

## **Trabalho de Teoria dos Grafos**

### **Documentação – Parte 3**

# Índice Hierárquico

## Hierarquia de Classes

Esta lista de hierarquias está parcialmente ordenada (ordem alfabética):

Grafo .....	3
GrafoLista .....	18
GrafoMatriz.....	34
ListaAdjAresta .....	55
ListaAdjVertice.....	59
NoAresta .....	65
NoVertice.....	69

## Índice dos Componentes

### Lista de Classes

Aqui estão as classes, estruturas, uniões e interfaces e suas respectivas descrições:

<b>Grafo (Representa um grafo com propriedades básicas ) .....</b>	<b>3</b>
<b>GrafoLista (Representa um grafo utilizando listas de adjacência ) .....</b>	<b>18</b>
<b>GrafoMatriz (Representa um grafo utilizando uma matriz de adjacência ) .....</b>	<b>34</b>
<b>ListaAdjAresta (Gerencia a lista encadeada de arestas associadas a um vértice ) .....</b>	<b>55</b>
<b>ListaAdjVertice (Gerencia a lista encadeada de vértices em um grafo ) .....</b>	<b>59</b>
<b>NoAresta (Representa uma aresta em uma lista encadeada ) .....</b>	<b>65</b>
<b>NoVertice (Representa um vértice em uma lista encadeada com suas arestas associadas ) .....</b>	<b>69</b>

# Classes

## Referência da Classe Grafo

Representa um grafo com propriedades básicas.

```
#include <Grafo.h>
```

Diagrama de hierarquia da classe Grafo:

IMAGE

### Membros Públicos

- **Grafo** (int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool ponderadoArestas)

*Construtor da classe **Grafo**.*

- **~Grafo** ()

*Destrutor da classe **Grafo**.*

- int **n\_conexo** ()

*Retorna a quantidade total de componentes conexas do grafo.*

- int **get\_grau** ()

*Retorna o grau do grafo.*

- int **get\_ordem** ()

*Retorna a ordem do grafo (número de vértices).*

- bool **eh\_direcionado** ()

*Verifica se o grafo é direcionado.*

- bool **vertice\_ponderado** ()

*Verifica se o grafo possui peso nos vértices.*

- bool **aresta\_ponderada** ()

*Verifica se o grafo possui peso nas arestas.*

- bool **eh\_completo** ()

*Verifica se o grafo é completo.*

- void **imprimir\_descricao** ()

*Imprime os atributos básicos do grafo.*

- void **imprimir\_algoritmos\_cobertura\_vertice** (**Grafo** \*grafo)

*Imprime os resultados dos algoritmos gulosos para cobertura de vértices.*

- void **analise\_algoritmos\_cobertura\_vertice** (**Grafo** \*grafo, int numVezes)

*Analisa os algoritmos gulosos para cobertura de vértices.*

- virtual **ListaAdjAresta** \* **get\_vizinhos** (int id)

*Retorna os vértices vizinhos de um vértice.*

- virtual int **get\_num\_vizinhos** (int id)

*Retorna o número de vértices vizinhos de um vértice.*

- virtual void **dfs** (int v, bool \*visitado)

*Realiza a busca em profundidade (DFS) a partir de um vértice.*

- virtual bool **existe\_vertice** (int id)=0

*Verifica se um vértice existe no grafo.*

- int **get\_num\_arestas\_grafo** ()

*Retorna o número de arestas do grafo.*

- void **incrementa\_num\_vertices\_grafo** ()

*Incrementa o número de vértices do grafo.*

- void **decrementa\_num\_vertices\_grafo** ()

*Decrementa o número de vértices do grafo.*

- void **incrementa\_num\_arestas\_grafos** ()

*Incrementa o número de arestas do grafo.*

- void **decrementa\_num\_arestas\_grafos** ()

*Decrementa o número de arestas do grafo.*

- void **diminui\_num\_arestas\_grafos** (int valor)

*Diminui o número de arestas do grafo por um valor especificado.*

- virtual void **adicionar\_vertice** (int id, float peso=0.0)

*Adiciona um vértice ao grafo.*

- virtual void **adicionar\_aresta** (int origem, int destino, float peso=1.0)

*Adiciona uma aresta ao grafo.*

- virtual void **remover\_primeira\_aresta** (int id)

*Remove a primeira aresta associada a um vértice.*

- virtual void **remover\_vertice** (int id)

*Remove um vértice do grafo.*

- virtual void **remover\_aresta** (int origem, int destino)

*Remove uma aresta do grafo.*

- virtual int **calcula\_menor\_dist** (int origem, int destino)=0  
*Calcula a menor distância entre dois vértices.*
- virtual int **calcula\_maior\_menor\_dist** ()  
*Calcula a maior dentre as menores distâncias entre pares de vértices.*
- virtual int **alg\_guloso\_cobertura\_vertice** ()=0  
*Executa o algoritmo guloso para cobertura de vértices.*
- virtual int **alg\_randomizado\_cobertura\_vertice** ()=0  
*Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices.*
- virtual int **alg\_reativo\_cobertura\_vertice** ()=0  
*Executa o algoritmo reativo para cobertura de vértices.*

### Membros públicos estáticos

- static void **carrega\_grafo** (**Grafo** \*grafo, const string &nomeArquivo)  
*Carrega um grafo a partir de um arquivo.*

### Atributos Protegidos

- int **numVertices**  
*Número de vértices (ordem) do grafo.*
- int **numArestasGrafo**  
*Número de arestas do grafo.*
- bool **direcionado**  
*Indica se o grafo é direcionado.*
- bool **ponderadoVertices**  
*Indica se o grafo possui peso nos vértices.*
- bool **ponderadoArestas**  
*Indica se o grafo possui peso nas arestas.*

---

### Descrição detalhada

Representa um grafo com propriedades básicas.

A classe **Grafo** contém os atributos e métodos essenciais para definir um grafo, como o número de vértices, número de arestas, e flags que indicam se o grafo é direcionado ou se possui pesos em seus vértices e arestas. Métodos abstratos para manipulação e análise de grafos devem ser implementados pelas classes derivadas.

---

## Construtores e Destrutores

**Grafo::Grafo (int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool ponderadoArestas)**

Construtor da classe **Grafo**.

### Parâmetros

<i>numVertices</i>	Número de vértices do grafo.
<i>direcionado</i>	Indica se o grafo é direcionado.
<i>ponderadoVertices</i>	Indica se os vértices possuem peso.
<i>ponderadoArestas</i>	Indica se as arestas possuem peso.

```
14 {  
15     this->numVertices = numVertices;  
16     this->direcionado = direcionado;  
17     this->ponderadoVertices = ponderadoVertices;  
18     this->ponderadoArestas = ponderadoArestas;  
19     this->numArestasGrafo = 0;  
20 }
```

### **Grafo::~~Grafo ()**

Destrutor da classe **Grafo**.

```
23 {  
24 }
```

---

## Documentação das funções

**virtual void Grafo::adicionar\_aresta (int origem, int destino, float peso = 1.0)[inline], [virtual]**

Adiciona uma aresta ao grafo.

### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
<i>peso</i>	Peso da aresta (valor padrão 1.0).

Reimplementado por **GrafoLista** (p.22) e **GrafoMatriz** (p.38).

```
198 {};
```

**virtual void Grafo::adicionar\_vertice (int id, float peso = 0.0)[inline], [virtual]**

Adiciona um vértice ao grafo.

**Parâmetros**

<i>id</i>	Identificador do vértice.
<i>peso</i>	Peso do vértice (valor padrão 0.0).

Reimplementado por **GrafoLista** (p.22) e **GrafoMatriz** (p.39).

190 {};

**virtual int Grafo::alg\_guloso\_cobertura\_vertice () [pure virtual]**

Executa o algoritmo guloso para cobertura de vértices.

**Retorna**

Resultado do algoritmo (por exemplo, tamanho da cobertura).

Implementado por **GrafoLista** (p.23) e **GrafoMatriz** (p.40).

**virtual int Grafo::alg\_randomizado\_cobertura\_vertice () [pure virtual]**

Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices.

**Retorna**

Resultado do algoritmo.

Implementado por **GrafoLista** (p.25) e **GrafoMatriz** (p.42).

**virtual int Grafo::alg\_reativo\_cobertura\_vertice () [pure virtual]**

Executa o algoritmo reativo para cobertura de vértices.

**Retorna**

Resultado do algoritmo.

Implementado por **GrafoLista** (p.26) e **GrafoMatriz** (p.46).

**void Grafo::analise\_algoritmos\_cobertura\_vertice (Grafo \* grafo, int numVeze)**

Analisa os algoritmos gulosos para cobertura de vértices.

**Parâmetros**

<i>grafo</i>	Ponteiro para o objeto <b>Grafo</b> .
--------------	---------------------------------------

<i>numVezes</i>	Número de vezes a serem executados os algoritmos.
-----------------	---

```

153 {
154     double tempoGulosoTotal = 0.0, tempoRandomizadoTotal = 0.0, tempoReativoTotal
= 0.0;
155     int verticesSolucaoGuloso[numVezes], verticesSolucaoRandomizado[numVezes],
verticesSolucaoReativo[numVezes];
156
157     clock_t startFor = clock();
158     for(int i = 0; i < numVezes; i++) {
159         cout << endl << "-----" << "Execucao " <<
i+1 << "-----" << endl;
160
161         // Mede o tempo do algoritmo guloso
162         clock_t start = clock();
163         verticesSolucaoGuloso[i] = grafo->alg_guloso_cobertura_vertice();
164         clock_t end = clock();
165         double tempoGuloso = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
166         tempoGulosoTotal += tempoGuloso;
167
168         // Mede o tempo do algoritmo randomizado
169         start = clock();
170         verticesSolucaoRandomizado[i] =
grafo->alg_randomizado_cobertura_vertice();
171         end = clock();
172         double tempoRandomizado = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
173         tempoRandomizadoTotal += tempoRandomizado;
174
175         // Mede o tempo do algoritmo reativo
176         start = clock();
177         verticesSolucaoReativo[i] = grafo->alg_reativo_cobertura_vertice();
178         end = clock();
179         double tempoReativo = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
180         tempoReativoTotal += tempoReativo;
181     }
182     clock_t endFor = clock();
183     double durationFor = double(endFor - startFor) / CLOCKS_PER_SEC;
184
185     int melhorGuloso = verticesSolucaoGuloso[0], melhorRandomizado =
verticesSolucaoRandomizado[0], melhorReativo = verticesSolucaoReativo[0];
186     int indiceMelhorGuloso = 0, indiceMelhorRandomizado = 0, indiceMelhorReativo
= 0;
187     int somaVerticesGuloso = 0, somaVerticesRandomizado = 0, somaVerticesReativo
= 0;
188
189     for(int i = 0; i < numVezes; i++) {
190         if(verticesSolucaoGuloso[i] < melhorGuloso) {
191             melhorGuloso = verticesSolucaoGuloso[i];
192             indiceMelhorGuloso = i;
193         }
194         if(verticesSolucaoRandomizado[i] < melhorRandomizado) {
195             melhorRandomizado = verticesSolucaoRandomizado[i];
196             indiceMelhorRandomizado = i;
197         }
198         if(verticesSolucaoReativo[i] < melhorReativo) {
199             melhorReativo = verticesSolucaoReativo[i];
200             indiceMelhorReativo = i;
201         }
202         somaVerticesGuloso += verticesSolucaoGuloso[i];
203         somaVerticesRandomizado += verticesSolucaoRandomizado[i];
204         somaVerticesReativo += verticesSolucaoReativo[i];
205     }
206
207     cout << endl <<
"-----Analises-----" << endl;
208     cout << "Tempo de execucao Total das " << numVezes << " execucoes: " << durationFor
<< " segundos" << endl;
209

```



```

210     cout << left << setw(40) << "Tempo Total Algoritmo Guloso:"
211         << setw(10) << tempoGulosoTotal << " segundos | "
212         << "Media: " << setw(10) << (tempoGulosoTotal / numVeze) << " segundos
213         | "
214         << "Media de vertices: " << setw(10) << (somaVerticesGuloso / numVeze)
215         << " | "
216         << "Melhor Solucao: " << setw(5) << melhorGuloso << " | "
217         << "Execucao: " << indiceMelhorGuloso << endl;
218
219     cout << left << setw(40) << "Tempo Total Algoritmo Randomizado:"
220         << setw(10) << tempoRandomizadoTotal << " segundos | "
221         << "Media: " << setw(10) << (tempoRandomizadoTotal / numVeze) << "
222         segundos | "
223         << "Media de vertices: " << setw(10) << (somaVerticesRandomizado / numVeze)
224         << " | "
225         << "Melhor Solucao: " << setw(5) << melhorRandomizado << " | "
226         << "Execucao: " << indiceMelhorRandomizado << endl;
227
228     cout << left << setw(40) << "Tempo Total Algoritmo Reativo:"
229         << setw(10) << tempoReativoTotal << " segundos | "
230         << "Media: " << setw(10) << (tempoReativoTotal / numVeze) << " segundos
231         | "
232         << "Media de vertices: " << setw(10) << (somaVerticesReativo / numVeze)
233         << " | "
234         << "Melhor Solucao: " << setw(5) << melhorReativo << " | "
235         << "Execucao: " << indiceMelhorReativo << endl;
236 }

```

## bool Grafo::aresta\_ponderada ()

Verifica se o grafo possui peso nas arestas.

### Retorna

True se as arestas são ponderadas, caso contrário, false.

```

79 {
80     return ponderadoArestas;
81 }

```

## int Grafo::calcula\_maior\_menor\_dist () [virtual]

Calcula a maior dentre as menores distâncias entre pares de vértices.

### Retorna

A maior das menores distâncias encontradas.

```

272     {
273         int maiorMenorDist = 0;
274         int verticeOrigem = -1;
275         int verticeDestino = -1;
276
277         for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
278             for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {
279                 if (i != j) {
280                     int menorDist = calcula_menor_dist(i, j);
281                     if (menorDist != 1000000 && menorDist > maiorMenorDist) {
282                         maiorMenorDist = menorDist;
283                         verticeOrigem = i;

```

```

284             verticeDestino = j;
285         }
286     }
287 }
288 }
289
290 if (verticeOrigem != -1 && verticeDestino != -1) {
291     cout << "Maior menor distancia: (" << verticeOrigem << "-" << verticeDestino
292 << ") = " << maiorMenorDist << endl;
293 } else {
294     cout << "Nao ha caminhos validos no grafo." << endl;
295 }
296 return maiorMenorDist;
297 }

```

**virtual int Grafo::calcula\_menor\_dist (int origem, int destino) [pure virtual]**

Calcula a menor distância entre dois vértices.

#### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

#### Retorna

Menor distância entre os vértices.

Implementado por **GrafoLista** (p.29) e **GrafoMatriz** (p.48).

**void Grafo::carrega\_grafo (Grafo \* grafo, const string & nomeArquivo) [static]**

Carrega um grafo a partir de um arquivo.

#### Parâmetros

<i>grafo</i>	Ponteiro para o objeto <b>Grafo</b> .
<i>nomeArquivo</i>	Nome do arquivo que contém a descrição do grafo.

```

234 {
235     ifstream arquivo(nomeArquivo);
236     if (!arquivo.is_open()) {
237         cerr << "Erro ao abrir o arquivo: " << nomeArquivo << endl;
238         return;
239     }
240     int numVertices, direcionado, ponderadoVertices, ponderadoArestas;
241     arquivo >> numVertices >> direcionado >> ponderadoVertices >> ponderadoArestas;
242
243     grafo->direcionado = direcionado;
244     grafo->ponderadoVertices = ponderadoVertices;
245     grafo->ponderadoArestas = ponderadoArestas;
246
247     for(int i = 1; i <= numVertices; i++) {
248         if(ponderadoVertices == 1) {
249             float peso;
250             arquivo >> peso;
251             grafo->adicionar_vertice(i, peso);
252         } else {
253             grafo->adicionar_vertice(i);
254         }
255     }
256 }

```

```

255
256     }
257
258     int origem, destino;
259     while (arquivo >> origem >> destino) {
260         if (ponderadoArestas == 1) {
261             float peso;
262             arquivo >> peso;
263             grafo->adicionar_aresta(origem, destino, peso);
264         } else {
265             grafo->adicionar_aresta(origem, destino);
266         }
267     }
268     arquivo.close();
269 }

```

### **void Grafo::decrementa\_num\_arestas\_grafos ()**

Decrementa o número de arestas do grafo.

```

109 {
110     numArestasGrafo--;
111 }

```

### **void Grafo::decrementa\_num\_vertices\_grafo ()**

Decrementa o número de vértices do grafo.

```

127 {
128     numVertices--;
129 }

```

### **virtual void Grafo::dfs (int v, bool \* visitado)[inline], [virtual]**

Realiza a busca em profundidade (DFS) a partir de um vértice.

#### **Parâmetros**

<i>v</i>	Vértice inicial.
<i>visitado</i>	Vetor indicando os vértices já visitados.

Reimplementado por **GrafoLista** (p.30) e **GrafoMatriz** (p.49).

```

142 {}

```

### **void Grafo::diminui\_num\_arestas\_grafos (int valor)**

Diminui o número de arestas do grafo por um valor especificado.

#### **Parâmetros**

<i>valor</i>	Valor a ser subtraído do total de arestas.
--------------	--

```

115 {
116     numArestasGrafo = numArestasGrafo - valor;
117 }

```

### **bool Grafo::eh\_completo ()**

Verifica se o grafo é completo.

#### **Retorna**

True se o grafo for completo, caso contrário, false.

```

85 {
86     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
87         int numVizinhos = get num vizinhos(i);
88         if (numVizinhos != numVertices - 1) {
89             return false;
90         }
91     }
92     return true;
93 }

```

### **bool Grafo::eh\_direcionado ()**

Verifica se o grafo é direcionado.

#### **Retorna**

True se for direcionado, caso contrário, false.

```

67 {
68     return direcionado;
69 }

```

### **virtual bool Grafo::existe\_vertice (int id) [pure virtual]**

Verifica se um vértice existe no grafo.

#### **Parâmetros**

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

#### **Retorna**

True se o vértice existir, caso contrário, false.

Implementado por **GrafoLista** (p.30) e **GrafoMatriz** (p.50).

### **int Grafo::get\_grau ()**

Retorna o grau do grafo.

**Retorna**

Grau do grafo.

```
49 {
50     int grauMax = 0;
51     for (int i = 1 ; i <= numVertices; i++) {
52         if (get_num_vizinhos(i) > grauMax && existe_vertice(i)) {
53             grauMax = get_num_vizinhos(i);
54         }
55     }
56     return grauMax;
57 }
```

**int Grafo::get\_num\_arestas\_grafo ()**

Retorna o número de arestas do grafo.

**Retorna**

Número de arestas.

```
97 {
98     return numArestasGrafo;
99 }
```

**virtual int Grafo::get\_num\_vizinhos (int id)[inline], [virtual]**

Retorna o número de vértices vizinhos de um vértice.

**Parâmetros**

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

**Retorna**

Número de vizinhos.

Reimplementado por **GrafoLista** (p.31) e **GrafoMatriz** (p.50).

```
135 { return 0; };
```

**int Grafo::get\_ordem ()**

Retorna a ordem do grafo (número de vértices).

**Retorna**

Ordem do grafo.

```
61 {
62     return numVertices;
63 }
```

**virtual ListaAdjAresta \* Grafo::get\_vizinhos (int id) [inline], [virtual]**

Retorna os vértices vizinhos de um vértice.

**Parâmetros**

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

**Retorna**

Ponteiro para a lista de adjacência de arestas dos vizinhos.

```
128 { return nullptr; };
```

**void Grafo::imprimir\_algoritmos\_cobertura\_vertice (Grafo \* grafo)**

Imprime os resultados dos algoritmos gulosos para cobertura de vértices.

**Parâmetros**

<i>grafo</i>	Ponteiro para o objeto <b>Grafo</b> .
--------------	---------------------------------------

```
146 {  
147     grafo->alg_guloso_cobertura_vertice();  
148     grafo->alg_randomizado_cobertura_vertice();  
149     grafo->alg_reativo_cobertura_vertice();  
150 }
```

**void Grafo::imprimir\_descricao ()**

Imprime os atributos básicos do grafo.

```
133 {  
134     cout << "*** Descricao do Grafo ***" << endl;  
135     cout << "Grau: " << get_grau() << endl;  
136     cout << "Ordem: " << numVertices << endl;  
137     cout << "Direcionado: " << (eh_direcionado() ? "Sim" : "Nao") << endl;  
138     cout << "Componentes conexas: " << n_conexo() << endl;  
139     cout << "Vertices ponderados: " << (vertice_ponderado() ? "Sim" : "Nao") <<  
endl;  
140     cout << "Arestas ponderadas: " << (aresta_ponderada() ? "Sim" : "Nao") << endl;  
141     cout << "Completo: " << (eh_completo() ? "Sim" : "Nao") << endl;  
142 }
```

**void Grafo::incrementa\_num\_arestas\_grafos ()**

Incrementa o número de arestas do grafo.

```
103 {  
104     numArestasGrafo++;  
105 }
```

### **void Grafo::incrementa\_num\_vertices\_grafo ()**

Incrementa o número de vértices do grafo.

```
121 {  
122     numVertices++;  
123 }
```

### **int Grafo::n\_conexo ()**

Retorna a quantidade total de componentes conexas do grafo.

#### **Retorna**

Número de componentes conexas.

```
29 {  
30     bool visitado[numVertices];  
31  
32     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {  
33         visitado[i] = false;  
34     }  
35  
36     int numComponentes = 0;  
37  
38     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {  
39         if (!visitado[i] && this->existe_vertice(i)) {  
40             dfs(i, visitado);  
41             numComponentes++;  
42         }  
43     }  
44     return numComponentes;  
45 }
```

### **virtual void Grafo::remover\_aresta (int origem, int destino)[inline], [virtual]**

Remove uma aresta do grafo.

#### **Parâmetros**

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

Reimplementado por **GrafoLista** (p.31) e **GrafoMatriz** (p.51).

```
217 {};
```

### **virtual void Grafo::remover\_primeira\_aresta (int id)[inline], [virtual]**

Remove a primeira aresta associada a um vértice.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

Reimplementado por **GrafoLista** (p.32) e **GrafoMatriz** (p.52).

```
204 {};
```

**virtual void Grafo::remover\_vertice (int id) [inline], [virtual]**

Remove um vértice do grafo.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice a ser removido.
-----------	--

Reimplementado por **GrafoLista** (p.32) e **GrafoMatriz** (p.52).

```
210 {};
```

**bool Grafo::vertice\_ponderado ()**

Verifica se o grafo possui peso nos vértices.

#### Retorna

True se os vértices são ponderados, caso contrário, false.

```
73 {  
74     return ponderadoVertices;  
75 }
```

---

#### Atributos

**bool Grafo::direcionado [protected]**

Indica se o grafo é direcionado.

**int Grafo::numArestasGrafo [protected]**

Número de arestas do grafo.

**int Grafo::numVertices [protected]**

Número de vértices (ordem) do grafo.



**bool Grafo::ponderadoArestas [protected]**

Indica se o grafo possui peso nas arestas.

**bool Grafo::ponderadoVertices [protected]**

Indica se o grafo possui peso nos vértices.

---

## Referência da Classe GrafoLista

Representa um grafo utilizando listas de adjacência.

```
#include <GrafoLista.h>
```

Diagrama de hierarquia da classe GrafoLista:

IMAGE

### Membros Públicos

- **GrafoLista** (int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool ponderadoArestas)

*Construtor da classe **GrafoLista**.*

- **~GrafoLista** ()

*Destrutor da classe **GrafoLista**.*

- int **get\_num\_vizinhos** (int id) override

*Retorna o número de vizinhos de um vértice.*

- void **dfs** (int id, bool \*visitado) override

*Executa a busca em profundidade (DFS) a partir de um vértice.*

- bool **existe\_vertice** (int id) override

*Verifica se um vértice existe no grafo.*

- void **adicionar\_vertice** (int id, float peso=0.0) override

*Adiciona um vértice ao grafo.*

- void **adicionar\_aresta** (int origem, int destino, float peso=1.0) override

*Adiciona uma aresta ao grafo.*

- void **remover\_vertice** (int id) override

*Remove um vértice do grafo.*

- void **remover\_aresta** (int origem, int destino) override

*Remove uma aresta do grafo.*

- void **remover\_primeira\_aresta** (int id) override

*Remove a primeira aresta associada a um vértice.*

- int **calcula\_menor\_dist** (int origem, int destino)

*Calcula a menor distância entre dois vértices.*

- void **imprimeGrafoLista** ()

*Imprime as informações do grafo.*

- void **imprimeListaAdj** ()

*Imprime a lista de adjacência do grafo.*

- `int alg_guloso_cobertura_vertice ()` override

*Executa o algoritmo guloso para cobertura de vértices.*

- `int alg_randomizado_cobertura_vertice ()` override

*Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices.*

- `int alg_reativo_cobertura_vertice ()` override

*Executa o algoritmo reativo para cobertura de vértices.*

### **Membros Públicos herdados de Grafo**

- **Grafo** (int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool ponderadoArestas)

*Construtor da classe **Grafo**.*

- `~Grafo ()`

*Destrutor da classe **Grafo**.*

- `int n_conexo ()`

*Retorna a quantidade total de componentes conexas do grafo.*

- `int get_grau ()`

*Retorna o grau do grafo.*

- `int get_ordem ()`

*Retorna a ordem do grafo (número de vértices).*

- `bool eh_direcionado ()`

*Verifica se o grafo é direcionado.*

- `bool vertice_ponderado ()`

*Verifica se o grafo possui peso nos vértices.*

- `bool aresta_ponderada ()`

*Verifica se o grafo possui peso nas arestas.*

- `bool eh_completo ()`

*Verifica se o grafo é completo.*

- `void imprimir_descricao ()`

*Imprime os atributos básicos do grafo.*

- `void imprimir_algoritmos_cobertura_vertice (Grafo *grafo)`

*Imprime os resultados dos algoritmos gulosos para cobertura de vértices.*

- void **analise\_algoritmos\_cobertura\_vertice** (**Grafo** \*grafo, int numVeze

*Analisa os algoritmos gulosos para cobertura de vértices.*

- virtual **ListaAdjAresta** \* **get\_vizinhos** (int id)

*Retorna os vértices vizinhos de um vértice.*

- int **get\_num\_arestas\_grafo** ()

*Retorna o número de arestas do grafo.*

- void **incrementa\_num\_vertices\_grafo** ()

*Incrementa o número de vértices do grafo.*

- void **decrementa\_num\_vertices\_grafo** ()

*Decrementa o número de vértices do grafo.*

- void **incrementa\_num\_arestas\_grafos** ()

*Incrementa o número de arestas do grafo.*

- void **decrementa\_num\_arestas\_grafos** ()

*Decrementa o número de arestas do grafo.*

- void **diminui\_num\_arestas\_grafos** (int valor)

*Diminui o número de arestas do grafo por um valor especificado.*

- virtual int **calcula\_maior\_menor\_dist** ()

*Calcula a maior dentre as menores distâncias entre pares de vértices.*

### **Atributos Protegidos**

- **ListaAdjVertice** \* listaAdjVertices

*Lista encadeada de vértices.*

### **Atributos Protegidos herdados de Grafo**

- int **numVertices**

*Número de vértices (ordem) do grafo.*

- int **numArestasGrafo**

*Número de arestas do grafo.*

- bool **direcionado**

*Indica se o grafo é direcionado.*

- bool **ponderadoVertices**

*Indica se o grafo possui peso nos vértices.*

- bool **ponderadoArestas**

*Indica se o grafo possui peso nas arestas.*

## Outros membros herdados

### Membros públicos estáticos herdados de Grafo

- static void **carrega\_grafo** (**Grafo** \*grafo, const string &nomeArquivo)

*Carrega um grafo a partir de um arquivo.*

## Descrição detalhada

Representa um grafo utilizando listas de adjacência.

A classe **GrafoLista** deriva de **Grafo** e implementa as operações de manipulação e análise de grafos utilizando uma estrutura de listas encadeadas para armazenar os vértices e suas respectivas arestas.

## Construtores e Destrutores

### **GrafoLista::GrafoLista** (int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool ponderadoArestas)

Construtor da classe **GrafoLista**.

#### Parâmetros

<i>numVertices</i>	Número inicial de vértices.
<i>direcionado</i>	Indica se o grafo é direcionado.
<i>ponderadoVertices</i>	Indica se os vértices possuem peso.
<i>ponderadoArestas</i>	Indica se as arestas possuem peso.

```

11                                     : Grafo(numVertices, direcionado,
ponderadoVertices, ponderadoArestas)
12 {
13     // Inicializa a lista de adjacencia
14     this->listaAdjVertices = new ListaAdjVertice(this);
15 }
```

### **GrafoLista::~GrafoLista** ()

Destrutor da classe **GrafoLista**.

```

18 {
19     // Libera a memoria alocada para os vertices
20     delete this->listaAdjVertices;
21 }
```

## Documentação das funções

**void GrafoLista::adicionar\_aresta (int origem, int destino, float peso = 1.0)[override], [virtual]**

Adiciona uma aresta ao grafo.

### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
<i>peso</i>	Peso da aresta (valor padrão 1.0).

Reimplementa **Grafo** (p.6).

```
42
{
43     // Verifica se o vertice de origem existe
44     if(!existe_vertice(origem)){
45         cout << "Erro: Vertice " << origem << " nao existe!" << endl;
46         /* { DEBUG } */
47         return;
48     }
49     // Verifica se o vertice de destino existe
50     if(!existe_vertice(destino)){
51         cout << "Erro: Vertice " << destino << " nao existe!" << endl;
52         /* { DEBUG } */
53         return;
54     }
55     // Verifica se a aresta eh um self-loop
56     if(origem == destino){
57         cout << "Erro: Nao eh possivel adicionar aresta. Origem e destino iguais!"
58         << endl;
59         /* { DEBUG } */
60         return;
61     }
62     // Adiciona a aresta
63     this->listaAdjVertices->adicionar_aresta(origem, destino, peso);
64     if(!direcionado){
65         this->listaAdjVertices->adicionar_aresta(destino, origem, peso);
66     }
67 }
```

**void GrafoLista::adicionar\_vertice (int id, float peso = 0.0)[override], [virtual]**

Adiciona um vértice ao grafo.

### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do novo vértice.
<i>peso</i>	Peso do vértice (valor padrão 0.0).

Reimplementa **Grafo** (p.7).

```
30
{
31     // Verifica se o vertice ja existe
32     if(existe_vertice(id)){
33         cout << "Erro: Vertice " << id << " ja existe!" << endl;
34         /* { DEBUG } */
35         return;
36     }
37 }
```

```

35     }
36
37     // Adiciona o vertice
38     this->listaAdjVertices->adicionar_vertice(id, peso);
39 }

```

**int GrafoLista::alg\_guloso\_cobertura\_vertice () [override], [virtual]**

Executa o algoritmo guloso para cobertura de vértices.

#### Retorna

Resultado do algoritmo (por exemplo, tamanho da cobertura).

Implementa **Grafo** (p.7).

```

191                                                                 {
192     // Inicializa o tempo de execução
193     clock t_start = clock();
194
195     // Aloca e inicializa estruturas
196     bool* verticeEscolhido = new bool[numVertices + 1]();
197     bool* arestaCoberta = new bool[numArestasGrafo + 1]();
198     int* graus = new int[numVertices + 1]();
199     int* somaVizinhos = new int[numVertices + 1]();
200
201     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
202         graus[i] = listaAdjVertices->getVertice(i)->getNumVizinhos();
203         NoAresta* arestaAtual =
204         listaAdjVertices->getVertice(i)->getArestas()->getCabeca();
205         while (arestaAtual != nullptr) {
206             somaVizinhos[i] +=
207             listaAdjVertices->getVertice(arestaAtual->getDestino())->getNumVizinhos();
208             arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
209         }
210     }
211
212     int arestasCobertas = 0;
213     int qtdVerticesSolucao = 0;
214
215     // Algoritmo guloso
216     while (arestasCobertas < numArestasGrafo) {
217         int melhorVertice = -1;
218         int melhorSoma = -1;
219         int melhorGrau = -1;
220
221         for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
222             if (!verticeEscolhido[i]) {
223                 int somaAtual = somaVizinhos[i];
224                 int grauAtual = graus[i];
225                 if ((somaAtual > melhorSoma) ||
226                     (somaAtual == melhorSoma && grauAtual > melhorGrau) ||
227                     (somaAtual == melhorSoma && grauAtual == melhorGrau &&
228                     (melhorVertice == -1 || i < melhorVertice))) {
229                     melhorSoma = somaAtual;
230                     melhorGrau = grauAtual;
231                     melhorVertice = i;
232                 }
233             }
234         }
235
236         // Se nao ha mais vertices para escolher, termina o algoritmo
237         if (melhorVertice == -1) break;
238
239         // Marca o vertice escolhido e atualiza as estruturas

```

```

237         verticeEscolhido[melhorVertice] = true;
238         qtdVerticesSolucao++;
239
240         // Atualiza os graus e as arestas cobertas
241         NoAresta* arestaAtual =
listaAdjVertices->getVertice(melhorVertice)->getArestas()->getCabeca();
242         while (arestaAtual != nullptr) {
243             int destino = arestaAtual->getDestino();
244             int idAresta = arestaAtual->getIdAresta();
245             if (!arestaCoberta[idAresta]) {
246                 arestaCoberta[idAresta] = true;
247                 arestasCobertas++;
248                 graus[destino]--;
249                 somaVizinhos[destino] -= graus[melhorVertice];
250                 // Se o grafo nao for direcionado, marca a aresta reversa como
coberta
251                 if (!direcionado) {
252                     NoAresta* reversa =
listaAdjVertices->getVertice(destino)->getArestas()->getCabeca();
253                     while (reversa != nullptr) {
254                         if (reversa->getDestino() == melhorVertice) {
255                             arestaCoberta[reversa->getIdAresta()] = true;
256                             arestasCobertas++;
257                             break;
258                         }
259                         reversa = reversa->getProximo();
260                     }
261                 }
262             }
263             arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
264         }
265     }
266
267     // Imprime a solucao do problema de cobertura de vertices
268     cout << endl << "*** Algoritmo Guloso para Cobertura de Vertices ***" << endl;
269     cout << "Quantidade de Vertices na solucao: " << qtdVerticesSolucao << endl;
270     cout << "Arestas cobertas: " << arestasCobertas << endl;
271     cout << "Numero de arestas no grafo: " << numArestasGrafo << endl;
272
273     /* Comentando a impressao do conjunto solucao para evitar que o console trave
274     cout << "Conjunto solucao: { ";
275     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
276         if (verticeEscolhido[i]) {
277             cout << i << " ";           // Imprime todos os vertices da solucao
278         }
279     }
280     cout << "}" << endl;
281     cout << "Quantidade de arestas cobertas: " << arestasCobertas << endl;
282     cout << "Quantidade de Arestas do grafo: " << numArestasGrafo << endl;
283     */
284
285     // Libera a memoria alocada
286     delete[] verticeEscolhido;
287     delete[] arestaCoberta;
288     delete[] graus;
289     delete[] somaVizinhos;
290
291     // Calcula e imprime o tempo de execucao
292     clock_t end = clock();
293     double duration = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
294     cout << "Tempo de execucao de alg_guloso_cobertura_vertices: " << duration
<< " segundos" << endl;
295
296     // Retorna a quantidade de vertices na solucao
297     return qtdVerticesSolucao;
298 }

```



**int GrafoLista::alg\_randomizado\_cobertura\_vertice () [override], [virtual]**

Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices.

**Retorna**

Resultado do algoritmo.

Implementa **Grafo** (p.7).

```
301                                     {
302         // Inicializa o tempo de execução
303         clock_t start = clock();
304
305         unsigned seed = time(0);
306         srand(seed);
307
308         int arestasCobertas = 0;
309         int qtdVerticesSolucao = 0; // Variável para contar a quantidade de vértices
na solução
310
311         if (numVertices <= 0 || numArestasGrafo <= 0) {
312             cout << "Erro: O grafo deve conter vértices e arestas válidas." << endl;
313             return 0;
314         }
315
316         bool* verticeEscolhido = new bool[numVertices + 1]();
317         bool* arestaCoberta = new bool[numArestasGrafo + 1]();
318         int* graus = new int[numVertices + 1]();
319         int* somaVizinhos = new int[numVertices + 1]();
320
321         // Inicializa graus e soma dos vizinhos
322         for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
323             graus[i] = listaAdjVertices->getVertice(i)->getNumVizinhos();
324             NoAresta* arestaAtual =
listaAdjVertices->getVertice(i)->getArestas()->getCabeca();
325             while (arestaAtual != nullptr) {
326                 somaVizinhos[i] +=
listaAdjVertices->getVertice(arestaAtual->getDestino())->getNumVizinhos();
327                 arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
328             }
329         }
330
331         while (arestasCobertas < numArestasGrafo) {
332             int* candidatos = new int[numVertices + 1];
333             int numCandidatos = 0;
334             int melhorSoma = 0;
335             int melhorGrau = 0;
336
337             // Seleciona vértices candidatos
338             for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
339                 if (!verticeEscolhido[i]) {
340                     int somaAtual = somaVizinhos[i];
341                     int grauAtual = graus[i];
342                     if ((somaAtual > melhorSoma) || (somaAtual == melhorSoma &&
grauAtual > melhorGrau)) {
343                         melhorSoma = somaAtual;
344                         melhorGrau = grauAtual;
345                         numCandidatos = 0;
346                         candidatos[numCandidatos++] = i;
347                     } else if (somaAtual == melhorSoma) {
348                         candidatos[numCandidatos++] = i;
349                     }
350                 }
351             }
```

```

352
353         if (numCandidatos == 0) {
354             delete[] candidatos;
355             break;
356         }
357
358         int janela = max(1, numCandidatos / 2); // Define o tamanho da janela
359         como metade dos candidatos
360         int escolhido = candidatos[rand() % janela];
361         delete[] candidatos;
362
363         verticeEscolhido[escolhido] = true;
364         qtdVerticesSolucao++; // Incrementa a quantidade de vértices na solução
365         NoAresta* arestaAtual =
366         listaAdjVertices->getVertice(escolhido)->getArestas()->getCabeca();
367         while (arestaAtual != nullptr) {
368             int destino = arestaAtual->getDestino();
369             int idAresta = arestaAtual->getIdAresta();
370             if (!arestaCoberta[idAresta]) {
371                 arestaCoberta[idAresta] = true;
372                 arestasCobertas++;
373                 graus[destino]--;
374                 somaVizinhos[destino] -= graus[escolhido];
375
376                 if (!direcionado) {
377                     // Marcar a aresta reversa como coberta
378                     NoAresta* reversa =
379                     listaAdjVertices->getVertice(destino)->getArestas()->getCabeca();
380                     while (reversa != nullptr) {
381                         if (reversa->getDestino() == escolhido) {
382                             arestaCoberta[reversa->getIdAresta()] = true;
383                             arestasCobertas++;
384                             break;
385                         }
386                         reversa = reversa->getProximo();
387                     }
388                 }
389             }
390             arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
391         }
392
393         // Imprime a melhor solução encontrada
394         cout << endl << "*** Algoritmo Guloso Randomizado para Cobertura de Vertices
395         ***" << endl;
396         cout << "Quantidade de Vertices na solucao: " << qtdVerticesSolucao << endl;
397         cout << "Arestas cobertas: " << arestasCobertas << endl;
398         cout << "Numero de arestas no grafo: " << numArestasGrafo << endl;
399
400         // Libera a memória alocada
401         delete[] verticeEscolhido;
402         delete[] arestaCoberta;
403         delete[] graus;
404         delete[] somaVizinhos;
405
406         // Calcula e imprime o tempo de execução
407         clock_t end = clock();
408         double duration = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
409         cout << "Tempo de execucao de alg_randomizado_cobertura_vertice: " << duration
410         << " segundos" << endl;
411         return qtdVerticesSolucao;
412     }

```

**int GrafoLista::alg\_reativo\_cobertura\_vertice () [override], [virtual]**

Executa o algoritmo reativo para cobertura de vértices.

## Retorna

Resultado do algoritmo.

Implementa **Grafo** (p.7).

```
410                                     {
411     // Inicializa o tempo de execução
412     clock t start = clock();
413
414     unsigned seed = time(0);
415
416     srand(seed);
417     cout<<1+rand()%10<<endl;
418
419     const int numAlphas = 3;
420     float probabilidades[numAlphas] = {1.0 / numAlphas, 1.0 / numAlphas, 1.0 /
numAlphas};
421     float desempenho[numAlphas] = {0};
422     int escolhaAlpha = 0;
423     int arestasCobertas = 0;
424     int qtdVerticesSolucao = 0; // Variável para contar a quantidade de vértices
na solução
425
426     if (numVertices <= 0 || numArestasGrafo <= 0) {
427         cout << "Erro: O grafo deve conter vértices e arestas válidas." << endl;
428         return 0;
429     }
430
431     bool* verticeEscolhido = new bool[numVertices + 1]();
432     bool* arestaCoberta = new bool[numArestasGrafo + 1]();
433     int* graus = new int[numVertices + 1]();
434     int* somaVizinhos = new int[numVertices + 1]();
435
436     // Inicializa graus e soma dos vizinhos
437     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
438         graus[i] = listaAdjVertices->getVertice(i)->getNumVizinhos();
439         NoAresta* arestaAtual =
listaAdjVertices->getVertice(i)->getArestas()->getCabeca();
440         while (arestaAtual != nullptr) {
441             somaVizinhos[i] +=
listaAdjVertices->getVertice(arestaAtual->getDestino())->getNumVizinhos();
442             arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
443         }
444     }
445
446     int iteracao = 0;
447     while (arestasCobertas < numArestasGrafo) {
448         iteracao++;
449
450         // Ajusta as probabilidades dos alphas a cada 5 iterações
451         if (iteracao % 10 == 0) {
452             float somaDesempenho = 0;
453             for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
454                 somaDesempenho += desempenho[i] + 0.0001;
455             }
456             for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
457                 probabilidades[i] = (desempenho[i] + 0.0001) / somaDesempenho;
458             }
459         }
460
461         // Escolhe um alpha com base nas probabilidades ajustadas
462         float r = (float)1+rand()%100 / RAND_MAX;
463         float acumulado = 0;
464         for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
465             acumulado += probabilidades[i];
466             if (r <= acumulado) {
```

```

467         escolhaAlpha = i;
468         break;
469     }
470 }
471
472 int* candidatos = new int[numVertices + 1];
473 int numCandidatos = 0;
474 int melhorSoma = 0;
475 int melhorGrau = 0;
476
477 // Seleciona vértices candidatos com base no alpha escolhido
478 for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
479     if (!verticeEscolhido[i]) {
480         int somaAtual = somaVizinhos[i];
481         int grauAtual = graus[i];
482         if ((somaAtual > melhorSoma) || (somaAtual == melhorSoma &&
483 grauAtual > melhorGrau)) {
484             melhorSoma = somaAtual;
485             melhorGrau = grauAtual;
486             numCandidatos = 0;
487             candidatos[numCandidatos++] = i;
488         } else if (somaAtual == melhorSoma) {
489             candidatos[numCandidatos++] = i;
490         }
491     }
492
493     if (numCandidatos == 0) {
494         delete[] candidatos;
495         break;
496     }
497
498     int janela = max(1, numCandidatos / 2); // Define o tamanho da janela
499     // como metade dos candidatos
500     int escolhido = candidatos[rand() % janela];
501     delete[] candidatos;
502
503     verticeEscolhido[escolhido] = true;
504     qtdVerticesSolucao++; // Incrementa a quantidade de vértices na solução
505     NoAresta* arestaAtual =
506     listaAdjVertices->getVertice(escolhido)->getArestas()->getCabeca();
507     while (arestaAtual != nullptr) {
508         int destino = arestaAtual->getDestino();
509         int idAresta = arestaAtual->getIdAresta();
510         if (!arestaCoberta[idAresta]) {
511             arestaCoberta[idAresta] = true;
512             arestasCobertas++;
513             graus[destino]--;
514             somaVizinhos[destino] -= graus[escolhido];
515
516             if (!direcionado) {
517                 // Marcar a aresta reversa como coberta
518                 NoAresta* reversa =
519                 listaAdjVertices->getVertice(destino)->getArestas()->getCabeca();
520                 while (reversa != nullptr) {
521                     if (reversa->getDestino() == escolhido) {
522                         arestaCoberta[reversa->getIdAresta()] = true;
523                         arestasCobertas++;
524                         break;
525                     }
526                     reversa = reversa->getProximo();
527                 }
528             }
529             arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
530         }
531     }
532
533     desempenho[escolhaAlpha] += 1.0 / numVertices;
534 }

```

```

532
533     // Imprime a melhor solução encontrada
534     cout << endl << "*** Algoritmo Guloso Reativo para Cobertura de Vertices ***"
<< endl;
535     cout << "Quantidade de Vertices na solucao reativa: " << qtdVerticesSolucao
<< endl;
536     cout << "Arestas cobertas: " << arestasCobertas << endl;
537     cout << "Numero de arestas no grafo: " << numArestasGrafo << endl;
538
539     /* Comentando a impressão do conjunto solução para evitar que o console trave
540     cout << "Conjunto solucao: { ";
541     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
542         if (verticeEscolhido[i]) {
543             cout << i << " ";           // Imprime todos os vertices da solucao
544         }
545     }
546     cout << "}" << endl;
547     cout << "Quantidade de Arestas cobertas: " << arestasCobertas << endl;
548     cout << "Quantidade de Arestas do grafo: " << numArestasGrafo << endl;
549     */
550
551     // Libera a memória alocada
552     delete[] verticeEscolhido;
553     delete[] arestaCoberta;
554     delete[] graus;
555     delete[] somaVizinhos;
556
557     // Calcula e imprime o tempo de execução
558     clock_t end = clock();
559     double duration = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
560     cout << "Tempo de execucao de alg guloso cobertura vertices: " << duration
<< " segundos" << endl;
561     return qtdVerticesSolucao;
562 }

```

**int GrafoLista::calcula\_menor\_dist (int origem, int destino)[virtual]**

Calcula a menor distância entre dois vértices.

#### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

#### Retorna

Menor distância entre os vértices.

Implementa **Grafo** (p.10).

```

111
112     const int INF = 1000000;
113     int dist[numVertices + 1];
114     bool visitado[numVertices + 1];
115
116     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
117         dist[i] = INF;
118         visitado[i] = false;
119     }
120
121     dist[origem] = 0;
122
123     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
124         int u = -1;
125         for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {
126             if (!visitado[j] && (u == -1 || dist[j] < dist[u])) {

```

```

127             u = j;
128         }
129     }
130
131     if (dist[u] == INF) {
132         break;
133     }
134
135     visitado[u] = true;
136     NoAresta* atual =
listaAdjVertices->getVertice(u)->getArestas()->getCabeca();
137     while (atual != nullptr) {
138         int v = atual->getDestino();
139         float peso = atual->getPeso();
140         if (dist[u] + peso < dist[v]) {
141             dist[v] = dist[u] + peso;
142         }
143         atual = atual->getProximo();
144     }
145 }
146
147 return (dist[destino] == INF) ? -1 : dist[destino];
148 }

```

**void GrafoLista::dfs (int id, bool \* visitado)[override], [virtual]**

Executa a busca em profundidade (DFS) a partir de um vértice.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Vértice inicial.
<i>visitado</i>	Vetor que marca os vértices visitados.

Reimplementa **Grafo** (p.11).

```

156                                     {
157     if (listaAdjVertices->getVertice(id) == nullptr) {
158         return;
159     }
160     visitado[id] = true;
161     NoAresta* atual =
this->listaAdjVertices->getVertice(id)->getArestas()->getCabeca();
162     while (atual != nullptr) {
163         if (!visitado[atual->getDestino()]) {
164             dfs(atual->getDestino(), visitado);
165         }
166         atual = atual->getProximo();
167     }
168 }

```

**bool GrafoLista::existe\_vertice (int id)[override], [virtual]**

Verifica se um vértice existe no grafo.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

#### Retorna

True se o vértice existir, caso contrário, false.

Implementa **Grafo** (p.12).

```

25                                     {
26         return this->listaAdjVertices->getVertice(id) != nullptr;
27 }

```

**int GrafoLista::get\_num\_vizinhos (int id) [override], [virtual]**

Retorna o número de vizinhos de um vértice.

**Parâmetros**

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

**Retorna**

Número de vértices vizinhos.

Reimplementa **Grafo** (p.13).

```

151                                     {
152         return this->listaAdjVertices->getVertice(id)->getNumVizinhos();
153 }

```

**void GrafoLista::imprimeGrafoLista ()**

Imprime as informações do grafo.

```

179                                     {
180         cout << "                                     "
<< endl;
181         cout << endl << "--- Grafo Lista ---" << endl;
182         cout << "                                     "
<< endl << endl;
183         // Imprime as informacoes do grafo
184         imprimir_descricao();
185 }

```

**void GrafoLista::imprimeListaAdj ()**

Imprime a lista de adjacência do grafo.

```

173                                     {
174         // Imprime a lista de adjacencia
175         listaAdjVertices->imprimir();
176 }

```

**void GrafoLista::remove\_aresta (int origem, int destino) [override], [virtual]**

Remove uma aresta do grafo.

**Parâmetros**

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
---------------	-------------------------------------

<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
----------------	--------------------------------------

Reimplementa **Grafo** (p.15).

```

67                                     {
68         // Verifica se o vertice de origem existe
69         if(listaAdjVertices->getVertice(origem) == nullptr){
70             cout << "Erro: Vertice " << origem << " nao existe!" << endl;
71             /* { DEBUG } */
72             return;
73         }
74         // Verifica se o vertice de destino existe
75         if(listaAdjVertices->getVertice(destino) == nullptr){
76             cout << "Erro: Vertice " << destino << " nao existe!" << endl;
77             /* { DEBUG } */
78             return;
79         }
80         // Remove a aresta
81         this->listaAdjVertices->remover_aresta(origem, destino);
82         if(!direcionado){
83             this->listaAdjVertices->remover_aresta(destino, origem);
84         }
85     }

```

**void GrafoLista::remover\_primeira\_aresta (int id)[override], [virtual]**

Remove a primeira aresta associada a um vértice.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

Reimplementa **Grafo** (p.15).

```

87                                     {
88         // Verifica se o vertice existe
89         if(listaAdjVertices->getVertice(id) == nullptr){
90             cout << "Erro: Vertice " << id << " nao existe!" << endl;
91             /* { DEBUG } */
92             return;
93         }
94         // Remove a primeira aresta
95         this->listaAdjVertices->remover_primeira_aresta(id);
96     }

```

**void GrafoLista::remover\_vertice (int id)[override], [virtual]**

Remove um vértice do grafo.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice a ser removido.
-----------	--

Reimplementa **Grafo** (p.16).

```

99                                     {
100        // Verifica se o vertice existe
101        if(!existe_vertice(id)) {

```



```
102         cout << "Erro: Vertice " << id << " nao existe!" << endl;
                                     /* { DEBUG } */
103         return;
104     }
105
106     // Remove o vertice
107     this->listaAdjVertices->remover_vertice(id);
108 }
```

---

## Atributos

**ListaAdjVertice\* GrafoLista::listaAdjVertices [protected]**

Lista encadeada de vértices.

---

## Referência da Classe GrafoMatriz

Representa um grafo utilizando uma matriz de adjacência.

```
#include <GrafoMatriz.h>
```

Diagrama de hierarquia da classe GrafoMatriz:

IMAGE

### Membros Públicos

- **GrafoMatriz** (int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool ponderadoArestas)

*Construtor da classe **GrafoMatriz**.*

- **~GrafoMatriz** ()

*Destrutor da classe **GrafoMatriz**.*

- int **grauVertice** (int vertice)

*Retorna o grau (número de conexões) de um vértice.*

- int **get\_num\_vizinhos** (int id) override

*Retorna o número de vizinhos de um vértice.*

- void **dfs** (int id, bool \*visitado) override

*Executa a busca em profundidade (DFS) a partir de um vértice.*

- bool **existe\_vertice** (int id) override

*Verifica se um vértice existe no grafo.*

- void **adicionar\_vertice** (int id, float peso=0.0) override

*Adiciona um vértice ao grafo.*

- void **adicionar\_aresta** (int origem, int destino, float peso=1.0) override

*Adiciona uma aresta ao grafo.*

- void **remover\_vertice** (int id) override

*Remove um vértice do grafo.*

- void **remover\_aresta** (int origem, int destino) override

*Remove uma aresta do grafo.*

- void **remover\_primeira\_aresta** (int id) override

*Remove a primeira aresta associada a um vértice.*

- int **calcula\_menor\_dist** (int origem, int destino) override

*Calcula a menor distância entre dois vértices.*

- void **imprimirMatrizAdj** ()

*Imprime a matriz de adjacência.*

- void **imprimeGrafoMatriz** ()

*Imprime os atributos do grafo.*

- int **alg\_guloso\_cobertura\_vertice** () override

*Executa o algoritmo guloso para cobertura de vértices.*

- int **alg\_randomizado\_cobertura\_vertice** () override

*Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices.*

- int **alg\_reativo\_cobertura\_vertice** () override

*Executa o algoritmo reativo para cobertura de vértices.*

- int **alg\_randomizado\_cobertura\_vertice\_com\_alpha** (double alpha)

*Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices utilizando um parâmetro alpha.*

### **Membros Públicos herdados de Grafo**

- **Grafo** (int **numVertices**, bool **direcionado**, bool **ponderadoVertices**, bool **ponderadoArestas**)

*Construtor da classe **Grafo**.*

- ~**Grafo** ()

*Destrutor da classe **Grafo**.*

- int **n\_conexo** ()

*Retorna a quantidade total de componentes conexas do grafo.*

- int **get\_grau** ()

*Retorna o grau do grafo.*

- int **get\_ordem** ()

*Retorna a ordem do grafo (número de vértices).*

- bool **eh\_direcionado** ()

*Verifica se o grafo é direcionado.*

- bool **vertice\_ponderado** ()

*Verifica se o grafo possui peso nos vértices.*

- bool **aresta\_ponderada** ()

*Verifica se o grafo possui peso nas arestas.*

- bool **eh\_completo** ()

*Verifica se o grafo é completo.*

- void **imprimir\_descricao** ()

*Imprime os atributos básicos do grafo.*

- void **imprimir\_algoritmos\_cobertura\_vertice** (Grafo \*grafo)

*Imprime os resultados dos algoritmos gulosos para cobertura de vértices.*

- void **analise\_algoritmos\_cobertura\_vertice** (Grafo \*grafo, int numVeze)

*Analisa os algoritmos gulosos para cobertura de vértices.*

- virtual **ListaAdjAresta** \* **get\_vizinhos** (int id)

*Retorna os vértices vizinhos de um vértice.*

- int **get\_num\_arestas\_grafo** ()

*Retorna o número de arestas do grafo.*

- void **incrementa\_num\_vertices\_grafo** ()

*Incrementa o número de vértices do grafo.*

- void **decrementa\_num\_vertices\_grafo** ()

*Decrementa o número de vértices do grafo.*

- void **incrementa\_num\_arestas\_grafos** ()

*Incrementa o número de arestas do grafo.*

- void **decrementa\_num\_arestas\_grafos** ()

*Decrementa o número de arestas do grafo.*

- void **diminui\_num\_arestas\_grafos** (int valor)

*Diminui o número de arestas do grafo por um valor especificado.*

- virtual int **calcula\_maior\_menor\_dist** ()

*Calcula a maior dentre as menores distâncias entre pares de vértices.*

### **Atributos Protegidos**

- int \*\* **matrizAdj**

*Matriz de adjacência.*

- int **tamanhoMatriz**

*Tamanho da matriz (número de vértices, considerado MXM).*

### **Atributos Protegidos herdados de Grafo**

- int **numVertices**

*Número de vértices (ordem) do grafo.*

- `int numArestasGrafo`

*Número de arestas do grafo.*

- `bool direcionado`

*Indica se o grafo é direcionado.*

- `bool ponderadoVertices`

*Indica se o grafo possui peso nos vértices.*

- `bool ponderadoArestas`

*Indica se o grafo possui peso nas arestas.*

## Outros membros herdados

### Membros públicos estáticos herdados de Grafo

- `static void carrega_grafo (Grafo *grafo, const string &nomeArquivo)`

*Carrega um grafo a partir de um arquivo.*

---

## Descrição detalhada

Representa um grafo utilizando uma matriz de adjacência.

A classe **GrafoMatriz** implementa as operações de manipulação e análise de grafos utilizando uma matriz para armazenar as conexões entre vértices.

---

## Construtores e Destrutores

**GrafoMatriz::GrafoMatriz (int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool ponderadoArestas)**

Construtor da classe **GrafoMatriz**.

### Parâmetros

<i>numVertices</i>	Número de vértices do grafo.
<i>direcionado</i>	Indica se o grafo é direcionado.
<i>ponderadoVertices</i>	Indica se os vértices possuem peso.
<i>ponderadoArestas</i>	Indica se as arestas possuem peso.

```
13                                     : Grafo(numVertices, direcionado,
ponderadoVertices, ponderadoArestas)
14 {
15     tamanhoMatriz = 10;
16
17     if (numVertices <= 0)
```

```

18     {
19         numVertices = 1;
20     }
21
22     while (tamanhoMatriz < numVertices)
23     {
24         tamanhoMatriz *= 2;
25     }
26
27     matrizAdj = new int *[tamanhoMatriz];
28     for (int i = 0; i < tamanhoMatriz; i++)
29     {
30         matrizAdj[i] = new int[tamanhoMatriz];
31         for (int j = 0; j < tamanhoMatriz; j++)
32         {
33             matrizAdj[i][j] = 0; // Inicializa com 0 (sem aresta)
34         }
35     }
36 }

```

### GrafoMatriz::~GrafoMatriz ()

Destrutor da classe **GrafoMatriz**.

```

39 {
40     if (matrizAdj != nullptr)
41     { // Verifica se ha memoria alocada
42         for (int i = 0; i < tamanhoMatriz; i++)
43         {
44             delete[] matrizAdj[i];
45         }
46         delete[] matrizAdj;
47         matrizAdj = nullptr; // Evita ponteiro danificado
48     }
49 }

```

---

### Documentação das funções

**void GrafoMatriz::adicionar\_aresta (int origem, int destino, float peso = 1.0)[override], [virtual]**

Adiciona uma aresta ao grafo.

#### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
<i>peso</i>	Peso da aresta (valor padrão 1.0).

Reimplementa **Grafo** (p.6).

```

194 {
195     if (origem < 0 || origem > numVertices || destino < 0 || destino > numVertices)
196     {
197         cout << "Erro: indices de origem ou destino invalidos.\n";
198         return;
199     }
200     if (origem == destino){
201         cout << "Erro: origem e destino iguais.\n";

```

```

202         return;
203     }
204
205     if(matrizAdj[origem][destino] != 0){
206         cout << "Erro: aresta ja existe.\n";
207         return;
208     }
209
210
211     if (ponderadoArestas)
212     {
213         matrizAdj[origem][destino] = peso;
214         incrementa_num_arestas_grafos();
215         if (!direcionado)
216         {
217             matrizAdj[destino][origem] = peso;
218             incrementa_num_arestas_grafos();
219         }
220     }
221     else
222     {
223         matrizAdj[origem][destino] = 1;
224         incrementa_num_arestas_grafos();
225         if (!direcionado)
226         {
227             matrizAdj[destino][origem] = 1;
228             incrementa_num_arestas_grafos();
229         }
230     }
231 }

```

**void GrafoMatriz::adicionar\_vertice (int id, float peso = 0.0)[override], [virtual]**

Adiciona um vértice ao grafo.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do novo vértice.
<i>peso</i>	Peso do vértice (valor padrão 0.0).

Reimplementa **Grafo** (p.7).

```

55 {
56     int novoNumVertices = numVertices + 1;
57     numVertices = novoNumVertices;
58
59     if (novoNumVertices >= tamanhoMatriz)
60     {
61         cout << "Aumentando matriz de adjacencia...\n";
62         int antigoTamanhoMatriz = tamanhoMatriz;
63         tamanhoMatriz = max(tamanhoMatriz * 2, novoNumVertices); // Expansao mais
segura
64         int **novaMatriz = new int *[tamanhoMatriz];
65
66         for (int i = 0; i < tamanhoMatriz; i++)
67         {
68             novaMatriz[i] = new int[tamanhoMatriz](); // Inicializa com 0
69         }
70
71         // Copia os valores da matriz antiga para a nova matriz
72         for (int i = 0; i < antigoTamanhoMatriz; i++)
73         {
74             for (int j = 0; j < antigoTamanhoMatriz; j++)
75             {
76                 novaMatriz[i][j] = matrizAdj[i][j];

```

```

77         }
78     }
79
80     // Libera a matriz antiga corretamente
81     for (int i = 0; i < antigoTamanhoMatriz; i++) // Correcao aqui
82     {
83         delete[] matrizAdj[i];
84     }
85     delete[] matrizAdj;
86
87     matrizAdj = novaMatriz;
88 }
89 }

```

**int GrafoMatriz::alg\_guloso\_cobertura\_vertice () [override], [virtual]**

Executa o algoritmo guloso para cobertura de vértices.

**Retorna**

Resultado do algoritmo (por exemplo, tamanho da cobertura).

Implementa **Grafo** (p.7).

```

380                                     {
381     // Inicializa o tempo de execução
382     clock_t start = clock();
383
384     // Aloca estruturas básicas
385     bool *verteceEscolhido = new bool[numVertices + 1];
386     bool **arestaCoberta = new bool*[numVertices + 1];
387     int *graus = new int[numVertices + 1];
388     int qtdVerticesSolucao = 0;
389
390     // Aloca estruturas para listas de vizinhos
391     int **vizinhos = new int*[numVertices + 1];
392     int *contVizinhos = new int[numVertices + 1]; // Quantos vizinhos foram
armazenados para cada vértice
393
394     // Inicializa estruturas
395     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
396         verteceEscolhido[i] = false;
397         arestaCoberta[i] = new bool[numVertices + 1];
398         for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {
399             arestaCoberta[i][j] = false;
400         }
401         graus[i] = get_num_vizinhos(i);
402         contVizinhos[i] = 0;
403         // Aloca espaço para a lista de vizinhos com tamanho igual ao grau inicial
404         if (graus[i] > 0)
405             vizinhos[i] = new int[graus[i]];
406         else
407             vizinhos[i] = nullptr;
408     }
409
410     // Preenche as listas de vizinhos com base na matriz de adjacência
411     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
412         for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {
413             if (matrizAdj[i][j] != 0) {
414                 vizinhos[i][contVizinhos[i]++] = j;
415             }
416         }
417     }
418 }

```



```

419     // Calcula o total de "entradas de arestas" (para grafos não direcionados,
cada aresta aparece duas vezes)
420     int totalEdges = numArestasGrafo;
421
422     int arestasCobertas = 0;
423
424     // Função lambda que calcula a soma dos graus dos vizinhos não cobertos de
v
425     auto calcularSomaVizinhos = [&](int v) {
426         int soma = 0;
427         for (int k = 0; k < contVizinhos[v]; k++) {
428             int u = vizinhos[v][k];
429             if (!verticeEscolhido[u] && !arestaCoberta[v][u])
430                 soma += graus[u];
431         }
432         return soma;
433     };
434
435     // Loop principal do algoritmo guloso
436     while (true) {
437         int melhorVertice = -1;
438         int melhorSoma = -1;
439         int melhorGrau = -1;
440
441         for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
442             if (!verticeEscolhido[i]) {
443                 int somaAtual = calcularSomaVizinhos(i);
444                 int grauAtual = graus[i];
445                 // Critério de desempate: maior soma, depois maior grau e, por
fim, menor índice
446                 if (somaAtual > melhorSoma ||
447                     (somaAtual == melhorSoma && grauAtual > melhorGrau) ||
448                     (somaAtual == melhorSoma && grauAtual == melhorGrau &&
(melhorVertice == -1 || i < melhorVertice))) {
449                     melhorSoma = somaAtual;
450                     melhorGrau = grauAtual;
451                     melhorVertice = i;
452                 }
453             }
454         }
455
456         if (melhorVertice == -1)
457             break;
458
459         verticeEscolhido[melhorVertice] = true;
460         qtdVerticesSolucao++;
461         // Atualiza cobertura das arestas a partir do vértice escolhido, iterando
somente sobre seus vizinhos
462         for (int k = 0; k < contVizinhos[melhorVertice]; k++) {
463             int j = vizinhos[melhorVertice][k];
464             if (!arestaCoberta[melhorVertice][j]) {
465                 arestaCoberta[melhorVertice][j] = true;
466                 arestasCobertas++;
467                 if (!direcionado) {
468                     if (!arestaCoberta[j][melhorVertice]) {
469                         arestaCoberta[j][melhorVertice] = true;
470                         arestasCobertas++;
471                     }
472                     // Atualiza o grau do vizinho
473                     graus[j]--;
474                 }
475             }
476         }
477
478         // Se todas as arestas estiverem cobertas, encerra o loop
479         if (arestasCobertas == totalEdges)
480             break;
481     }
482

```

```

483     // Imprime o conjunto solução
484     cout << endl << "*** Algoritmo Guloso para Cobertura de Vertices ***" << endl;
485     cout << "Quantidade de vertices na solucao: " << qtdVerticesSolucao << endl;
486
487     /* Comentando a impressão do conjunto solução para evitar que o console trave
488     cout << "Conjunto solucao: { ";
489     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
490         if (verticeEscolhido[i]) {
491             cout << i << " ";          // Imprime todos os vertices da solucao
492         }
493     }
494     cout << "}" << endl;
495     cout << "Quantidade de arestas cobertas: " << arestasCobertas << endl;
496     cout << "Quantidade de Arestas do grafo: " << numArestasGrafo << endl;
497     */
498
499     // Libera a memória alocada
500     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
501         delete[] arestaCoberta[i];
502         if (vizinhos[i] != nullptr)
503             delete[] vizinhos[i];
504     }
505     delete[] arestaCoberta;
506     delete[] verticeEscolhido;
507     delete[] graus;
508     delete[] vizinhos;
509     delete[] contVizinhos;
510
511     // Calcula e imprime o tempo de execução
512     clock_t end = clock();
513     double duration = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
514     cout << "Tempo de execucao de alg guloso cobertura vertice: " << duration <<
515     " segundos" << endl;
516     return qtdVerticesSolucao;
517 }

```

**int GrafoMatriz::alg\_randomizado\_cobertura\_vertice () [override], [virtual]**

Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices.

#### Retorna

Resultado do algoritmo.

Implementa **Grafo** (p.7).

```

519     {
520         clock_t start = clock();
521
522         double alpha = 0.3 + (rand() % 40) / 100.0; // Define um alpha aleatório entre
523         0.3 e 0.7
524         srand(time(nullptr)); // Garante que a escolha aleatória seja diferente a cada
525         execução
526         bool *verticeEscolhido = new bool[numVertices + 1];
527         bool **arestaCoberta = new bool*[numVertices + 1];
528         int *graus = new int[numVertices + 1];
529         int qtdVerticesSolucao = 0;
530         int **vizinhos = new int*[numVertices + 1];
531         int *contVizinhos = new int[numVertices + 1];
532
533         for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
534             verticeEscolhido[i] = false;
535             arestaCoberta[i] = new bool[numVertices + 1];
536             for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {

```

```

536         arestaCoberta[i][j] = false;
537     }
538     graus[i] = get_num_vizinhos(i);
539     contVizinhos[i] = 0;
540     vizinhos[i] = (graus[i] > 0) ? new int[graus[i]] : nullptr;
541 }
542
543 for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
544     for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {
545         if (matrizAdj[i][j] != 0) {
546             vizinhos[i][contVizinhos[i]++] = j;
547         }
548     }
549 }
550
551 int totalEdges = numArestasGrafo;
552 int arestasCobertas = 0;
553
554 auto calcularSomaVizinhos = [&](int v) {
555     int soma = 0;
556     for (int k = 0; k < contVizinhos[v]; k++) {
557         int u = vizinhos[v][k];
558         if (!verticeEscolhido[u] && !arestaCoberta[v][u])
559             soma += graus[u];
560     }
561     return soma;
562 };
563
564 while (arestasCobertas < totalEdges) {
565     int *candidatos = new int[numVertices];
566     int *somas = new int[numVertices];
567     int numCandidatos = 0;
568     int melhorSoma = -1;
569
570     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
571         if (!verticeEscolhido[i]) {
572             int somaAtual = calcularSomaVizinhos(i);
573             if (somaAtual > melhorSoma)
574                 melhorSoma = somaAtual;
575             candidatos[numCandidatos] = i;
576             somas[numCandidatos] = somaAtual;
577             numCandidatos++;
578         }
579     }
580
581     int *listaRestrita = new int[numCandidatos];
582     int numRestritos = 0;
583     for (int i = 0; i < numCandidatos; i++) {
584         if (somas[i] >= melhorSoma * alpha) {
585             listaRestrita[numRestritos++] = candidatos[i];
586         }
587     }
588
589     delete[] candidatos;
590     delete[] somas;
591
592     if (numRestritos == 0) {
593         delete[] listaRestrita;
594         break;
595     }
596
597     int escolhido = listaRestrita[rand() % numRestritos];
598     delete[] listaRestrita;
599
600     verticeEscolhido[escolhido] = true;
601     qtdVerticesSolucao++;
602
603     for (int k = 0; k < contVizinhos[escolhido]; k++) {
604         int j = vizinhos[escolhido][k];

```

```

605         if (!arestaCoberta[escolhido][j]) {
606             arestaCoberta[escolhido][j] = true;
607             arestasCobertas++;
608             if (!direcionado) {
609                 if (!arestaCoberta[j][escolhido]) {
610                     arestaCoberta[j][escolhido] = true;
611                     arestasCobertas++;
612                 }
613                 graus[j]--;
614             }
615         }
616     }
617 }
618
619 cout << endl << "*** Algoritmo Guloso Randomizado para Cobertura de Vertices
***" << endl;
620 cout << "Quantidade de vertices na solucao: " << qtdVerticesSolucao << endl;
621
622 for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
623     delete[] arestaCoberta[i];
624     if (vizinhos[i] != nullptr)
625         delete[] vizinhos[i];
626 }
627 delete[] arestaCoberta;
628 delete[] verticeEscolhido;
629 delete[] graus;
630 delete[] vizinhos;
631 delete[] contVizinhos;
632
633 clock_t end = clock();
634 double duration = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
635 cout << "Tempo de execucao de alg_randomizado_cobertura_vertice: " << duration
<< " segundos" << endl;
636 return qtdVerticesSolucao;
637 }

```

### int GrafoMatriz::alg\_randomizado\_cobertura\_vertice\_com\_alpha (double alpha)

Executa o algoritmo randomizado para cobertura de vértices utilizando um parâmetro alpha.

#### Parâmetros

<i>alpha</i>	Parâmetro que influencia a aleatoriedade do algoritmo.
--------------	--

#### Retorna

Resultado do algoritmo.

```

738 {
739     // Aloca e inicializa estruturas
740     bool *verticeEscolhido = new bool[numVertices + 1];
741     bool **arestaCoberta = new bool*[numVertices + 1];
742     int *graus = new int[numVertices + 1];
743     int qtdVerticesSolucao = 0;
744     int **vizinhos = new int*[numVertices + 1];
745     int *contVizinhos = new int[numVertices + 1];
746
747     // Inicializa as estruturas
748     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
749         verticeEscolhido[i] = false;
750         arestaCoberta[i] = new bool[numVertices + 1];
751         for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {
752             arestaCoberta[i][j] = false;

```

```

753     }
754     graus[i] = get num vizinhos(i); // Obtém o grau do vértice i
755     contVizinhos[i] = 0;
756     if (graus[i] > 0) {
757         vizinhos[i] = new int[graus[i]]; // Aloca espaço para os vizinhos
758     } else {
759         vizinhos[i] = nullptr;
760     }
761 }
762
763 // Preenche as listas de vizinhos com base na matriz de adjacência
764 for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
765     for (int j = 1; j <= numVertices; j++) {
766         if (matrizAdj[i][j] != 0) {
767             vizinhos[i][contVizinhos[i]++] = j;
768         }
769     }
770 }
771
772 // Calcula o total de arestas no grafo
773 int totalEdges = numArestasGrafo;
774 int arestasCobertas = 0;
775
776 // Função lambda para calcular a soma dos graus dos vizinhos não cobertos
777 auto calcularSomaVizinhos = [&](int v) {
778     int soma = 0;
779     for (int k = 0; k < contVizinhos[v]; k++) {
780         int u = vizinhos[v][k];
781         if (!verticeEscolhido[u] && !arestaCoberta[v][u]) {
782             soma += graus[u];
783         }
784     }
785     return soma;
786 };
787
788 // Loop principal do algoritmo guloso randomizado
789 while (arestasCobertas < totalEdges) {
790     // Cria lista de candidatos e suas somas de vizinhos
791     int *candidatos = new int[numVertices];
792     int *somas = new int[numVertices];
793     int numCandidatos = 0;
794     int melhorSoma = -1;
795
796     // Encontra todos os vértices não escolhidos e calcula suas somas
797     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
798         if (!verticeEscolhido[i]) {
799             int somaAtual = calcularSomaVizinhos(i);
800             if (somaAtual > melhorSoma) {
801                 melhorSoma = somaAtual;
802             }
803             candidatos[numCandidatos] = i;
804             somas[numCandidatos] = somaAtual;
805             numCandidatos++;
806         }
807     }
808
809     // Cria a lista restrita de candidatos com base no alpha
810     int *listaRestrita = new int[numCandidatos];
811     int numRestritos = 0;
812     for (int i = 0; i < numCandidatos; i++) {
813         if (somas[i] >= melhorSoma * alpha) {
814             listaRestrita[numRestritos++] = candidatos[i];
815         }
816     }
817
818     // Libera a memória dos arrays temporários
819     delete[] candidatos;
820     delete[] somas;
821

```

```

822         // Se não houver candidatos, encerra o loop
823         if (numRestritos == 0) {
824             delete[] listaRestrita;
825             break;
826         }
827
828         // Escolhe um vértice aleatório da lista restrita
829         int escolhido = listaRestrita[rand() % numRestritos];
830         delete[] listaRestrita;
831
832         // Marca o vértice escolhido como parte da solução
833         verticeEscolhido[escolhido] = true;
834         qtdVerticesSolucao++;
835
836         // Cobre as arestas incidentes ao vértice escolhido
837         for (int k = 0; k < contVizinhos[escolhido]; k++) {
838             int j = vizinhos[escolhido][k];
839             if (!arestaCoberta[escolhido][j]) {
840                 arestaCoberta[escolhido][j] = true;
841                 arestasCobertas++;
842                 if (!direcionado) {
843                     if (!arestaCoberta[j][escolhido]) {
844                         arestaCoberta[j][escolhido] = true;
845                         arestasCobertas++;
846                     }
847                     // Atualiza o grau do vizinho
848                     graus[j]--;
849                 }
850             }
851         }
852     }
853
854     // Libera a memória alocada
855     for (int i = 1; i <= numVertices; i++) {
856         delete[] arestaCoberta[i];
857         if (vizinhos[i] != nullptr) {
858             delete[] vizinhos[i];
859         }
860     }
861     delete[] arestaCoberta;
862     delete[] verticeEscolhido;
863     delete[] graus;
864     delete[] vizinhos;
865     delete[] contVizinhos;
866
867     // Retorna o número de vértices na solução
868     return qtdVerticesSolucao;
869 }

```

**int GrafoMatriz::alg\_reativo\_cobertura\_vertice () [override], [virtual]**

Executa o algoritmo reativo para cobertura de vértices.

#### Retorna

Resultado do algoritmo.

Implementa **Grafo** (p.7).

```

640
641         clock_t start = clock();
642
643         // Parâmetros internos
644         const int numAlphas = 5; // Reduzido de 10 para 5
645         const int maxIteracoes = 10; // Mantido em 10 iterações

```

```

646     const int blocoIteracoes = 5; // Ajuste a cada 5 iterações
647
648     // Valores de alpha (variando de 0.1 a 0.9)
649     double alphas[numAlphas];
650     for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
651         alphas[i] = 0.1 + (0.8 * i) / (numAlphas - 1);
652     }
653
654     // Probabilidades iniciais (uniforme)
655     double probabilidades[numAlphas];
656     for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
657         probabilidades[i] = 1.0 / numAlphas;
658     }
659
660     // Estruturas para armazenar o desempenho de cada alpha
661     double somaQualidade[numAlphas] = {0};
662     int contagemAlpha[numAlphas] = {0};
663
664     // Melhor solução encontrada
665     int qtdVerticesSolucao = numVertices; // Substitui INT_MAX
666     int melhorIteracao = -1;
667
668     // Loop principal do algoritmo reativo
669     for (int iteracao = 1; iteracao <= maxIteracoes; iteracao++) {
670         // Escolhe um alpha com base nas probabilidades atuais
671         double r = (double)rand() / RAND_MAX;
672         double somaProbabilidades = 0;
673         int alphaEscolhido = 0;
674         for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
675             somaProbabilidades += probabilidades[i];
676             if (r <= somaProbabilidades) {
677                 alphaEscolhido = i;
678                 break;
679             }
680         }
681
682         // Executa o algoritmo guloso randomizado com o alpha escolhido
683         int qtdVerticesAtual =
alg randomizado cobertura vertice com alpha(alphas[alphaEscolhido]);
684
685         // Atualiza o desempenho do alpha escolhido
686         somaQualidade[alphaEscolhido] += qtdVerticesAtual;
687         contagemAlpha[alphaEscolhido]++;
688
689         // Atualiza a melhor solução encontrada
690         if (qtdVerticesAtual < qtdVerticesSolucao) {
691             qtdVerticesSolucao = qtdVerticesAtual;
692             melhorIteracao = iteracao;
693         }
694
695         // Ajusta as probabilidades após cada bloco de iterações
696         if (iteracao % blocoIteracoes == 0) {
697             double mediaQualidade[numAlphas];
698             for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
699                 if (contagemAlpha[i] > 0) {
700                     mediaQualidade[i] = somaQualidade[i] / contagemAlpha[i];
701                 } else {
702                     mediaQualidade[i] = numVertices; // Penaliza alphas não
utilizados
703                 }
704             }
705
706             // Calcula a qualidade relativa de cada alpha
707             double somaInversos = 0;
708             for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
709                 somaInversos += 1.0 / mediaQualidade[i];
710             }
711
712             // Atualiza as probabilidades

```

```

713         for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
714             probabilidades[i] = (1.0 / mediaQualidade[i]) / somaInversos;
715         }
716
717         // Reinicia as estruturas de desempenho
718         for (int i = 0; i < numAlphas; i++) {
719             somaQualidade[i] = 0;
720             contagemAlpha[i] = 0;
721         }
722     }
723 }
724
725 // Imprime a melhor solução encontrada
726 cout << endl << "*** Algoritmo Guloso Reativo para Cobertura de Vertices ***"
<< endl;
727 cout << "Quantidade de vertices na solucao: " << qtdVerticesSolucao << endl;
728 cout << "Melhor solucao encontrada na iteracao: " << melhorIteracao << endl;
729
730 // Calcula e imprime o tempo de execução
731 clock_t end = clock();
732 double duration = double(end - start) / CLOCKS_PER_SEC;
733 cout << "Tempo de execucao de alg_reativo_cobertura_vertice: " << duration
<< " segundos" << endl;
734
735 return qtdVerticesSolucao;
736 }

```

**int GrafoMatriz::calcula\_menor\_dist (int origem, int destino)[override], [virtual]**

Calcula a menor distância entre dois vértices.

#### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

#### Retorna

Menor distância entre os vértices.

Implementa **Grafo** (p.10).

```

235 {
236     const int INF = 1000000; // Valor grande para representar infinito
237     int *dist = new int[numVertices + 1];
238     int *prev = new int[numVertices + 1];
239     bool *visitado = new bool[numVertices + 1];
240
241     for (int i = 1; i <= numVertices; i++)
242     {
243         dist[i] = INF;
244         prev[i] = -1;
245         visitado[i] = false;
246     }
247
248     dist[origem] = 0;
249
250     // Loop principal do algoritmo de Dijkstra
251     for (int i = 1; i <= numVertices; i++)
252     {
253         int u = -1;
254
255         // Encontra o vertice nao visitado com a menor distancia
256         for (int j = 1; j <= numVertices; j++)
257         {
258             if (!visitado[j] && (u == -1 || dist[j] < dist[u]))

```



```

259         {
260             u = j;
261         }
262     }
263
264     // Se a menor distancia e infinita, todos os vertices restantes sao
inacessiveis
265     if (dist[u] == INF)
266     {
267         break;
268     }
269
270     visitado[u] = true;
271
272     // Atualiza as distancias dos vizinhos do vertice atual
273     for (int v = 1; v <= numVertices; v++)
274     {
275         if (matrizAdj[u][v] != 0 && dist[u] + matrizAdj[u][v] < dist[v])
276         {
277             dist[v] = dist[u] + matrizAdj[u][v];
278             prev[v] = u;
279         }
280     }
281 }
282
283 int menorDist = dist[destino];
284
285 delete[] dist;
286 delete[] prev;
287 delete[] visitado;
288
289 return menorDist;
290 }

```

**void GrafoMatriz::dfs (int id, bool \* visitado)[override], [virtual]**

Executa a busca em profundidade (DFS) a partir de um vértice.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Vértice inicial.
<i>visitado</i>	Vetor que marca os vértices visitados.

Reimplementa **Grafo** (p.11).

```

313 {
314     if (id < 0 || id > numVertices || visitado[id])
315     {
316         return; // Verifica se o vertice eh valido ou ja foi visitado
317     }
318
319     visitado[id] = true; // Marca o vertice como visitado
320
321     for (int i = 0; i <= numVertices; i++)
322     {
323         if (matrizAdj[id][i] != 0 && !visitado[i])
324         { // Se houver uma aresta e o vertice nao foi visitado
325             dfs(i, visitado);
326         }
327     }
328 }

```

**bool GrafoMatriz::existe\_vertice (int id) [override], [virtual]**

Verifica se um vértice existe no grafo.

**Parâmetros**

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

**Retorna**

True se o vértice existir, caso contrário, false.

Implementa **Grafo** (p.12).

```
332 {  
333     return (id >= 0 && id <= numVertices);  
334 }
```

**int GrafoMatriz::get\_num\_vizinhos (int id) [override], [virtual]**

Retorna o número de vizinhos de um vértice.

**Parâmetros**

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

**Retorna**

Número de vizinhos.

Reimplementa **Grafo** (p.13).

```
294 {  
295     if (id < 0 || id > numVertices)  
296     {  
297         return 0; // Retorna 0 se o ID do vertice for invalido  
298     }  
299     int contador = 0;  
300     for (int i = 0; i <= numVertices; i++)  
301     {  
302         if (matrizAdj[id][i] != 0)  
303         { // Se houver uma aresta entre os vertices  
304             contador++;  
305         }  
306     }  
307     return contador;  
308 }  
309 }
```

**int GrafoMatriz::grauVertice (int vertice)**

Retorna o grau (número de conexões) de um vértice.

**Parâmetros**

<i>vertice</i>	Identificador do vértice.
----------------	---------------------------

**Retorna**

Grau do vértice.

## void GrafoMatriz::imprimeGrafoMatriz ()

Imprime os atributos do grafo.

```
368 {
369     cout << "
370     cout << endl
371     << "--- Grafo Matriz ---" << endl;
372     cout << "
373     << endl;
374     imprimir descricao();
375 }
```

## void GrafoMatriz::imprimirMatrizAdj ()

Imprime a matriz de adjacência.

```
340 {
341     cout << "
342     cout << endl << "--- Matriz de Adjacencia ---" << endl << endl;
343
344     // Imprime o cabeçalho dos indices dos vertices
345     cout << "  V";
346     for (int i = 0; i < tamanhoMatriz; i++)
347     {
348         cout << std::setw(3) << i << " ";
349     }
350     cout << endl;
351
352     for (int i = 0; i < tamanhoMatriz; i++)
353     {
354         // Imprime o indice do vertice na lateral esquerda
355         cout << std::setw(3) << i;
356
357         for (int j = 0; j < tamanhoMatriz; j++)
358         {
359             std::cout << std::setw(3) << matrizAdj[i][j] << " ";
360         }
361         std::cout << std::endl;
362     }
363     cout << "
364 }
```

## void GrafoMatriz::remover\_aresta (int origem, int destino) [override], [virtual]

Remove uma aresta do grafo.

### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

Reimplementa **Grafo** (p.15).

```

152 {
153     if (origem < 0 || origem >= numVertices || destino < 0 || destino >= numVertices)
154     {
155         cout << "Erro: indices de origem ou destino invalidos.\n";
156         return;
157     }
158
159     matrizAdj[origem][destino] = 0;
160     decrementa_num_arestas_grafos();
161     if (!direcionado)
162     {
163         matrizAdj[destino][origem] = 0;
164         decrementa_num_arestas_grafos();
165     }
166 }

```

**void GrafoMatriz::remover\_primeira\_aresta (int id)[override], [virtual]**

Remove a primeira aresta associada a um vértice.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

Reimplementa **Grafo** (p.15).

```

170 {
171     if (id < 0 || id > numVertices)
172     {
173         cout << "Erro: indice de vertice invalido." << endl;
174         return;
175     }
176
177     for (int i = 0; i <= numVertices; i++)
178     {
179         if (matrizAdj[id][i] != 0)
180         {
181             matrizAdj[id][i] = 0;
182             decrementa_num_arestas_grafos();
183             if (!direcionado)
184             {
185                 matrizAdj[i][id] = 0;
186                 decrementa_num_arestas_grafos();
187             }
188             return;
189         }
190     }
191 }

```

**void GrafoMatriz::remover\_vertice (int id)[override], [virtual]**

Remove um vértice do grafo.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice a ser removido.
-----------	--

Reimplementa **Grafo** (p.16).

```

93 {
94     if (id < 0 || id >= numVertices)

```

```

95     {
96         cout << "Erro: indice de vertice invalido.\n";
97         return;
98     }
99     // Atualiza o contador de arestas
100     for (int i = 0; i < numVertices; i++)
101     {
102         if (matrizAdj[id][i] != 0)
103         {
104             decrementa_num_arestas_grafos();
105             if (!direcionado)
106             {
107                 decrementa_num_arestas_grafos();
108             }
109         }
110         if (matrizAdj[i][id] != 0 && i != id)
111         {
112             decrementa num arestas grafos();
113         }
114     }
115     int novoNumVertices = numVertices - 1;
116     int **novaMatriz = new int *[tamanhoMatriz];
117
118     for (int i = 0; i < tamanhoMatriz; i++)
119     {
120         novaMatriz[i] = new int[tamanhoMatriz]();
121     }
122
123     // Copia os valores da matriz antiga para a nova, excluindo o vertice removido
124     for (int i = 0, ni = 0; i < tamanhoMatriz; i++)
125     {
126         if (i == id)
127             continue;
128
129         for (int j = 0, nj = 0; j < tamanhoMatriz; j++)
130         {
131             if (j == id)
132                 continue;
133
134             novaMatriz[ni][nj] = matrizAdj[i][j];
135             nj++;
136         }
137         ni++;
138     }
139
140     // Libera a matriz antiga
141     for (int i = 0; i < numVertices; i++)
142     {
143         delete[] matrizAdj[i];
144     }
145     delete[] matrizAdj;
146
147     matrizAdj = novaMatriz;
148     numVertices = novoNumVertices;
149 }

```

---

## Atributos

**int\*\* GrafoMatriz::matrizAdj[protected]**

Matriz de adjacência.

**int GrafoMatriz::tamanhoMatriz [protected]**

Tamanho da matriz (número de vértices, considerado MXM).

---

## Referência da Classe ListaAdjAresta

Gerencia a lista encadeada de arestas associadas a um vértice.

#include <ListaAdjAresta.h>

### Membros Públicos

- **ListaAdjAresta (GrafoLista \*grafo)**

*Construtor da classe **ListaAdjAresta**.*

- **~ListaAdjAresta ()**

*Destrutor da classe **ListaAdjAresta**.*

- **NoAresta \* getCabeca ()**

*Retorna o primeiro nó (cabeça) da lista de arestas.*

- **int getNumVerticesVizinhos ()**

*Retorna a quantidade de vértices vizinhos (número de arestas na lista).*

- **void adicionar\_aresta (int origem, int destino, float peso)**

*Adiciona uma aresta à lista.*

- **void remover\_aresta (int origem, int destino)**

*Remove uma aresta específica da lista.*

- **void remover\_primeira\_aresta ()**

*Remove a primeira aresta da lista.*

- **int getIdAresta (int destino)**

*Retorna o identificador da aresta que termina no vértice destino.*

---

### Descrição detalhada

Gerencia a lista encadeada de arestas associadas a um vértice.

---

### Construtores e Destrutores

#### **ListaAdjAresta::ListaAdjAresta (GrafoLista \* grafo)**

Construtor da classe **ListaAdjAresta**.

#### Parâmetros

<i>grafo</i>	Ponteiro para o objeto <b>GrafoLista</b> que utiliza essa lista.
--------------	--

```

9                                     {
10         this->grafo = grafo;
11         this->cabeca = nullptr;
12 }

```

## ListaAdjAresta::~ListaAdjAresta ()

Destrutor da classe **ListaAdjAresta**.

```

14                                     {
15         // Desaloca a memoria para cada no da lista de arestas
16         NoAresta* atual = this->cabeca;
17         while (atual != nullptr) {
18             NoAresta* next = atual->getProximo();
19             delete atual;
20             atual = next;
21         }
22 }

```

## Documentação das funções

**void ListaAdjAresta::adicionar\_aresta (int origem, int destino, float peso)**

Adiciona uma aresta à lista.

### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
<i>peso</i>	Peso da aresta.

```

32
33     {
34         // Verifica se a aresta ja existe
35         NoAresta* atual = this->cabeca;
36         while (atual != nullptr) {
37             if (atual->getOrigem() == origem && atual->getDestino() == destino) {
38                 //cout << "Erro: Aresta " << origem << " -> " << destino << " ja existe.
39                 Nao eh possivel multiarestas" << endl;          /* { DEBUG } */
40                 return;
41             }
42             atual = atual->getProximo();
43         }
44         // Adiciona uma nova aresta
45         grafo->incrementa_num_arestas_grafos();
46         NoAresta* novaAresta = new NoAresta(origem, destino, peso,
47         grafo->get_num_arestas_grafo());
48         novaAresta->setProximo(this->cabeca);
49         this->cabeca = novaAresta;
50         //cout << "Adicionada Aresta(" << novaAresta->getIdAresta() << "): " <<
51         novaAresta->getOrigem() << " -> " << novaAresta->getDestino() << endl;    /*
52         { DEBUG } */
53     }

```



### NoAresta \* ListaAdjAresta::getCabeca ()

Retorna o primeiro nó (cabeça) da lista de arestas.

#### Retorna

Ponteiro para o nó inicial da lista.

```
27                                     {
28     return this->cabeca;
29 }
```

### int ListaAdjAresta::getIdAresta (int destino)

Retorna o identificador da aresta que termina no vértice destino.

#### Parâmetros

<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
----------------	--------------------------------------

#### Retorna

ID da aresta.

```
105                                     {
106     NoAresta* atual = this->cabeca;
107     while (atual != nullptr) {
108         if (atual->getDestino() == destino) {
109             return atual->getIdAresta();
110         }
111         atual = atual->getProximo();
112     }
113     return -1;
114 }
```

### int ListaAdjAresta::getNumVerticesVizinhos ()

Retorna a quantidade de vértices vizinhos (número de arestas na lista).

#### Retorna

Número de vértices vizinhos.

```
94                                     {
95
96     int tamanho = 0;
97     NoAresta* atual = this->cabeca;
98     while (atual != nullptr) {
99         tamanho++;
100         atual = atual->getProximo();
101     }
102     return tamanho;
103 }
```

## void ListaAdjAresta::remover\_aresta (int origem, int destino)

Remove uma aresta específica da lista.

### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

```
53                                     {
54     NoAresta* atual = this->cabeca;
55     NoAresta* anterior = nullptr;
56     while (atual != nullptr) {
57         if (atual->getOrigem() == origem && atual->getDestino() == destino) {
58             if (anterior == nullptr) {
59                 this->cabeca = atual->getProximo();
60             } else {
61                 anterior->setProximo(atual->getProximo());
62             }
63             //cout << "Removida Aresta("<< atual->getIdAresta() <<"): " << origem
<< " -> " << destino << endl;                /* { DEBUG }
*/
64             delete atual;
65             grafo->decrementa num arestas grafos();
66             return;
67         }
68         anterior = atual;
69         atual = atual->getProximo();
70     }
71     //cout << "Erro: Aresta " << origem << " -> " << destino << " nao existe." <<
endl;                /* { DEBUG } */
72 }
```

## void ListaAdjAresta::remover\_primeira\_aresta ()

Remove a primeira aresta da lista.

```
75                                     {
76     if (this->cabeca == nullptr) {
77         cout << "Vertice nao possui arestas" << endl;
78         return;
79     }
80
81     NoAresta* atual = this->cabeca;
82     NoAresta* menor = this->cabeca;
83
84     while (atual != nullptr) {
85         if (atual->getDestino() < menor->getDestino()) {
86             menor = atual;
87         }
88         atual = atual->getProximo();
89     }
90     remover_aresta(menor->getOrigem(), menor->getDestino());
91 }
```

## Referência da Classe ListaAdjVertice

Gerencia a lista encadeada de vértices em um grafo.

#include <ListaAdjVertice.h>

### Membros Públicos

- **ListaAdjVertice (GrafoLista \*grafo)**  
*Construtor da classe **ListaAdjVertice**.*
- **~ListaAdjVertice ()**  
*Destrutor da classe **ListaAdjVertice**.*
- **NoVertice \* getCabeca ()**  
*Retorna o primeiro nó (cabeça) da lista de vértices.*
- **int getNumVertices ()**  
*Retorna a quantidade total de vértices na lista.*
- **NoVertice \* getVertice (int id)**  
*Retorna um vértice específico da lista.*
- **void adicionar\_vertice (int id, float peso)**  
*Adiciona um vértice à lista.*
- **void adicionar\_aresta (int origem, int destino, float peso)**  
*Adiciona uma aresta ao vértice.*
- **void remover\_aresta (int origem, int destino)**  
*Remove uma aresta do vértice.*
- **void remover\_primeira\_aresta (int id)**  
*Remove a primeira aresta do vértice.*
- **void remover\_vertice (int id)**  
*Remove um vértice da lista.*
- **int getIDAresta (int origem, int destino)**  
*Retorna o ID da aresta entre dois vértices.*
- **void imprimir ()**  
*Imprime a lista de adjacência dos vértices.*

## Descrição detalhada

Gerencia a lista encadeada de vértices em um grafo.

---

## Construtores e Destrutores

### ListaAdjVertice::ListaAdjVertice (GrafoLista \* grafo)

Construtor da classe **ListaAdjVertice**.

#### Parâmetros

<i>grafo</i>	Ponteiro para o objeto <b>GrafoLista</b> que utiliza essa lista.
--------------	--

```
9                                     {
10     this->grafo = grafo;
11     this->cabeca = nullptr;
12 }
```

### ListaAdjVertice::~~ListaAdjVertice ()

Destrutor da classe **ListaAdjVertice**.

```
14                                     {
15     // Desaloca a memoria para cada no da lista de vertices
16     NoVertice* atual = this->cabeca;
17     while (atual != nullptr) {
18         NoVertice* next = atual->getProximo();
19         delete atual;
20         atual = next;
21     }
22 }
```

---

## Documentação das funções

### void ListaAdjVertice::adicionar\_aresta (int origem, int destino, float peso)

Adiciona uma aresta ao vértice.

#### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
<i>peso</i>	Peso da aresta.

```
64
65     {
66     NoVertice* atual = this->cabeca;
67     while (atual != nullptr) {
68         if (atual->getIdVertice() == origem) {
69             atual->adicionar_aresta(destino, peso);
69         }
69     }
```

```

70         atual = atual->getProximo();
71     }
72 }

```

### void ListaAdjVertice::adicionar\_vertice (int id, float peso)

Adiciona um vértice à lista.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do novo vértice.
<i>peso</i>	Peso do vértice.

```

54                                     {
55     NoVertice* novoNo = new NoVertice(id, peso, grafo);
56     novoNo->setProximo(this->cabeca);
57     this->cabeca = novoNo;
58     grafo->incrementa num vertices grafo();
59
60     //cout << "Adicionado Vertice " << novoNo->getIdVertice() << endl;
        /* { DEBUG } */
61 }

```

### NoVertice \* ListaAdjVertice::getCabeca ()

Retorna o primeiro nó (cabeça) da lista de vértices.

#### Retorna

Ponteiro para o nó inicial da lista.

```

26                                     {
27     return this->cabeca;
28 }

```

### int ListaAdjVertice::getIDAresta (int origem, int destino)

Retorna o ID da aresta entre dois vértices.

#### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

#### Retorna

ID da aresta.

```

158                                     {
159     if(this->getVertice(origem) == nullptr) {
160         cout << "Erro: Vertice de origem nao existe!" << endl;
161         return -1;
162     }
163     return getVertice(origem)->getIdAresta(destino);
164 }

```

### int ListaAdjVertice::getNumVertices ()

Retorna a quantidade total de vértices na lista.

#### Retorna

Número de vértices.

```
31                                     {
32     int tamanho = 0;
33     NoVertice* atual = this->cabeca;
34     while (atual != nullptr) {
35         tamanho++;
36         atual = atual->getProximo();
37     }
38     return tamanho;
39 }
```

### NoVertice \* ListaAdjVertice::getVertice (int id)

Retorna um vértice específico da lista.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

#### Retorna

Ponteiro para o nó do vértice.

```
42                                     {
43     NoVertice* atual = this->cabeca;
44     while (atual != nullptr) {
45         if (atual->getIdVertice() == id) {
46             return atual;
47         }
48         atual = atual->getProximo();
49     }
50     return nullptr;
51 }
```

### void ListaAdjVertice::imprimir ()

Imprime a lista de adjacência dos vértices.

```
167                                     {
168     // Imprime a lista de adjacencia
169     cout << "                                     "
170     << endl;
171     cout << endl << "--- Lista de Adjacencia ---" << endl << endl ;
172     NoVertice* atual = this->cabeca;
173     while (atual != nullptr) {
174         cout << "Vertice " << atual->getIdVertice() << " -> ";
175         NoAresta* atualAresta = atual->getArestas()->getCabeca();
176         while (atualAresta != nullptr) {
177             cout << atualAresta->getDestino() << "(" << atualAresta->getPeso()
178             << ")" << " ";
179         }
180     }
```

```

177         atualAresta = atualAresta->getProximo();
178     }
179     cout << endl;
180     atual = atual->getProximo();
181 }
182 cout << "
<< endl << endl;
183 }

```

### void ListaAdjVertice::remover\_aresta (int origem, int destino)

Remove uma aresta do vértice.

#### Parâmetros

<i>origem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.

```

75                                     {
76     NoVertice* atual = this->cabeca;
77     while (atual != nullptr) {
78         if (atual->getIdVertice() == origem) {
79             atual->remover_aresta(destino);
80         }
81         atual = atual->getProximo();
82     }
83 }

```

### void ListaAdjVertice::remover\_primeira\_aresta (int id)

Remove a primeira aresta do vértice.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice.
-----------	---------------------------

```

86                                     {
87     NoVertice* atual = this->cabeca;
88     while (atual != nullptr) {
89         if (atual->getIdVertice() == id) {
90             atual->remover_primeira_aresta();
91         }
92         atual = atual->getProximo();
93     }
94 }

```

### void ListaAdjVertice::remover\_vertice (int id)

Remove um vértice da lista.

#### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice a ser removido.
-----------	--

```

97                                     {
98     NoVertice* atual = this->cabeca;

```

```

99     NoVertice* anterior = nullptr;
100     NoVertice* remover = nullptr;
101     while (atual != nullptr) {
102         if (atual->getIdVertice() == id) {
103             if (anterior == nullptr) {
104                 this->cabeca = atual->getProximo();
105             } else {
106                 anterior->setProximo(atual->getProximo());
107             }
108             remover = atual;
109         }
110         // Remove as arestas que apontam para o vertice a ser removido
111         atual->remover_aresta(id);
112         // Atualiza os ponteiros
113         anterior = atual;
114         atual = atual->getProximo();
115     }
116
117     // Atualiza o contador de arestas
118     if (remover != nullptr) {
119         NoAresta* arestaAtual = remover->getArestas()->getCabeca();
120         while (arestaAtual != nullptr) {
121             grafo->decrementa_num_arestas_grafos();
122             if (!grafo->eh_direcionado()) {
123                 grafo->decrementa_num_arestas_grafos();
124             }
125             arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
126         }
127     }
128
129     // Remove o vertice
130     //cout << "Removendo vertice " << remover->getIdVertice() << endl;
131     /* { DEBUG } */
132     grafo->decrementa_num_vertices_grafo();
133     delete remover;
134
135     // Recalculando ID dos vertices
136     atual = this->cabeca;
137     while (atual != nullptr) {
138         if (atual->getIdVertice() > id) {
139             atual->setIdVertice(atual->getIdVertice() - 1);
140         }
141         atual = atual->getProximo();
142     }
143
144     // Reorganizando as arestas
145     atual = this->cabeca;
146     while (atual != nullptr) {
147         NoAresta* arestaAtual = atual->getArestas()->getCabeca();
148         while (arestaAtual != nullptr) {
149             if (arestaAtual->getDestino() > id) {
150                 arestaAtual->setVerticeDestino(arestaAtual->getDestino() - 1);
151             }
152             arestaAtual = arestaAtual->getProximo();
153         }
154         atual = atual->getProximo();
155     }
156 }

```

---



## Referência da Classe NoAresta

Representa uma aresta em uma lista encadeada.

```
#include <NoAresta.h>
```

### Membros Públicos

- **NoAresta** (int idVerticeOrigem, int idVerticeDestino, float peso, int idAresta)  
*Construtor da classe NoAresta.*

- **~NoAresta** ()  
*Destrutor da classe NoAresta.*

- int **getIdAresta** ()  
*Retorna o identificador da aresta.*

- int **getOrigem** ()  
*Retorna o identificador do vértice de origem.*

- int **getDestino** ()  
*Retorna o identificador do vértice de destino.*

- float **getPeso** ()  
*Retorna o peso da aresta.*

- **NoAresta** \* **getProximo** ()  
*Retorna o próximo nó de aresta na lista.*

- void **setProximo** (NoAresta \*proximo)  
*Define o próximo nó de aresta na lista.*

- void **setVerticeOrigem** (int novoId)  
*Define o identificador do vértice de origem.*

- void **setVerticeDestino** (int novoId)  
*Define o identificador do vértice de destino.*

---

### Descrição detalhada

Representa uma aresta em uma lista encadeada.

---

## Construtores e Destrutores

**NoAresta::NoAresta (int idVerticeOrigem, int idVerticeDestino, float peso, int idAresta)**

Construtor da classe **NoAresta**.

### Parâmetros

<i>idVerticeOrigem</i>	Identificador do vértice de origem.
<i>idVerticeDestino</i>	Identificador do vértice de destino.
<i>peso</i>	Peso da aresta.
<i>idAresta</i>	Identificador único da aresta.

```
7
    {
8     this-> idAresta = idAresta;
9     this->idVerticeOrigem = idVerticeOrigem;
10    this->idVerticeDestino = idVerticeDestino;
11    this->peso = peso;
12    this->proximo = nullptr;
13 }
```

**NoAresta::~~NoAresta ()**

Destrutor da classe **NoAresta**.

```
15
16
17 }
```

---

## Documentação das funções

**int NoAresta::getDestino ()**

Retorna o identificador do vértice de destino.

### Retorna

ID do vértice de destino.

```
31
32     return idVerticeDestino;
33 }
```

**int NoAresta::getIdAresta ()**

Retorna o identificador da aresta.

**Retorna**

ID da aresta.

```
21                                     {
22     return idAresta;
23 }
```

**int NoAresta::getOrigem ()**

Retorna o identificador do vértice de origem.

**Retorna**

ID do vértice de origem.

```
26                                     {
27     return idVerticeOrigem;
28 }
```

**float NoAresta::getPeso ()**

Retorna o peso da aresta.

**Retorna**

Peso da aresta.

```
36                                     {
37     return peso;
38 }
```

**NoAresta \* NoAresta::getProximo ()**

Retorna o próximo nó de aresta na lista.

**Retorna**

Ponteiro para o próximo **NoAresta**.

```
41                                     {
42     return proximo;
43 }
```

**void NoAresta::setProximo (NoAresta \* proximo)**

Define o próximo nó de aresta na lista.

**Parâmetros**

<i>proximo</i>	Ponteiro para o novo próximo nó.
----------------	----------------------------------

```

46                                     {
47         this->proximo = proximo;
48     }

```

### **void NoAresta::setVerticeDestino (int novold)**

Define o identificador do vértice de destino.

#### **Parâmetros**

<i>novold</i>	Novo identificador para o vértice de destino.
---------------	---

```

56                                     {
57         this->idVerticeDestino = novold;
58     }

```

### **void NoAresta::setVerticeOrigem (int novold)**

Define o identificador do vértice de origem.

#### **Parâmetros**

<i>novold</i>	Novo identificador para o vértice de origem.
---------------	--

```

51                                     {
52         this->idVerticeOrigem = novold;
53     }

```

## Referência da Classe NoVertice

Representa um vértice em uma lista encadeada com suas arestas associadas.

```
#include <NoVertice.h>
```

### Membros Públicos

- **NoVertice** (int vertice, float peso, **GrafoLista** \*grafo)  
*Construtor da classe NoVertice.*
- **~NoVertice** ()  
*Destrutor da classe NoVertice.*
- int **getIdVertice** ()  
*Retorna o identificador do vértice.*
- float **getPesoVertice** ()  
*Retorna o peso do vértice.*
- int **getNumArestasVertice** ()  
*Retorna a quantidade de arestas (grau) do vértice.*
- **NoVertice** \* **getProximo** ()  
*Retorna o próximo nó de vértice na lista.*
- **ListaAdjAresta** \* **getArestas** ()  
*Retorna a lista encadeada de arestas associadas ao vértice.*
- void **setProximo** (**NoVertice** \*proximo)  
*Define o próximo nó de vértice na lista.*
- int **setIdVertice** (int novoId)  
*Define um novo identificador para o vértice.*
- int **getNumVizinhos** ()  
*Retorna o número de vizinhos (grau) do vértice.*
- void **adicionar\_aresta** (int id, float peso)  
*Adiciona uma aresta ao vértice.*
- void **remover\_aresta** (int destino)  
*Remove uma aresta do vértice.*
- void **remover\_primeira\_aresta** ()  
*Remove a primeira aresta associada ao vértice.*

- `int getIdAresta (int destino)`

*Retorna o identificador da aresta que conecta este vértice a outro.*

---

### Descrição detalhada

Representa um vértice em uma lista encadeada com suas arestas associadas.

---

### Construtores e Destrutores

#### **NoVertice::NoVertice (int vertice, float peso, GrafoLista \* grafo)**

Construtor da classe **NoVertice**.

##### Parâmetros

<i>vertice</i>	Identificador do vértice.
<i>peso</i>	Peso do vértice.
<i>grafo</i>	Ponteiro para o grafo ( <b>GrafoLista</b> ) que contém o vértice.

```

8
{
9     this->idVertice = idVertice;
10    this->peso = peso;
11    this->proximo = nullptr;
12    this->numArestasVertice = 0;
13    this->grafo = grafo;
14    this->arestas = new ListaAdjAresta(grafo);
15 }
```

#### **NoVertice::~~NoVertice ()**

Destrutor da classe **NoVertice**.

```

17                                     {
18     delete arestas;
19 }
```

---

### Documentação das funções

#### **void NoVertice::adicionar\_aresta (int id, float peso)**

Adiciona uma aresta ao vértice.

##### Parâmetros

<i>id</i>	Identificador do vértice de destino da nova aresta.
<i>peso</i>	Peso da aresta.

```

64                                     {
65         this->arestas->adicionar aresta(this->idVertice, destino, peso);
66         this->numArestasVertice++;
67     }

```

### **ListaAdjAresta \* NoVertice::getArestas ()**

Retorna a lista encadeada de arestas associadas ao vértice.

#### **Retorna**

Ponteiro para a **ListaAdjAresta**.

```

49                                     {
50         return this->arestas;
51     }

```

### **int NoVertice::getIdAresta (int destino)**

Retorna o identificador da aresta que conecta este vértice a outro.

#### **Parâmetros**

<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino.
----------------	--------------------------------------

#### **Retorna**

ID da aresta.

```

81                                     {
82         return this->arestas->getIdAresta(destino);
83     }

```

### **int NoVertice::getIdVertice ()**

Retorna o identificador do vértice.

#### **Retorna**

ID do vértice.

```

23                                     {
24         return this->idVertice;
25     }

```

### **int NoVertice::getNumArestasVertice ()**

Retorna a quantidade de arestas (grau) do vértice.

#### **Retorna**

Número de arestas.

```

54                                     {
55         return this->numArestasVertice;
56     }

```

### **int NoVertice::getNumVizinhos ()**

Retorna o número de vizinhos (grau) do vértice.

#### **Retorna**

Número de vizinhos.

```

59                                     {
60         return this->arestas->getNumVerticesVizinhos();
61     }

```

### **float NoVertice::getPesoVertice ()**

Retorna o peso do vértice.

#### **Retorna**

Peso do vértice.

```

28                                     {
29         return this->peso;
30     }

```

### **NoVertice \* NoVertice::getProximo ()**

Retorna o próximo nó de vértice na lista.

#### **Retorna**

Ponteiro para o próximo **NoVertice**.

```

33                                     {
34         return this->proximo;
35     }

```

### **void NoVertice::remover\_aresta (int destino)**

Remove uma aresta do vértice.

#### **Parâmetros**

<i>destino</i>	Identificador do vértice de destino da aresta a ser removida.
----------------	---

```

70                                     {
71         this->arestas->remover_aresta(this->idVertice, destino);

```



```

72         this->numArestasVertice--;
73     }

```

### **void NoVertice::remover\_primeira\_aresta ()**

Remove a primeira aresta associada ao vértice.

```

76                                     {
77         this->arestas->remover_primeira_aresta();
78         this->numArestasVertice--;
79     }

```

### **int NoVertice::setIdVertice (int novoid)**

Define um novo identificador para o vértice.

#### **Parâmetros**

<i>novoid</i>	Novo ID do vértice.
---------------	---------------------

#### **Retorna**

O novo identificador atribuído.

```

43                                     {
44         this->idVertice = novoid;
45         return this->idVertice;
46     }

```

### **void NoVertice::setProximo (NoVertice \* proximo)**

Define o próximo nó de vértice na lista.

#### **Parâmetros**

<i>proximo</i>	Ponteiro para o novo próximo nó.
----------------	----------------------------------

```

38                                     {
39         this->proximo = proximo;
40     }

```

---

**A documentação para essa classe foi gerada a partir dos seguintes arquivos:**

C:/Users/fabio/OneDrive/Documentos/Grafos/TrabalhoGrafos/include/**NoVertice.h**

C:/Users/fabio/OneDrive/Documentos/Grafos/TrabalhoGrafos/src/**NoVertice.cpp**

# Arquivos

## Referência do Arquivo Grafo.h

Declaração da classe base para representação de grafos.

```
#include "../include/ListaAdjAresta.h"  
#include "../include/ListaAdjVertice.h"  
#include <iostream>
```

### Componentes

- class **Grafo***Representa um grafo com propriedades básicas.*

---

### Descrição detalhada

Declaração da classe base para representação de grafos.

## Grafo.h

Ir para a documentação desse arquivo.

```
1
5
6 #ifndef GRAFO H
7 #define GRAFO H
8
9 #include "../include/ListaAdjAresta.h"
10 #include "../include/ListaAdjVertice.h"
11 #include <iostream>
12
13 using namespace std;
14
25 class Grafo {
26 protected:
27     int numVertices;
28     int numArestasGrafo;
29     bool direcionado;
30     bool ponderadoVertices;
31     bool ponderadoArestas;
32
33 public:
41     Grafo(int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool
ponderadoArestas);
42
46     ~Grafo();
47
48     // Métodos principais
49
54     int n_conexo();
55
60     int get_grau();
61
66     int get_ordem();
67
72     bool eh_direcionado();
73
78     bool vertice ponderado();
79
84     bool aresta ponderada();
85
90     bool eh completo();
91
92     // Função para geração de grafo
93
99     static void carrega_grafo(Grafo* grafo, const string& nomeArquivo);
100
101     // Funções de impressão
102
106     void imprimir_descricao();
107
112     void imprimir_algoritmos_cobertura_vertice(Grafo* grafo);
113
119     void analise_algoritmos_cobertura_vertice(Grafo* grafo, int numVeze);
120
121     // Métodos auxiliares abstratos a serem implementados nas classes derivadas
122
128     virtual ListaAdjAresta* get vizinhos(int id) { return nullptr; };
129
135     virtual int get_num_vizinhos(int id) { return 0; };
136
142     virtual void dfs(int v, bool* visitado){};
143
149     virtual bool existe_vertice(int id)=0;
150
155     int get_num_arestas_grafo();
156
160     void incrementa_num_vertices_grafo();
```

```

161
165     void decrementa_num_vertices_grafo();
166
170     void incrementa_num_arestas_grafos();
171
175     void decrementa_num_arestas_grafos();
176
181     void diminui_num_arestas_grafos(int valor);
182
183     // Métodos abstratos de manipulação de vértices e arestas
184
190     virtual void adicionar_vertice(int id, float peso = 0.0){};
191
198     virtual void adicionar_aresta(int origem, int destino, float peso = 1.0){};
199
204     virtual void remover_primeira_aresta(int id){};
205
210     virtual void remover_vertice(int id){};
211
217     virtual void remover_aresta(int origem, int destino){};
218
219     // Métodos abstratos para cálculo de distâncias
220
227     virtual int calcula_menor_dist(int origem, int destino)=0;
228
233     virtual int calcula_maior_menor_dist();
234
235     // Métodos abstratos para algoritmos de cobertura de vértices
236
241     virtual int alg_guloso_cobertura_vertice() = 0;
242
247     virtual int alg_randomizado_cobertura_vertice() = 0;
248
253     virtual int alg_reativo_cobertura_vertice() = 0;
254 };
255
256 #endif // GRAFO_H

```

## Referência do Arquivo

**C:/Users/fabio/OneDrive/Documentos/Grafos/TrabalhoGrafos/include/GrafoLista.h**

Declaração da classe **GrafoLista**, que implementa grafos usando listas de adjacência.

```
#include "Grafo.h"  
#include "ListaAdjVertice.h"  
#include "ListaAdjAresta.h"
```

### Componentes

- class **GrafoLista***Representa um grafo utilizando listas de adjacência.*

---

### Descrição detalhada

Declaração da classe **GrafoLista**, que implementa grafos usando listas de adjacência.

## GrafoLista.h

Ir para a documentação desse arquivo.

```
1
2
3
4
5
6 #ifndef GRAFO_LISTA_H
7 #define GRAFO_LISTA_H
8
9 #include "Grafo.h"
10 #include "ListaAdjVertice.h"
11 #include "ListaAdjAresta.h"
12
13 class GrafoLista : public Grafo {
14 protected:
15     ListaAdjVertice* listaAdjVertices;
16
17 public:
18     GrafoLista(int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool
ponderadoArestas);
19
20     ~GrafoLista();
21
22     // Métodos auxiliares
23
24     int get_num_vizinhos(int id) override;
25
26     void dfs(int id, bool* visitado) override;
27
28     bool existe_vertice(int id) override;
29
30     // Métodos de manipulação de vértices e arestas
31
32     void adicionar_vertice(int id, float peso = 0.0) override;
33
34     void adicionar_aresta(int origem, int destino, float peso = 1.0) override;
35
36     void remover_vertice(int id) override;
37
38     void remover_aresta(int origem, int destino) override;
39
40     void remover_primeira_aresta(int id) override;
41
42     int calcula_menor_dist(int origem, int destino);
43
44     // Métodos de impressão
45
46     void imprimeGrafoLista();
47
48     void imprimeListaAdj();
49
50     // Algoritmos gulosos para cobertura de vértices
51
52     int alg_guloso_cobertura_vertice() override;
53
54     int alg_randomizado_cobertura_vertice() override;
55
56     int alg_reativo_cobertura_vertice() override;
57 };
58
59 #endif // GRAFO_LISTA_H
```

## Referência do Arquivo

**C:/Users/fabio/OneDrive/Documentos/Grafos/TrabalhoGrafos/include/GrafoMatriz.h**

Declaração da classe **GrafoMatriz**, que implementa grafos usando matriz de adjacência.

```
#include "Grafo.h"
```

### Componentes

- class **GrafoMatriz***Representa um grafo utilizando uma matriz de adjacência.*

---

### Descrição detalhada

Declaração da classe **GrafoMatriz**, que implementa grafos usando matriz de adjacência.

## GrafoMatriz.h

Ir para a documentação desse arquivo.

```
1
5
6 #ifndef GRAFOMATRIZ_H
7 #define GRAFOMATRIZ_H
8
9 #include "Grafo.h"
10 #include <vector>
11
12 class GrafoMatriz : public Grafo {
13 protected:
14     int** matrizAdj;
15     int tamanhoMatriz;
16
17 public:
18     GrafoMatriz(int numVertices, bool direcionado, bool ponderadoVertices, bool
ponderadoArestas);
19
20     ~GrafoMatriz();
21
22     // Métodos auxiliares
23
24     int grauVertice(int vertice);
25
26     int get num vizinhos(int id) override;
27
28     void dfs(int id, bool* visitado) override;
29
30     bool existe_vertice(int id) override;
31
32     // Métodos de manipulação de vértices e arestas
33
34     void adicionar_vertice(int id, float peso = 0.0) override;
35
36     void adicionar_aresta(int origem, int destino, float peso = 1.0) override;
37
38     void remover_vertice(int id) override;
39
40     void remover_aresta(int origem, int destino) override;
41
42     void remover primeira_aresta(int id) override;
43
44     int calcula_menor_dist(int origem, int destino) override;
45
46     // Métodos de impressão
47
48     void imprimirMatrizAdj();
49
50     void imprimeGrafoMatriz();
51
52     // Algoritmos gulosos para cobertura de vértices
53
54     int alg guloso cobertura_vertice() override;
55
56     int alg randomizado cobertura_vertice() override;
57
58     int alg reativo cobertura_vertice() override;
59
60     int alg_randomizado_cobertura_vertice_com_alpha(double alpha);
61 };
62
63 #endif // GRAFOMATRIZ_H
```



## Referência do Arquivo ListaAdjAresta.h

Declaração da classe **ListaAdjAresta**, que gerencia a lista de adjacência para as arestas.

```
#include "NoAresta.h"
```

### Componentes

- class **ListaAdjAresta** *Gerencia a lista encadeada de arestas associadas a um vértice.*

---

### Descrição detalhada

Declaração da classe **ListaAdjAresta**, que gerencia a lista de adjacência para as arestas.

## ListaAdjAresta.h

Ir para a documentação desse arquivo.

```
1
5
6 #ifndef LISTA_ADJ_ARESTA_H
7 #define LISTA_ADJ_ARESTA_H
8
9 #include "NoAresta.h"
10
11 class GrafoLista; // Declaração antecipada para evitar dependências circulares
12
13 class ListaAdjAresta {
14 private:
15     NoAresta* cabeca;
16     GrafoLista* grafo;
17
18 public:
19     ListaAdjAresta(GrafoLista* grafo);
20
21     ~ListaAdjAresta();
22
23     NoAresta* getCabeca();
24
25     int getNumVerticesVizinhos();
26
27     void adicionar_aresta(int origem, int destino, float peso);
28
29     void remover_aresta(int origem, int destino);
30
31     void remover_primeira_aresta();
32
33     int getIdAresta(int destino);
34 };
35
36 #endif // LISTA_ADJ_ARESTA_H
```

## Referência do Arquivo ListaAdjVertice.h

Declaração da classe **ListaAdjVertice**, que gerencia a lista de adjacência para os vértices.  
`#include "NoVertice.h"`

### Componentes

- class **ListaAdjVertice** *Gerencia a lista encadeada de vértices em um grafo.*

---

### Descrição detalhada

Declaração da classe **ListaAdjVertice**, que gerencia a lista de adjacência para os vértices.

## ListaAdjVertice.h

Ir para a documentação desse arquivo.

```
1
5
6 #ifndef LISTA_ADJ_VERTICE_H
7 #define LISTA_ADJ_VERTICE_H
8
9 #include "NoVertice.h"
10
11 class GrafoLista; // Declaração antecipada
12
13 class ListaAdjVertice {
14 private:
15     NoVertice* cabeca;
16     GrafoLista* grafo;
17
18 public:
19     ListaAdjVertice(GrafoLista* grafo);
20
21     ~ListaAdjVertice();
22
23     NoVertice* getCabeca();
24
25     int getNumVertices();
26
27     NoVertice* getVertice(int id);
28
29     void adicionar_vertice(int id, float peso);
30
31     void adicionar_aresta(int origem, int destino, float peso);
32
33     void remover_aresta(int origem, int destino);
34
35     void remover_primeira_aresta(int id);
36
37     void remover_vertice(int id);
38
39     int getIDAresta(int origem, int destino);
40
41     void imprimir();
42 };
43
44 #endif // LISTA_ADJ_VERTICE_H
```

## Referência do Arquivo NoAresta.h

Declaração da classe **NoAresta**, que representa um nó em uma lista de arestas.

### Componentes

- class **NoAresta***Representa uma aresta em uma lista encadeada.*

---

### Descrição detalhada

Declaração da classe **NoAresta**, que representa um nó em uma lista de arestas.

## NoAresta.h

Ir para a documentação desse arquivo.

```
1
5
6 #ifndef NO_ARESTA_H
7 #define NO_ARESTA_H
8
13 class NoAresta {
14 private:
15     int idAresta;
16     int idVerticeOrigem;
17     int idVerticeDestino;
18     float peso;
19     NoAresta* proximo;
20
21 public:
29     NoAresta(int idVerticeOrigem, int idVerticeDestino, float peso, int idAresta);
30
34     ~NoAresta();
35
40     int getIdAresta();
41
46     int getOrigem();
47
52     int getDestino();
53
58     float getPeso();
59
64     NoAresta* getProximo();
65
70     void setProximo(NoAresta* proximo);
71
76     void setVerticeOrigem(int novoId);
77
82     void setVerticeDestino(int novoId);
83 };
84
85 #endif // NO_ARESTA_H
```

## Referência do Arquivo NoVertice.h

Declaração da classe **NoVertice**, que representa um nó em uma lista de vértices.

```
#include "ListaAdjAresta.h"  
#include "NoAresta.h"
```

### Componentes

- class **NoVertice***Representa um vértice em uma lista encadeada com suas arestas associadas.*

---

### Descrição detalhada

Declaração da classe **NoVertice**, que representa um nó em uma lista de vértices.

## NoVertice.h

Ir para a documentação desse arquivo.

```
1
5
6 #ifndef NO_VERTICE_H
7 #define NO_VERTICE_H
8
9 #include "ListaAdjAresta.h"
10 #include "NoAresta.h"
11
12 class GrafoLista; // Declaração antecipada
13
14 class NoVertice {
15 private:
16     int idVertice;
17     float peso;
18     int numArestasVertice;
19     NoVertice* proximo;
20     ListaAdjAresta* arestas;
21     GrafoLista* grafo;
22
23 public:
24     NoVertice(int vertice, float peso, GrafoLista* grafo);
25
26     ~NoVertice();
27
28     // Getters e Setters
29
30     int getIdVertice();
31
32     float getPesoVertice();
33
34     int getNumArestasVertice();
35
36     NoVertice* getProximo();
37
38     ListaAdjAresta* getArestas();
39
40     void setProximo(NoVertice* proximo);
41
42     int setIdVertice(int novoId);
43
44     // Métodos auxiliares
45
46     int getNumVizinhos();
47
48     void adicionar_aresta(int id, float peso);
49
50     void remover_aresta(int destino);
51
52     void remover_primeira_aresta();
53
54     int getIdAresta(int destino);
55 };
56
57 #endif // NO_VERTICE_H
```



## Referência do Arquivo

### C:/Users/fabio/OneDrive/Documentos/Grafos/TrabalhoGrafos/main.cpp

```
#include "include/GrafoMatriz.h"
#include "include/GrafoLista.h"
#include "include/Grafo.h"
#include <fstream>
#include <iostream>
#include <string>
```

#### Funções

- void **comando\_invalido** ()
- int **main** (int argc, char \*argv[])

---

#### Funções

##### void comando\_invalido ()

```
21         {
22             cerr << endl << "Comando invalido. Use: " << endl;
23             cerr << "$ ./main -d -m grafo.txt: Para imprimir a descricao do Grafo Matriz"
24             << endl;
25             cerr << "$ ./main -d -l grafo.txt: Para imprimir a descricao do Grafo Lista"
26             << endl;
27             cerr << "$ ./main -p -m grafo.txt: Para imprimir a solucao de cobertura de vertices
28             do Grafo Matriz" << endl;
29             cerr << "$ ./main -p -l grafo.txt: Para imprimir a solucao de cobertura de vertices
30             do Grafo Lista" << endl << endl;
31         }
```

##### int main (int argc, char \* argv[])

```
29         {
30             if (argc != 4) {
31                 comando_invalido();
32                 return 1;
33             }
34             string modo = argv[2];
35             string arquivo = "./entradas/" + string(argv[3]);
36
37             if (modo == "-m") {
38                 cout << endl << "===== MATRIZ"
39                 << endl << endl;
40                 GrafoMatriz grafoMatriz(0, false, false, false);
41                 grafoMatriz.carrega_grafo(&grafoMatriz, arquivo);
42
43                 if (string(argv[1]) == "-d") {
44                     grafoMatriz.imprimir_descricao();
45                 } else if (string(argv[1]) == "-p") {
46                     grafoMatriz.imprimir_algoritmos_cobertura_vertice(&grafoMatriz);
47                 } else if (string(argv[1]) == "-a") {
48                     grafoMatriz.analise_algoritmos_cobertura_vertice(&grafoMatriz, 100);
49                 }
50             } else {
51                 comando_invalido();
52                 return 1;
53             }
```

```

52         }
53         cout << endl << "===== FIM MATRIZ
===== " << endl << endl;
54     } else if (modo == "-l") {
55         cout << endl << "===== LISTA
===== " << endl << endl;
56         GrafoLista grafoLista(0, false, false, false);
57         grafoLista.carrega grafo(&grafoLista, arquivo);
58
59         if (string(argv[1]) == "-d") {
60             grafoLista.imprimir_descricao();
61         } else if (string(argv[1]) == "-p") {
62             grafoLista.imprimir_algoritmos_cobertura_vertice(&grafoLista);
63         } else if (string(argv[1]) == "-a") {
64             grafoLista.analise_algoritmos_cobertura_vertice(&grafoLista, 100);
65         } else {
66             comando_invalido();
67             return 1;
68         }
69         cout << endl << "===== FIM LISTA
===== " << endl << endl;
70     } else {
71         comando_invalido();
72         return 1;
73     }
74     return 0;
75 }

```

## Referência do Arquivo Grafo.cpp

```
#include "../include/Grafo.h"  
#include <iostream>  
#include <fstream>  
#include <cmath>  
#include <string>  
#include <ctime>  
#include <iomanip>
```

## Referência do Arquivo GrafoLista.cpp

```
#include "../include/GrafoLista.h"  
#include <iostream>  
#include <fstream>  
#include <cstdlib>  
#include <ctime>
```

## Referência do Arquivo GrafoMatriz.cpp

```
#include "../include/GrafoMatriz.h"  
#include <fstream>  
#include <iostream>  
#include <cmath>  
#include <string>  
#include <cstdlib>  
#include <iomanip>  
#include <ctime>
```

## **Referência do Arquivo ListaAdjAresta.cpp**

```
#include "../include/ListaAdjAresta.h"  
#include "../include/NoAresta.h"  
#include "../include/GrafoLista.h"  
#include <iostream>
```

## Referência do Arquivo ListaAdjVertice.cpp

```
#include "../include/ListaAdjVertice.h"  
#include "../include/NoVertice.h"  
#include "../include/GrafoLista.h"  
#include <iostream>
```

## **Referência do Arquivo NoAresta.cpp**

```
#include "../include/NoAresta.h"  
#include <iostream>
```



## **Referência do Arquivo NoVertice.cpp**

```
#include "../include/NoVertice.h"  
#include "../include/GrafoLista.h"  
#include <iostream>
```