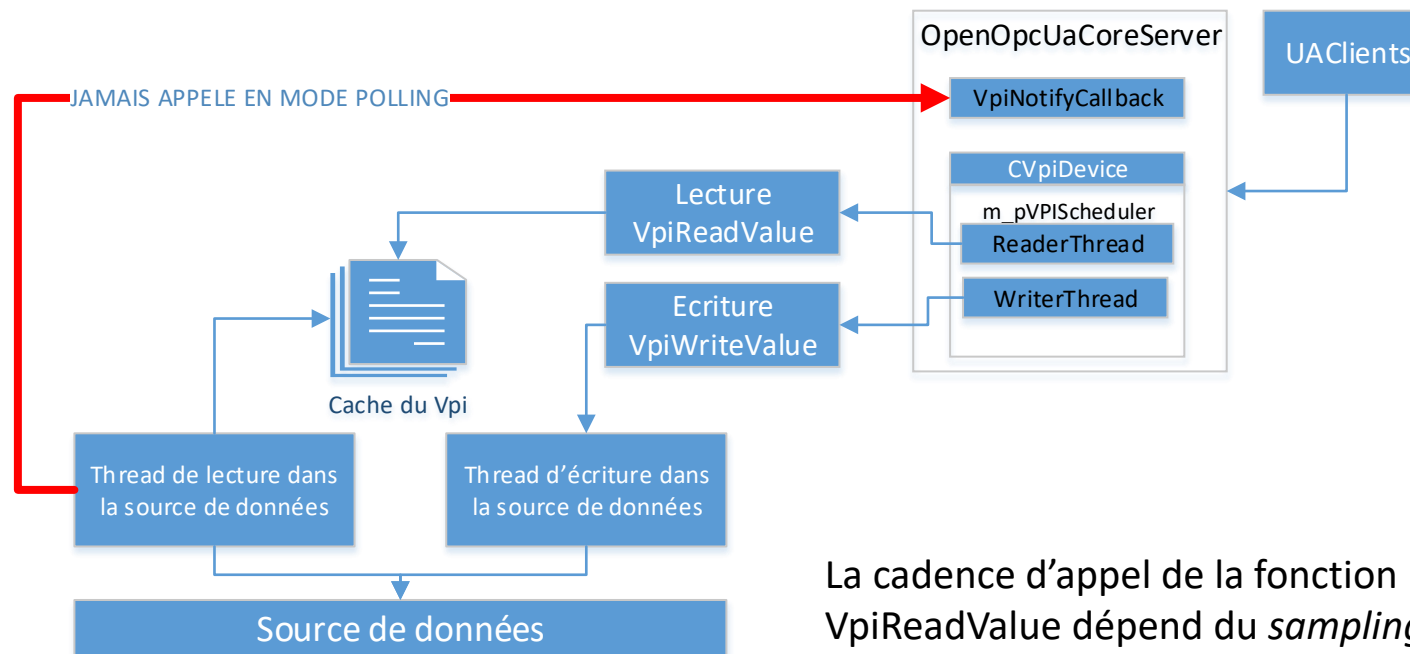
1. Le Vpi doit gérer une cache interne
2. La fonction de lecture doit simplement accéder à cette cache
3. Un thread indépendant doit rafraichir cette cache interne à partir de la source de donnée.
4. La durée d'exécution de la fonction de lecture ne doit pas être supérieure à la vitesse d'abonnement ou d'échantillonnage des clients OPC UA (Sampling).
5. Utilisez les modèles existant pour écrire un nouveau Vpi
6. VpiRead, Vpiwrite et VpiCall ne doivent pas appeler la Callback.

# Bien choisir le mode de fonctionnement de son VPI



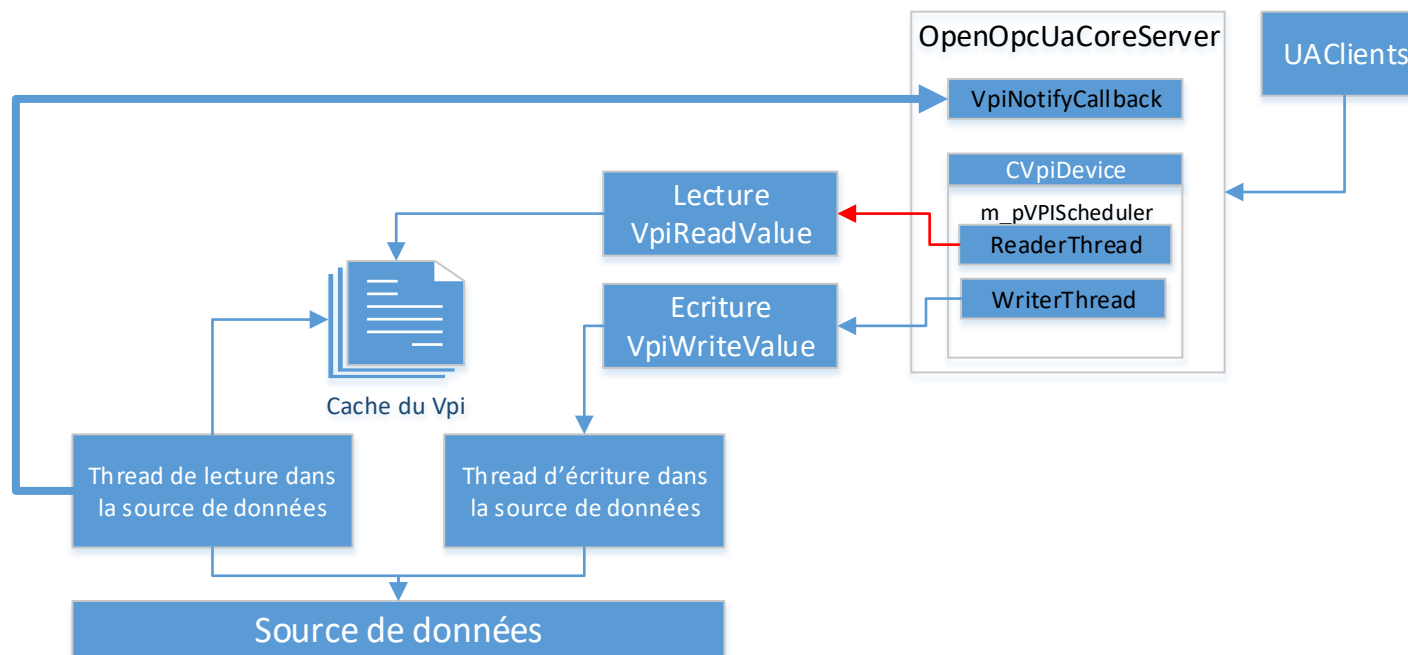


— Actif/autorisé  
— Inactif/Interdit

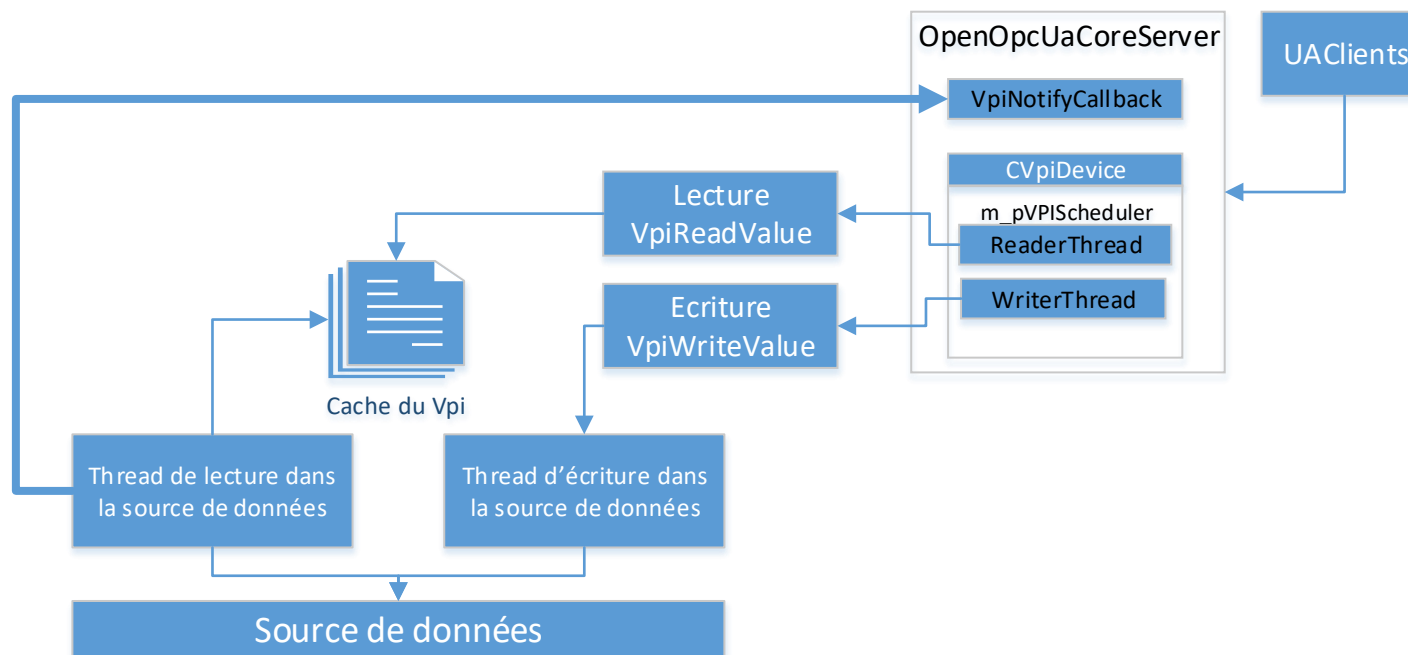


La cadence d'appel de la fonction **VpiReadValue** dépend du *samplinginterval* mis en place par le client UA.  
Par défaut une valeur de 1 seconde est utilisée.

- Actif/autorisé
- Inactif/Interdit



- Actif/autorisé
- Inactif/Interdit





## Michel Condemine

- OPC Foundation France (Technique)
- Directeur de **4CE Industry**
- Leader du projet OpenOpcUa
- MichelC@4CE-Industry.com