

COMPUTATIONAL STATISTICS

Simulating Statistical Models

- Impariamo a campionare da $\mathcal{U}([0, 1])$.
→ *Uniform Pseudo RNG* (Chp. 1)
- Campioniamo da qualsiasi distribuzione (univariata, multivariata, processo gaussiano) partendo da una sequenza iid $\mathcal{U}([0, 1])$.
→ *Random Variable Generation* (Chp. 2)
- Impariamo a parametrizzare l'aleatorietà di un sistema stocastico (caso finito-dim. e caso infinito-dim. (random fields)).
→ *Random Inputs Parametrization* (Chp. 3)

Da ora diamo per scontato di poter campionare da qualsiasi distribuzione (univariata, multivariata, infinito-dimensionale) e di saper parametrizzare gli input di qualsiasi sistema stocastico.

- Impariamo a stimare il valore atteso μ di una variabile (o vettore) aleatoria con il metodo Monte Carlo.
→ *Monte Carlo Methods* (Chp. 4)

Lo stimatore $\hat{\mu}$ del metodo Monte Carlo è tale che:

$$|\mu - \hat{\mu}| \leq z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\hat{\sigma}}{\sqrt{N}}$$

- Non possiamo ridurre $1/\sqrt{N}$, questa è la velocità di convergenza. (Monte Carlo non è in grado di fare meglio)
- Come possiamo ridurre $\hat{\sigma}$?
→ *Variance Reduction Techniques* (Chp. 5)
- Come possiamo migliorare la costruzione di $\hat{\mu}$? (Cambiare $1/\sqrt{N}$?)
È possibile scegliere dei punti secondo regole adeguate in modo da ottenere una velocità di convergenza pari a $\log(N)^{d-1}/\sqrt{N}$.
Tuttavia, i punti non saranno più random/aleatori, bensì scelti con schemi/criteri deterministici.
→ *Quasi-Monte Carlo Formulas* (Chp. 6)
- Infine, è possibile ottimizzare ulteriormente la stima combinando diverse soluzioni di Monte Carlo.
→ *Multi-Fidelity/Multi-Level Monte Carlo* (Chp. 8)

Forward Uncertainty Quantification and Sensitivity Analysis

Parliamo ora di Sensitivity Analysis. Dato un modello a più input, vogliamo poter dire quanta incertezza genera nell'output ciascun input.

→ *Sensitivity Analysis* (Chp. 7)

- Partiamo da *Local Methods* (derivate, scatterplot, screening (Morris)), che però non esplorano adeguatamente lo spazio degli input.
- Passiamo allora ai *Global Methods*, ovvero *Variance-Based Sensitivity Analysis*, introducendo i *Sobol' indices* (first order/total effects).
- I *Sobol' indices* prevedono il calcolo di momenti (medie/varianze), usiamo i metodi Quasi Monte Carlo su *Sobol sequences* per risparmiare a livello computazionale, tuttavia è comunque troppo dispendioso. Introduciamo due possibili alternative:

1. *Moment Independent importance measure*: studiamo direttamente la variazione in distribuzione, senza calcolare momenti particolari (media/varianza): possiamo analizzare la densità (δ -sensitivity measure) o la funzione di ripartizione (PAWN)
2. sostituiamo il modello originale con un surrogato/emulatore più semplice (*Polynomial Chaos Expansion*, *Gaussian Process Regression*)

Inverse Uncertainty Quantification

9. Statistical Inverse Problems and Parameter Estimation

- Frequentist approach
- Bayesian vs. frequentist
- Prior, likelihood, posterior
- Cosa fare a partire dalla posterior?
 $\hat{\theta}_{MAP}, \hat{\theta}_{CM}, Cov(\theta|z), CR_{\alpha}, \pi_{pred}(z_{new}|z)$
- Nella pratica nessuno calcola la posterior (l'integrale al denominatore è un problema)
→ MCMC con target distribution $\pi(\theta|z)$
 - Metropolis
 - Metropolis, gaussian proposal, uniform prior
 - Adaptive Metropolis, gaussian proposal, uniform prior
 - Metropolis, gaussian proposal, generic prior
 - Metropolis-Hastings
 - Gibbs-sampling
- Come mai funzionano le MCMC?
→ Markov Chain theory
 - Markov Chain: definizione, omogenea, stazionaria, periodica/apperiodica, irriducibile
 - Basic limit theorem, reversibility
 - MCMC definition
→ Ergodic theorem
→ CLT for Markov Chains
 - MCMC - Metropolis-Hastings revisited

GAUSS

$N(0,1) \rightarrow \begin{cases} AR \in (1) \\ \text{Box-Mueller} \end{cases}$

$N(\mu, \sigma^2) \rightarrow X = \mu + \sigma Z \quad (Z \sim N(0,1))$

$N(\vec{\mu}, \Sigma) \rightarrow \begin{cases} \Sigma = A A^T \\ \vec{X} = \vec{\mu} + A \vec{Z} \quad (\vec{Z} \sim N(0, I)) \end{cases}$

CRUDE MC

$Z \rightarrow \mu = E[Z]$

$\vec{Z} = (z_1, \dots, z_m) \rightarrow \vec{\mu} = E[\vec{Z}]$

$\vec{Z} = (z_1, \dots, z_m) \rightarrow \vec{y} = f(E[z_1], \dots, E[z_m])$