

Cryptographie sur les courbes elliptiques

—
TIPE

Paul Chaudagne

Mercredi 01 octobre 2025

Table des matières

| | |
|---|---|
| 1. Les courbes elliptiques | 3 |
| 1.1. Définition des courbes elliptiques | 3 |

1 - Les courbes elliptiques

1) Définition des courbes elliptiques

Lemme 1

La relation \mathcal{R} , définie sur $\mathbb{K}^3 \setminus \{(0, 0, 0)\}$ par :

$$\begin{aligned} \forall ((a, b, c), (a', b', c')) \in (\mathbb{K}^3 \setminus \{(0, 0, 0)\})^2, \\ (a, b, c) \mathcal{R} (a', b', c') \iff (\exists \lambda \in \mathbb{K} \setminus \{0\}, (a, b, c) = \lambda(a', b', c')) \end{aligned}$$

est une relation d'équivalence.

Preuve :

Par définition d'un corps, on a :

- \mathcal{R} est réflexive car $1 \in \mathbb{K}$
- \mathcal{R} est symétrique car pour tout λ dans $\mathbb{K} \setminus \{0\}$, $\lambda^{-1} \in \mathbb{K}$
- \mathcal{R} est transitive car pour tous $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$, $\lambda\mu \in \mathbb{K}$

Donc \mathcal{R} est une relation d'équivalence.

Définition 1 (Plan projectif)

Soit \mathbb{K} un corps, on appelle plan projectif l'ensemble des classes d'équivalence pour la relation \mathcal{R} , noté :

$$\mathbb{P}^2(\mathbb{K}) = (\mathbb{K}^3 \setminus \{(0, 0, 0)\}) / \mathcal{R}$$

Cela revient à projeter l'espace sur une demi-sphère centrée en $(0, 0, 0)$, où chaque classe d'équivalence correspond à une droite passant par l'origine et un unique point de la demi-sphère, soit en dimension 1 :

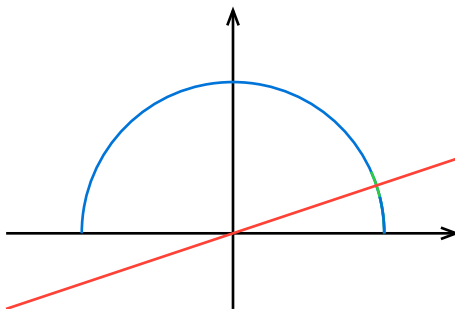


Fig. 1. – Représentation de l'espace projectif en dimension deux.

Définition 2 (Polynôme homogène)

Un polynôme homogène est un polynôme en plusieurs indéterminées dont tous les monômes non nuls sont de même degré total.

Par exemple, un polynôme de degré 3 homogène en trois variables s'écrit sous la forme :

$$P(X, Y, Z) = aX^3 + bY^3 + cZ^3 + dX^2Y + eX^2Z + fY^2X + gY^2Z + hZ^2X + iZ^2Y + jXYZ$$

On remarque en particulier que si P est un polynôme homogène en trois variables de degré d , et que $P(x, y, z) = 0$, alors :

$$\forall (x', y', z') \in [(x, y, z)], P(x', y', z') = \lambda^d P(x, y, z) = 0$$

Définition 3 (Courbe elliptique)

On appelle courbe elliptique sur un corps \mathbb{K} , l'ensemble des solutions dans le plan projectif $\mathbb{P}^2(\mathbb{K})$ de l'équation $F(X, Y, Z) = 0$, où F est un polynôme homogène de degré 3 en trois variables.

Formellement, pour F polynôme homogène de $\mathbb{K}_3[X, Y, Z]$, on note :

$$E(\mathbb{K}) = \{(x, y, z) \in \mathbb{P}^2(\mathbb{K}), F(x, y, z) = 0\}$$

En l'absence d'ambiguïté sur le corps, on notera indistinctement $E(\mathbb{K})$ et E les courbes elliptiques considérées.

Définition 4 (Singularité)

Un point $P = (x, y, z)$ d'une courbe elliptique est dit singulier lorsque :

$$\left(\frac{\partial F}{\partial X}(P), \frac{\partial F}{\partial Y}(P), \frac{\partial F}{\partial Z}(P) \right) = (0, 0, 0)$$

On dira d'une courbe elliptique qu'elle est lisse (ou non singulière) si elle ne possède aucun point singulier, soit :

$$\forall P \in E(\mathbb{K}), \left(\frac{\partial F}{\partial X}(P), \frac{\partial F}{\partial Y}(P), \frac{\partial F}{\partial Z}(P) \right) \neq (0, 0, 0)$$

Proposition 1 (Mise sous forme normale de Weierstrass)